

Trimble Access™

Topografia Generale

Guida utente

Versione 2024.10
Revisione A
Ottobre 2024

Contenuti

Guida introduttiva	5
Strumentazioni supportate	6
Installazione di Trimble Access	15
Accesso e disconnessione	32
L'area di lavoro Trimble Access	35
Schermate e funzioni preferite	39
Scorciatoie da tastierino	44
Barra di stato	50
Progetti e lavori	61
Gestire progetti	64
Gestione dei lavori	78
Proprietà lavoro	89
Trasferimento file nel e dal controller	130
Mappe e modelli	141
Aggiungere dati alla mappa	142
Visualizzare ed esaminare elementi nella mappa	176
Aggiungere punti e linee nella mappa	225
Picchettare dalla mappa	304
Ispezione come realizzata	306
Barra strumenti Mappa	312
Rilevamenti convenzionali	328
Configurare lo stile di rilevamento convenzionale	328
Impostazione e connessione dello strumento	339
Per avviare il rilevamento convenzionale	340
Impostazione stazione	346
Mire	367
Impostazioni e funzioni dello strumento	384
Rilevamenti GNSS	422
Per configurare lo stile di rilevamento GNSS	424
Versioni protocollo NTRIP	455
Per avviare e terminare il rilevamento GNSS	477
Calibrazione sito	512
Impostazioni e funzioni del ricevitore	521

Rilevamenti integrati	563
Per configurare lo stile di rilevamento integrato	564
Valori di offset prisma antenna per prismi standard	565
Per avviare e terminare il rilevamento integrato	565
Passaggio tra diversi tipi di strumentazione	566
Per cambiare l'altezza dell'antenna o del prisma durante un rilevamento integrato.	568
Strumentazione di rilevazione aggiuntivi	569
Telemetri laser	569
ecoscandagli	573
Localizzatore radio	576
Connessioni	584
Connessioni Bluetooth	584
Connessioni radio	587
Connessioni Wi-Fi strumento	589
Impostazioni Wi-Fi ricevitore	593
Opzioni di autoconnessione	594
Sorgente di correzione GNSS	596
Impostazione connessione a Internet	596
Metodi misurazione rilevamento convenzionale	603
Misurare un punto topografico	604
Misurare cicli di osservazioni	614
Misurare a una superficie	617
Misurare i punti di una superficie piana	618
Misurare un punto relativo ad un asse 3D	619
Misurare punti topografici continui	622
In scansione	624
Scansione superficie	638
Metodi misurazione rilevamento GNSS	646
Misurare un punto topografico	647
Misurare punti topografici continui	648
Misurare un punto di controllo osservato	650
Misurare punti rapidi	653
Misurare un punto di offset inclinazione orizzontale	653
Misurare un punto Multi Inclinazione	657
Misurare a una superficie	659
Per misurare un punto di verifica	660

Misurare un punto compensato	660
Misurare punti FastStatic	661
Messaggi e avvertenze misurazioni	662
Misurare punti con codici funzione	666
Misurare punti in Codici misura	667
Per misurare linee multiple nei codici Misura	668
Per impostare i tasti codice per i codici Misura	669
Opzioni codici misura	673
Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto	675
Collegare un'immagine a un attributo	677
Selezionare i codici caratteristica in Misura punti o Misura topografica	681
Controllo della geometria delle caratteristiche utilizzando i codici di controllo	684
Controlli tolleranza punto catastale	701
Picchettamento	710
Per picchettare un elemento	710
Elenco elementi picchettamento	711
Navigazione picchettamento.	714
Picchettare punti	727
Picchettare una linea	732
Picchettare una polilinea	743
Per picchettare un arco	758
Picchettare un allineamento	770
Stazioni disponibili per il picchettamento	789
Picchettare l'elevazione del progetto	791
Mostrare lo sterro/riporto ad una superficie durante il picchettamento	792
Picchettare un DTM	793
Dati lavoro	794
Importare dati nel lavoro	794
Esaminare e modificare i dati del lavoro	799
Esportare i dati dal lavoro	829
Lavorare con file media	837
Grafico qualità dati	841
Glossario dei termini	843
Note legali	859

Guida introduttiva

Progettato da geometri per geometri, il software Trimble® Access™ supporta il lavoro quotidiano sul campo.

Centrato sulla mappa grande, visualizzare e lavorare dagli stessi file di design che si fanno in ufficio, inclusi DXF, IFC e LandXML. Condividi facilmente i dati fra campo e ufficio utilizzando Trimble Connect e la connettività cloud Trimble Sync Manager.



Scegliere il controller Trimble Windows® o Android™ preferito e collegarsi con la gamma completa di stazioni totali convenzionali Trimble Geospatial o ricevitori GNSS per eseguire rilevamenti topografici, picchettamento, scansione 3D e calibrazioni sito. La tecnologia di rilevamento integrato (IS, Integrated Survey) consente all'utente di combinare dati di rilevamento convenzionale, scansione e GNSS nello stesso lavoro.

I passi di base per immettere i dati nel controller e completare il rilevamento sul campo utilizzando Trimble Access sono:

1. **Caricare i file nel controller.**

Trasferire file dal computer dell'ufficio utilizzando una connessione di rete, cavo, o penna USB, o semplicemente scaricare il progetto dal cloud. Vedere [Trasferimento file nel e dal controller, page 130](#).

2. **Aprire il progetto e il lavoro.**

Scaricare progetti e lavori dal cloud e aprirli o creare progetti e lavori localmente nel controller. Vedere [Progetti e lavori, page 61](#).

3. **Impostare lo stile rilevamento per lo strumento.**

Configurare le impostazioni di connessioni per l'attrezzatura e le preferenze per i punti misurati utilizzando quella strumentazione. Lo stile rilevamento può essere riutilizzato per qualsiasi lavoro che utilizza la stessa strumentazione. Quindi impostare la strumentazione sul campo e avviare il rilevamento.

4. **Aggiungere dati al lavoro, se necessario.**

Collega file e aggiungi sfondi mappa per creare una mappa più ricca. Vedere [Mappe e modelli, page 141](#).

5. **Misurare o picchettare punti.**

Trimble Access Fornisce un'ampia gamma di metodi per misurare punti. A seconda della strumentazione, è possibile completare scansioni 3D e calibrazione sito. Vedere [Metodi misurazione rilevamento convenzionale, page 603](#) e [Metodi misurazione rilevamento GNSS, page 646](#).

Compila gli attributi per i punti misurati e acquisisci le immagini secondo necessità. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#).

Picchettare punti, linee, archi, polilinee, allineamenti o modelli digitali terreno (DTM). Vedere [Picchettamento, page 710](#).

6. **Esaminare dati.**

Utilizzare **Gestione Punti** per visualizzare i dati punto tabulati per punto o **Esamina lavoro** per visualizzare un sommario dei punti raccolti nel lavoro. Vedere [Esaminare e modificare i dati del lavoro, page 799](#).

7. **Distribuire dati**

Esportare dati in formati file differenti per elaborazioni in ufficio o da condividere con altri, o generare rapporti. Vedere [Esportare i dati dal lavoro, page 829](#).

Trasferire il lavoro o il progetto in ufficio, o sincronizzare i dati nel cloud.



TIP – Queste istruzioni vengono spiegate in dettaglio nell'intero Portale Guida di *Guida Utente Trimble Access Topografia Generale*. Per brevi video su questi passi di base, dai un'occhiata alla [playlist di Introduzione alla Trimble Access playlist](#) sul [Trimble Access canale YouTube](#).

Strumentazioni supportate

Il software Trimble Access può essere utilizzato con l'apparecchiatura elencata di seguito.

TIP – Per testare, dimostrare o fornire training con Trimble Access utilizzando una connessione simulata a un ricevitore GNSS, vedere [Simulare il collegamento a un ricevitore GNSS, page 11](#). Per simulare l'esecuzione del software su un controller supportato, vedere [Per simulare un controller, page 10](#).

Controller supportati

Dispositivi Windows

Il software Trimble Access può essere installato sui controller Trimble seguenti che eseguono il sistema operativo Windows® 10:

- Controller Trimble TSC7
- Tablet Trimble T7, T10, T10x o T100
- Tablet terze parti supportati

Per ulteriori informazioni sui tablet terze parti supportati, fare riferimento al bollettino di supporto **Trimble Access on 64-bit Windows 10 & 11**, che può essere scaricato dalla [pagina Bollettini di supporto](#) di Portale guida Trimble Access.

Dispositivi Android

Il software Trimble Access può essere installato sui controller Trimble seguenti che eseguono il sistema operativo Android:

- Controller Trimble TSC5
- Trimble Registratore di dati palmare TDC6
- Trimble Registratore di dati palmare TDC600
- Ricevitore GNSS TDC650 Trimble
- Controller Trimble TCU5

TIP - Trimble Access è progettato per essere utilizzato sui **palmari TDC6 e TDC600** in modalità verticale o in modalità orizzontale. Ci sono piccole differenze nelle interfacce utente per accogliere la schermata verticale e il sistema operativo Android. Vedere [Orientamento dello schermo, page 37](#)

NOTE - Il ricevitore GNSS palmare **Trimble TDC650** palmare può essere utilizzato solo con gli abbonamenti Trimble Access, non può essere utilizzato con le licenze perpetue Trimble Access. Il TDC650 è progettato per i rilevamenti solo GNSS e non supporta la connessione alla stazione totale. Le app Trimble Access che richiedono un rilevamento convenzionale non possono essere utilizzate su TDC650. Queste includono Trimble Access Tunnel, Cavee Controllo. Per ulteriori informazioni sull'utilizzo di TDC650 con Trimble Access, fare riferimento alla sezione **Ricevitori GNSS supportati** di seguito.

Strumenti convenzionali supportati

Gli strumenti convenzionali che possono essere connessi ai controller che eseguono Trimble Access sono:

- Trimble scansione stazioni totali: SX10, SX12
- Stazione Spaziale Trimble VX
- Stazioni totali Trimble Serie S: S8/S6/S3 e S9/S7/S5
- Stazioni totali meccaniche Trimble: C5, C3, M3, M1
- Stazioni totali Trimble Serie SPS
- Stazioni totali Trimble Serie SPS
- Stazioni totali Spectra Geospatial: FOCUS® 35/50/30
- Stazioni totali di terze parti supportate

Le funzionalità disponibili nel software Trimble Access dipendono dal modello e dalla versione del firmware dello strumento collegato. Trimble raccomanda l'aggiornamento del firmware dello strumento all'ultima versione disponibile per utilizzare questa versione di Trimble Access.


NOTE - È possibile connettersi a Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 da un controller TSC5, dal palmare TDC600 modello 2 e dal palmare TDC6. Tuttavia, le connessioni a Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 non sono supportate quando si utilizza il controller TCU5 o il palmare TDC600 modello 1.

Ricevitori GNSS supportati

I ricevitori GNSS che possono essere connessi ad un controller con Trimble Access sono:

- Trimble Sistemi di rilevamento GNSS integrati serie R:
 - Con un'unità di misurazione inerziale (IMU) integrata: R980, R780, R12i
 - Con un sensore magnetometro di inclinazione integrato: R12, R10
 - Altri ricevitori GNSS integrati della serie R: R580, R8s, R8, R6, R4, R2
- Ricevitore con servizio di posizionamento GNSSTrimble Catalyst™: DA2
- Sistemi rilevamento GNSS modulari Trimble: R750, R9s, NetR9 Geospatial, R7, R5
- Antenne smart GNSS Trimble serie SPS: SPS986, SPS985, SPS985L, SPS785, SPS585
- Ricevitori modulari Trimble GNSS serie SPS: SPS85x
- Ricevitore di riferimento Trimble Alloy GNSS
- Ricevitore GNSS TDC650 Trimble
- Il ricevitore GNSS integrato Spectra Geospatial con un'unità di misura inerziale integrata (IMU): SP100
- Ricevitore GNSS Spectra Geospatial integrato: SP85, SP80, SP60
- Ricevitori Spectra Geospatial GNSS modulari: SP90m
- Ricevitore GNSS FAZA2
- Ricevitore S-Max GEO

NOTE –

- Per utilizzare un ricevitore GNSS **Trimble Catalyst DA2** con Trimble Access è necessario disporre di un abbonamento Trimble Access e di un abbonamento **Catalyst Survey**. Non è possibile utilizzare altri tipi di abbonamento Trimble Catalyst con Trimble Access. Per visualizzare le informazioni sull'abbonamento corrente, accedere e quindi toccare  e selezionare **Informazioni su**. Per ulteriori informazioni, vedere [Visualizzare le informazioni sulla licenza corrente, page 22](#).
- Come indicato nella sezione **Controller supportati** in alto, il ricevitore palmare GNSS Trimble può essere utilizzato solo con gli abbonamenti Trimble Access, non con le licenze perpetue. Quando utilizzato con Trimble Access, il TDC650:
 - Può connettersi ad un'antenna esterna come l'antenna Trimble Zephyr 3 ma non può connettersi ad un altro ricevitore GNSS.
 - Può collegarsi ad altre apparecchiature di rilevamento come un eco scandaglio o un telemetro laser.
 - Può essere utilizzato come soluzione solo GNSS RTK, fornendo precisioni ai livelli seguenti:
 - Precisione centimetri - Orizzontale: 10 mm, verticale: 15 mm
 - Precisione decimetri - Orizzontale: 70 mm, verticale: 20 mm
 - Precisione sotto il metro - Orizzontale: 300 mm, verticale: 300 mm
 - Non può essere utilizzato con RTX e non può essere utilizzato per la post-elaborazione.
 - Non supporta eLivella basata su fotocamera.
- Quando si utilizza un ricevitore Spectra Geospatial SP90m, SP85, SP80 o SP60, non tutte le funzionalità del software Trimble Access sono disponibili. Per ulteriori informazioni, fare riferimento al bollettino di supporto **Spectra Geospatial receiver support in Trimble Access**, che può essere scaricato dalla [pagina Bollettini di supporto](#) Portale guida Trimble Access.

Altri strumenti supportati

Se richiesto, è possibile utilizzare altri dispositivi durante il rilevamento, tipo:

- telemetri laser
- ecoscandagli
- lettori di codice a barre

Se il controller supporta un lettore di codici a barre, è possibile utilizzarlo per compilare il campo corrente, ad esempio un campo **Codice**. Quando si utilizza un TSC7 dotato del modulo lettore di codici a barre EMPOWER, utilizzare l'applicazione EMPOWER Asset settings nel controller per abilitare il lettore di codici a barre e selezionare il tasto del lettore.

Per utilizzare un telemetro laser o un ecoscandaglio, configurare lo stile di rilevamento. Vedere [Strumentazione di rilevazione aggiuntivi, page 569](#).

Per simulare un controller


Se si sta eseguendo il software Trimble Access su un **computer desktop Windows o su un portatile**, è possibile utilizzare la funzione **Simula controller** per simulare l'esecuzione del software su un controller supportato. Questa funzione permette all'utente di dimostrare il software o di scattare istantanee del software con il layout del controller preferito per l'inclusione nei materiali di formazione.

NOTE – Quando si utilizza Trimble Access su un computer Windows è possibile scegliere di emulare Trimble Access su un controller che esegue il sistema operativo Android come, TDC600 notare però che laddove Trimble Access interagisce con le parti del sistema operativo, il simulatore può mostrare solo il comportamento del sistema operativo Windows, non Android.


La funzione **Simula controller** può essere utilizzata insieme:

- alla funzione **Emulatore GNSS** per [Simulare una connessione a un ricevitore GNSS](#), eliminando la necessità di essere all'aperto e connessi ad un ricevitore GNSS reale.
- a uno **stile di rilevamento manuale** che l'utente ha impostato per [simulare una connessione ad uno strumento convenzionale](#), eliminando la necessità di essere collegati ad uno strumento reale.

Per simulare l'esecuzione di Trimble Access su un controller supportato:

1. Avviare Trimble Access
2. Toccare  e selezionare **Informazioni su / Supporto / Simula controller**.
3. Nel menu **Simula dispositivo** selezionare il tipo di controller. Il software si riconfigura per simulare il modo in cui appare quando è in esecuzione sul dispositivo selezionato.

TIP – Utilizzare la scorciatoia del tastierino **CTRL + MAIUSC + S** in qualsiasi parte del software per iniziare a simulare un dispositivo, e quindi selezionare il tipo di controller.

4. Per impostazione predefinita la finestra Trimble Access viene mostrata nella dimensione che appare sul dispositivo. Per ridimensionare la finestra:
 - a. Toccare  e selezionare **Informazioni su / Supporto / Simula controller**.
 - b. Nel menu **Simula controller** selezionare **Scala DPI**.
 - c. Nel campo **Modalità scala DPI** selezionare **Personalizza**.
 - d. Inserire il nuovo **valore di scala dpi**. È possibile inserire un valore diverso per ogni tipo di dispositivo.

TIP – Quando si simula un dispositivo verticale su una schermata orizzontale, inserire **0,8** o simile per adattare l'intera finestra sullo schermo.

- e. Riavviare il software Trimble Access per visualizzare il simulatore con la nuova dimensione. Quando si avvia il software, una descrizione visualizza il tipo di dispositivo del controller simulato e il valore di scala DPI utilizzato, se si tratta di un valore personalizzato.

5. Per nascondere o visualizzare la barra del titolo di Windows, toccare ☰ e selezionare **Informazioni su / Supporto / Simula controller / Mostra barra del titolo**. Riavviare il software Trimble Access per applicare la modifica.

TIP – Per spostare la finestra Trimble Access quando la barra del titolo di Windows non viene visualizzata, fare clic all'interno dell'area barra di stato e trascinare la finestra. È necessario aver aperto un lavoro per vedere l'area della linea di stato della barra di stato.

6. Per nascondere o visualizzare la barra di navigazione Android, toccare ☰ e selezionare **Informazioni su / Supporto / Simula controller / Mostra tasti Android**. Riavviare il software Trimble Access per applicare la modifica.

Quando si simula un dispositivo Android, è possibile utilizzare il tasto Android Indietro ↶ come tasto software **ESC** per uscire dalla schermata software corrente Trimble Access. Dato che il tasto del Menu Android funziona con il menu del sistema operativo Android, toccare/fare clic sul tasto del Menu Android non ha effetto quando si utilizza il simulatore.

NOTE – La tastiera su schermo appare sempre quando si modifica il testo. I tasti funzione e i tasti di scelta rapida associati non sono supportati sui dispositivi che non dispongono di un tastierino fisico. Toccare/fare clic su una stella Preferita attiva e disattiva la funzione Preferita, invece di mostrare il menu Preferito.

Simulare il collegamento a un ricevitore GNSS

L'emulatore GNSS consente di testare, dimostrare o fornire training con Trimble Access utilizzando una connessione simulata a un ricevitore GNSS. Questo elimina la necessità di essere all'aperto e collegato ad un ricevitore GNSS reale.

L'emulatore GNSS può essere utilizzato sui controller o computer desktop in cui è installato Trimble Access.

NOTE –

- L'emulatore GNSS è un insieme di output preregistrato proveniente da un ricevitore e non può essere modificato sulla base dei comandi in tempo reale del software. Questo significa che, con l'emulatore GNSS, alcune funzioni non possono essere utilizzate, incluse compensazione inclinazione, re-inizializzazione, reimpostazione tracciamento e sottoinsiemi SV.
- È necessario **aprire un lavoro** prima di poter utilizzare l'emulatore GNSS.
- Per emulare un ricevitore Trimble DA2, il controller deve essere collegato a Internet. Ciò consente al software di emulare utilizzando il DA2 con l'hub di correzioni Trimble.
- La funzione emulatore GNSS non è supportata quando si utilizza Trimble Access su un controller con Android.


Per avviare l'emulatore GNSS


1. In Trimble Access, aprire il progetto e il lavoro in cui si desidera lavorare.

NOTE - La funzione emulatore GNSS non può essere utilizzata con il sistema di coordinate predefinito, che è **Scala 1.000**. È necessario aprire un lavoro che utilizza un sistema di coordinate completamente definito, come tutti i sistemi di coordinate selezionati dalla libreria dei sistemi di coordinate fornita con il software.

2. Toccare  e selezionare **Informazioni su / Supporto / Emulatore GNSS**. Accanto alla mappa viene visualizzata la finestra **Emulatore GNSS**.

TIP - L'elemento emulatore GNSS non appare nel menu **supporto** fino a quando non si è aperto un lavoro.

Se utilizzi spesso l'emulatore GNSS, toccare  per aggiungerlo all'elenco degli elementi **Preferiti**. Vedere [Schermate e funzioni preferite](#).

3. Dall'elenco **Ricevitori**, selezionare il tipo di ricevitore.
4. Per poter cambiare la posizione del Rover utilizzando il joystick GNSS, selezionare la casella di controllo **Joystick GNSS**.
5. Configurare la posizione del ricevitore base. E' possibile:
 - Immettere le coordinate appropriate per le impostazioni del sistema di coordinate definito per il processo.
 - Toccare all'interno di uno dei campi coordinate e quindi utilizzare lo strumento **Seleziona**  sulla barra degli strumenti mappa per selezionare una posizione sulla mappa. I campi coordinate vengono aggiornati con le coordinate della posizione selezionata.
6. Configurare la posizione iniziale del rover.
7. Per vedere i pulsanti e le funzionalità extra disponibili se si sta utilizzando la [realtà aumentata \(AR\)](#) con un ricevitore che supporta la compensazione inclinazione IMU, selezionare la casella di controllo **Mostra AR**.

NOTE - La funzione emulatore GNSS non supporta l'emulazione della funzionalità di inclinazione con il ricevitore R12i. L'attivazione della casella di spunta **Mostra AR** abilita i controlli aggiuntivi nel software ma non emula l'inclinazione inerziale o la funzionalità AR. La visualizzazione dei controlli AR può essere utile in un ambiente di apprendimento di classe.

8. Toccare **Accetta**.

La finestra **emulatore GNSS** si chiude e l'emulatore si avvia. Le icone nella barra di stato indicano che il software è collegato al ricevitore GNSS.

Viene visualizzata la finestra DOS **Emulatore GNSS** accanto alla finestra Trimble Access. Bisogna tenere questa finestra aperta durante l'uso dell'emulatore GNSS.

Se è stata selezionata la casella di controllo **joystick GNSS**, la finestra a comparsa **joystick GNSS** appare anche in Trimble Access.

Se si esegue Trimble Access su un computer desktop, è possibile trascinare la finestra a comparsa del **joystick GNSS** all'esterno della finestra Trimble Access, se necessario.

Per utilizzare l'emulatore GNSS

1. Per avviare il rilevamento RTK GNSS, effettuare una delle seguenti operazioni:
 - Toccare il punto sulla mappa per selezionarlo e poi toccare **Picchettare**.
 - Toccare **☰** e selezionare **Misura / RTK / Misura punti** o **Misura codici**.
2. Toccare **Accetta** per accettare tutte le impostazioni predefinite per il ricevitore dell'emulatore.

Il rilevamento inizia proprio come quando Trimble Access è collegato ad un ricevitore reale. La linea di stato sulla barra di stato si aggiorna, indicando che il rilevamento è iniziato. Nella mappa viene visualizzata la posizione base e la posizione corrente del Rover (indicata dalla croce verde).

3. Misurare un punto o picchettare il punto selezionato.
4. Per cambiare la posizione del Rover, toccare e tenere premuto nella mappa e selezionare **Spostare Rover GNSS qui**, o utilizzare il joystick GNSS.

Se la finestra- del **joystick GNSS** non è già visualizzata, toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Joystick GNSS**.

Nella finestra- **Joystick GNSS**, la posizione corrente del Rover è al centro del cerchio di posizione nella scheda **λ, φ**.

- Per cambiare la posizione orizzontale del Rover, toccare in qualsiasi punto del cerchio **Posizione**. Ad esempio, toccare il cerchio interno per spostare il Rover 1 m in quella direzione. Dopo un piccolo ritardo, la mappa mostra la nuova posizione del Rover.
- Per modificare la posizione verticale dell'antenna Rover, toccare la tile **Altezza**.
- Per ridurre la scala utilizzata dal **Joystick GNSS** di un fattore 10, ad esempio da 1,0 m a 0,1 m, selezionare la casella di controllo **Fine**. Questa modifica si applica sia alla **Posizione** che alle Tile **Altezza**.
- Per modificare la precisione della posizione del Rover, selezionare la scheda **σ**.
 - L'opzione di default è **Precisa**. Selezionare l'opzione **Grossolana** per misurazioni meno precise.
 - Per impostazione predefinita la casella di spunta **Rumore** viene selezionata per emulare la presenza di rumore del segnale, provocando lievi cambiamenti di posizione fra le epoche quando si misura nella "stessa" posizione.

Per misurazioni **precise** la quantità di rumore emulata è +/-5 mm. Per **le misurazioni grossolane** la quantità di rumore emulata è +/-0,5 m. Per evitare queste fluttuazioni delle misurazioni nella "stessa" posizione, deselezionare la casella di controllo **Rumore**.



- Per modificare la quantità di inclinazione dell'asta, selezionare la scheda **θ**. Toccare il tasto software **eBolla** per aprire la eBolla e vedere l'effetto quando si modifica la quantità di inclinazione.
5. Continuare a misurare o picchettare punti come al solito.
 6. Per terminare il rilevamento, toccare l'icona ricevitore nella barra di stato e toccare **Fine rilevamento** nella schermata **Funzioni GNSS**.
 7. Quando richiesto, scegliere se spegnere il ricevitore.
 - Toccare **Sì** per disconnettersi dal ricevitore simulato e chiudere la finestra DOS dell'**emulatore GNSS**.
 - Toccare **No** per mantenere l'emulatore GNSS in funzionamento e rimanere connessi al ricevitore (ad esempio, se si desidera iniziare un nuovo rilevamento).

Simulare la connessione a uno strumento convenzionale

È possibile simulare una connessione a uno strumento convenzionale di base per eseguire osservazioni manuali per testare, dimostrare o fornire training con Trimble Access. Ciò può essere utile quando non si ha accesso a uno strumento fisico.

NOTE - La simulazione della connessione a uno strumento convenzionale simula solo la registrazione delle osservazioni che devono essere immesse manualmente. Non può simulare funzioni aggiuntive dello strumento come ricerca, scansione, acquisizione panoramica o utilizzo della schermata video.

1. Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**.
2. Toccare **Nuovo**.
 - a. Inserire un nome per lo stile, ad esempio **Strumento manuale**.
 - b. Nel campo **Tipo di rilevamento** selezionare **Convenzionale**.
 - c. Toccare **Accetta**.
Sono elencate le pagine delle impostazioni dello stile di rilevamento per lo stile di rilevamento creato.
3. Selezionare **Strumento** e toccare **Modifica**.
 - a. Nel campo **Produttore**, scegliere **Manuale**.
 - b. Nella casella gruppo **Precisioni strumento** modificare la precisione dell'angolo e EDM come richiesto.
È anche possibile modificare **l'errore di centratura dello strumento** e **l'errore di centratura dell'osservazione all'indietro**. Questo può essere utilizzato in una regolazione eseguita in Trimble Business Center.
 - c. Toccare **Accetta**.
4. Toccare **Memorizza**. Le modifiche apportate allo stile di rilevamento vengono salvate.

5. Toccare  e selezionare **Misura/ [Nome stile rilevamento] Impostazione stazione**.
 - a. Nella **schermata Correzioni**, aggiungere le correzioni che si desidera simulare. Toccare **Accetta**.
 - b. Definire il punto dello strumentoSelezionare un punto nel lavoro o, se non si hanno punti nel lavoro, inserire i dettagli punto. Toccare **Accetta**.
 - c. Definire il punto osservazione all'indietroSelezionare un punto nel lavoro o, se non si ha alcun punto nel lavoro, inserire i dettagli punto. Selezionare il **metodo** di misurazione.Toccare **Misurare**.
 - d. Siccome il software non è collegato ad uno strumento reale, bisogna inserire la **l'osservazione manuale**.Inserire l'**Angolo orizzontale** e l'**Angolo verticale**. Toccare **Accetta**.
 Proprio come si fa quando si lavora con uno strumento reale, ora è possibile visualizzare e confermare la misurazione prima della memorizzazione.
 - e. Toccare **Memorizza**.
 L'impostazione stazione ora è completa e si è pronti per il rilevamento.
6. Misura o picchetta punti come al solito.
7. Toccare  e selezionare **Misurare / Fine rilevamento convenzionale**. Cliccare **Si** per confermare.

Installazione di Trimble Access

Prima di installare o aggiornare il software Trimble Access:

- Assicurarsi di avere le licenze software necessarie per installare il software Trimble Access. Vedere [Licenze e abbonamenti software, page 19](#). Se non si possiedono le licenze richieste, è possibile provare il software per un periodo limitato. Vedere [Installazione di una licenza temporanea, page 24](#).
- Se il software Trimble Installation Manager non è installato sul controller, scaricarlo e installarlo. Vedere [Installazione di Trimble Installation Manager, page 29](#)

NOTE – I file di lavoro (.job) creati utilizzando una versione precedente di Trimble Access vengono aggiornati automaticamente quando vengono aperti nell'ultima versione di Trimble Access. Una volta aggiornati, i lavori non possono più essere aperti nella versione precedente. Per ulteriori informazioni, vedere [Utilizzare i lavori esistenti con l'ultima versione di Trimble Access, page 27](#).

Per installare o aggiornare Trimble Access su Windows

Per installare o aggiornare Trimble Access su un controller che esegue Windows utilizzando Trimble Installation Manager per Windows:

1. Connettere il controller ad internet. Vedere [Impostazione connessione a Internet, page 596](#).
2. Per aprire Trimble Installation Manager, toccare l'icona **Ricerca** nella barra delle attività di Windows nel controller e inserire **Installazione**. Toccare **Trimble Installation Manager** nei risultati della

ricerca.

Trimble Installation Manager si connette automaticamente ad Internet utilizzando la connessione Internet del dispositivo, si aggiorna se necessario e quindi controlla la disponibilità di aggiornamenti.

3. Nella barra dei prodotti, selezionare il prodotto da installare o aggiornare.
4. Assicurarsi che la versione da installare sia selezionata nel campo **Versione**.
5. Nella scheda **Installazione aggiornamenti** selezionare le voci da installare:
 - Selezionare le app software per cui si ha la licenza.
Se il controller ha una licenza perpetua Trimble Access, le app Trimble Access per cui il controller è concesso in licenza sono già selezionate. Se si sta installando Trimble Access per l'uso con una licenza in abbonamento, è necessario selezionare le applicazioni Trimble Access che si desidera installare.
 - Nel gruppo **Strumenti** selezionare la casella di spunta **GlobalFeatures.fxl** per installare il file di libreria di caratteristiche di esempio **GlobalFeatures.fxl** da usare con il software Trimble Access. Per maggiori informazioni vedere [Libreria di caratteristiche, page 113](#).
 - Nel gruppo **File della lingua e della guida** selezionare il Language Pack richiesto da installare.
L'installazione del pacchetto lingua preferito consente di utilizzare il software Trimble Access in una lingua diversa dall'inglese e di visualizzare i file della Guida di Trimble Access sul controller nella lingua preferita (se disponibile) senza connettersi a Internet e andare su Portale guida Trimble Access. Per ulteriori informazioni, vedere [Per cambiare la lingua o terminologia, page 42](#).
6. Se sono state impostate delle cartelle dati personalizzate, per installarle durante l'aggiornamento/installazione del software Trimble Access, selezionare le cartelle da installare in **Cartelle dati personalizzate da caricare**. Vedere [Installazione dei dati esistenti durante l'aggiornamento, page 28](#).
7. Toccare **Installare**.
Vengono mostrati i progressi del download e dell'installazione del software.

NOTE - Se il software antivirus mostra un avviso durante l'esecuzione di Trimble Installation Manager, nella maggior parte dei casi è possibile continuare comunque con l'installazione. Se il software antivirus non consente di continuare, è necessario configurare il software antivirus in modo da accettare le modifiche apportate da Trimble Installation Manager. Trimble consiglia vivamente di eseguire sempre antivirus software aggiornato sul dispositivo.


8. Per chiudere Trimble Installation Manager, toccare **Fine**.

Per installare o aggiornare Trimble Access su Android

NOTE – I dispositivi configurati con un account Google gestito dall'azienda possono essere soggetti a una limitazione della policy di Google sull'installazione delle applicazioni tramite APK. Per risolvere questo problema, l'account richiederà una policy applicato per la quale è abilitato **Carica da sorgenti sconosciute**.

Per installare o aggiornare Trimble Access su un controller con Android utilizzando Trimble Installation Manager per Android:

1. Connettere il controller ad internet. Vedere [Impostazione connessione a Internet, page 596](#).

2. Per aprire Trimble Installation Manager, passare alla schermata **App** di Android nel controller e toccare l'icona Trimble Installation Manager per Android .

Trimble Installation Manager si connette automaticamente ad Internet utilizzando la connessione Internet del dispositivo, si aggiorna se necessario e quindi controlla la disponibilità di aggiornamenti.

3. Nella barra dei prodotti, selezionare il prodotto da installare o aggiornare.

4. Assicurarsi che la versione da installare sia selezionata nel campo **Versione**.

5. Nella scheda **Installazione aggiornamenti** selezionare le voci da installare:

- Selezionare i componenti software per cui si ha la licenza.

Se il controller ha una licenza perpetua Trimble Access, le app Trimble Access per cui il controller è concesso in licenza sono già selezionate. Se si sta installando Trimble Access per l'uso con una licenza in abbonamento, è necessario selezionare le applicazioni Trimble Access che si desidera installare.

- Nel gruppo **Strumenti** selezionare la casella di spunta **GlobalFeatures.fxl** per installare il file di libreria di caratteristiche di esempio **GlobalFeatures.fxl** da usare con il software Trimble Access. Per maggiori informazioni vedere [Libreria di caratteristiche, page 113](#).

- Nel gruppo **File della lingua e della guida** selezionare il Language Pack richiesto da installare.

L'installazione del pacchetto lingua preferito consente di utilizzare il software Trimble Access in una lingua diversa dall'inglese e di visualizzare i file della Guida di Trimble Access sul controller nella lingua preferita (se disponibile) senza connettersi a Internet e andare su Portale guida Trimble Access. Per ulteriori informazioni, vedere [Per cambiare la lingua o terminologia, page 42](#).

6. Toccare **Installare**.

Vengono mostrati i progressi del download e dell'installazione del software.

7. Durante l'installazione possono apparire i seguenti messaggi a comparsa:


- Se è già installata una versione del software, viene chiesto di confermare l'installazione di un aggiornamento dell'applicazione esistente. Toccare **Installare**.

- Se un messaggio a comparsa indica che il dispositivo è impostato per bloccare l'installazione di app ottenute da sorgenti sconosciute:
 - a. Toccare **Impostazioni** nel messaggio a comparsa.
 - b. Nella schermata **Impostazioni**, individuare l'elemento **Sorgenti sconosciute** e impostare il controllo su on per consentire l'installazione di app da origini diverse da Play Store.
 - c. Toccare **OK**.
 - Se viene richiesto di concedere l'accesso alle funzioni sul dispositivo, toccare **Installa** per accettare e installare il software.
8. Toccare **Fatto** per tornare a Trimble Installation Manager. In alternativa, toccare **Apri** per chiudere Trimble Installation Manager e aprire il software di nuova installazione.
 9. Per chiudere Trimble Installation Manager, toccare **Fine**.

NOTE – Trimble Installation Manager opera come servizio di gestione licenze per qualsiasi software installato utilizzando Trimble Installation Manager. Se si disinstalla Trimble Installation Manager, il software installato non verrà eseguito.


Utilizzare Trimble Access per la prima volta

Per eseguire Trimble Access per la prima volta dopo l'installazione o l'aggiornamento:


1. Nella schermata **Home** o nella schermata **App** del controller, toccare o toccare due volte l'icona del software Trimble Access  per eseguire il software.
2. La prima volta che si esegue il software viene chiesto di accettare i **Termini generali del prodotto Trimble**. Leggere i **termini** e poi toccare **OK**.

Per visualizzare questi termini in qualsiasi momento:

- Trimble Access Nel software, toccare  e selezionare **Informazioni su**. Toccare **Legale** e selezionare **Termini dell'offerta Trimble**.
 - Nella barra indirizzi del browser, andare su www.trimble.com/en/legal/offering-terms/terms.
3. La prima volta che si esegue il software, viene visualizzata la schermata Solution Improvement Program di Trimble. Il Solution Improvement Program di Trimble raccoglie informazioni su come utilizzare i programmi Trimble e su alcuni dei problemi che possono verificarsi e utilizza queste informazioni per migliorare prodotti e funzioni.
 - Per partecipare al programma, selezionare la casella di controllo **Vorrei partecipare al Trimble Solution Improvement Program** e poi toccare **OK**.
 - Se si sceglie di non partecipare, lasciare vuota la casella di spunta **Vorrei partecipare al Trimble Solution Improvement Program** e quindi toccare **OK**.

La partecipazione al programma è totalmente volontaria. In qualsiasi momento, è possibile scegliere di partecipare o meno al Solution Improvement Program. Per fare ciò, in Trimble Access toccare  e selezionare **Informazioni su**. Toccare **Legale** e selezionare **Solution Improvement Program**.

Selezionare o deselezionare la casella di controllo **Vorrei partecipare al Trimble Solution Improvement Program di Trimble**. Per maggiori informazioni vedere [Trimble Solution Improvement Program, page 30](#)

4. Appare la schermata **Progetti**. Ora è possibile creare o aprire un progetto.
5. Se necessario, toccare  nella parte superiore della schermata **Progetti** per accedere utilizzando il proprio Trimble ID. È necessario registrarsi:
 - Per scaricare la licenza di abbonamento Trimble Access la prima volta che si utilizza l'abbonamento Trimble Access.
 - Se si possiede una licenza perpetua e si desidera essere in grado di sincronizzare i dati Trimble Access con il cloud.

Per un utilizzo successivo, è necessario eseguire l'accesso solo se si è precedentemente effettuato l'accesso. Per ulteriori informazioni, vedere [Accesso e disconnessione, page 32](#).

TIP - Trimble Access offre opzioni che aiutano a gestire l'abbonamento. Ad esempio, se si utilizza sempre lo stesso controller, è possibile mantenere l'abbonamento bloccato sul controller. In alternativa, nel caso in cui non si utilizza sempre lo stesso controller e si desidera essere in grado di accedere ad un altro controller. Per ulteriori informazioni, vedere [Opzioni per rilasciare l'abbonamento, page 34](#) in [Accesso e disconnessione, page 32](#).

Aggiornamento del software per ufficio

Potrebbe essere necessario aggiornare il software per ufficio, in modo da importare i lavori Trimble Access versione 2024.10.

Tutti gli aggiornamenti Trimble Business Center necessari vengono gestiti utilizzando l'utility per il **Controllo degli aggiornamenti** fornito con Trimble Business Center.

TIP - Se si utilizzano altri software d'ufficio come Trimble Link™ per convertire i file lavoro in altri formati, installare Trimble Installation Manager sul computer dove è installato Trimble Link e quindi eseguire Trimble Installation Manager per installare gli aggiornamenti da ufficio.

Licenze e abbonamenti software

È possibile acquistare licenze software Trimble Access come licenza perpetua che è concessa in licenza al controller o come licenza di abbonamento assegnata a un singolo utente. Sono richieste licenze per l'app Topografia Generale e per ogni app Trimble Access che si desidera utilizzare.

È possibile visualizzare le licenze installate nel controller e le licenze di abbonamento assegnate all'utente registrato in qualsiasi momento nella schermata **Informazioni su** del software Trimble Access. Per ulteriori informazioni, vedere [Visualizzare le informazioni sulla licenza corrente, page 22](#).

TIP – Se non si possiede una licenza o un abbonamento corrente, è sempre possibile provare il software. È possibile utilizzare Trimble Installation Manager per creare una licenza temporanea limitata per Trimble Access e quindi installare Trimble Access 2024.10 su qualsiasi computer Con Windows 10 o su un controller Trimble supportato che esegue Android. Per maggiori informazioni vedere [Installazione di una licenza temporanea, page 24](#).

Licenze software perpetue Trimble Access

Per installare Trimble Access 2024.10 su un controller supportato che ha una licenza perpetua, il controller deve avere una **Software Maintenance Agreement Trimble Access** valida fino a **1 Ottobre 2024**. Per estendere la propria Trimble Access Software Maintenance Agreement, contattare il proprio distributore Trimble.

Una **Trimble Access Software Maintenance Agreement** valida consente all'utente che ha una licenza perpetua di installare nuove versioni del software. Inoltre fornisce accesso alle funzioni che utilizzano i servizi Web quando connessi a Internet, inclusi:

- Sincronizzazione dati cloud
- Trimble Maps
- IBSS

Rilascia le licenze software da un controller che non si desidera più utilizzare

Il programma License Relinquish & Transfer di Trimble Access è studiato per i clienti che desiderano ritirare i loro controller esistenti e passare a nuovo hardware sfruttando il loro investimento nel software esistente.

Eseguire Trimble Installation Manager sul controller dal quale si desidera rilasciare la licenza e selezionare Trimble Access nella barra dei prodotti. (Per i controller più vecchi sarà necessario eseguire Trimble Installation Manager sul computer collegato al controller da cui si desidera rilasciare la licenza.) Se la scheda **Rilascio licenze** è disponibile in Trimble Installation Manager, è possibile rilasciare le licenze software dal dispositivo collegato in modo da poter essere trasferite a un nuovo dispositivo.

Selezionare la scheda **Rilascio licenze** e toccare **Rilascia** per restituire le licenze a Trimble. Contattare il proprio distributore fornendo il numero seriale del controller dal quale si sono rilasciate le licenze e il numero seriale del controller al quale si desidera assegnare le licenze. Una volta che il proprio distributore ha riassegnato le licenze al nuovo controller, è possibile installare Trimble Access nel nuovo controller utilizzando Trimble Installation Manager.

I controller Trimble da cui rilasciare le licenze includono:

- Controller Trimble TSC3, TSC5 o TSC7
- Registratore di dati palmare Trimble TDC6 o TDC600
- Controller Trimble TCU3 o CU5
- Tablet Trimble T7, T10, T10x o T100

NOTE – Per rilasciare una licenza da un controller, il controller deve avere un contratto di manutenzione del software in corso. Per maggiori informazioni contattare il proprio distributore Trimble.

Abbonamenti Trimble Access

Se si sta utilizzando un abbonamento Trimble Access piuttosto che una licenza perpetua, è possibile installare Trimble Access 2024.10 su qualsiasi controller supportato. Un abbonamento valido fornisce l'accesso alle funzioni che utilizzano i servizi Web quando connessi a Internet.

Per utilizzare l'abbonamento software:

1. L'amministratore delle licenze nell'organizzazione deve assegnare un abbonamento all'utente utilizzando [Trimble License Manager webapp](#). Per maggiori informazioni, vedere [Trimble License Manager Help](#).
2. La prima volta che si avvia il software Trimble Access, è necessario eseguire l'accesso utilizzando l'ID Trimble per scaricare la licenza di abbonamento Trimble Access nel controller. In caso contrario, verrà richiesto di eseguire l'accesso solo se si è precedentemente effettuata la disconnessione.

Gli abbonamenti sono bloccati nel controller fino a quando non si esegue l'accesso. Una volta effettuata la disconnessione, è possibile eseguire Trimble Access su un altro controller ed eseguire l'accesso per bloccare l'abbonamento a tale controller e utilizzare il software.

TIP – Trimble Access offre opzioni che aiutano a gestire l'abbonamento. Ad esempio, se si utilizza sempre lo stesso controller, è possibile mantenere l'abbonamento bloccato sul controller. In alternativa, nel caso in cui non si utilizza sempre lo stesso controller e si desidera essere in grado di accedere ad un altro controller. Per ulteriori informazioni, vedere [Opzioni per rilasciare l'abbonamento, page 34](#) in [Accesso e disconnessione](#), page 32.

Licenze di abbonamento aggiuntive

Per utilizzare alcune funzioni del software Trimble Access, sono necessarie licenze di abbonamento aggiuntive, se si sta utilizzando un abbonamento o una licenza perpetua Trimble Access.

NOTE – Le licenze di abbonamento aggiuntive non vengono visualizzate in Trimble Installation Manager in quanto si tratta di abbonamenti basati sull'utente e non richiedono l'installazione di alcun componente utilizzando Trimble Installation Manager.

Licenze di abbonamento Trimble Catalyst

Per utilizzare un ricevitore Trimble DA2, l'utente collegato deve avere un abbonamento Trimble Access e un abbonamento **Catalyst Survey**. Gli altri tipi di abbonamento Catalyst non possono essere utilizzati con Trimble Access

Per assegnare gli abbonamenti **Catalyst Survey** agli utenti dell'organizzazione, accedere all'app Web [Trimble License Manager](#) come amministratore delle licenze. Per ulteriori informazioni, vedere la [Trimble License Manager Help](#).

La prima volta che si inizia un rilievo utilizzando il ricevitore DA2, è necessario eseguire l'accesso per scaricare la licenza abbonamento **Catalyst Survey**. Per i rilievi successivi, viene richiesto di accedere solo se si è precedentemente effettuato l'accesso.

Licenze di abbonamento Trimble Connect Business

Per sincronizzare i dati di campo Trimble Access con il cloud, l'utente connesso deve avere una licenza Trimble Connect. Se si sta utilizzando un controller con licenza perpetua, il controller deve avere una Trimble Access Software Maintenance Agreement corrente.


Per sincronizzare i dati, Trimble consiglia a tutti gli utenti di avere un **abbonamento Trimble Connect Business** perché consente agli utenti di creare più progetti e sincronizzare i dati con più progetti di un **abbonamento Trimble Connect Personal**. Gli utenti Trimble Access possono ottenere un abbonamento Trimble Connect Business a costo zero nei seguenti modi:

- Gli abbonamenti Trimble Connect Business vengono inclusi automaticamente negli abbonamenti Trimble Access. Per questi utenti non è necessaria alcuna azione.
- Per gli utenti perpetui con licenza perpetua Trimble Access, è disponibile un abbonamento Trimble Connect Business con ogni Software Maintenance Agreement corrente. Tuttavia, l'amministratore delle licenze dell'organizzazione deve assegnare l'abbonamento Trimble Connect Business a un utente specifico utilizzando l'app web [Trimble License Manager](#). Fino a quando l'abbonamento Trimble Connect Business non è assegnato all'utente, tale utente avrà un abbonamento Trimble Connect Personal e potrà creare o sincronizzare i dati solo con un numero limitato di progetti.

Per assegnare le licenze di abbonamento Trimble Connect Business agli utenti dell'organizzazione, accedere all'app Web [Trimble License Manager](#) come amministratore delle licenze. Per maggiori informazioni, vedere la [Trimble License Manager Help](#).

Per ulteriori informazioni sui diversi tipi di licenze, Trimble Connect vedere [Understanding Connect Licensing](#) in Trimble Connect Knowledge Center.

Visualizzare le informazioni sulla licenza corrente

Per visualizzare le informazioni sulla licenza per le app Trimble Access installate sul controller, toccare  e selezionare **Informazioni su**.

La schermata **Informazioni su** mostra le licenze software in uso dal controller o dall'utente registrato in Trimble Access.

TIP – Se la schermata **Informazioni su** non mostra le licenze attese o necessarie, contattare l'amministratore della licenza dell'organizzazione. Questa persona è un utente dell'organizzazione che usa l'app Web [Trimble License Manager](#) per amministrare le licenze agli utenti dell'organizzazione. Per ulteriori informazioni, vedere la [Trimble License Manager Help](#).

Licenze utente

I tipi di licenza utente mostrati nella schermata **Informazioni su** includono:

- Licenze di abbonamento Trimble Access
- Licenze di abbonamento correlate scaricate nel controller (ad esempio, gli abbonamenti Trimble Catalyst Survey)
- Licenze di abbonamento correlate assegnate all'utente corrente (ad esempio gli abbonamenti Trimble Connect)

Un abbonamento Trimble Connect Business consente di creare più progetti e sincronizzare dati con più progetti di un abbonamento Trimble Connect Personal. Se si utilizza una licenza perpetua per Trimble Access allora il controller deve avere una Trimble Access Software Maintenance Agreement corrente per essere in grado di sincronizzare i dati Trimble Access con il cloud.

NOTE - Per impostazione predefinita, gli abbonamenti Trimble Access e Trimble Catalyst Survey vengono bloccati nel controller fino a quando non si esegue l'accesso. È necessario eseguire la disconnessione sul controller corrente prima di poter utilizzare gli abbonamenti su un controller diverso. Se non si utilizza sempre lo stesso controller, è possibile configurare il software per rilasciare automaticamente le licenze dell'abbonamento quando si esce dal software o per richiedere all'utente di uscire e rilasciare l'abbonamento. Per fare questo, selezionare l'opzione appropriata dal campo **Quando si esce dal campo software** nella schermata **Informazioni su**.

Licenze controller

I tipi di licenza utente mostrati nella schermata **Informazioni su** includono:

- Licenze controller:
 - Licenze perpetue Trimble Access
 - Licenze demo/di prova Trimble Access


Il campo **Scadenza manutenzione software** si applica solo alle **licenze perpetue** e mostra la data di scadenza della Software Maintenance Agreement.

Se si utilizza una licenza perpetua per Trimble Access allora il controller deve avere una Software Maintenance Agreement Trimble Access corrente per essere in grado di sincronizzare i dati Trimble Access con il cloud o di aggiornare il software Trimble Access.

NOTE - Se l'amministratore delle licenze dell'organizzazione ha recentemente rinnovato o esteso il controller Software Maintenance Agreement, è necessario eseguire il software Trimble Installation Manager sul controller per scaricare e installare il nuovo file di manutenzione software. Una volta che questo è installato, il campo **Scadenza manutenzione software** mostra la nuova data di scadenza.

Abbonamenti alle opzioni dei ricevitori GNSS

Le informazioni sulle opzioni del ricevitore GNSS fornite dall'abbonamento **non** vengono visualizzate nella schermata **Informazioni su** perché l'abbonamento è specifico per un singolo ricevitore e non è bloccato dall'utente o dal controller.

Se si utilizza un ricevitore con opzioni fornite dall'abbonamento trimble GNSS (come un ricevitore R750 o R780), toccare  e selezionare **Strumento / Impostazioni ricevitore** per visualizzare le informazioni sull'abbonamento.

Installazione di una licenza temporanea

Se non si possiedono le licenze richieste, è possibile provare il software per un periodo limitato.

Le opzioni sono:


- Creare una **Licenza di 48 ore** per Trimble Access se non si è in grado di accedere e utilizzare l'abbonamento o se si è acquistata una licenza perpetua ma non è stata ancora assegnata al controller.
- Creare una **licenza demo di 30 giorni** per Trimble Access se il controller non ha una licenza perpetua corrente. Questo tipo di licenza temporanea è disponibile sui controller Windows e Android supportati.
- Creare una **licenza di prova di 30 giorni** per app specifiche Trimble Access se il controller ha una licenza perpetua corrente, ma nessuna licenza per l'app specifica che si desidera provare. Questo tipo di licenza temporanea è disponibile solo sui controller Windows supportati.

Licenza 48 ore quando non è possibile accedere

La licenza di 48 ore permette di continuare a lavorare quando:

- la licenza abbonamento è bloccata ad un altro controller o quando non si è bloccato l'abbonamento al controller corrente e si è ora sul campo senza una connessione Internet.
- la vostra licenza perpetua non è stata ancora assegnata al controller e avete bisogno di iniziare a lavorare sul campo.

Per installare una licenza 48 ore:

1. Se Trimble Access non è ancora installato sul controller, utilizzare Trimble Installation Manager per installare Trimble Access e selezionare le applicazioni Trimble Access che si desidera installare.
2. Eseguire Trimble Access per la prima volta.
3. Toccare  nella parte superiore della schermata **Progetti** per aprire la schermata **di accesso** e quindi toccare **Aiuto**, non posso **Accedere!** nella parte inferiore destra della schermata **di accesso** per attivare una licenza di 48 ore.

Tutte le app Trimble Access installate verranno eseguite con funzionalità complete per 48 ore. Per continuare a lavorare oltre quel periodo, è necessario eseguire l'accesso a Trimble Access con l'abbonamento solito o

eseguire Trimble Installation Manager ed installare una licenza perpetua entro il periodo di 48 ore. È possibile controllare il numero di ore rimanenti nella schermata **Informazioni su** in Trimble Access.

Licenza demo di 30 giorni

Se il controller **non dispone** di una licenza perpetua corrente, è possibile creare una licenza demo temporanea per Trimble Access.

TIP - Le licenze demo possono essere utilizzate anche su un computer desktop per scopi di formazione e test.

Le licenze demo consentono di utilizzare l'app Trimble Access Topografia Generale e altre app di Trimble Access quali: Strade, Pipelines, Tunnel, Cavee Power Line.

NOTE - Lo scopo di una licenza demo è di provare il software per la valutazione. È necessario acquistare una licenza completa Trimble Access per il lavoro di produzione.

Le licenze demo sono limitate all'aggiunta di 30 punti per lavoro, tuttavia lavori più grandi creati altrove possono essere aperti ed esaminati. Le licenze demo consentono le connessioni ai ricevitori GNSS e alle stazioni totali per i primi 30 giorni. Dopo 30 giorni è possibile emulare un rilevamento con stazione totale utilizzando uno strumento manuale (Windows e Android) ed emulare un rilevamento GNSS (solo Windows).

Per creare una licenza demo

1. In Trimble Installation Manager, assicurarsi che Trimble Access sia selezionato nella barra del prodotto.

Appare un messaggio che avvisa che il controller non ha una licenza per Trimble Access.

TIP - Se il dispositivo ha la licenza per altri prodotti, potrebbe essere necessario selezionare **Mostra tutto** nella barra dei prodotti per visualizzare questo messaggio.

2. Selezionare la scheda **Crea licenze demo**, se non è già selezionata.
3. Toccare **Accedi** e quindi eseguire l'accesso utilizzando l'ID Trimble.

Una volta eseguito l'accesso, viene creata automaticamente una licenza Trimble Access.

4. Selezionare la scheda **Installa aggiornamenti** e installare il software.

Per convertire la licenza demo in una licenza completa

Una volta acquistata una licenza perpetua o un abbonamento, eseguire Trimble Installation Manager di nuovo per disinstallare il software dimostrativo e installare la versione completa del software:

1. In Trimble Installation Manager, selezionare la scheda **Installa aggiornamenti**.
2. Se si è acquistato un abbonamento, selezionare la casella di spunta **Converti Trimble Access demo in abbonamento**.
3. Fare clic su **Installa**.
4. Trimble Installation Manager offre di disinstallare il software prima di installare la versione acquistata. Fare clic su **Accetta**.

NOTE - Se si sceglie di non disinstallare il software, le applicazioni restano installate sul dispositivo ma non possono essere utilizzate.

I componenti del software dimostrativo vengono disinstallati.

5. Eseguire di nuovo Trimble Installation Manager.
6. In Trimble Installation Manager, selezionare la scheda **Installa aggiornamenti**.
7. Selezionare i componenti da installare.
8. Fare clic su **Installa**.

Versioni di prova delle app Trimble Access (solo Windows)

Se il controller ha una licenza perpetua corrente Trimble Access (Topografia Generale), è possibile utilizzare la scheda **Provare software** per creare una licenza temporanea per supportare le applicazioni o il software di prova che può essere installato nel dispositivo collegato.

Le applicazioni di supporto sono applicazioni che possono essere installate su un computer desktop per supportare il software installato su un dispositivo.

Il software di prova sono applicazioni Trimble Access aggiuntive che si desidera provare per 30 giorni. Le licenze del software di prova in genere scadono dopo 30 giorni.

NOTE - Le versioni di prova di applicazioni selezionate Trimble Access sono completamente funzionali e possono essere installate solo una volta per dispositivo. La lunghezza del periodo di prova per il software è indicata in Trimble Installation Manager per Windows.

Per installare la versione di prova o il software di supporto

1. Avviare Trimble Installation Manager per Windows
2. Assicurarsi che Trimble Access sia selezionato nella barra del prodotto.
3. Selezionare la scheda **Prova software**.

4. Selezionare le caselle di spunta appropriate e poi toccare **Crea licenza**.
5. Toccare **Accedi** e quindi eseguire l'accesso utilizzando l'ID Trimble.

Una volta effettuato l'accesso, la Trimble Installation Manager finestra passa alla scheda **Installa aggiornamenti** e mostra il software disponibile per l'installazione, incluso il software appena selezionato.

6. Toccare **Installare**.

Utilizzare i lavori esistenti con l'ultima versione di Trimble

Access

E' possibile aprire file .job (JOB) creati utilizzando una versione precedente recente di Trimble Access con l'ultima versione del software. Trimble Access converte automaticamente il lavoro alla versione corrente del software.

NOTE - I lavori aggiornati all'ultima versione di Trimble Access non possono essere utilizzati con le versioni precedenti del software. Trimble consiglia di salvare una copia di backup della versione precedente del lavoro se alcuni controller dell'organizzazione utilizzano ancora una versione precedente di Trimble Access.

Per utilizzare i lavori da Trimble Access 2016.xx e precedenti su un controller che esegue Windows, o lavori da Trimble Access 2018.xx e precedenti su un controller che esegue Android, è necessario innanzitutto convertire i lavori in modo che siano compatibili con l'ultima versione di Trimble Access. Per una serie di opzioni su come eseguire questa operazione, fare riferimento alla nota di supporto **Trimble Access: Converting jobs to a newer version**, che può essere scaricata dalla [pagina Bollettini di supporto](#) di Portale guida Trimble Access.

Utilizzare il file .job in preferenza al file .jxl.

È possibile aprire file .jxl (JXL o JobXML) in Trimble Access, tuttavia Trimble consiglia di utilizzare il file .job equivalente invece del file jxl, se possibile.

I file JXL vengono creati esportando i file lavoro come file JXL da Trimble Accesso importando un file JOB in Trimble Business Center. Un file JXL è una rappresentazione XML del file .job.

Mentre Trimble Access può creare un nuovo file lavoro .job da un file .jxl, non ricreare il lavoro originale. Quando Trimble Access crea un lavoro da un file JXL, legge solo la sezione <Riduzione> del file XML. La sezione <Reductions> del file contiene solo record di punti, vale a dire che un file .job creato da un file .jxl contiene solo punti inseriti. Se si possiede il file .job originale e lo si aggiorna alla nuova versione di Trimble Access i dati grezzi vengono conservati - si vedrà una linea di lavoro codificata per caratteristica e si è in grado di modificare i dati come si può nel lavoro originale, ad esempio è possibile modificare altezze antenna o mire, e è possibile aggiungere un punto di calibrazione a una calibrazione di cantiere.

Installazione dei dati esistenti durante l'aggiornamento

Quando si installa o si esegue l'aggiornamento di Trimble Access su un controller Windows, è possibile scegliere di installare i file dati esistenti da una posizione cartella predefinita, se necessario, i file vengono convertiti nella versione corrente di Trimble Access quando vengono aperti in Trimble Access.


I tipi di file installati possono includere:

- Stili di rilevamento, modelli di lavoro
- Librerie di codici caratteristica
- File di controllo, DXF, allineamenti
- Rapporti/fogli di stile personalizzati

Se siete un...	È possibile utilizzare cartelle dati personalizzate quando...
Distributore Trimble	<ul style="list-style-type: none"> • Impostazione di un gruppo di nuovi controller per un cliente • Configurare i controller con i file campione per la dimostrazione
Utente in un'organizzazione che ha più controller	<ul style="list-style-type: none"> • Impostare un gruppo di nuovi controller con i file "standard" utilizzati dall'organizzazione • Configurare i controller esistenti con i file per un progetto specifico

NOTE – Se si sono modificati i file predefiniti Trimble e si sono salvati con il nome originale, questi file vengono sostituiti con le nuove versioni dei file predefiniti quando si aggiorna il software e ogni modifica viene persa. In questo caso, è necessario copiare manualmente i file modificati dalla cartella locale nella sottocartella Trimble Data appropriata dopo l'aggiornamento del software. Per evitare questo, se si modifica un formato predefinito, assicurarsi di **salvarlo con un nome diverso**.

Impostare cartelle dati personalizzate

1. In Trimble Installation Manager per Windows, toccare . Appare la finestra di dialogo **Impostazioni**.
2. Nel campo **Posizione sorgente** selezionare la cartella nel computer dove si troveranno le cartelle personalizzate. Il percorso predefinito è **C:\Trimble Access Install upload folders**.
3. Selezionare la casella di spunta **Sovrascrivi file esistenti** per sostituire i file esistenti sul dispositivo che hanno lo stesso nome con i file dalla cartella personalizzata.
4. Toccare **Crea cartella**. Inserire il nome della nuova cartella dati personalizzata, ad esempio il nome del cliente o del progetto per cui vengono utilizzati i file. Toccare **OK**.

5. File Explorer Viene visualizzata una finestra che mostra la nuova cartella dati personalizzata creata nella directory **Percorso di origine**. La cartella **Progetti** e la cartella **File di sistema** vengono create automaticamente nella nuova cartella.
6. Posizionare i file da installare sul dispositivo nella cartella **Progetti** o **File system** appropriato.
Per ulteriori informazioni su dove posizionare tipi specifici di file, vedere [Cartelle e file dati, page 132](#).
7. In Trimble Installation Manager per Windows, tornare alla finestra di dialogo **Impostazioni**. Toccare **OK**.

La finestra Trimble Installation Manager per Windows si aggiorna automaticamente e la cartella appena creata appare nelle **Cartelle dati personalizzate** per caricare l'elemento nella scheda **Installa aggiornamenti**.

Installazione file dalle cartelle dati personalizzate

Per installare i file di dati personalizzati sul dispositivo, in Trimble Installation Manager per Windows scorrere verso il basso fino alle **Cartelle dati personalizzate** per caricare l'elemento nella scheda **Installa aggiornamenti** e selezionare le cartelle che contengono i file da installare. Toccare **Installare**.

Per ulteriori informazioni, vedere [Installazione di Trimble Access, page 15](#).

Installazione di Trimble Installation Manager

Per installare o aggiornare il software nel controller Trimble Access, è necessario utilizzare Trimble Installation Manager:

- Se il controller è un dispositivo Windows, installare o aggiornare Trimble Access il software utilizzando Trimble Installation Manager per Windows.
- Se il controller è un dispositivo Android, installare o aggiornare Trimble Access il software utilizzando Trimble Installation Manager per Android.

Per installare Trimble Installation Manager per Windows

1. Andare alla [pagina Software e utilità](#) di Portale guida Trimble Access e fare clic sul link per scaricare Trimble Installation Manager per Windows.
2. Fare doppio clic sul file di installazione per installarlo.

Per maggiori informazioni fare riferimento a: [Trimble Installation Manager per Windows Guida](#).

Per installare Trimble Installation Manager per Android

Trimble Installation Manager per Android *in genere è preinstallato* sui controller Trimble che eseguono Android. Se non è già installato, seguire le istruzioni di seguito per installarlo.

1. Andare alla [pagina Software e utilità](#) di Portale guida Trimble Access e fare clic sul link per scaricare Trimble Installation Manager per Android.
2. Toccare il link per scaricare il software Trimble Installation Manager per Android.
3. Individuare il file scaricato sul dispositivo e toccarlo per eseguirlo.
4. Se un messaggio a comparsa indica che il dispositivo è impostato per bloccare l'installazione di app ottenute da sorgenti sconosciute:
 - a. Toccare **Impostazioni** nel messaggio a comparsa.
 - b. Nella schermata **Impostazioni**, individuare l'elemento **Sorgenti sconosciute** e impostare il controllo su on per consentire l'installazione di app da origini diverse da Play Store.
 - c. Toccare **OK**.

NOTE – Trimble Installation Manager opera come servizio di gestione licenze per qualsiasi software installato utilizzando Trimble Installation Manager. Se si disinstalla Trimble Installation Manager, il software installato non verrà eseguito.

Per maggiori informazioni fare riferimento a: [Trimble Installation Manager per Android Guida](#).

Trimble Solution Improvement Program

In Trimble, sappiamo che i migliori prodotti sono quelli che i nostri clienti possono utilizzare al massimo delle loro potenzialità. Per progettare i nostri prodotti, raccogliamo il feedback diretto dei clienti visitandoli, raccogliendo informazioni dai nostri partner di distribuzione, effettuando rilevamenti, rapporti di assistenza tecnica e altri tipi di ricerca sul campo.

Tuttavia, una grande quantità di persone in tutto il mondo utilizzano i prodotti Trimble, quindi è impossibile per noi contattare la maggior parte dei nostri clienti di persona per ottenere il loro feedback. Il Trimble Solution Improvement Program è stato creato per dare a tutti i clienti Trimble la possibilità di contribuire alla progettazione e allo sviluppo dei prodotti e servizi Trimble.

Il Trimble Solution Improvement Program raccoglie informazioni su come utilizzare i programmi Trimble e su alcuni dei problemi che possono verificarsi. Trimble utilizza queste informazioni per migliorare i prodotti e le funzionalità utilizzate più frequentemente, per aiutare l'utente nella soluzione dei problemi e per rispondere meglio alle esigenze. La partecipazione al programma è totalmente volontaria.

Come funziona il Solution Improvement Program Trimble?

Se si decide di partecipare, il file di registro di Trimble Access viene inviato al server Trimble ogni volta che si avvia Trimble Access.

Quando riceviamo il file di registro, lo analizziamo per le informazioni d'uso per creare statistiche su come viene utilizzata la nostra apparecchiatura, quali funzioni software sono popolari in quale regione geografica e quanto spesso possiamo vedere eventuali problemi che possono essere corretti nei nostri prodotti. Naturalmente è possibile disinstallare questo programma software in qualsiasi momento, nel caso si desideri farlo.

Questo programma influisce sulle mie prestazioni sul campo?

No. Il programma software non influisce sulle prestazioni e sulla produttività sul campo. Il trasferimento delle informazioni al Trimble server ogni volta che si avvia Trimble Access è trasparente per l'utente.


Il Solution Improvement Program raccoglierà informazioni su tutti i prodotti del mio collettore dati?

No. Il programma software raccoglie solo informazioni dal file di registro. Contiene informazioni sulle connessioni all'hardware, come i ricevitori GNSS e le stazioni totali, le mire utilizzate, i valori inseriti dall'utente Trimble Access come le informazioni atmosferiche, le eccezioni nel software e quali funzionalità Trimble Access vengono utilizzate.

Sarò contattato o riceverò spam se partecipo?




N°

Se scelgo di partecipare, posso rinunciare più tardi?

L'utente può optare per partecipare o rinunciare in qualsiasi momento. Per fare ciò, in Trimble Access toccare  e selezionare **Informazioni su**. Toccare **Legale** e selezionare **Solution Improvement Program**. Selezionare o deselezionare la casella di controllo **Vorrei partecipare al Solution Improvement Program**.

Riconosciamo che alcuni clienti potrebbero non essere a proprio agio a consentire l'invio delle informazioni raccolte dal Solution Improvement Program Trimble senza avere la possibilità di esaminarle completamente anche se le informazioni non contengono informazioni di contatto e sono regolamentate dall'informativa sulla privacy. Se non siete a proprio agio nella condivisione di queste informazioni, siete pregati di scegliere di non partecipare.

Accesso e disconnessione


L'icona **Accesso**  nella barra del titolo della schermata **Progetti** o della schermata **Lavori** è in grigio  se non si è effettuato l'accesso. Toccare l'icona  per accedere.

Per accedere o effettuare la disconnessione bisogna essere [collegati a Internet](#).

L'utente deve registrarsi utilizzando il proprio **Trimble ID** per:

- Scaricare la licenza di abbonamento Trimble Access la prima volta che si utilizza l'abbonamento Trimble Access. In caso contrario, verrà richiesto di eseguire l'accesso solo se si è precedentemente effettuato l'accesso.
- Scaricare la licenza di abbonamento Trimble Catalyst Survey la prima volta che si utilizza l'abbonamento Trimble Catalyst Survey. Per i rilievi successivi, viene richiesto di accedere solo se si è precedentemente effettuato l'accesso.
- Sincronizzare i dati Trimble Access con il cloud utilizzando l'abbonamento Trimble Connect.

NOTE – Se si sta utilizzando un controller con una licenza perpetua, allora il controller deve avere un abbonamento Trimble Access Software Maintenance Agreement corrente e si deve avere un abbonamento Trimble Connect Business assegnato.

TIP – Per visualizzare i tipi di licenze assegnati a se o al controller, toccare  e selezionare **Informazioni su**. Per maggiori informazioni vedere [Installazione di Trimble Access, page 15](#).

Per accedere

1. Per visualizzare la schermata **accedi utilizzando Trimble ID**, toccare l'icona grigia **Accesso**  nella schermata **Progetti** o **Lavori**.

TIP – Se il controller dispone solo di applicazioni Trimble Access con abbonamento installate e nessuna licenza, la prima volta che si avvia il software viene visualizzata la schermata di **Accesso con Trimble ID** e non si ripresenta all'avvio del software a meno che non sia stato precedentemente eseguita la disconnessione.

2. Se una sola persona utilizza Trimble Access sul controller, selezionare la casella di spunta **Ricordami** in modo da non dover effettuare l'accesso quando si avvia Trimble Access.

TIP – Se si sta effettuando l'accesso per utilizzare l'abbonamento Trimble Access, l'abbonamento viene bloccato dal controller fino a quando non si esegue la disconnessione. In tale situazione, la casella di controllo **Ricordami** non ha effetto.

3. Toccare **Accesso con Trimble ID**. Nel browser si apre la pagina **Trimble Identity**.

NOTE – Se non si possiede un Trimble ID, clicca **Creare un account** per crearne uno. In alternativa, toccare **Accedere con Google** per eseguire l'accesso con un account Google esistente, oppure fare clic su **Accedi con Apple** per accedere con un account Apple esistente.

Per accedere con un Trimble ID esistente:

- a. Inserire il nome utente.

Il nome utente è l'indirizzo email usato quando si è impostato Trimble ID.

- b. Toccare **Avanti**.


- c. Inserire la propria password.

Per vedere i caratteri che si stanno inserendo nel campo **Password**, toccare .

Se si è dimenticata la password, toccare **Password dimenticata?**

- d. Se l'utente ha abilitato l'**Autenticazione a più fattori** per l'account Trimble Identity, viene chiesto di inserire il codice di verifica ricevuto via SMS o tramite una app di autenticazione come Google Authenticator.
- e. Il messaggio di autenticazione appare nel browser con successo. È possibile chiudere la finestra del browser e tornare al software Trimble Access.

4. Il software Trimble Access mostra che si è effettuato l'accesso.

Il software visualizza la schermata **Progetti** o la schermata **Lavori**, se si è effettuato l'accesso da lì. L'icona colorata **Accesso**  nella barra del titolo indica che si è effettuato l'accesso.



Se si utilizzano applicazioni Trimble Access con abbonamento e si esegue l'accesso all'avvio del software, il software visualizza la schermata **Informazioni su**, mostrando gli abbonamenti che si hanno sul controller. Toccare **Accetta** per continuare alla schermata **Progetti**.

NOTE – Per conformarsi alle norme cinesi sui dati relativi al caricamento dei dati geospaziali cinesi su server esterni alla Cina, Trimble Access consente l'accesso con identità Trimble per l'uso degli abbonamenti, ma impedisce l'uso della piattaforma Trimble Connect cloud se l'indirizzo IP è localizzato in Cina.

Per scollegarsi o per rilasciare l'abbonamento

Per impostazione predefinita, le licenze di abbonamento per le app Trimble Access o Trimble Catalyst Survey sono bloccate sul controller **fino a quando non si esegue la disconnessione**. Per utilizzare queste licenze di abbonamento su un controller diverso, è necessario **eseguire la disconnessione** per rilasciare l'abbonamento sul controller corrente. Per modificare questa impostazione, vedere [Opzioni per rilasciare l'abbonamento](#), [page 34](#) in basso.

Per uscire, eseguire una delle seguenti:

- Toccare l'icona **Accesso**  nella barra del titolo della schermata **Progetti** e quindi toccare **Esci**.
- Toccare  e selezionare **Informazioni su** e poi toccare **Esci**.

TIP – Se si stanno condividendo i controller tra diversi membri del team, l'abbonamento dell'utente precedente viene rilasciato automaticamente quando un altro utente accede utilizzando il proprio Trimble ID. In tale situazione, la disconnessione dal controller non è necessaria per rilasciare l'abbonamento.

Opzioni per rilasciare l'abbonamento

Per modificare il comportamento del software Trimble Access su come rilasciare le licenze dell'abbonamento Trimble Access e Trimble Catalyst Survey quando effettui la disconnessione, toccare **☰** e selezionare **Informazioni su**. Dal campo **Quando si esce dal software**, selezionare una delle seguenti opzioni:

- Rilascia automaticamente gli abbonamenti
- Chiedi di rilasciare gli abbonamenti
- Lascia abbonamenti bloccati sul dispositivo.

TIP – Se in genere si utilizza sempre lo stesso controller, selezionare l'opzione **Lascia gli abbonamenti bloccati su questo dispositivo**.

Se il software è stato chiuso **senza** disconnessione ed è necessario rilasciare gli abbonamenti, è necessario riavviare il software e quindi:

- Se **Ricordami** era stato selezionato in precedenza nel software, dalla schermata **Progetti** o **Informazioni su** toccare **Esci**.
- Se **Ricordami** non era selezionato, prima toccare **Accesso** e poi dalla schermata **Progetti** o **Informazioni su** toccare **Esci**.

Per rilasciare manualmente le licenze di abbonamento senza uscire dal software, toccare **Esci** dalla schermata **Progetti** o dalla schermata **Informazioni su**.

TIP – Se si stanno condividendo i controller tra diversi membri del team, l'abbonamento dell'utente precedente viene rilasciato automaticamente quando un altro utente accede utilizzando il proprio Trimble ID. In tale situazione, la disconnessione dal controller non è necessaria per rilasciare l'abbonamento.

Se non è possibile accedere per utilizzare l'abbonamento

Occasionalmente l'utente potrebbe non riuscire a eseguire l'accesso per utilizzare l'abbonamento Trimble Access. Ciò può verificarsi se l'abbonamento è scaduto o se l'abbonamento è bloccato su un altro controller.

In questo caso, è possibile creare una licenza di 48 ore da utilizzare fino a quando non è possibile rinnovare l'abbonamento o sbloccare l'abbonamento dall'altro controller. Per creare una licenza di 48 ore, vedere [Installazione di una licenza temporanea, page 24](#).

NOTE – Se non è possibile accedere e non è possibile creare una licenza temporanea, il software mostra il numero di serie del controller che sta utilizzando l'abbonamento e avvisa che il software verrà eseguito in modo limitato. Toccare **Continua** per utilizzare il software in modalità limitata.

In modalità limitata è possibile utilizzare il software per caricare/scaricare dati dal cloud, aprire lavori ed esaminarli ed esportare dati. Tuttavia non è possibile aprire app Trimble Access come Strade o Pipelines, e non è possibile connettere il software ad uno strumento o a un ricevitore GNSS.

L'area di lavoro Trimble Access

Questo argomento fornisce delle informazioni utili per muoversi all'interno dello spazio di lavoro Trimble Access ed interagire con il software.

Lavorare dalla mappa

Una volta aperto un progetto e un lavoro, l'area di lavoro Trimble Access è centrata intorno alla mappa. Per iniziare a lavorare, selezionare una voce dal menu o toccare e mantenere premuto nella mappa e selezionare l'azione richiesta. Le azioni mostrate nel [menu tocca e mantieni premuto sulla mappa](#) dipendono dal numero e dal tipo di elementi già selezionati nella mappa.

La selezione di una voce di menu o di un'azione apre una nuova schermata che appare sulla mappa o una maschera che appare insieme alla mappa.

Tasti software

I tasti software nella parte inferiore dello schermo mostrano azioni ed elementi rilevanti per la schermata o la maschera aperta.

Occasionalmente in modalità orizzontale e più comunemente in modalità verticale, l'icona > appare nella riga dei tasti software per indicare che ci sono più tasti software disponibili. Per visualizzare ulteriori tasti software, toccare > o scorrere da destra verso sinistra (o da sinistra verso destra) lungo la riga di tasti software.

Navigazione menu

Nella maggior parte delle schermate è possibile toccare ☰ per visualizzare il menu. Dal menu, selezionare:

- **Progetto** per visualizzare la schermata **Progetti**.
- **Lavoro** per visualizzare la schermata **Lavori**.
- **Preferiti** per visualizzare i collegamenti alle schermate preferite. Da questa schermata è inoltre possibile tornare alle schermate già aperte nel software, mostrate nell'elenco **Ritorna a**. In modalità orizzontale, il menu si apre sempre con la voce **Preferiti** selezionata e l'elenco **Preferiti** viene visualizzato insieme al menu. Per ulteriori informazioni, vedere [Schermate e funzioni preferite, page 39](#).

La voce di menu **Preferiti** è disponibile solo quando è aperto un lavoro.

- **Dati lavoro** per accedere al menu **Dati lavoro** e aprire **Esamina lavoro**, **Gestione punti** o altre schermate dei dati lavoro.

La voce di menu **Dati lavoro** è disponibile solo quando è aperto un lavoro.

- **Topografia Generale** per passare a un'altra applicazione se si ha più di un'applicazione Trimble Access installata.

Quando un lavoro è aperto, gli oggetti che sono visualizzato sotto il nome applicazione, forniscono accesso ai menu di quell'applicazione.

- **Strumento** per accedere al menu **Strumento** o **Ricevitore**.
- **Impostazioni** per configurare le impostazioni e gli stili di rilevamento.
- **Guida** per visualizzare i file della guida installati.
- **Informazioni su** per visualizzare le informazioni sulla licenza per le app Trimble Access installate sul controller, nonché le relative licenze di abbonamento.
- **Uscita** per uscire dal software.

TIP – Scorrere in alto nel menu per visualizzare tutte le voci. Per utilizzare il tastierino del controller per selezionare una voce del menu, premere la lettera corrispondente alla prima lettera della voce del menu, ad esempio premere **G** per aprire la guida o premere **S** per visualizzare il menu **Strumento**. In questo modo è possibile utilizzare il tastierino per navigare in qualsiasi menu.

Interagire con il software

L'interfaccia utente di Trimble Access funziona in modo simile alle applicazioni per smartphone e tablet già in uso. Usare i gesti per zoomare e scorrere la mappa. Per scorrere un menu o un elenco, scorrere in alto. Quando è possibile visualizzare una grande quantità di dati, ad esempio nelle schermate **Esamina lavoro** o **Gestione punti**, vi sono delle barre di scorrimento tradizionali che possono essere trascinate in alto e in basso nella schermata.

Il Trimble TSC7 e il T7 includono un **Utility pannello touch** per selezionare la modalità **Dito**, **Guanto**, o **Stilo**. È possibile utilizzare qualsiasi modalità, ma se si lavora con pioggia, Trimble raccomanda di selezionare la modalità **Dito**. Per maggiori informazioni **sull'utility pannello touch**, consultare la documentazione del controller.

NOTE – Sul TSC7 e sul T7, il sistema operativo è impostato con visualizzazione al 125%, quindi Trimble Access è ottimizzato per essere visualizzato in scala 125% su questi controller.

Opzioni tocca e mantieni premuto per copiare e incollare il testo

Quando si copia un testo da un campo all'altro in Trimble Access, è possibile tagliare, copiare o incollare il testo utilizzando il menu tocca e mantieni premuto **Testo**:

- Per selezionare il testo, toccare e tenere premuto sulla parola per selezionare o toccare e trascinare per selezionare più testo. Appare il menu **Testo**.
- Per selezionare tutto il testo sul campo, fare doppio clic sul campo o toccare e tenere premuto su una parola e quindi toccare **Seleziona tutto** nel menu **Testo**.
- Per tagliare o copiare il testo selezionato, toccare **Taglia** o **Copia** nel menu **Testo**.
- Per incollare il testo in un campo vuoto o per incollare alla fine di un campo, toccare e mantenere premuto sul campo e toccare **Incolla**.

Per incollare il testo all'interno del testo esistente sul campo, toccare il punto di inserimento nel testo e toccare **Incolla**.

Nei controller Windows è possibile utilizzare anche scorciatoie con tasti **Ctrl** per selezionare tutto il testo, i tasti **CTRL + A**, per tagliare il testo, i tasti **Ctrl + X**, per copiare il testo, i tasti **Ctrl + C** e per incollare il testo, i tasti **CTRL + V**.

Scorciatoie barra di stato

Toccare gli elementi sulla barra di stato per navigare velocemente alla schermata **Funzioni strumento** o **Funzioni ricevitore** e modificare le impostazioni o abilitare/disabilitare le funzioni. Per maggiori informazioni vedere [Barra di stato, page 50](#).

Orientamento dello schermo

Modalità orizzontale


Il TCU5 funziona sempre in **modalità orizzontale**.

Se il controller è un **dispositivo Windows**, Trimble Access è progettato per essere utilizzato in **modalità orizzontale** ma ruota in modalità verticale se il controller è ruotato e non ha un tastierino.

In modalità orizzontale, quando una maschera è aperta lungo la mappa:

- Per visualizzare una zona più estesa della maschera, toccare **|||** e scorrere a sinistra. La maschera verrà ridimensionata in base alla posizione predefinita più vicina.
- Per visualizzare qualsiasi finestra a schermo intero, toccare **|||** e scorrere verso la parte sinistra dello schermo.
- Per diminuire la dimensione di una maschera e visualizzare più di una mappa, toccare **|||** e scorrere a destra.

Per bloccare la rotazione del dispositivo, adottare uno dei seguenti metodi:

- Dal desktop di Windows, scorrere da destra per accedere al **Centro azioni**. Toccare **Blocco rotazione** per abilitarlo. La tile **Blocco rotazione** diventa blu.
- Premere i tasti Windows  + **O** sul tastierino del controller.

Modalità verticale

Sul TDC6 e palmareTDC600 Trimble Access è progettato per essere utilizzato in **modalità verticale** o in **modalità orizzontale**.

In modalità verticale:

- Quando una maschera è aperta insieme alla mappa, toccare **≡** e scorrere verso il basso per visualizzare una zona più estesa della maschera o toccare

☰ e scorrere verso l'alto per visualizzare una zona più estesa della mappa.

- Per visualizzare ulteriori tasti software, toccare > o scorrere da destra verso sinistra (o da sinistra verso destra) lungo la riga di tasti software.
- Non c'è un tasto software **Esc** quando Trimble Access è in modalità verticale. Per uscire da una schermata senza salvare le modifiche, premere il tasto indietro sul dispositivo.



Per bloccare la rotazione del dispositivo, adottare uno dei seguenti metodi:

- Dalla schermata Home di Android, scorrere in alto dalla parte inferiore dello schermo e toccare **Impostazioni**. Selezionare **Visualizza / Avanzato / Rotazione** dispositivo e quindi selezionare **Rimani nella vista verticale**.
- Scorrere due volte verso il basso dalla parte superiore dello schermo per visualizzare la barra di stato Android e quindi toccare l'icona di **Rotazione automatica**.

Suggerimenti per i dispositivi Windows

A seconda del controller in uso, il software Trimble Access viene sempre eseguito a tutto schermo, senza visualizzare la barra titoli o la barra applicazioni Windows.

Se il controller dispone di una tastiera fisica o se è stata collegata una tastiera esterna, è possibile utilizzare la combinazione di tasti appropriata per accedere rapidamente a un programma software diverso o per configurare le impostazioni di sistema di Windows quando si è nel software Trimble Access:

- Premere il tasto **Windows**  sul tastierino per visualizzare il menu **Start** e la barra applicazioni.
- Premere il tasto **Windows**  + **D** sul tastierino per visualizzare desktop di Windows.
- Premere **Ctrl + Q** per uscire Trimble Access.

Per altre scorciatoie utili, vedere [Scorciatoie da tastierino, page 44](#).

Quando si utilizza Trimble Access su un controller Trimble che esegue Windows:

- Il controller può connettersi a tutti i ricevitori GNSS supportati e la maggior parte degli strumenti convenzionali utilizzando il Bluetooth.
- Il controller può connettersi a tutti gli strumenti convenzionali Trimble supportati utilizzando un cavo.

Suggerimenti per dispositivi Android

Quando si utilizza Trimble Access su un controller Trimble che esegue Android:

- Trimble Installation Manager per Android deve rimanere installato sul controller perché il software Trimble Access sia in funzione.
- È possibile utilizzare un cavo USB per trasferire i file tra il controller e il computer Windows. Vedere [Trasferimento file nel e dal controller, page 130](#).
- Il controller può connettersi a tutti i ricevitori GNSS supportati e la maggior parte degli strumenti convenzionali utilizzando il Bluetooth.

- Il controller TSC5 può connettersi a tutti gli strumenti convenzionali Trimble supportati utilizzando un cavo.

NOTE - Per effettuare un rilevamento robotico quando Trimble Access è in esecuzione sul palmare TDC6 o TDC600, sarà necessario collegare il palmare a TDL2.4 Radio Bridge o EDB10 Data Bridge.

Schermate e funzioni preferite

I **Preferiti** e le **Funzioni** consentono di creare dei collegamenti alle schermate software, ai controlli mappa o per attivare/disattivare una funzione strumentazione o ricevitore.

Per visualizzare i Preferiti, toccare ☰ L'elenco dei **Preferiti** viene visualizzato vicino al menu. Toccare un **Preferito** nell'elenco **Preferiti** per andare direttamente a quella schermata preferita o per abilitare/disabilitare quella funzione dello strumento/ricevitore.

L'elenco **Torna a** vicino all'elenco **Preferiti** mostra le schermate visualizzate in precedenza che sono ancora aperte. Toccare un oggetto per tornare a quella schermata.

NOTE - Per visualizzare i Preferiti quando si esegue Trimble Access in modalità verticale, toccare ☰ e poi selezionare **Preferiti**. Il menu principale passa al menu **Preferiti**, mostrando l'elenco **Preferiti** e l'elenco **Torna a**.

Se il controller ha un tastierino numerico, è possibile utilizzarlo per inserire i caratteri (**1-9, 0, - o .**) indicati nelle prime dodici tile per abilitare/disabilitare la funzione **Preferita** o aprire la schermata appropriata.

È possibile aggiungere i propri elementi all'elenco dei **Preferiti** e/o è possibile assegnarli ai tasti funzione nel controller. Ad esempio, se si assegna la funzione DR al tasto funzione **F3** nel controller, durante un rilevamento convenzionale premere **F3** per abilitare/disabilitare la modalità DR in qualsiasi schermata visualizzata nel software.

NOTE - Se si utilizza un tablet con pulsanti programmabili anziché tasti funzione dedicati, ad esempio il Trimble T10, è necessario attivare la casella di controllo **Usa tasti funzione** nella schermata **Selezione lingua**. Utilizzare l'applicazione Button Manager installata sul tablet per impostare uno dei tre pulsanti programmabili sulla parte anteriore del tablet come tasti funzione. Per maggiori informazioni consultare la guida per l'uso del tablet. Se si utilizza un tablet terze parti, controllare la documentazione del tablet per verificare i tasti funzione supportati e se siano programmabili.

Raggruppare i Preferiti

È possibile creare gruppi di preferiti e funzioni e quindi utilizzare il gruppo che corrisponde al flusso di lavoro. Ad esempio, è possibile utilizzare un gruppo quando si utilizza uno strumento convenzionale e un altro gruppo quando si utilizza un ricevitore GNSS. Quando si utilizzano i gruppi la funzione che è attivata quando si preme **F3** ad esempio, dipende se si sta utilizzando il gruppo di funzioni strumento convenzionale o GNSS.

Toccare ☰ vicino al nome del gruppo e selezionare l'opzione **Passaggio automatico** richiesto in modo che il software passi automaticamente a quel gruppo di Preferiti quando si avvia un rilevamento convenzionale o GNSS. La funzione **Passaggio automatico** funziona meglio quando si è impostato un gruppo convenzionale

e un gruppo di preferiti GNSS. Il software passa automaticamente anche ai gruppi quando la strumentazione attiva si modifica durante un rilevamento integrato.

Aggiungere la funzione corrente del software ai preferiti

Per aggiungere un collegamento a una schermata che si utilizza spesso o una funzione strumento che si attiva o disattiva di frequente, toccare ☆ per aggiungerlo rapidamente alla lista Preferiti o assegnarlo a un tasto funzione sul controller.

1. Per aggiungere una scorciatoia a:
 - schermata software, navigare alla schermata da aggiungere.
 - funzione strumento/ricevitore, toccare l'icona strumento/ricevitore nella barra di stato per visualizzare la schermata **Funzioni strumento** o **Funzioni GNSS**.
2. Toccare ☆ vicino al nome schermata o al nome della funzione strumento e selezionare se aggiungere l'oggetto a:
 - la schermata **Preferiti**
 - un tasto funzione
 - entrambe la schermata **Preferiti** e il tasto funzione
3. Se si assegna l'oggetto a un tasto funzione, toccare il tasto funzione appropriato nella schermata **Selezionare il tasto a cui assegnare la funzione**. Toccare **OK**.

Una stella gialla a fianco del nome della schermata o al nome della funzione nella schermata **Funzioni strumento** o **Funzioni GNSS** indica che l'oggetto è un preferito.

Un nome di un tasto funzione (ad esempio **F3**) vicino al nome schermata o al nome funzione indica la scorciatoia da tastierino per quell'elemento.

TIP – Se si sono impostati gruppi di preferiti, i collegamenti vengono sempre aggiunti al gruppo correntemente selezionato. Per cambiare il gruppo, toccare ≡ e selezionare il gruppo dall'elenco a discesa nella parte superiore dell'elenco **Preferiti**. Se necessario, è possibile copiare o spostare i collegamenti fra gruppi.

Gestire i tasti funzione assegnati

Per modificare i collegamenti assegnati ai tasti funzione del controller o per assegnare un tasto funzione a una funzione software per la quale non è presente alcuna icona ☆:

1. Toccare ≡ e poi toccare ✎ vicino a **Preferiti**. Viene visualizzata la schermata **Modifica**.
2. Selezionare l'opzione **Tasti funzione**.
3. Per assegnare un collegamento a un tasto funzione differente, selezionare un elemento e toccare la freccia sinistra o destra per spostare l'elemento.


4. Per assegnare un tasto funzione a una funzione software per la quale non è presente alcuna icona ☆, toccare **+** sul tasto funzione che si desidera utilizzare e selezionare la funzione che si desidera assegnare. Toccare **Accetta**.
5. Per eliminare un collegamento da un tasto funzione, selezionare l'elemento e toccare **Elimina**. In alternativa, toccare **Eliminare Tutto**.
6. Toccare **OK**.

Per creare un gruppo di Preferiti


1. Toccare **☰** e poi toccare **✎** vicino a **Preferiti**. Viene visualizzata la schermata **Modifica**.
2. Con l'opzione **Preferiti** o **Tasti funzione** selezionata, toccare **nuovo gruppo**.
3. Digitare il nome per il gruppo e poi toccare **Inserisci**.
Il nuovo gruppo viene visualizzato nella schermata **Modifica**.
4. Aggiungere e gestire elementi nel gruppo. Per copiare elementi o spostare elementi da un altro gruppo al nuovo gruppo, toccare e mantenere premuto un elemento in un gruppo diverso e selezionare **Copia su** o **Sposta a** e quindi selezionare il gruppo.
5. Per impostare le scorciatoie tasti funzione del gruppo, selezionare l'opzione **Tasti funzione** nella parte superiore dello schermo. Per copiare elementi o spostare elementi da un altro gruppo al nuovo gruppo, toccare e mantenere premuto un elemento in un gruppo diverso e selezionare **Copia su** o **Sposta a** e quindi selezionare il gruppo.
6. Toccare **Accetta**.
L'elenco **Preferiti** mostra le voci del gruppo correntemente selezionato. Per impostazione predefinita, questo è il gruppo selezionato nella schermata **Modifica preferiti** quando si tocca **Accetta**.
7. Per utilizzare un gruppo preferito diverso, toccare **☰** e poi selezionare il gruppo dall'elenco a discesa nella parte superiore dell'elenco **Preferiti**.

Per gestire le voci nell'elenco Preferiti

1. Toccare **☰** e poi toccare **✎** vicino a **Preferiti**. Viene visualizzata la schermata **Modifica**.
2. Assicurarsi che l'opzione **Preferiti** sia selezionata.
3. Apportare le modifiche:
 - Per ridisporre gli elementi nell'elenco Preferiti, selezionare un elemento e toccare la freccia sinistra o destra per spostare l'elemento.
 - Per eliminare elementi nel gruppo dei Preferiti selezionato, selezionare l'elemento e toccare **Elimina**.
 - Per far passare automaticamente il software al gruppo Preferiti quando si avvia un rilevamento convenzionale o GNSS, toccare **☰** e selezionare l'opzione di **Passaggio automatico** desiderata.

- Per sostituire i collegamenti correnti con i collegamenti preferiti forniti per impostazione predefinita con il software, toccare  vicino al nome gruppo Preferiti e selezionare **Impostazioni predefinite**.

Se il software mostra un avviso tutti i collegamenti preferiti saranno cancellati e sostituiti da quelli predefiniti, toccare **Si**.

- Per eliminare un gruppo Preferiti, assicurarsi che l'opzione **Preferiti** sia selezionata. Toccare  e selezionare **Elimina gruppo**. Per eliminare tutti i **Preferiti** e i gruppi, toccare il tasto software **Cancella tutto**.

4. Toccare **OK**.


Per impostare la Ora e l' Data

Trimble Access utilizza le impostazioni data e l'ora del controller per la registrazione quando si apportano modifiche ai file.

Per impostare la data e l'ora nel controller:

1. Passare alla schermata Impostazioni sistema operativo e cercare **[Data e ora]**.
2. Cambiare la data e l'ora come necessario.


Per configurare l'impostazione della visualizzazione ora GPS per il lavoro:

1. Toccare  e selezionare **Lavoro** per visualizzare la schermata **Lavori**.
2. Selezionare il lavoro e toccare **Proprietà**.
3. Toccare **Unità**.
4. Nel campo **Formato data/ora** selezionare il formato di visualizzazione data/ora richiesto.

Nel lavoro insieme ad ogni record viene memorizzato un indicatore di data e ora che viene emesso nel file DC ogni 30 minuti.

Per cambiare la lingua o terminologia

Per cambiare la lingua del software

1. Usare Trimble Installation Manager per installare il pacchetto lingua richiesto nel controller.
2. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Lingua**.
3. Scegliere dall'elenco la lingua richiesta.

L'elenco delle lingue disponibili è determinato dai file della lingua che si è scelto di installare con il software.

4. Riavviare il software.

Per cambiare la terminologia usata nel software

Selezionare l'opzione **Usa terminologia trasporto su rotaia** per utilizzare i seguenti termini relativi al trasporto su rotaia se si esegue un rilevamento su ferrovia:

- **Passa** invece di **Vai** quando si misura la propria posizione relativa ad una stringa o quando si picchetta una stazione su una stringa.
- **Alzata** invece di **Dist.V.**

Selezionare l'opzione **Usa terminologia distanza chainage** per utilizzare il termine **Chainage** invece di **Stazione** per misurare la distanza lungo la strada o il tunnel.

Per utilizzare i tasti funzione su un tablet con tasti programmabili

Selezionare la casella di controllo **Usa tasti funzione** per poter assegnare le funzioni software Trimble Access a un tasto funzione su una tablet che non dispone di tasti funzione dedicati, ad esempio il tablet Trimble T10.


Utilizzare l'applicazione Button Manager installata sul tablet per impostare uno dei tre pulsanti programmabili sulla parte anteriore del tablet come tasti funzione. Per maggiori informazioni, consultare la *Guida utente del tablet Trimble T10*. Se si utilizza un tablet terze parti, controllare la documentazione del tablet per verificare i tasti funzione supportati e se siano programmabili.

Per maggiori informazioni, vedere [Schermate e funzioni preferite](#).

Per attivare o disattivare gli eventi sonori

Gli eventi sonori sono messaggi preregistrati che avvertono l'utente di un evento o di un'azione che si è verificata. Essi corrispondono ai messaggi della barra di stato e ai comuni messaggi di errore e di avvertimento.

Per attivare o disattivare tutti gli eventi sonori:

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Lingua**.
2. Selezionare la casella di controllo **"Riproduci eventi sonori"** per attivare gli eventi sonori, oppure deseleggerla per disattivare gli eventi sonori.
3. Selezionare la casella di controllo **Vibrazione** per attivare le vibrazioni quando Trimble Access auto memorizza un punto o quando un punto è pronto per essere memorizzato.

Questa casella di controllo è disponibile solo quando il controller è un TSC7, TDC6 o TDC600.

Gli eventi sonori sono memorizzati come file .wav. E' possibile personalizzare i propri eventi sonori sostituendo o cancellando i file .wavesistenti situati nella cartella **Sounds**. La posizione della cartella dipende dal sistema operativo del controller:

- Windows: **C:\Program Files\Trimble\Topografia Generale\Languages\<language>\Sounds**
- Android: **<Nome Dispositivo>\Trimble Data\Languages\<language>\Sounds**

Scorciatoie da tastierino

È possibile assegnare le proprie **scorciatoie personalizzate** ai tasti funzione nel controller. Vedere [Schermate e funzioni preferite, page 39](#).

Se il controller ha un tastierino alfanumerico, o se è collegato ad una tastiera esterna, è possibile accedere alle funzioni usate di frequente premendo la combinazione di tasti appropriata.

Scorciatoie da tastierino per navigare nel software

Per...	Premere...
Visualizzare il menu	Tasto Menu (premere brevemente) Viene visualizzato il menu con la schermata Preferiti aperta.
Visualizzare i Preferiti	Usare la freccia destra o giù per selezionare una voce nei Preferiti . Per chiudere i Preferiti premere la freccia sinistra e utilizzare la freccia su o giù per selezionare una voce menu differente.
Visualizzare Ritorna a	
Visualizzare la schermata funzioni Strumento o funzioni GNSS.	Tasto Menu (premere per alcuni istanti) La schermata Funzioni strumento viene visualizzata se il software è collegato a uno strumento convenzionale. La schermata Funzioni GNSS viene visualizzata se il software è collegato a un ricevitore GNSS o se non è collegato a un ricevitore o a uno strumento.
Visualizzare la schermata di selezione mira/prisma	Ctrl + P
Mostra o nascondi la eBolla GNSS.	Ctrl + L quando connessi a un ricevitore GNSS che supporta la eBolla.
Visualizzare la mappa a pieno schermo	Ctrl + M
Visualizza la schermata Esamina lavoro	Ctrl + R

Per...	Premere...
Visualizza la schermata Inserire una nota	Ctrl + N Per accedere alla libreria codici caratteristica quando si inserisce una nota, premere due volte il tasto Spazio .
Navigare tra le schermate aperte nel software o fra le schede in una maschera.	Ctrl + Tab per spostarsi tra le schermate aperte (esclusa la mappa) in una direzione o Ctrl + Maiusc + Tab per spostarsi tra le schermate aperte in ordine inverso. Le schermate aperte sono elencate nell'elenco Ritorna a nella schermata Preferiti . TIP - In una maschera che dispone di schede, premere Ctrl + Tab per spostarsi all'interno delle schede.
Passare dalla vista piano alla sezione trasversale	Toccare  o  o premere il tasto Tab . TIP - Le viste piano e sezione trasversale sono disponibili durante il picchettamento di un allineamento o durante la rilevazione o esame di una strada o tunnel utilizzando l'app Strade o Tunnel.
Visualizzare il menu Avvio di Windows	Tasto Windows 
Visualizzare il desktop di Windows	Tasto Windows  + D
Bloccare l'orientamento del dispositivo	Tasto Windows  + O



Scorciatoia da tastierino per muoversi tra le schermate o per selezionarle


Per...	Premere...
Ordinare le colonne	Toccare l'intestazione della colonna. Toccarla nuovamente per invertire l'ordinamento.
Tasti software	Ctrl + 1, 2, 3, o 4

Per...	Premere...
	Premere il numero corrispondente alla posizione del tasto software (da 1 a 4 da sinistra a destra).
Muoversi tra campi o elementi in un elenco	Freccia su, freccia giù, Tab , Back Tab TIP - Nella schermata Codici misura o Modifica Codici misura , premere Tab per spostarsi tra i diversi controlli della schermata. Quando il focus è sui tasti codice, utilizzare i tasti freccia per spostarsi al pulsante codice successivo.
Aprire un elenco a discesa	Freccia a destra
Selezionare gli elementi da elenchi a discesa	Premere il primo carattere dell'elenco di elementi. Se elementi multipli iniziano con lo stesso carattere, premere nuovamente il primo carattere per spostarsi nell'elenco.
Selezionare una casella di verifica o tasto	Spazio (premere brevemente)
Eliminare un lavoro o un progetto	Ctrl + Del
Per selezionare elementi multipli nella mappa o in Gestione punti	Toccare e tenere premuto Ctrl e poi toccare gli elementi.
Per selezionare un intervallo di elementi in Gestione punti	Tenere premuto MAIUSC e quindi toccare l'elemento all'inizio e alla fine della selezione.

Scorciatoie da tastierino per eseguire funzioni

Per...	Premere
Abilitare/disabilitare una funzione Preferita o aprire la schermata appropriata	<p>Premere il tasto funzione configurato nel controller da qualsiasi schermata visualizzata nel software.</p> <p>In alternativa, toccare \equiv e premere il tasto numerico nel tastierino del controller che corrisponde al tasto del preferito (1-9, 0, - o .) per abilitare/disabilitare la funzione o aprire la schermata appropriata.</p>
Selezionare un elemento nella schermata Funzioni dello strumento	<p>Premere il tasto numerico nel tastierino del controller che corrisponde al tasto del preferito (1-9, 0, - o .) per abilitare/disabilitare la funzione o aprire la schermata appropriata.</p> <p>Se si è configurato un tasto funzione nel controller come scorciatoia a una funzione strumento, è possibile premere il tasto funzione configurato durante la visualizzazione di qualsiasi schermata software .</p>
Selezionare un elemento nella schermata Funzioni GNSS	<p>Premere il tasto numerico nel tastierino del controller che corrisponde al tasto del preferito (1-9, 0, - o .) per abilitare/disabilitare la funzione o aprire la schermata appropriata.</p> <p>Se si è configurato un tasto funzione nel controller come scorciatoia a una funzione GNSS, è possibile premere il tasto funzione configurato durante la visualizzazione di qualsiasi schermata software.</p>
Passare da GNSS a rilevamento convenzionale e viceversa	Toccare l'area nella barra di stato.
Misurare uno scatto di	Ctrl + K

Per...	Premere
verifica	
Iniziare una misurazione dalla schermata Codici misura	<p>Nel tastierino del controller premere il tasto numerico corrispondente al tasto del codice di riferimento.</p> <p>Quando i tasti sono impostati in una matrice 3 x 3, i tasti 7, 8, 9 attivano la fila superiore di tasti, i tasti 4, 5, 6 attivano la fila centrale di tasti, i tasti 1, 2, 3 attivano la fila inferiore di tasti.</p> <p>Quando i tasti sono impostati in una matrice 4 x 3, i tasti 0, - e . attivano la fila inferiore di tasti.</p> <p>NOTE - Non è possibile utilizzare scorciatoie con tasti alfanumerici se il tasto Multi-codice  è abilitato.</p>
Selezionare un gruppo di codici nella schermata Codici misura	<p>Premere da A a Z per spostarsi tra i gruppi pagine da 1 a 26. Il tasto A apre il gruppo 1, il tasto B apre il gruppo 2... e il tasto Z apre il gruppo 26.</p> <p>NOTE - Non è possibile utilizzare scorciatoie con tasti alfanumerici se il tasto Multi-codice  è abilitato.</p>
Per calcolare la distanza tra due punti:	<p>A tale scopo digitare i nomi dei punti nel campo distanza, separati da un trattino. Per esempio, per calcolare la distanza tra il punto 2 e il punto 3, inserire "2-3".</p> <p>NOTE - Questo metodo funziona con la maggior parte dei nomi punto alfanumerici, ma non funziona con i nomi punto che già loro volta contengono un trattino.</p>
Calcolare un azimut da due punti	<p>inserire i nomi punto nel campo Azimut separati da un trattino. Per calcolare ad</p>

Per...	Premere
	<p>esempio l'azimut dal punto 2 al punto 3 immettere "2-3".</p> <p>NOTE - Questo metodo funziona con la maggior parte dei nomi punto alfanumerici, ma non funziona con i nomi punto che già loro volta contengono un trattino.</p>
Modificare un'elevazione progetto o ricaricare un'elevazione modificata durante il picchettamento	Premere il tasto Spazio .
Seleziona tutti	CTRL + A
Sterro	CTRL + X
Copiare	Ctrl + C
Incollare	Ctrl + V
Salvare un'istantanea della schermata corrente.	<p>Windows:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Premere Windows + Fn + 0 per salvare l'immagine nella cartella Pictures\Screenshots. • Premere Fn + 0 per salvare l'immagine negli appunti. <p>Android:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Premere Accensione + Volume Giù per salvare l'immagine come file nella cartella Pictures\Screenshots. <p>NOTE - Le istantanee dello schermo salvate in Immagini\Istantanee non vengono salvate nel lavoro. Per creare un'istantanea dello schermo della vista mappa corrente e salvarla nel lavoro, toccare .</p>

Per...	Premere
Chiudere il software	Ctrl + Q
Simulare un controller	CTRL + MAIUSC + S

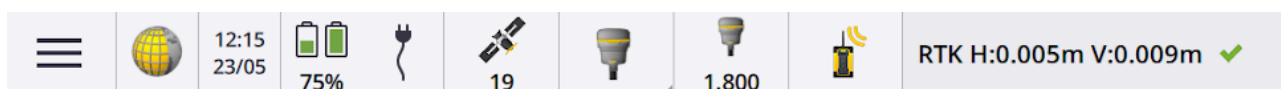
Barra di stato

La barra di stato viene visualizzata in alto a destra nella schermata quando un lavoro è aperto. Fornisce informazioni sullo strumento che è collegato al controller e accesso alle funzioni usate frequentemente.

Barra di stato rilevamenti convenzionali





Barra di stato rilevamenti GNSS



Elementi comuni barra di stato

Gli elementi che sono di solito visualizzati nella barra di stato sono:

Elemento	Nome	Descrizione
	Pulsante menu	Toccare per visualizzare il menu.
	Icona applicazione	Mostra l'applicazione Trimble Access corrente. Se è installata solo un'applicazione, la barra di stato mostra sempre l'icona Topografia Generale. Per cambiare applicazione, toccare l'icona e poi selezionare l'applicazione da eseguire.

Elemento	Nome	Descrizione
		<p>TIP – In modalità verticale, l'icona app non appare sulla barra di stato. Per passare a un'app diversa, toccare ☰ e selezionare il nome della app corrente (ad esempio Topografia Generale) e quindi nella schermata Scegliere applicazione, toccare il nome della app a cui si vuole passare.</p>
	Data e ora	Mostra la data e l'ora corrente.
	Riga di stato	<p>La linea di stato visualizza un messaggio quando si verifica un evento o un'azione. Toccare la riga di stato per passare da una strumentazione all'altra, durante un rilevamento integrato.</p> <p>La linea di stato viene visualizzata all'estrema destra della barra di stato. In modalità verticale appare sotto la barra di stato.</p>

Stato batterie

L'area **Stato batterie** nella barra di stato mostra lo stato della batteria nel controller e nei dispositivi connessi al controller. Se il controller ha più di una batteria, viene mostrato il livello di ogni batteria.

Per visualizzare la schermata **Stato della batteria** toccare l'icona dello stato batteria nella barra di stato.

Stato rilevamenti convenzionali


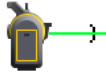






Durante un rilevamento convenzionale, nella riga di stato, vengono visualizzati i valori dell'angolo orizzontale o verticale e della distanza.

Stato strumentazione.



Per visualizzare:

- la schermata [Funzioni dello strumento, page 384](#) **toccare** l'icona dello Strumento nella barra di stato.
- la schermata [Impostazioni strumentazione, page 400](#) **toccare e mantenere premuto** l'icona dello Strumento nella barra di stato.

L'icona strumento indica la strumentazione collegata. Dei simboli sono aggiunti all'icona dello strumento per indicare gli stati.







Icona	Indica che
 1.100	Il software è collegato a una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12. L'altezza dello strumento è mostrata quando l'impostazione della stazione è completata.
 1.100	L'SX10/SX12 è collegato al controller utilizzando il Wi-Fi. La potenza del segnale Wi-Fi è indicata sotto l'icona Wi-Fi.
 S 1.100	L'EDM SX10/SX12 è in modalità standard (STD). Effettua la media degli angoli mentre viene eseguita una misurazione standard.
 S 1.100	L'EDM SX10/SX12 è in modalità standard (STD). Il puntatore laser è abilitato (solo SX12).
 S 1.100	L'EDM SX10/SX12 è in modalità standard (STD). Uno strumento è agganciato alla mira (prisma).
 T 1.100	L'EDM SX10/SX12 è in modalità tracciamento (TRK). Misura costantemente distanze ed aggiorna il collegamento di stato.
 T 1.100	Il SX10/SX12 EDM è in modalità tracciamento (TRK) e la modalità DR è abilitata.
 T 1.100	L'EDM SX10/SX12 è in modalità tracciamento (TRK). La modalità DR è abilitata. Il puntatore laser è abilitato (solo SX12).
 T 1.100	Il cerchio bianco sullo strumento indica che l'illuminazione mira (TIL) è abilitata.
 1.630	Il software è collegato a una Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S. L'altezza dello strumento è mostrata quando l'impostazione della stazione è completata.
	Il software è collegato a una Stazioni totali Trimble C5.


Icona	Indica che
	Il software è collegato a una Stazione totale Trimble M3.
	Il software è collegato ad una stazione totale Spectra Geospatial FOCUS 50.
	Il software è collegato ad una stazione totale Spectra Geospatial FOCUS 30 o 35.
	Uno strumento è agganciato alla mira (prisma).
	Uno strumento è agganciato alla mira (prisma) e sta misurando.
	F Lo strumento è in modalità Standard veloce (FSTD). Effettua la media degli angoli mentre viene eseguita una misurazione standard veloce.
	S Lo strumento è in modalità Standard (STD). Effettua la media degli angoli mentre viene eseguita una misurazione standard.
	*T Lo strumento è in modalità Tracciamento (TRK). Misura costantemente distanze ed aggiorna il collegamento di stato.
	*T Uno strumento è bloccato alla mira (prisma) e sta ricevendo come risposta un segnale EDM dal prisma.
	Il puntatore laser è attivo (solo modo DR).
	Il puntatore laser ad alta potenza è attivo.
	I segnali radio dello strumento robotico non vengono più ricevuti.

Icona	Indica che
	Il compensatore è disattivato.
	Auto-connetti è disattivato. Toccare l'icona una volta per riavviare Auto-connetti. Toccare l'icona una volta per configurare Opzioni di autoconnessione , page 594.

Stato mira

Per cambiare la mira o le impostazioni della mira, toccare l'icona di stato nella barra di stato. Vedere [Altezza mira](#), page 369



Icona	Indica che
 +0 1.500	Il prisma è agganciato. "1" indica che è in uso la mira 1 . La costante prisma (in millimetri) e l' altezza della mira sono mostrate a destra dell'icona. Quando si misura un punto con un offset prisma doppio, vengono visualizzati due costanti prisma.
 +0 0.000	Lo strumento è in modalità Riflesso Diretto.
 +0 0.000	L'icona della mira rotante con un alone rosso pulsante indica che la strumentazione ha Autolock attivato ma non è correntemente agganciato ad una mira.
	FineLock è attivato.
	FineLock a lunga portata è attivato.
	La Ricerca GPS è abilitata.

Icona	Indica che
	La Misurazione obiettivo interrotta è abilitata.

Stato rilevamenti GNSS

Durante un rilevamento GNSS, nella riga di stato, vengono visualizzate informazioni precise per la posizione attuale.

Satelliti

Il numero sotto l'icona satellite  indica il numero di satelliti nella soluzione se si è avviato un rilevamento, o il numero di satelliti inseguiti se non si è ancora avviato il rilevamento. Per visualizzare la schermata **Satelliti** premere .



TIP – Se [A] o [B] appare vicino al numero di satelliti in un rilevamento RTK, in questo caso viene utilizzato un sottoinsieme indipendente di satelliti. Vedere [Per utilizzare sottoinsiemi indipendenti di satelliti tracciati nei rilevamenti RTK, page 527](#).











Ricevitore GNSS









Per visualizzare:






- la schermata [Funzioni GNSS, page 522](#) **toccare** l'icona dello ricevitore GNSS nella barra di stato.
- la schermata [Impostazioni ricevitore, page 531](#) **toccare e mantenere premuto** l'icona del ricevitore GNSS nella barra di stato.

L'icona ricevitore GNSS indica il tipo del ricevitore GNSS collegato:

Icona	Indica che
	Ricevitore Trimble R980, laddove la compensazione inclinazione IMU è attivata e l'IMU è allineato. Le misurazioni sono corrette per l'inclinazione del ricevitore. Vengono visualizzati i valori di precisione per la posizione dell'estremità dell'asta corrente.
	Ricevitore Trimble R980, laddove la compensazione inclinazione IMU è attivata ma l'IMU non è allineato. Le misurazioni non sono corrette per l'inclinazione del ricevitore. Non vengono visualizzati i valori di precisione.




Icona	Indica che
	Ricevitore Trimble R980, laddove la compensazione inclinazione IMU non è abilitata. Il ricevitore funziona solo in modalità GNSS. Vengono visualizzati i valori di precisione per l'APC.
	Ricevitore Trimble R780, laddove la compensazione inclinazione IMU è attivata e l'IMU è allineato. Le misurazioni sono corrette per l'inclinazione del ricevitore. Vengono visualizzati i valori di precisione per la posizione dell'estremità dell'asta corrente.
	Ricevitore Trimble R780, laddove la compensazione inclinazione IMU è attivata ma l'IMU non è allineato. Le misurazioni non sono corrette per l'inclinazione del ricevitore. Non vengono visualizzati i valori di precisione.
	Ricevitore Trimble R780, laddove la compensazione inclinazione IMU non è abilitata. Il ricevitore funziona solo in modalità GNSS. Vengono visualizzati i valori di precisione per l'APC.
	Ricevitore Trimble R12i, laddove la compensazione inclinazione IMU è attivata e l'IMU è allineato. Le misurazioni sono corrette per l'inclinazione del ricevitore. Vengono visualizzati i valori di precisione per la posizione dell'estremità dell'asta corrente.
	Ricevitore Trimble R12i, laddove la compensazione inclinazione IMU è attivata ma l'IMU non è allineato. Le misurazioni non sono corrette per l'inclinazione del ricevitore. Non vengono visualizzati i valori di precisione.
	Ricevitore Trimble R12i, laddove la compensazione inclinazione IMU non è abilitata. Il ricevitore funziona solo in modalità GNSS. Vengono visualizzati i valori di precisione per l'APC.
	Ricevitore R12 Trimble
	Ricevitore Trimble R10
	Ricevitore Trimble R8s













Icona	Indica che
	Ricevitore Trimble R8
	Ricevitore Trimble R580
	Ricevitore Trimble R2
	Ricevitore Trimble DA2
	Ricevitore Trimble R750
	Ricevitore Trimble R9s o NetR9 Geospatial.
	Ricevitore Trimble R7
	Antenna smart Trimble SPS986 GNSS, laddove la compensazione inclinazione IMU è attivata e l'IMU è allineato. Le misurazioni sono corrette per l'inclinazione del ricevitore. Vengono visualizzati i valori di precisione per la posizione dell'estremità dell'asta corrente.
	Antenna smart Trimble SPS986 GNSS, laddove la compensazione inclinazione IMU è attivata ma l'IMU non è allineato. Le misurazioni non sono corrette per l'inclinazione del ricevitore. Non vengono visualizzati i valori di precisione.
	Antenna smart Trimble SPS986 GNSS, laddove la compensazione inclinazione IMU non è attivata. Il ricevitore funziona solo in modalità GNSS. Vengono visualizzati i valori di precisione per l'APC.
	Ricevitore palmare GNSS Trimble TDC650


Icona	Indica che
	Ricevitore SP 60 Spectra Geospatial
	Ricevitore SP 80 Spectra Geospatial
	Ricevitore SP 85 Spectra Geospatial
	Ricevitore SP 90m Spectra Geospatial
	Auto-connetti è disattivato. Toccare l'icona una volta per riavviare Auto-connetti. Toccare l'icona una volta per configurare Opzioni di autoconnessione , page 594.

Impostazioni correzione in tempo reale

Per visualizzare ulteriori informazioni dettagliate di stato, toccare l'area informazioni correzione in tempo reale nella barra di stato.

Icona	Che cosa indica
	Ricezione in corso di segnali radio.
	I segnali radio non vengono più ricevuti.
	Ricezione in corso dei segnali del modem cellulare.
	Il modem cellulare ha riagganciato o a smesso di ricevere le correzioni.
	I segnali radio sono stati ricevuti. xFill è pronto a fornire RTK, se richiesto.
	I segnali radio non vengono più ricevuti. xFill sta attivando RTK per continuare.

Icona	Che cosa indica
	Segnali SBAS o OmniSTAR® in ricezione.
	Si ricevono i segnali dei satelliti RTX e viene generata la posizione RTX.
	Si stanno ricevendo i dati dal satellite RTX ma non è ancora possibile generare una posizione RTX.
	È in esecuzione un rilevamento RTX ma, al momento, non si ricevono dati dal satellite RTX.
	Misurazione in corso di un punto.
	Misurazione in corso di punti continui.
	Un punto viene misurato utilizzando un ricevitore Trimble con compensazione inclinazione IMU.
	I punti continui sono misurati utilizzando un ricevitore Trimble con compensazione inclinazione IMU.
	E' in esecuzione un rilevamento GNSS RTK e i dati base provenienti da una sorgente GNSS Internet vengono trasmessi al Rover.
	È in esecuzione un rilevamento GNSS RTK e si mette in pausa il flusso di dati base da una sorgente GNSS Internet. Il flusso di dati base si riavvia automaticamente quando necessario.
	Quando un rilevamento GNSS RTK è in esecuzione e si stanno ricevendo i dati base da una sorgente GNSS Internet, ma la soluzione dal ricevitore non sta ancora usando tali dati base.
	Quando un rilevamento GNSS RTK e si arresta il flusso di dati base da una sorgente GNSS Internet. Viene mantenuta la connessione della stazione base alla sorgente GNSS Internet, ma i dati base in tempo reale non saranno

Icona	Che cosa indica
	trasmessi al rover.
	Quando un rilevamento GNSS RTK è in esecuzione ma è impossibile ricevere i dati base di una sorgente GNSS Internet.

Dettagli antenna


L'altezza dell'antenna corrente è mostrata sotto l'icona dell'antenna. Se l'icona antenna è la stessa di quella del ricevitore, allora è utilizzata l'antenna interna.


Per modificare le impostazioni antenna, toccare l'icona antenna nella barra di stato.

Stato batterie

Per visualizzare la schermata **Stato della batteria** toccare l'icona dello stato batteria nella barra di stato.

La schermata **Stato batterie** mostra lo stato di della batteria nel controller e nei dispositivi connessi al controller. Se il controller ha più di una batteria, viene mostrato il livello di ogni batteria.

Se l'icona della batteria è , il livello della batteria è vicino allo 0%. Se è stata inserita una batteria che ha un livello superiore di carica, la batteria potrebbe trovarsi in uno stato insolito e il livello di carica non può essere determinato. Rimuovere la batteria e reinserirla. Se il problema non viene risolto, ricaricare la batteria e riprovare. Se ci sono ancora problemi, contattare il proprio distributore Trimble.

Se è in uso l'alimentazione esterna, ad esempio quando il controller è connesso ad un alimentazione esterna, viene visualizzata l'icona batteria .

Per configurare le opzioni di risparmio energia per il controller, toccare l'indicatore di livello di energia per la batteria del controller.

Per vedere le impostazioni della strumentazione o del ricevitore, toccare l'indicatore di livello di energia per la batteria della strumentazione o del ricevitore.

Progetti e lavori

Un **progetto** è una cartella che raggruppa lavori Trimble Access e file utilizzati dai lavori, inclusi punti di controllo, file strade o allineamenti RXL, immagini di sfondo o superfici, e file di riferimento per il progetto come informazioni sul sito o su salute e sicurezza.

Un **lavoro** contiene dati di rilevamento grezzi provenienti da uno o più rilevamenti e le impostazioni di configurazione del lavoro incluso il sistema di coordinate, la calibrazione e le impostazioni delle unità di misura. I dati scansione e le immagini mediate scattate durante il rilevamento sono memorizzate in file separati e collegati al lavoro. Un lavoro può anche contenere punti di controllo se questi sono stati importati nel lavoro invece di utilizzare un file collegato dalla cartella di progetto.

Per avviare un rilevamento bisogna avere almeno un progetto ed almeno un lavoro.

I progetti e i lavori possono essere locali nel controller o possono risiedere nella piattaforma di collaborazione cloud Trimble Connect, dalla quale possono essere scaricati nel controller. Nel controller i lavori sono salvati in una cartella di progetto appropriata all'interno della cartella **Trimble Data**. Per ulteriori informazioni su come sono organizzati i file e le cartelle sul controller, vedere [Cartelle e file dati, page 132](#).

Quando si crea un lavoro è possibile salvare le impostazioni come modello e, successivamente, creare lavori utilizzando il modello. I lavori nello stesso progetto di solito hanno le stesse impostazioni, ma questo non è essenziale.

Creazione progetto e lavoro

Chi crea i progetti e lavori e come, dipende dalla propria organizzazione. Le opzioni sono:

- **I progetti e i lavori** sono creati **in ufficio** utilizzando Trimble Sync Manager ed inviati al cloud, da dove vengono scaricati nel controller. I dati del progetto e lavoro nel controller possono essere caricati nel cloud in qualsiasi momento.

Se necessario, nuovi lavori possono essere creati in locale nel controller e inviati al cloud.

- **I progetti** sono creati **in ufficio** utilizzando Trimble Sync Manager ed inviati al cloud, da dove vengono scaricati nel controller. Nuovi **lavori** sono creati in **locale** nel controller e inviati al cloud. I dati del progetto e lavoro nel controller possono essere caricati nel cloud in qualsiasi momento.
- **I progetti e i lavori** sono creati **localmente** sul controller.

I progetti locali e i lavori possono essere caricati nel cloud più tardi, come richiesto.

Lavorare con progetti e lavori cloud

Creare progetti e lavori in ufficio

Creare progetti e lavori cloud utilizzando Trimble Sync Manager e Trimble Business Center

Utilizzare lo strumento **Invia a sincronizzazione** in Trimble Business Center per creare progetti e lavori utilizzando i dati del progetto Trimble Business Center. È possibile inviare i dati e le impostazioni di progetto direttamente a Trimble Sync Manager dal progetto nel software Trimble Business Center. Utilizzare l'applicazione desktop Trimble Sync Manager per creare il lavoro con proprietà lavoro completamente configurate ereditate dal progetto Trimble Business Center. Per ulteriori informazioni, vedere [Trimble Sync Manager Guida](#).

Creare progetti e lavori cloud utilizzando Trimble Sync Manager

Se si utilizzano altri software di rilevamento e ingegneria civile come Autodesk Civil 3D, 12d Model o il software Bentley civil, è possibile scaricare l'applicazione desktop Trimble Sync Manager da [Trimble Sync Manager Installation webpage](#). Utilizzare i software di rilevamento e ingegneria civile soliti per esportare i dati sul campo e poi usare Trimble Sync Manager per organizzare i dati in progetti e lavori. Tutte le proprietà lavoro possono essere configurate in Trimble Sync Manager e, se necessario, salvate come modello per velocizzare la creazione di lavori successivi. Per maggiori informazioni vedere [Trimble Sync Manager Guida](#).

Creare progetti cloud in Trimble Connect

Per conservare facilmente la stessa struttura di file e cartelle utilizzati nella rete aziendale, è possibile caricare direttamente i file e le cartelle nel progetto Trimble Connect, ad esempio utilizzando l'app desktop Trimble Connect Sync. In Trimble Access è possibile sfogliare i file e le cartelle pubblicati nel progetto Trimble Connect e selezionarli per il download. Per ulteriori informazioni, fare riferimento alla [Guida utente Trimble Connect Sync](#).

I lavori possono essere creati in Trimble Access. I file lavoro sincronizzati con il cloud vengono visualizzati in Trimble Sync Manager come al solito. Per maggiori informazioni vedere [Trimble Sync Manager Guida](#).

NOTE - Solo .job I file creati in Trimble Access o in Trimble Sync Manager possono essere scaricati nel controller. Qualsiasi lavoro .job I file caricati direttamente sul progetto Trimble Connect (ad esempio utilizzando l'app desktop) Trimble Connect Sync non possono essere scaricati nel controller.

Lavorare con progetti cloud e lavori su controller

Per sincronizzare i dati di campo Trimble Access con il cloud, l'utente connesso deve avere una licenza Trimble Connect. Se si sta utilizzando un controller con licenza perpetua, il controller deve avere una Trimble Access Software Maintenance Agreement corrente.




Per sincronizzare i dati, Trimble consiglia a tutti gli utenti di avere un **abbonamento Trimble Connect Business** perché consente agli utenti di creare più progetti e sincronizzare i dati con più progetti di un

abbonamento Trimble Connect Personal. Gli utenti Trimble Access possono ottenere un abbonamento Trimble Connect Business a costo zero nei seguenti modi:

- Gli abbonamenti Trimble Connect Business vengono inclusi automaticamente negli abbonamenti Trimble Access. Per questi utenti non è necessaria alcuna azione.
- Per gli utenti perpetui con licenza perpetua Trimble Access, è disponibile un abbonamento Trimble Connect Business con ogni Software Maintenance Agreement corrente. Tuttavia, l'amministratore delle licenze dell'organizzazione deve assegnare l'abbonamento Trimble Connect Business a un utente specifico utilizzando l'app web [Trimble License Manager](#). Fino a quando l'abbonamento Trimble Connect Business non è assegnato all'utente, tale utente avrà un abbonamento Trimble Connect Personal e potrà creare o sincronizzare i dati solo con un numero limitato di progetti.

Per assegnare le licenze di abbonamento Trimble Connect Business agli utenti dell'organizzazione, accedere all'app Web [Trimble License Manager](#) come amministratore delle licenze. Per maggiori informazioni, vedere la [Trimble License Manager Help](#).

Per ulteriori informazioni sui diversi tipi di licenze, Trimble Connect vedere [Understanding Connect Licensing](#) in Trimble Connect Knowledge Center.

Per visualizzare progetti e lavori nel cloud, il controller deve essere collegato a Internet e bisogna accedere su [utilizzando il proprio Trimble ID](#). L'icona di **accesso**  nella barra del titolo è grigia  se non si è effettuato l'accesso. Toccare l'icona di **accesso**  per accedere.

Una volta effettuato l'accesso, i progetti e i lavori che risiedono nella piattaforma di collaborazione cloud Trimble Connect e a cui si è assegnati vengono visualizzati nelle schermate **Progetti e Lavori** del software Trimble Access. Viene inoltre inviata una notifica via email quando un lavoro viene assegnato da Trimble Connect.

L'icona cloud vicino al nome del progetto o lavoro indica che ci sono modifiche da caricare o scaricare. Per ulteriori informazioni, vedere [Sincronizzare dati nel cloud, page 73](#).

Lavorare con progetti e lavori locali

Creare progetti locali


Se necessario, è possibile creare progetti locali nel controller. Vedere [Creare un progetto, page 67](#).

Bisogna trasferire manualmente i file dati che si vogliono utilizzare nella cartella di progetto del controller. Vedere [Trasferimento file nel e dal controller, page 130](#) e [Cartelle e file dati, page 132](#).

È possibile caricare un progetto creato nel controller nel cloud in un secondo momento. Vedere [Caricare un progetto locale nel cloud, page 69](#).

Creare lavori locali

È possibile creare progetti locali nel controller se necessario.


TIP – Il procedimento per creare un lavoro locale è lo stesso sia che il lavoro sia parte di un progetto locale o di un progetto che risiede nel cloud. Se un lavoro locale è in un progetto cloud, è possibile caricare il lavoro locale sul cloud in ogni momento dopo la sua creazione. Per fare ciò, toccare  nel pannello dei dettagli e selezionare **Caricare**.

È possibile creare lavori locali da:

- l'ultimo lavoro utilizzato nel progetto corrente
- un modello, inclusi i modelli creati in lavori precedenti
- un file JobXML o DC in uno di questi formati:
 - JobXML
 - SDR33 DC
 - Trimble DC v10.7
 - SC Exchange

NOTE – L'importazione da un file JobXML a un file lavoro Trimble Access viene essenzialmente utilizzata per trasferire la definizione del sistema di coordinate e le informazioni del progetto. Un file JobXML generato da un lavoro Trimble Access contiene tutti i dati grezzi nella sezione FieldBook e la coordinata "migliore" per ogni punto del lavoro nella sezione Riduzioni. Solo i dati della sezione Riduzioni vengono letti nel nuovo file lavoro Trimble Access, mentre le osservazioni grezze non vengono importate.

Gestire progetti

La schermata **Progetti** viene visualizzata ogni volta che si avvia il software Trimble Access. Per visualizzare la schermata **Progetti** in qualsiasi momento, toccare  e selezionare **Progetti**.

La schermata **Progetti** elenca i progetti nella cartella **Progetti** del controller.

Toccare un progetto per selezionarlo. Il pannello dettagli progetto mostra i nomi dei lavori nel progetto, inclusi i lavori in tutte le cartelle del progetto.




TIP – Per visualizzare i dettagli del progetto in modalità verticale, selezionare il progetto e quindi toccare **Dettagli**.

Creare un progetto

Per creare un nuovo progetto locale, toccare **Nuovo**. Vedere [Creare un progetto, page 67](#).

Scaricare un progetto

Se si è effettuato l'accesso utilizzando il proprio Trimble ID, i progetti condivisi non ancora scaricati da Trimble Connect sono mostrati con testo grigio.

NOTE – Per scaricare progetti che risiedono nella piattaforma di collaborazione cloud Trimble Connect, o per caricare le modifiche fatte in questi progetti, bisogna aver effettuato [l'accesso utilizzando il proprio Trimble ID](#). L'icona di **accesso**  nella barra del titolo è grigia  se non si è effettuato l'accesso. Toccare l'icona di **accesso**  per accedere.

Per scaricare un progetto dal cloud:

1. Selezionare il progetto.

Se il progetto contiene lavori, questi sono elencati nel riquadro dei dettagli del progetto.

2. Toccare **Scarica**.


Appare la schermata **Impostazioni progetto**. La scheda **Connetti file** mostra il nome, il tipo e le dimensioni di ciascun file di design nel progetto.

3. Nella scheda **Connetti file** selezionare i file e le cartelle nella cartella progetto Trimble Connect da utilizzare in Trimble Access. Toccare **Accetta**.

4. Tocca **Scarica** per scaricare i dati nel controller.

Una volta che il progetto è stato scaricato, il software ritorna alla schermata **Progetti**.

NOTE – Nella scheda **Connetti file**:

- Nella scheda **Connetti file**, viene visualizzata l'icona Trimble Sync Manager  accanto ai file caricati su Trimble Connect utilizzando Trimble Sync Manager. Questi file sono già selezionati e non possono essere deselezionati.
- Per i progetti Trimble Access Pipelines, la cartella **Conteggio** e i file non vengono visualizzati nella scheda **Connetti file**.
- I file di sistema vengono salvati automaticamente nella cartella **File di sistema** allo scaricamento nel controller.
- Se non si scaricano tutti i file, è possibile scaricarli in un secondo momento, se necessario.


Selezionare il progetto nella schermata **Progetti** e quindi toccare  e selezionare **Connetti file**.

TIP – Se un progetto cloud è duplicato misteriosamente sul controller (dove il nuovo progetto ha un numero aggiunto al nome progetto), il progetto originale sul controller potrebbe avere perso il file ProjectInformation.xml che crea il collegamento tra il progetti campo e cloud. Se ciò si verifica, si consiglia di arrestare Trimble Access, utilizzare File Explorer per rinominare i due progetti sul controller e quindi avviare Trimble Access e scaricare di nuovo il progetto cloud. Utilizzare di nuovo File Explorer per copiare i file dai progetti rinominati nel progetto appena scaricati.

Aprire un progetto

Toccare un progetto per selezionarlo e toccare **Aprire**.

Quando si apre un progetto, viene visualizzata la schermata **Lavori**. Vedere [Gestione dei lavori, page 78](#).

NOTE – Se un progetto scaricato mostra un'icona di blocco , significa che non si ha accesso al progetto. Per ulteriori informazioni, vedere [Stato sincronizzazione progetto e lavoro, page 74](#) in [Sincronizzare dati nel cloud, page 73](#).


Caricare un progetto locale nel cloud

Per caricare un progetto locale nel cloud, vedere [Caricare un progetto locale nel cloud, page 69](#).


Caricare dati nel cloud

Le modifiche ai progetti vengono caricate automaticamente nel cloud:


- Se si sono abilitate le impostazioni di sincronizzazione automatica nella schermata **Impostazioni cloud**. Per ulteriori informazioni, vedere [Impostazioni cloud per la sincronizzazione dati, page 70](#).
- Quando si modifica lo stato di un lavoro che risiede nel cloud a **In corso** o **Lavoro su campo completato**. Per ulteriori informazioni, vedere [Gestione dei lavori, page 78](#).

Per caricare modifiche **a qualsiasi** lavoro cloud per un **progetto** specifico, ad esempio alla fine di ogni giorno, toccare  vicino al nome del progetto.

Per gestire il caricamento dei singoli file o per far fronte ai conflitti di file, vedere [Sincronizzare dati nel cloud, page 73](#).

TIP – Per includere i file di progetto collegati ai lavori durante il caricamento dei dati, toccare  nella parte superiore della schermata **Progetti** per aprire la schermata **Impostazioni cloud** e selezionare la casella di controllo **Carica file collegati**. Per caricare solo dati dal campo e dati esportati dai lavori, deselezionare la casella di controllo **Carica file collegati**. Per ulteriori informazioni, vedere [Impostazioni cloud per la sincronizzazione dati, page 70](#).

Gestire i membri della team di progetto


Per gestire chi è assegnato a un progetto cloud, selezionare il progetto nella schermata **Progetti** e quindi toccare  e selezionare la scheda **Team**. Per ulteriori informazioni, vedere [Gestione dei membri del team, page 77](#).

Per trovare un progetto nell'elenco.

Per ricercare per nome parziale progetto, inserire il testo da ricercare nel campo **Filtro progetto**. Vengono elencati i progetti con i nomi che contengono le lettere inserite.

Per mostrare solo progetti nel controller, toccare  e selezionare **Controller**.

Per mostrare solo progetti nel cloud, toccare  e selezionare **Cloud**.

Per aggiornare l'elenco dei progetti, toccare .

TIP – La schermata progetti effettua un controllo delle modifiche quando viene aperta ma non effettua un refresh automatico. Toccare **C** per visualizzare i nuovi progetti, ad esempio i progetti che sono stati condivisi recentemente in Trimble Connect o se si è utilizzato esplora risorse per creare una nuova cartella nella cartella **Progetti**.

Modificare un progetto

Per modificare le proprietà del progetto, toccare **Proprietà**. Effettuare i cambiamenti e toccare **Accetta**.

Per eliminare o uscire da un progetto

È possibile eliminare i progetti locali in qualsiasi momento. Se un progetto risiede nel cloud, è possibile scegliere di uscire dal progetto o di eliminarlo.

1. Per eliminare un progetto o per uscire da un progetto cloud, selezionare il progetto nell'elenco e quindi toccare **Elimina**.
2. Nel messaggio di conferma che appare, selezionare:

- **Eliminare dal controller** per rimuovere il progetto dal controller ma restare assegnati al progetto.

Il progetto rimane nell'elenco progetti e appare in grigio fino a quando non si sceglie di scaricarlo di nuovo.

- **Eliminare dal controller e lasciare il progetto cloud** per lasciare il progetto nel cloud e eliminare il progetto dal controller.

Per poter scaricare di nuovo il progetto, è necessario essere riassegnati ad esso.

- **Eliminare dal controller e dal cloud** per rimuovere il progetto dal controller e dal cloud.

Questa opzione è disponibile solamente se si è amministratore del progetto.


Se il progetto risiede nel cloud e non si è amministratori, non viene chiesto di selezionare un'opzione. Il messaggio conferma che si abbandona il progetto.

3. Toccare **OK**.
4. Quando il software chiede all'utente di confermare di essere certi di voler eliminare il progetto, toccare **Sì**.



TIP – È possibile lasciare un progetto cloud non ancora scaricato nel controller. Non è possibile eliminare i progetti che non hai ancora scaricato perché non ci sono dati da eliminare nel controller.

Creare un progetto

È possibile creare un progetto locale in Trimble Access (memorizzato solo sul controller) o è possibile aggiungerlo al cloud in modo da essere facilmente condiviso con altri membri del team o gestito dall'ufficio.

1. Toccare  e selezionare **Progetto**. Viene visualizzata la schermata **Progetti**.
2. Toccare **Nuovo**.
3. Inserire il **Nome** del progetto.
4. Se richiesto, inserire i dettagli **Descrizione, Riferimento e Posizione**.

Questa informazione viene visualizzata con il nome progetto nella schermata **Progetti**.

5. Se richiesto, selezionare un'immagine per il progetto. L'immagine selezionata viene visualizzata vicino al nome progetto nella schermata **Progetti**.
 - Per selezionare un file nel controller o nella rete di file dell'organizzazione, toccare  .
Se si è [configurata una connessione Internet](#) alla rete del computer aziendale e si è effettuato l'accesso alla rete, è possibile visualizzare i file e le cartelle sulla rete. Toccare **Questo controller** e quindi selezionare un'unità di rete disponibile.
 - Per catturare immagini utilizzando la fotocamera del controller, toccare .
6. Toccare **Avanti**.
7. Per aggiungere il progetto al cloud, selezionare la casella di spunta **Crea progetto cloud**.


TIP – Se non si è pronti per caricare il progetto nel cloud, è possibile saltare questo passaggio e caricare il progetto locale nel cloud successivamente. Vedere [Caricare un progetto locale nel cloud, page 69](#).

8. Toccare **Creare**.

Se è stata selezionata la casella di controllo **Crea progetto cloud**, appare la finestra di dialogo **Crea progetto cloud**.

- a. selezionare la posizione del file server Trimble Connect in cui si trova il progetto.
La scelta del file server per la regione più vicina alla propria posizione offre prestazioni migliori quando si scaricano o si caricano i dati.
- b. Toccare **Sì**.
Il progetto viene aggiunto al cloud.

Nel controller viene creata la cartella di progetto e viene visualizzata la schermata **Nuovo lavoro**.

TIP – Per aggiornare le impostazioni del progetto in qualsiasi momento, selezionare il progetto nella schermata **Progetti**  e quindi toccare nel riquadro dettagli progetto. Se il progetto è un progetto cloud, è possibile:


- Selezionare la scheda **Membri del team** per condividere il progetto con altre persone del team e assegnare i ruoli al progetto. Vedere [Gestione dei membri del team, page 77](#).
- Selezionare la **scheda IBSS** per impostare un Servizio Internet Stazione Base (IBSS Internet Base Station Service) per correzioni GNSS RTK nel progetto. Vedere [Servizio stazione base Internet \(IBSS\), page 455](#).

Caricare un progetto locale nel cloud

Se non si è caricato il progetto nel cloud quando lo si è creato in Trimble Access, è possibile caricare il progetto nel cloud in qualsiasi momento.


I progetti e i lavori che risiedono nel cloud possono essere facilmente condivisi con altri membri del team o gestiti dall'ufficio utilizzando Trimble Sync Manager.

NOTE – Per poter caricare un progetto nel cloud, è [necessario accedere](#) utilizzando Trimble ID. Se si sta utilizzando Trimble Access con una licenza perpetua, e il controller deve avere un accordo di manutenzione del software corrente Trimble Access, ed è necessario avere un abbonamento Trimble Connect. Per visualizzare i tipi di licenze assegnati a se o al controller, toccare ☰ e selezionare **Informazioni su**. Per maggiori informazioni vedere [Installazione di Trimble Access, page 15](#).


1. Selezionare il progetto nella schermata **Progetti** e quindi toccare  per aprire la schermata delle impostazioni del progetto.
2. Toccare **Carica**.
Appare la finestra **Crea progetto cloud**.
3. selezionare la posizione del file server Trimble Connect in cui si trova il progetto. La scelta del file server per la regione più vicina alla propria posizione offre prestazioni migliori quando si scaricano o si caricano i dati.
4. Toccare **Sì**.

La schermata **Carica progetto** mostra lo stato di avanzamento del caricamento. Sono elencati tutti i file di progetto caricati.

NOTE – Se non si riesce a caricare il progetto ma in precedenza il caricamento di un progetto è stato possibile, toccare ☰ e selezionare **Informazioni su** per verificare il tipo di abbonamento. Se si possiede un abbonamento Trimble Connect Personal, è possibile che si sia superato il numero di progetti che è possibile creare. Chiedere all'amministratore della licenza dell'organizzazione l'assegnazione un abbonamento Trimble Connect Business utilizzando l'app Web [Trimble License Manager](#).

5. Toccare **Accetta**.
Nella schermata **Progetti**, l'icona cloud vicino al progetto mostra , che indica che il progetto nel cloud è lo stesso del progetto sul controller.
6. Per caricare qualsiasi lavoro nel progetto nel cloud, selezionare il lavoro nella schermata **Lavori** e quindi toccare ☰ e selezionare **Carica**.
Una volta caricato, il lavoro può essere visualizzato e gestito in Trimble Sync Manager.

NOTE – Se i lavori nel progetto locale utilizzano un file libreria di caratteristiche e si desidera che altri controller che utilizzano questo progetto abbiano accesso alla libreria di caratteristiche, il file della libreria deve essere aggiunto al progetto come file di riferimento in Trimble Sync Manager. Per ulteriori informazioni, vedere [Aggiungere file di riferimento](#) in *Trimble Sync Manager Guida*.

TIP – Per aggiornare le impostazioni del progetto in qualsiasi momento, selezionare il progetto nella schermata **Progetti**  e quindi toccare nel riquadro dettagli progetto. Ora che il progetto è un progetto cloud è possibile:

- Selezionare la scheda **Membri del team** per condividere il progetto con altre persone del team e assegnare i ruoli al progetto. Vedere [Gestione dei membri del team](#), page 77.
- Selezionare la **scheda IBSS** per impostare un Servizio Internet Stazione Base (IBSS Internet Base Station Service) per correzioni GNSS RTK nel progetto. Vedere [Servizio stazione base Internet \(IBSS\)](#), page 455.

Impostazioni cloud per la sincronizzazione dati

Utilizzare la schermata **Impostazioni cloud** per automatizzare la sincronizzazione nel cloud per tutti i progetti cloud nel controller.

Le modifiche apportate nella schermata **Impostazioni cloud** vengono salvate nel controller e sono attive per il progetto cloud corrente. Ad esempio, se si hanno tre progetti e si imposta l'**Utilità di pianificazione della sincronizzazione** per caricare i dati nel cloud ogni ora, solo il progetto corrente caricherà i dati nel cloud ogni ora. Se si apre un progetto diverso, i dati di tale progetto ora vengono caricati sul cloud ogni ora.

Per aprire la schermata **Impostazioni cloud**, toccare  nella schermata **Progetti**.

File impostazioni caricamento

Carica file collegati

Per includere i file collegati ai lavori durante il caricamento dei dati, selezionare la casella di spunta **Carica file collegati**.

Per caricare solo dati di campagna e dati esportati dai lavori, deselezionare la casella di controllo **Carica file collegati**.

I file collegati caricati nel cloud da Trimble Access non sono impostati per essere scaricati automaticamente con il lavoro quando un altro utente sta scaricando il lavoro nel proprio controller. Tuttavia, i file saranno disponibili nel cloud e potranno essere scaricati in altri controller utilizzando il pulsante **Aggiungi** in **Gestore strati**.

Carica automaticamente il progetto corrente

Attivare **Carica automaticamente il progetto corrente** per caricare le modifiche nel cloud a intervalli regolari o quando si completano azioni specifiche.

Per abilitare il caricamento automatico dei dati, impostare l'interruttore **Carica automaticamente il progetto corrente** su **Si** e quindi selezionare la frequenza con cui caricarli.

È possibile selezionare le opzioni necessarie:

- Selezionare **Periodicamente** per caricare regolarmente dati nel cloud.

Inserire l'intervallo di tempo in ore e minuti nel campo **Intervallo di tempo**.

TIP – I dati aggiunti o modificati rimangono nel controller ma non vengono caricati automaticamente nel cloud fino al raggiungimento dell'intervallo di tempo specificato. Quando si seleziona l'opzione **Periodicamente**, Trimble consiglia di selezionare anche l'opzione **Quando si chiude un lavoro** o **Quando si termina un rilevamento** per assicurarsi che tutti i dati non ancora caricati dall'ultimo intervallo di tempo vengano caricati automaticamente quando si chiude il lavoro o si termina il rilevamento.

- Selezionare **Quando si chiude un lavoro** per caricare i dati ogni volta che un lavoro viene chiuso. Ciò include quando si chiude il software o quando si apre un altro lavoro.
- Selezionare **Quando si accede** per caricare i dati nel cloud quando si accede al software. La selezione di questa opzione garantisce che se più di un utente utilizza un controller, i dati modificati dal precedente utente vengono caricati nel cloud quando si passa da un utente all'altro.
- Selezionare **Quando si termina un rilevamento** per caricare i dati ogni volta che si termina un rilevamento.

NOTE – Se il progetto corrente è un progetto locale e non risiede ancora nel cloud, quando si imposta l'opzione **Carica automaticamente il progetto corrente** su **Si**, il software mostra un messaggio che chiede se si desidera caricare il progetto ora. Nella box del messaggio:

- Selezionare il **Connetti Server** da utilizzare e toccare **Si** per caricare il progetto corrente nel cloud. Le **impostazioni di Caricamento file** configurate si applicheranno al progetto.
- Toccare **No** se non si desidera caricare il progetto corrente nel cloud. Le **impostazioni di Caricamento file** configurate non si applicheranno al progetto corrente a meno che non risieda nel cloud. Per caricare il progetto nel cloud in un secondo momento, vedere [Caricare un progetto locale nel cloud, page 69](#).

Indipendentemente dalle impostazioni di caricamento, è possibile caricare manualmente i dati nel cloud in qualsiasi momento modificando lo stato di un lavoro in **Lavoro su campo completo** o selezionando il lavoro nell'elenco lavori, toccando **☰** e selezionando **Carica**.

- Se l'opzione **Carica automaticamente il progetto corrente** è impostata su **Si**, tutti i lavori aggiornati nel progetto vengono caricati nel cloud.
- Se l'opzione **Carica automaticamente il progetto corrente** è impostata su **No**, viene caricato solo il lavoro selezionato.

Se c'è un problema con la connessione Internet nel controller e i dati non possono essere sincronizzati automaticamente all'ora selezionata, il software chiede all'utente di controllare la connessione Internet nel

controller. Toccare **Sì** per verificare o configurare la connessione Internet. Toccare **Ignora** nel prompt del messaggio per consentire al software di continuare a cercare di caricare i dati in background senza mostrare ulteriori avvisi. I dati rimangono nel controller fino a quando il software non può connettersi ad Internet e caricare con successo i dati nel cloud.

TIP – Per gestire i conflitti di file, vedere [Sincronizzare dati nel cloud, page 73](#).

Impostazioni download file

Scarica come TrimBIM

Il formato TrimBIM (.trb) è un formato Trimble tradizionalmente usato per rappresentare modelli BIM o 3D come IFC. Può essere utilizzata anche per rappresentare altri modelli BIM, inclusi file Navisworks Drawing (NWD), AutoCAD Drawing (DWG) e SketchUp (SKP) che sono stati caricati su Trimble Connect.

Per scaricare questi file nel controller come file TrimBIM, selezionare la casella di spunta **Scarica come TrimBIM**. I file TrimBIM sono più piccoli, più veloci da scaricare nel controller e più veloci da caricare la prima volta che li si utilizza in Trimble Access.

In alternativa, per utilizzare i file IFC, DWG e NWD nel loro formato originale, **deselezionare** la casella di controllo **Scarica come TrimBIM**.

NOTE –

- È necessario selezionare la casella di controllo **Scarica come TrimBIM** per utilizzare i file DWG o NWD quando si utilizza Trimble Access su un controller con Android. I file DWG e NWD non sono supportati quando memorizzati direttamente su un dispositivo Android.
- La conversione dei file NWD nel formato TrimBIM utilizzando Trimble Connect è in BETA. Questa funzione è supportata solo quando si caricano i file NWD su Connect Desktop, non su Connect Web. Trimble Connect [Trimble Connect](#) [Trimble Connect](#)

Per ulteriori informazioni sull'assimilazione dei modelli BIM come file TrimBIM in Trimble Connect, fare riferimento alla [documentazione Trimble Connect](#).

Scarica automaticamente gli aggiornamenti

Attivare **Scarica automaticamente gli aggiornamenti** per ricevere automaticamente gli aggiornamenti dei file di design da Trimble Connect. Ciò garantisce che si stia sempre lavorando all'ultima versione di qualsiasi file di progetto, eliminando la necessità di trasferimenti di file manuali e riducendo il rischio di prendere decisioni basate su informazioni obsolete

Quando l'opzione **Scarica automaticamente aggiornamenti** è attivata, Trimble Access mostra una notifica quando è disponibile una nuova versione di un file che si sta utilizzando. Se i file vengono rimossi dal cloud, il software mostra una notifica e chiede all'utente di cancellare il file dal controller. In alternativa si ha l'opzione di convertire il file in un file solo locale, che non è più connesso al cloud.

Quando l'opzione **Scarica automaticamente aggiornamenti** è attivata, Trimble Access verifica la presenza di modifiche:

- quando si esegue l'accesso
- quando si apre un lavoro
- quando si seleziona un file da collegare al lavoro utilizzando **Gestore strati**
- ogni 15 minuti

Impostazioni di rete

Usare la casella gruppo **Impostazioni di rete** per impostare quali reti possono essere usate per il trasferimento dati.

Permetti a sincronizzazione automatica di utilizzare i dati mobili

Selezionare la casella di spunta **Consenti sincronizzazione automatica all'uso dei dati mobili** per consentire il caricamento dei dati utilizzando la rete dati mobile, se disponibile. A seconda della rete e del piano dati, ciò potrebbe comportare addebiti."

Deselezionare la casella di spunta **Consenti sincronizzazione automatica all'uso con i dati mobili** per consentire il caricamento dei dati usando solo il Wi-Fi.

Limitare la sincronizzazione automatica di caricamento su reti specifiche

Impostare questa opzione su **No** per consentire il caricamento dei dati utilizzando una qualsiasi rete a cui è collegato il controller.

Impostare questa opzione su **Sì** per limitare la sincronizzazione automatica del caricamento alle reti consentite, ad esempio il Wi-Fi dell'ufficio o di casa Wi-Fi. Per selezionare le reti consentite:

- Selezionare una rete nell'elenco **Reti disponibili** e quindi toccare **+** per spostarla nell'elenco **Reti salvate**.
- Per rimuovere una rete consentita, selezionarla nell'elenco **Reti salvate** e toccare **-** per spostarla nell'elenco **Reti disponibili**.
- In alternativa, toccare due volte un nome di rete in una delle due liste per spostarlo nell'altro elenco.

TIP - Le reti salvate vengono salvate nel controller e vengono mostrate a qualsiasi utente Trimble Access che usa tale controller.

Sincronizzare dati nel cloud

Questo argomento fornisce informazioni su:

- Le icone che appaiono vicino ai progetti o ai lavori per indicare che ci sono modifiche ai file nel controller da caricare o modifiche ai file nel cloud da scaricare.
- Le icone che vengono visualizzate vicino ai nomi dei file per indicare che i file nel controller non sono gli stessi dei file nel cloud.



- Come scaricare o caricare solo alcuni file in un lavoro.
- Come gestire i conflitti di file tra il controller e il cloud.



TIP – Assicurarsi di conoscere le informazioni correlate non incluse in questo argomento:

- Per i passaggi per scaricare un progetto dal cloud per la prima volta, vedere [Scaricare un progetto, page 64](#).
- Per caricare un progetto locale nel cloud, vedere [Caricare un progetto locale nel cloud, page 69](#).
- Per automatizzare la sincronizzazione nel cloud per i progetti cloud, vedere [Impostazioni cloud per la sincronizzazione dati, page 70](#).



Stato sincronizzazione progetto e lavoro


Il pulsante cloud vicino al nome del progetto o lavoro indica che ci sono modifiche nei file nel controller da caricare o modifiche nei file nel cloud da scaricare.

 indica che ci sono modifiche nel progetto o lavoro nel cloud che devono essere scaricate nel controller. Toccare  per scaricare tutti i file modificati nel progetto o nel lavoro.

 indica che ci sono modifiche nel progetto o lavoro nel controller che devono essere caricate nel cloud. Toccare  per caricare tutti i file modificati nel progetto o nel lavoro.

 indica che il progetto o lavoro nel cloud è esattamente lo stesso del progetto o lavoro nel controller.


 indica che ci sono delle modifiche al progetto o al lavoro nel cloud che vanno in conflitto con il progetto o il lavoro locale ed è necessaria un'azione. Toccare  e selezionare **Carica** o **Scarica**. Vedere [Gestione dei conflitti di file, page 75](#).

 indica che non si ha accesso al progetto o al lavoro. Questo potrebbe essere dovuto al fatto che:


- non si è assegnati al progetto o al lavoro.
- l'utente è stato assegnato al progetto o al lavoro ma poi è stato rimosso.
- Si è uno dei molti utenti che hanno accesso allo stesso controller e il progetto o lavoro è assegnato ad uno degli altri utenti.
- si è assegnati al progetto ma non è possibile aprirlo perché non è stato assegnato un abbonamento Connect Business per Trimble Access. Gli utenti senza un abbonamento Connect Business per Trimble Access sono in grado di lavorare con un solo progetto. Per richiedere un abbonamento, contattare l'amministratore del progetto.


TIP – Quando si modifica lo stato di un lavoro che risiede nel cloud a **In corso** o **Lavoro su campo completato**, le modifiche al lavoro vengono automaticamente caricate nel cloud. I file lavoro sincronizzati nel cloud vengono visualizzati in Trimble Sync Manager.


Stato sincronizzazione file

Per gestire il caricamento o il download dei singoli file o per far fronte ai conflitti di file, selezionare il progetto o il lavoro e quindi toccare  e selezionare **Scarica** o **Carica**.

Le icone cloud vicino ai nomi dei file nella schermata **Scarica** o **Carica** indicano lo stato di sincronizzazione di ogni file. Se non si desidera sincronizzare automaticamente tutti i file o se ci sono conflitti da risolvere, toccare il nome del file e poi selezionare l'azione più appropriata.

 indica che il file è pronto per essere scaricato nel controller.


 indica che è stato selezionato di ignorare questo file e non verrà scaricato nel controller.


 indica che il file è pronto per essere caricato nel cloud.

 indica che è stato selezionato di ignorare questo file e non verrà caricato nel cloud.

 indica che il file è in fase di sincronizzazione con il cloud.

 indica che il file nel controller è esattamente lo stesso del file nel cloud.






 indica che ci sono modifiche al file nel cloud che sono in conflitto con il file locale ed è necessaria un'azione. Vedere [Gestione dei conflitti di file, page 75](#).


 indica che il conflitto di file è stato risolto (perché si è scelto di sovrascrivere il file o mantenere il file locale). Vedere [Gestione dei conflitti di file, page 75](#).

Scegliere di sincronizzare solo alcuni file



Se necessario, è possibile scegliere di ignorare il download o il caricamento dei singoli file. Ciò è particolarmente utile quando si dispone di file di grandi dimensioni, ad esempio un file di scansione di grandi dimensioni, che non si desidera trasferire dal campo.

Per selezionare quali file sono sincronizzati nel cloud:


1. Nella schermata **Lavori**, selezionare il lavoro e quindi toccare  e selezionare **Scarica** o **Carica**.
Appare la schermata **Scarica** o **Carica**, mostrando il nome, il tipo e le dimensioni di ogni file nel lavoro che verrà sincronizzato.
2. Per ignorare il download o il caricamento di un file, toccare il nome del file e selezionare **Ignora questo file**. L'icona vicino al file cambia da  o  a  o  per indicare che il file verrà ignorato. È possibile scaricare o caricare il file in un secondo momento quando si è tornati in ufficio.
3. Per sincronizzare i file selezionati, toccare **Scarica** o **Carica**.

I file selezionati da ignorare hanno un'icona  accanto e non saranno sincronizzati fino a quando non si sceglie di farlo. Vedere [Gestione dei conflitti di file, page 75](#) in basso.



Gestione dei conflitti di file

Se  appare vicino al progetto o al lavoro, significa che ci sono modifiche al progetto o al lavoro nel cloud che vanno in conflitto con il progetto o il lavoro locale e sono necessarie delle azioni. Toccare  e

selezionare **Carica** o **Scarica**.

Nella schermata **Carica** o **Scarica**, l'icona  indica che il file è in conflitto. Toccare il file e selezionare uno dei seguenti:

- **Sovrascrivi file locale:** le modifiche apportate al file locale andranno perse.
- **Mantieni file locale:** i contenuti del file cloud saranno sovrascritti al caricamento successivo.



Una volta selezionata l'azione, l'icona vicino al file diventa , ad indicare che il conflitto del file è stato risolto. Una volta completata l'azione di sincronizzazione dei file, l'icona cambierà in .

Occasionalmente, quando si scarica un progetto, il software non mostrerà le opzioni **Sovrascrivi file locale** o **Mantieni file locale** e mostra invece un messaggio di avviso che il file contiene contenuto di un altro progetto e che il file locale deve essere rimosso o rinominato prima che il file possa essere scaricato. Toccare **Esc** per tornare all'elenco **Progetti** e quindi aprire Esplora file, navigare alla cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Access\Trimble Data** e rimuovere o rinominare il file appropriato.


Se non si è in grado di sincronizzare i dati


Se non si è in grado di sincronizzare i dati con **tutti i** progetti:

- Assicurarsi di aver effettuato l'accesso.

Se l'icona di **Accesso**  nella barra del titolo della schermata **Progetti** o della schermata **Lavori** è grigia, si è effettuato l'accesso. Toccare l'icona  per accedere.
- Verificare di avere una connessione Internet aprendo il browser web e visitando un sito frequentemente aggiornato, ad esempio un sito di notizie.

Per configurare una connessione Internet, vedere [Impostazione connessione a Internet, page 596](#).
- Se si utilizza un abbonamento Trimble Access, assicurarsi che l'abbonamento non sia scaduto.

Per verificare la scadenza dell'abbonamento, toccare  e selezionare **Informazioni su**.
- Se si sta utilizzando Trimble Access con una licenza perpetua, assicurarsi che il controller abbia una Software Maintenance Agreement attuale.


Per controllare lo stato corrente di Software Maintenance Agreement, toccare  e selezionare **Informazioni su**. La data di scadenza della Software Maintenance Agreement è visualizzata nel campo **Scadenza manutenzione software**.

Se non si è in grado di sincronizzare i dati con **alcuni** progetti ma non con altri:


- Se non è possibile visualizzare i lavori che ci si aspetta di vedere o se non si riesce a sincronizzare i dati con alcuni lavori, è possibile che non si sia assegnati al lavoro.

Contattare l'amministratore del progetto per assicurarsi di essere assegnati al lavoro.
- Assicurati di utilizzare un abbonamento Trimble Connect Business, piuttosto che un abbonamento Trimble Connect Personal.

Un abbonamento Trimble Connect Business consente di creare più progetti e sincronizzare dati con più progetti di un abbonamento Trimble Connect Personal. Per controllare il tipo di abbonamento,

toccare  e selezionare **Informazioni su**. Se si possiede un abbonamento Trimble Connect Personal, è possibile che si sia superato il numero di progetti che è possibile creare. Chiedere all'amministratore della licenza dell'organizzazione l'assegnazione di un abbonamento Trimble Connect Business utilizzando l'app Web [Trimble License Manager](#).

Gestione dei membri del team

Per gestire chi è assegnato a un progetto cloud, selezionare il progetto nella schermata **Progetti** e quindi toccare  e selezionare la scheda **Team**.

La scheda **Team** mostra le persone assegnate al progetto, il loro indirizzo e-mail, il ruolo, lo stato e la data dell'ultimo accesso al progetto.

Ruoli Team

I membri del team sono assegnati al ruolo **utente** o **amministratore**.

Ruolo utente

Un membro del team con ruolo **utente** può:

- creare lavori, aggiornare i lavori assegnati ed eliminare i lavori creati
- invitare altri utenti al progetto o riassegnare i propri lavori a un altro utente.
- aggiungere o rimuovere fogli di stile rapporti al progetto
- uscire dal progetto

Gli utenti non possono modificare le proprietà dei progetti o lavori che non gli sono assegnati.

Ruolo amministratore

Un membro del team con il ruolo di **amministratore** può eseguire le stesse attività degli utenti inoltre può anche:

- modificare le proprietà del progetto
- eliminare un lavoro o un progetto
- gestire i diritti di amministrazione di altri utenti.
- invitare gli utenti al progetto
- rimuovere altri utenti dai progetti

Per modificare i ruoli

Per modificare il ruolo di un membro del team, selezionarne il nome nell'elenco del team e toccare **Aggiorna**. Selezionare il **Ruolo** e quindi toccare **Aggiorna**.

Invitare qualcuno al progetto


1. Nella scheda **Team**, toccare **Invita**.
2. Digitare l'indirizzo email della persona che si vuole invitare. Questo deve essere l'indirizzo email utilizzato, o che verrà utilizzato per **Trimble Identity**.
3. Selezionare il ruolo **utente** o **amministratore**. In genere gli utenti sul campo hanno il ruolo **utente**.
4. Toccare **Invita**.

Se l'utente esistente ha già un ID Trimble, riceverà una email con il collegamento del progetto e verrà aggiunto automaticamente al progetto. Se l'utente invitato non ha un ID Trimble, riceverà una e-mail che lo istruisce sulla creazione di un nuovo account. Dopo la creazione dell'ID Trimble, gli utenti possono accedere al progetto, alle cartelle e ai file per cui hanno i permessi.

TIP - Per invitare più utenti in una volta, creare un file .csv che specifica l'indirizzo e-mail, il gruppo e il ruolo per ogni utente. Trimble Access non utilizza il campo **Gruppo**, quindi questo campo può essere lasciato vuoto. Il formato file .csv sarà: **email, , ruolo**.

Assegnare un lavoro a qualcuno

Per assegnare un lavoro a qualcuno, il lavoro deve risiedere nel cloud e la persona a cui lo si assegna deve essere un membro del progetto. Vedere [Gestire i membri della team di progetto, page 66](#)

Per assegnare il lavoro, aprire il lavoro e quindi, nel riquadro dettagli lavoro, toccare . Nell'elenco **Assegnatari**, selezionare il membro o i membri della team da assegnare al lavoro e quindi toccare **Accetta**. Caricare le modifiche nel lavoro nel cloud.


È anche possibile annullare l'assegnazione di qualcuno al lavoro utilizzando lo stesso flusso di lavoro.

Per rimuovere qualcuno dal progetto


Per rimuovere qualcuno dal progetto, selezionarne il nome nella scheda **Team** e toccare **Aggiorna**. Toccare **Rimuovi**.

NOTE - Un amministratore non può lasciare un progetto o modificarne il ruolo utente in **Utente**, se è il solo amministratore assegnato al progetto.

Gestione dei lavori

La schermata **Lavori** viene visualizzata ogni volta che si apre un progetto o si crea un progetto locale. Per visualizzare la schermata **Lavori** in qualsiasi momento, toccare  e selezionare **Lavoro**.

La schermata **Lavori** elenca i lavori e le cartelle nella cartella corrente. Se non ci sono lavori nel progetto, è possibile crearne uno in Trimble Access.

Toccare un lavoro per selezionarlo. Il pannello dettagli lavoro mostra le informazioni sul lavoro, inclusi descrizione, stato e file collegati. Per visualizzare i dettagli del lavoro in modalità verticale, toccare  e selezionare **Dettagli**.




E' possibile aprire file .job (JOB) creati utilizzando una versione precedente recente di Trimble Access con l'ultima versione del software. Trimble Access

NOTE - Se possibile, Trimble consiglia di utilizzare il file lavoro (.job) creato preferendo Trimble Access il file equivalente JobXML o JXL (.jxl) creato in Trimble Business Center. Per ulteriori informazioni, vedere [Utilizzare i lavori esistenti con l'ultima versione di Trimble Access, page 27](#).

Creare un lavoro

Per creare un nuovo lavoro locale, toccare **Nuovo**. Vedere [Creare un lavoro locale, page 82](#).


Scaricare un lavoro

NOTE - Per scaricare o caricare lavori e dati lavoro, bisogna avere effettuato l'accesso [utilizzando il proprio Trimble ID](#). L'icona di **accesso**  nella barra del titolo è grigia  se non si è effettuato l'accesso. Toccare l'icona di **accesso**  per accedere.

Se si è effettuato l'accesso a utilizzando il proprio Trimble ID, i lavori e le cartelle che contengono lavori assegnati ma non ancora scaricati da Trimble Connect sono mostrati con testo grigio.

Per scaricare un lavoro dal cloud:

1. Se il progetto contiene delle cartelle, toccare una cartella per visualizzare i lavori nella cartella. Toccare due volte la cartella per aprirla.

TIP - Toccare  per salire il livello di una cartella. Per visualizzare la struttura delle cartelle, toccare il campo percorso cartella sopra l'elenco lavori.

2. Selezionare il lavoro e toccare **Scarica**. I lavori e le cartelle che non sono stati ancora scaricati nel controller sono colorati in grigio nell'elenco **Lavori**.


La schermata di **Download** mostra il nome, il tipo e le dimensioni di ciascun file nel lavoro che verrà scaricato. La prima volta che si scarica un lavoro, Trimble consiglia di scaricare tutti i file. Per gestire il download dei singoli file o per far fronte ai conflitti di file, vedere [Sincronizzare dati nel cloud, page 73](#).

3. Tocca **Scarica** per scaricare i dati nel controller.


Aprire un lavoro

Toccare un lavoro per selezionarlo e quindi toccare **Apri**. Se un lavoro è già aperto, il lavoro corrente viene chiuso automaticamente.



Se il lavoro che si sta aprendo non dispone dell'altezza progetto, appare la schermata **Altezza progetto**. Inserire l'altezza progetto o toccare **Qui** per definire l'altezza utilizzando la posizione GNSS corrente. Se non ci sono posizioni disponibili, il tasto **Qui** viene disattivato.

Quando si apre il lavoro, viene visualizzata la mappa. Se non appaiono dati nella mappa, o se non si visualizzano i dati previsti, toccare  nella barra strumenti mappa per aprire **Gestore strati**. Vedere [Gestire gli strati utilizzando l'icona Gestore strati, page 153](#).

Per trovare un lavoro nell'elenco.


Per aggiornare l'elenco, toccare .

TIP – La schermata progetti effettua un controllo delle modifiche quando viene aperta ma non effettua un refresh automatico.

- Toccare  per visualizzare i nuovi lavori, ad esempio i lavori che sono stati condivisi recentemente in Trimble Connect o se si è utilizzato esplora risorse per copiare un lavoro nella cartella **Progetti**.
- Se nell'elenco non è possibile vedere un lavoro che ci si aspetta di vedere, toccare  sopra l'elenco dei lavori e assicurarsi che siano applicati i filtri corretti. I lavori visualizzati nella schermata **Lavori** vengono filtrati automaticamente in modo che per impostazione predefinita vengono visualizzati solo i lavori nel cloud assegnati (**Cloud: assegnati a me**) o creati dall'utente (**Cloud: Creati da me**) e tutti i lavori locali (**Controller**).

Per ricercare per nome parziale lavoro o per, inserire il testo da ricercare nel campo **Filtro lavoro**. Vengono elencati i nomi lavoro che contengono le lettere inserite.


CAUTION – Se non è possibile vedere un lavoro anche dopo aver controllato l'elenco dei filtri, o se è possibile scaricare il lavoro solo come lavoro di sola lettura, allora il lavoro probabilmente non è assegnato all'utente. In tal caso chiedere all'amministratore del progetto di assegnare il lavoro all'utente. Non tentare di creare una copia modificabile del lavoro sul controller, ad esempio copiando il lavoro da una chiavetta USB o scaricandolo da una email. La creazione di una copia del lavoro può causare problemi non voluti quando si tenta di caricare i dati nel cloud, come lavori duplicati o dati persi.

Per nascondere i lavori completati dalla schermata **Lavori**, toccare  sopra l'elenco dei lavori e selezionare **Stato: Completato** in maniera che non ci sia nessun segno di spunta a fianco. La prossima volta che si modifica lo stato di un lavoro su **Completato**, verrà anche rimosso dall'elenco dei lavori.

Modificare un lavoro

Per modificare lo stato di un lavoro, toccare il lavoro per selezionarlo e nel pannello dettagli, selezionare il nuovo **Stato** dall'elenco. Lo stato di un lavoro può essere **Nuovo**, **In corso** o **Lavoro su campo completato**.


Per modificare le proprietà del lavoro, toccare **Proprietà**. Effettuare i cambiamenti e toccare **Accetta**. Vedere [Proprietà lavoro, page 89](#).

Per eliminare un lavoro e i file dati associati dal controller, toccare  e selezionare **Elimina**. Cliccare **Si** per confermare.

TIP - I file nella cartella di progetto non vengono interessati quando si elimina un lavoro. Se il lavoro risiede in Trimble Connect, il lavoro è rimosso solamente dal controller. Nulla viene rimosso da Trimble Connect. Non è possibile eliminare i lavori che non ancora scaricati.

Assegnare un lavoro a qualcuno

Per assegnare un lavoro a qualcuno, il lavoro deve risiedere nel cloud e la persona a cui lo si assegna deve essere un membro del progetto. Vedere [Gestire i membri della team di progetto, page 66](#)


Per assegnare il lavoro, aprire il lavoro e quindi, nel riquadro dettagli lavoro, toccare  vicino a **Assegnatari**. Nell'elenco **Assegnatari**, selezionare il membro o i membri della team da assegnare al lavoro e quindi toccare **Accetta**. Caricare le modifiche nel lavoro nel cloud.

È anche possibile annullare l'assegnazione di qualcuno al lavoro utilizzando lo stesso flusso di lavoro.

Assegnare tag a un lavoro

Per assegnare tag a un lavoro, il lavoro deve risiedere nel cloud e i tag disponibili che possono essere assegnati al lavoro devono essere impostati in Trimble Connect. Per ulteriori informazioni sull'impostazione dei gruppi, vedere **Tag** in [Trimble Connect per la guida utente del visualizzatore 3D nel browser](#).

Per assegnare i tag, è necessario avere scaricato il lavoro dal cloud. Anche se si è creato un lavoro locale in un progetto cloud ma non lo si è ancora caricato nel cloud, è possibile assegnare tag.

Per assegnare tag, selezionare il lavoro nella schermata **Lavori** e poi nel riquadro dettagli lavoro toccare  vicino a **Tag**. Nell'elenco **Tag**, selezionare i tag da assegnare al lavoro e quindi toccare **Accetta**. Caricare le modifiche nel lavoro nel cloud.

È possibile rimuovere i tag dal lavoro utilizzando lo stesso flusso di lavoro.


NOTE - Se si lavora localmente su un lavoro in un progetto cloud ma non si ha effettuato l'accesso, se si apportano modifiche ai tag lavoro in Trimble Access e **si apportano modifiche** anche ai tag lavoro in Trimble Connect mentre si lavora offline, le modifiche apportate in Trimble Access sovrascriveranno le modifiche apportate in Trimble Connect quando i dati sono sincronizzati successivamente con il cloud.

Caricare dati nel cloud

Le modifiche ai lavori vengono caricate automaticamente nel cloud:

- Quando si modifica lo stato di un lavoro che risiede nel cloud a **In corso** o **Lavoro su campo completato**.

- Se si sono abilitate le impostazioni di sincronizzazione automatica nella schermata **Impostazioni cloud**. Questo include i nuovi lavori creati localmente nel controller per i progetti che risiedono in Trimble Connect. Per ulteriori informazioni, vedere [Impostazioni cloud per la sincronizzazione dati](#), page 70.

Per caricare le modifiche a un lavoro in ogni momento, selezionare il lavoro nella schermata **Lavoro**, quindi toccare  e selezionare **Carica**. La schermata **Carica** mostra il nome, il tipo e le dimensioni di ciascun file nel lavoro che verrà caricato. Toccare **Carica** per caricare i dati nel cloud. Per gestire il caricamento dei singoli file o per far fronte ai conflitti di file, vedere [Sincronizzare dati nel cloud](#), page 73.

Per caricare le modifiche di **tutti** i lavori nel **progetto**, ad esempio alla fine di ogni giorno, selezionare il progetto nella schermata **Progetti** e quindi toccare  e selezionare **Carica**.

TIP – Se non ci sono le opzioni **Caricare** o **Scaricare** nel menu **Dettagli**, il progetto corrente è un progetto locale e non può essere caricato nel cloud.

NOTE – I progetti creati direttamente in Trimble Connect invece di usare Trimble Access o Trimble Sync Manager devono essere aperti in Trimble Access da un utente con un ruolo di **Amministratore** prima che i nuovi lavori possano essere caricati nel cloud da parte dei membri del team che hanno un **ruolo utente**.

Chiudere un lavoro

Il lavoro corrente rimane aperto fino a quando non si [apre un lavoro diverso](#) o si esce dal software.

Per uscire dal software, premere **Ctrl + Q** sul tastierino del controller o toccare  e selezionare **Esci**.

Quando si cambiano i lavori o si esce dal software, se sono aperte delle maschere che hanno modifiche non salvate, viene chiesto di fare una delle seguenti operazioni:


- Selezionare una delle maschere elencate e toccare **Torna a** per visualizzare la maschera e le modifiche non salvate.
- Toccare **Chiudi tutto** per eliminare le modifiche e chiudere tutte le maschere.
- Toccare **Annulla** per tornare al software senza chiudere il lavoro.

Creare un lavoro locale

Quando si crea un nuovo progetto, viene visualizzata la schermata **Nuovo Lavoro**.

Per creare un nuovo lavoro in un progetto esistente, aprire il progetto dalla schermata **Progetti** per visualizzare la schermata **Lavori**. Toccare **Nuovo**. Appare la schermata **Nuovo lavoro**.

NOTE – Qualsiasi lavoro creato in Trimble Access all'inizio è solo un lavoro locale, anche se il progetto è un progetto cloud. Una volta creato un lavoro locale in un progetto cloud, è possibile caricarlo nel cloud.


TIP – Per creare una cartella nella cartella di progetto per il nuovo lavoro, toccare  nella schermata **Lavori**. Inserire il **Nome della cartella** e toccare **Crea**. Il percorso della cartella viene visualizzato nella parte superiore della schermata **Nuovo lavoro**.

nella schermata **Nuovo lavoro**:

1. Per creare un lavoro da un modello o dall'ultimo lavoro usato:
 - a. Selezionare l'opzione **Crea da modello**.
 - b. Inserire il **Nome lavoro**.
 - c. Nel campo **Modello**, selezionare:
 - **Predefinito** per creare un lavoro utilizzando il modello predefinito fornito con il software.
 - **<Nome modello>** se è stato creato un modello lavoro. Vedere [Modelli lavoro, page 84](#).
 - **Ultimo lavoro usato**.

Tutte le proprietà lavoro del lavoro o modello selezionato vengono copiate nel lavoro.

Il bottone vicino a ogni campo proprietà mostra un sommario delle proprietà correnti.
2. Per creare un lavoro da un file JobXML o DC:
 - a. Selezionare l'opzione **Crea da file JobXML o DC**.
 - b. Inserire il **Nome lavoro**.
 - c. Selezionare il **Formato file**.

TIP – Se non si è sicuri del formato file, selezionare un formato qualsiasi e il software eseguirà un controllo durante l'importazione del file.
 - d. Nel campo **Da file**, selezionare il file. Toccare  per sfogliare il file e selezionarlo. Toccare **Accetta**.
 - e. Toccare **OK**.
3. Per definire o modificare le proprietà lavoro, toccare il bottone appropriato:
 - Toccare **Sistema di coordinate** per scegliere il sistema di coordinate per il lavoro. Vedere [Sistema di coordinate, page 89](#).
 - Toccare **Unità** per selezionare le unità e il formato dei valori numerici. Vedere [Unità, page 109](#).
 - Toccare **Gestore strati** per collegare i file punti e i file mappa al lavoro. Vedere [Gestire gli strati utilizzando l'icona Gestore strati, page 153](#).
 - Toccare **Libreria di caratteristiche** per associare una libreria di caratteristiche al lavoro. Vedere [Libreria di caratteristiche, page 113](#).
 - Toccare **Impostazioni Cogo** per impostare la geometria delle coordinate per il lavoro. Vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#).
 - Toccare **Impostazioni aggiuntive** per stabilire le impostazioni aggiuntive per il lavoro. Vedere [Impostazioni aggiuntive, page 126](#).

- Toccare il bottone **File media** per collegare i file media al lavoro o a punti all'interno del lavoro. Vedere [File media](#), page 129.
- Se richiesto, immettere **Riferimento**, **Descrizione** e dettagli **Operatore** ed eventuali **Note**.

TIP – Per impostare i valori di default per i campi **Riferimento**, **Descrizione**, **Operatore**, o **Note** utilizzare un editor di testo per modificare il file **JobDetails.scprf** nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**.

4. Toccare **Accetta**.

TIP – Se si è creato un lavoro localmente sul controller e il progetto in cui si trova risiede nel cloud, è possibile assegnare tag al lavoro e caricare il lavoro nel cloud in qualsiasi momento dalla schermata **Lavori**. Una volta che un lavoro risiede nel cloud, è possibile assegnare i membri del team al lavoro nella schermata **Lavori**. Per ulteriori informazioni, vedere [Gestione dei lavori](#), page 78.

Modelli lavoro

Un modello rende più veloce e facile creare lavori con le stesse impostazioni. Creare un modello con le proprietà lavoro configurate come richiesto per poi creare lavori dal modello.

NOTE – I modelli sono utilizzati solo per importare un insieme di impostazioni lavoro durante la creazione di un lavoro. Modificare o cancellare un modello non influisce sui lavori creati precedentemente dal modello.

Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni / Modelli**. La schermata **Modelli** mostra il modello predefinito fornito con il software e i modelli creati.

Creare un modello

1. Toccare **Nuovo**.
2. Inserisci il nome del modello.
3. Per creare un modello da un'altro modello o dall'ultimo lavoro usato, selezionare il modello o l'**ultimo lavoro usato** nel campo **Copiare da**.

Le proprietà lavoro del lavoro o modello selezionato vengono copiate nel lavoro. Modificare le proprietà come necessario.

4. Toccare **Accetta**.

Importare il modello da un altro lavoro

1. Toccare **Importa**.
2. Nella schermata **Selezionare lavoro**, selezionare il lavoro. Toccare **Accetta**.
3. Inserisci il **Nome del modello**. Toccare **Accetta**.


Il nuovo modello viene visualizzato nella schermata **Modelli**.

Per modificare le proprietà del lavoro configurate nel modello

1. Per modificare un modello, selezionarlo e toccare **Modifica**.
2. Per definire o modificare le proprietà lavoro, toccare il bottone appropriato. Toccare:
 - Toccare **Sistema di coordinate** per scegliere il sistema di coordinate per il lavoro. Vedere [Sistema di coordinate, page 89](#).
 - Toccare **Unità** per selezionare le unità e il formato dei valori numerici. Vedere [Unità, page 109](#).
 - Toccare **Gestore strati** per collegare i file punti e i file mappa al lavoro. Vedere [Gestire gli strati utilizzando l'icona Gestore strati, page 153](#).
 - Toccare **Libreria di caratteristiche** per associare una libreria di caratteristiche al lavoro. Vedere [Libreria di caratteristiche, page 113](#).
 - Toccare **Impostazioni Cogo** per impostare la geometria delle coordinate per il lavoro. Vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#).
 - Toccare **Impostazioni aggiuntive** per stabilire le impostazioni aggiuntive per il lavoro. Vedere [Impostazioni aggiuntive, page 126](#).
 - Toccare il bottone **File media** per collegare i file media al lavoro o a punti all'interno del lavoro. Vedere [File media, page 129](#).
 - Se richiesto, immettere **Riferimento**, **Descrizione** e dettagli **Operatore** ed eventuali **Note**.

TIP – Per impostare i valori di default per i campi **Riferimento**, **Descrizione**, **Operatore**, o **Note** utilizzare un editor di testo per modificare il file **JobDetails.scprf** nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**.

Per copiare file lavoro

Per copiare lavori o per copiare oggetti tra lavori, toccare  e selezionare **Lavoro**, e poi toccare **Copia**. Appare la schermata **Copiare**.

TIP – In modalità verticale, scorrere da destra verso sinistra lungo la riga dei tasti software per visualizzare il tasto software **Copia**.

È possibile copiare i lavori all'interno o all'esterno della cartella di progetto o da una cartella ad un'altra nella cartella di progetto. I file associati al lavoro, inclusi quelli ottenuti durante il rilevamento (per esempio i file immagini) sono copiati allo stesso tempo.

La funzione **Copia** è utile specialmente quando si copiano i file in una chiavetta USB in modo da trasferire i lavori da un controller ad un altro.

È possibile copiare i lavori dalla versione 2017.00 e successive quando si utilizza un controller Trimble che esegue Windows e la versione 2019.00 e successive quando si utilizza un controller Trimble con Android.

Quando si apre un lavoro dalla schermata **Lavori**, Trimble Access converte automaticamente il lavoro alla versione corrente del software.

NOTE – Per evitare problemi di sincronizzazione dati, non copiare i lavori scaricati da Trimble Connect in una cartella diversa.

Elementi copiati

Durante la **copia dei file di lavoro**, è possibile scegliere di copiare i seguenti tipi di file aggiuntivi:

- File sistema coordinate
- File collegati
- File media
- File libreria caratteristiche
- File strada o tunnel
- File esportati

TIP – Per includere i file di definizione del progetto usati per le strade o picchettamento allineamento e per le scansioni tunnel, posizioni impostate o punti nelle misurazioni dei tunnel, durante la copia dei file di lavoro, selezionare le opzioni **Copia file strada**, **Copia file tunnel** o **Copia file esportati**.



NOTE – I file di trasmissione RTCM e trasformazione (RTD) associati al lavoro non vengono copiati assieme al lavoro. Gli utenti dei file RTD dovrebbero assicurarsi che il file griglia del controller su cui vengono copiati i dati contenga i dati griglia che coprono l'area del lavoro copiato.

Durante la **copia di elementi tra lavori**, è possibile selezionare da:


- Calibrazione
- Tutti i punti di controllo
- Calibrazione e controllo
- Trasformazioni locali
- Punti
- Offset RTX-RTK

Per copiare un lavoro in una cartella diversa

Utilizzare questi passaggi per copiare lavori da una cartella all'altra, ad esempio su un'unità USB.

1. Nella schermata **Copiare**, selezionare **Copiare file lavori a**.
2. Toccare  per selezionare il **Lavoro da copiare**.
3. Toccare  per selezionare la **Cartella di destinazione** del lavoro copiato.


È possibile selezionare una cartella su qualsiasi unità disponibile, come un'unità di rete o un'unità USB. Per i controller con Android, le unità USB devono essere formattate nel formato FAT32.

Se il controller esegue Android, potrebbe essere richiesto di fornire a Trimble Access autorizzazioni di lettura e scrittura per l'unità USB. Quando si tocca **Si**, viene visualizzata la schermata di selezione della cartella di Android. Toccare  nella schermata, andare all'unità USB e toccare **[SELEZIONA]** o **[Utilizza questa cartella]**. L'unità USB ora appare nella Trimble Access schermata **Seleziona cartella**. Se non appare il messaggio **rilevata unità USB** o se il messaggio è stato scartato, toccare il tasto software **Seleziona unità USB** una volta che il dispositivo USB è connesso. Notare che per il rilevamento dell'unità USB possono essere necessari fino a 30 secondi.


4. Selezionare la cartella per il lavoro copiato dalla schermata **Seleziona cartella**. Toccare **Accetta**.
5. Per creare un file JobXML, abilitare la casella di spunta **Crea file JobXML**.
6. Per copiare i file progetto associati al lavoro, selezionare le caselle di spunta appropriate.
7. Toccare **Accetta**.

Per copiare un lavoro in una cartella corrente

Utilizzare questi passaggi per copiare un lavoro da una cartella nella cartella corrente.

1. Nella schermata **Copiare**, selezionare **Copiare file lavori da**.
2. Toccare  per selezionare il **Lavoro da copiare**.


Il lavoro può essere in una cartella su qualsiasi unità disponibile, come un'unità di rete o un'unità USB. Per i controller con Android, le unità USB devono essere formattate nel formato FAT32.

Se il controller esegue Android, potrebbe essere richiesto di fornire a Trimble Access autorizzazioni di lettura e scrittura per l'unità USB. Quando si tocca **Si**, viene visualizzata la schermata di selezione della cartella di Android. Toccare  nella schermata, andare all'unità USB e toccare **[SELEZIONA]** o **[Utilizza questa cartella]**. L'unità USB ora appare nella Trimble Access schermata **Seleziona cartella**. Se non appare il messaggio **rilevata unità USB** o se il messaggio è stato scartato, toccare il tasto software **Seleziona unità USB** una volta che il dispositivo USB è connesso. Notare che per il rilevamento dell'unità USB possono essere necessari fino a 30 secondi.

3. Selezionare il lavoro da copiare. Toccare **Accetta**.
4. Per includere tutti i file nella cartella **<project>\Export** che iniziano con lo stesso nome lavoro, selezionare la casella di spunta **Includi file esportati**.
5. Per copiare i file progetto associati al lavoro, selezionare le caselle di spunta appropriate.
6. Toccare **Accetta**.

Per copiare oggetti tra lavori

NOTE - L'utente può solo copiare le informazioni dei lavori che si trovano nella [cartella progetto](#) corrente.

1. Nella schermata **Copiare**, selezionare **Copiare tra lavori**.
2. Toccare  per selezionare il **Lavoro da copiare**.
3. Selezionare il lavoro nella cartella **<project>** in cui verranno copiati i dati.
4. Selezionare il tipo di dati da copiare e selezionare se si desidera copiare i punti doppi. I punti doppi presenti nel lavoro in copia verranno sovrascritti.

NOTE -

- Quando si copiano punti tra lavori, assicurarsi che i punti che si stanno copiando usino lo stesso sistema di coordinate del lavoro in cui verranno portati i file.
- Quando si copiano le trasformazioni locali da un lavoro all'altro, vengono copiate tutte le trasformazioni e queste non sono modificabili. Per modificare o aggiornare una trasformazione copiata, aggiornare la trasformazione originale e quindi copiarla ancora.


5. Toccare **Accetta**.

Riparazione lavori

La **Riparazione guidata lavoro** va in esecuzione quando Trimble Access rileva danni nel file lavoro. In qualsiasi momento è possibile annullare questa procedura guidata o tornare ad una fase precedente.

La riparazione guidata recupera i dati inseriti nel lavoro fino al momento del danno, scarta tutto quello che viene dopo e indica all'utente la data e l'ora dell'ultima voce buona presente nel lavoro.

Come misura di sicurezza la procedura guidata può effettuare una copia del lavoro prima di scartare un qualunque dato. Prima di procedere con la copia verificare che il file system abbia abbastanza spazio per una copia dell'intero lavoro.

Una volta completata la riparazione,  e selezionare **Dati lavori / Esamina lavoro** per controllare cosa è stato scartato dalla fine del lavoro. Visto che il lavoro è memorizzato in ordine cronologico, ogni dato scartato riporta una data successiva rispetto all'ultimo record buono riportato dalla procedura guidata.


Tenere presente che i dati scartati potrebbero includere modifiche effettuate al lavoro, come cancellazioni (una voce potrebbe non essere più cancellata), modifiche alle altezze dell'antenna o della mira, sistemi di coordinate e nuove voci come punti, osservazioni e linee.

I danni al file lavoro potrebbero essere provocati da un problema hardware, una chiusura non corretta del software o un'interruzione imprevista dell'alimentazione elettrica dovuta all'esaurimento della batteria. Quando la procedura guidata lavoro riferisce un problema, esaminare la procedura operativa del controller e/o controllare l'hardware. Se si presentano ripetutamente problemi di danneggiamento, potrebbe esserci un guasto nell'hardware del controller. Per maggiori informazioni, contattare il proprio distributore Trimble.

Proprietà lavoro

Le proprietà lavoro vengono configurate quando viene creato un lavoro.

Per modificare le proprietà lavoro in ogni momento:

1. Toccare  e selezionare **Lavoro**. Il lavoro corrente è già selezionato.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Per definire o modificare le proprietà lavoro, toccare il bottone appropriato:
 - Toccare **Sistema di coordinate** per scegliere il sistema di coordinate per il lavoro. Vedere [Sistema di coordinate, page 89](#).
 - Toccare **Unità** per selezionare le unità e il formato dei valori numerici. Vedere [Unità, page 109](#).
 - Toccare **Gestore strati** per collegare i file punti e i file mappa al lavoro. Vedere [Gestire gli strati utilizzando l'icona Gestore strati, page 153](#).
 - Toccare **Libreria di caratteristiche** per associare una libreria di caratteristiche al lavoro. Vedere [Libreria di caratteristiche, page 113](#).
 - Toccare **Impostazioni Cogo** per impostare la geometria delle coordinate per il lavoro. Vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#).
 - Toccare **Impostazioni aggiuntive** per stabilire le impostazioni aggiuntive per il lavoro. Vedere [Impostazioni aggiuntive, page 126](#).
 - Toccare il bottone **File media** per collegare i file media al lavoro o a punti all'interno del lavoro. Vedere [File media, page 129](#).
 - Se richiesto, immettere **Riferimento**, **Descrizione** e dettagli **Operatore** ed eventuali **Note**.


TIP – Per impostare i valori di default per i campi **Riferimento**, **Descrizione**, **Operatore**, o **Note** utilizzare un editor di testo per modificare il file `JobDetails.scprf` nella cartella `C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files`.

4. Toccare **Accetta**.

Sistema di coordinate

Trimble Access fornisce un database completo di sistemi di coordinate utilizzati in tutto il mondo. Il database viene continuamente aggiornato per riflettere le modifiche alle diverse zone. Per personalizzare l'elenco dei sistemi di coordinate disponibili, Vedere [Personalizzare il database del sistema di coordinate, page 106](#)

Per selezionare le impostazioni del sistema di coordinate per il lavoro dal database del sistema di coordinate:

1. Toccare  e selezionare **Lavoro**. Il lavoro corrente è già selezionato.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Toccare **Sistema di coordinate**.
4. Nella schermata **Selezione sistema coordinate**, selezionare **Selezionare da libreria**. Toccare **Avanti**.

5. Dagli elenchi, selezionare il **Sistema** e la **Zona** richiesti.

TIP – Trascinare il dito sull'elenco per scorrere, o premere la prima lettera del nome della nazione nel tastierino per andare a quella sezione dell'elenco.

Dopo aver selezionato il **Sistema** e la **Zona**, vengono aggiornati i seguenti campi di sola lettura:

- **Datum locale:** Il datum locale per il sistema di coordinate e la zona selezionati.
- **Datum di riferimento Globale:** Il datum delle misurazioni RTK, come il sistema di riferimento di stazioni base incluso VRS.
- **Epoca di riferimento Globale:** L'epoca di realizzazione di **Datum di riferimento Globale**.
- **Modello di spostamento:** Il modello di spostamento usato per propagare le coordinate RTX fra ITRF 2020 all'epoca di misurazione e il sistema di riferimento globale.

NOTE – Se si esegue un rilevamento RTK nel lavoro, è necessario assicurarsi che la sorgente di correzione in tempo reale selezionata stia fornendo posizioni GNSS nello stesso datum di quella specificata nel campo **Datum di riferimento Globale**.

6. Se il lavoro contiene osservazioni GNSS e si vuole usare un modello geoide o un file reticolo datum:
- Se il controller è connesso a Internet, abilitare l'interruttore **Modello geoide** e l'interruttore **Reticolo datum** come necessario. Il modello di geoide predefinito e il reticolo datum o lo spostamento reticolo per il sistema di coordinate selezionato vengono selezionati automaticamente e scaricati nel controller quando si tocca **Memorizza** nella schermata **Seleziona sistema di coordinate**.
 - Per utilizzare un modello geoide e una griglia di datum diversi o spostamento reticolo dalla selezione predefinita, o se il controller **non** è collegato a Internet, è necessario aver copiato i file richiesti nella **Trimble Data** cartella / **System Files** del controller. Per selezionare il modello geoide o il file reticolo datum:
 - a. Per selezionare un modello geoide, abilitare il bottone **Utilizzare modello geoide**. Selezionare il file nel campo **Modello geoide**.
 - b. Per selezionare un file reticolo datum, abilitare il bottone **Utilizzare file reticolo datum**. Selezionare il file nel campo **Reticolo datum**.
Vengono visualizzati l'asse semi-maggiore ed i valori di appiattimento per il file reticolo selezionato. Questi dettagli ne sovrascrivono ogni altro fornito da una specifica proiezione.
 - c. Per selezionare il file spostamento reticolo, selezionare il file nel campo **Reticolo di spostamento**.

Per maggiori informazioni sull'uso dei modelli di geoide e delle griglie di datum, vedere [Parametri sistema coordinate, page 95](#).

7. Selezionare il tipo di **Coordinate** da usare. Il valore di default è reticolo. Per utilizzare le coordinate suolo, vedere [Impostare un sistema di coordinate suolo, page 103](#).
8. Inserire l'**Altezza progetto**. Vedere [Altezza progetto, page 101](#)

9. Toccare **Memorizza**.
10. Se viene richiesto di confermare il download dei file del modello geoidale e della griglia di datum o di spostamento reticolo, toccare **Sì**.

In alternativa, è possibile definire il sistema di coordinate impiegando uno dei metodi in basso.

CAUTION – Non cambiare il sistema di coordinate o la calibrazione dopo aver picchettato punti, oppure calcolato l'offset o punti d'intersezione. Facendo ciò, i punti picchettati o calcolati precedentemente sarebbero incoerenti con il nuovo sistema di coordinate e con qualsiasi punto calcolato o picchettato dopo il cambiamento.

Solo fattore di scala

Utilizzare questo tipo di proiezione quando il lavoro conterrà osservazioni effettuate solamente da strumenti convenzionali e si utilizza un fattore di scala per ridurre le distanze al sistema di coordinate locale.

TIP – Se si lavora su una piccola area e non si è sicuri sul sistema di coordinate da usare, selezionare la proiezione **Solo fattore di scala** ed immettere un fattore di scala di 1.000.

1. Nella schermata **Selezione sistema coordinate**, selezionare **Solo fattore di scala**.
2. Inserire un valore nel campo **Fattore di scala**.
3. Toccare **Memorizza**.

Inserisci parametri

Utilizzare questo metodo per inserire i propri parametri, in particolare se si hanno dei file di proiezione che si vogliono utilizzare o se il lavoro conterrà delle osservazioni GNSS e si vuole inserire una compensazione per la calibrazione sito.

1. Nella schermata **Selezione sistema coordinate**, selezionare **Inserisci parametri**. Toccare **Avanti**.
2. Toccare **Proiezione**.
 - a. Inserire i dettagli per la proiezione.

TIP – Trascinare il dito sull'elenco per scorrere, o premere la prima lettera del nome della proiezione nel tastierino per andare a quella sezione dell'elenco.

- b. Selezionare il tipo di **Coordinate** da usare. Il valore di default è reticolo. Per utilizzare le coordinate suolo, vedere [Impostare un sistema di coordinate suolo, page 103](#).
 - c. Inserire l'**Altezza progetto**. Vedere [Altezza progetto, page 101](#)
 - d. Toccare **Accetta**.
3. Se il lavoro contiene solamente osservazioni da strumenti convenzionali, toccare **Memorizzare**.
4. Se il lavoro contiene solamente osservazioni GNSS, o una combinazione di osservazioni convenzionali e GNSS:

- a. Per specificare la trasformazione datum, toccare **Trasf Datum**.

Per utilizzare un file reticolo datum, selezionare **Reticolo datum** nel campo **Tipo** e selezionare il file **Reticolo datum** da utilizzare.

Vengono visualizzati l'asse semi-maggiore ed i valori di appiattimento per il file reticolo selezionato. Questi dettagli ne sovrascrivono ogni altro fornito da una specifica proiezione.

- b. Per utilizzare un file modello geoide, toccare **Compensazione vert.** e selezionare **Modello geoide** e selezionare il file **Modello geoide**.

I campi rimanenti nelle schermate **Compensazione orizzontale** e **Compensazione verticale** vengono compilati quando si esegue una calibrazione sito. Vedere [Osservazioni GNSS e sistemi di coordinate locali, page 96](#) e [Calibrazione sito, page 512](#).

- c. Toccare **Memorizza**.

Nessuna proiezione / nessun datum

Utilizzare questo metodo se si vogliono misurare punti utilizzando osservazioni GNSS usando un sistema di coordinate con una proiezione e datum indefiniti, o se non si conosce quale dovrebbe essere il sistema di coordinate.

1. Nella schermata **Selezione sistema coordinate**, selezionare **Nessuna proiezione/nessun datum**. Toccare **Avanti**.
2. Per utilizzare coordinate suolo, impostare il campo **Coordinate** su **Suolo** ed immettere il valore altezza media del sito nel campo **Altezza progetto**. In alternativa impostare il campo **Coordinate** su **Reticolo**.
3. Per calcolare una compensazione verticale geoide dopo una calibrazione sito, selezionare la casella di controllo **Utilizzare modello geoide** e selezionare il file Modello geoide.

NOTE -

- Se non è definito alcun datum o alcuna proiezione, si possono picchettare solamente linee e punti che hanno coordinate **Globale**. Le direzioni e le distanze visualizzate sono in termini di **Datum di riferimento Globale**.
- Senza una trasformazione datum, si può avviare solamente un rilevamento base in tempo reale con un punto che ha coordinate **Globale**.

Quando si esegue una calibrazione sito, il software calcola una proiezione Trasversale di Mercatore e una trasformazione datum Molodensky tre parametri, usando i punti di controllo forniti. L'altezza del progetto viene impiegata per calcolare un fattore di scala per la proiezione in modo che le coordinate suolo possano essere calcolate alla quota. Vedere [Calibrazione sito, page 512](#).

Trasmissione RTCM

Utilizzare questo tipo di progetto quando il **Formato di radiotrasmissione** è impostato su RTCM RTK e i messaggi di definizione del dato di radiotrasmissione vengono trasmessi dalla rete VRS.

1. Nella schermata **Selezione sistema coordinate**, selezionare **Trasmissione RTCM**.
2. Selezionare i parametri di proiezione per la vostra posizione.
3. Selezionare il tipo di messaggio **Trasmissione RTCM** da includere. Vedere [Trasmissione messaggi di sistema di coordinate RTCM, page 107](#).
4. Selezionare il tipo di **Coordinate** da usare. Il valore di default è reticolo. Per utilizzare le coordinate suolo, vedere [Impostare un sistema di coordinate suolo, page 103](#).
5. Inserire l'**Altezza progetto**. Vedere [Altezza progetto, page 101](#)
6. Toccare **Memorizza**.

Nome sistema coordinate

Il nome del sistema di coordinate indica se il sistema di coordinate è stato selezionato dalla libreria, è stato modificato in un secondo momento o se il sistema di coordinate è definito dall'utente.

Quando il sistema di coordinate è:

- Selezionato da una mappa:
 - Il campo **Sistema coordinate** visualizza "NomeZona (NomeSistema)".
Cambiare il modello geoidale o l'altezza progetto non cambia il nome del sistema di coordinate
 - Modificare qualsiasi proiezione o parametri dato modifica il nome sistema di coordinate in "Sito locale". Per eliminare queste modifiche e ritornare al nome sistema coordinate originale, è necessario ri-selezionarlo dalla biblioteca. Se si sovrappone la calibrazione sito GNSS su questo "Sito locale" il nome del sistema di coordinate rimane "Sito locale".
 - Completare la calibrazione sito GNSS modifica il nome sistema di coordinate in "NomeZona (Sito)". Se si disattiva la calibrazione sito (inserendo i parametri) il nome sistema di coordinate ritorna al nome originale.
 - Modificare i parametri regolazione orizzontale o regolazione verticale cambia il nome sistema di coordinate in "NomeZona (Sito)". Se si elimina queste modifiche, il nome del sistema di coordinate ritorna al nome originale.
- Se definito utilizzando **Inserisci parametri**, il nome del sistema di coordinate è "Sito locale".
- Se definito utilizzando **Nessuna proiezione/nessun dato** per completare una calibrazione sito GNSS, questo modifica il nome del sistema di coordinate in "Sito locale".

Scegliere il sistema di coordinate

Prima di effettuare un rilevamento, è importante scegliere un sistema di coordinate adatto. I parametri da configurare dipendono dal fatto che il lavoro contenga osservazioni da uno strumento convenzionale o un ricevitore GNSS

CAUTION – Non cambiare il sistema di coordinate o la calibrazione dopo aver picchettato punti, oppure calcolato l'offset o punti d'intersezione. Facendo ciò, i punti picchettati o calcolati precedentemente sarebbero incoerenti con il nuovo sistema di coordinate e con qualsiasi punto calcolato o picchettato dopo il cambiamento.

Solo osservazioni convenzionali

Se il lavoro contiene solo osservazioni effettuate da uno strumento convenzionale, è possibile specificare il sistema di coordinate e la zona **selezionandoli dalla libreria** o **inserendo i parametri**. In entrambi i modi è possibile utilizzare coordinate reticolo o suolo. Le coordinate reticolo sono calcolate al livello del reticolo, che di solito è il livello dell'ellissoide.

Dato che in un rilevamento convenzionale le misurazioni di solito sono effettuate al livello del suolo, è possibile scegliere **utilizzare coordinate suolo** e poi inserire il fattore di scala o calcolare il fattore di scala che il software utilizzerà per convertire le osservazioni suolo a reticolo. Per utilizzare le coordinate suolo, vedere [Impostare un sistema di coordinate suolo, page 103](#).

TIP – Se si lavora su una piccola area e non si è sicuri sul sistema di coordinate da usare, selezionare la proiezione **Solo fattore di scala** ed immettere un fattore di scala di 1.000.

Solo osservazioni GNSS

Se il lavoro contiene osservazioni GNSS, le impostazioni del sistema di coordinate consistono di una proiezione e una trasformazione datum. È possibile specificare la proiezione mappa e la trasformazione datum **selezionandole dalla libreria** o **inserendo i parametri**.

NOTE – Se si esegue un rilevamento RTK nel lavoro, è necessario assicurarsi che la sorgente di correzione in tempo reale selezionata stia fornendo posizioni GNSS nello stesso datum di quella mostrata nel campo **Datum di riferimento Globale** nella schermata **Seleziona sistema di coordinate** delle proprietà del lavoro.

Una volta scelto un sistema di coordinate, cercare nei propri archivi di rilevamento qualsiasi punto di controllo orizzontale e verticale in tale sistema di coordinate che si trovi nell'area da rilevare. E' possibile usare questi punti per calibrare un rilevamento GNSS. La calibrazione è il processo per la compensazione delle coordinate (reticolo) proiettate, in modo che si adattino al controllo locale. Possono esistere delle piccole discrepanze tra le coordinate controllo locale e quelle derivate da GNSS. Tali discrepanze possono essere ridotte usando piccole compensazioni. Trimble Access calcola queste compensazioni quando si utilizza la funzione **Calibrazione sito**. Sono chiamate compensazioni orizzontali e verticali. Vedere [Calibrazione sito, page 512](#).

Se si sta effettuando un rilevamento con VRS e la trasmissione RTCM include i parametri del sistema di coordinate, è possibile impostare il lavoro per utilizzare le impostazioni incluse nei messaggi della **Trasmissione RTCM**.

In tutti i modi è possibile utilizzare coordinate reticolo o suolo. Le coordinate reticolo sono calcolate al livello del reticolo, che di solito è il livello dell'ellissoide. Dato che durante un rilevamento le misurazioni di solito sono effettuate al livello del suolo, è possibile scegliere **utilizzare coordinate suolo** e poi inserire il fattore di scala o calcolare il fattore di scala che il software utilizzerà per convertire le osservazioni suolo a reticolo. Per utilizzare le coordinate suolo, vedere [Impostare un sistema di coordinate suolo, page 103](#).

TIP – Se non si è sicuri di quale sistema di coordinate utilizzare, selezionare l'opzione **Nessuna proiezione /nessun datum**.

Combinare le osservazioni convenzionali con quelle GNSS

Se si intende combinare osservazioni convenzionali con quelle GNSS, scegliere un sistema di coordinate che consenta di visualizzare osservazioni GNSS come punti reticolo. Questo significa che è necessario definire una proiezione ed una trasformazione datum.

NOTE – E' possibile completare il lavoro sul campo per un rilevamento combinato senza definire una proiezione e una trasformazione datum, ma in tal caso non si possono visualizzare le osservazioni GNSS come coordinate griglia.

Se si vogliono combinare misurazioni GNSS con osservazioni convenzionali bidimensionali, specificare un'altezza progetto per il lavoro.

Parametri sistema coordinate

Un sistema di coordinate posiziona i punti in uno spazio a due o tre dimensioni. Un sistema di coordinate trasforma le misurazioni da una superficie curva (la terra) in una superficie piatta (una mappa o una pianta). Un sistema di coordinate consiste di almeno una proiezione cartografica ed un datum.

Proiezione cartografica

Una proiezione cartografica trasforma le posizioni da una superficie di un ellissoide in posizioni su un piano per mezzo di un modello matematico. Trasversale di Mercatore e Lambert sono esempi di comuni proiezioni cartografiche.

NOTE – Le posizioni su una proiezione cartografica sono comunemente chiamate "coordinate reticolo". Trimble Access abbrevia ciò con "Reticolo".

Ellissoide (datum locale)

Poiché non è possibile creare matematicamente un modello esatto della superficie della terra, per rappresentare meglio specifiche aree sono stati derivati degli ellissoidi localizzati (superfici matematiche).

Questi ellissoidi qualche volta vengono chiamati datum locali. NAD 1983, GRS-80 e AGD-66 sono esempi di datum locali.

Osservazioni GNSS e sistemi di coordinate locali

Le misurazioni RTK GNSS (sia su base singola che VRS) sono riferite al **Datum di riferimento Globale** definito per il lavoro. Comunque, per la maggior parte delle attività di rilevamento è meglio visualizzare e memorizzare i risultati in termini di un **sistema di coordinate locale**. Prima di iniziare un rilevamento, scegliere un sistema di coordinate e zona. A seconda dei requisiti del rilevamento, si può scegliere di fornire i risultati nel sistema di coordinate nazionale, in un sistema reticolo coordinate locali o come coordinate geodetiche locali.

Oltre a una proiezione cartografica e ad un datum locale, un **sistema di coordinate locale** per un rilevamento GNSS consiste di:

- trasformazione datum
- compensazioni orizzontali e verticali calcolate dopo una calibrazione del sito

Quando le coordinate **Globale** vengono trasformate nell'ellissoide locale, usando una trasformazione datum, si hanno come risultato coordinate geodetiche locali. Le coordinate geodetiche locali vengono trasformate in coordinate reticolo locali per mezzo della proiezione cartografica. Il risultato sono coordinate di spostamento verso nord e verso est nel reticolo locale. Se è definita una compensazione orizzontale, essa viene applicata successivamente, seguita dalla compensazione verticale.

TIP – Quando si inserisce un punto o si visualizzano i dettagli del punto in **Esamina lavoro** o **Gestione punti**, è possibile cambiare le coordinate mostrate. Nel campo **Vista coordinate** selezionare **Locale** per visualizzare coordinate geodetiche locali. Selezionare **Reticolo** per visualizzare coordinate reticolo locali. Vedere [Impostazioni vista coordinate, page 826](#)

NOTE – Per condurre un rilevamento in tempo reale in termini di coordinate griglia locale, definire la trasformazione datum e la proiezione cartografica prima di iniziare il rilevamento.

Trasformazione datum

Per effettuare il rilevamento in un sistema di coordinate locali, le posizioni GNSS in **Globale** devono prima essere trasformate nell'ellissoide locale per mezzo di una trasformazione datum. Per molti sistemi di coordinate moderni, **Datum di riferimento Globale** e **Datum locale** sono equivalenti. NAD 1983 e GDA2020 sono esempi. In questi casi, c'è una trasformazione "nulla" tra il **Datum di riferimento Globale** e il **Datum locale**. Alcuni datum più vecchi richiedono una trasformazione datum tra il **Datum di riferimento Globale** e il **Datum locale**.

Sono supportati tre tipi di trasformazione datum:

- **Tre-parametri** – La trasformazione tre parametri implica tre semplici traslazioni in X, Y e Z. La trasformazione tre parametri utilizzata dal Trimble Access è una trasformazione Molodensky, perciò potrebbe esserci anche una modifica del raggio e dell'appiattimento dell'ellissoide.

- **Sette parametri** – Questa è la trasformazione più complessa. Applica traslazioni e rotazioni in X, Y e Z, nonché un fattore di scala.
- **Reticolo datum** – Usa una serie di dati reticolati di cambi datum standard. Mediante interpolazione fornisce un valore stimato per una trasformazione datum in qualsiasi punto su tale reticolo. La precisione di un reticolo datum dipende dalla precisione della serie di dati reticolati che usa.

Una **trasformazione reticolo datum** impiega metodi interpolativi per stimare il valore della trasformazione datum in qualsiasi punto dell'area coperto dai file di reticolo datum. Per questa interpolazione sono necessari due file datum reticolati: un file reticolo datum latitudine ed un file reticolo datum longitudine. Quando si esporta un reticolo datum usando Trimble Business Center, i due file reticolo datum associati con il progetto corrente vengono combinati in un singolo file da usare nel software Trimble Access.

NOTE – Se si utilizza il datum grid canadese NTV2 i dati sono forniti su base "as is". Il Department of Natural Resources Canada (Dipartimento delle Risorse Naturali del Canada ovvero NRCAN) non rilascia dichiarazioni e garanzie sul rispetto dei dati.

Calibrazione

La calibrazione è il processo per la compensazione delle coordinate (reticolo) proiettate, in modo che si adattino al controllo locale. Una calibrazione calcola i parametri per trasformare coordinate **Globale** in coordinate reticolo locali (NEE).

E' necessario calcolare ed applicare una calibrazione prima di:

- picchettare punti
- calcolare offset o punti d'intersezione.

Se si calibra un progetto e poi si effettua il rilevamento in tempo reale, il software Topografia Generale fornisce soluzioni in tempo reale in termini di sistema di coordinate locale e punti di controllo.

E' possibile riutilizzare la calibrazione da un lavoro precedente se il nuovo lavoro viene completamente coperto da tale calibrazione iniziale. Se una parte del nuovo lavoro si trova al di fuori dell'area di progetto iniziale, inserire un punto di controllo aggiuntivo per coprire l'area sconosciuta. Rilevare questi nuovi punti e calcolare una nuova calibrazione, quindi utilizzare questa calibrazione per il lavoro.

Per copiare la calibrazione dal lavoro esistente in un nuovo lavoro, selezionare il lavoro esistente come lavoro corrente e quindi creare un nuovo lavoro e nel campo **Modello** selezionare **Ultimo lavoro utilizzato**. In alternativa, utilizzare la funzione **Copia tra lavori** per copiare la calibrazione da uno all'altro.

Compensazione orizzontale e verticale

Se si impiegano parametri di trasformazione datum pubblicati, possono esistere lievi discrepanze tra coordinate di controllo locali e coordinate derivate da GNSS. Tali discrepanze possono essere ridotte usando piccole compensazioni. Trimble Access Calcola queste compensazioni quando si utilizza la funzione

Calibrazione sito, se le impostazioni del sistema di coordinate per il lavoro includono una trasformazione proiezione e datum. Sono chiamate compensazioni orizzontali e verticali.

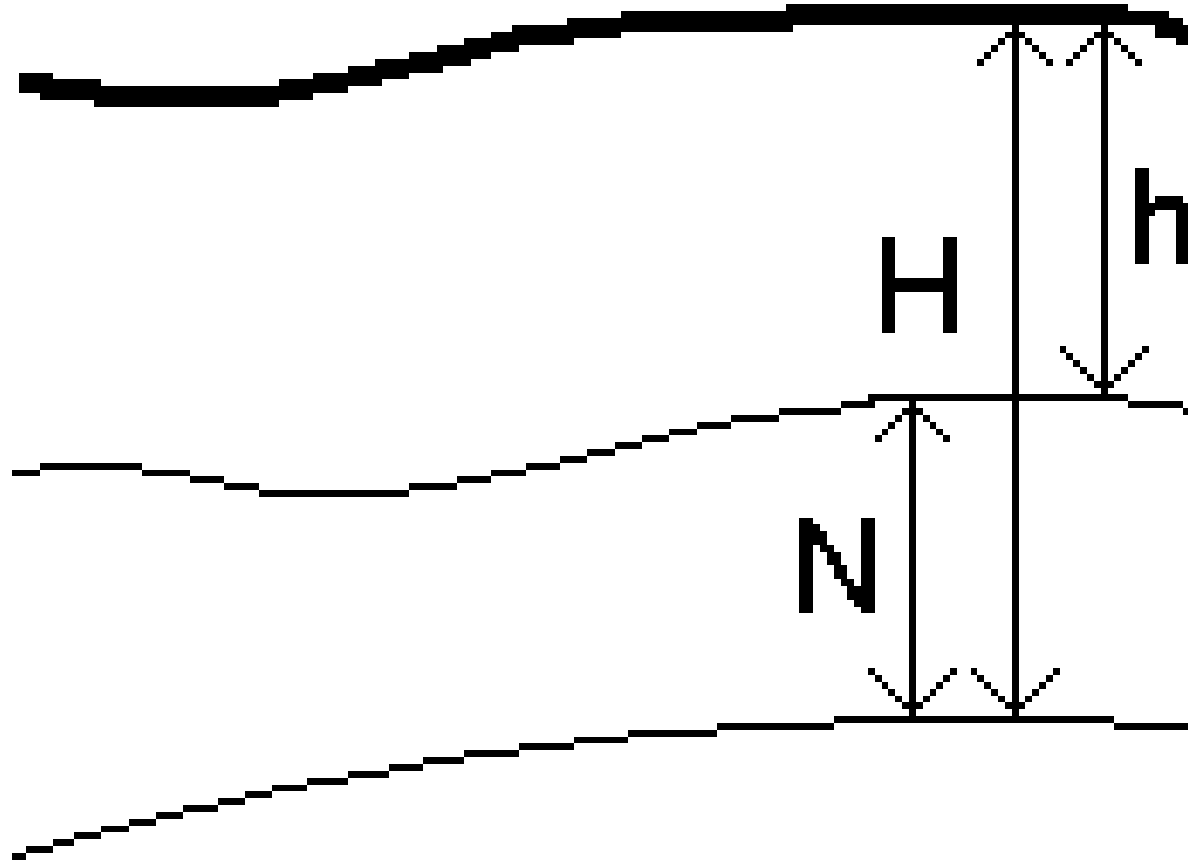
Se necessario è possibile utilizzare un file modello geoide per il calcolo della compensazione verticale.

Modelli geoide

Trimble consiglia di utilizzare un modello geoide per ottenere dalle misurazioni GNSS altezze ortometriche più accurate di quelle dell'ellissoide. Se necessario è possibile effettuare un calibrazione sito per compensare il modello geoide di un valore costante.

Il geoide è una superficie di potenziale gravitazionale costante che approssima il livello medio del mare. Un modello geoide o un file Reticolo geoide (*.ggf) è una tabella di separazioni geoide-ellissoide che viene usata con le osservazioni di altezza ellissoide GNSS per fornire una stima della quota.

Il valore di separazione geoide - ellissoide (N) è ottenuto dal modello geoide ed è sottratto dall'altezza dell'ellissoide (H) per un particolare punto. La quota (h) del punto sopra il livello del mare (il geoide) è il risultato. Questo è illustrato dal grafico seguente:



- | | |
|---|------------|
| 1 | Suolo |
| 2 | Geoide |
| 3 | Ellissoide |

Quando si seleziona modello geoidale come tipo di compensazione verticale, il software prende le separazioni geoidale-ellissoide dal file geoidale scelto e le usa per visualizzare elevazioni sullo schermo.

Il vantaggio di utilizzare il modello geoidale per la compensazione verticale è che si possono visualizzare elevazioni senza dover calibrare su capisaldi altimetrici di quota. Ciò è utile quando non sono disponibili controllo locale o capisaldi altimetrici, poiché rende possibile lavorare "sul terreno" piuttosto che sull'ellissoide.

NOTE - Se si possiede un abbonamento valido o il controller ha una **Trimble Access Software Maintenance Agreement** valida e il controller è collegato a Internet, abilitare l'interruttore **Modello geoidale** e l'interruttore **Reticolo datum** nella schermata **Seleziona sistema di coordinate** come necessario. I file più aggiornati per il sistema di coordinate selezionato vengono scaricati automaticamente nel controller quando si tocca **Memorizza** nella schermata **Seleziona sistema di coordinate**. In caso contrario, si deve copiare i file richiesti nella cartella **Trimble Data / System Files** nel controller, e poi si deve selezionare il file da utilizzare.

Proiezione

Una proiezione serve per trasformare coordinate locali geodetiche in coordinate reticolo locali. Le misurazioni RTK GNSS (sia su base singola che VRS) sono riferite a **Datum di riferimento Globale** definizione del lavoro. Per lavorare in coordinate reticolo locali durante un rilevamento GNSS, l'utente deve specificare una proiezione e una trasformazione datum.

Si può specificare una proiezione:

- quando si crea un lavoro e si deve scegliere un sistema di coordinate (selezionare da un elenco o digitare)
- durante un rilevamento (l'utente calcola i valori effettuando una calibrazione)
- nel software Trimble Business Center quando i dati sono trasferiti.

NOTE - Inserire un valore appropriato per l'altezza predefinita in modo che calcoli correttamente una correzione del livello del mare e poi la applichi alla coordinata reticolo.

TIP - Se è specificata una proiezione e una trasformazione datum, è possibile ridurre qualsiasi discrepanza tra le coordinate **Globale** e le coordinate reticolo locali effettuando una calibrazione sito.

Reticoli di proiezione

Si utilizza un reticolo di proiezione per trattare tipi di proiezione non direttamente supportati dalle procedure del sistema di coordinate fornite dal software Trimble Access. Un file di reticolo di proiezione memorizza valori di latitudine e longitudine locali che corrispondono a regolari posizioni di direzione nord / direzione est. In base alla direzione della conversione, dai dati reticolo sono interpolate posizioni di proiezione o di latitudine/longitudine locali per i punti entro i limiti del reticolo.

Usare il Coordinate System Manager per generare il file di reticolo di proiezione definito (*.pjg). Per maggiori informazioni fare riferimento alla **guida di Coordinate System Manager**. Trasferire nel controller il file del reticolo di proiezione (*.sgf).

Per utilizzare il reticolo di proiezione, nella schermata **Proiezione**, selezionare **Reticolo di proiezione** nel campo **Tipo** e poi selezionare il **File reticolo di proiezione**. Se necessario, selezionare spostamento reticolo.

Spostamento di reticoli

Le coordinate di proiezione iniziali sono proiezioni che vengono calcolate impiegando procedure di proiezione specificate. Alcuni paesi utilizzano lo spostamento dei reticoli per applicare correzioni a queste coordinate. Le correzioni generalmente sono impiegate per adattare le coordinate iniziali alle distorsioni locali nella struttura di rilevamento e perciò non possono essere modellate da una semplice trasformazione. E' possibile applicare uno spostamento di reticolo a qualsiasi tipo di definizione di proiezione. I sistemi di coordinate che utilizzano lo spostamento di reticolo comprendono la zona Paesi Bassi RD e le zone Reticolo nazionale OS Regno Unito. Le zone Griglia nazionali OS vengono trattate in qualità di proiezione di Marcatore trasverso standard con spostamento griglia.

I file cambio griglia vengono installati sul desktop del computer che esegue l'utility Coordinate System Manager, la quale è installata con Trimble Business Center. I file cambio griglia possono essere trasferiti dal desktop del computer al controller utilizzando il metodo preferito di [trasferimento file](#).

Per applicare un reticolo di spostamento a una definizione di proiezione, nella schermata **Proiezione** abilitare il bottone **Utilizzare reticolo di spostamento** e poi selezionare il **File reticolo di spostamento**.

SnakeGrid

Snakegrid è un sistema di coordinate con un fattore di scala e una distorsione di altezza minime, persino quando i progetti si estendono per molte centinaia di chilometri.


Un lavoro che utilizza un sistema di coordinate SnakeGrid deve utilizzare un file di parametro SnakeGrid personalizzato. Questi file sono ottenuti attraverso un accordo di licenza dal UCL Department of Civil, Environmental and Geomatic Engineering (Dipartimento di Ingegneria Civile, Ambientale e Geomatica della UCL). Ogni file di parametro SnakeGrid è personalizzato per uno specifico allineamento di progetto. Per ulteriori dettagli, andare su snakegrid.org.

NOTE - I file parametri SnakeGrid devono essere nominati come SnakeXXXXX.dat ed essere posizionati nella cartella **System Files** del dispositivo. Vedere [Cartelle e file dati, page 132](#).

Per scegliere la proiezione SnakeGrid, nella schermata **Proiezione**, selezionare **Snakegrid** nel campo **Tipo** e poi selezionare il **File di parametri SnakeGrid**.

Altezza progetto

L'altezza del progetto può essere definita come parte della definizione del sistema di coordinate, quando si crea un nuovo lavoro. Modificare l'Altezza progetto.

1. Toccare  e selezionare **Lavoro**.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Toccare **Sistema di coordinate**.

4. Selezionare l'opzione Selezionare da **libreria** o **Inserire parametri**. Toccare **Avanti**.
5. Inserire l'**Altezza progetto**.

TIP – Per completare automaticamente il campo **Altezza progetto** durante la definizione o la modifica del sistema di coordinate, toccare **Qui** per utilizzare l'altezza autonoma corrente derivata dal ricevitore GNSS oppure toccare il **Punto** per utilizzare l'altezza di un determinato punto nel lavoro o in un file collegato. Il tasto software **Punto** non è disponibile quando si crea un nuovo lavoro. Il tasto software **Qui** è disponibile solo quando il software è connesso ad un ricevitore GNSS.

Se un punto non ha quota, il software Trimble Access usa l'altezza del progetto nei calcoli Cogo. Se si combinano osservazioni GNSS e 2D, impostare il campo **Altezza progetto** per approssimare l'altezza del sito. Questa altezza è usata con punti 2D per calcolare distanze reticolo ed ellissoide da distanze suolo misurate.

Nei rilevamenti 2D dove è stata definita una proiezione, immettere un valore per l'altezza del progetto che approssima l'altezza del sito. Questo valore è necessario per ridurre le distanze suolo misurate a distanze ellissoide e per calcolare le coordinate.

NOTE – Quando si calcola il fattore di scala del sistema di coordinate terrestri sulla base della posizione del progetto, le modifiche alla posizione del progetto cambieranno il fattore di scala terrestre e questo a sua volta significherà che qualsiasi calibrazione GNSS basata su questo fattore dovrà essere ricalcolata.

Compensazione orizzontale

Se si impiegano parametri di trasformazione datum pubblicati, possono esistere lievi discrepanze tra coordinate di controllo locali e coordinate derivate da GNSS. Tali discrepanze possono essere ridotte usando piccole compensazioni. Trimble Access Calcola queste compensazioni quando si utilizza la funzione **Calibrazione sito**, se le impostazioni del sistema di coordinate per il lavoro includono una trasformazione proiezione e datum. Sono chiamate compensazioni orizzontali e verticali.

Se necessario è possibile utilizzare un file modello geoide per il calcolo della compensazione verticale.

E' possibile riutilizzare la calibrazione da un lavoro precedente se il nuovo lavoro viene completamente coperto da tale calibrazione iniziale. Se una parte del nuovo lavoro si trova al di fuori dell'area di progetto iniziale, inserire un punto di controllo aggiuntivo per coprire l'area sconosciuta. Rilevare questi nuovi punti e calcolare una nuova calibrazione, quindi utilizzare questa calibrazione per il lavoro.

Per copiare la calibrazione dal lavoro esistente in un nuovo lavoro, selezionare il lavoro esistente come lavoro corrente e quindi creare un nuovo lavoro e nel campo **Modello** selezionare **Ultimo lavoro utilizzato**. In alternativa, utilizzare la funzione **Copia tra lavori** per copiare la calibrazione da uno all'altro.

Compensazione verticale

Se si impiegano parametri di trasformazione datum pubblicati, possono esistere lievi discrepanze tra coordinate di controllo locali e coordinate derivate da GNSS. Tali discrepanze possono essere ridotte usando piccole compensazioni. Trimble Access Calcola queste compensazioni quando si utilizza la funzione **Calibrazione sito**, se le impostazioni del sistema di coordinate per il lavoro includono una trasformazione proiezione e datum. Sono chiamate compensazioni orizzontali e verticali.

Se necessario è possibile utilizzare un file modello geoide per il calcolo della compensazione verticale.

E' possibile riutilizzare la calibrazione da un lavoro precedente se il nuovo lavoro viene completamente coperto da tale calibrazione iniziale. Se una parte del nuovo lavoro si trova al di fuori dell'area di progetto iniziale, inserire un punto di controllo aggiuntivo per coprire l'area sconosciuta. Rilevare questi nuovi punti e calcolare una nuova calibrazione, quindi utilizzare questa calibrazione per il lavoro.

Per copiare la calibrazione dal lavoro esistente in un nuovo lavoro, selezionare il lavoro esistente come lavoro corrente e quindi creare un nuovo lavoro e nel campo **Modello** selezionare **Ultimo lavoro utilizzato**. In alternativa, utilizzare la funzione **Copia tra lavori** per copiare la calibrazione da uno all'altro.

Impostare un sistema di coordinate suolo

Se si necessita che le coordinate siano al livello del suolo invece che a livello di proiezione (ad esempio in aree con notevole quota), utilizzare un sistema di coordinate suolo.

Quando si imposta un sistema di coordinate terrestri in un lavoro, il software applica un fattore di scala suolo alla definizione della proiezione del sistema di coordinate in modo che le distanze reticolo eguagliano le distanze suolo. Questo significa che la distanza fra le coordinate di due punti equivale alla distanza misurata sul terreno fra questi due punti.

1. Toccare **☰** e selezionare **Lavoro**.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare **Sistema di Coord**.
4. Nella schermata **Seleziona sistema di coordinate**:
 - Scegliere l'opzione **Seleziona da libreria** per selezionare un sistema di coordinate dalla libreria fornita. Toccare **Avanti**.
 - Scegliere l'opzione **Inserisci parametri** nei parametri del sistema di coordinate. Scegliere **Avanti** e selezionare **Proiezione**.
5. Per usare coordinate suolo con il sistema di coordinate selezionato, dal campo **Coordinate** effettuare una delle seguenti operazioni:
 - Per inserire un fattore di scala, selezione **Suolo (fattore di scala immesso)**. Inserire un valore nel campo **Fattore di scala**.

Il numero inserito deve essere l'inverso del fattore di scala combinato per la posizione del lavoro.

TIP – NGS schede tecniche degli Stati Uniti riportano il "Fattore combinato" per i punti di controllo. Il **fattore di scala suolo** in Trimble Access è l'inverso del numero di "Fattore combinato" nel foglio dati. Così:

Fattore di scala suolo = 1 / Fattore combinato;

Dove: Fattore combinato = Fattore di elevazione x Fattore di scala di proiezione

- Per far calcolare il fattore di scala al software Trimble Access, selezionare **Suolo (fattore di scala calcolato)**.
6. Se è stato selezionato **Suolo (Fattore di scala calcolato)** inserire la **Posizione progetto**.

WARNING – Se non è ancora stato definito completamente il sistema di coordinate sottostante, inclusi modelli di geoide, griglie di datum, tornare alla fase 4 sopra e farlo prima di continuare, dato che tali parametri potrebbero influire sul calcolo del fattore di scala suolo.

Impostare il **Metodo inserimento** su:

- **Coordinate locali** per inserire le coordinate LLH locali della posizione del progetto. **Questo è il metodo di inserimento consigliato.**
- **Coordinate reticolo** per inserire le coordinate reticolo di proiezione sottostante per la posizione del progetto. Queste sono le coordinate reticolo su proiezione del sistema di coordinate correntemente selezionato, che non sono sempre le coordinate suolo della posizione del progetto.

In alternativa, eseguire una delle seguenti:

- Toccare **Qui** per immettere la posizione autonoma corrente derivata dal ricevitore GNSS. La posizione autonoma è visualizzata in termini di **Datum di riferimento Globale**.

NOTE – Questo deve essere usato solo se le **coordinate Globali** sono vicine alle coordinate LLH locali, in particolare **all'Altezza**.

- Toccare **Punto** e poi selezionare un punto dal lavoro o dal file collegato per utilizzare le coordinate di quella posizione. L'LLH locale del punto scelto viene utilizzato, trasformato in o da reticolo come richiesto, utilizzando il sistema di coordinate attualmente memorizzato nel lavoro corrente.

NOTE – Il tasto software **Punto** non è disponibile fino a quando non ci sono posizioni nel lavoro. Quando si crea un nuovo lavoro, è necessario creare il lavoro, terminare la selezione del sistema di coordinate sottostante per il lavoro, quindi collegare i file al lavoro o misurare un nuovo punto, quindi tornare alle **proprietà lavoro** e modificare le impostazioni del sistema di coordinate. Il tasto software **Punto** diventa disponibile.

WARNING – I punti inseriti nel lavoro come coordinate offset suolo **prima** di impostare gli offset non devono essere selezionati utilizzando il tasto software **Punto** e utilizzati come posizione progetto. Al contrario, si dovrebbero selezionare i punti memorizzati come LLH Locali.

L'altezza del progetto è usata con punti 2D per ridurre le distanze suolo nei calcoli Cogo. Per maggiori informazioni, vedere [Altezza progetto](#).

Questi campi vengono utilizzati per calcolare il fattore di scala suolo. Il fattore di scala suolo calcolato è visualizzato nel campo **Fattore di scala suolo**.

Il fattore di scala suolo calcolato è l'inverso del fattore di scala combinato. Il fattore di scala combinato è il fattore di elevazione calcolato all'**Altezza** della **Posizione progetto**, moltiplicato per il fattore di scala del punto di proiezione calcolato nella **Posizione progetto** usando la proiezione del sistema di

coordinate correntemente selezionato. Il fattore di scala combinato risultante, dopo l'applicazione del fattore di scala suolo calcolato nella **Posizione progetto**, è uguale a 1.

Applica alla proiezione il fattore di scala suolo.

7. Inserire i dettagli delle coordinate suolo per la **Posizione progetto** nei campi del gruppo **Coordinate suolo posizione progetto**. Spesso le coordinate suolo vengono differenziate dalle coordinate reticolo di proiezione sottostanti, per evitare confusione tra i due.
 - Per specificare le coordinate suolo della **Posizione progetto**, inserire la direzione nord del terreno nel campo **Direzione nord** e la direzione est del terreno nel campo **Direzione est**. Quando i valori vengono inseriti nei campi **Direzione nord** e **Direzione est**, gli offset dalle coordinate reticolo di proiezione sottostanti vengono calcolati e visualizzati nei campi **Offset nord** e **Offset est**.
 - In alternativa, per aggiungere offset noti alle coordinate reticolo sottostanti per differenziare le coordinate suolo da quelle coordinate reticolo, inserire un valore nei campi **Offset nord** e **Offset est**. Vengono calcolate le coordinate suolo di **direzione nord** e **direzione est**.

NOTE - In un lavoro con un fattore di scala suolo, le coordinate reticolo inserite sono trattate come coordinate suolo in termini di offset delle coordinate suolo. I punti inseriti nel lavoro come coordinate Reticolo prima che gli offset vengano memorizzati nel lavoro sono trattati come relativi agli offset dopo che il sistema di coordinate terrestri è stato applicato al lavoro. I valori delle coordinate reticolo di questi punti non cambiano.

8. Toccare **Accetta**.

NOTE -

- Quando si lavora con un sistema di coordinate suolo, la distanza del suolo riferita potrebbe non essere uguale alla distanza reticolo riferita. La distanza suolo riferita è semplicemente la distanza ellissoide corretta per l'altezza media sopra l'ellissoide. Tuttavia la distanza reticolo è calcolata tra le coordinate suolo dei punti e si basa pertanto su un sistema di coordinate che fornisce un fattore di scala combinato di 1 nella **Posizione progetto**.
- Quando si calcola il fattore di scala del sistema di coordinate terrestri sulla base della **Posizione del progetto**, le modifiche alla **Posizione del progetto** cambieranno il fattore di scala terrestre e questo a sua volta significherà che qualsiasi calibrazione GNSS basata su questo fattore dovrà essere ricalcolata.
- Trimble Access non trasforma le coordinate suolo in coordinate reticolo e viceversa se l'impostazione del sistema di coordinate viene modificata da suolo a reticolo (o viceversa). Se il sistema di coordinate, inclusa l'impostazione delle coordinate suolo, viene modificato, le coordinate reticolo inserite nel lavoro restano gli stessi valori numerici per **direzione nord**, **direzione est** e **elevazione** inseriti.

Personalizzare il database del sistema di coordinate

È possibile personalizzare il database del sistema di coordinate utilizzato dal software Trimble Access. Questo consente di:

- Ridurre il numero di sistemi di coordinate disponibili, in modo da includere solo quelli necessari.
- Personalizzare le definizioni dei sistemi di coordinate esistenti o aggiungere nuove definizioni del sistema di coordinate.
- Includere calibrazioni del sito GNSS nella libreria del sistema di coordinate.

È necessario utilizzare il software Coordinate System Manager per modificare il CDS (Coordinate System Database, database del sistema di coordinate) e quindi trasferire il database modificato alla cartella **System Files** sul controller. Quando nella cartella **custom.csd** è presente un file **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**, il software Trimble Access utilizza il database **custom.csd** al posto del database del sistema di coordinate integrato nel software.

NOTE – Il software Coordinate System Manager viene installato con il software Trimble Business Center.

Ridurre una libreria di sistemi di coordinate a uno o più sistemi di coordinate, zone o siti

1. Eseguire il software Coordinate System Manager sul computer del proprio ufficio.
2. Per nascondere gli elementi richiesti:
 - **Sistema di coordinate:** Nel riquadro sinistro della scheda **Sistemi di coordinate**, selezionare il o i sistemi di coordinate non necessari, fare clic sul pulsante destro del mouse, quindi selezionare **Nascondi**.
 - **Zona:** Nel riquadro sinistro della scheda **Sistemi di coordinate**, selezionare un sistema di coordinate, dal riquadro destro, selezionare la o le Zone non desiderate, fare clic con il pulsante destro del mouse, quindi selezionare **Nascondi**.
 - **Sito:** Dalla scheda **Siti**, fare clic con il pulsante destro del mouse sul o sui siti non desiderati, quindi selezionare **Nascondi**.
3. Selezionare **File/Salva con nome**.
4. Nominare il file **custom.csd**, quindi fare clic su **Salva**.

Per impostazione predefinita, il file viene salvato in **C:\Program Files\Common Files\Trimble\GeoData** con estensione *.csd.

Esportare solo i sistemi di coordinate definiti dall'utente

1. Eseguire il software Coordinate System Manager sul computer del proprio ufficio.
2. Selezionare **File/Esporta**.
3. Selezionare **Solo record definiti dall'utente**, quindi fare clic su **OK**.

4. Nominare il file **custom**, quindi fare clic su **Salva**.

Per impostazione predefinita, il file viene salvato in **C:\Program Files\Common Files\Trimble\GeoData** con estensione *.csw.

NOTE – Se si è salvata una calibrazione del sito GNSS utilizzando il software Trimble Business Center, nella scheda **Siti** viene aggiunto un sito con il nome assegnato e un gruppo di siti viene creato nella scheda **Sistemi di coordinate**, se necessario. Quando si crea un sistema di coordinate personalizzato che include i siti salvati dal software Trimble Business Center, includere anche i siti creati nella scheda **Siti**. Il gruppo di siti della scheda **Sistemi di coordinate** contiene i dettagli dei sistemi di coordinate **di riferimento** dei siti salvati nella scheda **Siti**, tuttavia i dettagli di calibrazione sono memorizzati **solo** nel sito nella scheda **Siti**.

Per trasferire i sistemi di coordinate personalizzati

Trasferire il nuovo file della guida personalizzato al controller: È necessario denominare il file **custom.csd** per consentirne l'uso al software Trimble Access il file deve essere nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files** e nominato **custom.csd**.

Per selezionare un sito personalizzato

1. Nella schermata **Selezione sistema coordinate**, selezionare **Selezionare da libreria**. Toccare **Avanti**.
2. Se si tratta di un nuovo file **custom.csd**, viene visualizzato un messaggio di avvertimento. Toccare **OK**.
3. Nel campo **Sistema**, selezionare dall'elenco a discesa **[Siti utente]**.
4. Nel campo **Sito**, selezionare il sito richiesto.
5. Se necessario, selezionare un modello geoide.
6. Toccare **Memorizza**.

Trasmissione messaggi di sistema di coordinate RTCM

Un fornitore di rete RTK può configurare una rete VRS per trasmettere messaggi di sistema di coordinate RTCM che includono alcuni dei parametri di definizione del sistema di coordinate. Quando il **Formato di radiotrasmissione** è impostato su **RTCM RTK** nella schermata **Opzioni rover** dello stile di rilevamento, e i messaggi RTCM vengono trasmessi dalla rete VRS, Trimble Access può utilizzare questo per fornire il datum e la definizione dell'ellissoide per un lavoro. Vedere [Sistema di coordinate, page 89](#).

Trimble Access supporta un sottoinsieme di parametri di trasformazione RTCM, come indicato di seguito:

Messaggio	Dettagli	Supportato
1021	Helmert/Molodenski abbreviata (Controllo)	Sì
1022	Trasformazione Molodenski-Badekas (Controllo)	Sì
1023	Residuo reticolo di spostamento del dato ellissoidale	Sì
1024	Piano reticolo residuo	No
1025	Proiezione	No
1026	Conico 2 parallele conforme proiezione di Lambert	No
1027	Proiezione di Marcatore obliqua	No
1028	Trasformazione locale	No

Il messaggio di trasmissione RCTM deve contenere il messaggio di controllo 1021 o 1022. Questo definisce quali altri messaggi verranno presentati. Tutti gli altri messaggi sono opzionali.

I valori del reticolo di spostamento del dato vengono trasmessi a intervalli di tempo prefissati per un reticolo che circonda l'area su cui si lavora. La dimensione del reticolo dipende dalla densità dei dati del reticolo di origine. Per eseguire le trasformazioni del sistema di coordinate, il file del reticolo che viene creato da Trimble Access deve includere i reticoli di spostamento che coprono la posizione di punti che si sta trasformando. Quando ci si sposta in una nuova posizione, un nuovo set di valori reticolo di spostamento del dato viene trasmesso e potrebbe esserci un breve ritardo fino a quando i valori appropriati vengono ricevuti dal server della rete VRS.

I messaggi di trasformazione trasmessi includono un identificativo univoco per i parametri di trasmissione. Se i parametri di trasmissione cambiano, cambia anche l'identificatore e Trimble Access crea un nuovo file reticolo per memorizzare i nuovi valori. Un messaggio avvisa se cambia la trasformazione RTCM trasmessa e l'utente riceve un invito a continuare. Se si seleziona:


- **Si**, il sistema crea un nuovo file reticolo o se esiste utilizza un altro file reticolo che corrisponde alla trasformazione della trasmissione più recente. Se si modificano i file reticolo, il nuovo file reticolo potrebbe non coprire la stessa area del file precedente, quindi Trimble Access potrebbe non essere in grado di trasformare i punti dove ci sono 'buchi' nel file reticolo.
- **No** non è possibile continuare il rilevamento. Creare un nuovo lavoro e avviare nuovamente il rilevamento. Se è necessario accedere ai dati del vecchio lavoro, creare un collegamento ad esso.

Se si copia un lavoro definito per l'utilizzo con un datum Trasmissione RTCM su un diverso controller, bisogna copiare il relativo file di reticolo, in modo che il software può trasformare le coordinate griglia nell'altro controller.

NOTE - Quando si esporta un lavoro con dati di trasmissione RTCM come file DC, le osservazioni GNSS vengono inviate come posizioni di reticolo.

Unità


Configurare le unità e il formato per i valori numerici per il lavoro:

1. Toccare  e selezionare **Lavoro**. Il lavoro corrente è già selezionato.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Toccare **Unità**.
4. Modificare i campi come necessario.

TIP – Alcuni campi nel software Trimble Access permettono di immettere un valore in unità diverse dalle unità di sistema. Quando si inserisce un valore in uno di questi campi (ad esempio **Azimut**) e si tocca **Inserisci**, i valori vengono convertiti in unità di sistema.

Unità

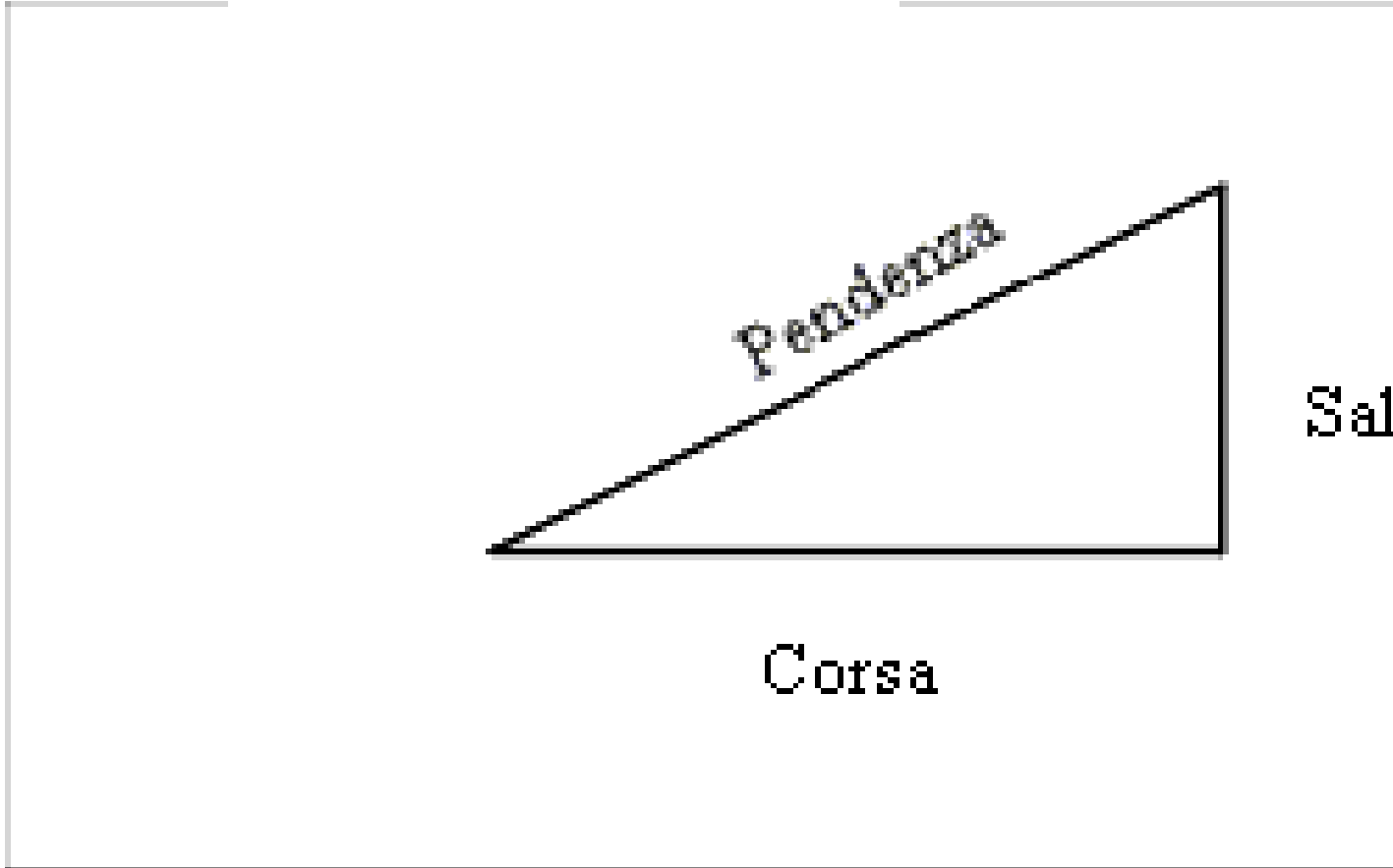
Le impostazioni dell'unità disponibili sono:

Dist. e coord. reticolo	Coord. Distanza e Nord/Est. Selezionare tra metri, millimetri, piedi internazionali di rilevamento e piedi di rilevamento USA.
Altezza	Altezza e altitudine
Angoli	Angoli
Direzioni quadrante	I valori direzione sono automaticamente convertiti in direzione quadrante quando questa casella di controllo è abilitata. Per esempio per immettere la direzione quadrante N25° 30' 30"E in un campo quadrante, digitare 25.3030 quindi toccare  e selezionare NE .
Temperatura	Temperatura
Pressione	Pressione

Pendenza

La pendenza di un'inclinazione può essere visualizzata come angolo, percentuale o rapporto.

Il rapporto può essere visualizzato come **Salita:Corsa** oppure **Corsa:Salita**.

**Area**

Le unità dell'area supportate includono:

- Metri quadrati
- Miglia quadrate
- Piedi internazionali quadrati
- Piede topografico US quadrato
- Iarde quadrate internazionali
- Iarde quadrate rilevamento statunitense
- Acri
- Ettari

Volume

Le unità del volume supportate includono:

- Metri cubici
- Piedi cubici internazionali
- Piedi topografici cubici USA
- Yarde cubiche internazionali
- Piedi topografici cubici USA
- Acri piede
- Acri piede statunitensi

Massa

Le unità di massa supportate includono:

- chilogrammi
- Milligrammi
- Grammi
- Tonnellate (metriche)
- Tonnellate (USA)
- Tonnellate (imperiale)
- Once
- Libbre
- Pietra

Formati per valori numerici

I formati disponibili per i valori numerici sono:

Indicazione della distanza Selezionare il formato numero che corrisponde al numero di decimali da visualizzare in tutti i campi distanza.

Quando il campo **Distanza e coordinate griglia** è impostato su piedi rilevamento USA è possibile configurare la distanza visualizzata in piedi e pollici. Le frazioni di pollice supportate includono: 1/2", 1/4", 1/8", 1/16" e 1/32".

Vis. coordinate

Il numero di decimali in tutti i campi coordinate Nord/Est

Schermata area

Il numero di decimali per un'area calcolata.

Schermata volume

Il numero di posizioni decimali per un volume calcolato.

Schermata Angolo	Il numero di posizioni decimali per un angolo calcolato.
Lat/Long	Latitudine e longitudine
Ordine coordinate	<p>L'ordine per le coordinate reticolo visualizzate. Selezionare da:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Nord-Est-Elev • Est-Nord-Elev • Y-X-Z (equivalente a Est-Nord-Elev – nuova richiesta campi) • X-Y-Z (equivalente a Nord-Est-Elev – nuova richiesta campi) • XYZ (CAD) (dove le coordinate sono nello stesso ordine dei file CAD) <p>Le opzioni Y-X-Z e X-Y-Z, seguono la convenzione geodetica che l'asse Y è l'asse Est e l'asse X è quello Nord, formando un sistema di coordinate a sinistra.</p> <p>L'opzione XYZ (CAD) segue la convenzione matematica e forma un sistema di coordinate a destra.</p>
Schermata Stazione	<p>(in alcuni paesi conosciuto anche come Chainage.)</p> <p>Questo definisce la distanza lungo la linea, l'arco, l'allineamento, la strada o il tunnel.</p> <p>Il valore della stazione può essere visualizzato come:</p> <ul style="list-style-type: none"> • 1000.0, dove i valori sono visualizzati come immessi • 10+00.0 dove i + separano le centinaia dai valori rimanenti • 1+000.0 dove i + separano le migliaia dai valori rimanenti • Indice stazione. <p>Il tipo di schermo Indice stazione utilizza un valore extra del campo Incremento indice stazione come parte della sua definizione. Il valore della stazione viene visualizzato secondo l'opzione 10+00.0, ma il valore che precede il + e il valore della stazione diviso da Incremento indice stazione. La parte rimanente viene visualizzata dopo il +. Per esempio se Incremento indice stazione è impostato a 20, un valore stazione di 42.0 m viene visualizzato come 2 + 02.0 m. Questa opzione di visualizzazione è utilizzata in Brasile ma può avere applicazione anche in altri mercati.</p>
Incremento indice stazione	Se Schermo stazione è impostato su Indice stazione , il campo Incremento indice stazione appare abilitando un incremento indice stazione per l'inserimento. Vedere i dettagli sopra.

Visualizzazione VA laser Angoli verticali laser
 Gli angoli verticali misurati dallo zenit o inclinazioni misurate in orizzontale.

Formato ora Formato per la data e l'ora. Selezionare da:

- Data/ora locale
- Ora UTC
- Settimane e secondi GPS

Visualizza precisione Livello di confidenza delle stime di precisione GNSS visualizzate. I livelli di confidenza supportati e la probabilità che la precisione si trovi entro la portata sono:

	Orizzontale		Verticale	
	Scalare	Percentuale	Scalare	Percentuale
1 Sigma	1	39,4%	1	68,3%
DRMS	1.414	63,2%	1	68,3%
95%	2.447	95%	1.960	95%
99%	3.035	99%	2.575	99%

Libreria di caratteristiche

Una **libreria caratteristiche** è un file di testo con estensione FXL che contiene le definizioni dei codici caratteristica, attributi, linea di lavoro, simbologia e codici di controllo:

- I **codici elemento** definiscono il codice per i tipi di caratteristica, in modo che gli elementi dello stesso tipo utilizzino lo stesso codice.
- Un **attributo** è una caratteristica o una proprietà di una determinata funzione nel database. Tutte le funzioni dispongono di posizione geografica in qualità di attributo. Gli altri attributi dipendono dal tipo funzione. Per esempio, una strada dispone di nome o numero di assegnazione, tipo superficie, larghezza, numero corsie, ecc. Il valore scelto per descrivere una funzione particolare è chiamato valore attributo.

Quando si misura un punto e si seleziona un codice caratteristica dalla libreria di caratteristica nel campo **Codice**, se il codice caratteristica ha un attributo allora il software Trimble Access richiede l'inserimento dei dati attributo.

- **La linea di lavoro** e la **simbologia** definiscono il modo in cui l'elemento appare sulla mappa, inclusi spessore e colore della linea. Per i punti è possibile utilizzare simboli diversi per rappresentare diversi elementi punto.
- I **Codici di controllo** definiscono la relazione tra i punti in modo che la geometria di una linea o poligono viene disegnata sulla mappa. Il modo più semplice per utilizzare i **codici di controllo** per creare caratteristiche di linea, arco e poligono nella mappa quando si misurano i punti, oppure disegnando caratteristiche di linee e archi utilizzando i punti già presenti nel lavoro utilizzando la [Barra degli strumenti CAD](#).

NOTE – Se si è abilitato **Usare descrizioni**, non è possibile selezionare codice dalla libreria caratteristiche nei campi **Descrizione**.

È possibile creare una libreria di funzioni utilizzando Gestione Definizione Funzioni nel software Trimble Business Center e poi trasferire la libreria nella cartella **System Files** nel controller.

È anche possibile creare una libreria caratteristiche utilizzando Trimble Access, tuttavia la funzionalità in Trimble Access per definire un file FXL è più limitata. Quando si crea un file libreria caratteristiche in Trimble Access, è possibile definire solo codici caratteristica, tipo e colore linea, tipo di linea e colore poligono e codici di controllo. Vedere [Aggiungere o modificare una libreria di caratteristiche in Trimble Access, page 117](#).

Per creare una libreria caratteristiche che contiene le definizioni di attributo o per aggiungere simboli, è necessario utilizzare Feature Definition Manager in Trimble Business Center. Vedere [Trimble Business CenterBiblioteca funzioni, page 115](#).

Esempio di file di libreria caratteristiche per l'installazione

Trimble ha creato il file di libreria caratteristiche di esempio **GlobalFeatures.fxl** da installare e usare con il software Trimble Access.

Il file di libreria caratteristiche **GlobalFeatures.fxl** ha dei codici elemento impostati per punti, attributi, linee e simboli e i codici di controllo per disegnare elementi utilizzando la barra degli strumenti CAD. È possibile utilizzare il file per vedere come i file di libreria caratteristiche facilitano inserire gli attributi, disegnare caratteristiche utilizzando la barra degli strumenti CAD o misurare le caratteristiche in un passo utilizzando i **Codici misura**.

È possibile installare **GlobalFeatures.fxl** utilizzando Trimble Installation Manager. Se la casella di spunta **GlobalFeatures.fxl** viene selezionata in Trimble Installation Manager, il file verrà installato ogni volta che si installa o si aggiorna il software, inclusi gli aggiornamenti di **GlobalFeatures.fxl**. Il file **GlobalFeatures.fxl** è installato nella **System Files** cartella.

Per impostare il proprio file di libreria caratteristiche, è possibile effettuare una copia del file **GlobalFeatures.fxl** e modificarlo in Trimble Access o utilizzando Feature Definition Manager in Trimble Business Center.

Per selezionare la libreria di caratteristiche

Per selezionare un codice in un rilevamento, il lavoro deve utilizzare la biblioteca funzioni che contiene i codici appropriati.

Per selezionare la libreria:

1. Toccare **☰** e selezionare **Lavoro**. Il lavoro corrente è già selezionato.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Toccare **Libreria funzioni**La schermata **Libreria di caratteristiche selezionata** mostra i file libreria caratteristiche disponibili nella cartella **System Files**.
4. Toccare il file libreria caratteristiche per selezionarla.
5. Per aggiungere un file libreria di caratteristiche da una cartella diversa, toccare **Sfogli** e navigare alla posizione del file libreria caratteristiche. Toccare il file per selezionarlo e toccare **Accetta**.Il file viene copiato nella cartella **Trimble Data / System Files** e viene visualizzata nell'elenco **Seleziona libreria di caratteristiche**.

Trimble Business CenterBiblioteca funzioni

È possibile creare una libreria di funzioni utilizzando Gestione Definizione Funzioni nel software Trimble Business Center e poi trasferire la libreria nella cartella **System Files** nel controller.

I nomi dei codici funzione che contengono spazi appaiono in Trimble Access con un puntino tra le parole, ad esempio, Idrante·antincendio. Questi puntini non appaiono nel software per l'ufficio.

Attributi

Gli attributi dei codici caratteristica creati in Gestore Definizione Caratteristica possono essere modificati in Trimble Access, con le eccezioni seguenti:

- Gli attributi di **Sola lettura** sono visualizzati ma non possono essere modificati in Trimble Access.
- Solo gli attributi **per l'uso in ufficio** non sono mostrati in Trimble Access.

Codici controllo

Se si utilizza un vecchio file FXL, in questo caso i codici controllo supportati dipendono dalla versione del file FXL utilizzata.

- I codici controllo per curve regolari necessitano dei file FXL versione 4 o più recente.
- I codici controllo rettangolo e cerchio necessitano dei file FXL versione 5 o più recente.
- I codici controllo offset orizzontale e verticale necessitano dei file FXL versione 6 o più recente.
- I codici controllo blocchi necessitano dei file FXL versione 8 o più recente.

Per aggiornare le vecchie versioni dei file, si prega di selezionare **File / Salva con nome** nella Feature Definition Manager e selezionare l'ultimo formato **Salva con nome**.


Codici blocco

I blocchi devono essere creati o modificati utilizzando Feature Definition Manager in Trimble Business Center. Se richiesto, è possibile modificare il codice funzione e il codice descrizione funzione del blocco utilizzando Trimble Access.

I codici controllo blocchi hanno il campo **Controllo azione codice** che controlla il comportamento del blocco:

Azione codice controllo	Inserire questo codice controllo per...
Rotazione	Ruotare in senso orario il blocco in base al valore specificato in merito al punto corrente.
Scala X	Ridimensiona il blocco sull'asse X.
Scala Y	Ridimensiona il blocco sull'asse Y.
Scala Z	Ridimensiona il blocco sull'asse Z.
Da 1 punto	Specifica la costruzione di un blocco utilizzando il punto corrente come punto di inserimento.
Da 2 punti	Specifica la costruzione di un blocco utilizzando il punto corrente e il punto successivo come punti di inserimento.
Da 3 punti	Specifica la costruzione di un blocco utilizzando il punto corrente e i due punti successivi come punti di inserimento.

Simbologia

Trimble Access supporta sia i simboli punto che i simboli blocco, inclusi i blocchi da 1 punto, 2 punti e 3 punti. Per visualizzare i simboli nella mappa, toccare  e selezionare **Impostazioni**, quindi dal campo **Simboli punto** selezionare **Simboli elemento**. Vedere [Impostazioni Mappa, page 219](#).

I colori definiti nel file FXL creati dal software Feature Definition Manager potrebbero non corrispondere esattamente ai colori utilizzati dal software Trimble Access.

I colori possono essere definiti in Feature Definition Manager in base a **Per strato** o **Personalizzato**.

- Se si definisce **Per strato**, Trimble Access utilizza il colore definito nel file FXL. Se non viene trovato un colore del layer, in questo caso Trimble Access utilizza il nero.
- Se è stato definito **Personalizzato**, Trimble Access, utilizza il colore che corrisponde meglio al pantone di Trimble Access.

Quando sono stati definiti **Per strato** o **Personalizzato**, è possibile modificare il colore predefinito di Trimble Access con un altro colore, ma una volta cambiato non è possibile cambiarlo di nuovo.

IL software Trimble Access non riempie i poligoni codice caratteristica.

Aggiungere o modificare una libreria di caratteristiche in Trimble Access

NOTE - I codici caratteristica creati utilizzando Trimble Access sono utilizzati solamente per disegnare geometrie caratteristiche. Per creare una libreria di caratteristiche che contiene le definizioni degli attributi, bisogna utilizzare Feature Definition Manager in Trimble Business Center.

Aggiungere una libreria di caratteristiche esistente

1. Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni / Biblioteca Funzioni**.
2. Toccare **Sfoggia**.
3. Navigare alla posizione del file libreria di caratteristiche.
4. Toccare il file per selezionarlo e toccare **Accetta**.

Il file viene copiato nella cartella **System Files** nella cartella **Trimble Data** e viene visualizzata nell'elenco **Seleziona libreria di caratteristiche**.

Creare una libreria di caratteristiche nel software Trimble Access

1. Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni / Biblioteca Funzioni**.
2. Toccare **Nuovo**.
3. Inserire il nome.
4. Toccare **Accetta**.

Aggiungere o modificare codici caratteristiche alla libreria di caratteristiche

TIP - Mentre è possibile modificare i codici caratteristiche in una libreria di caratteristiche esistente in Trimble Access, Trimble consiglia di modificare i codici caratteristica utilizzando Feature Definition Manager fornito con Trimble Business Center. Ciò aiuterà a garantire che le squadre sul campo utilizzino la stessa libreria di caratteristiche.

1. Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni / Biblioteca Funzioni**.
2. Selezionare la libreria di caratteristiche dall'elenco. Toccare **Modificare**.
3. Per aggiungere un nuovo codice caratteristica:
 - a. Toccare **Aggiungi**
 - b. Inserire il **Codice funzione**.

La lunghezza massima di questo campo è di 20 caratteri. Trimble consiglia di mantenere i nomi dei codici brevi e logici per permettere la selezione di codici multipli in merito ad un punto. Quando si selezionano i codici per il punto, la lunghezza massima del campo **Codice** è di 60 caratteri.

I nomi dei codici funzione che contengono spazi vengono visualizzati nel software Trimble Access con un puntino tra le parole, ad esempio, **Ildrante·antincendio**. Questi puntini non appaiono nel software per l'ufficio.

- c. Se richiesto, inserire la **Descrizione** del codice.

Per impostazione predefinita, se il codice è un codice controllo il valore del campo **Azione codice controllo** appare nel campo **Descrizione** quando si visualizza l'**Elenco codici**.


- d. Selezionare il **tipo caratteristica**.

- e. Selezionare lo **Strato**.

Se non c'erano strati definiti quando è stato creato il file libreria di caratteristiche FXL utilizzando il Feature Definition Manager in Trimble Business Center, viene selezionato lo strato **0**.

- f. Se il **tipo funzione** è un:

- **Punto**, selezionare il simbolo usato per il punto.
- **Linea**, selezionare **Stile linea**, **Stile linea campo** e **Colore linea**.
- **Poligono**, selezionare **stile linea**, **stile linea campo** e **colore Contorno**.
- **Codice controllo**, selezionare azione codice controllo.


TIP – Le linee e i poligoni sono visualizzati nella mappa utilizzando lo **stile linea campo** semplice pieno o tratteggiato, a meno che non si scelga di visualizzare i simboli elemento nella mappa. Per fare ciò, toccare  nella barra degli strumenti mappa e selezionare **Impostazioni**, quindi nella casella gruppo **Opzioni di visualizzazione** selezionare **Simboli libreria caratteristiche** nel campo **Simboli**. Per maggiori informazioni vedere [Impostazioni Mappa, page 219](#).

- g. Toccare **Accetta**.

4. Toccare **Memorizza**.

Impostazioni Cogo

Configurare le impostazioni Cogo per il lavoro:

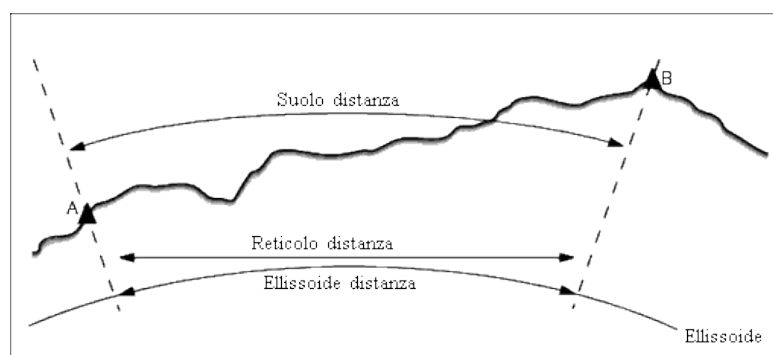
1. Toccare  e selezionare **Lavoro**. Il lavoro corrente è già selezionato.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Toccare **Impostazioni Cogo**.
4. Modificare i campi come necessario.

Visualizzare e calcolare distanza

Il campo **Distanze** specifica il modo in cui le distanze sono visualizzate e calcolate nel software. Il campo **Distanze** è presente nella schermata **Opzioni Cogo** ed in alcune schermate di **Opzioni Immissione e Cogo**.

Quando Distanze sono impostate a...	Viene calcolata la lunghezza o l'area...
Suolo	Alla quota del suolo media
Ellissoide	Sulla superficie dell'ellissoide
Griglia	Direttamente dalle coordinate reticolo

Il grafico seguente mostra le opzioni tra i punti A e B.



NOTE - Se il sistema di coordinate per un lavoro è definito come **Solo fattore di scala**, le distanze ellissoide non possono essere visualizzate.

Distanza suolo

Una distanza suolo è la distanza orizzontale calcolata tra i due punti alla quota media, parallelamente all'ellissoide scelto.

Se nel lavoro è stato definito un ellissoide e il campo **Distanze** è impostato su **Suolo**, la distanza è calcolata parallelamente a questo. Se non è stato definito alcun ellissoide, viene usato l'ellissoide WGS-84.

Distanza ellissoide

Se il campo **Distanze** è impostato su **Ellissoide**, allora è applicata una correzione e tutte le distanze sono calcolate come se si fosse nell'ellissoide locale, il quale di solito si approssima al livello del mare. Se non è stato specificato alcun ellissoide, viene impiegato l'ellissoide WGS-84.

Distanza reticolo

Se il campo **Distanze** è impostato su **Reticolo**, viene visualizzata la distanza reticolo tra i due punti. Questa è la semplice distanza trigonometrica tra due serie di coordinate bidimensionali. Se il sistema di coordinate per il lavoro è definito come **Solo fattore di scala** ed il campo **Distanze** è impostato su **Reticolo**, il software visualizza distanze suolo moltiplicate per il fattore di scala.

Per eseguire i calcoli Cogo in un sistema di coordinate **Nessuna proiezione/ Nessun riferimento**, impostare il campo **Distanze** su **Griglia**. Il software esegue quindi i calcoli cartesiani standard. Se le distanze della griglia immesse sono distanze al suolo, le nuove coordinate della griglia daranno coordinate al suolo.

NOTE - Non può essere visualizzata una distanza reticolo tra due punti GNSS misurati senza aver specificato una trasformazione datum e una proiezione, o aver effettuato una calibrazione sito.

Correzione curvatura

In Trimble Access, tutte le distanze ellissoide e suolo sono parallele all'ellissoide.

Correzione del Livello del Mare (ellissoide)

Selezionare la casella di controllo **Correzione livello del mare (ellissoide)** se i componenti orizzontali delle distanze misurate con una stazione totale convenzionale devono essere corretti in riferimento alla loro lunghezza equivalente sull'ellissoide.

Nella maggior parte dei casi, Trimble consiglia di selezionare la casella di controllo **Correzione livello del mare (ellissoide)** per calcolare le corrette coordinate geodetiche di reticolo dalle osservazioni della stazione totale. Tuttavia, se l'ellissoide locale è stato ampliato per fornire le coordinate di terreno calcolate, ma le altezze dei punti non sono state modificate per corrispondere all'ellissoide ampliato, non selezionare la correzione del livello del mare; ad esempio, quando si utilizzano lavori con i sistemi di coordinate della contea del Minnesota.

La correzione del livello del mare viene eseguita utilizzando l'altezza media (non la quota) della linea sopra l'ellissoide locale. Se entrambe le estremità della linea hanno altezze nulle, l'altezza predefinita specificata per il lavoro viene utilizzata per calcolare la correzione.

La formula utilizzata per il calcolo è:

Distanza orizzontale ellissoide = Dist. or. x Raggio/ (Raggio + H.media)

Dist. or.:	Componente orizzontale della distanza misurata
Raggio:	Semi asse maggiore ellissoide
H. media:	Altezza media sull'ellissoide locale della linea misurata

NOTE -

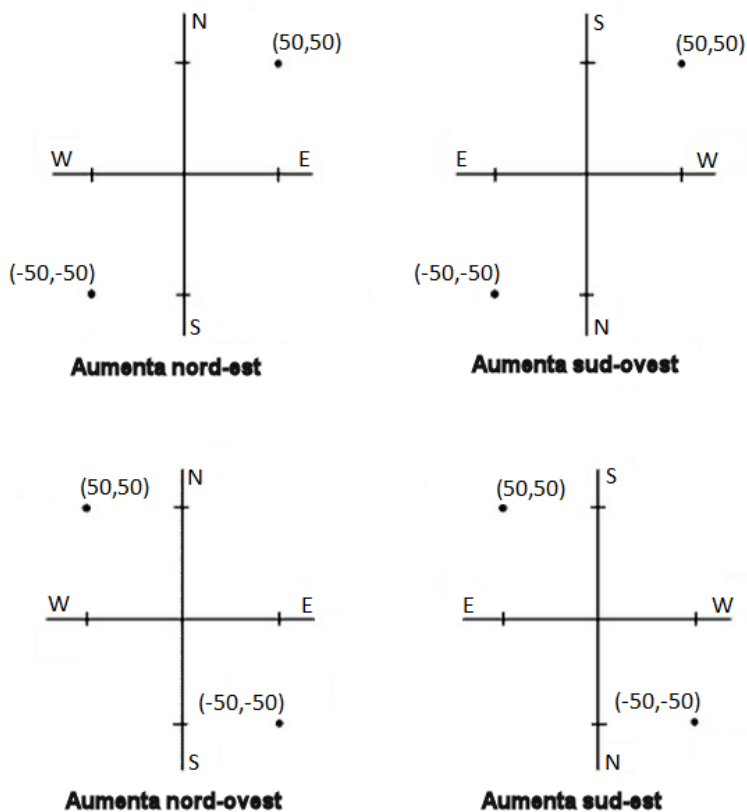
- In lavori in cui il sistema di coordinate per fornire coordinate del terreno, la casella **Correzione livello del mare (ellissoide)** è sempre attivata e non può essere modificata. Questo perché la correzione del livello del mare è già applicata nel calcolo delle coordinate del terreno.
- In un lavoro solo scala non vi sono ellipsoidi locali disponibili perché non si tratta di una proiezione geodetica. In questo caso, il calcolo della correzione utilizza per impostazione predefinita l'asse semimaggiore dell'ellissoide WGS-84 (6378137.0 m) come valore del raggio. La correzione del livello del mare in lavoro solo in scala utilizza anche le quote dei punti perché non vi sono altezze dell'ellissoidale disponibili.
- Non è possibile impostare un'altezza predefinita per i lavori solo in scala. Questo significa che se la casella **Correzione livello del mare (ellissoide)** viene attivata in un lavoro solo in scala, è necessario utilizzare punti 3D oppure verranno calcolate coordinate nulle perché non è possibile calcolare la correzione del livello del mare.

Direzione coordinate reticolo

L'impostazione Direzione coordinate reticolo utilizzata dal software dipende dal sistema di coordinate definito dall'utente per il lavoro corrente. Il campo **Coordinate reticolo** mostra che le coordinate reticolo aumentano in una delle seguenti serie di direzioni:

- nord ed est
- sud ed ovest
- nord ed ovest
- sud ed est

Il grafico seguente mostra l'effetto di ciascuna impostazione.

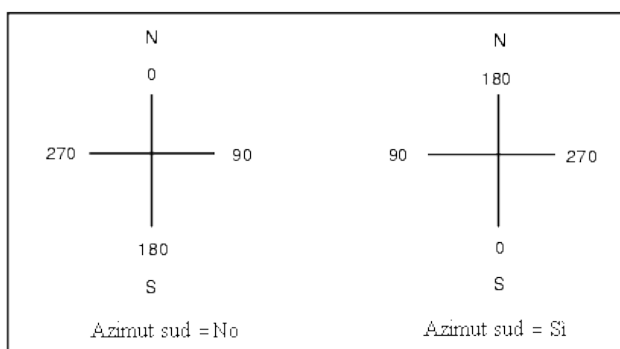


Visualizzazione dell'azimut

L'azimut visualizzato ed usato dal software dipende dal sistema di coordinate definito dall'utente per il lavoro corrente:

- Se l'utente ha definito sia una trasformazione datum, sia una proiezione, oppure se ha selezionato **Solo fattore di scala**, viene visualizzato l'azimut del reticolo.
- Se l'utente non ha definito alcuna trasformazione datum e/o alcuna proiezione, viene visualizzato il miglior azimut disponibile. Un azimut reticolo è la prima scelta, poi un azimut ellissoidale locale, poi l'azimut ellissoide WGS-84.
- Se si sta usando un telemetro laser, viene visualizzato l'azimut magnetico.

Se per il sistema di coordinate selezionato è necessaria la visualizzazione di un azimut sud, il campo **Azimut sud** è impostato su **Sì**. Tutti gli azimut aumentano ancora in senso orario. Il diagramma seguente mostra l'effetto quando il campo **Azimut sud** è impostato su **No** o **Sì**.



Compensazione dintorni

Per applicare un adattamento di quartiere a tutte le osservazioni convenzionali di lettura in avanti effettuate da una Impostazione stazione più o Resezione e a tutte le osservazioni GNSS effettuate in un lavoro che ha una calibrazione sito valida, selezionare la casella di controllo **Adattamento di quartiere**.

L'adattamento di quartiere impiega i residui provenienti da **Impostazione stazione più, Resezione o Calibrazione sito GNSS** per calcolare valori di reticolo delta da applicare alle successive osservazioni eseguite durante il rilevamento. Ciascuna osservazione viene adattata in base alla sua distanza da ognuno dei punti di lettura all'indietro (per un rilevamento convenzionale) o dai punti di calibrazione (per un rilevamento GNSS). La formula seguente viene impiegata per calcolare la ponderazione da dare ai residui di ciascun punto di lettura all'indietro o di calibrazione:

$$p = 1/D^n \text{ dove:}$$

p è la ponderazione del punto di lettura all'indietro o di calibrazione

D è la distanza rispetto al punto di lettura all'indietro o di calibrazione

n è l'esponente di ponderazione

Viene poi calcolata una media ponderata ed i valori delta risultanti sono applicati ad ogni nuova osservazione per ottenere una posizione reticolo adattata.

NOTE - Un valore elevato per l'esponente di ponderazione comporta un basso impatto (ponderazione) dei punti di lettura all'indietro o di calibrazione distanti.

Per l'applicazione dell'**Adattamento di quartiere** l'impostazione stazione o la calibrazione deve avere almeno 3 punti noti con residui reticolo 2D. Vale a dire che se si esegue una:

- Impostazione stazione più, si devono avere osservazioni A.Or. A.Ver. Dist. incl. in almeno 2 punti di lettura all'indietro, ciascuno con coordinate 2D note.
- Resezione, è necessario avere osservazioni A.Or. A.Ver. Dist. incl. in almeno 3 punti di lettura all'indietro, ciascuno con coordinate 2D note.
- Calibrazione, occorre avere osservazioni GNSS in almeno 3 punti di controllo, ciascuno con coordinate 2D note.

NOTE –


- L'Adattamento di quartiere impiegherà una **calibrazione sito GNSS** solamente se è stato osservato nel lavoro corrente. Questo perché una calibrazione GNSS che è parte del sistema di coordinate in un lavoro caricato non include i residui di calibrazione GNSS.
- Per **Impostazione stazione più** la coordinata di stazione nota è inclusa nel calcolo dell'adattamento di quartiere. In tale calcolo alla coordinata di stazione sono assegnati residui reticolo zero.
- L'Adattamento di quartiere è un adattamento solo 2D. Nei calcoli di adattamento di quartiere non sono impiegati gli eventuali residui verticali risultanti dall'impostazione stazione o dalla calibrazione.
- L'Adattamento di quartiere che impiega residui di calibrazione sito GNSS è applicato a tutti i punti WGS-84 del lavoro, non solo ad osservazioni GNSS.

WARNING – Assicurarsi che i punti di lettura all'indietro o di calibrazione siano intorno al perimetro del sito. Non eseguire il rilevamento al di fuori dell'area delimitata dai punti di lettura all'indietro o di calibrazione (e per Impostazione stazione più, il punto stazione). Oltre questo perimetro l'adattamento di quartiere non è valido.

Azimut di riferimento

Le viste mappa 3D sono sempre orientate verso l'**Azimut di riferimento**. La vista piano nella mappa è orientata verso nord per impostazione predefinita ma, se necessario, è possibile scegliere di orientarla verso l'**Azimut di riferimento**.

Per impostazione predefinita, il campo **Azimut di riferimento** mostra il valore inserito nel campo **Azimut di riferimento** della schermata **Impostazioni Cogo**. Il campo **Azimut di riferimento** è visualizzato anche nella schermata **Impostazioni mappa**. La modifica del campo **Azimut di riferimento** in una schermata aggiorna il valore **Azimut di riferimento** nell'altra schermata. Quando si picchetta un punto in un rilevamento GNSS, è possibile anche modificare il valore **Azimut di riferimento** quando si seleziona **Relativo ad azimut** dal campo **Picchettamento**. Vedere [metodi picchettamento GNSS, page 729](#).

Anche il campo **Azimut di riferimento** si aggiorna se si orbita la mappa e poi si tocca il tasto **Ripristina limiti**  ruotare la **Casella limite** in modo che le facce della **Casella limite** si allineino ai dati mappa. Vedere [Casella limite, page 188](#).

Per riorientare la mappa, ad esempio per allineare più precisamente le facce della **Casella limite** con dati di mappa come la facciata anteriore di un modello, inserire il valore richiesto nel campo **Azimut di riferimento**. Per trovare il valore azimut di riferimento, toccare la linea nella mappa su cui si vuole orientare la mappa e quindi toccare **Esamina**. Nel riquadro **esamina**, se necessario, selezionare la linea dall'elenco e toccare **Dettagli**.

Declinazione magnetica

Se nel software Trimble Access si usano direzioni magnetiche, impostare la declinazione magnetica per l'area locale. Si possono impiegare direzioni magnetiche se si usa **Cogo / Calcola** punto utilizzando il metodo Direzione-dist. da un punto.

La declinazione magnetica definisce la relazione tra il nord magnetico e il nord del reticolo per il lavoro. Immettere un valore negativo se il nord magnetico è ad ovest del nord reticolo. Immettere un valore positivo se il nord magnetico è ad est del nord reticolo. Ad esempio, se l'ago della bussola punta a 7° verso l'est del nord reticolo, la declinazione è +7° o 7°E.

NOTE -

- Usare i valori di declinazione pubblicati, se disponibili.
- Se nel lavoro il nord reticolo è stato ruotato lontano dal nord vero a causa della definizione del sistema di coordinate (probabilmente mediante una calibrazione GNSS), allora ciò deve essere preso in considerazione nella declinazione magnetica specificata.

Supporto Geodesia avanzata

Selezionare **Supporto geodesia avanzata** per abilitare le seguenti opzioni:

- Fattore di scala impostazione stazione – vedere [Opzioni impostazione stazione, page 351](#)
- Trasformazione di Helmert per resezione – vedere [Eseguire una resezione, page 357](#)
- Trasformazioni locali – vedere [Trasformazioni, page 289](#)
- Proiezioni SnakeGrid – vedere [Proiezione, page 100](#)

Calcolo della media

Il campo **Averaging** definisce il modo in cui punti duplicati sono mediati. Selezionare una delle seguenti opzioni:

- Ponderato
- Non ponderato

Se è selezionato **Ponderato** i punti della media sono ponderati come indicato di seguito:

- Le posizioni GNSS utilizzano le precisioni orizzontali e verticali delle osservazioni. Le osservazioni che non hanno precisioni e i punti digitati utilizzano 10 mm in orizzontale e 20 mm in verticale.
- Per le osservazioni convenzionali che includono una distanza di inclinazione misurata, gli errori standard verticali e orizzontali sono calcolati sulla base degli errori standard dei componenti dell'osservazione.

L'errore standard utilizzato per la ponderazione della posizione orizzontale è una combinazione di quelli utilizzati per la ponderazione della distanza orizzontale e della direzione orizzontale dal calcolo di resezione.

Per ulteriori informazioni, fare riferimento a **Resection Computations in Trimble Access Reference Guide**, che può essere scaricata dalla [pagina delle guide PDF](#) del Portale guida Trimble Access.

Calcolare la media utilizzando i **Minimi quadrati** per la media di punti/osservazioni memorizzati con lo stesso nome.

- Quando la media include posizioni in qualsiasi coordinate eccetto ECEF o **Globale**, la media viene memorizzata come reticolo.
- Le osservazioni GNSS e convenzionali che includono una distanza di pendenza misurata vengono risolte in relazione al reticolo e quindi mediate tramite i quadrati minimi. Le intersezioni di osservazioni convenzionali di soli angoli vengono mediate tramite i quadrati minimi.
- Le osservazioni convenzionali solo angolari vengono aggiunte alla soluzione solo se non vi sono altre posizioni o osservazioni. Qualsiasi angolo ruotato medio (MTA, Mean Turned Angle) osservato nel punto viene ignorato e le osservazioni originali sono impiegate per calcolare la posizione media.
- Quando la media include solo posizioni in coordinate ECEF o **Globale**, la posizione reticolo media viene convertita in coordinate **Globale** e memorizzata. Quando la media contiene solo posizioni reticolari e osservazioni convenzionali o un mix dei tipi di posizione, il reticolo medio viene memorizzato come reticolo.

NOTE - Una posizione media non viene aggiornata automaticamente se le posizioni utilizzate per il calcolo della media vengono modificate. Ad esempio se la calibrazione viene aggiornata, se le osservazioni sono trasformate o eliminate o se vengono aggiunte nuove osservazioni con lo stesso nome. In questi casi, è necessario ricalcolare la posizione media.

Impostazioni aggiuntive

Per configurare impostazioni aggiuntive, tipo aggiungere campi descrizione o configurare l'intervallo punti per il lavoro, o per aggiungere i punti misurati a un file CSV:

1. Toccare **☰** e selezionare **Lavoro**. Il lavoro corrente è già selezionato.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Toccare **Impostazioni aggiuntive**.
4. Modificare i campi come necessario.

Utilizza descrizioni

Per visualizzare due campi descrizione aggiuntivi in alcune schermate software, abilitare il bottone **Usa descrizioni** ed inserire l'**Etichetta descrizione 1** e l'**Etichetta descrizione 2**.

I campi descrizione sono simili ai campi **Codice** perché consentono all'utente di aggiungere ulteriori informazioni ai dati. Non usano le librerie di codici caratteristica e non supportano gli attributi.

Dopo aver abilitato i campi descrizioni, questi saranno disponibili nel software Trimble Access per le caratteristiche seguenti:

- Misura topo, Misura topo continua o Misura codici
- Picchettamento
- Gestione punti o Esamina lavoro
- Inserire punto, linea e arco
- Calcolare punto, Calcolare media, Trasformazioni, o Traversa
- Impostazione stazione
- Ricerca jolly

Ognuno dei campi **Descrizione** ricorda le descrizioni immesse. Per visualizzare l'elenco delle descrizioni utilizzate precedentemente, toccare ► vicino al campo **Descrizione**.

I dati campi descrizione sono disponibili nei file Trimble DC come record **Note**. Se necessario, è possibile esportare i dati memorizzati nei campi descrizione.

Libreria di funzioni - Utilizza attributi di codice base

Selezionare la casella di controllo **Utilizzare codici base** in modo da fornire attributi per il codice completo oppure da una sua parte, ovvero il "codice base".

Tipicamente i codici base sono utilizzati con i tasti software **+ Str** e **- Str** per creare stringhe di codici caratteristica.

Ad esempio, quando si codifica un recinto dove tutte le osservazioni codificate come "Recinto1" sono collegate insieme e dove tutte le osservazioni codificate come "Recinto2" sono collegate insieme e così via e tutti hanno gli stessi attributi- In questo esempio è possibile creare librerie di codici caratteristica che contengono tutti i codici "Recinto**", o che contengono solamente il codice base "Recinto".


Se si creano stringhe di codici e la libreria di funzioni include solo il codice base, selezionare la casella di controllo **Utilizza attributi di codice base**.

Se non si creano stringhe di codici o se si creano ma si include tutto il codice nella libreria di funzioni e non si utilizzano i codici base bisogna deselezionare la casella di controllo **Utilizza attributi di codice base**.

Per ulteriori informazioni, vedere [Utilizza attributi di codice base, page 674](#) nelle [Opzioni codici misura, page 673](#).

Aggiungere a file CSV

L'attivazione dell'opzione **Aggiungi a file CSV** consente di aggiungere punti misurati specifici ad un file CSV, ad esempio un elenco di punti di controllo.

Per selezionare il file, spostare il selettore **Abilita** su **Sì** e quindi inserire il **nome del file CSV** o toccare  per sfogliare il file e selezionarlo.

Quando questa opzione è abilitata, appare una casella di spunta **Aggiungi a file CSV** nella maschera **Misura punti** durante un rilevamento GNSS o nelle maschere **Misura topografica** e **Misura cicli** durante un rilevamento convenzionale. Seleziona la casella di spunta per aggiungere il punto corrente al file CSV.

Intervallo nome Punto del lavoro

Per specificare il nome punto minimo e massimo del lavoro, abilitare il bottone **Applica intervallo nome punto** e poi inserire i nomi punto richiesti.

NOTE - I nomi punto devono essere numerici. I nomi punto che includono decimali o caratteri alfabetici vengono ignorati. Sono supportati numeri positivi e negativi.

Nome punto successivo

Trimble Access supporta l'utilizzo di nomi punto diversi per i diversi tipi di punti. Quando si crea un nuovo lavoro è possibile configurare se i nomi dei punti nel nuovo lavoro hanno incremento automatico dall'ultimo lavoro usato o iniziano in base ai valori impostati nel modello di lavoro. È possibile modificare i campi del nome punto successivo quando si crea un nuovo lavoro o in qualsiasi momento in un lavoro esistente.

Per specificare il nome punto successivo per diversi tipi di punti, inserire il nome punto richiesto nel campo o nei campi appropriati. Per utilizzare la stessa serie di nomi punto per diversi tipi di punti, per esempio i punti topografici e i punti rapidi, impostare i **Nomi punto successivi** per entrambi i **punti di misurazione** e i **punti rapidi** con lo stesso nome.

I tipi di punti disponibili includono punti misurati, punti picchettamento, punti inseriti, punti di costruzione, punti laser, punti scansionati, punti ispezione superficie, scansioni, linee, archi e polilinee.


Quando si crea un nuovo lavoro:

- Se è stato selezionato **Ultimo lavoro usato** come modello, i valori predefiniti per i campi nome punto successivi continueranno dall'ultimo lavoro utilizzato.
- Se si seleziona un modello, selezionare una di queste opzioni per determinare il nome predefinito del punto successivo:
 - **Continua dall'ultimo lavoro:** Compila i campi nome punto successivo con il nome punto successivo disponibile **dall'ultimo lavoro utilizzato**.
 - **Modello:** Compila i campi nome punto successivi con i nomi specificati nel modello.

File media

Configurare le impostazioni dei file media a livello lavoro in modo che quando l'immagine viene catturata il software Trimble Access possa collegare il file al lavoro o a un punto nel lavoro. Ora è possibile configurare un formato standard per assegnare un nome ai file multimediali, in modo da poter identificare più facilmente il file media che corrisponde a un lavoro o a un punto.

Per maggiori informazioni sui file media, vedere [Lavorare con file media, page 837](#).

1. Toccare  e selezionare **Lavoro**. Il lavoro corrente è già selezionato.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Toccare **File media**.
4. Nel campo **Collegamento a**, selezionare la modalità di collegamento dell'immagine. Scegliere fra:
 - **Lavoro** – collegato al lavoro
 - **Punto precedente** – collegato all'ultimo punto memorizzato
 - **Punto successivo** – collegato al punto successivo da memorizzare
 - **Nome punto** – collegato al punto inserito nel campo **Nome punto**
 - **Nessuno** – l'immagine viene salvata ma non è collegata al lavoro né a un punto

NOTE –

- Per tutte le opzioni, il file media è sempre salvato nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files**. Se non c'è nessun lavoro aperto, il file media viene salvato nella cartella progetto corrente.
- L'immagine può essere scattata in qualsiasi momento. Tuttavia, se i punti hanno attributi ma non includono un attributo nome file, evitare di catturare l'immagine quando è aperta la maschera degli attributi per un punto. Se si cattura un'immagine quando il modulo attributi è aperto, il software cerca un attributo nome file a cui allegare l'immagine. Se non viene trovato alcun attributo nome file, il file non è collegato e deve essere collegato manualmente. Vedere [Collegare un'immagine a un attributo, page 677](#).

5. Selezionare l'opzione **Mostra con nuovo file media**. Questo consente al metodo **Collegamento a** di essere modificato e, se si esegue il collegamento al nome punto, anche a quest'ultimo. La modifica di questa impostazione si applica a tutti i lavori.
6. Se l'opzione **Collega a** è impostata su **Punto precedente**, **Punto successivo**, o **Nome punto**, è possibile selezionare **Immagini geotag**. Vedere [Geotag immagini, page 839](#).
7. Utilizzare i campi nelle caselle del gruppo **Nome immagine** per creare un formato standard per i nomi di file immagine collegati al lavoro, alle entità nel lavoro o agli attributi.
 - a. Selezionare gli elementi da includere nel nome file.
Per qualsiasi immagine è possibile includere il nome, la data e l'ora del lavoro.
Per le immagini collegate alle entità nel lavoro o agli attributi di un'entità, è possibile includere il nome e il codice dell'entità (ad esempio, il nome punto e il codice).

Per separare ogni elemento nel nome file viene usato un trattino basso.

- b. Per aggiungere lo stesso testo personalizzato a un nome file immagine, selezionare **Stringa personalizzata** da qualsiasi campo **Elemento** e quindi inserire il testo nel campo **Stringa personalizzata**.

Quando si utilizza l'opzione **Stringa personalizzata**, il software aggiunge automaticamente un numero alla fine della stringa personalizzata, se necessario per garantire un nome file univoco.

TIP – Se si è selezionata l'opzione **Mostra con nuovo file media**, si sarà in grado di modificare il nome del file media nella schermata file media dopo aver catturato l'immagine. Quando l'immagine è collegata al **Punto successivo**, la schermata File media mostra un nome file segnaposto che, quando viene memorizzato il punto successivo, verrà modificato con i dettagli corretti.

8. Toccare **Accetta**.

Trasferimento file nel e dal controller

Trimble Access supporta i seguenti metodi per il trasferimento di file tra il controller e il cloud, la rete della propria organizzazione, un computer per ufficio o tra controller.

Tutti i dati utilizzati dal software Trimble Access devono essere salvati nelle cartelle appropriate nella cartella **Trimble Data**. Vedere [Cartelle e file dati](#).

Lavorare con i dati cloud

Scaricare e caricare dati nel cloud è il metodo più semplice per il trasferimento di dati da e verso il dispositivo. Quando si accede a Trimble Connect, i progetti e i lavori che risiedono nella piattaforma cloud di collaborazione Trimble Connect e a cui si è assegnati vengono visualizzati automaticamente nelle schermate **Progetti** e **Lavori** del software Trimble Access.

NOTE – Per poter accedere a Trimble Connect, deve essere [configurata una connessione Internet](#).

Utilizzare il software Trimble Access per scaricare progetti e lavori nel controller per poi caricare le modifiche nel cloud. Vedere [Progetti e lavori, page 61](#).

Trasferire file dalla rete della propria organizzazione

È possibile [configurare una connessione internet](#) per la rete del computer aziendale e quindi accedere alla rete per visualizzare i file e le cartelle sulla rete.

Se si stanno trasferendo file lavoro, è possibile utilizzare la funzione **Copia lavoro** in Trimble Access per trasferire il lavoro tra controller e una cartella di rete. Vedere [Per copiare file lavoro, page 85](#).

Se si stanno trasferendo file di progetto:

- Utilizzare **File Explorer** per copiare i file nel e dal controller. Per aprire **File Explorer** dal software Trimble Access, toccare ☰ e selezionare **Dati lavoro / File Explorer**.
- Utilizzare il browser dei file Trimble Access che appare quando si eseguono le funzioni software che consentono di selezionare file o cartelle, ad esempio quando si esporta il lavoro. Per visualizzare le unità di rete disponibili, toccare **Questo controller** nel Trimble Access browser dei file e quindi selezionare l'unità. Vedere [Selezionare file e cartelle, page 137](#).

Trasferimento di file da un'unità USB

È possibile utilizzare una chiavetta di memoria USB per trasferire i file da un computer all'altro. La chiavetta di memoria USB, chiamata anche flash drive, viene inserita nella porta USB del controller.

NOTE – Per i controller Android, le unità USB devono essere formattate nel formato FAT32. Quando si inserisce un'unità USB in un controller TCU5, possono essere presenti fino a 30 secondi per far apparire l'unità USB nell'elenco delle posizioni di archiviazione.

Se si stanno trasferendo file lavoro, è possibile utilizzare la funzione **Copia** lavoro in Trimble Access per trasferire il lavoro tra la chiavetta USB e la cartella di progetto. Vedere [Per copiare file lavoro, page 85](#).



Se si stanno trasferendo file progetto, utilizzare **File Explorer** per copiare i file nella e dalla chiavetta USB. Per aprire **File Explorer** dal software Trimble Access, toccare ☰ e selezionare **Dati lavoro / File Explorer**.

Utilizzo di un cavo USB per trasferire i file (solo per dispositivi Android)

Se il controller Trimble esegue Android, è possibile trasferire i file tra il controller e un computer Windows.

1. Per garantire che le ultime modifiche nel lavoro siano trasferite, chiudere il lavoro in Trimble Access. Per chiudere il lavoro, chiudere il software Trimble Access o aprire un lavoro differente.
2. Per mettere il controller in **modalità di condivisione file**:
 - Se il controller è un controller TCU5, utilizzare il cavo Hirose-to-USB (PC). Il controller entra automaticamente in modalità condivisione file quando il cavo è connesso.
 - Per qualsiasi altro controller Android, utilizzare un cavo USB. Per mettere il controller in modalità condivisione file, una volta che il cavo è connesso, toccare la notifica **ricarica USB di questo dispositivo** sul dispositivo Android (potrebbe essere necessario scorrere verso il basso dall'area notifiche nella parte superiore dello schermo per visualizzarla). Quando si tocca la notifica, viene visualizzata la schermata a comparsa **[Usa USB per]**. Toccare l'opzione **[Trasferire File]**.
3. Per mettere il controller in modalità condivisione file, una volta che il cavo è connesso, toccare la notifica **ricarica USB di questo dispositivo** sul controller (potrebbe essere necessario scorrere verso il basso dall'area notifiche nella parte superiore dello schermo per visualizzarla). Quando si tocca la notifica, viene visualizzata la schermata a comparsa **[Usa USB per]**. Toccare l'opzione **[Trasferire File]**.

- Una volta che il controller è in modalità condivisione file, utilizzare il **File Explorer** sul computer Windows per copiare i file da e verso il controller.

Se non si riesce a vedere la cartella **Trimble Data**, in **File Explorer** toccare  e selezionare **[Mostra memoria interna]**. In **File Explorer** toccare  e selezionare il nome del dispositivo. La cartella **Trimble Data** appare nell'elenco delle cartelle sul dispositivo.


TIP – Se le cartelle nella cartella **Trimble Data** non appaiono come previsto in **File Explorer**, riavviare il controller.

Cartelle e file dati



Tutti i dati utilizzati dal software Trimble Access devono essere salvati nelle cartelle appropriate nella cartella **Trimble Data**.

La posizione della cartella dipende dal sistema operativo del controller:

- Windows: **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Access\Trimble Data**
- Android: **<Nome Dispositivo>\Trimble Data**

Per visualizzare la cartella **Trimble Data** dal software Trimble Access, toccare  e selezionare **Dati lavoro / File Explorer**.

NOTE –

- Se non riesci a vedere la cartella **Trimble Data** su un dispositivo Android, in **File Explorer** toccare  e selezionare **[Mostra memoria interna]**. Quindi in **File Explorer** toccare  e selezionare il nome del dispositivo. La cartella **Trimble Data** appare nell'elenco delle cartelle sul dispositivo.
- Per vedere la cartella **System Files** su un dispositivo Windows, selezionare **Visualizza** nella parte superiore della finestra **File Explorer** e selezionare la casella di spunta **Elementi nascosti**.
- La cartella **Projects** è creata nella cartella **Trimble Data** la prima volta che si esegue l'applicazione Trimble Access.

TIP – Per aggiungere la cartella **Trimble Data** all'elenco dei **Preferiti** in Windows Explorer, selezionare **Esplora File** dal menu **Dati lavoro** in Trimble Access. In Windows Explorer, scorrere all'elenco dei **Preferiti** nella parte superiore del pannello di sinistra. Cliccare **Preferiti** col bottone destro e selezionare **Aggiungere posizione corrente ai Preferiti**.

Cartelle di progetto

Ogni progetto è salvato nella propria cartella nella cartella **Trimble Data\Projects**.

I file di progetto sono salvati nella cartella **<project>** appropriata e possono essere utilizzati da qualsiasi lavoro in quel progetto.

I file di progetto sono tipicamente file mappa, allineamenti o file punti di controllo. I file seguenti vengono salvati nella cartella **<project>**:

Tipo file	Estensione file
Lavoro	.job
JobXML	.jxl
CSV (delimitato da virgole)	.csv
TXT (delimitato da virgole)	.txt
DTM (Modello digitale del terreno)	.dtm
TTM (modello del terreno triangolato)	.ttm
IFC (Industry Foundation Classes)	.ifc, ifczip
TOCCARE (Proprietà aggiuntive Trimble)* (Per il file IFC con lo stesso nome, quando sono configurate le impostazioni di intervallo stazione)	.tap
TrimBIM (Trimble BIM)	.trb
DWG (Disegno)	.dwg
NWD (Disegno NavisWorks)	.nwd
DXF (Drawing Exchange Format, formato interscambio disegno)	.dxf
Shapefile ESRI	.shp
File world mappa georeferenziati	.dwgw, .dxfw, .icw, .ifcw, .tbw, .trbw, .wld
Immagini di sfondo georeferenziate	.tif, .bmp, .jpg, .png
File immagini di sfondo mondo georeferenziate	.bmpw, .bpw, .jgw, .jpegw, .jpgw, .pgw, .pngw, .tfw, .wld
RXL (Strada o allineamento Trimble)	.rxl
LandXML	.xml
Strada GENIO	.crd .inp .mos
File 12d Model	.12da

Tipo file	Estensione file
Surpac	.str
TXL (Tunnel Trimble)	.txl

NOTE -

- Se possibile, Trimble consiglia di utilizzare il file lavoro (.job) creato preferendo Trimble Access il file equivalente JobXML o JXL (.jxl) creato in Trimble Business Center. Per ulteriori informazioni, vedere [Utilizzare i lavori esistenti con l'ultima versione di Trimble Access, page 27](#).
- Tutti i file .xml, ad eccezione di GNSSCorrectionSource.xml e GNSSInternetSource.xml, sono archiviati nella cartella **<project>**. I file GNSSCorrectionSource.xml e GNSSInternetSource.xml devono essere memorizzati nella cartella **System Files**.
- I file world mappa georeferenziati vengono creati quando si utilizza la funzione Cogo **Georeferenziazione mappa** in Trimble Access e contengono informazioni sulla trasformazione.
- I file di immagini di sfondo georeferenziate non possono essere creati in Trimble Access. I file GeoTIFF non richiedono un file world. I file JPG devono avere il colore a 24 bit; i file JPG in scala di grigi puri non sono supportati.
- I rapporti Htm (.htm) e i file delimitati da virgole (.csv) che sono creati quando si esportano i dati utilizzando la funzione **Esporta** nella schermata **Lavori** sono memorizzati nella cartella **<project>**, a meno che non si selezionino una cartella di esportazione diversa.
- La cartella **File .wfs** appare nella cartella **<project>** quando ci si connette a un servizio caratteristica web e quindi si salvano le caratteristiche come file .wfs.
- Nella cartella **<project>** appare un file TAP quando si configurano le impostazioni di intervallo stazione per un file IFC. Per maggiori informazioni vedere [Stazioni disponibili per il picchettamento, page 789](#).

Cartelle di lavoro

Ogni lavoro è memorizzato come file .job nella cartella **<project>** appropriata.

Se richiesto, è memorizzare lavori in cartelle dentro la cartella **<project>**. Per far sì che Trimble Access sia in grado di utilizzare il lavoro, la lunghezza combinata del nome della cartella di progetto e i nomi delle cartelle non devono essere superiori a 100 caratteri. Il nome del lavoro non è incluso nel limite di 100 caratteri.

Per spostare un lavoro in una cartella diversa, utilizzare la funzione **Copia lavoro** in Trimble Access per copiare il lavoro e tutti file collegati nella nuova cartella e quindi eliminare il lavoro originale. Vedere [Per copiare file lavoro, page 85](#).

NOTE - Per evitare problemi di sincronizzazione dati, non spostare i lavori scaricati da Trimble Connect in una cartella diversa.

Ogni lavoro a una cartella **<nome lavoro> Files** che contiene i file tipo immagini o file di dati GNSS che sono creati durante la lavorazione del lavoro.

I file creati durante il lavoro sono memorizzati nella cartella **<nome lavoro> Files**. Includono immagini, nuvole di punti e file di dati GNSS:

Tipo file	Estensione file	Sottocartella
Dati GNSS	.t01, .t02, .t04	
Immagini	.jpg	
Scansioni Serie VX o serie S	.tsf	
Scansioni SX10 o SX12	.rwcx	<project>\<nome lavoro> Files\SdeDatabase.rwi
Immagini originali	.jpg	<project>\<nome lavoro> Files\Original Files

TIP – Quando un punto scansione misurato con una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 è utilizzato nel calcolo Cogo, viene creato un punto nel lavoro nella stessa posizione del punto scansionato.

Le cartelle auto-generate vengono create, come richiesto, dentro la cartella **<nome lavoro> Files**:

- **<project>\<nome lavoro> Files\Original Files** Viene creato quando si **disegna** su o si **annota** un file immagine. Le immagini originali non modificate sono copiate nella cartella **Original Files**.
- **<project>\<nome lavoro> Files\SdeDatabase.rwi** viene creata per memorizzare i file scansione .rwcx se si esegue una scansione utilizzando un file Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

Per copiare facilmente i lavori e i file associati da una cartella ad un'altra, o da un controller ad un altro utilizzando un dispositivo esterno tipo una penna USB, toccare **Copiare** nella schermata **Lavori**.

Cartelle file di sistema

Tutti i tipi di file di sistema vengono memorizzati nella cartella **Trimble Data\System Files**. I file di sistema sono file che possono essere utilizzati da qualsiasi progetto o lavoro, come stili di rilevamento, file di sistemi di coordinate e file di librerie di caratteristiche.

NOTE – Non è possibile accedere ai file di sistema se si trovano in una diversa cartella.

I seguenti file devono essere salvati nella cartella **System Files**:

Tipo file	Estensione file
File di libreria di caratteristiche (TBC)	.fxl
File di Stile di rilevamento	.sty
File reticolo geoide	.ggf
File reticolo datum combinato	.cdg
Configurazione	.cfg
File reticolo di proiezione	.pjpg
File reticolo di spostamento	.sgf
File di sistemi di coordinate SnakeGrid	.dat
File reticolo nazionale UK	.pgf
File trasformazione trasmissione RTCM	.rtd
Files antenna	.ini
File SorgenteCorrezioneGNSS	.xml
File SorgenteGNSSInternet	.xml
File tolleranze catastali	.xml
Definizione di file di importazione personalizzati	.ixl
Fogli di stile XSLT per esportazione personalizzati	.xsl
Fogli di stile di picchettamento XSLT personalizzati	.sss
File di database di codici di misura	.mcd
File Coordinate System Database	.csd
File di configurazione del servizio mappa Web	.wms
File di configurazione del servizio mappa web tile	.wmmts
File di definizione ecoscandaglio	.esd

Tipo file	Estensione file
File di definizione localizzatore servizi	*.uld

I file del servizio mappa web (.wms) e del servizio tile mappa web (.wmmts) vengono creati quando si aggiunge un WMS o un WMSTS nella schermata **Nuova mappa web**. Possono essere copiati fra progetti e controller.

La cartella **Cache** appare nella cartella **System file** quando vengono caricati i file DWG, IFC, o NWD in Trimble Access. La memorizzazione nella cache dei file DWG, IFC, e NWD sul controller permette di ricaricare più velocemente questi file.

NOTE - I file stile picchettamento (.sss) e i file stile Esporta personalizzati (.xsl) possono essere posizionati nella cartella Lingua o in **System Files**. I fogli di stile di picchettamento e i fogli di stile Export localizzati sono in genere memorizzati nella cartella della lingua più appropriata.

File lingua, audio e guida

I file lingua (.lng) e i file audio (.wav) sono memorizzati nella cartella lingua corrispondente.

La posizione della cartella dipende dal sistema operativo del controller:

- Windows: **C:\Program Files\Trimble\Topografia Generale\Languages\<language>**
- Android: **<Nome Dispositivo>\Trimble Data\Languages\<language>**

Selezionare file e cartelle

Quando si eseguono le funzioni software che consentono di selezionare file o cartelle, il software mostra il browser di file Trimble Access.

A seconda della schermata software da cui si apre il browser di file Trimble Access, è possibile selezionare i file e sfogliare le cartelle da una delle seguenti posizioni:

- **Questo controller**

È possibile selezionare e utilizzare i file dalla loro posizione corrente nel controller. I file di sistema vengono copiati nella cartella **System Files** nella cartella **Trimble Data**.

Per **questo controller** vengono aggiunte le seguenti posizioni:

- La posizione principale di memorizzazione interna del controller.
- La cartella **Progetti** nella cartella **Trimble Data**.
- La cartella di progetto corrente.
- La cartella **download** predefinita per il sistema operativo del controller.

TIP - Per aggiungere le proprie cartelle preferite, navigare alla cartella e quindi toccare e mantenere premuto la cartella nel riquadro destro e selezionare **Aggiungi ai collegamenti**.

- **Trimble Connect**

Se si lavora in un progetto cloud e il controller è collegato a Internet, è possibile selezionare i file da Trimble Connect quando si aggiungono file a **Gestore strati**.

I file selezionati da Trimble Connect vengono scaricati automaticamente nella posizione appropriata nella cartella **Trimble Data**.

- **Scheda di memoria SD**

Se il controller dispone di una scheda di memoria SD (memoria Flash) o una scheda MicroSD installata, è possibile selezionare e utilizzare i file sulla scheda di memoria dalla loro posizione corrente.

- **Unità USB**

Se si inserisce un'unità USB nel controller, è possibile selezionare i file dall'unità USB. I file collegati selezionati da un'unità USB vengono prima copiati nella cartella **<project>** o nella cartella **System Files** nella cartella **Trimble Data** del controller e quindi collegati al lavoro.

NOTE – Per i controller con Android, le unità USB devono essere formattate nel formato FAT32. Quando si inserisce un'unità USB in un controller TCU5, possono essere presenti fino a 30 secondi per far apparire l'unità USB nell'elenco delle posizioni di archiviazione.

- **Posizione di rete**

Se è stata [configurata una connessione Internet](#) alla rete del computer aziendale e si è effettuato l'accesso alla rete, è possibile visualizzare i file e le cartelle in rete e utilizzarli dalla posizione corrente nella rete. Toccare **Questo controller** e quindi selezionare un'unità di rete disponibile.

Modificare i file di sistema prima della condivisione

È possibile modificare alcuni file nella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files** cartella in un editor di testo per soddisfare le vostre esigenze e poi copiare questi file negli altri controller.

NOTE – Trimble consiglia di salvare qualsiasi file di sistema modificati con un nome personalizzato. Se si mantiene il file originale, i file saranno sostituiti quando si aggiorna il controller e ogni modifica effettuata sarà persa.

Impostare proprietà lavoro predefinite

Per semplificare il processo di creazione di un lavoro, creare un lavoro e configurare le proprietà del lavoro che si desidera riutilizzare e quindi salvare il lavoro come un modello.

Per impostare i valori di default dei campi **Riferimento**, **Descrizione**, **Operatore**, o **Note**, o per impostare questi campi come "obbligatori" in modo che i valori debbano essere inseriti, modificare il file **JobDetails.scprf** nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**. Le impostazioni nel file **JobDetails.scprf** vengono lette ogni volta che viene eseguita l'applicazione Trimble Access. Per ulteriori informazioni su come modificare il file, fare riferimento alle note fornite sulla parte superiore del file **JobDetails.scprf**

Per modificare l'elenco delle descrizioni usate, modificare il file **descriptions.xml** nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**. Il file **descriptions.xml** viene creato quando si inseriscono le descrizioni per punti. Lo stack descrizioni è univoco per ogni campo descrizioni.

Condividere un gruppo di codici

Per condividere i gruppi di codici tra i controller, creare i gruppi di codici su un controller utilizzando la schermata **codici di misura**. I gruppi di codici, e i codici all'interno di ogni gruppo, sono memorizzati in un file Measure Codes Database (*.mcd) nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**.

Se si usa una libreria di caratteristiche, il software crea un file **Default.mcd** e questo file viene utilizzato quando un lavoro non ha nessuna libreria di caratteristiche assegnata. Una volta impostato è possibile copiare il file **Default.mcd** negli altri controller.

Se si utilizza una libreria di caratteristiche, il file MCD viene legato a quella libreria di caratteristiche e ha un nome corrispondente. È possibile copiare il file MCD in altri controller, ma per poterlo utilizzare nel software, la libreria di caratteristiche associata deve essere sul controller e assegnata al lavoro.

Bloccare uno stile di rilevamento

Per prevenire le modifiche allo stile di rilevamento sul campo, utilizzare File Explorer per navigare nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**. Cliccare col destro il file dello stile di rilevamento desiderato e selezionare **Proprietà**. Nella scheda **Generale**, selezionare **Sola lettura** e toccare **OK**.

In Trimble Access il simbolo del lucchetto a sinistra del nome stile indica l'impossibilità di modificare lo stile.

NOTE - Uno stile bloccato verrà aggiornato in modo da riflettere eventuali modifiche apportate durante il ciclo di connessione automatica ad una strumentazione.

Personalizzare il database del sistema di coordinate

Per personalizzare il database del sistema di coordinate utilizzato dal software Trimble Access, è necessario utilizzare il software Coordinate System Manager per modificare il CDS (Coordinate System Database, database del sistema di coordinate) e quindi trasferire il database modificato alla cartella **System Files** sul controller. Quando nella cartella **custom.csd** è presente un file **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**, il software Trimble Access utilizza il database **custom.csd** al posto del database del sistema di coordinate integrato nel software.

Per maggiori informazioni vedere [Personalizzare il database del sistema di coordinate, page 106](#).

Modificare l'elenco delle antenne

Il software Trimble Access include un file **Antenna.ini** contenente un elenco di antenne che si possono scegliere quando si crea uno stile di rilevamento. Non è possibile modificare questo elenco nel software

Trimble Access. Per abbreviare l'elenco o aggiungere un nuovo tipo antenna, modificare il file **Antenna.ini** nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**.

Modificare il contenuto e il formato della visualizzazione delta o rapporti.

Il contenuto e il formato della visualizzazione delta mostrato durante il picchettamento o durante la misurazione dei punti relativi agli assi 3D, è controllato dai fogli di stile XSLT. I fogli di stile XSLT sono utilizzati anche per il controllo della produzione e il formato dei rapporti generati durante il processo di esportazione o la creazione dei formati di importazione di file personalizzati. Si possono modificare i fogli di stile esistenti o creare nuovi formati in ufficio e poi copiarli nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files** nel controller. Per ulteriori informazioni sulla modifica dei fogli di stile, vedere [Formati di importazione personalizzati, page 797](#) e [Formati di esportazione personalizzati, page 835](#).

Mappe e modelli

La mappa fornisce una ricca vista di tutti i punti, linee e poligoni nel lavoro, oltre a:

- modelli 3D nei file BIM collegati
- punti, linee e poligoni nei file collegati
- dati dalle mappe di sfondo

Aggiungere dati alla mappa

È possibile aggiungere i dati alla mappa che non è nel lavoro utilizzando **Gestore**. Usare **Gestore strati** per:

- Collegare file di punti, file mappa (inclusi modelli BIM), scansioni e ispezioni superficie al lavoro.
- Collegare mappe di sfondo da una varietà di fonti e in vari formati.

Per ulteriori informazioni, vedere [Aggiungere dati alla mappa, page 142](#).

Visualizzare ed esaminare elementi nella mappa

Utilizzare gli strumenti di visualizzazione e selezione nella mappa per:

- Individuare e visualizzare i dati nella mappa a cui si è interessati.
- Selezionare gli elementi nella mappa ed esaminare le informazioni su di essi.
- Toccare **Esamina** per esaminare i dettagli degli elementi selezionati.

Per ulteriori informazioni, vedere [Visualizzare ed esaminare elementi nella mappa, page 176](#).

Aggiungere punti e linee alla mappa

Dalla mappa è possibile aggiungere nuovi punti, linee e poligoni alla mappa (e al lavoro) utilizzando una serie di funzioni software:

- Misurare nuovi punti, linee e poligoni utilizzando le informazioni di posizione dal ricevitore GNSS collegato o da uno strumento di rilevamento convenzionale.
- Inserire nuovi punti e nuove linee, se necessario.
- Eseguire misurazioni e calcoli utilizzando le funzioni Cogo.
- Selezionare gli elementi nella mappa e utilizzarli in altre funzioni software, ad esempio per eseguire un calcolo Cogo o per creare una superficie.

Per ulteriori informazioni, vedere [Aggiungere punti e linee nella mappa, page 225](#).

Picchettare dalla mappa

Selezionare gli elementi nella mappa e picchettarli utilizzando le informazioni posizione dal ricevitore collegato GNSS o da uno strumento di rilevamento convenzionale.

Per maggiori informazioni vedere [Picchettare dalla mappa, page 304](#).

Ispezione come realizzata

Utilizzare gli strumenti di ispezione e confronto per verificare le strutture come realizzate rispetto al progetto.

Per maggiori informazioni vedere [Ispezione come realizzata, page 306](#).

Barra strumenti Mappa

Gli strumenti sulle barre degli strumenti mappa sono indicati nella sezione **Mappe e modelli** della Guida di Trimble Access.

Per un riferimento utile a tutti gli strumenti disponibili nella mappa, vedere [Barra strumenti Mappa, page 312](#).

Aggiungere dati alla mappa

È possibile aggiungere dati alla mappa che non sono nel lavoro:

- collegamento di file punti, file mappa, scansioni e ispezioni superficie al lavoro, rendendoli visibili nella mappa.



Quando si seleziona un elemento, come un punto, da un file mappa collegato e lo si utilizza durante il picchettamento con Trimble Access, per eseguire un calcolo Cogo o per creare un punto nel lavoro, Trimble Access copia gli attributi dell'elemento dal file e li memorizza con il punto nel lavoro.

- aggiungere mappe di sfondo da una varietà di fonti e in vari formati.

Le mappe di sfondo forniscono un contesto per gli altri dati nella mappa. Gli elementi nelle mappe di sfondo possono essere selezionabili per essere esaminati, ma non possono essere usati durante il picchettamento, per eseguire un calcolo Cogo o per creare un punto nel lavoro.

Si collegano i file al lavoro

Per collegare i dati al lavoro, utilizzare **Gestione strato**. Per un elenco dei tipi di file che è possibile collegare al lavoro, vedere [Tipi di file collegati supportati, page 143](#).

Toccare  nella barra degli strumenti mappa per aprire **Gestore strati** e selezionare la scheda appropriata. Toccare il file una volta per collegarlo al lavoro (✓), selezionarlo di nuovo per rendere gli elementi nel file selezionabili (). Per aggiungere file da una posizione diversa alla cartella di progetto, toccare **Aggiungi**.

In genere le mappe collegate contengono strati. Per rendere visibili o selezionabili solo alcuni strati, nella scheda **File mappa** toccare la freccia accanto al nome del file e toccare ogni strato una volta per nascondere, o due volte per renderlo visibile ma non selezionabile. Toccare nuovamente lo strato per renderlo visibile e selezionabile.

Per ulteriori informazioni sul collegamento di file, vedere [Gestire gli strati utilizzando l'icona Gestore strati, page 153](#).

Aggiunta di mappe di sfondo

Per aggiungere una mappa di sfondo al lavoro, utilizzare il **Gestore layer**. Per un elenco dei tipi di sfondo mappa che è possibile aggiungere al lavoro, vedere [Aggiunta di mappe di sfondo, page 165](#).

Per ulteriori informazioni sull'aggiunta di mappe di sfondo, vedere:

- [Trimble Maps fornisce un modo semplice e facile da usare per ottenere immagini di mappe di sfondo per i lavori Trimble Access. , page 166](#)
- [Mappe Web, page 167](#)
- [File immagine sfondo, page 175](#)

Tipi di file collegati supportati

I file collegati sono **file collegati al lavoro** che contengono punti, linee, archi, polilinee e altre voci della mappa quali gli allineamenti e le superfici che si vogliono visualizzare e selezionare nella mappa.

Per collegare i file al lavoro, utilizzare **Gestione layer**. Vedere [Gestire gli strati utilizzando l'icona Gestore strati, page 153](#).

Tipi di file collegati supportati sono:

- **Modelli BIM:**
 - File di disegno AutoCAD (.dwg)
 - File IFC (Industry Foundation Classes .ifc, .ifczip)
 - File di disegno Navisworks (.nwd)
 - File SketchUp (*.skp)
 - File TrimBIM (Trimble BIM) (.trb)
- **File di punti e linee:**
 - file CSV e TXT
 - File AutoCAD Drawing Exchange Format (ASCII) (.dxf)

- File profilo ESRI (.shp)
- File RXL (.rxl)
- File LandXML (.xml)
- File modello 12d (.12da)
- **Superfici:**
 - Modelli digitali terreno (.dtm .ttm .xml, .dxf, .12da)
 - Superfici nei modelli BIM
- **Punti scansione e nuvole di punti** (.tsf e .rwcx)
- File strada:
 - **File RXL** (.rxl)
 - File LandXML (.xml)
 - File modello 12d (.12da) – in genere usati in Roads
 - Strade GENIO (.inp, .crd, .mos)
- Tunnel TXL (.txl)
- File Surpac (.str) – Utilizzati tipicamente nelle miniere

TIP – È anche possibile aggiungere immagini di sfondo e dati alla mappa utilizzando file di immagini georeferenziate Trimble Maps, Google Earth KML o KMZ (.kml, .kmz), o un fornitore di mappe Web. Vedere [Aggiunta di mappe di sfondo, page 165](#).

Modelli BIM

Un modello BIM è un modello 3D di un edificio o altra costruzione come un ponte, strada, o conduttura. I modelli BIM sono utilizzati nella pianificazione, progettazione, costruzione e manutenzione delle costruzioni. In Trimble Access i modelli BIM che possono essere utilizzati per il rilevamento sul campo, compresi picchettamento, calcoli Cogo e misurazione di punti.

NOTE – I file IFC e TrimBIM non sono supportati sui controller a 32 bit Trimble con Android. Questi controller sono il controller TCU5 e il palmare TDC600 modello 1.

Tipi di file supportati

Trimble Access supporta i seguenti tipi di file modello BIM:


- File di disegno (.dwg) creati con il software Autodesk AutoCAD.
- IFC (Industry Foundation Class files) nel formato file .IFC o .ifczip.
- File Navisworks (.nwd) creati utilizzando il software Navisworks.

- File SketchUp (.skp) creati utilizzando il software Trimble SketchUp.
- i file TrimBIM (.trb), che rappresentano un'alternativa più piccola e più efficiente a IFC.

NOTE – I file DWG e NWD non sono supportati quando memorizzati direttamente su un dispositivo Android. Quando si utilizza Trimble Access su un controller con Android, caricare i file DWG e NWD su un progetto Trimble Connect utilizzando [Trimble Connect per Windows](#). I file vengono convertiti automaticamente in file TrimBIM nel cloud. Quando si scarica il progetto nel controller, selezionare la scheda **Impostazioni** e selezionare la casella di spunta **Scarica come TrimBIM**. Questa impostazione non è necessaria quando si utilizza un controller che esegue Windows, ma può comunque fornire prestazioni migliori. Per ulteriori informazioni, vedere [Impostazioni cloud per la sincronizzazione dati](#), [page 70](#).

TIP – Trimble Access supporta la lettura di entità AutoCAD standard dai file DWG. Alcune applicazioni di CAD, ad esempio Civil 3D, utilizzano le estensioni AutoCAD per creare oggetti 3D che potrebbero non essere supportati da Trimble Access. L'uso di un file DXF potrebbe essere la scelta migliore piuttosto che provare ad utilizzare un DWG, oppure si potrebbe provare a convertire un disegno Civil 3D in un formato AutoCAD DWG standard. Per ulteriori informazioni visitare La Knowledge Network di Autodesk per vedere [come convertire i disegni di 3D civili in formato AutoCAD standard](#).


Visualizzare modelli BIM nella mappa


Per visualizzare un modello BIM nella mappa, toccare  nella barra degli strumenti mappa per aprire la schermata **Gestore strati** e selezionare la scheda **File mappa**. Toccare il modello BIM una volta, per renderlo visibile (✓), selezionarlo di nuovo per rendere gli elementi nel file selezionabili (). Per maggiori informazioni vedere [Gestione degli strati dei file mappa](#), [page 156](#).

Per rendere visibili o selezionabili solo alcuni strati, toccare la freccia accanto al nome del file e toccare ogni strato una volta per nascondere, o due volte per renderlo visibile ma non selezionabile. Toccare nuovamente lo strato per renderlo visibile e selezionabile. Notare che per i file IFC, gli strati sono denominati in base all'attributo IFCPRESENTATIONLAYERASSIGNMENT nel file IFC.



Per vedere più chiaramente all'interno di un modello, utilizzare la **Casella limite** per escludere parti del modello come pavimenti o muri esterni. Vedere [Casella limite](#), [page 188](#).

Per mostrare facilmente solo alcune voci in un modello BIM a prescindere dal file BIM o dallo strato in cui si trovano, utilizzare la barra strumenti **BIM**. Vedere [Nascondere e isolare gli elementi nei modelli BIM](#), [page 195](#).

Gli oggetti nei modelli BIM possono essere visualizzati come oggetti solidi, oppure è possibile rendere l'oggetto semitrasparente. Per rendere l'oggetto più trasparente, toccare  e selezionare **Trasparenza**. Nella casella gruppo **Modelli BIM**, utilizzare il controllo del cursore **Trasparenza** per modificare la trasparenza del modello BIM.


È anche possibile visualizzare il modello come un wireframe piuttosto che come un oggetto solido. La visualizzazione come wireframe permette di vedere più in dettaglio il modello BIM e rende più semplice selezionare i punti o le linee corrette per il picchettamento. Per visualizzare il modello come wireframe, toccare  e selezionare **Trasparenza**. Nella casella gruppo **Modelli BIM** selezionare **Wireframe** nel campo


Visualizza. Se si passa spesso tra la vista wireframe e solido, è possibile [configurare un tasto funzione sul controller](#) per passare tra la visualizzazione wireframe e la vista solido del modello BIM. Per maggiori informazioni vedere [Trasparenza dati mappa, page 187](#).

Per ruotare il modello BIM nella mappa, toccare  e quindi toccare la mappa e trascinare per ruotare la vista. L'icona  al centro della mappa indica il punto di orbita.

NOTE - Per migliorare le prestazioni, la mappa potrebbe non visualizzare elementi o dettagli molto piccoli fino a quando la mappa non viene ingrandita ad un livello di zoom appropriato.



Visualizzare modelli BIM nella schermata Video

Se il controller è connesso ad un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, è possibile visualizzare i dati dai modelli BIM sovrapposti al feed video. Per mostrare o nascondere i singoli file o i singoli strati all'interno di un file, toccare  nella barra degli strumenti **Video** per aprire **Gestore strati** e selezionare la scheda **File mappa**.

Per visualizzare il modello come wireframe, un oggetto solido o entrambi, nella schermata Video, toccare  e poi selezionare **Impostazioni**.

Lavorare con modelli BIM

Per selezionare un elemento da un modello BIM, toccarlo nella mappa. L'elemento selezionato è visualizzata in blu. Per selezionare elementi multipli, premere il tasto Ctrl nel controller e toccare gli elementi nella mappa per selezionarli.

NOTE - Gli elementi in un file BIM non possono essere selezionati utilizzando **selezione rettangolo**  o **selezione poligono** .

È possibile selezionare elementi nel modello BIM dalla mappa e quindi utilizzarli in altre funzioni software, ad esempio per eseguire un calcolo Cogo, creare una superficie o picchettamento. Toccare un elemento nel modello BIM per selezionarlo.

È possibile selezionare vertici, spigoli, spigoli curvi (polilinee, come il bordo di un cilindro) o superfici.

NOTE - Per selezionare una superficie, il modello BIM deve essere visualizzato nella mappa come un oggetto solido, non come un wireframe.

È possibile scegliere se selezionare le superfici nella mappa o **Facce individuali** se selezionare **Oggetto completo**. Per modificare la modalità **Selezione Superficie**, toccare  e selezionare la modalità **Selezione Superficie** desiderato. Vedere [Modalità di selezione modello BIM, page 192](#).

Per misurare a una superficie in un modello BIM, selezionare la superficie nella mappa e poi selezionare **Misura a superficie selezionata** dal menu tocca e mantieni premuto. Questo è utile per determinare la distanza perpendicolare dalla superficie fisica al progetto.

Quando si utilizza un vertice, uno spigolo, uno spigolo curvo o una superficie da un modello BIM in un calcolo Cogo, durante il picchettamento o per creare un punto nel lavoro, Trimble Access copia gli attributi dell'oggetto dal modello BIM e li memorizza nel lavoro Trimble Access con il punto o la polilinea.

Per esaminare le informazioni degli attributi del modello BIM per gli oggetti in un modello BIM, selezionare gli elementi nella mappa e quindi toccare **Esamina**. Se si selezionano più elementi, selezionarli dall'elenco e toccare **Dettagli**.

Calcoli Cogo utilizzando modelli BIM

Per calcolare il punto centrale di una superficie in un modello BIM, selezionare la superficie nella mappa e quindi selezionare **Calcola punto centrale** dal menu tocca e mantieni premuto. Questo è utile per trovare il punto centrale di un bullone o di un cilindro, in modo da poterlo picchettare. Vedere [Calcolo punto centrale](#).

Per calcolare la linea centrale di un elemento tubolare in un modello BIM, come una tubazione o un cilindro, selezionarlo nella mappa e quindi selezionare **Calcola linea centrale** dal menu tocca e mantieni premuto. Il software calcola una polilinea che corre lungo il centro dell'elemento. Vedere [Calcola linea centrale](#).

Per confrontare la nuvola di punti di scansione di una superficie come realizzata, con oggetti interi o facce singole in un modello BIM, utilizzare la funzione Cogo **Ispezione superficie**. Vedere [Ispezione superficie, page 308](#).


Picchettare da un modello BIM

È possibile selezionare i vertici e picchettarli come punti o selezionare spigoli, spigoli curvi o linee griglia e picchettarle come linee direttamente dai modelli BIM. Vedere [Picchettare dalla mappa, page 304](#).

File di punti e linee

Trimble Access supporta i seguenti tipi di file di punti e linee:

- Punti in un file lavoro CSV, TXT o collegato
- File AutoCAD Drawing Exchange Format (ASCII) (.dxf)
- File profilo ESRI (.shp)
- 12d Model file (.12da)
- File LandXML (.xml)

Il software Trimble Access fornisce le impostazioni per controllare la visualizzazione dei dati nei file LandXML. Per configurare queste impostazioni, toccare  nella barra degli strumenti mappa, selezionare **Impostazioni** e configurare l'impostazione nel gruppo **Controlli dati mappa**. Vedere [Impostazioni dati mappa per file DXF, Shape, 12dae LandXML, page 224](#).

Elementi supportati nei file DXF

Un **file DXF** è un formato di file grafico vettoriale 2D o 3D generato da software CAD come Autodesk. DXF sta per Drawing Exchange Format (Formato Interscambio Disegno).

Per i file DXF viene generato un nome per ogni caratteristica selezionabile all'interno dei file stessi. È possibile generare un codice per ogni caratteristica selezionabile all'interno del file. Il codice viene derivato dagli attributi memorizzati nel file; spesso si tratta del nome, codice e attributi delle caratteristiche dei file originale.

Nei file DXF, il nome è rappresentato dai primi 8 caratteri del nome strato, seguito da uno spazio e poi da un numero linea che definisce la funzione nello stesso file DXF. Per i file DXF da Trimble Business Center, viene utilizzato il nome dell'elemento, laddove presente.

È possibile rivedere una caratteristica selezionabile nella mappa per trovare il nome dello strato e del file.

Elementi visualizzabili e selezionabili in DXF:

- ARC, CIRCLE, INSERT, LINE, POINT, POLYLINE, LWPOLYLINE.

Visualizza solo elementi in DXF:

- 3D FACE, SPLINE, SOLID, ATTRIB, BLOCK ATTRIB, TEXT, MTEXT, HATCH.
- Caratteri di controllo: C – simbolo diametro, D – simbolo grado, P – simbolo +/-meno, % – simbolo percentuale.

Gli archi di estrusione contenuti in un file DXF vengono visualizzati correttamente nella mappa ma non possono essere resi attivi. Gli archi di estrusione di un ellisse in una planimetria e il picchettamento di ellissi non sono supportati.

Elementi supportati nei file Shape

Uno **Shapefile** è un formato di archiviazione di dati vettoriali ESRI per memorizzare le funzioni geografiche in qualità di punti, linee o poligoni, oltre che informazioni attributo.

Per i file Shape viene generato un nome per ogni caratteristica selezionabile all'interno dei file stessi. È possibile generare un codice per ogni caratteristica selezionabile all'interno del file. Il codice viene derivato dagli attributi memorizzati nel file; spesso si tratta del nome, codice e attributi delle caratteristiche dei file originale.

Nei file Shape, il nome è rappresentato dai primi 5 caratteri del nome file Shape, seguito da un numero indice file, quindi uno spazio e poi il numero linea del file Shape dove è definita la presente funzione.

È possibile rivedere una caratteristica selezionabile nella mappa per trovare il nome dello strato e del file.

Elementi file Shape supportati:

- Null shape, Point, PolyLine, Polygon, MultiPoint, PointZ, PolyLineZ, PolygonZ, MultiPointZ, PointM, PolyLineM, PolygonM, MultiPointM, MultiPatch, Hatching.

Per vedere le informazioni degli attributi per gli elementi del file Shape, il file Shape deve avere un file .dbf associato.

Elementi supportati nei file 12da

Gli strati visualizzati in un file 12da si basano sui nomi dei modelli nel file 12da. Inoltre, le superfici e gli allineamenti letti da un file 12da vengono posizionati nel proprio strato. Se ci sono nomi di strati duplicati, i suffissi consistenti in un carattere di sottolineatura più un numero incrementale vengono usati per garantire nomi univoci per gli strati.

Le stringhe di punti vengono lette come elementi punto e assegnate allo strato appropriato. Ai punti vengono dati i nomi specificati nel file 12da, ma se non è stato specificato alcun nome, essi si basano sul nome della stringa più un suffisso composto da un carattere di sottolineatura più un numero incrementale.

Le stringhe di linea, arco e cerchio vengono lette come elementi di linee e archi standard e assegnate allo strato appropriato utilizzando il colore specificato nel file 12da, quando sono stati utilizzati i colori standard.

Le stringhe di polilinee vengono lette come elementi polilinee o poligono (per le polilinee chiuse) e assegnate allo strato appropriato usando il colore specificato nel file 12da, quando sono stati utilizzati i colori standard.

I super allineamenti e gli allineamenti vengono letti come allineamenti e ogni allineamento è assegnato al proprio strato. Gli allineamenti vengono visualizzati come una linea rossa.

Le superfici triangolate vengono lette e ogni superficie è assegnata al proprio strato.

Elementi supportati nei file LandXML

Un **file LandXML** è un formato file XML per i dati di misurazione disegno e rilevamento di ingegneria civile, come punti, superfici, particelle, rete di tubi e allineamenti.

I file LandXML possono contenere elementi XML diversi e ciò che contengono dipende dall'applicazione che ha creato il file LandXML, dagli elementi selezionati e dalle opzioni scelte al momento dell'esportazione. Sono supportati solo punti, linee e superfici che sono contenute in elementi direttamente sotto l'elemento LandXML primario.

Di seguito vengono elencati i tipi di elementi e come possono essere utilizzati in Trimble Access:

- **Solo allineamenti**

Picchettare un allineamento, utilizzando Trimble Access Topografia Generale o Trimble Access Strade.

- **Allineamenti con modelli**

Salvare e poi picchettare come strada RXL, utilizzando Trimble Access Strade.

- **Parcelle e linee caratteristica**

Picchettare come polilinea, utilizzando Trimble Access Topografia Generale o Trimble Access Strade.

- **Allineamenti ed elementi caratteristica definiti in base alle specifiche Inframodel**

Gli allineamenti sono raggruppati per formare una superficie stradale, è possibile avere più strade in un unico file. Picchettare utilizzando Trimble Access Strade.

- **Allineamenti e elementi di linee di rottura in un elemento superficie**

Gli allineamenti e le linee di rottura dall'elemento superficie sono raggruppati per formare una superficie stradale, è possibile avere più strade in un unico file. Picchettare utilizzando Trimble

Access Strade. L'esportatore LandXML di Trimble Business Center crea file utilizzando questo formato, nell'esportazione dei file possono essere inclusi anche punti, superfici, parcelle e linee elemento.

Gli strati creati per i file LandXML si basano su quanto segue:

- Gli elementi punto (da elementi <CgPoint>) sono collocati in uno strato chiamato Punti.
- Gli elementi linea (da elementi <Parcella> e <PlanFeature>) sono collocati in uno strato chiamato Linee.
- Gli elementi di allineamento e superficie vengono collocati in strati nominati in base ai nomi dell'allineamento e della superficie.

È possibile generare un codice per ogni caratteristica selezionabile all'interno del file. Il codice viene derivato dagli attributi memorizzati nel file - spesso si tratta del nome, codice e attributi delle caratteristiche nel file originale. È possibile rivedere una caratteristica selezionabile nella mappa per trovare il nome dello strato e del file.

Se sulla mappa ci sono superfici sovrapposte, l'elevazione interpolata sarà quella della prima superficie che restituisce una elevazione non nulla (la superficie con il primo nome in ordine alfabetico).

Superfici

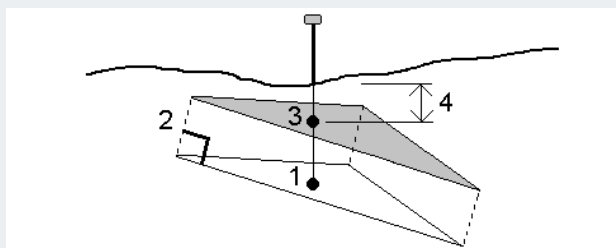
Una superficie può essere topografica o non topografica:

- Una **superficie topografica** è una rappresentazione digitale della forma di una superficie di terreno, formata da una maglia di triangoli contigui. La superficie può essere un terreno esistente, superfici di pendenza proposte o una combinazione di entrambe.
- Una **superficie non topografica** è una rappresentazione di un oggetto o della faccia di oggetti in un modello 3D o in un file BIM.

Il software Trimble Access supporta le superfici topografiche nei seguenti formati di file:

- modelli digitali terreno reticolare (.dtm)
- modelli di terreno triangolato (.ttm)
- facce triangolari 3D in un file DXF (.dxf)
- DTM triangolati in un file LandXML (.xml)
- DTM triangolati in un file 12da(.12da)

NOTE – Quando si applica l'offset perpendicolarmente al DTM, il valore sterro/riempimento è calcolato utilizzando i seguenti passaggi:




1. Determinare il triangolo su cui si trova la posizione corrente (1).
2. Controbilanciare il suddetto triangolo ad angolo retto utilizzando il valore (2) offset specificato per definire il nuovo triangolo.
3. Calcolare l'elevazione della stessa posizione sul nuovo triangolo (3).
4. Calcolare il valore sterro/riempimento dall'elevazione calcolata alla posizione picchettata (4).

Scansioni di punti e nuvole di punti

Le scansioni 3D create con Trimble Access sono memorizzate in file di scansione separati associati al lavoro. Il formato del file di scansione dipende dallo strumento utilizzato per effettuare la scansione:

- **Le nuvole di punti di scansione** create utilizzando Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 un sono memorizzate come file .rcwx nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files\SdeDatabase.rwi** appropriata.
- **I punti di scansione** creati utilizzando uno strumento Trimble serie VX o serie S con tecnologia Trimble VISION vengono memorizzati come file .tsf nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files** appropriata.


Visualizzare i punti di scansione nella mappa e nella schermata Video

Per selezionare i punti di scansione e le nuvole di punti che sono visualizzati nella mappa o nella schermata **Video**, toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video** per aprire **Gestore strati** e quindi selezionare la scheda **Scansioni**. Toccare una scansione per selezionarla. Si possono selezionare più file scansione. Vedere [Gestione layer di scansione, page 158](#).

I file di scansione includono le nuvole di punti di scansione (file .rcwx) da un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 e file di scansione .tsf creati utilizzando uno strumento Trimble serie VX o serie S con tecnologia Trimble VISION.

Una regione contiene punti di scansione da una o più nuvole di punti di scansione .rcwx o da altre regioni. [Creare una regione](#) per includere solo i punti di scansione a cui si è interessati. Le regioni possono essere gestite dalla scheda **Scansioni di Gestore strati**. Una regione è particolarmente utile quando si esegue un'ispezione superficie. Vedere [Ispezione superficie, page 308](#)

Per visualizzare più chiaramente all'interno di una nuvola di punti, utilizzare la **Casella limite** per escludere la nuvola di punti di scansione. Vedere [Casella limite, page 188](#).

Per modificare l'aspetto delle nuvole di punti, toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video** e selezionare **Impostazioni**. I campi nella casella gruppo **Nuvola di punti** impostano opzioni di visualizzazione come la dimensione del punto o la modalità colore della nuvola di punti, che è possibile utilizzare per indicare le caratteristiche del punto di scansione a cui si è interessati, incluso la quota dei punti o l'intensità riflettente dei punti. Vedere [Impostazioni Mappa](#) o [Impostazioni Video](#)

Per selezionare i punti di scansione

Dalla mappa possibile selezionare i punti di scansione e poi utilizzarli in altre funzioni software come il picchettamento o per [creare una superficie](#) o [calcolare un volume](#).

NOTE – Il picchettamento e l'esame consentono di selezionare un massimo di 20 punti nella nuvola di punti alla volta. La selezione dei punti dalle nuvole di punti utilizzando il metodo trascina e seleziona non può essere utilizzata per il picchettamento o per l'esame, in quanto questo metodo in genere seleziona più di 20 punti. Per selezionare punti nella nuvola di punti per il picchettamento o l'esame, toccarli singolarmente nella mappa per selezionarli.

TIP – Quando un punto scansione misurato con una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 è utilizzato nel calcolo Cogo, viene creato un punto nel lavoro nella stessa posizione del punto scansionato.

Per selezionare tutti i punti in un file di scansione. .tsf, toccare e mantenere premuto nella mappa e toccare **Seleziona**. Toccare uno o più file di scansione nell'elenco per selezionarli. Utilizzare il tasto software **Selezionare** per modificare la lista dei file scansione selezionati; utilizzare il tasto software **Reset** per deselegionare tutti i file scansione. Se i punti sono già selezionati, selezionare la casella di spunta **Aggiungi a selezione corrente** per aggiungere i punti alla selezione corrente. Deseleziona questa opzione se vuoi sovrascrivere la selezione corrente.

Per effettuare una scansione

Per effettuare una scansione 3D, vedere [Effettuare una scansione utilizzando una SX10 o SX12, page 626](#) e [Effettuare una scansione utilizzando una strumentazione serie VX o serie S, page 634](#).

File RXL

I file RXL definiscono un allineamento e possono essere utilizzati in Topografia Generale o in Strade:

- Gli allineamenti in Topografia Generale hanno sempre un componente orizzontale. Una componente verticale è opzionale.
- Gli allineamenti in Strade, oltre ad avere una componente orizzontale e verticale, possono anche includere modelli, record di sopra-elevazioni e ampliamenti, nonché punti e stringhe aggiuntivi che definiscono componenti aggiuntive.


Se un file RXL contiene i componenti aggiuntivi, questi non possono essere picchettati dal menu Topografia Generale **Picchettamento**. Bisogna usare il menu **Picchettamento** Strade per picchettare i componenti diversi dall'allineamento verticale e orizzontale.

Un file strada GENIO può essere utilizzato solo in Trimble Access Strade.

Gestire gli strati utilizzando l'icona Gestore strati

Utilizzare **Gestore strati** per collegare i file al lavoro e per gestire i dati visibili nella **Mappa** e nella schermata **Video**.

Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:

- Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
- Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.



Gestore strati fornisce schede per la gestione di diversi tipi di dati:

- Utilizzare la scheda **File punti** per collegare file di punti (file CSV, TXT e lavoro) in modo da poter visualizzare e utilizzare i punti nel file senza importarli nel lavoro. Vedere [Gestione dei layer dei file dei punti, page 154](#).
- Utilizzare la scheda **File mappa** per:
 - Collegare i file mappa supportati (inclusi file modello BIM, DXF, RXL e DTM) al lavoro in modo da poter utilizzare i dati esistenti in questi file in Trimble Access. Vedere [Tipi di file collegati supportati, page 143](#).
 - Rendere visibili e/o selezionabili gli elementi nei file collegati in modo da poter lavorare con essi. Gli elementi selezionabili ("attivi") possono essere utilizzati in varie funzioni software, incluse la navigazione ad un punto, il picchettamento e alcune funzioni Cogo. Vedere [Gestione degli strati dei file mappa, page 156](#).
 - Aggiungere i dati di sfondo di una mappa per fornire mappe di sfondo e informazioni contestuali per altri dati nella mappa. L'aggiunta di dati di sfondo mappa è disponibile solo quando si apre la **Gestore strati** dalla mappa. Vedere [Aggiunta di mappe di sfondo, page 165](#).
- Utilizzare la scheda **Scansioni** per visualizzare i file scansione collegati al lavoro e selezionare quali punti di scansione sono visibili nella mappa e nella schermata **Video**. Vedere [Gestione layer di scansione, page 158](#).
- Utilizzare la scheda **Ispezioni** per visualizzare le ispezioni superficie collegate al lavoro e controllare se sono visibili nella mappa e nella schermata **Video**. Vedere [Gestione dei layer di ispezione, page 160](#).
- Utilizzare la scheda **Filtro** per filtrare i dati lavoro mostrati per tipo di misurazione o per creare una ricerca jolly. Vedere [Filtrare dati per tipo di misurazione, page 161](#).
- Usare la finestra **Caratteristiche** per rendere le caratteristiche nel lavoro visibili e/o selezionabili ("attive") per layer caratteristica. I layer caratteristica elencati sono determinati dal [File Libreria caratteristiche FXL](#) collegato al lavoro e dai codici caratteristica utilizzati nel lavoro. Vedere [Filtrare dati per layer di caratteristica, page 164](#).

Per aggiornare automaticamente i dati visualizzati nella schermata mappa/video quando si effettuano le modifiche in **Gestore strati**, toccare il tasto software **Aggiornamento automatico**. Il segno di spunta sul tasto software **Aggiornamento automatico** indica che **Aggiornamento automatico** è abilitato.

NOTE – Le modifiche effettuate quando **Aggiornamento automatico** è abilitato vengono mantenute quando si esce da **Gestore strati** utilizzando il tasto **Accettao Esc**.

TIP – Per visualizzare una porzione maggiore della maschera **Gestore strati** quando è aperta insieme alla mappa:

- In modalità orizzontale, toccare  e scorrere a sinistra. La maschera verrà ridimensionata in base alla posizione prestabilita più vicina.
- In modalità verticale, toccare  e scorrere verso il basso per visualizzare una porzione maggiore della maschera.

Per ulteriori suggerimenti sul ridimensionamento delle maschere, vedere [L'area di lavoro Trimble Access, page 35](#).

Gestione dei layer dei file dei punti

La scheda **File punti** nella schermata **Gestore strati** elenca i file CSV, TXT e lavoro nella [cartella di progetto](#) corrente.

Utilizzare la scheda **File punti** per collegare file CSV, TXT o lavoro in modo da avere accesso ai punti in questi file senza [importare i punti](#) nel lavoro. Ciò è particolarmente utile quando si utilizza un file contenente punti di controllo.

NOTE – Quando si usano punti da file collegati, assicurarsi che essi impieghino lo stesso sistema di coordinate del lavoro in cui verranno portati. L'ordine delle coordinate (coordinate di direzione nord e di direzione est) nel file delimitato da virgola deve essere lo stesso che ha l'impostazione nel campo **Ordine coordinate** nella finestra **Unità**. Assicurarsi che i dati nel file siano nel formato seguente: Nome punto, Prima ordinata (direzione nord o direzione est), Seconda ordinata (direzione nord o direzione est), Quota, Codice punto.

I punti di un file collegato possono essere utilizzati per:

- picchettare senza avere nel lavoro i punti del progetto
- immettere valori nei campi **Nome punto**, come per funzioni COGO
- navigare per controllare o verificare misurazioni dei rilevamenti precedenti.

Non è possibile utilizzare linee, archi o polilinee in un lavoro collegato.

È possibile collegare file multipli. Quando il punto non esiste nel lavoro corrente, ma esiste in più file collegati, viene utilizzato il punto nel primo file collegato. Se in un lavoro collegato esistono più punti con lo stesso nome, le [regole di ricerca](#) entrano in azione all'interno di tale lavoro per trovare il punto migliore.


I punti collegati provenienti da un file CSV vengono visualizzati nelle schermate **Mappa e Video** con una virgola blu (,). I punti collegati provenienti da un altro lavoro vengono visualizzati utilizzando il simbolo di punto originale ma sono colorati in blu. Una volta che si seleziona un punto collegato e lo si utilizza per una

funzione software, il punto collegato viene copiato nel lavoro corrente e nella mappa viene visualizzato come una "c".



Per aggiornare automaticamente i dati mostrati nella schermata mappa o **Video** quando si effettuano le modifiche in **Gestore strati**, toccare il tasto software **Aggiornamento automatico**. Il segno di spunta sul **Aggiornamento automatico** tasto software indica **Aggiornamento automatico** che è abilitato.

NOTE – Le modifiche effettuate quando **Aggiornamento automatico** è abilitato vengono mantenute quando si esce da **Gestore strati** utilizzando il tasto **Accetta** o **Esc**.

Collegare i file punti al lavoro

1. Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:
 - Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
 - Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.
2. Selezionare la scheda **File punti**.
3. Per collegare più file al lavoro, toccare **Aggiungi** e poi selezionare i file da collegare da una posizione nel controller o da Trimble Connect se il progetto in cui si sta lavorando è un progetto cloud. Toccare **Accetta**.

TIP – Per aggiungere una cartella preferita ai collegamenti mostrati per **Questo controller**, navigare alla cartella e quindi toccare e tenere premuta la cartella nel riquadro destro e selezionare **Dati a scorciatoie**. Per maggiori informazioni vedere [Selezionare file e cartelle, page 137](#).

Per impostazione predefinita, i punti nei file collegati al lavoro sono visibili e selezionabili nella mappa, indicati dal segno di spunta all'interno di un quadrato  vicino al nome del file .

4. Toccare **Accetta**.

Specificare il tipo di coordinata punto

Se la casella di controllo **Geodetica avanzata** è selezionata nella schermata **Impostazioni Cogo** e si seleziona un file CSV o TXT, è necessario specificare il **Tipo coordinate** dei punti nel file.

1. Nella scheda **File punti**, toccare il file che si vuole collegare al lavoro corrente.
2. Selezionare **Punti reticolo** o **Punti reticolo (locali)**.
3. Se i punti nel file sono **Punti reticolo (locale)**, selezionare la trasformazione da utilizzare per trasformarli in punti reticolo:
 - Per assegnare la trasformazione in seguito, selezionare **Non applicato, da definire in seguito**. Toccare **Accetta**.

TIP – Se questa opzione viene selezionata e in un secondo momento si decide di assegnare una trasformazione di input a questo file, bisogna prima scollegare e poi ricollegare il file.

- Per creare una nuova trasformazione di visualizzazione, selezionare **Creare nuova trasformazione**. Scegliere **Avanti** e completare i passi richiesti. Vedere [Trasformazioni](#), page 289.
 - Per selezionare una trasformazione di visualizzazione esistente, selezionare **Selezionare trasformazione**. Selezionare la trasformazione di visualizzazione dall'elenco. Toccare **Accetta**.
4. Toccare **Accetta**.
- Per ulteriori informazioni sulle coordinate Reticolo (locale), vedere [Trasformazioni locali](#).

Gestione degli strati dei file mappa

La scheda **File mappa** nella schermata **Gestore strati** elenca i file mappa collegati nella [cartella progetto](#) corrente.

I file mappa includono modelli BIM, file RXL, file immagini raster e file superficie TTM. Vedere [Tipi di file collegati supportati](#), page 143.


Utilizzare la scheda **File mappa** per:

- Collegare i file mappa supportati al lavoro in modo da poter utilizzare i dati esistenti da questi file in Trimble Access.
- Rendere visibili e/o selezionabili gli elementi nei file collegati in modo da poter lavorare con essi. Gli elementi che sono selezionabili ("attive") possono essere utilizzate in diverse funzioni software, incluse la navigazione ad un punto, il puntamento e alcune funzioni Cogo.
- Aggiungere i dati di sfondo di una mappa per fornire mappe di sfondo e informazioni contestuali per altri dati nella mappa. L'aggiunta di dati di sfondo mappa è disponibile solo quando si apre la **Gestore strati** dalla mappa. Vedere [Aggiunta di mappe di sfondo](#), page 165.

Per aggiornare automaticamente i dati mostrati nella schermata mappa o **Video** quando si effettuano le modifiche in **Gestore strati**, toccare il tasto software **Aggiornamento automatico**. Il segno di spunta sul **Aggiornamento automatico** tasto software indica **Aggiornamento automatico** che è abilitato.

NOTE - Le modifiche effettuate quando **Aggiornamento automatico** è abilitato vengono mantenute quando si esce da **Gestore strati** utilizzando il tasto **Accetta** o **Esc**.

Collegare i file mappa al lavoro

1. Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:
 - Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
 - Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.
2. Selezionare la scheda **File mappa**.
3. Per collegare più file al lavoro, toccare **Aggiungi** e poi selezionare i file da collegare da una posizione nel controller o da Trimble Connect se il progetto in cui si sta lavorando è un progetto cloud. Toccare **Accetta**.

TIP – Per aggiungere una cartella preferita ai collegamenti mostrati per **Questo controller**, navigare alla cartella e quindi toccare e tenere premuta la cartella nel riquadro destro e selezionare **Dani a scorciatoie**. Per maggiori informazioni vedere [Selezionare file e cartelle, page 137](#).

Se il file da collegare non è visualizzato, assicurarsi che sia un tipo [di file supportato](#) e che il nome file non contenga caratteri non validi (come i segni "dollaro" o "parentesi").

Per impostazione predefinita, le caratteristiche nei file collegati al lavoro sono visibili nella mappa, indicate dal segno di spunta vicino al nome del file.

4. Per rendere le caratteristiche in un file selezionabili, toccare il nome del file nella scheda **File mappa**. Un segno di spunta dentro a un quadrato indica che le caratteristiche sono selezionabili.

NOTE – Se l'icona non cambia, lo file non contiene alcuna caratteristica selezionabile.


5. Se il file contiene strati, per impostazione predefinita tutti gli strati hanno la stessa impostazione del file. Per rendere visibili o selezionabili solo alcuni strati, toccare la freccia accanto al nome del file e toccare ogni strato una volta per nascondere, o due volte per renderlo visibile ma non selezionabile. Toccare nuovamente lo strato per renderlo visibile e selezionabile.

L'icona vicino al nome file indica se alcuni strati non sono visibili o non selezionabili .

6. Tappare **Accetta**.

NOTE – Se i primi file mappa collegati al lavoro sono modelli BIM o DXF file in un sistema di coordinate di posizione che sono posizionati lontano dai dati di lavoro esistenti, il software avverte che il file mappa è lontano dai dati di lavoro e suggerisce la georeferenziazione del file. Tappare **Sì** per consentire al software di eseguire una georeferenziazione approssimativa riposizionando il centro del file mappa vicino ai dati di lavoro esistenti. Si apre la la maschera **Compensazione cogo mappa di georeferenziazione**, che consente di perfezionare la georeferenziazione. Per maggiori informazioni vedere [Mappa di georeferenziazione, page 297](#). Se si sceglie di non compensare la georeferenziazione, toccare **Esc**. La georeferenziazione approssimata eseguita dal software viene quindi rimossa.

Per modificare quali caratteristiche nei file mappa collegati sono visibili o selezionabili

Per cambiare le caratteristiche che sono visibili e selezionabili in qualsiasi momento, toccare  nella barra strumenti mappa e selezionare la scheda **File mappa**. Mostrare e nascondere le caratteristiche può essere utile per ridurre la confusione visiva o per facilitare la selezione delle caratteristiche che sono vicine ad altre caratteristiche.

Per controllare quali caratteristiche sono visibili o selezionabili per file:

- Per visualizzare tutte le caratteristiche nel file, toccare il nome del file una volta. Il segno di spunta vicino al nome del file indica che le caratteristiche del file sono visualizzate.
- Per rendere le caratteristiche nel file selezionabili, toccare di nuovo il file. Il segno di spunta dentro a un quadrato indica che le caratteristiche nel file sono selezionabili ("attive").

- Per disabilitare tutte le caratteristiche del file, toccare il nome del file tre volte. Nessuna icona vicino al nome del file indica che le caratteristiche del file non sono visualizzate e non sono selezionabili.

Se il file contiene strati (tipicamente modelli BIM, DXF, LandXML, o Shapefile):

- Per espandere o comprimere il contenuto del file per visualizzare gli strati, toccare + vicino al nome del file.
- Per visualizzare tutte le funzioni dello strato, toccare il nome dello strato una volta. Il segno di spunta ✓ vicino al nome dello strato indica che le caratteristiche dello strato sono visualizzate. Se sono visualizzate solo le caratteristiche di alcuni strati, il segno di spunta vicino al nome del file è grigio ✓ .
- Per rendere selezionabili tutte le funzioni dello strato, toccare due volte il nome dello strato. Il segno di spunta dentro a un quadrato ☑ indica che le caratteristiche nel file sono selezionabili. Se sono selezionate le caratteristiche solo in alcuni strati, il segno di spunta all'interno di un quadrato vicino al nome del file è grigio ☐.
- Per disabilitare tutte le caratteristiche dello strato, toccare il nome dello strato tre volte. Nessuna icona vicino al nome dello strato indica che le caratteristiche dello strato non sono visualizzate e non sono selezionabili.
- Un'icona ✕ indica che il file non contiene alcuna caratteristica visualizzabile.

TIP – Per escludere dalla mappa alcune caratteristiche o elementi, a prescindere dal file o dallo strato in cui sono contenuti:

- Utilizzare la **Casella limite** per escludere parti di un modello BIM come pavimenti o muri esterni, oppure per escludere parti di una nuvola di punti. Vedere [Casella limite, page 188](#).
- Utilizzare la barra strumenti **BIM** per isolare gli elementi nel modello BIM a cui si è interessati. Vedere [Nascondere e isolare gli elementi nei modelli BIM, page 195](#).

Se si sta visualizzando un modello BIM, è possibile utilizzare la **Casella limite** e gli strumenti sulla barra strumenti **BIM** insieme per isolare la particolare parte del modello che si desidera visualizzare.

Gestione layer di scansione

La scheda **Scansioni** nella schermata **Gestore strati** elenca i file scansione e regioni nel lavoro corrente.

Le scansioni 3D create con Trimble Access sono memorizzate in file di scansione separati associati al lavoro. Il formato del file di scansione dipende dallo strumento utilizzato per effettuare la scansione:


- **Le nuvole di punti di scansione** create utilizzando Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 un sono memorizzate come file .rwcx nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files\SdeDatabase.rwi** appropriata.
- **I punti di scansione** creati utilizzando uno strumento Trimble serie VX o serie S con tecnologia Trimble VISION vengono memorizzati come file .tsf nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files** appropriata.

Le regioni contengono i punti di scansione da una o più nuvole di punti di scansione. Creare una regione per includere solo i punti di scansione a cui si è interessati.



Utilizzare la scheda **Scansioni** per nascondere o visualizzare i file scansione nella mappa e nella schermata **Video**.

Il colore a fianco di ogni scansione da un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 indica il colore utilizzato per la nuvola di punti se è selezionato **Colore scansione** come **Modalità colore** delle nuvole di punti. Vedere **Opzioni nuvola di punti** in [Impostazioni Mappa, page 219](#) o [Impostazioni Video, page 209](#).

Modificare quali scansioni sono visibili

1. Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:
 - Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
 - Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.
2. Selezionare la scheda **Scansioni**.
3. Per aggiornare automaticamente i dati mostrati nella schermata mappa o **Video** quando si effettuano le modifiche in **Gestore strati**, toccare il tasto software **Aggiornamento automatico**. Il segno di spunta sul **Aggiornamento automatico** tasto software indica **Aggiornamento automatico** che è abilitato.

NOTE – Le modifiche effettuate quando **Aggiornamento automatico** è abilitato vengono mantenute quando si esce da **Gestore strati** utilizzando il tasto **Accettao Esc**.


4. Per nascondere una scansione nella mappa e nella **schermata Video**, toccare il nome del file. Il segno di spunta all'interno di un quadrato  vicino al nome del file scompare.
Per nascondere **tutte le scansioni**, toccare il tasto software **Nessuno**.
5. Per rendere nuovamente visibile una scansione, toccare il nome del file. Viene visualizzato un segno di spunta dentro a un quadrato  vicino al nome del file, ad indicare che i punti di scansione sono visibili e selezionabili ("attivi") nella mappa e nella schermata **Video**.
Per visualizzare **tutte le scansioni**, toccare il tasto software **Tutti**.
6. Toccare **Accetta**.

Creare una regione

Se si è interessati solo ad alcune parti delle nuvole di punti di scansione visibili, creare una regione. Una regione può includere punti da più scansioni .rcwx o altre regioni.

La creazione di una regione è particolarmente utile quando si esegue un'ispezione superficie utilizzando il metodo **Scansione a scansione**. Vedere [Ispezione superficie, page 308](#)

1. Nella scheda **Scansioni** di **Gestore strati**, rendere visibili le scansioni e le regioni di interesse e nascondere tutte le altre scansioni e regioni.
2. Nella schermata mappa o video, selezionare i punti di scansione da includere nella regione.
3. Toccare e tenere premuto sulla mappa o sulla schermata video e selezionare **Crea punti**.
4. Immettere il **Nome** della regione.

5. Toccare **Accetta**.
6. Per rendere visibile la regione nella vista mappa e video, toccare il nome regione nella scheda **Scansioni** di **Gestore strati**. Viene visualizzato un segno di spunta dentro a un quadrato  vicino al nome del file, ad indicare che i punti scansione sono visibili e selezionabili ("attivi") nella mappa.

TIP -

- Per visualizzare più chiaramente all'interno di una nuvola di punti, utilizzare la **Casella limite** per escludere parti della nuvola di punti di scansione. Vedere [Casella limite, page 188](#).
- Se necessario, utilizzare i tasti software **Elimina** e **Rinomina** per gestire le regioni e le scansioni. Per ripristinare gli elementi eliminati, utilizzare l'opzione **Annulla eliminazione** in **Esamina lavoro**.


Gestione dei layer di ispezione

La scheda **Ispezioni** nella schermata **Gestore strati** elenca i file di ispezione nel lavoro corrente.



I file di ispezione sono nuvole di punti di ispezione superficie create utilizzando la funzione Cogo [Ispezione superficie, page 308](#).

Utilizzare la scheda **Ispezioni** per nascondere o visualizzare i file di ispezione nella mappa e nella schermata **Video**. È possibile visualizzare solo un'ispezione alla volta.

Per modificare quali ispezioni sono visibili

1. Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:
 - Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
 - Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.
2. Selezionare la scheda **Ispezioni**.
3. Per aggiornare automaticamente i dati mostrati nella schermata mappa o **Video** quando si effettuano le modifiche in **Gestore strati**, toccare il tasto software **Aggiornamento automatico**. Il segno di spunta sul **Aggiornamento automatico** tasto software indica **Aggiornamento automatico** che è abilitato.

NOTE - Le modifiche effettuate quando **Aggiornamento automatico** è abilitato vengono mantenute quando si esce da **Gestore strati** utilizzando il tasto **Accetta** o **Esc**.

4. Per nascondere un'ispezione nella mappa e nella schermata **Video**, toccare il nome del file. Il segno di spunta all'interno di un quadrato  vicino al nome del file scompare.
5. Per rendere visibile un'ispezione nella mappa e nella schermata **Video**, toccare il nome del file. Viene visualizzato un segno di spunta dentro a un quadrato  vicino al nome del file, ad indicare che i punti di ispezione sono visibili e selezionabili ("attivi") nella mappa e nella schermata **Video**.

NOTE - Dato che è possibile visualizzare solo un'ispezione alla volta, ogni ispezione visibile è nascosta quando si rende visibile un'altra ispezione.

6. Toccare **Accetta**.


TIP – Se necessario, utilizzare i tasti software **Elimina** e **Rinomina** per gestire le scansioni. Per ripristinare gli elementi eliminati, utilizzare l'opzione **Annulla eliminazione** in **Esamina lavoro**.

Filtrare dati per tipo di misurazione



Utilizzare la scheda **Filtro** nella schermata **Gestore strati** per filtrare i punti, linee, archi e polilinee nel lavoro per tipo di dati.

Selezionare o deselezionare le caselle di spunta per rendere visibili e selezionabili solo i dati a cui si è interessati nella mappa e nella schermata **Video**. Ad esempio, è possibile filtrare per tipi di punti, come punti topografici, punti di controllo osservati o punti come picchettati. Si possono anche filtrare linee, archi, polilinee, linee di lavoro CAD e punti nei file collegati.

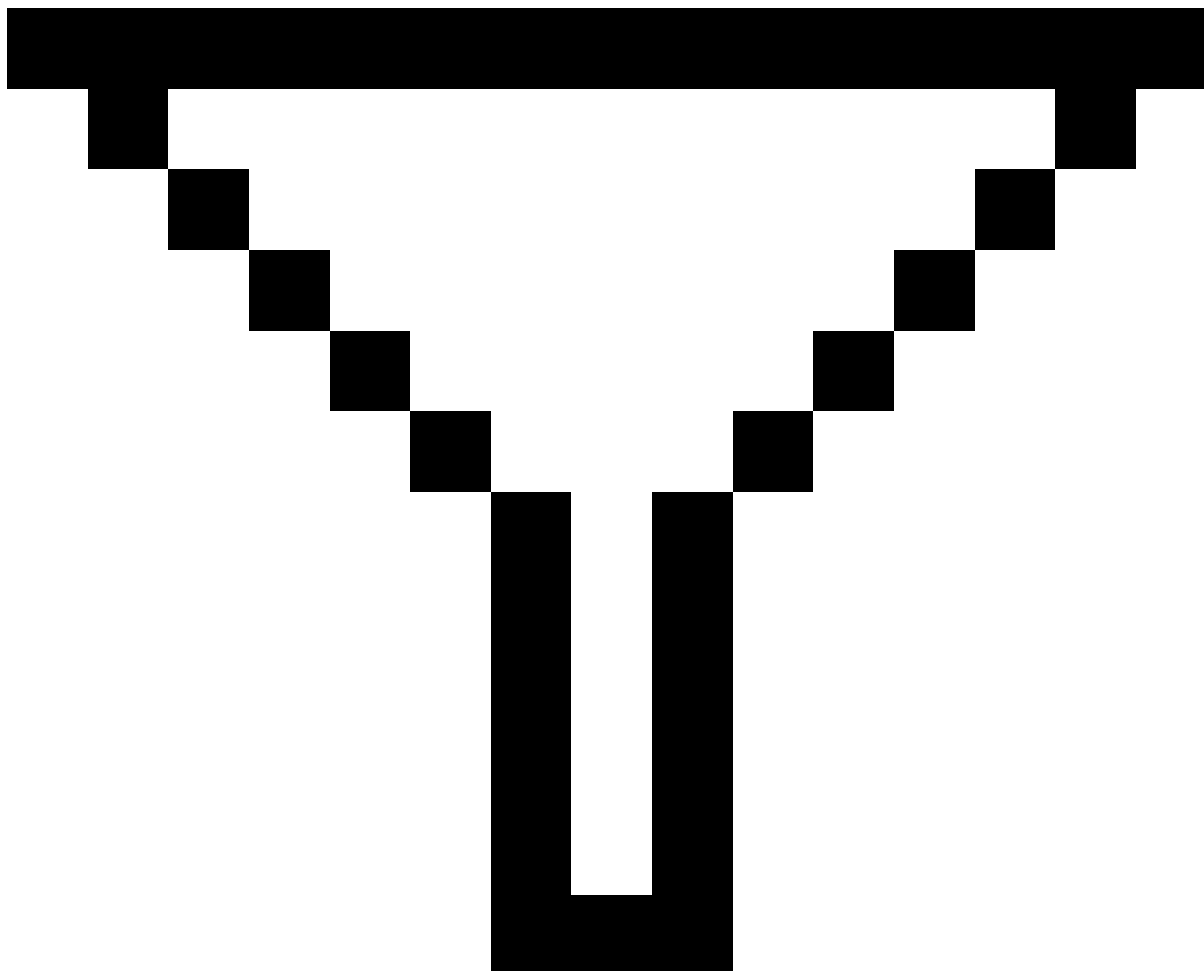
Per modificare quali tipi di dati sono visibili

1. Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:
 - Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
 - Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.
2. Selezionare la scheda **Filtro**.
3. Per aggiornare automaticamente i dati mostrati nella schermata mappa o **Video** quando si effettuano le modifiche in **Gestore strati**, toccare il tasto software **Aggiornamento automatico**. Il segno di spunta sul **Aggiornamento automatico** tasto software indica **Aggiornamento automatico** che è abilitato.

NOTE – Le modifiche effettuate quando **Aggiornamento automatico** è abilitato vengono mantenute quando si esce da **Gestore strati** utilizzando il tasto **Accettao Esc**.

4. Toccare il tipo punto o tipo caratteristica per nasconderli. Il segno di spunta all'interno di un quadrato  vicino al nome del file scompare.
5. Toccare di nuovo il tipo punto o il tipo caratteristica per mostrarlo. Viene visualizzato un segno di spunta dentro a un quadrato  vicino al nome del file, ad indicare che i punti o le caratteristiche sono visibili e selezionabili ("attive") nella mappa.
6. Per ripristinare i filtri dati, utilizzare i tasti software sotto la mappa. Toccare **Nessuno** per nascondere tutti i tipi di punti e caratteristiche. Toccare **Tutti** per rendere visibili tutti i tipi di punti e caratteristiche.

7. Toccare



per applicare un filtro più fine. È possibile filtrare dati in base al **Nome punto**, **Codice**, **Descrizioni** (se attivato) e **Nota**. Per ulteriori informazioni, vedere [Filtrare dati utilizzando la ricerca jolly, page 804](#).

8. Toccare **Accetta**.

Tipi dato disponibili

Nella scheda **Filtro** è possibile scegliere di filtrare in base ai seguenti tipi di elemento:

- Punti rilevamento (GNSS) (Misurato in un rilevamento GNSS)
- F1 Punti rilevamento (Conv.) (Misurato in un rilevamento convenzionale)
- F2 Punti rilevamento (Conv.) (Misurato in un rilevamento convenzionale)
- Angolo ruotato medio
- Punti come picchettati
- Punti immessi (normali)
- Punti immessi (controllo)
- Punti calibrazione
- Punti Cogo (calcolati)
- Punti di costruzione
- Punti controllo osservati
- Punti FastStatic
- Punti base
- Punti di controllo
- Punti di offset
- Punti d'intersezione
- Punti rapidi
- Punti laser
- Punti di resezione
- Punti continui
- Punti di controllo copiati
- Punti di costruzione copiati
- Punti normali copiati
- Copiati come punti picchettati
- Punti regolati
- Punti regolati copiati
- Punti sul piano
- Punti misurati alla superficie
- Linee
- Archi
- Polilinea

- Punti file collegati
- Linea di lavoro CAD

Filtrare dati per layer di caratteristica

Utilizzare la scheda **Caratteristiche** nella schermata **Gestore strati** per gestire le funzioni mostrate nella mappa o nella schermata **video** per strato caratteristica.

Gli strati caratteristica visualizzati nella scheda **Caratteristiche** sono definiti dai file [Libreria caratteristiche FXL](#) collegati al lavoro. Ogni strato caratteristica contiene uno strato separato per ogni codice caratteristica definito per lo strato al momento della creazione del file Libreria Caratteristiche FXL utilizzando Feature Definition Manager in Trimble Business Center.


Fare clic sulla freccia accanto allo strato per visualizzare i codici definiti per ogni strato e per mostrare o nascondere gli elementi nello strato.

Lo strato **0** contiene caratteristiche che non sono definite dai codici pre-esistenti nel file FXL. Ciò include:

- Le funzioni che utilizzano codici che non sono definiti nel file FXL ma che sono stati inseriti manualmente nel campo **Codice** quando il punto è stato misurato, sono negli strati codice elencati nello strato **0**.
- Le caratteristiche che utilizzano solo codici di controllo e non utilizzano un codice caratteristica si trovano nel layer **Non valido** del layer **0**. Utilizzare questo filtro per localizzare questi elementi e renderli validi inserendo un codice elemento.
- Gli elementi che non usano un codice elemento o un codice controllo si trovano nel layer **"0" codificato**.






TIP - Quando le caratteristiche usano codici multipli, la caratteristica è visibile e/o selezionabile se uno dei codici assegnati è impostato su visibile o selezionabile. Ad esempio, un punto che usa "codice1 codice2" è selezionabile se "codice2" è impostato su selezionabile e "codice1" è impostato su nascosto. I codici di controllo non vengono visualizzati nella scheda **Caratteristiche**.

Per modificare quali caratteristiche codificate sono visibili

1. Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:
 - Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
 - Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.
2. Selezionare la scheda **Caratteristiche**.

Per aggiornare automaticamente i dati mostrati nella schermata mappa o **Video** quando si effettuano le modifiche in **Gestore strati**, toccare il tasto software **Aggiornamento automatico**. Il segno di spunta sul **Aggiornamento automatico** tasto software indica **Aggiornamento automatico** che è abilitato.


NOTE - Le modifiche effettuate quando **Aggiornamento automatico** è abilitato vengono mantenute quando si esce da **Gestore strati** utilizzando il tasto **Accettao Esc**.

3. Toccare uno strato per nascondere. Il segno di spunta all'interno di un quadrato  vicino al nome dello strato scompare.
4. Per rendere visibili le caratteristiche dello strato, toccare il nome dello strato. Un segno di spunta  indica che le caratteristiche dello strato sono visibili.
5. Per rendere selezionabile uno strato, toccare il nome dello strato. Un segno di spunta dentro a un quadrato  indica che le caratteristiche nello strato sono selezionabili ("attive") nella mappa.
6. Se lo strato caratteristiche ha codici multipli, per impostazione predefinita tutti i codici hanno la stessa impostazione dello strato. Per rendere visibili o selezionabili solo caratteristiche con alcuni codici, toccare la freccia accanto al nome del file e toccare ogni codice una volta per nascondere, o due volte per renderlo visibile ma non selezionabile. Toccare nuovamente il codice per renderlo visibile e selezionabile.
L'icona vicino al nome strato indica se alcuni codici non sono visibili  o non selezionabili .
7. Per rendere selezionabili tutti gli strati e i codici, toccare il tasto software **Tutti**. Per tutti i punti codificati in base alle caratteristiche, toccare il tasto software **Nessuno**.
8. Toccare **Accetta**.

Aggiunta di mappe di sfondo

Aggiungere informazioni di sfondo alla mappa per fornire il contesto per gli altri dati nella mappa.

NOTE - A differenza degli altri file mappa collegati, gli elementi nelle mappe di sfondo non possono essere selezionate.

Per configurare una qualsiasi delle sorgenti di sfondo mappa supportate, toccare  nella barra degli strumenti Mappa e selezionare **Gestore strati**. In **Gestore strati**, selezionare la scheda **File mappa** e quindi toccare il tasto software appropriato.

Le sorgenti supportate di informazioni sfondo mappa sono:

- **Trimble Maps**

Trimble Maps è l'opzione più semplice per fornire sfondi mappa se il controller in genere è collegato a Internet.

Trimble Maps non richiede alcuna configurazione ed è disponibile con qualsiasi controller Trimble Access che abbia un abbonamento corrente Trimble Access Software Maintenance Agreement o per qualsiasi utente con un abbonamento Trimble Access valido.

Vedere [Trimble Maps fornisce un modo semplice e facile da usare per ottenere immagini di mappe di sfondo per i lavori Trimble Access.](#), page 166.

- **Servizio mappa web (WMS)**

Creare una mappa web in Trimble Access fornendo l'URL a un servizio mappa web (WMS) e visualizzare i dati forniti dal servizio nella mappa Trimble Access.

Per visualizzare i dati forniti dal WMS, il controller deve essere collegato a Internet.

Vedere [Mappe Web, page 167](#).

- **Servizio tile mappa web (WMTS)**

Creare una mappa web in Trimble Access fornendo l'URL a un servizio mappa web tile (WMTS) e visualizzare i dati forniti dal servizio nella mappa Trimble Access.

Quando si lavora offline, è possibile utilizzare i dati mappa dal WMTS nella mappa Trimble Access per un massimo di 7 giorni, ma è possibile zoomare o eseguire una panoramica solo degli stessi dati di quando il controller è stato collegato a Internet.

Vedere [Mappe Web, page 167](#).

- **Servizio Caratteristica Web (WFS)**

Creare una mappa web in Trimble Access fornendo l'URL a un servizio caratteristica web (WFS) e visualizzare i dati vettoriali georeferenziati dal WFS appare nella mappa Trimble Access.

In Trimble Access, salvare i dati come file .wfs in modo da poter utilizzare i dati sul campo senza una connessione Internet.

Vedere [Mappe Web, page 167](#).

- **File KML o KMZ Google Earth (.kml, .kmz)**

I file KML e KMZ sono file collegati creati da Google Earth. Benché i file KML e KMZ non forniscano precisione di rilievo, essi sono utili per fornire informazioni geografiche generali rilevanti per il lavoro, come un poligono che mostra i limiti del cantiere di lavoro o una zona umida vicina disegnata sull'area locale in Google Earth, con una precisione di pochi metri.

È possibile selezionare le caratteristiche in un file KML o KMZ nella mappa in Trimble Access e visualizzare le informazioni attribuite su di essi. Utilizzare la barra degli strumenti **Snap-to** per selezionare più facilmente il punto a cui si è interessati o la fine di una linea.

NOTE – Dato che i file KML e KMZ sono sempre nel sistema di coordinate WGS 1984, possono essere collegati a qualsiasi lavoro che utilizza un sistema di coordinate proiettato. Non vengono visualizzati in un lavoro che utilizza **solo fattore di scala** o sistema di coordinate **Nessuna proiezione / nessun datum**, poiché le coordinate WGS 1984 non possono essere trasformate in coordinate lavoro.

- **Immagine**

Collegarsi al proprio file di immagini di sfondo memorizzato nel controller. Questa opzione non richiede una connessione Internet.

Vedere [File immagine sfondo, page 175](#).

Trimble Maps


Trimble Maps fornisce un modo semplice e facile da usare per ottenere immagini di mappe di sfondo per i lavori Trimble Access.


L'utilizzo di Trimble Maps non richiede configurazione – è sufficiente collegare il controller ad Internet e il servizio Trimble Maps può fornire automaticamente dati di sfondo per l'estensione del lavoro.


NOTE – Il lavoro deve usare una proiezione e un datum definiti. Trimble Maps non può fornire immagini di sfondo per i lavori che utilizzano **Solo fattore di scala** o **Nessuna proiezione / nessun sistema di coordinate datum**.

Trimble Maps è disponibile con qualsiasi controller Trimble Access con abbonamento Trimble Access Software Maintenance Agreement corrente o a qualsiasi utente che abbia un abbonamento Trimble Access valido.

Per mostrare le immagini di sfondo Trimble Maps:

1. Nella mappa, toccare  nella barra degli strumenti mappa per aprire il **Gestore layer**.
2. Nel **Gestore layer** selezionare la scheda **File mappa**.
3. Toccare **Mappe Trimble** e quindi selezionare il tipo di immagini di sfondo da visualizzare. Selezionare da **Satellite**, **Strada** o **Terreno**.

Attendere l'aggiornamento della mappa con le immagini di sfondo selezionate. Se non si riesce a vedere i dati, toccare  nella barra degli strumenti mappa e quindi selezionare **Vista piano** o **Vista superiore**.

4. Per migliorare il contrasto con le caratteristiche nel lavoro o in altri file collegati, toccare  nella barra degli strumenti mappa e selezionare **Trasparenza**, quindi spostare il primo cursore a sinistra per aumentare la trasparenza di Trimble Maps.

Mappe Web

Gli sfondi mappa forniscono un contesto per i dati. Invece di aggiungere le proprie immagini di sfondo e, potenzialmente, di visualizzare informazioni non aggiornate, è possibile aggiungere una mappa Web che utilizza informazioni aggiornate da un provider di mappe Web. I dati di mappatura disponibili possono includere strati catastali, topografia del terreno o strade. Scegliere il servizio appropriato in base alla disponibilità della posizione, delle necessità di informazioni e del flusso di lavoro.

Se il fornitore di mappe web richiede le credenziali di registrazione quali nome utente e password o informazioni URL aggiuntive per accedere al servizio, è possibile selezionare e configurare il **metodo di accesso** appropriato in Trimble Access quando si imposta la mappa web, in modo che le informazioni di registrazione vengono passate al servizio quando ci si connette.

Servizi mappa web (WMS) e servizi tile mappa web (WMTS)

La connessione a WMS o WMTS deve essere configurata mentre il controller è connesso a Internet.

NOTE – Quando si lavora offline, è possibile utilizzare i dati mappa dal WMTS nella mappa Trimble Access per un massimo di 7 giorni, ma è possibile zoomare o eseguire una panoramica solo degli stessi dati di quando il controller è stato collegato a Internet. Per utilizzare i dati mappa da un WMS in Trimble Access il controller deve essere collegato a Internet.

Per utilizzare un WMS o WMTS, in Trimble Access creare una nuova mappa web e inserire l'URL da utilizzare per recuperare i dati dal servizio. Trimble Access salva le informazioni di configurazione per ogni WMS o

WMTS in un file di configurazione .wms o .wmts nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**.

Controllare la visibilità dei dati dal servizio web (inclusi i sotto-strati) nella scheda **File mappa** della schermata **Gestore strati**.

TIP – È possibile utilizzare i dati di più di un WMS o WMTS nello stesso lavoro e possono essere utilizzati oltre a Trimble Maps. Utilizzare le caselle di controllo **Richiedi PNG trasparente** e **Layer base** per determinare l'ordine e la trasparenza dei layer della mappa Web. Vedere [Configurare le impostazioni WMS o WMTS, page 174](#).

Servizi caratteristica Web (WFS)

Una volta creata una mappa web utilizzando un servizio caratteristica web, è possibile salvare i dati come .json in modo da poterlo utilizzare sul campo quando il controller non è collegato a Internet.

Per creare la mappa web, connettere il controller a internet (ad esempio mentre il controller è in ufficio) e configurare le impostazioni WFS in modo che Trimble Access si connetta al WFS. Il software richiede quindi di ingrandire la mappa in base alle estensioni della mappa che si desidera utilizzare e quindi di selezionare gli strati vettoriali georeferenziati disponibili dal WFS. È quindi possibile salvare i dati selezionati come .wfs in modo da poter utilizzare i dati sul campo senza una connessione Internet. È possibile impostare tutte le istanze dei dati WFS di cui si ha bisogno, ad esempio è possibile selezionare gli stessi strati in istanze diverse ma avere estensioni della mappa differenti per coprire un'area diversa.

Nel campo, è possibile selezionare linee o polilinee dal file WFS nella mappa e picchettarle. È anche possibile creare punti alle estremità delle linee e su tutti i punti lungo una polilinea, selezionando la casella di spunta **Crea nodi (DXF, Shape, 12da e LandXML)** nella schermata **Impostazioni mappa**. È anche possibile creare nodi utilizzando gli strumenti nella barra degli strumenti **Snap-to**. I punti creati possono essere selezionati successivamente per il picchettamento o per i calcoli Cogo.

Quando si creano nodi o punti da entità nel file WFS, Trimble Access copia gli attributi dell'entità dal file WFS e li memorizza con il punto nel lavoro Trimble Access.

CAUTION – Quando si picchettano i dati WFS assicurarsi di comprendere la precisione dei dati WFS forniti e di assicurarsi che siano nello stesso sistema di coordinate del lavoro.

Trimble Access supporta i seguenti servizi di funzionalità online:

- Servizio caratteristica Esri
- Servizio caratteristiche web (WFS) Open Geospatial Consortium (OGC) nei seguenti standard:
 - OGC WFS 1.1.0
 - OGC WFS 2.0.0

Trimble Access supporta i servizi di caratteristica forniti come json o file .gml:

Per ogni formato sono supportati i seguenti tipi di dati:

GeoJSON (*.json)	GML (.gml)
punto, punto XYZ	punto, punto XYZ, multipunto
stringa di linea, stringa multilinea	stringa di linea, stringa multilinea
poligono, multipoligono	poligono, multipoligono
	curva, multicurva
	superficie (solo confine), multi-superficie (solo confine)

Prima di aggiungere una mappa Web

- Per aggiungere una mappa web, il controller deve essere collegato a Internet. Per informazioni su come connettere il controller a Internet, vedere [Impostazione connessione a Internet](#).

Il controller deve essere collegato a Internet ogni volta che si desidera utilizzare un servizio mappa web (WMS). Non è necessaria una connessione Internet per visualizzare i dati WFS (Web feature service) dopo aver salvato i dati in un file.

- È necessario conoscere l'URL da utilizzare per la mappa web. Per essere sicuri di ricevere i dati mappa web più recenti, non includere il numero versione nell'URL.

Per utilizzare una versione specifica, aggiungere il numero di versione come parametro aggiunto all'URL, ad esempio: **<https://examplewms.org/wms?version=1.1>**.

- Ogni volta che è possibile, è necessario selezionare un codice EPSG che corrisponda al sistema di coordinate e alla zona del lavoro.

Se Trimble Access è in grado di rilevare un codice EPSG corrispondente, aggiungerà "(default)" dopo tale inserimento nell'elenco e selezionerà tale codice EPSG per impostazione predefinita. In alcuni casi Trimble Access non riesce a rilevare un codice EPSG corrispondente e potrebbe essere necessario selezionarne uno manualmente. Se non si è sicuri del codice EPSG corretto per il sistema di coordinate e la zona in uso, visitare il sito web EPSG.io: epsg.io/.


Alcuni servizi WMS o WMTS possono includere "EPSG:3857 - Web di Mercatore" o "EPSG:4326 - WGS 1984" nell'elenco dei sistemi di coordinate supportati. Questi sono sistemi di coordinate "universali" che possono essere utilizzati con qualsiasi lavoro, a prescindere dal suo sistema di coordinate. È ancora preferibile selezionare un codice EPSG che corrisponda al sistema di coordinate del lavoro quando disponibile, poiché la mappa web può essere posizionata in modo più preciso e affidabile quando i sistemi di coordinate sono identici. Tuttavia, Web di Mercatore e WGS 1984 produrranno nella maggior parte dei casi risultati precisi. Si noti che Trimble Access supporta l'uso sia di Web di

Mercatore che di WGS 1984 con i servizi WMS e WMTS, ma WGS 1984 è supportato solamente con WMS. WGS 1984 non funziona con i servizi WMTS.

Aggiungere una mappa Web

1. I servizi mappa vengono forniti in base alla posizione e scala della mappa corrente. Prima di aggiungere la mappa web:
 - a. Se non ci sono punti nel lavoro, inserire un punto con coordinate che corrispondano al sistema di coordinate del lavoro e che si trovano in una posizione che ci si aspetta di vedere sulla mappa.
 - b. Zoomare la mappa ad una scala ragionevole, ad esempio, 100m o 1000m, funziona meglio di 2m o 20.000 km.

Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:

- Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
- Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.

2. Selezionare la scheda **File mappa**.

3. Toccare **Mappe web**.

(In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare il tasto software **Mappe Web**.)

4. Nella schermata **Mappe web**, toccare **Nuova**.
5. Inserire il **Nome** della mappa web.
6. Nel campo **Tipo di servizio** selezionare il tipo di servizio.
7. Inserire l'**URL** del servizio web e toccare **Invio**.

TIP – Se l'URL include i parametri per le credenziali di accesso, ad esempio nome utente e password, Trimble consiglia di rimuoverle dall'URL e di inserire invece le credenziali di accesso selezionando **Autenticazione Base Http** dal campo **metodo di accesso**. Per ulteriori informazioni, vedere [Configurare il metodo di accesso per il servizio](#), page 171 sotto.

8. Selezionare il **metodo di accesso** e configurare le impostazioni richieste. Vedere [Configurare il metodo di accesso per il servizio](#), page 171.
9. Se il software non testa automaticamente la connessione al server configurato, toccare **Test**.
10. Quando il test riesce, appaiono dei campi aggiuntivi nella schermata **Mappe Web**. Configurare le impostazioni per il servizio web selezionato. Vedere le sezioni seguenti:
 - [Configurare le impostazioni WFS](#), page 172
 - [Configurare le impostazioni WMS o WMTS](#), page 174
 - [Configurare il metodo di accesso per il servizio](#), page 171
11. Toccare **Accetta**.

Il nome della mappa web aggiunta è visualizzato nella scheda **File mappa** di **Gestore strati**.

12. Per rendere visibili i dati dalla mappa web nella mappa Trimble Access, toccare il nome della mappa web in **Gestore strati**.

Per mostrare o nascondere gli strati dal WMS, toccare la freccia vicino al nome dello strato e quindi toccare i singoli strati per mostrarli o nasconderli.

13. Per uscire da **Gestore strati** e tornare alla mappa, toccare **Accetta**.

TIP – Quando si visualizzano i dati WMS:

- Per visualizzare i dati dal WMS nella mappa, potrebbe essere necessario eseguire lo zoom ad un livello appropriato. I diversi livelli di dettaglio della mappa possono essere visualizzati con diversi livelli di zoom.
- I problemi di connessione a Internet possono influire sulla visualizzazione delle mappe web. Se la mappa non mostra alcun dato dalla mappa web, tornare alla schermata **Mappa web**, selezionare la mappa web dall'elenco e quindi toccare Test per verificare che il software sia in grado di connettersi al server configurato.
- Per fornire un miglior contrasto con le caratteristiche nel lavoro o in altri file collegati, utilizzare il cursore **Trasparenza** mappa per aumentare la trasparenza dei dati WMS. Vedere [Trasparenza dati mappa, page 187](#).

Configurare il metodo di accesso per il servizio

Il campo **Metodo di accesso** fornisce le opzioni per l'accesso al WMS o WFS. A seconda della configurazione del server, le credenziali di autenticazione possono essere crittografate quando vengono passate al server.

Sebbene molti servizi disponibili pubblicamente non abbiano requisiti di autenticazione, questo può essere piuttosto tecnico da configurare. Sarà necessario inserire i dettagli di accesso forniti dal fornitore mappa web

TIP – Se si utilizza un URL WMS che include le credenziali di accesso come parametri, è possibile mantenere le credenziali di accesso come parte dell'URL e selezionare **Nessuno** nel campo **metodo di accesso**. Tuttavia, le credenziali di accesso che fanno parte dell'URL non vengono mai crittografate. Per garantire che le credenziali siano crittografate se supportato dalla configurazione del server, Trimble consiglia di rimuovere i parametri di accesso dall'URL e selezionare **Autenticazione Http** nel campo **Metodo di accesso** e quindi inserire **Nome utente** e **Password**.

1. Per selezionare l'approccio di autenticazione, alla fine della schermata **Mappa Web**, selezionare il **metodo di accesso** appropriato dall'elenco a discesa.
 - **Nessuno**: molti servizi non richiedono alcuna autenticazione.
 - **Token server ArcGIS**: richiede un **URL token server** e il **nome utente** e **password** dell'account.

Se si seleziona la casella di spunta **Salva dettagli account**, il **nome utente** e la **password** vengono salvati nel file di configurazione nel controller. Per ulteriori informazioni, fare riferimento alla nota sotto.

- **Autenticazione HTTP di base:** richiede un **nome utente** e una **password** per un account.

Se si seleziona la casella di spunta **Salva dettagli account**, il **nome utente** e la **password** vengono salvati nel file di configurazione nel controller. Per ulteriori informazioni, fare riferimento alla nota sotto.

- **OAuth:** È il tipo di autenticazione più sicuro e richiede input piuttosto dettagliati. Contattare il fornitore di servizi OAuth per questi dettagli.

Una volta configurato, toccare **Recupera** per aprire la pagina di accesso del server nel browser. A seconda della configurazione del server, questa pagina può aprire e accettare automaticamente le credenziali di accesso e quindi chiudersi senza essere visibili. In alternativa, la pagina web potrebbe richiedere di accedere utilizzando l'accesso multifattore.

- **ArcGIS Online:** effettivamente una connessione OAuth precompilata, ciò potrebbe richiedere una configurazione lato server per consentire a Trimble Access di effettuare la connessione con successo.

Una volta configurato, toccare **Recupera** per aprire la pagina di accesso del server nel browser. A seconda della configurazione del server, questa pagina può aprire e accettare automaticamente le credenziali di accesso e quindi chiudersi senza essere visibili. In alternativa, la pagina web potrebbe richiedere di accedere utilizzando l'accesso multifattore.

NOTE – Il **Server token ArcGIS** e i metodi di accesso **Autenticazione Http base** forniscono una casella di spunta **Salva dettagli account**:

- Selezionare la casella di spunta **Salva dettagli account** per salvare **Nome utente** e **Password** nel file di configurazione.

Ciò consente alla tua organizzazione di scegliere fra un accesso condiviso comune a tutti gli utenti, in modo che gli utenti non debbano gestire le singole credenziali.

- Deselezionare la casella di spunta **Salva dettagli account** per evitare che i campi **Nome utente** e **Password** vengano salvati nel file di configurazione per richiedere invece all'utente di inserire questi dettagli quando viene richiesto ogni volta che il software prova a caricare i dati WMS o WFS.

Ciò consente all'organizzazione di utilizzare la sicurezza migliorata associata a ogni singolo utente, necessaria per effettuare l'accesso ed accedere a ogni funzione di servizio a un livello individuale.

2. Dopo aver inserito le credenziali appropriate, toccare **Test** per confermare la ricezione di un token di registrazione valido. Un messaggio conferma se il software può comunicare con il server o se c'è un problema.

Configurare le impostazioni WFS

Dopo aver inserito l'URL di una WFS, configurare le impostazioni rimanenti per la mappa web:

1. Assicurarsi che il campo **Sistema di coordinate** mostri il codice EPSG corretto. I codici EPSG nell'elenco sono forniti dal WFS. Trimble Access seleziona il codice EPSG più probabile da usare, in base ai dati già presenti nel lavoro.

Il codice EPSG deve corrispondere al sistema di coordinate e alla zona del lavoro. Se non si è sicuri del codice EPSG corretto per il sistema di coordinate e la zona in uso, visitare il sito web EPSG.io: epsg.io/.

2. Nel campo **Tipo riquadro di delimitazione** selezionare il formato e l'ordine delle coordinate utilizzate dalla funzione del riquadro di delimitazione.

Servizi caratteristica web che utilizzano il vecchio standard OGC WFS 1.1.0 che comunemente richiede il riquadro di delimitazione di coordinate Latitudine, Longitudine in ordine invertito.

3. Il campo **Invia riquadro di delimitazione EPSG** determina se l'EPSG coordinate del riquadro di delimitazione viene aggiunto alla richiesta del recupero del riquadro di delimitazione. Solo raramente è necessario regolare questa impostazione e, se non si è certi, lasciare l'impostazione su **Sì (impostazione predefinita)**.

4. Selezionare la casella di spunta **Inverti ordine assi** per invertire l'ordine delle coordinate dei dati dell'elemento ricevuti.

I servizi di caratteristiche web che utilizzano lo standard WFS OGC che servono i dati in formato GML in genere richiedono un ordine di coordinate invertito.

5. Se WFS richiede agli utenti di accedere per utilizzare il servizio, selezionare l'approccio di autenticazione nel campo **Metodo di accesso** e quindi inserire i dettagli richiesti. Per ulteriori informazioni, vedere [Configurare il metodo di accesso per il servizio](#), page 171

6. Toccare **Avanti**.

7. Inserire il nome del file .wfs che si desidera creare da questa istanza WFS e quindi selezionare gli strati vettoriali georeferenziati dal WFS da includere. Toccare **Tutto** o **Nessuno** per selezionare o deselezionare velocemente tutti gli strati e quindi toccare i singoli strati nell'elenco per attivare/disattivare la selezione. Toccare **Avanti**.

8. Utilizzare la barra strumenti mappa per zoomare e trascinare la mappa nelle estensioni richieste, quindi toccare **Avvio** per scaricare i dati nel file.

Il software mostra la progressione del download. Per visualizzare maggiori informazioni su ogni strato selezionato, toccare **Risultati**. Se gli strati hanno superato il limite caratteristica o il tempo è scaduto, è possibile scegliere un'area mappa più piccola e riprovare.

9. Toccare **Salva** per salvare gli strati scaricati.

Il file .wfs viene salvato nella cartella **System Files** e i metadati sugli strati scaricati vengono salvati nella cartella **File .wfs** nella cartella **<project>**.

TIP – I problemi di connessione a Internet possono influire sulla visualizzazione delle mappe web. Se la mappa non mostra alcun dato dalla mappa web, tornare alla schermata **Mappa web**, selezionare la mappa web dall'elenco e quindi toccare **Test** per verificare che il software sia in grado di connettersi al server configurato.

Configurare le impostazioni WMS o WMTS

Dopo aver inserito l'URL per un WMS o WMTS, configurare le impostazioni restanti per la mappa web:

1. Assicurarsi che il campo **Sistema di coordinate** mostri il codice EPSG corretto. I codici EPSG nell'elenco sono forniti dal servizio. Trimble Access seleziona il codice EPSG più probabile da usare, in base ai dati già presenti nel lavoro.

Il codice EPSG deve corrispondere al sistema di coordinate e alla zona del lavoro. Se non si è sicuri del codice EPSG corretto per il sistema di coordinate e la zona in uso, visitare il sito web EPSG.io: epsg.io/.

2. Se si seleziona Web di Mercatore come sistema di coordinate per un WMS o WMTS, viene visualizzata la casella di controllo **Usa datum lavoro**. Se si sa che il server WMS o WMTS utilizza le coordinate Web di Mercatore referenziate allo stesso datum del lavoro invece di WGS 1984, selezionare la casella di controllo **Usa datum lavoro**.

L'impostazione **Usa datum lavoro** corregge per un possibile disallineamento nei dati immagine fino a 1-2 metri, se il sistema di coordinate Web di Mercatore si basa su un datum sottostante che non è WGS 1984. Potrebbe essere necessario contattare il provider del servizio WMS o WMTS per determinare se le coordinate Web di Mercatore del server sono riferite a WGS84 o a un altro datum.

3. Selezionare la casella di spunta **Layer base** se si desidera che i dati di questo servizio web siano visualizzati sotto altri layer della mappa web.

Se nel lavoro si utilizzano dati provenienti da più di una mappa web, gli strati vengono visualizzati nel seguente ordine: le immagini Trimble Maps (se utilizzate) sono lo strato inferiore, le mappe web che hanno selezionato **Strato base** sono visualizzate sopra di esse e le mappe web che non hanno **lo strato Base** selezionato sono visualizzate sopra di esse.

4. Selezionare la casella di controllo **Richiedi PNG trasparente** per richiedere al WMS i file PNG trasparenti invece che i file JPG.

Ciò è utile se si utilizzano dati provenienti da più di un servizio Web nel lavoro e si desidera che i dati di questo servizio Web appaiano sopra ai dati di altri servizi Web.

NOTE - I file PNG sono immagini con una risoluzione maggiore rispetto ai file JPG e possono consumare più dati. Non tutti i servizi WMS forniscono file PNG trasparenti. Molti servizi WMTS forniscono file PNG trasparenti per impostazione predefinita.

TIP - Per informazioni più dettagliate sull'impostazione o la risoluzione dei problemi di una mappa Web, fare riferimento alla nota di supporto **Web map support in Trimble Access**, che può essere scaricata dalla [pagina Bollettini di supporto](#) di Portale guida Trimble Access.

File immagine sfondo

Se il controller non ha accesso a Internet per la visualizzazione [Trimble Maps](#) o non è stata [impostata una mappa web](#) per l'utilizzo dei dati da un fornitore mappa web, è possibile aggiungere i propri file immagine per fornire uno sfondo alla mappa.

Tipi di file immagine supportati

Sono supportati i tipi di file di immagine e file world associati seguenti:

File immagine	File world
GeoTIFF	N/A
TIFF (.tif)	.wld .tfw
Bitmap (.bmp)	.wld .bpw .bmpw
JPG	.wld .jgw .jpgw jpegw
PNG (.png)	.wld .pgw .pngw


NOTE -

- Ad eccezione dei file GeoTIFF, i file di immagini di sfondo che si aggiungono al progetto devono avere un file world associato da visualizzare nella mappa.
- Sono supportati solo i file JPEG con colori a 24-bit; i file JPEG in scala di grigi non sono supportati.

I file TIFF sono generalmente molto più efficienti nell'utilizzare la memoria di programma di altri formati immagine di sfondo quali BMP, JPG o PNG. Questo rende possibile il caricamento dei file TIFF di grandezza pari o superiori a 100 MB e al contempo si utilizzano solo pochi MB di memoria programma. Tuttavia, se il file TIFF è un riquadro di grandi dimensioni, significa che l'intero file viene caricato nella memoria di programma e questo va a condizionare la prestazione del controller.


Aggiunta di immagini di sfondo

Collegare i file immagini di sfondo al lavoro utilizzando la scheda **File mappa** del **Gestore layer**.

1. Per aprire **Gestore strati**, eseguire una delle operazioni seguenti:
 - Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video**.
 - Nella schermata **Proprietà lavoro**, toccare il tasto **Gestore strati**.
2. Selezionare la scheda **File mappa**.
3. Per aggiungere file da un'altra cartella all'elenco, toccare **Aggiungi**, navigare alla cartella richiesta e quindi selezionare il file da aggiungere. Non è necessario selezionare il file world, il software verifica

automaticamente il file world compatibile.

Se si aggiunge un file mappa memorizzato su un'unità USB, il software copia automaticamente il file nella cartella di progetto corrente e quindi collega tale file.

4. Toccare **Accetta** per tornare a Gestore layer. Un segno di spunta singolo ✓ vicino al nome del file **File mappa** nella scheda indica che questo file è visibile nella mappa. Toccare di nuovo il file se si desidera nascondere l'immagine dalla mappa.
5. Per fornire un miglior contrasto con le caratteristiche nel lavoro o in altri file collegati, toccare  nella barra degli strumenti mappa e selezionare **Trasparenza**, quindi spostare il primo cursore a sinistra per aumentare la trasparenza del file immagine di sfondo.

Visualizzare ed esaminare elementi nella mappa

Trimble Access fornisce vari strumenti per controllare quali dati sono visualizzati nella mappa, in modo da poterti concentrare sui dati su cui si sta lavorando e trovare e tornare più facilmente alle caratteristiche o alle aree a cui sei più interessato.

Strumenti base di visualizzazione mappa e selezione

La barra strumenti **Mappa** fornisce gli strumenti per:



- orbitare la mappa, fare una panoramica sulla mappa e ingrandire o ridurre. Vedere [Vista mappa base, page 180](#).
- selezionando singoli elementi, o disegnando un rettangolo o un poligono intorno a più elementi. Vedere [Selezionare elementi nella mappa, page 182](#).


Zoomare verso aree di interesse

- **Area di interesse**



Creare un'area di interesse in cui è possibile tornare quando necessario.

Un'area di interesse è utile quando si ha un cantiere di lavoro di grandi dimensioni e si desidera visualizzare solo la parte in cui si sta lavorando.

- Per creare un'area di interesse, utilizzare gli strumenti panoramica e zoom mappa in modo che la mappa mostri solo la parte della mappa a cui si è interessati e quindi toccare e tenere premuto **Zoomare estensioni**  nella barra degli strumenti **Mappa** e selezionare **Imposta area di interesse**.
- Per tornare a questa vista, toccare e tenere premuto **Zoomare estensioni**  e selezionare **Visualizza area di interesse**.
- **Impostare l'estensione zoom utente**


Configurare le estensioni zoom in modo che parte della mappa sia esclusa quando si tocca **Zoom estensioni**  nella barra degli strumenti **Mappa**.

L'impostazione dell'estensione dello zoom utente è particolarmente utile quando si vuole escludere la posizione di una stazione base che è distante chilometri.

- Per impostare le estensioni dello zoom, utilizzare gli strumenti panoramica e zoom mappa in modo che la mappa mostri solo la parte della mappa che si desidera includere nelle estensioni zoom e quindi toccare e tenere premuto **Zoomare estensioni**  nella barra degli strumenti **Mappa** e selezionare **Imposta zoom estensioni utente**. Questa è ora la visualizzazione mappa visualizzata quando si tocca **Zoom estensioni**.
- Per cancellare la visualizzazione personalizzata, toccare e tenere premuto **Zoomare estensioni**  e selezionare **Cancella zoom estensioni utente**.

Mostrare o nascondere i file o gli strati collegati

- **Nascondere i file collegati o renderli non selezionabili**


È possibile ridurre la confusione visiva nella mappa scegliendo di mostrare solo alcuni dei file collegati al lavoro o alcuni strati all'interno di questi file. Per modificare i file o gli strati visibili all'interno dei file, toccare  nella barra degli strumenti mappa per aprire **Gestore strati**, selezionare la scheda **File mappa** e quindi toccare il segno di spunta vicino al nome del file o dello strato. Per ulteriori informazioni, vedere [Gestione degli strati dei file mappa, page 156](#).

- **Nascondere i file scansione di cui non si ha bisogno**

Se il lavoro contiene nuvole di punti di scansione (file.rcwx) o file di scansione (.tsf), utilizzare la scheda **Scansioni** in **Gestore layer** per nascondere o visualizzare i file scansione nella mappa e nella schermata **Video**. Vedere [Gestione layer di scansione, page 158](#).

Migliorare la visibilità dei dati e la selezionabilità nella mappa

- **Trasparenza dei dati**

Per fornire un miglior contrasto con le caratteristiche nel lavoro o in altri file collegati, toccare  nella barra degli strumenti mappa e selezionare **Trasparenza**, quindi regolare le impostazioni per aumentare la trasparenza dello sfondo mappa o del modello BIM.


Vedere [Trasparenza dati mappa, page 187](#).

- **Strumenti Snap-to**

Utilizzare la barra degli strumenti **Snap-to** per selezionare accuratamente il punto finale di una linea o di una polilinea, o il centro di un arco, dal lavoro lineare in un file mappa anche se non esiste alcun punto. È anche possibile creare punti dai punti calcolati dallo strumento **Snap-to**.


Vedere [Barra degli strumenti Snap-to, page 319](#).

- **Modalità selezione BIM**

Per disabilitare o riabilitare rapidamente la selezionabilità dei tipi di elemento quando si selezionano elementi da un modello BIM nella mappa, toccare **Modalità selezione**  nella barra strumenti **BIM**.

Vedere [Modalità di selezione modello BIM, page 192](#).

- **Selezione BIM mediante Organizer**

Per selezionare gli elementi mostrati nel modello BIM per i gruppi organizer impostati in Trimble Connect, toccare **Organizer**  nella barra degli strumenti **BIM**.

Vedere [Selezione da modelli BIM per gruppo organizer, page 194](#).

Isolare i dati di interesse nella mappa

Per isolare i dati a cui si è più interessati in:

- **Crea regioni di scansione**

Se il lavoro contiene nuvole di punti di scansione (file.rcwx) e si è interessati solo ad alcune parti delle nuvole di punti di scansione, utilizzare la scheda **Scansioni** in **Gestore layer** per creare una regione. Una regione può includere punti da più scansioni .rcwx, così come altre regioni.



Vedere [Gestione layer di scansione, page 158](#).

- **Casella limite**

Per vedere più chiaramente all'interno di un modello BIM o di una nuvola di punti di scansione, utilizzare la **Casella limite** per escludere parti del modello BIM come pavimenti o muri esterni, o per escludere parti della nuvola di punti.

Vedere [Casella limite, page 188](#).

- **Mostra e nascondi dal modello BIM**

Per mostrare facilmente solo alcuni elementi di un modello BIM a prescindere dal file BIM o dallo strato in cui si trovano, toccare **Mostra solo**  o **Nascondi**  nella barra strumenti **BIM**.

Vedere [Nascondere e isolare gli elementi nei modelli BIM, page 195](#).

TIP - Se si sta visualizzando un modello BIM, è possibile utilizzare la **Casella limite** e gli strumenti sulla barra strumenti **BIM** insieme per isolare la particolare parte del modello che si desidera visualizzare.

Filtrare i dati lavoro mostrati nella mappa

Il **Gestore layer** fornisce due schede per filtrare punti, linee, archi e polilinee nel lavoro che sono mostrati sulla mappa:

- **Filtra per tipo di punto**

Utilizzare la scheda **Filtro** per filtrare dati lavoro per tipo di misurazione, ad esempio punti topografici, punti di controllo osservati, punti inseriti, punti Cogo calcolati e così via.

Vedere [Filtrare dati per tipo di misurazione](#), page 161.

- **Filtra per codice**


Utilizzare la scheda **Caratteristiche** per filtrare i dati lavoro in base ai codici caratteristica definiti dal file Libreria Funzioni FXL collegato al lavoro.

Vedere [Filtrare dati per layer di caratteristica](#), page 164.

Viste dati specifiche dell'apparecchio


A seconda dell'apparecchio connesso, è possibile visualizzare i dati nella mappa utilizzando quanto segue:

- **Vista con realtà aumentata**

Se Trimble Access è connesso a un Trimble ricevitore GNSS con [compensazione inclinazione IMU](#) e si è avviato un rilevamento, toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** per passare alla vista **realtà aumentata**.

Vedere [Visualizzatore realtà aumentata](#), page 198.



- **Video strumento**

Se Trimble Access è connesso ad uno strumento con tecnologia Trimble VISION utilizzando una connessione Wi-Fi, Bluetooth o radio Cirronet, toccare  per passare dalla vista mappa al video dallo strumento.

Vedere [Video strumento](#), page 204.

Impostazioni Mappa

Utilizzare la schermata Impostazioni mappa per impostare la mappa in modo da facilitare la selezione dell'elemento giusto:



- Per modificare le informazioni mostrate nella mappa, come le etichette e i simboli, e per modificare l'aspetto di piani di terra, superfici e nuvole di punti, toccare  e selezionare **Impostazioni**. Vedere [Impostazioni Mappa](#), page 219.
- Per esplodere le polilinee contenute nei file DXF, Shape, 12da e LandXML in singoli segmenti di linea e arco, o per creare punti alle estremità di linee e archi e su tutti i punti lungo una polilinea, in modo da poterli selezionare, toccare  e selezionare **Impostazioni**, quindi selezionare le caselle di spunta appropriate nella casella gruppo **Controlli dati mappa**. Vedere [Impostazioni dati mappa per file DXF, Shape, 12dae LandXML](#), page 224.



Vista mappa base

La schermata **Mappa** viene visualizzata quando si apre il lavoro, mostrando l'ultima visualizzazione utilizzata per il lavoro.


È possibile completare la maggior parte del lavoro dalla mappa:

- Le **maschere software** sono visualizzate insieme alla mappa, consentendo all'utente di interagire con la mappa e la maschera contemporaneamente.

Per visualizzare una porzione maggiore della maschera, toccare  e scorrere a sinistra. Per diminuire la dimensione di una maschera e visualizzare più di una mappa, toccare  e scorrere a destra.

In modalità verticale, toccare  e scorrere verso il basso per visualizzare una zona più estesa della maschera o toccare  e scorrere verso l'alto per visualizzare una zona più estesa della mappa.

- Le **schermate software** sono a tutta larghezza e oscurano temporaneamente la mappa mentre si lavora su di esse.

Per visualizzare la mappa mentre è aperta una schermata software a tutta larghezza, toccare  per visualizzare la schermata **Preferiti** e poi dall'elenco **Ritorna a** a destra dell'elenco **Preferiti**, toccare **Mappa**.

Dati mostrati nella mappa



Qualsiasi punto, linea, arco e polilinea nel lavoro viene visualizzato sulla mappa in nero, a meno che non abbiano un codice che definisce il colore della caratteristica nel file libreria caratteristiche associato al lavoro. Vedere [Trimble Business CenterBiblioteca funzioni, page 115](#). Gli elementi selezionati sono visualizzati in blu.


La mappa mostra anche i dati di altri file dati, come IFC, DXF o RXL collegati al lavoro utilizzando la funzione **Gestore layer**. Gli elementi nei file collegati vengono visualizzati nei colori definiti nel file. È possibile utilizzare gli strumenti **Mappa** per selezionare elementi nei file collegati e lavorare con essi. Per ulteriori informazioni sui tipi di file che è possibile collegare al lavoro, vedere [Tipi di file collegati supportati, page 143](#).

È possibile aggiungere informazioni di sfondo alla mappa per fornire un contesto per gli altri dati nella mappa. A differenza dei file collegati, gli elementi nelle mappe di sfondo non possono essere selezionate. Per maggiori informazioni vedere [Aggiunta di mappe di sfondo, page 165](#).

Informazioni posizione corrente

Quando si avvia un rilevamento, la mappa mostra la posizione dell'attrezzatura di rilevamento in uso, laddove:








- L'orientamento corrente di uno strumento convenzionale viene indicato da una linea tratteggiata che si estende dallo strumento alla fine della schermata.
- La posizione corrente del prisma viene visualizzata come .
- La posizione corrente dell'antenna GNSS viene visualizzata come .



- Se si sta utilizzando la compensazione inclinazione IMU, l'icona antenna GNSS indica la direzione, ad esempio . L'utente deve essere di fronte al pannello LED del ricevitore perché il cursore GNSS sia orientato correttamente.


Strumenti base mappa per la visualizzazione dei dati


La barra strumenti **Mappa** fornisce gli strumenti base per visualizzare i dati nella mappa con diversi livelli di zoom e da angolazioni diverse.

La vista **Piano** predefinita mostra la mappa in due dimensioni. Tutte le altre viste mappa sono viste tridimensionali.

- Toccare  nella barra degli strumenti mappa per selezionare una vista diversa. Per ruotare i dati nella mappa, toccare  e quindi toccare la mappa e trascinare per ruotare la vista. L'icona  al centro della mappa indica il punto di orbita. La visualizzazione dei dati in 3D è utile per esaminare le modifiche di quota ortometrica e rilevare gli errori di altezza dell'antenna e per visualizzare i dati di scansione e le superfici da diversi lati.
- Toccare  o  per ingrandire o ridurre lo zoom un livello alla volta. In alternativa, posizionare due polpastrelli sullo schermo e allontanarli per ingrandire o avvicinarli per rimpicciolire la schermata (pinch zoom). Per visualizzare le estensioni mappa, toccare .
- Per eseguire una panoramica della mappa, assicurarsi che  sia selezionato nella barra degli strumenti mappa e quindi toccare e trascinare nella mappa. In alternativa, posizionare due dita sullo schermo e fare scorrere nella direzione desiderata per spostare la vista. Se si utilizza un controller con tasti freccia, è possibile utilizzarli per eseguire una panoramica.

NOTE – Non è possibile toccare e trascinare la mappa per eseguire una panoramica quando la mappa è in modalità **selezione rettangolo**  o **selezione poligono** , ma è ancora possibile utilizzare due dita o i tasti freccia del controller per eseguire una panoramica.

Per eseguire una panoramica su un punto nella mappa, toccare  nella barra degli strumenti **mappa** e selezionare **Panoramica su punto**. Inserire un nome punto e un valore di scala.

Per centrare la mappa nella posizione corrente, toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** e selezionare **Panoramica su posizione corrente**. Per ulteriori opzioni, ad esempio per modificare la scala a cui eseguire lo zoom, selezionare **Panoramica su punto** e configurare le impostazioni e quindi toccare il tasto software **Qui** nella schermata **Panoramica su punto**.

Per maggiori informazioni vedere [Barra strumenti Mappa](#).

Selezionare elementi nella mappa



Dalla mappa è possibile selezionare punti, linee, archi e polilinee nel lavoro, oltre che elementi dai file collegati, inclusi gli elementi in un modello BIM o i punti di scansione dai file dei punti di scansione.

Le maschere software vengono visualizzate vicino alla mappa in modo da poter ancora visualizzare la mappa e selezionare le caratteristiche nella mappa mentre la maschera è aperta.

NOTE -

- Per selezionare elementi da un file collegato, il file e il layer caratteristica all'interno del file devono essere selezionabili in **Gestore layer**. Vedere [Gestione degli strati dei file mappa, page 156](#). Non è possibile selezionare i punti nelle immagini di sfondo visualizzate nella mappa.
- Per selezionare una superficie, il modello BIM deve essere mostrato nella mappa come un oggetto solido, non come un wireframe. Vedere [Trasparenza dati mappa, page 187](#).

Selezionare punti o elementi singoli

È possibile selezionare i singoli punti o elementi nella mappa quando si utilizzano gli strumenti **Seleziona e trascina**  o **Selezione rettangolo**  sulla barra degli strumenti **Mappa**.

Per selezionare un elemento nella mappa, toccarlo nella mappa. Il punto, la linea, l'arco, la polilinea o il poligono selezionato vengono visualizzati in blu.

- Se si lavora in una maschera che appare lungo la mappa, per qualsiasi campo dove è necessario inserire un nome punto o elemento, toccare il punto o l'elemento nella mappa per selezionarlo. Il nome dell'elemento selezionato appare nel campo della maschera.

Per alcune funzioni Cogo e Picchettamento, quando si selezionano elementi dalla mappa e si seleziona la funzione, gli elementi vengono automaticamente inseriti nei campi appropriati.



- Se ci sono diversi elementi vicini, quando si tocca un elemento nella mappa appare un elenco di elementi vicini. Selezionare l'elemento desiderato e quindi toccare **OK**.
- Quando si seleziona una linea, un arco o una polilinea per il picchettamento, selezionare un punto vicino al termine dell'elemento che si desidera designare come inizio. Vengono quindi disegnate delle frecce sull'elemento per indicarne la direzione.





Se la direzione non è corretta, selezionare l'elemento per deseleggerlo e quindi toccare l'estremità corretta per rileselzionare la direzione desiderata.



NOTE - La direzione degli allineamenti e dei file strada viene definita al momento della loro creazione e non può essere modificata.



Selezionare punti o elementi multipli


Per selezionare più punti o elementi nella mappa, premere il tasto Ctrl nel controller e toccare gli elementi nella mappa per selezionarli o utilizzare il tasto multi-selezione nella barra degli strumenti **Mappa**.

NOTE – Gli elementi in un file BIM non possono essere selezionati utilizzando **selezione rettangolo**  o **selezione poligono** .

Il pulsante di selezione multipla passa tra **selezione rettangolo**  o **selezione poligono** . Toccare il pulsante per passare da **Selezione rettangolo**  a **Selezione poligono**  e viceversa.

- Per disegnare un riquadro rettangolare intorno agli elementi nella mappa, toccare **Selezione rettangolo**  nella barra degli strumenti **Mappa** e trascinare un riquadro intorno agli elementi che si desidera selezionare. Gli elementi all'interno o parzialmente all'interno del rettangolo disegnato sulla mappa sono di colore blu per indicare che sono selezionati.
- Per disegnare una forma poligono intorno agli elementi nella mappa, toccare **Selezione poligono**  nella barra degli strumenti **Mappa** e quindi toccare nella mappa per creare una forma poligono intorno agli elementi che si desidera selezionare. Continuare a toccare sulla mappa per aggiungere i nodi al poligono.

Se è necessario annullare l'ultimo nodo aggiunto, toccare . Per eliminare il poligono (per esempio, per ricominciare) toccare .

Una volta aggiunti i nodi, toccare  per chiudere il poligono. La forma del poligono scompare dalla mappa e gli elementi all'interno o parzialmente all'interno del poligono sono di colore blu per indicare che sono selezionati.

TIP –

- Quando si selezionano elementi multipli utilizzando la modalità **Selezione rettangolo** o **Selezione poligono**, questi vengono solitamente ordinati nell'ordine in cui sono memorizzati nel database. Se l'ordine degli elementi nella selezione è importante, è necessario selezionarli uno a uno.
- Quando si è in modalità **Selezione rettangolo** è ancora possibile toccare un singolo punto o linea per selezionarlo se non si sta disegnando un rettangolo.

NOTE – Il picchettamento e l'esame consentono di selezionare un massimo di 20 punti nella nuvola di punti alla volta. La selezione dei punti dalle nuvole di punti utilizzando il metodo trascina e seleziona non può essere utilizzata per il picchettamento o per l'esame, in quanto questo metodo in genere seleziona più di 20 punti. Per selezionare punti nella nuvola di punti per il picchettamento o l'esame, toccarli singolarmente nella mappa per selezionarli.

Deselezionare elementi dalla mappa

Il modo più veloce per cancellare qualsiasi selezione nella mappa è toccare due volte una parte vuota della mappa. In alternativa, toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Annulla selezione**.

Per deselezionare alcuni degli elementi selezionati:

- Toccare di nuovo l'elemento selezionato per deselezionarlo. Il colore dell'elemento cambia dal blu al suo colore solito.
- Toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Selezione elenco**. Viene visualizzato un elenco di tutti gli elementi selezionati. Deselezionare gli elementi come necessario.

TIP - Se il tasto software in basso a destra della mappa mostra **Picchettamento**, ci sono elementi selezionati nella mappa. Quando non ci sono elementi selezionati nella mappa, il tasto software in basso a destra della mappa mostra **Misura**.

Selezionare punti

Ci sono diversi modi in cui è possibile selezionare il punto o il gruppo di punti con cui si desidera lavorare.

Digitare un Nome punto

Per ogni punto che richiede un nome punto è possibile:

- Toccare il punto sulla mappa per selezionarlo.
- Digitare il nome di un punto esistente.
- Toccare ► vicino al campo e selezionare una delle opzioni sotto per creare o selezionare il punto.

Selezionare...	Per...
Elenco	Selezionare da un elenco di tutti i punti del lavoro.
Ricerca jolly	Cercare il lavoro usando un filtro.
Inserisci	Crea un punto digitando Nome punto, codice, e coordinate .
Ril. pt veloce	Consente di misurare velocemente e memorizzare automaticamente un punto. Puntando lo strumento in una direzione, la posizione viene memorizzata.
Misurare	Visualizza la schermata misurazione in modo da poter inserire Nome punto, codice e Altezza mira .
Selezioni mappa	Visualizza un elenco di punti selezionati dalla mappa.

Selezionare le caratteristiche dalla mappa


Per selezionare caratteristiche come punti, linee o archi da qualsiasi tipo di file mappa supportato ad eccezione delle immagini di sfondo, è possibile selezionarli dalla mappa. Vedere [Selezionare elementi nella](#)

mappa

Per selezionare i punti nel lavoro o nei file collegati che corrispondono ai criteri selezionati

1. Toccare e mantenere premuto sulla mappa e tocca **Selezionare**.
2. Selezionare se includere punti dal **Lavoro corrente** o dal **Lavoro corrente e file collegati**.
3. Definire la propria selezione utilizzando una combinazione dei seguenti campi:

- **Nome punto** o **Intervallo punto**

Toccare  per passare tra il campo **Nome punto** e i campi **Intervallo punti (Da punto, A punti)**.

- **Codice**

- **Descrizione 1** e **Descrizione 2**

I campi descrizione vengono visualizzati solo quando l'opzione **Utilizzare campi descrizione** è abilitata nelle proprietà del lavoro.

- **Quota massima**

- **Quota massima**

TIP - Utilizzare i caratteri jolly in questi campi per effettuare selezioni multiple. Utilizzare * per caratteri multipli e ? per un singolo carattere.

4. Se i punti sono già selezionati, una casella di spunta **Attaccare a selezione corrente** appare sullo schermo. Elimina questa opzione se vuoi sovrascrivere la selezione corrente.
5. Toccare **Accetta**.

Qualsiasi selezione di punti fatta nello schermo **Selezionare** può essere modificato dalla vista mappa. Vedere [Selezionare elementi nella mappa](#)

Creare un elenco di punti

Se si ha un grande numero di punti nel lavoro, è possibile creare un elenco di punti da cui lavorare.

Il software Trimble Access permette all'utente di svolgere alcune funzioni, quali: [picchettare punti](#), [applicare una trasformazione](#), [definire una superficie](#) ed [esportare](#), nell'elenco di punti.

Per creare un elenco di punti, toccare **Aggiungere** in qualsiasi schermata che supporti lavorare da un elenco, e usare uno dei metodi seguenti per aggiungere punti all'elenco:

Metodo	Descrizione
Digitare nome punto singolo	Inserire un nome di punto singolo nel lavoro corrente o nei file collegati. Per immettere un punto da un file collegato in un campo Nome punto , accedere al campo e digitare il nome del punto. Un punto collegato inserito in un campo nome punto viene copiato nel database del lavoro corrente.
Selezionare da elenco	Selezionare da un elenco di tutti i punti del lavoro corrente e dei file collegati. Toccare un nome colonna per ordinare i punti presenti.
Selezionare con ricerca jolly	Selezionare da un elenco filtrato di tutti i punti del lavoro corrente e file collegati.
Selezionare da file	Aggiungi tutti i punti da un file CSV o TXT definito.
Tutti i punti del reticolo	Aggiungi tutti i punti reticolo dal lavoro corrente.
Tutti i punti immessi	Aggiungere tutti i punti inseriti dal lavoro corrente.
Punti dentro raggio	Aggiungere tutti i punti con un raggio definito dal lavoro corrente e i file collegati.
Tutti i punti	Aggiungere tutti i punti dal lavoro corrente e dai file collegati e tutti i file scansionati che sono riportati nel lavoro in questione.
Punti con lo stesso codice	Aggiungere tutti i punti con un codice definito dal lavoro corrente e dai file collegati. Quando si crea un elenco di punti per l'esportazione, è possibile definire fino a 5 codici.


Metodo	Descrizione
Punti per intervallo nome	Aggiungere tutti i punti entro un determinato intervallo di nomi dal lavoro corrente e i file collegati. Quando si crea un elenco di punti per l'esportazione, è possibile definire fino a 5 intervalli di nomi punto.
Sezione di lavoro	Aggiungere tutti i punti in ordine cronologico, partendo dal primo evento "Da punto" fino al primo evento "A punto", includendo quest'ultimo.
Selezione mappa	Sono elencati tutti i punti correntemente selezionati nella mappa. Toccare i punti per selezionarli nella mappa o toccarli di nuovo per deselegarli. In alternativa, utilizzare i tasti software sotto la mappa per aggiungere o rimuovere punti dall'elenco. Toccare un nome colonna per ordinare i punti presenti.
Punti file scansione	Aggiungere tutti i punti dai file scansionati che sono riportati nel lavoro in questione. Selezionare da una lista scansione file riportati. Questa opzione è disponibile solo durante l' Esportazione .

NOTE -

- Per aggiungere punti di scansione all'elenco punti, ad esempio durante il **Picchettamento**, è necessario prima selezionarli dalla mappa. Vedere [Scansioni di punti e nuvole di punti](#).
- Il metodo **Selezione mappa corrente** non è disponibile durante l'applicazione di una trasformazione. Tuttavia, i punti selezionati nella mappa vanno a popolare automaticamente l'elenco.
- Quando si aggiungono punti all'elenco di picchettamento utilizzando l'opzione **Selezionare da file**, è possibile aggiungerli dal file collegato anche se il punto nel file collegato esiste già nel lavoro corrente. L'opzione **Selezionare da file** è il solo modo in cui è possibile [picchettare un punto](#) da un file collegato quando nel lavoro corrente è già presente un punto con lo stesso nome.
- Se un lavoro collegato contiene due punti con lo stesso nome, viene visualizzato il punto con la classe più alta.

Trasparenza dati mappa

Aumentare la trasparenza degli sfondi mappa e modelli BIM nella mappa per fornire un miglior contrasto con le caratteristiche del lavoro o in altri file collegati.

Per aprire la maschera **Trasparenza**, toccare  e selezionare **Trasparenza**.

TIP – Le impostazioni di **trasparenza** non si applicano alle caratteristiche nel lavoro o nei file collegati come i file DXF, LandXML o RXL. I punti, le linee, gli archi e le polilinee nel lavoro e le etichette degli elementi restano sempre a piena intensità, a prescindere dall'impostazione del cursore **Trasparenza**.

Sfondi mappa

Utilizzare il cursore **Trasparenza** per controllare la trasparenza dei dati di sfondo della mappa, inclusi Mappe Trimble, layer di dati da un WMS e immagini di sfondo.

- Per rendere i dati di sfondo della mappa **più** trasparenti, toccare verso il lato sinistro della barra di scorrimento o toccare e trascinare il cursore di scorrimento a sinistra. Quando il cursore è posizionato tutto a sinistra, i dati di sfondo della mappa vengono visualizzati al 10% di opacità.
- Per rendere i dati di sfondo della mappa **meno** trasparenti, toccare verso il lato destro della barra di scorrimento o toccare e trascinare il cursore di scorrimento a destra. Quando il cursore è posizionato fino a destra, i dati di sfondo della mappa non hanno trasparenza applicata.

Modelli BIM

La casella di gruppo **Modelli BIM** controlla quanto solido appare il modello BIM nella mappa.

Nel campo **Visualizza**:

- Selezionare **Wireframe** per visualizzare i bordi dell'oggetto. Le linee bianche nel modello BIM sono visualizzate in nero quando si seleziona l'opzione **Wireframe**.
- Selezionare **Continua** per visualizzare gli elementi come oggetti solidi. Per rendere l'oggetto semi-trasparente, selezionare un valore di **Trasparenza** maggiore di 0%.
- Selezionare **Entrambi** per mostrare sia gli oggetti solidi che i bordi degli oggetti.

NOTE – Per selezionare una superficie, il modello BIM deve essere visualizzato nella mappa come un oggetto solido, non come un wireframe.

Utilizzare il controllo del cursore **Trasparenza** per controllare la trasparenza del modello BIM nella mappa.



- Per rendere il modello BIM **più** trasparente, toccare verso il lato sinistro del cursore o toccare e trascinare il cursore a sinistra. Quando il cursore è posizionato tutto a sinistra, il modello viene visualizzato al 10% di opacità.
- Per rendere il modello BIM **meno** trasparente, toccare verso il lato destro del cursore o toccare e trascinare il cursore a destra. Quando il cursore è posizionato tutto a destra, il modello è completamente visibile e appare come un oggetto solido.

Casella limite


La **Casella limite** permette di escludere parti della mappa per visualizzare più chiaramente l'area di interesse. La **Casella limite** è particolarmente utile quando si visualizzano modelli BIM o nuvole di punti,

dove è possibile escludere le parti esterne del modello o la nuvola di punti in modo da poter visualizzare al suo interno.

Per utilizzare la Casella limite




1. Toccare  sulla barra degli strumenti **Mappa** e quindi selezionare **Casella limite**. La barra degli strumenti e i cursori della **Casella limite** appaiono insieme alla mappa.
2. Se necessario, zoomare e orbitare la mappa per visualizzare più chiaramente i dati. Toccare il pulsante **Ripristina limiti**  sulla barra degli strumenti **Casella limite** per reimpostare la **Casella limite** alla vista corrente. Se necessario, la **Casella limite** viene ruotata in modo che le facce della **Casella limite** siano allineate ai dati mappa mostrati.




TIP - Per allineare con più precisione le facce della **Casella limite** ai dati mappa, ad esempio con la faccia anteriore di un modello, inserire un valore nel campo **Azimut di riferimento** nella schermata **Impostazioni mappa**. Vedere [Azimut di riferimento, page 221](#).

3. Per perfezionare i limiti della **casella Limite**, [utilizzare i cursori](#) o [inserire i valori](#).
4. Una volta adattata la **Casella limite** agli oggetti di interesse, lasciare aperta la **Casella limite** mentre si utilizza Trimble Access. La **Casella limite** può essere particolarmente utile quando si eseguono funzioni come **Ispezione superficie**, quando si misura alla superficie o durante il picchettamento.
5. Per smettere di usare la **Casella limite**, toccare  sulla barra degli strumenti mappa e poi selezionare **Casella limite**.




Le estensioni della **casella di limite** vengono mantenute la volta successiva che la si apre. Ripetere i passi precedenti per modificare le estensioni.

Per perfezionare i limiti della casella di limite utilizzando i cursori



1. Toccare il pulsante appropriato sulla barra degli strumenti **Casella limite**:
 - Per impostare i limiti verticali per le facce superiori e inferiori della **Casella limite**, toccare .
 - Per impostare i limiti orizzontali per le facce destra e sinistra della **casella Limite**, toccare .
 - Per impostare i limiti orizzontali per le facce anteriori e posteriori della **Casella limite**, toccare .
2. Toccare e trascinare i nodi sul cursore in alto o in basso. Le facce evidenziate della **Casella limite** si spostano di conseguenza.

I valori nel cursore della **Casella limite** mostrano i limiti di ogni cursore e il centro della mappa (cursore verticale) o l'ampiezza della casella di limite (cursori laterali e anteriore/posteriore).
3. Ripetere queste fasi per modificare le estensioni di ogni faccia.
4. Per nascondere il cursore e mantenere l'estensione impostata, toccare di nuovo il  pulsante o  .

Perfezionare i limiti della casella limite digitando i valori

1. Toccare e tenere premuto il pulsante appropriato sulla barra degli strumenti **Casella limite**:
 - Per inserire i limiti verticali per le facce superiori e inferiori della **Casella limite**, toccare e tenere premuto . Appare la finestra a comparsa **Limiti verticali**.
 - Per inserire dei limiti orizzontali per le facce destra e sinistra della **casella Limite**, toccare e tenere premuto . Viene visualizzata la finestra a comparsa **Limiti laterali**.
 - Per inserire dei limiti orizzontali per le facce anteriori e posteriori della **Casella limite**, toccare e tenere premuto . Viene visualizzata la finestra a comparsa **Limiti anteriori**.
2. Inserire il valore richiesto nel campo valore appropriato.


TIP – Se la finestra pop-up **Limiti laterali** o **Limiti anteriori** non mostra i campi in cui è possibile inserire i valori, la **Casella limite** viene ruotata al momento e non è allineata con l'estensione del lavoro. Modificare i limiti orizzontali utilizzando i cursori o reimpostare la **casella limite** per i limiti del lavoro per rendere disponibili i campi. Vedere [Eliminare i limiti e reimpostare la casella limite per i limiti del lavoro, page 190](#).

3. Per chiudere la finestra a comparsa e mantenere l'estensione impostata, toccare X nella parte superiore destra della finestra.
4. Per ispezionare le "fette" di un modello, ad esempio quando si visualizza ciascun piano di un edificio:
 - a. Toccare e tenere premuto  per aprire la finestra a comparsa **Limiti verticali**.
 - b. Inserire il valore **Spessore** della parte dell'edificio da visualizzare, quindi toccare  per bloccare il valore **Spessore**.
 - c. Per ispezionare la prossima "fetta" del modello, modificare uno degli altri valori (**Superiore**, **Centrale** o **Inferiore**).

Eliminare i limiti e reimpostare la casella limite per i limiti del lavoro

Ogni volta che si apre la **casella limite**, le estensioni vengono mantenute dal momento in cui è stata usata in precedenza.

È possibile azzerare i limiti correnti e reimpostare la **casella limite** per i limiti del lavoro in qualsiasi momento:

- Per ripristinare la **casella limite** ai limiti del lavoro, toccare e mantenere premuto il pulsante **Ripristina limiti**  sulla barra degli strumenti **Casella limite**. In alternativa, quando si inseriscono i valori limite, toccare e tenere premuto il pulsante della barra degli strumenti **casella limite** e quindi toccare **Cancella tutti i limiti** nella finestra a comparsa.
- Per eliminare alcuni limiti quando si digitano i valori limite, toccare e tenere premuto il pulsante appropriato sulla barra degli strumenti **casella limite** e quindi toccare il pulsante **Azzerare limiti** per la direzione corrispondente.

Esaminare le proprietà elemento nella mappa

Per esaminare le informazioni per gli elementi nella mappa, selezionare gli elementi nella mappa e quindi toccare **Esamina**. Se si selezionano più elementi, selezionarli dall'elenco e toccare **Dettagli**.

Dalla mappa Trimble Access è possibile esaminare le proprietà di punti, linee e poligoni nel lavoro o nei file mappa collegati, nonché elementi da alcuni servizi mappa Web.

Gestione delle proprietà

Le proprietà degli elementi in un file mappa collegato vengono visualizzate in gruppi espandibili e comprimibili. Per espandere o comprimere velocemente **tutti i** gruppi, premere **Ctrl + Spazio** o **Ctrl** quando si tocca una delle icone di espansione o collasso.

Per selezionare le proprietà preferite, toccare ☆ accanto a una o più proprietà e quindi toccare **Aggiorna** per copiare le proprietà selezionate e il loro nome di gruppo nel gruppo **Proprietà preferite** nella parte superiore dell'elenco proprietà.

Le proprietà preferite devono essere selezionate per controller. Una volta aggiunta una proprietà preferita, la proprietà appare sempre nel gruppo **Proprietà preferite** se tale proprietà viene utilizzata per l'elemento selezionato in un file mappa collegato.

Per rimuovere una proprietà dal gruppo **Proprietà preferite**, toccare il ★ vicino alla proprietà nel gruppo **Proprietà preferite** e quindi toccare **Aggiorna**.

Proprietà nei file collegati

Le proprietà nei file collegati sono di sola lettura e non possono essere modificate.

Quando si utilizza un elemento da un file mappa collegato nel software Trimble Access, ad esempio in un calcolo Cogo, durante il picchettamento o per creare un punto nel lavoro, Trimble Access copia le proprietà dell'elemento dal file mappa collegato e le memorizza come proprietà di sola lettura con il punto o la linea nel lavoro Trimble Access.

Insiemi di proprietà del modello BIM



Le proprietà negli insiemi di proprietà personalizzate che sono stati aggiunti al modello BIM in Trimble Connect possono essere visualizzati e modificati per gli elementi selezionati nella mappa nella schermata **Esamina**. Per ulteriori informazioni, vedere [Esaminare insiemi di proprietà personalizzate, page 197](#).

NOTE - Le proprietà negli insiemi di proprietà personalizzati aggiunti al modello BIM in Trimble Connect possono essere modificate solo nella schermata **Esamina**. Quando si utilizza un elemento da un modello BIM nel software Trimble Access, ad esempio nel calcolo Cogo, durante il picchettamento o per creare un punto nel lavoro, Trimble Access copia gli insiemi di proprietà personalizzate dell'elemento e li memorizza come proprietà di sola lettura con il punto o la linea nel lavoro Trimble Access. Se è necessario modificare il valore di una proprietà personalizzata, modificarne il valore prima di usare l'elemento nel software.

Visualizzare ed esaminare modelli BIM

È possibile selezionare elementi nei modelli BIM dalla mappa e quindi visualizzare le informazioni su di essi e utilizzarli in altre funzioni software, ad esempio per eseguire un calcolo Cogo, creare una superficie o picchettamento.


Per selezionare un elemento da un modello BIM, toccarlo nella mappa. L'elemento selezionato è visualizzata in blu. Per selezionare elementi multipli, premere il tasto **Ctrl** nel controller e toccare gli elementi nella mappa per selezionarli. A seconda delle modalità di selezione del modello BIM abilitate, è possibile selezionare vertici, bordi, spigoli curvi (polilinee, come il bordo di un cilindro) o superfici.

NOTE - Gli elementi in un file BIM non possono essere selezionati utilizzando **selezione rettangolo**  o **selezione poligono** .


Toccare **Esamina** per visualizzare ulteriori informazioni sugli elementi selezionati.

Quando si visualizza un modello BIM complesso, gli elementi a cui si è più interessati potrebbero essere difficili da visualizzare, perché nascoste da altri oggetti, il modello potrebbe non avere layer definiti o un layer potrebbe contenere molti elementi.

Gli strumenti nella barra degli strumenti **BIM** permettono di isolare e visualizzare più facilmente i dati nel modello BIM a cui si è interessati.

- Toccare **Modalità selezione**  per disabilitare o riabilitare rapidamente la selezionabilità dei tipi di elemento quando si selezionano elementi da un modello BIM nella mappa.


Vedere [Modalità di selezione modello BIM, page 192](#).

- Toccare **Organizer**  per selezionare gli elementi mostrati nel modello BIM per gruppo Organizer impostato in Trimble Connect.


Vedere [Selezione da modelli BIM per gruppo organizer, page 194](#).

- Toccare **Mostra solo**  o **Nascondi**  per filtrare gli elementi nel modello BIM nella mappa.


Vedere [Visualizzare ed esaminare modelli BIM, page 192](#).


- Toccare **Insiemi di proprietà**  per scaricare gli insiemi di proprietà personalizzati applicati ai modelli BIM mostrati nella mappa da Trimble Connect.

Vedere [Esaminare insiemi di proprietà personalizzate, page 197](#).

TIP - La barra strumenti **BIM** appare automaticamente vicino alla barra degli strumenti **Mappa** quando almeno un modello BIM ha almeno un set di strati **selezionabile** nella mappa. Se la barra degli strumenti BIM non è visualizzata, toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** e quindi selezionare **Barra strumenti BIM**.



Modalità di selezione modello BIM

Sulla barra degli strumenti **BIM**, toccare  per disabilitare o riabilitare la selezionabilità di alcuni tipi di elemento quando si selezionano elementi da un modello BIM nella mappa.

Toccare  e poi disabilitare i tipi di elemento che non si desidera selezionare in questo momento, ad esempio disabilitare la selezione linea quando si desidera selezionare un vertice invece che la linea su cui è posizionato il vertice.

Le opzioni della modalità di selezione modello BIM sono:

- **Selezione di punti/vertici** controlla se i punti o i vertici nel modello sono selezionabili.
- **Selezione di linee/bordi** controlla se le linee o i bordi nel modello sono selezionabili.
- **Selezione superficie:** controlla quanta superficie è selezionabile. È possibile abilitare solo un'opzione di selezione superficie alla volta. Scegliere tra:
 - **Oggetto completo** per selezionare l'intero oggetto come singola superficie.
 - **Facce individuali** per selezionare una sola faccia dell'oggetto alla volta.

Un segno di spunta nell'elenco indica che questi tipi di elemento sono selezionabili. L'assenza di un segno di spunta significa che la selezione di questi tipi di elemento è disabilitata. Il tasto  cambia in  quando la selezione di qualsiasi tipo di elemento è disabilitata, per indicare che non tutti i tipi di elemento nel modello BIM sono selezionabili.

Selezione superfici

NOTE - Per selezionare una superficie, il modello BIM deve essere mostrato nella mappa come un oggetto solido, non come un wireframe. Per modificare questa impostazione, toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** e quindi selezionare **Trasparenza**. Nel gruppo modelli BIM, selezionare **Solido** o **Entrambi** dal campo **Visualizza**.

Quando si attiva:

- **Selezione della superficie - oggetto intero**, vengono selezionate anche eventuali parti nascoste dell'oggetto, come parti usate per unire l'oggetto a un altro oggetto.
Quando si esegue un'ispezione superficie di una pilastro quadrato, selezionare l'opzione **Oggetto completo** in modo che quando si tocca il pilastro vengano selezionate e utilizzate tutte e 6 le facce del pilastro nell'ispezione.
- **Selezione superficie - facce singole**, quando si selezionano più facce, ogni faccia è trattata come una superficie separata.
Ad esempio, quando si misura dalla parte superiore di una lastra di calcestruzzo, selezionare l'opzione **Facce individuali** e poi selezionare la superficie superiore della lastra per assicurarsi che quando si misura alla superficie il software misurerà solo verso la superficie superiore invece che verso il punto più vicino dell'intera lastra di calcestruzzo.

Le funzioni software che si applicano alle superfici possono essere utilizzate sia che il modo di **Selezione superficie** sia impostato su **Facce individuali** o **Oggetto completo**.

TIP - Gli elementi selezionati nella mappa restano selezionati quando si cambia il modo di **Selezione superficie**. Tuttavia, se si imposta il modo di **Selezione superficie** su **Oggetto completo**, la selezione di un oggetto prima deselecta le singole facce dell'oggetto già selezionate.

Una superficie selezionata è orientata in modo che sia rivolta verso l'esterno rispetto all'oggetto di cui fa parte. La superficie esterna è evidenziata in blu e quella interna è evidenziata in rosso.

A volte i modelli BIM non sono orientati correttamente e le superfici sono di nuovo davanti. In molti casi ciò non ha importanza, ad esempio **Calcola punto centrale**, **Calcola linea centrale** e **Misura alla superficie** non sono sensibili a quale faccia della superficie è selezionata. Tuttavia, **l'ispezione superficie** e il metodo **Punto, bordo, piano** quando si esegue un'impostazione orientata all'oggetto sono entrambi sensibili all'orientamento della superficie visualizzata. Per selezionare l'altra faccia della superficie selezionata, toccare e tenere premuto nella mappa e selezionare **Inverti facce**.

Selezione di un gran numero di superfici

Per selezionare **tutte le superfici** nella mappa, toccare e tenere premuto sulla mappa e scegliere **Seleziona tutte le superfici**. Trimble Access seleziona ogni superficie selezionabile in tutti i modelli BIM che sono attualmente impostati come selezionabili nel **Gestore strati**.

- Se il modo di **Selezione superficie** è impostato su **Oggetto completo**, tutte le superfici nella mappa sono selezionate come un'intera superficie oggetto.

Se un messaggio di errore avvisa che per Trimble Access è "Impossibile selezionare tutte le superfici perché gli strati selezionabili dei file mappa collegati contengono troppi oggetti", rendere gli strati non necessari come non selezionabili tramite **Gestore strati** e riprovare.

- Se il modo di **Selezione superficie** è impostato su **Facce individuali**, ogni faccia viene selezionata come superficie separata.


Se un messaggio di errore avvisa che per Trimble Access è "Impossibile selezionare tutte le superfici perché gli strati selezionabili dei file mappa collegati contengono troppe facce singole", cambiare il filtro di **Selezione superficie** in modalità selezione a **Oggetto completo**, o rendere gli strati non necessari come non selezionabili tramite **Gestore strati** e riprovare.

Selezione da modelli BIM per gruppo organizer

Se si possiede una **licenza Business Premium di Trimble Connect**, è possibile utilizzare Trimble Connect Organizer per organizzare gli elementi in uno o più modelli BIM in gruppi, ad esempio per fase di progetto, tipo di oggetto o posizione (pavimenti o sezioni).

Per ulteriori informazioni sull'impostazione dei gruppi, vedere **Organizer** nella [Guida utente delle estensioni del flusso di lavoro Trimble Connect](#).

Per selezionare gli elementi nei modelli BIM per gruppo Organizer in Trimble Access

1. Toccare **Organizer**  sulla barra degli strumenti **BIM**.

La maschera **Organizer** viene visualizzata insieme alla mappa. Mostra i gruppi manuali creati nell'Organizer Trimble Connect che sono rilevanti per i modelli BIM che sono almeno parzialmente selezionabili nella mappa. Selezionabile parzialmente significa che almeno un layer nel modello BIM è impostato su selezionabile in **Gestore layer**.

2. Toccare la freccia vicino al nome di un gruppo per visualizzare i sottogruppi.



Il primo numero accanto al nome di un gruppo mostra il numero totale di elementi in un gruppo. Il secondo numero mostra il numero di elementi nei sottogruppi.

3. Toccare il nome di un gruppo o di un sottogruppo per selezionare o deselezionare il gruppo stesso.

Un segno di spunta vicino al nome del gruppo o del sottogruppo indica che gli elementi nel gruppo sono selezionati. Gli elementi selezionati sono evidenziati nella mappa:



- La selezione di più sottogruppi nello stesso gruppo crea una **combinazione in modo** che gli elementi nei sottogruppi selezionati siano selezionati nella mappa.
- La selezione di più gruppi o sottogruppi in gruppi diversi crea **un'intersezione** in modo che nella mappa siano selezionati solo gli elementi che si trovano in **tutti** i gruppi o nei sottogruppi selezionati.




TIP - Un segno di spunta grigio vicino al nome di un gruppo o di un sottogruppo indica che alcuni elementi nel gruppo non possono essere selezionati perché appaiono nei layer del modello BIM non selezionabili. Se il nome di un gruppo o di un sottogruppo è grigio, allora fa riferimento ai layer nel modello BIM non selezionabili. È necessario impostare il layer su selezionabile in **Gestore layer** prima di poter selezionare il gruppo o il sottogruppo nella maschera **Organizer**.

4. Per filtrare gli elementi nella mappa sulla base della selezione nel modulo **Organizer**, toccare il tasto **Mostra solo**  o **Nascondi**  sulla barra degli strumenti **BIM**. Vedere [Nascondere e isolare gli elementi nei modelli BIM, page 195](#).
5. Per esaminare le proprietà degli elementi selezionati nel modulo **Organizer**, toccare **Esamina**. Selezionare una voce dall'elenco **Esamina**.
Per passare alla voce successiva, toccare **Avanti**. Per visualizzare l'elemento precedente, toccare **Prec**. Per tornare all'elenco **Esamina**, toccare **Indietro**.
Per chiudere la maschera **Esamina** e tornare alla maschera **Organizer**, toccare **Esc**.
6. Per chiudere il modulo **Organizer**, toccare **Chiudi**.

NOTE - Le selezioni mappa esistenti vengono cancellate quando si apre la maschera **Organizer**.

Nascondere e isolare gli elementi nei modelli BIM

I pulsanti **Mostra solo**  e **Nascondi**  sulla barra degli strumenti **BIM** non sono attivi (non possono essere selezionati) fino a quando non si selezionano una o più elementi nel modello BIM dalla mappa utilizzando gli strumenti di selezione sulla barra degli strumenti **Mappa** o sulla barra strumenti **BIM**.

I pulsanti **Annulla**  e **Ripristina**  sulla barra degli strumenti **BIM** non sono attivi fino a quando non si utilizzano i pulsanti **Mostra solo**  o **Nascondi** .





Filtrare elementi nella mappa

1. Dalla mappa selezionare una o più elementi nel modello BIM. In alternativa, selezionare gli elementi utilizzando gruppi di Organizer. Vedere [Selezione da modelli BIM per gruppo organizer, page 194](#).

Gli elementi che si selezionano non devono essere nello stesso layer o nello stesso file BIM.

2. Toccare **Nascondi**  sulla barra degli strumenti **BIM**.


Quando si tocca  :

- Gli elementi selezionati non sono più visibili. Il software nasconde sempre il **Oggetto completo** anche se **Modalità selezione superficie** il è impostato su **Facce individuali**.
- I pulsanti **Mostra solo**  e **Nascondi**  sulla barra degli strumenti **BIM** sono inattivi, perché non ci sono più elementi selezionati.
- Nella scheda **File mappa** del **Gestore layer**, il segno di spunta vicino al nome del file BIM cambia in  per indicare che alcune parti del file BIM non sono più visibili e non più selezionabili. Anche il segno di spunta vicino al nome del layer o dei layer contenenti le superfici selezionate cambia in .




Mostrare solo gli elementi selezionati nella mappa

1. Dalla mappa selezionare una o più elementi nel modello BIM.

Gli elementi che si selezionano non devono essere nello stesso layer o nello stesso file BIM.


2. Toccare **Mostra solo**  sulla barra degli strumenti **BIM**.

Quando si tocca  :



- Gli elementi selezionati ora sono gli unici elementi nel file BIM visibili nella mappa. Il software mostra sempre il **Oggetto completo** anche se il **Modalità selezione superficie** è impostato su **Facce individuali**.
- I pulsanti **Mostra solo**  e **Nascondi**  sulla barra degli strumenti **BIM** sono inattivi, perché non ci sono più elementi selezionati.
- Nella scheda **File mappa** del **Gestore layer**, il segno di spunta vicino al nome del file BIM cambia in  per indicare che alcune parti del file BIM non sono più visibili e non più selezionabili. Anche il segno di spunta vicino al nome del layer o dei layer contenenti le superfici selezionate cambia in .
- Ora non c'è l'icona del segno di spunta vicino ad altri strati nel file BIM perché non sono più visibili.

Per annullare le azioni filtro

Per annullare l'azione filtro precedente, toccare **Annulla**  sulla barra degli strumenti **BIM**.

Per annullare tutte le azioni filtro precedenti e ripristinare la mappa, toccare **Ripristina**  sulla barra strumenti **BIM**.

NOTE -

- Se tutti gli elementi di un layer sono nascoste utilizzando i toolbs sulla barra degli strumenti BIM, quel layer non è più idoneo per la selezione. Per poter selezionare gli elementi di quel layer, è necessario usare Gestore layer per rendere il layer completamente visibile.
- Qualsiasi modifica apportata nella scheda **File mappa** nel **Gestore layer** ha la priorità sulle azioni filtro eseguite utilizzando la barra degli strumenti **BIM** e influirà sul filtro corrente. Per esempio:
 - Toccare l'icona  vicino a qualsiasi strato per riportare lo strato a completamente visibile e selezionabile.
 - Toccare l'icona  vicino a qualsiasi nome file BIM per riportare tutti gli strati nel file a completamente visibili e selezionabili.

Esaminare insieme di proprietà personalizzate

È possibile utilizzare Trimble Connect per creare insieme di proprietà personalizzate per elementi in un modello BIM che possono essere aggiornati sul campo utilizzando Trimble Access.

Se si possiede una **licenza Business Premium di Trimble Connect**, è possibile **creare** insieme di proprietà personalizzate e assegnarli a qualsiasi elemento del modello in Trimble Connect, senza dover accedere allo strumento di creazione originale utilizzato per creare il modello BIM. **Non** è necessaria una **licenza Business Premium di Trimble Connect per visualizzare o modificare** i set di proprietà personalizzate in Trimble Access.


Poiché il valore di un insieme di proprietà personalizzate può essere aggiornato in Trimble Access, gli insieme di proprietà personalizzate rappresentano un modo utile per aggiungere proprietà al modello che informano l'ufficio qualcosa è stato modificato sul campo.


TIP - Ad esempio, dopo il picchettamento di un oggetto BIM, è possibile aggiornare l'insieme di proprietà per ogni parte del modello per modificare il valore di impostazione della proprietà personalizzata **come realizzata** da **Falso** a **Vero**, che consente al team in ufficio di tracciare il progresso della costruzione durante il picchettamento sul campo di parti della struttura come realizzate.

Gli insieme di proprietà personalizzate possono essere modificati solo quando Trimble Access è collegato a Internet. Le modifiche agli insieme di proprietà personalizzati vengono sincronizzate nel modello nel cloud in tempo reale.

Per ulteriori informazioni sull'impostazione di librerie di insieme di proprietà personalizzate e sull'assegnazione di insieme di proprietà personalizzate ai modelli BIM in Trimble Connect, vedere **Librerie di insieme di proprietà** e **Utilizzo degli insieme di proprietà in 3D** nella [Guida utente delle estensioni del flusso di lavoro di Trimble Connect](#).

Per esaminare gli insieme di proprietà personalizzate per un modello BIM in Trimble Access

1. In Trimble Access, toccare  sulla barra degli strumenti **BIM** per scaricare gli insieme di proprietà personalizzate applicati ai modelli BIM mostrati nella mappa.

2. Per esaminare le informazioni di un elemento nel modello BIM, selezionare l'elemento nella mappa e quindi toccare **Esamina**.
3. Se sono stati selezionati più elementi, selezionarli dall'elenco e toccare **Dettagli**.
4. Esaminare le proprietà dell'elemento selezionato. Le proprietà nel file modello BIM sono di sola lettura, ma le proprietà negli insiemi di proprietà personalizzate sono modificabili. Le proprietà modificabili sono indicate da .
5. Per gli insiemi di proprietà personalizzate, selezionare il nuovo valore come necessario.
6. Toccare **Accetta**.

Gli insiemi di proprietà personalizzate possono essere modificati solo quando Trimble Access è collegato a Internet. Le modifiche agli insiemi di proprietà personalizzati vengono sincronizzate nel modello nel cloud in tempo reale.

NOTE – Le proprietà negli insiemi di proprietà personalizzate aggiunti al modello BIM in Trimble Connect possono essere modificate solo nella schermata **Esamina**. Quando si utilizza un elemento da un modello BIM nel software Trimble Access, ad esempio nel calcolo Cogo, durante il picchettamento o per creare un punto nel lavoro, Trimble Access copia gli insiemi di proprietà personalizzate dell'elemento e li memorizza come proprietà di sola lettura con il punto o la linea nel lavoro Trimble Access. Se è necessario modificare il valore di una proprietà personalizzata, modificarne il valore **prima di** usare l'elemento nel software.

Visualizzatore realtà aumentata

Il **visualizzatore realtà aumentata** permette di interagire con i dati spaziali nel contesto del mondo reale. Il **visualizzatore realtà aumentata** mostra i dati mappa in 3D, sovrapposti alla vista dalla fotocamera del controller. Le informazioni sulla posizione e l'orientamento sono fornite dal ricevitore GNSS collegato.


NOTE – Per utilizzare il **visualizzatore di realtà aumentata** è necessario aver avviato un rilevamento utilizzando un ricevitore GNSS Trimble con [compensazione inclinazione IMU](#).

Utilizzare il **visualizzatore realtà aumentata** per:

- Visualizzare i dati di mappa 3D con sovrapposizione alla vista dalla fotocamera del controller.
- Utilizzare come guida prima di iniziare il picchettamento preciso.
- Acquisire immagini che mostrano il sito, oltre alle caratteristiche sovrapposte nel sito stesso.
- Documentare importanti informazioni visive e condividerle con i soggetti interessati.



Gli sfondi mappa, incluse le immagini e Trimble Maps non vengono visualizzati nel **visualizzatore di realtà aumentata**. Vengono mostrati i dati di lavoro e i file mappa supportati, inclusi modelli BIM e file di DXF. È possibile utilizzare tutti gli strumenti mappa, inclusi **Gestore layer**, **Casella limite**, Barra strumenti **Snap-to** e **barra strumenti CAD** per lavorare con i dati mostrati nel **visualizzatore di realtà aumentata**.

Per utilizzare il visualizzatore realtà aumentata

1. Nella pagina **Opzioni rover** dello stile rilevamento RTK, assicurarsi che le caselle di spunta **Compensazione inclinazione IMU** e **Visualizzatore AR** siano abilitate nel gruppo **Inclinazione**.
2. Collegarsi al ricevitore GNSS ed iniziare il rilevamento.
3. Per aprire il **Visualizzatore realtà aumentata** toccare  nella barra degli strumenti mappa. Viene visualizzata la schermata Impostazioni **antenna GNSS**.
4. Se non è ancora stata inserita l'altezza dell'antenna, nel campo **Misurato in** selezionare il punto in cui si sta misurando l'altezza dell'antenna ed inserire il valore nel campo **Altezza antenna**.
5. Configurare i campi di **configurazione della fotocamera RA** in modo che corrispondano al modo in cui il controller è montato sull'asta. Il software Trimble Access utilizza queste informazioni per calcolare la posizione della lente della fotocamera del controller in relazione al ricevitore GNSS. Per informazioni sulle opzioni di montaggio, vedere [AROpzioni impostazione fotocamera RA, page 200](#) in basso.
6. Toccare **Accetta**.

Appare il **visualizzatore realtà aumentata** che mostra il feed della fotocamera del controller.




7. Assicurarsi che l'IMU sia ben allineato camminando a breve distanza (in genere inferiore a 3 metri) cambiando direzione alcune volte. Un IMU ben allineato aiuterà ad allineare la fotocamera nella fase successiva.

Quando l'IMU è allineato, l'icona del ricevitore nella barra di stato cambia da  a  e la barra di stato mostra **IMU allineato**.

8. Allineare il feed della fotocamera ai dati mappa.

Una volta che la fotocamera è allineata con i dati, è possibile misurare punti o selezionare punti per il picchettamento.

TIP -

- Quando si esegue il picchettamento, l'icona picchettamento RA  viene visualizzata sopra il punto che si picchetta per facilitare la visualizzazione in modalità RA. Viene visualizzata la maschera solita di navigazione picchettamento insieme al **visualizzatore realtà aumentata**.
- Per salvare un'acquisizione dello schermo che include la sovrapposizione del modello, premere il tasto della fotocamera nel tastierino del controller o toccare . Per l'immagine viene usata l'impostazione di **trasparenza** corrente. Per salvare un'acquisizione dello schermo e quindi aprire automaticamente la schermata **File media** in modo da poter annotare l'immagine, premere a lungo il tasto della fotocamera o toccare e tenere premuto .

AROpzioni impostazione fotocamera RA

Per utilizzare la configurazione standard della **Fotocamera AR**, è necessario utilizzare la staffa di montaggio asta standard per il controller Trimble . Queste sono:

- TSC7: Montaggio asta e braccio staffa regolabile N/P 121349-01-1.
- TSC5: Montaggio asta a sgancio rapido e braccio regolabile della staffa N/P 121951-01-GEO.
- TDC600: Staffa asta P/N 117057-GEO-BKT.
- TDC6: morsetto asta con supporto magnetico P/N 125522-GEO.

TIP - Se non si sta utilizzando una staffa asta standard Trimble, utilizzare una configurazione **personalizzata** della fotocamera RA. Vedere [Impostazione personalizzata fotocamera RA, page 202](#) sotto.

Impostazione standard della fotocamera RA per un controller TSC7 o TSC5

1. Fissare il controller alla staffa utilizzando i 4 fori per viti esterne. L'utente può montare la staffa sull'asta in modo che il controller sia nel lato destro o sinistro dell'asta.
2. Inserire la staffa sull'asta in modo da essere rivolti verso il controller e il pannello LED del ricevitore.
3. Selezionare **Standard** nel campo **Configurazione impostazioni**.
4. Nel campo **Attacco**, selezionare se il controller è montato sul lato destro o sinistro dell'asta.
5. Nel campo **Altezza morsetto** inserire l'altezza dall'estremità del palo alla parte superiore del morsetto del palo (1), come indicato nell'immagine in basso.



Impostazione standard della fotocamera RA per un controller TDC6 o TDC600

1. Inserire la staffa sull'asta in modo da essere rivolti verso il controller e il pannello LED del ricevitore.
2. Inserire il controller sulla staffa dell'asta, orientata in orizzontale.
3. Selezionare **Standard** nel campo **Configurazione impostazioni**.
4. Nel campo **Altezza morsetto** inserire l'altezza dall'estremità del palo alla parte superiore del morsetto del palo (1), come indicato nell'immagine in basso.



Impostazione personalizzata fotocamera RA

Utilizzare una configurazione personalizzata della fotocamera RA solo se non si sta utilizzando una staffa standard asta Trimble.

1. Inserire la staffa sull'asta in modo da essere rivolti verso il controller e il pannello LED del ricevitore.
2. Selezionare **Personalizzato** nel campo **Configurazione impostazioni**.
3. Nel campo **X**, inserire la distanza sinistra o destra dal centro dell'asta al centro della lente della fotocamera sul controller.

Un valore positivo indica che la lente della fotocamera è a destra dell'estremità dell'asta, un valore negativo indica che la lente della fotocamera è a sinistra dell'estremità dell'asta.

4. Nel campo **Y**, inserire la distanza davanti o dietro dal centro dell'asta al centro della lente della fotocamera sul controller.

Un valore positivo indica che la lente della fotocamera è davanti al centro dell'asta (lontano dall'utente). Un valore negativo indica che la lente della fotocamera è dietro al centro dell'asta (verso l'utente).

5. Nel campo **Z**, inserire l'altezza dall'estremità dell'asta al centro della lente della fotocamera sul controller.



Allineamento fotocamera

Utilizzare i comandi di allineamento della fotocamera per allineare il feed della fotocamera ai dati mostrati sullo schermo.

Per fare questo è necessario essere in grado di allineare un elemento virtuale su schermo che si allinea con qualcosa che si può identificare facilmente nel mondo fisico. E' possibile utilizzare:

- Un punto nel lavoro o in un file CSV collegato che può allinearsi con un punto fisico nella propria posizione.
- Un modello BIM o IFC che è possibile allineare con il modello come realizzato nel mondo fisico.
- Marcatori virtuali che si aggiungono nel **visualizzatore realtà aumentata** e poi vengono allineati con elementi facili da vedere nel mondo fisico, ad esempio una copertura di accesso o il bordo di un cordolo.

NOTE - Prima di iniziare l'allineamento della fotocamera, assicurarsi che l'IMU sia ben allineato camminando a breve distanza (in genere inferiore a 3 metri) cambiando direzione alcune volte. Un IMU ben allineato aiuterà a prevenire il movimento durante l'allineamento della fotocamera. Quando l'IMU è

allineato, l'icona del ricevitore nella barra di stato cambia da  a  e la barra di stato mostra **IMU allineato**.

1. Per iniziare ad allineare la fotocamera, toccare  nella barra degli strumenti. Appaiono i comandi **allineamento fotocamera**.

2. Se è necessario aggiungere dei marcatori virtuali:
 - a. Posizionare l'estremità dell'asta nella posizione di una caratteristica fisica facile da vedere nel feed della fotocamera, ad esempio una copertura di accesso o il bordo di un cordolo. Toccare **Aggiungi marcatore**
L'icona del marcatore virtuale ▼ appare nella propria posizione nel **Visualizzatore realtà aumentata**. La posizione di un marcatore virtuale è temporaneamente salvata nel lavoro fino alla fine del rilevamento.
 - b. Fare un passo indietro per vedere i marcatori visualizzati nel **visualizzatore realtà aumentata**.
 - c. Aggiungere uno o due marcatori virtuali aggiuntivi, come necessario. Quando si aggiungono dei marcatori virtuali aggiuntivi, posizionare l'estremità dell'asta in una posizione che è sullo stesso asse della posizione del marcatore virtuale precedente, ma ad una certa distanza, ad esempio più avanti lungo il bordo del cordolo.
3. Utilizzare i cursori nel menu a comparsa **Allineamento fotocamera** per allineare gli oggetti fisici mostrati nel feed della fotocamera con i dati digitali o con i marcatori virtuali su schermo:

- a. Utilizzare il cursore di scorrimento **Beccheggio** per perfezionare l'asse verticale (inclinazione) della fotocamera. La regolazione del cursore del **beccheggio** sposta la vista della fotocamera in alto o in basso relativamente ai dati.
- b. Utilizzare il cursore di scorrimento **Imbardata** per perfezionare l'asse orizzontale (panoramica) della fotocamera. La regolazione del cursore **Imbardata** sposta la vista della fotocamera a destra o a sinistra in relazione ai dati.

Se è necessaria una regolazione grossolana, assicurarsi che il pannello LED ricevitore e lo schermo del controller siano rivolti verso l'utente. In caso contrario, è possibile allentare il morsetto della staffa e ruotare leggermente l'asta, quindi utilizzare il cursore **Imbardata** per la regolazione precisa.

- c. Utilizzare cursore di scorrimento **rollio** per regolare sia l'asse verticale che orizzontale della fotocamera. La regolazione del cursore di scorrimento **Rollio** sposta la fotocamera in alto o in basso, e a destra o a sinistra in relazione ai dati. In generale la regolazione del cursore **Rollio** è meno comune rispetto a quella dei cursori **Beccheggio** e **Imbardata**.
- d. Utilizzare il cursore di scorrimento **Scala** per perfezionare il rendering della scala utilizzata per il modello nel **Visualizzatore realtà aumentata**. Per utilizzare la **Scala**, posizionare un oggetto ben allineato vicino al centro dello schermo e regolare la scala per allineare gli oggetti vicino ai bordi dello schermo.

TIP - Per ripristinare le impostazioni di **Allineamento fotocamera** ai valori predefiniti, toccare il tasto software **Ripristino**.

4. Se si resta fermi troppo tempo, l'IMU inizierà a deviare, rendendo difficile allineare i dati digitali con gli oggetti nel mondo fisico. In tal caso riallineare l'IMU.

- Per chiudere la finestra a comparsa **Allineamento fotocamera**, toccare la **X** nell'angolo della finestra a comparsa.



Una volta che la fotocamera è allineata con i dati, è possibile misurare punti o selezionare punti per il picchettamento.

Controllo trasparenza


Utilizzare il cursore di scorrimento **Trasparenza** per controllare la trasparenza del feed della fotocamera e dei file IFC e dei dati della nuvola di punti nel **Visualizzatore realtà aumentata**.

NOTE - I punti, le linee, gli archi e le polilinee e le etichette caratteristiche rimangono a piena intensità, a prescindere dall'impostazione del cursore **Trasparenza**.

Il punto intermedio del cursore **Trasparenza** permette di vedere sia il feed della fotocamera che i dati della mappa al 50% di trasparenza.

- Per rendere i dati mappa più trasparenti, toccare a sinistra del cursore trascinare il cursore a sinistra. Con il cursore tutto a sinistra , è visibile solo il feed della fotocamera e i dati mappa sono trasparenti al 100%.
- Per rendere il feed della fotocamera più trasparente, toccare a destra del cursore o trascinare il cursore a destra. Con il cursore tutto a destra , sono visibili solo i dati mappa e il feed della fotocamera è trasparente al 100%.


Video strumento


Per visualizzare i feed **Video** dallo strumento, toccare  nella barra strumenti mappa o l'icona strumento nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento** e toccare **Video**.

Il feed **Video** è disponibile quando si è connessi ad un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 o a un Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S che ha la tecnologia Trimble VISION.

Utilizzare il video dalla fotocamera integrata nel controller per:

- Visualizzare il campo visivo cannocchiale sullo schermo del controller, eliminando la necessità di guardare attraverso il cannocchiale
- Controllare lo spostamento delle strumentazione dalla schermata **Video**.
- Acquisire immagini.
- Visualizzare le caratteristiche provenienti da fonti diverse in 3D, con sovrapposizione sullo schermo **Video**.
- Misurare con DR più facilmente.
- Verificare che tutte le misure necessarie siano state prese.
- Documentare importanti informazioni visive, per esempio le condizioni del sito.

Per passare alla mappa, toccare  nella [Barra strumenti Video, page 208](#).

TIP - È possibile utilizzare la **barra strumenti CAD** per creare le caratteristiche linea, arco e poligono utilizzando i codici di controllo durante la misurazione dei punti. Per visualizzare la barra strumenti CAD nel feed video deve essere stato abilitato la barra strumenti CAD nella mappa, avviato un rilevamento e aperto la maschera **Misura topografica** o **Misura codici**. Toccare  nella barra degli strumenti mappa per passare al feed video e misurare i punti utilizzando la [Barra degli strumenti CAD, page 321](#).

Precisione fotocamera

Le strumentazioni dotate di tecnologia Trimble VISION dispongono di una o più fotocamere integrate.

NOTE - Per tutte le strumentazioni, se la fotocamera in uso non è coassiale con l'EDM, in questo caso è necessario disporre del valore distanza per correggere la parallasse.

Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12:

- La Telecamera è coassiale, quindi la parallasse non è presente.
- Le fotocamera primaria e panoramica non sono coassiali.
- L'EDM misura automaticamente la distanza quando è aperta la schermata **Video**, quindi l'EDM non deve essere in modalità tracciamento. Quando l'EDM riceve la risposta, appare il reticolo interno della schermata **Video** che corregge la parallasse.

Quando si utilizza una strumentazione Trimble serie VX o serie S con tecnologia Trimble VISION:

- La strumentazione dispone di una fotocamera singola non coassiale.
- È necessario impostare l'EDM in modalità tracciamento per ottenere la distanza in modo che appaia il reticolo interno nella schermata **Video** e venga corretta la parallasse.

A causa di questa risoluzione dell'immagine video, potrebbe verificarsi una differenza fino a un pixel tra il retino dell'immagine e quello visualizzato tramite il cannocchiale. Questa differenza può essere visibile con tutti i dati sovrapposizioni.

Le istantanee scattate tra 3°36' (4 gon) e lo zenit non corrispondono direttamente ai dati punto nel software Trimble RealWorks Survey.


Sovrapposizione dati nella schermata video

Le caratteristiche definite in 3D vengono sovrapposte nell'immagine video, per mostrarle in 3D. Le funzioni sovrapposte derivano da funzioni multiple:

- punti, linee, archi e polilinee nel lavoro
- punti dai lavori e dai file CSV collegati
- modelli BIM collegati (solo video SX10/SX12)
- file di punti e linee collegati (DXF, LandXML, 12da, Shapefile)
- file strada collegati (RXL, LandXML, GENIO)

- nuvole di punti di scansione da file di scansione .rwcx e file di scansione .tsf
- nuvole di punti di ispezione superficie create utilizzando la funzione Cogo [Ispezione superficie](#).

Per gestire i dati visibili sullo schermo **Video**, toccare  nella barra degli strumenti **Video**.

Per modificare l'aspetto dei dati nella schermata **Video** toccare  per aprire **Impostazioni Video** e modificare le impostazioni nel gruppo **File mappa**. Vedere [Impostazioni Video, page 209](#).

NOTE –

- Le caratteristiche possono essere visualizzate solo quando sono definite in 3D. Questo richiede che la configurazione della stazione in 3D sia stata completata, con la definizione della quota della stazione e dell'altezza dello strumento.
- Non è possibile selezionare le caratteristiche visualizzate nello schermo video.
- Vengono visualizzate solo le coordinate della griglia. Se non è stata definita una proiezione, vengono mostrati solo i punti memorizzati come coordinate della griglia.
- Se nel database sono presenti due punti con lo stesso nome, viene visualizzato il punto con la classe di ricerca più elevata. Per ulteriori informazioni su come il software utilizza le classi di ricerca, vedere [Regole di ricerca database](#).

Controlli strumentazione nella schermata video

È possibile controllare la strumentazione dalla schermata **Video** utilizzando:

- **Toccare-e-Muovere** – Toccare lo schermo video per ruotare lo strumento su una determinata posizione.
- i tasti freccia sul pad direzionale del controller. Vedere [Joystick](#). L'uso del pad direzionale sposta sempre lo strumento, anche il software ha il fuoco nel modulo vicino al feed Video. Tocca un tasto freccia una volta per ruotare lo strumento di un pixel. Tocca e mantieni premuto su un tasto freccia per ruotare lo strumento.

TIP – Per utilizzare le frecce nel modulo del software, ad esempio per spostarsi lungo del testo per modificarlo, può essere richiesto di premere **Ctrl** + il tasto freccia destro o sinistro per entrare in modalità modifica campo. Le pressioni successive delle frecce spostano il cursore a destra o a sinistra, oppure premere la freccia su o giù per spostarsi in un altro campo.

Controlli su schermo SX10/SX12



Quando la strumentazione connessa è una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, per impostazione predefinita la schermata **Video** visualizza i controlli seguenti.

Cursore di scorrimento trasparenza

Utilizzare il cursore di scorrimento **Trasparenza** per controllare la trasparenza del feed Video e dei file IFC e dei dati della nuvola di punti nella schermata **Video**.

NOTE – I punti, le linee, gli archi e le polilinee e le etichette caratteristiche rimangono a piena intensità, a prescindere dall'impostazione del cursore **Trasparenza**.

Il punto intermedio del cursore **Trasparenza** permette di vedere sia il feed video che i dati della mappa al 50% di trasparenza.

- Per rendere i dati mappa più trasparenti, toccare a sinistra del cursore trascinare il cursore a sinistra. Con il cursore tutto a sinistra , è visibile solo il feed video e i dati mappa sono trasparenti al 100%.
- Per rendere il feed video più trasparente e aumentare l'intensità dei dati mappa, toccare a destra del cursore o trascinare il cursore a destra. Con il cursore tutto a destra , sono visibili solo i dati mappa e il feed video è trasparente al 100%.

Indicatore zoom

L' **Indicatore zoom** in alto a sinistra nella schermata **Video** indica il livello di zoom corrente. Tocca la barra dell'**Indicatore zoom** per modificare velocemente il livello di zoom.

Ci sono 6 livelli di zoom ottico. I livelli di zoom 7 e 8 sono zoom digitali.

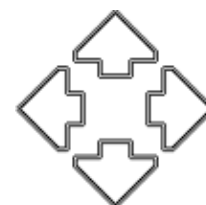
Quando il puntatore laser è attivato nell'SX12, il livello di zoom massimo è il livello 6.



Controlli joystick

Utilizza i controlli **Joystick** per ruotare la strumentazione.


Tocca un tasto freccia per ruotare la strumentazione di un pixel. Tocca e mantieni premuto su un tasto freccia per ruotare la strumentazione.



















Tasti rotazione





Utilizzare i tasti **Rotazione** per ruotare la strumentazione orizzontalmente di 90° a destra o sinistra o di 180°.



TIP – Per nascondere alcuni o tutti i tasti controllo della schermata **Video**, toccare  / **Impostazioni**.


Barra strumenti Video

Tasto	Funzione
Estensioni zoom 	<p>Toccare  o  per zoomare avanti/indietro fino al livello massimo zoom ottico/massima estensione.</p> <p>Per ottenere una mira più accurata nell'utilizzo di Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, toccare  per zoomare al massimo zoom ottico e poi toccare  per usare lo zoom digitale o l'Indicatore zoom della schermata.</p> <p>Quando il puntatore laser è attivato nell'SX12, il livello di zoom massimo è il livello 6.</p>
Zoom 	<p>Toccare  o  per zoomare avanti/indietro di un livello zoom alla volta.</p> <p>In alternativa, posizionare due polpastrelli sullo schermo e allontanarli per ingrandire o avvicinarli per rimpicciolire la schermata (pinch zoom). Trascinare un dito da una parte all'altra dello schermo per fare una panoramica laterale.</p>
Istantanea 	<p>Toccare  per scattare una foto.</p>
Riempi regione 	<p>Toccare  per riempire l'inquadratura di una determinata regione con l'ombreggiatura per migliorare il contrasto con lo schermo video.</p> <div style="border: 1px solid #0070C0; padding: 5px; margin-top: 10px;"> <p>NOTE - Il presente tasto appare solo se ci si trova nella schermata Scansione o Panoramica e si è connessi ad una strumentazione Trimble Serie VX o serie S con tecnologia Trimble VISION.</p> </div>
Opzioni fotocamera 	<p>Toccare  per definire le impostazioni delle immagini. Vedere Opzioni fotocamera strumentazione., page 212.</p>
Gestore strati 	<p>Toccare  per collegare i file al lavoro o per cambiare quali punti e caratteristiche sono visibili e selezionabili nella mappa. Vedere Gestire gli strati</p>

Tasto	Funzione
	utilizzando l'icona Gestore strati , page 153 .
Impostazioni 	Toccare  per modificare l'aspetto delle informazioni mostrate nella schermata Video e per configurare il comportamento del software quando è usata la schermata Video . Vedere Impostazioni Video , page 209 .
Visualizza mappa 	Toccare  per visualizzare la mappa del lavoro corrente.

Impostazioni Video

Utilizzare le impostazioni **Video** per modificare l'aspetto delle informazioni mostrate nella schermata **Video** e per configurare il comportamento del software quando è usata la schermata **Video**.

Per aprire le **Impostazioni Video** toccare . La disponibilità delle impostazioni dipende dalla strumentazione collegata.

Visualizza

Per modificare le informazioni mostrate nella schermata video, toccare le caselle di spunta mostra/nascondi:

- punti nelle nuvole punti
- nome etichette vicino ai punti
- codice etichette vicino ai punti
- elevazioni

Per modificare il colore usato per le etichette, selezionarlo dall'elenco **Colore copertura**.

Nuvola di punti

NOTE - Le opzioni della nuvola di punti si applicano solo ai dati di scansione da Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

Per configurare la visualizzazione delle nuvole punti nella mappa:

- Selezionare la **Grandezza scansione punto**.
- Selezionare la **Modalità colore** della nuvola di punti.

Selezionare...	Per...
Scansione colore	Indica la scansione di appartenenza dei punti
Colore stazione	Indica la stazione utilizzata per misurare i punti
Intensità scala di grigi	Indica l'intensità riflettente dei punti usando una scala di grigi
Intensità codificata da colore	Indica l'intensità riflettente dei punti usando un colore
Colore in base alla quota ortometrica	Indicare la quota dei punti utilizzando un colore.
Colore nuvola	Mostra tutti i punti dello stesso colore

Se si seleziona **Colora in base alla quota ortometrica** come **Modalità colore** per la nuvola di punti, inserire i valori **Quota minima** e **Quota massima**.

File mappa

Le caratteristiche nei file mappa collegati al lavoro vengono sovrapposte nell'immagine video per mostrarle in 3D. Le funzioni sovrapposte derivano da origini multiple:

- Modelli BIM (IFC, TrimBIM, DWG, NWD)
- file di punti e linee (DXF, LandXML, 12da, Shapefile)
- file strada (RXL, LandXML, GENIO)
- file tunnel (TXL)
- file miniere (Surpac STR)

Per collegare i file al lavoro, utilizzare **Gestione strati**. Vedere [Gestione degli strati dei file mappa, page 156](#).

NOTE - I file mappa vengono sovrapposti all'immagine video e le opzioni del modello BIM vengono visualizzate nella schermata **Video Impostazioni** solo quando il controller è collegato a un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

Se si stanno visualizzando modelli BIM nella schermata **Video**, configurare il campo **Visualizzazione BIM**:

- Selezionare **Wireframe** per visualizzare i bordi dell'oggetto. Le linee bianche nel modello BIM sono visualizzate in nero quando si seleziona l'opzione **Wireframe**.
- Selezionare **Continua** per visualizzare gli elementi come oggetti solidi. Per rendere l'oggetto semi-trasparente, selezionare un valore di **Trasparenza** maggiore di 0%.
- Selezionare **Entrambi** per mostrare sia gli oggetti solidi che i bordi degli oggetti.

Opzioni istantanea

Attivare **Memorizza automaticamente istantanea** per memorizzare automaticamente le immagini acquisite.

Se non viene selezionata l'opzione **Memorizza automaticamente istantanea**, l'immagine viene visualizzata prima del salvataggio e permette all'utente di [Disegnare](#) sulla stessa immagine.

Attivare **Istantanea su misurazione** per acquisire automaticamente uno scatto dopo la misurazione dallo schermo video.

Opzioni annota istantanea.

Attivare **Annota istantanea** per aggiungere all'immagine il pannello informazioni e il reticolo relativi alla posizione misurata.

Se la casella di spunta **Annota istantanea** non è disponibile, abilitare prima la casella di spunta **Istantanea su misurazione**.

selezionare la casella di spunta **Reticolo** per aggiungere il reticolo della posizione misurata.

Selezionare le voci dal gruppo **Opzioni annota** per visualizzare nel pannello informazioni sulla parte inferiore dell'immagine.

Per visualizzare le descrizioni nel pannello informazioni, selezionare la voce **Descrizioni**, poi andare su **Proprietà lavoro** e selezionare **Utilizza descrizioni** e definire le etichette descrizione nella schermata [Impostazioni aggiuntive](#).

Per salvare una copia dell'immagine originale nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files\Original Files**, selezionare **Salva immagine originale**.

NOTE -

- Se non è aperto nessun lavoro, le immagini vengono salvate nella [cartella progetto](#) corrente e le immagini originali vengono salvate nella cartella **Original Files** all'interno della cartella progetto corrente.
- Il pannello informazioni non viene visualizzato quando si scatta l'immagine. Per visualizzare il pannello informazioni, andare su **Revisiona lavoro** e selezionare l'immagine desiderata.
- Se nel gruppo **Proprietà foto** è selezionata l'opzione [High Dynamic Range \(HDR\)](#), le annotazioni non vengono aggiunte alle istantanee.

Proprietà foto

Il gruppo **Proprietà foto** contiene le impostazioni per le immagini scattate usando la strumentazione.

- Consente di impostare il nome file, la grandezza immagini e la compressione.
- I nomi di file vengono incrementati automaticamente in base al nome del file iniziale. L'immagine scattata presenta sempre la stessa grandezza come del resto i video visualizzati sullo schermo. Non

sono disponibili tutte le dimensioni immagine e nemmeno tutti i livelli di zoom. Maggiore è la qualità dell'immagine e maggiori sono le dimensioni del file dell'immagine acquisita.

- Con **High Dynamic Range (HDR)** selezionato, la strumentazione scatta tre immagini invece di una, ognuna delle quali con impostazioni di esposizione diverse. Durante l'elaborazione HDR in Trimble Business Center, le tre immagini vengono combinate assieme per produrre un'immagine composita che possiede una gamma toni migliore per visualizzare più dettagli di qualsiasi immagine singola.

NOTE – Se è selezionata l'opzione **High Dynamic Range (HDR)**, le [annotazioni](#) non vengono aggiunte alle istantanee.

Visualizzazione schermo

Selezionare o deselezionare le caselle di spunta per verificare se le voci si trovano su [Video comandi su schermo](#).

Reticolo

Durante l'uso di una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, è possibile selezionare o deselezionare la casella di controllo per modificare l'aspetto del mirino nella schermata **Video**:

- Abilitare l'interruttore **Bianco e nero** per visualizzare il mirino in bianco e nero. Per visualizzare il mirino in un altro colore, impostare l'interruttore **Bianco e nero** su **No** e selezionare il colore voluto.
- Selezionare **Estendere mirino** e/o **Ingrandisci croce centrale** per aumentare la dimensione degli elementi del mirino.

Opzioni fotocamera strumentazione.

Questo argomento descrive le opzioni fotocamera in una strumentazione dotata di tecnologia Trimble VISION.

Per accedere alle opzioni fotocamera, toccare  nella barra degli strumenti **Video**.

Le opzioni disponibili dipendono dal tipo strumentazione collegata.

Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12

Le opzioni fotocamera configurate di Stazione totale a scansione Trimble SX10 si applicano alle fotocamere panoramica, primaria e Telecamera. Solo le opzioni di bilanciamento bianchi si applicano alla fotocamera piombino.

Luminosità

Consente di controllare la luminosità dell'immagine video dello schermo del controller e delle immagini acquisite. Aumenta la luminosità per rendere le ombre e i toni medi di un'immagine più luminosi senza compromettere gli elementi principali.

Nitidezza

La funzione nitidezza controlla sia la velocità con cui le informazioni passano sul lato dell'immagine nella schermata del controller sia la velocità delle immagini scattate. Aumentare la nitidezza per ottenere un passaggio più nitido e dei bordi definiti più chiaramente.

NOTE – l'aumento della nitidezza incrementa anche i dettagli dell'immagine; le immagini sovra-nitide risulteranno sgranate.

Esposizione Spot

Quando si scatta un'immagine con luce media, Trimble consiglia di impostare la funzione **esposizione spot** in **Off** in modo che i livelli di luce dell'inquadratura siano misurati e l'esposizione sia media senza dare un particolare peso ad un'area specifica in modo che le aree luminose o scure dell'immagine risultino bilanciate.

Quando si mira la strumentazione o per le immagini con condizioni di luce non omogenee, Trimble consiglia di impostare l'**Esposizione spot** per eseguire una **Media**. Quando si seleziona **Media**, il software divide il rettangolo in quattro finestre della stessa grandezza e calcola la media di esposizione per regolare l'esposizione dell'intera immagine. SE appare sotto il rettangolo centrale e solo l'area dentro il rettangolo viene utilizzata per misurare i livelli di luce. Toccare l'immagine per spostare il rettangolo in una posizione differente.

Bilanciamento bianco

Consente di controllare i livelli di luce dell'immagine video sullo schermo e delle immagini acquisite. L'impostazione predefinita è **Auto**. In molti casi, è possibile ottenere un colore accurato delle immagini lasciando questa impostazione su **Auto**.

Se si lavora in condizioni di luce estreme o non comuni, è possibile ottenere un colore più accurato selezionando una delle:

- Quando ci si trova in esterno e la luce è luminosa, selezionare **Giorno**.
- Quando ci si trova in un ambiente con luce artificiale, selezionare **Incandescente**.
- Quando ci si trova in esterno in una giornata offuscata, selezionare **Coperto**.

Messa a fuoco manuale

La casella di spunta **Messa a fuoco manuale** appare solo quando si utilizza la Telecamera. Selezionare la casella di spunta per disattivare l'auto fuoco e poi toccare le frecce per regolare la messa a fuoco della fotocamera. Quando attivato, MF appare sotto il rettangolo centrale. La messa a fuoco manuale è particolarmente utile quando la fotocamera ha messo a fuoco automaticamente un oggetto nelle vicinanze, il quale si trova ad una distanza diversa dalla distanza dell'oggetto che si vuole mettere a fuoco.

Stazioni totali Trimble S7 o S9

Bilanciamento bianco

In molti casi, è possibile ottenere il colore accurato delle immagini selezionando la modalità **Auto** e poi selezionando la **modalità scena** più appropriata. Tuttavia, se l'immagine possiede una tonalità, selezionare

Manuale e regolare manualmente il bilanciamento bianco e poi riscattare l'immagine. Toccare **Imposta bilanciamento bianco** per salvare le nuove impostazioni bilanciamento bianco.

Modalità scena

Selezionare la **modalità scena** appropriata alle condizioni di luce della posizione corrente:

- Quando ci si trova in esterno, selezionare **Luce solare** o **Giorno**.
- Quando ci si trova sotto la luce artificiale, selezionare **Alogena**.
- Quando ci si trova sotto la luce fluorescente, selezionare **Fluorescente calda** o **Fluorescente fredda**.

Impostare bilanciamento bianco

Toccare **Imposta bilanciamento bianco** per adattare il bilanciamento bianco ai contenuti dell'inquadratura. Questa funzione è utilizzata per bilanciare il bianco fino a che non si tocca nuovamente **Imposta bilanciamento bianco**.

NOTE – Questa impostazione presume che l'inquadratura nella schermata video abbia il grigio medio come colore. Se così non fosse, Trimble consiglia di posizionare una scheda di color grigio medio di fronte alla fotocamera e di mettere a fuoco la stessa sulla scheda prima di toccare **Imposta bilanciamento bianco**.

Esposizione Spot

Quando si scatta un'immagine con luce media, Trimble consiglia di impostare la funzione **esposizione spot** in **Off** in modo che i livelli di luce dell'inquadratura siano misurati e l'esposizione sia media senza dare un particolare peso ad un'area specifica in modo che le aree luminose o scure dell'immagine risultino bilanciate.

Quando si mira lo strumento, o per le immagini con condizioni di luce non omogenee, Trimble consiglia di attivare la funzione Esposizione spot. Quando questa funzione è attiva, viene utilizzata solo l'area dentro il centro del rettangolo per misurare i livelli di luce. Il software divide il rettangolo centrale in quattro finestre della stessa grandezza e le confronta per regolare l'esposizione dell'immagine.

Se si seleziona:

- **Media**, il software calcola l'esposizione media delle quattro finestre all'interno del rettangolo e poi utilizza la stessa media per regolare l'esposizione dell'immagine.
- **Illumina**, il software seleziona la finestra più scura delle quattro e regola l'esposizione dell'immagine in modo che la finestra più scura sia correttamente esposta.

Per esempio, si consiglia di utilizzare la funzione **Illumina** quando si scattano immagini di una casa scura o di un angolo di soffitto di fronte a un cielo luminoso. La casa scura o l'angolo di tetto sono illuminati.

- **Scurisci**, il software seleziona la più chiara della quattro finestre e regola l'esposizione dell'immagine in modo che la finestra più chiara sia esposta correttamente.

Per esempio, utilizzare la funzione **Scurisci** quando si scatta un'immagine attraverso una finestra. Gli oggetti attraverso il vetro vengono scuriti in modo che da renderli più visibili.

Stazione Spaziale Trimble VX o per le stazioni totali S6/S8 con tecnologia Trimble VISION

Luminosità

Consente di controllare la luminosità dell'immagine video dello schermo del controller e delle immagini acquisite. Aumenta la luminosità per rendere le ombre e i toni medi di un'immagine più luminosi senza compromettere gli elementi principali.

Contrasto

Consente di controllare il contrasto dell'immagine video sullo schermo del controller e delle immagini acquisite. Aumenta il contrasto per rendere le immagini più vibranti; diminuisce il contrasto per rendere le immagini sbiadite.

Bilanciamento bianco

Consente di controllare i livelli di luce dell'immagine video sullo schermo e delle immagini acquisite.

Selezionare l'impostazione più adeguata in base alle condizioni di luce presenti durante la configurazione:




- Quando ci si trova in esterno e la luce è luminosa, selezionare **Giorno**.
- Quando ci si trova in un ambiente con luce artificiale, selezionare **Incandescente**.
- Quando ci si trova in ambienti con luce fluorescente, selezionare **Fluorescente**.


Scattare un'istantanea dalla schermata Video

1. Collegarsi allo strumento.
2. Completare [l'impostazione di una stazione](#).

Se si ha messo in stazione una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 su un punto senza coordinate, si consiglia di creare una [stazione a scansione](#) invece di eseguire una messa in stazione standard.

Completare l'impostazione di una stazione garantisce che le immagini possano essere fatte coincidere correttamente con i dati dei punti nel software Trimble Business Center o nel software Trimble RealWorks Survey. Se viene acquisita un'immagine senza aver completato l'impostazione di una stazione non ci sono informazioni di orientamento memorizzate con l'immagine.

3. Per visualizzare i feed **Video** dallo strumento, toccare  nella barra strumenti mappa o l'icona strumento nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento** e toccare **Video**.
4. Per configurare le opzioni fotocamera, toccare .
5. Toccare  per:
 - Configurare le proprietà della foto come nome file e dimensioni immagine.
 - Abilitare le opzioni di memorizzazione immagini come annotare immagini o disegnare sull'immagine prima del salvataggio per acquisire automaticamente uno scatto dopo la misurazione dallo schermo video.

6. Per acquisire l'immagine, toccare .



NOTE – Se il tracciamento è attivato e lo strumento è bloccato su un prisma, non spostare il prisma durante l'acquisizione dell'immagine. In caso contrario, l'immagine acquisita potrebbe essere errata e con essa verrebbero memorizzate informazioni di orientamento errate.

7. Toccare **Memorizza**.

A seconda delle opzioni di memorizzazione dell'immagine selezionate, l'immagine è mostrata prima della memorizzazione ed è possibile disegnarla o annotarla con dei commenti. Se non viene abilitata l'opzione **Memorizza automaticamente istantanea**, l'immagine viene visualizzata prima del salvataggio e permette all'utente di disegnare linee e aggiungere testo se necessario.


Le immagini vengono memorizzate nella cartella **<nome lavoro> Files**.

Scattare un'istantanea su una misurazione

1. Collegarsi allo strumento.
2. Per visualizzare i feed **Video** dallo strumento, toccare  nella barra strumenti mappa o l'icona strumento nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento** e toccare **Video**.
3. Toccare  e poi toccare **Impostazioni**:
 - a. Assicurarsi di aver attivato la funzione **Istantanea durante misurazione**. Vedere [Opzioni istantanea, page 211](#).
 - b. Per trascinare il reticolo strumentazione sull'immagine o per aggiungere un pannello informazioni all'immagine, selezionare la casella di spunta **Annota istantanea** e configurare le opzioni di annotazione. Vedere [Opzioni annota istantanea, page 211](#).
 - c. Impostare le altre opzioni come richiesto e quindi toccare **Accetta**.
4. Nella schermata video, mirare al target e quindi toccare **Misura**.
Se non è impostato nessun codice funzione, in questo caso l'istantanea scattata viene assegnata al punto misurato.
5. Se è necessario un codice caratteristica, selezionarlo nel campo **Codice**.
6. Se il codice caratteristica ha un attributo nome file, toccare **Attrib**.
Il nome dell'immagine scattata viene visualizzato nel campo nome file.
Se vi sono più campi **Attributo nome file**, il nome del file appare nel primo campo nome file.
Se vi sono più codici inseriti per il punto, viene visualizzato un modulo attributo per ogni codice con attributi. Il nome file è inserito nel primo campo attributo nome file che appare.
7. Toccare **Memorizza**.

Scattare una panoramica

In un rilevamento convenzionale, utilizzare il metodo di misurazione **Panorama** per scattare un'immagine senza eseguire una scansione.

1. Toccare  e selezionare **Misura / Panorama**.
2. Per selezionare l'area dentro la finestra video che si deve fotografare, selezionare il metodo di inquadratura e poi definire l'area di inquadratura. Vedere una delle seguenti:
 - [Effettuare una scansione utilizzando una SX10 o SX12, page 626](#)
 - [Effettuare una scansione utilizzando una strumentazione serie VX o serie S, page 634](#)
3. Se richiesto, selezionare la fotocamera strumentazione da utilizzare.


NOTE - La telecamera SX10/SX12 è disponibile solo quando il metodo di **Inquadratura** è impostato su **Rettangolo** o **Poligono**. Le immagini panorama della telecamera sono a fuoco fisso. Per ottenere i migliori risultati, i contenuti dell'area inquadrata dovrebbero essere tutti ad una distanza simile. Le panoramiche scattate utilizzando la telecamera sono limitate ad un massimo di 1000 immagini.

4. Configurare le impostazioni per le immagini panoramiche. La disponibilità delle impostazioni dipende dalla strumentazione collegata.
5. Se si lavora in ambienti bui e si desidera illuminare il target, selezionare **Solido** dal campo **Illuminazione target**.

Questo campo non appare se si è selezionato la fotocamera panoramica SX10.

6. Toccare **Avanti**.

Se si utilizza la Telecamera SX10/SX12 o si è abilitato l'impostazione **Esposizione fissa**, il software chiede all'utente di puntare lo strumento verso la posizione che definisce l'esposizione della fotocamera e/o la distanza focale che si desidera utilizzare per l'immagine.

TIP - Quando si utilizza la Telecamera SX10/SX12, assicurarsi che l'indicatore del livello di zoom in alto a sinistra del feed Video mostra **Telecamera**. Se la telecamera non può mettere a fuoco automaticamente l'oggetto di interesse, toccare  nella barra degli strumenti **Video** per visualizzare le opzioni della [Fotocamera dello strumento](#). Selezionare la casella di spunta **Messa a fuoco manuale** e poi toccare le frecce per regolare la messa a fuoco della fotocamera.

7. Toccare **Avvio**.

Durante lo scatto della panoramica, vengono visualizzati il numero delle immagini scattate e la percentuale della panoramica completata.

8. Se richiesto, toccare **Finire**.

Le immagini panoramiche vengono salvate nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files**.

Impostazioni Immagini panoramiche

La **Impostazioni panorama** disponibili dipendono dallo strumento collegato.

Dimensioni immagine

Utilizzare i controlli navigazione nella schermata video per modificare lo zoom.

L'immagine acquisita è sempre la stessa della visualizzazione su schermo. Non sono disponibili tutte le dimensioni immagine e nemmeno tutti i livelli di zoom.


Compressione

Maggiore è la qualità dell'immagine e maggiori sono le dimensioni del file dell'immagine acquisita.

Esposizione fissa

Attivare l'**Esposizione fissa** per fissare l'esposizione alle impostazioni in uso quando si tocca il tasto **Avvio**.

Prima di toccare il tasto **Avvio**, puntare la strumentazione verso la posizione che definisce l'esposizione della fotocamera che si desidera utilizzare per tutte le immagini panoramiche

NOTE - Le impostazioni esposizione della fotocamera controllano l'esposizione utilizzata dalle immagini/panoramiche fisse e dai video. Per accedere alle [impostazioni fotocamera](#), toccare . Quando si controllano le impostazioni di esposizione, assicurarsi di utilizzare il livello zoom corrispondente alla fotocamera scelta per scattare una panoramica.

Contrasto fisso

Attivare **Contrasto fisso** per regolare le immagini e scegliere il miglior contrasto e il miglior bilanciamento bianchi.

Prima di toccare **Avvio**, puntare la strumentazione verso la posizione che definisce il miglior contrasto.

Se l'area ad alto contrasto non è disponibile (per esempio, si desidera puntare la strumentazione verso un muro bianco con contrasto basso), Trimble consiglia di deselezionare la casella di spunta **Contrasto fisso**.

L'impostazione Contrasto fisso è indipendente dall'**Contrasto fisso** è indipendente dall'impostazione **Esposizione fissa**. Trimble consiglia le seguenti:

- Per ottenere il miglior contrasto e una buona combinazione tra due immagini adiacenti, attivare l'opzione HDR se disponibile e deselezionare le caselle di spunta **Esposizione fissa** e **Contrasto fisso**.
- Se l'opzione HDR non è disponibile:
 - Per ottenere un buon contrasto e una cattiva combinazione tra due immagini adiacenti, selezionare la casella di spunta **Esposizione fissa** e disattivare la casella di spunta **Contrasto**

fisso.

- Per ottenere una buona combinazione tra due immagini adiacenti, selezionare entrambe le caselle di spunta **Esposizione fissa** e **Contrasto d fisso**.

High dynamic range (HDR)

Attivare la funzione immagini HDR per permettere alla strumentazione di scattare tre immagini piuttosto che una sola, ognuna della quali con le impostazioni di esposizione diverse.

Durante l'elaborazione HDR in Trimble Business Center, le tre immagini vengono combinate assieme per produrre un'immagine composita che possiede una gamma toni migliore per visualizzare più dettagli di qualsiasi immagine singola.


Per ottenere i migliori risultati, Trimble consiglia di disattivare le caselle di spunta **Esposizione fissa** e **Contrasto fisso** quando è attivata l'opzione immagini HDR.


Sovrapposizione immagini

Inserire il livello di sovrapposizione immagini. Una sovrapposizione alta produce più punti di ancoraggio.

Impostazioni Mappa

Utilizzare le impostazioni **Mappa** per modificare l'aspetto delle informazioni mostrate nella schermata **Mappa** e per configurare il comportamento della mappa.

Per aprire le impostazioni **Mappa** toccare  e selezionare **Impostazioni**. La disponibilità delle impostazioni dipende dalla strumentazione collegata.

Per modificare le informazioni visualizzate nella mappa, come etichette e simboli, toccare  e poi selezionare una opzione dall'elenco.

NOTE – Le impostazioni seguenti sono specifiche in base ai lavori e devono essere impostate nella mappa di ogni lavoro: opzioni scala esagerazione verticale, piano terreno e superficie. Le altre impostazioni si applicano a tutti i lavori.

Opzioni schermo

Per modificare le informazioni mostrate nella mappa, toccare le caselle di spunta mostra/nascondi:

- nome etichette vicino ai punti
- codice etichette vicino ai punti
- elevazioni
- punti dall'elenco picchettamento
- poligoni tratteggiati in un file di sfondo (inclusi file DXF o Shapefile)

NOTE – Per visualizzare le etichette e le elevazioni per i punti nei file dati come DXF, Shapefile o LandXML, utilizzare le caselle di spunta nel gruppo **Controlli dati mappa** (vedi sotto). Le etichette non vengono visualizzate per i punti memorizzati da **Topografico continuo**.

Simboli

Per modificare i simboli usati per punti e linee, selezionare un'opzione dal campo **Simboli punto**:

- Selezionare **simboli punto** per:
 - Mostra tutti i punti con un simbolo punto uniforme.
 - Mostrare gli elementi linea e poligono utilizzando lo **stile semplice pieno o tratteggiato per la linea campo** dalla Libreria caratteristiche.
- Selezionare **Simboli caratteristica** per:
 - Mostrare i punti utilizzando il metodo utilizzato per creare il punto. Ad esempio, per i punti topografici, i punti di controllo, i punti inseriti e i punti Come picchettato vengono utilizzati diversi simboli.
 - Mostrare gli elementi linea e poligono utilizzando lo **stile semplice pieno o tratteggiato per la linea campo** dalla Libreria caratteristiche.
- Selezionare i **simboli della libreria di caratteristiche** per:
 - Mostrare i punti usando il simbolo definito per i punti dello stesso codice caratteristica nel file libreria caratteristiche (FXL). I punti che non hanno un simbolo caratteristica associato vengono visualizzati come un piccolo cerchio.
 - Mostra linee caratteristiche e poligono utilizzando lo **stile linea** personalizzato dalla Libreria caratteristiche.

NOTE – Il disegno dei **simboli della libreria di caratteristiche** richiede che la mappa venga ridisegnata dopo ogni misurazione, per visualizzare il simbolo del nuovo punto. Nei lavori molto grandi, se il disegno della mappa rallenta, prendere in considerazione la possibilità di modificare l'impostazione **Simboli** per visualizzare invece i **Simboli metodo** o i **Simboli punto**.

TIP – Per ulteriori informazioni sulla selezione di stili di punto e di linea dalla Libreria di Caratteristiche, vedere [Aggiungere o modificare una libreria di caratteristiche in Trimble Access, page 117](#).

Etichetta colore

Per modificare il colore usato per le etichette, selezionare il colore dall'elenco **Colore etichetta**.

Effetti luminosi

La casella di controllo **Effetti luminosi** controlla se l'ombreggiatura e la rifrazione vengono applicate automaticamente alle superfici. Gli effetti luminosi forniscono una maggiore profondità grafica alle superfici, ma possono introdurre effetti di ombreggiatura o lucentezza in piccole aree su alcune superfici.

Modalità scura

Selezionare la casella di spunta **Modalità scura** per cambiare lo sfondo della mappa in nero. Ciò può essere utile quando si lavora in condizioni di luce insufficiente o per un miglior contrasto quando si lavora con linework di colore chiaro.

Mappa monocromatica

Per visualizzare gli elementi nella mappa in scala di grigi, selezionare la casella di controllo **Mappa monocromatica**.

Etichette abbreviate

Per impostazione predefinita, le etichette nome e codice punto sono abbreviate per mostrare solo i primi 16 caratteri. Per visualizzare l'etichetta completa, deselezionare la casella di spunta **Abbreviazione etichette**.

Comportamento mappa

Panoramica automatica nella posizione corrente

Se la posizione corrente è fuori dallo schermo e la posizione precedente era a schermo, selezionare la casella di spunta **Panoramica automatica su posizione corrente** per centrare automaticamente la mappa sulla posizione corrente. Se non è disponibile alcuna posizione corrente, ad esempio durante un'impostazione stazione, la mappa non esegue una panoramica.

Eccesso verticale

Per enfatizzare le caratteristiche verticali, le quali potrebbero essere troppo piccole da identificare in relazione alla scala orizzontale, inserire un valore maggiore di 1,00 nel campo **Esagerazione verticale**. L'impostazione di default 1,00 indica che le scale orizzontali e verticali sono identiche e questo offre una rappresentazione reale dei dati.


Orientamento mappa

Selezionare se la vista piano della mappa è orientata verso il **Nord** o verso l' **Azimut di riferimento**.

Azimut di riferimento

Le viste mappa 3D sono sempre orientate verso l'**Azimut di riferimento**.

Per impostazione predefinita il campo **Azimut di riferimento** mostra il valore inserito nel campo **Azimut di riferimento** della schermata **Impostazioni Cogo** delle proprietà del lavoro (vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#)). La modifica del campo **Azimut di riferimento** in una schermata aggiorna il valore **Azimut di riferimento** nell'altra schermata. Quando si picchetta un punto in un rilevamento GNSS, è possibile anche modificare il valore **Azimut di riferimento** quando si seleziona **Relativo ad azimut** dal campo **Picchettamento**. Vedere [metodi picchettamento GNSS, page 729](#).

Anche il campo **Azimut di riferimento** si aggiorna se si orbita la mappa e poi si tocca il tasto **Ripristina limiti**  ruotare la **Casella limite** in modo che le facce della **Casella limite** si allineino ai dati mappa. Vedere [Casella limite, page 188](#).

Per riorientare la mappa, ad esempio per allineare più precisamente le facce della **Casella limite** con dati di mappa come la facciata anteriore di un modello, inserire il valore richiesto nel campo **Azimut di riferimento**. Per trovare il valore azimut di riferimento, toccare la linea nella mappa su cui si vuole orientare

la mappa e quindi toccare **Esamina**. Nel riquadro esamina, se necessario, selezionare la linea dall'elenco e toccare **Dettagli**.

Controlli dati mappa

Per informazioni sulle impostazioni per controllare la visualizzazione dei dati nei file collegati DXF, Shape, 12da e LandXML, vedere [Impostazioni dati mappa per file DXF, Shape, 12dae LandXML, page 224](#).

Per i file Surpac (.str) (utilizzati solo con l'app Cave), viene generato un nome per ogni caratteristica selezionabile nel file e i punti e le poli-linee vengono collocati negli strati sulla base dei loro numeri di stringa. Il nome delle polilinee si basa sul nome utilizzato per i punti che le definiscono ma, se non è possibile farlo, viene assegnato il nome 'L' più il loro contatore nello strato della stringa. Se i punti hanno codici questi vengono rispettati.

Per visualizzare i valori stazione su linee, archi, polilinee o strade, selezionare la casella di spunta **Visualizza valori stazione**. Questa casella di spunta si applica ai file DXF, allineamenti RXL, strade RXL, strade LandXML, strade GENIO o file 12da.

TIP – Se il valore dell'intervallo stazione è nullo, non viene visualizzata alcuna etichetta di stazione. Se l'intervallo di stazione è 0, vengono visualizzate le etichette di stazione per le stazioni iniziale e finale più qualsiasi stazioni PI, PC o PT. Se l'intervallo di stazione è un valore numerico, vengono visualizzate le etichette di tutte le stazioni (a seconda della scala di zoom).

Opzioni piano terreno

Per configurare il piano di terra visualizzato nella mappa, selezionare la casella di controllo **Visualizza piano di terra** e poi inserire l'elevazione del piano di terra. Le immagini di sfondo da Trimble Maps o un file immagine di sfondo vengono disegnate alla quota del piano di terra.

L'elevazione del piano terreno è utilizzata come riferimento visivo quando si visualizza la mappa in 3D. Non è utilizzata per i calcoli.

Opzioni superficie

Per modificare come le superfici appaiono nella mappa, selezionare una delle seguenti dal campo **Visualizza**:

- Gradiente colore
- Ombreggiatura
- Triangoli
- Gradiente colore + triangoli
- Contorno

Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare ► per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.

Per modificare una superficie, ad esempio per eliminare alcuni triangoli, vedere [Creare una superficie da punti esistenti](#).

Opzioni superficie stradale

Per modificare come la superficie stradale appare nella mappa, selezionare una delle seguenti dal campo **Visualizza**:

- Gradiente colore
- Ombreggiatura
- Contorno

Opzioni nuvola punti

NOTE – Le opzioni della nuvola di punti si applicano solo ai dati di scansione da Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

Per configurare la visualizzazione delle nuvole punti nella mappa:

- Selezionare la **Modalità colore** della nuvola di punti.

Selezionare...	Per...
Scansione colore	Indica la scansione di appartenenza dei punti
Colore stazione	Indica la stazione utilizzata per misurare i punti
Intensità scala di grigi	Indica l'intensità riflettente dei punti usando una scala di grigi
Intensità codificata da colore	Indica l'intensità riflettente dei punti usando un colore
Colore in base alla quota ortometrica	Indicare la quota dei punti utilizzando un colore.
Colore nuvola	Mostra tutti i punti dello stesso colore

- Se si seleziona **Colora in base alla quota ortometrica** come **Modalità colore** per la nuvola di punti, inserire i valori **Quota minima** e **Quota massima**.
- Selezionare la **Grandezza punto**.
- Selezionare il valore **Punti superficie massimi** per limitare il numero di punti da utilizzare per la creazione della superficie. Se si selezionano più punti del numero massimo consentito per la superficie, il software converte automaticamente il numero al ribasso per soddisfare il valore massimo selezionato.

- Selezionare la casella di spunta **Mostra scansioni senza coordinate** per visualizzare le scansioni scattate alle stazioni scansione. Siccome non ci sono coordinate nei punti stazione scansione, queste scansioni vengono visualizzate al centro dell'area progetto nella vista piano della mappa 3D.

Impostazioni dati mappa per file DXF, Shape, 12dae LandXML

Il software Trimble Access fornisce le impostazioni per controllare la visualizzazione dei dati nei file collegati DXF, Shape, 12da e LandXML.

Per configurare queste impostazioni, toccare  nella barra degli strumenti mappa, selezionare **Impostazioni** e configurare l'impostazione nel gruppo **Controlli dati mappa**.

Controlli dati mappa

Per esplodere poli-linee

Per esplodere le polilinee contenute nel file in singoli segmenti di linea e arco, selezionare la casella di controllo **Esplosi polilinee (DXF, Shape, 12da e LandXML)**. Ad ogni segmento in una polilinea esplosa viene assegnato un nome univoco, basato sul nome della polilinea e sul numero segmento.

Creare nodi

Per creare punti alle estremità di linee e archi e su tutti i punti lungo una polilinea, selezionare la casella di spunta **Crea nodi (DXF, Shape, 12da e LandXML)**. I punti creati possono essere selezionati successivamente per il picchettamento o per i calcoli Cogo.

Questa opzione inoltre, crea punti al centro degli elementi cerchio e arco nei file DXF, ma la creazione di un punto al centro di un elemento arco DXF non si applica agli elementi arco che fanno parte di una polilinea.

NOTE – I file Shape non supportano gli archi e questi sono spesso rappresentati da una serie di linee brevi che producono un ampio numero di punti. Quando si seleziona **Crea snodi** le prestazioni potrebbero diminuire.

Per specificare l'elevazione nulla (solo DXF)

Alcune applicazioni utilizzano un valore come -9999.999 per rappresentare un valore nullo. Per far sì che il software Trimble Access gestisca correttamente questo valore come nullo, è necessario inserire tale valore nel campo **Quota nulla (solo DXF)**. I valori sono considerati negativi se sono inferiori o uguali al valore di elevazione nullo. Ad esempio, se l'elevazione nulla è -9999, allora anche -9999.999 sarà nulla.

Vengono visualizzate solo le coordinate della griglia. Se non è stata definita una proiezione, vengono mostrati solo i punti memorizzati come coordinate della griglia. Le Coordinate Reticolo (locale) non possono essere visualizzate se la trasformazione di inserimento non è stata definita. Vedere [Trasformazioni, page 289](#).

Se il campo **Coordinate reticolo** nella schermata [Impostazioni Cogo](#) è impostato su Aumenta sud-ovest o Aumenta sud-est, questa schermata viene ruotata di 180° affinché le coordinate sud vengono visualizzate verso l'alto della schermata.

Per visualizzare il testo DXF

Per mostrare o nascondere il testo in un file DXF, toccare la casella di spunta **Visualizza testo DXF**. La disabilitazione della visualizzazione del testo in un file DXF che include molto testo può migliorare le prestazioni della mappa.

Per visualizzare nome, codice ed etichette di elevazione

Per mostrare o nascondere nomi, codici e elevazione per elementi nei file collegati, toccare le caselle di spunta appropriate nel gruppo **Visualizza**.

Il software mostra queste etichette aggiuntive solo quando il file è impostato su selezionabile nella schermata **Gestore strati**. Se il file è impostato solo su visibile, le etichette aggiuntive non vengono visualizzate. Vedere [Gestione degli strati dei file mappa, page 156](#).

Visualizzare valori stazione:


I valori stazione sono visualizzati nella mappa per linee, polilinee o allineamenti selezionati dal file collegato. Per mostrare o nascondere i valori stazione per tutti gli elementi, selezionare la casella di controllo

Visualizza valori stazione.

TIP – Se il valore dell'intervallo stazione è nullo, non viene visualizzata alcuna etichetta di stazione. Se l'intervallo di stazione è 0, vengono visualizzate le etichette di stazione per le stazioni iniziale e finale più qualsiasi stazioni PI, PC o PT. Se l'intervallo di stazione è un valore numerico, vengono visualizzate le etichette di tutte le stazioni (a seconda della scala di zoom).

Impostazioni di visualizzazione

Per visualizzare i poligoni tratteggiati

Per visualizzare i poligoni tratteggiati in un file DXF o shapefile, toccare  nella barra degli strumenti mappa, selezionare **Impostazioni** e selezionare la casella di spunta **Tratteggia poligoni** nel gruppo **Visualizza**.

Aggiungere punti e linee nella mappa

Dalla mappa è possibile creare nuovi punti, linee e poligoni nel lavoro utilizzando una varietà di funzioni software.

Misura nuovi punti

Misurare nuovi punti utilizzando le informazioni posizione dal ricevitore GNSS collegato o da uno strumento di rilevamento convenzionale.

- Per misurare dei punti, toccare **Misura** per aprire la maschera **Misura topografica** o **Misura punto** e selezionare il metodo di misurazione.

Se non è ancora stato avviato un rilevamento, il software chiede all'utente di iniziare un rilevamento.

- Per codificare facilmente i punti come tipi di caratteristica specifici durante la loro misurazione, utilizzare il modulo **Codici misura**.

Vedere [Misurare punti con codici funzione, page 666](#).

Creare elementi da punti e linee esistenti

Nella mappa, utilizzare i punti e le linee esistenti nel lavoro per creare nuove caratteristiche:

- **Offset di una linea**

Creare una nuova linea o polilinea applicando un offset a una linea o a una polilinea esistente.

Vedere [Offset di una linea o di una polilinea, page 227](#).

- **Creare una superficie**

Selezionare tre o più punti esistenti per creare una superficie e memorizzarla come file di modello del terreno triangolato (TTM) nella cartella di progetto corrente. In questo caso è possibile utilizzare la superficie per calcolare un volume.

Vedere [Creare una superficie da punti esistenti, page 227](#).

- **Calcolare un'intersezione**

Calcolare e memorizzare un punto d'intersezione per due o tre elementi che si intersecano.

Vedere [Elaborare intersezione, page 228](#).

- **Disegna linee**

Disegnare caratteristiche di linea e arco utilizzando i punti codificati già presenti nel lavoro utilizzando la **barra strumenti CAD**.

Vedere [Barra degli strumenti CAD](#).

Inserire nuovi punti e nuove linee

Inserire nuovi punti e nuove linee, se necessario selezionando i punti e le linee esistenti dalla mappa o inserendo le coordinate per i nuovi punti dal tastierino.

Vedere [Inserire punti e linee, page 229](#).

Misurazioni e calcoli utilizzando le funzioni Cogo

Selezionare gli elementi nella mappa e utilizzarli in altre funzioni software, ad esempio per eseguire un calcolo Cogo o per creare una superficie.

Quando si utilizza un elemento in un file collegato in un calcolo Cogo o per creare un punto nel lavoro, Trimble Access copia gli attributi dell'elemento dal file e li memorizza con il punto, la polilinea o il poligono nel lavoro.

Vedere [Calcoli Cogo, page 236](#).

Misurare e memorizzare punti di costruzione o waypoint

È possibile misurare e memorizzare rapidamente punti di costruzione o waypoint utilizzabili per creare altri punti e altre linee.

- Se il controller è connesso a un ricevitore GNSS o se si sta utilizzando un controller con GPS interno, è possibile memorizzare velocemente un punto, come un waypoint, senza dover avviare un rilevamento. Toccare e tenere premuto uno spazio vuoto nella mappa e selezionare **Memorizza un punto**.

Vedere [Informazioni posizione corrente, page 528](#).

- Se si è iniziato un rilevamento convenzionale o GNSS RTK, è possibile misurare velocemente un punto di costruzione. toccare ► vicino al campo **Nome punto** nella schermata Cogo o Inserisci e poi seleziona **SOLUZIONE veloce**:

In genere un punto di costruzione viene impiegato nelle funzioni Cogo o quando si inseriscono linee, archi o polilinee.

Vedere [Punti di costruzione, page 304](#)

Offset di una linea o di una polilinea

1. Selezionare la linea/polilinea di cui eseguire l'offset nella mappa.
2. Toccare e mantenere premuto sulla mappa e selezionare **Offset linea//Offset polilinea**.
3. Inserire i valori **Offset orizzontale** e/o **Offset verticale** . Per cambiare la direzione di offset, toccare ► vicino al campo di offset appropriato.
4. Per modificare Come calcolare le distanze toccare **Opzioni**. Vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#).
5. Inserire il nome della linea e, se necessario, il codice per la nuova linea/polilinea.
6. Se si esegue l'offset di una polilinea, inserire la **Stazione iniziale** e l'**Intervallo stazione**.
7. Toccare **Memorizza**.



Creare una superficie da punti esistenti

Se ci sono tre o più punti 3D nel lavoro, è possibile creare una superficie e memorizzarla come un file triangolazione di un modello di terreno (TTM) nella cartella del progetto corrente. Si può usare il campo superficie per calcolare un volume. Vedere [Calcolare volume, page 255](#).

1. Dalla mappa, selezionare tre o più punti 3D.
2. Toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Creare superficie**.
3. Digitare il nome della superficie. Toccare **OK**.



La superficie è collegata al lavoro corrente come un file mappa e appare nella mappa.


Per cambiare 'apparenza della superficie

1. Nella mappa, toccare  e poi selezionare **Impostazioni**.
2. Nel gruppo **Superficie** selezionare una delle seguenti opzioni dal campo **Visualizza**:
 - Gradiente colore
 - Ombreggiatura
 - Triangoli
 - Gradiente colore + triangoli
 - Contorno
3. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare  per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.

Modificare una superficie

È possibile modificare la superficie, se richiesto, prima di eseguire il calcolo volume.

NOTE - Per modificare la superficie, bisogna avere solamente un modello TTM visualizzato nella mappa e deve essere impostato a **visibile e selezionabile**. Per modificare le impostazioni di visibilità/selezionabilità, toccare  nella barra degli strumenti mappa per aprire **Gestore strati** e selezionare la scheda **File mappa**. Inoltre, la superficie deve visualizzare i **triangoli** nella mappa. Per abilitarlo, toccare  nella barra degli strumenti mappa e selezionare **Impostazioni**. Nel gruppo **Superficie** selezionare **Triangoli** o **Gradiente colore + triangoli** nel campo **Visualizza**.

1. Toccare  e selezionare **Piano**.
2. Nella mappa, selezionare uno o più triangoli nella superficie.

È possibile selezionare un triangolo solo se non è selezionato nessun elemento, come i punti. Per facilitare la selezione dei triangoli, nascondere gli altri elementi utilizzando la scheda **Filtro** in **Gestore strati**. Per selezionare i triangoli, la mappa deve essere nella vista in **Pianta**.
3. Toccare e mantenere premuto sulla mappa e selezionare **Cancellare triangoli selezionati**. L'opzione non è disponibile se si selezionano tutti i triangoli presenti nella superficie.
4. Toccare **OK**.

Elaborare intersezione

Elaborare e memorizzare punti all'intersezione di caratteristiche nella mappa:

1. Selezionare le elemento da intersecare nella mappa. Si possono selezionare:
 - due punti e una linea
 - due linee
 - due archi

- due punti e un arco
 - una linea e un arco
2. Toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Calcolare intersezioni**.
 3. Se richiesto, inserire un offset orizzontale e/o verticale per ogni elemento. Toccare ► per selezionare la direzione di offset appropriata.
- La direzione dell'offset orizzontale è relativa alla direzione selezionata dell'elemento.
4. Nel campo **Assegnare elevazione utilizzando**, selezionare come calcolare l'elevazione per il punto di intersezione.

Le opzioni disponibili dipendono dalle elemento selezionate ma possono includere:

- **Nessuna** - l'elevazione sarà nulla
 - **Linea/Arco 1** - l'elevazione è elaborata utilizzando la pendenza della prima linea/arco
 - **Linea/Arco 2** - l'elevazione è elaborata utilizzando la pendenza della seconda linea/arco
 - **Media** - la media delle elevazioni è elaborata utilizzando il grado della prima e seconda linea/arco
5. Cliccare **Calc.**
- Quando una o entrambe le elemento sono un arco, due intersezioni possono essere elaborate. Si possono memorizzare entrambi i punti. Se non si desidera memorizzare il primo punto, toccare **Salta**.
6. Toccare **Memorizza**.

Inserire punti e linee

Per creare punti e linee (inclusi archi e polilinee), usare le funzioni disponibili nel menu **Inserisci** per inserire le coordinate per i nuovi punti dal tastierino.

È anche possibile accedere ad alcune modalità di inserimento dal menu toccare e mantenere premuto nella mappa.

La schermata di **Inserimento** appare vicino alla mappa. Per selezionare punti, inserire il nome del punto o toccare il campo appropriato nella schermata **Inserimento** e poi toccare il punto nella mappa. Per altre modalità di inserimento punti, toccare ► e selezionare un'opzione. Vedere [Digitare un Nome punto, page 184](#).

Per inserire i punti

1. Per aprire la schermata **Inserisci punto** procedere in uno dei seguenti modi:
 - Toccare ☰ e selezionare **Inserimento / Punti**.
 - Toccare e mantenere premuto la posizione del punto nella mappa e poi selezionare **Inserisci punto**.


L'opzione **Inserisci punto** non è disponibile dal menu tocca e mantieni premuto, se si sta visualizzando la mappa in 3D e la mappa non include una piano di terra o una superficie.

2. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
3. Immettere i valori coordinate. Per configurare le impostazioni **Vista coordinate**, toccare **Opzioni**.
4. Se si inserisce un valore **Stazione e offset**, dal campo **Tipo** selezionare l'elemento a cui sono relativi i valori stazione e offset.
5. Se si inserisce un valore nella **Griglia (locale)**, selezionare o creare la trasformazione da applicare. Per definire la trasformazione in un secondo momento, selezionare **Nessuno**.
6. Per impostare la classe ricerca del punto da **Controllare**, selezionare la casella di spunta **Controllo punto**. Lasciare la casella di spunta deselezionata per impostare la classe ricerca su **Normale**.
È possibile modificare la classe ricerca dopo aver memorizzato il punto usando **Gestione punto**.
7. Toccare **Memorizza**.

TIP – Quando si inseriscono i punti dalla mappa:

- Se si inseriscono punti multipli dalla mappa, per ogni punto, toccare il campo **Direzione nord** o **Direzione est** nella maschera **Inserisci punto** e quindi toccare nella mappa per definire le coordinate per il punto. L'opzione **vista Coordinate** deve essere impostata su **Reticolo** o **Reticolo (locale)**. **Reticolo (locale)** è disponibile solo quando l'opzione **Geodetico avanzato** è abilitata.
- Se la mappa è in vista in **Piano** (2D), il campo **Quota** è impostato a nullo (?) e un valore è opzionale. Se la mappa si trova in una delle viste 3D, il valore del campo **Elevazione** viene calcolato con riferimento al piano di terra, superficie o modello BIM. Se necessario, è possibile modificare questo valore.
- Se l'opzione **Vista coordinate** è impostata su **Stazione e offset** e il **Tipo** è impostato su **Strada**, allora il formato strada è:
 - **RXLo GENIO** e il punto si trova sulla strada, viene applicato il valore **Dist. ver.** relativo all'elevazione alla stazione e all'offset inseriti. Se il punto è fuori dalla strada è possibile inserire un'elevazione.
 - **LandXML** e il punto è sulla strada o no, è possibile inserire un'elevazione.
- Se l'opzione **Vista coordinate** è impostata su **Stazione e offset** e **Tipo** è impostato su **Tunnel**, se il tunnel ha modelli assegnati il valore **Dist. ver.** viene sempre applicato in relazione all'elevazione dell'allineamento verticale sulla stazione inserita.

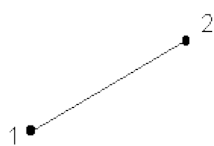
Inserire una linea

1. Toccare  e selezionare **Inserimento / Linea**.
In alternativa, se si sta creando una linea tra due punti, è possibile selezionare i punti nella mappa, quindi dal menu toccare e mantenere premuto, selezionare **Inserire linea**.
2. Inserire il nome della linea e se necessario, un codice per la linea.
3. Selezionare i punti per definire la linea. Vedere [Digitare un Nome punto, page 184](#).

4. Definire la linea impiegando uno dei seguenti metodi:
 - [Metodo dei due punti, page 231](#)
 - [Direzione-distanza da un metodo punto, page 231](#)
5. Cliccare **Calc.**
6. Toccare **Memorizza.**

Metodo dei due punti

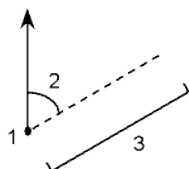
1. Nel campo **Metodo** selezionare **Due punti**.
2. Selezionare il punto d'inizio **(1)** e il punto finale **(2)**.



3. Immettere i valori per la **Stazione di inizio** e l' **Intervallo stazione**.

Direzione-distanza da un metodo punto

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Direzione-dist. da un punto**.
2. Digitare il nome del punto d'inizio **(1)**, l'azimut **(2)** e la lunghezza linea **(3)**.



3. Inserire il **Pendenza** tra il punto d'inizio e il punto finale.
4. Per modificare Come calcolare le distanze toccare **Opzioni**. Vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#).
5. Immettere i valori per la **Stazione di inizio** e l' **Intervallo stazione**.

Inserire una polilinea

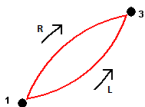
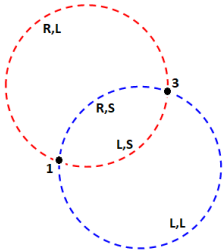
Le polilinee sono due o più linee o archi collegati fra loro.

1. Toccare **☰** e selezionare **Inserimento / Polilinea**.

In alternativa, è possibile selezionare i punti, linee, archi o altre polilinee nella mappa da cui creare una nuova polilinea e poi, dal menu tocca e mantieni premuto, selezionare Inserisci **polilinea**.

2. Digitare il **Nome della polilinea**.
3. Se richiesto, inserire un **Codice** per la polilinea.

- Inserire la **Stazione iniziale** e l'**Intervallo stazione**.
- Per inserire i nomi dei punti che definiscono la polilinea:

Inserire...	Per...
1,3,5	Crea una linea tra i punti da 1 a 3 a 5
1-10	Crea linee tra tutti i punti da 1 a 10
1,3,5-10	Crea una linea tra i punti da 1 a 3, fino a 5, e da 5 a 10
1(2)3	Crea un arco tra i punti 1 e 3, passando per 2
1(2,L)3	<p>Creare un arco che gira a sinistra dal punto d'inizio (1) al punto finale (3), con il punto 2 come punto centrale.</p> <p>La direzione (S o D) definisce se l'arco gira a sinistra (in senso antiorario) o a destra (in senso orario) dal punto di partenza (1) a punto finale (3).</p> 
1(100,L,S)3	<p>Creare un piccolo arco con un raggio di 100 che gira a sinistra dal punto d'inizio (1) al punto finale (3).</p> <p>La direzione (S o D) definisce se l'arco gira a sinistra (in senso antiorario) o a destra (in senso orario) dal punto di partenza (1) a punto finale (3).</p> <p>La dimensione L (grande) o S (piccolo) definisce la dimensione dell'arco.</p> 

- Toccare **Memorizza**.

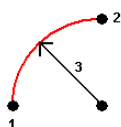
Inserire un arco

- Toccare **☰** e selezionare **Inserimento / Archi**.
- Inserire il nome dell'arco e, se necessario, il codice per l'arco.

3. Definire un nuovo arco utilizzando uno dei seguenti metodi.
4. Per modificare Come calcolare le distanze toccare **Opzioni**. Vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#).
5. Cliccare **Calc.**
6. Toccare **Memorizza**.

Metodo due punti e raggio

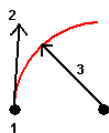
1. Nel campo **Metodo** selezionare **Due punti e raggio**.
2. Selezionare il punto d'inizio **(1)** e il punto finale **(2)** ed inserire il raggio **(3)** dell'arco.



3. Specificare la direzione dell'arco.
4. Immettere i valori per la **Stazione di inizio** e l' **Intervallo stazione**.
5. Se necessario, selezionare la casella di controllo **Memorizza punto centrale** e quindi inserire un nome di punto centrale per il punto corrispondente.

Metodo lunghezza e raggio arco

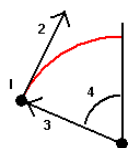
1. Nel campo **Metodo** selezionare **Lunghezza arco e raggio**.
2. Selezionare il punto d'inizio **(1)** e il punto finale **(2)**, il raggio **(3)** e la lunghezza dell'arco.



3. Specificare la direzione dell'arco e la pendenza tra il punto d'inizio e quello finale.
4. Immettere i valori per la **Stazione di inizio** e l' **Intervallo stazione**.
5. Se necessario, selezionare la casella di controllo **Memorizza punto centrale** e quindi inserire un nome di punto centrale per il punto corrispondente.

Metodo angolo delta e raggio

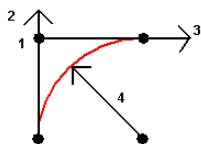
1. Nel campo **Metodo** selezionare **Angolo delta e raggio**.
2. Inserire il nome del punto d'inizio **(1)**, la tangente posteriore **(2)**, il raggio **(3)** e l'angolo ruotato **(4)** dell'arco.



3. Specificare la direzione dell'arco e la pendenza tra il punto d'inizio e quello finale.
4. Immettere i valori per la **Stazione di inizio** e l' **Intervallo stazione** .
5. Se necessario, selezionare la casella di controllo **Memorizza punto centrale** e quindi inserire un nome di punto centrale per il punto corrispondente.

Metodo punto d'intersezione e tangenti

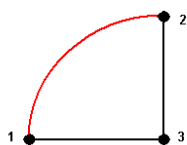
1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Punto d'intersezione e tangenti** .
2. Selezionare il punto di intersezione **(1)** ed inserire la tangente posteriore **(2)**, la tangente anteriore **(3)** e il raggio **(4)** dell'arco.



3. Immettere i valori per la **Stazione di inizio** e l' **Intervallo stazione** .
4. Se necessario, selezionare la casella di controllo **Memorizza punto centrale** e quindi inserire un nome di punto centrale per il punto corrispondente.

Due punti e punto centrale

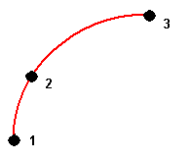
1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Due punti e punto centrale** .
2. Specificare la direzione dell'arco.
3. Selezionare il **punto d'inizio (1)**, il **punto finale (2)** e il **Punto centrale (3)** dell'arco.



4. Immettere i valori per la **Stazione di inizio** e l' **Intervallo stazione** .

Metodo dei tre punti

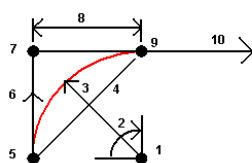
1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Tre punti** .
2. Selezionare il **punto d'inizio (1)**, il **Punto sull'arco (2)** e il **Punto finale (3)** dell'arco.



3. Immettere i valori per la **Stazione di inizio** e l' **Intervallo stazione** .
4. Se necessario, selezionare la casella di controllo **Memorizza punto centrale** e quindi inserire un nome di punto centrale per il punto corrispondente.

Caratteristiche di un arco

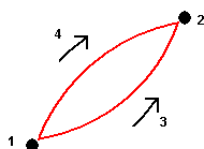
Le caratteristiche di un arco sono descritte sotto.



1	Punto centrale	2	Angolo delta
3	Raggio	4	Lunghezza corda
5	Da punto	6	Tangente in ingresso
7	Punto di intersezione	8	Lunghezza tangente
9	Al punto	10	Tangente in avanti

Il valore della tangente posteriore (**6**) è relativo alla direzione (a destra nel grafico precedente) in cui lo stazionamento o il chainage aumenta. Ad esempio quando ci si trova nel punto di intersezione (**7**) guardando nella direzione dello stazionamento o del chainage in aumento, si ha di fronte la tangente anteriore (**10**) mentre la tangente posteriore (**6**) è dietro.

Il campo direzione definisce se l'arco gira a sinistra (in senso antiorario) o a destra (in senso orario) dal punto di partenza (**1**) a punto finale (**2**). Il grafico seguente mostra sia un arco sinistro (**3**) sia un arco destro (**4**).



La curvatura dell'arco è determinata dalle elevazioni dei punti di inizio e fine dell'arco.

Inserire una nota

1. Per aggiungere una nota a:
 - il lavoro, toccare **☰** e selezionare **Inserire / Note**, o premere **Ctrl + N** sul tastierino.
 - il record corrente in **Esamina lavoro**, toccare **Note**.
 - un record punto in **Gestione punti**, toccare la colonna **Nota** per il punto.
2. Digitare il testo della nota. Per inserire un'interruzione di linea nel testo toccare **Nuova linea**.
3. Per generare una registrazione della data e dell'ora correnti, toccare **T/Stamp**. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga dei tasti software per visualizzare il tasto software **T/Stamp**.)
4. Per inserire i codici in una nota dalla libreria funzioni, premere **due volte** il tasto **Spazio** nella schermata **Nota**. Selezionare un codice dall'elenco o digitare le prime lettere del codice.
5. Per allegare la nota a:
 - Il punto precedente nel lavoro, toccare **Prec.**
 - Il punto successivo nel lavoro, toccare **Successivo**.

NOTE - La nota è memorizzata se viene memorizzata una seconda osservazione durante il rilevamento corrente. Se il rilevamento viene terminato senza memorizzare un'altra osservazione, la nota viene scartata.

6. Toccare **Memorizza**.

Calcoli Cogo

Per calcolare distanze, azimuth, posizioni punto e altre funzioni geometria coordinate (cogo) utilizzando vari metodi, utilizzare le funzioni Cogo fornite in Trimble Access.

La maggior parte delle funzioni Cogo sono disponibili nel menu **Cogo**. Alcune funzioni Cogo sono disponibili **anche** dal menu tocca e mantieni premuto nella mappa, in base a ciò che è selezionato nella mappa.

Le seguenti funzioni Cogo sono disponibili **solo** dalla mappa:

- [Elaborare intersezione, page 228](#)
- [Calcolo punto centrale, page 305](#)
- [Calcola linea centrale, page 305](#)

E' possibile memorizzare i risultati delle funzioni Cogo nel lavoro.

NOTE - Quando un punto scansione misurato con una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 è utilizzato nel calcolo cogo, viene creato un punto nel lavoro nella stessa posizione del punto scansionato.

Selezionare punti da utilizzare nella funzione Cogo

Selezionare i punti da utilizzare nella funzione Cogo selezionandoli sulla mappa.

TIP – La barra degli strumenti **Snap-to** fornisce un modo semplice per selezionare le posizioni sugli oggetti nella mappa agganciandosi ad un punto specifico, anche se non esiste alcun punto. Ad esempio, è possibile utilizzare la barra degli strumenti **Snap-to** per selezionare accuratamente il punto finale di una linea o il centro di un arco dal lavoro lineare in un file mappa, come un modello BIM o file DXF. Se un punto non esiste già nella posizione selezionata, Trimble Access calcola un punto. Vedere [Barra degli strumenti Snap-to](#).

Se si è iniziato un rilevamento, toccare il tasto software **Fastfix** per creare un punto di costruzione da utilizzare nel calcolo Cogo. Vedere [Punti di costruzione](#), page 304.

Sistema di coordinate per calcoli Cogo

Quando si memorizzano i punti calcolati da funzioni cogo, toccare **Opzioni** e utilizzare il campo **Vista coordinate** per specificare se il punto calcolato deve essere salvato come valore di coordinate **Globale**, **Locali** o **reticolo**. Vedere [Impostazioni vista coordinate](#), page 826.

Per alcuni calcoli l'utente deve definire una proiezione o selezionare un sistema di coordinate **Solo fattore di scala**. Se i punti sono stati misurati utilizzando il GNSS, le coordinate dei punti possono essere visualizzate come valori reticolo solamente se sono definite una proiezione ed una trasformazione datum.

WARNING – In generale non si devono calcolare punti e poi cambiare il sistema di coordinate o effettuare una calibrazione. In tal modo infatti tali punti sarebbero incoerenti con il nuovo sistema di coordinate. Un'eccezione a ciò sono i punti calcolati mediante il metodo **Direzione-dist. da un punto**.


Calcolo distanze

Per modificare come le distanze sono visualizzate e calcolate in riferimento agli ellissoidi o alle coordinate di reticolo o suolo, toccare **Opzioni** e cambiare la selezione nel campo **Distanze**.

Se si è collegati a un telemetro laser, è possibile utilizzarlo per misurare le distanze o gli offset. Vedere [Telemetri laser](#), page 569

Calcola punto

Per calcolare le coordinate di un punto d'intersezione da 1 o 2 punti, 1 linea o un arco:

1. Toccare  e selezionare **Cogo / Calcolo punti** e selezionare il metodo da usare per il calcolo.
2. Inserire il nome del punto e, se necessario, il codice per il punto.
3. Definire il nuovo punto come richiesto per il metodo selezionato:

TIP -

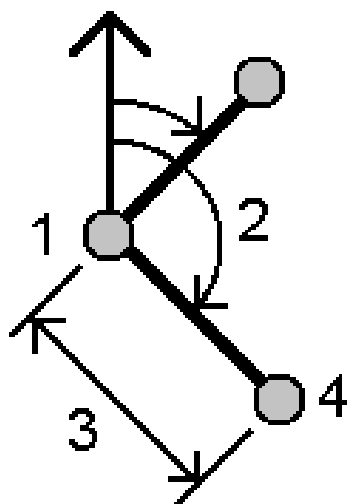
- Durante la selezione dei punti di riferimento, selezionarli dalla mappa o toccare ► per altri metodi di selezione. Vedere [Digitare un Nome punto, page 184](#).
- Per modificare Come calcolare le distanze toccare **Opzioni**. Vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#).

Metodo direzione e distanza

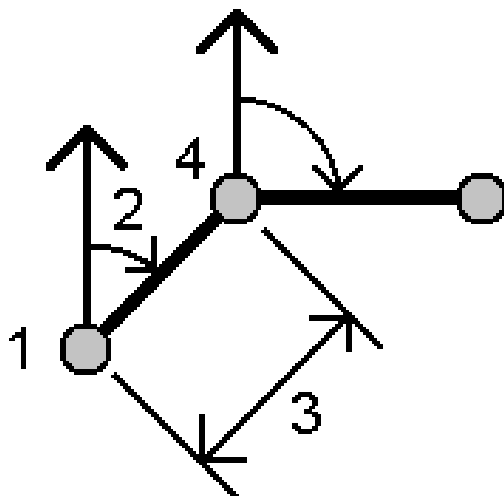
- Selezionare il punto di partenza (**1**).
- Nel campo **Punto d'inizio**, toccare ► per selezionare il metodo di misurazione **Radiale** o **Sequenziale**.

Quando si seleziona **Sequenziale**, il campo **Punto d'inizio** viene aggiornato automaticamente all'ultimo punto d'intersezione memorizzato.

Radiale



Sequenziale:



- c. Impostare **Origine azimuth** su Reticolo 0°, Vera, Magnetica, o Sole (solo GNSS).
- d. Inserire l'azimut **(2)** e la distanza orizzontale **(3)**.

Per regolare il valore azimut:

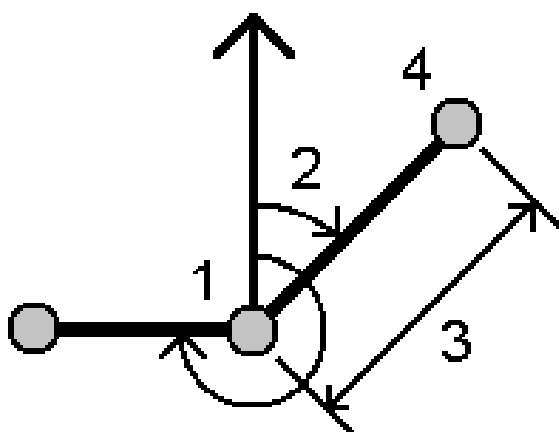
- Nel campo **Azimut**, toccare ► per regolare l'azimut di +90°, -90°, o +180°.
 - Inserire un valore nel campo **Delta azimut**. Il campo **Azimut calcolato** visualizza l'azimut regolato con l'azimut delta.
- e. Il software Cliccare **Calc.** calcola il punto di intersezione (4).
 - f. Toccare **Memorizza**.

Metodo Angolo rotazione e distanza

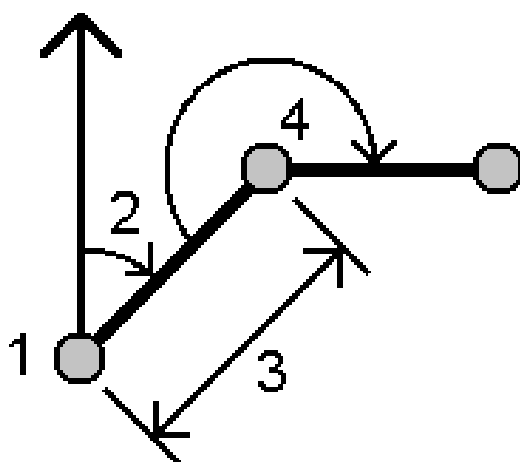
- a. Selezionare il punto di partenza **(1)**.
- b. Nel campo **Punto d'inizio**, toccare ► per selezionare il metodo di misurazione **Radiale** o **Sequenziale**.

Quando si seleziona **Sequenziale**, il campo **Punto d'inizio** viene aggiornato automaticamente all'ultimo punto d'intersezione memorizzato. L'orientamento di riferimento per i nuovi punti che si muovono in avanti è l'azimut inverso calcolato dal precedente angolo ruotato.

Radiale:



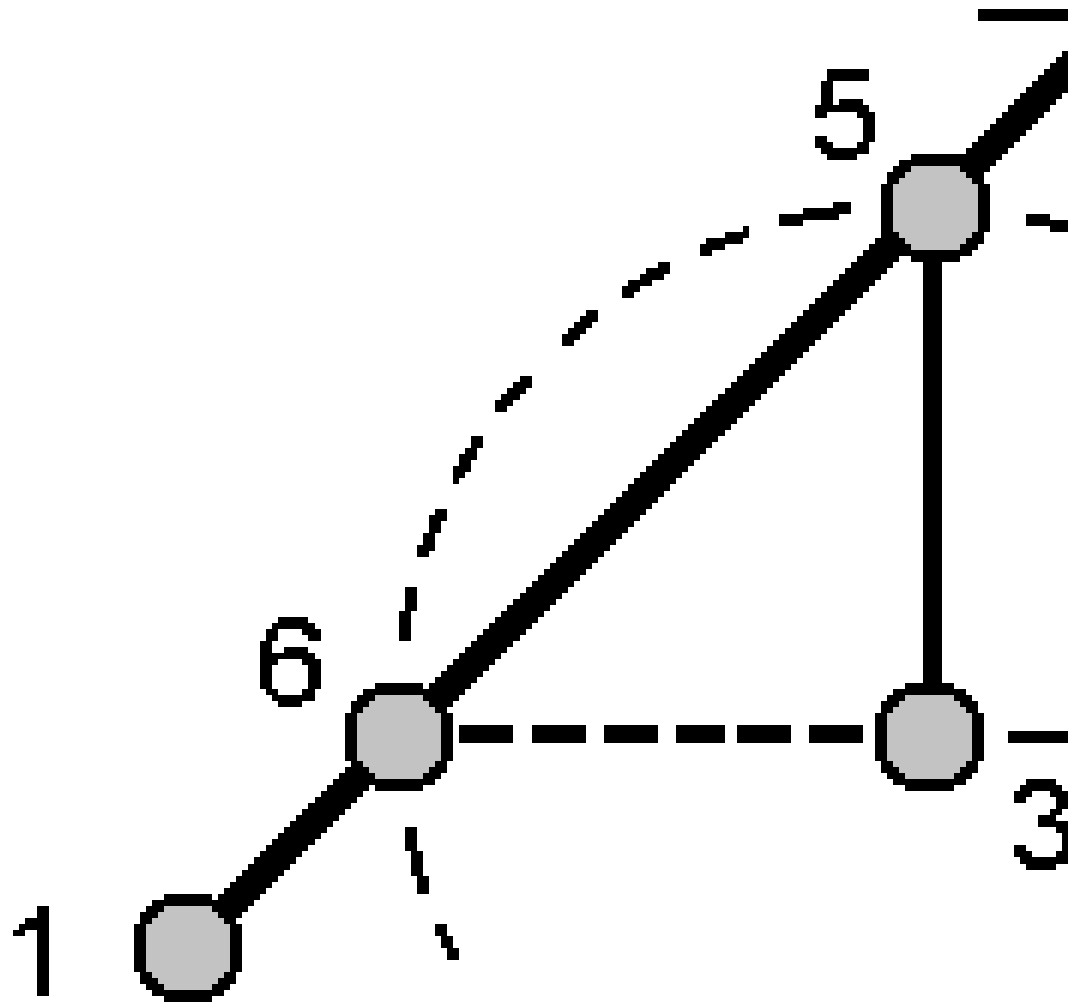
Sequenziale:



- c. Per definire l'orientamento di riferimento:
 - a. Selezionare il **Punto finale**. In alternativa, toccare ► nel campo **Punto finale** e selezionare **Azimut** ed inserire l'azimut **(2)**.
 - b. Immettere l'**Angolo ruotato**.
 - d. Inserire la distanza orizzontale **(3)**.
 - e. Il software Cliccare **Calc.** calcola il punto di intersezione **(4)**.
 - f. Toccare **Memorizza**.

Metodo intersezione direzione-distanza

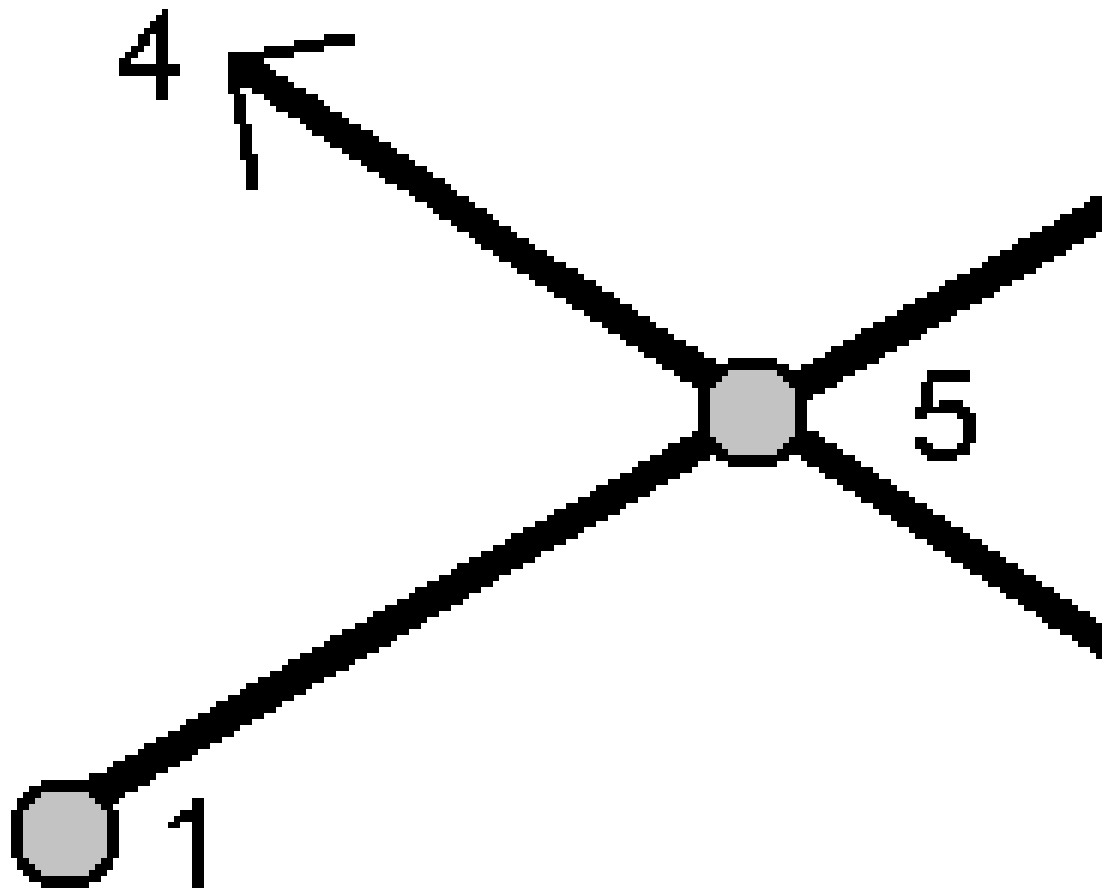
- a. Selezionare punto 1 **(1)** e punto 2 **(3)** ed inserire l'azimut **(2)** e la distanza orizzontale **(4)**.



- b. Cliccare **Calc.** Per questo calcolo ci sono due soluzioni (5,6).
- c. Per visualizzare la seconda soluzione, toccare **Altro.**
- d. Toccare **Memorizza.**

Metodo intersezione direzione-direzione

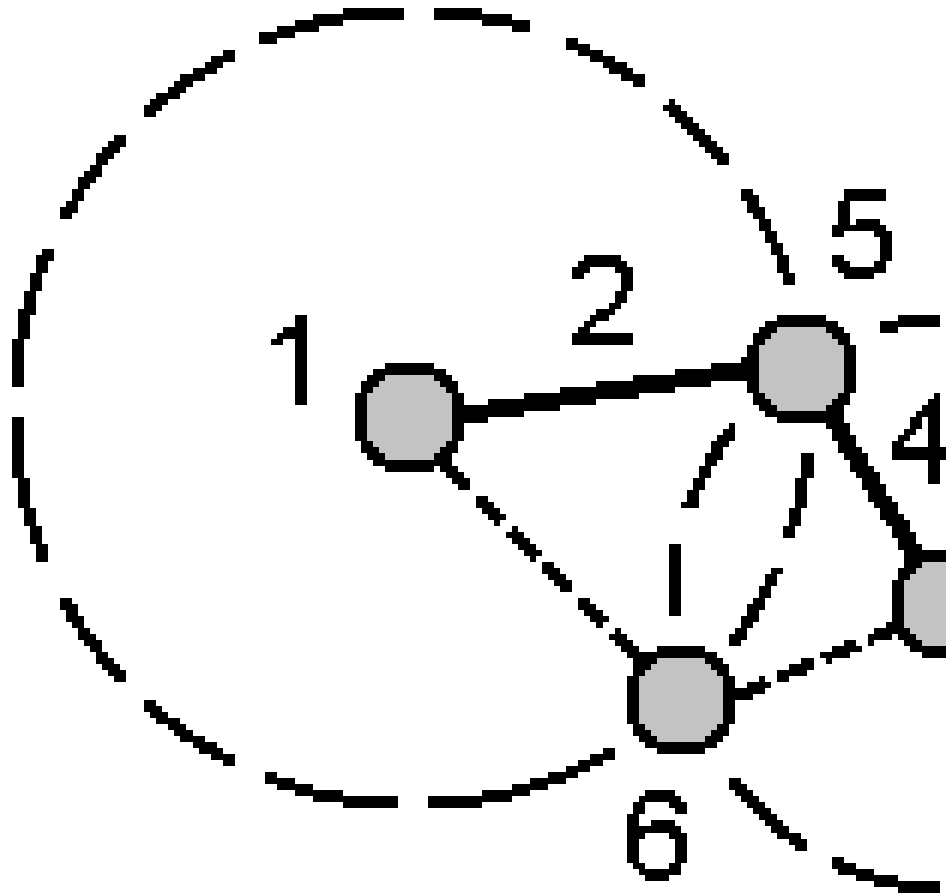
- Selezionare punto 1 **(1)** e punto 2 **(3)** ed inserire l'azimut dal punto uno **(2)** e punto due **(4)**.



- Il software Cliccare **Calc.** calcola il punto di intersezione **(5)**.
- Toccare **Memorizza**.

Metodo intersezione distanza-distanza

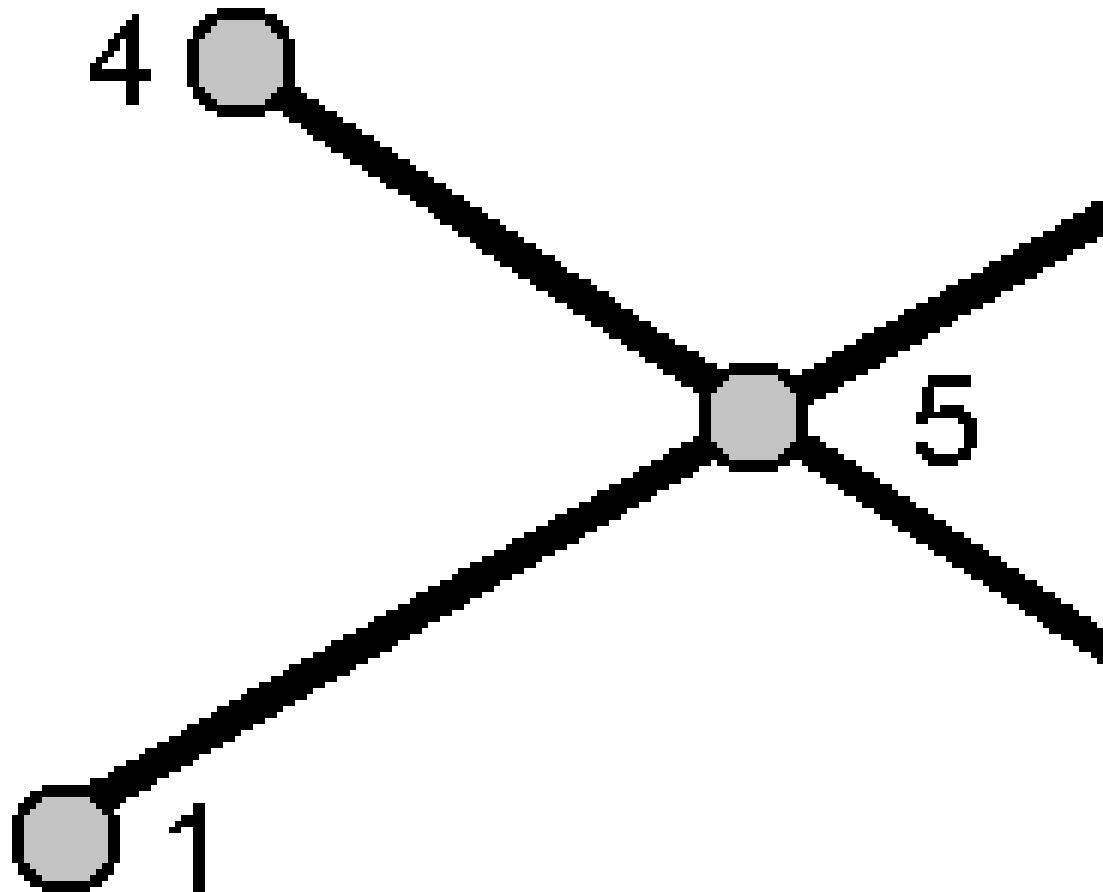
- Selezionare punto 1 **(1)** e punto 2 **(3)** ed inserire la distanza orizzontale dal punto uno **(2)** e punto due **(4)**.



- b. Cliccare **Calc.** Per questo calcolo ci sono due soluzioni (5,6).
- c. Per visualizzare la seconda soluzione, toccare **Altro.**
- d. Toccare **Memorizza.**

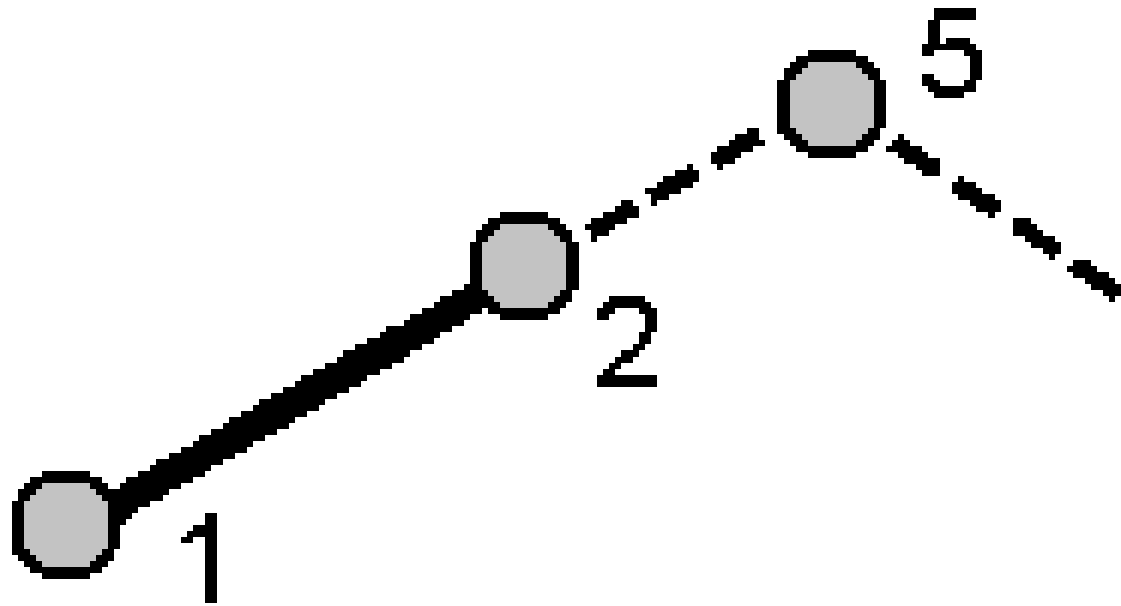
Metodo intersezione di quattro punti

- a. Selezionare il punto d'inizio della linea 1 (1), il punto finale della linea 1 (2), il punto d'inizio della linea 2 (3) e il punto finale della linea 2 (4).



- b. Immettere qualsiasi cambiamento nella posizione verticale come distanza verticale dalla fine della linea 2.
- c. Cliccare **Calc**. Il software calcola il punto di offset (**5**).

Le due linee non devono intersecarsi, ma devono convergere ad un certo punto, come mostrato sotto.

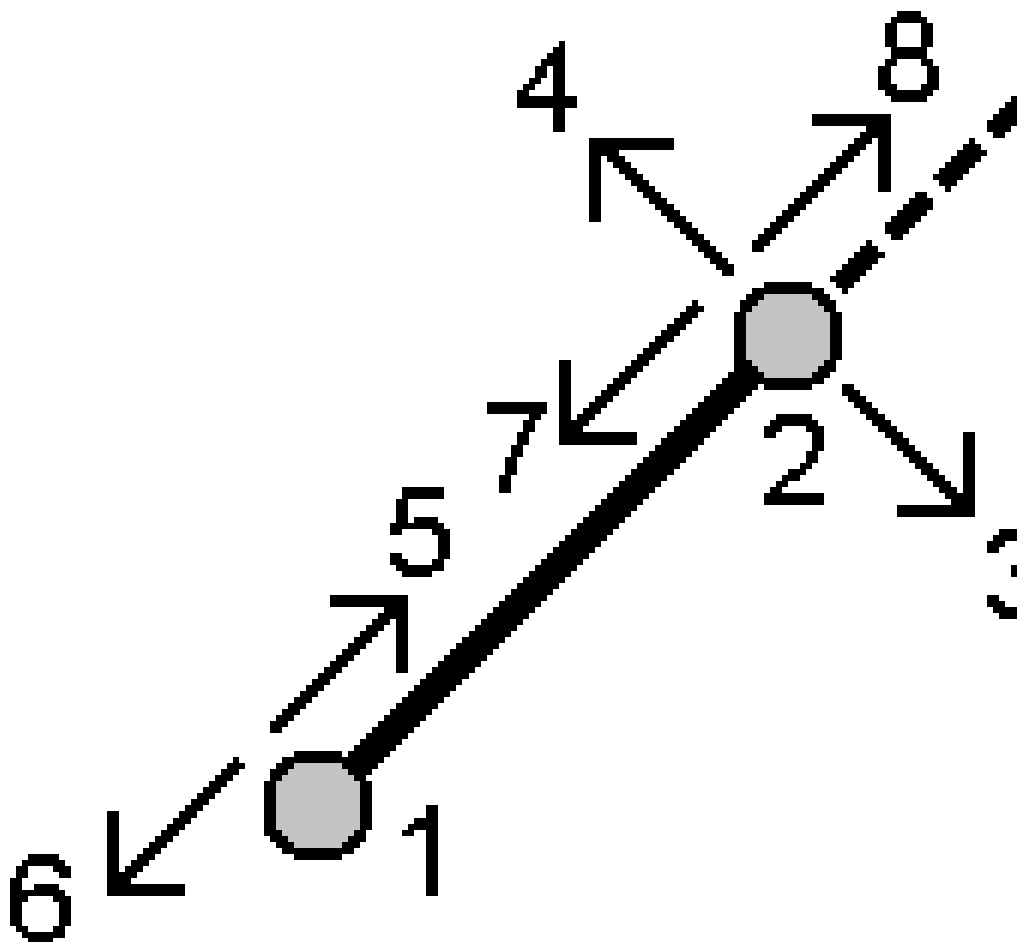


d. Toccare **Memorizza**.

NOTE - Se si usa il metodo **Intersezione di quattro punti** o il metodo **Da una linea di base** e poi si cambia il record dell'altezza antenna per uno dei punti sorgente, le coordinate del punto non vengono aggiornate.

Da un metodo di linea di base

- a. Selezionare il Punto d'inizio (**1**) e il Punto finale (**2**) della linea base.



- b. Immettere una **Distanza** e selezionare il metodo di **Direzione della distanza** (**5, 6, 7** o **8**).
- c. Immettere la distanza di offset e selezionare la **Direzione di offset** (**3** o **4**).
- d. Immettere la distanza verticale.

La distanza verticale dipende dalla **Direzione distanza**. Se la direzione è relativa al punto d'inizio, l'elevazione del punto calcolato è l'elevazione del punto d'inizio più la distanza verticale. Similmente, se la direzione è relativa al punto finale, l'elevazione del punto calcolato è l'elevazione del punto finale più la distanza verticale.

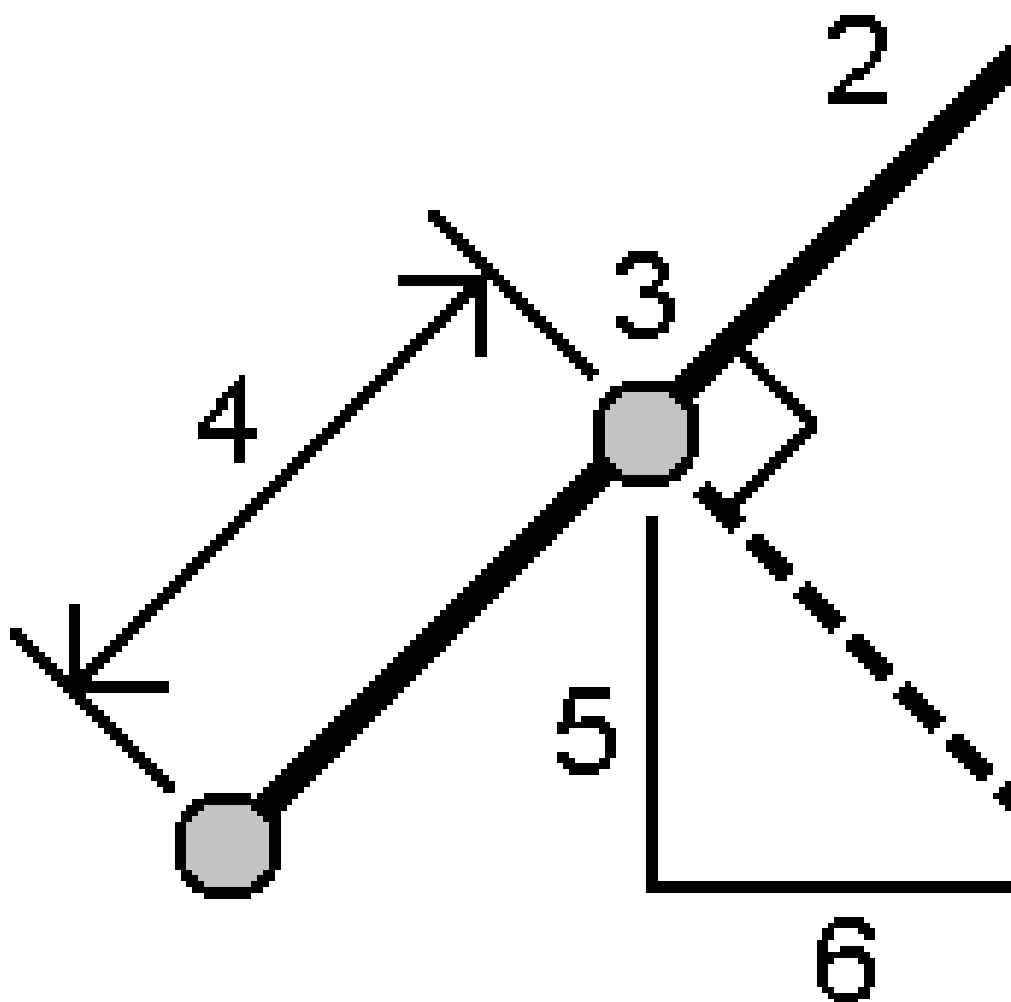
- e. Cliccare **Calc.** Il software calcola il punto di offset (**9**).

NOTE - Se si usa il metodo **Intersezione di quattro punti** o il metodo **Da una linea di base** e poi si cambia il record dell'altezza antenna per uno dei punti sorgente, le coordinate del punto non vengono aggiornate.

Metodo da punto progetto a linea

Per calcolare un punto in una determinata posizione lungo una linea che sia perpendicolare a un altro punto:

- a. Inserire il **Punto progetto (1)**.



- b. Inserire **Nome linea (2)** oppure selezionare **Punto d'inizio** e **Punto finale** per definire la linea.
- c. Cliccare **Calc.**

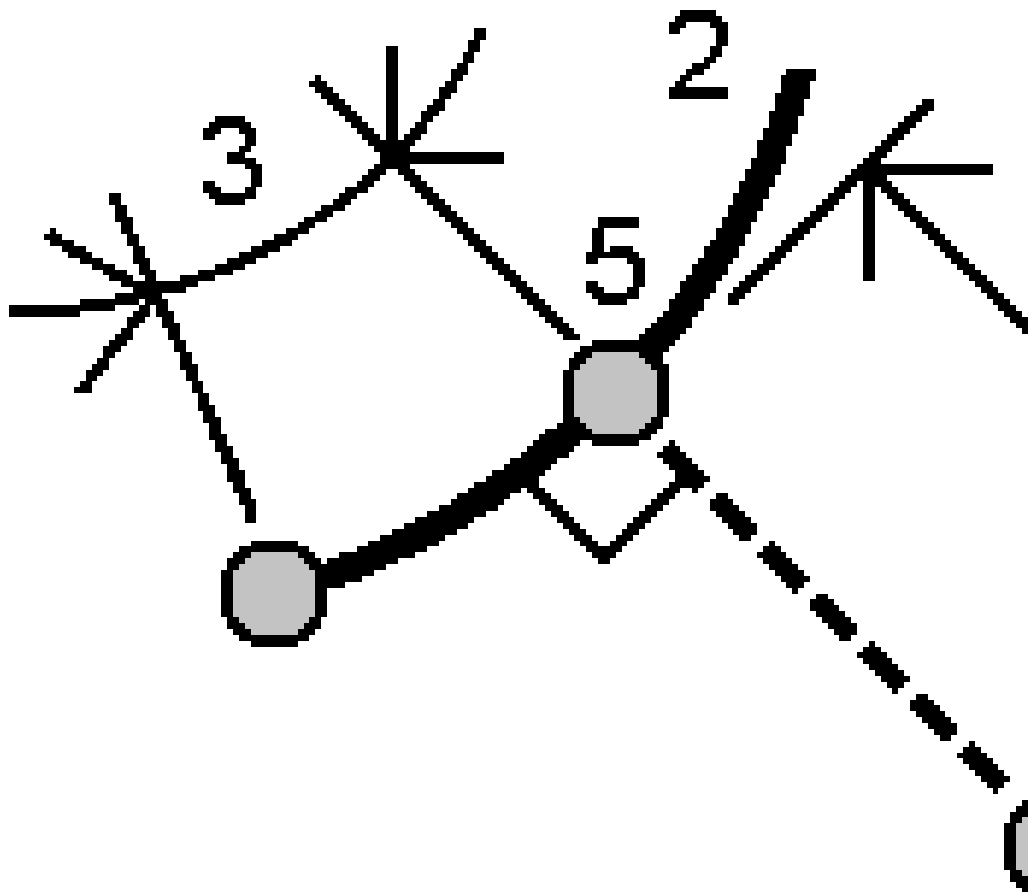
Il software calcola i valori seguenti:

- coordinate punto **(3)**
 - distanza orizzontale lungo la linea **(4)**
 - Distanza orizzontale, distanza pendenza, azimut, grado, distanza verticale e valori delta nord **(5)** ed est **(6)** dal punto selezionato **(1)** al punto **(3)**
- d. Toccare **Memorizza.**

Metodo da punto progetto ad arco

Per calcolare un punto in una posizione lungo l'arco che è perpendicolare a un altro punto:

- a. Inserire il **Punto progetto (1)**.



- b. Inserire **Nome arco** o digitare un nuovo arco.
- c. Cliccare **Calc.**

Il software calcola i valori seguenti:


- coordinate punto **(5)**
- distanza orizzontale lungo l'arco **(3)**
- distanza orizzontale dall'arco **(4)**

d. Toccare **Memorizza**.

Calcola inverso

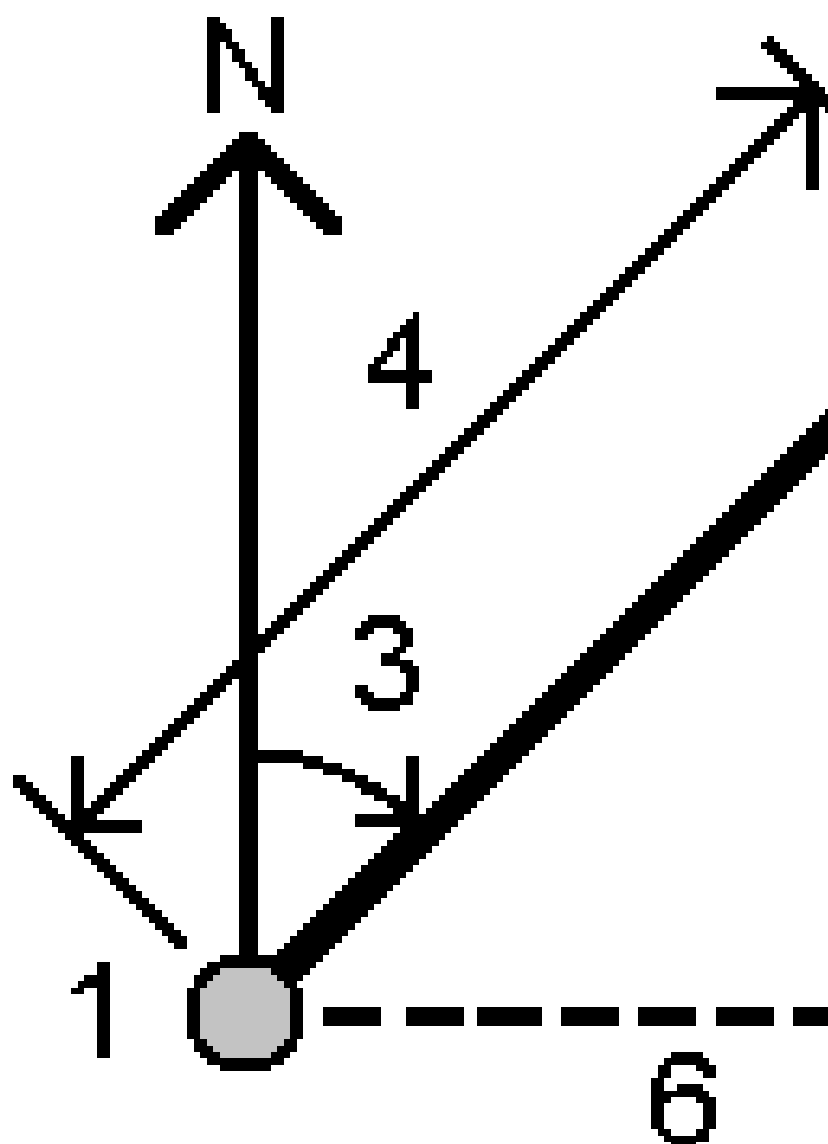
Usare la funzione cogo **Calcola inverso** per calcolare l'inverso tra punti.

1. Per aprire la maschera **Calcola inverso** è possibile:

- Nella mappa, selezionare i punti e poi toccare, mantenere premuto e selezionare **Calcola inverso**.
- Toccare  e selezionare **Cogo / Calcola inverso** Selezionare **Da punto (1)** e **A punto (2)**. Vedere [Digitare un Nome punto, page 184](#).

Il software calcola i valori seguenti:

- azimut **(3)**
- distanza orizzontale **(4)**
- La differenza in elevazione, distanza pendenza e grado tra due punti
- delta nord **(5)** ed est **(6)**



2. Toccare **Memorizza**.

Calcolare distanza

È possibile calcolare la distanza utilizzando dati inseriti, punti memorizzati nel lavoro o i dati di uno strato mappa. Per i dati inseriti o per i punti memorizzati nel lavoro, i risultati della funzione Calcola distanza vengono memorizzati nel lavoro. Per i dati provenienti dallo strato mappa, i risultati della funzione Calcola distanza vengono memorizzati sotto forma di registrazione nota.

TIP – La distanza orizzontale tra due punti nel lavoro può essere calcolata direttamente in qualsiasi campo **Dist. or.** toccando all'interno del campo **Dist. or.** e poi toccando il primo punto nella mappa e poi toccando l'altro punto. In alternativa, inserire i nomi dei punti nel campo **Dist. or.** separati da un trattino. Per calcolare ad esempio la distanza orizzontale dal punto 2 al punto 3, inserire "2-3" e quindi premere **Invio**. Questo metodo funziona con la maggior parte dei nomi punto alfanumerici, ma non funziona con i nomi punto che già loro volta contengono un trattino. Si può anche selezionare una linea e il software copia la distanza della linea nel campo **Dist. or.**

1. Per aprire la maschera **Calcolare distanza** è possibile:

- Toccare **☰** e selezionare **Cogo / Calcolo distanza** e selezionare il metodo da usare per il calcolo.
- Nella **calcolatrice**, toccare **Distanza**.
- Nella mappa selezionare il punto e la linea o arco. Toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Calcolo distanza**.

NOTE – Se si seleziona due punti sulla mappa, la funzione **Calcola distanza** non è disponibile dal menu "tocca e mantieni premuto". In alternativa, selezionare **Calcola inverso**.

2. Calcolare la distanza come richiesto per il metodo selezionato.

TIP –

- Durante la selezione dei punti di riferimento, selezionarli dalla mappa o toccare ► per altri metodi di selezione. Vedere [Digitare un Nome punto, page 184](#).
- I dati che si immettono possono avere differenti unità di misura. Ad esempio se si aggiunge una distanza in metri ad una distanza in piedi, la risposta viene fornita in qualsiasi formato specificato dall'utente nelle proprietà del lavoro.

Metodo tra due punti

Selezionare il **Da punto** e il **A punto**.

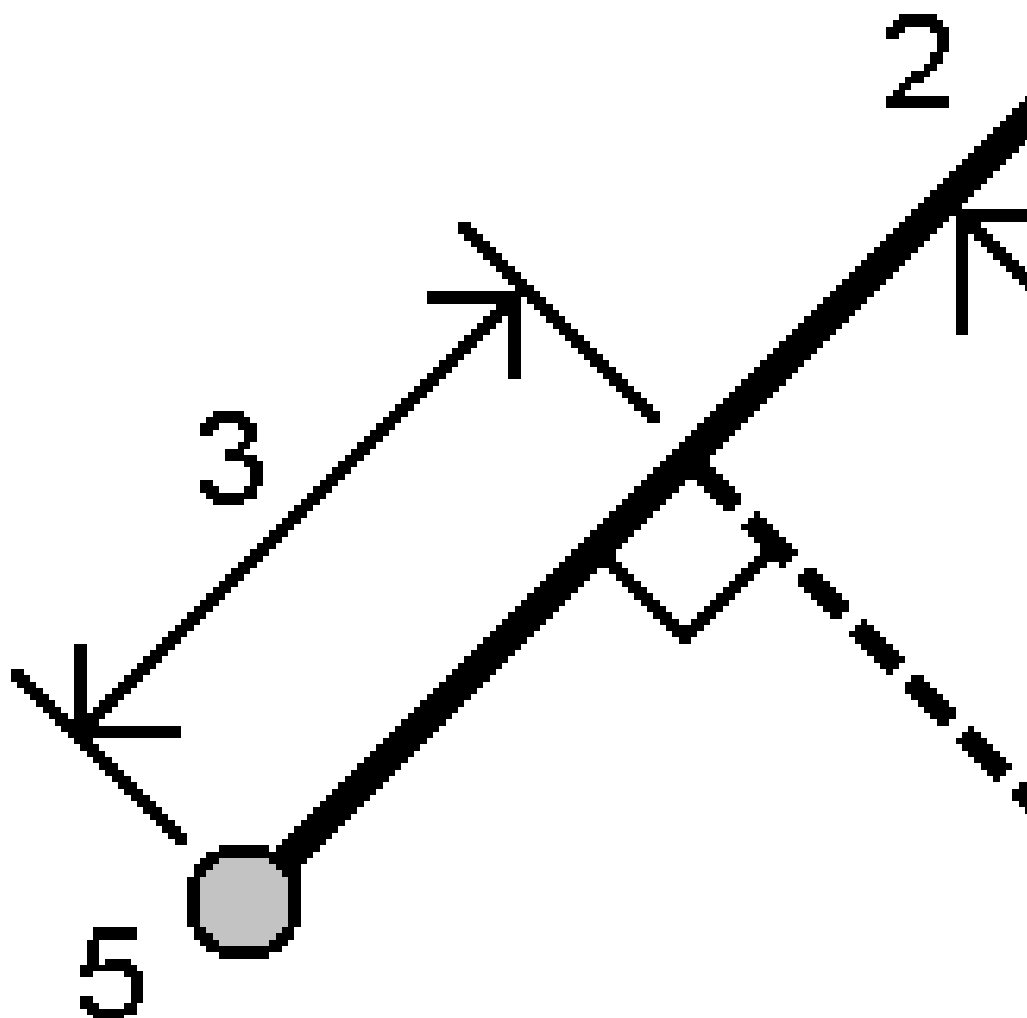
Viene calcolata la distanza tra i due punti.

TIP – La distanza tra due punti nel lavoro può essere calcolata direttamente nel campo distanza. A tale scopo digitare i nomi dei punti nel campo distanza, separati da un trattino. Per calcolare ad esempio la distanza dal punto 2 al punto 3 immettere "2-3". Questo metodo funziona con la maggior parte dei nomi punto alfanumerici, ma non funziona con i nomi punto che già loro volta contengono un trattino.

Metodo tra punto e linea

Se richiesto, inserire il **Nome punto (1)** e il **Nome linea (2)**.

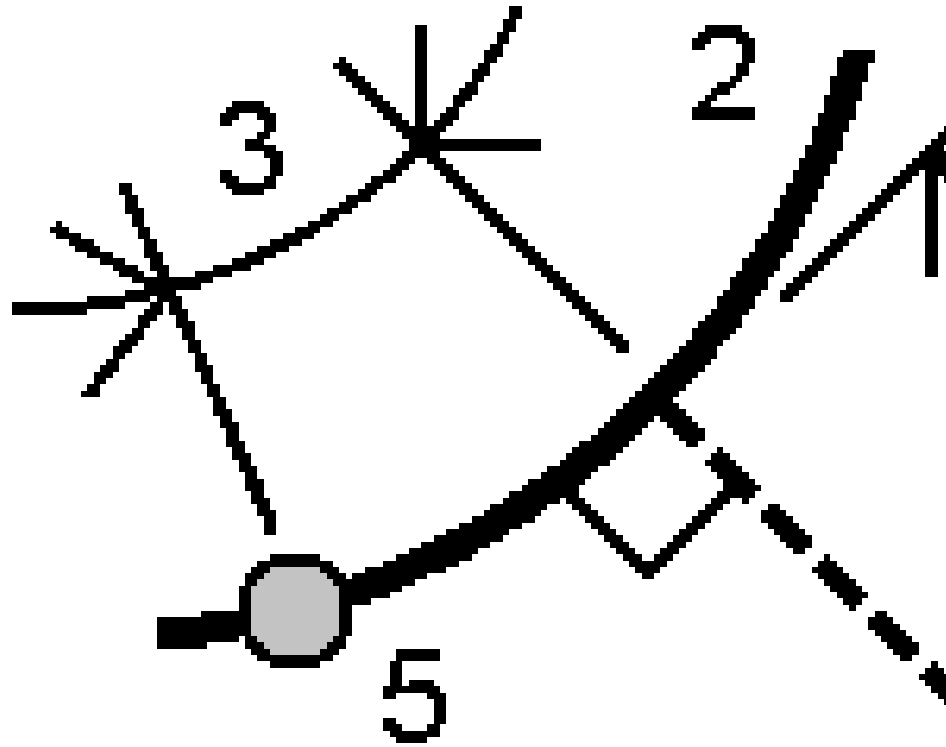
Se la linea non esiste ancora, toccare ► e selezionare **Due punti**. Immettere il punto iniziale e il punto finale per definire la linea.



Viene calcolata la distanza lungo la linea (3) e la distanza perpendicolare (4) alla linea. La distanza lungo la linea è dal punto specificato (5).

Metodo tra punto e arco

Se richiesto, inserire il **Nome punto (1)** e il **Nome arco (2)**.



Viene calcolata la distanza lungo l'arco **(3)** e la distanza perpendicolare **(4)** all'arco. La distanza lungo l'arco è dal punto specificato **(5)**.

Calcolare volume

È possibile calcolare il volume dalle superfici memorizzate in file modello terreno triangolato (TTM).

È possibile importare il file *.ttm dal proprio software dell'ufficio o generarlo dalla mappa in Topografia Generale. Vedere [Creare una superficie da punti esistenti](#), page 227.

1. Toccare  e selezionare **Cogo / Calcolo volume**.

In alternativa, per creare una superficie allo stesso tempo del calcolo di un volume, selezionare almeno tre punti 3D nella mappa e selezionare **Calcolare volume** dal menu tocca e mantenere premuto. Digitare il nome per la superficie e poi toccare **Accetta**. La superficie appare sulla mappa.

2. Nella schermata **Calcolare volume**, selezionare il metodo di calcolo richiesto:

- Metodo **Sopra una quota**

Calcola il volume di una singola superficie sopra la quota specificata. Solo il volume di sterro viene calcolato.

- Metodo **volume vuoto**

Calcola il volume di materiale necessario per riempire un superficie fino alla quota specificata.

- Metodo **Superficie a quota**

Calcola i volumi di sterro e riporto tra una singola superficie e una quota specificata. Quando la superficie è sotto la quota, viene calcolato il riporto, se la superficie è sopra la quota, si calcola lo sterro.

- Metodo **Superficie a superficie**

Calcola i volumi di sterro e riporto tra due superfici. La **Superficie iniziale**, è la superficie originale e **Superficie finale** è la superficie del progetto o la superficie dopo lo scavo. Se la **Superficie iniziale** è sopra la **Superficie finale**, viene calcolato lo sterro; se la **Superficie iniziale** è sotto la **Superficie finale**, viene calcolato il riempimento.

NOTE - I volumi sono calcolati solo nelle aree in cui la superficie iniziale e quella finale si sovrappongono.

- Metodo **materiale/depressione**

Funziona in modo analogo a **Da superficie a superficie** ad eccezione che lo fa per una sola superficie. La superficie selezionata viene trattata come superficie finale e la superficie iniziale viene definita dai punti perimetrali della superficie selezionata. Se la superficie è sopra la superficie perimetrale, viene calcolato lo sterro (terreno di scarico); se invece la superficie è al di sotto della superficie perimetrale, viene calcolato il riempimento (depressione).

- Metodo **area della superficie**

Calcola l'area della superficie e utilizzando una profondità specificata può calcolare il volume.

3. Selezionare la superficie da utilizzare.
4. Se necessario inserire il fattore **Rigonfiamento** o **Restringimento** da applicare al calcolo.

Il fattore di **rigonfiamento** in accumulo consente l'espansione del materiale di sterro man mano che viene scavato. Il rigonfiamento viene definito come percentuale. Il volume **Sterro regolato** è il volume di sterro con il fattore materiale di rigonfiamento ad esso applicato.

Il fattore di **ritiro** consente il consolidamento nel materiale di riporto. Il restringimento è definito come percentuale. Il volume **Riempimento regolato** è il volume di riempimento con il fattore restringimento ad esso applicato.

5. Cliccare **Calc.**

Dopo aver applicato le correzioni di rigonfiamento o restringimento del carico, il software mostra il **Volume in sito** (volume originale) e il **Volume rettificato**:

- Il volume **Sterro regolato** è il volume di sterro con il fattore materiale di rigonfiamento ad esso applicato.
- Il volume **Riempimento regolato** è il volume di riempimento con il fattore restringimento ad esso applicato.

Calcola azimut

È possibile calcolare un azimut utilizzando dati inseriti, punti memorizzati nel lavoro e memorizzare i risultati nel lavoro.

TIP - L'azimut può essere calcolato, da due punti nel lavoro, direttamente in qualsiasi campo **Azimut** toccando all'interno del campo **Azimut** e quindi toccando il primo punto nella mappa e poi toccando l'altro punto. In alternativa, inserire i nomi punto nel campo **Azimut** separati da un trattino. Per calcolare ad esempio l'azimut dal punto 2 al punto 3 immettere "2-3" e quindi premere **Invio**. Questo metodo funziona con la maggior parte dei nomi punto alfanumerici, ma non funziona con i nomi punto che già loro volta contengono un trattino.

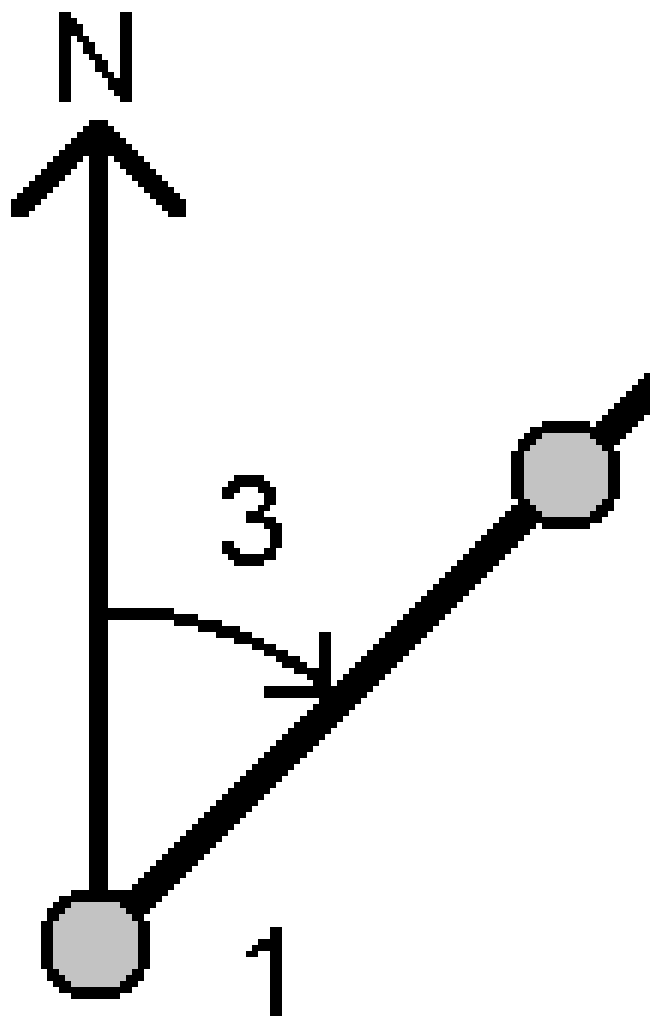
Per calcolare un azimut utilizzando uno degli altri metodi è necessario aprire la maschera **Calcola azimut**.

1. Per aprire la maschera **Calcolo azimut**, effettuare una delle seguenti operazioni:
 - Toccare **☰** e selezionare **Cogo / Calcolo azimut**.
 - Dalla funzione **calcolatrice**, toccare **Azimut**.
2. Calcolare un azimut utilizzando uno dei seguenti sotto:
3. Durante la selezione dei punti di riferimento, selezionarli dalla mappa o toccare **▶** per altri metodi di selezione. Vedere [Digitare un Nome punto, page 184](#).

TIP - I dati che si immettono possono avere differenti unità di misura. Ad esempio si può aggiungere un angolo in gradi ad un angolo in radianti - la risposta viene fornita nel formato specificato dall'utente nelle proprietà del lavoro.

Metodo tra due punti

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Tra due punti**.
2. Toccare il campo **Da punto (1)** e poi selezionare il punto nella mappa o toccare ► e selezionare il punto dall'elenco.
3. Toccare nel campo **A punto (2)** e poi selezionare il punto nella mappa o toccare ► e selezionare il punto dall'elenco.

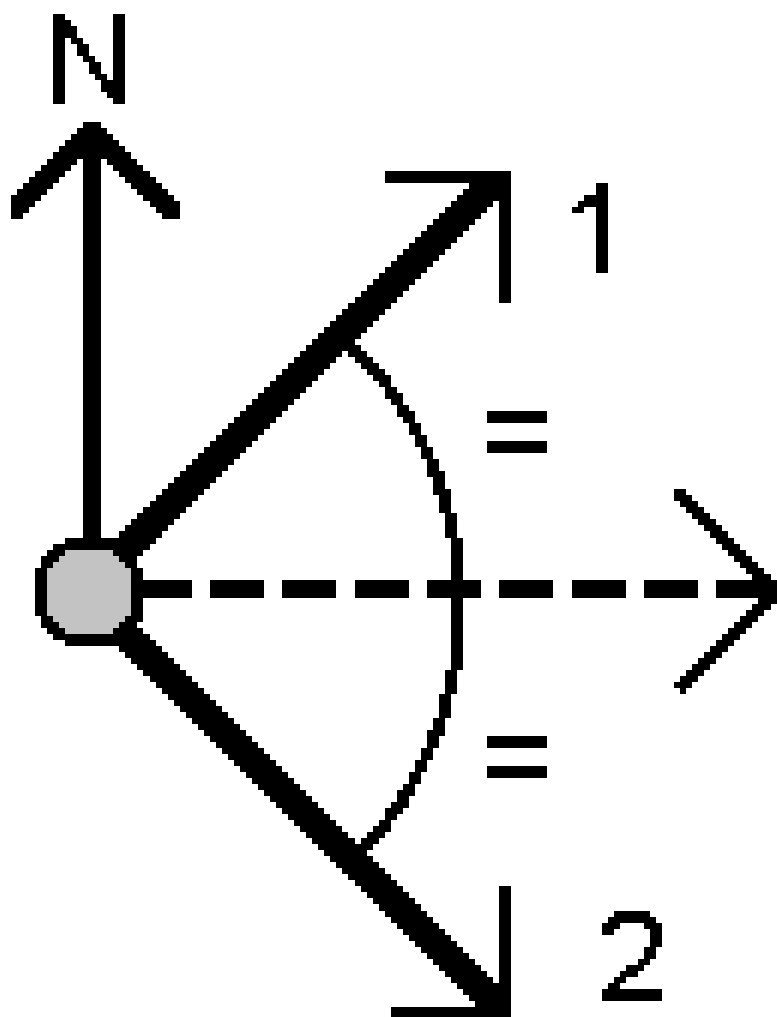


Il software calcola l'azimut tra i valori inseriti (3).

- Se è necessario modificare l'azimut calcolato:
 - Per renderlo perpendicolare, toccare ► e selezionare -90 o +90.
 - Per invertire l'azimut, toccare ► e selezionare +180.
- Toccare **Memorizza**.

Metodo azimut bisecati

- Nel campo **Metodo**, selezionare **Azimut bisecati**.
- Inserire i valori per **Azimut 1 (1)** e **Azimut 2 (2)**.

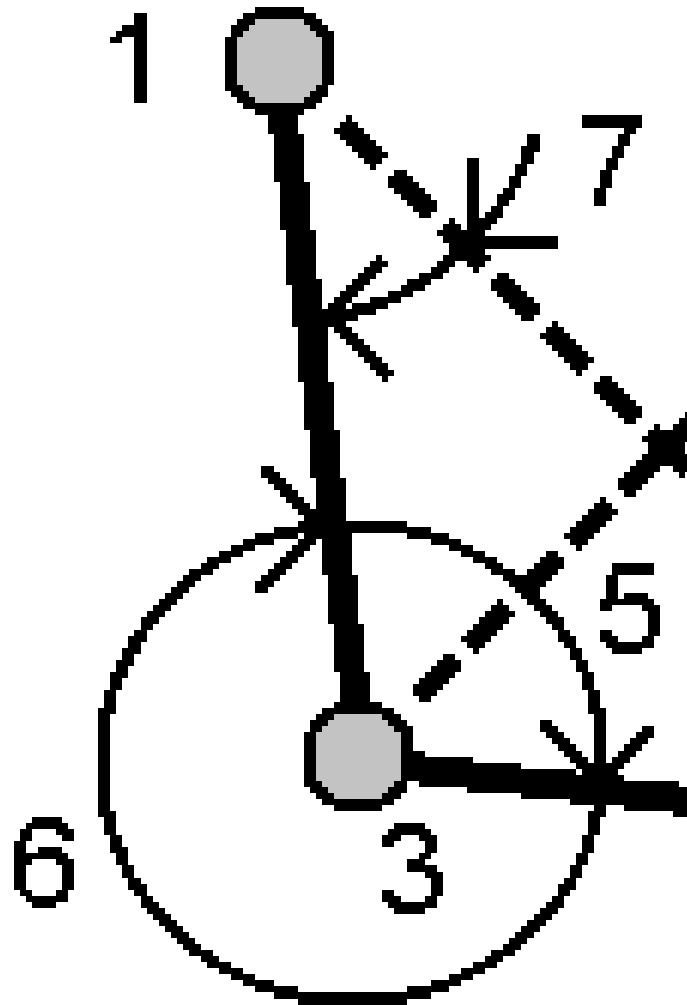


Il software calcola i valori seguenti: l'azimut a metà tra i valori inseriti **(3)** e l'angolo calcolato, misurato in senso orario tra l'azimut 1 e l'azimut 2.

3. Toccare **Memorizza**.

Metodo angolo bisecato

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Angolo bisecato**.
2. Selezionare il **Punto laterale 1 (1)**, il **Punto d'angolo (3)** e il **Punto laterale 2 (2)**.

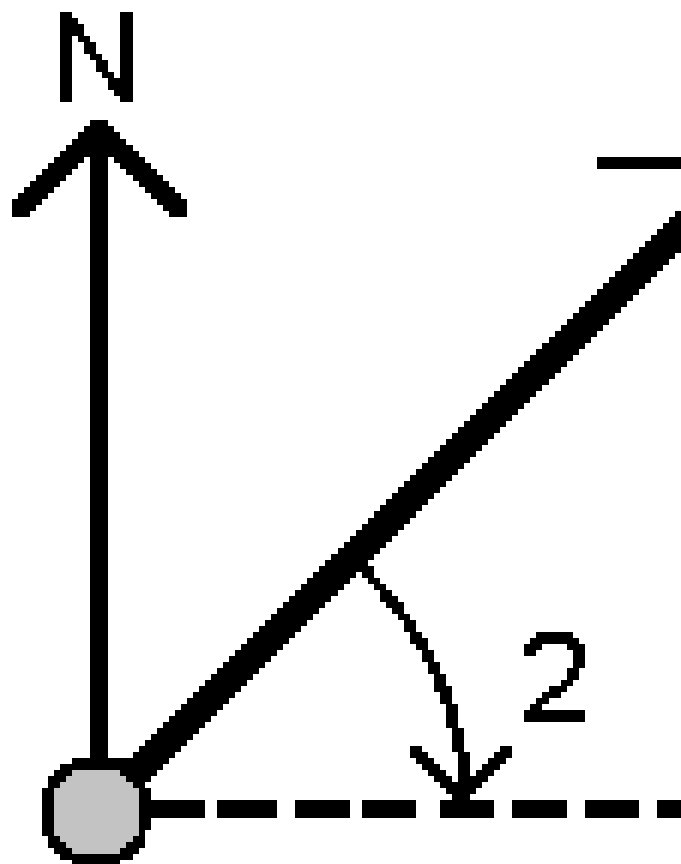


Il software calcola i valori seguenti:

- azimut **(4)**, a metà tra **Punto lato 1** e **Punto lato 2**, da **Punto angolo**
 - angolo interno **(5)** e angolo esterno **(6)**
 - distanza dal punto angolo ai due punti lato e la distanza da un punto lato ad un altro
 - Azimut dal punto angolo ai due punti lato
 - angolo tra il punto angolo e ogni punto lato incluso l'angolo opposto **(7)**
3. Toccare **Memorizza**.

Metodo azimut più angolo

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Azimut più angolo**.
2. Inserire l'**Azimut (1)** e l'**Angolo ruotato (2)**.



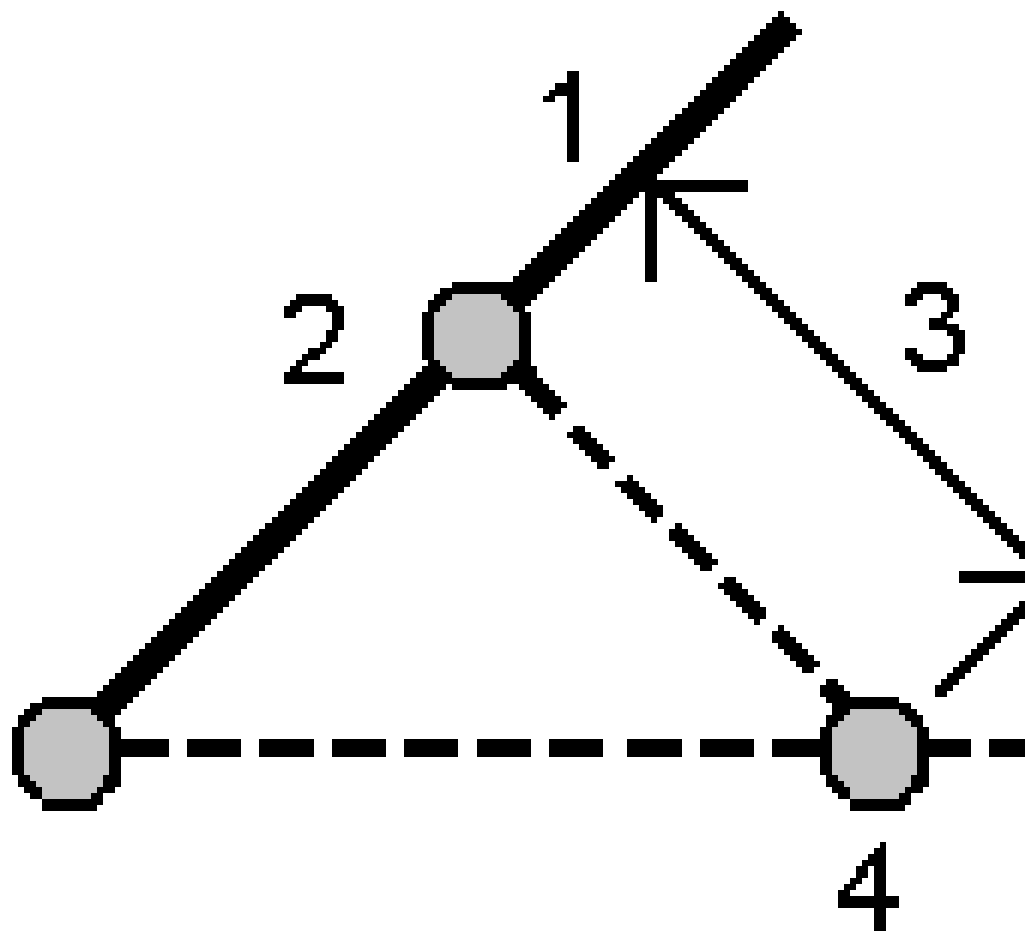
Il software calcola la somma di due valori (3).

3. Toccare **Memorizza**.

Metodo azimuth per offset linea

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Azimuth per offset linea**.
2. Inserire la linea (1), la stazione (2) e l'offset orizzontale (3).

Se la linea non esiste ancora, toccare ► e selezionare **Due punti**. Immettere il punto iniziale e il punto finale per definire la linea.



Il software calcola i valori seguenti: l'azimut calcolato (**4**), l'offset di stazionamento (2) e orizzontale (3), nonché l'angolo calcolato, misurato in senso orario tra la linea e l'azimut (**4**).

3. Toccare **Memorizza**.

Calcola media

È possibile calcolare e memorizzare la posizione media di un punto che è stato misurato più di una volta.

Ci sono due metodi disponibili:

- **Punti con lo stesso nome**

Trimble Access permette all'utente di **Memorizzare un altro** quando si memorizza un punto con lo stesso nome di un punto esistente e l'utente può mediare questi punti.

NOTE - I punti memorizzati come punti di controllo non possono essere utilizzati per calcolare una media utilizzando il metodo **Punti con lo stesso nome**.


TIP - È possibile eseguire la media delle osservazioni angolari da due diversi punti noti solamente quando questi sono misurati e memorizzati **Punti con lo stesso nome**.

- **Punti mappa selezionati.**

Se si misurano e si memorizzano punti nella stessa posizione ma si assegnano loro nomi diversi, è possibile calcolare un nuovo punto medio con un nuovo nome utilizzando il metodo **Punti mappa selezionati**.

TIP - Per eseguire automaticamente la media dei punti duplicati, attivare **Media automatica** nella sezione **Tolleranza punto duplicato** dello stile di rilevamento

Elaborare un azimut

1. Toccare  e selezionare **Cogo / Calcolo media** oppure selezionare i punti nella mappa e toccare e tenere premuto nella mappa e selezionare **Calcola media**.
2. Seleziona il **Metodo**.

- **Per il metodo Punti con lo stesso nome:**

- a. Selezionare il **nome del punto**.
- b. Nel campo **Codice** immettere il codice da utilizzare per il punto medio.

Il software Trimble Access effettua la media di tutte le posizioni presenti nel lavoro aventi lo stesso nome (tranne i Punti di controllo). Una volta calcolata, appare la posizione media di reticolo del punto, insieme alle deviazioni standard per ciascuna ordinata.

NOTE - qualsiasi angolo ruotato medio (MTA, Mean Turned Angle) osservato nel punto viene ignorato e le osservazioni originali sono impiegate per calcolare la posizione media.

- **Per il metodo Punti selezionati nella mappa:**

- a. Se non sono già stati selezionati i punti nella mappa, selezionarli toccando ogni punto o disegnando una casella intorno a essi nella mappa.
- b. Nel campo **Nome punto medio** inserire il nome da utilizzare per il nuovo punto medio.

c. Nel campo **Codice** immettere il codice da utilizzare per il nuovo punto medio.

Il software media le posizioni e il punto medio appare sulla mappa.

3. Per includere o escludere dal calcolo della media specifiche posizioni, toccare **Dettagli**.
Per visualizzare i residui dalla posizione media per ciascuna singola posizione.
4. Per cambiare la modalità di calcolo media toccare **Opzioni**. L'impostazione predefinita è **Pesata**.
Per ulteriori informazioni sulle opzioni disponibili per il calcolo della media, vedere [Calcolo della media, page 125](#).
5. Toccare **Memorizza**.

Se nel database esiste già una posizione mediata per il punto, il punto esistente viene cancellato automaticamente quando è memorizzata la nuova posizione media.

NOTE – Una posizione media non viene aggiornata automaticamente se le posizioni utilizzate per il calcolo della media vengono modificate. Ad esempio se la calibrazione viene aggiornata, se le osservazioni sono trasformate o eliminate o se vengono aggiunte nuove osservazioni con lo stesso nome. In questi casi, è necessario ricalcolare la posizione media.

Calcoli area

È possibile calcolare un'area definita da punti, linee o archi. Se necessario, è possibile suddividere l'area calcolata utilizzando una linea parallela o un punto cardine.


NOTE – Per calcolare *l'area della Superficie* è necessario utilizzare [Calcola Volume](#).

1. Per calcolare un'area:

Dalla mappa:

- a. Selezionare i punti, linee o archi che definiscono il perimetro dell'area da calcolare.
TIP – Selezionare gli elementi nell'ordine che hanno sul perimetro. Quando si selezionano linee o archi vanno selezionati nella direzione corretta.
- b. Toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Calcoli area**.

Dal menu:

- a. Toccare  e selezionare **Cogo / Calcoli area**.
- b. Selezionare i punti che definiscono il perimetro dell'area, nell'ordine che hanno sul perimetro.
TIP – È possibile selezionare solamente punti per definire un area quando si apre la schermata **Calcoli area** dal menu
- c. Cliccare **Calc**.

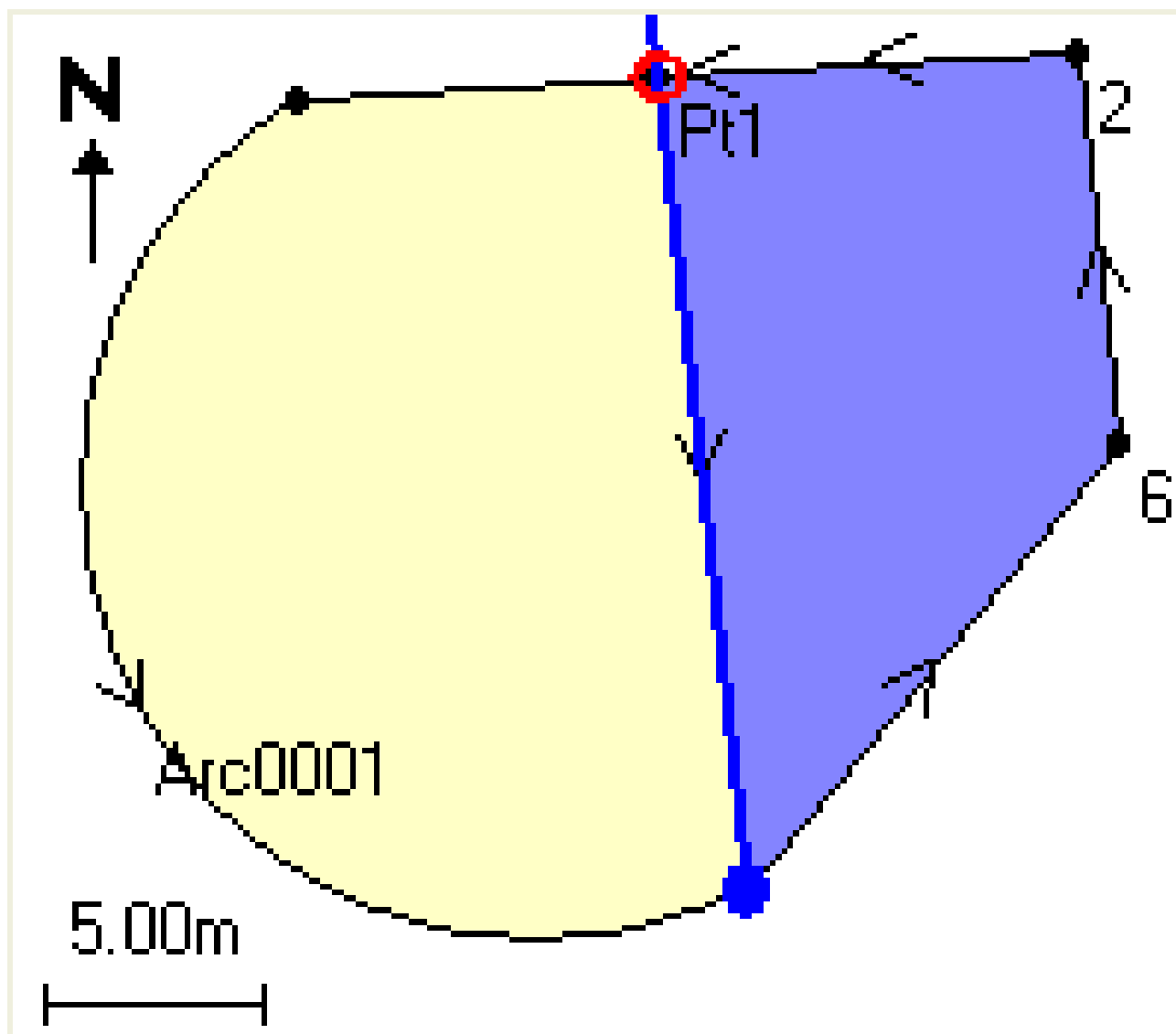
Vengono visualizzati l'area calcolata e il perimetro. Le frecce sulle linee indicano l'ordine in cui i punti sono stati selezionati.

2. Per modificare Come calcolare le distanze toccare **Opzioni**. Vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#).
3. Inserire un nome per l'area campo **Nome**.

4. Per memorizzare l'area senza suddividerla, toccare **Memorizza**.
5. Per suddividere l'area:
 - a. Toccare il metodo di suddivisione – **Parallela** o **Cardine**.
 - b. Nel campo **Nuova area**, inserire la dimensione della nuova area da sottrarre dal totale dell'area.
 - c. Se si è selezionato:
 - Il metodo **Parallelo**, toccare la linea che definisce la linea parallela.
 - Il metodo **Cardine**, toccare il punto che definisce il punto cardine.

La **Nuova area** inserita viene ombreggiata in blu. I nuovi punti intersezione vengono visualizzati con un cerchio rosso ed etichettati come Pt1, Pt2 ecc.

Vedere l'esempio di area suddivisa utilizzando il metodo **Cardine** sotto:



NOTE - Se le linee si intersecano o si incrociano, il software cerca di calcolare l'area corretta e di suddividerla, ma in alcuni casi potrebbe dare risultati errati. Assicurarsi che la rappresentazione grafica sia corretta e quindi fare doppio clic sui risultati se si è preoccupati che possano non essere corretti.

- d. Se l'area suddivisa richiesta è il complemento dell'area visualizzata, toccare il pulsante **Scambia area** per scambiare le aree.
- e. Selezionare **Continue**.
- f. Per memorizzare i punti di intersezione, inserire i nomi e quindi toccare **Salva**.
- g. Se non si desidera salvare i punti di intersezione, non denominarli. Toccare **Chiudi**.

Per visualizzare dettagli sull'area originale e sul perimetro, la nuova area e il nuovo perimetro, i nuovi punti di intersezione e un'immagine dell'area, passare a **Esamina il lavoro**.

Soluzioni arco

Per calcolare un arco o i punti su un arco, toccare ☰ e selezionare **Cogo / Soluzioni arco**.

Calcolare soluzioni arco

È possibile calcolare un arco quando sono note due parti dell'arco.

1. Nel gruppo **Valori arco**, utilizzare i due campi **Metodo** per impostare il tipo di entrata per i valori arco che si hanno.

La prima parte nota dell'arco è definita da uno degli elementi seguenti:

- **Raggio** – è il raggio dell'arco.
- **Delta** – il delta o angolo di deflezione.
- **Arco in gradi** – l'angolo di deflezione (delta) che risulta in una lunghezza d'arco di 100 unità
- **Corda in gradi** – l'angolo di deflezione (delta) che risulta in una lunghezza della corda di 100 unità

La seconda parte nota dell'arco è definita da uno degli elementi seguenti:

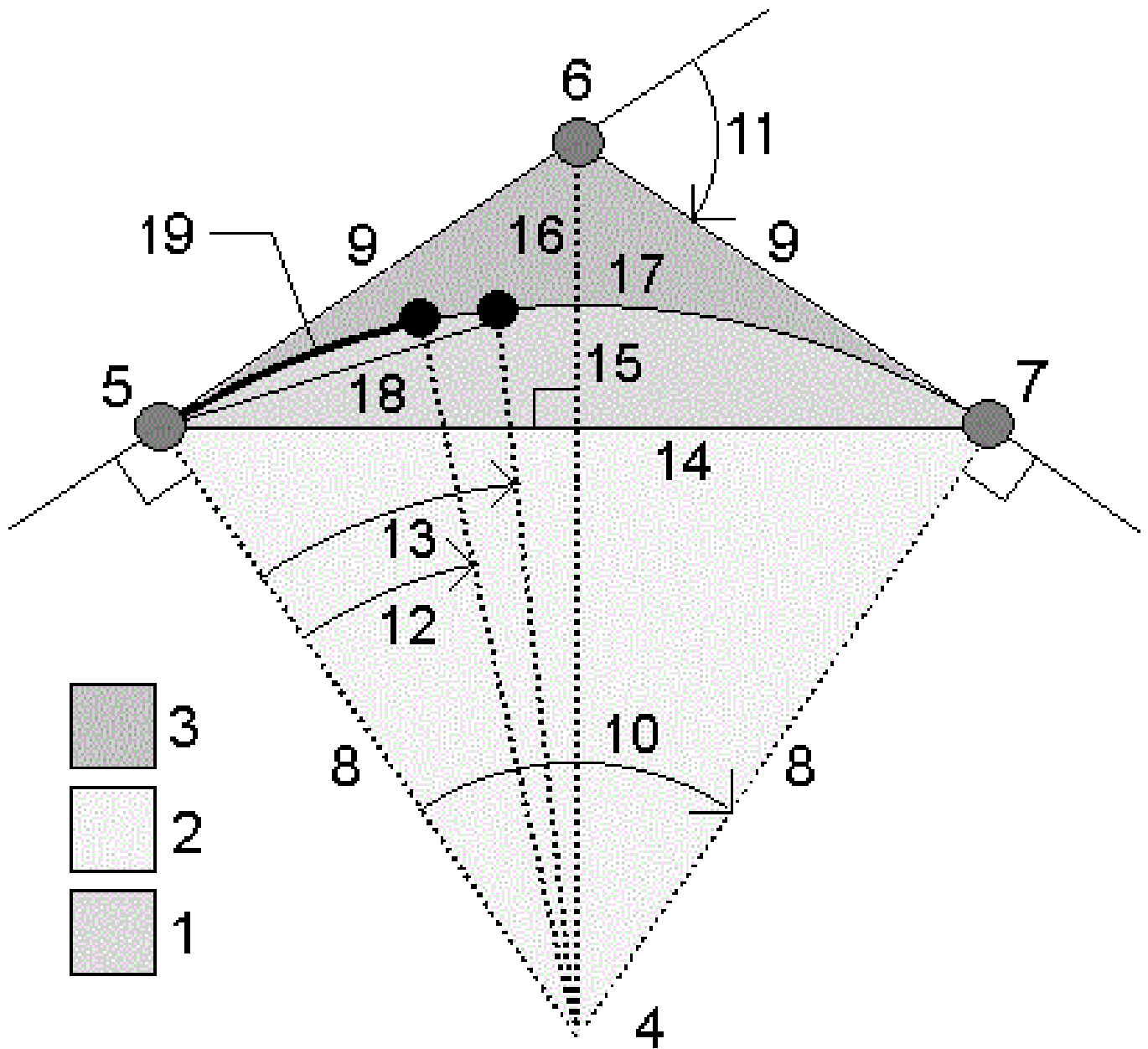
- **Delta** – il delta o angolo di deflezione.
- **Lunghezza** – è la lunghezza dell'arco.
- **Corda** – la lunghezza della corda.
- **Tangente** – è la distanza da PC o PT a PI.
- **Esterna** – è la distanza minore tra il PI (Punto di intersezione) e l'arco.
- **Ordinata intermedia** – la distanza tra l'arco e la corda nel punto intermedio dell'arco.

2. Cliccare **Calc**.

Vengono visualizzati i risultati dell'arco orizzontale e una rappresentazione grafica dell'arco. I dati inseriti vengono visualizzati come testo nero, i dati calcolati vengono visualizzati in rosso.

Risultati

Vengono calcolati i seguenti valori per un arco.



Elemento	Valore	Definizione
1	Area segmento	L'area tra l'arco e la corda.
2	Area settore	L'area tra l'arco e i due raggi di margine.
3	Area raccordo	L'area tra l'arco e le tangenti.
4	Punto centrale dell'arco	Il punto centrale dell'arco
5	Punto di curvatura (PC)	L'inizio dell'arco.
6	Punto di intersezione (PI)	Il punto in cui le tangenti si intersecano.
7	Punto di tangenza (PT)	La fine dell'arco.
8	Raggio	Il raggio dell'arco.
9	Tangente	La distanza da PC o PT a PI.
10	Angolo delta	L'angolo delta.
11	Angolo di deviazione	L'angolo di deviazione.
12	Arco gradi	L'angolo di deviazione che risulta dalla lunghezza di arco di 100 unità
13	Gradi corda	L'angolo di deviazione che risulta dalla lunghezza della corda di 100 unità
14	Lunghezza corda	Lunghezza corda
15	Ordinata intermedia	La distanza tra l'arco e la corda nel punto intermedio dell'arco.
16	Esterno	La distanza minima tra PI e l'arco.
17	Lunghezza arco	La lunghezza dell'arco.

Calcolare punti sull'arco

1. Toccare **Layout** per calcolare i punti sull'arco in qualsiasi stazione lungo l'arco.
2. Selezionare uno dei metodi nel campo **Metodo layout**.
3. Per salvare i risultati nel lavoro, toccare **Memorizza**.

TIP – Una volta memorizzati i risultati, toccare **Arco** per nascondere i campi **Layout** dallo schermo.

Metodo deflezione PC

Fornisce l'angolo di deflezione e la distanza ad ogni stazione specificata sull'arco come se si stesse occupando il punto PC e si stesse eseguendo l'osservazione all'indietro del punto PI.

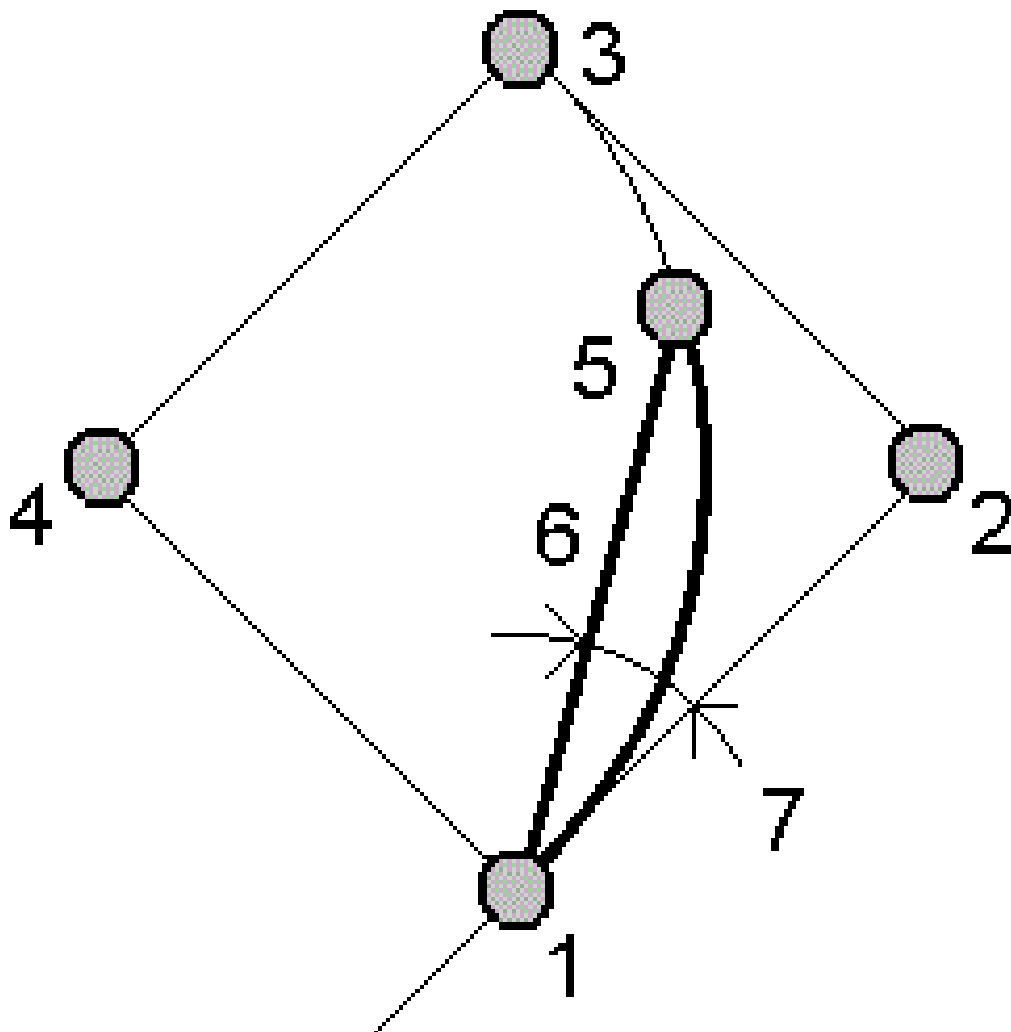
Toccare **Calc** per visualizzare l'arco calcolato con questi dettagli aggiuntivi:

- **Stazione** – la stazione specificata lungo l'arco.
- **Deflezione** – è l'angolo di deflezione dalla linea tangente (da punto PC a punto PI) al punto stazione corrente sull'arco.
- **Corda** – la distanza rispetto al punto stazione corrente sull'arco dal punto PC.
- **Stazione precedente** – è la stazione di deflezione PC precedentemente specificata.

Questo è disponibile solo se il punto immediatamente precedente è stato calcolato utilizzando il metodo di deflezione PC.

- **Corda breve** – è la distanza della corda dal punto di deflezione PC corrente sull'arco fino al punto di deflezione PC precedente sull'arco.

Questo è disponibile solo se il punto immediatamente precedente è stato calcolato utilizzando il metodo di deflezione PC.



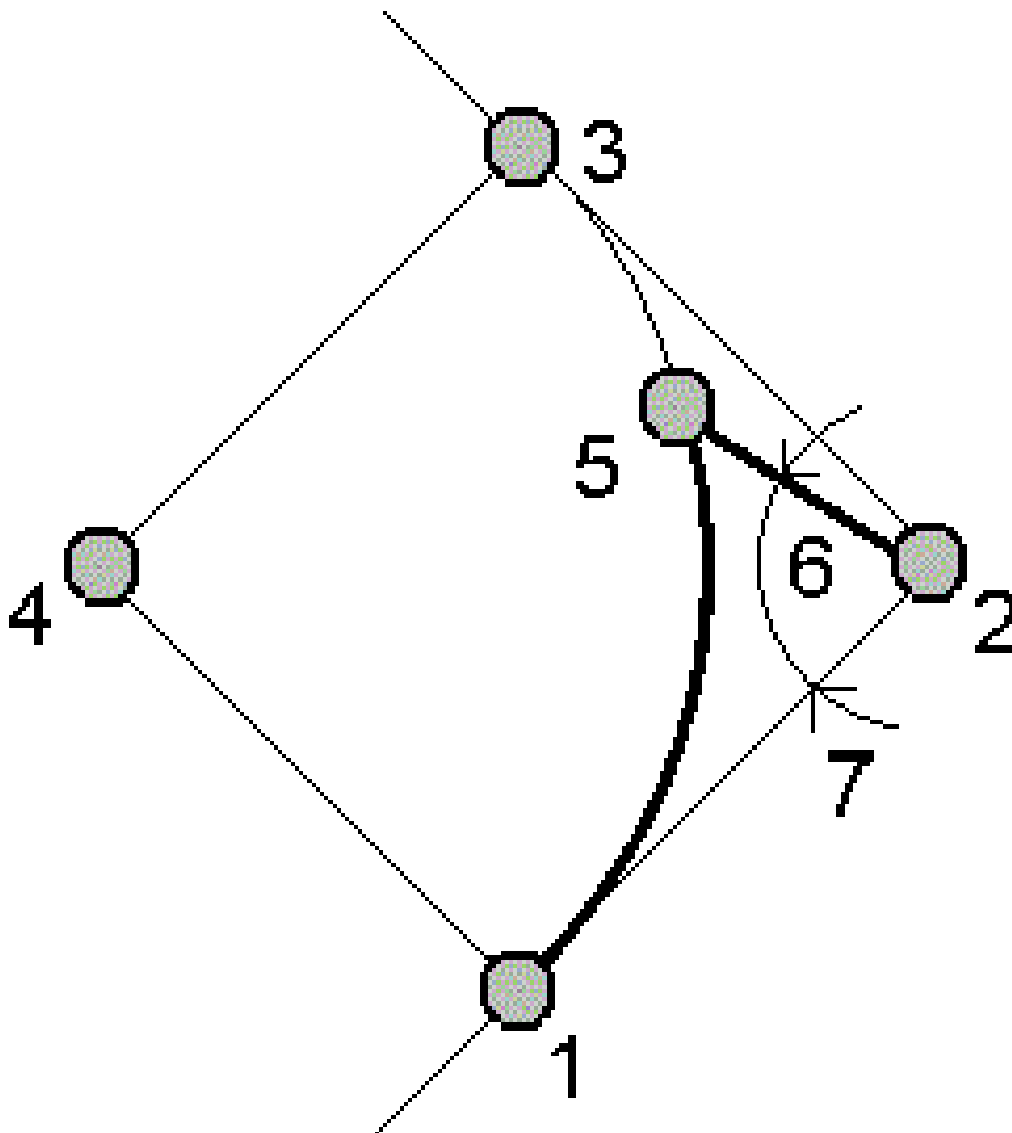
1	Punto di curvatura (PC)	2	Punto di intersezione (PI)
3	Punto di tangenza (PT)	4	Punto centrale dell'arco
5	Stazione corrente	6	Corda
7	Angolo di deviazione		

Metodo deflezione PI

Fornisce l'angolo di deflezione e la distanza ad ogni stazione specificata sull'arco come se si stesse occupando il punto PI e si stesse eseguendo l'osservazione all'indietro del punto PC.

Toccare **Calc** per visualizzare l'arco calcolato con questi dettagli aggiuntivi:

- **Stazione** – la stazione specificata lungo l'arco.
- **Deflezione** – l'angolo di deflezione dalla linea tangente in entrata fino al punto stazione corrente sull'arco.
- **Da PI a stazione** – la distanza al punto stazione corrente sull'arco dal punto PI.



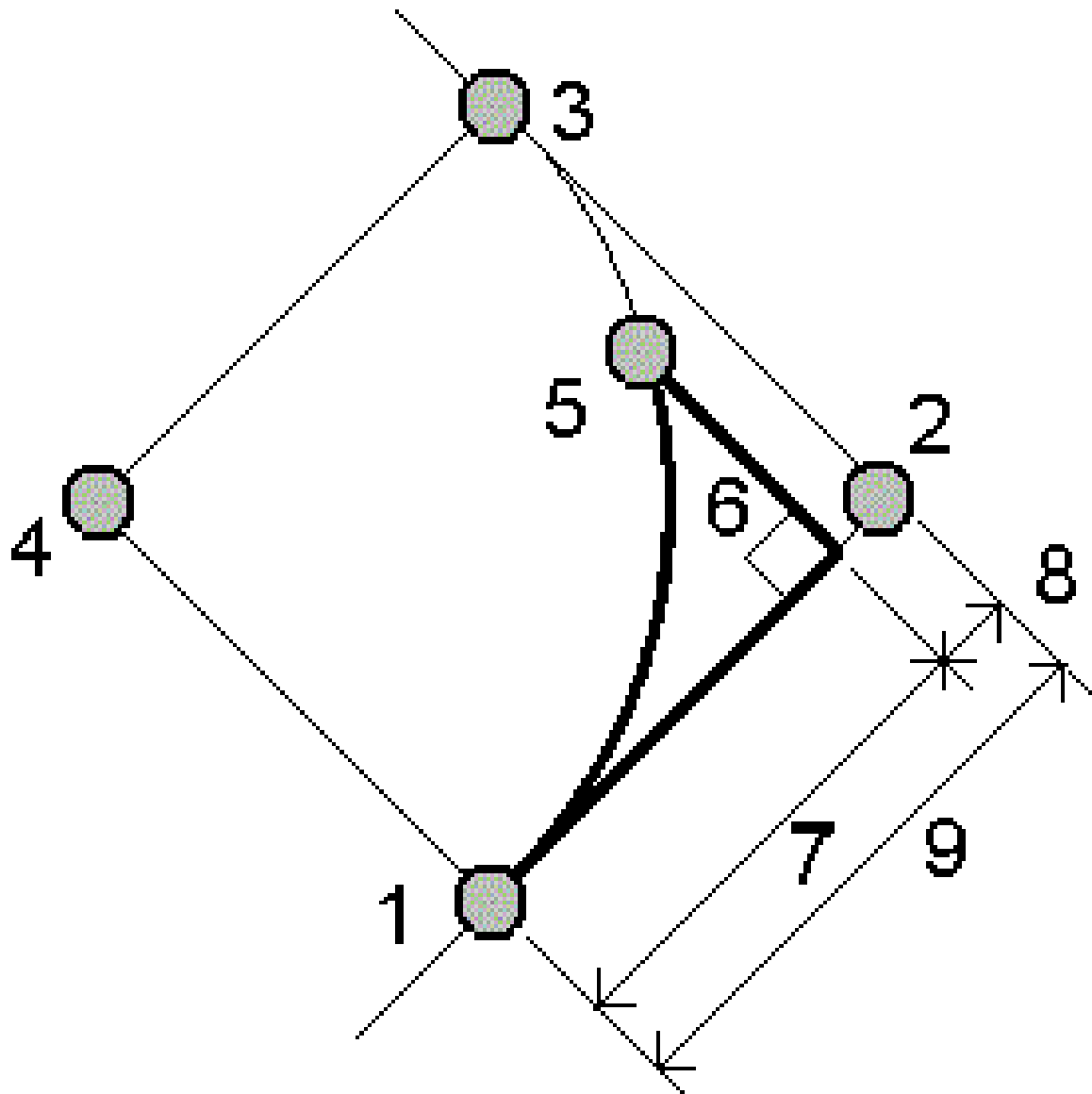
- | | | | |
|---|-------------------------|---|----------------------------|
| 1 | Punto di curvatura (PC) | 2 | Punto di intersezione (PI) |
| 3 | Punto di tangenza (PT) | 4 | Punto centrale dell'arco |
| 5 | Stazione corrente | 6 | da PI a stazione |
| 7 | Angolo di deviazione | | |

Metodo offset tangente

Fornisce le informazioni di offset perpendicolare dalla linea tangente (la linea da punto PC al punto PI) per ogni stazione specificata sull'arco.

Toccare **Calc** per visualizzare l'arco calcolato con questi dettagli aggiuntivi:

- **Stazione** – la stazione specificata lungo l'arco.
- **Dist tangente (TD)** – la distanza lungo la linea tangente dal punto PC verso il punto PI dove si trova l'offset perpendicolare rispetto all'arco.
- **Offset tangente** – è l'offset perpendicolare dalla linea tangente al punto stazione corrente sull'arco.
- **Tangente** – è la lunghezza della linea tangente (la distanza dal punto PC al punto PI).
- **Tangente – TD** – è la distanza promemoria lungo la linea tangente (la distanza dal punto dell'offset perpendicolare rispetto al punto PI).



1	Punto di curvatura (PC)	2	Punto di intersezione (PI)
3	Punto di tangenza (PT)	4	Punto centrale dell'arco
5	Stazione corrente	6	Offset tangente
7	Distanza tangente (TD)	8	Tangente - TD

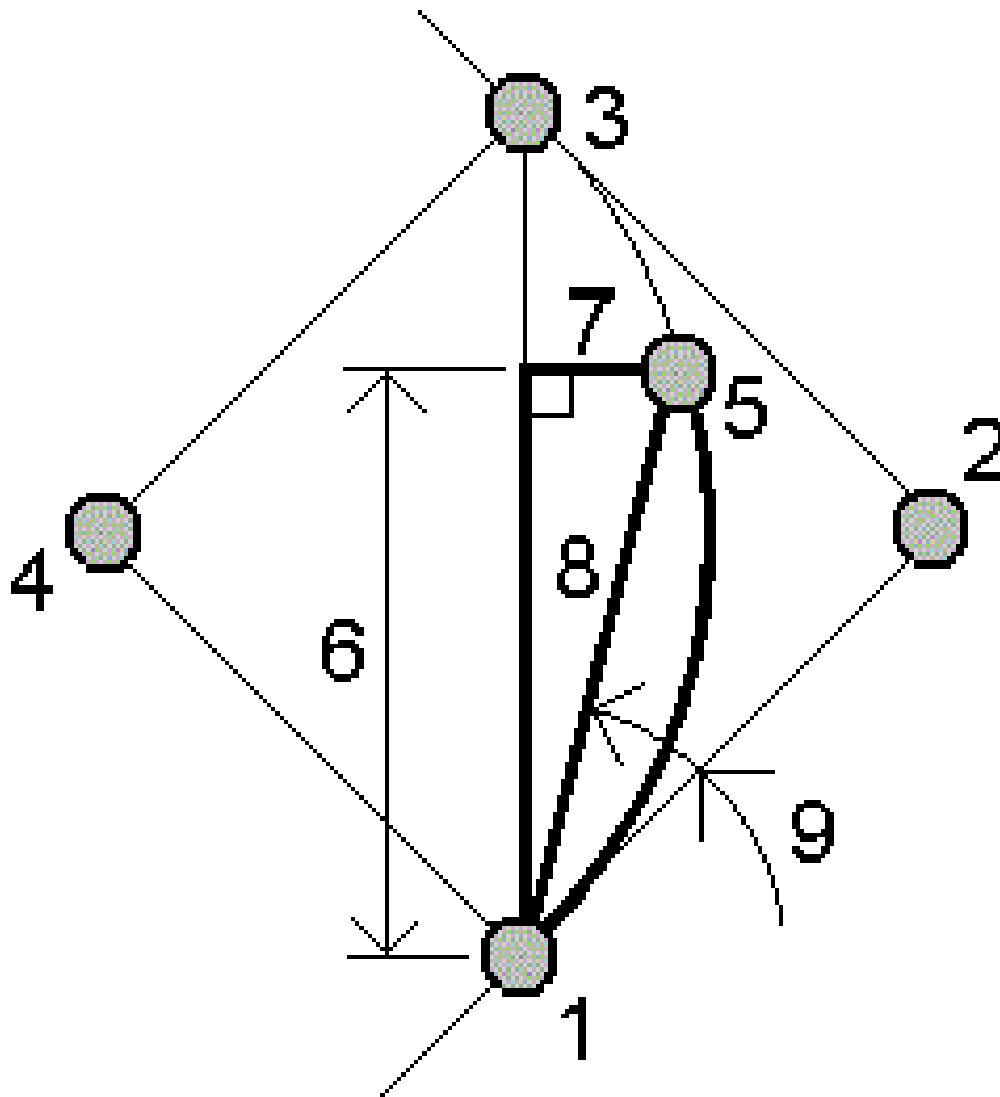
9 Tangente

Metodo offset corda

Fornisce le informazioni offset perpendicolare dalla corda lunga (la linea dal punto PC al punto PT) per ogni stazione specificata sull'arco. Vengono fornite anche le informazioni di deflazione PC.

Toccare **Calc** per visualizzare l'arco calcolato con questi dettagli aggiuntivi:

- **Stazione** – la stazione specificata lungo l'arco.
- **Dist corda** – la distanza lungo la corda lunga dal punto PC (verso il punto PT) in cui si trova l'offset perpendicolare al punto arco.
- **Offset corda** – è la distanza offset perpendicolare dalla corda lunga al punto stazione corrente sull'arco.
- **Deviazione PC** – è l'angolo di deviazione dalla linea tangente (da punto PC a punto PI) al punto stazione corrente sull'arco.
- **Lunghezza corda** – la distanza dal punto stazione corrente sull'arco dal punto PC.



- | | | | |
|---|-------------------------|---|----------------------------|
| 1 | Punto di curvatura (PC) | 2 | Punto di intersezione (PI) |
| 3 | Punto di tangenza (PT) | 4 | Punto centrale dell'arco |
| 5 | Stazione corrente | 6 | Distanza corda |
| 7 | Offset corda | 8 | Lunghezza corda |

Per aggiungere l'arco, e i punti che definiscono l'arco, al lavoro.

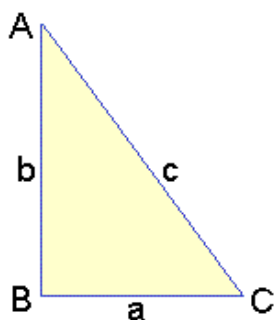
1. Toccare **Aggiungi**
2. Selezionare un punto di inizio per l'arco, una tangente d'ingresso e la direzione della tangente d'ingresso.
3. Cliccare **Calc.**
4. Toccare **Memorizza.**

Le informazioni seguenti sono aggiunte al lavoro.

- l'arco calcolato
- il punto che definisce il punto finale dell'arco
- il punto che definisce il punto centrale dell'arco

Soluzioni triangolo

1. Per calcolare un triangolo, toccare \equiv e selezionare **Cogo / Soluzioni triangolo.**
2. Usare i dati inseriti e selezionare il metodo appropriato per calcolare il triangolo:



Selezionare...	Quindi inserire...
Lato-lato-lato	Le distanze per i lati a, b e c.
Angolo-lato-angolo	Angolo A, la distanza per il lato b e l'angolo C.
Lato-Angolo-Angolo	La distanza per il lato a, l'angolo B e l'angolo A.
Lato-Angolo-Lato	La distanza per il lato a, l'angolo B e la distanza per il lato c. risultati.
Lato-lato-angolo	Le distanze per i lati a e b e l'angolo A.



3. Cliccare **Calc.**

Vengono visualizzate le lunghezze dei lati a, b e c, gli angoli di A, B e C, l'area del triangolo e la rappresentazione grafica del triangolo.

I dati inseriti vengono visualizzati come testo nero, i dati calcolati sono visualizzati in rosso.

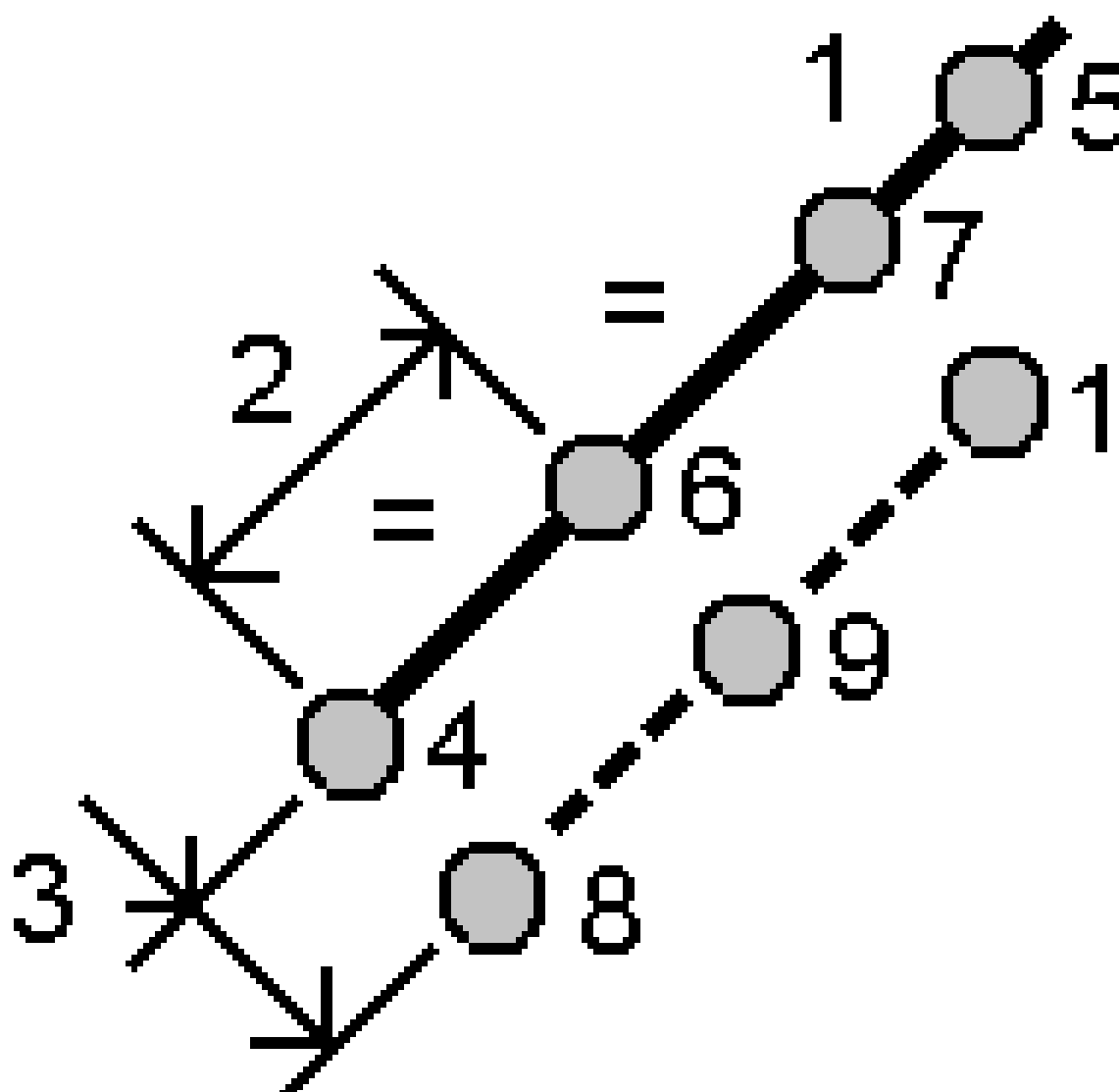
4. Se viene visualizzato il tasto software **Altro**, ci sono due soluzioni per il triangolo. Toccare **Altro** per visualizzare le due possibili soluzioni in modo da poter selezionare quella corretta.
5. Toccare **Memorizza**.

Suddividi una linea

1. Per aprire la maschera **Suddividere una linea** è possibile:
 - Nella mappa selezionare la linea da suddividere. Toccare e mantenere premuto sulla mappa e selezionare **Suddividere una linea**.
 - Toccare  e selezionare **Cogo / Suddividere una linea**. Digitare il nome della linea.
Se la linea non esiste ancora, toccare  e selezionare **Due punti**. Immettere il punto iniziale e il punto finale per definire la linea.
2. Per impostare il codice dei punti creati, toccare **Opzioni** e selezionare il nome o codice della linea da suddividere nel campo **Suddividi codici punti**.
3. Suddividere una linea impiegando uno dei seguenti metodi.

Per il metodo Lunghezza segmento fissa:

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Lunghezza segmento fissa**.
2. Digitare la lunghezza segmento **(2)** e qualsiasi offset orizzontale **(3)** e verticale dalla linea.



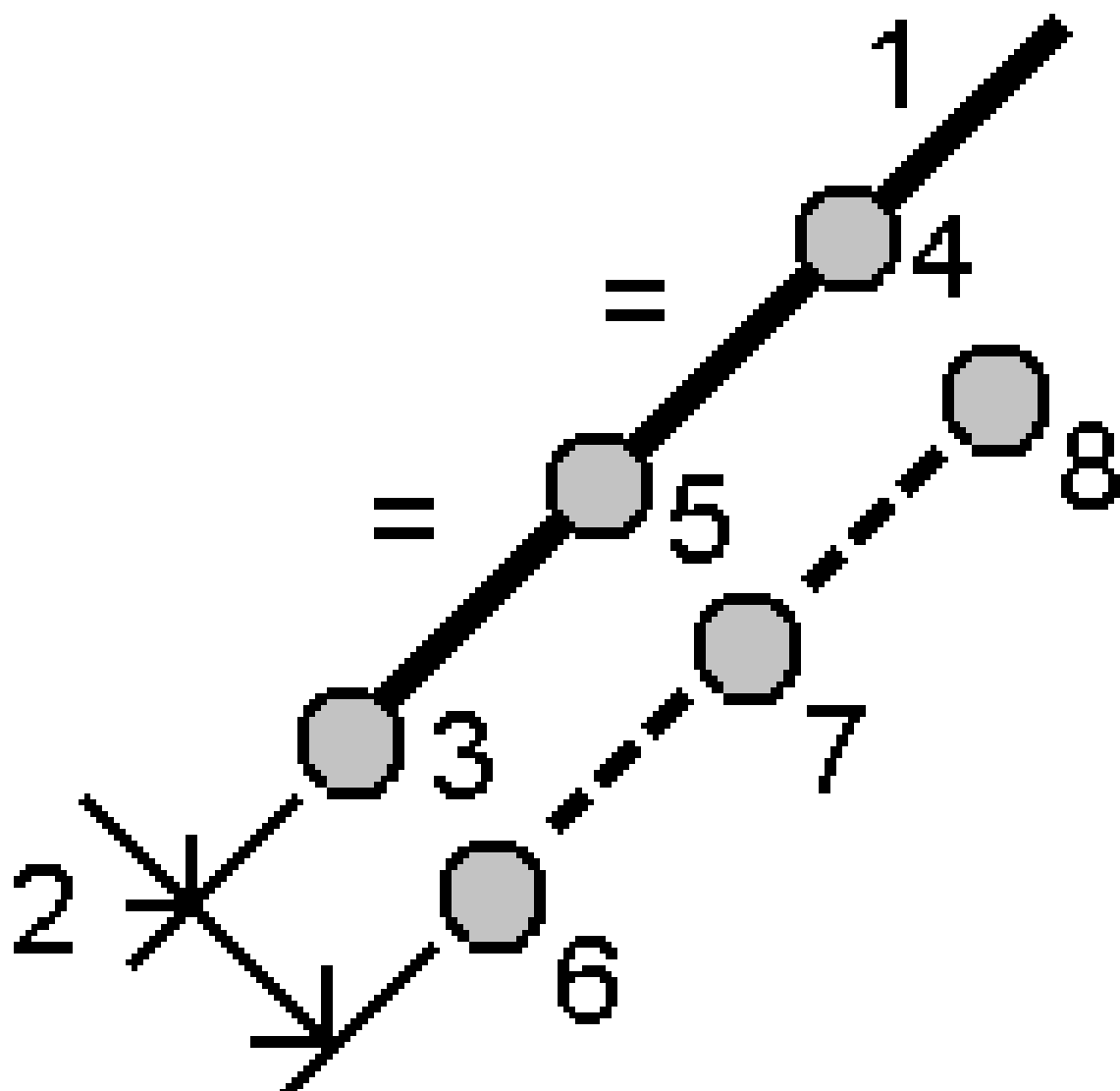
3. Digitare l'**Inizio su stazione (4)**, **Fine su stazione (5)** e **Nome punto d'inizio**.

4. Toccare **Avvio**. Il software calcola i nuovi punti (**4, 6, 7, 8, 9, 10**).

I numeri dei punti creati sono aumentati dal **Nome del punto iniziale** e sono memorizzati nel lavoro.

Per il metodo **Numero fisso di segmenti**:

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Numero fisso di segmenti**.
2. Digitare il numero di segmenti e qualsiasi offset orizzontale (**2**) e verticale dalla linea.



3. Digitare i nomi di **Inizio su stazione (3)**, **Fine su stazione (4)** e **Nome punto d'inizio**.
4. Toccare **Avvio**. Il software calcola i nuovi punti (3, 5, 4, o 6, 7, 8).

I numeri dei punti creati sono aumentati dal **Nome del punto iniziale** e sono memorizzati nel lavoro.

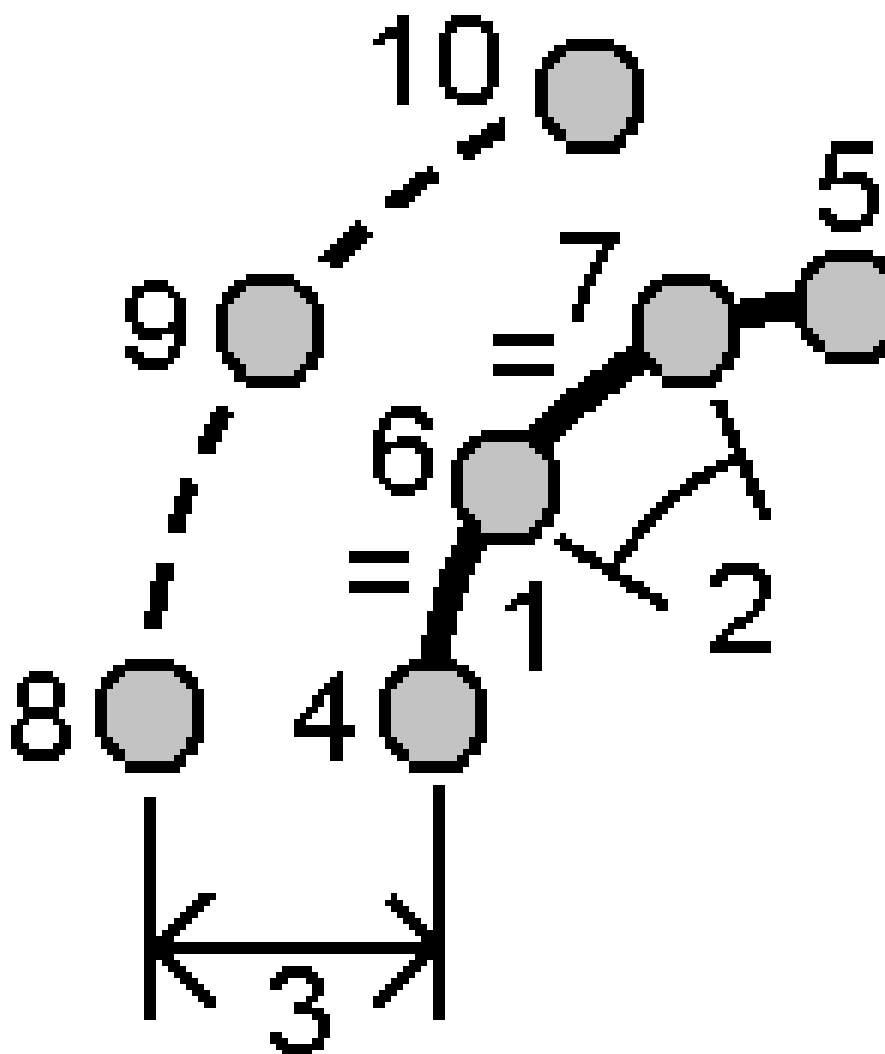
Suddividi un arco

1. Per aprire la maschera **Suddividere un arco** è possibile:
 - Nella mappa selezionare l'arco da suddividere. Toccare e mantenere premuto nella mappa e selezionare **Suddividere un arco**.
 - Toccare **☰** e selezionare **Cogo / Suddividere un arco**. Digitare il nome dell'arco.

2. Per impostare il codice dei punti creati, toccare **Opzioni** e selezionare il nome o codice dell'arco da suddividere nel campo **Suddividi codici punti**.
3. Suddividere un arco impiegando uno dei seguenti metodi.

Per il metodo **Lunghezza segmento fissa**:

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Lunghezza segmento fissa**.
2. Digitare la lunghezza segmento **(2)** e qualsiasi offset orizzontale **(3)** e verticale dall'arco.

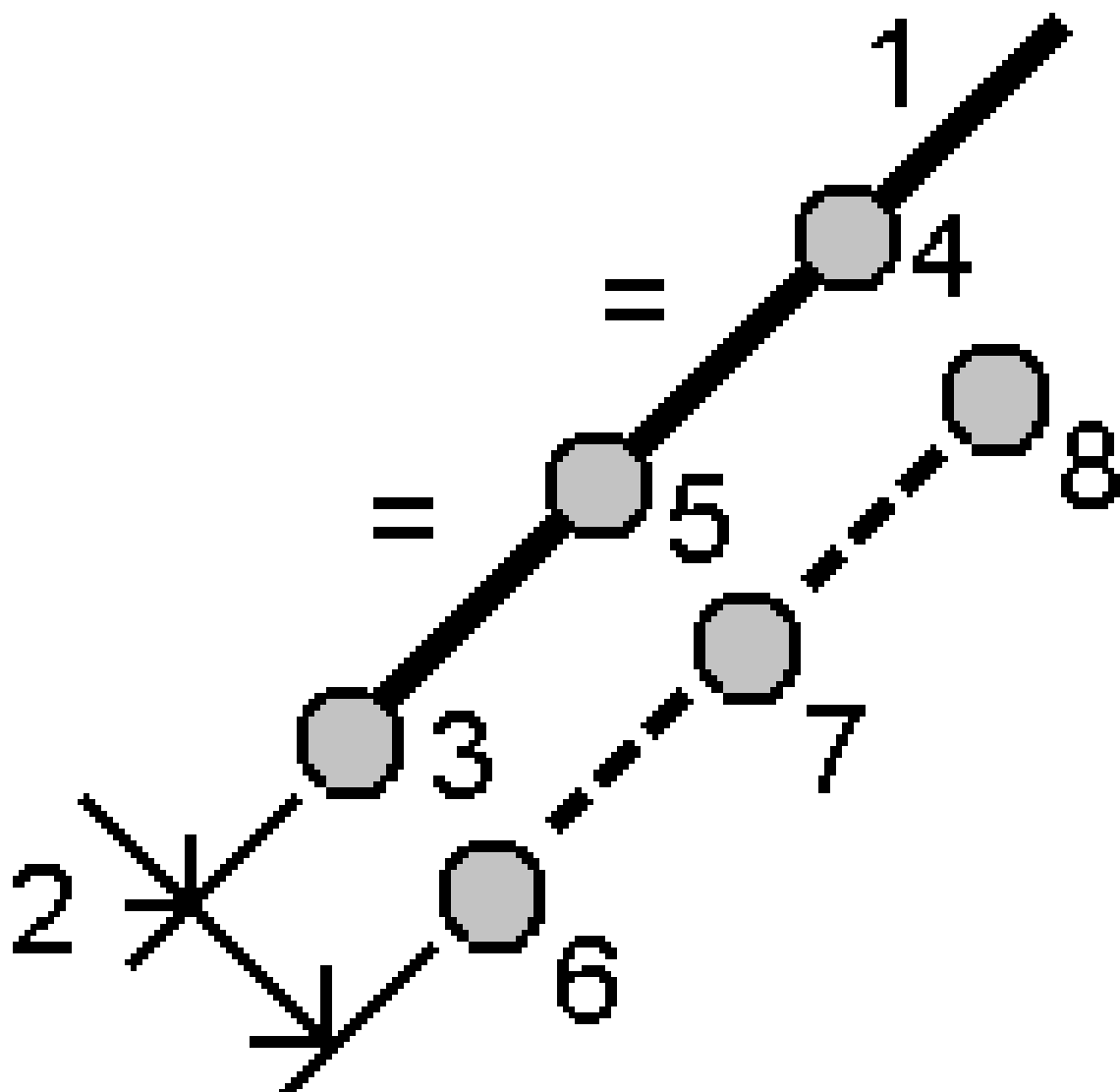


3. Digitare il **Inizio su stazione (4)**, **Fine su stazione (5)** e **Punto d'inizio**.
4. Toccare **Avvio**. Il software calcola i nuovi punti **(4, 6, 7, o 8, 9, 10)**.

I numeri dei punti creati sono aumentati dal **Nome del punto iniziale** e sono memorizzati nel lavoro.

Per il metodo Numero fisso di segmenti:

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Numero fisso di segmenti**.
2. Digitare il numero di segmenti e qualsiasi offset orizzontale (**2**) e verticale dall'arco.

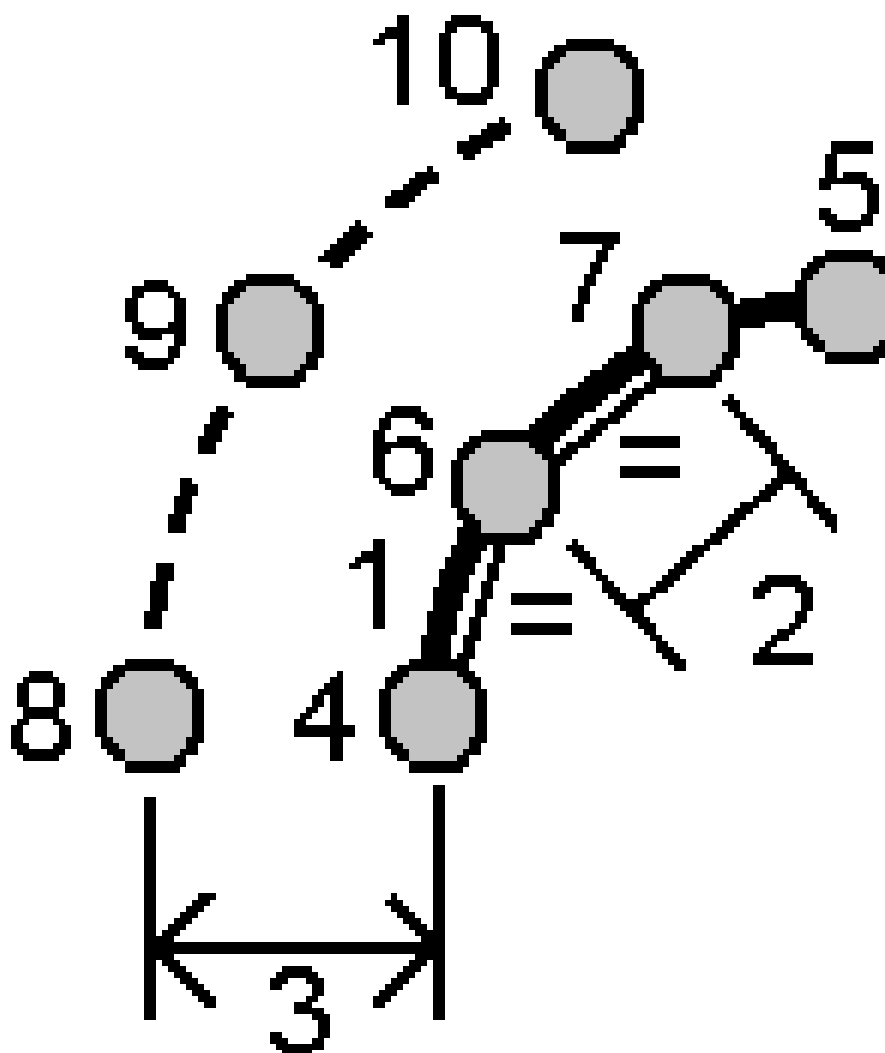


3. Digitare il **Inizio su stazione (3)**, **Fine su stazione (4)** e **Punto d'inizio**.
4. Toccare **Avvio**. Il software calcola i nuovi punti (**3, 5, 4, o 6, 7, 8**).

I numeri dei punti creati sono aumentati dal **Nome del punto iniziale** e sono memorizzati nel lavoro.

Per il metodo Lunghezza corda fissa:

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Lunghezza corda fissa**.
2. Digitare le lunghezza corda (**2**) e qualsiasi offset orizzontale (**3**) e verticale dall'arco.

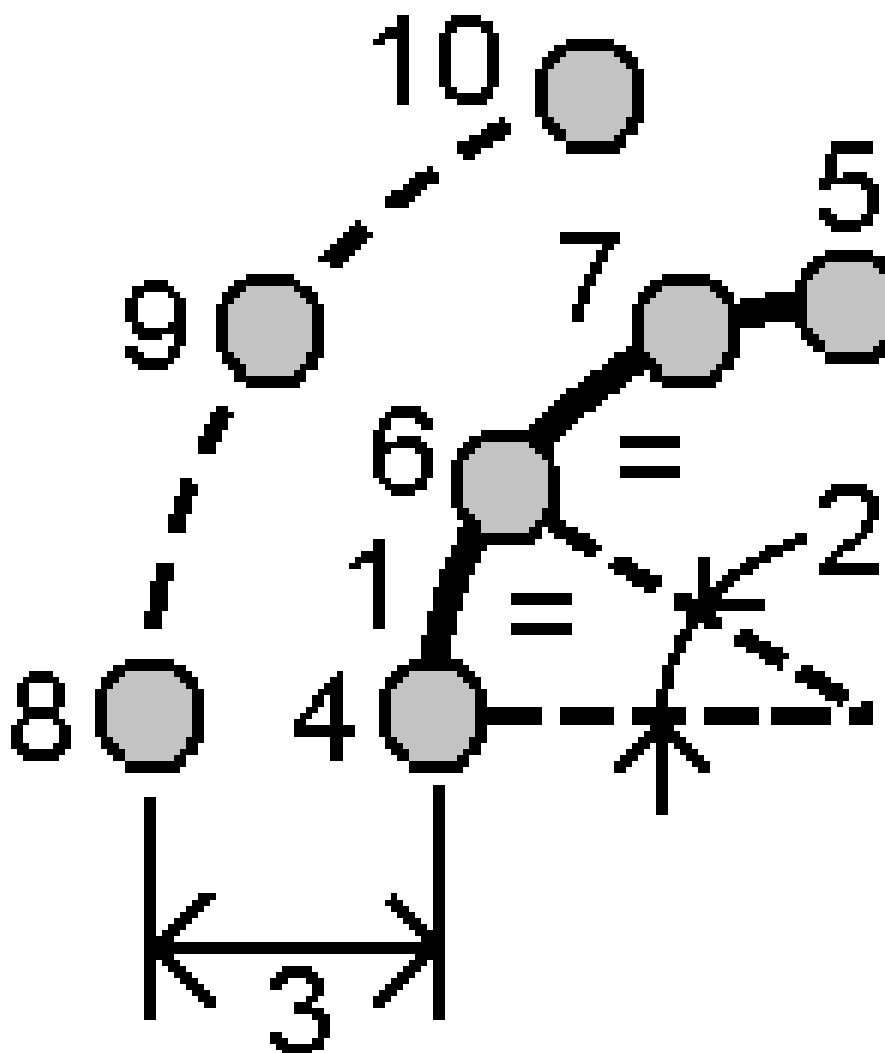


3. Digitare il **Inizio su stazione (4)**, **Fine su stazione (5)** e **Punto d'inizio**.
4. Toccare **Avvio**. Il software calcola i nuovi punti (**4, 6, 7, o 8, 9, 10**).

I numeri dei punti creati sono aumentati dal **Nome del punto iniziale** e sono memorizzati nel lavoro.

Per il metodo Angolo sotteso fisso:

1. Nel campo **Metodo**, selezionare **Angolo fisso sotteso**.
2. Digitare l' **angolo sotteso (2)** e qualsiasi offset orizzontale (**3**) e verticale dall'arco.



3. Digitare il **Inizio su stazione (4)**, **Fine su stazione (5)** e **Punto d'inizio**.
4. Toccare **Avvio**. Il software calcola i nuovi punti (**4, 6, 7, o 8, 9, 10**).

I numeri dei punti creati sono aumentati dal **Nome del punto iniziale** e sono memorizzati nel lavoro.

Correggi impostazione stazione

Utilizzare la funzione Compensazione Cogo **Correggi impostazione stazione** se è necessario applicare correzioni all'impostazione stazione e a tutti i punti misurati utilizzando la stessa impostazione stazione. La funzione **Correggi impostazione stazione** può essere utilizzata per riorientare e traslare un'impostazione stazione dove sono state utilizzate azimut o coordinate di stazione temporanee o non corrette.

NOTE – Solo le impostazioni stazione con un azimut nell'osservazione all'indietro possono essere riorientate o tradotte. Se le coordinate per la stazione o il punto di un'osservazione all'indietro non sono note, si usa un azimut inserito con un'osservazione all'indietro.

1. Per aprire la maschera **Correggi impostazione stazione**, toccare **☰** e selezionare **Cogo / Regola / Fissa impostazione stazione**.
2. Nel campo **Impostazione stazione**, selezionare il punto che si vuole compensare. Possono essere selezionate solamente le stazioni nel lavoro che hanno un azimut inserito.
3. Selezionare il tipo di trasformazione. Scegliere una o entrambe le seguenti opzioni:
 - Selezionare **Riorienta impostazione stazione** per regolare l'orientamento dell'impostazione stazione.
 - Selezionare **Trasla stazione** per traslare le coordinate della stazione nelle coordinate corrette.
4. Toccare **Accetta**.
5. Se è stata selezionata l'opzione **Riorienta impostazione stazione**:
 - a. Scegliere una delle seguenti opzioni dal campo **Metodo**:
 - Selezionare **Immettere un nuovo azimut di osservazione all'indietro**, quindi inserire il valore **Nuovo azimut di osservazione all'indietro**.
 - Selezionare **Inserire valore rotazione** e poi inserire il nuovo valore **Rotazione**.
 - b. Toccare **Applica**.
La mappa aggiorna la stazione e i punti misurati utilizzando la stessa impostazione stazione. Viene aggiornato anche l'azimut di osservazione all'indietro originale.
 - c. Per salvare i risultati nel lavoro, tocca **Conferma**. Se le modifiche non sembrano corrette, toccare **Esc** per annullare le modifiche.
6. Se è stata selezionata l'opzione **Trasla stazione**:
 - a. Scegliere una delle seguenti opzioni dal campo **Metodo**:
 - Selezionare **Due punti**, poi selezionare **Da punto** e **A punto**.
 - Selezionare **Delta**, quindi immettere un delta **Direzione nord, Direzione est** e/o **Quota**. Il delta è la distanza di cui il punto deve essere spostato.
 - Selezionare **Inserisci coordinate** e quindi inserire le nuove coordinate per il punto.
 - b. Cliccare **Calc**.
Una freccia sulla mappa indica il punto che si muoverà e dove si muoverà.

- c. Toccare **Applica**.

La mappa aggiorna la stazione e i punti misurati utilizzando la stessa impostazione stazione. Viene spostato anche il punto di occupazione originale.

- d. Per salvare i risultati nel lavoro, tocca **Conferma**. Se le modifiche non sembrano corrette, toccare **Esc** per annullare le modifiche.

Trasformazioni

È possibile trasformare le coordinate punto utilizzando trasformazioni cogo o trasformazioni locali.

Trasformazioni Cogo

Utilizzare la trasformazione cogo per trasformare un singolo punto, o una selezione di punti, utilizzando rotazione, scala e traslazione, singolarmente o in combinazione.

Una trasformazione cogo cancella i punti originali e memorizza i nuovi punti reticolo aventi lo stesso nome.

TIP – Per riorientare e traslare un'impostazione stazione utilizzare la funzione Compensazione Cogo **Correggi impostazione stazione**. [Correggi impostazione stazione, page 288](#) consente di aggiornare l'azimut dell'osservazione all'indietro o di aggiornare le coordinate stazione e conserva tutte le osservazioni dalla stazione.

Trasformazioni locali

Utilizzare una trasformazione locale per trasformare punti (locali) Reticolo in punti Reticolo.

NOTE – Il supporto della trasformazione locale è disponibile solo quando l'opzione **Geodetica avanzata** è disponibile nella schermata **Impostazioni cogo** delle proprietà del lavoro.

Nelle attività di rilievo, vi sono spesso occasioni in cui i punti esistenti da collegare o picchettare hanno coordinate di reticolo definite in uno o più sistemi di riferimento o di coordinate, che sono diversi dal sistema di coordinate del lavoro corrente. Questi diversi sistemi di riferimento o coordinate possono essere definiti in base a linee base precedenti in cui le coordinate sono effettivamente stazioni ed eseguire l'offset dei valori dalla linea di riferimento di base. Oppure possono fare riferimento a un sistema completamente arbitrario. Ad esempio, un architetto potrebbe fornire le coordinate delle fondamenta di un edificio che devono essere posizionate e trasferite in un sistema di coordinate reale sul posto.

A differenza della trasformazione cogo la trasformazione locale non cambia le coordinate dei punti originali. I punti invece possono essere creati come Reticolo (locale) e viene definita una relazione con il reticolo che fornisce la trasformazione nel sistema di coordinate locali.

NOTE – I punti (locali) reticolo non possono essere visualizzati nella mappa se non è stata definita una trasformazione nel reticolo.

Applicare trasformazioni locali.

Trimble Access consente di calcolare e memorizzare una o più trasformazioni locali che eseguono la trasformazione al momento delle coordinate del reticolo e set di coordinate di reticolo locali. Le trasformazioni possono essere applicate e utilizzate quando:

- Punti digitati
- Si collegano i file al lavoro
- Si picchettano i punti da un file CSV o TXT
- Si esamina il lavoro
- In **Gestione punti**
- Importare un file delimitato da virgole
- Esportazione reticolo (locale)

Un punto memorizzato come Reticolo (locale) può avere solo una trasformazione 'inserita' che definisce la relazione rispetto alle posizioni reticolo del database. Tuttavia, quando si visualizza con **Esamina il lavoro** o **Manager punti**, e quando si esposta come Reticolo (locale) è possibile selezionare una trasformazione locale diversa, che modifica le coordinate reticolo locale calcolate visualizzate.

Permette ad esempio, di digitare un punto reticolo locale in riferimento a una linea di base o a un sistema di riferimento e di trasformarlo in reticolo del database, e quindi se necessario, di utilizzare una diversa trasformazione di visualizzazione per visualizzare il punto con i valori reticolo locale calcolati in riferimento a una diversa linea base o a un diverso sistema di riferimento. Questo è analogo a come un punto può essere visualizzato come stazione e sfalsato rispetto a qualsiasi linea, arco, allineamento o strada.

TIP -

- Per selezionare una trasformazione di input diversa, utilizzare **Gestione punti**
- Per copiare le trasformazioni su altri lavori, utilizzare **Copiare tra lavori**.

Tipi di trasformazioni reticoli locali


In Trimble Access è possibile creare ed applicare i seguenti tipi di trasformazione reticolo locali:

- Il tipo di trasformazioni **Linea** è una trasformazione 2D che consente di selezionare o digitare due punti reticolo del database e farli corrispondere alle coordinate del reticolo locale per le stesse posizioni.
- La trasformazione di **Helmert** può essere una trasformazione di Helmert 2D o una trasformazione 3D eseguita come una trasformazione di Helmert 2D e una trasformazione piano inclinato 1D. È possibile selezionare fino a 20 paia di punti identici per calcolare una trasformazione più adatta tra i punti reticolo del database e le coordinate reticolo locale per le stesse posizioni.
- Il tipo di trasformazione **a sette parametri** è una trasformazione 3D che consente di selezionare fino a 20 paia di punti identici per calcolare una trasformazione più adatta tra i punti reticolo del database e le coordinate reticolo locale per le stesse posizioni.


Una trasformazione a Sette parametri rappresenta una soluzione migliore rispetto a una trasformazione Helmert se i due sistemi di coordinate non vengono definiti rispetto allo stesso piano orizzontale.

Ruotare, scalare e traslare di punti

I comandi Ruota, Scala e Trasla trasformano le coordinate memorizzate di un punto. E' possibile trasformare solamente i punti che possono essere visualizzati come coordinate reticolo.

1. Toccare  e selezionare **Cogo / Compensa / Trasformazioni**.
2. Selezionare **Ruotare / scalare / traslare punti**. Toccare **Avanti**.
3. Selezionare il tipo di trasformazione. Scegliere una o più delle seguenti:
 - Seleziona **Ruotare** per ruotare una selezione di punti intorno ad un punto di origine specificato:
 - Selezionare **Scalare** per scalare le distanze tra il punto di origine e i punti selezionati.
 - Seleziona **Traslare** per spostare una selezione di punti su una superficie reticolo.

NOTE – Quando si esegue più di una trasformazione, l'ordine è sempre Ruota, Scala e quindi Trasla.

4. Toccare **Avanti**.
5. Riempire i campi richiesti per il metodo di trasformazione corrente.
 - **Per ruotare i punti:**
 - a. Selezionare il **Punto di origine**.
 - b. Inserire la **Rotazione** o, per calcolare la rotazione basata sulla differenza tra due azimut, toccare  e selezionare **Due azimut**.
 - **Per scalare i punti:**
 - a. Selezionare il **Punto di origine**.
Quando si trasforma per mezzo di rotazione e scala, l'origine per la scala assume come predefinita l'origine per la rotazione.
 - b. Immettere il **Fattore di scala**.
 - **Per traslare i punti**, scegliere una delle seguenti opzioni dal campo **Metodo**:
 - Selezionare **Delta**, quindi immettere un delta **Direzione nord, Direzione est** e/o **Quota**. Il delta è la distanza di cui il punto deve essere spostato.
Per la trasformazione è possibile selezionare un singolo delta, ad esempio una Direzione nord, oppure una qualsiasi combinazione di delta.
 - Selezionare **Due punti**, poi selezionare **Da punto** e **A punto**.
6. Toccare **Avanti**.
7. Selezionare il punto(i) da trasformare.

I punti selezionati nella mappa popolano automaticamente l'elenco punti da trasformare. Per aggiungere i punti all'elenco vedere [Selezionare punti, page 184](#).

NOTE – Se si seleziona un punto base per la trasformazione, i vettori che partono da tale base diventano nulli.

8. Toccare **Accetta**.
9. Per avviare la trasformazione, toccare **OK**.
10. Toccare **OK**.

Per creare una trasformazione di linea

NOTE – Il supporto della trasformazione locale è disponibile solo quando l'opzione **Geodetica avanzata** è disponibile nella schermata **Impostazioni cogo** delle proprietà del lavoro.

1. Toccare **☰** e selezionare **Cogo / Compensa / Trasformazioni**.
1. Selezionare **Gestire Trasformazioni locali**. Toccare **Avanti**.
2. Selezionare **Creare nuova Trasformazione**. Toccare **Avanti**.
3. Impostare **Tipo di trasformazione** in **Linea** e quindi inserire il **Nome trasformazione**.
4. Inserire il **Punto di inizio**, e quindi inserire le coordinate reticolo locale nei campi **Nord (locale)** ed **Est (locale)**.
5. Selezionare il **Punto finale**, e quindi inserire le coordinate reticolo locali nei campi **Nord (locale)** ed **Est (locale)**.
6. Cliccare **Calc**.
7. Verificare le distanze di trasformazione calcolate e quindi selezionare un **Tipo di fattore di scala** per adattare le posizioni di reticolo locale alle posizioni del reticolo del database. Se si seleziona:
 - **Libero** – Il fattore di scala calcolato viene applicato ai valori locali del reticolo in entrambi gli assi locali.
 - **Fisso a 1.0** – Nessuna scala applicata.

I valori Reticolo (locale) vengono utilizzati nella trasformazione ma senza applicazione di scala. Il punto iniziale è il punto di origine della trasformazione.

 - **Solo lungo l'asse nord locale** – Il fattore di scala calcolato viene applicato ai valori di nord del reticolo locale solo durante la trasformazione.

NOTE – I punti griglia non devono essere salvati come tali ma il software Trimble Access deve essere in grado di calcolare le coordinate griglia del punto.

8. Toccare **Memorizza**.

La trasformazione viene visualizzata nella mappa come linea nera tratteggiata tra il punto reticolo iniziale e quello finale.

Per creare una trasformazione di Helmert

NOTE – Il supporto della trasformazione locale è disponibile solo quando l'opzione **Geodetica avanzata** è disponibile nella schermata **Impostazioni cogo** delle proprietà del lavoro.

1. Toccare **☰** e selezionare **Cogo / Compensa / Trasformazioni**.
1. Selezionare **Gestire Trasformazioni locali**. Toccare **Avanti**.
2. Selezionare **Creare nuova Trasformazione**. Toccare **Avanti**.
3. Impostare il **Tipo di trasformazione** su **Helmert** e quindi inserire il **Nome trasformazione**.
4. Impostare il **Tipo di fattore di scala** su uno dei valori seguenti:
 - **Libero** – Nella trasformazione viene utilizzato il fattore di scala più adeguato.
 - **Fisso** – Nella trasformazione viene utilizzato il fattore di scala inserito.
5. Impostare la **Regolazione verticale** su uno dei valori seguenti:
 - **Nessuno** – Non viene eseguita alcuna regolazione verticale.
 - **Solo regolazione costante** – La correzione verticale media calcolata dalla quota della coppia di punti viene utilizzata per la regolazione verticale nella trasformazione.
 - **Piano inclinato** – Una correzione verticale più un piano di correzione migliore vengono utilizzati per la regolazione verticale della regolazione.
6. Toccare **Avanti**.
7. Toccare **Aggiungi** per selezionare la coppia di punti **Nome punto reticolo** e **Nome punto reticolo locale** e quindi impostare il campo **Utilizzo** su uno dei valori correnti:
 - **Off** – Non utilizzare questa coppia di punti nel calcolo dei parametri di trasformazione.
 - **Solo verticale** – Utilizzare questa coppia di punti solo nel calcolo dei parametri di regolazione verticale.
 - **Solo orizzontale** – Utilizzare questa coppia di punti solo nel calcolo dei parametri di regolazione orizzontale.
 - **Orizzontale e verticale** – Utilizzare questa coppia di punti nel calcolo di entrambi i parametri di regolazione, verticale e orizzontale.
8. Toccare **Accetta** per aggiungere le coppie all'elenco e quindi toccare nuovamente **Aggiungi** per aggiungere più coppie di punti.
9. Per visualizzare i risultati della trasformazione, toccare **Risultati**.
10. Toccare **Memorizza**.

NOTE – Se si modificano le coordinate di un punto utilizzato per calcolare la trasformazione di Helmert, bisogna ricalcolare la trasformazione di Helmert per utilizzare le nuove coordinate.

Per creare una trasformazione a Sette parametri

NOTE – Il supporto della trasformazione locale è disponibile solo quando l'opzione **Geodetica avanzata** è disponibile nella schermata **Impostazioni cogo** delle proprietà del lavoro.

1. Toccare **☰** e selezionare **Cogo / Compensa / Trasformazioni**.
1. Selezionare **Gestire Trasformazioni locali**. Toccare **Avanti**.
2. Selezionare **Creare nuova Trasformazione**. Toccare **Avanti**.
3. Impostare il **Tipo di trasformazione** su **Sette parametri** e quindi inserire il **Nome trasformazione**.

4. Toccare **Avanti**.
5. Toccare **Aggiungi** per selezionare la coppia di punti **Nome punto reticolo** e **Nome punto reticolo locale** e quindi impostare il campo **Utilizzo** su uno dei valori correnti:
 - **Off** – Non utilizzare questa coppia di punti nel calcolo dei parametri di trasformazione.
 - **Orizzontale e verticale** – Utilizzare questa coppia di punti nel calcolo di entrambi i parametri di regolazione, verticale e orizzontale.
6. Toccare **Accetta** per aggiungere le coppie all'elenco e quindi toccare nuovamente **Aggiungi** per aggiungere più coppie di punti.

I residuali inizieranno ad essere visualizzati quando le 3 coppie di punti sono state definite.

NOTE – La trasformazione a sette parametri è una trasformazione solo tridimensionale. Non è possibile utilizzare punti 1D o 2D nelle coppie di punti utilizzate per calcolare i parametri di trasformazione. Se si applica una trasformazione a sette parametri a un reticolo 1D o 2D o a un punto reticolo (locale), la posizione trasformata avrà coordinate nulle.

7. Per visualizzare i risultati della trasformazione, toccare **Risultati**.
8. Toccare **Memorizza**.

NOTE – Se si modificano le coordinate di un punto utilizzato per definire la trasformazione a Sette parametri, bisogna ricalcolare la trasformazione per utilizzare le nuove coordinate.

Calcoli traversa

In un rilevamento convenzionale, se si effettua il rilevamento di una serie di punti usando stazioni **Traversa**, è possibile usare la funzione traversa per calcolare le traverse a anello chiuso o traverse aperte che iniziano e finiscono in coppie di punti conosciuti.

Una stazione traversa valida ha una o più osservazioni mira-indietro per la stazione traversa precedente e una o più osservazioni per la successiva stazione traversa. Per calcolare la chiusura della traversa ci deve essere almeno una misurazione della distanza tra punti successivi usati nelle traverse.

Se il software calcola un errore di chiusura, è possibile regolarla utilizzando una compensazione Tacheometro o Bussola (conosciuta anche come Bowditch). Il software calcola la regolazione angolare e quindi la regolazione di distanza.

NOTE – Non è necessario completare i campi **Azimut** per i punti usati nella traversa. Se l'azimut mira-avanti è nullo nella traversa ad anello ma sono stati osservati tutti gli angoli, si può calcolare una compensazione angolare e di distanza. Comunque, se l'azimut mira indietro è nullo, la traversa non può essere orientata, le coordinate compensate non possono essere memorizzate e una compensazione angolare non può essere calcolata per una traversa aperta (bisogna calcolare una compensazione di distanza.)

Per calcolare la chiusura traversa

1. Toccare **☰** e selezionare **Cogo / Compensa / Poligonale**.
2. Digitare il **Nome traversa**.
3. Nel campo **Stazione di inizio** cliccare il tasto **Elenco**.
4. Dall'elenco punti validi traversa, selezionare un punto da usare come stazione di inizio. Cliccare **Enter**.
Una stazione d'inizio valida ha uno o più punti mira-indietro e uno o più osservazioni per la successiva stazione traversa.
5. Toccare **Aggiungi**
Quando c'è solo una stazione traversa valida, questa viene aggiunta automaticamente.
6. Se c'è più una stazione traversa valida, selezionare la prossima stazione nella traversa.

TIP -

- Per visualizzare l'azimut osservato e la distanza tra due punti nell'elenco, selezionare il primo punto e toccare **Informazioni**.
- Per eliminare punti dall'elenco, selezionarlo e toccare **Elimina**. Vengono rimossi anche tutti i punti dopo quello selezionato.

7. Continuare fino a che non sono stati aggiunti tutti i punti nella traversa.

Una stazione finale valida ha una o più letture mira-indietro e una o più osservazioni per la stazione traversa precedente.

NOTE -

- Non è possibile aggiungere ulteriori punti dopo aver selezionato un punto di controllo.
- È possibile utilizzare impostazione stazione più impostazioni di tipo stazione all'interno di una traversa. Tuttavia, l'orientamento medio calcolato come parte dell'impostazione della stazione non viene utilizzato nel calcolo della traversa e le coordinate compensate risultanti per la stazione significano che l'orientamento della stazione è modificato.
- Non è possibile includere una configurazione della stazione di resezione (inclusa una resezione standard, una resezione Helmert o Impostazione Stazione mediante linea di riferimento) all'interno di una traversa, ma può essere utilizzata come stazione di partenza o di fine in una traversa.

8. Toccare **Chiudi** per calcolare la chiusura della traversa.
9. Per memorizzare i risultati di chiusura cliccare **Memorizza**.

Per regolare la traversa

1. Per selezionare il metodo di regolazione, toccare **Opzioni**. Selezionare il metodo **Tacheometro** o **Bussola** (conosciuto anche come Bowditch) e selezionare il metodo di distribuzione errore per gli

angoli e le elevazioni.

2. Per aggiustare l'errore di chiusura angolare, cliccare **Reg.**.
3. Per compensare l'errore di chiusura della distanza, cliccare **Memorizza**.
4. Per aggiustare l'errore di chiusura della distanza, cliccare **Aggiusta dist.**
5. Per memorizzare i dettagli di regolazione distanza, cliccare **Memorizza**.

Quando si salva la traversa regolata, ogni punto in essa impiegato viene memorizzato come punto traversa regolato con un classificazione di ricerca pari a compensato. Se sono presenti punti traversa con lo stesso nome precedentemente compensati, questi vengono cancellati.

Opzioni poligonale

Usare queste opzioni per specificare come viene compensato un calcolo di poligonale.

Campo	Opzione	Azione
Metodo di compensazione	Bussola	Compensa la poligonale distribuendo gli errori in proporzione alla distanza tra i punti di poligonale
	Tacheometro	Compensa la poligonale distribuendo gli errori in proporzione alle ordinate di direzione nord e direzione est dei punti di poligonale
Distribuzione dell'errore		
Angolare	Proporzionale alla distanza	Distribuisce l'errore angolare tra gli angoli nella poligonale in base alla somma degli inversi delle distanze tra punti di poligonale
	Proporzioni uguali	Distribuisce uniformemente l'errore angolare tra gli angoli nella poligonale
	Nessuno	Non distribuisce l'errore angolare
Quota	Proporzionale alla distanza	Distribuisce l'errore di quota in proporzione alla distanza tra i punti di poligonale
	Proporzioni uguali	Distribuisce uniformemente l'errore di quota tra i punti di poligonale
	Nessuno	Non distribuisce l'errore di quota

NOTE - L'opzione **Bussola** è uguale al metodo di compensazione Bowditch.

Mappa di georeferenziazione

Utilizzare la funzione Compensazione Cogo **Georeferenziare mappa** per abbinare le posizioni in un file mappa ai punti nel lavoro. Ciò è utile quando, ad esempio, un architetto fornisce le coordinate delle fondamenta di un edificio che devono essere posizionate e trasferite in un sistema di coordinate reale in loco. E' possibile utilizzare la **Mappa georeferenziazione** per trasformare il modello nel sistema di coordinate a griglia utilizzato dal lavoro Trimble Access.

NOTE – Se i primi file mappa collegati al lavoro sono modelli BIM o file DXF in un sistema di coordinate di posizione che sono posizionati lontano dai dati di lavoro esistenti, il software avverte che il file mappa è lontano dai dati di lavoro e suggerisce la georeferenziazione del file. Toccare **Si** per consentire al software di eseguire una georeferenziazione approssimativa riposizionando il centro del file mappa **al centro della vista corrente**. Si apre la maschera Compensazione cogo **mappa di georeferenziazione**, che consente di perfezionare la georeferenziazione. Se si sceglie di non compensare la georeferenziazione, toccare **Esc**. La georeferenziazione approssimata eseguita dal software viene quindi rimossa.

La funzione **Mappa di georeferenziazione** utilizza una combinazione di traslazione, rotazione e scala per spostare il file mappa in modo che le posizioni dei file mappa selezionati corrispondano ai punti selezionati. Se si sceglie un solo punto, la trasformazione usa solo una traslazione.

Le posizioni dei file di mappa selezionati devono essere qualcosa che è possibile selezionare nella mappa, come vertici in un modello BIM o punti o nodi in un file DXF.

TIP – Quando si apre la maschera **Mappa di georeferenziazione**, i nodi vengono visualizzati automaticamente alle estremità di linee e archi e su tutti i punti lungo una polilinea per i file DXF mostrati nella mappa, indipendentemente dall'impostazione **Crea nodi** nella schermata **Impostazioni mappa**. Se la casella di spunta **Crea nodi** nella schermata **Impostazioni mappa** non è selezionata, i nodi vengono nascosti automaticamente quando si chiude la maschera **Mappa di georeferenziazione**.

1. Per aprire la maschera **Mappa di georeferenziazione**, toccare **☰** e selezionare **Cogo / Compensa / Mappa di georeferenziazione**.
2. Nel gruppo **File mappa** selezionare le posizioni nel file mappa che si desidera far corrispondere ai punti nel lavoro.
 - a. Toccare nel campo **Punto A** e poi toccare il punto nella mappa.
 - b. Se ci sono più punti vicini l'uno all'altro, viene visualizzato l'elenco **Seleziona**. Selezionare il punto da utilizzare e poi toccare **Accetta**.
 - c. Ripetere per il **Punto B**.
3. Nel gruppo **Punti** selezionare i punti nel lavoro da abbinare alle posizioni dei file mappa. I punti possono essere nel lavoro o in file collegati, come un CSV. Selezionare prima **Punto A** e poi **Punto B** toccando il punto sulla mappa, inserendo il nome punto, o toccare **▶** vicino al campo e poi selezionare una delle opzioni per selezionare il punto.

Le frecce sulla mappa indicano la traslazione che verrà applicata per far corrispondere le posizioni dei file mappa ai punti lavoro selezionati.

4. Per selezionare se applicare o meno le trasformazioni e come sono tradotte le elevazioni:
 - a. Toccare **Opzioni**.
 - b. Selezionare la casella di spunta **Fissa scala orizzontale a 1,0** per non consentire l'adattamento orizzontale.
 - c. Selezionare la casella di spunta **Fissa rotazione orizzontale a 0** per non consentire alcuna rotazione orizzontale.
 - d. Nel campo **Traslazione elevazioni** selezionare come tradurre la mappa in verticalmente. La mappa può essere tralata verticalmente alla elevazione del punto A o del punto B o nella media dei punti A e B. In alternativa, è possibile scegliere di eseguire solo una traslazione 2D, lasciando la mappa all'elevazione originale.
 - e. Toccare **Accetta**.

5. Cliccare **Calc**.

La mappa si aggiorna per mostrare le posizioni mappa corrispondenti ai punti nel lavoro e la maschera **Mappa georeferenziazione** mostra i dettagli di rotazione, scala e traslazione applicata.

6. Se le modifiche non appaiono corrette, toccare **Indietro** per annullare le modifiche. Per salvare le modifiche al lavoro, toccare **Memorizza**.

Quando si tocca **Memorizza**, viene aggiunta una nota al lavoro e viene creato un file world contenente dati 3D sulla trasformazione. Il file world ha lo stesso nome del file mappa con una "w" aggiunta all'estensione del tipo di file (ad esempio, nomefile.ifcw o nomefile.dxfw) e viene memorizzato nella stessa cartella del file mappa.

Per utilizzare il file mappa in un altro progetto o su un altro controller, copiare il file .wld insieme al file mappa originale per mantenere la georeferenziazione.

Distanze misurate con rotella

Usare la funzione **Distanza registrata** per aggiungere velocemente punti che definiscono strutture rettangolari, tipo un palazzo o fondamenta di un palazzo. Quando si esegue il collegamento a un punto noto, il valore di sfasamento viene visualizzato e può essere regolato.

Ci sono due metodi per definire una struttura:

- Quando si utilizza il metodo **Due punti**, inserire o misurare due punti conosciuti per stabilire la posizione del primo lato.
- Quando si utilizza il metodo **Un punto**, inserire o misurare un punto noto e poi toccare lo schermo per impostare l'orientamento approssimativo del primo lato.

Punti susseguenti sono creati con angoli a 90° o paralleli al primo lato. Le linee sono create automaticamente e memorizzate nel lavoro durante la creazioni dei punti.

Collegamento a un punto conosciuto:


- Quando si utilizza il metodo **Due punti**, è possibile chiudere all'inizio o collegarsi a un terzo punto conosciuto.
- Quando si utilizza il metodo **Un punto**, è necessario collegarsi ad un secondo punto noto.

Quando si inserisce la distanza misurata verso un punto noto, viene calcolato un valore di sfasamento e una linea rossa tratteggiata visualizza il modo in cui si muoveranno i lati quando si esegue la compensazione. È poi possibile scegliere di toccare **Compensa** per distribuire l'errore tra i lati misurati, oppure toccare **Aggiungi** per collegarsi al punto conosciuto senza compensare i lati. Sia che si tocchi **Compensa** o **Aggiungi**, i lati sono memorizzati e non possono essere modificati.

NOTE - Per utilizzare le distanze registrate, il lavoro deve utilizzare un sistema di coordinate completamente definito o utilizzare **solo il fattore di scala**. Le distanze registrate non possono essere utilizzate in un lavoro **Nessuna proiezione/nessun datum**.

Dopo aver effettuato un collegamento a un punto noto, è possibile selezionare il metodo per iniziare nuovamente le distanze registrate e continuare ad aggiungere i lati fino a quando non si torna all'inizio.

Misurare una struttura usando le distanze registrate

1. Toccare  e selezionare **Cogo / Distanze misurate con rotella**.
2. Selezionare il metodo:
 - Impiegare il metodo **Due punti** se si hanno due punti che definiscono le estremità di un lato.
 - Impiegare il metodo **Un punto** se si ha solamente un punto da cui iniziare.
3. Definire il primo lato:
 - Per definire il primo lato usando **due punti**:
 - a. Selezionare o misurare il **Punto iniziale** e il **Punto finale**.
 - b. Inserire l'elevazione. Per selezionare la quota dal **Punto d'inizio** o dal **Punto finale** toccare ► vicino al campo **Elevazione**.
 - c. Toccare **Accetta**.
 - Per definire il primo lato usando **Un punto**:
 - a. Selezionare o misurare il **Punto iniziale**.
 - b. Inserire l'elevazione. Per selezionare l'elevazione dal **Punto iniziale** toccare ► vicino al campo **Elevazione**.
 - c. Toccare nella mappa per impostare l'orientamento iniziale del primo lato.
 - d. Toccare **Accetta**.
4. Per definire il prossimo lato:
 - a. Per impostare l'orientamento per il punto successivo, toccare nella mappa circa 90° verso sinistra o a destra della linea rossa tratteggiata nella direzione in cui si vuole far andare il lato. La linea rossa tratteggiata mostra la direzione corrente relativa al lato successivo.
 - b. Per impostare la lunghezza del lato successivo, fare una delle seguenti operazioni:
 - Nel campo **Lunghezza** inserire la distanza dal punto successivo impiegando l'orientamento definito nella mappa.
 - Se si sta usando un telemetro laser, toccare ► e selezionare **Laser**. [Misurare la distanza con il laser](#). La distanza misurata appare nel campo **Lunghezza**.

TIP - Per modificare l'orientamento della linea, è possibile inserire + o - di fronte al valore nel campo **Lunghezza**:

- Per modificare l'orientamento di +90° (in senso orario), inserire +.
- Per modificare l'orientamento di -90° (in senso antiorario), inserire -.

c. Toccare **Aggiungi**

5. Per definire i lati successivi della struttura, ripetere il punto 4 sopra per ogni lato successivo.

TIP -

- Se si pensa di aver commesso un errore in qualsiasi momento, ad esempio se la forma della struttura non appare proprio nella mappa, toccare **Modifica**. Vedere [Per modificare i lati della struttura prima della memorizzazione, page 301](#) in basso.
- Si può toccare **Memorizza** in qualsiasi momento per memorizzare le misurazioni inserite senza chiudere o compensare la struttura.

6. Per collegarsi ad un punto conosciuto o per chiudere la struttura:

- Per collegarsi ad un altro punto noto, in modo da poter aggiungere più punti e lati alla struttura, se necessario, selezionare il punto o inserire il nome del punto. Il software mostra la **Lunghezza (calcolata)** al punto conosciuto. Inserire la **Lunghezza (misurata)** al punto conosciuto.
- Per chiudere la struttura all'inizio, toccare **Chiudi**. Il software unisce il punto corrente all'inizio.

Questa opzione è disponibile solo se si parte da **due punti**.

Una volta toccato **Chiudi** o aver collegato un punto conosciuto aggiuntivo e inserito la distanza misurata a tale punto, il software mostra i valori **sfasati**. La linea rossa tratteggiata sulla mappa mostra come verrà distribuito l'errore di sfasatura sui lati della struttura se si tocca **Compensa** nel punto successivo.

7. Scegliere se compensare le distanze misurate quando ci si collega a un punto conosciuto:

- Se il valore di **sfasamento** è troppo alto, toccare **Modifica** e rimisurare i lati della struttura. Vedere [Per modificare i lati della struttura prima della memorizzazione, page 301](#) in basso.
- Se il valore di **sfasamento** è ragionevole e si desidera distribuire l'errore di sfasamento su tutta la struttura, toccare **Compensa**. La compensazione viene applicata e memorizzata.
 - Quando si utilizza il metodo **Un punto**, tutte le misurazioni sono ruotate e scalate per adattarsi tra i punti iniziale e finale.
 - Quando si usa il metodo **Due punti**, la lunghezza originale fra i due punti noti è fissa e qualsiasi errore **Lungo** e **Attraverso** è distribuito proporzionalmente nelle Direzioni **Lungo** e **Attraverso**.
 - In entrambe le regolazioni gli angoli interni di 90° vengono conservati.

- Un record di punti **Distanza registrata** viene memorizzato con la lunghezza misurata e viene memorizzato un record **Distanza registrata compensata** con le coordinate compensate.

I record punto compensati hanno lo stesso nome dei punti originali e hanno una classe di ricerca più alta, che significa che le linee vengono disegnate tra i punti distanza con la misura registrata compensata.

- Se non si desidera applicare la compensazione, toccare **Aggiungi** per aggiungere il punto noto alla struttura utilizzando il nome punto esistente.
8. Per aggiungere più punti e lati alla struttura è possibile ricominciare da due o da un punto. In alternativa, toccare **Esc** per chiudere la schermata **Distanze registrate**.

Per modificare i lati della struttura prima della memorizzazione



In qualsiasi punto prima della memorizzazione è possibile modificare i valori di misurazione inseriti. Ciò è utile se si pensa di aver commesso un errore, ad esempio una delle due forme non sembra proprio nella mappa o il valore **Sfasamento** sembra troppo alto.

1. Toccare **Modifica** per visualizzare l'elenco di ogni lato inserito.
2. Toccare nell'elenco per selezionare il lato o utilizzare i tasti freccia per evidenziare il lato nell'elenco e quindi premere **Invio**.
3. Inserire il nuovo valore **Lunghezza** come necessario.
4. Per cambiare la direzione della linea, toccare all'interno del valore **Lunghezza** e poi toccare nella mappa, oppure inserire + o - di fronte al valore nel campo **Lunghezza**. È anche possibile toccare la mappa per cambiare la direzione della linea.
5. Toccare **Accetta**. Il software ritorna all'elenco **Modifica**.
6. Selezionare un altro valore da modificare o toccare **Esc** per chiudere l'elenco **Modifica**.

Calcolatrice

Per usare la calcolatrice, toccare  e selezionare **Cogo / Calcolatrice**.

Per eseguire un calcolo da un campo numerico:

1. Toccare  e selezionare **Calcolatrice**.
Se il campo numerico contiene +un numero, questo numero viene automaticamente incollato nel calcolatore.
2. Inserire i numeri e le funzioni.
3. Toccare  per calcolare il risultato.
4. Toccare **Accetta**.
Se la calcolatrice viene aperta da un campo numerico, il valore calcolato viene incollato nello stesso campo numerico.

Toccare **Azimut** per aprire la maschera **Calcolare azimut**. Vedere [Calcola azimut](#).




Toccare **Distanza** per aprire la maschera **Calcolare distanza**. Vedere [Calcolare distanza](#).

Toccare **dist. V.** per aprire la maschera **Calcola distanza verticale**. Selezionare il **Da punto** e il **A punto**. Per copiare il valore calcolato nella calcolatrice per l'utilizzo in altri calcoli, toccare **Accetta**.

Toccare per cambiare le opzioni del calcolatore:

- Selezionare le unità (gradi, mils, gons).
- Selezionare la modalità **Standard** o **RPN** (Reverse Polish Notation).
- Selezionare le **Posizioni decimali** per selezionare il numero di posizioni decimali da usare.

Le funzioni della calcolatrice sono descritte di seguito.

Simbolo	Funzione
+	Add
-	Sottrai
×	Moltiplica
÷	Dividi
\pm	Cambiare il segno del numero digitato
=	E' uguale a
π	P greco
	Inserire
	Mostrare tutti i valori dello stack
	Canc
<input checked="" type="checkbox"/>	Opzioni Toccare per impostare il metodo angolare, il modo della calcolatrice (Reverse Polish Notation (RPN) o Standard) e la visualizzazione delle posizioni decimali.
y^x	Eleva Y alla potenza di X
x^2	Quadrato
\sqrt{x}	Radice quadrata
10^x	Eleva 10 alla potenza di X
E^{\pm}	Inserire l'esponente o cambiare il segno dell'esponente

Simbolo	Funzione
$1/x$	Reciproco
$x \leftrightarrow y$	Scambiare X con Y
sin	Seno
sin⁻¹	Arcoseno
cos	Coseno
cos⁻¹	Arcocoseno
tan	Tangente
tan⁻¹	Arcotangente
log	Log base 10
shift	Commutare stato Shift
(Parentesi aperta
)	Parentesi chiusa
C	Cancella tutto
CE	Cancella immissione corrente
mem	Funzioni di memoria
P→R	Conversione delle coordinate da polari a rettangolari
R→P	Conversione delle coordinate da rettangolari a polari
R↓	Ruotare in basso lo stack
R↑	Ruotare in alto lo stack
° ' "	Inserire il separatore di gradi, minuti o secondi
DMS-	Sottrarre angoli nella forma GG.MMSSsss
DMS+	Addizionare angoli nella forma gradi/min./sec
→D.dd	Convertire da GG°MM'SS.sss o GG.MMSSsss in unità angolari

Simbolo	Funzione
→DMS	Convertire dalle unità angolari correnti in GG°MM'SS.sss

Punti di costruzione

In genere un punto di costruzione viene impiegato nelle funzioni Cogo o quando si inseriscono linee, archi o polilinee.

Per misurare velocemente e memorizzare automaticamente un punto di costruzione, toccare ► vicino al campo **Nome punto** nella schermata Cogo o in quella di Inserimento e selezionare **Fissaggio veloce**.

- In un rilevamento convenzionale, puntando lo strumento in una direzione, la posizione viene memorizzata.
- In un rilevamento GNSS in tempo reale, la funzione **Fissaggio veloce** impiega il metodo **Punto rapido**.

I punti di costruzione sono memorizzati nel database con nomi punto automatici che incrementano da Temp0000. Essi hanno una classificazione superiore rispetto a quella dei punti di controllo ed inferiore rispetto a quella dei punti normali. Per maggiori informazioni vedere [Regole di ricerca nel database](#).

Per visualizzare punti di costruzione nella mappa o nell'elenco, toccare ☰ nella barra degli strumenti **Mappa** per aprire **Gestore strati**. Selezionare la scheda **Filtro** e assicurarsi che i punti di costruzione siano impostati su selezionabile. Vedere [Filtrare dati per tipo di misurazione, page 161](#)

Picchettare dalla mappa

Selezionare gli elementi nella mappa e poi toccare **Picchettamento** per picchettarli utilizzando le informazioni di posizione dal ricevitore GNSS collegato o dallo strumento di rilievo convenzionale.

1. Se si selezionano elementi da un file collegato, assicurarsi che il file (e se necessario, lo strato nel file) sia selezionabile. Ciò può essere fatto in **Gestore strati**.
2. Toccare gli elementi sulla mappa per selezionarli. È necessario toccare ogni punto o linea che si desidera selezionare. Per le linee, toccare vicino alla fine della linea per selezionare l'inizio della linea.
3. Toccare **picchettamento** o premere **Invio** sul tastierino del controller.
4. Se è selezionato più di un elemento, questi vengono aggiunti all'elenco **Picchettamento** da dove è possibile selezionarli per il picchettamento.

Quando si utilizza un elemento in un file collegato durante il picchettamento, Trimble Access copia le proprietà dell'elemento dal file e lo memorizza nel lavoro con il punto, la linea o il poligono.

Per ulteriori informazioni sul picchettamento di diversi elementi, sulla navigazione all'elemento che si sta picchettando e picchettando relativamente ad una superficie, vedere [Picchettamento, page 710](#).

Creare elementi per il picchettamento da un modello BIM

Quando si picchetta da un modello BIM, è possibile utilizzare i seguenti metodi Cogo per calcolare e creare gli elementi da estrarre:

- **Creare il punto centrale di una superficie**

Per calcolare il punto centrale di una superficie in un modello BIM, selezionare la superficie nella mappa e quindi selezionare **Calcola punto centrale** dal menu tocca e mantieni premuto. Questo è utile per trovare il punto centrale di un bullone o di un cilindro, in modo da poterlo picchettare.

Per maggiori informazioni [Calcolo punto centrale](#).


- **Creare la linea centrale di un oggetto**

Per calcolare la linea centrale di un elemento tubolare in un modello BIM, come una tubazione o un cilindro, selezionarlo nella mappa e quindi selezionare **Calcola linea centrale** dal menu tocca e mantieni premuto. Il software calcola una polilinea che corre lungo il centro dell'elemento.

Per maggiori informazioni vedere [Calcola linea centrale](#).


Calcolo punto centrale

È possibile calcolare il punto centrale di una superficie in un [Modello BIM](#). Questo è utile per trovare il punto centrale di un bullone o di un cilindro, in modo da poterlo picchettare.

1. È possibile scegliere se selezionare le superfici nella mappa o **Facce individuali** se selezionare **Oggetto completo**. Per modificare la modalità **Selezione Superficie**, toccare  e selezionare la modalità **Selezione Superficie** desiderato. Vedere [Modalità di selezione modello BIM, page 192](#).
2. Nella mappa, toccare la superficie per selezionarla.
3. Toccare e mantenere premuto sulla mappa e selezionare **Calcola il punto centrale**.
Vengono visualizzate le coordinate per il punto calcolato.
4. Digitare il **nome del punto**.
5. Se richiesto, inserire il codice del punto nel campo **Codice**.
6. Toccare **Memorizza**.

Calcola linea centrale

È possibile calcolare la linea centrale di un tubo, di un cilindro o di una condotta in un [Modello BIM](#). Il software calcola una polilinea che corre lungo il centro della superficie.

1. È possibile scegliere se selezionare le superfici nella mappa o **Facce individuali** se selezionare **Oggetto completo**. Per modificare la modalità **Selezione Superficie**, toccare  e selezionare la modalità **Selezione Superficie** desiderato. Vedere [Modalità di selezione modello BIM, page 192](#).
2. Nella mappa, toccare la superficie per selezionarla.
3. Toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Calcolo linea centrale**.

La linea centrale calcolata viene mostrata nella mappa.

4. Digitare il **Nome della polilinea**.
5. Se richiesto, inserire il codice del linee nel campo **Codice**.
6. Toccare **Memorizza**.

NOTE - Quando **Modalità selezione superficie** è impostato su **Oggetto completo**, sono selezionate anche le parti nascoste dell'oggetto, come le parti usate per unire l'oggetto ad un altro oggetto. Questo può comportare una linea centrale più lunga per la superficie quando **Modalità selezione superficie** è impostata su **Facce individuali**.

Ispezione come realizzata

Utilizzare gli strumenti di ispezione e confronto per verificare le strutture come realizzate rispetto al progetto.

Confrontare con una superficie

Usare la funzione **Misura alla superficie** per confrontare una struttura come realizzata con il modello della superficie. La superficie può essere un modello BIM o un Modello digitale del terreno (DTM).

Per maggiori informazioni vedere [Si misura a una superficie, page 307](#).

In scansione

Se si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, utilizzare la funzione di scansione per acquisire un insieme di dati di nuvola di punti.

Creare una **regione** per includere solo i punti di scansione dalle nuvole di punti di scansione a cui si è interessati e quindi mostrare solo la regione nella mappa utilizzando il **Gestore strati**. Una regione è particolarmente utile quando si esegue un'ispezione superficie.

Per ulteriori informazioni, vedere [Effettuare una scansione utilizzando una SX10 o SX12, page 626](#) e [Scansioni di punti e nuvole di punti, page 151](#).


Ispezione superficie

Se il lavoro contiene nuvole di punti di scansione di superfici come realizzate, create utilizzando un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, è possibile utilizzare la funzionalità Cogo **Ispezione superficie** per creare una nuvola di punti di ispezione che confronta la nuvola di punti di scansione della superficie come costruita con una superficie di riferimento.

I punti nella nuvola di punti di ispezione sono colorati con codice colore per fornire un immediato feedback visivo fra la nuvola di punti e la superficie di riferimento. Toccare i punti nell'ispezione per ottenere dettagli sulle deviazioni. Esportare un rapporto di ispezione superficie sul campo per un riscontro più rapido.

Per maggiori informazioni vedere [Ispezione superficie](#), page 308.

Ispezione e reportistica

Per creare un'acquisizione della schermata della vista software corrente, incluso il modulo mappa, toccare . Se necessario [annotare l'acquisizione della schermata](#) nel lavoro utilizzando lo strumento **Disegna Memorizza**. Per salvare l'acquisizione della schermata nel lavoro, toccare **Memorizza**.


Quando si seleziona il formato file **Rapporto rilevamento** durante [l'esportazione del lavoro](#), tutte le istantanee della schermata salvate nel lavoro vengono automaticamente incluse nel rapporto.

Si misura a una superficie


Utilizzare il metodo misurazione **Misura alla superficie** per calcolare e memorizzare la distanza più vicina dal punto misurato al modello di superficie selezionato. Il modello di superficie può essere un [modello BIM](#) o un [Modello digitale del terreno \(DTM\)](#).

NOTE – Se è selezionata più di una superficie, viene utilizzata la superficie più vicina.

1. Se la superficie è in:

- un DTM, toccare  e selezionare **Misura / Misura alla superficie**. Se è disponibile più di una superficie, selezionare la superficie nel campo **Seleziona superficie**.
- un modello BIM, selezionare la superficie nella mappa e poi dal menu tocca e mantieni premuto selezionare **Misura alla superficie selezionata**.

NOTE – Per selezionare la superficie, il modello BIM deve essere visualizzato come un oggetto solido e lo strato contenente la superficie deve essere selezionabile.

TIP – È possibile scegliere se selezionare le superfici nella mappa o **Facce individuali** se selezionare **Oggetto completo**. Per modificare la modalità **Selezione Superficie**, toccare  e selezionare la modalità **Selezione Superficie** desiderato. Vedere [Modalità di selezione modello BIM](#), page 192.

2. Immettere la **Distanza al limite di superficie**.
3. Se necessario, immettere un valore nel campo **Altezza antenna/Altezza mira**.
4. Toccare **Avvio**.

Se la superficie non è già visibile nella mappa, diventa visibile.

Il software calcola e riporta la distanza più vicina dalla posizione corrente al modello di superficie selezionato e la visualizza nel campo **Distanza dalla superficie**. La **Distanza alla superficie** viene visualizzata solamente se è entro il **Limite distanza alla superficie**.

La posizione sulla superficie è evidenziata nella mappa e viene tracciata una linea dalla posizione misurata alla posizione sulla superficie. Le distanze negative sono segnalate come posizioni tra voi e il modello e le distanze positive sono segnalate come posizioni all'altro lato del modello.

TIP – Se il software mostra l'avviso **Modelli di terreno sono in disaccordo**, nella mappa ci sono superfici sovrapposte con quote diverse. Nascondere le superfici non utilizzate nella scheda **File mappa** del **Gestore strati**. Vedere [Gestione degli strati dei file mappa](#)

5. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
6. Toccare **Misurare**.
7. Toccare **Memorizza**.

Il valore della **Distanza dalla superficie** e le coordinate del punto più vicino sulla superficie sono memorizzati con il punto misurato e possono essere visualizzati in **Esamina lavoro** e **Gestione punti**.

Ispezione superficie

La funzione cogo **Ispezione superficie** confronta la nuvola di punti di scansione di una superficie come costruita con una superficie di riferimento e calcola la distanza dalla superficie di riferimento per ogni punto di scansione per creare una nuvola di punti di ispezione. La superficie di riferimento selezionata può essere un piano, un cilindro, una scansione o un file di superficie esistente.



È possibile creare una **regione** per includere nell'ispezione solo i punti di scansione a cui si è interessati. La regione può essere confrontata con qualsiasi superficie di riferimento o, quando si esegue una un'ispezione superficie scansione a scansione, per creare una regione in modo da poter confrontare scansioni multiple con scansioni multiple.


I punti nella nuvola di punti di ispezione sono colorati con codice colore per fornire un immediato feedback visivo fra la nuvola di punti e la superficie di riferimento. Quando si ispeziona un pavimento orizzontale, per esempio, si potranno vedere immediatamente le parti del pavimento più basse di quelle che dovrebbero essere e le parti del pavimento più alte di quanto dovrebbero essere.

È possibile salvare la nuvola di punti di ispezione del lavoro. È anche possibile salvare istantanee dello schermo e annotarle se necessario, per evidenziare dettagli di punti particolari e aree problematiche.

NOTE – Solo le scansioni create utilizzando un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 possono essere utilizzate nell'ispezione della superficie. È possibile utilizzare più scansioni se è necessaria più di una scansione per coprire la superficie come realizzata.

Ispezionare una superficie

1. Toccare  e selezionare **Cogo / Ispezione superficie**. È possibile eseguire l'ispezione nella vista mappa o nella vista video.
2. Impostare la mappa o la schermata video in modo mostrare solo i punti di scansione da ispezionare:
 - a. Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video** per aprire **Gestore strati** e selezionare la scheda **Scansioni**.
 - b. Selezionare la scansione o le scansioni da includere nell'ispezione.

Viene visualizzato un segno di spunta dentro a un quadrato  vicino al nome del file, ad indicare che i punti di scansione sono visibili e selezionabili nella mappa e nella vista video.

- c. Per creare una regione, selezionare i punti di scansione nella mappa o nella schermata video e poi, dal menu tocca e mantieni premuto, selezionare **Crea regione**. Inserire il **Nome** della regione e toccare **Accetta**. La regione creata viene elencata nella scheda **Scansioni di Gestore strati**. Toccare la regione per rendere visibile la regione nella mappa e nella vista video.
- d. Se sono visibili scansioni o regioni che non si desidera visualizzare nella mappa o nella schermata video, toccare ognuna di esse una alla volta. Il segno di spunta vicino al nome della scansione o della regione scompare quando sono nascosti dalla vista.

TIP – Se si sta eseguendo un'ispezione scansione a scansione, a questo punto la mappa o la schermata video devono mostrare i punti di scansione a cui si è interessati e tutte le altre scansioni o regioni devono essere nascoste. Si selezionerà la scansione o la regione da confrontare con l'elenco delle scansioni nascoste nella maschera **Ispezione superficie**.

- e. Per tornare alla maschera **Ispezione superficie**, toccare **Accetta** in **Gestore strati**.

Per ulteriori informazioni, vedere [Gestione layer di scansione, page 158](#).

3. Inserire un **Nome** per la superficie.
4. Selezionare il **Metodo** e quindi inserire i parametri per definire la **superficie di riferimento** rispetto alla quale confrontare la scansione come realizzata o la regione:
 - Se si seleziona **Scansione su piano orizzontale**, selezionare un punto e inserire l'elevazione per definire il **piano orizzontale**.
 - Se si seleziona **Scansione su piano verticale**, selezionare due punti per definire il piano **verticale**.
 - Se si seleziona **Scansione su piano inclinato**, selezionare tre punti per definire il **piano inclinato**.
 - Se si seleziona **Scansione su cilindro**, inserire i due punti che definiscono l'asse del **cilindro inclinato o orizzontale** e immettere il raggio del cilindro.
 - Se si seleziona **Scansione su cilindro verticale**, selezionare tre punti per definire il **cilindro verticale**.
 - Se si seleziona **Scansione su superficie**, vengono elencate le superfici correntemente selezionabili nel lavoro.

Le superfici devono essere visibili e selezionabili per essere usate come superfici di riferimento.

TIP – Per utilizzare facce singole come superfici nel modello BIM, impostare il campo **Modalità selezione superficie** su **Facce individuali**. Per maggiori informazioni vedere [Impostazioni Mappa, page 219](#).

Per modificare le superfici elencate, toccare  e modificare quali superfici sono selezionabili nella scheda **File mappa** di **Gestore strati**.

- Se si seleziona **Scansione a scansione**, selezionare la scansione o la regione da confrontare con i punti di scansione precedenti.

TIP – Per effettuare il confronto con più di una scansione, [creare una regione](#) che include i punti di scansione di tutte le scansioni a cui si è interessati. Solo le scansioni o le regioni **non visibili al momento** nella mappa o nella schermata video sono elencate nel campo **Scansione di riferimento**.

5. Nel campo **Scala colore** selezionare la scala colore da utilizzare per i risultati delle ispezioni.


Per modificare i parametri della scala colore, toccare il tasto software scala colori nella schermata **Ispezione superficie**. Vedere [Definire i parametri della scala colore](#) in basso.

6. Cliccare **Calc.**

Il software confronta le scansioni visibili o regioni o i punti di scansione selezionati con la **Superficie di riferimento** definita e crea una nuvola di punti scansione. I punti nella nuvola di punti di ispezione sono colorati usando la **Scala colore** selezionata.

Il gruppo intervallo **Attuale** mostra le distanze minime e massime fra la scansione e la superficie di riferimento.

Per ispezionare ulteriormente la superficie:

- Tocca un punto di ispezione per visualizzare le coordinate del punto. Il valore **Dev** mostra la deviazione (distanza) da tale punto alla superficie di riferimento. Il valore **Dev** viene memorizzato nel campo **Codice** del punto di ispezione.
- Per ruotare lo strumento connesso al punto selezionato, toccare **Gira verso**. Se lo strumento collegato ha un puntatore laser, accendere il puntatore laser per evidenziare dove potrebbe essere necessario un lavoro correttivo.
- Per creare un'istantanea dello schermo della vista software corrente, incluso il modulo mappa e **Ispezione superficie**, toccare . Per salvare l'istantanea dello schermo nel lavoro, toccare **Memorizza**.

7. Toccare **Memorizza**. I parametri di ispezione vengono salvati nel lavoro.

Tutti i punti di ispezione selezionati nella mappa o nella schermata **Video** vengono salvati nel lavoro.

È possibile visualizzare l'ispezione salvata nella mappa in qualsiasi momento. Vedere [Per visualizzare un'ispezione superficie salvata](#) in basso.

L'ispezione superficie è immediatamente nascosta dalla mappa e la finestra **Ispezione superficie** è pronta per una nuova ispezione.

TIP – È possibile creare un file PDF di rapporto **Ispezione superficie** dalla schermata **Lavoro / Esporta**. Il rapporto **Ispezione superficie** include un riepilogo dei parametri di ispezione superficie, ogni acquisizione delle schermate dell'ispezione superficie e qualsiasi punto di ispezione memorizzato con l'ispezione superficie.

Definire i parametri della scala colore

A seconda della superficie che si sta ispezionando e delle tolleranze richieste, è possibile creare definizioni multiple di scala colore con diversi colori e diverse separazioni di distanza. Selezionare la definizione della scala colore più appropriata per evidenziare le variazioni di distanza dalla scansione alla superficie di riferimento.

Definire i parametri della scala colore

1. Toccare il tasto software scala colore sotto la maschera **Ispezione superficie**.
2. Nella schermata **Scale colore**, selezionare la scala colore che si desidera cambiare e toccare **Modifica**.

In alternativa, toccare **copia** per creare una nuova scala colore sulla base di quella selezionata. Per creare una nuova scala colore vuota, toccare **Nuovo**. Inserire il nome della scala colore e toccare **Accetta**. Il software Mostra la schermata di modifica per la scala colore selezionata.

3. Per modificare le distanze utilizzate per la scala colore, inserire o modificare i valori nella colonna sinistra. Per rimuovere le distanze, eliminare il valore nei campi appropriati o selezionare il campo e toccare **Cancella**.

Le distanze non devono essere inserite in ordine stretto. Per inserire una distanza, è sufficiente aggiungerla ovunque e l'elenco viene riordinato automaticamente.


4. Per ogni valore di distanza, nella colonna a destra selezionare il colore da utilizzare per i punti di scansione entro la distanza dalla superficie di riferimento.

TIP – Per evidenziare meglio i punti di scansione di interesse, è possibile selezionare **Trasparente** per i punti di scansione che non si desidera visualizzare. Impostare, ad esempio, il colore dei punti di scansione **al di fuori** degli intervalli che si desidera applicare a **Trasparente**, in modo che solo i punti interessati siano colorati e visualizzati sulla mappa.

5. Per impostare la scala colore per utilizzare i gradienti che si trasformano uniformemente tra i colori, selezionare la casella di spunta **transizione regolare** nella parte superiore dello schermo. Per disattivare i gradienti e visualizzare la scala colore come blocchi, deselezionare la casella di controllo **Transizione regolare**.
6. Toccare **Accetta**.
7. Per tornare alla schermata **Ispezione superficie**, toccare **ESC** nella schermata **Scale colore**.

Per visualizzare un'ispezione superficie salvata

Quando si tocca **Memorizza** nella schermata **Ispezione superficie**, l'ispezione viene salvata nel lavoro. Per visualizzare l'ispezione in seguito:

1. Toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** o nella barra degli strumenti **Video** per aprire **Gestore strati**.
2. Selezionare la scheda **Ispezioni**.
3. Toccare un'ispezione per selezionarla o deselegionarla. Un segno di spunta indica che l'ispezione è selezionata. È possibile selezionare solo un'ispezione per la visualizzazione alla volta.
L'ispezione viene mostrata nella mappa.

Per ulteriori informazioni, vedere [Gestione dei layer di ispezione, page 160](#).

Barra strumenti Mappa

- **Barra strumenti Mappa**

Utilizzare la barra strumenti **Mappa** per selezionare gli elementi nella mappa, spostarsi nella mappa o per passare a una vista diversa.

Vedere [Barra strumenti Mappa, page 313](#).

- **Barra strumenti BIM**

Utilizzare la barra strumenti **BIM** per isolare e visualizzare i dati a cui si è interessati dai modelli BIM correntemente mostrati nella mappa.

Vedere [Barra strumenti BIM, page 317](#).

- **Barra degli strumenti casella limite**

Utilizzare la barra degli strumenti **Casella limite** per escludere parti della mappa e visualizzare più chiaramente l'area di interesse.

Vedere [Barra degli strumenti casella limite, page 318](#).

- **Barra strumenti aggancio**



Utilizzare la barra degli strumenti **Snap-to** per selezionare le posizioni sugli oggetti nella mappa agganciandosi ad un punto specifico, anche se non esiste alcun punto.

Vedere [Barra degli strumenti Snap-to, page 319](#).

- **Barra degli strumenti CAD**

Utilizzare la **barra degli strumenti CAD** per utilizzare i codici di controllo per creare caratteristiche linea e poligono nella mappa durante la misurazione dei punti o per creare caratteristiche che utilizzano i punti e le linee già nel lavoro.











Vedere [Barra degli strumenti CAD, page 321](#).














TIP - La barra strumenti **Mappa** è sempre visualizzata insieme alla mappa. Per visualizzare le altre barre degli strumenti nella mappa, toccare  sulla barra degli strumenti mappa e quindi selezionare la barra degli strumenti. Per nascondere una barra degli strumenti, toccare  sulla barra degli strumenti mappa e quindi selezionare di nuovo la barra degli strumenti.








Barra strumenti Mappa













La barra strumenti Mappa è sempre visualizzata insieme alla mappa.

Utilizzare la barra strumenti **Mappa** per selezionare gli elementi nella mappa, spostarsi nella mappa o per passare a una vista diversa.

Tasto	Funzione
Selezionare e trascinare 	<p>Toccare  per selezionare gli elementi nella mappa.</p> <p>Per deselegionare la selezione corrente, fare doppio tocco su una parte vuota della mappa.</p> <p>Per eseguire una panoramica della mappa, assicurarsi che  sia selezionato nella barra degli strumenti mappa e quindi toccare e trascinare nella mappa. In alternativa, posizionare due dita sullo schermo e fare scorrere nella direzione desiderata per spostare la vista. Se si utilizza un controller con tasti freccia, è possibile utilizzarli per eseguire una panoramica.</p> <p>Per eseguire una panoramica su un punto nella mappa, toccare  nella barra degli strumenti mappa e selezionare Panoramica su punto. Inserire un nome punto e un valore di scala.</p> <p>Per centrare la mappa nella posizione corrente, toccare  nella barra degli strumenti Mappa e selezionare Panoramica su posizione corrente. Per ulteriori opzioni, ad esempio per modificare la scala a cui eseguire lo zoom, selezionare Panoramica su punto e configurare le impostazioni e quindi toccare il tasto software Qui nella schermata Panoramica su punto.</p>
Selezione rettangolo 	<p>Toccare  e poi trascinare per creare un riquadro rettangolare intorno agli elementi che si desidera selezionare. Gli elementi all'interno o parzialmente all'interno del rettangolo disegnato sulla mappa sono di colore blu per indicare che sono selezionati. Per deselegionare la selezione, fare doppio tocco su una parte vuota della mappa.</p> <p>TIP - Se il pulsante  non è visualizzato nella barra degli strumenti, toccare Selezione poligono  per passare a Selezione rettangolo .</p> <p>Per ulteriori informazioni, vedere Selezionare elementi nella mappa, page 182.</p>


Tasto	Funzione
<p>Selezione poligono</p> 	<p>Toccare  e poi toccare nella mappa per creare una forma poligonale intorno agli elementi che si desidera selezionare. Continuare a toccare sulla mappa per aggiungere i nodi al poligono.</p> <p>TIP - Se il pulsante  non viene visualizzato nella barra degli strumenti, toccare Selezione rettangolo  per passare a Selezione poligono .</p> <p>Se è necessario annullare l'ultimo nodo aggiunto, toccare . Per eliminare il poligono (per esempio, per ricominciare) toccare .</p> <p>Una volta aggiunti i nodi, toccare  per chiudere il poligono. La forma del poligono scompare dalla mappa e gli elementi all'interno o parzialmente all'interno del poligono sono di colore blu per indicare che sono selezionati.</p> <p>Per ulteriori informazioni, vedere Selezionare elementi nella mappa, page 182.</p>
<p>Zoom</p> 	<p>Toccare  o  per ingrandire o ridurre lo zoom un livello alla volta.</p> <p>In alternativa, posizionare due polpastrelli sullo schermo e allontanarli per ingrandire o avvicinarli per rimpicciolire la schermata (pinch zoom). Trascinare un dito da una parte all'altra dello schermo per fare una panoramica laterale.</p> <p>Per zoomare un'area di interesse, toccare e mantenere premuto il pulsante e tracciare un riquadro attorno all'area specificata.</p>
<p>Dimensioni zoom</p> 	<p>Toccare  per zoomare fino all'estensione mappa.</p> <p>È possibile configurare le estensioni di zoom in modo che parte della mappa sia esclusa. Questo è utile quando, ad esempio, si vuole escludere la posizione di una stazione base che è distante chilometri. Per fare questo, utilizzare gli strumenti panoramica e zoom mappa in modo che la mappa mostri l'area di interesse e quindi toccare e tenere premuto Zoom estensioni e selezionare Imposta zoom estensioni utente. Questa è ora la visualizzazione mappa visualizzata quando si tocca Zoom estensioni. Per deselezionare la vista personalizzata, toccare e tenere premuto Zoom estensioni e selezionare Cancella zoom estensioni utente.</p>












Tasto	Funzione
	<p>Per creare un'area di interesse, toccare e tenere premuto Estensioni zoom e selezionare Imposta area di interesse. Ciò è utile quando, ad esempio, si ha un cantiere di grandi dimensioni e si desidera visualizzare solo la parte in cui si sta lavorando. Per tornare a questa vista, toccare e tenere premuto Estensioni zoom e selezionare Visualizza area di interesse.</p> <p>NOTE - I comandi area di interesse sono disponibili solo quando la mappa è in vista Piano. Se non sono disponibili, toccare  e selezionare Piano.</p> <p>Quando si effettua uno zoom è utile per poter tornare alla vista precedente. Toccare e tenere premuto Estensioni zoom e selezionare Zoom su precedente oppure premere Ctrl + Z.</p> <p>NOTE - La posizione corrente dell'antenna GNSS non è considerata parte delle estensioni mappa, a meno che non sia correntemente in uso per la ricerca GPS.</p>
<p>Più</p> <p></p>	<p>Quando si è connessi ad uno strumento con video e si utilizza un controller con una schermata più piccola come un controller TSC5 o TDC600, toccare < per accedere agli strumenti Mappa Orbita e Vista predefinita.</p>
<p>Orbita</p> <p></p>	<p>Toccare  e poi toccare e trascinare nella mappa per orbitare i dati della mappa 3D intorno ad un asse. L'icona assi NE ruota di conseguenza per mostrare l'orientamento delle quote ortometriche Nord ed Est. L'icona  al centro della mappa indica il punto di orbita.</p> <p>Quando si è in modalità Orbita è possibile toccare i singoli elementi nella mappa per selezionarli, questi restano selezionati quando si orbita la mappa.</p> <p>TIP - Nella maggior parte dei casi la funzione orbita viene limitata in modo che l'asse Z rimanga verso l'alto. Tuttavia, quando l'Ordine delle coordinate del lavoro è impostato su XYZ (CAD), non c'è alcun vincolo ed è possibile orbitare liberamente i dati. Per cambiare l'ordine delle coordinate vedere Unità, page 109.</p>
<p>Visualizzazione predefinita</p>	<p>Toccare Vista predefinita  per vedere una vista piano (bidimensionale) della mappa o toccare e tenere premuto  per selezionare una vista tridimensionale predefinita.</p>







Tasto	Funzione
	<p>Le viste tridimensionali disponibili sono Superiore, Anteriore, Posteriore, Sinistra, Destra o Iso. La vista Iso mostra una visualizzazione isometrica dei dati dove ogni angolo è di 60 gradi. Selezionare di nuovo Iso per ruotare la vista di 90 gradi.</p> <p>Per tornare alla vista piano, toccare . Quando ci si trova nella vista Piano, nel menu tocca e mantieni premuto sono disponibili delle opzioni aggiuntive. Queste opzioni non sono disponibili nelle altre visualizzazioni predefinite.</p>
Gestore strati 	<p>Toccare  per collegare i file al lavoro o per cambiare quali punti e caratteristiche sono visibili e selezionabili nella mappa. Vedere Gestire gli strati utilizzando l'icona Gestore strati, page 153.</p>
Più 	<p>Toccare  e poi selezionare la voce di menu appropriata.</p> <p>Per modificare l'aspetto delle informazioni mostrate nella schermata Mappa e per configurare il comportamento della mappa, toccare  e poi selezionare Impostazioni. Vedere Impostazioni Mappa, page 219.</p> <p>Per eseguire una panoramica su un punto specifico o per eseguire una panoramica nella propria posizione corrente, toccare  e selezionare l'opzione appropriata.</p>
Mostra video 	<p>Toccare  per passare al video dallo strumento. Vedere Video strumento, page 204.</p> <p>Questo tasto è disponibile solo quando si è connessi ad uno strumento con tecnologia Trimble VISION, utilizzando una connessione radio Wi-Fi, Bluetooth o Cirronet. L'opzione video non è disponibile quando si è connessi ad un Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S utilizzando un cavo seriale.</p>
Realtà aumentata 	<p>Toccare  per passare alla vista Realtà aumentata. Vedere Visualizzatore realtà aumentata, page 198.</p> <p>Questo tasto è disponibile solo quando il controller è connesso ad un ricevitore GNSS Trimble con compensazione inclinazione IMU e l'utente ha avviato un rilevamento.</p>

Barra strumenti BIM

Utilizzare la barra strumenti **BIM** per isolare e visualizzare i dati a cui si è interessati dai modelli BIM correntemente mostrati nella mappa.

TIP - La barra strumenti **BIM** appare automaticamente vicino alla barra degli strumenti **Mappa** quando almeno un modello BIM ha uno o più insiemi di strati **selezionabile** in **Gestore strati**. Se la barra degli strumenti BIM non è visualizzata, toccare  nella barra degli strumenti **Mappa** e quindi selezionare **Barra strumenti BIM**.










Tasto	Funzione
Nascondi 	<p>Selezionare gli elementi utilizzando gli strumenti di selezione nella barra degli strumenti Mappa o per gruppo Organizer. Le voci selezionate non devono essere nello stesso strato o nello stesso file BIM.</p> <p>Toccare  per nascondere gli elementi selezionati nel modello BIM.</p> <p>Per ulteriori informazioni, vedere Nascondere e isolare gli elementi nei modelli BIM, page 195.</p>
Mostra solo 	<p>Selezionare gli elementi utilizzando gli strumenti di selezione nella barra degli strumenti Mappa o per gruppo Organizer. Le voci selezionate non devono essere nello stesso strato o nello stesso file BIM.</p> <p>Toccare  per mostrare solo gli elementi selezionati nel modello BIM.</p> <p>Per ulteriori informazioni, vedere Nascondere e isolare gli elementi nei modelli BIM, page 195.</p>
Annulla 	<p>Toccare  per annullare l'azione del filtro precedente (Nascondi, Mostra solo o selezione per gruppo Organizer).</p>
Reset 	<p>Toccare  per annullare tutte le azioni di filtro precedenti e ripristinare la mappa.</p>
Modalità selezione 	<p>Toccare  per disabilitare o riabilitare rapidamente la selezionabilità dei tipi di elemento quando si selezionano elementi da un modello BIM nella mappa.</p> <p>Toccare  e poi selezionare un'opzione per attivare o disattivare gli elementi selezionabili. Le opzioni sono:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Selezione di punti/vertici controlla se i punti o i vertici nel

Tasto	Funzione
	<p>modello sono selezionabili.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Selezione di linee/bordi controlla se le linee o i bordi nel modello sono selezionabili. • Selezione superficie: controlla quanta superficie è selezionabile. È possibile abilitare solo un'opzione di selezione superficie alla volta. Scegliere tra: <ul style="list-style-type: none"> • Oggetto completo per selezionare l'intero oggetto come singola superficie. • Facce individuali per selezionare una sola faccia dell'oggetto alla volta. <p>Il pulsante  passa a  quando la selezione di qualsiasi tipo di elemento è disabilitata. Per maggiori informazioni vedere Modalità di selezione modello BIM, page 192.</p>
Organizer 	<p>Toccare  per aprire il modulo Organizer e selezionare gli elementi mostrati nel modello BIM dal gruppo Organizer impostato in Trimble Connect.</p> <p>Per maggiori informazioni vedere Selezione da modelli BIM per gruppo organizer, page 194.</p>
Insiemi di proprietà 	<p>Toccare  per scaricare gli insiemi di proprietà personalizzate applicate ai modelli BIM mostrati nella mappa da Trimble Connect.</p> <p>Per ulteriori informazioni, vedere Esaminare insiemi di proprietà personalizzate, page 197.</p>

Barra degli strumenti casella limite


Utilizzare la barra degli strumenti **Casella limite** per escludere parti della mappa e visualizzare più chiaramente l'area di interesse.

TIP – Per i passaggi dettagliati sull'uso della **Casella limite**, vedere [Casella limite, page 188](#).


Tasto	Funzione
Limiti verticali 	Toccare  per impostare i limiti verticali per le facce superiori e inferiori della Casella limite .
Sinistra e destra 	Toccare  per impostare i limiti orizzontali per le facce destra e sinistra della casella Limite .
Anteriore e posteriore 	Toccare  per impostare i limiti orizzontali per le facce anteriori e posteriori della casella limite .
Ripristina limiti 	Toccare  per reimpostare la casella limite alla vista corrente. Toccare e tenere premuto  per ripristinare la Casella limite per le estensioni del lavoro.

Barra degli strumenti Snap-to

La barra degli strumenti **Snap-to** fornisce un modo semplice per selezionare le posizioni sugli oggetti nella mappa agganciandosi ad un punto specifico, anche se non esiste alcun punto. Ad esempio, è possibile utilizzare la barra degli strumenti **Snap-to** per selezionare accuratamente il punto finale di una linea o il centro di un arco dalla linea di lavoro in un file mappa come un modello BIM, un file di servizio caratteristica web (WFS), file DXF, Shapefile o file KML o KMZ. I punti possono poi essere creati dai nodi creati e memorizzati nel lavoro.

Per visualizzare la barra degli strumenti , nella barra degli strumenti mappa e poi selezionare **barra strumenti Snap-to**. La barra strumenti **Snap-to** è disponibile solo quando si utilizza Topografia Generale.

Per "agganciare" una posizione su una caratteristica, toccare lo strumento appropriato nella barra degli strumenti **Snap-to** e quindi selezionare l'elemento nella mappa. A seconda dello strumento **Snap-to** selezionato, è possibile selezionare linee (incluse polilinee), archi o un punto.

Per lo stesso strumento più volte, toccare e tenere premuto lo strumento appropriato nella barra degli strumenti **Snap-to** per mantenere attiva la selezione dello strumento e quindi selezionare le caratteristiche nella mappa. Per esempio, per selezionare i punti finali di più linee, toccare e mantenere premuto il pulsante **Snap to alla fine**  e quindi selezionare ogni linea. Per passare a un altro strumento, toccare un pulsante diverso nella barra degli strumenti **Snap-to**.





Se un punto non esiste già nella posizione selezionata, Trimble Access calcola un punto. È possibile utilizzare i punti calcolati come qualsiasi altro punto, ad esempio per picchettamento o per eseguire altre funzioni Cogo.





Per essere in grado di riutilizzare un punto calcolato in futuro, creare un punto dal punto calcolato e memorizzarlo nel lavoro. Quando si creano punti da entità nel file mappa, Trimble Access copia gli attributi dell'entità dal file mappa e li memorizza con il punto nel lavoro Trimble Access.

I punti calcolati vengono rimossi automaticamente quando si aggiorna la mappa, ad esempio quando si cambiano le impostazioni della mappa o i file collegati. Per rimuovere i punti calcolati in qualsiasi momento, toccare il tasto **Cancella selezione** sulla barra degli strumenti o toccare due volte nella mappa.

TIP - È anche possibile creare punti calcolati in posizioni specifiche usando le funzioni Cogo. Vedere [Calcoli Cogo](#).

Strumenti Snap-to

Selezionare		Funzione
Aggancia al punto medio		Aggancia il punto centrale della linea o dell'arco selezionato.
Aggancia alla fine		Aggancia al punto finale più vicino della linea selezionata.
Agganciarsi a un'intersezione		<p>Aggancia l'intersezione reale o apparente di due linee.</p> <p>Si verifica un'intersezione apparente quando due linee non si intersecano fisicamente ma possono essere estese per intersecarsi in un punto proiettato. Per agganciare un'intersezione apparente è necessario selezionare due linee.</p> <p>Si verifica un'intersezione reale nella posizione in cui si intersecano due linee (in vista piano). Per agganciare un'intersezione reale è necessario selezionare solo una linea vicino al punto di intersezione.</p>
Snap-to perpendicolare		<p>Esegue lo snap all'intersezione perpendicolare del punto selezionato proiettato perpendicolarmente alla linea selezionata.</p> <p>Il software crea un punto virtuale all'intersezione del punto selezionato proiettato perpendicolarmente alla linea. Se necessario, la linea può essere estesa per determinare l'intersezione perpendicolare.</p>

Selezionare		Funzione
Aggancia a PI dell'arco		Aggancia al punto d'intersezione (pi greco) dell'arco selezionato.
Agganciarsi al centro		Aggancia il centro dell'arco selezionato.
Agganciarsi al più vicino		Aggancia il punto più vicino della linea o dell'arco selezionato.
Deseleziona		Rimuove i punti e le linee calcolati e cancella la selezione di altri elementi nella mappa. In alternativa, toccare due volte in qualsiasi punto della mappa.

Per creare punti dai punti calcolati

1. Selezionare il punto (o punti) calcolati nella mappa.
2. Toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Crea punti**. Questa opzione non è disponibile se è stata selezionata una combinazione di punti e punti calcolati.
3. Digitare il **nome del punto**.
4. Se richiesto, inserire il codice del punto nel campo **Codice**.
5. Toccare **Memorizza**.

Barra degli strumenti CAD


La barra strumenti CAD permette di utilizzare facilmente i **codici di controllo** per creare caratteristiche di linea, arco e poligono nella mappa durante la misurazione dei punti o disegnando caratteristiche linea e arco che utilizzano i punti codificati già presenti nel lavoro.


Per creare le caratteristiche quando durante la misurazione, selezionare il codice caratteristica per il punto e quindi selezionare il codice di controllo appropriata dalla Barra strumenti CAD. Vedere [Per creare caratteristiche utilizzando i codici di controllo in Codici misura](#)

Per disegnare caratteristiche di linea e arco fra punti esistenti, selezionare il codice di controllo appropriato dalla Barra strumenti CAD e quindi selezionare i punti nella mappa. Vedere [Disegna caratteristiche da punti esistenti](#).

NOTE -

- Per creare caratteristiche, la libreria caratteristiche deve contenere **codici caratteristica definiti come linee** per le caratteristiche che si desidera creare e **i codici di controllo definiti** per l'azione richiesta per creare la geometria della caratteristica, come iniziare o terminare una nuova sequenza di unione. [Requisiti della libreria di codici caratteristica per i codici di controllo, page 685](#)
- La Barra strumenti CAD può essere utilizzata solo per disegnare o creare linee fra punti nel lavoro. Non può essere usata per disegnare o creare linee fra punti nei file CSV collegati o file mappa come i DXF.

Per visualizzare la barra degli strumenti , nella barra degli strumenti mappa e poi selezionare **barra strumenti CAD**. La barra strumenti CAD è disponibile solo quando si utilizza Topografia Generale.


TIP - Quando si è connessi ad uno strumento che supporta il video, è possibile utilizzare la **Barra strumenti CAD** quando si tocca  nella barra strumenti della mappa per passare al feed video dalla mappa. L'utente deve aver abilitato la barra strumenti CAD nella mappa, avviato un rilevamento e aver aperto la maschera **Misura topografica** o **Misura codici**. La modalità disegno può essere utilizzata solo nella mappa, ma non può essere utilizzata con il video.

Modalità barra strumenti CAD

La barra strumenti CAD funziona in due modalità: **Modalità misurazione** e **Modalità disegno**. Gli strumenti disponibili sulla barra strumenti CAD dipendono dal fatto che la barra strumenti CAD sia in **Modalità misurazione** o in **Modalità disegno**.

Se non è aperta nessuna maschera di **Misurazione**, la barra strumenti CAD è in **Modalità disegno**. È necessario essere in un rilevamento e avere una maschera di **Misurazione** aperta per utilizzare la modalità **Misurazione**. Le maschere di **Misurazione** sono **Misura punti**, **Misura topografica** o **Misura codici**. Quando si apre una maschera di **Misurazione**, la barra strumenti CAD passa automaticamente alla **Modalità misurazione**.

Per passare da una modalità all'altra, toccare  e poi selezionare la modalità richiesta.

TIP - Se le linee create utilizzando la barra strumenti CAD non sono visibili nella mappa, toccare  e selezionare **Filtro**. Toccare **Tutto** o toccare la voce **linea lavoro CAD** dell'elenco in modo che appaia un segno di spunta accanto.

Barra strumenti CAD in modalità Misurazione

Utilizzare la barra strumenti CAD in **Modalità misurazione** per creare caratteristiche linea e poligonali costruite dai punti mentre li si misura. Per utilizzare la modalità **Misurazione** è necessario avere avviato un rilevamento e aver aperto una maschera di misurazione.







In modalità Misurazione, la barra strumenti CAD visualizza **8 bottoni configurabili** per funzioni codice di controllo.

TIP - Quando si utilizza un controller con una schermata orizzontale più piccola, come un controller TSC5, se la **Casella limite** è aperta, la barra degli strumenti CAD mostra i pulsanti solo per i primi 3 codici di controllo. Toccare < per accedere agli altri 5 codici di controllo.

Per scambiare uno dei codici di controllo sulla barra degli strumenti con un altro non ancora assegnato, toccare e mantenere premuto qualsiasi codice di controllo sulla barra degli strumenti e quindi selezionare il nuovo codice di controllo dall'elenco. Il codice di controllo selezionato sostituisce quello selezionato sulla barra degli strumenti.

I codici di controllo seguenti possono essere selezionati e aggiunti alla barra strumenti CAD:

Tasto	Codice controllo
	Avvia sequenza di unione
	Termina sequenza di unione
	Avvia arco tangente
	Interrompi arco tangente
	Inizio arco non tangente
	Fine arco non tangente
	Inizio curva regolare (dolce)
	Fine curva regolare
	Avvio rettangolo




Tasto	Codice controllo
	Avvio cerchio (centro)
	Avvio cerchio (bordo)
	Unisci a primo (stesso codice)
	Unisci a punto con nome
	Nessuna unione
	Offset orizzontale/verticale





Per ulteriori informazioni sull'uso di questi strumenti, vedere:

- [Per creare caratteristiche utilizzando i codici di controllo in Codici misura, page 686](#)
- [Riferimento rapido: Barra strumenti CAD con codici misura, page 695](#)
- [Riferimento rapido: Barra strumenti CAD con Misura punti o Misura topografica, page 698](#)

Barra strumenti CAD in modalità disegno

In modalità disegno, la barra strumenti CAD ha i seguenti bottoni:




Tasto	Funzione
	Disegna una linea.
	Disegna un arco.
	Inizio nuova sequenza unione,

Tasto	Funzione
	Inizio secondo arco di un arco in sequenza.
	Termina sequenza di unione
	Eliminare una caratteristica linea o arco creato utilizzando la Barra strumenti CAD.
	Toccare per passare alla modalità Misurazione. La modalità misurazione è disponibile solo quando si è avviato un rilevamento.



Disegna caratteristiche da punti esistenti

Utilizzare la barra strumenti CAD in modalità Disegno per selezionare i punti esistenti nella mappa e creare un lavoro di linea codificato fra di essi. Questo include linee, archi e archi consecutivi. È anche possibile eliminare il lavoro lineare creato utilizzando la Barra strumenti CAD.

Disegnare una caratteristica linea

1. Toccare il pulsante **Disegna linea** .
2. Se richiesto, toccare il pulsante **Inizio sequenza unione**  e quindi selezionare il codice caratteristica dall'elenco dei codici caratteristica linea definiti nella libreria caratteristiche. Il codice caratteristica selezionato viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Nella mappa, toccare i punti iniziali e finali della linea che si desidera creare. I codici caratteristica nel campo **Codice** sono applicati solo al punto iniziale. Il codice elemento applicato al primo punto viene applicato anche alla linea.
4. Continua a toccare i punti fino a quando la sequenza di linea non è completa.
Ogni volta che si seleziona un punto successivo, viene tracciata una linea tra i due punti selezionati e il primo punto viene quindi deselezionato.
5. Per terminare di disegnare la linea, toccare di nuovo il pulsante **Disegna linea** .

Disegnare una caratteristica arco


1. Toccare il pulsante **Disegna arco** .
2. Se richiesto, toccare il pulsante **Inizio sequenza unione**  e quindi selezionare il codice caratteristica dall'elenco dei codici caratteristica linea definiti nella libreria caratteristiche. Il codice caratteristica selezionato viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Nella mappa, toccare i punti iniziali dell'arco che si desidera creare.

NOTE – I punti che comprendono l'arco devono essere stati osservati consecutivamente. Pertanto non sempre è possibile unire i punti con gli archi.


4. Continuare a toccare i punti fino a completare la sequenza di arco.

Quando si selezionano i punti consecutivi, viene tracciata una linea rossa tratteggiata tra i punti fino a quando non sono stati selezionati abbastanza punti per poter tracciare un arco dal primo punto. Quando l'arco viene disegnato, il punto precedente viene deselezionato.

5. Per terminare di disegnare gli archi, toccare di nuovo il pulsante **Disegna arco** .

TIP – Per disegnare un arco in sequenza, toccare il pulsante  **Arco consecutivo** dopo aver completato il primo arco e prima di selezionare il secondo punto del secondo arco. Dopo aver disegnato la prima parte dell'arco tra il primo e il secondo punto dell'arco, il pulsante torna deselezionato.


Per inserire un'interruzione in una linea

Se si sono uniti punti in una linea continua ma si vuole interrompere la linea, selezionare il punto subito prima dell'interruzione e toccare **Termina sequenza unione** .

Il codice **Fine sequenza unione** viene aggiunto al campo **Codice**. Il codice **Fine sequenza unione** assicura che il punto successivo con lo stesso codice caratteristica linea non venga unito a questa linea.

Se il punto selezionato era a metà di una linea, il punto successivo inizia una nuova linea.

Per eliminare la linea di lavoro

1. Nella mappa selezionare le linee o gli archi che si desidera eliminare.
2. Toccare il pulsante **Elimina** .
3. Nella mappa, toccare le caratteristiche linea da eliminare e toccare **Cancella**.

Le linee e gli archi vengono eliminati e i codici caratteristica vengono rimossi dai punti coinvolti. Comunque i punti rimangono nel database.

Funzioni tocca e mantieni premuto mappa

Toccare e tenere premuto sull'area della mappa per selezionare ad un'attività comune. Le attività disponibili dipendono dal numero e tipo delle funzionalità selezionate, e se le funzionalità sono in un lavoro o in un file collegato.

Inserire un punto

Per inserire un punto, toccare e mantenere premuto la posizione del punto nella mappa e quindi selezionare **Inserisci punto**.

L'opzione **Inserisci punto** non è disponibile dal menu tocca e mantieni premuto, se si sta visualizzando la mappa in 3D e la mappa non include una piano di terra o una superficie.

Memorizzare un punto dal ricevitore GNSS

Per memorizzare velocemente un punto, come un waypoint, senza dover avviare un rilevamento, toccare e tenere premuto uno spazio vuoto nella mappa e selezionare **Memorizza un punto**.

Il software deve essere collegato ad un ricevitore GNSS esterno o al GPS interno del controller. Vedere [Memorizzare la posizione corrente del ricevitore, page 529](#).

Offset di una linea o di una polilinea

È possibile creare una nuova linea o polilinea applicando un offset a una linea o a una polilinea esistente. Vedere [Offset di una linea o di una polilinea, page 227](#).

Creare una superficie

Se il lavoro contiene tre o più punti 3D, è possibile utilizzarli per creare una superficie e memorizzarla come un file triangolazione di un modello di terreno (TTM) nella cartella di progetto corrente. In questo caso è possibile utilizzare la superficie per calcolare un volume. Vedere [Creare una superficie da punti esistenti, page 227](#).

Rilevamenti convenzionali

In un rilevamento convenzionale, il regolatore è connesso ad una strumentazione tipo una stazione totale o spaziale. Per un elenco degli strumenti convenzionali che possono essere collegati, vedere [Strumentazioni supportate](#), page 6.

I passi per completare le misurazioni eseguite con una strumentazione convenzionale sono:

1. Configurare lo stile di rilevamento.
2. Impostare lo strumento e posizionare le mire nel sito.
3. Se non ancora collegato, collegare il software Trimble Access allo strumento.
4. Iniziare il rilevamento.
5. Completare l'impostazione stazione.
6. Misurare o picchettare punti.
7. Terminare il rilevamento.


In Trimble Access tutti i rilevamenti sono controllati da uno stile di rilevamento. Gli stili di rilevamento definiscono i parametri per configurare e comunicare con l'attrezzatura, nonché per misurare e picchettare punti. Tutte queste informazioni sono memorizzate sotto forma di modello e vengono impiegate ogni volta che si avvia un rilevamento.

Trimble Access fornisce due stili di rilevamento convenzionale per impostazione predefinita: **SX10 e SX12 e SERIE VX e S**.

Gli stili di rilevamento predefiniti vengono creati da Trimble Access quando si avvia una nuova installazione del software, ma solo se non ci sono stili di rilevamento esistenti.

Il tipo di rilevamento convenzionale usato dipende dalla strumentazione disponibile e dai risultati desiderati. Configurare lo stile solo nel caso in cui le impostazioni predefinite non siano adatte alle proprie necessità.

Configurare lo stile di rilevamento convenzionale


1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**.
2. Adottare uno dei seguenti metodi:
 - Toccare **<Nome stile>** e poi toccare **Modificare**.
 - Toccare **Nuovo**. Digitare il nome dello stile e poi toccare **Accetta**.
3. Selezionare a turno ciascuna delle opzioni e impostarle in modo da adattare alla propria attrezzatura

e alle proprie preferenze di rilevamento.

Per...	Vedere...
Configurare le impostazioni dello strumento	Configurazione strumento, page 329
Impostare i parametri per i punti topografici	Opzioni punti convenzionali, page 333
configurare il software per avvisare quando i punti duplicati sono misurati	Opzioni tolleranza punto duplicato, page 472
Configurare impostazioni di picchettamento	Opzioni picchettamento, page 469
Utilizzare un telemetro laser	Telemetri laser, page 569
Utilizzare un ecoscandaglio	ecoscandagli, page 573
utilizzare un localizzatore servizi	Localizzatore radio, page 576

4. Toccare **Memorizza**.

Configurazione strumento

Per configurare le impostazioni strumento, toccare , e selezionare **Impostazioni / Stili rilevamento / <nome stile> / Strumento**.

I campi visualizzati nella pagina **Strumentazione** dello stile di rilevamento, dipendono dal produttore della strumentazione e dal modello selezionati nella parte superiore dello schermo. Se si utilizza una strumentazione di terze parti, vedere [Selezionare stazioni totali di terze parti, page 333](#).

Velocità di trasmissione e parità

Quando si cambia il tipo di strumento, le impostazioni della velocità di trasmissione e della parità cambiano automaticamente nelle impostazioni predefinite per lo strumento selezionato.

Utilizzare il campo **Velocità di trasmissione** per configurare la velocità di trasmissione del software in modo da farla corrispondere a quella dello strumento convenzionale.

Utilizzare il campo **Parità** per configurare la parità del software in modo che corrisponda a quella dello strumento convenzionale.

Velocità stato HA VA

Usare il campo **Velocità stato HA VA** per impostare quanto spesso il software aggiorna la visualizzazione dell'angolo orizzontale e verticale nella barra di stato con informazioni provenienti dallo strumento

convenzionale.

NOTE - Alcune strumentazioni emettono un bip quando comunicano con il software. L'utente può disattivare il bip nello strumento oppure impostare la **Velocità stato HA VA** su Mai.

Modo di misurazione

Il campo **Modo misurazione** appare se il tipo di strumento selezionato ha più di un modo di misurazione che può essere impostato dal software Trimble Access. Impiegare questo modo per specificare come l'EDM misura le distanze. Le opzioni variano a seconda del tipo di strumento. Per modificare la modalità di misurazione durante un rilevamento, toccare l'icona della strumentazione nella barra di stato e toccare la prima riquadro nella schermata **Funzioni strumentazione**.

Se si seleziona:

- **STD**, la strumentazione è in modalità EDM Standard, effettua la media degli angoli mentre viene effettuata una misurazione della distanza standard.
- **FSTD** la strumentazione è in modalità EDM Standard veloce, effettua la media degli angoli mentre viene eseguita una misurazione standard veloce.
- **TRK** la strumentazione è in modalità EDM Tracking, misura costantemente distanze ed aggiorna il collegamento di stato.

Per utilizzare sempre la stessa impostazione come sulla strumentazione, selezionare **Strum. predefinito**.

Osservazioni medie

Utilizzare il metodo **Osservazioni medie** per:

- aumentare la precisione di misurazione con un numero predefinito di osservazioni
- visualizzare le deviazioni standard di misurazione associate.

Mentre lo strumento sta effettuando le misurazioni, sono visualizzate le deviazioni standard per l'angolo orizzontale (HA), l'angolo verticale (VA) e la distanza inclinata (SD).

Faccia 1/Faccia 2 automatico

Quando si utilizza uno strumento con servomotore o robotico, selezionare la casella di controllo **F1/F2 in automatico** per misurare automaticamente un punto o picchettare una posizione nella faccia 2 dopo l'osservazione faccia 1.

Quando è selezionato **F1/F2 in automatico**, una volta completata la misurazione faccia 1, lo strumento passa automaticamente alla faccia 2. Il nome punto non viene incrementato, in maniera da consentire di misurare un'osservazione faccia 2 con lo stesso nome punto dell'osservazione faccia 1. Una volta completata la misurazione faccia 2, lo strumento ritorna alla faccia 1.

"F1/F2 in automatico" non funziona quando si inizia nella faccia 2, oppure quando il metodo di misurazione è impostato su:

- Offset angolo
- offset angolo orizz.
- offset angolo vert.
- Offsetdist. singola
- offset prisma doppio
- Oggetto circolare
- Oggetto remoto

Misura distanza su faccia 2

L'opzione **Misura distanza su faccia 2** si utilizza per:

- Misura, quando è selezionato **F1/F2 in automatico**
- Misura cicli, Impostazione stazione più e Resezione, quando sulla faccia 2 non è richiesta un'osservazione della distanza.

Quando è selezionata la casella di controllo **Misurare distanza su faccia 2**, se il metodo di misurazione della faccia 1 includeva una misurazione della distanza, in questo caso il metodo di misurazione della faccia 2 viene impostato automaticamente su **Solo angoli** dopo la misurazione della faccia 1. Dopo la misurazione della faccia 2, lo strumento ritorna al metodo impiegato nella faccia 1.

Aggancio automatico off per offset

Quando è selezionata la casella di spunta **Autolock off per gli offset**, la tecnologia Autolock viene disattivata immediatamente e poi ri-attivata dopo la misurazione.

Imposta lettura altimetrica all'indietro

Il campo **Imposta lettura altimetrica all'indietro** appare se l'utente può impostare nello strumento la lettura cerchio azimutale quando viene osservata la lettura all'indietro. Le opzioni sono **No**, **Zero**, e **Azimut**. Se si seleziona l'opzione **Azimut**, quando si osserva la lettura all'indietro la lettura cerchio azimutale è impostata sull'azimut calcolato tra il punto strumento e il punto di lettura all'indietro.

Precisione strumento

I valori di precisione della strumentazione vengono utilizzati per calcolare il peso delle osservazioni come parte dei calcoli di Resezione standard e Impostazione stazione extra.

Quando si utilizza una stazione totale Trimble, i valori di precisione della strumentazione vengono letti dalla stessa strumentazione. È possibile utilizzare i valori di precisione dalla strumentazione oppure è possibile

fornire dei valori propri in base alle tecniche di osservazione utilizzate impostando l'interruttore **Modifica valori precisione strumentazione** su **Si**.

Per gli altri tipi di strumentazione, eseguire una delle seguenti operazioni:

- Inserire i valori forniti dal costruttore della strumentazione.
- Lasciare "nulli" i campi valore precisione strumentazione

Se si lasciano nulli i campi valori precisione strumentazione, vengono utilizzati i seguenti valori predefiniti:

Osservazione	Valore predefinito
Valore precisione angolo orizzontale	1"
Valore precisione angolo verticale	1"
EDM	3 mm
EDM (ppm)	2 ppm

Errore di centraggio

Può essere specificato un errore di centraggio per lo strumento e il punto all'indietro.

L'errore di centraggio serve per calcolare i pesi dell'osservazione come parte dei calcoli di Resezione standard e Impostazione stazione più. Impostare un valore adatto per la precisione stimata della impostazione strumento/punto all'indietro.

Servo/Robotico

Le impostazioni **Servo/Robotico** controllano se lo strumento gira automaticamente verso punti conosciuti e controlla anche la prospettiva utilizzata quando si misurano gli offset e si esegue il picchettamento. Quando l'interruttore **Automatica** è impostato su **Si**, il software applica automaticamente le impostazioni servomotore quando si è connessi usando un collegamento Bluetooth, via cavo o attaccato al controller, e applica automaticamente le impostazioni robotiche quando collegato via Wi-Fi o con radio Cirronet.

Quando viene utilizzato Automatica	Impostazioni Servo	Impostazioni Robotizzato
Rotazione automatica	A.Or. & A.Ver.	Off
Direzioni offset e picchettamento	Dalla prospettiva dello strumento	Dalla prospettiva della mira

Rotazione automatica

- Il campo **Rotazione automatica** può essere impostato su **A.Or. e A.Ver. solo A.O.** o **Off**. Se si seleziona **A.Or. e A. Ver.** oppure **Solo A.Or.**, lo strumento gira automaticamente verso il punto durante il picchettamento e quando si inserisce un punto noto in un campo nome punto.
- Quando il campo **Rotazione automatica** nello stile di rilevamento è impostato su **Off**, lo strumento non gira automaticamente. Ciò è desiderabile se si sta lavorando roboticamente e si desidera che la strumentazione rimanga autolock sulla mira. Per ruotare lo strumento all'angolo indicato sullo schermo toccare **Gira**.

Direzioni offset e picchettamento

- **Dalla prospettiva dello strumento:** Le direzioni dentro/fuori e sinistra/destra assumono che si stia guardando la mira da dietro lo strumento.
- **Dalla prospettiva della mira:** Le indicazioni di navigazione dentro/fuori e destra/sinistra presuppongono che ci si trovi in piedi nella mira guardando verso lo strumento.

TIP – Le misurazioni sono sempre memorizzate e visualizzate relativamente alla posizione dello strumento. La prospettiva non può essere cambiata durante **Esamina lavoro**.

Selezionare stazioni totali di terze parti

Oltre alla strumentazione Trimble supportata, è possibile eseguire un rilevamento convenzionale connettendosi ad una stazione totale fabbricata da uno dei seguenti produttori:


- Leica
- Nikon
- Pentax
- Sokkia
- Spectra Geospatial
- Topcon

Quando si usano strumentazioni terze parti, disattivare la connessione automatica. Alcuni comandi impiegati da connessione automatica possono interferire con la comunicazione con gli strumenti di terze parti. Vedere [Opzioni di autoconnessione, page 594](#)

Per inserire misurazioni, selezionare **Manuale** nel campo **Produttore** dello stile di rilevamento

Opzioni punti convenzionali

La configurazione dello stile di rilevamento dei rilevamenti convenzionali include la possibilità di configurare le impostazioni dei punti topografici misurati durante il rilevamento.


Per configurare queste impostazioni, toccare , e selezionare **Impostazioni / Stili rilevamento / <nome stile> / punto topografico**.

Nel campo **Visualizzazione delle misure** selezionare il modo in cui le osservazioni vengono visualizzate sul controller. Per un elenco delle opzioni disponibili e delle correzioni applicate, vedere [Correzioni strumentazione, page 340](#).

Nel campo **Dimensione passo punto automatica** impostare la dimensione dell'incremento per la numerazione punto automatica. L'impostazione predefinita è **1**, ma si possono utilizzare dimensioni d'incremento più grandi e passi negativi.

Selezionare la casella di controllo **Visualizza prima della memorizzazione** per visualizzare le osservazioni prima che siano memorizzate.

Opzioni picchettamento

Per configurare le opzioni dello stile di rilevamento, toccare  e selezionare **Impostazioni / Stile rilevamento / <Nome stile> / Picchettamento**.

TIP – Per cambiare le impostazioni di picchettamento durante il picchettamento, toccare **Opzioni** nella schermata picchettamento.

Dettagli punto come picchettato

I **dettagli dei punti come picchettati sono visualizzati** nei rapporti di picchettamento generati dalla schermata **Esporta** sono visualizzati nella schermata **Conferma delta picchettamento** che appare quando si attiva **Visualizza prima della memorizzazione**.

Per configurare i **Dettagli punto come picchettato**, vedere [Dettagli punto come picchettato, page 722](#).

Visualizza

Utilizzare il gruppo **Visualizzazione** per configurare l'aspetto del display di navigazione durante il picchettamento.

Configurare la visualizzazione in un rilevamento convenzionale

Impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **Si** per mostrare la grafica di navigazione nella schermata di navigazione. Impostando l'interruttore su **Si** si abilitano gli altri campi nel gruppo **Visualizza**.

TIP – Se si utilizza un controller con uno schermo più piccolo o si desidera adattare più delta di navigazione sullo schermo, impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **No.**. Gli altri campi nel gruppo **Visualizza** vengono nascosti quando l'interruttore è impostato su **No.**

Il **modo di visualizzazione** determina cosa mostra il display navigazione durante la navigazione. Selezionare da:

- **Direzione e distanza**, la visualizzazione navigazione picchettamento mostra una grande freccia che punta verso la direzione in cui ci si deve muovere. Quando si è vicini al punto, la freccia si trasforma nelle indicazioni vicino/lontano e destra/sinistra.
- **Vicino/lontano e destra/sinistra**, navigare usando le indicazioni vicino/lontano e destra/sinistra impiegando lo strumento come punto di riferimento.

TIP – In un rilevamento robotico, per impostazione predefinita, il software fornisce automaticamente direzioni dentro/fuori e sinistra/destra dalla **Prospettiva della mira**, e dalla **Prospettiva dello strumento** quando si è connessi ad uno strumento con servomotore utilizzando una faccia o un cavo. Per modificarlo, cambiare le impostazioni **Servomotore/Robotico** nella schermata **Strumento** dello stile di rilevamento. Vedere [Configurazione strumento, page 329](#).

Impiegare il campo **Tolleranza distanza** per specificare l'errore consentito nella distanza. Se la mira è entro la distanza dal punto, il software indica che la distanza è corretta.

Utilizzare il campo **Tolleranza angolo** per specificare l'errore ammesso nell'angolo. Se lo strumento convenzionale è girato via dal punto per un importo inferiore a questo angolo, il software indica che l'angolo è corretto.

Usare il campo **Livello** per visualizzare il livello di una pendenza come angolo, percentuale o rapporto. Il rapporto può essere visualizzato come **Salita:Corsa** oppure **Corsa:Salita**. Vedere [Pendenza, page 110](#).

Configurare la visualizzazione in un rilevamento GNSS

Impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **Si** per mostrare la grafica di navigazione nella schermata di navigazione. Impostando l'interruttore su **Si** si abilitano gli altri campi nel gruppo **Visualizza**.

TIP – Se si utilizza un controller con uno schermo più piccolo o si desidera adattare più delta di navigazione sullo schermo, impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **No.** Gli altri campi nel gruppo **Visualizza** vengono nascosti quando l'interruttore è impostato su **No**.

Il **Modo di visualizzazione** determina ciò che rimane fisso al centro dello schermo durante la navigazione. Selezionare da:

- **Centrato sulla mira** – il punto selezionato rimane al centro dello schermo
- **Centrato sul rilevatore** - la posizione del rilevatore rimane al centro dello schermo.

L'orientamento dello schermo determina il riferimento verso cui il software si orienta durante la navigazione. Selezionare da:

- **Direzione del viaggio** – il software si orienta in modo che la parte superiore dello schermo punti nella direzione del viaggio.
- **Nord / Sole** – la piccola freccia orientamento mostra la posizione del Nord o del sole. Il software si orienta in modo che la parte superiore dello stesso punti verso il Nord o verso il sole. Quando si usa il display, toccare il tasto software **Nord/Sole** per passare tra Nord e sole.
- **Azimut di riferimento:**

- Per un punto il software si orienterà verso l'**Azimut di riferimento** per il lavoro. L'opzione **Picchettamento** deve essere impostata su **Relativo ad azimut**.
- Per una linea o strada il software si orienterà verso l'azimut della linea o strada.

NOTE – Se, quando si picchetta un punto, l'**Orientamento schermo** è impostato su **Azimut di riferimento** e l'opzione **Picchetta non** è impostata su **Relativo ad azimut**, l'orientamento dello schermo verrà impostato su **Direzione del viaggio**. Per le opzioni **picchettamento**, vedere [metodi picchettamento GNSS, page 729](#).

Delta

I delta sono i campi informazione che vengono mostrati durante la navigazione e che indicano la direzione e la distanza di cui si deve recarsi fino agli elementi che si vuole picchettare. Per cambiare i delta mostrati, toccare **Modifica**. Vedere [Delta navigazione picchettamento, page 718](#).

Superficie

Per visualizzare lo sterro o il riporto relativo ad una superficie durante il picchettamento, nella casella gruppo **Superficie** selezionare il file di superficie.

In alternativa, se si sono selezionate superfici dai file BIM nella mappa, il campo **Superficie** indica il numero di superfici selezionate. Per selezionare una superficie diversa dalla mappa, fare doppio clic sulla mappa per deselegionare la selezione corrente e quindi selezionare la nuova superficie.

Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare ► per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.

Convenzionale

In un rilevamento convenzionale, se non si vuole che l'EDM della stazione totale sia impostato nel modo **TRK** quando si inizia il picchettamento, deselegionare la casella di controllo **Utilizza TRK per il picchettamento**.

Se si sta usando la Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** e il puntatore laser è attivato, è disponibile la casella di spunta **Contrassegna punto con puntatore laser**.

- Quando la casella di spunta **Contrassegna punto con puntatore laser** è selezionata, la schermata picchettamento mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del tasto software **Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser diventa fisso e si sposta nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento ritorna automaticamente alla modalità **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Vedere [Picchettare punti, page 727](#).
- Quando la casella di spunta **Contrassegna punto con puntatore laser** non è selezionata, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Misura** come al solito e il punto viene misurato nella posizione del puntatore laser.

GNSS

Per iniziare automaticamente a misurare quando si tocca il tasto **Misurare** in un rilevamento GNSS, selezionare la casella di controllo **Misurazione automatica**.

Bussola

Se il controller Trimble è provvisto di bussola interna, è possibile usarla quando si picchetta una posizione o quando si naviga ad un punto. Per utilizzare la bussola interna, selezionare la casella di controllo **Bussola**.

Trimble raccomanda di **disabilitare** la bussola quando si è nei pressi di un campo magnetico che può causare interferenza.

NOTE – Se si sta utilizzando la compensazione dell'inclinazione IMU in un rilevamento GNSS, e l'IMU è allineato, la direzione dal ricevitore viene sempre utilizzata per orientare il cursore GNSS, la freccia di navigazione del picchettamento e la schermata di vicinanza. L'utente deve essere di fronte al pannello LED del ricevitore perché questo sia orientato correttamente.

Punto picchettamento rimosso dall'elenco

Per rimuovere automaticamente i punti nell'elenco dei punti da picchettare dopo il picchettamento, selezionare la casella di controllo **Rimuovi punto picchettato da elenco** in basso nella schermata **Opzioni**.

Opzioni tolleranza punto duplicato

Le opzioni tolleranza punto duplicato nello stile rilevamento, determinano quello che succede se si cerca di memorizzare un punto con lo stesso nome di un punto esistente, o se si misura un punto che è molto vicino ad un punto esistente che ha un nome differente.

Prima di configurare queste impostazioni assicurarsi di conoscere le regole di ricerca per il database applicate dal software quando si gestiscono punti con lo stesso nome. Vedere [Gestire punti con nomi duplicati, page 816](#)

Opzioni stesso nome punto

Nel gruppo **Stesso nome punto**, inserire la distanza massima orizzontale e verticale o angolo che un nuovo punto può avere da un punto esistente con lo stesso nome. Appare un avvertimento punto duplicato se questo è al di fuori della tolleranza stabilita. Per ricevere sempre l'avvertimento quando si misura un punto con lo stesso nome, inserire zero.

Tolleranze medie automatiche

Per calcolare automaticamente e memorizzare la posizione media dei punti con lo stesso nome, selezionare l'opzione **Media automatica** dei punti entro la tolleranza. Una posizione mediata ha una [classe di ricerca più](#)

alta di un'osservazione normale.

Quando è selezionata l'opzione **Media automatica** e un'osservazione di un punto duplicato si trova entro le tolleranze specificate del punto duplicato, l'osservazione e la posizione media calcolata (usando tutte le posizioni punto disponibili con lo stesso nome) sono memorizzate.

E' possibile selezionare il metodo di averaging nella schermata **Impostazioni cogo**.

Trimble Access calcola una coordinata media effettuando la media delle coordinate reticolo calcolate dalle coordinate o dalle osservazioni sottostanti. Le osservazioni che non consentono di risolvere una coordinata reticolo (ad esempio osservazioni di soli angoli) non sono incluse nella coordinata media.

Se il nuovo punto è più lontano dal punto originale di quanto stabilito dalla tolleranza specificata, è possibile scegliere cosa fare quando lo si memorizza. Le opzioni sono:

- **Ignora** – ignorare l'osservazione senza salvarla.
- **Rinomina** – rinominare con un differente nome punto.
- **Sovrascrivi** – sovrascrivere e cancellare il punto originale e tutti gli altri punti con lo stesso nome e con la stessa (o inferiore) classe di ricerca.
- **Memorizza come verifica** – memorizzare con una classificazione inferiore.
- **Memorizza e riorienta** – (questa opzione appare solamente se si sta osservando un punto di lettura altimetrica all'indietro). Memorizza un'altra osservazione che fornisce un nuovo orientamento per punti successivi misurati nell'impostazione stazione corrente. Le osservazioni precedenti non sono cambiate.
- **Memorizza un altro** – memorizzare il punto che poi può essere mediato nel software dell'ufficio. Il punto originale viene preferito a questo punto.

Se si utilizza l'opzione "Salva un'altra" con osservazioni multiple da un punto con lo stesso nome e dalla stessa messa in stazione, durante la misurazione di punti topografici il software calcola e registra automaticamente l'osservazione Angolo di rotazione medio (MTA) dal punto. Questa osservazione MTA offre la posizione privilegiata per il punto.

- **Media** – salvare il punto, poi calcolare e memorizzare la posizione mediata.

Quando si seleziona l'opzione **Media**, l'osservazione corrente viene memorizzata ed appare la posizione media calcolata, insieme alle deviazioni standard calcolate per le coordinate nord, est ed elevazione. Se ci sono più di due posizioni per il punto, appare un tasto software **Dettagli**. Toccare **Dettagli** per visualizzare i residui dalla posizione media per ciascuna singola posizione. E' possibile impiegare il modulo **Residui** per includere o escludere specifiche posizioni dal calcolo della media.

Tolleranza osservazioni Faccia 1 e Faccia 2

In un rilevamento convenzionale, quando si prova a misurare un punto sulla faccia 2 che esiste già come misurazione faccia 1, il software non avvisa che il punto è già presente.

In un rilevamento convenzionale quando si effettuano osservazioni su due facce durante **Impostazione stazione, Impostazione stazione più, Resezione** o quando si misurano **cicli**, controlla che le osservazioni Faccia 1 e Faccia 2 per un punto si trovino entro la tolleranza predefinita.

Se il nuovo punto è più lontano dal punto originale di quanto stabilito dalla tolleranza specificata, è possibile scegliere cosa fare quando lo si memorizza. Le opzioni sono:

- **Ignora** – ignorare l'osservazione senza salvarla.
- **Rinomina** – rinominare con un differente nome punto.
- **Sovrascrivi** – sovrascrivere e cancellare il punto originale e tutti gli altri punti con lo stesso nome e con la stessa (o inferiore) classe di ricerca.
- **Memorizza come verifica** – memorizzare con una classificazione di Verifica.
- **Memorizza un'altra** – memorizzare l'osservazione.

Una volta completata l'**Impostazione stazione più, la Resezione** o il **ciclo** di misurazioni, salva gli Angoli ruotati medi per ogni punto osservato. In questa fase il software non controlla i punti duplicati.

Opzioni nome punto differente

Per abilitare controlli di prossimità per punti con nomi differenti, abilitare **Controllo di prossimità**. Inserire la distanza orizzontale e verticale che il nuovo punto deve avere da un punto esistente.

NOTE –

- La tolleranza verticale viene applicata solo quando il nuovo punto osservato si trova entro i limiti della distanza orizzontale. Utilizzare la tolleranza verticale per evitare di ricevere l'avviso di controllo prossimità quando i nuovi punti vengono misurati sopra o sotto i punti esistenti ma si trovano giustamente ad un'elevazione diversa, per esempio la parte superiore ed inferiore di un cordolo verticale.
- Il controllo prossimità viene eseguito solo nelle osservazioni ma non sui punti inseriti. Il controllo prossimità non viene eseguito nei picchettamenti, nelle misurazioni continue GNSS o nella calibrazione punto e non viene eseguito nemmeno nei lavori con il sistema di coordinate senza proiezione.

Impostazione e connessione dello strumento


1. Mettere a piombo la strumentazione.
2. Utilizzare le gambe del treppiede e la bolla del tricuspide per mettere in bolla approssimativamente la strumentazione.
3. Avviare la strumentazione.
4. Connettere il controller allo strumento. Le opzioni di connessione dipendono da quale strumento si usa.

Una connessione con cavo non richiede configurazione. Per altri tipi di connessione, fare riferimento all'argomento appropriato:

- [Connessioni radio, page 587](#)
- [Connessioni Bluetooth, page 584](#)

- [Connessioni Wi-Fi strumento, page 589](#)
5. Nel controller, avviare Trimble Access.
Se il software Trimble Access non si connette automaticamente, vedere [Opzioni di autoconnessione, page 594](#).
Usare la barra di stato per confermare che il software è collegato allo strumento.

Per avviare il rilevamento convenzionale

1. In Trimble Access, assicurarsi che il lavoro richiesto sia aperto.
2. Per avviare il rilevamento, toccare  e selezionare **Misura** o **Picchettamento**. Se c'è più di uno stile di rilevamento configurato, selezionare uno stile di rilevamento dall'elenco. Selezionare l'impostazione stazione da utilizzare, per esempio **Impostazione stazione**.
Quando si seleziona uno stile di rilevamento per la prima volta, il software chiede all'utente di personalizzare lo stile per il proprio specifico hardware.
3. Quando richiesto, utilizzare la [livella elettronica](#) per livellare lo strumento. Toccare **Accetta**.
4. Impostare le [correzioni](#) associate con lo strumento.
Se la schermata **Correzioni** non viene visualizzata, toccare **Opzioni** ed inserire le informazioni corrette.
Per alcune strumentazioni, controlla automaticamente per vedere se le varie correzioni (PPM, costante prisma e curvatura e rifrazione) sono applicate correttamente. Quando si seleziona **Messa in stazione**, nella barra di stato vengono visualizzati i messaggi che mostrano cosa è stato o non è stato controllato. Se trova che le correzioni sono state applicate due volte, appare un messaggio di avvertimento.
5. Completare l'impostazione stazione. Vedere [Impostazione stazione, page 346](#).
6. Impostare le mire. Vedere [Mire, page 367](#)
7. Misurare o picchettare punti.

Correzioni strumentazione

Le correzioni possono essere impostate associate con osservazioni convenzionali. Come impostazione predefinita la schermata **Correzioni** viene visualizzata dopo la schermata **Livella elettronica** quando si avvia un rilevamento.

Se la schermata **Correzioni** non viene visualizzata, toccare **Opzioni** ed inserire le informazioni corrette. Per ripristinare le impostazioni predefinite in modo che la schermata **Correzioni** venga visualizzata automaticamente, selezionare **Opzioni** e selezionare la casella di controllo **Mostra correzioni all'avvio**.

NOTE – Se si intende effettuare una compensazione della rete nel software impiegando dati provenienti da un rilevamento convenzionale, assicurarsi di inserire pressione, temperatura, curvatura e correzione della rifrazione.

Usare il campo **PPM** (parti per milione) per specificare una correzione PPM da applicare alle misurazioni della distanza elettroniche. Inserire la correzione PPM oppure inserire la pressione e la temperatura dell'ambiente circostante e far calcolare la correzione al software.

La pressione tipica è compresa tra 500 mbar – 1200 mbar, ma quando si lavora in un'area con sovrapressione (ad esempio un tunnel), sono possibili pressioni superiore fino a 3500 mbar.

Se si utilizza un sensore di pressione interno, il campo di pressione viene impostato automaticamente dal sensore della strumentazione. Per disabilitarlo, toccare la freccia del menu a comparsa avanzato e poi deselezionare la casella di controllo **Da strumento**.

Usare i campi **Curvatura** e **Rifrazione** per controllare le correzioni di rifrazione e curvatura. La curvatura e la rifrazione terrestre vengono applicate alle osservazioni con angolo verticale e quindi influiscono sui valori di distanza verticale. Influiscono anche sui valori di distanza orizzontale ma molto poco.

Le correzioni di curvatura e rifrazione terrestre possono essere applicate utilizzando le opzioni fornite. La correzione della curvatura è la correzione più significativa con una magnitudo di circa 16" per km della distanza misurata (sottratta dall'angolo verticale dello zenit).

La magnitudo della correzione di rifrazione viene influenzata anche dal coefficiente di rifrazione che corrisponde a una stima della modifica nella densità aerea lungo il percorso della luce dallo strumento alla mira. Poiché questa modifica nella densità dell'area è influenzata da fattori quali la temperatura, le condizioni del terreno e l'altezza del percorso della luce sul terreno è molto difficile determinare esattamente che coefficiente di rifrazione utilizzare. Se si utilizzano coefficienti di rifrazione tipica come 0.13, 0.142, o 0.2, la correzione della rifrazione determina una correzione nella direzione opposta alla correzione della curvatura terrestre con una magnitudo di circa un settimo della correzione della curvatura terrestre.

NOTE -

- Il formato file DC supporta solo una correzione di curvatura e rifrazione che rimangono entrambe attivate o disattivate. Quando entrambe sono attivate, possiedono un coefficiente pari a 0.142 o 0.2. Quando si utilizzano impostazioni diverse da queste nel software, le impostazioni esportate nel file DC corrisponderanno al meglio.
- Non impostare le correzioni in entrambi i dispositivi. Per impostarle nel software, assicurarsi che le impostazioni dello strumento siano nulle.

Per alcune strumentazioni, controlla automaticamente per vedere se le varie correzioni (PPM, costante prisma e curvatura e rifrazione) sono applicate correttamente. Se trova che le correzioni sono applicate due volte, appare un messaggio di avvertimento.

Nella tabella seguente il simbolo * indica che è applicata la correzione specificata in cima alla colonna stessa. Il simbolo '*' si applica solo alle coordinate calcolate quando viene definita la messa in stazione. Per una spiegazione dei tipi di correzione, vedere le definizioni sotto la tabella.

Dati visualizzati / memorizzati	Correzioni applicate										
	C / R	PP / M	PC	SL	Orienta	Alt. strum.	Alt. mira	Cor. proiez.	FS sta z.	N A	PO C
Riga di stato	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
A.Or. A.Ver.	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
A.Or. A.Ver. Dist. Incl.	*	*	*	-	-	-	-	-	-	-	*
Az A. Ver. Dist. Incl.	*	*	*	-	*	-	-	-	-	-	*
Az D.Or. D.Ver.	*	*	*	-	*	*	*	*	*	-	*
A Or D Or DV	*	*	*	-	-	*	*	*	*	-	*
Griglia	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
Reticolo delta	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
Stazione e offset	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
File DC (osservazioni)	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	*
File DC (coordinate ridotte)	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
JobXML (osservazioni)	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	*

Dati visualizzati / memorizzati	Correzioni applicate										
	C / R	PP M	PC	SL	Orienta	Alt. strum.	Alt. mira	Cor. proiez.	FS staz.	N A	PO C
JobXML (coordinate ridotte)	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
Survey Basic	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*

Tipi di correzione

C / R	Correzione di Curvatura e/o Rifrazione.
PPM	Correzione delle parti atmosferiche per milione (PPM)La correzione PPM è calcolata da temperatura e pressione.
PC	Correzione della Costante Prisma.
SL	Correzione del Livello del Mare (ellissoide). Questa correzione viene applicata solamente se si utilizza una definizione di sistema di coordinate completamente definita; la correzione non è applicata nella definizione Solo fattore di scala .
Orienta	Correzione dell'Orientamento.
Alt. strum.	Correzione dell'Altezza strumento.
Alt. mira	Correzione dell'Altezza mira.
Cor. proiez.	Correzione della proiezione. Comprende l'applicazione di un fattore di scala specificato nella definizione Solo fattore di scala .
FS staz.	Fattore di scala impostazione stazione. In qualsiasi impostazione stazione può essere specificato o calcolato un fattore di scala per questa impostazione. Questo fattore di scala viene applicato nella riduzione di tutte le osservazioni provenienti da tale impostazione stazione.

NA	Adattamento di quartiere. In un'impostazione stazione definita mediante Impostazione stazione più o Resezione può essere applicato un adattamento di quartiere. L'adattamento di quartiere è calcolato in base ai residui osservati nei punti di controllo utilizzati durante l'impostazione stazione. L'adattamento è applicato, impiegando il valore di esponente specificato, nella riduzione di tutte le osservazioni provenienti da tale impostazione stazione.
POC	Correzione offset prisma. Si applica solo quando si utilizza un prisma 360°, un prisma MultiTrack 360° serie VX/S, un prisma 360° serie VX/S, un prisma 360° R10, una mira Active Track 360 o una mira Trimble Precise Active Trimble.

Misurare un punto in due facce

Si possono osservare punti impiegando misurazioni faccia 1 (diretta) e faccia 2 (inversa) durante un'impostazione stazione e quando si utilizzano i metodi di misurazione **Misura cicli** o **Misura topog.** Il software crea dei record di angolo ruotato medio MTA (Mean Turned Angle) per le osservazioni dello stesso punto, incluse misurazioni abbinate faccia 1 e faccia 2 o le osservazioni raggruppate solo faccia 1.

Durante la misurazione di punti in due facce, considerare il metodo impostazione stazione e il metodo misurazione di nuovo punto e scegliere il metodo appropriato in base a come si vogliono acquisire e memorizzare i dati.

Per impiegare solamente una singola lettura all'indietro (misurata su una faccia o su entrambe) e misurare alcuni punti topografici (su una faccia o su entrambe), usare **impostazione stazione** e **Misura topografica**. Quando si misurano punti su entrambe le facce, usare **Misura topografica** per osservare la lettura all'indietro sull'altra faccia. In alternativa, impiegare **Misura cicli** e includere nei cicli l'osservazione del punto di lettura all'indietro. Altrimenti tutte le letture in avanti su faccia 2 saranno orientate impiegando l'osservazione di lettura all'indietro faccia 1.

NOTE -

- I MTA non vengono creati durante l' **Impostazione stazione**, bensì sono creati in un secondo momento se l'utente effettua ulteriori osservazioni di lettura all'indietro usando **Misura topografica** o **Misura cicli**.
- Quando si impiega **Misura topografica**, gli MTA sono calcolati e memorizzati all'istante.
- Una volta che il record MTA è scritto nel database del lavoro, non è possibile cambiarlo. E' possibile cancellare un'osservazione faccia 1 e faccia 2 ma i record MTA non vengono aggiornati. Non si possono cancellare record MTA in Esamina.

Per misurare più letture all'indietro, più cicli di osservazioni, o ottenere un migliore controllo di qualità delle proprie osservazioni, completare l'impostazione stazione utilizzando **Impostazione stazione più** o **Resezione**. Entrambi i metodi consentono di:

- misurare un singolo punto di lettura all'indietro o più punti di lettura all'indietro
- misurare punti di lettura all'indietro e in avanti
- accoppiare le osservazioni faccia 1 e faccia 2 e creare record MTA
- misurare osservazioni solo faccia 1 e creare record MTA
- misurare uno o più cicli di osservazioni
- esaminare la qualità delle osservazioni e rimuovere le cattive osservazioni.

Utilizzare **Resezione** se si ha bisogno di determinare le coordinate del punto strumento effettuando osservazioni a punti noti all'indietro.

Dopo l'esecuzione dell'impostazione stazione, utilizzare **Misura cicli** per:

- misurare uno o più punti di lettura altimetrica in avanti
- accoppiare le osservazioni faccia 1 e faccia 2 e creare record MTA
- misurare osservazioni solo faccia 1 e creare record MTA
- misurare uno o più serie di osservazioni per punto
- misurare uno o più cicli di osservazioni
- esaminare le deviazioni standard delle osservazioni e rimuovere le osservazioni di cattiva qualità.

Se l'impostazione stazione ha:


- una singola lettura all'indietro, l'utente può scegliere se includere o no il punto di lettura all'indietro nell'elenco di cicli.
- più letture all'indietro, i punti di lettura all'indietro non sono inclusi nell'elenco di cicli.

NOTE -

- Se non si misura l'orientamento all'indietro nella faccia 2, le misurazioni faccia 2 dell'angolo orizzontale osservate mediante **Misura cicli** non saranno utilizzate quando si calcolano gli MTA.
- Quando si usa **Misura cicli** dopo un'impostazione stazione con una singola lettura all'indietro e non si include il punto di lettura all'indietro nell'elenco di cicli, tutti gli angoli ruotati vengono calcolati impiegando la(e) osservazione(i) effettuata(e) durante l'impostazione stazione.
- Quando si effettuano osservazioni topografiche dopo un' **Impostazione stazione** e poi si seleziona **Misura cicli**, è necessario ri-osservare la lettura all'indietro per includerla nei cicli, generare un MTA per la lettura all'indietro e calcolare angoli ruotati dal MTA di lettura all'indietro per tutti i punti di lettura in avanti.
- Quando si usa **Impostazione stazione** più o **Resezione**, tutte le osservazioni sono memorizzate una volta completata l'impostazione stazione. Gli MTA sono memorizzati alla fine. Quando si impiega **Misura cicli**, le osservazioni sono memorizzate alla fine di ciascun ciclo. In tutte e tre le opzioni gli MTA sono memorizzati alla fine.
- È possibile creare MTA durante un'impostazione stazione impiegando **Impostazione stazione più** e **Resezione** e anche dopo un'impostazione stazione usando **Misura cicli** o **Misura topografica**. Quando si misura lo stesso punto (gli stessi punti) con **Misura cicli** o **Misura topografica** dopo **Impostazione stazione più** o **Resezione**, può produrre due MTA per un punto. Quando esiste più di un MTA per lo stesso punto in un'impostazione stazione, Trimble Access impiega sempre il primo MTA. Per evitare di avere due MTA per lo stesso punto, non misurare un punto con entrambi i metodi.


Terminare il rilevamento

Se è in corso un rilevamento, terminarlo prima di modificare lo stile di rilevamento corrente o di passare a uno stile di rilevamento differente.

1. Toccare  e selezionare **Misurare / Fine rilevamento convenzionale**.
2. Cliccare **Si** per confermare.
3. Spegnerne il controller.

Impostazione stazione

In un rilevamento convenzionale è necessario completare **l'impostazione stazione** per orientare lo strumento. Bisogna avere un'impostazione stazione corrente prima di poter utilizzare le funzioni **Gira a** o **Joystick** per girare uno strumento con servomotore o robotico.

Per completare una nuova impostazione stazione durante un rilevamento convenzionale, toccare  e selezionare **Misurare / Nuova <impostazione stazione>**. Per eseguire un tipo diverso di impostazione differente da quello corrente, è necessario prima [terminare il rilevamento](#).

Selezionare la messa in stazione appropriata:

- Selezionare **Impostazione stazione** per completare un'impostazione stazione standard dove lo strumento è impostato su un punto noto o se si esegue un rilevamento di tipo poligonale.
- Per misurare osservazioni all'indietro multiple, misurare i punti utilizzando cicli multipli di osservazioni, o per ottenere un migliore controllo di qualità delle proprie osservazioni, selezionare **Impostazione stazione più o Resezione**. Entrambi i metodi consentono di:
 - misurare più punti di lettura all'indietro
 - misurare punti di lettura all'indietro e in avanti
 - misurare uno o più cicli di osservazioni
 - esaminare la qualità delle osservazioni e rimuovere le cattive osservazioni.
- Utilizzare **Resezione** per determinare le coordinate del punto strumento effettuando osservazioni a punti noti all'indietro.
- Per determinare la posizione di un punto occupato relativamente ad una linea base eseguendo la misurazione su due linee base note o sconosciute, selezionare **Linea di riferimento**.


Questo metodo viene spesso utilizzato quando si tracciano edifici paralleli ad altri oggetti o a confini. Una volta definito questo punto occupato, tutti i punti successivi sono memorizzati facendo riferimento alla linea base, impiegando stazione ed offset.

- Catturare le scansioni o le panoramiche utilizzando Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 con lo strumento posizionato su un punto senza coordinate note, selezionare **Stazione a scansione**.
- Per impostare la stazione totale in un ambiente in cui l'asse Z non è parallelo all'asse verticale dello strumento, selezionare **Impostazione orientata agli oggetti**.
- Se si è soddisfatti, l'ultima impostazione stazione completata nel lavoro corrente è ancora valida e si vuole continuare ad osservare punti da questa stazione, selezionare **Usa ultima**.
- Per utilizzare l'ultima Impostazione stazione completata in un altro lavoro, selezionare **Copia ultimo**. Questa opzione è utile ad esempio si vogliono memorizzare i dati topografici di un lavoro come dati integrati in un altro lavoro, e non si necessita di ri-osservare l'impostazione stazione in un secondo lavoro.

NOTE – Bisogna selezionare **Copia ultima** se si è sicuri che l'ultima impostazione stazione completata è ancora valida e si desidera continuare ad osservare punti da questa stazione. Quando si utilizza un'impostazione precedente della stazione, è buona norma eseguire uno scatto di controllo per la misura all'indietro quando si avvia il rilevamento.

Completare la configurazione stazione standard

Selezionare **Messa in stazione** per eseguire una messa in stazione standard in una mira-indietro o per eseguire un rilevamento di tipo trasverso.

1. Toccare  e selezionare **Misura** o **Picchettamento** / **<stile rilevamento>** / **Configurazione stazione**.
 - a. Quando richiesto, utilizzare la [livella elettronica](#) per livellare lo strumento. Toccare **Accetta**.
 - b. Impostare le [correzioni](#) associate con lo strumento.
Se la schermata **Correzioni** non viene visualizzata, toccare **Opzioni** ed inserire le informazioni corrette.
 - c. Per configurare le coordinate predefinite dello strumento e i nomi punto, impostazioni altezze e azimut predefinite per i punti e punti all'indietro dello strumento, toccare **Opzioni**. Vedere [Opzioni impostazione stazione, page 351](#).
 - d. Digitare il Nome Stazione e l'altezza strumentazione. Vedere [Coordinate stazione e altezza strumento, page 349](#).
 - e. Toccare **Accetta**.

2. Impostare la lettura all'indietro:
 - a. Digitare il nome dell'**Osservazione punto all'indietro** e l'**Altezza osservazione all'indietro**.
 - b. Se non ci sono coordinate note per il punto, inserire un azimut. Se non si conosce l'azimut, è possibile digitare un valore arbitrario e modificare successivamente il record dell'azimut, durante la revisione. Un valore nullo di azimut, influenza la capacità del software di eseguire [Calcoli trasversi](#).

TIP – Se la procedura del rilevamento non richiede la misurazione della mira-indietro, toccare **Opzioni** e deselezionare la casella di spunta **Misura mira indietro**.

3. Selezionare la modalità di misurazione nel campo **Metodo**:
 - **Angoli e distanza** – misurare angoli orizzontali e verticali e distanza pendenza.
 - **Osservazioni medie** – misurare angoli orizzontali e verticali e distanza pendenza per un numero predefinito di osservazioni.
 - **Solo angoli** – misurare angoli orizzontali e verticali.
 - **Solo angolo or.** – misurare solamente l'angolo orizzontale.
 - **Offset angolo** – misurare prima la distanza della pendenza, quindi è possibile puntare nuovamente la strumentazione e misurare gli angoli verticali e orizzontali
 - **Or. Offset angolo** – misurare prima l'angolo verticale e la distanza pendenza, quindi è possibile puntare nuovamente la strumentazione e misurare l'angolo orizzontale
 - **Offset angolo ver.** – misurare prima l'angolo orizzontale e la distanza pendenza, quindi è possibile puntare nuovamente la strumentazione e misurare l'angolo verticale
 - **Offset distanza** – inserire l'offset sinistra/destra o interno/esterno o l'offset della distanza verticale dalla target all'oggetto, quando un punto non è accessibile, quindi misurare gli angoli verticali e orizzontali e la distanza pendenza rispetto all'oggetto in offset

4. Se si seleziona un metodo di offset, toccare **Opzioni** e poi:
 - Per impostare la prospettiva di offset degli oggetti, toccare **Opzioni** e modificare le impostazioni nella casella gruppo **Servomotore/robotico**. Per maggiori informazioni, vedere [Servo/Robotico, page 332](#).
 - Se si utilizza la tecnologia Autolock, seleziona la casella di spunta **Autolock off per gli offset**, la tecnologia Autolock viene automaticamente disabilitata e poi ri-attivata dopo la misurazione.

È inoltre possibile configurare queste impostazioni nella schermata **Strumento** dello stile di rilevamento. Vedere [Configurazione strumento, page 329](#).
5. Se si è abilitato la casella di controllo **Geodetico avanzato** nella schermata **Impostazioni cogo**, è possibile applicare un fattore di scala aggiuntivo ad ogni impostazione stazione convenzionale. Tutte le distanze orizzontali misurate saranno regolate da questo fattore di scala. Per configurare le impostazioni fattore di scala, toccare **Opzioni**.
6. Mirare al centro del target mira-indietro e poi toccare **Misurare**.

Se la casella di spunta **Visualizza prima della memorizzazione** è selezionata nello stile rilevamento, il software mostra i residui per l'impostazione stazione, che mostrano la differenza tra le posizioni note e le posizioni osservate del punto all'indietro. Per cambiare la visualizzazione, toccare il pulsante relativo alla vista, a sinistra delle informazioni di misurazione.
7. Se è attivato **faccia 1/faccia 2 automatico** nello stile di rilevamento o schermata **Opzioni**:
 - a. Toccare **Memorizzare** per memorizzare l'osservazione faccia 1. La strumentazione cambia faccia.
 - b. Mirare al centro del target mira-indietro e poi toccare **Misurare**.
8. Toccare **Memorizza**.

Coordinate stazione e altezza strumento

Quando si esegue un'impostazione stazione all'avvio di un rilevamento, viene richiesto l'inserimento delle coordinate del punto (stazione) dove si è impostato lo strumento e l'altezza dello strumento.

Coordinate stazione

Se si è impostato lo strumento in un punto noto e il punto è disponibile da un file collegato, selezionare il file collegato del lavoro e digitare il nome punto nel campo **Nome punto stazione** o nel campo **Nome punto mira-indietro**. Il punto viene copiato automaticamente nel lavoro.

Se le coordinate per il punto dello strumento non sono note ma ci sono punti noti nelle vicinanze, effettuare una [Resezione](#) in punti noti per ottenere le coordinate del punto strumento.

Se non è possibile determinare le coordinate del punto strumentazione o del punto mira-indietro, l'utente può digitarle o misurarle in un secondo momento mediante GNSS (a condizione che ci sia la calibrazione sito GNSS valida). Verranno quindi calcolate le coordinate di ogni punto misurato da tale stazione.

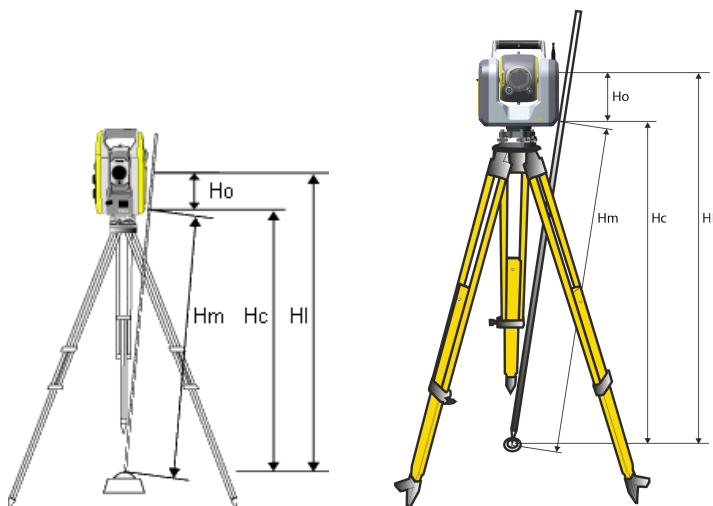
Quando successivamente si inserisce il punto strumentazione, assicurarsi di scegliere di sovrascrivere il punto strumentazione originale nel modulo **Duplica punto**. Verranno quindi calcolate le coordinate di ogni punto misurato da tale stazione.

L'utente può utilizzare la funzione **Gestione punto** per modificare le coordinate del punto strumentazione o del punto mira-indietro. Se procede con questa operazione, le posizioni di tutte le registrazioni calcolate da quella posizione di messa in stazione potrebbero subire modifiche.

Altezza strumento

Il valore da inserire nel campo **Altezza strumento** dipende dallo strumento utilizzato e dal fatto se viene misurata l'**altezza reale** dello strumento o la **Tacca inferiore** della strumento. Il metodo predefinito è quello di misurare l'altezza reale dello strumento.

Inserire l'altezza misurata dal bordo superiore della tacca dello strumento. Il software Trimble Access corregge il presente valore della pendenza misurata al valore verticale reale e aggiunge l'offset (**Or**) per calcolare il valore verticale reale in relazione all'asse centrale.



Valore	Definizione
Ho	Offset dalla Tacca inferiore all'asse orizzontale di rotazione. Il valore dell'offset dipende dalla strumentazione connessa: <ul style="list-style-type: none"> • Strumentazione Trimble VX o serie S: 0,158 m • Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12: 0,138 m
Hm	Distanza inclinata misurata.
Hc	Hm corretto da pendenza a verticale reale.
HI	Hc + Ho . Altezza verticale strumentazione reale.

NOTE –

- Se si seleziona **Tacca inferiore** o **Tacca inferiore (SX)**, la distanza pendenza minima (Hm) da poter inserire è 0,300 metri. Questa è approssimativamente la distanza inclinata minima che può essere fisicamente misurata. Se il minimo non è abbastanza basso, è necessario misurare l'altezza reale del segno superiore.
- Per un rilevamento 2D o planimetrico, lasciare il campo **Altezza strumento** su valore nullo (?). Non saranno calcolate elevazioni. A meno che non si impieghi una proiezione **Solo scala**, nella definizione del sistema di coordinate è necessario definire un'altezza di progetto. Il software Trimble Access necessita di queste informazioni per ridurre le distanze del suolo dalle distanza ellissoidi e per calcolare le coordinate 2D.

Opzioni impostazione stazione

Toccare **Opzioni** per configurare la funzione **Messa in stazione** per personalizzare il modo in cui si lavora. Per altre opzioni in questa schermata, vedere [Configurare lo stile di rilevamento convenzionale](#), page 328.

Nomi punto predefiniti

L'opzione **Nomi di punto predefiniti** determina, ogni volta che si esegue un'impostazione stazione, i valori predefiniti per i campi riguardanti il nome dello strumento e del punto di lettura altimetrica all'indietro. Se si:

- Utilizzano sempre gli stessi nomi per la strumentazione e i punti mira-indietro, selezionare **Ultimo usato**. Impiegare questo metodo se si utilizzano sempre le coordinate strumento predefinite o se si installa ripetutamente lo strumento sullo stesso punto noto.
- Esegue un rilevamento di tipo diagonale/traverso, selezionare **Traverso**. Quando si inizia una nuova messa in stazione, come valore predefinito per il **Nome Stazione** viene impiegato il primo punto di mira-avanti osservato nell'ultima impostazione e per il **Nome punto mira-indietro** viene usato il Nome Stazione impiegato nell'ultima impostazione.
- Se si desidera digitare o selezionare i nomi del punto strumentazione e mira-indietro ogni volta che si esegue una messa in stazione, selezionare **Tutto nullo**.
- Se si desidera che il software incrementi automaticamente il nome punto strumentazione, selezionare **Auto incremento**.

Questi sono solo valori predefiniti. Sarebbe selezionare l'opzione che corrisponde al proprio normale flusso di lavoro. Per ogni messa in stazione di tipo particolare è possibile sovrascrivere i valori predefiniti.

NOTE – Nota – Non confondere l'opzione **Ultimo usato** con l'opzione del menu di rilevamento **Usa ultima**. L'opzione **Ultimo usato** si applica ad una nuova messa in stazione. Gli ultimi valori sono impiegati anche in lavori differenti. L'opzione menu **Usa ultima** ripristina l'ultima messa in stazione. Non viene eseguita una nuova impostazione stazione.

Altezze predefinite

L'opzione **Altezze predefinite** determina, ogni volta che si esegue un'impostazione stazione, i valori predefiniti per i campi riguardanti l'**altezza della strumentazione** e del **punto mira-indietro**.

- Se si utilizzano sempre le stesse altezze per i punti mira-indietro della strumentazione, selezionare **Ultimo usato**. Questa opzione è disponibile solamente se l'opzione **Nomi punto predefiniti** è impostata su **Ultimo usato**.
- Se si sta utilizzando il kit poligonale (in maniera che le ultime altezze strumentazione e mira-avanti misurate possano essere impiegate come nuove altezze strumentazione e mira-indietro), selezionare **Sposta in avanti**. Questa opzione è disponibile solamente se l'opzione **Nomi punto predefiniti** è impostata su **Traverso**.
- Se si vuole digitare una nuova altezza strumentazione e mira-indietro per ogni messa in stazione, selezionare **Tutto nullo**.

Coordinate strumentazione predefinite

Se il punto della strumentazione non esiste, vengono impiegate le coordinate strumentazione predefinite. Ciò risulta particolarmente utile se si lavora in un sistema di coordinate locale e se si imposta sempre la strumentazione ad esempio sulla coordinata (0,0,0) o (1000N, 2000E, 100E).

Se si lascia la voce **Coordinate strumentazione predefinite** impostata su un valore nullo, quando si esegue la messa in stazione si possono digitare coordinate per punti strumentazione che non esistono.

NOTE - Se si imposta sempre la strumentazione su un punto noto, in questo caso lasciare il campo **Coordinate strumentazione predefinite** impostato su un valore nullo. Ciò fa in modo che non si usino accidentalmente i valori predefiniti qualora si inserisca erroneamente il nome punto strumentazione.

Azimut predefinito

Questo valore è utilizzato solo se l'azimut non può essere calcolato tra la strumentazione e i punti mira-indietro.

NOTE - Se si imposta sempre la strumentazione su un punto noto e si impiega un azimut noto, in questo caso lasciare i campi **Coordinate strumentazione predefinite** e **Azimut predefinito** impostati su un valore nullo. Ciò fa in modo che non si usino accidentalmente i valori predefiniti qualora si inserisca erroneamente il nome strumentazione e/o i nomi punto mira-indietro.

Misura mira-indietro

Normalmente il software, per orientare il rilevamento, aspetta che l'utente misuri la mira-indietro. Se la procedura del rilevamento non richiede la misurazione della mira-indietro, deselezionare la casella di spunta **Misura mira-indietro**. Il software crea automaticamente una lettura mira-indietro virtuale, mira-indietroxxxx (laddove xxxx è un suffisso univoco, ad esempio mira-indietro0001), usando l'orientamento

corrente della strumentazione come azimut.

Fattore di scala impostazione stazione

Quando si attiva la casella di controllo **Geodetico avanzato** nella schermata **Impostazioni cogo**, è possibile applicare un fattore di scala aggiuntivo ad ogni impostazione stazione convenzionale. Tutte le distanze orizzontali misurate saranno regolate da questo fattore di scala. Per configurare le impostazioni del fattore di scala, selezionare il tasto software Opzioni durante una **impostazione stazione**, impostazione stazione più o resezione.

Questo fattore di scala di impostazione stazione può essere Libero (calcolato) o Fisso. Se si sceglie di calcolare un fattore di scala di impostazione stazione, affinché ciò sia possibile durante l'impostazione stazione si deve osservare almeno una distanza in una lettura all'indietro.

NOTE - Il fattore scala della messa in stazione non viene applicato alle nuvole di punti misurati utilizzando un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

E' inoltre possibile applicare un **Adattamento di quartiere** a tutte le osservazioni convenzionali di lettura in avanti effettuate da una Impostazione stazione più o Resezione e a tutte le osservazioni GNSS effettuate in un lavoro che ha una calibrazione sito valida. Vedere [Adattamento di quartiere](#).

Opzioni Impostazione stazione più, resezione e cicli

Le opzioni cicli controllano l'ordine di esecuzione delle osservazioni e la quantità di osservazioni effettuate durante la misurazione di cicli.

Per configurare queste impostazioni, toccare **Opzioni** nella schermata **Impostazione stazione più, Resezione, o Misura cicli**.

TIP - Il software salva queste impostazioni separatamente per le misurazioni **Impostazione stazione più, Resezione e Misura cicli**, in modo da poterle configurare indipendentemente. Per utilizzare le stesse impostazioni per tutti i tipi di misurazione, toccare **Opzioni** in ogni schermata e configurare le impostazioni in base alle proprie esigenze.

Ordine faccia

- **Solo F1** - le osservazioni sono rilevate solo sulla faccia 1
- **Faccia1...faccia 2...**- Tutte le osservazioni della faccia 1 vengono rilevate per tutti i punti e tutte le osservazione di faccia 2 vengono rilevate per tutti i punti
- **Faccia 1/Faccia 2...** - le osservazioni di faccia 1 e 2 vengono rilevate al primo punto, le osservazioni di faccia 1 e faccia 2 vengono rilevate al secondo punto e così via

Ordine osservazioni

Quando **Ordine facce** è impostata su **Faccia 1... Faccia 2...**, impostare l'**Ordine osservazione** a:

- **123...123** – per effettuare osservazioni sulla faccia 2 nello stesso ordine delle osservazioni sulla faccia 1
- **123...321** – per effettuare osservazioni sulla faccia 2 in ordine inverso alle osservazioni sulla faccia 1

Quando **Ordine faccia** è impostato su **Solo F1** o **Faccia 1/Faccia 2**, impostare l'**Ordine osservazione** a:

- **123...123** – per effettuare ogni ciclo di osservazioni nello stesso ordine
- **123...321** – per effettuare ogni ciclo alternato di osservazioni in ordine inverso

Serie per punto

Questa opzione non è disponibile durante l'**Impostazione stazione più** o **Resezione**.

Questa opzione può essere utilizzata per misurare più serie di osservazioni della faccia 1, o della faccia 1 e 2 per punto per ogni ciclo di osservazioni. Il numero massimo di serie di osservazioni per punto per ciclo è 10.

NOTE – Prima di utilizzare questa opzione, è necessario verificare con il Responsabile per i rilevamenti per essere sicuro che questa tecnica di raccolta dei dati risponda alle procedure di controllo della qualità previste dall'azienda.

Se **Ordine faccia** è impostato sulla raccolta di osservazioni F1 e F2, **Serie per punto** è impostato su 3 e **Numero di cicli** è impostato su 1, il numero totale di osservazioni per ogni punto è $2 \times 3 \times 1 = 6$.

L'impostazione dell'opzione **Serie per punto** su un numero maggiore di 1 consente all'utente di raccogliere più serie di osservazioni per un punto con una sola visita alla posizione.

Numero di cicli

Inserire il numero di volte che il software lavora sull'elenco di cicli ed effettua le osservazioni ad ogni punto dell'elenco.

Cicli automatizzati

L'opzione **Cicli automatizzati** è disponibile per Stazioni totali servo Trimble. Quando si seleziona **Cicli automatizzati** lo strumento completa automaticamente tutti i cicli dopo aver costruito l'elenco dei cicli.

NOTE – Le mire osservate senza Autolock vengono messe in pausa automaticamente.

Quando si utilizza **Cicli automatici** è possibile configurare il software affinché ignori automaticamente le mire dalla visuale ostruita.

Controllo risultati tra cicli automatizzati

Quando è attivata l'opzione **Cicli automatizzati** sono abilitati anche i comandi di monitoraggio. Inserire un valore per il ritardo di tempo tra i cicli automatizzati. Un ritardo di 3 secondi tra i cicli automatizzati consente di verificare le deviazioni standard prima dell'avvio automatica del ciclo successivo.

Con Stazioni totali servo Trimble possibile misurare automaticamente target non attivi. a tale scopo selezionare la casella di controllo **Misura automatica delle mire passive**.

NOTE - Se si seleziona la casella di controllo **Misura automatica delle mire passive**, le mire osservate manualmente vengono misurate automaticamente piuttosto che messe in pausa. Se si deselecta questa casella di controllo, il software invita l'utente a puntare lo strumento verso mire non attive.

Saltare punti ostruiti

Quando una mira è stata intralciata, lo strumento prova a misurare il punto per un massimo di 60 secondi. Una volta trascorsi 60 secondi, salta l'osservazione e si sposta nel punto successivo nell'elenco di cicli.

Se lo strumento non è in grado di misurare il punto e l'opzione **Ignora visuali ostruite** è **attivata**, il punto viene ignorato e si passa al punto successivo dell'elenco di cicli.

Se lo strumento non può misurare il punto e l'opzione **Ignora visuali ostruite** è **disattivata**, viene visualizzato un messaggio dopo 60 secondi per indicare che il prisma è ostruito. Il software continua a cercare di misurare la mira fino a quando non riceve l'istruzione di ignorare il punto. Per fare questo, selezionare **OK** per il messaggio relativo al prisma ostruito, selezionare **Interrompi** e quindi **Ignora**.

Se un punto viene ignorato in un ciclo, tutti i cicli successivi continuano a chiedere se eseguire l'osservazione di quel punto.

Quando viene ignorata un'osservazione da una coppia di osservazioni faccia 1 e faccia 2, l'osservazione non utilizzata viene automaticamente eliminata. Le osservazioni sono memorizzate nel lavoro e possono essere ripristinate. Le osservazioni ripristinate possono essere elaborate nel software per ufficio ma non vengono utilizzate automaticamente per ricalcolare i dati MTA (Mean Turned Angle) nel software Trimble Access.

Le osservazioni inverse non possono essere ignorate con l'opzione **Ignora visuali ostruite**.

Completare un'impostazione stazione plus

Selezionare **Impostazione stazione più** per effettuare osservazioni ad uno o più punti all'indietro, o per ottenere un miglior controllo di qualità delle osservazioni.

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / <Nome di stile> / Installazione stazione plus**.
 - a. Quando richiesto, utilizzare la **livella elettronica** per livellare lo strumento. Toccare **Accetta**.
 - b. Impostare le **correzioni** associate con lo strumento.

Se la schermata **Correzioni** non viene visualizzata, toccare **Opzioni** ed inserire le informazioni corrette.

- c. Digitare il Nome Stazione e l'altezza strumentazione. Vedere [Coordinate stazione e altezza strumento, page 349](#).
 - d. Toccare **Opzioni** per configurare il numero di osservazioni da effettuare e l'ordine in cui effettuarle. Assicurarsi che le impostazioni **Ordine faccia** siano corrette. Non è possibile cambiare questa impostazione dopo aver iniziato a misurare punti. Vedere [Opzioni Impostazione stazione più, resezione e cicli, page 353](#).
 - e. Toccare **Accetta**.
2. Per misurare il primo punto:
- a. Inserire il primo **Nome punto** e il **Codice** se necessario.
 - b. Per impostazione predefinita, viene selezionata la casella di controllo **Mira all'indietro**.
Il punto di impostazione stazione è una stazione traversa che l'utente intende adattare, **non** misurare più di un punto di orientamento all'indietro. Per tutti i punti aggiuntivi deselezionare la casella di controllo **Orientamento all'indietro**, in modo che vengano misurati come lettura altimetrica in avanti.
 - c. Immettere l'**Azimut**.
 - d. Scegliere un'opzione nel campo **Metodo**.
 - e. Inserire l'**Altezza mira**.
Assicurarsi che l'altezza della mira e la costante prisma siano corrette per le osservazioni di ogni punto. Non è possibile modificare questi valori in cicli successivi.
 - f. Puntare la mira e poi toccare **Misura**.
Se si misura la distanza dalle mire statiche quando vi sono due prismi vicini, utilizzare la tecnologia FineLock oppure FineLock a lunga portata.
Se si utilizza un Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S selezionare la casella di spunta **Misurazione target interrotta** nella schermata **Controlli mira**, se è probabile che la misurazione venga interrotta, per esempio, quando si misura in presenza di traffico.
Il software visualizza le informazioni sui residui dell'osservazione.
3. Utilizzare le informazioni nella schermata **Residui** per esaminare la qualità delle osservazioni e scartare le osservazioni scarse. Vedere [Esaminare residui osservazioni e impostare risultati, page 360](#).
4. Per osservare più punti toccare **+Punto**.
Per includere i punti mira-avanti durante l'impostazione stazione plus, deselezionare la casella di controllo **Mira-indietro**. I punti di lettura altimetrica in avanti non contribuiscono al risultato di impostazione stazione.
5. Per effettuare ulteriori misurazioni in punti già misurati, (cioè misurare cicli o osservazioni):

- a. Toccare **Faccia finale**.
 - b. Se si sta utilizzando uno strumento con servomotore o robotico per misurare un punto noto (con coordinate), toccare il tasto software **Gira**. In alternativa, per girare automaticamente lo strumento con servomotore verso il punto, impostare **Rotazione automatica con servomotore** su **A.Or. & A.Ver.** o su **Solo A.Or.**

NOTE - Quando si utilizzano strumenti con servomotore o robotici, controllare che lo strumento abbia puntato la mira con precisione. Quando si misura una mira DR con una stazione totale Trimble con cicli automatizzati, il software esegue una pausa per consentire all'utente di puntare la mira. L'utente **deve** puntare e misurare il punto manualmente per poter continuare.
 - c. Quando il software raggiunge la fine di un elenco di cicli in cui sono stati saltati punti, il software chiede se si desidera ritornare all'osservazione dei punti che sono stati saltati durante il ciclo. Le osservazioni possono essere saltate di nuovo se necessario.
6. Una volta completate tutte le osservazioni, toccare **Risultati** per visualizzare i risultati di impostazione stazione.
 7. Toccare **Memorizza**.

Eeguire una resezione


In un rilevamento convenzionale, la funzione resezione serve per effettuare un'impostazione stazione e per determinare coordinate per un punto sconosciuto effettuando osservazioni su punti di lettura all'indietro noti. Il software Trimble Access impiega un algoritmo di minimi quadrati per calcolare la resezione.

Una resezione ha bisogno di almeno di uno dei seguenti elementi:

- osservazioni di due angoli e di distanza relative a punti di lettura all'indietro differenti
- osservazioni di solo tre angoli relative a differenti punti di lettura all'indietro.

NOTE - Dato che il calcolo resezione è un calcolo reticolo, è possibile usare solamente i punti all'indietro che possono essere visualizzati come coordinate reticolo. Non calcolare un punto di resezione e quindi modificare il sistema di coordinate o eseguire la calibrazione del sito. In caso contrario, il punto di resezione non sarà coerente con il nuovo sistema di coordinate.

Eeguire una resezione

1. Toccare  e selezionare **Misurare / <Nome di stile> / Resezione**.
 - a. Quando richiesto, utilizzare la [livella elettronica](#) per livellare lo strumento. Toccare **Accetta**.
 - b. Impostare le [correzioni](#) associate con lo strumento.

Se la schermata **Correzioni** non viene visualizzata, toccare **Opzioni** ed inserire le informazioni corrette.
 - c. Digitare il Nome Stazione e l'altezza strumentazione. Vedere [Coordinate stazione e altezza strumento, page 349](#).

- d. Per calcolare l'elevazione stazione, selezionare la casella di controllo **Calcola elevazione stazione**
 Per un rilevamento 2D o planimetrico, deselezionare la casella di controllo **Calcola elevazione stazione**. Non saranno calcolate elevazioni. Per determinare l'elevazione di un punto con coordinate 2D note, dopo aver completato la configurazione stazione, vedere [Per determinare la quota stazione, page 367](#).
 - e. Toccare **Opzioni** per configurare il numero di osservazioni da effettuare e l'ordine in cui effettuarle. Assicurarsi che le impostazioni **Ordine faccia** siano corrette. Non è possibile cambiare questa impostazione dopo aver iniziato a misurare punti. Vedere [Opzioni Impostazione stazione più, resezione e cicli, page 353](#).
 - f. Toccare **Accetta**.
2. Per misurare il primo punto:
 - a. Inserire il primo **Nome punto** e il **Codice** se necessario.
 - b. Per impostazione predefinita, viene selezionata la casella di controllo **Mira all'indietro**.
 Se si esegue una Resezione o Impostazione stazione più mentre si esegue un [rilevamento integrato](#), è possibile misurare i punti di orientamento all'indietro con il GNSS. Per fare questo, toccare il menu di scelta rapida **Opzioni** e selezionare **Automisura GNSS**. Inserire il nome non conosciuto di un punto nel campo del nome del punto. Il software chiede quindi all'utente se desidera misurare il punto con il GNSS utilizzando il nome del punto specificato. Il tasto del menu di scelta rapida **Misura** consentirà di visualizzare un prisma e un simbolo GNSS. Il software Trimble Access misura innanzitutto il punto con il GNSS e quindi esegue una misurazione con gli strumenti convenzionali. Assicurarsi di avere caricato una calibrazione del sito quanto si combinano misurazioni convenzionali e GNSS.
 - c. Scegliere un'opzione nel campo **Metodo**.
 - d. Inserire l'**Altezza mira**.
 Assicurarsi che l'altezza della mira e la costante prisma siano corrette per le osservazioni di ogni punto. Non è possibile modificare questi valori in cicli successivi.
 - e. Puntare la mira e poi toccare **Misura**.
 Se si misura la distanza dalle mire statiche quando vi sono due prismi vicini, utilizzare la tecnologia FineLock oppure FineLock a lunga portata.
 Se si utilizza un Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S selezionare la casella di spunta **Misurazione target interrotta** nella schermata **Controlli mira**, se è probabile che la misurazione venga interrotta, per esempio, quando si misura in presenza di traffico.
 Il software visualizza le informazioni sui residui dell'osservazione.
 3. Misurare ulteriori punti.

Per includere i punti mira-avanti durante l'impostazione stazione plus, deselezionare la casella di controllo **Mira-indietro**. I punti di lettura altimetrica in avanti non contribuiscono al risultato di impostazione stazione.

In un rilevamento convenzionale, quando vengono completate due misure o quando si è connessi a un ricevitore GPS / GNSS o si utilizza un controller con GPS interno, il software Trimble Access può fornire informazioni di navigazione per ulteriori punti. Premere **Navigare** per navigare verso un altro punto.

Quando per il software ci sono abbastanza dati per calcolare una posizione resezionata, appare la finestra **Residui resezione**.

4. Utilizzare le informazioni nella schermata **Residui** per esaminare la qualità delle osservazioni e scartare le osservazioni scarse. Vedere [Esaminare residui osservazioni e impostare risultati](#), page 360.
5. Per osservare più punti toccare **+Punto**. Ripetere i passi 2 e 3 per aggiungere punti alla resezione.
6. Per effettuare ulteriori misurazioni in punti già misurati, (cioè misurare cicli o osservazioni):
 - a. Toccare **Faccia finale**.
 - b. Se si sta utilizzando uno strumento con servomotore o robotico per misurare un punto noto (con coordinate), toccare il tasto software **Gira**. In alternativa, per girare automaticamente lo strumento con servomotore verso il punto, impostare **Rotazione automatica con servomotore** su **A.Or. & A.Ver.** o su **Solo A.Or.**.

NOTE - Quando si utilizzano strumenti con servomotore o robotici, controllare che lo strumento abbia puntato la mira con precisione. Quando si misura una mira DR con una stazione totale Trimble con cicli automatizzati, il software esegue una pausa per consentire all'utente di puntare la mira. L'utente **deve** puntare e misurare il punto manualmente per poter continuare.

- c. Quando il software raggiunge la fine di un elenco di cicli in cui sono stati saltati punti, il software chiede se si desidera ritornare all'osservazione dei punti che sono stati saltati durante il ciclo. Le osservazioni possono essere saltate di nuovo se necessario.
7. Una volta completate tutte le osservazioni, toccare **Risultati** per visualizzare i risultati resezione.
8. Toccare **Memorizza**.

TIP - La funzione di resezione può essere impiegata per effettuare **un'impostazione stazione eccentrica**, in cui l'impostazione stazione viene eseguita considerando un punto di controllo vicino e almeno un punto di lettura all'indietro. Ciò potrebbe essere necessario, ad esempio, se non è possibile effettuare l'impostazione sul punto di controllo, oppure se dal punto di controllo non si riesce a vedere alcun punto di lettura all'indietro. Un'impostazione stazione eccentrica richiede almeno un'osservazione di angoli e distanza in un punto di controllo vicino e un'osservazione di soli angoli in un punto di lettura altimetrica all'indietro. Durante un'impostazione stazione eccentrica si possono osservare anche punti di lettura all'indietro supplementari. I punti di lettura all'indietro possono essere misurati con osservazioni di soli angoli oppure con osservazioni di angoli e distanza.

Trasformazione di Helmert per resezione

Quando si attiva la casella di controllo **Geodetico avanzato** nella schermata **Impostazioni cogo, Resezione** ha un metodo di calcolo aggiuntivo chiamato trasformazione di Helmert. Per effettuare una resezione impiegando una trasformazione di Helmert, selezionare **Opzioni** durante una **Resezione** e impostare il **Tipo di resezione** su **Helmert**.

NOTE - Il tipo di resezione standard è lo stesso del metodo di resezione impiegato quando è Geodetico avanzato è disattivata.

Per una trasformazione di Helmert si devono misurare distanze nei punti di lettura all'indietro. Il calcolo della resezione non impiega un punto di lettura all'indietro senza una misurazione della distanza.

Per ulteriori informazioni sulle trasformazioni Helmert, fare riferimento a **Resection Computations in Trimble Access Reference Guide**, che può essere scaricato dalla [pagina delle guide PDF](#) di Portale guida Trimble Access.

Esaminare residui osservazioni e impostare risultati

Utilizzare le informazioni sui residui osservazioni mostrate dopo l'impostazione della stazione per esaminare la qualità delle osservazioni e scartare le osservazioni scarse. Un residuo è la differenza tra la posizione nota e la posizione osservata del punto (dei punti) di lettura all'indietro.

NOTE -

- Durante un'impostazione stazione più o una resezione, non vengono salvate nel lavoro fino a che si memorizza l'impostazione stazione.
- Un punto di lettura in avanti che non esiste ancora nel database ha residui nulli nella maschera **Residui**.

Per visualizzare le deviazioni standard delle osservazioni per ciascun punto, toccare **Dev. std.** Il bottone software **Dev Std** è disponibile solo dopo il completamento di tutti i cicli.

Risultati impostazione stazione e risultati resezione

Per visualizzare i risultati della configurazione della stazione, toccare **Risultati**.

Per memorizzare la configurazione della stazione, toccare **Risultati**, quindi **Memorizza**.

Per visualizzare i dettagli di un'osservazione, selezionarla e toccare **Dettagli**.

Per osservare più punti toccare **+ Punto**.

Per spostarsi a un determinato punto, selezionare **+ Punto** e quindi selezionare **Naviga**.

TIP – In un unico rilevamento convenzionale, quando una misurazione è completa, il software Trimble Access può fornire informazioni di navigazione per ulteriori punti ed è disponibile un tasto software **Navigare**. Premere **Navigare** per navigare verso un altro punto. Se si è connessi a un ricevitore GNSS o si utilizza un controller con GPS interno, il software Trimble Access può fornire informazioni di navigazione per ogni punto ed è disponibile un tasto software **Navigare**. Premere **Navigare** per navigare verso un altro punto.

Residui punto

Per visualizzare la posizione media osservata, e le osservazioni individuali per un punto nella schermata **Residuo del punto**, toccare il punto.

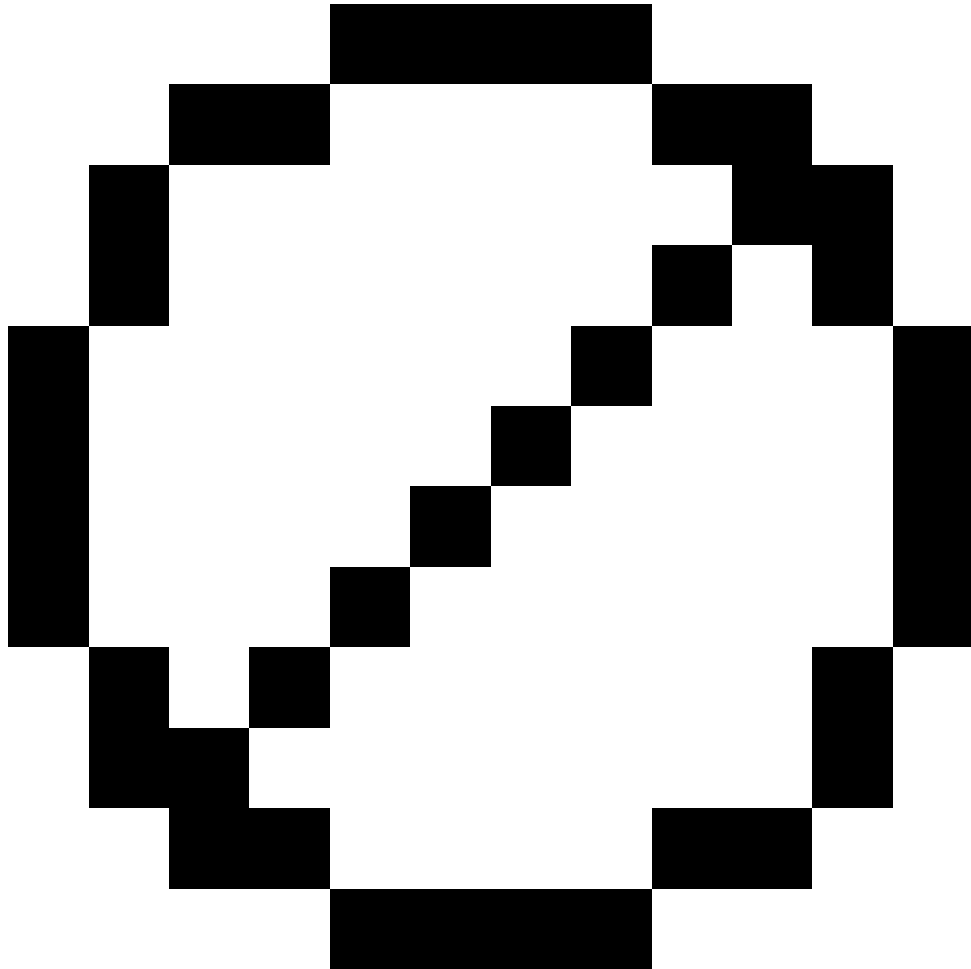
Se i residui per un'osservazione sono alti, potrebbe essere meglio disattivare l'osservazione dal ciclo.

Per disattivare un'osservazione, selezionarla e toccare **Usa**. Ogni volta che si effettua una modifica nella finestra **Residui punto**, le osservazioni medie, i residui e le deviazioni standard vengono ricalcolate. Se in un punto si sono misurate osservazioni faccia 1 e faccia 2, quando si disattiva l'osservazione per una faccia, l'osservazione corrispondente sulla faccia opposta viene disattivata automaticamente.

WARNING – Se si disattivano alcune (ma non tutte) osservazioni di un punto mira-indietro in una resezione, la soluzione per la resezione non è obiettiva perché esiste un numero differente di osservazioni per ciascun punto mira-indietro.

NOTE – Se l'impostazione stazione corrente ha solamente una singola lettura all'indietro, il tasto software **Usa** non è disponibile per osservazioni nella lettura all'indietro. Le osservazioni nella lettura all'indietro servono per orientare osservazioni e non possono essere cancellate.

Se l'utente ha rimosso osservazioni, viene visualizzata l'icona



. Se l'utente ha ignorato delle osservazioni in un ciclo, non viene visualizzata alcuna icona.

Dettagli punto

La schermata **Dettagli punto** mostra l'osservazione media del punto.

Se richiesto è possibile cambiare l'altezza mira e la costante prisma per tutte le osservazioni di tale punto.

Se si stanno visualizzando i residui per una resezione, è possibile cambiare i componenti che sono utilizzati per i calcoli di resezione se:

- si seleziona l'opzione calcolare elevazione stazione
- i punti osservati hanno una posizione reticolo 3D.

Per fare ciò toccare **Utilizzato per** e selezionare:

- H (2D) per usare solo i valori orizzontali per quel punto nel calcolo
- V (1D) per usare solo i valori verticali per quel punto nel calcolo
- H,V (3D) per usare per quel punto sia i valori orizzontali che quelli verticali

Creare la linea di riferimento

Selezionare **Linea di riferimento** per creare una linea base eseguendo delle misurazioni su due punti noti o sconosciuti di definizione della linea base. Tutti i punti successivi sono memorizzati facendo riferimento alla linea base come una stazione e offset.

NOTE – Dato che il calcolo linea di riferimento è un calcolo reticolo, è possibile usare solamente i punti esistenti che possono essere visualizzati come coordinate reticolo. Per definire la linea base si possono impiegare coordinate di reticolo 2D e 3D.

1. Toccare  e selezionare **Misurare / <Nome di stile> / Linea di riferimento**.

a. Quando richiesto, utilizzare la **livella elettronica** per livellare lo strumento. Toccare **Accetta**.

b. Impostare le **correzioni** associate con lo strumento.

Se la schermata **Correzioni** non viene visualizzata, toccare **Opzioni** ed inserire le informazioni corrette.

c. Inserire un **Nome Stazione** e un **altezza strumento**, se applicabile.

d. Toccare **Accetta**.

2. Immettere il **Nome punto 1** e l' **Altezza mira**.

Se il punto 1 non ha coordinate note, sono impiegate le coordinate predefinite. Selezionare **Opzioni** per modificare le coordinate predefinite.

3. Toccare **Misura 1** per misurare il primo punto.

4. Immettere il **Nome punto 2** e l' **Altezza mira**.

È possibile utilizzare un punto con coordinate note per il punto 2 solamente se punto 1 ha coordinate note. Se il punto 1 non ha coordinate note, sono impiegate le coordinate predefinite. Selezionare **Opzioni** per modificare le coordinate predefinite.

5. Immettere un **Azimut di linea di riferimento**.

Se il punto 1 e il punto 2 avevano coordinate note, viene visualizzato l'azimut calcolato di linea di riferimento, altrimenti è visualizzato l'azimut predefinito 0°.

6. Toccare **Misura 2** per misurare il secondo punto.

Sono visualizzate le coordinate del punto dello strumento.

7. Toccare **Memorizza**.

Il software crea una linea base tra i due punti, utilizzando lo schema di denominazione "<nome Punto 1>-<nome Punto 2>". L'utente può inserire **Stazione iniziale** e **Intervallo stazione**.

NOTE - Se la linea tra i due punti è già esistente, lo stazionamento esistente viene utilizzato e non può essere modificato.

Impostare una stazione scansione

Se la strumentazione è una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, è possibile installare la strumentazione su una posizione senza coordinate e creare una stazione a scansione. Quando si utilizza una stazione scansione, è possibile scattare solo scansioni e panoramiche. Il software crea automaticamente una lettura mira-indietro virtuale, mira-indietroxxxx (laddove xxxx è un suffisso univoco, ad esempio mira-indietro0001), usando l'orientamento corrente della strumentazione come azimuth. Le scansioni scattate dalle stazioni scansione vengono visualizzate al centro dell'area progetto nella vista piano della mappa.

NOTE - Per effettuare scansioni durante normali misurazioni di rilevamento, installare la strumentazione su una posizione nota ed eseguire una [impostazione stazione standard](#).

1. Toccare  e selezionare **Misurare / <Nome di stile> / Stazione a scansione**.

2. Impostare le [correzioni](#) associate con lo strumento.

Se la schermata **Correzioni** non viene visualizzata, toccare **Opzioni** ed inserire le informazioni corrette.

3. Digitare il **Nome punto strumentazione**.

4. Toccare **Avanti**.

Appare la schermata **Scansione** che mostra sulla parte superiore della schermata il numero della **Stazione scansione** e il numero delle scansioni o panoramiche scattate a questa stazione.

5. Scattare la scansione o la panoramica come di consueto. Vedere [Effettuare una scansione utilizzando una SX10 o SX12, page 626](#) e [Scattare una panoramica, page 216](#).

NOTE - Nella schermata stazione scansione vengono visualizzate solo le scansioni scattate alla stazione scansione corrente.

6. Se si sposta la strumentazione, nella schermata **Scansione** o **Panoramica** toccare **+Stazione** per definire la successiva stazione scansione come richiesto. Toccare **Avanti** per ritornare alla schermata **Scansione** o **Panoramica**.

Completare una configurazione stazione orientata agli oggetti

Selezionare **Impostazione orientata all'oggetto** per impostare la stazione totale nel sistema di coordinate di un oggetto di interesse, dove l'asse Z dell'oggetto non è allineato con l'asse verticale dello strumento. Questa impostazione può essere utilizzata in una serie di situazioni, ad esempio:

- In un ambiente produttivo dove l'oggetto di interesse, come un fascio o una lastra in calcestruzzo, non si trova in piano.
- Su una piattaforma in movimento, come un barcone o una piattaforma di estrazione, dove lo strumento non può essere livellato.


NOTE - L'impostazione stazione orientata agli oggetti è disponibile solo quando l'opzione software di Trimble Access **Impostazione orientata agli oggetti** è concessa in licenza al controller. Per acquistare una licenza per l'opzione **Impostazione orientata agli oggetti**, contattare il proprio Trimble distributore.

E' possibile completare un'impostazione stazione orientata agli oggetti utilizzando uno dei seguenti metodi:

- **Punti conosciuti:** nel lavoro devono esserci almeno tre punti che sono nello stesso sistema di coordinate dell'oggetto. Questi punti possono essere punti in un file di disegno, come un modello BIM, un file DXF o un file CSV collegato. L'utente selezionerà e misurerà a questi punti durante l'impostazione stazione. Il metodo **Punti conosciuti** supporta misurazioni F1/F2.
- **Punto, spigolo, piano:** il lavoro deve contenere file di disegno che contengono un modello a oggetti che ha un punto, uno spigolo e una superficie. L'utente selezionerà e misurerà queste voci durante l'impostazione stazione. Il metodo **Punto, spigolo e piano** non supporta le misurazioni F1/F2.

Le misurazioni verso punti o elementi noti (punto, bordo, piano) sono utilizzate per orientare lo strumento verso l'oggetto durante l'impostazione della stazione. Le successive misurazioni saranno orientate correttamente verso l'oggetto. Il software calcola un algoritmo dei minimi quadrati per determinare le coordinate dei punti sconosciuti.

Completare la configurazione stazione orientata agli oggetti

1. Toccare  e selezionare **Misurare / <stile rilevamento> / Impostazione orientata agli oggetti**.
 - a. Se necessario, utilizzare la **livella elettronica** per livellare lo strumento. Toccare **Accetta**.
Non è necessario livellare lo strumento quando si esegue un'**impostazione orientata agli oggetti**. Se si sta lavorando su una piattaforma in movimento, è possibile disabilitare la livella elettronica toccando **Opzioni** e deselezionando la casella di spunta **Mostra livella all'avvio**.
 - b. Se necessario impostare le **correzioni** associate allo strumento.
La schermata **Correzioni** non viene visualizzata per impostazione predefinita per un'**Impostazione orientata agli oggetti**. Se si desidera visualizzare la schermata **Correzioni** all'avvio, toccare **Opzioni** e selezionare la casella di spunta **Mostra correzioni all'avvio**.
2. Digitare il nome del punto strumento. L'altezza dello strumento è impostata automaticamente su zero quando si esegue un'**Impostazione orientata agli oggetti**.
3. Selezionare il metodo di misurazione nel campo **Metodo**. Selezionare:


- **Punti noti** per selezionare almeno tre punti nel lavoro o in un file CSV collegato e misurare verso ciascuno di questi punti durante l'impostazione stazione.
 - **Punto, spigolo, piano** per selezionare e misurare un punto, lo spigolo della superficie e un punto sulla superficie stessa. Il punto deve essere ad un'estremità dello spigolo del piano e il piano deve essere piano, non curvo.
4. Toccare **Accetta**.
 5. Se si sta usando il metodo **Punti noti** :
 - a. Selezionare il primo punto dalla mappa o inserire il **Nome punto** e il **Codice**, se necessario.
 - b. Scegliere un'opzione nel campo **Metodo**.
 - c. Puntare lo strumento sul punto e quindi toccare **Misura**.
 - d. Ripetere i passi sopra per il secondo e il terzo punto noto. I punti possono essere sullo stesso piano ma non devono formare una linea retta.
Dopo che il terzo punto è stato misurato, appare la finestra **Residui impostazione orientata agli oggetti** .
 - e. Per osservare più punti toccare **+Punto**. Ripetere i punti da a. a d. per aggiungere altri punti all'impostazione stazione.
 - f. Una volta completate tutte le osservazioni, toccare **Risultati** per visualizzare la schermata **Risultati impostazione orientata agli oggetti**.
 6. Se si usa il metodo **Punto, spigolo, piano** :
 - a. Nella mappa, selezionare un punto ad un'estremità del piano.
 - b. Scegliere un'opzione nel campo **Metodo**.
 - c. Spesso si utilizzerà direct reflex per eseguire **un'impostazione orientata agli oggetti**. È anche possibile utilizzare un prisma ed inserire un'altezza mira. Se si usa un'altezza mira diversa da zero, il prisma deve essere posizionato verticalmente sopra il punto da misurare (non perpendicolare al piano dell'oggetto).
 - d. Puntare lo strumento sul punto e quindi toccare **Misura**.
 - e. Selezionare il bordo piano.
 - f. Puntare lo strumento in qualsiasi posizione comoda lungo la linea dal primo punto misurato e poi toccare **Misura**. Provare a non scegliere una posizione troppo vicina al primo punto misurato.
 - g. Selezionare il piano.
 - h. Puntare lo strumento in qualsiasi posizione comoda sul piano e poi toccare **Misura**. Provare a non scegliere una posizione troppo vicina ai primi due punti misurati.
Dopo aver misurato il punto sul piano, viene visualizzata la schermata **Risultati impostazione orientata agli oggetti**.
 7. Toccare **Memorizza**.

L'impostazione orientata agli oggetti viene salvata per il rilevamento corrente. Lo strumento ora è nel sistema di coordinate dell'oggetto e può essere utilizzato per misurare o picchettare punti o eseguire calcoli cogo, come necessario.

Per determinare la quota stazione

In un rilevamento convenzionale utilizzare la funzione quota stazione per determinare la quota del punto dello strumento effettuando osservazioni in punti con elevazioni note.

NOTE - Il calcolo della quota stazione è un calcolo reticolo. Usare solamente punti che possono essere visualizzati come coordinate reticolo. Calcolare la quota stazione richiede almeno un'osservazione di angoli e distanza in un punto noto, o di due osservazioni solo angoli a punti differenti.

1. Avviare un rilevamento ed eseguire l'impostazione stazione.
2. Toccare  e selezionare **Misura / Quota stazione**.
Vengono visualizzati i dettagli del punto strumento inserito durante l'impostazione stazione.
3. Se durante l'impostazione stazione non si è inserita l'altezza dello strumento, inserirla ora. Toccare **Accetta**.
4. Digitare il nome punto, codice e dettagli mira per il punto con la quota nota.
5. Toccare **Misurare**. Una volta memorizzata la misurazione, appare la schermata **Residui del punto**.
6. Nella schermata **Residui del punto**, toccare:
 - **+ Punto** (per osservare punti noti aggiuntivi)
 - **Dettagli** (per visualizzare o modificare dettagli punto)
 - **Usa** (per abilitare o disabilitare un punto)
7. Per visualizzare il risultato di quota stazione, toccare **Chiudi** nella finestra **Residui punto**.
8. Toccare **Memorizza**.
Ogni quota esistente per il punto strumento viene sovrascritta.

Mire

E' possibile configurare i dettagli della mira in ogni punto durante un rilevamento convenzionale.

Mira 1 e **Mira DR** sono già create. Queste mire possono essere modificate ma non possono essere cancellate

E' possibile creare fino a cinque mira/target non-DR.

TIP - Configura le impostazioni per la ricerca, l'aggancio e la gestione delle mire ostruite nella schermata **Controlli mira**.

Cambiare mira

Quando si è collegati a uno strumento convenzionale, il numero accanto all'icona mira nella barra di stato indica la mira correntemente in uso.

Per modificare le mire, toccare l'icona mira nella barra di stato o premere **Ctrl + P** e toccare la mira da utilizzare o premere il numero corrispondente alla mira nella schermata **Mire**.

Quando si è connessi ad uno strumento DR, **Mira DR** serve per definire l'altezza della mira DR e la costante prisma. Per abilitare DR, selezionare **Mira DR**. Per disattivare DR e riportare la strumentazione al suo ultimo stato, selezionare Target 1-9.

Per modificare l'altezza mira

1. Toccare l'icona della mira nella barra di stato.
2. Toccare il campo **altezza mira** per la mira che si vuole modificare.
3. Modifica l'**Altezza mira**.
4. Per modificare il metodo di misurazione dell' **Altezza mira**, toccare ► e selezionare l'opzione appropriata per la configurazione del rilevamento. Vedere [Altezza mira](#)
5. Toccare **Accetta**.

Se necessario, è possibile modificare l'altezza mira per le osservazioni che sono già memorizzate nel lavoro. Vedere [Modificare i record altezza antenna e mira](#), page 807.

Per aggiungere una mira

1. Toccare l'icona della mira nella barra di stato.
2. Nella schermata **Mira**, toccare +. Appare la schermata **Proprietà mira** per la mira selezionata.
3. Inserire l'**Altezza mira**.
4. Per modificare il metodo di misurazione dell' **Altezza mira**, toccare ► e selezionare l'opzione appropriata per la configurazione del rilevamento. Vedere [Altezza mira](#)
5. Selezionare il **Tipo di prisma**. Se si seleziona:
 - **Trimble 360°, Serie VX/S 360° o R10 360°**, selezionare il comportamento necessario nel campo **Controlla ID mira** e impostare l'**ID mira** in modo che corrisponda con il numero identificativo sull'asta.

NOTE - Quando **Verifica ID target** è impostato su **Sempre**, è necessario impostare l'ID target dell'asta su **continuo**. Quando si misurano osservazioni di rotazioni, assicurarsi che ogni mira nell'elenco rotazioni abbia un ID target diverso. Queste impostazioni vengono mantenute per ogni singolo target finché non vengono completate le osservazioni delle rotazioni.

- Per le mire **Active Track 360** o **serie VX/S MultiTrack**, selezionare la **Modalità di tracciamento** e impostare l'**ID mira** in modo che corrisponda con il numero identificativo

nell'**ID mira** del rover robotizzato. La disponibilità delle modalità dipende dal tipo di target selezionato.

- **T-360 LED** o **T-360SL LED**, impostare l'**ID mira** utilizzando il dialer sulla parte superiore della mira e quindi impostare il campo **ID mira** nel software in modo che corrisponda al numero identificativo sulla mira. Le mire **LED T-360 LED** o **T-360SL** sono disponibili solo in Giappone.
- **Personalizzata**, inserire la **Costante prisma** in millimetri (mm). Vedere [Costante prisma, page 372](#). Selezionare il comportamento necessario nel campo **Controlla ID mira** e impostare l'**ID mira** in modo che corrisponda con il numero identificativo sull'asta.

Vedere [Impostazioni tracciamento mira, page 373](#).

6. Se richiesto, inserire un **Nome di visualizzazione** per la mira. Il numero della mira è accordato al nome di visualizzazione.
7. Toccare **Accetta**.
Il software ritorna alla schermata **Mire** con la nuova mira selezionata come mira in uso.
8. Toccare **Accetta**.

TIP – Per modificare le proprietà mira, bisogna passare a quella mira. Quindi aprire la schermata **Mira** e toccare **Modifica**.

Altezza mira

Il valore da inserire nel campo **Altezza mira** dipende dal fatto se si sta misurando:

- l'altezza reale del prisma
- alla tacca su una base prisma poligonale
- perpendicolare ad un bersaglio montato su una superficie

Altezza vera

Il metodo di misurazione **altezza mira** predefinito è quello di misurare l'altezza reale del prisma. Misurare fino al centro del prisma.

Tacca su base prisma poligonale

Il kit poligonale Trimble a doppia tacca ha due tacche:

- La **tacca S** corrisponde alla **Tacca inferiore** su uno strumento Trimble VX o serie S o su uno strumento FOCUS Spectra Geospatial.
- La **tacca SX** corrisponde alla **Tacca inferiore** su un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

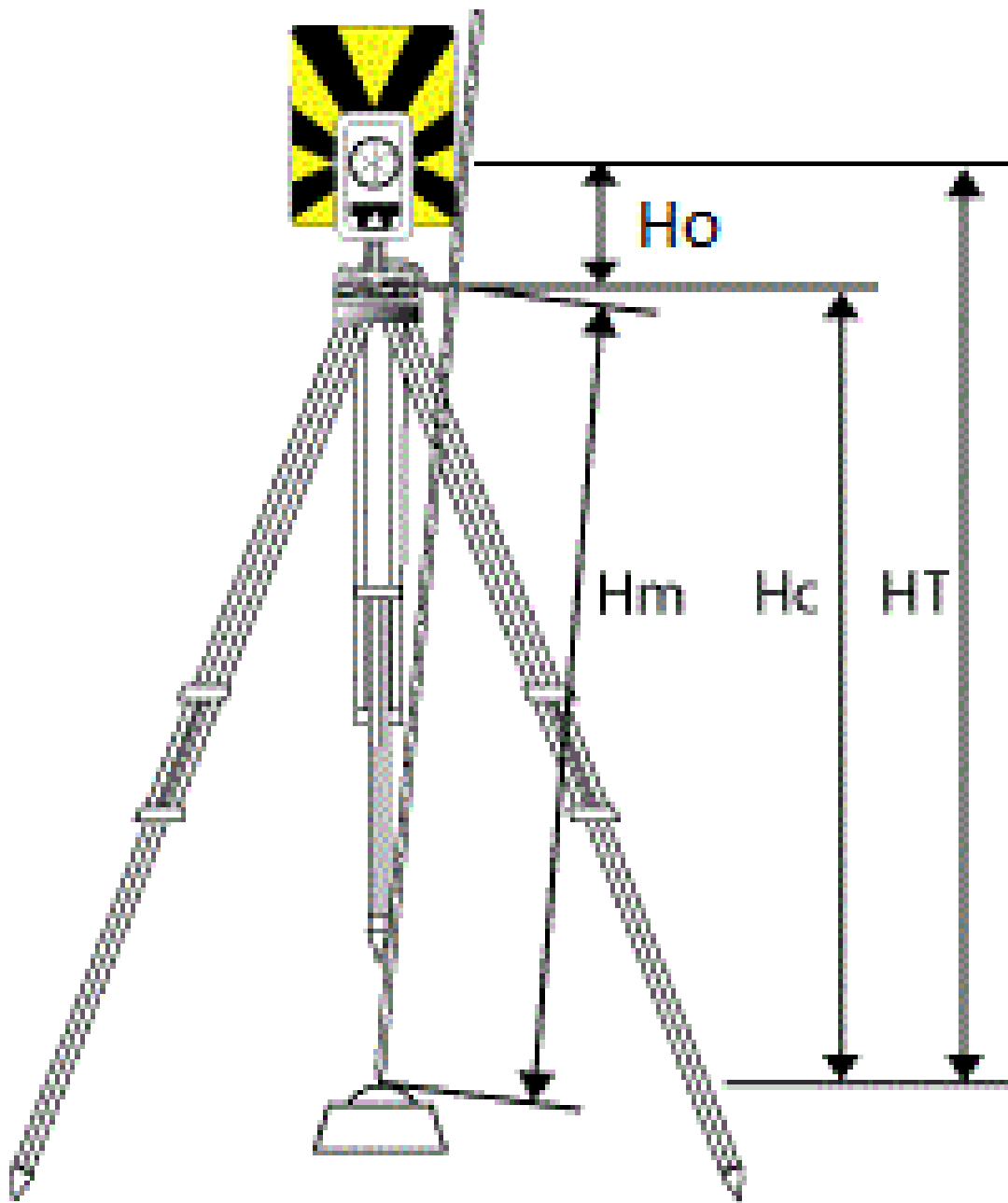
La **tacca S** del kit poligonale a doppia tacca equivale al kit poligonale Trimble a tacca singola.

Quando si misura l'altezza della mira alla tacca su un base poligonale prisma Trimble, toccare ► nella schermata **Mire** e selezionare il metodo di misurazione appropriato:

- Selezionare **Tacca S** quando si misura sulla tacca del kit poligonale a tacca singola, o sulla **Tacca S** del kit poligonale a doppia tacca.
- Selezionare **Tacca SX** quando si misura sulla **tacca SX** del kit poligonale a doppia tacca.

NOTE – Il metodo di misurazione della **tacca S** sostituisce il metodo di misurazione della **tacca inferiore** nelle versioni precedenti di Trimble Access. Il metodo di misurazione della **tacca SX** è nuovo in Trimble Access nella versione 2019,10.

Il software Trimble Access corregge il valore di pendenza misurato nella verticale reale e aggiunge l'offset appropriato per calcolare l'altezza verticale reale nel centro del prisma.



Valore	Definizione
Ho	Offset dalla tacca al centro del prisma. Il valore dell'offset dipende dalla tacca selezionata nella base prisma: <ul style="list-style-type: none"> • Tacca S: 0,158 m • Tacca SX: 0,138 m
Hm	Distanza inclinata misurata.
Hc	Hm corretto da pendenza a verticale reale.
HT	Altezza di mira verticale reale. Hc + Ho .

NOTE – Se si seleziona **Tacca S** o **Tacca SX**, la distanza pendenza minima (Hm) da poter inserire è 0,300 metri. Questa è approssimativamente la distanza inclinata minima che può essere fisicamente misurata. Se il minimo non è abbastanza basso, è necessario misurare dall'altezza reale al centro del prisma.

Perpendicolare alla superficie

NOTE – L'impostazione stazione orientata agli oggetti è disponibile solo quando l'opzione software di Trimble Access **Impostazione orientata agli oggetti** è concessa in licenza al controller. Per acquistare una licenza per l'opzione **Impostazione orientata agli oggetti**, contattare il proprio distributore Trimble.

Quando la mira è montata su una superficie, toccare ► nella schermata **Mire** e selezionare **Perpendicolare**. Inserire l'altezza della mira, misurata dalla base della mira al centro della mira. Nel campo **Perpendicolare alla superficie**, inserire il nome della superficie o selezionare la superficie nella mappa.

Se la mira è montata sul lato inverso della superficie, toccare e tenere premuto nella mappa e selezionare **Inverti facce**.

Per maggiori informazioni sull'uso di un'impostazione orientata agli oggetti, vedere [Completare una configurazione stazione orientata agli oggetti, page 365](#).

Costante prisma

Selezionare prisma Trimble nel campo **Tipo di prisma** nella schermata **Proprietà mira** per definire automaticamente la costante prisma. Se si seleziona **Personalizzato** nel campo **Tipo prisma** bisogna inserire la costante prisma manualmente.

La selezione del corretto tipo di prisma e l'inserimento della costante prisma corretta assicurano l'applicazione dei valori di correzione appropriati alla distanza pendenza e all'angolo verticale dell'offset geocentrico e la costante prisma. La correzione è significativa solamente quando si osservano angoli fortemente verticali.

Inserire la **costante prisma** in millimetri (mm). Inserire un valore negativo se la costante prisma deve essere sottratta dalle distanze misurate.

Quando si utilizza una stazione totale Trimble, tutte le correzioni vengono applicate nel software Trimble Access.

Per alcuni strumenti di terze parti, il software Trimble Access verifica se dallo strumento **e** dal software è stata applicata una costante prisma. Quando si seleziona **Impostazione stazione**, nella barra di stato sono visualizzati messaggi indicanti cosa è stato o non è stato verificato.

Se il software non può verificare l'impostazione nello strumento convenzionale, ma:

- Se c'è una costante prisma impostata sullo strumento, assicurarsi che la costante prisma nel software sia impostata su 0.000.
- Se nel software è impostata una costante prisma, assicurarsi che la costante prisma nello strumento sia impostata su 0.000.

Se necessario, è possibile modificare per le osservazioni memorizzate precedentemente utilizzando **Esamina lavoro** o **Gestione punti**.

Impostazioni tracciamento mira

Se si opera in un ambiente altamente riflettente o in un sito dove si utilizzano target multipli, attivare il tracciamento target per assicurarsi che la strumentazione sia agganciata al target corretto.

La selezione del corretto tipo di prisma e modalità nel modulo **Target** assicura l'applicazione dei valori di correzione appropriati alla distanza pendenza e all'angolo verticale dell'offset geocentrico e la costante prisma.

Il tracciamento mira è disponibile quando si è connessi a un Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S con funzionalità di ricerca e una delle seguenti mire.

Mira Trimble Active Track 360

Trimble Active Track 360 (AT360) è un target con lamina riflettente progettato per essere utilizzato come target tracciamento attivo. AT360 include un sensore inclinazione che supporta la eBolla quando è connesso ad un controller attraverso il Bluetooth. La eBolla viene utilizzata per controllare che il target sia in bolla. L'angolo inclinazione e l'angolo distanza vengono memorizzati ad ogni osservazione.

Per ulteriori informazioni su come connettere AT360 al controller, vedere [Connessioni Bluetooth, page 584](#).

Quando si è connessi al AT360 la modifica dell'**ID mira** nel software Trimble Access aggiorna automaticamente l'impostazione ID mira sull'AT360 una volta che si tocca **Accetta** nella schermata **Mira**. Se si modifica L'ID mira sull'AT360 e la mira corrente è un AT360, in questo caso l'**ID mira** viene aggiornato automaticamente sul controller.

Il codice manuale può essere utilizzato se la batteria di AT360 deve essere ricaricata e nono si possiede una batteria di ricambio. Quando si utilizza AT360 in modalità manuale, Autolock viene disattivato e l'utente deve mirare manualmente la strumentazione verso il target.

NOTE – Quando si attiva Autolock e il prisma corrente è Active Track 360, il software passa automaticamente alla modalità di tracciamento Attivo se si trova in modalità manuale.

Mira Trimble MT1000 MultiTrack

Quando si utilizza il target Trimble MT1000 MultiTrack per mantenere l'aggancio costante al target corretto, impostare la **Modalità tracciamento** su:

- **Attivo** se si opera in ambienti altamente riflettenti o in siti con prismi multipli.
- **Semi-attivo** se si opera in ambienti riflettenti e sono richieste elevazioni precise.

Quando la modalità tracciamento è impostata su Semi-attivo, l'ID target viene utilizzato per tracciare il prisma e poi passa automaticamente alla modalità tracciamento passivo quando si esegue una misurazione standard. Questo produce misurazioni angolari verticali precise.

Se non si lavora in ambienti riflettenti, impostare la **Modalità tracciamento** su **Passivo**. È importante sapere che quando si utilizza il tracciamento passivo durante la misurazione esiste il rischio che le superfici riflettenti nelle vicinanze interferiscano con la misurazione.

NOTE – Il target MultiTrack dovrebbe essere utilizzato entro le tolleranze dell'angolo verticale indicate nella seguente tabella:

Modalità tracciamento	Intervallo verticale
Attiva	+/- 15° da orizzontale
Passivo	+/- 30° da orizzontale

La precisione della misurazione potrebbe diminuire se si utilizza il target MultiTrack al di fuori delle tolleranze stabilite.

Prisma 360* Trimble serie VX/S o prisma personalizzato

Quando si utilizza un prisma 360° Trimble serie VX/S o prisma personalizzato, impostare l' **ID target** su:

- **Sempre** se si lavora in ambienti riflettenti e si richiedono elevazioni precise.

L'ID target viene monitorato costantemente per assicurarsi di mantenere l'aggancio orizzontale costante al target corretto. Il prisma viene utilizzato per mantenere l'aggancio verticale.

L'ID target dispone di due modalità di accensione: acceso per 60 secondi e acceso continuamente. Quando **Verifica ID target** è impostato su **Sempre**, è necessario impostare l'ID target dell'asta su "acceso continuamente".

NOTE – Quando viene utilizzato il tracciamento passivo per mantenere l'aggancio verticale al prisma, è necessario sapere che esiste il rischio che le superfici riflettenti nelle vicinanze interferiscano con il tracciamento verticale.

- **Cerca e misura**, se si lavora in ambienti con poche superfici riflettenti ma si desidera essere assolutamente certi che quando si utilizza la funzione Cerca e misura la strumentazione si agganci al target corretto.

L'ID target viene controllato quando si inizia una ricerca e ri-controllato prima di iniziare la misurazione per assicurarsi che la strumentazione sia sempre agganciata al target corretto. In caso contrario, il software avvisa l'utente che può eseguire una nuova ricerca dell'ID target corretto.

NOTE – Quando si esegue una misurazione, l'ID target deve essere puntato con cura verso la strumentazione.

- **Cerca**, se si lavora in ambienti con poche superfici riflettenti ma si desidera essere assolutamente certi che quando si usa la funzione Cerca la strumentazione si agganci al target corretto.

L'ID target viene controllato dopo la ricerca per assicurarsi che la strumentazione sia agganciata al target corretto. In caso contrario, il software avvisa l'utente che può eseguire una nuova ricerca dell'ID target corretto.

Se si attiva l'opzione **Aggancia a target** e la strumentazione rileva automaticamente il target, la stessa non effettua la ricerca o il controllo dell'ID target.

NOTE – L'ID target (mira) deve essere puntato con cura verso la strumentazione, quando si esegue una ricerca.

- **Off**, se non si lavora in ambienti riflettenti.

Quando si misurano le rotazioni, assicurarsi che ogni target nell'elenco rotazioni abbia un ID target diverso. Queste impostazioni vengono mantenute per ogni singolo target finché non vengono completate le osservazioni delle rotazioni.

L'ID target deve essere puntato con cura verso la strumentazione per tutto il tempo.

Per maggiori informazioni sulla configurazione dell'ID target sull'asta Trimble, consultare la documentazione della strumentazione.

Trimble Precise Active mira

La mira Trimble Precise Active lavora sempre in modalità attiva per mantenere l'aggancio costante alla mira corretta. Non può essere utilizzata con uno strumento che non supporta il tracciamento attivo. Se la mira Trimble Precise Active è selezionata come mira corrente e poi si connette il software ad una strumentazione che non supporta il tracciamento attivo, il software chiede all'utente di selezionare una mira diversa.

NOTE – La mira Trimble Precise Active deve essere utilizzata ad angolo verticale entro +/- 15° dalla posizione orizzontale. Se l'angolo verticale è maggiore, inclinare la mira verso lo strumento.

Mira LED T-360 o T-360SL

La mira LED T-360 o T-360SL è una mira con superficie riflettente progettata per essere utilizzata come mira di tracciamento attivo. Le mire LED T-360 e T-360SL sono disponibili solo in Giappone.

Impostare **ID mira** utilizzando il dialer sulla parte superiore della mira e quindi impostare il campo **ID mira** nel software in modo che corrisponda al numero identificativo sulla mira.

Impostazioni controllo mira

Configura le impostazioni per l'aggancio target nella schermata **Comandi target**.

Per accedere alla schermata **Controlli mira**, toccare l'icona Strumento nella barra di stato e quindi toccare e tenere premuto sul pulsante Autolock, **fineLock**, **LR FineLock** o **Cerca**.

I campi visualizzati nella schermata **Comandi target** dipendono dal metodo di **Aggancio target** selezionato e dal tipo di strumentazione connessa.

Aggancio target

Selezionare il metodo per agganciarsi al target. Vedere [Abilitare Autolock, FineLock e FineLock a lunga portata, page 379](#).

Metodo Autolock

Selezionare **Aggancia su target** per agganciarsi automaticamente ad un target remoto, se presente.

Utilizzare l'apertura lenti FineLock

Se la strumentazione dispone dell'apertura lenti FineLock, selezionare **Utilizzare apertura lenti FineLock** per agganciarsi ad, e misurare, un prisma entro 20 metri di distanza.

Ricerca automatica

Selezionare **Ricerca automatica** per effettuare automaticamente una ricerca orizzontale quando si perde l'aggancio ad un target remoto.

LaserLock

In uso normale il software non consente l'accensione contemporanea sia del laser che di Autolock. Ad esempio, se si accende il laser quando Autolock è acceso, questo si spegne. Se si desidera utilizzare di nuovo il laser, quando si accende il laser Autolock si spegne.

Il metodo LaserLock permette di alternare automaticamente tra l'utilizzo del laser e l'Autolock. Questo è particolarmente utile quando si individua un prisma in ambienti bui.

Per utilizzare LaserLock, abilitare la casella di spunta **Laserlock** nella schermata **Controlli mira** e accendere il laser toccando la tile **Laser** nella schermata **Funzioni strumento**. Utilizzare il laser per aiutare a localizzare il prisma. Quando si misura verso il prisma, il software disattiva automaticamente il laser e attiva Autolock. Una volta completata la misurazione, il software spegne Autolock e attiva il laser pronto per aiutare a localizzare il prisma successivo.

Tempo tracciamento predittivo

Utilizzare l'impostazione **Tempo tracciamento predittivo** per superare un ostacolo temporaneo e continuare la rotazione della strumentazione in base alla traiettoria orizzontale del target, quando si perde l'aggancio del prisma.

Azioni strumentazione

Se la traiettoria è costante e il prisma riappare da dietro l'ostacolo entro l'intervallo del **Tempo del tracciamento predittivo**, la strumentazione mira direttamente al prisma e l'aggancio viene recuperato automaticamente.

Se il prisma non riappare dopo l'intervallo di tempo specificato, il software registra la perdita del target e quindi prende delle azioni correttive in base alle impostazioni correnti. La strumentazione ruota verso il punto in cui è stato visto il target per l'ultima volta e poi agisce come indicato di seguito:

- Se la ricerca automatica è **On** e il **Metodo Autolock** è impostato su **Aggancia a mira**, lo strumento si aggancia a qualsiasi mira nel campo visivo.
Se non vi è alcuna mira, viene eseguita una ricerca sulla base delle impostazioni della finestra di ricerca.
- Se la ricerca automatica è **attivata** e il **Metodo Autolock** è impostato su **Aggancio disabilitato**, lo strumento ignora qualsiasi mira visibile e inizia una ricerca sulla base delle impostazioni della finestra di ricerca.
- Se la ricerca automatica è **Off** e il **Metodo Autolock** è impostato su **Aggancio a mira**, lo strumento si aggancia a una qualsiasi mira nel campo visivo o attende fino a quando una mira entra nel campo visivo e poi si aggancia.
- Se la ricerca automatica è **Off** e il **Metodo Autolock** è impostato su **Aggancio disabilitato**, lo strumento ignora qualsiasi mira nel campo visivo e non avvia alcuna ricerca fino a quando non viene richiesto di farlo.

Intervallo consigliato

- Per l'utilizzo robotico standard, Trimble consiglia le impostazioni predefinite (1 s).
Questo consente all'utente di oltrepassare tutti i piccoli ostacoli che bloccano la visuale tra la strumentazione e il target (ad esempio, alberi, tralicci o veicoli) e di ripristinare l'aggancio automaticamente.
- In ambienti con un numero elevato di oggetti riflettenti, è possibile impostare il tempo di tracciamento predittivo su 0s. Per prestazioni ottimali, utilizzare questa impostazione con la funzione Aggancia a target DISATTIVATA.
Con queste impostazioni, l'utente viene immediatamente informato se l'orizzonte visivo verso il target corretto è ostruito. È possibile garantire il ripristino dell'aggancio sul target corretto.
- In ambienti in cui il target può essere agganciato per pochi secondi alla volta, è possibile utilizzare le impostazioni 2 s o 3 s.
Questo consente all'utente di oltrepassare ostacoli di dimensioni maggiori che bloccano l'orizzonte visivo tra la strumentazione e il target (ad esempio, piccoli edifici) e quindi di ripristinare automaticamente l'aggancio.

Se la strumentazione non riesce a ripristinare l'aggancio su target in movimento, torna al punto in cui ha perso l'aggancio e riavvia il tracciamento predittivo.

Finestra di ricerca

Le impostazioni della finestra di ricerca controllano la grandezza e il centro della finestra utilizzati dal software quando ricerca i target.

Configurare la finestra di tolleranza **Intervallo orizzontale** e **Intervallo verticale**.

Finestra di ricerca auto-centrata

Selezionare **Finestra di ricerca auto-centrata** ed utilizzare l'angolo orizzontale e verticale correnti della strumentazione per impostare il centro della finestra di ricerca e il raggio orizzontale e verticale per calcolare le estensioni della finestra. Tali dimensioni sono inviate alla strumentazione ogni volta che questa effettua una ricerca.

NOTE – Se la casella di spunta **Finestra di ricerca auto-centrata** non è visualizzata, in questo caso il software agisce come se la casella di spunta fosse selezionata.

Finestra di ricerca personalizzata

Per configurare le estensioni in alto a sinistra e in basso a destra della finestra di ricerca:

1. Deselezionare la casella di spunta **Finestra di ricerca auto-centrata**.
2. toccare **Imposta fin.**

3. Puntare la strumentazione verso l'angolo superiore sinistro della finestra di ricerca. Toccare **OK**.
4. Puntare la strumentazione verso l'angolo inferiore destro della finestra di ricerca. Toccare **OK**.

Finestra di tolleranza FineLock

La tecnologia FineLock si aggancia ai target solo quando questi si trovano all'interno dell'area dei sensori FineLock. Se il target in questione non si trova, il guadagno automatico FineLock aumenta leggermente nel tentativo di trovare altri target nei dintorni. Tuttavia, questo potrebbe non essere sempre ottimale.

La Finestra tolleranza FineLock limita il raggio di azione della tecnologia FineLock quando prova ad agganciarsi ai target nei dintorni. I target al di fuori del presente raggio non vengono agganciati e il software registra la presenza di un target trovato al di fuori della tolleranza definita.

La finestra di tolleranza configurabile di FineLock viene definita "mezza finestra", laddove la dimensione massima è di 4 mrad (13' 45"), che è la separazione minima consentita tra i target quando si utilizza la tecnologia FineLock.

Per configurare la finestra di tolleranza FineLock, toccare **Avv** e poi configurare la finestra di tolleranza FineLock **Raggio orizzontale** e **Raggio verticale**.

Ricerca GPS

Per utilizzare un ricevitore GPS/GNSS per aiutare il puntamento dello strumento durante la ricerca delle mire, vedere [Ricerca GPS, page 380](#).

Misurazione obiettivo interrotta

Abilitare **Misurazione target interrotta** e inserire il valore **Timeout interruzione** se è probabile che la misurazione venga interrotta, per esempio, quando si misura in presenza di traffico. Vedere [Misurazione obiettivo interrotta, page 383](#)

Abilitare Autolock, FineLock e FineLock a lunga portata

Gli strumenti Trimble sono dotati di tecnologia Autolock per agganciarsi e tracciare mire remote in movimento.

Alcuni strumenti sono anche dotati di tecnologia FineLock e FineLock a lunga portata per fornire delle prestazioni migliori durante la misurazione di mire statiche in presenza di due prismi vicini l'uno all'altro.

Utilizzare:

- La modalità FineLock per agganciarsi e misurare un prisma ad una distanza compresa tra 20 e 700 m.
Se lo strumento dispone dell'apertura lenti FineLock, è possibile utilizzare la tecnologia FineLock per agganciarsi ad, e misurare, un prisma entro 20 metri di distanza.
- La modalità FineLock a lunga portata si aggancia e misura un prisma ad una distanza compresa tra 250 e 2500 m.

NOTE - La distanza tra le mire non deve essere inferiore a 13' 45" (4 mrad).

CAUTION - Il software avverte se la distanza dal prisma si trova al di fuori del raggio supportato e non esegue la misurazione. Se il software non è in grado di misurare la distanza, per esempio quando si effettuano le misurazioni solo angolo, il software non può visualizzare il messaggio di avvertenza e memorizza la misurazione. Si consiglia di non utilizzare le misurazioni effettuate ad un prisma al di fuori dell'intervallo consigliato quando FineLock e FineLock a lunga portata non sono attivati o non sono affidabili.

La tecnologia FineLock e FineLock a lunga portata hanno sempre la precedenza sulle modalità TRK, DR o Autolock e non possono essere utilizzate contemporaneamente. Se la tecnologia FineLock o FineLock a lunga portata viene attivata, Autolock viene disattivato automaticamente. Se FineLock o FineLock a lunga portata vengono attivati quando sono attive le modalità TRK o DR, l'osservazione viene misurata con modo STD.

Abilitare Autolock o FineLock

1. Configura le impostazioni **Aggancio mira** nella schermata **Controlli mira**.
2. Toccare l'icona Strumentazione nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento**.
3. Toccare il pulsante per attivare la modalità dell'aggancio mira configurato. Il pulsante **Autolock**, **FineLock** o **LR FineLock** è di colore giallo, quando attivo.

Quando AutoLock è attivato, viene eseguita automaticamente una ricerca se si avvia una misurazione ma lo strumento non è agganciato alla mira.

Quando la **Ricerca GPS** è pronta, viene eseguita una ricerca assistita dal GPS invece di una ricerca standard. Per eseguire una ricerca standard, mettere in pausa la Ricerca GPS oppure toccare **Ricerca** nella schermata **Joystick**.

NOTE - L'hardware FineLock a lunga portata non è coassiale al cannocchiale. Per eliminare gli errori verticali con l'hardware di FineLock a lunga portata non coassiale, è necessario osservare tutte le osservazioni dei punti su entrambe le facce, 1 e 2.

Ricerca GPS


Se durante un **rilevamento robotico** lo strumento perde l'aggancio alla mira e il software è collegato a un ricevitore GNSS, si può impiegare un ricevitore GPS/GNSS come ausilio per puntare lo strumento.

Per impostazione predefinita la Ricerca GPS è abilitata quando Trimble Access è:

- collegato a un ricevitore GNSS Trimble che esegue un rilevamento integrato
- In esecuzione in un controller con GPS interno


NOTE - Quando si utilizza un controller con GPS interno, il ricevitore GNSS collegato viene sempre preferito al GPS interno.

TIP – Per collegare il controller a un ricevitore GNSS ausiliario di terzi, vedere [Impostazioni GPS ausiliario, page 418](#).

Se la stazione totale sia impostata in termini di proiezione e dato definiti e la Ricerca GPS è pronta non appena l'impostazione stazione è completata. Quando la Ricerca GPS è pronta, nella riga di stato appare il messaggio **Ricerca GPS** pronta e l'icona della mira visualizza un'icona di satellite sopra il prisma .

Se non si possiede un sistema coordinate definito o se si sta utilizzando un ricevitore GNSS ausiliario personalizzato, si deve configurare la Ricerca GPS prima di utilizzarla. È possibile utilizzare la Ricerca GPS quando si è connessi a un ricevitore GNSS ausiliario che emette messaggi NMEA GGA a 1 HZ attraverso una porta seriale o Bluetooth.

Configurare le impostazioni di ricerca GPS

1. Avviare un rilevamento robotico.
2. Toccare  e selezionare **Strumento / Controllo mira**.
3. Nel gruppo **Ricerca GPS**, impostare il selettore **On** su **Si**.
4. Selezionare la casella di controllo **Abilita 3D**.

- Se **3D** è abilitato, viene calcolata una posizione di Ricerca GPS 3D e lo strumento può ruotare verso il punto sia orizzontalmente che verticalmente.

Se il ricevitore GNSS collegato è inizializzato durante un rilevamento RTK, oppure se è disponibile SBAS, è possibile abilitare **3D** in quanto le altezze GNSS provenienti dal ricevitore devono essere abbastanza precise da ruotare l'angolo verticale dello strumento.

- Se **3D** è disabilitato, lo strumento può soltanto girare orizzontalmente verso la posizione di Ricerca GPS.

Se il ricevitore GNSS collegato sta producendo posizioni autonome, oppure se SBAS non è disponibile, Trimble consiglia di disabilitare **3D** in modo da evitare che le altezze GNSS errate provochino una rotazione imprecisa dell'angolazione verticale.

TIP – In un rilevamento integrato, la funzione **Seleziona dati sorgente** viene impostata automaticamente su **Trimble GNSS** e la casella di spunta **3D** viene selezionata per impostazione predefinita.

5. Assicurarsi che il valore in **Seleziona origine dati** sia corretto. Se il software si connette:
 - Un ricevitore GNSS Trimble, selezionare **GNSS Trimble**.
 - al GPS interno del controller, selezionare **GPS interno**.
 - a un altro tipo di ricevitore GPS, selezionare **GPS ausiliario**.
6. Assicurarsi che il valore in **Tipo ricevitore** sia corretto. Se non è così, toccare il tasto software **Aux** quindi configurare le impostazioni **GPS ausiliario** per il ricevitore interno o personalizzato. Vedere [Impostazioni GPS ausiliario, page 418](#).
7. Toccare **Accetta**.

La ricerca GPS adesso è configurata. La [relazione tra le posizioni GNSS e le posizioni locali](#) deve essere risolta prima di poter utilizzare la ricerca GPS.

Risolvere la relazione tra posizioni GNSS e posizioni locali

Se si possiede un **sistema di coordinate completamente definito**, in questo caso esiste già una relazione accurata tra le posizioni GNSS e le posizioni locali che usa le coordinate definizione sistema. Il software assume che la stazione totale sia impostata in termini di proiezione e dato definiti e la Ricerca GPS è pronta non appena l'impostazione stazione è completata. Se la propria stazione totale non è impostata nei termini definiti dalle coordinate di sistema, in questo caso l'uso della funzione Ricerca GPS causa la rotazione incorretta della stessa stazione totale.

Se **non** si possiede un sistema coordinate definito, si deve risolvere la relazione tra le posizioni GNSS e le posizioni locali prima che la Ricerca GPS sia pronta. Una volta che l'impostazione è completa, il software Trimble Access impiega le posizioni NMEA provenienti dal ricevitore GNSS e gli angoli tracciati dalla strumentazione robotica per determinare la relazione tra i due sistemi di posizionamento. La Ricerca GPS calcola la relazione indipendentemente dalle impostazioni del sistema coordinate del lavoro.

Per determinare la relazione, assicurarsi che il ricevitore GNSS abbia una visuale chiara del cielo e poi, con la strumentazione agganciata al prisma, ruotare l'asta intorno alla strumentazione fino a che la relazione tra le posizioni GNSS e le posizioni locali sia risolta. Sono richieste un minimo di cinque posizioni distanti almeno cinque metri tra di loro e almeno dieci metri dalla strumentazione. Se la precisione della posizione geometrica e del GNSS è scarsa, sono necessarie più di 5 posizioni per risolvere la relazione. La scarsa precisione della posizione GNSS può causare un calcolo relazione errato.



TIP – Se ci si reca in un ambiente sfavorevole al GNSS per un periodo di tempo prolungato, toccare pausa **II** per mettere in pausa la Ricerca GPS e fermare l'aggiunta di nuove posizioni nella soluzione Ricerca GPS. Toccare play **▶** per riprendere la Ricerca GPS ed iniziare di nuovo ad aggiungere punti alla soluzione Ricerca GPS.

NOTE –


- Per visualizzare lo stato GNSS, toccare il tasto software **GPS** nella schermata **Controlli target**. In alternativa, dalla schermata stato GNSS toccare e tenere premuta l'icona target.
- Quando la Ricerca GPS ha dati di buona qualità, è in grado di individuare i dati di cattiva qualità e di escluderli dai suoi calcoli. Se però sono di più le posizioni di cattiva qualità rispetto a quelle di buona qualità, per la Ricerca GPS è difficile individuare ed escludere le posizioni di cattiva qualità. Troppi dati di cattiva qualità nei calcoli possono impedire alla Ricerca GPS di essere pronta. Se ciò si verifica, spostarsi in un ambiente più favorevole per il GNSS e quindi toccare **Ripristina** per riavviare la Ricerca GPS.
- Nota - Se si esegue una calibrazione oppure si cambiano le impostazioni del sistema coordinate, la relazione esistente tra le posizioni GNSS e le posizioni locali viene persa e deve essere ricalcolata.

Uso di Ricerca GPS

Il software usa automaticamente la Ricerca GPS durante la ricerca della mira. Se la Ricerca GPS è pronta, lo strumento gira verso la posizione di Ricerca GPS. Con una buona posizione GNSS, ad esempio da un ricevitore Trimble R12 con una soluzione fissa RTK, e quando è abilitato l'aggancio, lo strumento dovrebbe agganciarsi alla mira immediatamente. Se lo strumento non si aggancia subito, esegue una ricerca prima di agganciarsi alla mira.

Quando si utilizza ricerca GPS con un ricevitore Trimble, una croce indica la posizione per il ricevitore GNSS. Quando si utilizza qualsiasi altro ricevitore ed è disponibile una posizione GNSS, nella mappa viene visualizzata un'icona del satellite. Se è disponibile una soluzione GPS Search, viene visualizzata un'icona satellite nera . Se non è disponibile una soluzione GPS Search, viene visualizzata un'icona satellite rossa . Per ruotare verso la posizione GNSS in un rilevamento convenzionale, assicurarsi di non aver selezionato niente sulla mappa, quindi toccare e tenere brevemente premuto un punto della mappa. Dal menu visualizzato, selezionare **Ruota a GNSS** per ruotare lo strumento orizzontalmente verso la posizione GNSS.

Toccare **Ricerca** nella schermata **Joystick** per eseguire una ricerca normale anche quando è pronta la Ricerca GPS. Usare questo quando è necessario cercare una mira senza usare la posizione di Ricerca GPS, come ad esempio per ricercare una mira di lettura all'indietro.

Per eseguire una ricerca assistita da GPS dalla schermata **Joystick**, toccare .

NOTE – Non appena lo strumento si blocca sulla mira, la schermata **Joystick** si chiude.

Per eseguire una ricerca standard attraverso il software Trimble Access, mettere in pausa in qualsiasi momento la Ricerca GPS.

Misurazione obiettivo interrotta

Se è probabile che la misurazione venga interrotta, ad esempio quando si effettuano misurazioni nel traffico, selezionare la casella di spunta **Misurazione target interrotta** nella schermata **Controlli mira**. La strumentazione continua a misurare verso il target, persino se ci sono ostruzioni al prisma, fino al valore **Timeout Interruzione**.

Durante la misurazione automatizzata, se la strumentazione sbaglia entro il periodo **timeout interruzione** la stessa tornerà indietro all'obiettivo e ripeterà nuovamente la misurazione.

Trimble consiglia di abilitare questa opzione quando:

- si esegue un'installazione stazione plus
- si esegue una resezione
- si misurano i cicli

NOTE – La misurazione target interrotta è ottimizzata per le strumentazioni con un DR Plus EDM.

Impostazioni e funzioni dello strumento

Il menu **Strumentazione** offre delle informazioni in merito allo strumento convenzionale connesso al controller e viene utilizzato per configurare le impostazioni dello strumento. Le opzioni disponibili dipendono dal tipo di strumentazione connessa.

NOTE – Se anche un ricevitore GNSS è connesso e l'utente sta effettuando un rilevamento integrato, nel menu **Strumentazione** appaiono delle voci aggiuntive. Per maggiori informazioni, vedere [Impostazioni e funzioni del ricevitore, page 521](#).

Funzioni dello strumento

Per accedere alla schermata **Funzioni strumentazione** toccare l'icona dello strumento nella barra di stato.

Le funzioni disponibili dipendono dallo strumento al quale il controller è collegato. Un tasto giallo indica che la funzione è attivata.

TIP – Nella schermata **Funzioni strumento**, è possibile utilizzare il tastierino del controller per inserire i caratteri tastierino (**1-9, 0, - o .**) indicati per abilitare/disabilitare la funzione o aprire la schermata appropriata. Se si è configurato un tasto funzione nel controller come scorciatoia a una funzione strumento, è possibile premere il tasto funzione configurato durante la visualizzazione di qualsiasi schermata software.

Controlli EDM e puntatore laser

Per cambiare modalità di misurazione EDM, toccare il primo tasto nella schermata **Funzioni strumento** per scorrere tutte le modalità disponibili.

- Per la maggior parte degli strumenti Trimble, quando si seleziona:
 - **STD**, la strumentazione è in **EDM modalità Standard**, effettua la media degli angoli mentre viene effettuata una misurazione della distanza standard.
 - **FSTD** la strumentazione è in **EDM modalità Standard Veloce**, effettua la media degli angoli mentre viene eseguita una misurazione standard veloce.
 - **TRK** la strumentazione è in **EDM modalità Tracking**, misura costantemente distanze ed aggiorna il collegamento di stato.

NOTE – La modalità Fast standard non è disponibile per Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

- Per un stazione totale Trimble C3 e C5, quando si seleziona:
 - **Normale**, lo strumento effettua la media degli angoli mentre viene eseguita una misurazione standard.

- **Veloce**, lo strumento effettua la media degli angoli mentre viene eseguita una misurazione standard veloce.
- **Preciso**, lo strumento misura costantemente distanze ed aggiorna il collegamento di stato.

Per attivare o disattivare il puntatore laser, selezionare **Laser** o **Laser 3R HP**. Per configurare le impostazioni EDM, toccare e tenere premuto il tasto **Laser** o **Laser 3R HP**.

Per attivare o disattivare la modalità DR, toccare **DR**. Per configurare le impostazioni EDM, toccare e tenere premuto il tasto **DR**.

Per maggiori informazioni vedere [Impostazioni EDM, page 387](#).

Controlli strumento

- Per aprire la schermata **Video**, toccare **Video**. Vedere [Video strumento, page 204](#).
- Per visualizzare la schermata **Joystick** premere **Joystick**. Vedere [Joystick, page 393](#).
- Per visualizzare la schermata **Gira a** premere **Gira a**. Toccare [Gira a, page 394](#).
- Per cambiare la faccia dello strumento, toccare **Cambia faccia**. Vedere [Misurare un punto in due facce, page 344](#).

Controlli mira/target

- Per accendere o spegnere l'illuminazione mira, toccare **TIL**. Per configurare le impostazioni illuminazione mira, toccare e tenere premuto il tasto **TIL**. Vedere [Illuminazione mira, page 391](#)
- Per abilitare la luce di tracciamento, toccare **Luce tracciamento**. Per configurare le impostazioni tracklight, toccare e tenere premuto il tasto **Luce tracciamento**. Vedere [Tracklight, page 391](#).
- Per abilitare l'aggancio mira, toccare il secondo tasto nell'ultima riga nella schermata **Funzioni strumento**.

A seconda della modalità aggancio mira configurata, il tasto mostra **Autolock**, **FineLock** o **LR FineLock**. Se il tasto è giallo, la funzione aggancio mira è attivata. Configurare la modalità aggancio mira, toccare e tenere premuto il tasto. Vedere [Impostazioni controllo mira, page 376](#)

- Per cercare la mira, toccare **Ricerca**. Per configurare la finestra di ricerca, toccare e tenere premuto il tasto. Vedere [Impostazioni controllo mira, page 376](#)

Impostazioni strumento

- Per visualizzare la schermata **Livella elettronica**, toccare **Livella**. Vedere [Livello elettronico, page 386](#)
- Se lo strumento è un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, toccare **Connessioni** per modificare il metodo di connessione, terminare il rilevamento, o disconnettersi dalla strumento. Vedere [Schermata Connessioni Strumentazione, page 419](#).

- Se la strumentazione è una Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S:
 - Per iniziare ad operare lo strumento dal controller, toccare **Avvia Robotico**. Toccare e mantenere premuto il tasto **Avvia robotico** per visualizzare la scheda **Impostazione radio** nella schermata **Connessioni**.
 - Per terminare il rilevamento o scollegarsi dallo strumento, toccare **Terminare rilevamento** o **Disconnettere**.
- Per visualizzare la schermata **Dati base di Rilevamento**, toccare **Dati base di Rilevamento**. Vedere [Survey Basic, page 395](#).

Funzioni Rilevamento


Se lo strumento è una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, la schermata **Funzioni strumento** include i pulsanti per l'avvio e la fine di un rilevamento.

Per effettuare un'impostazione stazione e iniziare un rilievo convenzionale, toccare **Impostazione stazione**.

Per terminare il rilevamento topografico, toccare **Terminare rilevamento**.

Livello elettronico

La schermata **Livella elettronica** viene visualizzata automaticamente quando si avvia un rilevamento convenzionale. Per visualizzare la schermata in ogni momento:


- Toccare l'icona strumentazione nella barra di stato e poi toccare e tenere premuto il bottone **Livella**.
- Toccare  e selezionare **Strumento / Livella elettronica**.

Mettere i bolla la strumentazione

1. Se lo strumento non è abbastanza a livello nella schermata **Livella elettronica**, viene segnalato un errore di inclinazione. Per portare la livella elettronica nell'intervallo, usare le gambe del tripode per livellare lo strumento, utilizzando le bolle circolari del tribraco come guida.
2. Quando lo strumento è a livello nelle bolle circolari del tribraco, utilizzare i piedi a vite per livellare lo strumento utilizzando la schermata **Livella elettronica** come guida.

WARNING – Se la precisione è importante non disattivare il compensatore. Se non si disattiva il compensatore, gli angoli orizzontali e verticali della strumentazione non vengono corretti dagli errori causati da un'errata messa in bolla.

3. Se lo strumento è un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, è possibile catturare un'istantanea della vista attraverso la fotocamera del piombino. Selezionare l'impostazione più adeguata in base alle condizioni di luce presenti durante la configurazione dal campo **Bilanciamento del bianco**. Vedere [Opzioni fotocamera strumentazione., page 212](#).

- Per catturare l'immagine automaticamente quando si tocca **OK** nella schermata **Livella elettronica**, assicurarsi che l'opzione **Cattura automatica istantanea** sia selezionata nella schermata **Opzioni**.
- Per catturare un'istantanea manualmente, toccare  nella schermata **Livella elettronica**.

Per disattivare questa vista dalla fotocamera del piombino, deselezionare la casella di spunta **Mostra video**.

4. Toccare **Accetta**.
5. Per effettuare una calibrazione di compensazione dopo aver livellato lo strumento, toccare **Calib**. Vedere [Calibrazione compensatore, page 387](#).

Calibrazione compensatore

Trimble consiglia di calibrare periodicamente il compensatore, specialmente prima di effettuare le misurazioni di precisione.

NOTE - Se Trimble Access è in esecuzione su un TCU5, staccare il TCU5 dallo strumento prima di calibrare il compensatore.

1. Livellare lo strumento utilizzando la schermata **Livella elettronica**.
2. Toccare **Calib**.
3. Toccare **Avanti**.

La strumentazione ruota lentamente di 360°.

Quando la calibrazione è completata, appare un messaggio di conferma.


4. Toccare **OK**.

Se la calibrazione non è avvenuta con successo, appare il messaggio **Calibrazione non riuscita**. Toccare **Esc**. Controllare l'installazione della strumentazione e rimetterla in bolla. Ripetere la calibrazione. Se ancora non funziona, contattare l'assistenza Trimble.

Impostazioni EDM

Utilizzare la schermata **Impostazioni EDM** per configurare le impostazioni per il metro elettronico per distanza nello strumento. Le impostazioni disponibili dipendono dal tipo strumento al quale il controller è collegato.

Per visualizzare la schermata **Impostazioni EDM**:

- Toccare  e selezionare **Strumento / Impostazioni EDM**.
- Toccare l'icona strumento nella barra di stato per visualizzare la schermata **Funzioni strumento** e poi toccare e mantenere premuto il tasto **Laser** o **DR**.

Riflesso Diretto

Impostare l'interruttore **Riflesso Diretto** su **Si** per abilitare la modalità DR.

Quando l'EDM è in modalità DR, può misurare verso strumentazione non riflettenti. Quando si attiva DR, il software passa automaticamente a **Mira DR**. Quando si disattiva DR, il software ritorna all'ultima mira non-DR usata.

È inoltre possibile abilitare la modalità DR toccando **DR** nelle **Funzioni strumento**, o modificando la mira in **Mira DR**.

Puntatore laser

Selezionare la casella di spunta **Puntatore laser** per attivare il puntatore laser. Potrebbe essere necessario abilitare l'interruttore **Riflesso Diretto** nella schermata **Impostazioni EDM**, per attivare la modalità DR e rendere disponibile la casella di controllo **Puntatore laser**.

Si può anche attivare o disattivare il laser toccando **Laser** nella schermata **Funzioni strumento**.

TIP – Per velocizzare il processo di individuazione di un prisma in ambienti bui, attivare la casella di spunta **LaserLock** nella schermata **Controlli mira** e accendere il laser toccando la tile **Laser** nella schermata **Funzioni dello strumento**. Vedere [Impostazioni controllo mira, page 376](#).

Per un Stazione totale a scansione Trimble SX12:

- Quando l'EDM è in **modalità standard**:
 - Il puntatore laser è fisso quando la **Potenza laser** è impostata su **Luce scarsa** o **Standard**.
 - Il puntatore laser lampeggia in modo regolare acceso-spento quando la **Potenza del laser** è impostata su **Portata lampeggiante estesa**.
 - In modalità standard, il mirino della fotocamera è allineato con il puntatore laser. L'allineamento EDM potrebbe differire dal puntatore laser, a seconda dello strumento e della temperatura ambiente e dell'intervallo (fino a 20 mm @ 50 m). Tuttavia, la misurazione verrà eseguita nella posizione in cui puntano il puntatore laser e il mirino.
- Quando l'EDM è in **modalità tracciamento**:
 - Il puntatore laser lampeggia acceso-acceso-spento per indicare che il puntatore laser potrebbe non essere esattamente allineato con il mirino e l'EDM della fotocamera.
 - In modalità tracciamento il mirino della fotocamera è allineato con l'EDM. L'allineamento del puntatore laser potrebbe differire dall'EDM, a seconda dello strumento e della temperatura ambiente e dell'intervallo (fino a 20 mm @ 50 m).
 - Durante il picchettamento, se il puntatore laser è attivato, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del tasto software **Misura**. Quando si tocca **Contrassegna pto**, lo strumento cambia in modalità **STD** e il puntatore laser diventa fisso e si sposta nella posizione EDM. Quando il punto viene memorizzato, lo strumento ritorna automaticamente alla modalità **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Vedere [Picchettare punti, page 727](#).

Per maggiori informazioni, fare riferimento al documento *Inside the Trimble SX12: Deep Dive into Trimble Laser Pointer* disponibile su geospatial.trimble.com.

Per mettere a fuoco manualmente il laser, toccare il tasto software **Messa a fuoco manuale** e poi toccare le frecce per regolare la messa a fuoco e ottenere un punto laser più piccolo. Quando attivato, **MF** appare sull'icona dello strumento nella barra di stato. La messa a fuoco manuale è particolarmente utile quando il laser sta puntando su una superficie non riflettente, cioè lo strumento non è in grado di ottenere una distanza per consentire la messa a fuoco automatica.

Puntatore laser 3R ad alta potenza

Le stazioni totali Trimble S8 ed S9 possono essere dotate di un puntatore laser 3R ad alta potenza.

Selezionare la casella di spunta **Puntatore laser 3R alta potenza** per abilitare il puntatore laser. Si può anche attivare o disattivare il laser toccando **Laser 3R HP** nella schermata **Funzioni strumento**.

WARNING – Il laser ad alta potenza è un laser di classe 3R che emette radiazioni laser – non fissare il raggio o guardare direttamente con lo strumento ottico.

Quando si utilizza il puntatore laser ad alta potenza:

- Lo strumento può ruotare automaticamente per misurare alla posizione del laser, anche se il puntatore laser non è coassiale con il telescopio. Quando si esegue una misurazione di distanza e il puntatore laser ad alta potenza 3R è attivo, viene eseguita una misurazione preliminare per determinare l'angolo verticale per ruotare lo strumento in modo che venga misurata la distanza dal punto indicato dal puntatore laser ad alta potenza. Lo strumento ruota automaticamente verso la posizione ed esegue la misurazione. Lo strumento quindi ruota in modo che il laser ad alta potenza punti nuovamente alla posizione misurata. La misurazione preliminare non viene memorizzata. Questa funzione non si verifica durante il rilevamento continuo.
- Il calcolo dell'angolo verticale di rotazione presuppone che la distanza orizzontale rispetto alla misurazione preliminare sia simile alla distanza dalla posizione del puntatore laser ad alta potenza. Per misurare la distanza del puntatore laser ad alta potenza quando si trova vicino al bordo superiore o inferiore di un oggetto, prendere in considerazione l'idea di utilizzare la faccia 1 per eseguire misurazioni del lato inferiore di un oggetto e la faccia 2 per misurazioni del bordo superiore, in modo che la misurazione preliminare non venga eseguita oltre l'oggetto misurato.

Potenza laser

Per una Stazione totale a scansione Trimble SX12, utilizzare il campo **Potenza laser** per impostare la luminosità della riflessione del punto laser. Selezionare:

- **Luce scarsa:** Quando si lavora in ambienti chiusi, in condizioni di luce ambientale insufficiente, quando si punta a superfici altamente riflettenti o a distanza ravvicinata.
- **Luce scarsa:** Quando si lavora in condizioni normali.

- **Intervallo esteso lampeggiante:** Per trovare il punto laser quando si lavora in condizioni difficili, incluso l'esterno, in condizioni di luce ambiente elevata, quando si punta a superfici basse o non riflettenti o a lunga portata.

Laser lampeggiante

Per far sì che il laser e la luce di tracciamento o la luce di illuminazione mira (TIL) lampeggino quando si memorizza un punto misurato con modalità DR, selezionare il numero di volte che il laser dovrà lampeggiare nel campo **Lampeggio laser**.

Il campo **Lampeggio laser** non è disponibile quando il campo **Potenza laser** è impostato su **Intervallo esteso lampeggiante** (solo SX12).

Deviazione standard prisma / Deviazione standard DR

Per definire una precisione accettabile di misurazione, inserire il valore **Deviazione standard prisma** o **Deviazione standard DR**, in base alla modalità della strumentazione. Quando si misura verso mire vaghe, la deviazione standard è visualizzata sulla riga di stato fino a che non soddisfa il valore definito. Una volta soddisfatta la deviazione standard, la misurazione è accettata. Per accettare la misurazione prima che la deviazione standard sia soddisfatta, toccare **Enter** (Invio) mentre la deviazione standard è visualizzata sulla riga di stato.

Distanza DR minima e massima

Inserire una distanza minima e massima DR per il rilevamento. L'aumento della distanza massima aumenterà il tempo necessario per completare una misurazione, anche se la distanza misurata è inferiore a quella massima specificata. La distanza massima predefinita fornisce un equilibrio tra tempo di misura e campo. Aumentare la distanza massima se si sta lavorando a intervalli più lunghi. Per limitare il campo di misura DR, immettere una distanza minima e massima per evitare un risultato da un oggetto distante o intermittente.

Lunga portata

Utilizzare il modo "Lunga portata" quando è necessario un segnale forte dello strumento per misurare verso mire lontane più di un chilometro (circa 0,6 miglia).

Segnale debole

Per accettare misurazioni di minore precisione (cioè al di sotto delle specifiche normali della strumentazione), attivare **Segnale debole**.

Inseguimento a 10Hz

Utilizzare il tracciamento a 10 Hz quando viene richiesta una velocità di aggiornamento più veloce e si utilizza la **Modalità tracciamento**.

NOTE -

- Questa opzione è disponibile solo in modo Autolock e Inseguimento. Se si seleziona DR o si spegne Autolock durante l'inseguimento, il software fa riferimento al modo di tracciamento normale.
- Anche se l'inseguimento è più veloce le precisioni saranno nulle per il punto selezionato.

Illuminazione mira

Quando si lavora al buio con una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, è possibile utilizzare l'illuminazione target per individuare e vedere facilmente le mire. L'illuminazione mira funziona al meglio quando si utilizza la fotocamera principale.

NOTE - Quando si memorizza un punto misurato con modalità DR, la luce di illuminazione mira e il laser lampeggiano per il numero di volte impostato nel campo **Lampeggio laser** della schermata **Impostazioni EDM**. Vedere [Impostazioni EDM](#), page 387.

Per accendere o spegnere l'illuminazione mira in qualsiasi momento, toccare l'icona strumento nella barra di stato e poi toccare **TIL**.

Per impostare il metodo di illuminazione:

1. Toccare l'icona strumentazione nella barra di stato.
2. Toccare e tenere premuto il pulsante **TIL**. Appare la schermata **Illuminazione mira**.
3. Selezionare la casella di spunta **Attiva illuminazione mira**.
4. Nel campo **Illuminazione**, selezionare **Lampeggiante** o **Fissa**.

L'illuminazione può essere controllata quando si esegue una scansione o una foto panoramica con la fotocamera principale. Basta impostare l' **Illuminazione mira** su **Off** o **Fissa** nella schermata **Scansione o Panorama**.

Quando si scattano delle immagini che non sono panoramiche, per esempio un'istantanea su una misurazione, l'illuminazione mira utilizzata nell'immagine dipende dallo stato della funzione TIL al momento dello scatto della stessa immagine.

Quando si esegue una scansione o si scatta una panoramica utilizzando la fotocamera panoramica, se l'illuminazione mira è attivata il software la disattiva automaticamente per tutta la durata della scansione.

Tracklight

La luce tracciamento è una luce visibile che guida l'operatore del prisma nella direzione corretta. Non è disponibile quando connessi ad uno strumento dotato di una fotocamera, di un puntatore laser ad alta

potenza o di tecnologia FineLock a lunga portata.

NOTE - Quando si memorizza un punto misurato con modalità DR, la luce di tracciamento e il laser lampeggiano per il numero di volte impostato nel campo **Lampeggio laser** della schermata **Impostazioni EDM**. Vedere [Impostazioni EDM, page 387](#).

Accendere e spegnere la Luce tracciamento:

1. Toccare l'icona Strumentazione nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento**.
2. Toccare **Luce tracciamento**.

Per impostare la velocità del tracklight:

1. Toccare e mantenere premuto il bottone **Luce tracciamento** nella schermata **Funzioni dello strumento**.
2. Selezionare la casella di controllo **Attiva Luce tracciamento**.
3. Nel campo **Velocità**, selezionare il sito richiesto.

Quando è selezionata **Automatica** la luce di tracciamento lampeggia rapidamente quando la mira è agganciata e lampeggia lentamente se non c'è una mira.



Joystick dinamico

Quando si è connessi ad un Stazione totale a scansione Trimble SX12, utilizzare il **Joystick dinamico** per dirigere la puntatore laser verso la posizione del punto da misurare.

1. Toccare l'icona Strumentazione nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento**.
2. Nella schermata **Funzioni strumento**, toccare **Puntatore laser** per abilitare il puntatore laser se non è già attivato.
3. Nella schermata **Funzioni strumento**, toccare **Joystick dinamico** per aprire la schermata **Joystick dinamico**.

TIP - Se lo schermo non mostra il tasto **Joystick dinamico**, toccare **Joystick** e poi toccare il tasto software **Joystick dinamico** La schermata **Funzioni strumento** Mostra l'icona dell'ultimo joystick usato.

Il centro della schermata **Joystick dinamico** è un touchpad, dove lo strumento seguirà i movimenti del dito sul touchpad. Per i movimenti grossolani, appare un cursore verticale sulla sinistra e appare un cursore orizzontale sotto il touchpad.

Per modificare la velocità del joystick dinamico, toccare il tasto software **Lento / Veloce**. La velocità **Veloce** è indicata dall'icona lepre  nell'angolo in basso a sinistra. La velocità **Lenta** è indicata dall'icona tartaruga  ed è quattro volte più lenta della velocità **Veloce**.

4. Per posizionare grossolanamente il puntatore laser, utilizzare il cursore orizzontale o verticale:
 - Toccare e mantenere premuto il cursore blu sull'asse orizzontale e trascinarlo a sinistra o a destra. Il puntatore laser si muove di conseguenza. Rilasciare il cursore per arrestare lo spostamento del puntatore laser. Quando viene rilasciato, il cursore blu ritorna al centro

dell'asse orizzontale.

- Toccare e mantenere premuto il cursore blu sull'asse verticale e trascinare in su o in giù. Il puntatore laser si muove di conseguenza. Rilasciare il cursore per arrestare lo spostamento del puntatore laser. Quando viene rilasciato, il cursore blu ritorna al centro dell'asse verticale.
5. Per spostare il puntatore laser in qualsiasi direzione, toccare il touchpad al centro dello schermo e trascinare intorno alla posizione richiesta.
 6. Per perfezionare la posizione del puntatore laser:
 - Toccare una volta il touchpad per spostare il puntatore laser 0,5 mm in quella direzione.
 - Premere una volta su un tasto freccia nel tastierino direzionale sul controller per spostare il puntatore laser 0,5 mm in tale direzione.
 - Premere e tenere premuta un tasto freccia nel tastierino direzionale sul controller per continuare a spostare il puntatore laser ad una velocità costante di 20 mm al secondo in tale direzione.
 7. Quando il puntatore laser si trova nella posizione desiderata, toccare **Misura** per misurare il punto. Quando il punto è memorizzato, il software ritorna alla schermata **Joystick dinamico**, pronto per spostare il puntatore laser alla posizione successiva.

TIP - Per utilizzare la schermata standard **Joystick** dello strumento per ruotare la strumentazione verso il target quando si è perso l'aggancio, toccare il tasto software **Joystick**. Vedere [Joystick, page 393](#). Per tornare alla schermata **Joystick dinamico**, toccare il tasto software **Joystick dinamico** nella schermata **Joystick**.

Joystick

Se si sta facendo funzionare uno strumento robotico nell'estremità remota (mira), quando si perde l'aggancio utilizzare **Joystick** per girare lo strumento verso la mira.



1. Toccare l'icona Strumentazione nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento**.
2. Toccare **Joystick**.
3. Toccare una freccia sullo schermo o premere i tasti freccia Su, Giù, Destra o Sinistra per girare lo strumento.

Toccare la freccia diagonale muove lo strumento orizzontalmente e verticalmente. L'ampiezza della rotazione della strumentazione dipende dalla durata in cui la freccia rimane premuta.

TIP - Per aumentare o ridurre la velocità di rotazione, toccare la freccia della velocità sinistra (ridurre) o destra (aumentare).

4. Per perfezionare la posizione della strumentazione, toccare le frecce interne. Le frecce interne girano sempre al 50% della velocità minima impostata.
5. Per modificare la direzione, toccare il pulsante per il cambio di direzione (↔, ↕, ↔, ↕).
 - Quando l'icona dello strumento si trova alla sinistra dell'icona del prisma, lo strumento gira come se l'utente si trovasse dietro lo strumento.

- Quando l'icona dello strumento è alla destra dell'icona del prisma, la strumentazione ruota come se l'utente si trovasse in piedi sull'asta di fronte alla stessa strumentazione.
6. Per far individuare ed agganciare la mira allo strumento, toccare **Cerca** . Lo strumento comincia la ricerca della mira.

Quando la **Ricerca GPS** è pronta, è disponibile il tasto software . Per eseguire una ricerca assistita da GPS, toccare .

I risultati di ricerca appaiono nella barra di stato:

- Mira agganciata – indica che la mira è stata individuata e l'inseguimento agganciato.
- Nessuna mira – indica che la mira non è stata individuata.

TIP – Quando si è connessi ad un Stazione totale a scansione Trimble SX12, utilizzare il **Joystick dinamico** per dirigere il puntatore laser verso la posizione del punto da misurare. Per visualizzare la schermata **Joystick dinamico**, toccare il tasto software **Joystick dinamico** nella schermata joystick. Vedere [Joystick dinamico, page 392](#).

Gira a

Se si utilizza uno strumento con servomotore o uno strumento robotico, si possono impiegare le opzioni **Gira a** per controllare il movimento dello strumento.

1. Toccare l'icona Strumentazione nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento**.
2. Toccare **Gira a**.
3. Per ruotare lo strumento:
 - orizzontalmente a destra o sinistra a 90°, oppure a 180°, toccare il corrispondente tasto software nella parte inferiore dello schermo.
 - a un angolo verticale o orizzontale, selezionare **AO** o **AV** nel campo **Metodo** ed inserire l'angolo nel campo **Gira a**.
 - a un angolo verticale e orizzontale, selezionare **AO e AV** nel campo **Metodo** ed inserire l'angolo orizzontale nel campo **Gira a AO** e l'angolo verticale nel campo **Gira a AV**.
 - a un punto specifico, selezionare **Nome punto** nel campo **Metodo**, e quindi inserire o selezionare il punto nel campo **Nome punto**, o selezionare il punto nella mappa. Se viene selezionato più di un punto, lo strumento ruota verso l'ultimo punto selezionato.
 - di una distanza selezionare **Distanza** nel campo **Metodo** ed inserire la distanza dalla posizione corrente al punto dove la strumentazione ha perso l'aggancio. Questo aiuta l'opzione **Ricerca a** localizzare la mira quando si è perso l'aggancio.
4. Per far individuare ed agganciare la mira allo strumento, toccare **Cerca** . Appare il messaggio "ricerca in corso..." e lo strumento inizia a ricercare la mira.
5. Toccare **Gira** . Lo strumento gira verso l'angolo (gli angoli) o il punto immesso dall'utente.

Per navigare in un punto


Se il controller è connesso a un ricevitore GNSS o se si sta utilizzando un regolatore Trimble con GPS interno, è possibile navigare fino a un punto.

- durante un rilevamento convenzionale se si perde l'aggancio alla mira
- prima di iniziare un rilevamento.

NOTE - Quando si utilizza un controller con GPS interno, il ricevitore GNSS collegato viene sempre preferito al GPS interno.

La funzione **Navigare al punto** usa le impostazioni configurate nell'ultimo stile di rilevamento GNSS.

NOTE - Se si sta utilizzando un ricevitore GNSS che può inseguire segnali SBAS, quando il collegamento radio è assente, l'utente può usare posizioni SBAS invece di posizioni autonome. Per impiegare posizioni SBAS, nello stile di rilevamento impostare il **campo Satellite differenziale** su SBAS.

1. Per navigare verso un punto, è possibile
 - Selezionare il punto nella mappa. Toccare e mantenere premuto sulla mappa e selezionare **Navigare verso il punto**.
 - Toccare  e selezionare **Strumentazione** o **Ricevitore / Navigare verso il punto**.
2. Riempire gli altri campi come necessario.
3. Per cambiare la modalità di visualizzazione, toccare **Opzioni**. Le opzioni di visualizzazione sono le stesse opzioni di visualizzazione della schermata **Opzioni di picchettamento**. Vedere [Display navigazione picchettamento, page 715](#).
4. Toccare **Avvio**.
5. Usare la freccia per navigare al punto, il quale viene visualizzato con una croce. Quando si è vicini al punto, la freccia scompare ed appare il simbolo "bersaglio". Appare anche una griglia che cambia scala avvicinandosi al target.
Quando si è sul punto, il simbolo del barilotto copre la croce.
6. Se necessario segnare il punto.
7. Per memorizzare il punto, toccare **Posizione** e toccare **Memorizza**.

Survey Basic

Dati Base Rilevamento è disponibile quando si collega un controller a uno strumento Trimble.

È possibile utilizzarlo come segue:

- Se un lavoro è creato con un'impostazione stazione, i Dati Base Rilevamento può visualizzare i dati raw e le coordinate basate sull'impostazione stazione del lavoro.

- Se un'impostazione stazione corrente non esiste è possibile:
 - Eseguire un semplice controllo distanza o angolare.
 - Definire le coordinate direzione nord e direzione est per il punto strumento nei Dati Base Rilevamento, impostare il cerchio orizzontale e quindi visualizzare le coordinate per i punti osservati utilizzando Dati Base Rilevamento.
 - Inserire l'elevazione per il punto strumento e quindi visualizzare l'elevazione per i punti osservati utilizzando Dati Base Rilevamento.
 - Osservare a un punto con un'elevazione di riferimento nota per calcolare l'elevazione strumento e quindi visualizzare l'elevazione per i punti osservati utilizzando Dati Base Rilevamento.

NOTE – Non è possibile memorizzare misurazioni in Dati Base Rilevamento.

Funzioni Dati Base Rilevamento

Per visualizzare la schermata **Dati base rilevamento**, toccare l'icona strumento nella barra di stato e poi toccare **Dati base rilevamento**.

Toccare il ...	per ...
Icona strumento nella barra di stato	Accedere la schermata Funzioni strumento
Icona mira	imposta o modifica l'altezza mira
Tasto software Zero	imposta il cerchio orizzontale dello strumento a 0
Tasto software Imposta	imposta il cerchio orizzontale
	imposta l'altezza mira
	imposta l'elevazione di riferimento e calcola l'elevazione dello strumento
	imposta le coordinate punto dello strumento e la l'elevazione dello strumento
	imposta l'altezza strumento
Tasto software Opzioni	Modifica i valori di correzione usati nei Dati Base Rilevamento
Tasto software Pulire	ripristina gli angoli e ripulisce la distanza inclinata dopo una misurazione

Toccare il ...	per ...
Bottone visualizza vista	Alterna la visualizzazione tra HA, VA, SD e HA, HD, VD
Premere il ...	per ...
Tasto Invio	misura la distanza e fissa gli angoli verticali e orizzontali

NOTE - Durante l'esecuzione di un rilevamento non è possibile cambiare:

- il cerchio orizzontale strumento
- le coordinate punto strumento
- valori [correzione](#)

Calcolare la quota del punto strumento da un punto di riferimento conosciuto

1. Assicurarsi che l'impostazione corrente della stazione non esiste e quindi avviare Dati Base Rilevamento
2. Toccare **Imposta** e quindi inserire **Altezza mira**, **Elevazione di riferimento**, e **Altezza strumento**.
3. Se necessario, inserire l'**Angolo orizzontale** e il punto strumento **Direzione nord** e **Direzione est**.
4. Per rimisurare il punto di riferimento, toccare **Misurare**. Viene calcolata l'**Elevazione** del punto strumento.
5. Per tornare a Dati Base Rilevamento, toccare **Accetta**.

Per cambiare la visualizzazione dei dati mostrati, toccare il bottone freccia.

NOTE -

- Se l'altezza mira o l'altezza strumento sono nulli, il software non può calcolare un VD.
- Se l'altezza mira e altezza strumento sono **entrambi** nulli, il software assegna zero ad entrambi e può calcolare il VD, ma non può calcolare l'elevazione.
- Se l'impostazione stazione è calcolata utilizzando Dati Base Rilevamento, viene utilizzata una proiezione di scala di 1.0.

Per calcolare la distanza inversa tra due misurazioni

L'inverso fornisce la possibilità di visualizzare i calcoli inversi tra due misurazioni. È possibile configurare l'inverso per calcolare l'inverso Radiale da una singola misurazione ad una o più misurazioni, o l'inverso Sequenziale tra misurazioni successive.

1. Dalla schermata frontale Dati Base Rilevamento toccare **Inverso**. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga dei tasti software per visualizzare ulteriori tasti software.)



2. Impostare il **Metodo** a Radiale o Sequenziale.
3. Se necessario, inserire l'altezza mira.
4. Toccare **Mis 1** per misurare al primo punto.
5. Se necessario, inserire l'altezza mira.
6. Toccare **Mis 2** per misurare il punto successivo.
7. Vengono visualizzati i risultati inversi.
 - Toccare **Continua** per misurare punti susseguenti. Il processo poi continua dal passo 4.
 - Toccare **Ripristina** per tornare la passo 1.
8. Per tornare a Dati base rilevamento, toccare **Esc**.

NOTE -

- Se un rilevamento è in esecuzione, viene visualizzato l'azimut di ogni inverso calcolato ed è possibile selezionare se usare le distanze Reticolo, Suolo o Ellissoidali utilizzando il tasto software **Opzioni**, con i calcoli basati sulle impostazioni del lavoro corrente.
- Senza rilevamenti in esecuzione, e quindi senza orientazione, l'azimut non è disponibile per il calcolo degli inversi e tutti i calcoli sono basati su un singolo calcolo cartesiano con un fattore di scala di 1.0.
- Toccare **Opzioni** per configurare il formato della visualizzazione della pendenza.

Opzioni AT360 eBolla

Se il target attivo ha dei sensori inclinazione integrati e si sta eseguendo un rilevamento convenzionale, è disponibile una eBolla (bolla elettronica) che mostra le informazioni inclinazione del target. Per configurare la eBolla è possibile:

- Toccare  nella finestra **eBolla**.
- Toccare  e selezionare **Strumento / opzioni eBolla**.

E' possibile configurare le seguenti impostazioni:

Opzione	Descrizione
Sensibilità eBubble	La bolla si sposta di 2 mm per l'angolo di sensibilità specificato. Per ridurre la sensibilità selezionare un angolo maggiore.
Tolleranza inclinazione	Definisce il raggio massimo che il target è in grado di inclinare e che può essere considerato all'interno dei parametri di tolleranza. L'intervallo consentito è da 0,001 m a 1,000 m. La distanza di inclinazione visualizzata è calcolata usando l'altezza antenna corrente.

TIP – Se c'è più di un sensore inclinazione collegato, è possibile toccare il tasto software **AT360** dalla schermata **Opzioni eBolla** per un sensore diverso. Modificare le impostazioni eBolla di un sensore modifica le impostazioni eBolla di tutti i sensori inclinazione collegati.

Calibrazione eBolla

Per calibrare la eBolla toccare il tasto soft **Calib.** e poi toccare il tasto **Calibrare** per iniziare la calibrazione dell'inclinazione (messa in bolla). Mettere in bolla la strumentazione con il riferimento calibrato e trovando un punto d'appoggio per evitare i movimenti. Toccare **Avvio**. Le informazioni calibrazione sono salvate nel lavoro.

Una eBubble ben calibrata è di vitale importanza. La precisione delle informazioni relative all'inclinazione utilizzate per visualizzare la eBolla e memorizzate con i punti misurati, dipendono totalmente dalla calibrazione dei sensori di inclinazione all'interno del target attivo. Se si utilizza una eBolla mal calibrata, questo riduce direttamente la precisione delle coordinate misurate usando la eBolla come livella di riferimento. Bisogna prestare molta attenzione durante la calibrazione della eBolla per assicurare le migliori informazioni di inclinazione disponibili in qualsiasi momento.

Riferimento della bolla: calibrare la eBolla rispetto una bolla fisica adeguatamente calibrata. La precisione della bolla dipende totalmente dalla precisione della bolla fisica utilizzata per calibrarla.

Stabilità dell'asta: quando si calibra la eBolla, l'asta del target attivo dovrebbe essere il più possibile in posizione verticale e stabile. In pratica ciò significa utilizzare almeno un bipiede per mantenere l'asta ben ferma.

Rettilinearità dell'asta: Un'asta curva influisce sull'inclinazione misurata dai sensori nel target attivo. Se si calibra la eBolla utilizzando un'asta curva e poi si cambiano aste, la precisione dei punti verrà compromessa. Inoltre, se si calibra utilizzando un'asta rettilinea e poi si cambia con un'asta curva, il target (mira) non sarà a piombo persino se la eBolla indicherà di esserlo, influenzando ancora sulla precisione dei punti misurati.

Maltrattamento: Se il target attivo subisce gravi sollecitazioni come ad esempio la caduta dell'asta, è necessario ricalibrare la eBolla.

Per ulteriori informazioni, fare riferimento alla documentazione dei target attivo.

Visualizzazione eBubble

Per visualizzare la eBubble, toccare il tasto software **eBubble**.


Colore bolla	Significato
Verde	Si è all'interno della tolleranza di inclinazione definita.
Rosso	Si è al di fuori della tolleranza di inclinazione definita.

TIP -

- Per spostare la finestra eBubble in una nuova posizione sullo schermo, toccare e tenere premuto sulla eBubble e trascinarla nella nuova posizione.
- Per visualizzare o nascondere la eBolla in ogni schermata, premere **Ctrl + L**.

Impostazioni strumentazione

Per visualizzare la schermata **Impostazioni strumento**:

- Toccare  e selezionare **Strumento / Impostazioni strumento**.
- Toccare e tenere premuto l'icona strumentazione nella barra di stato.

A seconda dello strumento a cui il controller è connesso possono essere disponibili le funzioni seguenti:

Dettagli strumentazione

I dettagli strumentazione disponibili dipendono dalla strumentazione collegata, ma possono includere:

- **Nome dello strumento, Tipo di strumento Numero seriale, e Versione firmware.**
Questi dettagli sono memorizzati nel file lavoro e possono essere inclusi in un rapporto quando si [esportano i dati lavoro](#).
- **Configurazione strumento**, che mostra informazioni come la variante radio e la precisione angolare dello strumento collegato.

TIP - Per alcuni strumenti, toccare **Nome** per immettere il nome della strumentazione.

Canale Wi-Fi

Se lo strumento collegato è un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, toccare Wi-Fi e selezionare il canale Wi-Fi richiesto. Se si è collegati tramite Wi-Fi, quando si applica questa modifica è possibile che si verifichi un'interruzione di connessione fino a 30 secondi.

Specificare il canale può essere utile quando si è connessi via Wi-Fi in ambienti congestionati con Wi-Fi.

NOTE - Per impostare il canale Wi-Fi, lo strumento deve avere installato il firmware S2.2.x o successivo.

Impostazioni Wi-Fi HaLow

Se la strumentazione connessa è un Stazione totale a scansione Trimble SX12 con Wi-Fi HaLow™, vengono mostrati i campi per impostare la comunicazione Wi-Fi HaLow. Per impostarlo per la prima volta, connettersi allo strumento utilizzando il Wi-Fi standard o un cavo.

NOTE – Per connettersi a un SX12 utilizzando il Wi-Fi HaLow, Trimble Access deve essere in esecuzione su un controller Trimble che ha un modulo EMPOWER EM130 Wi-Fi HaLow. Wi-Fi HaLow utilizza una banda di frequenza diversa dal Wi-Fi standard ed è disponibile solo negli Stati Uniti, Canada, Australia e Nuova Zelanda.

Per configurare le impostazioni Wi-Fi HaLow:

1. Selezionare il **modalità Wi-Fi HaLow**:

- **Larghezza di banda elevata** è l'impostazione consigliata per la maggior parte delle situazioni in quanto fornisce il miglior flusso di dati, come nuvole di punti di scansione, immagini e streaming video.
- **Larghezza di banda bassa** può offrire una portata aggiuntiva in alcuni ambienti con velocità di trasmissione ridotta. **Larghezza di banda bassa** offre opzioni canale aggiuntive in alcune regioni.

2. Selezionare il **canale Wi-Fi HaLow**.

I canali disponibili vengono determinati dalla modalità Wi-Fi HaLow selezionata. Se si seleziona **Banda larga**, vengono elencati i canali disponibili con larghezza di banda da 2 MHz. Se si seleziona **Portata estesa**, vengono elencati i canali con larghezza di banda da 1 MHz.

TIP – Per selezionare automaticamente il canale migliore nella banda selezionata, toccare **Seleziona automatica canale**. Il software esegue una scansione e valuta i canali disponibili e seleziona il canale migliore disponibile, che può essere quello correntemente selezionato. Una volta selezionato il nuovo canale, toccare **Accetta** per riconnettersi alla strumentazione sul nuovo canale. Se la strumentazione è attualmente connessa utilizzando Wi-Fi HaLow, la connessione viene interrotta mentre il software si riconnette alla strumentazione utilizzando il nuovo canale.

3. Toccare **Accetta** per applicare le modifiche.

NOTE – Quando si è connessi all'SX12 utilizzando il Wi-Fi HaLow è possibile che si verifichi una diminuzione della connessione fino a 30 secondi durante l'applicazione delle modifiche alle impostazioni Wi-Fi HaLow.

Password strumento

Se lo strumento connesso è un Stazione totale a scansione Trimble SX12 con firmware S2.7.x o successivo installato e Trimble Access si connette allo strumento utilizzando Wi-Fi o Wi-Fi HaLow, può essere richiesto di inserire la password di connessione dello strumento:

Per modificare la password, toccare il tasto software **Password** nella parte inferiore della schermata **Impostazioni strumento**.

Per ulteriori informazioni, vedere [Connessioni Wi-Fi strumento, page 589](#) e [Password strumento, page 591](#).

Blocco di sicurezza PIN

Per attivare il blocco sicurezza PIN sullo strumento, toccare **PIN** e poi inserire e confermare il PIN stesso. Il PIN deve essere un valore numerico di 4 cifre eccetto 0000.

Quando questa funzione è attivata, appare la schermata **Sblocca strumentazione** mentre ci si connette alla stessa. Inserire il PIN e quindi toccare **Accetta**.

Quando il PIN è stato impostato, toccare PUK e registrare il numero per il PUK (Personal Unblocking Key). Utilizzare questo numero se ci si è dimenticati del PIN. Dieci tentativi di sblocco dello strumento utilizzando un PIN, provocano il blocco dello strumento. Se ciò dovesse verificarsi, verrà richiesto il codice PUK (Chiave di sblocco personale) per sbloccare la strumentazione.

Se la strumentazione è bloccata e l'utente ha dimenticato il PIN o il PUK, contattare il distributore Trimble per informazioni.

Per modificare il PIN, toccare **Strumento / Impostazioni strumento / PIN**, inserire il PIN corrente e quindi inserire e confermare il nuovo PIN.

Per rimuovere il blocco di sicurezza PIN, toccare **Strumento / Impostazioni strumento / PIN**, inserire il PIN corrente e quindi toccare **Nessuno**. Il software cambia il PIN in 0000, il che significa che la sicurezza del blocco PIN non è impostata.

TIP – Il blocco sicurezza PIN può essere attivato utilizzando l'opzione **Security** sullo schermo Faccia 2 della strumentazione.

Messa a fuoco automatica

Quando la casella di spunta **messa a fuoco automatica** è selezionata, la strumentazione mette a fuoco automaticamente ogni volta che questa si gira automaticamente verso un punto.

NOTE -

- Per il Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, tutte le fotocamere, eccetto la Telecamera, hanno la messa a fuoco fissa. La Telecamera dispone di messa a fuoco automatica e messa a fuoco manuale. Vedere [Opzioni fotocamera strumentazione., page 212](#).
- Le strumentazioni nuove vengono spedite con la calibrazione della messa a fuoco automatica eseguita in fabbrica. Quando si esegue l'aggiornamento da una versione precedente del firmware dello strumento, è necessario innanzitutto eseguire la calibrazione della messa a fuoco automatica utilizzando la funzione **Compensazione / Messa a fuoco automatica calib.** nel display della faccia 2 dello strumento.
- Se le altezze non sono note, la distanza inclinata calcolata non può essere determinata e lo strumento verrà messo a fuoco invece sulla distanza orizzontale.

Illuminazione reticolo

Utilizzare il controllo **illuminazione reticolo** per illuminare il mirino. Questa funzione è utile quando il mirino non è facilmente visibile, per esempio quando ci si trova in un tunnel.

Retroill. faccia 2

Per abilitare la retroilluminazione faccia 2, selezionare **Retroilluminazione faccia 2**.

Informazioni servizi


Si dovrebbe eseguire la manutenzione delle strumentazioni convenzionali abitualmente. Per controllare quando lo strumento deve essere sottoposto alla manutenzione successiva, toccare **Strumento / Impostazioni strumento / Servizio**. Per alcuni strumenti, appare un messaggio di avviso servizio quando la scadenza del servizio è vicina. Quando appare questo messaggio, è ancora possibile utilizzare la strumentazione ma si consiglia di contattare al più presto il distributore Trimble locale per prenotare la manutenzione.

Test mira

Il test target viene principalmente usato in Survey Basic quando si misura una distanza che deve essere visualizzata come un registrazione nulla.

Se lo strumento è stato spostato più di 30 cm da dove è stata osservata l'ultima misurazione, Ang. Or. e Ang. Ver. vengono aggiornati ma Dist. Incl. ritorna a "?" per evitare che la successiva distanza target sia confusa con la distanza target precedentemente misurata.

Regolazione strumentazione

Toccare  e selezionare **Strumentazione / Regola** per eseguire la regolazione della strumentazione. Le procedure disponibili nella schermata **Regola** dipendono dal tipo strumentazione collegata.

NOTE - La schermata di **regolazione** non è si effettua un rilevamento. Terminare il rilevamento corrente per eseguire la regolazione della strumentazione.


Trimble consiglia di eseguire i collaudi regolazione strumentazione nelle seguenti situazioni:

- Tutte le volte che la strumentazione è stata soggetta a colpi durante il trasporto.
- Quando la temperatura ambiente differisce di 10°C (18°F) dal precedente test di collimazione.
- Immediatamente prima di una misurazione ad alta precisione in una faccia.

La presente sezione di guida fornisce le istruzioni per eseguire i test utilizzando il software Trimble Access in esecuzione nel controller. In base alla strumentazione, è anche possibile eseguire questi collaudi attraverso la visualizzazione menu faccia 2. Per maggiori informazioni consultare la documentazione dello strumento.

Regolazione di una Trimble SX10 o SX12

Questi passi si applicano a Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 collegata al controller.

1. Posizionare la strumentazione su una superficie stabile.
2. Collegare lo strumento al controller che esegue Trimble Access.
3. Assicurarsi che la strumentazione sia messa in bolla accuratamente e che il compensatore sia attivato. **Non avviare un rilevamento.**
4. Toccare  e selezionare **Strumento / Regola**.
5. Selezionare la taratura desiderata quindi seguire le istruzioni per completare.

Per maggiori informazioni su queste procedure, fare riferimento a [Trimble SX10/SX12 Scanning Total Station In-Field Calibration Guide](#).

6. Se una qualsiasi delle tarature non riesce, o vengono visualizzati messaggi di errore, assicurarsi che lo strumento sia stabile e che vengano rispettati i requisiti di taratura specifici. Quindi ripetere il processo. Se ci sono ancora problemi, contattare il proprio rappresentante Trimble.

Calibrazione compensatore

La taratura del compensatore assicura che lo strumento possa regolarsi all'inclinazione dello strumento.

Quando eseguire questa regolazione

- Immediatamente prima di una misurazione ad alta precisione su una faccia.
- Tutte le volte che la strumentazione è stata soggetta a colpi durante il trasporto.
- Dopo lunghi periodi di lavoro o di stoccaggio.
- Se c'è stata una differenza di temperatura significativa rispetto alla calibrazione precedente.
- Quando si ha una differenza significativa quando si ruota lo strumento di 180°, tra i valori assoluti tra gli assi di mira e di rotazione nella schermata **Livella elettronica**. Ad esempio, una differenza di 8 " (0,0025 Gon) causerà una differenza di 2 mm a 100 m.

NOTE - Eventuali errori di misurazione introdotti dagli errori di collimazione, inclinazione o asse di rotazione vengono cancellati quando si utilizzano le misurazioni di due facce.

Istruzioni di impostazione

È importante che lo strumento sia acceso per almeno 5 minuti prima di iniziare la procedura di taratura per assicurarsi che il compensatore si sia riscaldato.

Autolock collimazione

Eeguire il test di collimazione Autolock per determinare e memorizzare i valori di errore di collimazione del tracciatore nello strumento. I valori di correzione della collimazione Autolock vengono quindi applicati a tutte le misure di angolari successive osservate quando Autolock è abilitato. Gli angoli osservati in una singola faccia vengono quindi corretti per gli errori di collimazione.

Quando eseguire questa regolazione

- Immediatamente prima di una misurazione ad alta precisione su una faccia.
- Tutte le volte che la strumentazione è stata soggetta a colpi durante il trasporto.
- Dopo lunghi periodi di lavoro o di stoccaggio.
- Se c'è stata una differenza di temperatura significativa rispetto alla calibrazione precedente.

NOTE - Eventuali errori di misurazione introdotti dagli errori di collimazione, inclinazione o asse di rotazione vengono cancellati quando si utilizzano le misurazioni di due facce.

Istruzioni di impostazione

- La taratura del compensatore deve essere sempre eseguita immediatamente prima di eseguire la collimazione AutoLock.
- Impostare il prisma ad almeno 100 m dallo strumento, e all'interno di 9 ° (10 Gon) di orizzontale. Assicurarsi che non ci siano ostacoli tra la strumentazione e il prisma.
- Utilizzare un singolo prisma per la collimazione. Non utilizzare un prisma Trimble 360°, Serie VX/S 360° o R10 360°.

Autofocus telecamera

Questa regolazione memorizza nuovi valori per il motore di messa a fuoco automatica della telecamera nello strumento.

Quando eseguire questa regolazione

- Eseguire la regolazione dell'autofocus della telecamera se si identifica un problema con la messa a fuoco automatica della telecamera nel campo, ad esempio un'immagine sfocata della telecamera.
- La regolazione dell'autofocus della telecamera non deve essere eseguita con la stessa frequenza delle altre regolazioni, solo se si identifica una sfocatura immagine della telecamera.
- Non devono essere completate altre tarature prima di eseguire la regolazione dell'autofocus della telecamera.

Istruzioni di impostazione

- Questa regolazione deve essere effettuata con una mira o un oggetto che abbia linee/spigoli distinti a circa 10 metri dallo strumento e in buone condizioni di luce.
- Trimble raccomanda la piastra di regolazione laser, la mira coassiale (P/N 57013007) o simili.

NOTE - Se la regolazione dell'autofocus della telecamera non migliora, eseguire nuovamente la regolazione. Se i valori di messa a fuoco automatica della videocamera per Faccia 1 e Faccia 2 sono diversi di più di 10 dopo un breve periodo di tempo, e/o l'autofocus è ancora fuori fuoco, contattare il supporto Trimble.

Collimazione automatica della telecamera

NOTE - Per poter eseguire queste regolazioni, lo strumento deve avere installato il firmware S2.1.9 o successivo.

Eseguire la **Collimazione automatica della fotocamera** per determinare e correggere gli errori di collimazione tra la Faccia 1 e la Faccia 2 per le fotocamere Panoramica, Primaria o Telecamera dell'SX10. Gli angoli osservati in una singola faccia sono corretti per gli errori di collimazione, questo elimina la necessità di misurare in entrambe le facce dello strumento.

Se si sta utilizzando un SX12 e il puntatore laser è abilitato, il software disabilita il puntatore laser quando si apre la schermata **Collimazione fotocamera automatica**.

Quando eseguire queste tarature

- **Importante:** Ogni fotocamera ha i propri parametri di calibrazione e si dovrebbero solo calibrare la fotocamere che presentano un comportamento errato.
- La taratura del compensatore deve essere sempre eseguita immediatamente prima di eseguire la collimazione automatica della telecamera.
- La collimazione della fotocamera non deve essere eseguita frequentemente. Le telecamere sono tarate approfonditamente in fabbrica e queste tarature sono molto stabili nel Temperatura tempo e nella temperatura.
- È necessario eseguire la collimazione automatica della videocamera se si nota una delle seguenti situazioni:
 - Se si osservano deviazioni tra l'immagine della fotocamera e i punti misurati.
 - Se si punta a un oggetto in faccia 1, per poi passare alla faccia 2, e si può vedere chiaramente che il mirino non è correttamente allineato.
 - Durante la scansione se le scansioni sono colorate e si può vedere una mancata corrispondenza tra colorazione dei punti di scansione e immagini sovrapposte.

Istruzioni di impostazione

La scena di destinazione selezionata, che è tutta all'interno del frame disegnato sul video feed, richiede:

- Oggetti che hanno caratteristiche chiare in due direzioni diverse. Ad esempio una linea orizzontale e verticale.
- Tutti gli oggetti devono avere la stessa profondità di campo, con non più del 5% di differenza nella distanza di tutti gli oggetti.
- Evitare oggetti lucidi o riflettenti che riflettono altri oggetti.
- Tutti gli oggetti all'interno della cornice devono essere statici per la durata della calibrazione. Non ci dovrebbero essere movimenti, come oggetti che si muovono nel vento o traffico in movimento dietro gli oggetti.
- Per facilitare l'identificazione delle mire, utilizzare il secondo livello di zoom per la fotocamera selezionata per massimizzare le dimensioni del fotogramma e semplificare l'identificazione della mira. Per la:
 - Fotocamera **Panoramica**, utilizzare il livello di zoom 2.
 - Fotocamera **principale**, utilizzare il livello di zoom 4.
 - **Telecamera**, utilizzare il livello di zoom 6.
- Per ottenere i migliori risultati di collimazione, impostare la mira alla distanza consigliata per la fotocamera selezionata. Per la:
 - Fotocamera **Panoramica**, selezionare una mira a una distanza di 10 m.
 - Fotocamera **principale**, selezionare una mira a una distanza di 20 m.
 - **Telecamera**, selezionare una mira a una distanza di 50 m.

Prima di iniziare la collimazione, Trimble consiglia di cambiare la faccia dello strumento, per assicurarsi che l'oggetto scelto all'interno della cornice appaia lo stesso in entrambe le facce. Altrimenti è probabile che la calibrazione possa fallire, con la necessità di scegliere una mira diversa.

Per ulteriori informazioni su come scegliere mire appropriate, fare riferimento al [Trimble SX10/SX12 Scanning Total Station In-Field Calibration Guide](#).

Risultati

La soglia di corrispondenza delle immagini è di 0,5 pixel per la fotocamera Panoramica e Primaria, e 0,8 pixel per la Telecamera. Questa soglia è utilizzata per determinare le immagini adatte per effettuare la calibrazione e per escludere le anomalie. La deviazione standard complessiva per la calibrazione sarà entro questa tolleranza, ma tipicamente è circa 0,2 pixel.

La dimensione di un pixel dipende dalla fotocamera usata e dalla distanza dalla mira. A una distanza di **25 m** dalla mira, **1 pixel** equivale a:

- 10 mm con la fotocamera **Panoramica**.
- 2,2 mm con la fotocamera **Primaria**.
- 0,44 mm con la **Telecamera**.

TIP – Per ripristinare la collimazione alle impostazioni di fabbrica, selezionare la fotocamera e toccare **Ripristino** nella schermata **Collimazione automatica fotocamera**.

Calibrazione piombino fotocamera

NOTE – Per poter eseguire questa regolazione, lo strumento deve avere installato il firmware S2.1.9o successivo.

Eeguire la **Calibrazione del piombino della fotocamera** per calcolare e correggere il centro di rotazione del piombino della fotocamera. L'immagine del piombino della fotocamera viene quindi spostata per corrispondere al pixel centrale del sensore della fotocamera. Questa calibrazione garantisce che il mirino si trovi nella stessa posizione, indipendentemente dall'orientamento dello strumento.

Quando eseguire questa regolazione

- **Importante:** *Ogni fotocamera ha i propri parametri di calibrazione e si dovrebbero solo calibrare la fotocamere che presentano un comportamento errato.*
- La calibrazione del piombino della telecamera non deve essere eseguita frequentemente. La fotocamera è tarate approfonditamente in fabbrica e queste tarature sono molto stabili nel tempo e nella temperatura.
- Eseguire questa regolazione se si imposta lo strumento su una mira e quando si ruota lo strumento si nota che il mirino del piombino della fotocamera descrive un cerchio, invece di rimanere nella stessa posizione.

Istruzioni di impostazione

La scena di destinazione selezionata, che è tutta all'interno del frame disegnato sul video feed, richiede:

- Oggetti che hanno caratteristiche chiare in due direzioni diverse. Ad esempio una linea orizzontale e verticale.
- Tutti gli oggetti devono avere la stessa profondità di campo, con non più del 5% di differenza nella distanza di tutti gli oggetti.
- Evitare oggetti lucidi o riflettenti che riflettono altri oggetti.
- Tutti gli oggetti all'interno della cornice devono essere statici per la durata della calibrazione. Non ci dovrebbero essere movimenti, come oggetti che si muovono nel vento o traffico in movimento dietro gli oggetti.

- Per ottenere i migliori risultati di collimazione, impostare la mira alla distanza più lontana possibile. Per fare ciò, impostare lo strumento il più in alto possibile all'interno dell'intervallo di lavoro del piombino della fotocamera (1.0–2.5 m).

Per ulteriori informazioni su come scegliere mire appropriate, fare riferimento al [Trimble SX10/SX12 Scanning Total Station In-Field Calibration Guide](#).

Risultati

La soglia di corrispondenza delle immagini è di 0,5 pixel, quindi tutti i risultati di calibrazione saranno all'interno di questa soglia. Per il piombino della fotocamera, la dimensione di un pixel dipende dall'altezza dello strumento. Ad un'altezza dello strumento di 1,55 m, un pixel equivale a 0,2 millimetri.

TIP – Per ripristinare la collimazione alle impostazioni di fabbrica, toccare **Ripristino** nella schermata **Collimazione automatica piombino della fotocamera**.

Collimazione puntatore laser

NOTE – Questa regolazione dello strumento si applica solo a una Stazione totale a scansione Trimble SX12 dotata di puntatore laser.

Eeguire la **Collimazione automatica del puntatore laser** per determinare e correggere gli errori di collimazione tra la Faccia 1 e la Faccia 2 per il puntatore laser dell'SX12. Gli angoli con la posizione del puntatore laser in una singola faccia vengono quindi corretti per gli errori di collimazione.

Quando eseguire questa regolazione

Si deve eseguire la collimazione del puntatore laser se si mira ad un oggetto in Faccia 1 con il punto laser, si passa a Faccia 2 e si può vedere chiaramente che il punto laser non si allinea correttamente. O negli scenari seguenti:

- Immediatamente prima di una misurazione ad alta precisione su una faccia.
- Tutte le volte che la strumentazione è stata soggetta a colpi durante il trasporto.
- Dopo lunghi periodi di lavoro o di stoccaggio.
- Se c'è stata una differenza di temperatura significativa rispetto alla calibrazione precedente.

NOTE – Eventuali errori di misurazione introdotti dagli errori di collimazione, inclinazione o asse di rotazione vengono cancellati quando si utilizzano le misurazioni di due facce.

Istruzioni di impostazione

Scegliere un target DR ad oltre 30 m di distanza dove si può vedere chiaramente il punto laser. Una misurazione solo angoli verrà eseguita su ogni faccia.

Risultati

Il valore di collimazione può essere al massimo di 60". Se si ottiene un valore di compensazione della collimazione più grande, contattare il proprio distributore Trimble.

Messa a fuoco automatica puntatore laser

NOTE - Questa regolazione dello strumento si applica solo a una Stazione totale a scansione Trimble SX12 dotata di puntatore laser.

Questa regolazione memorizza nuovi valori per il motore di messa a fuoco automatica del laser nello strumento.

Quando eseguire questa regolazione

- Eseguire la calibrazione dell'autofocus del laser se si identifica un problema con la messa a fuoco automatica del punto laser nel campo, ad esempio un punto laser sfocato o confuso.
- La calibrazione dell'autofocus del laser non deve essere eseguita con la stessa frequenza delle altre regolazioni, solo se si identifica un punto laser sfocato o confuso.
- Non devono essere completate altre regolazioni prima di eseguire la calibrazione dell'autofocus del puntatore laser.

Istruzioni di impostazione

Scegliere un target DR ad oltre 30 m di distanza dove si può vedere chiaramente il punto laser.

Risultati

Se la calibrazione della messa a fuoco automatica del puntatore laser non migliora la nitidezza del punto laser, eseguire di nuovo la compensazione. Se la messa a fuoco automatica è ancora fuori fuoco, contattare il proprio distributore Trimble.

Regolare una strumentazione Trimble serie S o VX

Questi passi si applicano alla strumentazione con servomotore o robotica Trimble, collegata al controller, ad eccezione di Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

Se siete collegati a una stazione totale meccanica Trimble, bisogna regolarla usando il pannello di controllo sullo strumento.

1. Posizionare la strumentazione su una superficie stabile.
2. Assicurarsi che la strumentazione sia messa in bolla accuratamente e che il compensatore sia attivato.

3. Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Regola**.
Le procedure disponibili nella schermata **Regola** dipendono dal tipo strumentazione collegata.
4. Eseguire tutte le regolazioni utilizzando i passaggi sotto.

Collimazione e inclinazione angolo di rotazione

Con Stazione totale Trimble, è possibile eseguire la collimazione AO AV e la regolazione inclinazione asse di rotazione al contempo.

NOTE - I valori di collimazione finali devono essere entro la tolleranza dei valori standard. In caso contrario, occorre regolare la strumentazione meccanicamente. Per maggiori informazioni, contattare il centro assistenza locale Trimble.

1. Posizionare la strumentazione nel modo seguente:
 - Per la collimazione AO AV, la strumentazione deve essere almeno a 100 m dal target e l'angolo del target deve essere inferiore a 3° (3,33 gon) dal piano orizzontale.
 - Per l'inclinazione asse di rotazione, l'angolo del target deve essere almeno a 30° (33,33 gon) dal AV misurato durante la collimazione.
2. Selezionare **Collimazione & inclinazione asse di rotazione**.
Vengono visualizzati i valori correnti di regolazione della strumentazione.
3. Toccare **Avanti**.
4. Mirare al target e misurare la collimazione.

NOTE - Non usare **Autolock** durante i test di collimazione o inclinazione dell'asse orizzontale di rotazione.

È necessario eseguire almeno un'osservazione su ogni faccia. Se si esegue più di un'osservazione, prima si deve completare tutte le osservazioni sulla faccia 1. Tra un'osservazione e l'altra, girare la strumentazione e poi rimirare.

5. Per cambiare faccia, toccare **Cambia faccia** ed eseguire lo stesso numero di osservazioni sulla faccia 2, come eseguito sulla faccia 1.
6. Quando il numero di osservazioni corrisponde su entrambe le facce, toccare **Continua**.
7. Mirare al target e misurare l'inclinazione asse di rotazione allo stesso modo in cui si sono eseguite le misurazioni della collimazione.
Vengono visualizzati i valori correnti e i nuovi valori strumentazione.
8. Toccare **Accetta**.

Autolock collimazione

NOTE - La collimazione Autolock dovrebbe essere eseguita dopo aver completato la regolazione Collimazione AO e AV, se disponibile.

1. Selezionare **Collimazione Autolock**
2. Assicurarsi che non ci siano ostacoli tra la strumentazione e il target, il quale deve essere lontano almeno 100 m.
3. Seguire le istruzioni. Premere leggermente i tasti per evitare di scuotere la strumentazione.

Costante EDM

1. Selezionare **Costante EDM**
2. Toccare **Avanti**.
3. Inserire la costante EDM appropriata. L'intervallo disponibile è da -9.99 mm a +9.99 mm.
4. Toccare **Memorizza**.

Regolare la stazione totale FOCUS 30/35

1. Posizionare la strumentazione su una superficie stabile.
2. Assicurarsi che la strumentazione sia messa in bolla accuratamente e che il compensatore sia attivato.
3. Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Regola**.
Le procedure disponibili nella schermata **Regola** dipendono dal tipo strumentazione collegata.
4. Eseguire tutte le regolazioni utilizzando i passaggi sotto.

Errore di collimazione

1. Posizionare la strumentazione in modo che l'angolo del punto sia inferiore a 4°30' (5 gon) dal piano orizzontale.
2. Selezionare **Collimazione**.
Vengono visualizzati i valori correnti di regolazione della strumentazione.
3. Toccare **Avanti**.
4. Mirare al punto ed eseguire la misurazione collimazione.

NOTE - Non usare **Autolock** durante i test di collimazione o inclinazione dell'asse orizzontale di rotazione.

È necessario eseguire almeno un'osservazione su ogni faccia. Se si esegue più di un'osservazione, prima si deve completare tutte le osservazioni sulla faccia 1. Tra un'osservazione e l'altra, girare la strumentazione e poi rimirare.

5. Per cambiare faccia, toccare **Cambia faccia** ed eseguire lo stesso numero di osservazioni sulla faccia 2, come eseguito sulla faccia 1.
6. Quando il numero di osservazioni corrisponde su entrambe le facce, toccare **Risultati**.
Vengono visualizzati i valori correnti e i nuovi valori strumentazione.
7. Toccare **Accetta**.

Correzione dell'inclinazione dell'asse orizzontale di rotazione

1. Posizionare la strumentazione in modo che l'angolo del punto sia inferiore a 13°30' (15 gon) dal piano orizzontale.
2. Selezionare **Inclinazione asse di rotazione**.
Vengono visualizzati i valori correnti di regolazione della strumentazione.
3. Toccare **Avanti**.
4. Mirare al punto ed eseguire la misurazione inclinazione asse di rotazione.

NOTE - Non usare **Autolock** durante i test di collimazione o inclinazione dell'asse orizzontale di rotazione.

È necessario eseguire almeno un'osservazione su ogni faccia. Se si esegue più di un'osservazione, prima si deve completare tutte le osservazioni sulla faccia 1. Tra un'osservazione e l'altra, girare la strumentazione e poi rimirare.

5. Per cambiare faccia, toccare **Cambia faccia** ed eseguire lo stesso numero di osservazioni sulla faccia 2, come eseguito sulla faccia 1.
6. Quando il numero di osservazioni corrisponde su entrambe le facce, toccare **Risultati**.
Vengono visualizzati i valori correnti e i nuovi valori strumentazione.
7. Toccare **Accetta**.

Autolock collimazione

NOTE - La collimazione Autolock dovrebbe essere eseguita dopo aver completato la regolazione Collimazione AO e AV, se disponibile.

1. Selezionare **Collimazione Autolock**
2. Seguire le istruzioni.
3. Individuare il target sulla faccia 1 con la distanza pendenza tra 20 m e 300 m ed entro 4°30' (5 gon) dall'angolo orizzontale.

Emissione dati


È possibile emettere dati di misurazione ad un altro dispositivo, come un eco scandaglio o un computer con software di terze parti.

L'emissione dei dati è supportata da qualsiasi strumento convenzionale supportato con Trimble Access (vedere [Strumentazioni supportate](#), page 6).

L'impostazione dell'apparecchiatura dipende dall'apparecchiatura che si sta utilizzando. Se la strumentazione è una stazione totale Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S, questa può emettere dati attraverso il connettore del piede in modo da poter emettere dati di misurazione dallo strumento o dal controller. Per gli altri strumenti è necessario collegare il controller allo strumento e collegare il dispositivo al controller per emettere dati dal controller al dispositivo.

NOTE - L'emissione dei dati tramite la porta COM del controller non è disponibile quando si utilizza Trimble Access su un controller Trimble con Android. Tuttavia, è possibile emettere dati utilizzando una porta Bluetooth su un controller Trimble con Windows o Android.

Per abilitare l'emissione dei dati:

1. Collegarsi allo strumento convenzionale ed eseguire un'impostazione della stazione. La schermata **Emissione dati** è disponibile solo una volta completata l'impostazione stazione.
2. Toccare  e selezionare **Strumento / Output dati**.
3. Impostare **Dati trasmessi in flusso** su **Dopo la misurazione** oppure su **Continuo**.
4. Selezionare il **Formato di trasmissione in flusso**.


Se si seleziona **GDM definito da utente**:

- a. Selezionare le etichette GDM da includere. Vedere [Emissione dati GDM](#), page 415
 - b. Selezionare il **Carattere di fine trasmissione**.
 - c. Selezionare il **Tempo di emissione**.
5. Selezionare la **Porta** da cui emettere i dati.

Se si stanno trasmettendo dati usando Bluetooth, scegliere se operare come server. Il funzionamento come server è il comportamento standard della maggior parte delle connessioni a un terzo dispositivo.

- Quando si opera come server, toccare **Avvio** e quindi utilizzare il dispositivo di terze parti per eseguire la scansione e l'accoppiamento con il controller Trimble Access.
- Quando non si opera come server, utilizzare le impostazioni Bluetooth del sistema operativo del controller per eseguire l'accoppiamento al dispositivo di terze parti, quindi selezionare la porta del dispositivo di terze parti a cui inviare i dati.

TIP - Se non si riescono ad accoppiare i dispositivi, eliminare gli accoppiamenti esistenti e riavviare il processo di accoppiamento.

6. Lasciare la schermata **Output dati** aperta e toccare  per accedere ad altre funzioni nel software. L'emissione dei dati rimane abilitata fino a che è aperta la maschera **Emissione dati**.

Per fermare l'emissione dei dati toccare **Stop nella schermata Emissione dati** oppure chiudere la maschera **Emissione dati**.

Emissione dati GDM

Se si seleziona **GDM definito dall'utente** come **Formato di trasmissione in flusso**, è possibile selezionare dalle etichette selezionate:

Etichetta	Testo	Descrizione
7	HA	Angolo orizzontale
8	VA	Angolo verticale
9	SD	Incl. Distanza inclinata
10	VD	Distanza verticale
11	HD	Distanza orizzontale
37	N	Nord
38	E	Est
39	ELE	Quota
51	Data	Data
52	Ora	Ora

Prima che il sistema sia in grado di emettere direzione nord, direzione est e quota occorre completare un'impostazione stazione. Altrimenti il sistema emette 0, 0, 0.

Le unità di direzione nord, direzione est, quota, angolo e distanza corrispondono all'impostazione del software Trimble Access.

Per impostare il numero dei decimali per le registrazione angolo orizzontale e angolo verticale, nella schermata **Lavori** toccare **Proprietà**. Toccare il tasto **Unità di misura** e poi selezionare l'opzione appropriata nel campo **Visualizzazione angolo**.

Se l'emissione in flusso è attivata e non è disponibile una nuova distanza, sono inviate le etichette Ang. Or. e Ang. Ver. invece delle etichette definite dall'utente.

Quando si utilizza la modalità Autolock, la strumentazione deve essere agganciata ad un target per consentire l'invio dei dati GDM.

uscita GGA NMEA

Selezionare **Uscita NMEA GGA** dal campo **Formato trasmissione flusso** per trasmettere i valori di latitudine, longitudine e altitudine dal controller allo strumento collegato.

Questo formato di output è standard per interfacciarsi con altri dispositivi e è conforme allo standard NMEA-0183 per l'interfacciamento dei dispositivi elettronici marini, versione 4.0, 1 Novembre, 2008 e Commissione Elettrotecnica Internazionale (IEC) 61162-1, Edizione 4 2010-11 conforme agli standard di settore, che è comunemente accettata dai dispositivi di terze parti.

NOTE - La stringa di dati in uscita da Trimble Access supera la lunghezza standard del messaggio NMEA di 82 caratteri perché utilizza il formato GGA esteso per emettere dati di posizione di alta precisione con un numero più alto di decimali.

Usa il profilo del servizio GNSS

Selezionare la casella di controllo **Usa profilo del servizio GNSS** per impostare la porta Bluetooth per simulare un ricevitore GNSS standard del settore.

La selezione della casella di controllo **Usa profilo del servizio GNSS** modifica il servizio Bluetooth che Trimble Access fornisce dal profilo porta seriale standard al profilo GNSS standard. Alcuni dispositivi possono richiedere questa impostazione se sono configurati per richiedere le loro posizioni di GNSS dal servizio GNSS ufficiale invece del servizio più comune di porta seriale generica.

Emissione Pseudo NMEA GGA

Utilizzare l'uscita dati **Pseudo NMEA GGA** per eseguire lo streaming dei valori direzione nord, direzione est e quota, piuttosto che i valori standard di latitudine, longitudine e altitudine, dal controller allo strumento collegato. Questo formato di output è basato sullo standard NMEA (National Marine Electronics Association) per i dispositivi elettronici marini. Viene generata una versione modificata di una delle 'frasi NMEA', la frase GGA.

Un tipico esempio di record di emissione dati è:

```
$GPGGA,023128.00,832518.67,N,452487.66,E,1,05,1.0,37.48,M,0.0,M,0.0,0001*49
```

I campi in questo record sono i seguenti:

Campo	Descrizione
\$GPGGA	Identificatore tipo dati per frase NMEA
023128.00	Campo Ora - Ora UTC della posizione (hhmmss.ss)
832518.67	Coordinata direzione Nord nelle unità impostate fino a due posti decimali
N	Testo fisso che indica che il valore precedente è la coordinata nord

Campo	Descrizione
452487.66	Coordinata Est nelle unità correnti fino a 2 posti decimali
E	Testo fisso che indica che il valore precedente era la coordinata Est
1	Qualità fissaggio (emissione sempre 1 = GPS fissaggio)
05	Numero di satelliti (non applicabile in questo caso e sempre indicato come 05)
1.0	Il valore HDOP (non applicabile in questo caso e sempre emesso come 1.0)
37.48	Il valore di quota nelle unità correnti emesso fino a due posti decimali
M	Identificatore unità per il valore di quota (indica anche le unità per i valori nord ed est). M o F indicano Metri o Piedi (sia i Piedi topografici USA sia i piedi internazionali utilizzano l'emissione F e non c'è modo di indicare quale delle unità "piedi" viene emessa)
0.0	Separazione geoidale (emessa sempre come 0.0 perché si emette un valore di quota)
M	Identificatore unità per la separazione geoidale (emesso sempre come M)
0.0	Tempo in secondo dall'ultimo aggiornamento DGPS (non applicabile in questo caso e sempre emesso come 0.0)
0001	ID stazione base DGPS (non applicabile in questo caso e sempre emesso come 0001)
*49	Valore di checksum record con separatore *.

Se non vi sono valori di coordinate disponibili per l'emissione nella frase Pseudo NMEA GGA, i campi separati da virgole per i valori nord, est e quota nel record sono vuoti.

Per ulteriori informazioni sull'invio dati in uscita NMEA da un ricevitore GNSS, vedere [Opzioni uscita NMEA](#), page 474.

Uscita SD, Hz, V1 (mils)

Utilizzare l'opzione uscita dati **SD, Hz, V1 (mils)** per trasmettere i valori della distanza di pendenza, angolo orizzontale e angolo verticale.

Un tipico esempio di record di emissione dati è: **SD 2,76 Hz 253,49 V1 83,47**

I campi in questo record sono i seguenti:


Campo	Descrizione
La colonna 37 e 38 sono l'etichetta SD	La distanza di pendenza viene dopo l'etichetta SD, con 2 posizioni decimali, giustificata a destra alla colonna 50.
La colonna 52 e 53 sono l'etichetta Hz	L'angolo orizzontale viene dopo l'etichetta Hz, con 2 posizioni decimali, giustificata a destra alla colonna 66.
La colonna 68 e 69 sono l'etichetta V1	L'angolo verticale viene dopo l'etichetta V1, con 2 posizioni decimali, giustificata a destra alla colonna 78.


NOTE - La distanza di pendenza è sempre in metri e angolo orizzontale e l'angolo verticale in mils, indipendentemente dalle unità selezionate nelle proprietà del lavoro.

Impostazioni GPS ausiliario

I dispositivi con GPS ausiliario includono i dispositivi GPS integrati nei tablet o nei dispositivi GPS terze parti connessi attraverso il Bluetooth. Il GPS ausiliario può essere utilizzato durante un rilevamento convenzionale per la ricerca del GPS, per la navigazione ad un punto e per la visualizzazione della posizione sulla mappa.

Configurare le opzioni GPS ausiliare:

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**.
2. Selezionare la scheda **GPS ausiliario**.
3. Selezionare un ricevitore con GPS ausiliario. Scegliere fra:
 - **Nessuno**
 - **GPS interno** - per i controller supportati
 - **Personalizza** - imposta la porta controller
4. Per collegare il controller a un dispositivo GPS di terze parti connesso utilizzando Bluetooth, selezionare la scheda **Bluetooth** nella schermata **Connessioni** e selezionare il dispositivo nel campo **Connetti a GPS ausiliario**. Per maggiori informazioni consultare [Connessioni Bluetooth, page 584](#).

Per assicurarsi di ottenere la posizione dal GPS interno, toccare  e selezionare **Strumento / Posizione**. Toccare **Opzioni** e impostare la **Vista coordinateGlobale**.

Schermata Connessioni Strumentazione

Quando si è connessi a un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, utilizzare la schermata **Connessioni** per modificare il metodo di connessione, terminare il rilevamento topografico o disconnettersi dalla strumentazione.

Per visualizzare la schermata **Connessioni**:

1. Toccare l'icona Strumentazione nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento**.
2. Toccare **Connessioni**.

Per passare dal metodo connessione corrente ad un metodo differente, toccare **Commuta a radio LR** o **Commuta a Wi-Fi**. Per commutare automaticamente a USB, connettere il cavo dalla strumentazione al controller.

Per terminare il rilevamento topografico, toccare **Termina rilevamento**.

Per disconnettersi dalla strumentazione, toccare **Disconnetti**. La Connessione automatica viene disattivata temporaneamente quando si utilizza **Disconnetti**.

Errori strumento SX10/SX12

Se Trimble Access presenta problemi di comunicazione con Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 o rileva un errore di strumentazione, viene visualizzato un messaggio di errore strumentazione.


Gestire gli errori di strumentazione

Se viene visualizzato un errore di strumentazione, Trimble consiglia di [scaricare il registro errori](#) dal Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 connesso e inviare la registrazione degli errori al proprio rivenditore Trimble per essere analizzati.


Per risolvere l'errore:

1. Spegnerne la strumentazione completamente.
2. Riavviare il software Trimble Access.
3. Accendere la strumentazione. Se l'errore strumentazione non si ripresenta, è possibile continuare ad utilizzare la strumentazione in modo sicuro.
4. Se l'errore strumentazione si ripresenta, assicurarsi che:

- Il Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 abbia l'ultima versione del firmware installata.

Per visualizzare la versione firmware installata, toccare  e selezionare **Strumentazione / Impostazioni strumentazione**.

- Il controller funziona con l'ultima versione del software Trimble Access.

Per visualizzare il numero dalla versione del software installato sul controller, toccare  e selezionare **Informazioni su**.

Per controllare le ultime versioni del firmware della strumentazione o del software Trimble Access, fare riferimento a [Trimble Geospatial Software and Firmware Latest Releases PDF](#).

- Se richiesto, aggiornare il firmware e il software con la versione più recente utilizzando Trimble Installation Manager per Windows. Per maggiori informazioni fare riferimento alla [Trimble Installation Manager per Windows Guida](#).


Se l'errore strumentazione non si ripresenta, è possibile continuare ad utilizzare la strumentazione in modo sicuro.

- Se si utilizza l'ultima versione del firmware e del software e si continua a ricevere l'errore, si consiglia di portare la strumentazione ad un centro assistenza per una perizia. Contattare il proprio distributore Trimble per le modalità della perizia.

Scaricare il registro errori

- Connettere lo strumento al controller utilizzando il cavo USB.

TIP - È possibile connettersi utilizzando la connessione Wi-Fi, ma la connessione via cavo è più veloce.

- In Trimble Access, toccare  e selezionare **Informazioni su**. Toccare il tasto software **Supporto** e quindi selezionare **Collettore registro SX10/SX12**. Appare la schermata utility **Registro SX10/SX12**.
- Per connettere l'utility alla strumentazione:
 - Toccare **Scansione** per scansare la strumentazione connessa.
 - Se la strumentazione connessa non viene selezionata automaticamente nel campo **Strumentazione**, selezionarla dall'elenco.
 - Toccare **Connetti** per connettersi alla strumentazione.


- Toccare **Scarica registro file**.

Si viene invitati a selezionare la cartella dove il file zip viene salvato. La posizione predefinita è **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**.

- Quando il download è completato, toccare **Apri cartella registro**.
- Creare il nuovo file zip contenente il file zip appena scaricato e il file **SC.log** nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files**.
- Inviare al proprio distributore Trimble per l'analisi il file zip appena creato e tutte le descrizioni dettagliate dei passaggi che bisogna fare prima che l'errore strumentazione venga visualizzato.
- Per cancellare i contenuti del file di registrazione, toccare **Cancella registri** e poi toccare **OK** per confermare.

Dettagli impostazione stazione

Per vedere il tipo di strumento e le informazioni di configurazione della stazione corrente quando il controller è collegato a uno strumento meccanico:

- Toccare l'icona strumentazione nella barra di stato.
- Toccare  e selezionare **Strumento / Dettagli impostazione stazione**.

Rilevamenti GNSS

In un **rilevamento GNSS**, il controller è connesso al rover o ad un ricevitore GNSS base. Per un elenco dei ricevitori GNSS che possono essere collegati, vedere [Strumentazioni supportate, page 6](#).

I passi per completare le misurazioni usando un ricevitore GNSS sono:

1. Configurare lo stile di rilevamento.
2. Se si imposta la propria stazione base, impostare l'apparecchiatura di rilevamento alla base e avviare il rilevamento base.
3. Impostare la strumentazione del ricevitore Rover.
4. Iniziare il rilevamento rover.
5. Se l'utente deve convertire le coordinate **Globale** nelle coordinate rete locale (NEE), effettuare una [calibrazione sito](#).
6. Misurare o picchettare punti.
7. Terminare il rilevamento.

Stili di rilevamento GNSS

In Trimble Access tutti i rilevamenti sono controllati da uno stile di rilevamento. Gli stili di rilevamento definiscono i parametri per configurare e comunicare con l'attrezzatura, nonché per misurare e picchettare punti. Tutte queste informazioni sono memorizzate sotto forma di modello e vengono impiegate ogni volta che si avvia un rilevamento.

Il tipo di rilevamento GNSS usato dall'utente dipende dalla strumentazione disponibile, dalle condizioni di campo e dai risultati desiderati.

Trimble Access fornisce due stili di rilevamento GNSS per impostazione predefinita: **RTK** e **RTX (SV (Veicolo Satellitare))**.

Gli stili di rilevamento predefiniti vengono creati da Trimble Access quando si avvia una nuova installazione del software, ma solo se non ci sono stili di rilevamento esistenti.

Quando si avvia un rilevamento, il software Trimble Access verifica le impostazioni di stile per verificare che siano correttamente configurate per l'apparecchiatura alla quale si è collegati. Ad esempio, se nello stile di rilevamento si è attivato GLONASS, verrà verificato se il ricevitore GNSS o l'antenna supporta a sua volta il rilevamento GLONASS. Se il software Trimble Access rileva un'impostazione non corretta o se rileva che le impostazioni dello stile di rilevamento non sono state verificate, chiede di confermare o correggere le impostazioni. Eventuali modifiche delle impostazioni vengono salvate nello stile di rilevamento.

Rilevamento Cinematico in Tempo Reale

Lo stile di rilevamento GNSS predefinito è chiamato **RTK (Cinematico in Tempo Reale)**. I rilevamenti Cinematici in tempo reale usano un [collegamento dati](#) per inviare le osservazioni o correzioni da una stazione base al Rover. Il Rover, successivamente, calcola la propria posizione in tempo reale. Selezionare il tipo di collegamento dati richiesto nella schermata **Opzioni collegamento dati** durante la configurazione dello stile di rilevamento RTK.

Rilevamenti di rete RTK

Un rilevamento **Rete RTK** è un tipo speciale di rilevamento RTK che utilizza un sistema di rete RTK per trasmettere le correzioni al Rover. I sistemi di RTK di rete sono costituiti da una rete distribuita di stazioni di riferimento che comunicano con un centro di controllo per calcolare GNSS correzioni di errore su una vasta area. I dati di correzione in tempo reale sono trasmessi via radio o modem cellulare al ricevitore rover entro l'area della rete. Il sistema migliora l'affidabilità e la portata di funzionamento riducendo significativamente gli errori sistematici nei dati della stazione di riferimento. Ciò permette di aumentare la distanza a cui il ricevitore rover può essere posizionato dalle stazioni di riferimento fisiche, migliorando i tempi di inizializzazione di All'istante (OTF).

Selezionare il **Formato di trasmissione** richiesto dalla schermata **Opzioni rover** durante la configurazione dello stile di rilevamento RTK. Trimble Access supporta formati di radiotrasmissione dalle seguenti soluzioni reti RTK:

- FKP (RTCM)
- VRS
- RTCM3Net

Per memorizzare vettori VRS nella stazione di riferimento fisica (PBS) più vicina nella rete VRS, il sistema VRS deve essere configurato per emettere le informazioni PBS. Se il sistema VRS non emette dati PBS, i dati VRS devono essere memorizzati come posizioni.

NOTE - Se si sta utilizzando una radio in un sistema VRS, è necessario selezionare una radio a due vie. Non si possono usare radio interne 450MHz or 900MHz Trimble.

rilevamenti RTX (SV (Veicolo Satellitare))

Un rilevamento GNSS RTX (SV (Veicolo Satellitare)) riceve le informazioni di posizionamento a livello di centimetri dal servizio correzioni RTX Trimble Centerpoint® via satellite.


Se necessario, è possibile modificare lo stile di rilevamento per modificare le costellazioni da tracciare.

Altri tipi di rilevamento GNSS

Per usare uno dei seguenti tipi di rilevamento, è necessario creare il proprio stile di rilevamento:

- **FastStatic** – un tipo rilevamento post-elaborato che usa attività della durata massima di 20 minuti per raccogliere dati GNSS grezzi. I dati vengono post-elaborati per raggiungere una precisione sotto il centimetro.
- **Cinematico post-elaborato** – un tipo di rilevamento post-elaborato per memorizzare osservazioni grezze continue e interrotte frequentemente. I dati sono post-elaborati per raggiungere livelli di precisione al centimetro.
- **Cinematico in tempo reale e Completamento** – questo tipo permette all'utente di continuare un rilevamento cinematico quando si perde il contatto radio con la stazione base. I dati a riempimento devono essere post-elaborati.
- **Cinematico in tempo reale e Registrazione dati** – questo tipo registra i dati grezzi GNSS durante un rilevamento RTK (Real-Time Kinematic). I dati grezzi (dati base) possono essere post-elaborati in un secondo momento, se richiesto.
- **Rilevamento differenziale in tempo reale** – questo tipo di rilevamento usa le correzioni differenziali trasmesse da un ricevitore di terra o da satelliti SBAS o OmniSTAR in modo che il Rover possa ottenere posizioni precise sotto il metro.

Per configurare lo stile di rilevamento GNSS

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**.
2. Adottare uno dei seguenti metodi:
 - Toccare **<Nome stile>** e poi toccare **Modificare**.
 - Toccare **Nuovo**. Digitare il nome dello stile e poi toccare **Accetta**.
3. Selezionare a turno ciascuna delle opzioni e impostarle in modo da adattare alla propria attrezzatura e alle proprie preferenze di rilevamento.

Per...	Vedere...
configurare le impostazioni per il ricevitore e il tipo rilevamento	Opzioni ricevitore e collegamenti dati, page 425
Impostare i parametri per i punti GNSS	Opzioni punto GNSS, page 465
Configurare impostazioni di picchettamento	Opzioni picchettamento, page 469
configurare il software per avvisare quando i punti duplicati sono misurati	Opzioni tolleranza punto duplicato, page 472
Utilizzare un telemetro laser	Telemetri laser, page 569

Per...	Vedere...
Utilizzare un ecoscandaglio	ecoscandagli, page 573
utilizzare un localizzatore servizi	Localizzatore radio, page 576
Messaggi uscita NMEA	Opzioni uscita NMEA , page 474

4. Toccare **Memorizza**.

Opzioni ricevitore e collegamenti dati

Configurare le impostazioni del ricevitore nelle schermate **Opzioni Rover** e **Collegamento dati Rover** nello stile rilevamento. A seconda delle opzioni selezionate nella pagina **Opzioni Rover**, diventano disponibili altre schermate e campi nello stile rilevamento.

Se il ricevitore funziona in modalità Base, configurare le impostazioni del ricevitore nelle schermate **Opzioni base** e **Collegamento dati base**.

Opzioni rover

Questo argomento descrive qualsiasi campo che potrebbe apparire nella schermata **Opzioni rover**.

I campi disponibili nella schermata **Opzioni rover** sono simili a quelli di qualsiasi tipo di rilevamento selezionato nel campo **Tipo di rilevamento**, ma i campi disponibili cambiano a seconda del ricevitore GNSS selezionato nel campo **Tipo** nella casella gruppo **Impostazioni antenna**.

Per ottenere i migliori risultati e una configurazione più semplice, utilizzare lo stesso tipo di ricevitore nel rover e nella base.

Tipo di rilevamento

Selezionare il tipo di rilevamento che si desidera usare. I campi rimanenti della schermata si aggiornano e riflettono il tipo di rilevamento selezionato.

Generalmente, quando un'impostazione di stazione totale GNSS è costituita da una stazione base e da un ricevitore rover, assicurarsi che il tipo di rilevamento selezionato nel campo **Opzioni rover** e nel campo **Opzioni base** sia lo stesso. Quando tuttavia ci sono rover multipli, si possono avere varie configurazioni ma è necessario verificare che se il rover sta registrando dati grezzi, lo stesso avviene per la stazione base.

Utilizzare Trimble Corrections Hub

Viene visualizzata la casella di spunta **Usa Trimble Corrections Hub**, che viene selezionata automaticamente se si è selezionato **DA2** nel campo **Tipo antenna**.

Quando la casella di spunta **Usa Trimble Corrections Hub** è selezionata, Trimble Corrections Hub seleziona dinamicamente il servizio di correzione Trimble VRS Now o Trimble RTX in base alla posizione e alla disponibilità del servizio.

TIP – Per configurare il software in modo che ricevi connessioni da un server NTRIP via Internet, deseleggiare la casella di spunta **Usa Trimble Corrections Hub** e selezionare il formato del messaggio di trasmissione dal campo **Formato trasmissione**, quindi configurare il collegamento RTK dati Internet al server NTRIP. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#).

Impostazioni antenna

Se il software non è collegato ad un ricevitore GNSS, selezionare l'antenna dall'elenco antenne nel campo **Tipo**. Il campo **Numero parte** visualizza automaticamente il numero parte.

Selezionare il corretto metodo di misurazione per l'apparecchiatura e il tipo di rilevamento. Per impostare l'altezza antenna predefinita, inserire un valore nel campo **Altezza antenna**. Il campo **Numero parte** visualizza automaticamente il numero parte.

Inserire il numero seriale.

Inclinazione

Quando si utilizza un ricevitore GNSS con un'unità di misura inerziale integrata (IMU):

- Selezionare la casella di controllo **Compensazione inclinazione IMU** per attivare la compensazione inclinazione "sempre su" utilizzando i sensori IMU interni. Per ulteriori informazioni, vedere [Compensazione inclinazione IMU, page 541](#).
- Selezionare la casella di spunta **Visualizzatore RA** per abilitare il **Visualizzatore realtà aumentata**. Questa casella di controllo non può essere attivata se la casella di controllo **Compensazione inclinazione IMU** non è abilitata. Per ulteriori informazioni, vedere [Visualizzatore realtà aumentata, page 198](#)
- Selezionare la casella di spunta **funzioni eBolla** per abilitare l'uso dell'eBolla GNSS quando si utilizza la modalità solo GNSS, come quando si misura un punto di controllo osservato, o quando l'IMU non è allineato o la compensazione inclinazione IMU è disattivata.

Il gruppo **Inclinazione** viene visualizzato solo quando il campo **Tipo rilevamento** è impostato su **RTK** o **RTK e infill**.

Funzioni inclinazione

Quando si utilizza un ricevitore Trimble R10 o R12, selezionare la casella di spunta **Funzioni inclinazione** in modo che gli **Avvisi inclinazione** e le opzioni **Misurazione automatica** siano disponibili nelle impostazioni stile punto appropriato. L'attivazione di questa casella di spunta rende anche il metodo di misurazione **Punto compensato** disponibile nella schermata **Misurazione**.

Maschera elevazione

E' necessario definire una maschera di quota sotto la quale i satelliti non sono considerati. Per applicazioni cinematiche l'impostazione predefinita di 10° è ideale sia per la base sia per il rover.

Per rilevamenti differenziali dove la base e il rover sono separati da più di 100 chilometri, Trimble consiglia che la maschera di quota base sia inferiore dell'impostazione rover di 1° per 100 chilometri di separazione tra la base e il rover. Generalmente la maschera di quota base non dovrebbe essere inferiore a 10°.

Maschera PDOP

Definire una maschera PDOP per il rover. Quando la geometria satellitare passa sopra la maschera PDOP impostata, il software genera degli avvertimenti PDOP di tipo elevato, si interrompe temporaneamente per inizializzare il conteggio (rilevamenti PPK) e sospende la misurazione del punto FastStatic. L'inizializzazione e la misurazione riprendono quando il PDOP scende sotto la maschera. Il valore predefinito è 6.

Impostazioni rilevamento in tempo reale

Formato di radiotrasmissione

Il formato del messaggio di trasmissione generato dalla rover dipende dal tipo di rilevamento selezionato

- Per quanto riguarda i rilevamenti cinematici in tempo reale, il formato del messaggio di trasmissione può essere CMR, CMR+, CMRx o RTCM RTK.

Il valore di default è CMRx. E' un formato dati compresso progettato per gestire grossi carichi di segnali GNSS da satelliti moderni quali GPS, GLONASS, Galileo, QZSS e BeiDou. Utilizzare CMRx solamente se tutti i ricevitori hanno l'opzione CMRx installata. Per controllare se questa opzione è stata installata nel ricevitore, selezionare, nel controller connesso al ricevitore, **Strumento / Impostazioni ricevitore**, vedere [Far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza radio, page 493](#)

NOTE – Per far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza, usare CMR+ o CMRx.

Alcuni firmware del ricevitore prodotti dopo il 2018 hanno reso obsoleto l'uso dei messaggi RTCM RTK v2.X. Se si tenta di utilizzare questi firmware nel ricevitore rover, il rilevamento RTK non verrà avviato in Trimble Access perché il ricevitore non può decodificare i messaggi RTCM v2.x RTK in entrata. Per maggiori informazioni fare riferimento alle note di rilascio del firmware del ricevitore.

- Per quanto riguarda i rilevamenti di rete RTK, il formato del messaggio di trasmissione può provenire dalle seguenti soluzioni di rete RTK: FKP (RTCM), VRS (CMR), VRS (RTCM), RTCM3Net.
- La rete singola RTK è anche supportata sotto forma di rilevamenti "Multi stazione" con formati CMR e RTCM. Questi rilevamenti consentono di connettersi ad un provider di servizi di rete via Internet e ricevere dati CMR o RTCM dalla stazione di riferimento fisica più vicina nella rete.

- Per i rilevamenti RTX, il **Tipo rilevamento** deve essere **RTK** e il **Formato di trasmissione** deve essere **RTX (SV)** o **RTX (Internet)**.

Se si seleziona **RTX (Internet)** come **tipo di rilevamento**, nella schermata **Collegamento dati rover** dello stile di rilevamento è necessario creare una **sorgente di correzione GNSS** per il servizio Internet RTX, con il **nome Mountpoint** appropriato selezionato. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#).

Se configurato per l'uso di **RTX (Internet)**, il software ritorna automaticamente all'uso di **RTX (SV (Veicolo Satellitare))** se il software non è in grado di connettersi ad Internet o se viene interrotta la connessione Internet. Una volta ripristinata la connessione Internet, il software riprende utilizzando **RTX (Internet)**.

NOTE - Perché lo stile di rilevamento ritorni automaticamente da **RTX (Internet)** a **RTX (SV (Veicolo Satellitare))**, il firmware del ricevitore GNSS collegato deve essere alla versione 6.28 o successiva per i ricevitori Trimble con tecnologia Trimble ProPoint o versione 5.68 o successiva se il ricevitore non ha la tecnologia Trimble ProPoint.

- Per i rilevamenti differenziali in tempo reale, il **Formato** trasmissione deve essere **RTCM** per le trasmissioni terrestri. Per le trasmissioni satellitari, selezionare **SBAS** o **OmniSTAR**.

Usa indice stazione

Utilizzare stazioni base multiple su un'unica frequenza radio, inserire nel campo **Usa indice stazione** il numero di indice stazione che si vuole impiegare per primo. Per informazioni sull'uso di basi multiple, vedere [Far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza radio, page 493](#).

Se **non** si vogliono impiegare stazioni base multiple su un'unica frequenza, immettere lo stesso indice stazione che si inserisce nella schermata **Opzioni base**.

Per utilizzare qualsiasi stazione base che funziona alla frequenza impostata nella radio rover, toccare **Qualsiasi**.

WARNING - Se si tocca **Qualsiasi** e ci sono altre stazioni base funzionanti sulla frequenza, il proprio rilevamento rover potrebbe ricevere correzioni dalla base errata.

Richiesta per l'indice stazione

Quando si utilizza un ricevitore che supporta stazioni base multiple su un'unica frequenza radio, il software chiede di specificare la base da utilizzare quando si inizia il rilevamento rover. Si può evitare che questa domanda appaia di nuovo deselegando la casella di controllo **Richiesta dell'indice stazione**. Viene usato il numero d'indice stazione presente nel campo **Usa indice stazione**.

In uno stile di rilevamento GNSS, è possibile impostare **Indice stazione** per il ricevitore base su un numero compreso tra 0 e 31 ed è possibile impostare **Usa indice stazione** per il ricevitore rover su **Qualsiasi** oppure sullo stesso numero trasmesso dalla base. Quando l'indice della stazione rover è impostato su **Qualsiasi**, il

ricevitore rover accetta i dati base da qualsiasi base. Se si imposta l'indice della stazione rover perché corrisponda allo stesso numero dell'indice della stazione base, il rover accetta i dati solo da una base con lo stesso indice stazione.

Il valore di indice predefinito della stazione rover è **Qualsiasi**. Se si conosce l'indice della stazione base e si desidera connettersi proprio a quella base, assicurarsi di aver impostato l'indice della stazione appropriato per il rover.

Se la casella di controllo **Richiesta stazione** è selezionata, viene visualizzato un elenco di stazioni base sulla frequenza radio all'avvio del rilevamento.

Differenziale satellitare

Quando, durante un rilevamento in tempo reale, il collegamento radio non è attivo, il ricevitore è in grado di seguire e utilizzare i segnali provenienti da [SBAS](#) o [OmniSTAR](#).

Precisione roving

In un rilevamento RTK, impostare l'interruttore **Tolleranza automatica** su **SI** per abilitare il software a calcolare le tolleranze di precisione orizzontali e verticali che soddisfano le specifiche RTK del ricevitore GNSS per la lunghezza della linea base che si sta misurando. Per modificare il livello di precisione che definisce quando un punto è accettabile, impostare l'interruttore **Tolleranza automatica** su **No** e quindi inserire la **Tolleranza orizzontale** e la **Tolleranza verticale** volute.

Attivare **Memorizza solo RTK inizializzato**, per memorizzare solo le soluzioni RTK inizializzato che rispondono alle tolleranze di precisione. Le soluzioni mobili che rispondono alle tolleranze di precisione non possono essere memorizzate.

Disattivare **Memorizza solo RTK inizializzato** per memorizzare entrambe le soluzioni inizializzate che non inizializzate se rispondono alle tolleranze di precisione.

Tecnologia xFill

Quando si utilizza un ricevitore GNSS che supporta la tecnologia Trimble xFill®, selezionare l'opzione **xFill** per continuare il rilevamento durante le interruzioni dei dati di correzione inviati dai satelliti che hanno una durata massima di 5 minuti. Per utilizzare questa opzione, il ricevitore GNSS deve supportare xFill. xFill non è disponibile se è stata selezionata l'opzione di fallback **OmniSTAR** nel campo **Satellite differenziale**. Vedere [Sopperire alle interruzioni dati usando xFill, page 461](#).

Impostazioni rilevamento post elaborato

Dispositivo di registrazione

Con i tipi di rilevamento che comportano la post-elaborazione, impostare il **Dispositivo di registrazione** sul ricevitore o sul controller.

TIP – Quando si utilizza il ricevitore DA2, il dispositivo di registrazione è impostato sul controller. Il DA2 non supporta la registrazione nel ricevitore.

NOTE – La compensazione inclinazione IMU è disponibile durante i rilevamenti RTK e infill solo quando si accede al controller, non al ricevitore.

Intervallo registrazione

Per definire l'intervallo di registrazione, inserire un valore nel campo **Intervallo di registrazione**. Gli intervalli di registrazione base e rover devono corrispondere l'uno all'altro o essere multipli l'uno dell'altro.

Quando si usa un tipo di rilevamento RTK e Completamento, l'**intervallo di registrazione** è relativo solo alla sessione Completamento.

Quando si usa un tipo di rilevamento RTK e registrazione dati, l'**intervallo di registrazione** dovrebbe essere lo stesso per ciascun ricevitore – generalmente 1 secondo. L'**intervallo RTK** rimane a 1 secondo, a prescindere dall'intervallo selezionato nel campo **Intervallo di registrazione**.

NOTE – Quando si utilizzano ricevitori Trimble, Trimble consiglia di utilizzare un intervallo di registrazione di 1s. Ci sono molti vantaggi nell'utilizzo di questo intervallo: un maggior numero di misurazioni consente una convergenza più rapida, migliori prestazioni di Ionoguard™, una maggiore ridondanza per la convalida e un rilevamento più robusto dei valori anomali (incluso il rilevamento dello slittamento del ciclo). Ciò è particolarmente importante in ambienti difficili. Anche con la registrazione dei dati di base a una velocità inferiore, i dati del rover a un divisore più veloce di quell'intervallo di base sono vantaggiosi.

Nomi file automatici

Per definire il nome file di registrazione, deselezionare la casella di spunta **Nomi file automatici** e poi inserire il nome nel campo **Nome file di registrazione**.

Registra dati in modalità RTK

Selezionare questa opzione per caricare dati grezzi nella parte RTK di un tipo rilevamento **RTK & infill**. Utilizzare questa opzione se si vuole post processare dati memorizzati come backup del rilevamento RTK. Quando è selezionata questa opzione, passare dalla modalità Infill alla RTK e viceversa non sospende il collegamento.

L'opzione **Registra dati in modalità RTK** non è disponibile quando si utilizza la compensazione inclinazione IMU nella parte RTK di un rilevamento RTK e infill.

Tracciamento segnale GNSS

Per utilizzare le osservazioni di una costellazione GNSS in un rilevamento in tempo reale o post-elaborato, bisogna abilitare il tracciamento per ogni tipo di segnale che si vuole utilizzare sia nelle schermate di **Opzioni rover** che in quelle di **Opzioni base**. Vedere [Opzioni tracciamento segnale GNSS, page 433](#).

NOTE – Le opzioni **Tracciamento segnale GNSS** non vengono visualizzate con il ricevitore Trimble DA2.

Opzioni base

Questo argomento descrive qualsiasi campo che può apparire nella schermata **Opzioni base**. La schermata **Opzioni base** diventa disponibile quando si imposta il **Formato di trasmissione** nella schermata **Opzioni rover** su CMR, CMR+, CMRx o RTCM RTK per il tipo di rilevamento RTK.

I campi disponibili nella schermata **Opzioni base** sono simili a quelli di qualsiasi tipo di rilevamento selezionato nel campo **Tipo di rilevamento**, ma i campi disponibili cambiano a seconda del ricevitore GNSS selezionato nel campo **Tipo** nella casella gruppo **Impostazioni antenna**.

NOTE – La schermata **Opzioni base** non è disponibile con il ricevitore Trimble DA2.

Tipo di rilevamento

Selezionare il tipo di rilevamento che si desidera usare. I campi rimanenti della schermata si aggiornano e riflettono il tipo di rilevamento selezionato.

Generalmente, quando un'impostazione di stazione totale GNSS è costituita da una stazione base e da un ricevitore rover, assicurarsi che il tipo di rilevamento selezionato nel campo **Opzioni rover** e nel campo **Opzioni base** sia lo stesso. Quando tuttavia ci sono rover multipli, si possono avere varie configurazioni ma è necessario verificare che se il rover sta registrando dati grezzi, lo stesso avviene per la stazione base.

Impostazioni antenna

Se il software non è collegato ad un ricevitore GNSS, selezionare l'antenna dall'elenco antenne nel campo **Tipo**. Il campo **Numero parte** visualizza automaticamente il numero parte.

Selezionare il corretto metodo di misurazione per l'apparecchiatura e il tipo di rilevamento. Per impostare l'altezza antenna predefinita, inserire un valore nel campo **Altezza antenna**. Il campo **Numero parte** visualizza automaticamente il numero parte.

Inserire il numero seriale.

Maschera elevazione

E' necessario definire una maschera di quota sotto la quale i satelliti non sono considerati. Per applicazioni cinematiche l'impostazione predefinita di 10° è ideale sia per la base sia per il rover.

Per rilevamenti differenziali dove la base e il rover sono separati da più di 100 chilometri, Trimble consiglia che la maschera di quota base sia inferiore dell'impostazione rover di 1° per 100 chilometri di separazione tra la base e il rover. Generalmente la maschera di quota base non dovrebbe essere inferiore a 10°.

Impostazioni rilevamento in tempo reale

Formato di radiotrasmissione

Il formato del messaggio di trasmissione generato dalla base dipende dal tipo di rilevamento selezionato

- Per quanto riguarda i rilevamenti cinematici in tempo reale, il formato del messaggio di trasmissione può essere CMR, CMR+, CMRx o RTCM RTK.

Il valore di default è CMRx. È un formato dati compresso progettato per gestire grossi carichi di segnali GNSS da satelliti moderni quali GPS, GLONASS, Galileo, QZSS e BeiDou. Utilizzare CMRx solamente se tutti i ricevitori hanno l'opzione CMRx installata. Per controllare se questa opzione è stata installata nel ricevitore, selezionare, nel controller connesso al ricevitore, **Strumento / Impostazioni ricevitore**, vedere [Far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza radio, page 493](#)

NOTE – Per far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza, usare CMR+ o CMRx.

Alcuni firmware del ricevitore prodotti dopo il 2018 hanno reso obsoleto l'uso dei messaggi RTCM RTK v2.X. Se si tenta di utilizzare questi firmware nel ricevitore rover, il rilevamento RTK non verrà avviato in Trimble Access perché il ricevitore non può decodificare i messaggi RTCM v2.x RTK in entrata. Per maggiori informazioni fare riferimento alle note di rilascio del firmware del ricevitore.

Indice stazione.

È possibile impostare **Indice stazione** per il ricevitore base su un numero compreso tra 0 e 31 ed è possibile impostare **Usa indice stazione** per il ricevitore rover su **Qualsiasi** oppure sullo stesso numero trasmesso dalla base.

Il numero di indice della stazione base viene automaticamente generato in base al numero di serie del controller. Per limitare il rischio di avere ricevitori base multipli che trasmettono lo stesso indice stazione, i controller differenti sono correlati a numeri differenti e questo significa meno rischio di ricevere per errore le correzioni dalla base sbagliata.

Impostazioni rilevamento post elaborato

Dispositivo di registrazione

Con i tipi di rilevamento che comportano la post-elaborazione, impostare il **Dispositivo di registrazione** sul ricevitore o sul controller.

Intervallo registrazione

Per definire l'intervallo di registrazione, inserire un valore nel campo **Intervallo di registrazione**. Gli intervalli di registrazione base e rover devono corrispondere l'uno all'altro o essere multipli l'uno dell'altro.

Quando si usa un tipo di rilevamento RTK e Completamento, l'**intervallo di registrazione** è relativo solo alla sessione Completamento.

Quando si usa un tipo di rilevamento RTK e registrazione dati, l'**intervallo di registrazione** dovrebbe essere lo stesso per ciascun ricevitore – generalmente 1 secondo. L'**intervallo RTK** rimane a 1 secondo, a prescindere dall'intervallo selezionato nel campo **Intervallo di registrazione**.

NOTE – Quando si utilizzano ricevitori Trimble, Trimble consiglia di utilizzare un intervallo di registrazione di 1s. Ci sono molti vantaggi nell'utilizzo di questo intervallo: un maggior numero di misurazioni consente una convergenza più rapida, migliori prestazioni di Ionoguard™, una maggiore ridondanza per la convalida e un rilevamento più robusto dei valori anomali (incluso il rilevamento dello slittamento del ciclo). Ciò è particolarmente importante in ambienti difficili. Anche con la registrazione dei dati di base a una velocità inferiore, i dati del rover a un divisore più veloce di quell'intervallo di base sono vantaggiosi.

Tracciamento segnale GNSS

Per utilizzare le osservazioni di una costellazione GNSS in un rilevamento in tempo reale o post-elaborato, bisogna abilitare il tracciamento per ogni tipo di segnale che si vuole utilizzare sia nelle schermate di **Opzioni rover** che in quelle di **Opzioni base**. Vedere [Opzioni tracciamento segnale GNSS, page 433](#).

Opzioni tracciamento segnale GNSS

Per utilizzare le osservazioni di una costellazione GNSS in un rilevamento in tempo reale o post-elaborato, bisogna abilitare il tracciamento per ogni tipo di segnale che si vuole utilizzare sia nelle schermate di **Opzioni rover** che in quelle di **Opzioni base**. In un rilevamento in tempo reale i segnali tracciati sono inviati con la trasmissione dati RTK. In un rilevamento post-elaborato i segnali tracciati sono memorizzati nei dati registrati.

NOTE –

- Il segnale GNSS tracciato dal ricevitore rover deve essere tracciato anche dal ricevitore base.
- Se si attiva il tracciamento dei segnali satellitari non correntemente tracciati dalla base o non contenuti nei messaggi RTK provenienti dalla base, in questo caso gli stessi segnali non verranno usati in RTK dal Rover.
- Per risparmiare batteria, si consiglia di abilitare solo quei segnali disponibili nei dati della base che si intende usare.
- Rilevamenti GNSS con firmware precedente alla versione 6.00 devono contenere osservazioni GPS o BeiDou, e il tracciamento segnale per entrambe le costellazioni GNSS è abilitato nei nuovi stili di rilevamento. Se se ne disabilita una, viene automaticamente attivata la tracciatura dell'altra costellazione.
- Le opzioni **Tacciamento segnale GNSS** non vengono visualizzate con il ricevitore Trimble DA2.

GPS

Per disattivare l'utilizzo del GPS nei suddetti rilevamenti, deselezionare la casella di spunta **GPS**. Se il tracciamento segnale GPS è disattivato, viene attivato automaticamente il tracciamento segnale BeiDou in quanto i rilevamenti devono contenere o i dati GPS o i dati BeiDou.

Se si disattiva il GPS nel rover durante un RTK, è possibile utilizzare sia il formato di trasmissione CMRx o RTCM v3.2 MSM. La disattivazione del GPS nella base può essere eseguita solo con il formato di trasmissione RTCM v3.2 MSM. Per le trasmissioni CMRx dalla base, il GPS deve rimanere attivato anche se il GPS potrebbe essere disattivato nel rover che utilizza la stessa base CMRx.

Per i rilevamenti in tempo reale in cui i dati base contengono osservazioni L2C, selezionare la casella di spunta **GPS L2C**. La casella di spunta **Usa L2e** è in sola lettura.

La casella di spunta **L5** è disponibile solo quando **Formato trasmissione** è impostato su CMRx, RTCM RTK 3.2 (MSM), RTX (SV (Veicolo Satellitare)) o RTX (Internet).

GLONASS

La casella di spunta **GLONASS** è sempre disponibile.

In un rilevamento in tempo reale, si può abilitare tracciamento satelliti GLONASS nel rover anche se il ricevitore base non sta inseguendo GLONASS. I satelliti tuttavia non saranno usati nell'elaborazione RTK.

Galileo

Se si attiva il tracciamento a Galileo, i satelliti verranno utilizzati nella soluzione quando questi ultimi sono in buono stato.

QZSS

Per ripiegare sul posizionamento SBAS QZSS, nell'eventualità di una interruzione del collegamento radio RTK, selezionare **SBAS** nel campo **Differenziale satellite**, quindi selezionare l'opzione **QZSS**. In questo caso l'opzione **QZSS** è disponibile solo quando **Formato trasmissione** è impostato a **CMRx**.

BeiDou

Quando BeiDou è attivato in un rilevamento differenziale SBAS, i BeiDou SV vengono utilizzati per aumentare la soluzione se le correzioni sono disponibili.

NavIC

In un rilevamento cinematico in tempo reale in cui i ricevitori base e rover possono tracciare e utilizzare i segnali IRNSS/NavIC per RTK, selezionare la casella di controllo **NavIC**.

In un rilevamento FastStatic, in cui i ricevitori base e rover tracciano e registrano i segnali IRNSS/NavIC, selezionare la casella di controllo **NavIC**.

NOTE - La registrazione dati NavIC è disponibile solo durante un rilevamento FastStatic durante la registrazione nel ricevitore. Poiché i satelliti NavIC vengono tracciati nel L5 solo essi non sono inclusi nei timer punto che dipendono dai dati di doppia frequenza.

xFill

Selezionare la casella di spunta **xFill** nella schermata **Opzioni rover** per continuare il rilevamento durante le interruzioni di dati base che durano fino a 5 minuti. Per utilizzare questa opzione, il ricevitore GNSS deve supportare xFill. xFill non è disponibile se è stata selezionata **OmniSTAR** come opzione di fallback nel campo **Satellite differenziale**. Vedere [Sopperire alle interruzioni dati usando xFill, page 461](#).

Collegamenti dati rilevamento RTK

I rilevamenti Cinematici in tempo reale usano un collegamento dati per inviare le osservazioni o correzioni da una stazione base al Rover. Il Rover, successivamente, calcola la propria posizione in tempo reale.

Per controllare lo stato del collegamento dati durante un rilevamento RTK, toccare l'icona **Correzione in tempo reale** nella barra di stato o la schermata **funzioni GNSS**. È possibile configurare il collegamento dati dalla schermata stato **Collegamento dati** o dalle schermate **Collegamento dati rover** o **Collegamento dati base** nello stile rilevamento RTK.

Per ottenere i dati RTK da:

- Radio collegata al controller che comunica con la radio alla stazione base, usare un **collegamento dati radio**. Vedere [Collegamenti dati radio RTK, page 436](#).
- Per connettersi a un server Internet usando un indirizzo IP, utilizzare un **collegamento dati internet**. Vedere [Collegamento dati Internet RTK, page 441](#).

NOTE – Con il ricevitore Trimble DA2 sono supportati solo collegamenti dati Internet RTK. La schermata Collegamento dati rover appare solo nello stile Rilevamento se la casella di spunta **Usa hub correzioni Trimble** non è selezionata nella schermata **Opzioni rover**.

Collegamenti dati radio RTK

Utilizzare un collegamento dati radio se si stanno inviando o ricevendo dati RTK da una radio al ricevitore base attraverso un canale radio.

Configurare la connessione della radio al rover o alla base utilizzando la schermata collegamento dati nello stile rilevamento. Vedere [Configurare un collegamento dati radio rover, page 437](#) o [Configurare un collegamento dati radio base, page 438](#).

Per avviare un rilevamento, vedere [Avviare un rilevamento radio RTK al rover, page 497](#).

Considerazioni sulle radio

I metodi di rilevamento in tempo reale fanno assegnamento su una trasmissione radio senza problemi.

Per ridurre gli effetti delle interferenze da altre stazioni base che funzionano alla stessa frequenza, impiegare un ritardo di trasmissione per la propria stazione base che non coincida con altri sulla stessa frequenza. Per maggiori informazioni vedere [Far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza radio, page 493](#).

Qualche volta le condizioni o la topografia di un sito influenzano negativamente la radiotrasmissione, provocando una copertura limitata.

Per aumentare la copertura del sito:

- Spostare le stazioni base in punti prominenti intorno al sito.
- Innalzare l'antenna della radio base il più in alto possibile.
- Utilizzare ripetitori radio.

TIP – Raddoppiare l'altezza dell'antenna di radiotrasmissione per aumentare la copertura di circa il 40%. Per ottenere lo stesso effetto, sarebbe necessario quadruplicare la potenza di radiotrasmissione.

Ripetitori radio

I ripetitori radio aumentano l'intervallo di radiotrasmissione di una radio base ricevendo la trasmissione base e poi ritrasmettendola sulla stessa frequenza.

E' possibile usare un ripetitore con una radio da 12.5 kHz ed uno o due ripetitori con la radio da 25 kHz.

E' possibile configurare la radio interna in un ricevitore GNSS Trimble per la ripetizione dei dati base ad altri rover mentre si esegue un rilevamento rover. Questa configurazione è nota come "impostazione ripetitore roving". La radio interna è in grado di ripetere il segnale base attraverso il proprio collegamento di comunicazione UHF ad altri rover mentre sta effettuando un rilevamento rover. Questa opzione è disponibile nei ricevitori Trimble GNSS con radio interne e opzione trasmissione UHF abilitata. Selezionare questa modalità ripetitore quando ci si connette ad una radio interna dal **Collegamento dati rover** nello stile rilevamento.


NOTE – Per utilizzare una qualsiasi di queste radio come ripetitore, è necessario configurarle come ripetitori. A tale scopo seguire le istruzioni sopra riportate per la connessione alla radio e scegliere un modo ripetitore, che appare se la radio alla quale si è connessi è in grado di fungere da ripetitore. In alternativa, se la radio dispone di un pannello frontale, utilizzarlo per impostare il modo ripetitore.

Configurare un collegamento dati radio rover

Per ottenere le correzioni GNSS al rover utilizzando un collegamento dati radio, connettere il controller che esegue Trimble Access ad un ricevitore GNSS Trimble che ha una radio interna o un modulo EMPOWER RTK Radio.

TIP – Se necessario, è possibile utilizzare una radio esterna collegata usando dei cavi. Questo è un flusso di lavoro meno comune in quanto il trasporto di una radio separata aggiunge più peso all'asta. Per informazioni su come configurare la connessione a una radio esterna, vedere [Configurare un collegamento dati radio base, page 438](#).



Configurare la connessione alla radio interna del ricevitore o EMPOWER RTK Radio:

1. Connettere il controller al ricevitore utilizzando il Bluetooth.
2. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
3. Selezionare **Collegamento dati rover**.
4. Impostare il campo **Tipo** su **Radio**.
5. Nel campo **Radio** selezionare il tipo di radio in uso. Selezionare **Ricevitore interno** o **EMPOWER RTK Radio**.
6. Per connettersi e configurare le impostazioni interne della radio che l'utente ha selezionato, toccare **Connetti**.
 - a. Se la radio è una radio dual band, selezionare la **banda** di frequenza da usare.
 - b. Se la radio è di sola ricezione, l'utente può cambiare il paese di funzionamento. Se questa impostazione è disponibile, impostarla sul paese o regione in cui si sta operando per modificare le frequenze disponibili.

NOTE – Nella maggior parte dei casi il **Paese** è preimpostato e non è possibile modificare questa impostazione.

- c. Selezionare la **frequenza** radio da utilizzare.

Per aggiungere una nuova frequenza di ricezione alla radio rover, toccare **Agg. freq.** Inserire la nuova frequenza e toccare **Agg.** La nuova frequenza viene inviata alla radio e appare nella lista delle frequenze disponibili. Per usare la nuova frequenza si deve selezionarla dall'elenco.
 - d. Selezionare la **Modalità radio rover**.
7. Toccare **Accetta**.

Quando si avvia il rilevamento in Trimble Access, nella barra di stato appare l'icona segnali radio . Se viene tracciata una croce rossa sopra l'icona segnali radio , c'è un problema con il collegamento dati tra i ricevitori base e rover.

TIP - Quando si è connessi alla radio, è possibile toccare l'icona segnale radio nella barra di stato per esaminare la configurazione della radio e modificare le impostazioni interne della radio, se necessario.

Configurare un collegamento dati radio base


Per ottenere le correzioni GNSS al rover utilizzando un collegamento dati radio, è possibile collegare il software Trimble Access ad un ricevitore GNSS Trimble che ha una radio interna o ad una radio esterna.

NOTE - La radio interna del ricevitore GNSS integrato Trimble può anche fungere da radio base se è configurata come ricetrasmittitore e se l'opzione **Trasmetti UHF** è attivata nel ricevitore. Questo evita di utilizzare una soluzione radio esterna nel ricevitore base per trasmettere dati base. Con i ricevitori GNSS Trimble che non dispongono dell'opzione Trasmetti UHF, utilizzare nella base una radio esterna anche se nel rover si impiega la radio interna.

Configurare una connessione Bluetooth a una radio TDL450B/ADL450B

Per configurare una connessione Bluetooth ad una radio TDL450B o ADL450B nello stile rilevamento, si connette il controller direttamente alla radio senza connettere il ricevitore e iniziare un rilevamento.

1. Assicurarsi che il Bluetooth sia attivato sul controller e sulla radio.

Il Bluetooth per la radio TDL450B/ADL450B dovrebbe essere abilitato per impostazione predefinita. Se non è abilitato, è possibile abilitarlo utilizzando i menu sul pannello frontale della radio.
2. Avviare Trimble Access sul controller.
3. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
4. Selezionare **Collegamento dati base**.
5. Impostare il campo **Tipo** su **Radio**.
6. Nel campo **Radio** selezionare **TDL450B / ADL450B**.
7. Nel campo **Porta ricevitore**, selezionare **Bluetooth**.
8. Selezionare il nome della radio specifica a cui connettersi.
 - Se il controller si è già collegato alla radio, selezionarla nel campo **Nome dispositivo**.
 - Se è la prima volta che il controller si connette alla radio, il campo **Nome dispositivo** è vuoto. Per connettersi alla radio per la prima volta:
 - a. Toccare **Cerca**. La schermata **Ricerca Bluetooth** mostra un elenco di **Dispositivi trovati**.
 - b. Selezionare il dispositivo a cui collegarsi. Toccare **Seleziona**.

Il software ritorna alla schermata **Collegamento dati base**. Il nome della radio selezionata viene visualizzato nel campo **Nome dispositivo**.

9. Per connettersi alla radio e configurare le impostazioni per la radio che l'utente ha selezionato, toccare **Connetti**.
 - a. Selezionare la **Modalità funzionamento radio**.
 - b. Selezionare la **frequenza** radio da utilizzare.
 - c. Seleziona la **Modalità radio base**.
 - d. Selezionare altre impostazioni come richiesto, per esempio **Numero di rete**, **Abilita callsign**, **Callsign**, **Livello potenza trasmissione** e **Ripetitori supportati**.
10. Toccare **Accetta**.
11. Toccare **Memorizza**.

TIP - Durante un rilevamento, il controller è connesso al ricevitore GNSS ed è il ricevitore GNSS che si connette alla radio TDL450B/ADL450B tramite Bluetooth. Per esaminare le impostazioni di configurazione radio (ad esempio frequenza TX, livello di energia) toccare l'icona del ricevitore nella barra di stato e poi toccare **Collegamento dati**. A differenza di altre connessioni radio, è possibile modificare le impostazioni di configurazione radio di un TDL450B/ADL450B senza prima terminare il rilevamento.

Configurare una connessione via cavo a qualsiasi radio esterna

Per configurare una connessione via cavo a qualsiasi radio non all'interno di un ricevitore GNSS (inclusa la radio TDL450B):

1. Collegare il controller, ricevitore, radio e, se necessario, l'alimentazione. Vedere il punto 2 nella [Configurazione ricevitore base GNSS, page 487](#).

NOTE - Alcune radio TRIMTALK e Pacific Crest devono essere in modalità Comando prima di essere configurate. La modalità Comando si verifica momentaneamente all'accensione. Sirega di seguire i suggerimenti forniti per connettersi alla radio.

2. Avviare Trimble Access sul controller.
3. Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
4. Selezionare **Collegamento dati base**.
5. Impostare il campo **Tipo** su **Radio**.
6. Impostare il campo **Radio** sul tipo radio attualmente in uso.
7. Se è stata selezionata una radio esterna, selezionare la **Porta** sulla radio che si sta usando per la connessione.

8. Se la propria radio non appare nell'elenco **Radio**, selezionare **Radio personalizzata** e definire la porta del ricevitore, velocità di trasmissione e parità.

Se richiesto, è possibile anche attivare **Clear To Send (CTS)** per una **radio personalizzata**.

WARNING – Non attivare CTS a meno che il ricevitore non sia connesso ad una radio che supporta CTS. Ricevitori Trimble GNSS supportano il controllo di flusso RTS/CTS quando si attiva CTS. Per maggiori informazioni sul supporto CTS, consultare la documentazione fornita con il ricevitore.

9. Deselezionare la casella di controllo **Instrada attraverso controller** e specificare il numero di porta del ricevitore a cui è connessa la radio e la velocità di trasmissione espressa in baud per le comunicazioni.

TIP – Se si lascia il controller alla base, verificare se la radio è collegata al controller. In tal caso selezionare la casella di controllo **Instrada attraverso controller**. Questo consente il passaggio di dati in tempo reale tra il ricevitore e la radio attraverso il controller. Specificare il numero di porta del controller a cui è connessa la radio e la velocità di trasmissione espressa in baud per le comunicazioni.

10. Per connettersi alla radio e configurare le impostazioni per la radio che l'utente ha selezionato, toccare **Connetti**.
- Se la radio **interna del ricevitore** è una radio dual band, selezionare la **banda** di frequenza da utilizzare.
 - Selezionare la **frequenza** radio da utilizzare.
 - Seleziona la **Modalità radio base**.
 - Selezionare altre impostazioni come richiesto, per esempio **Numero di rete**, **Abilita callsign**, **Callsign**, **Livello potenza trasmissione** e **Ripetitori supportati**.
11. Toccare **Accetta**.
12. Toccare **Memorizza**.

TIP – Per esaminare le impostazioni di configurazione radio (ad esempio frequenza TX, livello di potenza) quando si è connessi alla radio, toccare l'icona ricevitore nella barra di stato e poi toccare **Collegamento dati**. Per modificare le impostazioni di configurazione radio di qualsiasi radio eccetto le TD450B/ADL450B è necessario terminare prima il rilevamento.

Collegamento dati Internet RTK

Utilizzare un collegamento dati internet per ottenere correzioni GNSS per il proprio rilevamento RTK via Internet. I dati RTK vengono trasferiti connettendosi ad un server utilizzando un indirizzo IP.

La configurazione dello stile di rilevamento RTK per un collegamento dati internet ha due parti:

- **sorgente di correzione GNSS:** dove il software Trimble Access riceverà i dati RTK da
- **Sorgente GNSS Internet:** il modo in cui il rover GNSS o la base GNSS si conletteranno ad Internet per ricevere o trasmettere dati RTK

Sorgente di correzione GNSS

Al rover

Per il Rover, la **sorgente di correzione GNSS** è il punto in cui il Trimble Access software riceverà i dati RTK.

A seconda dei servizi a cui si ha accesso e della configurazione dell'apparecchiatura, le opzioni sono:

- Servizio correzioni RTX Centerpoint Trimble
- un server NTRIP
- un server di distribuzione
- un controller connesso al ricevitore base (se si possiede un controller che può essere lasciato alla base)

Per maggiori informazioni vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#).

Alla base

Per la base, la **sorgente di correzione GNSS** è il punto in cui il Trimble Access software carica i dati RTK.

A seconda della configurazione dell'attrezzatura, le opzioni sono:

- un server NTRIP
- un server di distribuzione

Per maggiori informazioni vedere [Configurare un collegamento dati internet base, page 448](#).

sorgenti GNSS Internet

Al rover

Per il rover le opzioni più comuni **sorgente GNSS Internet** sono:

- **Internet controller:** usare la scheda SIM nel controller o la connessione del controller ad una rete Wi-Fi per connettersi a Internet.
- **Internet ricevitore - modem:** utilizzare la scheda SIM nel ricevitore per connettersi a Internet. Il ricevitore deve essere un ricevitore Trimble con modem interno.

- **Internet del ricevitore - Wi-Fi:** connettere il ricevitore tramite Wi-Fi ad un altro dispositivo connesso a Internet, come un telefono cellulare o un dispositivo MiFi.

TIP – Quando la **sorgente GNSS Internet** è:

- **Internet controller**, è possibile utilizzare Internet per altre funzioni durante il rilevamento RTK, non solo per ricevere dati RTK. Altre funzioni includono lo scaricamento di progetti e lavori o l'invio di email.
- **Internet del ricevitore - modem** o **Ricevitore Internet - Wi-Fi**, è possibile utilizzare Internet solo per ricevere dati RTK. Non è possibile utilizzare Internet per altre funzioni.

Meno comunemente ci si potrebbe connettere ad Internet usando queste **Opzioni sorgente GNSS Internet**:

- **Modem ricevitore:** utilizzare il modem in un ricevitore Trimble più vecchio come R10-1 o R8s SP85 per connettersi a Internet.
- Aggiungere la propria sorgente, come uno smartphone collegato al controller o un telefono cellulare che supporta il servizio Bluetooth DUN.

Per maggiori informazioni vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#).

Alla base

In genere, si deve scollegare il controller dal ricevitore base dopo l'impostazione del rilevamento, in modo da poterlo utilizzare con il rover.

Per la base, le opzioni più comuni **Sorgente GNSS Internet** sono:

- **Internet ricevitore - modem:** utilizzare la scheda SIM nel ricevitore per connettersi a Internet. Il ricevitore deve essere un ricevitore Trimble con modem interno.
- **Internet del ricevitore - Wi-Fi:** connettere il ricevitore tramite Wi-Fi ad un altro dispositivo connesso a Internet, come un telefono cellulare o un dispositivo MiFi.

Se si può lasciare l'apparecchiatura aggiuntiva collegata al ricevitore base, è possibile selezionare le seguenti **Opzioni sorgente GNSS Internet**:

- **Internet controller:** usare la scheda SIM nel controller o la connessione del controller ad una rete Wi-Fi per connettersi a Internet. Questa opzione è adatta solo se si può lasciare il controller collegato al ricevitore base.
- **Internet del ricevitore - cavo:** collegare il ricevitore a un dispositivo esterno come un notebook utilizzando un cavo USB o Ethernet.

Meno comunemente ci si potrebbe connettere ad Internet usando queste **Opzioni sorgente GNSS Internet**:

- **Modem ricevitore:** usare il modem in un precedente ricevitore Trimble per collegarsi a Internet.
- Aggiungere la propria sorgente, come uno smartphone collegato al controller o un telefono cellulare che supporta il servizio Bluetooth DUN.

Per maggiori informazioni vedere [Configurare un collegamento dati internet base, page 448](#).

Configurare un collegamento dati internet rover

1. Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
2. Selezionare **Collegamento dati rover**.
3. Impostare il campo **Tipo** su **Connessione internet**.
4. Per selezionare la **sorgente di correzione GNSS** (da cui il software Trimble Access otterrà correzioni RTK), toccare **▶** per aprire la scheda **sorgente di correzione GNSS** della schermata **Connessioni** e selezionare la sorgente di correzione GNSS impostata e poi toccare **Accetta**.
 - Per configurare le impostazioni per una nuova sorgente di correzione GNSS, toccare **Nuovo**.
 - Per modificare le impostazioni di una sorgente di correzione GNSS esistente, selezionare la sorgente nell'elenco e toccare **Modifica**.

Per maggiori informazioni vedere [opzioni della sorgente di correzione GNSS per il rover, page 443](#).

5. Selezionare la casella di controllo **Richiesta sorgente di correzione GNSS** se si desidera che il software chieda quale sorgente di correzione GNSS utilizzare all'inizio di ogni rilevamento.
6. Per selezionare la **sorgente GNSS Internet** (il modo in cui il rover GNSS si conetterà a Internet per le correzioni GNSS), toccare **▶** per aprire la schermata **sorgente GNSS Internet** e selezionare la **richiesta GNSS da internet**, quindi toccare **Accetta**.
 - Per configurare le impostazioni per una nuova sorgente GNSS Internet, toccare **Aggiungi**.
 - Per modificare le impostazioni di una sorgente GNSS Internet esistente, selezionare la sorgente nell'elenco e toccare **Modifica**.

Per maggiori informazioni vedere [opzioni sorgente GNSS Internet del rover, page 445](#) sotto.

7. Selezionare la casella di controllo **Richiesta Sorgente GNSS Internet** se si desidera che il software chieda quale sorgente GNSS Internet utilizzare all'inizio di ogni rilevamento.
8. Toccare **Accetta**.
9. Toccare **Memorizza** per salvare le modifiche allo stile di rilevamento.

opzioni della sorgente di correzione GNSS per il rover

Utilizzare le correzioni dal Trimble servizio correzioni RTX Centerpoint

1. Impostare l'interruttore **Utilizza RTX (Internet)** su **Si**.
2. Selezionare il mountpoint appropriato per l'abbonamento RTX e zona geografica nel campo **Nome mountpoint**. Il punto montatura **RTXIP** è per le correzioni globali RTX, mentre gli altri sono particolari a specifiche aree di copertura rete.
3. Se necessario impostare l'interruttore **Usa server proxy** su **Si**, poi inserire l'indirizzo del server proxy nel campo **Server proxy** e inserire la **Porta server proxy**.
4. Toccare **Memorizza**.

Per utilizzare le correzioni da un server NTRIP

1. Impostare l'interruttore **Usa RTX (Internet)** su **No**.
2. Impostare l'interruttore **Usa NTRIP** su **Si**.
3. Per forzare il software Trimble Access ad utilizzare sempre la versione 1.0 di NTRIP, selezionare la casella di controllo **Utilizza NTRIP v1.0**.
4. Se il server NTRIP:
 - utilizza un server proxy, impostare l'interruttore **Usa server proxy** su **Si**, poi inserire l'indirizzo del server proxy nel campo **Server proxy** e inserire la **Porta del server proxy**.
 - non utilizza un server proxy, impostare il pulsante **Usa server proxy** su **No**.
5. Per connettersi a un Mountpoint all'avvio di un rilevamento senza la richiesta di inserire il nome del Mountpoint, impostare l'interruttore **Connetti direttamente a Mountpoint** su **Si** e inserire un **Nome Mountpoint**.

TIP – Se non è specificato alcun nome di Mountpoint, il sistema ne richiede uno all'avvio del rilevamento. La selezione verrà quindi memorizzata nel file **GNSSCorrectionSource.xml** nella cartella **Trimble Data \System Files**. Se non è possibile accedere al mountpoint specificato all'avvio del rilevamento, viene visualizzato un elenco di Mountpoint disponibili.

6. Se sono necessari nome utente e password per utilizzare il server NTRIP, inserire i dettagli nei campi **nome utente NTRIP** e **password NTRIP**.
7. Nei campi **Indirizzo IP** e **Porta IP**, inserire le informazioni per il server NTRIP che sono stati inviati dal fornitore dei dati.
8. Se il rover deve fornire informazioni di identificazione attraverso regolari messaggi NMEA al server dei dati base, selezionare la casella di controllo **Invia informazioni di identificazione utente**. All'inizio del rilevamento il software chiede all'utente di inserire queste informazioni.
9. Se il server Trimble Access si connette richiede la crittografia TLS (Transport Layer Security) dei dati Internet, impostare **Usa crittografia TLS** su **Si**. Questa impostazione supporta la versione 1.2 di TLS o successiva.
10. Toccare **Memorizza**.

Per maggiori informazioni vedere [Versioni protocollo NTRIP, page 455](#).

Per utilizzare le correzioni da un server di trasmissione

1. Impostare l'interruttore **Usa RTX (Internet)** su **No**.
2. Impostare l'interruttore **Utilizza NTRIP** su **No**.
3. Nei campi **Indirizzo IP** e **Porta IP**, inserire le informazioni per il server di distribuzione che sono stati inviati dal fornitore dei dati.

4. Se il rover deve fornire informazioni di identificazione attraverso regolari messaggi NMEA al server dei dati base, selezionare la casella di controllo **Invia informazioni di identificazione utente**. All'inizio del rilevamento il software chiede all'utente di inserire queste informazioni.
5. Se il server Trimble Access si connette richiede la crittografia TLS (Transport Layer Security) dei dati Internet, impostare **Usa crittografia TLS** su **Sì**. Questa impostazione supporta la versione 1.2 di TLS o successiva.
6. Toccare **Memorizza**.

Per utilizzare le correzioni da un controller collegato al ricevitore base

1. Impostare l'interruttore **Usa RTX (Internet)** su **No**.
2. Impostare l'interruttore **Utilizza NTRIP** su **No**.
3. Nei campi **indirizzo IP** e **Porta IP** inserire le informazioni visualizzate nel campo **Impostazioni IP di questa base** nella schermata **Base** visualizzata nel controller alla base.

NOTE – Se l'indirizzo IP del controller base sembra non essere valido, Trimble consiglia di effettuare un ripristino software del dispositivo prima di collegarsi ad Internet ed avviare la base.

4. Se il rover deve fornire informazioni di identificazione attraverso regolari messaggi NMEA al server dei dati base, selezionare la casella di controllo **Invia informazioni di identificazione utente**. All'inizio del rilevamento il software chiede all'utente di inserire queste informazioni.
5. Toccare **Memorizza**.

opzioni sorgente GNSS Internet del rover

Collegare il controller ad internet.

Quando **Controller Internet** è la sorgente GNSS internet, è possibile:

- Connettere il controller a Internet utilizzando la scheda SIM del controller o utilizzando una connessione a una rete Wi-Fi configurata in precedenza.
- Connettere il controller al ricevitore utilizzando il Bluetooth o un cavo seriale.
- La connessione Internet può essere utilizzata per altre funzioni durante il rilevamento RTK, non solo per i dati RTK. Altre funzioni includono scaricare progetti e lavori o inviare email.

Per configurare **Controller Internet** come sorgente GNSS Internet:

1. Nella schermata **Collegamento dati rover** dello stile di rilevamento, toccare ► vicino al campo **sorgente GNSS Internet** e selezionare la connessione denominata **Controller Internet**.
2. Se la connessione **Controller Internet** non è ancora stata configurata, toccare **Config** nella schermata **Sorgente GNSS Internet** per aprire la schermata impostazioni di connessione del sistema operativo e

impostare la connessione. Vedere [Impostazione connessione a Internet, page 596](#).

3. Nella schermata **Sorgente GNSS internet** toccare **Accetta** per tornare alla schermata **Collegamento dati rover**.
4. Toccare **Memorizza**.

Collegare il ricevitore ad internet

Quando **Internet ricevitore - modem** o **Ricevitore Internet - Wi-Fi** è la GNSS sorgente Internet, la connessione Internet può essere utilizzata solo per ricevere dati RTK. Non è possibile utilizzare la connessione **Internet ricevitore** per altre funzioni, come scaricare progetti e lavori o inviare un'email.

Quando **Internet ricevitore - modem** è la sorgente GNSS Internet:

- Il ricevitore deve essere un ricevitore Trimble con modem interno dotato di firmware rilasciato dopo il 2017.
- Il ricevitore deve avere una scheda SIM inserita.

Per configurare internet del ricevitore come sorgente GNSS Internet:

1. Nella schermata **Collegamento dati rover** dello stile di rilevamento, toccare ► vicino al campo **GNSS sorgente Internet** e selezionare la **Internet ricevitore** connessione più appropriata per la configurazione dell'apparecchiatura. Selezionare:
 - **Internet ricevitore - modem** se il ricevitore è un ricevitore Trimble con modem interno
 - **Internet del ricevitore - Wi-Fi** se il ricevitore può connettersi via Wi-Fi ad un altro dispositivo connesso a Internet, come un telefono cellulare o un dispositivo MiFi.

TIP – Nella maggior parte dei casi non sarà necessario modificare le impostazioni della connessione **Internet ricevitore**.

2. Toccare **Accetta** per tornare alla schermata **Collegamento dati rover**.
3. Se la scheda SIM nel ricevitore ha un PIN, inserire il PIN nel campo **Pin modem**.
4. Toccare **Memorizza**.

Se si prova la connessione e questa non funziona, potrebbe essere necessaria un'ulteriore configurazione:

1. Nel campo **sorgente GNSS Internet**, toccare ► per aprire la schermata **sorgente GNSS Internet**.
2. Selezionare la connessione **Internet ricevitore** e toccare **Modifica**.
3. Il campo **CID** mostra l'ID contesto da usare. Di solito una scheda SIM ha un solo ID contesto (CID). Per ottenere gli ID contesto definiti dalla scheda SIM nel ricevitore, toccare ► e selezionare **Carica da modem** e quindi selezionare il CID da utilizzare.
4. Nel campo **APN**, toccare ► per scegliere il metodo per selezionare il Nome Punto di Accesso (APN) per il fornitore di servizi Internet. Questo è il fornitore che fornisce la scheda SIM del ricevitore:

- Scegliere **SIM predefinita** per utilizzare il profilo APN selezionato direttamente dalla scheda SIM nel ricevitore.
- Scegliere **Seleziona Nome Punto di Accesso (APN)** per selezionare la propria **Posizione** e il proprio **Fornitore e piano** dalla procedura guidata APN in Trimble Access. Toccare **Accetta**.
- Scegliere **Carica da modem** per collegarsi al modem e caricare e memorizzare le informazioni APN dal modem al file **GNSSInternetSource.xml** nella cartella **Trimble Data\System Files**. Le impostazioni memorizzate vengono utilizzate ogni volta che si utilizza questa connessione Internet.

NOTE - L'opzione **Carica da modem** è disponibile solo se il ricevitore ha installato il firmware versione 5.50 o successiva.

5. Immettere il **Nome utente cellulare** e la **Password cellulare**. Per impostazione predefinita, questi campi sono entrambi impostati su **guest**.
6. Toccare **Accetta**.
7. Nella schermata **GNSS internet**, toccare **Accetta**.
8. Toccare **Memorizza**.

Per collegare il controller a Internet utilizzando un altro dispositivo

Se si ha un altro dispositivo come un vecchio ricevitore o un telefono mobile che supporta il servizio Bluetooth DUN, è possibile collegare il controller ad Internet utilizzando tale dispositivo. È possibile collegare il controller a Internet utilizzando uno smartphone separato.

La connessione Internet è disponibile per altre funzioni durante il rilevamento RTK, non solo per i dati RTK. Altre funzioni includono scaricare progetti e lavori o inviare email.

NOTE - Per connettersi ad Internet attraverso un ricevitore o un telefono mobile che non è uno smartphone:

- Il modem del dispositivo deve supportare il servizio Bluetooth DUN.
- Il ricevitore deve essere un vecchio ricevitore Trimble, come R10-1 o R8s.



Se il ricevitore non supporta Bluetooth DUN e si desidera utilizzare Internet sul controller, è necessario [utilizzare una connessione Controller Internet](#).

Per collegare il controller a Internet utilizzando:


- uno smartphone separato, collegarsi allo smartphone e poi selezionare **Internet controller** nella **Schermata sorgente GNSS Internet**. Per maggiori informazioni vedere [Configurazione Internet usando uno smartphone separato, page 598](#).
- un vecchio ricevitore o un telefono cellulare, toccare **Aggiungi** nella schermata **Sorgente GNSS**

Internet . Per ulteriori informazioni, vedere [Connessione Internet utilizzando un altro dispositivo, page 601](#).

Configurare un collegamento dati internet base

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
2. Selezionare **Collegamento dati base**.
3. Impostare il campo **Tipo** su **Connessione internet**.
4. Per selezionare la **sorgente di correzione GNSS** (su cui il Trimble Access software caricherà RTK correzioni), toccare  per aprire la scheda **sorgente di correzione GNSS** nella schermata **Connessioni** e selezionare la sorgente di correzione GNSS impostata e poi toccare **Accetta**.
 - Per configurare le impostazioni per una nuova sorgente di correzione GNSS, toccare **Nuovo**.
 - Per modificare le impostazioni di una sorgente di correzione GNSS esistente, selezionare la sorgente nell'elenco e toccare **Modifica**.


Per maggiori informazioni vedere [Opzioni sorgente di correzione GNSS per la base, page 448](#).

5. Selezionare la casella di controllo **Richiesta sorgente di correzione GNSS** se si desidera che il software chieda quale sorgente di correzione GNSS utilizzare all'inizio di ogni rilevamento.
6. Per selezionare la **sorgente GNSS Internet** (il modo in cui la base GNSS si conetterà ad Internet per le correzioni GNSS), toccare  per aprire la schermata **sorgente GNSS Internet** e selezionare la **sorgente GNSS internet** richiesta, quindi toccare **Accetta**.
 - Per configurare le impostazioni per una nuova sorgente GNSS Internet, toccare **Aggiungi**.
 - Per modificare le impostazioni di una sorgente GNSS Internet esistente, selezionare la sorgente nell'elenco e toccare **Modifica**.

Per maggiori informazioni vedere [Opzioni sorgente GNSS Internet per la base, page 450](#) sotto.

7. Selezionare la casella di controllo **Richiesta Sorgente GNSS Internet** se si desidera che il software chieda quale sorgente GNSS Internet utilizzare all'inizio di ogni rilevamento.
8. Toccare **Accetta**.
9. Toccare **Memorizza** per salvare le modifiche allo stile di rilevamento.

Opzioni sorgente di correzione GNSS per la base

1. Nella schermata **Collegamento dati base** dello stile di rilevamento, toccare  vicino al campo **sorgente di correzione GNSS** per aprire la scheda **Sorgente di correzione GNSS** nella schermata **Connessioni**:
 - Per configurare le impostazioni per una nuova sorgente di correzione GNSS, toccare **Nuovo**.
 - Per modificare le impostazioni di una sorgente di correzione GNSS esistente, selezionare la sorgente nell'elenco e toccare **Modifica**.

2. Selezionare la **Modalità funzionamento base**:

- Nella maggior parte dei casi, il ricevitore alla base caricherà i dati su un server di distribuzione. Selezionare **Carica dati su server remoto**.

Se il ricevitore è connesso a Internet attraverso un dispositivo esterno come uno smartphone o un dispositivo MiFi, è necessario lasciare il dispositivo collegato al ricevitore alla base.

- Se il ricevitore alla base funzionerà come server di base, selezionare **Funziona come server** e immettere la **Porta IP**.

Per operare come server base, è necessario lasciare il controller collegato al ricevitore alla base.

Quando il ricevitore alla base:

- Funziona come server, la base deve avere un indirizzo IP pubblico statico.
- Carica i dati su un server, la base può avere un indirizzo IP locale.

3. Configurare le impostazioni per la sorgente di correzione GNSS selezionata. Vedere:

- [Caricare le correzioni su un server NTRIP, page 449](#)
- [Caricare le correzioni su un server di distribuzione, page 450](#)

Caricare le correzioni su un server NTRIP

1. Impostare l'interruttore **Usa NTRIP** su **Si**.
2. Per forzare il software Trimble Access ad utilizzare sempre la versione 1.0 di NTRIP, selezionare la casella di controllo **Utilizza NTRIP v1.0**.
3. Per connettersi a un Mountpoint all'avvio di un rilevamento senza la richiesta di inserire il nome del Mountpoint, inserire il **Nome Mountpoint**.

TIP – Se non è specificato alcun nome di Mountpoint, il sistema ne richiede uno all'avvio del rilevamento. La selezione verrà quindi memorizzata nel file **GNSSCorrectionSource.xml** nella cartella **Trimble Data \System Files**. Se non è possibile accedere al mountpoint specificato all'avvio del rilevamento, viene visualizzato un elenco di Mountpoint disponibili.

4. Se sono necessari nome utente e password per utilizzare il server NTRIP, inserire i dettagli nei campi **nome utente NTRIP** e **password NTRIP**.
5. Inserire l'**Indirizzo IP** e **Porta IP** del server NTRIP ottenuti dall'operatore del server

Se la **Sorgente Internet GNSS** è **Controller Internet**, i valori **Dell'indirizzo IP** e **della Porta IP** sono visualizzati nel campo **Impostazioni IP di questa base** nella schermata **Base** che appare sul controller collegato al ricevitore base una volta che si avvia il rilevamento base.

NOTE – Se l'indirizzo IP del controller base sembra non essere valido, Trimbleconsiglia di effettuare un ripristino software del dispositivo prima di collegarsi ad Internet ed avviare la base.

6. Se il server Trimble Access si connette richiede la crittografia TLS (Transport Layer Security) dei dati Internet, impostare **Usa crittografia TLS** su **Sì**. Questa impostazione supporta la versione 1.2 di TLS o successiva.
7. Toccare **Memorizza**.

Per maggiori informazioni vedere [Versioni protocollo NTRIP, page 455](#).

Caricare le correzioni su un server di distribuzione

1. Impostare l'interruttore **Utilizza NTRIP** su **No**.
2. Inserire l'**Indirizzo IP** e **Porta IP** del server ottenuti dall'operatore del server

Se la **Sorgente Internet GNSS** è **Controller Internet**, i valori **Dell'indirizzo IP** e **della Porta IP** sono visualizzati nel campo **Impostazioni IP di questa base** nella schermata **Base** che appare sul controller collegato al ricevitore base una volta che si avvia il rilevamento base.

NOTE – Se l'indirizzo IP del controller base sembra non essere valido, Trimble consiglia di effettuare un ripristino software del dispositivo prima di collegarsi ad Internet ed avviare la base.

TIP – Per connettere un rover alla base, è necessario avviare una base Internet mobile con indirizzo IP pubblico.

3. Se il server Trimble Access si connette richiede la crittografia TLS (Transport Layer Security) dei dati Internet, impostare **Usa crittografia TLS** su **Sì**. Questa impostazione supporta la versione 1.2 di TLS o successiva.
4. Toccare **Memorizza**.

Opzioni sorgente GNSS Internet per la base

1. Nella schermata **Collegamento dati base** dello stile di rilevamento, toccare ► vicino al campo **Sorgente GNSS Internet** per aprire la schermata **Sorgente GNSS Internet**.
2. Selezionare il modo in cui connettersi a Internet e quindi toccare **Config**. Vedere:
 - [Per connettere il ricevitore a Internet usando il modem del ricevitore, page 451](#)
 - [Per connettere il ricevitore a Internet utilizzando una rete Wi-Fi, page 452](#)
 - [Per connettere il ricevitore a Internet usando un cavo, page 453](#)
 - [Collegare il controller ad internet., page 453](#)
 - [Per collegare il controller a Internet utilizzando un altro dispositivo, page 453](#)

Per connettere il ricevitore a Internet usando il modem del ricevitore

Trimble I ricevitori con modem interno con firmware rilasciato dopo il 2017 possono utilizzare una connessione **Internet - Modem ricevitore**.

Per configurare **Internet ricevitore - modem** come sorgente GNSS Internet:

1. Nel campo **sorgente GNSS internet**, toccare ► per aprire la schermata **sorgente GNSS Internet** e selezionare la connessione chiamata **Ricevitore Internet - modem**. Toccare **Accetta**.

TIP – Nella maggior parte dei casi non sarà necessario modificare le impostazioni di connessione **Ricevitore internet - modem**.

2. Se la scheda SIM nel ricevitore ha un PIN, inserire il PIN nel campo **Pin modem**.
3. Toccare **Memorizza**.

Se si prova la connessione e questa non funziona, potrebbe essere necessaria un'ulteriore configurazione:

1. Nel campo **sorgente GNSS Internet**, toccare ► per aprire la **schermata sorgente GNSS Internet**.
2. Selezionare la connessione chiamata **Ricevitore Internet - Modem** e toccare **Modifica**.
3. Il campo **CID** mostra l'ID contesto da usare. Di solito una scheda SIM ha un solo ID contesto (CID). Per ottenere gli ID contesto definiti dalla scheda SIM nel ricevitore, toccare ► e selezionare **Carica da modem** e quindi selezionare il CID da utilizzare.
4. Nel campo **APN**, toccare ► per scegliere il metodo per selezionare il Nome Punto di Accesso (APN) per il fornitore di servizi Internet. Questo è il fornitore che fornisce la scheda SIM del ricevitore:
 - Scegliere **SIM predefinita** per utilizzare il profilo APN selezionato direttamente dalla scheda SIM nel ricevitore.
 - Scegliere **Seleziona Nome Punto di Accesso (APN)** per selezionare la propria **Posizione** e il proprio **Fornitore e piano** dalla procedura guidata APN in Trimble Access. Toccare **Accetta**.
 - Scegliere **Carica da modem** per collegarsi al modem e caricare e memorizzare le informazioni APN dal modem al file **GNSSCorrectionSource.xml** nella cartella **Trimble Data\System Files**. Le impostazioni memorizzate vengono utilizzate ogni volta che ci si connette utilizzando questo GNSS sorgente di correzione.

NOTE – L'opzione **Carica da modem** è disponibile solo se il ricevitore ha installato il firmware versione 5.50 o successiva.

5. Immettere il **Nome utente cellulare** e la **Password cellulare**. Per impostazione predefinita, questi campi sono entrambi impostati su **guest**.
6. Toccare **Accetta**.
7. Nella schermata **GNSS internet**, toccare **Accetta**.
8. Toccare **Memorizza**.

Per connettere il ricevitore a Internet utilizzando una rete Wi-Fi

Se si possiede un dispositivo esterno con una scheda SIM all'interno, come un telefono cellulare o un dispositivo MiFi che si può lasciare alla stazione base, è possibile connettere il ricevitore ad Internet utilizzando una connessione Wi-Fi al dispositivo esterno.

Per configurare il **ricevitore Internet - Wi-Fi** come sorgente GNSS Internet:

1. Nel campo **Sorgente GNSS Internet**, toccare ► per aprire la schermata **Sorgente GNSS Internet** e selezionare la connessione chiamata **Ricevitore Internet - Wi-Fi**. Toccare **Accetta**.
2. Per modificare le impostazioni di connessione Wi-Fi del ricevitore, toccare **Modifica**. Il software Trimble Access deve essere collegato al ricevitore per essere in grado di modificare le impostazioni di connessione Wi-Fi del ricevitore. In alternativa, è possibile lasciare le impostazioni così come sono per il momento e modificarle quando ci si connette al ricevitore quando si avvia il rilevamento base.
3. Toccare **Memorizza**.

Per configurare le impostazioni di connessione del ricevitore Wi-Fi:

1. Assicurarsi che il telefono esterno o il dispositivo MiFi siano accesi.
2. Se lo stile di rilevamento selezionato ha il campo **Sorgente GNSS Internet** impostato su **Ricevitore Internet - Wi-Fi**, in questo caso quando Trimble Access si connette al ricevitore viene visualizzata la schermata di **configurazione Wi-Fi ricevitore**.

NOTE - Se il software avvisa che il ricevitore deve essere riavviato in modalità **Client**, toccare **Accetta**. Una volta riavviato il ricevitore, Trimble Access si riconnette automaticamente al ricevitore e mostra la schermata di **Configurazione Wi-Fi ricevitore**.

3. Selezionare la scheda **Client**.
4. Assicurarsi che la casella di spunta **Abilitato** sia selezionata.
5. Per aggiungere una rete Wi-Fi, toccare **Scansione**. Dall'elenco delle reti disponibili, toccare la rete che si vuole aggiungere.

Il software ritorna alla schermata di **configurazione Wi-Fi ricevitore**, mostrando la rete selezionata nella tabella.

6. Effettuare i cambiamenti e toccare **Accetta**.
7. Toccare **Accetta**.
8. Per confermare che si desidera utilizzare la prima rete dell'elenco, toccare **Invio** nella schermata di **configurazione Wi-Fi ricevitore**.

Trimble Access continua ad avviare il rilevamento base.

Per connettere il ricevitore a Internet usando un cavo

Se si sta impostando una stazione base permanente con un dispositivo esterno che si conetterà a Internet come un notebook, è possibile collegare il ricevitore al dispositivo esterno utilizzando un cavo Ethernet.

Per configurare il **ricevitore Internet – Cavo** come sorgente GNSS Internet:

1. Nel campo **Sorgente GNSS Internet**, toccare ► per aprire la schermata **Sorgente GNSS Internet** e selezionare la connessione chiamata **Ricevitore Internet – Cavo**. Toccare **Accetta**.
2. Toccare **Memorizza**.

Collegare il controller ad internet.

NOTE – In genere, si deve scollegare il controller dal ricevitore base dopo l'impostazione del rilevamento, in modo da poterlo utilizzare con il rover. In tal caso è necessario utilizzare una connessione **Internet ricevitore**. Utilizzare una connessione **Controller Internet** solo se è possibile lasciare il controller collegato al ricevitore base durante il rilevamento.

Quando si utilizza una connessione **Controller Internet**, è possibile collegare il controller al ricevitore utilizzando il Bluetooth o un cavo seriale.

1. Nel campo **Sorgente GNSS Internet**:
 - a. Toccare ► per aprire la schermata **sorgente GNSS Internet** e selezionare la connessione denominata **Controller Internet**.
 - b. Se la connessione non è ancora stata configurata **Controller Internet**, toccare **Config** nella schermata **sorgente GNSS Internet** per aprire la schermata impostazioni di connessione del sistema operativo e impostare la connessione.
 - c. Nella schermata **GNSS internet**, toccare **Accetta**.
2. Toccare **Memorizza**.

Per collegare il controller a Internet utilizzando un altro dispositivo

Se si ha un altro dispositivo come un vecchio ricevitore o un telefono mobile che supporta il servizio Bluetooth DUN, è possibile collegare il controller ad Internet utilizzando tale dispositivo. È possibile collegare il controller a Internet utilizzando uno smartphone separato.

NOTE – Per connettersi ad Internet attraverso un ricevitore o un telefono mobile che non è uno smartphone:

- Il modem del dispositivo deve supportare il servizio Bluetooth DUN.
- Il ricevitore deve essere un vecchio ricevitore Trimble, come R10-1 o R8s.

Se il ricevitore non supporta Bluetooth DUN e si desidera utilizzare Internet nel controller, utilizzare una [connessione Controller Internet](#).

Per collegare il controller a Internet utilizzando:

- uno smartphone separato, collegarsi allo smartphone e poi selezionare **Internet controller** nella **GNSS schermata sorgente Internet**. Per maggiori informazioni vedere [Configurazione Internet usando uno smartphone separato, page 598](#).
- un vecchio ricevitore o un telefono cellulare, toccare **Aggiungi** nella schermata **Sorgente GNSS Internet**. Per ulteriori informazioni, vedere [Connessione Internet utilizzando un altro dispositivo, page 601](#).

NOTE – Dato che i dati sono instradati attraverso il controller con questo tipo di connessione, connettere il controller a Internet attraverso un altro dispositivo solo se si può lasciare il controller collegato al ricevitore base durante il rilevamento. Se è necessario scollegare il controller dal ricevitore base dopo l'impostazione del rilevamento in modo da poterlo utilizzare nel rover, è necessario utilizzare una connessione [Internet ricevitore - modem](#) o [Ricevitore Internet - Wi-Fi](#).

Impostazioni server NTRIP

Un server NTRIP è un server di distribuzione Internet che gestisce l'autenticazione e il controllo password per le sorgenti di correzioni differenziali come le reti VRS e trasmette le correzioni dalla sorgente selezionata.

NTRIP è l'acronimo per Trasporto in Rete di RTCM mediante Protocollo Internet.

Configurare le impostazioni NTRIP quando viene creato un contatto GNSS per un collegamento dati internet. Quando si inizia il rilevamento, viene stabilita una connessione con il server NTRIP. Appare inoltre una tabella che mostra le sorgenti di correzione disponibili dal server, indicati come "mountpoint". Queste possono essere stazioni singole o reti (ad esempio VRS). Il tipo di dati di stazione base che fornisce ogni "mountpoint" è indicato nella tabella delle sorgenti. Per ordinare le sorgenti disponibili, toccare il campo di ordinamento sopra l'elenco e scegliere se ordinare per **Distanza**, **Formato** o **Mountpoint**. Toccare una riga nella tabella per visualizzare informazioni più dettagliate per il Mountpoint selezionato.

Per usare le sorgenti inserite, selezionare **Accetta**. I dati base del mountpoint selezionato fluiscono attraverso Trimble Access al ricevitore GNSS connesso.

Se è necessaria l'autenticazione per connettersi a un particolare punto di montaggio, e non è stato configurato nei contatti GNSS, Trimble Access visualizza una schermata dove è possibile inserire nome utente e password.

Versioni protocollo NTRIP

Quando il software Trimble Access si connette al server NTRIP, verifica se questo supporta la versione 2.0 di NTRIP, e se lo supporta, il software comunica usando la versione 2.0 del protocollo. Se non lo supporta il software Trimble Access comunica usando il protocollo NTRIP versione 1,0.

Per forzare il software ad utilizzare sempre la versione 1.0 di NTRIP, selezionare la casella di controllo **Utilizza NTRIP v1.0** quando si configurano le impostazioni NTRIP nel contatto GNSS.

La versione 2 di NTRIP include miglioramenti allo standard originale. Trimble Access ora supporta le seguenti funzioni di NTRIP versione 2:

Funzione di NTRIP 2.0	Vantaggi rispetto a 1.0
Compatibilità HTTP completa	Corregge i problemi del server proxy. Supporta gli host virtuali utilizzando la "direttiva Host".
Codifica trasferimento chunked	Riduce il tempo di elaborazione dati. Maggior controllo dei dati.

Servizio stazione base Internet (IBSS)

Il servizio Trimble IBSS fornisce un modo semplice per trasmettere correzioni RTK via Internet da un ricevitore base impostato ai ricevitori rover. Una volta impostato il ricevitore GNSS come stazione base e scelto IBSS come collegamento dati base, le correzioni RTK vengono inviate automaticamente a qualsiasi rover che utilizza IBSS anche nello stesso progetto Trimble Connect. Non è necessaria alcuna configurazione separata per il server delle correzioni.

È possibile impostare flussi IBSS multipli in un progetto, uno per ricevitore base. Il ricevitore base può essere in una posizione fissa permanente o può essere una base temporanea che si imposta ogni giorno. I punti di montaggio IBSS esistono fino a quando non li si elimina, a prescindere dal fatto che una base stia trasmettendo le correzioni. Ciò consente di utilizzare lo stesso punto di montaggio, giorno dopo giorno, anche se si sposta la base su posizioni diverse nel progetto.



I ricevitori rover possono utilizzare le correzioni RTK fornite da IBSS nello stesso progetto Trimble Connect.

NOTE -

- Per utilizzare IBSS in Trimble Access, è necessario creare il punto di montaggio IBSS in un progetto che risiede in Trimble Connect. Se l'organizzazione esegue flussi IBSS tramite Trimble Connected Community (TCC) o Works Manager, questi di montaggio IBSS non sono disponibili in Trimble Access.
- Se si utilizza un ricevitore GNSS Spectra Geospatial, solo il ricevitore GNSS SP100 può essere utilizzato come rover o come **ricevitore base** con IBSS. I ricevitori GNSS SP60, SP80, SP85 e SP90m possono essere utilizzati solo come **ricevitori rover** con IBSS.

Configurare lo stile di rilevamento da utilizzare IBSS

Per il rover:

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
2. Toccare **Collegamento dati rover**.
3. Impostare il campo **Tipo** su **Connessione internet**.
4. Toccare  vicino al campo **sorgente di correzione GNSS** per aprire la **scheda sorgente di correzione GNSS** della schermata **Connessioni** e quindi toccare la sorgente di correzione GNSS **IBSS** per selezionarla.
5. Per impostare le opzioni di sicurezza per la connessione, toccare **Modifica**.

Per impostazione predefinita, la connessione utilizza la **protezione avanzata** e crittografa i dati utilizzando la crittografia dei dati Internet TLS (Transport Layer Security) sulla porta 2125. Se il firewall di rete non supporta la crittografia TLS, selezionare **Compatibilità massima**. Quando si seleziona **Compatibilità massima**, i dati non crittografati vengono inviati utilizzando la porta 2101. Toccare **Memorizza**.



6. Toccare **Accetta**.

Quando si seleziona la sorgente di correzione GNSS, **IBSS** le seguenti impostazioni vengono configurate automaticamente:

- **Internet controller** è selezionato come **sorgente GNSS Internet**. Il software si conatterà ad Internet utilizzando la connessione internet del controller.
- L'impostazione **Riciesta per origine GNSS Internet** è impostata su **No**.

7. Toccare **Accetta** per salvare le modifiche nella schermata **Collegamento dati rover**.
8. Toccare **Memorizza** per salvare le modifiche allo stile di rilevamento.

Per la base:

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
2. Toccare **Collegamento dati base**.
3. Impostare il campo **Tipo** su **Connessione internet**.
4. Toccare  vicino al campo **sorgente di correzione GNSS** per aprire la **scheda sorgente di correzione GNSS** della schermata **Connessioni** e quindi toccare la **IBSS** sorgente di correzione GNSS per selezionarla e quindi toccare **Accetta**.
5. Per impostare le opzioni di sicurezza per la connessione, toccare **Modifica**.

Per impostazione predefinita, la connessione utilizza la **protezione avanzata** e crittografa i dati utilizzando la crittografia dei dati Internet TLS (Transport Layer Security) sulla porta 2125. Se il firewall di rete non supporta la crittografia TLS, selezionare **Compatibilità massima**. Quando si seleziona

Compatibilità massima, i dati non crittografati vengono inviati utilizzando la porta 2101. Toccare **Memorizza**.

6. Toccare **Accetta**.
7. Per selezionare la **sorgente GNSS Internet** (il modo in cui la base GNSS si conetterà ad Internet per le correzioni GNSS), toccare ► per aprire la schermata **sorgente GNSS Internet** e selezionare la **richiesta GNSS da internet**.

In genere si usa **Ricevitore Internet - modem** o **Ricevitore Internet - Wi-Fi** e queste opzioni di solito non richiedono ulteriore configurazione.

Altrimenti si potrebbe usare **Modem ricevitore** per utilizzare il modem in un vecchio ricevitore Trimble, come R10-1 o R8S per connettersi ad Internet, o **Internet controller** se si può lasciare il controller collegato al ricevitore alla base.

Per maggiori informazioni vedere [Opzioni sorgente GNSS Internet per la base, page 450](#).

8. Toccare **Accetta**.
9. Toccare **Accetta** per salvare le modifiche nella schermata **Collegamento dati base**.
10. Toccare **Memorizza** per salvare le modifiche allo stile di rilevamento.

Connettere un ricevitore base al servizio IBSS


1. Connettere il controller a Internet e accedere a Trimble Access utilizzando il Trimble ID.
2. Aprire il progetto Trimble Connect. Per creare un punto di montaggio IBSS in un progetto Trimble Connect, è necessario essere amministratore progetto.

TIP - Se è stato creato il progetto in Trimble Connect o se è stato caricato un progetto locale nel cloud in Trimble Access, si è automaticamente un amministratore del progetto.

3. Aprire o creare un lavoro nel progetto Trimble Connect.
4. Assicurarsi che lo stile di rilevamento sia IBSS selezionato come **Collegamento dati base**.
5. Per avviare un rilevamento base, toccare ☰ e selezionare **Misurare** e selezionare lo stile di rilevamento configurato per utilizzare IBSS, quindi selezionare **Avvio ricevitore base**.
6. Per aggiungere un punto di montaggio IBSS, toccare **Crea**, inserire il nome del punto di montaggio e toccare **Crea**.
7. Selezionare il punto di montaggio IBSS da utilizzare e poi toccare **Accetta**.
8. Nella schermata **Base iniziale** inserire il nome del punto base, le coordinate base e l'altezza dell'antenna. Toccare **Avvio**.

Trimble Access avvia il rilevamento, inviando le correzioni base ai rover usando questo punto di montaggio IBSS nel progetto Trimble Connect.

Connettere un ricevitore rover al servizio IBSS


1. Connettere il controller a Internet e accedere a Trimble Access utilizzando il Trimble ID.
2. Aprire o creare un lavoro nel progetto Trimble Connect che contiene il punto di montaggio IBSS che si desidera utilizzare.
3. Assicurarsi che lo stile di rilevamento sia IBSS selezionato come **collegamento dati Rover**.
4. Per avviare un rilevamento rover, toccare  e selezionare **Misura o Picchettamento**, selezionare lo stile di rilevamento configurato per utilizzare IBSS e quindi selezionare la funzione software da utilizzare, ad esempio **Misura punti**.

Il software mostra un elenco di punti di montaggio IBSS che al momento inviano correzioni al progetto Trimble Connect.

5. Selezionare il punto di montaggio IBSS dal quale si vogliono ricevere le correzioni, poi toccare **Accetta**.
Il rilevamento inizia e la barra di stato mostra le correzioni che si stanno ricevendo.
6. Ora si è pronti per iniziare a misurare o picchettare.

Gestire i punti di montaggio IBSS

Per gestire i punti di montaggio IBSS:

1. Selezionare il progetto nella schermata **Progetti** e quindi toccare  per aprire la schermata delle impostazioni del progetto.
2. Selezionare la scheda IBSS.
 - Per aggiungere un punto di montaggio IBSS, toccare **Crea**, inserire il nome del punto di montaggio e toccare **Crea**.
 - Per eliminare un punto di montaggio, selezionarlo nell'elenco e quindi toccare **Elimina**.

NOTE - Solo gli amministratori di progetto possono creare o eliminare un punto di montaggio.

Servizio correzioni RTX

Il servizio correzioni Trimble Centerpoint RTX™ è un sistema PPP (posizionamento punto preciso) di massima precisione che offre il posizionamento preciso al centimetro in tempo reale senza il bisogno di una stazione base RTK o un network VRS.

Eeguire un rilevamento utilizzando le correzioni Trimble RTX da satellite o da internet, in aree aperte in cui le correzioni su base terrestre non sono disponibili. Quando si esegue il rilevamento su grandi distanze in un'area remota, come un oleodotto o altre condutture o linee elettriche, la tecnologia Trimble RTX elimina la necessità di spostare continuamente la stazione base o, nel caso in cui si usano le correzioni da satellite, di mantenere la connessione alla copertura cellulare.

Abbonamenti RTX

Se si possiede un ricevitore Trimble che supporta la tecnologia Trimble RTX e con l'abbonamento appropriato, è possibile utilizzare il servizio di correzioni Trimble Centerpoint® RTX.

La data di scadenza dell'abbonamento RTX Trimble è visualizzata nella schermata **Impostazioni strumentazione/ricevitore**.

Gli abbonamenti RTX Trimble che comprendono acquisti di blocchi di ore funzionano ad intervalli di tempo, cioè le ore/minuti acquistati devono essere usati tra la data di inizio e la data di fine servizio.

Per ulteriori informazioni visitare il sito positioningservices.trimble.com.

Per configurare un rilevamento RTX

Per configurare uno stile rilevamento RTK, creare uno stile di rilevamento RTK con il formato di trasmissione impostato su satellite **RTX (SV)** o una connessione Internet **RTX (Internet)**.

Se si seleziona **RTX (Internet)** come **tipo di rilevamento**, nella schermata **Collegamento dati rover** dello stile di rilevamento è necessario creare una **sorgente di correzione GNSS** per il servizio Internet RTX, con il **nome Mountpoint** appropriato selezionato. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#).

Se configurato per l'uso di **RTX (Internet)**, il software ritorna automaticamente all'uso di **RTX (SV (Veicolo Satellitare))** se il software non è in grado di connettersi ad Internet o se viene interrotta la connessione Internet. Una volta ripristinata la connessione Internet, il software riprende utilizzando **RTX (Internet)**.

NOTE – Perché lo stile di rilevamento ritorni automaticamente da **RTX (Internet)** a **RTX (SV (Veicolo Satellitare))**, il firmware del ricevitore GNSS collegato deve essere alla versione 6.28 o successiva dei ricevitori Trimble con tecnologia Trimble ProPoint® o versione 5.68 o successiva se il ricevitore non ha la tecnologia Trimble ProPoint.

Tempi di convergenza

I tempi di convergenza tipici dipendono dalla regione in cui si sta lavorando e dal ricevitore GNSS in uso:

- Se il ricevitore GNSS ha la tecnologia Trimble ProPoint, nella maggior parte dei casi è possibile ottenere la convergenza in 1-3 minuti nelle regioni RTX veloci e 3-10 minuti a livello globale.
- Se il ricevitore GNSS non ha la tecnologia Trimble ProPoint, la convergenza in genere richiederà 5-10 minuti nelle regioni RTX veloci e meno di 15-30 minuti a livello globale.

Per saperne di più sul livello di servizio RTX nella tua area, visita <https://positioningservices.trimble.com/en/rtx>.

Mentre i tempi di convergenza indicati sono reali nella maggior parte dei casi, il tempo di convergenza varia in base alla salute della costellazione GNSS, al livello di multipath e alla prossimità di ostruzioni, come grandi alberi ed edifici.

Sistema di riferimento

Le coordinate misurate durante un rilevamento usando il servizio Trimble CenterPoint RTX sono calcolate e memorizzate nel sistema di riferimento ITRF 2020 all'epoca della misurazione. Quando si avvia un rilevamento RTX, Trimble Access utilizza il modello di spostamento locale o se non è disponibile alcun modello locale per la propria posizione, il software seleziona una placca tettonica nel modello di placca tettonica globale, per propagare la coordinata ITRF 2020 dall'epoca di misurazione a **Epoca di riferimento Globale** per il lavoro. Trimble Access quindi applica una trasformazione datum per trasformare la coordinata ITRF 2020 in **Datum di riferimento Globale** per il lavoro.

Offset RTX-RTK

Come descritto in precedenza, Trimble Access trasforma le coordinate RTX in **Datum di riferimento Globale** per il lavoro. Tuttavia, ci possono essere delle volte in cui i dati RTK non si adattano esattamente ai dati RTX. Per esempio:

- Ci sono errori residui fra le posizioni RTX e RTK dopo la trasformazione.
- I dati RTK si basano su un tasto **Qui**.
- I dati RTK si basano su una stazione base o rete VRS che non utilizza lo stesso **Datum di riferimento Globale** del lavoro.
- Si sta lavorando in una zona di deformazione attiva dove il modello di placca tettonica o i modelli di spostamento locali non dà buoni risultati.

Trimble Access permette ai dati RTK che non sono espressi in termini di **Datum di riferimento Globale** di essere abbinati con i dati RTX nello stesso lavoro usando un **Offset RTX-RTK**. Questo tipo di offset viene calcolato da un punto preciso RTK e un punto preciso RTX nello stesso luogo fisico e la differenza viene applicata a tutte i punti RTX misurati per renderli compatibili con i dati RTK del lavoro. Le misurazioni grezze RTX sono memorizzate e l'offset viene applicato quando si visualizzano le coordinate o prima di eseguire le operazioni sulle misurazioni RTX quali: calcoli cogo e picchettamento.

Quando si esegue una calibrazione sito usando misurazioni RTX ed esiste un offset RTX-RTK nel lavoro, l'offset viene applicato per portare le misurazioni RTX in termini compatibili coi dati RTK prima di calcolare la calibrazione sito. Trimble consiglia di ottenere un offset RTX-RTK molto preciso prima di eseguire una calibrazione sito usando misurazioni RTX.

Quando si applica un offset RTX-RTK ad un lavoro, le stime di precisione delle misurazioni RTX vengono gonfiate dalla precisione dell'offset RTX-RTK usando il principio della diffusione delle variazioni. La precisione dell'ultimo offset del lavoro viene applicata a tutte le misurazioni RTX visualizzate e memorizzate nel lavoro. Quando si aggiorna il valore offset, la precisione del nuovo offset viene riapplicata a tutte le misurazione punto RTX del lavoro.

WARNING – Fare molta attenzione per evitare di sostituire l'offset già presente nel lavoro con uno meno preciso. Questa azione potrebbe impedire alla precisione del punto salvato nel lavoro di raggiungere le tolleranze di precisione applicate al momento della misurazione dei punti.

Per calcolare un offset RTX-RTK, vedere [Calcolare un offset RTX-RTK, page 504](#).

Sopperire alle interruzioni dati usando xFill

Trimble xFill usa la tecnologia che sfrutta la rete mondiale di stazioni riferimento Trimble per sopperire alle interruzioni della comunicazione con le correzioni dati via satellite.

Selezionare la casella di spunta **xFill** nella schermata **Opzioni rover** dello stile di rilevamento per continuare il rilevamento durante le interruzioni di dati base che durano fino a 5 minuti. Notare che la precisione della soluzione xFill si deteriora col tempo. Trimble Access continua a memorizzare vettori RTK e tutti i punti sono misurati relativamente allo stesso sistema di coordinate RTK.

Per utilizzare questa opzione, il ricevitore GNSS deve supportare xFill. xFill non è disponibile se si è selezionato **OmniSTAR** come opzione di fallback nel campo **Differenziale satellite**.

xFill è disponibile solo in aree coperte dalla trasmissione satellitare RTX. Per ulteriori informazioni visitare il sito positioningservices.trimble.com

xFill-RTX




Quando si usa un ricevitore con abbonamento al servizio correzioni Trimble Centerpoint RTX, selezionare l'opzione **xFill-RTX** per continuare indefinitamente con il rilevamento durante le interruzioni dati base.


Quando le stime di precisione xFill hanno raggiunto il livello delle stime di precisione RTX, il ricevitore passa dalla soluzione posizione xFill basata su RTK all'utilizzo di una soluzione posizione RTX chiamata xFill-RTX. La soluzione posizione xFill-RTX non risente del deterioramento costante della precisione nel tempo. La soluzione xFill-RTX viene posta negli stessi termini della stazione base RTK dal ricevitore rover.


Quando si misura un punto in xFill, le stime di precisione continuano ad aumentare e non possono convergere fino a che il posizionamento xFill-RTX inizia. Durante la fase xFill la miglior posizione è la misurazione singola all'inizio dell'occupazione suolo. Per questa ragione, ogni punto misurato con la tecnologia xFill prima del passaggio a xFill-RTX diventa "accettabile" solo dopo un 1 secondo. Durante l'uso in modalità xFill, le impostazioni **Tempo di occupazione** e **Numero di misurazioni**, nelle **Opzioni** vengono sovrascritte seguendo la regola del "1 secondo dopo".


Se si utilizza un rilevamento xFill-RTX e si ha acquistato un abbonamento servizi CenterPoint RTX a blocchi di ore, appare il messaggio "Terminare il tracciamento RTX per arrestare l'abbonamento a tempo?" quando si termina il rilevamento. Selezionare **Sì** per disattivare il tracciamento RTK SV nel ricevitore. Quando si avvia un nuovo rilevamento utilizzando il servizio RTX, è necessario aspettare che la soluzione RTX esegui di nuovo la convergenza prima di utilizzare xFill-RTX. Se si desidera avviare un altro rilevamento poco dopo aver terminato il rilevamento corrente e non si vuole aspettare che la soluzione RTX riesegui la convergenza, selezionare **No**. Se si seleziona **No** questo fa sì che il proprio abbonamento ai servizi RTX continui ad usare le ore disponibili anche se non ci si trova in una fase rilevamento, tuttavia, il rilevamento successivo inizierà con la soluzione in convergenza se il tracciamento RTX e GNSS viene mantenuto tra un rilevamento e l'altro.

Stato xFill

Se xFill non è pronto, l'icona sulla barra di stato è . Quando xFill è pronto il campo **xFill pronto** mostra Sì nella schermata **Collegamento dati rover** e l'icona barra di stato cambia in . Se si perdono le correzioni RTK, xFill subentra e l'icona sulla barra di stato cambia in . Il recupero della ricezione dati base RTK causa il

ritorno a RTK e l'icona barra di stato ritorna a .

Una volta che RTK ha eseguito la convergenza, il campo **xFill-RTK pronto** visualizza Sì nella schermata **Collegamento dati rover**. Quando il ricevitore passa al posizionamento xFill-RTK, l'icona barra di stato cambia in .



In un rilevamento RTK (SV) per visualizzare la schermata **Stato RTX** toccare . La schermata **stato RTX** mostra la **Correzione nome satellite** corrente. Per selezionare un satellite differente, toccare **Opzioni** e poi selezionare dall'elenco il satellite richiesto. È possibile cambiare la correzione satellitare in ogni momento; il cambiamento della correzione satellitare non richiede il riavvio del rilevamento in corso. In alternativa, selezionare **Personalizzare** e poi inserire la frequenza e la velocità di trasmissione (bit rate) da impiegare. I cambiamenti che l'utente apporta alle impostazioni vengono mantenuti e usati la volta successiva che si inizia un rilevamento.

SBAS

I segnali SBAS (Sistema potenziamento basato su satellite) forniscono posizioni corrette differenzialmente, in tempo reale, senza che sia necessario un collegamento radio. SBAS può essere impiegato nei rilevamenti in tempo reale quando non è presente il collegamento radio con base a terra.

Per utilizzare i segnali SBAS, nella finestra **Opzioni rover** del proprio stile di rilevamento impostare **Satellite differenziale** su SBAS. Nei rilevamenti differenziali in tempo reale il formato di radiotrasmissione può essere impostato su SBAS per memorizzare sempre posizioni SBAS senza che sia necessario un collegamento radio.

Per i rilevamenti differenziali in tempo reale dove il ricevitore rover può tracciare i segnali QZSS, selezionare **SBAS** nel campo **Formato trasmissione** e selezionare l'opzione **QZSS**. Ciò consente al ricevitore rover di tracciare il satellite QZSS e, se ci si trova all'interno della rete differenziale QZSS, di utilizzare le correzioni differenziali SBAS QZSS in rilievi differenziali in tempo reale.

Quando vengono ricevuti i segnali SBAS, l'icona radio  diventa un'icona SBAS  e in un rilevamento RTK nella barra di stato appare **RTK:SBAS**.

In un rilevamento SBAS, le informazioni sul controllo di qualità QC1 sono disponibili, quelle per QC2 e QC3 no.

La disponibilità dei segnali SBAS dipende dalla propria posizione. Per esempio:

- WAAS è disponibile nelle Americhe.
- EGNOS è disponibile in Europa.
- MSAS e QZSS sono disponibili in Giappone.

Servizio correzione differenziale OmniSTAR

OmniSTAR® è un fornitore di servizi GPS differenziale su ampia area.

I segnali di correzione OmniSTAR sono disponibili in tutto il mondo ma sono supportati solo da ricevitori GNSS con funzionalità OmniSTAR; è necessario acquistare un abbonamento da OmniSTAR per ricevere una autorizzazione su abbonamento.

I segnali OmniSTAR forniscono posizioni corrette differenzialmente, in tempo reale, senza che sia necessario un collegamento radio. E' possibile utilizzare OmniSTAR per:

- rilevamento differenziale in tempo reale
- ripiego in un Rilevamento RTK quando il collegamento radio con base a terra non è attivo.

I livelli dell'abbonamento per correzioni OmniSTAR includono:

- OmniSTAR HP, G2 e XP – tutti e tre sono visualizzati in Trimble Access come OmniSTAR HP.
- OmniSTAR VBS – visualizzati in Trimble Access come OmniSTAR VBS

La data di scadenza dell'abbonamento OmniSTAR è visualizzata nella schermata **Inizializzazione OmniSTAR** o dalla schermata **Strumento / Impostazioni ricevitore**.

In un rilevamento OmniSTAR, le informazioni sul controllo di qualità QC1 sono disponibili, quelle per QC2 e QC3 no.

NOTE – Per tracciare satelliti OmniSTAR, iniziare un rilevamento utilizzando uno stile che specifica OmniSTAR come servizio **Differenziale satellite**. Una volta terminato il rilevamento, successivi rilevamenti tratteranno i satelliti OmniSTAR fino a quando non si inizierà un rilevamento con uno stile che **non** specifica OmniSTAR per il **Differenziale satellite**.

Per avviare un rilevamento, vedere [Avviare un rilevamento OmniSTAR, page 504](#).

Tempi di inizializzazione PP

Se si è impostato il campo **Tipo rilevamento** a **PP cinematico** nella schermata **Opzioni rover**, appare la voce **tempi di inizializzazione PPK** nell'elenco delle schermate di configurazione dello stile di rilevamento.

Per definire i tempi di inizializzazione, toccare **Tempi di inizializzazione PP**.

Per ottenere una precisione a livello di centimetri da un rilevamento PP cinematico quando il dato è elaborato, il rilevamento deve inizializzare. Con ricevitori a doppia frequenza il processo di inizializzazione all'istante inizia automaticamente se vengono osservati almeno cinque satelliti L1/L2.

NOTE – In un rilevamento post elaborato, fare affidamento solamente all'inizializzazione all'istante (automatica) se si è certi che il ricevitore osserverà almeno 5 satelliti, senza interruzioni per i successivi 15 minuti, o 6 satelliti, senza interruzioni per i successivi 8 minuti. Altrimenti [Inizializzare su un punto conosciuto](#).

Durante l'inizializzazione, si raccolgono abbastanza dati in modo che il software di postelaborazione possa elaborarli con successo. I tempi di inizializzazione raccomandati sono:

Metodi di inizializzazione	4 SVs	5 SVs	6+ SVs
Inizializzazione "al volo" L1/L2	N/A	15 min.	8 min.
Inizializzazione nuovo punto L1/L2	20 min.	15 min.	8 min.
Inizializzazione Punto noto	Almeno quattro epoche		

NOTE -

- In genere i tempi predefiniti sono appropriati. La riduzione di uno qualsiasi di questi tempi può influenzare l'esito di un rilevamento postelaborato.
- Non è possibile eseguire l'inizializzazione se il PDOP è superiore a 20.
- Il conteggio orario per inizializzare i contatori si interrompe quando il PDOP dei satelliti tracciati eccede la maschera PDOP impostata nello stile rilevamento in uso. I contatori riprendono quando il PDOP scende sotto la maschera.

Dopo l'inizializzazione, il modo di rilevamento cambia da **Non inizializzato** a **Inizializzato**. Il modo rimane **Inizializzato** se il ricevitore traccia continuamente il numero minimo di satelliti. Se il modo cambia in **Non inizializzato**, re-inizializzare il rilevamento.

Inizializzazione all'istante e inizializzazione nuovo punto

Se si effettua un'inizializzazione All'istante in un rilevamento cinematico postelaborato, è possibile misurare punti prima di ottenere l'inizializzazione. Il software Trimble Business Center può elaborare i dati più tardi, per fornire una soluzione al centimetro. Se si fa ciò ma si perde l'aggancio ai satelliti mentre si inizializza, rimisurare ogni punto che è stato rilevato prima di perdere l'aggancio.

Il numero di satelliti necessario dipende dal fatto se si stanno usando solamente satelliti da un'unica costellazione oppure una combinazione costellazioni. Dopo l'inizializzazione è possibile determinare una posizione e l'inizializzazione può essere mantenuta con un satellite in meno rispetto al numero necessario per inizializzare. Se il numero di satelliti scende sotto questo numero, il rilevamento deve essere di nuovo inizializzato.


Sistemi satellitari	Satelliti necessari per l'inizializzazione	Satelliti necessari per produrre la posizione
Solo GPS	5 GPS.	4 GPS.
GPS + QZSS	4 GPS + 1 QZSS	3 GPS + 1 QZSS
GPS + GLONASS	4 GPS + 2 GLONASS	3 GPS + 2 GLONASS
GPS + BeiDou	4 GPS + 2 BeiDou	3 GPS + 2 BeiDou

GPS + Galileo	4 GPS + 2 Galileo	3 GPS + 2 Galileo
Solo BeiDou	5 BeiDou	4 BeiDou
BeiDou + GPS	4 BeiDou + 2 GPS	3 BeiDou + 2 GPS
BeiDou + GLONASS	4 BeiDou + 2 GLONASS	3 BeiDou + 2 GLONASS
Solo GLONASS	-	-
Solo Galileo	-	-

NOTE - Il sistema QZSS opera nello stesso fuso orario del GPS e pertanto è incluso nei contatori come un ulteriore satellite GPS

Opzioni punto GNSS

Le opzioni di configurazione stile di rilevamento dei rilevamenti GNSS includono la possibilità di configurare i parametri per i punti misurati durante il rilevamento.

Per configurare queste impostazioni, toccare , e selezionare **Impostazioni / Stili rilevamento / <nome stile> / <tipo punto>**.

Incremento automatico punto

Questa funzione imposta l'intervallo di incremento per la numerazione automatica dei punti. L'impostazione predefinita è **1**, ma si possono utilizzare dimensioni d'incremento più grandi e passi negativi.

Controllo qualità

E' possibile memorizzare informazioni di controllo qualità con ciascuna misurazione di punti eccetto per i punti compensati. Le opzioni includono **QC1**, **QC1 & QC2** e **QC1 & QC3**, a seconda del tipo di rilevamento. Tutti i valori al livello 1 sigma, ad eccezione delle stime di precisione orizzontali e verticali che sono mostrate nel livello di confidenza configurata, impostate nel campo **Visualizzazione precisione** della schermata [Unità](#), [page 109](#).

Controllo qualità 1: SV, DOP e Ora

Numero satelliti (minimo per impiego, numero al momento della memorizzazione, e un elenco degli SV utilizzati nella soluzione), Flag per i DOP Relativi (o non in uso per il firmware legacy che produceva RDOP, in fase statica), DOP (massimo per la durata dell'impiego), DOP al momento della memorizzazione punto, RMS (solo sistemi legacy, in millicicli, questo dall'istante prima di diventare statico per mostrare l'ambiente itinerante/mutevole, non una lettura di convergenza statica), Numero posizioni GPS usate durante l'impiego (questo è il numero di epoche all'interno della tolleranza di precisione osservata), la Deviazione standard

orizzontale e la Deviazione standard verticale sono inutilizzate (impostate su "nullo"), settimana Inizio GPS (la settimana GPS quando l'utente ha toccato il tasto Misurare), ora Inizio GPS espresso in secondi (l'esatto secondo GPS durante la settimana nella quale l'utente ha toccato il tasto Misurare), settimana Fine GPS (la settimana GPS durante la quale il punto è stato memorizzato), ora Fine GPS espresso in secondi (l'esatto secondo GPS durante la settimana nella quale il punto è stato memorizzato), Stato Monitoraggio (non usato, questo è nullo o non visibile), RTCMAge (l'età delle correzioni usate nella soluzione RTK), Avvertimenti (quali messaggi di avvertimento sono stati prodotti durante l'impiego o che erano in vigore quando il punto è stato memorizzato).

Controllo qualità 2: Matrice varianza/covarianza della soluzione RTK

Scala errori (traccia aggiunta della matrice covarianza diviso PDOP, usata per convertire i DOP in precisioni nei sistemi legacy), VCV xx, VCV xy, VCV xz, VCV yy, VCV yz, VCV zz (questi sono tutte varianze a posteriori dall'epoca di memorizzazione della soluzione RTK), Unità di misura varianza (errore standard di unità misura peso, sempre impostata a 1.0 per HD-GNSS, non disponibile in alcuni sistemi legacy). Tutti i valori al livello sigma-1.

Controllo qualità 3: Errore ellisse della soluzione RTK

Questo è nel piano tangente locale ed è calcolato direttamente dai VCV usando le formule standard di manuale. Sigma Nord (deviazione standard nella componente Nord), Sigma Est (deviazione standard nella componente Est), Sigma "in alto" (deviazione standard nella componente "in alto" o altezza), Covarianza Est-Nord (la misura della correlazione tra l'errore Est e l'errore Nord), Lunghezza asse semi-maggiore o errore ellisse espresso in metri, Lunghezza assi semi-minore o errore ellisse espresso in metri, Orientamento dal Nord dell'errore ellisse, Unità misura varianza della soluzione. Tutti i valori al livello sigma-1.

Memorizzazione automatica punto

Selezionare la casella di controllo **Memorizzazione automatica punto** per memorizzare automaticamente il punto dopo aver raggiunto il tempo di occupazione e le precisioni prestabilite.

Questa casella di verifica non appare nelle opzioni Misurazione punto rapido in quanto i punti rapidi sono sempre memorizzati automaticamente.

Tempo di occupazione e Numero di misurazioni

I valori **Tempo di occupazione** e **Numero di misurazioni** insieme definiscono il tempo in cui il ricevitore rimane statico durante la misurazione di un punto. Il criterio per entrambi deve essere rispettato prima di poter memorizzare il punto in questione. Il **Tempo di occupazione** definisce la durata temporale dell'orologio relativa all'occupazione in questione. Il **Numero di misurazioni** definisce il numero di date valide e sequenziali di misurazione GNSS che rispettano la tolleranza di precisione configurata e che deve verificarsi durante il periodo di tempo di occupazione. Quando i criteri **Tempo di occupazione** e **Numero di misurazioni** sono rispettati, il comando **Memorizza** diventa disponibile. In alternativa, se è attiva l'opzione **Memorizzazione automatica punto**, il punto viene memorizzato automaticamente.

NOTE – Per i punti compensati e i punti controllo osservati che sono stati misurati durante un rilevamento RTK, i valori di precisione orizzontali e verticali devono essere accertati prima che il punto possa essere memorizzato.

Se un punto è memorizzato manualmente quando le tolleranze di precisione non sono rispettate, il numero di misurazioni che rispettano i criteri di precisione saranno zero e questo è ciò che apparirà nella registrazione del punto in **Revisione lavoro**.

Il requisito per epoche sequenziali che soddisfano i criteri di precisione significa che i contatori di occupazione saranno ripristinati se la precisione eccede le tolleranze in qualsiasi momento durante l'occupazione.

In un rilevamento RTK, il motore RTK del ricevitore GNSS converge su una soluzione durante l'occupazione/impiego; ed è questa soluzione di convergenza che viene salvata nel file di lavoro quando il punto viene memorizzato.

In un rilevamento FastStatic, i tempi di occupazione/impiego di default sono soddisfacenti per la maggior parte degli utenti. Se si cambia il tempo di occupazione, si prega di scegliere un'impostazione in relazione al numero di satelliti monitorati dal ricevitore in questione.

NOTE – La modifica dei tempi di occupazione influenza direttamente l'esito di un rilevamento FastStatic. Qualsiasi modifica dovrebbe aumentare tale tempo invece che ridurlo. Se non si registrano abbastanza dati, potrebbe non essere possibile post-elaborare i dati con successo.

Precisione

In un rilevamento RTK, impostare l'interruttore **Tolleranza automatica** su **SI** per abilitare il software a calcolare le tolleranze di precisione orizzontali e verticali che soddisfano le specifiche RTK del ricevitore GNSS per la lunghezza della linea base che si sta misurando. Per inserire le proprie impostazioni di precisione che definiscono quando un punto è accettabile, impostare l'interruttore **Tolleranza automatica** su **No** e quindi inserire la **Tolleranza orizzontale** e la **Tolleranza verticale** volute.

Se il ricevitore è un ricevitore più vecchio, è disponibile la casella di spunta **Memorizza solo inizializzati RTK**. Selezionare la casella di spunta **Memorizza solo inizializzati RTK**, per memorizzare solo le soluzioni inizializzate RTK che rispondono alle tolleranze di precisione. Le soluzioni mobili che rispondono alle tolleranze di precisione non possono essere memorizzate. Quando **Memorizza solo RTK inizializzato** non è selezionato, è possibile memorizzare sia soluzioni inizializzate che non inizializzate se rispondono alle tolleranze di precisione.


Misurazione automatica

Se si utilizza un ricevitore GNSS che supporta la **Compensazione inclinazione IMU** o la **eBolla GNSS**, è possibile utilizzare la **misurazione automatica** per avviare automaticamente una misurazione nella schermata **misura punti**.


Abilitare la casella di spunta **Misurazione automatica** nello stile di rilevamento oppure toccare **Opzioni** nella schermata **Misurare punto**.

Quando si utilizza **misurazione automatica**, la misurazione inizia automaticamente:

- Quando si utilizza la **Compensazione inclinazione IMU** e l'IMU è allineato e non viene rilevato alcun movimento.

Il campo **Stato** mostra **In attesa di misurazione**. L'asta può essere inclinata come necessario ma assicurarsi che l'**estremità dell'asta** sia ferma. Quando non viene rilevato alcun movimento, la barra di stato visualizza  e il software inizia automaticamente a misurare il punto.

- Quando si utilizza solo GNSS e l'asta è entro la tolleranza inclinazione.

Se il campo **Stato** mostra **In attesa di livellamento**, utilizzare la **eBolla GNSS** per mettere a livello il ricevitore e assicurarsi che l'asta sia verticale e immobile. Quando l'asta è all'interno della tolleranza inclinazione, la barra di stato mostra  e il software inizia automaticamente a misurare il punto.

Funzioni inclinazione

Se è stata selezionata la casella di spunta **Funzioni eBolla** o **Funzioni inclinazione** nella schermata **Opzioni Rover** dello stile rilevamento, selezionare la casella di spunta **Avvisi inclinazione** per visualizzare i messaggi di avvertimento se l'antenna si inclina più del valore soglia inserito nel campo **Tolleranza inclinazione**. È possibile specificare un diverso valore di **Tolleranza inclinazione** per ogni tipo di misurazione. Vedere [Avvisi inclinazione eBolla GNSS, page 538](#).

Non salvato in automatico

Per abbandonare automaticamente i punti laddove viene rilevato l'eccesso di inclinazione o di movimento durante il processo di misurazione automatica, selezionare la casella di controllo **Abbandono automatico**.

Memorizzare le posizioni di bassa latenza


Questa casella di spunta appare nelle opzioni del metodo di misurazione **Topografico continuo** solo quando non si hanno attivati Trimble RTX o xFill.

Quando si seleziona la casella di controllo **Memorizza posizioni a bassa latenza**, le misurazioni vengono eseguite dal ricevitore in modo bassa latenza. La bassa latenza è più adatta quando si utilizza un rilevamento topografico continuo con tolleranze basate sulla distanza.

Se la casella **Memorizza posizioni a bassa latenza** non è attivata, le misurazioni del ricevitore sono sincronizzate sull'epoca e di conseguenza ha posizioni leggermente meno accurate ed è più adatta quando si utilizza un rilevamento topografico continua con tolleranze basate sul tempo.

TIP – Se si utilizza il rilevamento topografico continuo con un test statico per verificare la qualità di posizioni misurate, verificare che la casella **Memorizza posizioni a bassa latenza** non sia selezionata.

Opzioni picchettamento

Per configurare le opzioni dello stile di rilevamento, toccare  e selezionare **Impostazioni / Stile rilevamento / <Nome stile> / Picchettamento**.

TIP – Per cambiare le impostazioni di picchettamento durante il picchettamento, toccare **Opzioni** nella schermata picchettamento.

Dettagli punto come picchettato

I **dettagli dei punti come picchettati sono visualizzati** nei rapporti di picchettamento generati dalla schermata **Esporta** sono visualizzati nella schermata **Conferma delta picchettamento** che appare quando si attiva **Visualizza prima della memorizzazione**.

Per configurare i **Dettagli punto come picchettato**, vedere [Dettagli punto come picchettato, page 722](#).

Visualizza

Utilizzare il gruppo **Visualizzazione** per configurare l'aspetto del display di navigazione durante il picchettamento.

Configurare la visualizzazione in un rilevamento convenzionale

Impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **Si** per mostrare la grafica di navigazione nella schermata di navigazione. Impostando l'interruttore su **Si** si abilitano gli altri campi nel gruppo **Visualizza**.

TIP – Se si utilizza un controller con uno schermo più piccolo o si desidera adattare più delta di navigazione sullo schermo, impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **No.**. Gli altri campi nel gruppo **Visualizza** vengono nascosti quando l'interruttore è impostato su **No**.

Il **modo di visualizzazione** determina cosa mostra il display navigazione durante la navigazione. Selezionare da:

- **Direzione e distanza**, la visualizzazione navigazione picchettamento mostra una grande freccia che punta verso la direzione in cui ci si deve muovere. Quando si è vicini al punto, la freccia si trasforma nelle indicazioni vicino/lontano e destra/sinistra.
- **Vicino/lontano e destra/sinistra**, navigare usando le indicazioni vicino/lontano e destra/sinistra impiegando lo strumento come punto di riferimento.

TIP – In un rilevamento robotico, per impostazione predefinita, il software fornisce automaticamente direzioni dentro/fuori e sinistra/destra dalla **Prospettiva della mira**, e dalla **Prospettiva dello strumento** quando si è connessi ad uno strumento con servomotore utilizzando una faccia o un cavo. Per modificarlo, cambiare le impostazioni **Servomotore/Robotico** nella schermata **Strumento** dello stile di rilevamento. Vedere [Configurazione strumento, page 329](#).

Impiegare il campo **Tolleranza distanza** per specificare l'errore consentito nella distanza. Se la mira è entro la distanza dal punto, il software indica che la distanza è corretta.

Utilizzare il campo **Tolleranza angolo** per specificare l'errore ammesso nell'angolo. Se lo strumento convenzionale è girato via dal punto per un importo inferiore a questo angolo, il software indica che l'angolo è corretto.

Usare il campo **Livello** per visualizzare il livello di una pendenza come angolo, percentuale o rapporto. Il rapporto può essere visualizzato come **Salita:Corsa** oppure **Corsa:Salita**. Vedere [Pendenza, page 110](#).

Configurare la visualizzazione in un rilevamento GNSS

Impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **Si** per mostrare la grafica di navigazione nella schermata di navigazione. Impostando l'interruttore su **Si** si abilitano gli altri campi nel gruppo **Visualizza**.

TIP – Se si utilizza un controller con uno schermo più piccolo o si desidera adattare più delta di navigazione sullo schermo, impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **No.** Gli altri campi nel gruppo **Visualizza** vengono nascosti quando l'interruttore è impostato su **No**.

Il **Modo di visualizzazione** determina ciò che rimane fisso al centro dello schermo durante la navigazione. Selezionare da:

- **Centrato sulla mira** – il punto selezionato rimane al centro dello schermo
- **Centrato sul rilevatore** - la posizione del rilevatore rimane al centro dello schermo.

L'**orientamento dello schermo** determina il riferimento verso cui il software si orienta durante la navigazione. Selezionare da:

- **Direzione del viaggio** – il software si orienta in modo che la parte superiore dello schermo punti nella direzione del viaggio.
- **Nord / Sole** – la piccola freccia orientamento mostra la posizione del Nord o del sole. Il software si orienta in modo che la parte superiore dello stesso punti verso il Nord o verso il sole. Quando si usa il display, toccare il tasto software **Nord/Sole** per passare tra Nord e sole.
- **Azimut di riferimento:**
 - Per un punto il software si orienterà verso l'**Azimut di riferimento** per il lavoro. L'opzione **Picchettamento** deve essere impostata su **Relativo ad azimut**.
 - Per una linea o strada il software si orienterà verso l'azimut della linea o strada.

NOTE – Se, quando si picchetta un punto, l'**Orientamento schermo** è impostato su **Azimut di riferimento** e l'opzione **Picchetta non** è impostata su **Relativo ad azimut**, l'orientamento dello schermo verrà impostato su **Direzione del viaggio**. Per le opzioni **picchettamento**, vedere [metodi picchettamento GNSS, page 729](#).

Delta

I delta sono i campi informazione che vengono mostrati durante la navigazione e che indicano la direzione e la distanza di cui si deve recarsi fino agli elementi che si vuole picchettare. Per cambiare i delta mostrati, toccare **Modifica**. Vedere [Delta navigazione picchettamento, page 718](#).

Superficie

Per visualizzare lo sterro o il riporto relativo ad una superficie durante il picchettamento, nella casella gruppo **Superficie** selezionare il file di superficie.

In alternativa, se si sono selezionate superfici dai file BIM nella mappa, il campo **Superficie** indica il numero di superfici selezionate. Per selezionare una superficie diversa dalla mappa, fare doppio clic sulla mappa per deseleggerla la selezione corrente e quindi selezionare la nuova superficie.

Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare ► per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.

Convenzionale

In un rilevamento convenzionale, se non si vuole che l'EDM della stazione totale sia impostato nel modo **TRK** quando si inizia il picchettamento, deseleggerla la casella di controllo **Utilizza TRK per il picchettamento**.

Se si sta usando la Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** e il puntatore laser è attivato, è disponibile la casella di spunta **Contrassegna punto con puntatore laser**.

- Quando la casella di spunta **Contrassegna punto con puntatore laser** è selezionata, la schermata picchettamento mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del tasto software **Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser diventa fisso e si sposta nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento ritorna automaticamente alla modalità **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Vedere [Picchettare punti, page 727](#).
- Quando la casella di spunta **Contrassegna punto con puntatore laser** non è selezionata, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Misura** come al solito e il punto viene misurato nella posizione del puntatore laser.

GNSS

Per iniziare automaticamente a misurare quando si tocca il tasto **Misurare** in un rilevamento GNSS, selezionare la casella di controllo **Misurazione automatica**.

Bussola

Se il controller Trimble è provvisto di bussola interna, è possibile usarla quando si picchetta una posizione o quando si naviga ad un punto. Per utilizzare la bussola interna, selezionare la casella di controllo **Bussola**.

Trimble raccomanda di **disabilitare** la bussola quando si è nei pressi di un campo magnetico che può causare interferenza.

NOTE – Se si sta utilizzando la compensazione dell'inclinazione IMU in un rilevamento GNSS, e l'IMU è allineato, la direzione dal ricevitore viene sempre utilizzata per orientare il cursore GNSS, la freccia di navigazione del picchettamento e la schermata di vicinanza. L'utente deve essere di fronte al pannello LED del ricevitore perché questo sia orientato correttamente.

Punto picchettamento rimosso dall'elenco

Per rimuovere automaticamente i punti nell'elenco dei punti da picchettare dopo il picchettamento, selezionare la casella di controllo **Rimuovi punto picchettato da elenco** in basso nella schermata **Opzioni**.

Opzioni tolleranza punto duplicato

Le opzioni tolleranza punto duplicato nello stile rilevamento, determinano quello che succede se si cerca di memorizzare un punto con lo stesso nome di un punto esistente, o se si misura un punto che è molto vicino ad un punto esistente che ha un nome differente.

Prima di configurare queste impostazioni assicurarsi di conoscere le regole di ricerca per il database applicate dal software quando si gestiscono punti con lo stesso nome. Vedere [Gestire punti con nomi duplicati, page 816](#)

Opzioni stesso nome punto

Nel gruppo **Stesso nome punto**, inserire la distanza massima orizzontale e verticale o angolo che un nuovo punto può avere da un punto esistente con lo stesso nome. Appare un avvertimento punto duplicato se questo è al di fuori della tolleranza stabilita. Per ricevere sempre l'avvertimento quando si misura un punto con lo stesso nome, inserire zero.

Tolleranze medie automatiche

Per calcolare automaticamente e memorizzare la posizione media dei punti con lo stesso nome, selezionare l'opzione **Media automatica** dei punti entro la tolleranza. Una posizione mediata ha una [classe di ricerca più alta](#) di un'osservazione normale.

Quando è selezionata l'opzione **Media automatica** e un'osservazione di un punto duplicato si trova entro le tolleranze specificate del punto duplicato, l'osservazione e la posizione media calcolata (usando tutte le posizioni punto disponibili con lo stesso nome) sono memorizzate.

E' possibile selezionare il metodo di averaging nella schermata **Impostazioni cogo**.

Trimble Access calcola una coordinata media effettuando la media delle coordinate reticolo calcolate dalle coordinate o dalle osservazioni sottostanti. Le osservazioni che non consentono di risolvere una coordinata reticolo (ad esempio osservazioni di soli angoli) non sono incluse nella coordinata media.

Se il nuovo punto è più lontano dal punto originale di quanto stabilito dalla tolleranza specificata, è possibile scegliere cosa fare quando lo si memorizza. Le opzioni sono:

- **Ignora** – ignorare l'osservazione senza salvarla.
- **Rinomina** – rinominare con un differente nome punto.
- **Sovrascrivi** – sovrascrivere e cancellare il punto originale e tutti gli altri punti con lo stesso nome e con la stessa (o inferiore) classe di ricerca.
- **Memorizza come verifica** – memorizzare con una classificazione inferiore.
- **Memorizza e riorienta** – (questa opzione appare solamente se si sta osservando un punto di lettura altimetrica all'indietro). Memorizza un'altra osservazione che fornisce un nuovo orientamento per punti successivi misurati nell'impostazione stazione corrente. Le osservazioni precedenti non sono cambiate.
- **Memorizza un altro** – memorizzare il punto che poi può essere mediato nel software dell'ufficio. Il punto originale viene preferito a questo punto.

Se si utilizza l'opzione "Salva un'altra" con osservazioni multiple da un punto con lo stesso nome e dalla stessa messa in stazione, durante la misurazione di punti topografici il software calcola e registra automaticamente l'osservazione Angolo di rotazione medio (MTA) dal punto. Questa osservazione MTA offre la posizione privilegiata per il punto.

- **Media** – salvare il punto, poi calcolare e memorizzare la posizione mediata.

Quando si seleziona l'opzione **Media**, l'osservazione corrente viene memorizzata ed appare la posizione media calcolata, insieme alle deviazioni standard calcolate per le coordinate nord, est ed elevazione. Se ci sono più di due posizioni per il punto, appare un tasto software **Dettagli**. Toccare **Dettagli** per visualizzare i residui dalla posizione media per ciascuna singola posizione. E' possibile impiegare il modulo **Residui** per includere o escludere specifiche posizioni dal calcolo della media.

Tolleranza osservazioni Faccia 1 e Faccia 2

In un rilevamento convenzionale, quando si prova a misurare un punto sulla faccia 2 che esiste già come misurazione faccia 1, il software non avvisa che il punto è già presente.

In un rilevamento convenzionale quando si effettuano osservazioni su due facce durante **Impostazione stazione, Impostazione stazione più, Resezione** o quando si misurano **cicli**, controlla che le osservazioni Faccia 1 e Faccia 2 per un punto si trovino entro la tolleranza predefinita.

Se il nuovo punto è più lontano dal punto originale di quanto stabilito dalla tolleranza specificata, è possibile scegliere cosa fare quando lo si memorizza. Le opzioni sono:

- **Ignora** – ignorare l'osservazione senza salvarla.
- **Rinomina** – rinominare con un differente nome punto.
- **Sovrascrivi** – sovrascrivere e cancellare il punto originale e tutti gli altri punti con lo stesso nome e con la stessa (o inferiore) classe di ricerca.
- **Memorizza come verifica** – memorizzare con una classificazione di Verifica.
- **Memorizza un'altra** – memorizzare l'osservazione.

Una volta completata l'**Impostazione stazione più, la Resezione** o il **ciclo** di misurazioni, salva gli Angoli ruotati medi per ogni punto osservato. In questa fase il software non controlla i punti duplicati.

Opzioni nome punto differente

Per abilitare controlli di prossimità per punti con nomi differenti, abilitare **Controllo di prossimità**. Inserire la distanza orizzontale e verticale che il nuovo punto deve avere da un punto esistente.

NOTE -

- La tolleranza verticale viene applicata solo quando il nuovo punto osservato si trova entro i limiti della distanza orizzontale. Utilizzare la tolleranza verticale per evitare di ricevere l'avviso di controllo prossimità quando i nuovi punti vengono misurati sopra o sotto i punti esistenti ma si trovano giustamente ad un'elevazione diversa, per esempio la parte superiore ed inferiore di un cordolo verticale.
- Il controllo prossimità viene eseguito solo nelle osservazioni ma non sui punti inseriti. Il controllo prossimità non viene eseguito nei picchettamenti, nelle misurazioni continue GNSS o nella calibrazione punto e non viene eseguito nemmeno nei lavori con il sistema di coordinate senza proiezione.

Opzioni uscita NMEA

Se la configurazione dell'apparecchio include attrezzature aggiuntive che richiedono posizioni precise, come sistemi radar o sonar penetranti al suolo, è possibile configurare Trimble Access per condividere le posizioni dal ricevitore GNSS collegato come messaggi NMEA-0183.

Per inviare in uscita messaggi formato NMEA-0183 e inviarli al dispositivo collegato al ricevitore GNSS, configurare le impostazioni nella schermata **uscite NMEA** dello stile rilevamento GNSS.

NOTE - La schermata **uscite NMEA** non è disponibile con il ricevitore Trimble DA2.

Utilizza coordinate lavoro

Selezionare la casella di spunta **Utilizza coordinate lavoro** se si desidera selezionare i messaggi NMEA da generare con il software Trimble Access in modo da usare le stesse coordinate e altezze del lavoro.

CAUTION – Se si sta utilizzando un ricevitore con compensazione inclinazione IMU:

- Se la compensazione inclinazione IMU è **attivata** e la casella di spunta **Utilizza coordinate lavoro** è **selezionata**, il software produce posizioni di estremità asta (suolo), a prescindere dal fatto che l'IMU sia allineato o che il ricevitore funzioni solo in modalità GNSS.
- Se La compensazione inclinazione IMU è **attivata** e la casella di controllo **Usa coordinate lavoro non è selezionata**, il ricevitore applica le posizioni di altezza antenna e produce posizioni di estremità asta (suolo).
- Se La compensazione inclinazione IMU è **disattivata**, il ricevitore produce le posizioni centro fase antenna (APC).

Per i ricevitori GNSS che non supportano l'inclinazione, le altezze vengono emesse come altezze centro fase antenna (APC).

NOTE – Se si utilizza un ricevitore R10 o R12, l'uscita NMEA durante una misurazione di un punto compensato rimane l'altezza del centro fase antenna (APC). Non c'è nessuna compensazione inclinazione applicata alle posizioni nei messaggi NMEA in uscita dai ricevitori o delle coordinate lavoro.

La selezione della casella di spunta **Usa coordinate lavoro** limita i tipi messaggio NMEA disponibili ai messaggi NMEA GGA, GGK, GLL e PJK. Deselezionare questa casella di spunta aumenta la quantità di messaggi NMEA disponibili da inviare in uscita.

Deselezionare la casella di spunta **Usa coordinate lavoro** se si desidera selezionare i messaggi NMEA da generare con il ricevitore in modo da usare il riferimento altezza disponibile nel ricevitore. Per le altezze ortometriche ciò significa che viene utilizzato il modello geode integrato nel firmware del ricevitore e non quello utilizzato dal lavoro in questione.

Messaggi da inviare in uscita

Selezionare i tipi messaggio da inviare in uscita e la frequenza di invio del tipo messaggio. Quando la casella di spunta **Utilizza coordinate lavoro** è selezionata, le frequenze maggiori di 1 si applicano solo alle posizioni generate durante il picchettamento.

Impostazioni porta seriale

1. Selezionare la **Porta ricevitore** utilizzata dal dispositivo aggiuntivo per collegarsi al ricevitore GNSS. Il software Trimble Access invia messaggi NMEA alla stessa porta, in modo da poter essere utilizzati dal dispositivo aggiuntivo.
 - Quando si usa una porta USB:
 - Se si utilizza un cavo PN 80751, dalla porta lemo USB del ricevitore ad un connettore USB-A, selezionare l'opzione **porta seriale virtuale USB**.
 - Se si utilizza un cavo PN 87144, dalla porta lemo USB del ricevitore al connettore seriale DB9, selezionare l'opzione **porta seriale USB**.

- Quando si seleziona **Bluetooth** nel campo **Porta ricevitore**, il software Trimble Access presume che il dispositivo aggiuntivo sia connesso usando la porta Bluetooth 1 nel ricevitore GNSS.

NOTE – Per utilizzare il Bluetooth per inviare in uscita NMEA messaggi quando si utilizza un controller con Android, un ricevitore GNSS con tecnologia Trimble ProPoint deve avere il firmware versione 6.28 o successiva. Se il ricevitore GNSS non ha la tecnologia Trimble ProPoint, il ricevitore deve avere la versione del firmware 5.68 o successiva.

2. Assicurarsi che le impostazioni **Velocità di trasmissione** e **Parità** corrispondano a quelle impostate nel dispositivo che sta ricevendo i messaggi MEA.

Impostazioni avanzate

La casella gruppo **Impostazioni avanzate** contiene le voci configurazione che modificano i messaggi formato NMEA da inviare in uscita.

NOTE – Le estensioni IEC e le impostazioni dei messaggi da GST a GPGST piuttosto che GLGST o GNGST, sono disponibili solo quando si utilizzano dati NMEA generati dal firmware del ricevitore, laddove la casella di spunta **Utilizza coordinate lavoro** non viene selezionata.

Includi estensioni IEC61162-1:2010 GNSS

Questa impostazione seleziona lo standard da utilizzare per i messaggi conformi. Quando non viene selezionata, i messaggi NMEA sono conformi allo standard NMEA-0183 per abbinarsi all'interfaccia dei dispositivi "Marine Electronic Devices", Versione 4.0, Novembre 1, 2008. Quando selezionata, i messaggi sono conformi a "International Electrotechnical Commission" (IEC) 61162-1, Edizione 4 2010-11.

Max DQI=2 in GGA

Quando selezionata, il campo **Indicatore qualità** nei messaggi in uscita GGA non è mai maggiore di 2 (DGPS). Questo supporta il sistema originario che non supporta completamente lo standard NMEA.

Max età 9 in GGA

Quando selezionata, l'età nel campo dati differenziali dei messaggi GGA non è mai maggiore di 9 secondi. Questo supporta il sistema originario che non supporta completamente lo standard NMEA.

GGA/RMC estesi

Selezionare questa casella di spunta per inviare in uscita dati posizione di alta precisione nei messaggi formato NMEA. Deselezionare questa casella di spunta per conformarsi allo standard messaggi NMEA della lunghezza di 82 caratteri. Se deselezionata, la precisione della posizione e dai dati altezza si riduce togliendo i decimali dal numero risultante.

Sempre GP

Quando selezionata, l'ID chiamata NMEA è sempre in formato \$GP per i messaggi GLL, a prescindere dalle costellazioni tracciate. Per le versioni del firmware precedenti a v5.10, l'impostazione **Sempre GP** si applica solo ai tipi messaggi GST.

Per avviare e terminare il rilevamento GNSS

I passi per avviare un rilevamento GNSS dipendono dal tipo di rilevamento GNSS che si avvia e se il ricevitore è in modalità base o ricevitore.

NOTE - Se si inizia un rilevamento mentre il ricevitore sta registrando dati, la registrazione si ferma. Se si inizia un rilevamento che specifica la registrazione dati, la registrazione si riavvia in un file differente.

Misura altezza antenna GNSS

Questo argomento descrive come misurare l'altezza di un'antenna montata su una palina o su un treppiede quando il campo **Misurato in** è impostato su **Parte inferiore dell'antenna** o **Parte inferiore del supporto antenna** o **Parte inferiore dello sgancio rapido**.

TIP - In un rilevamento GNSS il software **aggiunge automaticamente il valore di offset appropriato** per il **metodo di misurazione** selezionato quando si inserisce il valore **Altezza antenna**. È anche possibile utilizzare i valori di offset mostrati come riferimento se le normative locali richiedono di calcolare manualmente l'altezza dell'APC come verifica sul registro del campo.

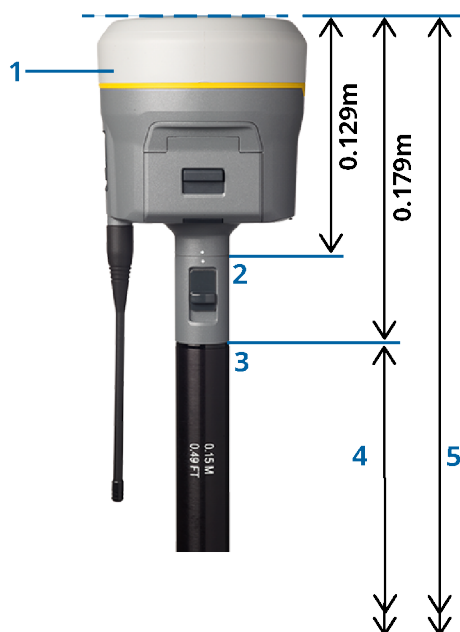
Ricevitore Trimble R980 e R12i

CAUTION - Quando si misurano o si picchettano punti utilizzando la compensazione inclinazione IMU, assicurarsi che l'altezza antenna e il metodo di misurazione inseriti siano corretti. L'affidabilità dell'allineamento e della posizione dell'estremità asta, specialmente durante il movimento dell'antenna quando l'estremità dell'asta è ferma, fa affidamento solamente sul fatto che l'altezza dell'antenna sia corretta. L'errore residuo in posizione orizzontale causato dal movimento dell'antenna durante la misurazione quando l'estremità dell'asta è ferma, non può essere rimosso cambiando l'altezza antenna dopo aver misurato il punto.

Ricevitore montato su asta

Per gli offset applicati automaticamente dal software per ogni metodo di misurazione, fare riferimento al grafico seguente dove:

- (1) è il ricevitore
- (2) è la parte inferiore del supporto dell'antenna
- (3) è la parte inferiore dello sgancio rapido
- (4) è l'altezza non corretta misurata dall'estremità dell'asta alla base dello sgancio rapido
- (5) è l'altezza corretta all'APC dalla parte inferiore dell'asta

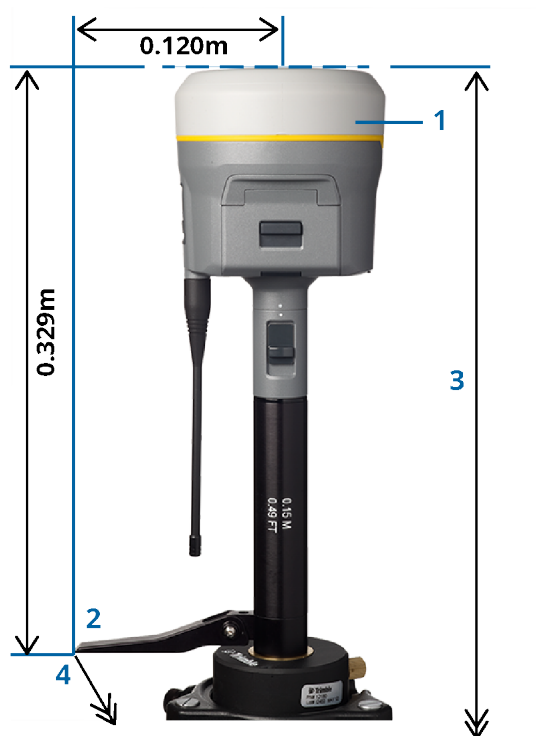


Ricevitore montato su treppiede

Di seguito viene descritto come misurare l'altezza di un ricevitore utilizzando la levetta sull'estensione del ricevitore, **quando il ricevitore è montato su un tripode**.

Per gli offset applicati automaticamente dal software per ogni metodo di misurazione, fare riferimento al grafico seguente dove:

- (1) è il ricevitore
- (2) è la leva della prolunga
- (3) è l'altezza corretta alla APC dal segno sul terreno
- (4) è l'altezza non corretta, misurata con un metro a nastro o con asta di misurazione dal segno sul terreno all'estremità della leva (notare che si tratta di una misurazione della pendenza)

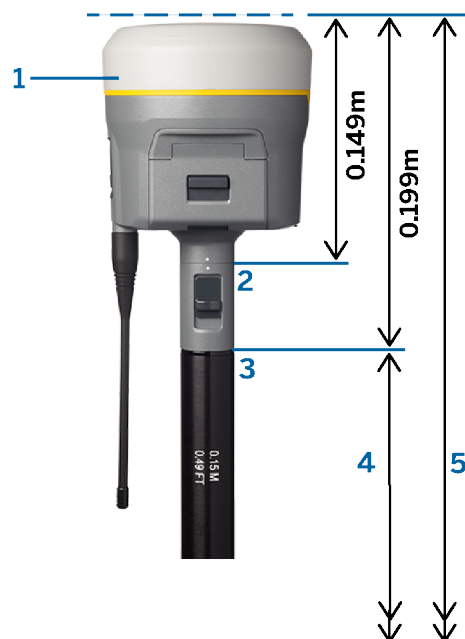


Ricevitore Trimble R10 e R12

Ricevitore montato su asta

Per gli offset applicati automaticamente dal software per ogni metodo di misurazione, fare riferimento al grafico seguente dove:

- (1) è il ricevitore
- (2) è la parte inferiore del supporto dell'antenna
- (3) è la parte inferiore dello sgancio rapido
- (4) è l'altezza non corretta misurata dall'estremità dell'asta alla base dello sgancio rapido
- (5) è l'altezza corretta all'APC dalla parte inferiore dell'asta

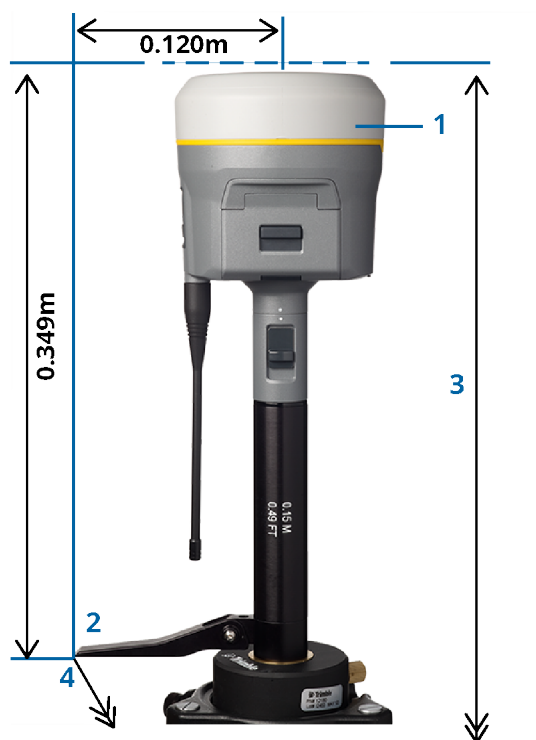


Ricevitore montato su treppiede

Di seguito viene descritto come misurare l'altezza di un ricevitore utilizzando la levetta sull'estensione del ricevitore, **quando il ricevitore è montato su un tripode**.

Per gli offset applicati automaticamente dal software per ogni metodo di misurazione, fare riferimento al grafico seguente dove:

- (1) è il ricevitore
- (2) è la leva della prolunga
- (3) è l'altezza corretta alla APC dal segno sul terreno
- (4) è l'altezza non corretta, misurata con un metro a nastro o con asta di misurazione dal segno sul terreno all'estremità della leva (notare che si tratta di una misurazione della pendenza)



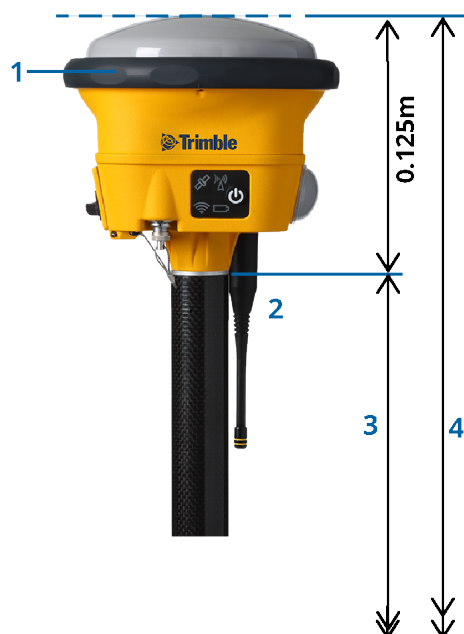
Trimble Ricevitore R780

CAUTION – Quando si misurano o si picchettano punti utilizzando la compensazione inclinazione IMU, assicurarsi che l'altezza antenna e il metodo di misurazione inseriti siano corretti. L'affidabilità dell'allineamento e della posizione dell'estremità asta, specialmente durante il movimento dell'antenna quando l'estremità dell'asta è ferma, fa affidamento solamente sul fatto che l'altezza dell'antenna sia corretta. L'errore residuo in posizione orizzontale causato dal movimento dell'antenna durante la misurazione quando l'estremità dell'asta è ferma, non può essere rimosso cambiando l'altezza antenna dopo aver misurato il punto.

Ricevitore montato su asta

Per gli offset applicati automaticamente dal software per ogni metodo di misurazione, fare riferimento al grafico seguente dove:

- (1) è il ricevitore
- (2) è la parte inferiore del supporto dell'antenna
- (3) è l'altezza non corretta misurata dall'estremità dell'asta alla parte inferiore dell'antenna
- (4) è l'altezza corretta all'APC dalla parte inferiore dell'asta



Ricevitore montato su treppiede

Di seguito viene descritto come misurare l'altezza di un ricevitore utilizzando la levetta sull'estensione del ricevitore, **quando il ricevitore è montato su un tripode.**

Per gli offset applicati automaticamente dal software per ogni metodo di misurazione, fare riferimento al grafico seguente dove:

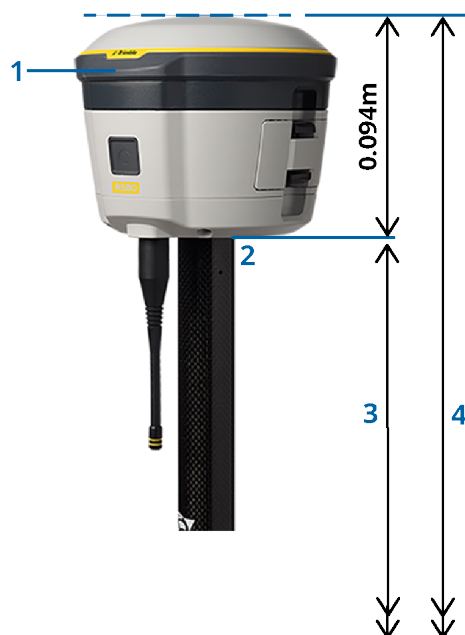
- (1) è il ricevitore
- (2) è la leva della prolunga
- (3) è l'altezza corretta alla APC dal segno sul terreno
- (4) è l'altezza non corretta, misurata con un metro a nastro o con asta di misurazione dal segno sul terreno all'estremità della leva (notare che si tratta di una misurazione della pendenza)



Ricevitore Trimble R580

Per gli offset applicati automaticamente dal software per ogni metodo di misurazione, fare riferimento al grafico seguente dove:

- (1) è il ricevitore montato su un'asta
- (2) è la parte inferiore del supporto dell'antenna
- (3) è l'altezza non corretta misurata dall'estremità dell'asta alla parte inferiore dell'antenna
- (4) è l'altezza corretta all'APC dalla parte inferiore dell'asta

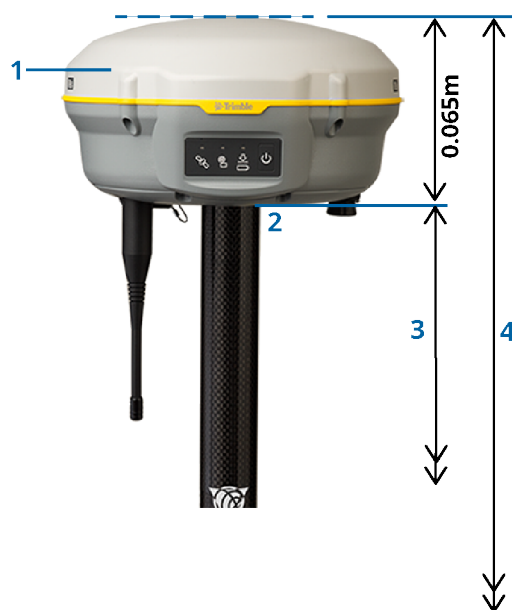


Altri ricevitori Trimble GNSS integrati

Questa sezione tratta altri ricevitori GNSS Trimble integrati non indicati sopra, inclusi i ricevitori Trimble R8s, R8, R6 e R4.

Per gli offset applicati automaticamente dal software per ogni metodo di misurazione, fare riferimento al grafico seguente dove:

- (1) è il ricevitore montato su un'asta
- (2) è la parte inferiore del supporto dell'antenna
- (3) è l'altezza non corretta misurata dall'estremità dell'asta alla parte inferiore dell'antenna
- (4) è l'altezza corretta all'APC dalla parte inferiore dell'asta



NOTE - Se il ricevitore è montato su un treppiede, misurare l'altezza dal segno sul terreno al centro del paraurti giallo tra la base grigia e la parte superiore bianca dell'antenna e selezionare **Centro del paraurti** nel campo **Misurato a**. Notare che questa è una misurazione della pendenza.

Antenna Rover Zephyr 3

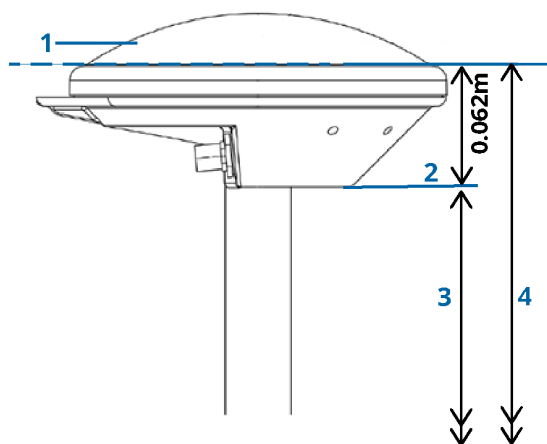
Per gli offset applicati automaticamente dal software, fare riferimento al grafico seguente dove:

(1) è l'antenna Zephyr 3 Rover.

(2) è la parte inferiore del supporto dell'antenna

(3) è l'altezza non corretta misurata dall'estremità dell'asta alla parte inferiore dell'antenna

(4) è l'altezza corretta all'APC



NOTE - Se questa antenna è montata su un cavalletto, misurare l'altezza dal segno sul terreno alla parte superiore della tacca che sporge dal lato dell'antenna.

Antenna base Zephyr 3

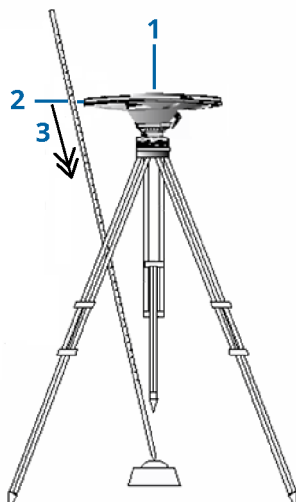
Se l'antenna base Zephyr 3 è montata su un cavalletto, misurare l'altezza nella parte inferiore della tacca sul lato dell'antenna.

Per il metodo di misurazione della **parte inferiore della tacca** quando l'antenna è su un treppiede, fare riferimento allo schema seguente dove:

(1) è l'antenna base Zephyr 3.

(2) tacca sul perimetro del piano terreno

(3) è l'altezza non corretta dal segno sul terreno alla parte inferiore (parte inferiore) della tacca



NOTE - Misurare l'altezza da tre differenti tacche intorno al perimetro della piastra base. Registrare poi la media come l'altezza antenna non compensata.

Configurazione ricevitore base GNSS

Per impostare e collegare la propria attrezzatura per il rilevamento impiegando un ricevitore GNSS Trimble integrato come base:

1. Assemblare e montare l'attrezzatura alla base:
 - a. Mettere l'antenna sopra il segno sul terreno usando un cavalletto, un basamento e un adattatore per basamento.
 - b. Usare il fermaglio per cavalletto per attaccare il ricevitore al cavalletto.
In alternativa, posizionare il ricevitore nella custodia. Far correre il cavo dell'antenna fuori dall'imbuco a lato della scatola base verso l'antenna, in modo che la scatola possa rimanere chiusa mentre il ricevitore è in funzione.
 - c. Montare ed innalzare l'antenna della radio.
2. Se si utilizza un **collegamento dati radio RTK** usando una radio esterna **collegata usando un cavo**, collegare il controller, ricevitore, radio e, se necessario, l'alimentazione:


- a. Se si usa un'antenna GNSS separata, utilizzare il cavo dell'antenna GNSS per connettere l'antenna GNSS alla porta del ricevitore GNSS etichettata **GPS**.

NOTE – Quando si inserisce il cavo, allineare il puntino rosso sulla spina con la linea rossa nella presa, poi inserire con cautela la spina. Non forzare le spine nelle porte com del ricevitore.

- b. Connettere l'antenna alla radio impiegando il cavo attaccato all'antenna.
- c. Connettere la radio alla porta 3 del ricevitore GNSS utilizzando il cavo appropriato.
- d. Per alcune radio di terze parti, è necessaria un'alimentazione separata. Se è necessaria alimentazione esterna, collegare l'alimentatore con una connessione 0-shell Lemo alla porta 2 o alla porta 3 del ricevitore.
- e. Connettere il controller alla porta 1 del ricevitore GNSS utilizzando il cavo 0-shell Lemo-to-Hirose.

CAUTION – Se si utilizza un collegamento radio per trasmettere i dati base al rover, prima di avviare il rilevamento base assicurarsi che l'antenna della radio sia connessa alla radio prima di collegarla al ricevitore e iniziare la rilevazione base. In caso contrario, la radio viene danneggiata.

Per configurare il collegamento dati radio RTK in Trimble Access, vedere [Configurare un collegamento dati radio base, page 438](#).

3. Accendere il ricevitore.
4. Accendere il controller.
5. Se si utilizza un **collegamento dati Internet RTK** o un **collegamento dati radio RTK** usando la radio integrata del ricevitore o una connessione Bluetooth a una radio TDL450B/ADL450B, connettere il controller al ricevitore usando il Bluetooth.
 - a. Nel controller, avviare Trimble Access.
 - b. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**. Selezionare la scheda **Bluetooth**.
 - c. Nel campo **Connessione a rover GNSS**, selezionare il ricevitore.
 - d. Abbinare il dispositivo

TIP – Se avete un altro dispositivo che contiene un modem, come un telefono mobile, accendere il dispositivo e collegarlo al controller usando il Bluetooth o un cavo seriale.

Per configurare il collegamento dati RTK in Trimble Access, vedere [Configurare un collegamento dati internet base, page 448](#) o [Configurare un collegamento dati radio base, page 438](#).


6. Per avviare un rilevamento, vedere [Per avviare il rilevamento base, page 489](#).

Per avviare il rilevamento base

Per impostare e collegare la propria attrezzatura per il rilevamento impiegando un ricevitore GNSS Trimble integrato come base:

1. Impostare e collegare l'apparecchiatura alla base. Vedere [Configurazione ricevitore base GNSS, page 487](#).
2. Nel controller, avviare Trimble Access. Se il software Trimble Access non si collega automaticamente al ricevitore, vedere [Opzioni di autoconnessione, page 594](#).

NOTE – Se si connette un controller che esegue Android a un ricevitore SP60, disattivare la funzione **Connessione automatica** ai ricevitori GNSS in Trimble Access e accendere sempre il ricevitore e attendere fino a che non sta **tracciando i satelliti** prima di provare a connettersi al ricevitore. Se si tenta di connettersi ad un ricevitore SP60 da un controller prima che l'SP60 sia pronto, l'accoppiamento Bluetooth con il ricevitore può essere perso.

3. Toccare  e selezionare **Misura** e selezionare dall'elenco lo stile rilevazione voluto.
4. Dal menu **Misurare** scegliere **Avvio ricevitore base**.
 - Se il controller è connesso ad un ricevitore che stava registrando dati, la registrazione dati si ferma.
 - Se il rilevamento base richiede una connessione Internet e attualmente non ve ne sono, viene stabilita una nuova connessione.

TIP –

- E' possibile usare una radio **personalizzata** se la radio che si ha non è presente nell'elenco.
- Quando si avvia un rilevamento, il software Trimble Access negozia automaticamente la velocità di trasmissione più alta possibile per comunicare con il ricevitore connesso.

Appare la schermata **Base di inizio**.

5. Configurare le impostazioni per la stazione base:
 - a. Nel campo **Nome punto** digitare il nome della stazione base ed [Inserire le coordinate base](#).
Il campo **Classe di osservazione** indica la classe di osservazione del punto base.

NOTE – Se si sta effettuando un rilevamento in tempo reale:

- impiegando correzioni RTCM 2.x ed usando un nome punto base che è più lungo di otto caratteri, il nome viene accorciato ad otto caratteri quando viene trasmesso.
- utilizzando correzioni RTCM 3.0, occorre impiegare un nome punto base (a lettere maiuscole) che rientri nell'intervallo da RTCM0000 a RTCM4095.

- b. Digitare valori nei campo **Codice** (opzionale) e **Altezza antenna**.
- c. Impostare il campo **Misurato in** in maniera appropriata.

- d. Nel campo **Indice stazione** inserire un valore.

Questo valore viene trasmesso nel messaggio di correzione e deve trovarsi nell'intervallo di 0--31.

TIP – Toccare **Scansione** per vedere un elenco di altre stazioni base che funzionano alla frequenza che si sta usando. L'elenco mostra i numeri d'indice stazione delle altre basi e l'affidabilità di ciascuna. Scegliere un differente numero d'indice stazione da quelli visualizzati.

- e. Se il ricevitore che si sta usando supporta ritardi di trasmissione, appare il campo **Ritardo di trasmissione**. Scegliere un valore a seconda di quante stazioni base si intende usare. Per maggiori informazioni sui ritardi di trasmissione, vedere [Far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza radio, page 493](#).

6. Toccare **Avvio**.

Il ricevitore base avvia a registrare i dati e a trasmettere le correzioni nel formato selezionato in Stile rilevamento.

Se si sta effettuando un rilevamento in tempo reale, appare un messaggio che conferma l'avvenuto avvio del ricevitore base.

NOTE – Per un rilevamento in tempo reale, controllare che la radio funzioni prima di lasciare l'apparecchiatura. La spia dei dati dovrebbe lampeggiare.

Se si stanno registrando dati nel controller e/o caricando correzioni in un server remoto, viene visualizzata la schermata **Base**. Essa mostra quale punto si sta rilevando e il tempo che è trascorso da quanto è iniziata la registrazione dati. Lasciare il controller connesso al ricevitore base e impostare il rover usando un altro controller.

Se la base sta operando come server Internet, viene visualizzata la schermata **Base** e in aggiunta a quanto sopra, mostra l'indirizzo IP che è stato assegnato alla base, e il numero di rover che sono attualmente collegati alla base.

Disconnettere il controller dal ricevitore base ma **non** spegnere il ricevitore. L'utente può ora impostare il ricevitore rover.

Inserire le coordinate della stazione base

Per un rilevamento RTK, le coordinate stazione base devono essere coordinate **Globale**, cioè le coordinate devono essere in **Datum di riferimento Globale** a **Epoca di riferimento Globale**. Il **Datum di riferimento Globale** e **Epoca di riferimento Globale** sono mostrate nella schermata **Seleziona sistema di coordinate** delle proprietà del lavoro. Vedere [Sistema di coordinate, page 89](#).

Per un punto noto

Se bisogna impostare il ricevitore su un punto conosciuto:

1. Quando si avvia un rilevamento alla stazione base, inserire il nome della stazione base nel campo **Nome punto**.
2. Toccare **Inserisci**.

3. Impostare il campo **Metodo** su **Coordinate immesse**.
4. Controllare che i campi delle coordinate siano nel formato voluto. Se non lo sono, toccare **Opzioni** e cambiare l'impostazione di **Vista coordinate** sul tipo di coordinate richiesto.

Se le coordinate conosciute sono:

- **Globale** coordinate, assicurarsi che i campi delle coordinate siano **Latitudine, Longitudine e Altezza (Globale)**.
 - Coordinate **Reticolo** (e i parametri di proiezione e trasformazione Datum sono definiti) assicurarsi che i campi delle coordinate siano **Direzione Nord, Direzione Est, Quota**.
 - Coordinate **Geodetiche locali** (e una trasformazione Datum è definita) assicurarsi che i campi delle coordinate siano **Latitudine, Longitudine e Altezza (Locale)**.
5. Inserire le coordinate note per il ricevitore base.
Per ulteriori informazioni, vedere [Coordinate di stazione base, page 492](#).
 6. Toccare **Memorizza**.


Per un punto sconosciuto

Se avete configurato la stazione base su un punto con coordinate non conosciute:

1. Quando si avvia un rilevamento alla stazione base, inserire il nome della stazione base nel campo **Nome punto**.
2. Toccare **Inserisci**.
3. Toccare **qui**.

Sono mostrate la posizione corrente SBAS (se tracciata) o la posizione corrente derivata dal ricevitore GNSS.

NOTE -

- Se si vuole una posizione SBAS, assicurarsi che il ricevitore stia tracciando un satellite SBAS, controllando che l'icona SBAS  sia visualizzata sulla barra di stato quando si tocca **Qui**. Il ricevitore può impiegare 120 secondi per agganciarsi al SBAS. In alternativa controllare il campo **Classe di osservazione** prima di avviare la base.
- All'interno di un lavoro, impiegare solamente una posizione autonoma (il tasto software **Qui**) per avviare il primo ricevitore base.

4. Toccare **Memorizza**.

Coordinate di stazione base

Per un rilevamento RTK, le coordinate stazione base devono essere coordinate **Globale**, cioè le coordinate devono essere in **Datum di riferimento Globale** a **Epoca di riferimento Globale**. Il **Datum di riferimento Globale** e **Epoca di riferimento Globale** sono mostrate nella schermata **Seleziona sistema di coordinate** delle proprietà del lavoro. Vedere [Sistema di coordinate](#), page 89.

NOTE – Le coordinate inserite dovrebbero essere il più accurate possibile. Ogni 10 m di errore in una coordinata della stazione base può introdurre un errore di scala fino a 1 ppm su ogni linea base misurata.

I seguenti metodi riconosciuti, elencati in ordine decrescente di precisione, servono per determinare le coordinate della stazione base:

- coordinate pubblicate o determinate con precisione;
- coordinate calcolate da coordinate reticolo pubblicate o determinate con precisione;
- le coordinate ottenute usando una radiotrasmissione (RTCM) differenziale affidabile basata su coordinate pubblicate o determinate con precisione;
- una posizione SBAS generata dal ricevitore. Impiegare questo metodo se non esiste alcun controllo per la posizione e si ha un ricevitore che insegue satelliti SBAS;
- una posizione autonoma generata dal ricevitore. Impiegare questo metodo per rilevamenti in tempo reale in una posizione dove non esiste alcun controllo. Trimble consiglia vivamente di calibrare su un minimo di quattro punti di controllo locali qualsiasi lavoro iniziato con questo metodo.

NOTE – Se le coordinate immesse differiscono per più di 300 m dalla posizione autonoma corrente generata dal ricevitore, appare un messaggio di avvertimento.

Integrità del rilevamento

Per preservare l'integrità di un rilevamento GNSS, considerare quanto segue:

- quando si avviano ulteriori ricevitori base per un particolare lavoro, assicurarsi che ciascuna nuova coordinata base sia negli stessi termini della coordinata base iniziale.

NOTE – All'interno di un lavoro, impiegare solamente una posizione autonoma per avviare il **primo** ricevitore base. Una posizione autonoma è equivalente ad una coordinata assunta nel rilevamento convenzionale.

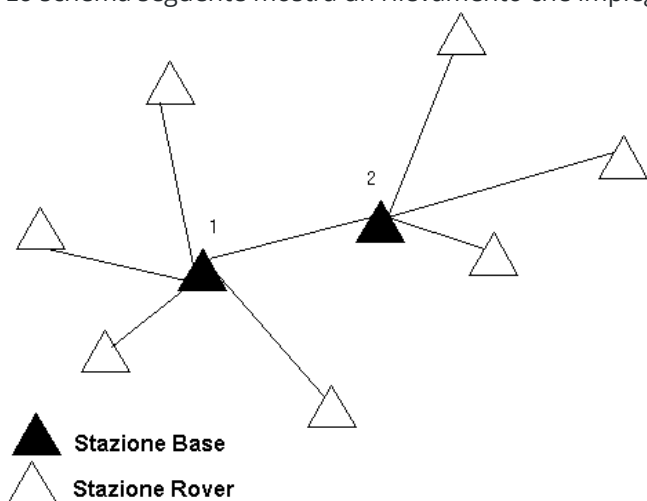
- Le coordinate pubblicate da una fonte affidabile e le coordinate determinate da rilevamenti di controllo dovrebbero essere nello stesso sistema.
- Se coordinate base successive non sono negli stessi termini, considerare le osservazioni da ogni base come un lavoro separato. Ciascuna ha bisogno di una calibrazione a parte.
- Poiché i punti cinematici in tempo reale misurati sono memorizzati come vettori dalla stazione base, non come posizioni assolute, l'origine del rilevamento deve essere una posizione assoluta **Datum di riferimento Globale** dalla quale si diffondono i vettori. Se altre stazioni base sono successivamente impostate su punti misurati dalla stazione base originale, tutti i vettori si risolvono nella stazione base originale.

- E' possibile avviare la base su qualsiasi tipo di coordinate, ad esempio coordinate ellissoide locali o reticolo. In un rilevamento in tempo reale, tuttavia, il software Trimble Access deve memorizzare per la base una **Datum di riferimento Globale** quando viene avviato un rilevamento rover. Questa è la posizione che è tenuta fissa come origine della rete.

Quando si avvia un rilevamento rover, il software Trimble Access confronta la posizione trasmessa dal ricevitore base con i punti già nel database. Se un punto radiotrasmesso ha lo stesso nome di un punto nel database, ma coordinate differenti, il software Trimble Access usa le coordinate che sono nel database. Queste coordinate erano state immesse o trasferite dall'utente, così il software parte dal presupposto che l'utente le voglia usare.

Se un punto nel database ha lo stesso nome di quello che viene trasmesso dalla base, ma le coordinate sono NEE o locali LLH piuttosto che **Globale**, il software Trimble Access converte questo punto in coordinate **Globale** usando la trasformazione datum e la proiezione correnti. Quindi utilizza questi come le coordinate di base. Se non è definita alcuna trasformazione datum e nessuna proiezione, il punto trasmesso **Globale** viene memorizzato ed usato automaticamente come base.

Lo schema seguente mostra un rilevamento che impiega due stazioni base.



In questo rilevamento la Stazione base 2 è stata prima rilevata come un punto roving dalla Stazione base 1.

NOTE - Le stazioni base 1 e 2 **devono** essere collegate insieme da una linea base misurata e la Stazione base 2 **deve** essere avviata con lo stesso nome che aveva quando è stata rilevata come punto roving dalla Stazione base 1.

Far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza radio

In un rilevamento RTK è possibile ridurre gli effetti delle radio interferenze create da altre stazioni base nella stessa frequenza, facendo funzionare la propria stazione base con un differente ritardo di trasmissione.

Quando si usano stazioni base multiple, il ritardo di trasmissione per ciascuna base si imposta quando si avvia il rilevamento base. Ciascuna base deve radiotrasmettere con un differente ritardo di trasmissione e un differente numero d'indice stazione. I ritardi consentono al rover di ricevere correzioni da tutte le stazioni base in una volta. I numeri d'indice stazione consentono di selezionare quale stazione base usare nel rover.

NOTE -

- Il ritardo di trasmissione radio della base può essere impostato solo quando si usano ricevitori GNSS Trimble o il ricevitore GNSS SP100 Spectra Geospatial.
- Quando in un lavoro si effettuano rilevamenti impiegando differenti stazioni base, assicurarsi che le coordinate delle stazioni base siano nello stesso sistema di coordinate e siano in rapporto l'una con l'altra.

Requisiti hardware e firmware

Per far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza, è necessario usare ricevitori che supportano il formato record di correzione CMR+ o CMRx.

Tutti gli altri ricevitori base e rover devono essere ricevitori GNSS Trimble.

NOTE - Non usare ritardi di trasmissione se si intendono utilizzare ripetitori radio.

Avviare la base con un ritardo di trasmissione

Prima di avviare il ricevitore base effettuare quanto segue:

1. Selezionare il formato messaggio di correzione CMR+ o CMRx. Selezionare questo nello stile di rilevamento sia per la base sia per il rover.
2. La velocità di trasmissione via etere nella radio deve essere almeno di 4800 baud.

NOTE - Se si usa una velocità di trasmissione via etere di 4800 si possono solamente impiegare due stazioni base su una frequenza. Aumentare la velocità di trasmissione via etere se si vuole aumentare il numero di stazioni base su una frequenza.

Quando si avvia il rilevamento base, effettuare quanto segue:

1. Nel campo **Indice stazione** inserire un valore entro l'intervallo 0-31. Questo numero è radiotrasmesso nel messaggio di correzione.

TIP - Nello stile di rilevamento si può configurare il numero d'indice stazione predefinito. Vedere [Opzioni base, page 431](#).

2. Se il ricevitore che si sta usando supporta ritardi di trasmissione, appare il campo **Ritardo di trasmissione**. Scegliere un valore in ms a seconda di quante stazioni base si vogliono usare:

	Base 1	Base 2	Base 3	Base 4
Una stazione base.	0	-	-	-
Due stazioni base.	0	500	-	-
Tre stazioni base.	0	350	700	-
Quattro stazioni base.	0	250	500	750

Passare basi durante un rilevamento rover in tempo reale

Se si stanno usando basi multiple sulla stessa frequenza, è possibile scambiare le basi durante il rilevamento rover.

Per scambiare basi, dal menu **Misura**, selezionare **Scambia ricevitore base**.

Appare la schermata **Seleziona stazione base**. La mostra tutte stazioni base funzionanti alla frequenza che si sta utilizzando. L'elenco visualizza i numeri d'indice stazione di ogni base e l'affidabilità di ciascuna. Toccare la base che si vuole utilizzare.

NOTE - Quando si passa ad una base differente, il proprio ricevitore OTF inizia automaticamente l'inizializzazione.


Impostazione ricevitore rover GNSS

Per impostare e collegare la propria attrezzatura per il rilevamento impiegando un ricevitore GNSS Trimble integrato come rover:

1. Montare ed innalzare l'attrezzatura per il rover:
 - a. Montare il ricevitore su una palina. All'energia per il ricevitore provvede la batteria interna presente.

NOTE - In un rilevamento post-elaborato, potrebbe essere utile usare un cavalletto a due gambe per sostenere la palina mentre di effettuano misurazioni.
 - b. Attaccare il controller al supporto.
 - c. Connettere il supporto del controller alla palina.
2. Accendere il ricevitore.
3. Accendere il controller.
4. Connettere il controller al ricevitore utilizzando il Bluetooth o un cavo seriale USB.


Per connettersi al controller o ricevitore utilizzando il Bluetooth:

- a. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**. Selezionare la scheda **Bluetooth**.
 - b. Nel campo **Connessione a rover GNSS**, selezionare il ricevitore.
 - c. Abbinare il dispositivo
5. Nel controller, avviare Trimble Access. Se il software Trimble Access non si collega automaticamente al ricevitore, vedere [Opzioni di autoconnessione, page 594](#).

NOTE – Se si connette un controller che esegue Android a un ricevitore SP60, disattivare la funzione **Connessione automatica** ai ricevitori GNSS in Trimble Access e accendere sempre il ricevitore e attendere fino a che non sta **tracciando i satelliti** prima di provare a connettersi al ricevitore. Se si tenta di connettersi ad un ricevitore SP60 da un controller prima che l'SP60 sia pronto, l'accoppiamento Bluetooth con il ricevitore può essere perso.

TIP – Se avete un altro dispositivo che contiene un modem, come un telefono mobile, accendere il dispositivo e collegarlo al controller usando il Bluetooth o un cavo seriale.


Per avviare un rilevamento RTK rover

1. [Impostazione e connessione al ricevitore GNSS](#).
2. Se si ricevono correzioni da una singola stazione base, avviare il ricevitore base.
3. In Trimble Access, assicurarsi che il lavoro richiesto sia aperto.
4. Per avviare il rilevamento, toccare  e selezionare **Misura** o **Picchettamento**. Se c'è più di uno stile di rilevamento configurato, selezionare uno stile di rilevamento dall'elenco. Selezionare la funzione software da utilizzare, per esempio **Misurazione punti**.

Quando si seleziona uno stile di rilevamento per la prima volta, il software chiede all'utente di personalizzare lo stile per il proprio specifico hardware.

5. Se ci si connette a un ricevitore DA2 e non si è già effettuato l'accesso a Trimble Access, viene richiesto di accedere.


Dopo l'accesso, se viene visualizzato un messaggio di avviso **Nessun abbonamento Catalyst valido trovato**, verificare con l'amministratore della licenza nell'organizzazione se all'utente è stato assegnato un abbonamento valido **Catalyst Survey** nell'app Web [Trimble License Manager](#). Per maggiori informazioni vedere [Installazione di Trimble Access, page 15](#).

6. Se un messaggio avvisa che un'opzione nel ricevitore non è disponibile, questo significa che le opzioni abbonamento ricevitore potrebbero essere scadute. Per verificare la data di scadenza, toccare  e selezionare **Strumento / Impostazioni ricevitore** e verificare i valori mostrati nel gruppo **Abbonamenti GNSS Trimble**.
7. Se si seleziona un'impostazione "Richiedi" nello stile di rilevamento RTK, viene richiesto di confermare la sorgente di correzione. Toccare **Accetta**.
8. Usare la barra di stato per confermare che il software è collegato e riceve i dati di correzione.


Se si ricevono correzioni base e c'è un numero sufficiente di satelliti, il rilevamento viene inizializzato automaticamente utilizzando il metodo di inizializzazione all'istante. Se necessario [Inizializzare su un punto conosciuto](#).

9. Se si sta utilizzando un ricevitore con compensazione inclinazione IMU, [allineare l'IMU](#).
10. Misurare o picchettare punti.

Avviare un rilevamento radio RTK al rover

1. [Impostazione e connessione al ricevitore GNSS](#).
2. In Trimble Access, assicurarsi che il lavoro richiesto sia aperto.
3. Per avviare il rilevamento, toccare  e selezionare **Misura** o **Picchettamento**. Se c'è più di uno stile di rilevamento configurato, selezionare uno stile di rilevamento dall'elenco. Selezionare la funzione software da utilizzare, per esempio **Misurazione punti**.

Quando si seleziona uno stile di rilevamento per la prima volta, il software chiede all'utente di personalizzare lo stile per il proprio specifico hardware.

4. Se un messaggio avvisa che un'opzione nel ricevitore non è disponibile, questo significa che le opzioni abbonamento ricevitore potrebbero essere scadute. Per verificare la data di scadenza, toccare  e selezionare **Strumento / Impostazioni ricevitore** e verificare i valori mostrati nel gruppo **Abbonamenti GNSS Trimble**.
5. Se il ricevitore che si sta usando supporta i ritardi di trasmissione e se è selezionata la casella di controllo **Richiesta per indice stazione** nel campo **Opzioni Rover** dello stile di rilevamento, appare la finestra **Selezionare stazione base**. La mostra tutte stazioni base funzionanti alla frequenza che si sta utilizzando. L'elenco visualizza i numeri d'indice stazione di ogni base e l'affidabilità di ciascuna. Si prega di selezionare la base che si desidera impiegare e poi toccare **Invio**.

Per maggiori informazioni sull'uso dei ritardi di trasmissione, vedere [Far funzionare diverse stazioni base su un'unica frequenza radio, page 493](#).

TIP – Per controllare il nome punto della stazione base impiegata nel rilevamento rover, selezionare **File / Esamina il lavoro corrente** ed esaminare il Record del punto base.

6. Usare la barra di stato per confermare che il software è collegato e riceve i dati di correzione.

Se si ricevono correzioni base e c'è un numero sufficiente di satelliti, il rilevamento viene inizializzato automaticamente utilizzando il metodo di inizializzazione all'istante. Se necessario [Inizializzare su un punto conosciuto](#).

7. Se si sta utilizzando un ricevitore con compensazione inclinazione IMU, [allineare l'IMU](#).
8. Misurare o picchettare punti.

TIP – Per iniziare un rilevamento usando VRS o FKP (RTCM), è necessario inviare alla stazione di controllo una posizione approssimata per il ricevitore rover. Quando si inizia il rilevamento, questa posizione è inviata automaticamente attraverso il proprio collegamento di comunicazione radio in un messaggio di posizione NMEA standard. Serve per calcolare le correzioni RTK che il ricevitore userà.

Avviare un rilevamento RTK Internet al rover


1. [Impostazione e connessione al ricevitore GNSS](#).
2. Se si ricevono correzioni da una singola stazione base, avviare il ricevitore base.
3. In Trimble Access, assicurarsi che il lavoro richiesto sia aperto.
4. Per avviare il rilevamento, toccare ☰ e selezionare **Misura** o **Picchettamento**. Se c'è più di uno stile di rilevamento configurato, selezionare uno stile di rilevamento dall'elenco. Selezionare la funzione software da utilizzare, per esempio **Misurazione punti**.

Quando si seleziona uno stile di rilevamento per la prima volta, il software chiede all'utente di personalizzare lo stile per il proprio specifico hardware.

5. Se ci si connette a un ricevitore DA2 e non si è già effettuato l'accesso a Trimble Access, viene richiesto di accedere.

Dopo l'accesso, se viene visualizzato un messaggio di avviso **Nessun abbonamento Catalyst valido trovato**, verificare con l'amministratore della licenza nell'organizzazione se all'utente è stato assegnato un abbonamento valido **Catalyst Survey** nell'app Web [Trimble License Manager](#). Per maggiori informazioni vedere [Installazione di Trimble Access, page 15](#).

6. Se un messaggio avvisa che un'opzione nel ricevitore non è disponibile, questo significa che le opzioni abbonamento ricevitore potrebbero essere scadute. Per verificare la data di scadenza, toccare ☰ e selezionare **Strumento / Impostazioni ricevitore** e verificare i valori mostrati nel gruppo **Abbonamenti GNSS Trimble**.
7. Se si usa il modem nel controller per collegarsi a internet e questo è:
 - già collegato, il controller usa una connessione esistente per i dati base.
 - Non ancora collegato, il controller inizia una connessione Internet impiegando la connessione specificata nello stile di rilevamento.
8. Se la casella di controllo **Richiesta per sorgente di correzione GNSS** è selezionata nello stile di rilevamento, viene chiesto di selezionare la sorgente di correzione GNSS da utilizzare.
9. Se **Connetti direttamente a MountPoint** o il nome **NTRIP Mountpoint** non sono stati configurati nel contatto GNSS, o il Mountpoint indicato non è accessibile, viene richiesto di selezionare il mountpoint da cui ricevere la connessione.

Viene visualizzato il messaggio **Connessione a sorgente GNSS Internet**. Il software si connette al mountpoint e inizia il rilevamento. Una volta stabilito il collegamento dei dati di correzione, sulla barra di stato appare l'icona sorgente GNSS Internet .

NOTE – Se si utilizza il modem interno di un ricevitore SP80 e il primo tentativo di connettersi fallisce, è necessario attendere circa un minuto in modo che il modem si accenda e si inizializzi prima di provare a connettersi di nuovo.


Se si ricevono correzioni base e c'è un numero sufficiente di satelliti, il rilevamento viene inizializzato automaticamente utilizzando il metodo di inizializzazione all'istante. Se necessario [Inizializzare su un punto conosciuto](#).


10. Se si sta utilizzando un ricevitore con compensazione inclinazione IMU, [allineare l'IMU](#).
11. Misurare o picchettare punti.


Ottenere i dati RTK su richiesta

Se si utilizza una connessione Internet per trasmettere dati RTK dalla base al rover (unità mobile), allora è possibile utilizzare la funzionalità **RTK su richiesta** di per controllare la quantità di dati trasmessi dal ricevitore base. E' possibile ordinare alla stazione base di inviare dati solamente quando lo si richiede. Questo riduce la quantità di dati ricevuti dal telefono cellulare e potrebbe abbassare i costi sostenuti per il provider del servizio della rete cellulare.


La funzionalità RTK su richiesta necessita una connessione Internet sia nella stazione base GNSS sia nel rover. Il software Trimble Access deve essere installato sia nella stazione base GNSS che nel rover, altrimenti si deve essere connessi al servizio in abbonamento di Trimble VRS Now.

Quando il rilevamento RTK funziona su una connessione Internet, è possibile accedere ai comandi di **RTK su richiesta** toccando l'icona  nella barra di stato.


Una volta avviato il rilevamento, il software Trimble Access passa come impostazione predefinita al modo Riproduzione . Nel modo Riproduzione i dati RTK vengono fatti fluire in modo continuo.

Toccando il tasto software  il rilevamento va nel modo Pausa e i dati vengono fatti fluire solo quando richiesto. Il software Trimble Access richiede i dati alla stazione base quando si perde l'inizializzazione, quando si sceglie di misurare un punto, quando si avvia la topografia continua o quando si impiega la funzionalità di picchettamento. Appena il ricevitore ha di nuovo l'inizializzazione, oppure l'operazione di rilevamento è completa, il software Trimble Access richiede alla stazione base di smettere di trasmettere i dati.

NOTE – Quando ci si trova in modo Pausa, non è possibile misurare i punti rapidi o i punti rilasciati veloci.

Toccando il tasto software  il rilevamento va nel modo Stop e non vengono trasmessi dati RTK. Questo è utile in situazioni in cui non si desidera terminare il rilevamento, ma non è necessario che il ricevitore rimanga inizializzato fino a che non si è di nuovo pronti ad iniziare il rilevamento.

Disconnettersi e riconnettersi alla sorgente GNSS Internet

Se cade la connessione con la sorgente GNSS Internet quando si utilizza un collegamento dati internet, toccare l'icona  sorgente GNSS Internet nella barra di stato.

Appare la schermata **Collegamento dati rover**.

Se la sorgente GNSS Internet è il modem interno del controller, toccare **Connetti** nella schermata **Collegamento dati rover**. La scheda **Reti** del sistema operativo si apre dalla barra di sistema. Utilizzare la scheda **Reti** per ristabilire la connessione Internet e quando si ristabilirà la connessione Trimble Access, si riconnetterà automaticamente alla base.

Se Internet restano collegati, ma il collegamento al server dati base è scollegato, toccare **Riprova** nel messaggio "Connessione dati stazione base chiusa in modo inatteso". Trimble Access cercherà di riconnettersi al server dati base. In alternativa, se si desidera riconnettersi in un secondo momento, toccare **OK** nel messaggio "Connessione dati stazione base chiusa in modo inatteso". Quando si desidera riconnettersi, toccare **Connetti** nella schermata **Collegamento dati rover**.

Se la sorgente GNSS Internet è un modem esterno, come il modem del ricevitore, toccare **Richiama** per far ristabilire la connessione Internet da parte del modem esterno. Una volta stabilita la connessione, Trimble Access si riconnette automaticamente alla base.

Quando si utilizza un modem esterno, per interrompere la connessione in qualsiasi momento, toccare **Riaggancia**. Continuare il rilevamento e riconnettersi a Internet quando necessario. La connessione può essere interrotta nella schermata **Collegamento dati rover** solo nel caso in cui la connessione sia stata stabilita all'inizio del rilevamento. Tuttavia, è sempre possibile riconnettersi dall'interno della schermata **Collegamento dati rover** mentre il rilevamento è in corso.

Inizializzazione RTK

NOTE – La schermata di **Inizializzazione RTK** non è disponibile con il ricevitore Trimble DA2.

Quando si avvia un rilevamento RTK, se si ricevono correzioni base e c'è un numero sufficiente di satelliti, il rilevamento viene inizializzato automaticamente utilizzando il metodo di inizializzazione all'istante. Prima di poter iniziare il rilevamento a livello di centimetri, è necessario inizializzare un rilevamento. Se l'inizializzazione non avviene automaticamente, vedere [Per inizializzare su un punto conosciuto, page 502](#).

Dopo l'inizializzazione, il modo di rilevamento cambia da **Non inizializzato** a **Inizializzato**. Il modo rimane **Inizializzato** se il ricevitore traccia continuamente il numero minimo di satelliti. Se il modo cambia in **Non inizializzato**, re-inizializzare il rilevamento.

NOTE – L'affidabilità dell'inizializzazione dipende dal metodo di inizializzazione utilizzato e eventuale presenza di multipath durante la fase di inizializzazione. Un multipath si verifica quando i segnali GNSS vengono riflessi da oggetti, come il suolo o un edificio. Durante l'inizializzazione, scegliere sempre un sito che consenta una visualizzazione chiara del cielo e che sia libero da ostruzioni che possano provocare multipath. Il processo di inizializzazione nei ricevitori Trimble è molto affidabile, ma per ridurre l'effetto del multipath, usare la buona pratica di rilevamento e controllare periodicamente tramite misurazione dei punti già misurati in caso di nuova inizializzazione. Per ridurre l'effetto del multipath durante un'inizializzazione all'istante, spostarsi.

Per re-inizializzare un rilevamento RTK durante l'attività rover

1. Nella schermata **inizializzazione RTK** selezionare una delle seguenti opzioni dal campo **Metodo**:

- **Ripristina RTK**
- **Ripristino tracking SV** per far cadere tutti i tracking dei satelliti, riagganciare i satelliti e reinizializzare il rilevamento RTK

NOTE – Non si consiglia di ripristinare il tracciamento SV in ambienti con cattiva ricezione GNSS.

2. Toccare **Ripristina** o **Avvia**.

Inizializzare RTK su sottoinsiemi indipendenti di satelliti

È possibile inizializzare un rilevamento RTK utilizzando sottoinsiemi indipendenti di satelliti tracciati. Per ulteriori informazioni, vedere [Per utilizzare sottoinsiemi indipendenti di satelliti tracciati nei rilevamenti RTK, page 527](#).

Nella schermata **inizializzazione RTK**:

- Per inizializzare il primo sottoinsieme indipendente di satelliti selezionare **Ripristina - traccia SV insieme A** dal campo **Metodo** e toccare **Ripristina**.
- Per inizializzare il secondo sottoinsieme indipendente di satelliti selezionare **Ripristina - traccia SV insieme B** dal campo **Metodo** e toccare **Ripristina**.
- Per inizializzare su tutti i satelliti disponibili, selezionare **Ripristino - tracciare tutte i SV** dal campo **Metodo** e toccare **Ripristina**.

TIP - Le voci del menu **Ripristino RTK** e **Ripristino SV** funzionano sul sottoinsieme di tracciamento SV correntemente selezionato.

Satelliti necessari per l'inizializzazione RTK

Il numero di satelliti necessario dipende dal fatto se si stanno usando solamente satelliti da un'unica costellazione oppure una combinazione costellazioni. Dopo l'inizializzazione è possibile determinare una posizione e l'inizializzazione può essere mantenuta con un satellite in meno rispetto al numero necessario per inizializzare. Se il numero di satelliti scende sotto questo numero, il rilevamento deve essere di nuovo inizializzato.

Il numero minimo di satelliti L1/L2 necessari é:

Sistemi satellitari	Satelliti necessari per l'inizializzazione	Satelliti necessari per produrre la posizione
Solo GPS	5 GPS.	4 GPS.
GPS + QZSS	4 GPS + 1 QZSS	3 GPS + 1 QZSS
GPS + GLONASS	4 GPS + 2 GLONASS	3 GPS + 2 GLONASS
GPS + BeiDou	4 GPS + 2 BeiDou	3 GPS + 2 BeiDou
GPS + Galileo	4 GPS + 2 Galileo	3 GPS + 2 Galileo
Solo BeiDou	5 BeiDou	4 BeiDou
BeiDou + GPS	4 BeiDou + 2 GPS	3 BeiDou + 2 GPS
BeiDou +	4 BeiDou + 2 GLONASS	3 BeiDou + 2 GLONASS

GLONASS		
Solo GLONASS	-	-
Solo Galileo	-	-

NOTE - Non è possibile eseguire l'inizializzazione se il PDOP è superiore a 7.

Per inizializzare su un punto conosciuto

NOTE - L'inizializzazione su un punto conosciuto è disponibile per tutti i ricevitori GNSS Trimble, con le eccezioni seguenti:


- Se il ricevitore ha un IMU, l'IMU deve essere disabilitato. Per inizializzare su un punto noto, il ricevitore deve essere in modalità solo GNSS. Per passare alla modalità solo GNSS, toccare l'icona del ricevitore nella barra di stato per visualizzare la schermata **Funzioni GNSS** e quindi toccare **Compensazione inclinazione IMU** per attivare/disattivare solo GNSS modalità.
- L'inizializzazione su un punto noto non è disponibile quando si utilizza il ricevitore Trimble DA2 .


1. Posizionare l'antenna rover su un punto noto.

In un rilevamento RTK, il punto noto deve essere un punto misurato precedentemente nel lavoro corrente.

In un rilevamento postelaborato è possibile inizializzare su:

- un punto precedentemente misurato nel lavoro corrente
- un punto per il quale si forniranno coordinate dopo (prima che i dati siano post-elaborati).

2. Toccare  e selezionare **Misura** e poi selezionare **Inizializzazioni RTK** o **Inizializzazione PPK**.
3. Nel campo **Metodo** selezionare **Punto noto**.
4. Nel campo **Nome punto**, selezionare il punto noto nell'elenco dei punti nel lavoro.
5. Inserire i valori nel campo **Altezza antenna** ed assicurarsi che l'impostazione nel campo **Misurato in** sia corretta.
6. Quando l'antenna è centrata e verticale sul punto, toccare **Avvio**.

Il controller inizia a registrare dati e nella barra di stato appare l'icona statica  . Tenere l'antenna verticale e ferma mentre si registrano i dati.

TIP - Se si sta utilizzando un ricevitore GNSS con un sensore di inclinazione interno, toccare **eBolla** (o premere **Ctrl + L**) per visualizzare la eBolla. Quando la bolla è verde, toccare **Avvio** per assicurarsi che il punto sia misurato entro la tolleranza inclinazione predefinita. La tolleranza è quella specificata per un Punto topografico.

Un messaggio conferma quando il ricevitore viene inizializzato, insieme con i delta dalla posizione corrente al punto conosciuto.




7. Toccare **Accetta**.

Se l'inizializzazione fallisce, sono visualizzati i risultati. Toccare **Riprova** per tentare di nuovo l'inizializzazione.

Per avviare un rilevamento RTX

1. Iniziare il rilevamento usando lo stile di rilevamento RTK configurato per RTX. Vedere [Per configurare un rilevamento RTX, page 459](#).

Quando si ricevono i dati dal servizio correzioni RTX via:

- RTX (segnali SV), l'icona radio  diventa un'icona RTX  e nella barra di stato appare RTX.
- RTX (Internet), viene visualizzata l'icona  Sorgente GNSS Internet.


2. Attendere la convergenza.

I tempi di convergenza tipici dipendono dalla regione in cui si sta lavorando e dal ricevitore GNSS in uso:

- Se il ricevitore GNSS ha la tecnologia Trimble ProPoint, nella maggior parte dei casi è possibile ottenere la convergenza in 1-3 minuti nelle regioni RTX veloci e 3-10 minuti a livello globale.
- Se il ricevitore GNSS non ha la tecnologia Trimble ProPoint, la convergenza in genere richiederà 5-10 minuti nelle regioni RTX veloci e meno di 15-30 minuti a livello globale.

Per ulteriori informazioni sui tempi di convergenza, vedere [Servizio correzioni RTX, page 458](#).

Quando appare il messaggio **La convergenza è stata acquisita** è possibile iniziare il rilevamento

TIP – In un rilevamento RTX (SV) per visualizzare la schermata **Stato RTX** toccare . In un rilevamento RTX (Internet), toccare **Stato RTX** nel menu Strumentazione.

3. Se si sta utilizzando un ricevitore con compensazione inclinazione IMU, [allineare l'IMU](#).
4. Misurare o picchettare punti.

NOTE –

- Anche se la soluzione Rover RTX ha eseguito una convergenza, questa può non aver ancora raggiunto la tolleranza di precisione del punto di misurazione. In questo caso, potrebbe essere necessario rimanere sul punto per più tempo in modo da raggiungere la tolleranza di precisione specificata, in quanto il Rover RTX dovrebbe convergere maggiormente proprio quando è in modalità statica. La precisione dei rilevamenti ottenuta usando i servizi Trimble Centerpoint RTX è estremamente sensibile alle condizioni ambientali quali: multi-percorso, scintillazione ionosferica e, in modo particolare, alle condizioni troposferiche e alle coperture arboree (chiome degli alberi).
- Per modificare il livello di precisione in base al quale la convergenza è accettabile, deselezionare la casella di spunta **Tolleranza automatica** nella schermata **Opzioni rover** e digitare i valori che di desiderano usare.

Calcolare un offset RTX-RTK


WARNING – Fare molta attenzione per evitare di sostituire l'offset già presente nel lavoro con uno meno preciso. Questa azione potrebbe impedire alla precisione del punto salvato nel lavoro di raggiungere le tolleranze di precisione applicate al momento della misurazione dei punti. Vedere [Offset RTX-RTK, page 460](#).

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura**. Toccare **Offset RTX-RTK**.
2. Nel campo **punto RTK**, selezionare un punto. Questo deve essere un punto misurato usando RTK.
3. Nel campo **punto RTX**, selezionare o misurare un punto RTX. Questo deve essere un punto misurato usando il servizio di correzioni CenterPoint RTX.
L'offset viene calcolato immediatamente quando i due campi punto sono completi.
4. Esaminare i risultati del calcolo offset. Se soddisfacente, toccare **Memorizza** per assegnare l'offset al lavoro.

NOTE – La precisione dell'offset, e quindi la precisione dei punti RTX espressi in termini di riferimento RTK, dipende dalla precisione dei punti RTX e RTK misurati che sono stati usati per calcolare quel dato offset. Per calcolare l'offset, si **devono** usare le misurazioni punto più precise possibile.

Per togliere un offset RTX-RTK, visualizzare l'offset nella schermata **offset RTX-RTK** e poi toccare **Nessuno**. Cliccare **Si** per confermare. Il valore dell'offset diventa zero.

Visualizzare lo stato RTX

In un rilevamento RTX (SV) per visualizzare la schermata **Stato RTX** toccare . In un rilevamento RTX (Internet), toccare **Stato RTX** nel menu Strumentazione.

La schermata **stato RTX** mostra la **Correzione nome satellite** corrente. Per selezionare un satellite differente, toccare **Opzioni** e poi selezionare dall'elenco il satellite richiesto. È possibile cambiare la correzione satellitare in ogni momento; il cambiamento della correzione satellitare non richiede il riavvio del rilevamento in corso. In alternativa, selezionare **Personalizzare** e poi inserire la frequenza e la velocità di trasmissione (bit rate) da impiegare. I cambiamenti che l'utente apporta alle impostazioni vengono mantenuti e usati la volta successiva che si inizia un rilevamento.

In un rilevamento RTX, il tasto **Resetta** nella schermata traccia/elenco satelliti resetta sia il monitoraggio SV che la convergenza RTX. Il tasto **Resetta** nella schermata **Stato RTX** resetta la convergenza RTX ma non il monitoraggio satellitare.

Avviare un rilevamento OmniSTAR

I passi per avviare un rilevamento utilizzando il servizio di correzione differenziale OmniSTAR dipende se si utilizza OmniSTAR come parte di un rilevamento RTK, in un rilevamento differenziale in tempo reale, o da solo.

Per ulteriori informazioni su OmniSTAR, vedere la sezione sul [Servizio correzione differenziale OmniSTAR](#), page 462.


Per avviare un rilevamento RTX OmniSTAR

1. Creare uno stile rilevamento RTK con il differenziale satellitare impostato su OmniSTAR. Vedere [Opzioni rover](#), page 425.
2. Iniziare un rilevamento RTK utilizzando questo stile di rilevamento.

Appare la schermata **Seleziona offset OmniSTAR**.



Per collegare le posizioni OmniSTAR alle posizioni RTK, è necessario misurare **l'Offset OmniSTAR** tra un punto misurato RTK e la medesima posizione misurata utilizzando OmniSTAR. Prima che l'offset possa essere misurato, occorre attendere la convergenza del rilevamento OmniSTAR.

TIP – Per eseguire il rilevamento senza ritardo di convergenza, è possibile:


- Misurare l'**OmniSTAR offset** più tardi quando il sistema OmniSTAR ha la convergenza. Per fare ciò:
 - a. Toccare **Esci** e continuare il rilevamento utilizzando l'RTK.
 - b. Per verificare se il OmniSTARrilevamento ha effettuato la convergenza, toccare  /e selezionare **Misura / OmniSTARInizializzazione** .
 - c. Quando il rilevamento OmniSTAR ha effettuato la convergenza, toccare **Offset** e quindi misurare **l'Offset OmniSTAR**. Vedere i punti da 4 a 10 qui sotto.
- inizializzare il rilevamento OmniSTAR abilitandosi a continuare a rilevare utilizzando i segnali OmniSTAR se il collegamento radio terrestre si riduce durante un rilevamento RTK. Vedere [Inizializzare un rilevamento OmniSTAR](#).

3. Toccare **Nuovo**.
4. Dal campo **Inizializzare punto** selezionare un punto precedentemente misurato. Trimble raccomanda di selezionare il punto RTK più adatto e di migliore qualità.
5. Definire l'antenna.
6. Con il ricevitore per il rilevamento posizionato su **Punto inizializzazione** toccare **Avvio** per misurare il punto.

Quando la misurazione è completa, il software Trimble Access calcola l'offset tra la posizione OmniSTAR e il punto di inizializzazione. Quindi applica questa compensazione alle successive posizioni corrette OmniSTAR dal ricevitore GNSS, assicurando che le posizioni OmniSTAR siano in termini di punti RTK.

Quando vengono ricevuti i segnali OmniSTAR, l'icona radio diventa  un'icona OmniSTAR SBAS/ e nella barra di stato appare RTK:OmniSTAR.

TIP -

- Toccare  per visualizzare lo stato SBAS. Dalla schermata **Stato SBAS**, toccare il tasto software **Info** per visualizzare i dettagli di inizializzazione OmniSTAR. Il tasto programmabile **Info** è disponibile solo durante un rilevamento.
- Toccare il tasto software **Collegamento dati** dalla schermata **Stato SBAS** per accedere alla schermata **Radio rover**.
- Se la soluzione OmniSTAR non è convergente come atteso, potrebbe essere necessario attendere più a lungo affinché ciò si verifichi. Se si è misurato un offset OmniSTAR quando le stime di precisione erano più elevate o si è scelto di utilizzare un offset con elevate stime di precisione, allora la soluzione OmniSTAR potrebbe non convergere come atteso.

7. Continuare il rilevamento.

Se il collegamento radio terrestre si riduce durante un rilevamento RTK è possibile continuare a rilevare utilizzando i segnali OmniSTAR.




Per successivi rilevamenti RTK utilizzando OmniSTAR e le stesse basi RTK come prima, non è necessario misurare un nuovo **Offset OmniSTAR**. Quando si inizia un rilevamento verrà presentato un elenco di offset misurati in precedenza per la base corrente. Selezionare un offset adatto.

TIP - Toccare **Tutto** per visualizzare tutti gli offset misurati in precedenza e quindi **Filtro** per filtrare l'elenco in modo da visualizzare gli offset per la base corrente. Occorre selezionare un offset per la base RTK corrente o per un'altra base che è alla stessa calibrazione. Toccare **Elimina** per eliminare un offset. Toccare **Cancella** per cancellare un offset precedentemente selezionato.

Avviare un rilevamento rover differenziale OmniSTAR in tempo reale

Per rilevare utilizzando un differenziale tempo reale e OmniSTAR, eseguire quanto segue:

1. Creare un stile di rilevamento differenziale tempo reale con il formato di trasmissione impostato su OmniSTAR. Vedere [Opzioni rover, page 425](#).
2. Avviare un rilevamento differenziale tempo reale utilizzando questo stile di rilevamento.

Quando vengono ricevuti i segnali OmniSTAR (e non RTK), l'icona radio  diventa un'icona OmniSTAR SBAS/. Toccare l'icona OmniSTAR SBAS/ per visualizzare lo stato SBAS.

TIP - Se si è sottoscritto un abbonamento per OmniSTAR HP, G2 o XP, la precisione della propria posizione dopo la convergenza aumenterà mentre il sistema converge.

Avviare un rilevamento utilizzando OmniSTAR quando RTK non è disponibile.

Se non è possibile iniziare un rilevamento RTK è possibile avviare un rilevamento OmniSTAR per conto proprio. Per fare ciò:

1. Tentare di avviare un rilevamento RTK configurato per usare il sistema OmniSTAR quando RTK non è disponibile.
2. Toccare **Esc**. Verrà richiesto se si desidera cancellare il rilevamento o iniziare un rilevamento OmniSTAR senza attendere l'RTK.
3. Toccare **Continua** per iniziare un rilevamento OmniSTAR.
4. Selezionare un offset OmniSTAR. Lo sfalsamento selezionato è indicato con un segno di spunta.

NOTE - Poiché non si è ancora ricevuto una base RTK, l'elenco di offset non può essere filtrato. Occorre selezionare un offset con la base adatta.

5. Continuare il rilevamento

In seguito, se si è nel campo radio e la base RTK viene rilevata, apparirà un messaggio **Rilevata nuova base**, consentendo di selezionare la base e continuare il rilevamento utilizzando l'RTK.

Inizializzare un rilevamento OmniSTAR

Se si inizia un rilevamento senza l'RTK o se il collegamento radio terrestre cade durante il rilevamento RTK e si perdono tutti i satelliti agganciati causando la perdita della convergenza a OmniSTAR, è possibile inizializzare manualmente un sistema OmniSTAR. Per fare ciò:


1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / OmniSTARInizializzazione**.
2. Se non è già stato fatto, selezionare un offset. Lo sfalsamento selezionato è indicato con un segno di spunta.
3. Toccare **Iniz.**
4. Dal campo **Punto di inizializzazione**, selezionare un punto precedentemente misurato.

TIP - Trimble raccomanda di selezionare il punto RTK più adatto e di migliore qualità.

5. Definire l'antenna.
6. Con il ricevitore per il rilevamento posizionato su **Punto di inizializzazione** toccare **Avvio** per misurare il punto.


Il sistema OmniSTAR convergerà.

NOTE -

- Questa procedura è disponibile solo per livelli di abbonamento OmniSTAR HP, G2 e XP.
- Se il rilevamento RTK è in esecuzione e l'offset OmniSTAR è selezionato, OmniSTAR si può avviare automaticamente dal rilevamento RTK e questa procedura non è necessaria.
- Toccare  per visualizzare lo stato SBAS. Dalla schermata stato SBAS, toccare il tasto programmabile **Info** per visualizzare i dettagli di inizializzazione OmniSTAR. Il tasto programmabile **Info** è disponibile solo durante un rilevamento.
- La schermata **stato SBAS** mostra la **Correzione nome satellite** corrente. Per selezionare un satellite differente, toccare **Opzioni** e poi selezionare dall'elenco il satellite richiesto. È possibile cambiare la correzione satellitare in ogni momento; il cambiamento della correzione satellitare non richiede il riavvio del rilevamento in corso. In alternativa, selezionare **Personalizzare** e poi inserire la frequenza e la velocità di trasmissione (bit rate) da impiegare. I cambiamenti che l'utente apporta alle impostazioni vengono mantenuti e usati la volta successiva che si inizia un rilevamento.


Passare a completamento post-elaborato

Durante i periodi in cui non vengono ricevute correzioni base, appare il messaggio **Collegamento radio non presente** nella linea di stato.

Per continuare il rilevamento, toccare  e selezionare **Misurare** e poi selezionare **Avvio completamento PE**. Quando il completamento di postelaborazione inizia, i dati grezzi sono registrati nel rover. Per ottenere una buona definizione della linea base, ora è necessario utilizzare le tecniche di osservazione cinematica postelaborata.

NOTE - L'inizializzazione non può essere trasferita tra il rilevamento RTK e il rilevamento di completamento PE. Inizializzare il rilevamento di completamento PE come qualsiasi altro rilevamento cinematico postelaborato. In un rilevamento post elaborato, fare affidamento solamente all'inizializzazione all'istante (automatica) se si è certi che il ricevitore osserverà almeno 5 satelliti, senza interruzioni per i successivi 15 minuti, o 6 satelliti, senza interruzioni per i successivi 8 minuti. Altrimenti [Inizializzare su un punto conosciuto](#).


Quando si ricevono di nuovo correzioni base, nella barra di stato appare il messaggio **Collegamento radio attivo**. Questo messaggio indica anche il modo di inizializzazione nel rilevamento RTK.

Per arrestare la registrazione nel rover, toccare  e selezionare **Misurare** e poi selezionare **Arresto completamento PE**. Le misurazioni in tempo reale vengono riprese.


Quando viene avviato il riempimento postelaborato, la compensazione inclinazione IMU viene disattivata e poi riattivata quando viene ripreso l'RTK.

Avviare un rilevamento rover postelaborato

1. [Impostazione e connessione al ricevitore GNSS](#).
2. In Trimble Access, assicurarsi che il lavoro richiesto sia aperto.

3. Per avviare il rilevamento, toccare  e selezionare **Misura**. Se c'è più di uno stile di rilevamento configurato, selezionare uno stile di rilevamento dall'elenco. Selezionare la funzione software da utilizzare, per esempio **Misurazione punti**.

Quando si seleziona uno stile di rilevamento per la prima volta, il software chiede all'utente di personalizzare lo stile per il proprio specifico hardware.

4. Se un messaggio avvisa che un'opzione nel ricevitore non è disponibile, questo significa che le opzioni abbonamento ricevitore potrebbero essere scadute. Per verificare la data di scadenza, toccare  e selezionare **Strumento / Impostazioni ricevitore** e verificare i valori mostrati nel gruppo **Abbonamenti GNSS Trimble**.
5. Se si seleziona un'impostazione "Richiedi" nello stile di rilevamento RTK, viene richiesto di confermare la sorgente di correzione. Toccare **Accetta**.
6. Usare la barra di stato per confermare che il software è collegato e riceve i dati di correzione.

In un rilevamento FastStatic è possibile iniziare il rilevamento immediatamente.

Per ottenere una precisione a livello di centimetri da un rilevamento PP cinematico quando il dato è elaborato, il rilevamento deve inizializzare. Con ricevitori a doppia frequenza il processo di inizializzazione inizia automaticamente se vengono osservati almeno cinque satelliti L1/L2. Vedere [Tempi di inizializzazione PP, page 463](#)

NOTE - In un rilevamento post elaborato, fare affidamento solamente all'inizializzazione all'istante (automatica) se si è certi che il ricevitore osserverà almeno 5 satelliti, senza interruzioni per i successivi 15 minuti, o 6 satelliti, senza interruzioni per i successivi 8 minuti. Altrimenti [Inizializzare su un punto conosciuto](#).

Se la precisione a livello di centimetri **non** è richiesta e si vuole avviare il rilevamento immediatamente, selezionare **Misurare / Inizializzazione PPK**. Toccare **Iniz** ed impostare il campo **Metodo** su **Nessuna inizializzazione**.

7. Misurare punti

NOTE - Non si possono picchettare punti durante un rilevamento postelaborato.

Stato rilevamenti GNSS

Quando il controller è collegato ad un ricevitore, la riga di stato visualizza il modo di rilevamento GNSS corrente:

Nessun rilevamento	Il ricevitore è collegato ma non è stato avviato un rilevamento.
RTK+IMU	Il tipo di rilevamento corrente è RTK e la compensazione inclinazione IMU è attivata.
RTK:Fisso	Il rilevamento RTK corrente è inizializzato e il tipo di soluzione è L1 livello centimetri fisso.

RTK:Mobile	Il rilevamento RTK corrente non è inizializzato e il tipo di soluzione è L1 mobile.
RTK:Verifica	Il rilevamento RTK corrente sta verificando l'inizializzazione.
RTK:Auto	Non è presente il collegamento radio nel rilevamento RTK corrente e la soluzione è una posizione autonoma.
RTK:SBAS	Nel rilevamento corrente RTK il collegamento radio è assente e la soluzione è una posizione SBAS.
xFill	Non si ricevono più segnali radio. xFill sta attivando RTK per continuare.
RTX+IMU	Il tipo di rilevamento corrente è RTX e la compensazione inclinazione IMU è attivata.
RTX	Il tipo di rilevamento corrente è RTX.
OmniSTAR HP	Il tipo di rilevamento corrente è OmniSTAR HP (elevata precisione).
OmniSTAR VBS	Il tipo di rilevamento corrente è OmniSTAR VBS (differenziale corretto).
SBAS	Il tipo di rilevamento corrente è differenziale e utilizza segnali provenienti dai un SBAS.
FastStatic	Il rilevamento corrente è FastStatic.
PPK:inizializzato	Il rilevamento cinematico postelaborato corrente è inizializzato. Quando postelaborato, dovrebbe produrre una soluzione con precisione centimetrica.
PPK:Mobile	Il rilevamento cinematico postelaborato corrente non è inizializzato. Quando postelaborato, non dovrebbe produrre una soluzione con precisione centimetrica.
Completamento:inizializzato	Il rilevamento cinematico postelaborato corrente è inizializzato. Quando postelaborato, dovrebbe produrre una soluzione con precisione centimetrica.

Completamento:Mobile Il rilevamento cinematico postelaborato corrente non è inizializzato. Quando postelaborato, non dovrebbe produrre una soluzione con precisione centimetrica.

Completamento Il tipo di rilevamento corrente è differenziale e l'utente sta effettuando una sessione di completamento.

Se il controller è connesso ad un ricevitore dotato di tecnologia HD-GNSS:

✓ nella barra di stato indica che sono state soddisfatte le tolleranze di precisione.

✗ nella barra di stato indica che le tolleranze di precisione non sono state soddisfatte

Messaggi errori rilevamento GNSS

I messaggi seguenti indicano problemi durante una rilevazione GNSS o quando si prova ad iniziarne una.

Errore: al di fuori della regione d'uso

Se appare questo messaggio quando si inizia un rilevamento, il ricevitore collegato non è in grado di utilizzare la posizione geografica corrente. Per maggiori informazioni, contattare il proprio distributore Trimble.

Il ricevitore supporta le precisioni di posizione RTK, impostare lo stile tolleranze di conseguenza.

Se appare questo messaggio, il ricevitore collegato supporta la posizione RTK che limita la precisione della soluzione RTK nel ricevitore. Toccare **Si** per modificare le impostazioni della precisione stile di rilevamento per corrispondere al limite di precisione Posizione RTK del ricevitore. Se lo stile rilevamento è già impostato su una precisione più alta della precisione Posizione RTK, in questo caso lo stile rilevamento non viene aggiornato.

Quando sul ricevitore si attiva l'opzione Posizione RTK, la linea di stato visualizza RTK:Float Non è possibile memorizzare posizione fisse quando è attiva l'opzione Posizione RTK nel ricevitore.

Toccare **No** per tenere le impostazioni di precisione dello stile di rilevamento corrente.

Impossibile avviare trasmissione correzioni

Se questo messaggio appare durante un rilevamento RTK, assicurarsi che la connessione Internet che si sta utilizzando funzioni al di fuori del software Trimble Access. Connettersi a Internet ed assicurarsi di poter collegarsi a una pagina web aggiornata di frequente, come una pagina web di notizie. Lasciare tale connessione aperta e avviare un rilevamento nel software Trimble Access. Se non si riesce ancora ad avviare correttamente il rilevamento potrebbe esserci un problema con l'indirizzo IP o il numero di porta nello stile, oppure la stazione base che fornisce i dati potrebbe non essere operativa.

Nessun Dato Base

Se si avvia un rilevamento RTK ed appare il messaggio **Nessun dato base**, verificare il formato di trasmissione, la stringa di inizializzazione per il modem, l'indirizzo IP e il numero porta della base.

Attenzione: Coordinate base differenti Le coordinate del punto base <Nome punto> nel lavoro differiscono dalle coordinate ricevute

Se questo messaggio appare durante la ricezione delle correzioni RTK significa che il nome del punto della base ricevuta dal collegamento alla base dati è lo stesso del nome punto già presente nel file di lavoro e i due punti hanno differenti coordinate. Se si è certi che la base è impostata sullo stesso punto di quello già presente nella base dati, toccare **Lavoro** per utilizzare le coordinate della base dati del lavoro per il punto. Se la base è in una diversa posizione rispetto al punto già presente nella base dati, è necessario modificare il nome del punto. Toccare **Ricevuto** per utilizzare le coordinate ricevute dal collegamento dati e rinominare il nuovo punto base. Toccare **Annulla** per annullare il rilievo.

NOTE - Se nel lavoro è presente un offset RTX-RTK, viene negata la scelta di usare le coordinate ricevute per la base. L'uso corretto degli offset si basa sul fatto che tutti gli RTK sono espressi negli stessi termini. Se il punto con coordinate diverse da quelle esistenti nel lavoro arriva dalla base, questo potrebbe significare che l'RTK non è espresso negli stessi termini.

Terminare il rilevamento

Una volta misurati o picchettati tutti i punti richiesti, effettuare una delle seguenti operazioni:

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura** o **Picchettamento** poi toccare **Fine rilevamento GNSS**.
2. Se il rilevamento è un rilevamento RTK Internet, il software potrebbe chiedere di scollegare la connessione Internet:
 - Toccare **Sì** per terminare la connessione al modem, che termina anche il flusso delle correzioni.
 - Toccare **No** per terminare il flusso delle correzioni ma lasciare il ricevitore online pronto per il rilevamento successivo.

TIP - Per evitare l'uso non intenzionale di dati cellulari e ore VRS, il software termina sempre il flusso di correzioni quando termina il rilevamento, a prescindere dal fatto che il messaggio venga mostrato o meno, o che si selezioni **Sì** o **No** in risposta al messaggio.

3. Quando richiesto se si vuole spegnere il ricevitore, toccare **Sì**.
4. Spegner il controller **prima** di disconnettere l'apparecchiatura.
5. Se impostate la vostra stazione base per il rilevamento:
 - a. Ritornare alla stazione base.
 - b. Se necessario, ricollegare il controller al ricevitore base.
 - c. Toccare **☰** e selezionare **Misura** o **Picchettamento** poi toccare **Fine rilevamento GNSS**.
 - d. Se il controller stava registrando i dati della base, nella schermata **Base** toccare **Fine**.

Calibrazione sito

La calibrazione è il processo per la compensazione delle coordinate (reticolo) proiettate, in modo che si adattino al controllo locale. Una calibrazione calcola i parametri per trasformare coordinate Globale in coordinate reticolo locali (NEE).

E' necessario calcolare ed applicare una calibrazione prima di:

- picchettare punti
- calcolare offset o punti d'intersezione.

Se si calibra un progetto e poi si effettua il rilevamento in tempo reale, il software Topografia Generale fornisce soluzioni in tempo reale in termini di sistema di coordinate locale e punti di controllo.

Controllo locale per calibrazione

Trimble consiglia di osservare ed usare un **minimo di quattro punti di controllo locali** per il calcolo della calibrazione. Il numero massimo di punti che si possono avere in una calibrazione è 200. Per ottenere i migliori risultati possibili, i punti di controllo locali dovrebbero essere distribuiti uniformemente sull'area di lavoro, nonché estendersi oltre il perimetro del sito (presupponendo che il controllo sia privo di errori).

TIP – Applicare gli stessi principi che si impiegherebbero per posizionare il controllo in caso di lavori fotogrammetrici. Assicurarsi che i punti di controllo siano distribuiti uniformemente in tutta l'area di lavoro.

Riutilizzare una calibrazione

E' possibile riutilizzare la calibrazione da un lavoro precedente se il nuovo lavoro viene completamente coperto da tale calibrazione iniziale. Se una parte del nuovo lavoro si trova al di fuori dell'area di progetto iniziale, inserire un punto di controllo aggiuntivo per coprire l'area sconosciuta. Rilevare questi nuovi punti e calcolare una nuova calibrazione, quindi utilizzare questa calibrazione per il lavoro.

Per copiare la calibrazione dal lavoro esistente in un nuovo lavoro, selezionare il lavoro esistente come lavoro corrente e quindi creare un nuovo lavoro e nel campo **Modello** selezionare **Ultimo lavoro utilizzato**. In alternativa, utilizzare la funzione **Copia tra lavori** per copiare la calibrazione da uno all'altro.

Calcoli di calibrazione software

Utilizzare Trimble Access per eseguire una calibrazione utilizzando un calcolo dei minimi quadrati e calcolare la compensazione **orizzontale** e **verticale**, oppure una proiezione trasversale di Mercatore e una trasformazione datum 3 parametri, a seconda delle impostazioni del sistema di coordinate definite nel lavoro. Ciascun metodo dà come risultato il calcolo di differenti componenti, ma il risultato complessivo è lo stesso se si impiegano abbastanza punti di controllo affidabili (coordinate nel proprio sistema locale). I due metodi sono:

- Se si utilizzano parametri di trasformazione datum pubblicati e se si forniscono abbastanza punti di controllo durante la calibrazione, il software durante la calibrazione calcola le compensazioni orizzontali e verticali. I punti di controllo orizzontali consentono di rimuovere dalla proiezione cartografica anomalie dovute ad errori di scala. Il controllo verticale consente di trasformare le altezze ellissoide locali in altezze ortometriche utili.

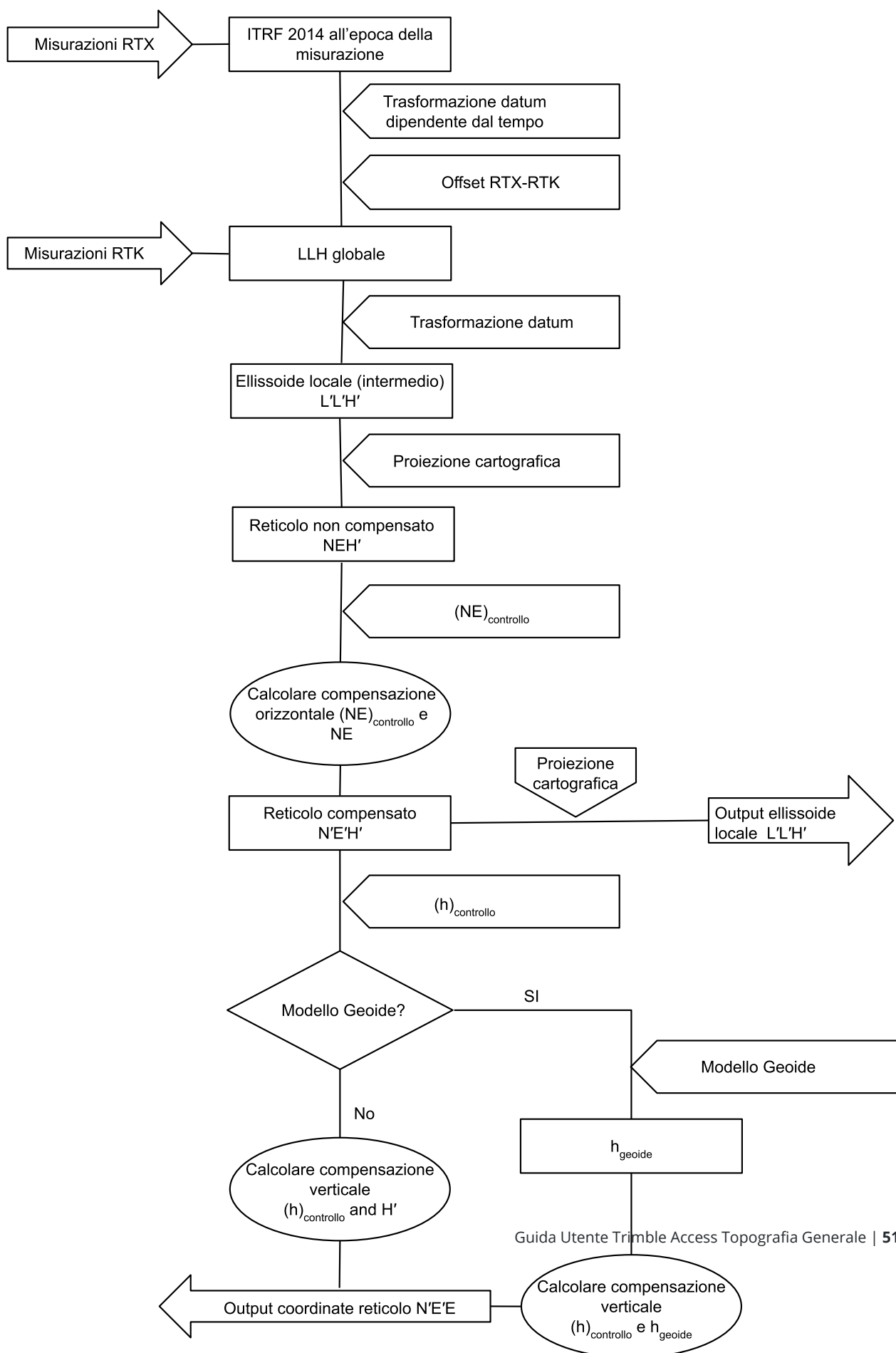
TIP – Impiegare sempre i parametri pubblicati se sono disponibili.

- Se non si conoscono i parametri per la proiezione mappa e datum quando si crea un lavoro e si seleziona **Nessuna proiezione / Nessun datum** e si sono specificate le coordinate suolo dove richiesto, durante la calibrazione il software calcola una proiezione traversa di Mercatore e una trasformazione datum a tre parametri di Molodensky utilizzando i punti di controllo. L'altezza del progetto, specificata durante la creazione del lavoro, viene usata per calcolare un fattore di scala suolo per la proiezione, in modo che le coordinate suolo siano calcolate a tale altezza.

La tabella seguente mostra i risultati di una calibrazione quando sono forniti vari dati.

Proiezione	Trasformazione datum	Risultati della calibrazione
Sì	Sì	Compensazione orizzontale e verticale
Sì	No	Trasformazione datum, compensazione orizzontale e verticale
No	Sì	Proiezione Trasversale di Mercatore, compensazione orizzontale e verticale
No	No	Proiezione Trasversale di Mercatore, trasformazione datum zero, compensazione orizzontale e verticale

Il diagramma di flusso seguente mostra l'ordine dei calcoli effettuati quando si calcola una calibrazione.



Per calibrare le coordinate del punto

1. Immettere le coordinate reticolo dei propri punti di controllo. Digitarle, trasferirle dal computer dell'ufficio o misurarle utilizzando una stazione totale convenzionale.

Prestare attenzione quando si assegnano nomi a punti che non devono essere utilizzati in una calibrazione. Prima di iniziare, acquisire familiarità con le [Regole di ricerca nel database](#).

2. Posizionare i punti di calibrazione intorno al perimetro del sito. Non rilevare al di fuori dell'area racchiusa dai punti di calibrazione, poiché la calibrazione non è valida oltre questo perimetro.
3. Misurare i punti con il GNSS.

Si possono utilizzare fino a 200 punti per una calibrazione. Trimble consiglia vivamente di usare un minimo di quattro punti 3D in coordinate reticolo locali (N, E, E) e quattro punti GNSS osservati nelle coordinate **Globale**. Questo dovrebbe fornire abbastanza ridondanza. Se non si è specificato il sistema di coordinate, il software Trimble Access calcola una proiezione trasversale di Mercatore ed una trasformazione datum tre parametri.

Si può impiegare una combinazione di coordinate reticolo locali 1D, 2D e 3D. Se non è definita alcuna proiezione e nessun datum, è necessario avere almeno un punto reticolo 2D.

4. Eseguire una calibrazione [automatica](#) o una [manuale](#).

Se sono stati misurati tutti i punti, non è necessario connettere il controller ad un ricevitore durante una calibrazione manuale.

In un lavoro possono essere effettuate calibrazioni multiple. L'ultima calibrazione effettuata ed applicata viene impiegata per convertire nel database le coordinate di tutti i punti precedentemente rilevati.

5. Per ottenere l'elenco corrente dei punti usati nella calibrazione, selezionare **Misurare / Calibrazione sito**.

Note e raccomandazioni


- La serie di coordinate **Globale** deve essere indipendente dalla serie di coordinate reticolo.
- Selezionare le coordinate reticolo. Selezionare le coordinate verticali (quota), le coordinate orizzontali (valori di spostamento verso nord e verso est) o tutte queste insieme.
- L'origine della regolazione orizzontale è il primo punto nella calibrazione quando si utilizza una o più coppie di punti di calibrazione. Quando vi sono più di due coppie, viene utilizzata come origine la posizione del centroide calcolata.
- L'origine della regolazione verticale è il primo punto con una quota nella calibrazione.
- Quando si esamina un punto di calibrazione nel database, notare che i valori **Globale** sono le coordinate **misurate**. I valori reticolo sono derivati da questi, impiegando la calibrazione corretta.

Le coordinate inserite originali rimangono invariate. (Queste sono memorizzate da qualche altra parte nel database come un punto con il campo **Tipo** indicante le **Coordinate inserite** ed il campo **Come memorizzato** riportante **Reticolo**.)

- Quando si sta calibrando un lavoro con nessuna proiezione, nessun datum (dove le coordinate suolo sono necessarie dopo la calibrazione), è necessario definire l'altezza del progetto (altezza sito media). Quando il lavoro è calibrato, l'altezza del progetto viene utilizzata per calcolare un fattore di scala suolo per la proiezione, impiegando l'inverso delle correzione ellissoide.
- Quando si inizia un lavoro Solo fattore di scala e poi si inseriscono dati GNSS, occorre effettuare una calibrazione sito per mettere in relazione i dati GNSS con le coordinate punto Solo fattore di scala.

Quando si seleziona **Calibrazione sito**, occorre specificare se le coordinate Solo fattore di scala nel lavoro rappresentano coordinate reticolo o coordinate suolo. I calcoli di calibrazione sito impostano poi un sistema di coordinate reticolo o un sistema di coordinate basato a terra che adatta meglio i dati esistenti nel lavoro ai dati GNSS.

Configurare lo stile di rilevamento per una calibrazione sito

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto.
2. Premere **Calibrazione sito**.
3. Selezionare se il calcolo della calibrazione deve correggere o calcolare il fattore di scala orizzontale e la rotazione orizzontale.

Per correggere i valori, selezionare la casella di spunta **Correggi scala orizzontale a 1.0** e la casella di spunta **Fissa rotazione orizzontale a 0**. Per calcolare i valori, deselegionare le caselle di controllo.

NOTE – La selezione di queste caselle di controllo è consigliata se si lavora in un sistema di coordinate moderno e ben definito, con una trasformazione affidabile dal sistema di riferimento globale e utilizzando un controllo locale di alta qualità all'interno di tale sistema di coordinate. Deselegionare queste caselle di spunta se le misurazioni GNSS devono essere scalate e/o ruotate per adattarsi al controllo locale.

4. Selezionare il tipo di **Compensazione verticale** da calcolare e applicare:
 - L'opzione **Solo regolazione costante** calcola il valore di spostamento verticale più adatto alle quote misurate del punto di calibrazione rispetto alle quote di controllo. Questa impostazione è consigliata se si ha un modello di geoide accurato.
 - L'opzione **Piano inclinato** calcola uno spostamento verticale più inclinazioni nord ed est più adatti alle quote misurate del punto di calibrazione rispetto alle quote di controllo. Utilizzare questo modello se non si ha un modello di geoide accurato o se il modello del geoide non è adatto al proprio controllo verticale.

NOTE – Deselegionando le caselle di controllo **Correggi scala orizzontale a 1.0** e **Correggi rotazione orizzontale a 0** e selezionando l'opzione **piano inclinato** in genere si avranno residui minori. Tuttavia, a meno che non si abbia un controllo di alta qualità, misurazioni precise e un'area di progetto di grandi dimensioni, questi residui più piccoli sono il risultato di un **sovra-controllo** delle misurazioni, piuttosto che essere un'indicazione reale della qualità della calibrazione del cantiere.

5. Affinché il software Trimble Access effettui automaticamente una calibrazione quando si misura un punto di calibrazione, selezionare la casella di controllo **Calibrazione automatica**. Per disattivare la calibrazione automatica, deselegionare la casella di controllo.
6. Selezionare un tipo di osservazione appropriato per un punto di calibrazione. Le opzioni per punto di calibrazione sono Punto topogr. o Punto di controllo osservato.

NOTE – Se si imposta il tipo di osservazione in **Punto topo**, tutte le impostazioni saranno definite nello stile rilevamento per un **punto topo**.

7. Se necessario impostare le tolleranze per residui orizzontali e verticali massimi e le impostazioni scala orizzontali massime e minime. Queste impostazioni si applicano alla calibrazione automatica e non influenzano la calibrazione manuale.

Si può anche specificare la pendenza massima del piano di regolazione verticale. Il software avverte l'utente se la pendenza in direzione nord o la pendenza in direzione est supera questo. In genere le impostazioni predefinite sono appropriate.

8. Specificare come verranno chiamati i punti di calibrazione che si misurano:
 - Nel campo **Metodo** scegliere una delle seguenti opzioni: **Aggiungi prefisso**, **Aggiungi suffisso** o **Aggiungi costante**
 - Nel campo **Aggiungi** immettere il prefisso, il suffisso o la costante.

La tabella qui sotto mostra le differenti opzioni e fornisce un esempio di ciascuna.

Opzione	Che cosa fa il software	Esempio di valore nel campo Aggiungi	Nome punto reticolo	Nome punto di calibrazione
Stesso	Assegna al punto di calibrazione lo stesso nome del punto reticolo	–	100	100
Aggiungi prefisso	Inserisce un prefisso prima del nome punto reticolo	GNSS_	100	GNSS_100
Aggiungi suffisso	Inserisce un suffisso dopo il nome punto reticolo	_GNSS	100	100_GNSS
Aggiungi costante	Aggiunge un valore dopo il	10	100	110

<p>nome punto reticolo</p>

NOTE – Quando una calibrazione sito viene calcolata in un lavoro in cui non è stata calcolata in precedenza una calibrazione, vengono utilizzate le impostazioni dello stile di rilevamento correntemente selezionato. È possibile modificare queste impostazioni toccando **Opzioni** nella schermata **Calibrazione sito**, effettuando le compensazioni necessarie e poi toccando **Accetta**. Queste modifiche vengono utilizzate per il lavoro ma non sono scritte nello stile di rilevamento corrente. Quando una calibrazione sito viene calcolata e memorizzata nel lavoro, le impostazioni utilizzate in tale calcolo vengono memorizzate nel lavoro insieme ai dettagli di calibrazione sito. Se si ritorna alla funzione calibrazione sito più tardi nello stesso lavoro, le impostazioni del database del lavoro utilizzato per il calcolo di calibrazione sito precedente vengono preferite rispetto alle impostazioni dello stile di rilevamento corrente, che possono essere diverse. Per ripristinare le impostazioni dallo stile di rilevamento corrente, toccare **Opzioni** e quindi toccare il tasto software **Predefinito**. Questa operazione compila le opzioni dallo stile di rilevamento corrente. Toccare **Accetta** per utilizzare le impostazioni dello stile di rilevamento nel ricalcolo della calibrazione del sito.

Calibrazione automatica dei punti

Quando si usa questa funzione per misurare i punti di calibrazione, i calcoli della calibrazione vengono eseguiti e memorizzati automaticamente.

NOTE – Se non vengono specificate una proiezione e una trasformazione datum, verrà usata una proiezione trasversale di Mercatore.

1. Selezionare le proprie impostazioni calibrazione automatica in **Schermata calibrazione sito**.
 - a. Per visualizzare la schermata **Calibrazione sito**, eseguire una delle seguenti:
 - Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Calibrazione sito**.
 - Quando si misura un punto calibrazione, toccare **Opzioni**.
 - b. Selezionare la casella di controllo **Calibrazione automatica** per visualizzare i residui calibrazione solo se i valori sono al di fuori delle tolleranze calibrazione stabilite.
 - c. Configurare il nome relazione tra la coordinate reticolo e **Globale**.
 - d. Toccare **Accetta**.
2. Immettere le coordinate reticolo dei propri Punti di calibrazione. Digitarle, trasferirle dal computer dell'ufficio o misurarle utilizzando una stazione totale convenzionale.

Per le coordinate immesse controllare che i campi delle coordinate siano **Nord, Est** e Quota. Se non lo sono, toccare **Opzioni** e cambiare la **Vista coordinate** in Reticolo. Vedere [Impostazioni vista coordinate, page 826](#) Inserire le coordinate reticolo note e toccare **Invio** .

Selezionare la casella di controllo **Punto di controllo**(questo assicura che il nuovo punto non venga sovrascritto da un punto misurato).

Per le coordinate trasferite assicurarsi che esse siano:

- trasferite come coordinate reticolo (N, E, E), non come coordinate **Globale** (L, L, H)
- punti di classe controllo.

3. Misurare ogni punto come un Punto di calibrazione.

- Nel campo **Metodo**, selezionare **Punto calibrazione**.
- Digitare il nome punto griglia. Il software nomina automaticamente il punto GNSS usando il nome relazione configurato in precedenza.

Una volta che il punto è stato misurato, la funzione Auto-calibrate trova i punti (griglia e coordinate Globale), e calcola e salva la calibrazione. La calibrazione viene applicata a tutti i punti misurati in precedenza nel data base.

4. Quando si misura il successivo Punto di calibrazione, viene calcolata una nuova calibrazione utilizzando tutti i Punti di calibrazione. Questa viene memorizzata ed applicata a tutti i punti precedentemente misurati.

Quando un punto è stato calibrato, oppure sono state definite una proiezione ed una trasformazione datum, appare il tasto software **Trova**. Lo si può utilizzare per navigare nel punto successivo.

Se non vengono rispettati i limiti residui calibrazione, si consiglia di togliere il punto con i residui calibrazione più estremi. Adottare uno dei seguenti metodi:

- se vengono lasciati almeno quattro punti dopo aver rimosso tale punto, ricalibrare impiegando i punti rimanenti;
- se non sono lasciati abbastanza punti dopo aver rimosso tale punto, misurarlo di nuovo e ricalibrare.

Potrebbe essere necessario rimuovere (ri-misurare) più di un punto. Per togliere un punto dai calcoli della calibrazione:

- evidenziare il nome punto e toccare **Invio** ;
- nel campo **Usa** selezionare **Off** e toccare **Invio**. La calibrazione viene ricalcolata e vengono visualizzati i nuovi residui;
- toccare **Applica** per accettare la calibrazione.

Per visualizzare i risultati di una calibrazione automatica:

- Toccare **☰** e selezionare **Misura / Calibrazione sito**. Appare la finestra **Calibrazione sito**.
- Toccare **Risultati** per vedere i **Risultati della calibrazione**.

Calibrazione manuale dei punti


Immettere le coordinate reticolo dei propri punti di controllo. In alternativa trasferirle dal computer dell'ufficio o usare uno strumento convenzionale per misurarle. Poi misurare i punti con il GNSS.

- Toccare **☰** e selezionare **Misura / Calibrazione sito**.
- Per lavori **Solo fattore di scala** :

- Se il lavoro impiega coordinate del suolo selezionare **Suolo** .
 - Se il lavoro impiega coordinate reticolo selezionare **Reticolo** .
3. Per aggiungere un punto alla calibrazione, toccare **Aggiungi**.
 4. Nei campi corrispondenti digitare il nome del punto reticolo e del punto GNSS.
I due nomi punto non devono essere uguali, ma devono corrispondere allo stesso punto fisico.
 5. Cambiare come necessario il campo **Usa** e cliccare **Accetta** .
Appare la schermata residui calibrazione.
 6. Toccare **Risultati** per vedere gli spostamenti orizzontali e verticali che ha calcolato la calibrazione.
 7. Per aggiungere più punti, toccare **Esc** per tornare alla finestra di calibrazione.
 8. Ripetere le fasi da 3 a 6 fino a che non sono aggiunti tutti i punti.
 9. Adottare uno dei seguenti metodi:
 - se i residui sono accettabili, toccare **Applica** per memorizzare la calibrazione;
 - se i residui non sono accettabili, ricalcolare la calibrazione.

Ricalcolare la calibrazione

Ricalcolare la calibrazione se i residui non sono accettabili, oppure se si vogliono aggiungere o cancellare punti.

1. Toccare  e selezionare Misura / **Calibrazione sito**.
2. Adottare uno dei seguenti metodi:
 - Per eliminare (escludere) un punto, evidenziare il nome punto e toccare **Elimina**.
 - per aggiungere un punto, toccare **Aggiungi** ;
 - per cambiare i componenti usati per un lavoro, evidenziare il nome punto e toccare **Modifica** . Nel campo **Usa**, scegliere se usare le coordinate verticali del punto reticolo, le coordinate orizzontali o sia le coordinate orizzontali sia quelle verticali.
3. Toccare **Applica** per applicare la nuova calibrazione.

NOTE - Ciascun calcolo della calibrazione è indipendente da quello precedente. Quando viene applicata una nuova calibrazione, questa sovrascrive qualsiasi calibrazione precedentemente calcolata.

Impostazioni e funzioni del ricevitore

Il menu **Strumentazione GNSS** offre delle informazioni in merito al ricevitore GNSS connesso al controller e viene utilizzato per configurare le impostazioni del ricevitore. Le opzioni disponibili dipendono dal tipo di ricevitore connesso.

NOTE – Se è connessa anche una strumentazione convenzionale e l'utente sta svolgendo un rilevamento integrato, nel menu **Strumentazione** appaiono delle voci aggiuntive. Per maggiori informazioni, vedere [Impostazioni e funzioni dello strumento, page 384](#).

Funzioni GNSS

Per accedere alla schermata **Funzioni GNSS** toccare l'icona dello ricevitore nella barra di stato.

Usare la schermata **Funzioni GNSS** per controllare le funzioni comunemente usate nei ricevitori GNSS collegati, come commutare la connessione Bluetooth tra i ricevitori base e rover configurati, iniziare o terminare il rilevamento o spegnere il ricevitore. La schermata **funzioni GNSS** inoltre fornisce un accesso rapido a informazioni di dettaglio, incluso lo stato del ricevitore, i dettagli della posizione e i satelliti disponibili.

Le funzioni disponibili dipendono dal ricevitore al quale il controller è collegato, e la modalità nella quale il ricevitore funziona. Un tasto giallo indica che la funzione è attivata.

TIP – Nella schermata **Funzioni GNSS**, è possibile utilizzare il tastierino del controller per inserire i caratteri tastierino (**1-9, 0, - o .**) indicati per abilitare/disabilitare la funzione o aprire la schermata appropriata. Se si è configurato un tasto funzione nel controller come scorciatoia a una funzione GNSS, è possibile premere il tasto funzione configurato durante la visualizzazione di qualsiasi schermata software.

Modalità base

Quando il modo **Base** è abilitato, e si avvia il software Trimble Access questo cerca di collegarsi al ricevitore configurato nel campo **Connetti alla base GNSS** nella scheda **Bluetooth** della schermata **Connessioni**. L'icona del ricevitore nella barra di stato indica se il programma è in modo **Base**.

Se non ci sono ricevitori configurati, il software controlla se un ricevitore è collegato sulla porta seriale del controller. Quando il software è in modo **Base**, se viene trovato un ricevitore nella porta seriale, questo è trattato come ricevitore base.

In modo **Base** i tasti **Avvio rilevamento** e **Fine rilevamento** nelle **Funzioni GNSS** iniziano e terminano un rilevamento base utilizzando lo stile rilevamento corrente.

Modalità rover

Quando il modo **Rover** è abilitato, e si avvia il software Trimble Access questo cerca di collegarsi al ricevitore configurato nel campo **Connetti al rover GNSS** nella scheda **Bluetooth** della schermata **Connessioni**. L'icona del ricevitore nella barra di stato indica se il programma è in modo **Rover**.

Se non ci sono ricevitori configurati, il software controlla se un ricevitore è collegato sulla porta seriale del controller. Quando il software è in modo **Rover**, se viene trovato un ricevitore nella porta seriale, questo è trattato come ricevitore base.

In modo **Rover** i tasti **Avvio rilevamento** e **Fine rilevamento** nelle **Funzioni GNSS** iniziano e terminano un rilevamento base utilizzando lo stile rilevamento corrente.

Bluetooth

Toccare **Bluetooth** per visualizzare la scheda **Bluetooth** nella schermata **Connessioni** e [configurare connessioni Bluetooth separate](#) al ricevitore base e a quello rover. Quindi utilizzare i bottoni **modo Base** e **modo Rover** nelle **funzioni GNSS** per passare da un ricevitore all'altro o collegarsi a un ricevitore.

Collegamento dati

È possibile toccare il bottone **Collegamento dati** per connettere e configurare la radio che si usa per il proprio collegamento dati RTK.

Quando la strumentazione è in modalità **Rover**, toccare il tasto **Collegamento dati** per passare alla schermata impostazioni **Collegamento dati rover**.

Quando la strumentazione è in modalità **Base**, toccare il tasto **Collegamento dati** per passare alla schermata impostazioni **Collegamento dati base**.

Se il tasto software visualizza **>Rover** o **>Base**, toccare il tasto software per passare alla modalità appropriata e poi toccare **Connetti**.

Se è in corso un rilevamento RTK, la schermata radio mostra la radio correntemente in uso.

Quando non è in funzione nessun rilevamento, si può selezionare il tipo di radio RTK che si sta utilizzando e poi toccare **Connetti** (se è disponibile) per connettersi e configurare le impostazioni comunicazione nella radio. Si può quindi esaminare, modificare e impostare la frequenza radio, la velocità di trasmissione in baud e altre impostazioni, se disponibili, nel dispositivo radio collegato alla strumentazione. Vedere [Configurare un collegamento dati Radio](#).

NOTE - In questa schermata non è possibile modificare lo Stile rilevamento. Se si avvia un rilevamento con un tipo **diversa** di radio impostata su Stile rilevamento, il sistema usa quella radio - non la radio che l'utente ha impostato nelle **funzioni GNSS**.

Avviare rilevamento, terminare rilevamento, spegnere ricevitore

Per avviare un rilevamento GNSS, toccare **Avviare rilevamento**.

Per terminare il rilevamento topografico, toccare **Terminare rilevamento**. Viene richiesto di spegnere il ricevitore. Cliccare **Sì** o **No** come richiesto.

Per spegnere il ricevitore dopo aver terminato un rilevamento, toccare **Spegnere ricevitore**,

Satelliti

Per ottenere informazioni sui satelliti inseguiti dal ricevitore, toccare **Satelliti**. Vedere [Informazioni satellite, page 525](#).

Posizione

Per visualizzare e memorizzare la posizione corrente toccare **Posizione**. Vedere [Informazioni posizione corrente, page 528](#).

Naviga su punto

Per navigare verso un punto, **Navigare verso un punto**. Vedere [Navigare a un punto, page 529](#).

Compensazione inclinazione IMU

Questo pulsante è visualizzato solo se il ricevitore connesso ha un'unità di misurazione inerziale (IMU).

Per disabilitare la compensazione inclinazione IMU e passare ad utilizzare il modo solo GNSS durante un rilevamento, ad esempio quando si utilizza un bipiede in una copertura pesante e il ricevitore deve rimanere fermo per un periodo, toccare **Compensazione inclinazione IMU**. In ambienti RTK buoni dove il movimento avviene costantemente, toccare **Compensazione inclinazione IMU** per riattivarla. Vedere [Compensazione inclinazione IMU, page 541](#).

Importare dal ricevitore ed esportare al ricevitore


Per importare file dal o esportare file al ricevitore, toccare **Importare dal ricevitore** o **Esportare al ricevitore**. Vedere [Trasferimento file ricevitore, page 530](#).

Questo pulsante non viene visualizzato se viene visualizzato il pulsante **Compensazione inclinazione IMU**.

Stato del ricevitore

Per visualizzare lo stato del ricevitore, toccare **Stato ricevitore**. Vedere [Stato del ricevitore, page 559](#).

Informazioni satellite

Per ottenere informazioni sui satelliti correntemente inseguiti dal ricevitore, toccare l'icona del satellite  sulla barra di stato.

Nell'elenco **Satelliti**, selezionare una delle opzioni seguenti:

- Affinché il ricevitore smetta di inseguire un satellite, toccare tale satellite per visualizzare le rispettive informazioni e poi toccare **Disattiva**.
- Per cambiare la maschera quota e la maschera PDOP per il rilevamento corrente, toccare **Opzioni**. Vedere [Opzioni rover, page 425](#).
- Per attivare SBAS all'esterno di un rilevamento, toccare **Opzioni** e quindi selezionare **Attiva SBAS**.
- In un rilevamento in tempo reale, toccare **Base** per vedere quali satelliti vengono inseguiti dal ricevitore base. Nelle colonne **Az** e **Elev** non appare alcun valore, poiché queste informazioni non sono incluse nel messaggio di correzione trasmesso dalla base.
- In un rilevamento post elaborato, nella finestra di dialogo **Satelliti** appare il tasto software **L1**. Toccare **L1** per visualizzare un elenco di cicli inseguiti nella frequenza L1 per ciascun satellite. Il valore nella colonna **CntL1** è il numero di cicli nella frequenza L1 che sono stati continuamente inseguiti per tale satellite. Il valore nella colonna **TotL1** è il numero totale di cicli che sono stati inseguiti per quel satellite dall'inizio del rilevamento.
- Con un ricevitore a doppia frequenza, nella finestra di dialogo **Satelliti** appare il tasto software **L2**. Toccare **L2** per visualizzare un elenco di cicli inseguiti nella frequenza L2 per ciascun satellite. Appare il tasto software **SNR**. Toccare **SNR per tornare alla schermata originale e visualizzare informazioni sul rapporto segnale-rumore per ciascun satellite**.

Identificazione satelliti

Un satellite è identificato dal suo numero di veicolo spaziale (SV, space vehicle).

- I numeri dei satelliti GPS hanno il prefisso "G".
- I numeri dei satelliti GLONASS hanno il prefisso "R".
- I numeri dei satelliti Galileo hanno il prefisso "E".
- I numeri dei satelliti QZSS hanno il prefisso "J".
- I numeri dei satelliti BeiDou hanno il prefisso "C".
- I numeri dei satelliti OmniSTAR sono identificati con "OS".
- I numeri dei satelliti RTX sono identificati con "RTX".

Mappa del cielo

Per visualizzare una rappresentazione grafica della posizione dei satelliti, toccare **Mappa**.

- Toccare **Sole** per vedere la mappa orientata verso il sole.
- Toccare **Nord** per vedere la mappa orientata verso il nord.
- Il cerchio esterno rappresenta l'orizzonte o la quota 0°.
- Il cerchio interno verde pieno rappresenta l'impostazione della maschera di quota.
- Nel grafico i numeri SV sono collocati nella posizione del particolare satellite in questione.
- I satelliti che vengono inseguiti ma non usati nella soluzione di posizione appaiono in blu.
- Lo zenit (quota 90°) è il centro del cerchio.

NOTE – Un satellite malfunzionante è visualizzato in rosso.

Se un satellite non viene tracciato ma credete che dovrebbe esserlo:

- Controllare che non ci siano ostacoli – guardare l'azimut e la quota di SV nella mappa del cielo.
- Toccare il numero SV per assicurarsi che il satellite non sia disabilitato.
- Assicurarsi che nelle vicinanze non ci siano antenne che trasmettono. In caso affermativo, riposizionare l'antenna GNSS.

Elenco di satelliti

Per vedere l'elenco dei satelliti, toccare **Elenco**.

- Nell'elenco di satelliti ogni linea orizzontale di dati si riferisce ad un satellite.
- Azimut (**Az**) e quota (**Elev**) definiscono la posizione di un satellite nel cielo.
- La freccia visualizzata accanto alla quota indica se la quota sta aumentando o diminuendo.
- I rapporti segnale-rumore (SNR) indicano la forza dei rispettivi segnali satellitari. Maggiore è il numero, migliore è il segnale.
- Se un segnale non viene tracciato, allora nella rispettiva colonna appare una linea tratteggiata (-----).
- Il segno di spunta alla sinistra dello schermo indica se il satellite è nella soluzione corrente, come indicato nella seguente tabella.

Situazione	Un segno di spunta indica il satellite.
Nessun rilevamento in corso	Viene usato nella soluzione di posizione corrente.
Il rilevamento RTK è in corso	È in comune ai ricevitori base e rover.
Il rilevamento post elaborato è in corso	Uno per il quale sono state raccolte una o più epoche di dati.

Per vedere maggiori informazioni su un satellite particolare, cliccare la linea corrispondente.

Per utilizzare sottoinsiemi indipendenti di satelliti tracciati nei rilevamenti RTK

Alcune autorità regolatorie richiedono misurazioni "indipendenti" dei punti nei rilevamenti RTK. Ciò può includere la creazione di occupazioni ripetute in diverse ore del giorno per garantire una modifica nella costellazione satellitare. La funzione **sottoinsieme SV** divide tutti i satelliti tracciati in due sottoinsiemi con una distribuzione uniforme nel cielo e può essere usato per misurare e quindi rimisurare il punto utilizzando occupazioni indipendenti senza dover tornare in un altro momento.

NOTE – Trimble consiglia di utilizzare solo i sottoinsiemi SV quando si tracciano i satelliti e le costellazioni maggiormente disponibili nella propria posizione. Questo aiuta a garantire che ogni sottoinsieme disponga di satelliti sufficienti per garantire una buona DOP per ogni occupazione indipendente.

Nella schermata **Satelliti**:

- Per passare al tracciamento SV sul primo sottoinsieme, toccare il tasto software **SV Insieme A**.
- Per passare al tracciamento SV sul secondo sottoinsieme, toccare il tasto software **SV Insieme B**.
- Per ri-abilitare tutti i SV toccare il tasto software **Tutto**.

Quando si avvia o si termina un rilevamento, vengono riattivati tutti i tracciamenti satellitari delle costellazioni selezionate nello stile di rilevamento.

NOTE – L'uso della funzione di sottoinsiemi SV prende il pieno controllo dell'abilitazione e della disabilitazione di SV ed esegue l'override di qualsiasi abilitazione o disabilitazione personalizzata dei satelliti.

TIP – Le funzioni del sottoinsieme SV possono anche essere selezionate dal campo **Metodo** nella schermata **inizializzazione RTK**.

NOTE – Il tracciamento di sottoinsiemi indipendenti di satelliti non è disponibile con il ricevitore Trimble DA2.

Per modificare i satelliti che sono tracciati

Per abilitare o disabilitare il tracciamento di intere costellazioni, come tutti i satelliti GLONASS o BeiDou, utilizzare le caselle di spunta nella casella gruppo **Tracciamento Segnale GNSS**. Assicurarsi di avere abbastanza SV abilitati affinché RTK funzioni in modo ottimale, in quanto la disabilitazione di intere costellazioni può le prestazioni del ricevitore GNSS.

NOTE -

- Se si disattiva un satellite, questo rimane disabilitato fino a che non lo si attiva di nuovo. Anche quando è spento il ricevitore conserva in memoria il fatto che un dato satellite è disattivato.
- I satelliti individualmente disabilitati non sono influenzati dalle modifiche alle caselle di spunta nel gruppo **tracciamento segnale GNSS**. Se un SV è già disabilitato rimane disabilitato quando la costellazione a cui appartiene è disabilitata o abilitata.

Per attivare o disattivare il tracciamento dei satelliti SBAS.

Quando si avvia un rilevamento configurato per utilizzare SBAS con Trimble Access, i satelliti adatti sono abilitati nel ricevitore in modo da poter essere tracciati. Per usare un satellite SBAS differente.

1. Iniziare il rilevamento con abilitato lo stile SBAS.
2. Toccare l'icona strumentazione nella barra di stato.
3. Toccare il numero SV del satellite.
4. Toccare **Abilita** o **Disabilita**.

I satelliti SBAS rimangono abilitati o disabilitati fino alla successiva volta che si inizia un nuovo rilevamento.

Informazioni posizione corrente

Se il controller è collegato a un ricevitore GNSS o se si sta utilizzando un controller con GPS interno, è possibile memorizzare velocemente la posizione corrente del ricevitore senza dover avviare un rilevamento. Questo è particolarmente utile per memorizzare i waypoint in modo da poter tornare facilmente alle posizioni di interesse.

NOTE - Quando si utilizza un controller con GPS interno, il ricevitore GNSS collegato viene sempre preferito al GPS interno.

Per visualizzare la posizione corrente del ricevitore

1. Toccare l'icona del ricevitore nella barra di stato e selezionare **Posizione**.
 - Se l'altezza dell'antenna è definita, il software calcola la posizione della punta della palina.
 - Se viene utilizzato un ricevitore GNSS con un sensore di inclinazione incorporato, viene visualizzata anche la distanza di inclinazione corrente.

NOTE - La schermata **Posizione** non applica la correzione inclinazione alle posizioni, la posizione visualizzata è la posizione non corretta.

- La posizione viene visualizzata nelle coordinate selezionate nel campo **Vista coordinate**.
2. Per modificare le [Impostazioni vista coordinate](#), [page 826](#), toccare **Opzioni**.
 3. Per visualizzare la posizione dell'antenna base, toccare **Base**.

Memorizzare la posizione corrente del ricevitore

1. Adottare uno dei seguenti metodi:
 - Toccare l'icona ricevitore nella barra di stato e selezionare **Posizione**. Per memorizzare la posizione, toccare **Memorizza**. Vedere [Informazioni posizione corrente](#).
 - Quando si naviga in una posizione, nella schermata **Naviga nel punto** toccare **Posizione**.
 - Assicurarsi che non ci siano elementi selezionati nella mappa e quindi toccare e tenere premuto uno spazio vuoto nella mappa e selezionare **Memorizza un punto**.
2. Assicurarsi che il valore in **Altezza antenna** sia corretto.
3. Toccare **Memorizza**.

Navigare a un punto


Se il controller è connesso a un ricevitore GNSS o se si sta utilizzando un regolatore Trimble con GPS interno, è possibile navigare fino a un punto.

- durante un rilevamento convenzionale se si perde l'aggancio alla mira
- prima di iniziare un rilevamento.

NOTE – Quando si utilizza un controller con GPS interno, il ricevitore GNSS collegato viene sempre preferito al GPS interno.

La funzione **Navigare al punto** usa le impostazioni configurate nell'ultimo stile di rilevamento GNSS.

NOTE – Se si sta utilizzando un ricevitore GNSS che può inseguire segnali SBAS, quando il collegamento radio è assente, l'utente può usare posizioni SBAS invece di posizioni autonome. Per impiegare posizioni SBAS, nello stile di rilevamento impostare il **campo Satellite differenziale** su SBAS.

1. Per navigare verso un punto, è possibile
 - Selezionare il punto nella mappa. Toccare e mantenere premuto sulla mappa e selezionare **Navigare verso il punto**.
 - Toccare  e selezionare **Strumentazione** o **Ricevitore / Navigare verso il punto**.
2. Riempire gli altri campi come necessario.
3. Per cambiare la modalità di visualizzazione, toccare **Opzioni**. Le opzioni di visualizzazione sono le stesse opzioni di visualizzazione della schermata **Opzioni di picchettamento**. Vedere [Display navigazione picchettamento, page 715](#).
4. Toccare **Avvio**.
5. Usare la freccia per navigare al punto, il quale viene visualizzato con una croce. Quando si è vicini al punto, la freccia scompare ed appare il simbolo "bersaglio". Appare anche una griglia che cambia scala avvicinandosi al target.

Quando si è sul punto, il simbolo del barilotto copre la croce.

6. Se necessario segnare il punto.
7. Per memorizzare il punto, toccare **Posizione** e toccare **Memorizza**.

Trasferimento file ricevitore

Se il controller è collegato ad un ricevitore che supporta il trasferimento dei file ricevitore, si possono trasferire file dal controller al ricevitore.

L'opzione **Importa da ricevitore** è disponibile quando è in uso un ricevitore Trimble GNSS. Utilizzarla per cancellare file nel ricevitore collegato o per copiare i file dal ricevitore al controller.


NOTE -

- Per accedere alla memoria Esterna del ricevitore che supporta sia la memoria Interna sia quella Esterna, toccare sulla cartella **Principale** dalla directory Interna e quindi toccare su **Esterna**.
- Non è possibile annullare l'eliminazione dei file del ricevitore.

L'opzione **Esporta nel ricevitore** è disponibile quando si utilizza un ricevitore Trimble GNSS con scheda Compact Flash inserita. Utilizzarla per copiare i file dal controller al ricevitore collegato.

L'utente può trasferire i file solo alla e dalla **cartella di progetto corrente** del controller.


Importare i file dal ricevitore al controller

1. Toccare  e selezionare **Strumento / File ricevitore / Importa da ricevitore**.
Vengono visualizzati tutti i file memorizzati sul ricevitore.
2. Toccare il file (i file) da trasferire.

NOTE - Per visualizzare maggiori informazioni su un file, selezionarlo e toccare **Informazioni**. Per cancellare un file, selezionarlo e toccare **Cancellare**. Per selezionare tutti i file all'interno della directory corrente, toccare **Tutti**.

3. Toccare **Importa**. Appare la finestra **Copia file in controller Trimble**.
4. Toccare **Avvio**.

Esportare file dal controller al ricevitore

1. Toccare  e selezionare **Strumento / File ricevitore / Esporta in ricevitore**.
Vengono visualizzati tutti i file nella cartella del progetto corrente nel controller.
2. Toccare il file (i file) da trasferire.
3. Toccare **Esporta**.
4. Toccare **Avvio**.

Impostazioni ricevitore

Per vedere la configurazione del ricevitore GNSS connesso, toccare e tenere premuto l'icona ricevitore nella barra di stato.

La schermata **Impostazioni ricevitore** mostra informazioni sul tipo, versione firmware, e capacità del ricevitore collegato.

Capacità ricevitore

Le capacità del ricevitore mostrate nella schermata **Impostazioni ricevitore** possono includere quanto segue:

Inseguimento

Il gruppo **Tracciatura** mostra informazioni sulle costellazioni satellitari GNSS che possono essere tracciate utilizzando il ricevitore GNSS collegato.

RTK

Il gruppo **RTK** mostra le capacità RTK del ricevitore GNSS collegato, inclusi:

- Formati messaggio di trasmissione supportati dal ricevitore (ad esempio, CMR+ e CMRx).
- Supporto della tecnologia Trimble IonoGuard™ per la attenuazione dell'interferenza ionosferica.

RTCM

Il gruppo **RTCM** mostra i formati dei messaggi di trasmissione RTCM supportati dal ricevitore GNSS collegato.

RTX

Il gruppo **RTX** mostra le informazioni RTX sull'abbonamento, inclusa la data di scadenza dell'abbonamento, per il ricevitore GNSS collegato.

OmniSTAR

Il gruppo **OmniSTAR** mostra le informazioni dell'abbonamento OmniSTAR, inclusa la data di scadenza dell'abbonamento, per il ricevitore GNSS connesso.

Trimble Abbonamenti GNSS

Il gruppo **Abbonamenti GNSS Trimble** mostra le informazioni per l'abbonamento del ricevitore GNSS, inclusa la data di scadenza dell'abbonamento.

Questo gruppo viene mostrato solo per i ricevitori con opzioni configurabili fornite da abbonamento, ad esempio quando si è connessi ad un ricevitore R780 o R750.

Tasti software di configurazione ricevitore

Utilizzare i tasti software presenti in basso nella schermata per configurare impostazioni aggiuntive.

Per configurare:

- Opzioni eBolla GNSS, toccare **eBolla**. Vedere [Sensore inclinazione eBolla GNSS, page 533](#)
- i satelliti RXT che sono utilizzati, toccare RTX SV. Vedere [Visualizzare lo stato RTX, page 504](#).
- Impostazioni Wi-Fi del ricevitore, toccare **Wi-Fi**. Vedere [Impostazioni Wi-Fi ricevitore, page 593](#).
- una connessione Bluetooth al ricevitore, tocca **Bluetooth**.


Sensori inclinazione GNSS.

NOTE – Questo argomento si applica ai ricevitori Trimble con sensori di inclinazione integrati, inclusi l'unità di misurazione inerziale (IMU) o un sensore di inclinazione magnetometro.

I ricevitori Trimble con sensori inclinazione integrati contengono accelerometri che vengono utilizzati per calcolare il livello di inclinazione del ricevitore. Questi sensori di inclinazione consentono di assicurarsi che l'asta sia verticale e stabile, in modo che **il ricevitore sia a livello** o sia entro la tolleranza di inclinazione.

I ricevitori Trimble con sensori integrati offrono anche la **compensazione inclinazione**, che permette di misurare i punti quando **l'asta è inclinata e il ricevitore non è a livello**. Il tipo di compensazione inclinazione disponibile dipende dal ricevitore. Le opzioni sono:

- compensazione inclinazione IMU: ricevitori Trimble R980, R780 e R12i
- **Compensazione inclinazione magnetometro:** I ricevitori Trimble R10 e R12

TIP – I sensori di inclinazione ben calibrati sono essenziali per ottenere risultati precisi. Trimble Access fornisce una serie di routine di calibrazione per il ricevitore. Per visualizzare la schermata **Calibrazione sensore**, toccare  e selezionare **Strumento / Opzioni sensore inclinazione** e poi toccare il tasto software **Calib..**

eBolla GNSS

La eBolla GNSS è una rappresentazione elettronica del grado di inclinazione del ricevitore. Utilizzare la eBolla GNSS per assicurarsi che l'asta sia verticale, immobile e stabile quando si misura un punto.

La eBolla GNSS appare automaticamente quando si utilizza:

- Un ricevitore Trimble R10 o R12 e le **Funzioni inclinazione** sono abilitate nello stile di rilevamento.
- I ricevitori Trimble con compensazione inclinazione IMU dove **le funzioni eBolla** sono abilitate nello stile rilevamento **e** il ricevitore funziona solo in **modalità GNSS**.

Per ulteriori informazioni, vedere [Sensore inclinazione eBolla GNSS, page 533](#).

Compensazione inclinazione IMU

I sensori IMU determinano continuamente l'orientamento e il grado di inclinazione del ricevitore. Se combinato con GNSS il ricevitore può determinare continuamente la sua posizione e la sua correttezza per qualsiasi grado di inclinazione.

La compensazione inclinazione IMU non richiede un particolare metodo di misurazione. Quando la compensazione inclinazione IMU è attivata e l'IMU è allineato, la compensazione inclinazione IMU è "sempre attiva" mentre si usa il rover, si naviga o quando si misurano i punti utilizzando un qualsiasi metodo di misurazione ad eccezione del punto di controllo osservato.

Per ulteriori informazioni, vedere [Compensazione inclinazione IMU, page 541](#).

Compensazione inclinazione magnetometro

I ricevitori Trimble R10 e R12 hanno un magnetometro integrato che consente di misurare punti con aste inclinati utilizzando il metodo **Punto compensato**. Una punto compensato utilizza il magnetometro per calcolare la direzione dell'inclinazione.

Per ulteriori informazioni, vedere [Compensazione inclinazione magnetometro, page 555](#).

Sensore inclinazione eBolla GNSS

NOTE – Questo argomento si applica ai ricevitori Trimble con sensori di inclinazione integrati, inclusi l'unità di misurazione inerziale (IMU) o un sensore di inclinazione magnetometro.

La eBolla GNSS utilizza gli accelerometri nel ricevitore per fornire una rappresentazione elettronica del grado di inclinazione del ricevitore.

TIP – La eBolla GNSS opera indipendentemente dai sensori IMU nel ricevitore. Per i ricevitori che supportano la compensazione inclinazione IMU, l'eBolla GNSS appare nel software solo quando il ricevitore funziona in **modalità solo GNSS**.

La eBolla GNSS appare automaticamente quando si utilizza:

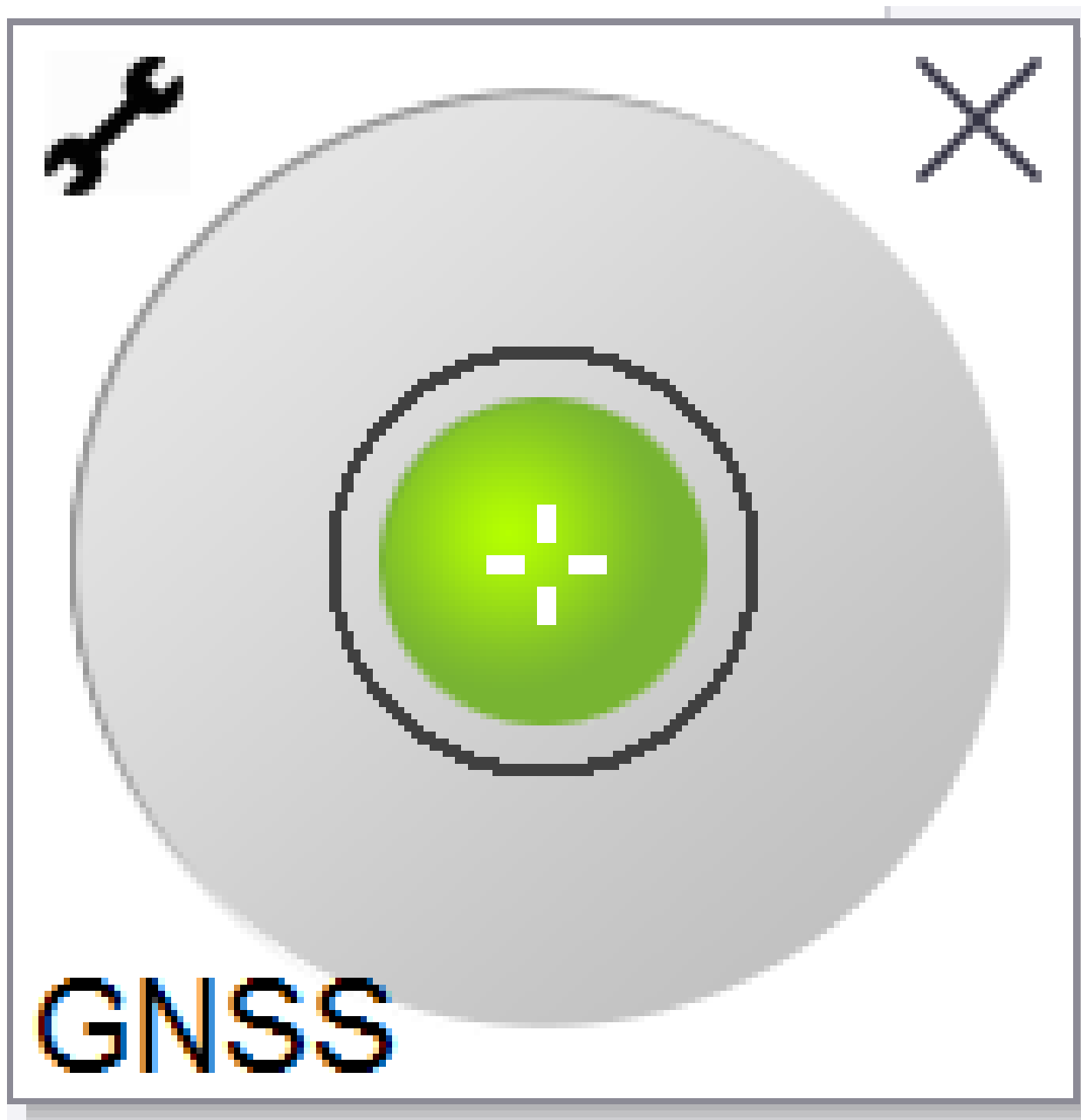
- Un ricevitore Trimble R10 o R12 e le **Funzioni inclinazione** sono abilitate nello stile di rilevamento.
- Ricevitore Trimble che supporta la compensazione inclinazione IMU dove le **funzioni eBolla** sono abilitate nello stile rilevamento **e** il ricevitore funziona solo in **modalità GNSS**.

TIP – Se in precedenza si è scelto di nascondere la eBolla GNSS per il metodo di misurazione corrente, questa non appare automaticamente. Mostrare o nascondere la eBolla GNSS.

- Nella schermata Misurazione, toccare il tasto software **eBolla**.
- Per visualizzare o nascondere la eBolla in ogni schermata, premere **Ctrl + L**.
- Per spostare la finestra eBubble in una nuova posizione sullo schermo, toccare e tenere premuto sulla eBubble e trascinarla nella nuova posizione.

Assicurarsi che l'antenna sia a livello.

Utilizzare la eBolla per assicurarsi che l'asta sia verticale, ferma e stabile quando si misura un punto o che il ricevitore sia entro la tolleranza inclinazione desiderata. Per esempio:



Il cerchio sulla fiala della **eBolla** rappresenta la tolleranza inclinazione configurata. La **Tolleranza inclinazione** è la distanza sul terreno (**distanza inclinazione**) creata dall'inclinazione in base all'altezza antenna.

- Una bolla verde indica che il ricevitore si trova entro la tolleranza inclinazione definita e che il punto può essere misurato.
- Una bolla rossa indica che il ricevitore è al di fuori della tolleranza inclinazione definita. A seconda delle avvertenze di inclinazione configurate, un messaggio di avvertenza può essere visualizzato se la eBolla è rossa. Vedere [Avvisi inclinazione eBolla GNSS, page 538](#).

Se l'antenna è al di fuori della tolleranza correggere l'angolo dell'asta affinché sia all'interno della tolleranza dell'inclinazione.

In alternativa, aumentare la tolleranza.

Per memorizzare una posizione che è al di fuori della tolleranza di inclinazione configurata, toccare



. Un record di avvertenza è associato al punto.



Configurare la **Tolleranza inclinazione** per ogni tipo di punto nello stile rilevamento o toccare Opzioni nella schermata **Misurazione**. Vedere [Opzioni punto GNSS, page 465](#)

NOTE – Per risultati ottimali, quando si utilizza la eBolla GNSS, assicurarsi che:

- Si sta guardando direttamente al pannello LED del ricevitore. Questo perché la eBolla GNSS è allineata al pannello LED del ricevitore.
- La eBolla GNSS è calibrata correttamente. La precisione delle informazioni relative all'inclinazione utilizzate per visualizzare la eBolla GNSS e memorizzate con i punti misurati, dipendono totalmente dalla qualità della eBolla. Utilizzare un eBolla calibrata male riduce la precisione delle coordinate misurate utilizzando la eBolla GNSS come livella di riferimento.

Opzioni eBolla GNSS

È possibile configurare la sensibilità e reattività della eBolla GNSS nella schermata **Opzioni eBolla GNSS**. Per visualizzare questa schermata è possibile:

- Toccare  nella finestra **eBolla**.
- Toccare e mantenere premuto l'icona del ricevitore nella barra di stato per visualizzare la schermata **Impostazioni ricevitore** e poi toccare la **eBolla**.
- Toccare  e selezionare **Strumento / Opzioni sensore inclinazione**.

TIP – Se c'è più di un sensore inclinazione collegato, è possibile toccare il tasto software **GNSS** dalla schermata **Opzioni eBolla** per un sensore diverso. Modificare le impostazioni eBolla di un sensore modifica le impostazioni eBolla di tutti i sensori inclinazione collegati.

E' possibile configurare le seguenti impostazioni:

Opzione	Descrizione
Sensibilità eBolla	La eBolla si sposta di 2 mm per l'angolo di sensibilità specificato. Per ridurre la sensibilità selezionare un angolo maggiore.
Tolleranza inclinazione	Definisce il raggio massimo che il ricevitore è in grado di inclinare rimanendo all'interno della tolleranza. L'intervallo consentito è da 0,001 m a 1,000 m.
Risposta eBolla	Controlla la reattività della eBolla al movimento.
Distanza inclinazione	La distanza di inclinazione visualizzata è calcolata usando l'altezza corrente dell'antenna.
Stato calibrazione eBolla	Stato calibrazione corrente Per calibrare la eBolla toccare Calib.
La calibrazione scade tra	La data di scadenza della calibrazione corrente. La eBolla deve quindi essere ricalibrata.

Opzione	Descrizione
Limite durata calibrazione	Visualizza il periodo temporale tra le calibrazioni. Al termine del periodo il software richiederà di ricalibrare la eBolla. Per modificare il valore predefinito toccare la freccia pop-up.

Avvisi inclinazione eBolla GNSS

È possibile configurare il software per avisare se, durante la misurazione del punto, il ricevitore si inclina più della tolleranza inclinazione richiesta.

Quando gli avvisi di inclinazione sono attivati, la misurazione può essere memorizzata solo quando la **eBolla** è verde ed entro l'intervallo di tolleranza.

Gli avvisi di inclinazione si applicano solo quando viene utilizzato il sensore inclinazione eBolla GNSS. In particolare, quando si utilizza un

- Un ricevitore Trimble R10 o R12 e le **Funzioni inclinazione** sono abilitate nello stile di rilevamento.
- Ricevitore Trimble che supporta la compensazione inclinazione IMU dove le **funzioni eBolla** sono abilitate nello stile rilevamento **e** il ricevitore funziona solo in **modalità GNSS**.

Per configurare la tolleranza inclinazione e gli avvisi inclinazione richiesti

1. Inserire il valore soglia inclinazione nel campo **tolleranza inclinazione** nella schermata metodo punto dello stile rilevamento. È possibile inserire un valore diverso per ogni metodo punto.

Se la casella di spunta **Avvisi inclinazione** non è selezionata, la **eBolla** GNSS indica quando il ricevitore si trova entro la tolleranza specificata ma non vengono visualizzati avvisi.

2. Selezionare la casella di spunta **Avvisi inclinazione** per visualizzare gli avvisi quando l'antenna si inclina più del valore inserito nel campo **Tolleranza inclinazione**.

Se le avvertenze inclinazione sono configurate:

- Se la eBolla GNSS è rossa che indica che il ricevitore è al di fuori della tolleranza inclinazione quando si inizia a misurare un punto topografico o un punto di controllo osservato, viene visualizzato un messaggio di avvertimento. Toccare **Si** per continuare a misurare la posizione.
 - Appare un messaggio di **Rilevato eccesso di inclinazione durante la misurazione** se si è verificato un eccesso di inclinazione in qualsiasi momento durante il processo di misurazione.
 - Appare un messaggio di **Inclinazione in eccesso** se si è verificato un eccesso di inclinazione durante la memorizzazione.
3. Utilizzare le caselle di controllo **Abbandono automatico** e **Misurazione automatica** per controllare cosa succede se vengono rilevati **inclinazione in eccesso** o **movimento in eccesso** durante la misurazione di un punto topografico o un punto di controllo osservato:
 - Selezionare la casella di spunta **Abbandono automatico** per abbandonare automaticamente il punto se viene rilevata un'inclinazione in eccesso o movimento in eccesso. Se la casella di controllo **Abbandono automatico** non è selezionata e viene rilevata inclinazione in eccesso o rilevato un movimento in eccesso, è necessario scegliere se accettare il punto, abbandonarlo o rimisurarlo.

- Selezionare la casella di controllo **Misurazione automatica** per avviare automaticamente la misurazione di un punto topografico quando le precisioni e l'inclinazione sono entro le tolleranze e non viene rilevato alcun movimento in eccesso.
- Selezionare entrambe le caselle di spunta **Abbandono automatico** e **Misurazione automatica** per automatizzare la ri-misurazione dei punti che non rispondono alle proprie esigenze. Se vengono rilevati inclinazione in eccesso o movimento in eccesso quando entrambe le caselle di controllo sono selezionate, il punto viene automaticamente abbandonato e il software mostra **in attesa di essere a livello**, indicando che la misurazione si avvierà non appena il ricevitore è a livello e fermo.

Calibrazione eBolla GNSS

NOTE – Questo argomento si applica ai ricevitori Trimble con sensori di inclinazione integrati, inclusi l'unità di misurazione inerziale (IMU) o un sensore di inclinazione magnetometro.

La eBolla GNSS utilizza gli accelerometri nel ricevitore per fornire una rappresentazione elettronica del grado di inclinazione del ricevitore.

TIP – La eBolla GNSS opera indipendentemente dai sensori IMU nel ricevitore. Per i ricevitori che supportano la compensazione inclinazione IMU, l'eBolla GNSS appare nel software solo quando il ricevitore funziona in **modalità solo GNSS**.

La calibrazione eBolla GNSS allinea gli accelerometri nel ricevitore al sensore fisico usato per misurare l'inclinazione:

- Quando si è connessi ad un ricevitore che supporta la compensazione inclinazione IMU, è possibile calibrare la eBolla GNSS come segue:
 - Selezionare **Calibra a bolla** se si possiede una bolla di livellamento fisica ben calibrata per la calibrazione e l'impostazione dell'asta è nota per essere dritta ed ottimale.
 - Selezionare **Calibra su IMU** se **non** si possiede una bolla fisica ben calibrata per la calibrazione o se l'asta in uso è in condizioni meno che eccellenti (ad esempio l'asta non è perfettamente dritta o l'estremità dell'asta non è allineata). Trimble consiglia di utilizzare l'opzione **Calibra su IMU** quando l'impostazione asta richiede una compensazione di **bias asta**. Eseguire la calibrazione eBolla **Calibra su IMU** immediatamente dopo aver applicato una nuova compensazione bias asta.
- Quando si è connessi ad un ricevitore che non supporta la compensazione inclinazione IMU, l'unica opzione di calibrazione eBolla GNSS è **Calibra su bolla fisica**.

Quando calibrare la eBolla GNSS

La calibrazione eBolla GNSS richiede 30 secondi per il completamento. È necessario eseguire la calibrazione eBolla GNSS:

- La prima volta che si utilizza il ricevitore. (O la prima volta che si utilizza il ricevitore in modalità solo GNSS, se si utilizza un ricevitore che supporta la compensazione inclinazione IMU.)

- Quando la calibrazione precedente non è più valida.
- Dopo aver completato una compensazione bias asta.
- Se il ricevitore GNSS subisce gravi sollecitazioni come ad esempio la caduta dell'asta.
- se la temperatura all'interno del ricevitore ha una differenza maggiore di 30° Celsius rispetto a quando la calibrazione del sensore di inclinazione è stata eseguita, la calibrazione del sensore inclinazione non è valida.
- Se il Trimble Access software rileva che la eBolla GNSS non è calibrata, visualizza il messaggio di avvertimento **Calibrazione richiesto per utilizzare le funzioni di inclinazione eBolla. Calibrare ora?**

Prima di eseguire la calibrazione eBolla GNSS

Usare particolare cura durante la calibrazione del sensore eBolla per assicurare le migliori informazioni di inclinazione disponibili in qualsiasi momento.

- **Riferimento della bolla:** Calibrare la eBolla GNSS con un riferimento correttamente calibrato, come una bolla fisica. Se il ricevitore ha un IMU integrato, è possibile utilizzare l'IMU come riferimento. La precisione della eBolla dipende totalmente dalla precisione del riferimento usato per calibrarlo.
- **Stabilità dell'asta:** quando si calibra la eBolla GNSS, l'asta del ricevitore GNSS dovrebbe essere il più possibile in posizione verticale e stabile. In pratica ciò significa utilizzare almeno un bipiede per mantenere l'asta ben ferma.
- **Rettilinearità dell'asta:** la rettilinearità dell'asta influirà sull'inclinazione misurata dai sensori nel ricevitore GNSS. Se si cambiano le aste e queste non sono entrambe in ottime condizioni, è necessario ricalibrare la eBolla GNSS. Quando si utilizza la compensazione inclinazione IMU, è necessario eseguire una compensazione bias asta dopo aver modificato le aste quindi ricalibrare la eBolla GNSS.

Calibrare la eBolla

NOTE - Le routine di calibrazione non devono essere lasciate incomplete. Non è necessario navigare ad una schermata diversa durante la calibrazione, ma se si sceglie di navigare in una schermata diversa, Trimble consiglia di completare prima il processo di calibrazione o di toccare **Annulla** per annullare la calibrazione.

1. Impostare il ricevitore in modo che l'asta su cui si trova il ricevitore GNSS sia il più possibile verticale e stabile e che il ricevitore abbia una chiara visuale del cielo.

NOTE - Se il ricevitore supporta la compensazione inclinazione IMO, per calibrare su IMU, è necessario attivare la compensazione inclinazione IMU e l'IMU deve essere allineato.

2. Assicurarsi che il pannello LED del ricevitore sia rivolto verso di sé.
3. Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Opzioni sensore inclinazione**.
4. Toccare il tasto software **Calib.** per aprire la schermata **Calibrazione sensore**.

5. Nella casella gruppo **eBolla GNSS** selezionare il riferimento fisico su cui sarà calibrata la eBolla:
 - Selezionare **Calibra a bolla** se si possiede una bolla di livellamento fisica ben calibrata per la calibrazione e l'impostazione dell'asta è nota per essere dritta ed ottimale.
 - Selezionare **Calibra su IMU** se non si possiede una bolla fisica ben calibrata per la calibrazione o se l'asta in uso è in condizioni meno che eccellenti (ad esempio l'asta non è perfettamente dritta o l'estremità dell'asta non è allineata). Trimble consiglia di utilizzare l'opzione **Calibra su IMU** quando l'impostazione asta richiede una compensazione di [bias asta](#). Eseguire la calibrazione eBolla **Calibra su IMU** immediatamente dopo aver applicato una nuova compensazione bias asta.

Quando si è connessi ad un ricevitore che non supporta la compensazione inclinazione IMU, l'unica opzione di calibrazione eBolla GNSS è **Calibra su bolla fisica**.

6. Toccare **Calibra**.
7. Se si effettua la calibrazione per mezzo della fiala, utilizzare la fiala per assicurarsi che l'asta sia verticale. Se si effettua la calibrazione per mezzo dell'IMU, utilizzare la IMU eBolla per assicurarsi che l'asta sia verticale. Mantenere l'asta ferma e stabile. Toccare **Avvio**.
8. Mantenere l'asta stabile e verticale fino al completamento della barra di avanzamento.
Una volta completata, il software ritorna alla schermata **Calibrazione sensore**.
9. Se il ricevitore ha un magnetometro integrato, è necessario ricalibrare il magnetometro perché la calibrazione del eBolla invalida l'allineamento del magnetometro. Vedere [Calibrazione magnetometro](#), page 558.
10. Per chiudere la schermata **Calibrazione sensore**, toccare **Accetta**.

I dettagli della calibrazione sono memorizzati nel lavoro. Per esaminarli, toccare \equiv e selezionare **Dati lavoro / Esamina lavoro**.

Compensazione inclinazione IMU

NOTE - Questo argomento si applica ai ricevitori Trimble che hanno un sensore IMU integrato, come R980, R780 e R12i.

L'utilizzo di un ricevitore Trimble con compensazione inclinazione IMU consente di misurare o picchettare i punti mentre l'asta di rilevamento è inclinata o ribaltata. Ciò permette di eseguire misurazioni accurate senza dover mettere a livello l'antenna, consentendo un lavoro sul campo più veloce e più efficiente.

L'Unità di Misurazione Inerziale (IMU) del ricevitore usa le informazioni provenienti da sensori di accelerazione (accelerometri) e sensori di rotazione (giroscopi) e GNSS per determinare continuamente la sua posizione, la sua rotazione e il suo grado di inclinazione e correggere qualsiasi quantità di inclinazione. Con la compensazione inclinazione IMU, l'asta può essere inclinata ad ogni angolo e il software è in grado di calcolare l'angolo di inclinazione e la distanza inclinata per determinare la posizione della punta dell'asta sul terreno.

Quando attivata, la compensazione inclinazione IMU è **"sempre attiva"** e può essere utilizzata per qualsiasi metodo di misurazione eccetto che per punto di controllo osservato. Quando si misura un punto di controllo

osservato, il ricevitore passa automaticamente alla modalità solo GNSS e la eBolla GNSS appare automaticamente se è abilitata.

La compensazione inclinazione IMU offre un modo completamente diverso di lavorare perché è possibile:

- Misurare rapidamente punti precisi rimanendo piedi o camminando senza dover livellare l'asta.
- Concentrarsi su dove deve andare l'estremità dell'asta, questo è particolarmente utile durante il picchettamento.
- Rilevare facilmente posizioni difficili da raggiungere, come angoli di costruzione e inversioni di tubazioni.
- Non preoccuparsi più del movimento dell'asta durante la misurazione, perché il ricevitore corregge automaticamente l'"oscillazione dell'asta" quando l'estremità dell'asta è ferma.

Dato che le prestazioni non sono influenzate da interferenza magnetica, La compensazione inclinazione IMU può essere utilizzata in ambienti suscettibili all'interferenza magnetica come vicino a veicoli, a macchinari pesanti o alle costruzioni rinforzate in acciaio.

NOTE – In situazioni in cui La compensazione inclinazione IMU potrebbe non essere in grado di essere utilizzata, come in ambienti RTK molto difficili, è possibile passare manualmente alla modalità solo GNSS. Per fare questo, toccare l'icona del ricevitore nella barra di stato per visualizzare la schermata **Funzioni GNSS** e quindi toccare **Compensazione inclinazione IMU** per attivare/disattivare la modalità solo GNSS.



TIP – Dai un'occhiata alla [playlist di R12i con Trimble Access](#) sul [canale YouTube di Trimble Access](#) per vedere come puoi ottenere il massimo dal tuo ricevitore R12i utilizzando la compensazione inclinazione IMU.

Tipi di rilevamento disponibili

La compensazione inclinazione IMU può essere utilizzata in un rilevamento RTK o RTX.

Metodi di correzione disponibili con compensazione inclinazione IMU:

- Rilevamenti **RTK** con qualsiasi tipo di collegamento dati in tempo reale (internet, radio)
- Rilevamenti **RTX** (satellite o Internet)

CAUTION – Quando si misurano o si picchettano punti utilizzando la compensazione inclinazione IMU, assicurarsi che l'altezza antenna e il metodo di misurazione inseriti siano corretti. L'affidabilità dell'allineamento e della posizione dell'estremità asta, specialmente durante il movimento dell'antenna quando l'estremità dell'asta è ferma, fa affidamento solamente sul fatto che l'altezza dell'antenna sia corretta. L'errore residuo in posizione orizzontale causato dal movimento dell'antenna durante la misurazione quando l'estremità dell'asta è ferma, non può essere rimosso cambiando l'altezza antenna dopo aver misurato il punto.

Abilitare compensazione inclinazione IMU

Attivare la **compensazione inclinazione IMU** nella schermata **opzioni Rover** dello stile rilevamento per attivare la compensazione inclinazione "sempre attiva" utilizzando i sensori IMU interni mentre si esegue la rotazione, la navigazione o quando si misurano i punti utilizzando un metodo di misurazione eccetto punto di controllo osservato. Vedere [Impostazioni stile rilevamento inclinazione IMU, page 548](#).

Abilitare le **funzioni di eBolla** in stile rilevamento in modo da poter utilizzare la eBolla GNSS per aiutare a mantenere l'antenna integrato del ricevitore a livello quando si misura un punto se si sta lavorando in modalità solo GNSS. La eBolla GNSS non viene visualizzata quando l'IMU è allineato.

Allineamento IMU

Per utilizzare la compensazione inclinazione IMU, l'IMU nel ricevitore deve essere allineato. Allineare l'IMU dopo l'avvio del rilevamento o durante il rilevamento quando l'allineamento viene perduto. Il processo di allineamento è semplice e diretto e imita l'uso normale del ricevitore. In ambienti RTK buoni l'IMU si riallinea in modo affidabile automaticamente durante il movimento naturale dell'asta. Vedere [Allineare l'IMU, page 549](#).

NOTE – Quando l'IMU è allineato, la schermata **Posizione** mostra la posizione dell'estremità dell'asta. Questo si applica durante e al di fuori di un rilevamento.

Calibrazione sensore

Una volta che l'IMU è allineato, la compensazione inclinazione IMU può essere impiegata senza ulteriori calibrazioni del ricevitore. Sono disponibili diverse routine di calibrazione per calibrare i sensori nel ricevitore per la manutenzione normale. Le calibrazioni devono essere eseguite come richiesto. In particolare, Trimble consiglia di eseguire la compensazione di bias dell'asta ogni volta che si utilizza un'asta diversa che non è in ottime condizioni.

Quando si utilizza un ricevitore che ha una compensazione inclinazione basata su IMU, sono disponibili le seguenti routine di calibrazione sensore:

- [Calibrazione eBolla GNSS, page 539](#)
- [Compensazione bias asta, page 550](#)
- [Calibrazione bias IMU](#)

Le calibrazioni devono essere eseguite come richiesto. In sintesi, Trimble consiglia di:

- Eseguire una **calibrazione eBolla** se la eBolla GNSS non sembra allinearsi con il livello di riferimento che si sta utilizzando.
- Eseguire una compensazione di **compensazione bias asta** ogni volta che si usa una diversa asta non ottimale o uno sgancio rapido.
- Eseguire una **Calibrazione bias IMU** raramente e solo quando viene visualizzato l'avviso di **Bias IMU eccessiva**.

In generale, le routine calibrazione sensore sono indipendenti le une dalle altre. Tuttavia, in un'asta molto usata (o con una bolla calibrata male), la bolla potrebbe non essere esattamente perpendicolare all'asse dall'APC all'estremità dell'asta e il punto di riferimento IMU potrebbe non essere esattamente in linea con l'estremità dell'asta. Dopo aver completato una compensazione di bias dell'asta, è necessario prendere in considerazione la calibrazione dell'eBolla GNSS su IMU.


Per maggiori informazioni fare riferimento alla sezione di ogni calibrazione.

Stato IMU



Durante un rilevamento impiegando un ricevitore con compensazione inclinazione basata su IMU, la modalità di rilevamento GNSS mostrata nella barra di stato è:

- **RTK + IMU** in un rilevamento RTK
- **RTX + IMU** in un rilevamento RTX

Quando La compensazione inclinazione IMU è attivata, l'icona del ricevitore nella barra di stato viene

visualizzata come: 



Lo stato dell'allineamento IMU viene visualizzato accanto all'icona del ricevitore. Un segno di spunta verde

indica che l'IMU è allineato . Una croce rossa indica che l'IMU non è allineato .

I valori di precisione mostrati rappresentano il numero di satelliti GNSS, la DOP corrente, la qualità dell'allineamento IMU e l'inclinazione del ricevitore. Quando l'IMU è allineato, i valori di precisione visualizzati sono riferiti all'estremità dell'asta. Se La compensazione inclinazione IMU è attivata ma l'IMU non è allineato, non vengono visualizzati i valori di precisione. In genere, più il ricevitore è inclinato, maggiore sarà il valore di precisione.

Quando La compensazione inclinazione IMU è disattivata, il ricevitore funziona solo in modalità GNSS e le precisioni sono calcolate in corrispondenza del centro di fase dell'antenna.

Nella mappa, il cursore GNSS indica lo stato di IMU. Quando l'IMU è allineato, il cursore indica la direzione verso la quale si trova il ricevitore.

Cursore GNSS	Indica che
	<p>La compensazione inclinazione IMU è attivata e l'IMU è allineato. La freccia mostra la direzione verso cui il ricevitore è rivolto in rapporto al Nord o l'Azimut di riferimento, a seconda delle impostazioni di orientamento della mappa.</p> <p>NOTE - L'utente deve essere di fronte al pannello LED del ricevitore perché il cursore GNSS sia orientato correttamente.</p>
	<p>La compensazione inclinazione IMU non è abilitata o la compensazione inclinazione IMU è attivata ma l'IMU non è allineato. Il software non conosce la direzione verso la quale il ricevitore è orientato.</p>

Metodi di misurazione

La misurazione di un punto utilizzando la compensazione inclinazione IMU non richiede un metodo specifico di misurazione. Quando la compensazione inclinazione IMU è attivata e l'IMU è correttamente allineato, la maggior parte dei metodi di misurazione può essere utilizzata per misurare un punto con compensazione inclinazione incluso:


- **Punto topografico**
- **Topografia continua**
- **Punto rapido**
- **Misura alla superficie**
- **Offset inclinazione orizzontale**

La misurazione di un offset inclinazione orizzontale è utile per misurare posizioni che non possono essere occupate dalla punta dell'asta, ad esempio quando si misura il centro di un albero o di un palo.

- **Punto di controllo osservato**

Il ricevitore passa automaticamente alla modalità solo GNSS perché è necessaria un'asta verticale


Misurare punti


Quando si misurano i punti con l'IMU allineato, non è necessario mettere a livello l'asta prima della misurazione. L'icona modo di misurazione inclinato  nella barra di stato indica che il punto può essere misurato senza mettere a livello l'asta e senza doverla tenere ferma.

Quando la **Misurazione automatica** è attivata, il software avvia la misurazione delle occupazioni non appena l'estremità dell'asta è stabile sul punto da misurare. Quando la **Memorizzazione automatica** è abilitata, il punto viene memorizzato automaticamente quando è stato raggiunto il tempo di occupazione e le precisioni richieste. Basta prendere l'asta e spostarsi al punto successivo.

Punti controllo osservati


Quando si misura un punto di controllo osservato, il Software Trimble Access passa automaticamente alla modalità solo GNSS, in modo che il punto possa essere misurato in modo statico. La eBolla appare automaticamente, a meno che non si sia precedentemente scelto di nascerla per il metodo di misurazione. Utilizzare la eBolla GNSS per mettere il ricevitore a livello prima della misurazione.

Nel modo solo GNSS, la barra di stato Mostra RTK e l'icona modo di misurazione statico  nella barra di stato indica che l'asta deve essere verticale prima di misurare il punto.

Dopo aver misurato il punto di controllo osservato, se si seleziona il metodo del punto topografico e l'IMU è ancora allineato, il software ritorna ad utilizzare la compensazione inclinazione IMU. La eBolla GNSS scompare automaticamente, la barra di stato mostra **RTK + IMU** e l'icona della modalità di misurazione inclinata  nella barra di stato indica che il punto può essere misurato senza mettere a livello l'asta e senza doverla tenere ferma.

È possibile passare senza problemi tra il metodo di misurazione punto che utilizza la compensazione inclinazione IMU e il metodo punto di controllo osservato (solo RTK) e non è necessario riallineare l'IMU fino a quando l'allineamento IMU viene mantenuto durante le misurazioni. Se l'allineamento IMU viene perduto mentre si è in modalità solo GNSS, è necessario riallineare l'IMU prima di poter misurare un punto utilizzando la compensazione inclinazione IMU.

Punti topografici continui

Quando si misurano i punti in modo continuo con la compensazione inclinazione IMU, non è necessario mantenere il ricevitore a livello durante la misurazione. L'icona modo continuo inclinato  nella barra di stato indica che i punti possono essere misurati senza mettere a livello il ricevitore. Seguire attentamente la caratteristica che si sta misurando con l'estremità dell'asta. I punti continui Stop and Go sono memorizzati quando il software rileva che l'estremità dell'asta è interrotta.

Picchettamento

L'utilizzo della compensazione inclinazione IMU nel picchettamento fornisce grandi aumenti di produttività, in quanto non è necessario mettere a livello l'asta mentre la si sposta per ridurre al minimo i delta di picchettamento. Spostare semplicemente l'estremità dell'asta per ridurre al minimo i delta. La compensazione inclinazione IMU consente alla funzione di navigazione picchettamento di conoscere la direzione in cui ci si trova di fronte quando si è fermi, il che è un vantaggio quando si è vicini al punto da picchettare.

NOTE - L'utente deve essere di fronte al pannello LED del ricevitore perché la funzione di navigazione picchettamento fornisca le informazioni corrette.

Informazioni di inclinazione IMU memorizzate

Quando i punti sono misurati utilizzando la compensazione inclinazione IMU, le informazioni di orientamento del dispositivo vengono memorizzate con il punto, incluso l'angolo inclinazione, la distanza inclinazione, l'Azimut e lo stato dell'IMU. Queste informazioni possono essere visualizzate nella maschera **Memorizza punto** o nelle schermate **Esamina lavoro** o **Gestione punti**.

Quando si esamina un punto misurato utilizzando la compensazione inclinazione IMU, vengono fornite le seguenti informazioni aggiuntive.

Orientamento dispositivo

Campo	Descrizione
Angolo inclinazione	L'inclinazione del ricevitore basato sull'IMU.
Distanza inclinazione	La distanza orizzontale dalla posizione dell'estremità dell'asta alla posizione dell'APC proiettata verticalmente sul terreno.
σ Inclinazione	Errore inclinazione stimata (inclinazione sigma).
Azimut	L'azimut (direzione) dell'inclinazione.
σ Azimut	Errore azimut stimato (azimut Sigma).
Stato IMU	Mostra che l'IMU è stato allineato durante la misurazione.

Avvisi occupazione


Campo	Descrizione
Allineamento IMU scadente	Il valore Si può essere visualizzato durante la misurazione se l'IMU perde temporaneamente l'allineamento e lo ripristina durante la misurazione.
Movimento eccesso	Con la compensazione inclinazione IMU l'estremità dell'asta si è spostata durante la misurazione. Per il modo solo GNSS, l'APC si è spostato durante la misurazione.
Scarsa precisione	Le stime di precisione hanno superato le tolleranze configurate. Con la compensazione inclinazione IMU, la precisione è calcolata in corrispondenza dell'estremità

Campo	Descrizione
	dell'asta. Per il modo solo GNSS, la precisione viene calcolata in corrispondenza della posizione APC.
Posizione compromessa	Ciò può verificarsi durante la statica se la posizione si sposta di più della stima di precisione 3-sigma. Con la compensazione inclinazione IMU questa è la posizione dell'estremità dell'asta. Per la modalità solo GNSS, questa è la posizione APC.

Impostazioni stile rilevamento inclinazione IMU

Quando si utilizza un ricevitore con un IMU integrato, è possibile configurare lo stile rilevamento per utilizzare la [compensazione inclinazione IMU](#) e, se necessario, per utilizzare la eBolla GNSS quando si utilizza la modalità solo GNSS.

NOTE - La compensazione inclinazione IMU è disponibile solo in uno stile rilevamento RTK. In uno stile rilevamento **postelaborato**, selezionare la casella di spunta **Funzioni inclinazione** per abilitare l'uso del eBolla GNSS quando si misurano i punti e per fare in modo che gli **Avvisi inclinazione** e le opzioni di **Misurazione automatica** siano disponibili nelle impostazioni dello stile di punto appropriato.

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stili di rilevamento / Opzioni rover**.
2. Nel campo **Tipo di rilevamento** selezionare **RTK**.
3. Nella casella gruppo **Antenna** selezionare il modello di ricevitore nel campo **Tipo**.
4. Nella casella gruppo **Inclinazione**:
 - a. Selezionare la casella di controllo **compensazione inclinazione IMU** per attivare la compensazione inclinazione "sempre attiva" usando i sensori IMU interni mentre si utilizza il rover, si naviga o quando si misurano i punti utilizzando un metodo di misurazione ad eccezione del punto di controllo osservato.

TIP - Per disabilitare La compensazione inclinazione IMU e passare ad utilizzare il modo solo GNSS durante un rilevamento, ad esempio quando si utilizza un bipiede in una copertura pesante e il ricevitore deve rimanere fermo per un periodo, toccare l'icona del ricevitore nella barra di stato e poi toccare il tasto **Compensazione inclinazione IMU** nella schermata **Funzioni GNSS**, In ambienti RTK buoni dove il movimento avviene costantemente, toccare **Compensazione inclinazione IMU** per riattivarla.

- b. Selezionare la casella di spunta **funzioni eBolla** per abilitare l'uso dell'eBolla GNSS quando si utilizza la modalità solo GNSS, come quando si misura una punto di controllo osservato, o quando l'IMU non è allineato o la compensazione inclinazione IMU è disattivata.

NOTE - L'eBolla GNSS utilizza solo gli accelerometri nel ricevitore e funziona indipendentemente dai sensori IMU. L'eBolla GNSS viene visualizzata solo in modalità solo

GNSS.



- c. Toccare **Accetta**.
5. Per configurare le impostazioni di misurazione punto:
 - a. Nella schermata stile rilevamento, selezionare il tipo di punto.
 - b. Impostare l'interruttore **Tolleranza automatica** su **Si** per abilitare il software a calcolare le tolleranze di precisione orizzontali e verticali che soddisfano le specifiche RTK del ricevitore GNSS per la lunghezza della linea base e inclinazione che si sta misurando. Per inserire le proprie tolleranze di precisione, impostare l'interruttore **Tolleranza automatica** su **No** e quindi inserire la **Tolleranza orizzontale** e la **Tolleranza verticale** volute.
 - c. Se la casella di controllo **Funzioni eBolla** è attivata nella schermata **Opzioni rover** dello stile rilevamento, selezionare la casella di spunta **Avvisi inclinazione** per visualizzare i messaggi di avvertimento se l'antenna si inclina più del valore soglia inserito nel campo **Tolleranza inclinazione**. È possibile specificare un diverso valore di **Tolleranza inclinazione** per ogni tipo di misurazione.
 - d. Per attivare la misurazione automatica dei punti quando le condizioni richieste sono soddisfatte, selezionare la casella di controllo **Misurazione automatica**. Le condizioni richieste dipendono dalla modalità di rilevamento, ad esempio nella modalità RTK + IMU l'estremità dell'asta deve essere immobile e in modalità solo GNSS l'asta deve essere entro la tolleranza inclinazione.

La casella di controllo **Misurazione automatica** non è disponibile per i punti controllo osservati.
 - e. Per abbandonare automaticamente i punti laddove viene rilevato l'eccesso di inclinazione o di movimento durante il processo di misurazione automatica, selezionare la casella di controllo **Abbandono automatico**.
 - f. Toccare **Accetta**.
6. Toccare **Memorizza**.

Allineare l'IMU

Per utilizzare la compensazione inclinazione IMU, è necessario allineare l'IMU nel ricevitore. Il processo di allineamento è semplice e diretto e imita l'uso normale del ricevitore.

1. Ricollegare il ricevitore all'asta di rilevamento.
2. Assicurarsi di inserire correttamente l'altezza antenna nel modulo antenna GNSS nel Software Trimble Access.
3. Spostare l'asta in modo che il ricevitore sia in grado di rilevare accelerazioni e modifiche della posizione. Questo può variare dal dondolio dell'asta di rilevamento avanti e indietro mentre si mantiene l'estremità dell'asta sul terreno, a camminare per raggiungere una distanza corta (generalmente inferiore a 3 metri) mentre si cambia direzione alcune volte.

Quando l'IMU è allineato, l'icona del ricevitore nella barra di stato cambia da  a  e la barra di stato mostra **IMU allineato**. La precisione della posizione corrente viene calcolata in corrispondenza dell'estremità dell'asta

Allineare l'IMU quando si inizia il rilevamento o durante il rilevamento quando l'allineamento viene perduto. È anche possibile allineare l'IMU senza avviare un rilevamento, a condizione che il ricevitore sia in un ambiente GNSS buono, in modo che sia possibile tracciare abbastanza satelliti. Quando si termina un rilevamento con compensazione inclinazione IMU attivata e l'IMU è allineato, la compensazione inclinazione IMU resta in uso.

TIP – Se si lavora in un ambiente RTK molto difficile, potrebbe essere necessario passare alla modalità solo GNSS. Per passare alla modalità solo GNSS, toccare l'icona del ricevitore nella barra di stato per visualizzare la schermata **Funzioni GNSS** e quindi toccare **Compensazione inclinazione IMU** per attivare/disattivare la modalità solo GNSS.

La compensazione inclinazione IMU usa l'altezza antenna per calcolare accuratamente la posizione dell'estremità dell'asta. Ogni volta che si modifica l'altezza antenna, l'IMU viene ripristinato in uno stato non allineato. È necessario riallineare l'IMU con l'altezza antenna aggiornata prima della misurazione.

CAUTION – Quando si misurano o si picchettano punti utilizzando la compensazione inclinazione IMU, assicurarsi che l'altezza antenna e il metodo di misurazione inseriti siano corretti. L'affidabilità dell'allineamento e della posizione dell'estremità asta, specialmente durante il movimento dell'antenna quando l'estremità dell'asta è ferma, fa affidamento solamente sul fatto che l'altezza dell'antenna sia corretta. L'errore residuo in posizione orizzontale causato dal movimento dell'antenna durante la misurazione quando l'estremità dell'asta è ferma, non può essere rimosso cambiando l'altezza antenna dopo aver misurato il punto.

In ambienti RTK buoni l'IMU si riallinea in modo affidabile automaticamente durante il movimento naturale dell'asta. Per riallineare l'IMU durante il rilevamento, ripetere il punto 3 della sezione **Allineare l'IMU** in alto.

Compensazione bias asta

La compensazione bias asta può essere richiesta per correggere piccoli errori introdotti quando il punto di riferimento del sensore inclinazione non è allineato con il punto di misurazione. Il punto di misurazione è l'estremità dell'asta (quando l'IMU è allineata) o il centro fase antenna (solo modalità GNSS).

Quando si utilizza la compensazione inclinazione IMU, Trimble consiglia di utilizzare un'asta in fibra di carbonio non danneggiata in ottime condizioni. Anche lo gancio rapido deve essere in condizione ottimale senza danni alla superficie di accoppiamento tra il ricevitore e lo sgancio rapido.

La **Compensazione bias asta** corregge gli errori introdotti quando si utilizza un'asta che potrebbe essere stata danneggiata durante l'uso normale e non è più perfettamente diritta o se l'estremità dell'asta non è più vera e perfettamente allineata con il centro dell'asta. La compensazione bias asta deve essere eseguita in ambiente RTK ottimale con un buon allineamento IMU.

Quando eseguire la compensazione bias asta

Trimble consiglia di eseguire la compensazione bias asta:

- Quando il ricevitore utilizza un'asta e uno sgancio rapido in condizioni non ottimali.
- Ogni volta che si passa a un palo non ottimale diverso.

NOTE - La compensazione bias asta influisce solo sulle misurazioni di compensazione inclinazione IMU. Nel modo solo GNSS, assicurarsi che l'asta sia dritta, abbia una bolla di livellamento fisica calibrata e una eBolla GNSS calibrata accuratamente.

Se è già stata eseguita una compensazione bias asta con il ricevitore corrente, il software visualizza un messaggio di **Compensazione bias asta applicata** quando si avvia un rilevamento RTK con compensazione inclinazione IMU attivata. Per chiudere il messaggio:

- Se si sta utilizzando la stessa asta, sgancio rapido e ricevitore come precedenza, toccare **OK** per utilizzare la compensazione corrente.
- Se si usa sempre la stessa asta, sgancio rapido e ricevitore, toccare **Ignora** per utilizzare la compensazione corrente e non mostrare di nuovo il messaggio quando si inizia un rilevamento con lo stesso ricevitore. Il messaggio apparirà se viene applicata una nuova compensazione.
- Se si sta utilizzando un'asta o uno sgancio rapido diversi o sub-ottimali, toccare **Compensa** per eseguire una nuova compensazione bias asta.
- Se si utilizza un'asta diversa che è in ottime condizioni, toccare **compensa** e quindi premere **Cancella** per cancellare la compensazione bias asta corrente dal ricevitore.

Prima di eseguire la compensazione bias asta

Per impostare il ricevitore:

1. Collegare il ricevitore all'asta.

NOTE - Se il ricevitore è un **SPS986** Trimble consiglia di rimuovere lo sgancio rapido dall'asta e di montare il ricevitore direttamente sull'asta per eliminare qualsiasi gioco fra l'asta e il ricevitore.

2. Accendere il ricevitore e allineare bene l'IMU. Maggiore il movimento, inclusi cambi di direzione, durante il processo di allineamento, migliore è la qualità dell'allineamento.
3. Impostare il ricevitore su un punto ben definito, con o senza bipiede. L'estremità dell'asta non può muoversi durante la routine, quindi è meglio posizionarla su un punto di controllo o su un altro punto stabile e rientrato dove la punta dell'asta può rimanere in sicurezza per tutta la routine.
4. Determinare se è necessario eseguire la routine verificando la precisione orizzontale del ricevitore e dell'accoppiamento asta come descritto di seguito.

Per verificare la precisione orizzontale della compensazione inclinazione IMU

1. Assicurarsi che l'IMU sia allineata e che la punta del palo sia su un punto stabile che impedisce il movimento della punta del palo.
2. Tenendo il ricevitore approssimativamente a livello, eseguire una singola misurazione del **Punto topografico** rivolta verso Nord, Est, Sud e Ovest.
3. Misurare la distanza fra i punti opposti (ad esempio, Nord e Sud) per ottenere una stima della precisione orizzontale del ricevitore (utilizzare il menu **Cogo** per calcolare l'inverso fra di essi). Se la distanza tra i due punti è al di fuori della tolleranza orizzontale necessaria per l'attività, Trimble consiglia di eseguire la compensazione di bias dell'asta.

Per effettuare la compensazione di bias dell'asta

La compensazione di bias dell'asta prende una serie di misurazioni mentre si trova di fronte ad una direzione e poi una seconda serie di misurazioni dopo aver ruotato il ricevitore 180 gradi. Calcola quindi le correzioni per correggere eventuali errori introdotti dall'asta.

NOTE - Le routine di calibrazione non devono essere lasciate incomplete. Non è necessario navigare ad una schermata diversa durante la compensazione, ma se si sceglie di navigare in una schermata diversa, Trimble consiglia di completare prima il processo di compensazione o di toccare **Annulla** per annullare la compensazione.

1. Per aprire la schermata **Compensazione bias asta** procedere in uno dei seguenti modi:
 - Toccare **Compensa** nel messaggio di **Compensazione bias asta applicata**.
 - Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Opzioni sensore inclinazione**. Toccare il tasto software **Calib.** per aprire la schermata **Calibrazione sensore**. Nella casella gruppo **Bias asta**, toccare **Compensa..**

2. Seguire con attenzione le istruzioni per ogni passo. Toccare **Avvio**.

NOTE - Se la routine di compensazione non viene eseguita quando si tocca **Avvio**, ad esempio se si ottiene un avviso di fuori inclinazione quando il ricevitore è a livello, toccare il pulsante **Ripristina**. Questo pulsante rimuove tutti i valori calcolati durante una routine precedente e potrebbe diminuire la precisione orizzontale. Una volta completato il ripristino, eseguire immediatamente la compensazione di bias dell'asta.

3. Se l'IMU non è allineata, viene chiesto di allinearla. Dato che la compensazione di bias dell'asta richiede che l'estremità dell'asta sia stabile sul terreno, è necessario **Mantenere l'estremità dell'asta ferma sul terreno** mentre si inclina l'asta in direzioni diverse per riallineare l'IMU.
4. La fase uno della compensazione inizia quando si tocca **Avvio**. Tenere l'asta verticale e ferma e l'estremità dell'asta nella stessa posizione mentre le misurazioni vengono registrate. Se non si sta usando un bipiede, assicurarsi di mantenere il ricevitore il più stabile possibile.

Durante la routine, i valori vengono costantemente controllati per garantire misurazioni accurate. Se vanno fuori tolleranza, le misurazioni si fermano. Alcuni di questi controlli includono:

- Il ricevitore deve essere conservato alla stessa rotazione/direzione.
- Il ricevitore deve essere mantenuto approssimativamente a livello.
- Il ricevitore deve rimanere allineato.
- I valori di precisione devono rimanere entro la tolleranza di 0,021 m orizzontali e 0,030 m verticali. Non è possibile modificare questi valori di precisione e se non ci si trova in un rilevamento non vengono visualizzati.

5. Quando la fase uno è completa, ruotare il ricevitore 180 ° **senza muovere l'estremità dell'asta**.

Una volta ruotato entro la tolleranza e il livello, la fase due inizia automaticamente.

Alla fine della routine, vengono visualizzati i valori di correzione calcolati. Trimble consiglia di applicare i valori se sono **superiori** a 5 mm quando si utilizza un'asta da 2 m.

Se la compensazione calcolata è superiore a 10 mm rispetto alla compensazione precedente o a più di 10 mm da zero, un messaggio avverte che la compensazione sembra essere eccessiva, che indica un'impostazione del palo sub-ottimale. Se si accetta la compensazione di grandi dimensioni, si viene invitati ad eseguire una **Calibrazione eBolla Calibra su IMU** in modo da migliorare i risultati della posizione solo GNSS della eBolla GNSS con un'impostazione dell'asta sub-ottimale.

6. Toccare **Si** per applicare i nuovi valori di correzione.

NOTE – L'IMU perde l'allineamento quando viene applicata la correzione di bias dell'asta. Per utilizzare la compensazione inclinazione IMU è necessario riallineare l'IMU. Vedere [Allineare l'IMU, page 549](#).

Monitoraggio integrità IMU

Il firmare del ricevitore esegue un monitoraggio continuo dei sensori IMU per la qualità dei dati e indica lo stato di qualità corrente nella casella gruppo **bias IMU** nella schermata **Calibrazione sensore**.

Il campo **Monitoraggio integrità IMU** può contenere i seguenti valori:

- **IMU OK**
- **Rilevato errore IMU**
- **Rilevata bias IMU eccessiva**

Rilevamento errori IMU

Se la funzione di monitoraggio dell'integrità IMU rileva che i sensori IMU sono diventati **temporaneamente** saturi a causa di un impatto, come una caduta dell'asta, Trimble Access visualizza il messaggio di avviso **rilevato errore IMU**. Quando ciò si verifica, è necessario riavviare il ricevitore per resettare i sensori.

Le azioni da trattare con l'avvertenza sono fornite con il messaggio di avvertimento. Per riavviare immediatamente il ricevitore, toccare **Riavvia**. Per continuare il rilevamento senza compensazione dell'inclinazione IMU, toccare **Disattiva IMU** e procedere con l'uso del ricevitore in modalità solo GNSS.

Se il messaggio **Rilevato errore IMU** persiste dopo aver riavviato il ricevitore, contattare il proprio rivenditore Trimble per ulteriori informazioni.

Rilevamento bias IMU eccessiva

Se sono stati rilevati dei dati di scarsa qualità, come bias IMU eccessiva, Trimble Access visualizza il messaggio di avviso **Rilevata bias IMU eccessiva. Eseguire la calibrazione bias IMU o disabilitare la compensazione inclinazione IMU.** È necessario eseguire una calibrazione bias IMU **solo** quando si è ricevuto questo messaggio di errore.

Le azioni da trattare con l'avvertenza sono fornite con il messaggio di avvertimento. Per eseguire la calibrazione bias IMU quando viene visualizzato l'avviso, toccare **Calibra**. Per continuare il rilevamento senza compensazione dell'inclinazione IMU, toccare **Disattiva IMU** e procedere con l'uso del ricevitore in modalità solo GNSS.

Cause di eccessiva bias IMU

Un'eccessiva bias IMU può essere causata da ciascuno dei seguenti:

- Il ricevitore potrebbe essere caduto o ha sofferto di qualche altra forma di abusi fisici.
- Il ricevitore ha subito una variazione di temperatura elevata dall'ultima volta che è stata eseguita una calibrazione bias IMU, oppure la temperatura è molto diversa (molte decine di gradi Celsius) dal momento della calibrazione precedente.
- Le bias interne all'IMU aumentano con l'età dei sensori in un lungo periodo di tempo.

Per effettuare una calibrazione bias IMU

La calibrazione bias IMU deve essere eseguita **solo** se appare il messaggio di avvertimento **rilevate bias IMU eccessive**. La procedura di calibrazione bias IMU permette al firmware del ricevitore di misurare e correggere le bias IMU eccessive. Ciò influisce sul funzionamento fondamentale del sensore IMU e quindi deve essere eseguita con la massima cura, **ad approssimativamente la temperatura media** in cui il ricevitore opererà e seguendo le istruzioni visualizzate il più fedelmente possibile.

NOTE - Le routine di calibrazione non devono essere lasciate incomplete. Non è necessario navigare ad una schermata diversa durante la calibrazione, ma se si sceglie di navigare in una schermata diversa, Trimble consiglia di completare prima il processo di calibrazione o di toccare **Annulla** per annullare la calibrazione.

1. Rimuovere l'antenna radio e lo sgancio rapido dal ricevitore.
2. Per aprire la schermata **Calibrazione bias IMU** procedere in uno dei seguenti modi:
 - Toccare **Calibra** nel messaggio di avviso **rilevate bias IMU eccessive**.
 - Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Opzioni sensore inclinazione**. Toccare il tasto software **Calib.** e poi, nella casella gruppo **Bias IMU**, toccare **Calibra**.

3. Posizionare il ricevitore su una superficie molto stabile senza vibrazioni e qualsiasi movimento (non deve essere a livello). Toccare **Avvio**.

TIP – Quando il progresso della barra di avanzamento è stato completato, vengono visualizzate le istruzioni e l'immagine del ricevitore posto sul lato e della eBolla. Per le fasi restanti, la eBolla funziona come se le istruzioni sono state seguite e il lato del ricevitore rivolto verso l'alto deve essere livellato.

4. Posizionare il ricevitore sul lato con lo sportello della batteria rivolto verso l'alto e il pannello LED rivolto verso l'utente. Mettere a livello il lato con lo sportello della batteria utilizzando l'eBolla. Quando il lato con lo sportello della batteria del ricevitore è a livello, mantenere il ricevitore il più possibile mantenendo la eBolla centrata. La barra di avanzamento si avvierà quando il ricevitore è a livello in modo appropriato e continuerà fino a che la eBolla rimane a livello. Se la eBolla va fuori livello, lo stato di avanzamento viene sospeso fino a che il eBolla è di nuovo a livello, quindi continua da dove è stato messo in pausa.
5. Quando viene completata la barra di avanzamento di ogni passo, viene visualizzata una nuova serie di istruzioni e una nuova immagine guida. Seguire con attenzione le istruzioni di ogni passo, tenendo il ricevitore il più possibile immobile per ogni fase. Il ricevitore avvia automaticamente il processo quando il ricevitore è a livello nella posa corretta e avanza automaticamente alla fase successiva, quando la fase corrente è stata completata in modo soddisfacente. Se il ricevitore rileva che una fase è già stata completata in modo soddisfacente, allora tale fase verrà saltata nel processo.
6. Quando il processo è completato, appare un messaggio di conferma. Toccare **OK** per impostare la nuova correzione bias IMU nel ricevitore. Nel lavoro viene scritto un record di **Calibrazione bias eccessiva**.

Compensazione inclinazione magnetometro

I ricevitori Trimble R10 e R12 hanno un magnetometro integrato che consente di misurare punti con aste inclinati utilizzando il metodo **Punto compensato**.

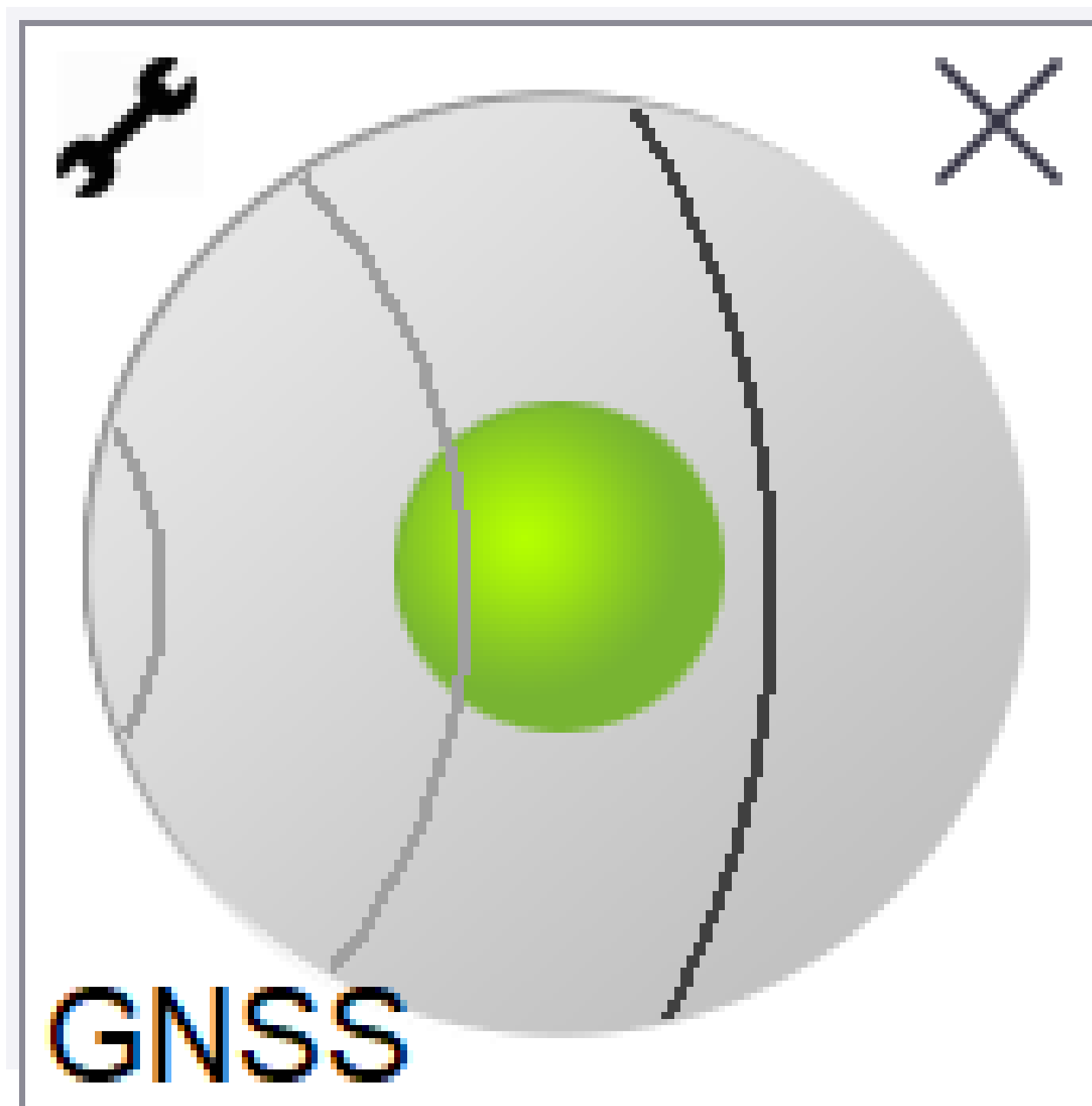
Punto compensato

Il metodo di misurazione punto compensato usa il sensore di inclinazione e il magnetometro integrati nel ricevitore per calcolare la posizione dell'estremità dell'asta. Il metodo **Punto compensato** appare nell'elenco dei metodi di misurazione disponibili durante un rilevamento GNSS quando la casella di controllo **Funzioni inclinazione** è attivata nella schermata **Opzioni rover** del rilevamento.

Misurare un punto compensato è utile quando:

- Si vuole misurare un punto senza sprecare tempo nel verificare che l'asta sia a livello.
- Un'ostruzione significa che non si è in grado di posizionare l'antenna direttamente sopra il punto. Di solito, si deve usare una tecnica di compensazione per misurare questi tipi di punti. L'utilizzo del metodo di misurazione punto compensato corregge la posizione offset dell'antenna per produrre la posizione del terreno all'apice dell'asta.

Quando si misura un punto compensato, il sensore di inclinazione misura l'inclinazione dell'antenna e calcola l'offset dalla punta dell'asta. La scala graduata della fiala della eBolla rappresenta la sfera attraverso la quale si muove l'antenna quando la punta dell'asta è immobile. Per esempio:



Colore bolla	Raggio d'inclinazione	Significato
Verde	< 12 gradi	Siete dentro la tolleranza di inclinazione del punto di compensazione.
Giallo	da 12 a 15 gradi	Siete vicini all'eccedere il limite di tolleranza d'inclinazione per il punto di compensazione.
Rosso	> 15 gradi	Avete passato il limite di tolleranza d'inclinazione per il punto di compensazione.

Interferenza magnetica

Il sistema prova a individuare se ci sono delle interferenze magnetiche nelle vicinanze confrontando il campo magnetico rilevato con il campo magnetico previsto. Il campo magnetico previsto viene calcolato da un modello standard del campo magnetico della terra memorizzato nel ricevitore. Il magnetometro rileva la magnitudine (forza) e la direzione verticale (angolo di inclinazione) del campo magnetico circostante e lo confronta con la magnitudine e la direzione verticale previste del luogo in questione. Se i valori non combaciano, l'interferenza magnetica viene rilevata.

Il livello dell'interferenza magnetica è indicato dal valore della **Interferenza Magnetica** su una scala da 0 a 99. Il livello di interferenza magnetica è anche riflesso dalla precisione della stima. Se il magnetometro è stato calibrato correttamente e se state lavorando in un ambiente privo di interferenze magnetiche, dovrete notare che i valori dell'interferenza magnetica visualizzati sono inferiori a 10.

Se il valore è superiore a 50, viene visualizzato un segnale di allarme nella barra di stato. Se il valore è pari a 99, non è possibile memorizzare il punto a meno che la distanza di inclinazione dell'asta non sia entro un livello di 1 cm. In questo caso si deve controllare se vi siano delle interferenze magnetiche nelle vicinanze. Se non ci sono delle evidenti sorgenti di interferenza magnetica, si prega di controllare la calibrazione.

Si può vedere il valore **dell'interferenza magnetica** di un determinato punto nella schermata **Revisiona il lavoro**.

WARNING – In ambienti con interferenze magnetiche è possibile che il magnetometro rilevi i valori della magnitudine e della direzione verticale previste ma una direzione orizzontale sbagliata. La rilevazione di questo tipo di dati è impossibile. Se questo succede, il software riporta dei valori bassi di interferenza magnetica quando, in realtà, ci sono degli errori piuttosto grandi in merito all'azimut magnetico. Per evitare questo tipo di errori, è molto importante usare i punti di compensazione solo in aree prive di interferenze magnetiche.

TIP – Solo la posizione orizzontale è dipendente dal magnetometro. Se il vostro rilevamento topografico richiede un alto livello di accuratezza verticale mentre l'accuratezza orizzontale è meno importante, allora l'interferenza magnetica è meno rilevante. La qualità orizzontale del punto in questione diminuisce maggiormente quanto più alta è l'inclinazione dell'angolo con maggiore interferenza magnetica. In altre parole, l'interferenza magnetica non ha nessun effetto se l'asta è piana.

Calibrazione magnetometro

Trimble consiglia di calibrare il **magnetometro** nel ricevitore R10 o R12:

- Ogni volta che si sostituisce la batteria.
- Se il ricevitore GNSS subisce gravi sollecitazioni come ad esempio la caduta dell'asta.
- Se la temperatura all'interno del ricevitore è maggiore di 30 gradi Celsius rispetto a quando la [calibrazione eBolla GNSS](#) è stata eseguita. Una temperatura alta invalida la calibrazione della eBolla GNSS, che rende a sua volta invalido l'allineamento del magnetometro.

WARNING – Le prestazioni del magnetometro sono influenzate da eventuali oggetti metallici nelle vicinanze (ad esempio, veicoli o macchinari pesanti) o da altri oggetti che generano campi magnetici (ad esempio, linee elettriche aeree o sotterranee ad alto voltaggio). Calibrare sempre il magnetometro lontano da fonti di disturbo magnetico. In pratica, è meglio farlo all'aperto. (La calibrazione del magnetometro presso fonti di interferenza magnetica **NON** "corregge" l'interferenza provocata da tali oggetti.)

Calibrazione del magnetometro

NOTE – Le routine di calibrazione non devono essere lasciate incomplete. Non è necessario navigare ad una schermata diversa durante la calibrazione, ma se si sceglie di navigare in una schermata diversa, Trimble consiglia di completare prima il processo di calibrazione o di toccare **Annulla** per annullare la calibrazione.

1. Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Opzioni sensore inclinazione**.
2. Toccare il tasto software **Calib**, per aprire la schermata **Calibrazione sensore**.
3. Nella schermata **Calibrazione sensore**, toccare **Calibrare** accanto a **Stato calibrazione magnetometro**.
4. Scollegare il ricevitore dal palo.
5. Toccare **Avvio**. Ruotare il ricevitore come mostrato sullo schermo per un minimo di 12 diversi orientamenti, fino al completamento della calibrazione.
6. Toccare **Accetta**.
7. Ricollegare il ricevitore al palo. Utilizzare la GNSS eBolla per assicurarsi che l'asta sia verticale il più verticale possibile.
8. Toccare **Calibrare** vicino allo **Stato allineamento magnetometro**.
9. Toccare **Avvio**. Ruotare il ricevitore lentamente e in maniera uniforme attorno all'asse verticale fino al completamento della calibrazione.
10. Toccare **Accetta**.

I dettagli della calibrazione sono memorizzati nel lavoro. Per esaminarli, toccare **☰** e selezionare **Dati lavoro / Esamina lavoro**

Stato del ricevitore


Per visualizzare l'icona dello stato del ricevitore, toccare l'icona del ricevitore nella barra di stato e poi toccare **Stato ricevitore**.

Il gruppo **Stato** mostra l'ora GPS e la settimana GPS, la temperatura corrente e la memoria nel ricevitore.

La sezione **Batteria** mostra il livello di carica della batteria del ricevitore.

La sezione **Alimentazione esterna** mostra lo stato del connettore esterno del ricevitore.

Stato GSM

Per visualizzare lo stato GSM, toccare , e selezionare **Strumentazione / Stato GSM**. Lo stato GSM è disponibile solo quando collegati con il modem interno al ricevitore.

NOTE - Lo stato GSM non è disponibile quando il modem interno ricevitore è connesso a Internet.

La schermata **Stato GSM** mostra lo stato riportato dal modem quando si seleziona **Stato GSM** o si tocca **Aggiorna**.

Se si imposta un PIN nella scheda SIM e il modo è bloccato, è necessario digitare il PIN della SIM da inviare al modem. Il PIN non viene memorizzato ma il ricevitore rimane sbloccato con il PIN corretto fino al successivo spegnimento e riavvio.

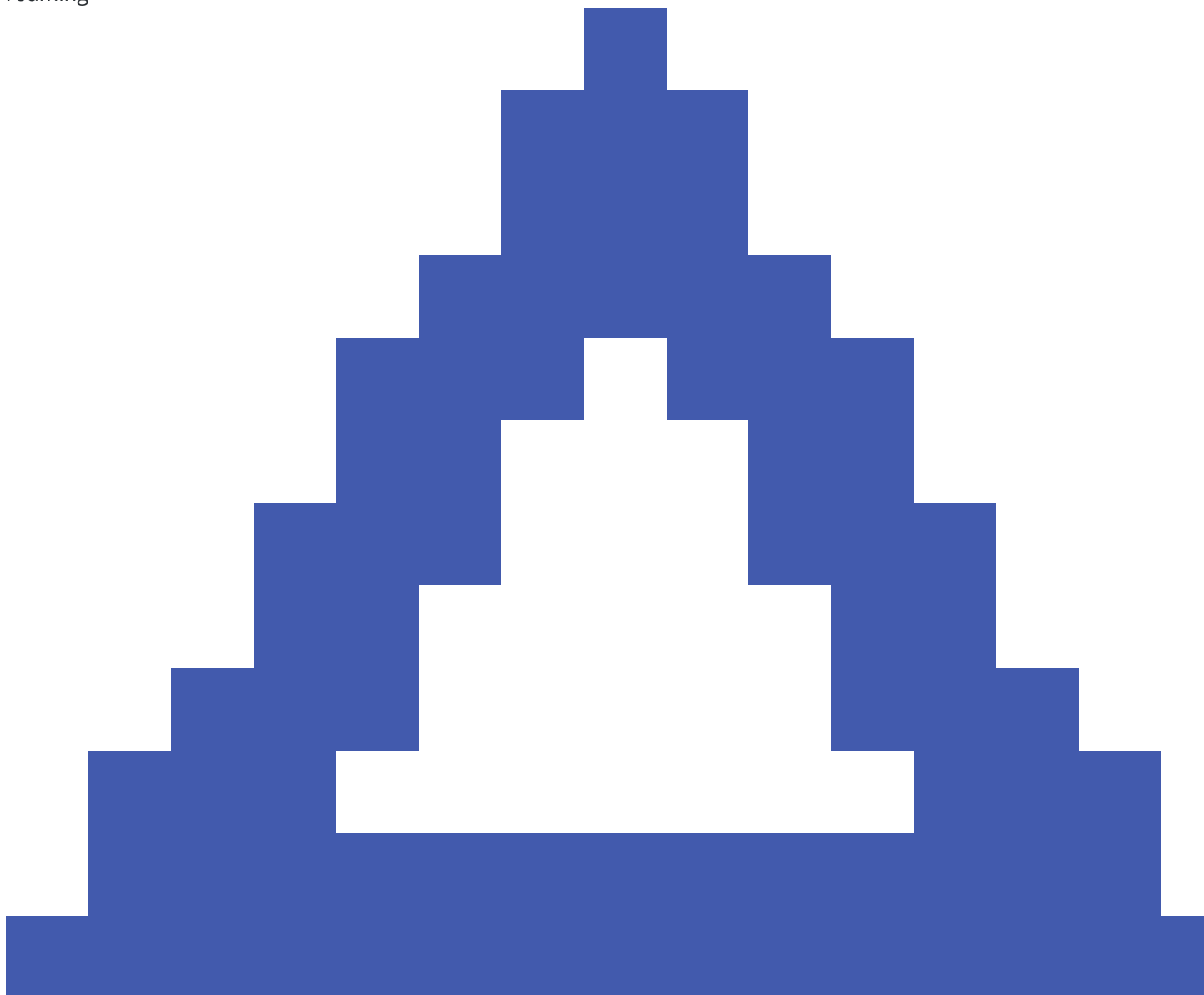
NOTE - Dopo tre tentativi di sbloccare la scheda SIM utilizzando un PIN non corretto, la scheda SIM viene bloccata, ad eccezione delle chiamate di emergenza. All'utente viene richiesto di inserire un codice PUK (Personal Unblocking Key). Se non si conosce il PUK per il proprio modem, contattare il fornitore della scheda SIM del modem. Dopo dieci tentativi di inserire il PUK, la scheda SIM non è più valida e non può più essere utilizzata. In tali casi, è necessario sostituirla.

Operatore di rete mostra l'operatore di rete corrente. L'icona della rete nazionale



mostra che l'operatore di rete corrente è la rete nazionale della scheda SIM attiva. L'icona della rete di

roaming



mostra che l'operatore di rete corrente non è quello nazionale.

Selezione rete mostra un elenco di operatori di rete ottenuto dalla rete mobile dopo aver eseguito una scansione delle reti disponibili. Per popolare l'elenco, toccare **Scansione**.

Quando si tocca **Scansione**, il modem richiede alla rete mobile l'elenco degli operatori di rete. Se la ricezione è debole, la rete può restituire meno operatori a questa richiesta.

Alcune schede SIM sono bloccate su specifiche reti. Se si seleziona un operatore di rete che è vietato dalla rete host, il sistema mostra uno dei messaggi seguenti: **Impossibile selezionare l'operatore di rete** oppure **Rete non consentita - solo chiamate di emergenza**.

Selezionare **Automatico** per mettere il modem in modo di selezione rete 'automatico'. Il modem quindi cerca tutti gli operatori di rete e cerca di connettersi all'operatore di rete più appropriato, che può essere il proprio o meno.

Se si seleziona un altro operatore di rete **Seleziona rete**, il modem passa al modo di selezione 'manuale' e cerca di connettersi con l'operatore di rete selezionato.


Se si seleziona **Stato GSM** o si tocca **Aggiorna** quando si è in modo 'manuale', il modem ricerca solo l'ultimo operatore di rete selezionato manualmente.

Per un elenco di operatori di rete ai quali connettersi, contattare il proprio operatore di rete.

Forza del segnale mostra la forza del segnale GSM.

Versione firmware mostra la versione del firmware del modem.

Stato di rete RTK

Se si sta eseguendo una rilevazione RTK e la stazione di riferimento o il server di rete dal quale si ricevono i dati di stazione base supporta messaggi di stato, toccare  e selezionare **Strumentazione / Stato rete RTK** per visualizzare lo stato della stazione server di riferimento, e le opzioni che essa supporta, come **RTK si Richiesta**.

Usare le opzioni nella schermata **Stato rete RTK** per configurare se le opzioni devono comparire sullo schermo e/o salvate nel lavoro.

Il messaggio della stazione di riferimento, visualizzato nel campo **Ultimo messaggio stazione di riferimento**, in genere è trasmesso come un messaggio di testo di tipo RTCM 1029.

Rilevamenti integrati

In un *rilevamento integrato*, il controller è connesso simultaneamente sia a uno strumento per rilevamento convenzionale che ad un ricevitore GNSS. Il software Trimble Access può passare velocemente tra i due dispositivi all'interno di uno stesso lavoro.

- Se si allontana la linea di vista dallo strumento, si può scegliere di misurare le posizioni utilizzando il ricevitore GNSS.
- Se ci si sposta sotto una chioma di un albero folta o vicino agli edifici, è possibile scegliere di misurare le posizioni utilizzando lo strumento convenzionale.

NOTE – Se il controller ha installato il software Trimble Access Strade, è possibile abilitare l'opzione **Elevazione precisa** per utilizzare sempre la posizione orizzontale dal ricevitore GNSS combinata con l'elevazione stazione dallo strumento di rilevamento convenzionale quando si picchetta una strada utilizzando il metodo picchettamento **Elevazione precisa**.

Per utilizzare un rilevamento integrato è necessario:

- Configurare gli stili di rilevamento convenzionale e RTK che si utilizzeranno, quindi configurare uno stile di rilevamento integrato che fa riferimento allo stile di rilevamento convenzionale e allo stile di rilevamento RTK. Lo stile di rilevamento integrato predefinito è chiamato **IS Rover**.
- Montare il ricevitore GNSS e il prisma alla stessa asta.
- Impostare lo strumento per il rilevamento convenzionale in una posizione nota o, se non si possiede un punto di controllo per la posizione, è possibile avviare il rilevamento effettuando un'impostazione stazione resezione impiegando posizioni misurate dal ricevitore GNSS in loco.





TIP – Guardare i [video rilevamento integrato con Trimble Access](#) sul [canale YouTube di Trimble Access](#) per una panoramica dei rilevamenti integrati.

Quando si misura durante un rilevamento integrato:

- Per passare tra il ricevitore GNSS e lo strumento convenzionale, toccare la riga di stato nella barra di stato.
- Quando si passa allo strumento convenzionale, se lo strumento non punta più verso il prisma, utilizzare ricerca GPS per cercare e localizzare il prisma. In un rilevamento integrato la ricerca GPS utilizza la posizione GNSS corrente come punto di partenza per velocizzare la ricerca della mira.

CAUTION – Se si sta utilizzando la [Compensazione inclinazione IMU, page 541](#) per la parte RTK del rilevamento integrato, la compensazione dell'inclinazione non viene applicata alle osservazioni convenzionali. Assicurarsi di mettere a livello l'asta quando si utilizzano le misurazioni convenzionali della stazione totale o quando si utilizza il metodo picchettamento **Quota precisa** durante il rilevamento di una strada.

Per configurare lo stile di rilevamento integrato

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**.
2. Toccare **Nuovo**.
3. Immettere **Nome stile** e impostare il valore **Tipo stile** su **Rilevamento integrato**. Toccare **Accetta**.
4. Selezionare gli stili **Convenzionale** e **GNSS** a cui si vuole fare riferimento per lo stile integrato. Toccare **Accetta**.
5. Nel campo **Offset prisma a antenna**, toccare  e selezionare il tipo di prisma. Il campo **Offset prisma antenna** viene compilato automaticamente con il valore di offset corretto per il prisma selezionato. Per ulteriori dettagli sul valore di offset da prisma a antenna per ogni tipo di prisma, vedere [Valori di offset prisma antenna per prismi standard, page 565](#).

NOTE – Se è stato impostato un metodo di misurazione dell'antenna errato, alle altezze dell'antenna GNSS verrà applicato l'offset sbagliato. Assicurarsi che la posizione corretta sia selezionata nel campo **Misurato a** per l'antenna nella maschera **opzioni Rover** dello stile rilevamento GNSS referenziato dallo stile rilevamento integrato. Per i ricevitori R980, R12i, R12 e R10, l'offset viene dal centro del prisma fino alla base dello **sgancio rapido**. Per gli altri ricevitori, l'offset viene dal centro del prisma fino alla base del **supporto dell'antenna**.

TIP – Per modificare l'altezza dell'antenna GNSS durante un rilevamento integrato, bisogna cambiare l'altezza della mira corrente. Vedere [Per cambiare l'altezza dell'antenna o del prisma durante un rilevamento integrato., page 568](#).

6. Se il controller ha il software Trimble Access Strade installato, è disponibile l'opzione **Quota precisa**. Per combinare la posizione orizzontale GNSS con la quota derivante da una configurazione convenzionale, attivare **Quota precisa**. Per informazioni, fare riferimento all'argomento **Quote precise** nella *Guida Utente Trimble Access Strade*.
7. Toccare **Accetta**.
8. Toccare **Memorizza**.

Valori di offset prisma antenna per prismi standard

TIP – In un rilevamento integrato il software aggiunge automaticamente il valore appropriato di **offset Prisma ad antenna** nello stile rilevamento integrato quando si tocca **►** vicino al campo **Prisma a offset antenna** e si seleziona il tipo di prisma. A scopo di riferimento, i valori offset e il metodo di misurazione usati per il valore offset sono forniti di seguito.

Quando si esegue un rilevamento integrato, il metodo utilizzato per misurare il valore di offset prisma antenna dipende dal ricevitore:

- Per i ricevitori R980, R12i, R12 e R10, l'offset è dal centro del prisma fino alla base dello **sgancio rapido**.
- Per gli altri ricevitori, l'offset viene dal centro del prisma fino alla base del **supporto dell'antenna**.

Tipo prisma	Valore offset
Trimble 360 °	0,034 m
Serie VX/S MultiTrack	0,034 m
Serie VX/S 360°	0,057 m
Spectra Precision 360°	0,057 m
R10 360°	0,028 m
Active Track 360	0,095 m
Spectra Geospatial 360°	0,034 m
Spectra Precision 360°	0,057 m

NOTE – Dato che la mira Trimble Precise Active non è una mira a 360 gradi, non può essere utilizzata in un rilevamento integrato.

Per avviare e terminare il rilevamento integrato

Avviare il rilevamento integrato

Vi sono molti modi per avviare un rilevamento integrato. Utilizzare il metodo più adatto al proprio modo di lavorare:

- Avviare un rilevamento convenzionale e quindi avviare un rilevamento GNSS in un secondo momento.
- Avviare un rilevamento GNSS e quindi avviare un rilevamento convenzionale in un secondo momento.

- Avviare un rilevamento integrato. In questo modo vengono avviati un rilevamento convenzionale e un rilevamento GNSS contemporaneamente.

Bisogna creare uno [stile di rilevamento integrato](#) prima di avviare un rilevamento integrato.

Per avviare un rilevamento integrato, toccare  e selezionare **Misurare** o **Picchettamento** e poi selezionare **<nome stile rilevamento integrato>**.

NOTE – Solo gli stili di rilevamento convenzionale e GNSS che sono referenziati nello stile di rilevamento integrato sono disponibili nel rilevamento integrato.

Per terminare il rilevamento integrato

È possibile terminare ogni rilevamento individualmente, oppure selezionare **Termina rilevamento integrato** per terminare il rilevamento GNSS e il rilevamento convenzionale contemporaneamente.

Passaggio tra diversi tipi di strumentazione

In un rilevamento integrato, il controller è collegato a entrambi i dispositivi contemporaneamente. In questo modo il passaggio tra i diversi tipi di strumentazione è molto veloce.

Per passare da una strumentazione all'altra, eseguire una delle operazioni seguenti:

- Toccare la riga di stato nella barra di stato.
- Selezionare **Misura / Passa a <tipo stile rilevamento>**.
- Selezionare **Passa a**, quindi selezionare **Passa a <tipo stile rilevamento>**.
- Configurare uno dei tasti funzione del controller per **Passare a TS/GNSS**, quindi premere quel tasto. Vedere [Schermate e funzioni preferite](#), page 39.

In un rilevamento integrato, identificare la strumentazione attualmente "attiva" guardando le icone mostrate nella barra di stato o le informazioni mostrate nella barra di stato.

Se si utilizza un ricevitore GNSS con sensore inclinazione integrato o un target attivo, la **eBolla** può essere visualizzata ma per tutte le misurazioni convenzionali la **Misurazione automatica inclinazione** non è supportata e non viene inoltrata nessuna avvertenza di inclinazione.

CAUTION – Se si sta utilizzando la [Compensazione inclinazione IMU](#), page 541 per la parte RTK del rilevamento integrato, la compensazione dell'inclinazione non viene applicata alle osservazioni convenzionali. Assicurarsi di mettere a livello l'asta quando si utilizzano le misurazioni convenzionali della stazione totale o quando si utilizza **Quota precisa** durante il rilevamento di una strada.

Ci sono alcune Trimble Access schermate dove non è possibile commutare gli strumenti, ad esempio **Topo continua**.

Misura topo/Misura punti

Se si passa da una strumentazione a un'altra durante un rilevamento integrato quando si utilizza la funzione Misura (convenzionale), il software passa automaticamente alla schermata Misura punti (GNSS) (e viceversa).

Per impostazione predefinita il nome punto viene impostato sul successivo nome disponibile.

Per impostazione predefinita, il codice viene impostato all'ultimo codice memorizzato .

Eeguire il passaggio tra una strumentazione e l'altra prima di modificare il nome punto e il codice. Se si immette un nome punto o un codice prima della commutazione delle strumentazioni, questi non saranno i predefiniti dopo il passaggio.

Codici misurazione

Quando si esegue il passaggio tra strumentazioni, la strumentazione attiva viene utilizzata per l'osservazione successiva.

Topografia continua

È possibile eseguire un solo rilevamento topografico continuo alla volta.

Non è possibile commutare la strumentazione utilizzata durante il rilevamento continuo mentre questo è in uso.

Per modificare lo strumento utilizzato nel rilevamento topografico continuo, toccare **Esc** per uscire dal rilevamento continuo, quindi riavviare la funzione.

È possibile commutare le strumentazioni se la schermata del rilevamento topografico continuo è aperta ma viene eseguita in background. Se si commutano le strumentazioni mentre questa schermata viene eseguita in background e in seguito la si rende attiva, il software passa automaticamente alla strumentazione con la quale si è avviato il rilevamento topografico continuo.

Picchettamento

Quando si commuta una strumentazione, la visualizzazione di picchettamento grafico viene modificata.

Se si commutano le strumentazioni mentre la schermata grafica di picchettamento è in esecuzione in background e in seguito la si rende attiva, il software passa automaticamente alla strumentazione con cui si è avviato il picchettamento dei punti.

Se si cambia strumento e si specifica l'offset verticale di un DTM nello stile di rilevamento, in questo caso viene utilizzato l'offset verticale dello stile rilevamento aggiunto per ultimo nel lavoro (a meno che non si cambi manualmente l'offset verticale nel campo **Offset DTM (Verticale)** nelle opzioni Mappa o toccando **Opzioni** nella schermata picchettamento).

Per cambiare l'altezza dell'antenna o del prisma durante un rilevamento integrato.

Per modificare l'altezza dell'antenna GNSS durante un rilevamento integrato, bisogna cambiare l'altezza della mira corrente. L'altezza antenna GNSS viene calcolata automaticamente utilizzando il valore **Offset da antenna a prisma** configurato nello stile IS.

1. Assicurarsi di aver selezionato il tipo di prisma corretto. Nel campo **Offset da prisma a antenna**, toccare ► e selezionare il tipo di prisma. Il campo **Offset da prisma a antenna** viene compilato automaticamente con il valore di offset corretto per il prisma selezionato. Per ulteriori dettagli sul valore offset da prisma a antenna per ogni tipo di prisma, vedere [Valori di offset prisma antenna per prismi standard](#), page 565.

NOTE – Se è stato impostato un metodo di misurazione dell'antenna errato, alle altezze dell'antenna GNSS verrà applicato l'offset sbagliato. Assicurarsi che la posizione corretta sia selezionata nel campo **Misurato a** per l'antenna nella maschera **opzioni Rover** dello stile rilevamento GNSS referenziato dallo stile rilevamento integrato. Per i ricevitori R980, R12i, R12 e R10, l'offset viene dal centro del prisma fino alla base dello **sgancio rapido**. Per gli altri ricevitori, l'offset viene dal centro del prisma fino alla base del **supporto dell'antenna**.

2. Toccare l'icona target nella barra di stato e selezionare il target appropriato.
3. Immettere il valore **Altezza target** (l'altezza fino al centro del prisma).
L'altezza aggiornata non viene visualizzata nella barra di stato fino alla chiusura del modulo target.
4. Toccare **Antenna** per visualizzare l'altezza della mira inserita, l'offset prisma antenna configurato nello stile rilevamento e l'altezza dell'antenna calcolata.
5. Toccare **Accetta**.

Strumentazione di rilevazione aggiuntivi

A volte può essere necessaria un'apparecchiatura aggiuntiva per aiutare l'utente a localizzare o misurare il punto o la caratteristica da misurare durante il rilevamento. Il software Trimble Access può essere collegato a:

- Un [telemetro laser](#) per misurare remotamente punti o risorse di cui non si è in grado di avvicinarsi in modo sicuro.
- Un [ecoscandaglio](#) per misurare punti o risorse sott'acqua.
- Un [Localizzatore servizi](#) per localizzare e misurare asset come cavi e tubi sepolti nel sottosuolo.

Telemetri laser

È possibile connettere il Trimble Access a un telemetro laser per misurare la posizione di punti o risorse a cui non si è in grado di avvicinarsi. Utilizzare il telemetro laser per misurare la distanza della caratteristica dalla posizione corrente. Trimble Access memorizza la distanza come posizione di offset.

Configurare il telemetro laser

La configurazione per ciascun laser supportato da Trimble Access è dettagliata in basso.

NOTE - Dato che il protocollo utilizzato dai produttori è molto spesso lo stesso o molto simile tra i vari modelli, Trimble Access può supportare altri modelli di telemetri laser oltre a quelli elencati qui.

Trimble LaserAce 1000

Non ci sono configurazioni Bluetooth nel LaserAce 1000, è sempre abilitato.

Quando viene rilevato Trimble LaserAce 1000 durante la scansione per dispositivi Bluetooth, viene visualizzata una finestra di dialogo di autenticazione. Inserire il numero PIN inserito nel telemetro laser (PIN predefinito = 1234)

Bosch DLE 150 o Bosch GLM 50c

Quando il telemetro laser viene riconosciuto, appare una finestra di dialogo di richiesta di autenticazione. L'utente deve inserire il numero PIN impostato nel telemetro laser.

LTI Criterion 300 o LTI Criterion 400	Dal menu principale premere il tasto Freccia giù o Freccia su fino a che non appare il menu <i>Rilevamento</i> , poi toccare <i>Invio</i> . Selezionare <i>Misurazioni base</i> e toccare <i>Invio</i> . Appare una schermata che mostra i campi <i>HD</i> e <i>AZ</i> .
LTI Impulse	Impostare il laser in modo che funzioni nel formato CR 400D. Assicurarsi che sullo schermo sia visualizzata una piccola "d".(se necessario premere il tasto Fire2 nel laser).
LTI TruPulse 200B o LTI TruPulse 360B	Impostare la Modalità TruPulse su Slope Distance, Vertical Distance, o Horizontal Distance .
Laser Atlanta Advantage	<p>Impostare l'opzione <i>Portata / Modalità</i> su <i>Standard (media calcolata)</i> e l'opzione <i>Seriale / Formato</i> su <i>Trimble Pro XL</i>.</p> <p>Impostare <i>Seriale / Remoto / Innescare carattere</i> a 7 (37h).(L'innesco in remoto funziona solo quando la connessione è via cavo non quando si usa la tecnologia wireless Bluetooth).</p> <p>Impostare <i>Tempo di lancio</i> per ritardare come richiesto (nona zero o a infinito).</p> <p>Impostare <i>Modalità-T seriale</i> a <i>Spenta (off)</i>.</p>
LaserCraft Contour XLR	Impostare il modo LaserCraft nel laser. Se ci si collega attraverso la tecnologia wireless Bluetooth, è anche necessario cambiare l'impostazione della velocità di trasmissione nel telemetro laser, portandola a 4800.
Leica Disto Memo o Leica Disto Pro	Impostare le unità di misura su metri o piedi, no su piedi e pollici.
Leica Disto Plus	<p>Prima di eseguire una scansione Bluetooth si deve abilitare la tecnologia wireless Bluetooth nel Leica Disto Plus. Per fare questo, impostare <i>Sistema / Accensione / Bluetooth</i> su <i>Acceso (On)</i>.</p> <p>Se la misurazione automatica è disattivata:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Per eseguire una misurazione premere il tasto Dist nel telemetro laser. 2. Premere il tasto [2nd]. 3. Per trasferire la misurazione al regolatore, premere uno degli otto tasti direzione freccia.
MDL Generation II	Non sono necessarie impostazioni speciali.

MDL LaserAce

Impostare il formato *Record di dati* su *Modo 1*. Quando si usa il codificatore angolare, impostare la declinazione magnetica su zero nella schermata [Impostazioni Cogo, page 118](#) nel software Trimble Access. Il codificatore angolare nel MDL LaserAce corregge per la declinazione magnetica.


Impostare la velocità di trasmissione su 4800.

Non esiste configurazione della tecnologia wireless Bluetooth su MDL LaserAce, è sempre attivo.

Quando viene rilevato MDL LaserAce durante la scansione per dispositivi Bluetooth, viene visualizzata una finestra di dialogo di autenticazione.


Inserire il numero PIN inserito nel telemetro laser (PIN predefinito = 1234)

Configurare le impostazioni telemetro laser nello stile di rilevamento

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
2. Selezionare **Telemetro laser**.
3. Selezionare uno degli strumenti nel campo **Tipo**.
4. Se necessario, configurare i campi **Porta controller** e **Velocità di trasmissione**.
Il valore predefinito nel campo **Velocità di trasmissione** è l'impostazione consigliata dal produttore. Se il laser è di un modello con il quale il software Trimble Access può effettuare automaticamente una misurazione quando si tocca **Misura**, selezionare la casella di controllo **Misurazione automatica**.
5. Se necessario, selezionare la casella di controllo **Memorizzazione automatica** punto.
6. Se la casella di spunta **Mire a bassa qualità** è disponibile, deseleggerla per rifiutare le misurazioni che sono contrassegnate come a bassa qualità dal telemetro laser. Quando questo succede, bisogna effettuare un'altra misurazione.
7. Cliccare **Enter**. I campi relativi alla precisione contengono i valori di precisione per il laser stabiliti dal produttore. I quali però hanno solamente scopo informativo.

TIP - Le misurazioni laser possono essere visualizzate come angoli verticali misurati dallo zenit o inclinazioni misurate da orizzontale. Selezionare un'opzione di visualizzazione nel campo **Visualizzazione VA** laser della finestra **Unità**. Vedere [Unità](#)

Collegarsi al telemetro laser

Per connettersi al localizzatore servizi, abilitare il Bluetooth nel telemetro laser. In Trimble Access, toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni** e quindi selezionare la scheda **Bluetooth** per cercare dispositivi e accoppiare il telemetro laser. Il PIN predefinito per l'accoppiamento con il Trimble telemetro laser LaserAce 1000 o MDL LaserAce è **1234**. Per maggiori informazioni vedere [Connessioni Bluetooth, page 584](#).

Misurare dei punti usando un telemetro laser.

Prima di misurare le distanze usando un telemetro laser, connetterlo al controller e configurare le impostazioni del telemetro laser nello stile rilevamento e laser.

TIP – Misurare le distanze usando un telemetro laser è particolarmente utile quando si inserisce l'offset quando si misura un punto, si calcola un punto, o si utilizza la funzionalità distanza misurata con rotella per misurare i punti che definiscono una forma rettangolare. Per inserire una distanza in un campo **Distanza**, **H.Dist** o un campo **Offset**, toccare ► vicino al campo **Laser** e misurare la distanza con il laser.

Misurare dei punti usando un telemetro laser:

1. Toccare ☰ e selezionare **Misura**.
2. Toccare **Misurare punti laser**.
3. Inserire il nome punto e un codice per il punto stesso.
4. Selezionare il **Punto di partenza** da cui si sta misurando il punto laser, o misurare un nuovo punto usando il ricevitore GNSS collegato.

Per misurare un nuovo punto:

- a. Toccare ► vicino al campo **Punto d'inizio**.
- b. Inserire i dettagli del punto in questione e poi toccare **Misurare**.
- c. Toccare **Memorizza**.

Il software ritorna alla schermata **Misurare punti laser** con il nuovo punto selezionato nel campo **Punto d'inizio**.

5. Inserire l'altezza laser e l'altezza target.

NOTE – E' necessario lasciare al laser alcuni secondi per stabilizzarsi, prima di utilizzarlo per effettuare una misurazione.

6. Toccare **Misurare**.
7. Usare il telemetro laser per misurare la distanza dal target.

I dettagli della misurazione appaiono nella schermata **Misurare punti laser**.

Se il software riceve dal laser solamente una misurazione della distanza, viene visualizzata un'altra finestra con la distanza misurata indicata in un campo **Distanza inclinata**. Immettere un angolo verticale se la distanza misurata non era orizzontale.

8. Toccare **Memorizza**.

NOTE – Se si sta utilizzando un laser senza una bussola, è necessario immettere un azimut magnetico prima che il software possa memorizzare il punto. Se si immette nel laser un valore per la declinazione magnetica, assicurarsi che il campo **Declinazione magnetica** nella schermata **Impostazione Cogo** si trovi su zero.

ecoscandagli

È possibile collegarsi ad un ecoscandaglio Trimble Access e utilizzarlo per misurare la profondità delle posizioni sul fondo del mare o degli oggetti sott'acqua. Le informazioni di profondità vengono memorizzate con il punto. È possibile generare rapporti di punti topografici continui memorizzati in Trimble Access con la profondità applicata.

NOTE – La memorizzazione delle misurazioni di profondità dall'ecoscandaglio è supportata solo quando si utilizza il metodo di misurazione **Topografico continuo** durante un rilevamento convenzionale o GNSS.

Configurare l'ecoscandaglio

Trimble Access supporta un certo numero di modelli di ecoscandaglio di serie. Quando si installa il software **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files** Trimble Access nella cartella viene installato un file ESD per ogni ecoscandaglio supportato. In alternativa, è possibile scaricarli dalla [pagina File di modello](#) di Portale guida Trimble Access.

Per modificare il file ESD, modificare il file in un editor di testo. Il nome del file ESD appare nel campo **Tipo** nella schermata **Ecoscandaglio**.

Il Trimble Access supporta, come standard, i seguenti modelli di ecoscandagli batimetrici:

- **CeeStar Basic High Freq**

Ecoscandaglio CeeStar Dual Frequency, formato di invio BASIC quando la profondità ad alta frequenza viene memorizzata. L'unità deve essere impostata in modo da inviare 'prefissi' e non 'comma' nei dati inviati Menu / Advanced / Prefix / Comma outfm impostare su [Use prefix].

- **CeeStar Basic Low Freq**

Ecoscandagli CeeStar Dual Frequency, formato di invio BASIC, quando deve essere memorizzata la profondità Low Frequency. L'unità deve essere impostata in modo da inviare 'prefissi' e non 'virgole' nei dati inviati, impostare Menu / Advanced / Prefix / Comma outfm su [Use prefix].

- **NMEA SDDBT dispositivo**

Qualsiasi dispositivo ecoscandaglio che può inviare la frase NMEA DBT (Depth Below Transducer). "L'ID parlante" deve inviare l'identificatore standard "SD" (in modo che le linee inviate inizino tutte per "\$SDDBT,..". Trimble Access accetterà dati in piedi, metri o braccia e convertirà i valori come richiesto.

- **SonarMite**

Qualsiasi dispositivo SonarMite. L'unità verrà modificata in 'Engineering mode' (formato inviato 0) e altre impostazioni possono essere regolate tramite Trimble Access.

NOTE - Quando si utilizza un ecoscandaglio per registrare le profondità uguali a zero, è necessario aggiungere il flag allowZero="True" subito dopo il flag isDepth="True" flag. Per esempio: "<Field name... isDepth="True" allowZero="True" />"

Stringhe NMEA per ecoscandagli

Gli ecoscandagli possono produrre in uscita una delle tante frasi NMEA 0183. Le frasi più comuni sono descritte sotto come riferimento.

NMEA DBT – Depth Below Transducer

La frase NMEA DBT riporta la profondità dell'acqua in riferimento alla posizione del trasduttore. Il valore di profondità è espresso in piedi, metri e braccia.

Per esempio: \$xxDBT,DATA_FEET,f,DATA_METRES,M,DATA_FATHOMS,F*hh<CR><LF>

NMEA DBS – Depth Below Surface

La frase NMEA DBS riporta la profondità dell'acqua in riferimento alla superficie. Il valore di profondità è espresso in piedi, metri e braccia.


Per esempio: \$xxDBS,DATA_FEET,f,DATA_METRES,M,DATA_FATHOMS,F*hh<CR><LF>

Aggiungere il supporto per un modello differente di ecoscandaglio

Il software Trimble Access usa i file di descrizione del protocollo XML Echosounder (*.esd) e quindi può supportare ecoscandagli batimetrici che non sono supportati come standard, a patto che i loro protocolli di comunicazione siano simili ai protocolli correntemente supportati. Per fare questo, scaricare uno dei modelli ESD aggiuntivi forniti o utilizzare uno dei file ESD installati con il software e utilizzarlo come modello. L'utente deve trovare il formato per il proprio ecoscandaglio e conseguentemente modificare il file ESD.

È possibile scaricare modelli ESD aggiuntivi dalla [pagina File modello](#) di Portale guida Trimble Access.

Configurare le impostazioni ecoscandaglio nello stile di rilevamento

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Stili di rilevamento / <nome di stile>** .
2. Premere **Ecoscandaglio**.
3. Selezionare uno degli [strumentazioni](#) nel campo **Tipo** .
4. Configurare il campo **Porta controller** :
 - Se si imposta **Porta controller** su Bluetooth, è necessario configurare le impostazioni [Ecoscandaglio Bluetooth](#) .

- Se si imposta la **Porta controller** su COM1 o COM2, è necessario configurare le impostazioni della porta
5. Se necessario, immettere il valore **Latenza**.

La latenza tiene conto degli ecoscandagli in cui la profondità viene ricevuta dal controller dopo la posizione GNSS. Il software Trimble Access utilizza la latenza per far corrispondere e memorizzare la profondità quando viene ricevuta con punti topografici continui che sono stati salvati in precedenza.

CAUTION – Vi sono molti fattori coinvolti nel corretto accoppiamento di posizioni con profondità precise. Tra questi vi sono la velocità del suono, che varia in base alla temperatura dell'acqua e alla salinità, al tempo di elaborazione hardware e alla velocità a cui si sposta il natante. Verificare di utilizzare le tecniche appropriate per raggiungere i risultati desiderati.

6. Se necessario, immettere il valore **Caduta**.

NOTE – La **Caduta** influenza come è misurata l'altezza dell'antenna. Se la **Caduta** è 0.00 allora l'altezza dell'antenna è la distanza dal trasduttore all'antenna. Se una **Caduta** è specificata, allora l'altezza dell'antenna è la distanza dal trasduttore all'antenna, meno la bozza.

7. Toccare **Accetta**.
8. Toccare **Memorizza**.

Connettersi all'ecoscandaglio

Per connettersi all'ecoscandaglio, attivare il Bluetooth sull'ecoscandaglio. In Trimble Access, toccare ☰ e selezionare **Impostazioni / Connessioni** e quindi selezionare la scheda **Bluetooth** per cercare dispositivi e abbinare l'ecoscandaglio. Il PIN predefinito per l'accoppiamento con l'ecoscandaglio Ohmex SonarMite è **1111**. Per maggiori informazioni vedere [Connessioni Bluetooth, page 584](#).

Memorizzare profondità utilizzando un ecoscandaglio

1. Collegare l'ecoscandaglio al controller utilizzando un cavo o il Bluetooth.
2. Configurare le impostazioni **ecoscandaglio** nello stile di rilevamento.
3. Per memorizzare le profondità con i punti misurati, utilizzare il metodo topografico continuo per il tipo di rilevamento.

La profondità è visualizzata nella schermata **Topografico continuo** e nella mappa. Se il valore **Latenza** è stato configurato nello stile di rilevamento, i punti continui topografici sono inizialmente memorizzati senza profondità e aggiornate in un secondo momento. Quando è stata configurata una latenza, la profondità visualizzata è un indicatore che le profondità sono ricevute, ma non sono le profondità che vengono memorizzate con i nomi punti visualizzati nello stesso momento.

4. Per cambiare i valori **Latenza** e **Caduta**, toccare **Opzioni**. Per ulteriori informazioni, vedere [Configurare le impostazioni ecoscandaglio nello stile di rilevamento, page 574](#).

5. Per disabilitare la memorizzazione delle profondità con i punti topografici continui durante un rilevamento, toccare **Opzioni** e quindi deselezionare la casella di controllo **Utilizza ecoscandaglio**.

Generare rapporti che includono profondità

Le quote dei punti del rilevamento topografico continuo memorizzate nel Trimble Access non presentano la profondità applicata. Utilizzare i file **Esporta formato personalizzato** per generare rapporti con le profondità applicate.

I seguenti fogli di stile rapporto sono scaricabili:

- **Comma Delimited with elevation and depths.xml**
- **Comma Delimited with depth applied.xml**

Questi fogli di stile possono essere scaricati dalla [pagina Fogli di stile](#) di Portale guida Trimble Access.

NOTE – Se lo strumento Sonarmite è connesso, il Trimble Access lo configura per il formato di invio SonarMite corretto. Per uno strumento di altri produttori, eseguire la configurazione manuale per utilizzare il formato di invio corretto.

Localizzatore radio

È possibile collegare Trimble Access un localizzatore servizi e misurare la posizione di asset sotterranei come cavi e tubi.

Utilizzare Trimble Access per misurare un punto al suolo utilizzando un ricevitore GNSS o uno strumento convenzionale, e utilizzare il localizzatore servizi collegato per misurare la profondità del cavo o della tubazione e inviare le informazioni di profondità a Trimble Access. Trimble Access memorizza una coppia di punti: una misurazione del punto al suolo e un vettore dalla misurazione del punto al suolo al servizio utilizzando la profondità ricevuta dal localizzatore servizi collegato.

Quando si installa il software Trimble Access, nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files** vengono forniti i file di libreria di codici attributo **GlobalFeatures.fxl** e i seguenti file ULD (Utility Location Definition):

- **File RD8100.uld** per il **localizzatore cavi e tubazioni Radio Detection RD8100**
- **File vLoc3.uld** per il **Vivax Metrotech vLoc3-Pro** ricevitore, se dotato del **modulo Bluetooth serie vLoc3**

Utilizzare il file ULD appropriato per il localizzatore con **GlobalFeatures.fxl** per impostare il lavoro per misurare punti usando il localizzatore servizi. I passi fondamentali sono:

1. Creare un lavoro che utilizza un file libreria caratteristiche contenente codici caratteristica servizi con attributi che corrispondono ai nomi degli attributi nel file ULD.
2. Configurare le impostazioni del localizzatore servizi nello stile di rilevamento.
3. Avvia rilevamento
4. Accoppiare con il localizzatore servizi utilizzando il Bluetooth.

- Misurare punti utilizzando il codice configurato con gli attributi per registrare le informazioni di profondità del localizzatore servizi.


Ulteriori informazioni su queste fasi sono fornite di seguito.

TIP – Inoltre il file ULD include esempi e suggerimenti per l'accoppiamento e l'utilizzo del localizzatore. Per maggiori informazioni vedere [Impostazione file localizzatore servizi, page 579](#).

Impostare gli attributi per i dati del localizzatore servizi

- Utilizzare il file ULD appropriato fornito nella cartella **Trimble Data\System Files** del controller. In alternativa, scaricare il file ULD dalla [pagina File modello](#) del Portale guida Trimble Access.
- Utilizzare un editor di testo per visualizzare il file ULD e identificare gli attributi che si desidera memorizzare con i punti nel lavoro. Se necessario, modificare i nomi degli attributi. Per informazioni su come è strutturato il file ULD, vedere [Impostazione file localizzatore servizi, page 579](#).
- Utilizzando il Feature Definition Manager in Trimble Business Center.
 - Impostare i codici elemento per ogni tipo di servizio da localizzare.
 - Per ogni codice caratteristica del servizio, creare un attributo **Numero** o **Testo** con lo stesso nome di uno dei nomi attributo nel file ULD.
 - Creare un attributo **Numero** o **Testo** per qualsiasi altro attributo nel file ULD che si desidera memorizzare con il punto. Assicurarsi che il nome di ogni attributo **Numero** nel file FXL corrisponda al nome attributo corrispondente nel file ULD. Per ulteriori informazioni, incluso come scaricare un file FXL che include un codice caratteristica ULD di esempio, vedere [Impostare il file FXL per gli attributi ULD, page 583](#) nella [Impostazione file localizzatore servizi, page 579](#).
- Copiare il file ULD modificato e il file FXL nella cartella **Trimble Data\System Files** su tutti i controller richiesti.


Configurare le impostazioni del localizzatore servizi nello stile di rilevamento

- Toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stile di rilevamento**. Selezionare lo stile di rilevamento richiesto. Toccare **Modificare**.
- Selezionare **Localizzatore servizi**.
- Selezionare uno degli strumenti nel campo **Tipo** .
L'elenco strumenti viene creato dal file ULD nella cartella **System Files**.
La **Porta controller** è impostata su Bluetooth.

4. Selezionare il **Metodo** utilizzato per assegnare un nome ai punti al suolo misurati in Trimble Access e poi nel campo **Aggiungi** inserire l'identificatore del punto al suolo. È possibile scegliere di assegnare un nome ai punti al suolo usando:
 - un **prefisso** aggiunto al nome punto, ad esempio **GND_**.
 - un **suffisso** aggiunto al nome punto, ad esempio **_GND**.
 - una **costante** aggiunta al nome punto se i nomi punto usano valori numerici.
 Ad esempio, se si inserisce 1000 nel campo **Aggiungi**, se il nome del punto è 1, il punto al suolo corrispondente è 1001.
5. Per misurare automaticamente il punto quando si riceve la profondità dal localizzatore servizi, selezionare la casella di controllo **Misurazione automatica alla profondità ricevuta**.
6. Toccare **Accetta**.
7. Toccare **Memorizza**.

Collegarsi al localizzatore servizi

NOTE – Prima di connettersi al localizzatore cavi e tubazioni **Radio Detection RD8100**, impostare il protocollo di comunicazione nel formato **ASCII - Versione 1**.

Per connettersi al localizzatore servizi, abilitare il Bluetooth nel localizzatore servizi. In Trimble Access, toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni** e quindi selezionare la scheda **Bluetooth** per cercare dispositivi e accoppiare con il localizzatore servizi. Per maggiori informazioni vedere [Connessioni Bluetooth, page 584](#).

TIP – Il PIN predefinito per l'accoppiamento con l'RD8100 è **1234**. Non ci sono pin predefiniti per vLoc3-Pro. Per ulteriori informazioni sulle connessioni Bluetooth con:


- RD8100, fare riferimento al [Manuale d'uso dell'RD8100](#)
- vLoc3-Pro, fare riferimento al [Manuale per l'uso del ricevitore serie vLoc3](#)

Misurare punti usando il localizzatore servizi

È possibile memorizzare un punto alla elevazione misurata di una macchina sotterranea usando la maggior parte dei metodi di misurazione punto, ad eccezione di:

- quando si misurano punti topografici continui, punti di calibrazione o punti di controllo osservati durante un rilevamento GNSS.
- quando si misurano punti topografici continui o un oggetto remoto durante un rilevamento convenzionale.

Per misurare punti usando il localizzatore servizi:

1. Creare un lavoro e nella schermata proprietà lavoro, selezionare il file libreria caratteristiche impostato per corrispondere al file ULD.
2. Selezionare lo stile di rilevamento con le impostazioni del localizzatore servizi configurato ed iniziare il rilevamento.
3. Collegarsi al localizzatore servizi utilizzando il Bluetooth.
Se in precedenza si è accoppiato il localizzatore servizi, se il Bluetooth è attivato su entrambi i dispositivi Trimble Access si conatterà automaticamente.
4. Toccare  e selezionare **Misura**.
5. Inserire il nome punto e un codice per il punto.
6. Selezionare il **Metodo** per il punto che si sta misurando.
7. Per regolare la profondità misurata, definire un **Offset profondità**. Impostare un offset di profondità positivo o negativo in modo che la profondità memorizzata sia alla elevazione di interesse: la parte superiore, centrale o inferiore del servizio rilevato.

Per impostare il valore **Offset profondità**, è necessario conoscere le dimensioni del servizio e se il localizzatore servizi sta misurando verso la parte superiore, centrale o inferiore del servizio rilevato (e questo potrebbe cambiare a seconda del tipo di servizio).

8. Utilizzare il localizzatore servizi per misurare la profondità dell'asset sotterraneo. Le informazioni di misurazione vengono inviate automaticamente a Trimble Access il valore di profondità ricevuto dal localizzatore servizi viene mostrato nel campo **Profondità** nella schermata **Misura**.

Se la casella di controllo **Misurazione automatica alla profondità ricevuta** è selezionata nello stile di rilevamento, allora Trimble Access misura automaticamente il punto.

9. Se non si è abilitato **Misurazione automatica alla profondità ricevuta**, toccare **Misura** per misurare il punto usando il ricevitore GNSS collegato o uno strumento convenzionale.
10. Toccare **Memorizza**.
Se la casella di spunta **Richiedi attributi** è selezionata nella schermata **Opzioni** misura, in questo caso il software mostra le altre informazioni attributo inviate dal localizzatore servizi. Gli attributi registrati con il punto dipendono dai dati inviati dal localizzatore servizi e dal modo in cui si sono impostati gli attributi nel file FXL e nel file ULD.
11. Modificare le informazioni attributo come necessario. Toccare **Memorizza**.

I punti al suolo sono visualizzati sulla mappa come punti di costruzione. I punti al suolo vengono accoppiati con il punto misurato corrispondente nella schermata **Esamina lavoro**. Il codice inserito viene assegnato alla misurazione del servizio e tutte le linee di lavoro configurate saranno disegnate solo per le misurazioni del servizio; il codice non è assegnato al punto al suolo.

Impostazione file localizzatore servizi

Per memorizzare un punto all'elevazione misurata di una risorsa sotterranea, il lavoro deve utilizzare un file libreria caratteristiche FXL che contiene un codice con almeno un attributo **Numero** o **Testo** che corrisponde

al nome di uno degli attributi definiti nel file ULD. La connessione del file FXL al file ULD in questo modo fa apparire il valore di **Profondità** nella schermata Misurazione quando si ricevono le informazioni di misurazione dal localizzatore sotterraneo.

Aggiungere attributi aggiuntivi al codice nel file FXL per memorizzare altre informazioni attributo ricevute dal localizzatore servizi che si desidera memorizzare con il punto, ad esempio frequenza, guadagno, fase, corrente e segnale.

TIP – Inoltre il file ULD include esempi e suggerimenti per l'accoppiamento e l'utilizzo del localizzatore.

File modello ULD

Utilizzare il file ULD appropriato fornito nella cartella **Trimble Data\System Files** del controller.

In alternativa, scaricare il file ULD dalla [pagina File modello](#) del Portale guida Trimble Access.

Struttura del file ULD

Il formato di ogni file ULD fornito con Trimble Access è mostrato in basso e la tabella seguente descrive ogni parametro.

La struttura del file RD8100.uld è:

```
<?xml version="1.0" encoding="UTF-8"?>
<ExternalDeviceProtocol version="1.0" >
  <Device name="Radiodetection RD8100 & RD8200" >
    <Protocol type="Delimited" delimiter="2C" startsWith="$RD8" >
      <Field name="Depth" fieldNumber="8" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Depth" />
      <Field name="Frequency" fieldNumber="5" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Frequency" />
      <Field name="Gain" fieldNumber="13" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Gain" />
      <Field name="Phase" fieldNumber="11" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Phase" />
      <Field name="Current" fieldNumber="10" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Current" />
      <Field name="Signal" fieldNumber="12" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Signal" />
    </Protocol>
  </Device>
</ExternalDeviceProtocol>
```


La struttura del file vLoc3.uld è:

```
<?xml version="1.0" encoding="UTF-8"?>
<ExternalDeviceProtocol version="1.0" >
<Device name="Vivax vLoc3" >
<Protocol type="Delimited" delimiter="2C" startsWith="LOG" >
<Field name="Depth" fieldNumber="5" type="Number" multiplier="0.001" attribute="Depth"/>
<Field name="Frequency" fieldNumber="4" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Frequency"/>
<Field name="Gain" fieldNumber="9" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Gain"/>
<Field name="Current" fieldNumber="6" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Current"/>
</Protocol>
</Device>
</ExternalDeviceProtocol>
```

Parametro	Note
Protocollo	
type="Delimited" or "FixedWidth"	Specifica se i dati ULD sono emessi in qualità di stringa dati separata da un carattere ASCII, tipo una virgola o uno spazio (delimitato), o se invece i campi hanno un numero fisso di caratteri (larghezza fissa).
delimiter="2C"	Specifica il delimitatore con due cifre esagonali le quali specificano il carattere delimitatore ASCII (separatore di campo). Per esempio, space="20", comma="2C", tab="09", (rispettivamente: spazio, virgola e tabulatore).
startsWith=""	Stringa opzionale utilizzabile per specificare il testo che identifica l'inizio di una linea. Questa stringa può essere lasciata in bianco. Per questa stringa tutti gli spazi all'inizio, alla fine o doppi, vengono eliminati dall'XML. Usare il trattino basso (underscore "_") per sostituire i caratteri spazio. Per esempio, startsWith="_A".
Campi	
name=""	Specifica il nome dei dati in quel campo. Non modificare questo nome. Per modificare il nome attributo memorizzato con il punto, modificare il nome attributo alla fine della linea.
fieldNumber=""	Specifica il numero del campo nella stringa dati che contiene i dati per questo campo. Specificare il fieldNumber con un

Parametro	Note
	numero decimale, iniziando da 0. Per esempio, fieldNumber="1".
type="Number" o "Text"	Specifica il tipo di dati in questo campo. Se il tipo nel file ULD non corrisponde al tipo nel file FXL, Trimble Access convertirà automaticamente il tipo di attributo ricevuto dal file ULD in modo che corrisponda al tipo di attributo specificato nel file FXL.
multiplier=""	Di solito si può lasciare il moltiplicatore impostato su "1,0" perché si è impostato il localizzatore servizi in modo da utilizzare le stesse unità di misura impostate nel lavoro Trimble Access. Se per qualche motivo il localizzatore servizi utilizza unità diverse, inserire il valore del moltiplicatore appropriato per convertire il valore di misurazione dalle unità di locatore alle unità usate nel lavoro.
attributo=""	Il nome dell'attributo memorizzato con il punto in Trimble Access. È possibile modificare questo nome se lo si desidera, ad esempio per tradurre il nome nella lingua desiderata. Assicurarsi che il nome attributo di questo attributo nel file FXL corrisponda al nome attributo.

TIP – I file ULD forniti sono studiati specificatamente per lavorare con il Radio Detection RD8100 localizzatore o con il Vivax Metrotech vLoc3-Pro ricevitore. Il software può essere utilizzato Trimble Access con un modello diverso di localizzatore utility, a patto che i protocolli di comunicazione siano simili ai protocolli supportati dall'RD8100 o dal vLoc3-Pro. Sarà necessario trovare il formato per il proprio localizzatore utility e modificare uno dei file ULD forniti per soddisfare le proprie esigenze. Il localizzatore servizi:

- deve fornire una singola stringa di misurazione NMEA invece che uno stream NMEA contenente misurazioni multiple.
- essere connessi usando il Bluetooth.

Modificare il file ULD

Per modificare il file ULD, aprire il file ULD in un editor di testo ASCII come Notepad++.

Se si modifica un nome **attributo** (il testo dopo **attributo=**), ad esempio per tradurre nella lingua preferita, assicurarsi che il nome attributo assegnato nel file FXL corrisponda al nuovo nome.

NOTE – I nomi degli attributi sono sensibili alle maiuscole e alle minuscole, quindi assicurarsi che i nomi attributo nel file ULD usino le maiuscole/minuscole nello stesso modo del file FXL.

Di solito si può lasciare il moltiplicatore impostato su "1,0" perché si è impostato il localizzatore servizi in modo da utilizzare le stesse unità di misura impostate nel lavoro Trimble Access. Se il localizzatore servizi utilizza unità diverse da quelle utilizzate nel lavoro Trimble Access, inserire il valore del moltiplicatore appropriato per convertire il valore di misurazione dalle unità del locatore alle unità usate nel lavoro.

Impostare il file FXL per gli attributi ULD

È possibile impostare il file FXL utilizzando Feature Definition Manager in Trimble Business Center. Creare un codice elemento per ogni tipo di servizio che si localizza e aggiungere gli attributi per ogni valore attribuito ricevuto dal localizzatore servizi che si desidera memorizzare con tale codice elemento dell'utilità.

Per un esempio, fare riferimento al codice caratteristica UtilityLocator nel file di libreria caratteristiche di esempio **GlobalFeatures.fxl**, installabile con il Trimble Access software utilizzando Trimble Installation Manager. Vedere [Esempio di file di libreria caratteristiche per l'installazione, page 114](#). In alternativa, scaricare il file di libreria di caratteristiche di esempio **GlobalFeatures.fxl** dalla [pagina File modello](#) del Portale guida Trimble Access.

Sarà necessario creare il proprio file FXL e impostare i codici e gli attributi caratteristica come necessario. Ad esempio, si potrebbe creare un codice caratteristica ELC con un attributo numero chiamato "Profondità" per corrispondere alla linea nel file ULD dove **attribute="Profondità"**:

```
<Field name="Depth" fieldNumber="8" type="Number" multiplier="1.0" attribute="Depth"/>
```

Per registrare più della semplice profondità, aggiungere attributi extra al codice nel file FXL come necessario. Ad esempio, è possibile aggiungere **Frequenza** e **Guadagno** facendo riferimento alle linee appropriate nel file ULD:

```
<Field name="Frequency" fieldNumber="5" type="Number" multiplier="1.0"
attribute="Frequency"/>
```

```
<Field name="Gain" fieldNumber="13" type="Number" multiplier="1.0" attributo="Guadagno"/>
```

Per utilizzare il file FXL in Trimble Access, trasferire il file FXL nella cartella **System Files** del controller.

Connessioni

Utilizzare la schermata **Connessioni** per configurare le connessioni ad altri dispositivi.

Per visualizzare la schermata **Connessioni**, toccare ☰ e selezionare **Impostazioni/ Connessioni**.

Selezionare la scheda appropriata:

- **Bluetooth** per configurare una connessione Bluetooth a uno strumento, ricevitore GNSS o altro dispositivo.
- **Impostazioni radio** per configurare una connessione radio ad un strumento convenzionale.
- **Wi-Fi** per impostare una connessione Wi-Fi tra il controller e la Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12:
- **Connessione Automatica** per configurare gli strumenti o i ricevitori a cui il controller si connette automaticamente.
- **Sorgente di correzione GNSS** per configurare la fonte delle correzioni in tempo reale per un rilevamento GNSS RTK.
- **GPS ausiliario** per configurare GPS ausiliari per i dispositivi GPS integrati nei tablet o nei dispositivi GPS terze parti connessi attraverso il Bluetooth. Il GPS ausiliario può essere utilizzato durante un rilevamento convenzionale per la ricerca del GPS, per la navigazione ad un punto e per la visualizzazione della posizione sulla mappa.

TIP – Per configurare la modalità di connessione a Internet, selezionare la scheda **Contatti GNSS** e toccare il tasto software **Configurazione Internet** nella parte inferiore dello schermo. Vedere [Impostazione connessione a Internet, page 596](#).

Connessioni Bluetooth

I passaggi per collegare un controller ad un altro dispositivo utilizzando la tecnologia senza fili Bluetooth sono elencati sotto.

Dispositivi che è possibile collegare

Se il dispositivo supporta il Bluetooth, è possibile collegare il controller ad ogni:

- Ricevitore GNSS Trimble
- Strumenti convenzionali Trimble
- Stazione totale Spectra Geospatial FOCUS 50
- Mira attiva Trimble

- TDL2.4 Radio Bridge/EDB10 Data Bridge
- ricevitore GPS ausiliario
- telemetro laser
- ecoscandaglio
- Localizzatore radio
- radio esterna

È possibile collegare un controller ad un telefono cellulare o modem esterno ed utilizzare il dispositivo connesso per collegarsi a Internet. Per creare queste connessioni, vedere [Impostazione connessione a Internet, page 596](#).

Attiva Bluetooth sul dispositivo

Per attivare il controller in modo da trovare il dispositivo quando scansionano i dispositivi con Bluetooth nelle vicinanze, assicurarsi che il Bluetooth del dispositivo sia attivato e visibile ad altri. Per ulteriori informazioni, fare riferimento alla documentazione fornita con il dispositivo.

Quando si utilizza la mira attiva Trimble, il Bluetooth è sempre abilitato quando la mira attiva è in funzione.

Quando si utilizza TDL2.4 Radio Bridge, premere il pulsante Radio per **2** secondi per renderlo **visibile**. I LED blu e rossi lampeggiano e indicano che la radio è pronta per essere abbinata ad un altro dispositivo. Se si preme e si mantiene premuto il tasto radio per più di 10 secondi, vengono cancellati **tutti** gli abbinamenti Bluetooth del TDL2.4. In questo caso è necessario rifare gli abbinamenti Bluetooth tra il TDL2.4 e il/i controller.

Per attivare il Bluetooth sul controller.

- Se il controller esegue **Windows**:
 - a. Scorrere da destra per visualizzare il pannello **Action Center** di Windows.
 - b. Se la tile **Connessioni Bluetooth** è grigia, toccarla per abilitarla. La tile diventa blu.
- Se il controller esegue **Android**:
 - a. Scorrere verso il basso dall'area notifiche nella parte superiore dello schermo.
 - b. Se necessario, toccare l'icona per espandere l'area impostazioni e quindi scorrere a destra per visualizzare la pagina 2.
 - c. Se l'icona Bluetooth è grigia, toccare l'icona per abilitare il Bluetooth.

Per accoppiarsi con e connettersi a un dispositivo Bluetooth

TIP – Se si collegano due controller, completare i seguenti passaggi in **uno** dei controller.

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**. Selezionare la scheda **Bluetooth**.

La scheda Bluetooth mostra un elenco di tipi di dispositivo. Per ogni opzione si può selezionare dall'elenco dei dispositivi Bluetooth accoppiati. Se non ci sono dispositivi accoppiati, il software apre la schermata di **ricerca Bluetooth**.

NOTE - Il ricevitore Trimble DA2 è disponibile solo nell'elenco **Connetti GNSS rover**. Non può essere utilizzato come base GNSS.

2. Toccare **Cerca**. La schermata **ricerca Bluetooth** mostra un elenco di **Dispositivi trovati** e **Dispositivi accoppiati**.

NOTE - Un dispositivo non risponde a una scansione se la radio Bluetooth è già in uso. Bisogna terminare la connessione Bluetooth esistente sul dispositivo e riavviare la scansione. Per cancellare la scansione, toccare **Annulla**. L'elenco dei **Dispositivi trovati** si svuota e la scansione si riavvia automaticamente.

3. Selezionare il dispositivo a cui collegarsi. Toccare **Accoppia**.
4. Se il sistema operativo del dispositivo mostra una finestra di dialogo a comparsa **Accoppia con** confermare l'accoppiamento.
5. Se il controller non è già accoppiato al dispositivo, viene chiesto di inserire il PIN. Potrebbe essere necessario inserire lo stesso PIN sul dispositivo.

Il **PIN predefinito** per:

- Il ricevitore GNSS Trimble è **0000**, questo valore può essere modificato nell'interfaccia web del ricevitore utilizzata per configurare le impostazioni del ricevitore.
- La stazione totale Trimble serie S sono le ultime 4 cifre del numero di serie dello strumento.
- Le stazioni totali Trimble C3 o C5 è **0503**.
- La stazione totale Spectra Geospatial FOCUS 50 sono le ultime 4 cifre del numero di serie dello strumento.
- Il telemetro laser Trimble LaserAce 1000 o MDL LaserAce è **1234**.
- L'ecoscandaglio Ohmex SonarMite è **1111**.
- Il localizzatore a rilevamento radio rd8100 è **1234**.

I ricevitori Spectra Geospatial non richiedono un PIN per impostazione predefinita.

Per i PIN degli altri dispositivi, si prega di fare riferimento alla documentazione fornita all'acquisto.

TIP - La finestra di dialogo a comparsa **Accoppia con** è fornita dal sistema operativo. Se le impostazioni aggiuntive come il **PIN contengono lettere o simboli** o la casella di spunta **Abilita accesso ai contatti e alla cronologia chiamate**, è possibile lasciare le caselle di spunta deselezionate.


6. Toccare **OK**.

7. Il software Trimble Access visualizza una finestra di dialogo a comparsa per il nuovo dispositivo accoppiato. Dall'elenco tipo dispositivi selezionare il modo in cui si desidera utilizzare il dispositivo Bluetooth. Toccare **Accetta**.

TIP - Se l'abbinamento è con un cellulare modem, in questo caso il controller appare in qualità di dispositivo abbinato nel cellulare.

8. Nella scheda **Bluetooth**, toccare **Accetta**.

Connettersi al dispositivo accoppiato

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**. Selezionare la scheda **Bluetooth**.
2. Selezionare il dispositivo a cui connettersi dal campo tipo dispositivo appropriato e poi toccare **Accetta**.

Se la modalità Auto-connetti è attiva, il software Trimble Access si connette al dispositivo in pochi secondi. Altrimenti, avviare un rilevamento per connettersi al dispositivo.

NOTE - Per collegare il TDL2.4/EDB10 ad un Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S, si deve configurare il TDL2.4/EDB10 per utilizzare le stesse [impostazioni radio](#) dello strumento.

3. Toccare **Accetta**.

TIP - Il controller si connette automaticamente al dispositivo selezionato la volta successiva che si accendono entrambi i dispositivi.

NOTE - Se si tenta di riconnettersi a un ricevitore GNSS Trimble e il software mostra l'**errore Bluetooth 10051**, il firmware GNSS sul ricevitore è stato aggiornato e le impostazioni sono state ripristinate nelle impostazioni predefinite. È necessario disaccoppiare il dispositivo e quindi eseguire di nuovo l'accoppiamento con il dispositivo.

Per disaccoppiarsi da un dispositivo, nella scheda **Bluetooth** toccare **Ricerca** per aprire la schermata di **ricerca Bluetooth**. Selezionare il dispositivo accoppiato e quindi toccare **Config** per aprire la schermata dispositivi Bluetooth del sistema operativo, dove è possibile gestire i dispositivi accoppiati.

Connessioni radio

Per collegare il controller allo strumento utilizzando la radio è necessario configurare le impostazioni della radio della strumentazione con gli stessi valori utilizzati nel controller.

NOTE - In alcuni paesi è necessario ottenere una licenza radio prima di utilizzare il proprio sistema in un sito di lavoro. Assicurarsi di essere a conoscenza delle norme in vigore per il proprio paese e di rispettarle.

Per utilizzare la radio interna del controller

1. Prima di collegarsi allo strumento utilizzando una connessione radio, bisogna prima configurare le impostazioni della radio dello strumento.

Se lo strumento ha un display **Faccia 2**, utilizzare il display **Faccia 2** per configurare le impostazioni radio dello strumento. Altrimenti collegarsi allo strumento utilizzando un metodo di connessione che non sia radio:

- Se lo strumento è un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, collegare il controller allo strumento utilizzando un cavo o il Wi-Fi.
 - Se lo strumento è un qualsiasi altro tipo di stazione totale, collegare il controller Trimble ad uno strumento utilizzando un cavo o il Bluetooth.
2. Toccare **☰** e selezionare **Impostazioni / Connessioni**. Selezionare la scheda **Impostazioni radio**.
 3. Per evitare conflitti con altri utenti, digitare un ID canale radio e rete unico.
 4. Toccare **Accetta**.
 5. Quando il controller è già collegato allo strumento, le impostazioni radio della strumento vengono automaticamente sincronizzate per corrispondere alle impostazioni del controller. Per avviare la connessione robotica, toccare l'icona strumento nella barra di stato e quindi toccare **Avvia robotico** o toccare **Connessioni** e quindi toccare **Commuta a radio LR**.
 6. Se il controller non è ancora collegato allo strumento.
 - a. Utilizzare il display **Faccia 2** per navigare alle **Impostazioni radio** ed inserire lo stesso canale radio e ID rete inseriti nel controller.
 - b. Sullo strumento selezionare **Esci** dal menu **Impostazione** per tornare al menu **In attesa della connessione**.

NOTE - Dato che Trimble Access non può comunicare con la stazione totale quando si usano i programmi presenti nella strumentazione, lo strumento deve essere nello stato **In attesa della connessione**.

Il controller si collega automaticamente allo strumento quando entrambi gli strumento sono accessi e nelle vicinanze.

Quando lo strumento è in pausa, pronto per il funzionamento robotico, si spegne per risparmiare energia. La radio interna rimane accesa in modo da poter comunicare con lo strumento.

Per utilizzare una radio esterna


È possibile collegare un controller ad una radio esterna e poi utilizzare la stessa per connettersi alle seguenti strumentazioni:

- Stazione Spaziale Trimble VX
- Stazioni totali Trimble Serie S
- Stazione totale Spectra Geospatial FOCUS 50 o FOCUS 30/35

Per creare una connessione robotica nella strumentazione con una radio esterna, è necessario riconfigurare l'impostazione della porta radio nel controller:

1. Collegare il controller alla radio esterna usando il Bluetooth o un cavo seriale.

NOTE - Se la radio è una TDL2.4 Radio Bridge o una EDB10 Data Bridge, bisogna utilizzare il Bluetooth.

2. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**. Selezionare la scheda **Impostazioni radio**.
3. Toccare **Opzioni**.
4. Selezionare il numero di porta del controller a cui è connessa la radio. Se si usa una connessione Bluetooth, selezionare **Bluetooth**.
5. Toccare **Accetta**.
6. Configurare il **Canale radio** e l' **ID rete** su valori uguali a quelli impostati sullo strumento.
7. Toccare **Accetta**.

Connessioni Wi-Fi strumento

Se si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 è possibile collegare il controller allo strumento utilizzando il Wi-Fi.

Impostare la connessione Wi-Fi


1. Assicurarsi di aver attivato il Wi-Fi sul Controller. Se non è presente l'icona sulla barra di stato di Windows, bisogna attivarla.

Per abilitare Wi-Fi su un controller che esegue Windows:

- a. Andare nel menu **Start** di Windows e toccare **Impostazioni**.
- b. Toccare **[Network e Internet]**.
- c. Abilitare il bottone **Wi-Fi**.


Per abilitare Wi-Fi su un controller con Android:

- a. Scorrere verso il basso dalla parte superiore dello schermo.
- b. Toccare e tenere premuta l'icona del Wi-Fi.
- c. Abilitare il bottone **Wi-Fi**.

2. In Trimble Access, toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**. Selezionare la **scheda Wi-Fi**.
3. Se lo strumento richiesta non è elencato:

Se il controller ha Android, attendere l'aggiornamento automatico dell'elenco delle **reti Wi-Fi**.

Se il controller ha Windows, toccare **Scansione**. Il controller ricerca i dispositivi Wi-Fi e li aggiunge all'elenco delle **reti Wi-Fi**.

TIP – In ambienti Wi-Fi congestionati può essere utile impostare il canale Wi-Fi utilizzato dalla strumentazione nella schermata **Impostazioni strumento**. Per fare questo, toccare  e selezionare **Strumento / Impostazioni strumento**, quindi toccare **Wi-Fi** e selezionare il canale Wi-Fi richiesto. Se si utilizza un SX12 con un controller con un modulo EMPOWER EM130 Wi-Fi HaLow™, è possibile selezionare il canale HaLow Wi-Fi o la scansione automatica per trovare il canale migliore. Per maggiori informazioni vedere [Impostazioni strumentazione](#).

4. Selezionare lo strumento a cui connettersi dall'elenco delle **reti Wi-Fi** e poi toccare **Accetta**.
5. Quando si connette il controller ad un SX12 con firmware S2.8.x o successivo per la prima volta, Trimble Access chiede di inserire la password dello strumento. Quando il software si connette allo strumento, la password inserita viene memorizzata nel controller.

Se lo strumento utilizza la password predefinita in fabbrica (ad esempio, quando lo strumento viene utilizzato per la prima volta, la password è stata reimpostata o se lo strumento è tornato dalla manutenzione), il software chiede all'utente di modificare la password. Inserire una password lunga almeno 8 caratteri, con un minimo di un carattere numerico e un simbolo. Quando il software si connette allo strumento, la password inserita viene memorizzata nello strumento e nel controller.

TIP – Se in precedenza è stata salvata una password per lo strumento selezionato nel controller, il software si connette allo strumento senza richiedere all'utente di inserire la password.

6. Una volta che il software si connette allo strumento, la potenza del segnale Wi-Fi viene visualizzata nella barra di stato insieme all'icona dello strumento.

NOTE – Se la password salvata sul controller non corrisponde alla password salvata nello strumento, il software non può connettersi.

- Se si conosce la password memorizzata nello strumento, in Trimble Access selezionare la strumento nella scheda **Wi-Fi** e poi toccare **Dimentica** per dimenticare la password salvata nel controller. Il software chiede all'utente di inserire la password corretta la prossima volta che si connette lo strumento utilizzando il Wi-Fi.
- Se non si conosce la password memorizzata nello strumento, premere 5 volte il pulsante di **accensione** dello strumento per ripristinare la password dello strumento con la password predefinita in fabbrica. Riavvira e riconnettersi allo strumento utilizzando il Wi-Fi, il software chiede all'utente di modificare la password. Quando il software si connette allo strumento, la nuova password inserita viene memorizzata nello strumento e nel controller.

Per ulteriori informazioni sulla gestione delle password dello strumento, vedere [Password strumento](#), page 591.

Terminare la connessione Wi-Fi

Per disconnettersi dallo strumento o per passare dal tipo di connessione tra radio lungo raggio e Wi-Fi, toccare l'icona strumento nella barra di stato, toccare **Connessioni** e poi toccare il pulsante appropriato.

Dimenticare uno strumento o una password

Utilizzare i tasti software **Dimentica** per dimenticare uno strumento o la password di uno strumento.

- Per dimenticare una password dello strumento salvata sul controller, selezionare un SX12 nell'elenco che si trova entro la portata e quindi toccare **Dimentica password**.

La prossima volta che si tenta di connettersi all'SX12, il software chiede all'utente di inserire la password.

- Per rimuovere uno strumento che non è più necessario, selezionare uno strumento che non è attualmente nell'intervallo e poi toccare **Dimentica**.

Per riconnettersi allo strumento, toccare il tasto software **Scansione** per trovare lo strumento e aggiungerlo all'elenco.

Password strumento

Se lo strumento connesso è un Stazione totale a scansione Trimble SX12 con firmware S2.7.x o successivo installato e Trimble Access si connette allo strumento utilizzando Wi-Fi o Wi-Fi HaLow, può essere richiesto di inserire la password di connessione dello strumento:

Una volta inserita la password di uno strumento, il software Trimble Access salva e memorizza la password di ogni strumento a cui ci si connette.

NOTE – La funzionalità della password dello strumento non è disponibile quando si utilizza il palmare TDC600 modello 2 o il palmare TDC6. Non è possibile connettere questo tipo di controller ad un SX12 con una password definita dall'utente impostata utilizzando Wi-Fi, a meno che non si reimposti prima la password nello strumento con la password predefinita in fabbrica. Per ripristinare la password, premere rapidamente il pulsante di **accensione** dello strumento per 5 volte.

TIP – Per i passaggi da eseguire per connettersi allo strumento utilizzando i Wi-Fi, vedere [Connessioni Wi-Fi strumento, page 589](#).

Cllegardi per la prima volta con uno strumento nuovo o aggiornato

Gli strumenti con firmware S2.8.x installato sono configurati con una password di fabbrica.

La prima volta che ci si connette ad un nuovo strumento o ad uno strumento che è stato aggiornato al firmware S2.8.x, il software Trimble Access chiede all'utente di modificare la password dalla password predefinita in fabbrica alla password scelta dall'utente.

- La password deve avere almeno 8 caratteri, con almeno un carattere numerico e un simbolo.
- La password inserita viene memorizzata nello strumento e nel software Trimble Access del controller.

TIP – Finché la password memorizzata nello strumento corrisponde alla password di quella memorizzata nel controller, l'utente può riconnettersi allo strumento senza dover reinserire la password.

Inserire password strumento in Trimble Access

Il software Trimble Access invita l'utente ad inserire la password dello strumento quando si connette il controller ad uno strumento per il quale non è stata ancora memorizzata la password dello strumento.


1. Quando richiesto, inserire la password dello strumento e quindi toccare **Accetta**.
2. Attendere circa 30 secondi mentre la password viene memorizzata.
3. Quando il software conferma che la password è stata memorizzata, toccare **OK**.

Attendere che il controller si connetta allo strumento utilizzando il Wi-Fi.

NOTE – Se si tenta di collegare il controller ad uno strumento e la password salvata sul controller non corrisponde alla password salvata nello strumento, il software non è in grado di connettersi. Questo potrebbe significare che qualcuno ha modificato la password dello strumento usando un controller diverso. Vedere [Per aggiornare la password di uno strumento in Trimble Access, page 592](#) e [Se non si conosce la password dello strumento, page 592](#) sotto.

Per aggiornare la password di uno strumento in Trimble Access

Quando la password dello strumento salvata in Trimble Access non corrisponde alla password dello strumento memorizzata nel firmware dello strumento e l'utente conosce la nuova password memorizzata nello strumento:

1. Toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**.
2. Selezionare la scheda **Wi-Fi**.
3. Selezionare lo strumento che si sta tentando di connettere.
4. Toccare **Dimentica password**. Trimble Access per eliminare la password memorizzata dello strumento.
5. Attendere che il controller si connetta allo strumento utilizzando il Wi-Fi.
6. Quando richiesto, inserire la password dello strumento.

Se non si conosce la password dello strumento

Se non si conosce la password corrente di uno strumento a cui si sta tentando di collegarsi, sarà necessario modificarla.

Se si utilizza un controller Windows, è possibile ripristinare la password alle impostazioni di fabbrica utilizzando il pulsante di **alimentazione** della strumentazione oppure modificare la password connettendosi allo strumento utilizzando il cavo USB.

NOTE – Non sono supportate connessioni USB a un SX12 sui dispositivi Android ad eccezione di TSC5. Se si utilizza un controller Android che non è un TSC5, è possibile modificare la password solo utilizzando il pulsante di **accensione** dello strumento per ripristinare la password alla password predefinita di fabbrica e quindi inserire una nuova password quando viene richiesto quando ci si connette alla strumentazione.

Per ripristinare la password utilizzando il pulsante di alimentazione dello strumento

1. Se una password strumento è stata precedentemente memorizzata nel controller, andare alla scheda **impostazioni Wi-Fi** e toccare **Dimentica password**.
2. Premere rapidamente il pulsante di **accensione** dello strumento 5 volte per ripristinare la password memorizzata nel firmware della strumentazione alla password di fabbrica. Lo strumento si spegne.
3. Premere il pulsante di **Alimentazione** una volta sullo strumento per avviare lo strumento.
4. Quando si tenta di collegarsi allo strumento utilizzando Wi-Fi o Wi-Fi HaLow, il Trimble Access software chiede all'utente di modificare la password da password predefinita in fabbrica a password scelta dall'utente.

Per modificare la password utilizzando il cavo di USB

1. Collegarsi allo strumento utilizzando il cavo USB.
2. In Trimble Access, toccare **☰** e selezionare **Strumento / Impostazioni strumento**.
3. Toccare il tasto software **Password** nella parte inferiore della schermata **Impostazioni strumento**.
4. Inserire la password. La password deve avere almeno 8 caratteri, con almeno un carattere numerico e un simbolo.
5. Inserire di nuovo la password e quindi toccare **Accetta**.
6. Attendere circa 30 secondi mentre la password viene memorizzata.
7. Quando il software conferma che la password è stata modificata, toccare **OK**.

Ora è possibile collegarsi allo strumento utilizzando Wi-Fi.

Impostazioni Wi-Fi ricevitore

Per configurare le impostazioni Wi-Fi in un ricevitore che è dotato di Wi-Fi.

1. Connettersi al ricevitore ma non avviare un rilevamento.
2. Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Impostazioni ricevitore** e toccare **Wi-Fi**. Appare la schermata **di configurazione Wi-Fi ricevitore**.

Se il tasto software **Wi-Fi** non è visualizzato, assicurarsi di non aver avviato un rilevamento.

3. Selezionare la scheda desiderata:
 - Selezionare la scheda **Punto di accesso** e la casella di spunta **Abilitato** per abilitare il ricevitore come punto di accesso, in modo che molti client possano connettersi ad esso.

La modalità **Access Point** permette all'utente anche di utilizzare il ricevitore come hotspot mobile.

- Selezionare la scheda **Client** e la casella di spunta **Abilitato** per permettere al ricevitore di connettersi a una rete esistente.

La modalità **cliente** permette di connettersi a Internet e ricevere dati base di correzioni GNSS durante un rilevamento RTK Internet. Per maggiori informazioni vedere [Configurare un collegamento dati internet base](#), page 448.

NOTE – Alcuni modelli di ricevitore consentono di avere sia la modalità **Access Point** che quella **Client** abilitate, oppure solo una modalità attiva o entrambe le modalità disattivate. Per i ricevitori che supportano solo una modalità alla volta, l'attivazione di una modalità nella schermata di **Configurazione ricevitore Wi-Fi** disabilita automaticamente l'altra modalità. L'uso del ricevitore Wi-Fi ridurrà il tempo di funzionamento della batteria del ricevitore.


4. Configurare le impostazioni come richiesto.
5. Se richiesto, riavviare il ricevitore per applicare le nuove impostazioni. Alcuni modelli di ricevitore non richiedono un riavvio.

Opzioni di autoconnessione


Quando la connessione automatica è abilitata, il software Trimble Access prova automaticamente a connettersi al ricevitore GNSS o strumento convenzionale collegato al controller al momento dell'avvio del software. Per l'elenco degli strumenti e ricevitori supportati, vedere [Strumentazioni supportate](#), page 6.

Quando il software sta tentando di connettersi ad un dispositivo, lampeggia l'icona di connessione automatica. Se il software è configurato per connettersi automaticamente a diversi tipi di dispositivi, la barra di stato mostra un'icona diversa quando il software prova a collegarsi ad ogni tipo di dispositivo.

TIP – Non è necessario attendere la connessione automatica. Per forzare il software a collegarsi al dispositivo collegato al controller in qualsiasi momento, selezionare lo stile di rilevamento e avviare il rilevamento.

NOTE – Se l'icona di auto-connessione visualizza icone multiple e una x rossa , in questo caso la connessione automatica è stata disattivata per tutti i tipi di dispositivi.

Configurare l'auto-connessione

1. Per aprire le **impostazioni di Auto-connessione**:
 - Toccare l'icona di - auto-connessione nella barra di stato **prima** di connettersi alla strumentazione.
 - Toccare  e selezionare **Impostazioni / Connessioni**. Selezionare la scheda **Connessione automatica**.

2. Per velocizzare il tempo di connessione automatica, deselezionare le caselle di controllo nella scheda **Auto-connessione** per disabilitare l'auto-connessione per i dispositivi a cui di solito non ci si connette.
3. Se ci si connette alla strumentazione usando una qualsiasi modalità di connessione ad eccezione del cavo, selezionare la scheda appropriata nella schermata **Connessioni** per il metodo di connessione e configurare la connessione.

Utilizzare la connessione automatica con uno strumento

Se la strumentazione connessa è un Stazione totale a scansione Trimble SX12 con firmware S2.7.x o successivo installato e Trimble Access si connette alla strumentazione utilizzando Wi-Fi o Wi-Fi HaLow, può essere richiesto di inserire la password di connessione della strumentazione. Per ulteriori informazioni, vedere [Password strumento, page 401](#).

Se si è abilitato [Blocco di sicurezza PIN, page 402](#) nella schermata **Impostazioni strumentazione**, appare la schermata **Sblocca strumentazione** quando ci si connette ad una Trimble strumentazione. Inserire il PIN e quindi toccare **Accetta**.

Quando si utilizzano le **funzioni strumentazione** per disconnettersi da una stazione totale, la funzione connessione automatica viene disattivata temporaneamente.

Per riattivare la auto-connessione, toccare l'icona connessione automatica nella barra di stato. Quando la auto-connessione viene disattivata temporaneamente, un tocco singolo la riattiva mentre è necessario un secondo tocco per visualizzare la scheda **Auto-connessione** nella schermata **Connessioni**.


NOTE - Per collegarsi ad uno strumento di terze parti, occorre forzare una connessione avviando il rilevamento. Quando si usano strumentazioni di terze parti, **disattivare** la connessione automatica. Alcuni comandi impiegati da connessione automatica possono interferire con la comunicazione con gli strumenti di terze parti.

Utilizzare la connessione automatica con un ricevitore

NOTE - Per una migliore affidabilità delle connessioni, la connessione automatica ad un ricevitore GNSS ora viene disattivata automaticamente per tutti i controller quando il software si connette ad uno strumento convenzionale. La connessione automatica viene ri-attivata automaticamente quando termina la connessione allo strumento o quando viene avviato un rilevamento integrato.

Se il software è configurato per **Modalità rover**, o **Modalità base**, esso cercherà di auto connettersi al ricevitore configurato nella scheda **Bluetooth** nella schermata **Connessioni**:

- Se il software è in **Modalità rover**, esso cercherà di connettersi al ricevitore configurato nel campo **Connessione a rover GNSS**.
- Se il software è in **Modalità Base**, cercherà di connettersi al ricevitore configurato nel campo **Connessione a base GNSS**.

Per visualizzare o impostare la modalità corrente, toccare  e selezionare **Impostazione ricevitore / Funzioni GNSS**.

Se non vi sono ricevitori configurati nel campo appropriato nella scheda **Bluetooth**, il software cercherà di connettersi automaticamente a un ricevitore GNSS su una porta seriale del controller e se viene rilevato un ricevitore verrà trattato come il ricevitore da utilizzare nella modalità corrente.

NOTE – Se si connette un controller che esegue Android a un ricevitore SP60, disattivare la funzione **Connessione automatica** ai ricevitori GNSS in Trimble Access e accendere sempre il ricevitore e attendere fino a che non sta **tracciando i satelliti** prima di provare a connettersi al ricevitore. Se si tenta di connettersi ad un ricevitore SP60 da un controller prima che l'SP60 sia pronto, l'accoppiamento Bluetooth con il ricevitore può essere perso.

Sorgente di correzione GNSS

Utilizzare la scheda **Sorgente di correzione GNSS** nella schermata **Connessioni** per configurare la fonte delle correzioni in tempo reale per un rilevamento GNSS RTK.

Per i passi da eseguire per configurare le impostazioni delle correzioni GNSS vedere:

- [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#)
- [Configurare un collegamento dati internet base, page 448](#)

Quando si avvia un rilevamento RTK che utilizza un collegamento dati internet, il software Trimble Access si connette automaticamente alla sorgente di correzione GNSS utilizzando le impostazioni configurate nello stile di rilevamento.

Impostazione connessione a Internet

I modi più comuni per connettersi a Internet sono utilizzare la banda larga mobile sul controller o utilizzare la radio Wi-Fi del controller. Come connettersi ad Internet utilizzando queste opzioni è descritte sotto.

In alternativa, se la scheda SIM che si desidera utilizzare si trova in un altro dispositivo, è possibile connettere il controller all'altro dispositivo e utilizzare tale dispositivo per connettersi a Internet. Vedere:

- [Configurazione Internet usando uno smartphone separato, page 598](#)
- [Connessione Internet utilizzando un altro dispositivo, page 601](#)

NOTE – Per utilizzare la connessione Internet per un collegamento dati RTK Internet, nella pagina collegamento dati dello stile di rilevamento, toccare ► vicino al campo **sorgente GNSS Internet** e selezionare **Controller Internet**. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#).

Per utilizzare la banda larga mobile nel controller

Per utilizzare il Modem cellulare e la scheda SIM nel controller per collegarsi a una rete mobile a banda larga 3G o 4G, **assicurarsi che nel controller sia inserita una SIM card**. Per maggiori informazioni, consultare la documentazione del controller Trimble.

NOTE – Se il controller è un dispositivo **Android** e c'è una scheda SIM inserita, il dispositivo si connette automaticamente alla rete cellulare. Se nel controller è inserita più di una scheda SIM, passare alla schermata Impostazioni sistema operativo e cercare le **schede SIM** e quindi selezionare la scheda SIM preferita.


Se il controller esegue Windows:

1. Scorrere da destra per visualizzare il pannello **Action Center** di Windows.
2. Se la tile **Cellulare** è grigia, toccarla per abilitarla. La tile diventa blu.
3. Toccare e tenere premuto la tile **Cellulare** e selezionare **Vai a Impostazioni** per configurare le opzioni per la connessione cellulare.
 - a. Selezionare **Far gestire la connessione a Windows** per collegarsi automaticamente alla rete cellulare quando il controller è nell'intervallo.
 - b. Selezionare se Windows può collegarsi automaticamente alla rete cellulare se il segnale Wi-Fi è debole.

Per maggiori informazioni, consultare la documentazione del controller.

Per collegare il controller a una rete Wi-Fi

Utilizzare la radio Wi-Fi nel controller e collegarsi a una rete Wi-Fi.

1. Attiva il Wi-Fi sul controller.
 - Se il controller esegue **Windows**:
 - a. Scorrere da destra per visualizzare il pannello **Action Center** di Windows.
 - b. Se la tile **Rete**  è grigia, toccarla per abilitarla. La tile diventa blu.
 - c. Selezionare la rete dall'elenco.
 - Se il controller esegue **Android**:
 - a. Scorrere verso il basso dall'area notifiche nella parte superiore dello schermo.
 - b. Se l'icona Wi-Fi grigia, toccarla per abilitarla, quindi impostare l'interruttore **Wi-Fi** su **On**.
 - c. Selezionare la rete dall'elenco.
2. Se richiesto, inserire i dettagli di login appropriati.
3. Toccare **Collegare**.
4. Aprire il browser ed inserire un URL per verificare che il controller possa collegarsi a Internet.

- Per utilizzare questa connessione Internet per un collegamento dati RTK Internet, nella pagina collegamento dati dello stile di rilevamento, toccare ► vicino al campo **sorgente GNSS Internet** e selezionare **Controller Internet**. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover](#), page 443.

Configurazione Internet usando uno smartphone separato

È possibile collegare il controller a Internet utilizzando uno smartphone separato. Collegare lo smartphone al controller utilizzando una connessione Wi-Fi o Bluetooth. Il controller utilizza la connessione dello smartphone ad una rete a banda larga mobile 3G o 4G per collegarsi ad Internet.

In generale le connessioni dati Wi-Fi sono più veloci di quelle Bluetooth ma utilizzano più batteria su entrambi i dispositivi.



TIP - È possibile avere solamente una connessione Wi-Fi attiva per volta, se si collega il controller a una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 utilizzando il Wi-Fi, bisogna utilizzare il Bluetooth per collegarlo allo smartphone.


Collegare lo smartphone usando il Wi- Fi

- Abilitare l'impostazione **Hotspot mobile** o **Hotspot portatile** nel telefono.

Questa impostazione spegne il Wi-Fi del telefono e lo mette in modalità **Punto di Accesso**. Una notifica mostra il nome dell'AP creato e la password richiesta.

TIP - Per trovare questa impostazione del proprio telefono, aprire l'app delle **Impostazioni** principali ed inserire **hotspot** nel campo **Cerca**.



- Connettere il controller al telefono.
 - Se il controller esegue **Windows**:
 - Premere il tasto Windows  per visualizzare la barra delle applicazioni Windows e toccare **l'icona rete wireless** .
 - Se la tile **Wi-Fi** è grigia, toccarla per abilitarla. La tile diventa blu.
 - Nell'elenco delle reti Wi-Fi, selezionare il nome del punto di accesso del telefono ed inserire la password richiesta.
 - Toccare **Collegare**.
 - Se il controller esegue **Android**:
 - Scorrere verso il basso dall'area notifiche nella parte superiore dello schermo.
 - Se l'icona Wi-Fi grigia, toccarla per abilitarla, quindi impostare l'interruttore **Wi-Fi** su **On**.
 - Nell'elenco delle reti Wi-Fi, selezionare AP Android e inserire la passkey richiesta.
 - Toccare **Collegare**.
- Aprire il browser ed inserire un URL per verificare che il controller possa collegarsi a Internet.

4. Per utilizzare questa connessione Internet per un collegamento dati RTK Internet, nella pagina collegamento dati dello stile di rilevamento, toccare ► vicino al campo **sorgente GNSS Internet** e selezionare **Controller Internet**. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover](#), page 443.
5. Per scollegare il controller dallo smartphone, toccare l'**Icona rete wireless**  nella barra delle applicazioni Windows, selezionare il punto di accesso del telefono e toccare **Scollegare**.

TIP – La prossima volta per utilizzare la connessione internet del telefono, riabilitare l'impostazione **Hotspot mobile** o **Hotspot portatile** nel telefono e poi dal controller selezionare la rete wireless e toccare **Collegare**.

Per connettersi allo smartphone utilizzando il Bluetooth:


Se il controller esegue Windows:

1. Accoppiare lo smartphone al controller. Per fare ciò:
 - a. Attiva Bluetooth sul telefono.
 - b. Premere il tasto Windows  nel controller, per accedere alla barra delle applicazioni Windows e toccare la freccia dell'area di notifica. Toccare l'icona **Bluetooth**  e selezionare **Aggiungere un Dispositivo Bluetooth**. Assicurarsi che il **Bluetooth** sia impostato su **On**.

TIP – Il nome del controller è mostrato sotto l'interruttore **On del Bluetooth**.

- c. Nel controller toccare **Aggiungere dispositivo Bluetooth o altro**. Selezionare **Bluetooth** come tipo dispositivo. Nell'elenco dei dispositivi nel controller, selezionare il nome del telefono.
 - d. Quando richiesto, toccare **OK** o **Collegare** su tutti i dispositivi per confermare che la password sia corretta.
- e. Nel controller toccare **Fatto**.
2. Nel telefono abilitare l'impostazione **Tethering Bluetooth** o **Tethering Internet** per permettere la condivisione della connessione Internet del telefono con un altro dispositivo.

TIP – Per trovare questa impostazione del proprio telefono, aprire l'app delle **Impostazioni** principali ed inserire **tethering** nel campo **Cerca**.

3. Per utilizzare la connessione Internet del telefono con il controller:
 - a. Premere il tasto Windows  per accedere alla barra delle applicazioni Windows e toccare la freccia per visualizzare l'area di notifica. Toccare l'icona **Bluetooth** e selezionare **Collegarsi alla Rete Personale**.

Appare la schermata **Dispositivi e stampanti** di Windows. Aspettare un momento per far apparire il telefono collegato.

- b. Toccare il telefono e dalle opzioni in alto nella finestra selezionare **Collegare utilizzando / Punto di accesso**.
4. Nel controller, aprire il browser Internet e inserire una URL per confermare che il controller può connettersi a Internet.
5. Per utilizzare questa connessione Internet per un collegamento dati RTK Internet, nella pagina collegamento dati dello stile di rilevamento, toccare ► vicino al campo **sorgente GNSS Internet** e selezionare **Controller Internet**. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#).
6. Per finire di utilizzare la connessione Internet del telefono, ritornare alla finestra **Dispositivi e stampanti** e toccare **Scollegare dalla rete di dispositivi**.

TIP – La prossima volta per utilizzare la connessione internet del telefono, collegare il dispositivo utilizzando il Bluetooth e ripetere le azioni nel passo (3) sopra.

Se il controller esegue Android:

1. Accoppiare lo smartphone al controller. Per fare ciò:
 - a. Attiva Bluetooth sul telefono.
 - b. Nel controller, scorrere verso il basso dall'area notifiche nella parte superiore dello schermo e toccare l'icona Bluetooth.
 - c. Nel controller, toccare **Accoppia con nuovo dispositivo**. Nell'elenco dei dispositivi nel controller, selezionare il nome del telefono.
 - d. Quando richiesto, toccare **OK** o **Collega** su tutti i dispositivi per confermare che la password sia corretta.
 - e. Nel controller toccare **Fatto**.
2. Nel telefono, quando viene richiesto di consentire il **tethering Bluetooth**, toccare **Consenti**. Se questa notifica non viene visualizzata automaticamente, abilitare l'impostazione sul proprio telefono.

TIP – Per trovare questa impostazione del proprio telefono, aprire l'app delle **Impostazioni** principali ed inserire **tethering** nel campo **Cerca**.

3. Nel controller, aprire il browser Internet e inserire una URL per confermare che il controller può connettersi a Internet.
4. Per utilizzare questa connessione Internet per un collegamento dati RTK Internet, nella pagina collegamento dati dello stile di rilevamento, toccare ► vicino al campo **sorgente GNSS Internet** e selezionare **Controller Internet**. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#).
5. Per finire di utilizzare la connessione Internet del telefono, ritornare alla finestra **Dispositivi e stampanti** e toccare **Scollegare dalla rete di dispositivi**.

Connessione Internet utilizzando un altro dispositivo



NOTE – Questa funzione non è supportata se il controller esegue Android. Per connettere un controller che esegue Android a Internet è necessario utilizzare una connessione Wi-Fi o cellulare nel controller, oppure utilizzare il tethering Internet Bluetooth. Vedere [Impostazione connessione a Internet, page 596](#) e [Configurazione Internet usando uno smartphone separato, page 598](#).

Se si ha un altro dispositivo come un ricevitore GNSS o un telefono mobile, è possibile collegare il controller ad Internet utilizzando tale dispositivo. Questo è particolarmente utile per un collegamento dati internet RTK se la scheda SIM che si desidera utilizzare si trova nel ricevitore o se si desidera essere in grado di utilizzare Internet sul controller per altre funzioni durante il rilevamento RTK.

NOTE – Per collegarsi ad Internet tramite un ricevitore o un telefono cellulare:

- Il modem del dispositivo deve supportare il servizio Bluetooth DUN.
- Il ricevitore deve essere un vecchio ricevitore Trimble, come R10-1 o R8s.
- I modem usati con il software Trimble Access devono supportare comandi AT Hayes compatibili.

Per configurare la connessione:

1. In Trimble Access, toccare  e selezionare **Impostazioni/ Stili di rilevamento**.
2. Nella schermata **Collegamento dati rover** o **Collegamento dati base** dello stile di rilevamento, selezionare **Connessione Internet** dal campo **Tipo**.
3. Toccare  vicino al campo **Sorgente GNSS Internet** per aprire la **schermata sorgente GNSS Internet**.
4. Toccare **Aggiungi** Appare la schermata **Crea nuova sorgente GNSS Internet**.
 - a. Inserire un **Nome** per la sorgente GNSS Internet.
 - b. Se non si è ancora collegato il controller al dispositivo, è possibile farlo ora:
 - i. Toccare **Config**. Appare la schermata **impostazioni Bluetooth** di Windows.
 - ii. Assicurarsi che **Bluetooth** sia impostato su **On**. Poi toccare **Aggiungi dispositivo Bluetooth o altro**.
 - iii. Selezionare **Bluetooth** come tipo dispositivo. Nell'elenco dei dispositivi nel controller, selezionare il nome del telefono.
 - iv. Quando richiesto, toccare **OK** o **Collegare** su tutti i dispositivi per confermare che la password sia corretta.

NOTE – Se l'elenco dei dispositivi Bluetooth nel controller è lunga, scorrere in basso per vedere la conferma della password e i bottoni. La conferma scade dopo alcuni secondi, in questo caso toccare **Cancellare** e ripetere i passi (c) e (d).

- v. Nel controller toccare **Fatto**.
- vi. Tornare alla schermata **Crea nuova sorgente GNSS Internet** e configurare le impostazioni di connessione per il modem collegato.

- c. Nel campo **Modem Bluetooth** selezionare il dispositivo a cui è collegato il controller.
- d. Nel campo **APN**, toccare ► per scegliere il metodo per selezionare il Nome Punto di Accesso (APN) per il fornitore di servizi Internet. Questo è il fornitore che fornisce la scheda SIM del ricevitore:
 - Scegliere **SIM predefinita** per caricare il profilo APN selezionato direttamente dalla scheda SIM nel dispositivo.
 - Scegliere **Seleziona Nome Punto di Accesso (APN)** per selezionare la propria **Posizione** e il proprio **Fornitore e piano** dalla procedura guidata APN in Trimble Access. Toccare **Accetta**.
 - Scegliere **Carica dal modem** per collegarsi al ricevitore e caricare le informazioni APN dal modem nel ricevitore collegato. L'opzione **Carica da modem** è disponibile solo se il ricevitore ha installato il firmware versione 5.50 o successiva.
- e. Nel campo **Numero da chiamare**, immettere *99***1#.*99***1# è un codice di accesso standard per il Internet mobile. Se non si riesce a connettersi usando *99***1#, contattare il proprio provider Internet mobile.
- f. Se necessario, inserire un **Nome utente** e **Password** . Per impostazione predefinita, questi campi sono entrambi impostati su **guest**
- g. Toccare **Accetta**.


NOTE - Se appare un messaggio che avvisa che i dettagli del servizio Bluetooth DUN per il dispositivo collegato non possono essere risolti, il dispositivo potrebbe non supportare il Bluetooth DUN. Provare a collegarsi al telefono utilizzando gli stessi passi per lo [smartphone](#).

5. Nella schermata **Sorgente GNSS Internet**:
 - a. Selezionare la sorgente GNSS Internet appena creata.
 - b. Se è necessario un PIN, inserire il PIN nel campo **Pin modem**.
 - c. Toccare **Accetta**.

La sorgente GNSS Internet appena creata viene visualizzata nel campo **Sorgente GNSS Internet** nella schermata **collegamento dati rover** o **Collegamento dati base** dello stile di rilevamento.

6. Configurare le impostazioni della **sorgente di correzione GNSS** nello stile di rilevamento, come necessario. Vedere [Configurare un collegamento dati internet rover, page 443](#) o [Configurare un collegamento dati internet base, page 448](#).
7. Toccare **Memorizza**.

Metodi misurazione rilevamento convenzionale

Per misurare punti utilizzando i dati dallo strumento convenzionale collegato, completare l'installazione stazione e poi toccare  e selezionare **Misurare** e poi selezionare il metodo di misurazione da utilizzare:

- Usare **Misura topog** per misurare un punto topografico.
- Utilizzare **Misura codici** per misurare e codificare un'osservazione in un passo.
- Utilizzare **Misura cicli** per misurare serie multiple di osservazioni.
- Utilizzare **Misura alla superficie** per calcolare e memorizzare la distanza più vicina dal punto misurato alla superficie selezionata.
- Utilizzare **Misurare punti su un piano** per definire un piano e quindi misurare i punti ad esso relativi.
- Utilizzare **Misurare asse 3D** per misurare un punto relativo a un asse 3D.
- Utilizzare **Topografico continuo** per misurare una linea di punti ad un intervallo fisso.
- Utilizzare **Scansione** per catturare digitalmente la forma di oggetti fisici utilizzando una stazione totale che ha la tecnologia Trimble VISION.
- Utilizzare **Scansione superficie** per definire una superficie e poi scansionare dei punti sulla stessa

Vedere anche:

- [Misurare dei punti usando un telemetro laser.](#), page 572
- [Memorizzare profondità utilizzando un ecoscandaglio](#), page 575
- [Misurare punti usando il localizzatore servizi](#), page 578
- [Per misurare un punto di verifica](#), page 612
- [Punti di costruzione](#), page 304



TIP - Guardare la playlist [Misurazione con Trimble Access](#) sul canale [YouTube Trimble Access](#) per una panoramica sulla misurazione di un rilevamento topografico o come realizzato, incluso l'uso di **Codici misura** per aggiungere le informazioni attributo e visualizzare i punti e le linee nella mappa utilizzando simboli diversi.

Misurare un punto topografico

Per configurare le impostazioni per i punti misurati in un rilievo convenzionale, toccare **Opzioni** nella maschera **Misura topografica**. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare il tasto software **Opzioni**.)

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura topo**.
2. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**. Vedere [Selezionare i codici caratteristica in Misura punti o Misura topografica, page 681](#).

Se il codice selezionato ha degli attributi, viene visualizzato il tasto software **Attrib**. Toccare **Attrib** e inserire i campi attributo. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#). Toccare **Memorizza**.

3. Nel campo **Metodo** selezionare un metodo di misurazione.
4. Inserire un valore nel campo **Altezza mira**. Vedere [Altezza mira, page 369](#)
5. Puntare lo strumento verso la mira, il prisma o, se si usa il modo DR, all'oggetto da misurare.
Per ruotare lo strumento all'angolo indicato sullo schermo toccare **Gira**.
6. Toccare **Misurare**.

Se non si è selezionata la casella di controllo **Visualizza prima della memorizzazione**, il punto viene memorizzato automaticamente e il nome punto si incrementa (in base all'impostazione **Dimensione passo punto automatica**). Il software memorizza le osservazioni grezze (A.Or., A.Ver. e Dist. Incl.).

Se nello stile di rilevamento si seleziona la casella di controllo **Visualizza prima della memorizzazione**, sullo schermo vengono visualizzate le informazioni relative alla misurazione. Per visualizzare le informazioni disponibili, toccare la freccia a sinistra.

7. Toccare **Memorizza**.
Se si seleziona l'opzione **Media automatica** nello stile di rilevamento e un'osservazione in un punto duplicato si trova entro le tolleranze specificate per il punto duplicato, l'osservazione e la posizione media calcolata (tramite tutte le posizioni punto disponibili) vengono salvate automaticamente.

TIP –

- Per cercare il prossimo nome punto disponibile, toccare **Trova**. Immettere il nome punto dal quale si vuole iniziare a cercare (per esempio 2000) e toccare **Invio**. Il software ricerca il successivo nome punto disponibile dopo 2000 e lo inserisce nel campo **Nome punto**.
- Quando lo strumento EDM è in modalità tracking, ruotare lo strumento verso il punto successivo e quindi toccare **Leggi**. L'ultimo punto viene memorizzato e viene effettuata una misurazione al punto successivo.
- Per aggiungere punti topografici a un file CSV, ad esempio per creare un elenco di punti di controllo, abilitare l'opzione **Aggiungere a file CSV** nel lavoro. Vedere [Impostazioni aggiuntive](#), [page 126](#).
- Mentre si misura un punto in modalità DR con una deviazione standard determinata, toccare **Enter** per accettare la misurazione prima che la deviazione standard sia stata soddisfatta.

Misurare con osservazioni medie

In un rilevamento convenzionale, aumenta la precisione di misurazione effettuando una media di un numero predefinito di osservazioni

NOTE – Il metodo osservazioni medie non è disponibile quando si è connessi a un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12.

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura topo**.
2. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**. Vedere [Selezionare i codici caratteristica in Misura punti o Misura topografica](#), [page 681](#).

Se il codice selezionato ha degli attributi, viene visualizzato il tasto software **Attrib**. Toccare **Attrib** e inserire i campi attributo. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto](#), [page 675](#). Toccare **Memorizza**.

3. Nel campo **Metodo**, selezionare **Osservazioni medie**.
4. Per impostare il numero di osservazioni da effettuare dallo strumento, toccare **Opzioni**.
5. Inserire un valore nel campo **Altezza mira**. Vedere [Altezza mira](#), [page 369](#)
6. Puntare lo strumento verso la mira, il prisma o, se si usa il modo DR, all'oggetto da misurare.
7. Toccare **Misurare**.

Mentre lo strumento sta effettuando le misurazioni, sono visualizzate le deviazioni standard per l'angolo orizzontale (HA), l'angolo verticale (VA) e la distanza inclinata (SD).

8. Toccare **Memorizza**.

TIP -

- Per cercare il prossimo nome punto disponibile, toccare **Trova**. Immettere il nome punto dal quale si vuole iniziare a cercare (per esempio 2000) e toccare **Invio**. Il software ricerca il successivo nome punto disponibile dopo 2000 e lo inserisce nel campo **Nome punto**.
- Quando si misura un'**Osservazione Media** toccare **Enter** per accettare la misurazione prima che sia stato completato il numero richiesto di osservazioni.

Misurazioni da angoli o angoli e distanza

In un rilevamento convenzionale, è possibile misurare un punto da un angolo orizzontale e verticale oppure soltanto da un angolo orizzontale. In alternativa misurare un punto da angoli e distanza.

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura topo**.
2. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
3. Nel campo **Metodo** selezionare **Solo angoli**, **Solo angolo orizzontale** o **Angoli e distanza**.
4. Nel campo **Altezza mira** immettere l'altezza della mira.
5. Per impostare la prospettiva di offset degli oggetti, toccare **Opzioni** e modificare le impostazioni nella casella gruppo **Servomotore/robotico**. Per ulteriori informazioni, vedere [Servo/Robotico](#), page 332.
6. Quando si utilizza il metodo di misurazione **Angoli e distanza** toccare **Dist** per misurare e fissare una distanza orizzontale, quindi girare lo strumento. La distanza resterà fissa ma gli angoli orizzontali e verticali cambieranno.

NOTE - La distanza ritorna a ? se l'impostazione **Test mira** è attiva nella schermata **Impostazioni strumento** e lo strumento è ruotato per più di 30 cm rispetto alla mira. Vedere [Test mira](#), page 403

7. Toccare **Misurare**.
8. Se nello stile di rilevamento si seleziona la casella di controllo **Visualizza prima della memorizzazione**, appare l'osservazione regolata per la distanza di offset. Toccare **Memorizza**.

NOTE - Le osservazioni con solo due angoli da due diversi punti noti possono essere "mediate" per il calcolo del punto di intersezione. Per mediare le osservazioni, queste devono essere memorizzate con lo stesso nome punto. Quando viene visualizzata la schermata Punto duplicato: appare il messaggio **fuori tolleranza**, selezionare **Media**. In alternativa, eseguire la media utilizzando **Calcola media**. Selezionare il metodo di averaging nella schermata **Impostazioni cogo**.

Misurazione da offset angolo

In un rilevamento convenzionale ci sono tre metodi di offset angolo che si possono usare per osservare un punto che è inaccessibile:

- Il metodo **Offset angolo** tiene la distanza orizzontale dalla prima osservazione e la combina con l'angolo orizzontale e l'angolo verticale proveniente dalla seconda osservazione per creare un'osservazione nella posizione di offset.
- Il metodo **Offset angolo ver.** tiene la distanza orizzontale e l'angolo orizzontale dalla prima osservazione e combina ciò con l'angolo verticale proveniente dalla seconda osservazione per creare un'osservazione nella posizione di offset.
- Il metodo **Offset angolo or.** tiene la distanza inclinata e l'angolo verticale dalla prima osservazione e combina ciò con l'angolo orizzontale proveniente dalla seconda osservazione per creare un'osservazione nella posizione di offset.

Le osservabili grezze provenienti dalla prima e dalla seconda osservazione sono memorizzate nei file lavoro come record HA, VA, e SD e possono essere esportati.

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura topo**.
2. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
3. Nel campo **Metodo** selezionare **Offset angolo**, **Offset angolo or.** oppure **Offset angolo ver.**

Quando si utilizza il metodo di misurazione **Offset angolo or.**, l'altezza della mira dalla prima osservazione viene applicata all'osservazione dell'offset dell'angolo orizzontale.

Quando si utilizzano i metodi di misurazione **Offset angolo** o **Vert. offset angolo** non è necessario inserire il valore **Altezza mira**. Le misurazioni dell'offset sono rispetto alla posizione dell'offset e l'altezza mira non viene utilizzata in alcun calcolo. Per garantire che l'altezza della mira non venga applicata all'osservazione, viene automaticamente memorizzata un'altezza mira di 0 (zero) al database del software.

4. Se si utilizza la tecnologia Autolock, toccare **Opzioni** e selezionare la casella di spunta **Autolock off per gli offset**, la tecnologia Autolock viene automaticamente disabilitata e poi ri-attivata dopo la misurazione.
5. Puntare lo strumento verso la mira, il prisma o, se si usa il modo DR, all'oggetto da misurare.
6. Toccare **Misurare**.
Viene visualizzata la prima osservazione.
7. Girare verso la posizione di offset, poi toccare **Misura**. Le due osservazioni vengono combinate in una sola.
8. Se nello stile di rilevamento si seleziona la casella di controllo **Visualizza prima della memorizzazione**, appare l'osservazione regolata per la distanza di offset. Toccare **Memorizza**.

Misurazione da offset distanza

In un rilevamento convenzionale impiegare questo metodo di osservazione quando un punto è inaccessibile ma è possibile misurare una distanza orizzontale dal punto di mira all'oggetto. L'offset distanza consente di effettuare l'offset in uno, due o tre distanze in una sola operazione.

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura topo**.
2. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
3. Nel campo **Metodo** selezionare **Offset distanza**.
4. Nel campo **Altezza mira** immettere l'altezza della mira.
5. Selezionare **opzioni** per:
 - Impostare la prospettiva di offset degli oggetti. Modificare le impostazioni nella casella gruppo **Servomotore/Robotico**. Per maggiori informazioni vedere [Servo/Robotico, page 332](#).
 - Ripristinare automaticamente i valori di offset distanza a 0 dopo aver memorizzato una misurazione. Selezionare la casella di controllo **Ripristina offset dopo memorizzazione**.
Questa opzione è utile quando in genere si misura solo un offset. Se in genere si ripete una misurazione, lasciare la casella di spunta **Ripristina offset dopo memorizzazione** non selezionata, in modo che il software ricordi i valori di offset per la misurazione successiva.
 - Per pre-configurare due valori per **Offset S/D** inserire valori nei campi **Offset S/D personalizzato 1** e **Offset S/D personalizzato 2**.
6. Se applicabile, nel campo **Offset S/D** inserire l'offset a sinistra o a destra dalla mira all'oggetto.
Se sono stati configurati offset personalizzati nella schermata **Opzioni**, toccare **►** e poi selezionare l'offset.

TIP – Per impostare i tre valori offset su 0, toccare **►** e selezionare **Imposta offset su 0**. Se tutti e tre i campi sono impostati a 0 la misurazione verrà considerata come una misurazione **Angolo e distanza**. L'opzione **Imposta offset su 0** è disponibile anche dai campi **Offset dentro/fuori** e **Offset Dist.V.**

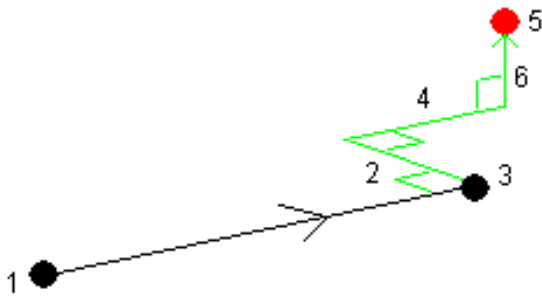
7. Immettere l' **Offset dentro/fuori** dalla mira all'oggetto, se applicabile.
8. Immettere l' **Offset distanza vert.** dalla mira all'oggetto, se applicabile.
9. Toccare **Misurare**.
10. Se nello stile di rilevamento si seleziona la casella di controllo **Visualizza prima della memorizzazione**, appare l'osservazione regolata per la distanza di offset. Toccare **Memorizza**.

Il software memorizza nel record del punto l'angolo orizzontale compensato, l'angolo verticale e la distanza inclinata, nonché un record di offset con i dettagli di misurazione dell'offset.

La figura seguente mostra un esempio di misurazione del punto 5 con l'opzione **Direzioni di offset e picchettamento** impostata su **Dalla prospettiva dello strumento**:

- offset a sinistra (2) della mira (3)
- offset fuori (4) dalla stazione dello strumento (1)

- offset verticale (6)

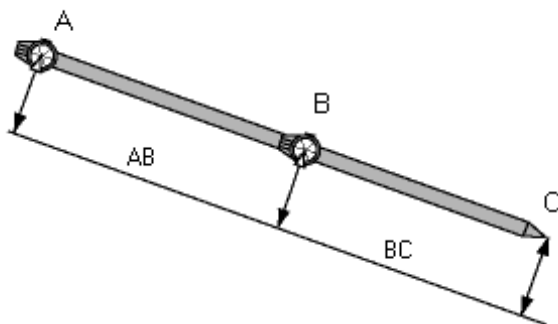




Misurazione da offset prisma doppio

In un rilevamento convenzionale, impiegare questo metodo di misurazione per coordinare un punto che non può essere osservato direttamente con un'asta in una posizione a piombo.

NOTE - L'uso di un prisma inclinabile con l'appropriato offset nodale potrà dare risultati precisi indipendentemente dalla direzione di inclinazione della palina. Prismi che non devono essere inclinati (come il prisma Trimble Serie VX/S 360°) non correggono l'angolo verticale e la distanza inclinata per la differenza tra il centro ottico del prisma e la linea centrale dell'asta.

1. Come mostrato nella figura seguente, distanziare due prismi (A e B) nella palina. La distanza BC è nota.



2. Toccare  e selezionare **Misurare** e poi eseguire l'impostazione stazione. Vedere [Impostazione stazione, page 346](#).
3. Toccare  e selezionare **Misura / Misura topo**.
4. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
5. Nel campo **Metodo** selezionare **Offset prisma doppio**.
6. Completare i campi come necessario.

TIP – Inserire un valore **Tolleranza AB** per generare un avviso se c'è differenza tra la distanza digitata AB tra i due prismi e la distanza AB tra i due prismi misurata. Il superamento della tolleranza può indicare che la distanza AB inserita non è corretta o che potrebbe indicare lo spostamento dei poli tra la misurazione fino al prisma A quella fino al prisma B.


7. Toccare **Misurare**. Effettua due misurazioni.

Il software calcola la posizione oscurata (C) e la memorizza in un'osservazione non elaborata A Or AV DP

Le osservazioni grezze vengono memorizzate internamente nel file di lavoro e sono disponibili per l'esportazione.

Misurare un oggetto circolare

In un rilevamento convenzionale, impiegare questo metodo di misurazione per calcolare il punto centrale di un oggetto circolare, come un serbatoio d'acqua o un silo.

1. Toccare  e selezionare **Misura / Misura topo**.
2. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
3. Nel campo **Metodo**, selezionare **Oggetto circolare**.
4. Per selezionare il metodo di calcolo, toccare **Opzioni**. Vedere [Metodi di calcolo](#).
5. Se si utilizza una stazione totale non motorizzata e si seleziona il metodo bisezione tangente, è necessario ruotare la stazione totale per metà angolo in modo che questa possa completare le misurazioni.

Le stazioni totali motorizzate eseguono automaticamente le misurazioni quando utilizzano il metodo bisezione tangente o quando utilizzano il metodo centro + tangente.

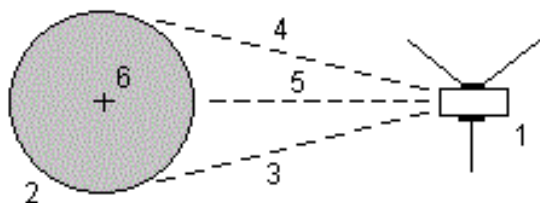
Metodi di calcolo

Quando si misura un oggetto circolare, è possibile selezionare uno dei seguenti metodi di calcolo:

Metodo bisezione tangente

Il metodo bisezione tangente esegue le misurazioni solo angoli dei bordi visibili sul lato sinistro e sul lato destro dell'oggetto circolare e poi esegue una misurazione DR su un punto sulla circonferenze dell'oggetto circolare.

Il software utilizza le tre misurazione per calcolare il raggio dell'oggetto circolare. Aggiunge il raggio distanza alla misurazione DR e memorizza una osservazione grezza di HA VA SD al centro dell'oggetto.

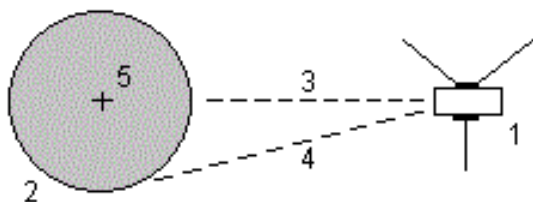


- | | | | |
|--------------|-------------------------------|----------|-------------------|
| 1 | Stazione totale | 2 | Oggetto circolare |
| 3 e 4 | Misurazione angolo e distanza | 5 | Misurazione DR |
| 6 | Centro dell'oggetto | | |

Metodo centro + tangente

Il metodo centro + tangente esegue una misurazione angolo e distanza dalla faccia anteriore centrale dell'oggetto circolare e poi osserva una misurazione solo angoli dal lato dell'oggetto circolare.

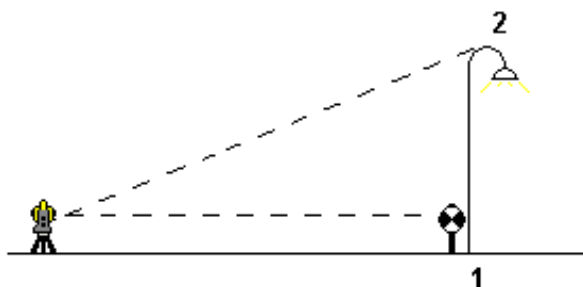
Da queste due misurazioni, il software calcola il punto centrale dell'oggetto circolare e lo memorizza come osservazione grezza HA VA SD. Calcola anche il raggio e lo memorizza assieme all'osservazione.



- | | | | |
|----------|-------------------------------|----------|-------------------------|
| 1 | Stazione totale | 2 | Oggetto circolare |
| 3 | Misurazione angolo e distanza | 4 | Misurazione solo-angoli |
| 5 | Centro dell'oggetto | | |

Misurare un oggetto remoto

In un rilevamento convenzionale impiegare questo metodo per calcolare l'altezza e/o la larghezza di un oggetto remoto qualora lo strumento non supporti il modo DR o se non è possibile misurare una distanza. Vedere la figura seguente:



1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura topo**.
2. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
3. Nel campo **Metodo**, selezionare **Oggetto remoto**.
4. Misurare un angolo e la distanza dalla parte inferiore dell'oggetto remoto (1).
5. Impostare il metodo necessario.
6. Mirare verso il punto remoto (2).
7. Toccare **Memorizza**.
8. Ripetere le operazioni 6 e 7 per effettuare più osservazioni di oggetto remoto.

Utilizzando la prima misurazione e gli angoli A.Or. A.Ver., il software Trimble Access calcola la posizione dell'oggetto remoto mostrando la larghezza e la differenza di quota dal punto base. L'osservazione alla base dell'oggetto remoto è memorizzata come A.Or., A.Ver., Dist. Incl. Il punto remoto è memorizzato come A.Or., A.Ver. con il valore Dist. Incl. calcolato, inclusa l'Altezza oggetto e la Larghezza oggetto.

Per misurare un punto di verifica

In un rilevamento topografico convenzionale, misurare un punto controllo classe per verificare l'installazione stazione e assicurarsi che la strumentazione sia orientata correttamente.

1. Per aprire la schermata **Punto di controllo**:
 - Dalla schermata **Misura topo**, toccare **Controllo**.
 - Toccare e mantenere premuto la posizione del punto nella mappa e poi selezionare **Punto di controllo**.
 - Da qualsiasi punto nel software, premere **Ctrl + K**.

Appare la schermata **Punto di controllo**, per effettuare una misurazione di controllo di un punto generale.

TIP – Per effettuare una misurazione di controllo per un punto all'indietro, toccare **Contr BS** nella schermata **Punto di controllo**, o toccare e tenere premuto nella mappa senza selezionare un punto e selezionare **Controlla mira indietro**. Si visualizza la finestra **Controlla mira indietro**.

2. Digitare il nome del punto da controllare.

Se si utilizza una strumentazione con servomotore o robotica, questa ruota verso il punto da controllare.

Se il punto è un punto mira-indietro, il target mira-indietro viene selezionato automaticamente. Verificare che i dettagli siano corretti.

3. Selezionare il metodo di misurazione ed inserire le informazioni richieste del metodo selezionato.
4. Digitare l'altezza target.

Quando si misura alla tacca di una [base prisma poligonale Trimble](#), toccare  e quindi selezionare **tacca S** o **tacca SX**.

5. Toccare **Misurare**.

Se si è selezionato **Visualizza prima di memorizzare** nella schermata di impostazione **Punto topo** vengono visualizzati i delta controllo misurazione.

Se l'installazione stazione è:

- la stessa di quando si è misurato il punto, i delta sono la differenza dei valori tra l'osservazione originale e l'osservazione di controllo. I delta visualizzati sono: angolo orizzontale, distanza verticale, distanza orizzontale e distanza pendenza.
- differente rispetto a quando si è misurato il punto, i delta sono relativi alle migliori coordinate esistenti dal punto di origine al punto di controllo. I delta visualizzati sono: azimuth, distanza verticale, distanza orizzontale e distanza pendenza.

NOTE – Se il punto è fuori tolleranza, è possibile **Memorizzare come controllo** o **Memorizzare e ri-orientare**. L'opzione memorizza e ri-orienta salva un'altra osservazione che fornisce un nuovo orientamento per i punti successivi misurati nell'installazione stazione corrente. In una installazione stazione con mire-indietro multiple (installazione stazione plus o resezione), la misurazione controllo mira-indietro verifica la prima mira-indietro. La memorizzazione e il riorientamento modifica efficacemente l'installazione stazione con mire-indietro multiple in un'installazione stazione singola.

6. Cliccare **Enter**. Il punto è memorizzato con la classificazione **Controllo**. Vedere [Gestire punti con nomi duplicati, page 816](#)

Misurare cicli di osservazioni

Questa sezione descrive come misurare molteplici serie (cicli) di osservazioni con uno strumento convenzionale. È possibile misurare uno o più cicli di osservazioni, o uno o più serie di osservazioni per punto per ciclo.

1. Toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura cicli**.
2. Toccare **Opzioni** per configurare le opzioni dei cicli. Vedere [Opzioni Impostazione stazione più, resezione e cicli, page 353](#).

Prima di iniziare a misurare i punti, assicurarsi che le impostazioni **Ordine faccia** e **Serie per punto** siano corrette. Non è possibile modificare queste impostazioni dopo aver avviato la misurazione dei punti.

3. Creare l'elenco dei cicli tramite l'osservazione di ogni punto da includere nel ciclo della prima faccia. Seguire la stessa procedura adottata per misurare un punto topografico.

Se si misura la distanza dalle mire statiche quando vi sono due prismi vicini, utilizzare la tecnologia FineLock oppure FineLock a lunga portata.

Se si utilizza un Stazione Spaziale Trimble VX o Stazioni totali Trimble Serie S selezionare la casella di spunta **Misurazione target interrotta** nella schermata **Controlli mira**, se è probabile che la misurazione venga interrotta, per esempio, quando si misura in presenza di traffico.

Assicurarsi che l'altezza della mira e la costante prisma inserite siano corrette per ogni punto osservato. Non è possibile modificare questi valori in cicli successivi.

4. Per iniziare a misurare cicli:
 - a. Toccare **Faccia finale**.
 - b. Se si sta utilizzando uno strumento con servomotore o robotico per misurare un punto noto (con coordinate), toccare il tasto software **Gira**. In alternativa, per girare automaticamente lo strumento con servomotore verso il punto, impostare **Rotazione automatica con servomotore** su **A.Or. & A.Ver.** o su **Solo A.Or.**.

NOTE - Quando si utilizzano strumenti con servomotore o robotici, controllare che lo strumento abbia puntato la mira con precisione. Quando si misura una mira DR con una stazione totale Trimble con cicli automatizzati, il software esegue una pausa per consentire all'utente di puntare la mira. L'utente **deve** puntare e misurare il punto manualmente per poter continuare.

- c. Quando il software raggiunge la fine di un elenco di cicli in cui sono stati saltati punti, il software chiede se si desidera ritornare all'osservazione dei punti che sono stati saltati durante il ciclo. Le osservazioni possono essere saltate di nuovo se necessario.

Durante la misurazione dei cicli, il software:

- imposta come predefiniti i dettagli corretti per ciascun punto osservato;
- Mostra le osservazioni della faccia corrente, il numero della serie corrente e il numero totale delle serie da misurare (indicato tra parentesi) e il numero del ciclo corrente e il numero totale

di cicli da misurare (indicato tra parentesi).

Ad esempio, "Faccia 1 (2/2) (1/3)" indica che lo strumento si trova sulla faccia 1 della seconda serie di due e al primo di tre cicli.

- indica all'utente di cambiare faccia quando necessario. Con strumenti servo-comandati questo avviene automaticamente.
 - Si accende automaticamente ed esegue la misurazione quando si utilizza la tecnologia Aggancio automatico o FineLock e **Cicli automatizzati** è attivata.
5. Quando tutte le osservazioni sono complete, appare la schermata **Deviazioni standard**. Per esaminare le deviazioni standard delle osservazioni e rimuovere le osservazioni di cattiva qualità, vedere [Esaminazione deviazione standard dopo i cicli, page 616](#).
 6. Per salvare e uscire dai cicli, toccare **Chiudi**. Cliccare **Si** per confermare.

Misurare percorsi

Durante un'**impostazione stazione più** o una **Resezione**, o quando si utilizza il metodo di misurazione **Misura cicli** è possibile misurare cicli multipli di osservazioni.

Un ciclo può essere costituito da:

- singole osservazioni faccia 1
- Osservazioni corrispondenti faccia 1 e faccia 2

I cicli possono essere utilizzati in molti modi diversi, in base all'attrezzatura disponibile, all'accessibilità di punti e alle procedure per osservare i punti, ad esempio l'ordine di esecuzione delle osservazioni.

Costruire un elenco di cicli

L'elenco di **cicli contiene** i punti impiegati nelle osservazioni dei cicli.

Il software costruisce automaticamente l'elenco dei cicli per ogni punto aggiunto a un'**impostazione stazione più** o una **Resezione**, o quando si misura un punto per la prima volta utilizzando il metodo di misurazione **Misura cicli**.

L'elenco di cicli contiene informazioni su ogni punto, come nome del punto, codice, altezza della mira, costante prisma e ID mira. Non è possibile modificare la costante prisma o l'altezza della mira per i cicli successivi.

NOTE - Dato che il software Trimble Access utilizza i valori dell'altezza della mira e della costante prisma memorizzati durante la costruzione dell'elenco dei cicli, bisogna inserire l'altezza della mira e la costante prisma corretti quando i punti vengono aggiunti all'elenco dei cicli.

Il numero massimo di punti nell'elenco dei cicli quando:

- Si utilizza il metodo di misurazione **Misura cicli** è di 200
- Durante l'**impostazione stazione più** o **Resezione** è di 25.

Per completare l'elenco dei cicli, toccare **Fine faccia**.

NOTE – Non è possibile modificare l'elenco di cicli. Prima di toccare **Fine faccia**, assicurarsi di osservare tutti i punti per includere le osservazioni dei cicli.

Includere/escludere la mira indietro da una serie di cicli

Trimble consiglia di osservare l'orientamento all'indietro su entrambe le facce se si rilevano osservazioni in avanti su entrambe le facce. Se si esclude l'orientamento all'indietro:

- La o le osservazioni con orientamento all'indietro rilevate durante l'impostazione stazione vengono utilizzati per il calcolo degli MTA.
- se non si misura l'orientamento all'indietro nella faccia 2, le misurazioni faccia 2 osservate mediante **Misura cicli** non saranno utilizzate quando si calcolano gli MTA.

Esaminazione deviazione standard dopo i cicli

Quando si misurano i cicli, utilizzare la deviazione standard mostrata dopo ogni ciclo per esaminare la qualità delle osservazioni e scartare le osservazioni scarse.

NOTE – Ogni singolo ciclo viene salvato nel lavoro solamente quando l'utente tocca **Chiudi** o **+ ciclo** per uscire dalla finestra **Deviazioni standard**.

Per osservare un altro ciclo, toccare **+ Ciclo** .

Per memorizzare la sessione di cicli corrente, toccare **Chiudi** . Cliccare **Si** per confermare.

Per visualizzare maggiori informazioni su un punto, selezionarlo e toccare **Dettagli**.

Per visualizzare o modificare i residui di ciascuna singola osservazione per un punto, toccare una volta il punto nell'elenco.

Se è stato abilitato un punto misurato per essere aggiunto a un file CSV, selezionare l'opzione **Aggiungi a file CSV** .

Per uscire dai cicli e per cancellare tutte le osservazioni dei cicli, toccare **Esc** .

Se si tocca **+Ciclo** dopo che lo strumento ha completato il numero di cicli richiesto, lo strumento effettua un ulteriore ciclo di osservazioni. Se si vuole che lo strumento effettui più di un ciclo supplementare, inserire il numero totale di cicli richiesti **prima** di toccare **+Ciclo** .

Per misurare ad esempio tre cicli automaticamente e poi misurare altri tre cicli:

1. Inserire 3 nel campo **Numero di cicli** .
2. Una volta che lo strumento ha misurato 3 cicli, digitare 6 nel campo **Numero di cicli** .
3. Toccare **+Ciclo**. Lo strumento misura il secondo gruppo di 3 cicli.

Misurare a una superficie

Utilizzare il metodo misurazione **Misura alla superficie** per calcolare e memorizzare la distanza più vicina dal punto misurato al modello di superficie selezionato. Il modello di superficie può essere un [modello BIM](#) o un [Modello digitale del terreno \(DTM\)](#).

NOTE - Se è selezionata più di una superficie, viene utilizzata la superficie più vicina.

1. Se la superficie è in:

- un DTM, toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura alla superficie**. Se è disponibile più di una superficie, selezionare la superficie nel campo **Seleziona superficie**.
- un modello BIM, selezionare la superficie nella mappa e poi dal menu tocca e mantieni premuto selezionare **Misura alla superficie selezionata**.

NOTE - Per selezionare la superficie, il modello BIM deve essere visualizzato come un oggetto solido e lo strato contenente la superficie deve essere selezionabile.

TIP - È possibile scegliere se selezionare le superfici nella mappa o **Facce individuali** se selezionare **Oggetto completo**. Per modificare la modalità **Selezione Superficie**, toccare **☞** e selezionare la modalità **Selezione Superficie** desiderato. Vedere [Modalità di selezione modello BIM](#), page 192.

2. Immettere la **Distanza al limite di superficie**.

3. Se necessario, immettere un valore nel campo **Altezza antenna/Altezza mira**.

4. Toccare **Avvio**.

Se la superficie non è già visibile nella mappa, diventa visibile.

Il software calcola e riporta la distanza più vicina dalla posizione corrente al modello di superficie selezionato e la visualizza nel campo **Distanza dalla superficie**. La **Distanza alla superficie** viene visualizzata solamente se è entro il **Limite distanza alla superficie**.

La posizione sulla superficie è evidenziata nella mappa e viene tracciata una linea dalla posizione misurata alla posizione sulla superficie. Le distanze negative sono segnalate come posizioni tra voi e il modello e le distanze positive sono segnalate come posizioni all'altro lato del modello.

TIP - Se il software mostra l'avviso **Modelli di terreno sono in disaccordo**, nella mappa ci sono superfici sovrapposte con quote diverse. Nascondere le superfici non utilizzate nella scheda **File mappa** del **Gestore strati**. Vedere [Gestione degli strati dei file mappa](#)

5. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.

6. Toccare **Misurare**.

7. Toccare **Memorizza**.

Il valore della **Distanza dalla superficie** e le coordinate del punto più vicino sulla superficie sono memorizzati con il punto misurato e possono essere visualizzati in **Esamina lavoro** e **Gestione punti**.

Misurare i punti di una superficie piana


In un rilevamento convenzionale, il metodo di misurazione "Misurare punti su una superficie" è impiegato per definire una superficie e quindi misurare i punti ad essa relativi.

Per definire una superficie orizzontale, verticale o inclinata è possibile selezionare dei punti già rilevati nel lavoro o misurando nuovi punti. Dopo aver definito la superficie, misurare un:

- Misurazione **Solo angoli** della superficie per creare un'osservazione con angoli e distanza calcolata sulla superficie stessa.
- Misurazione **Angoli e distanza** della superficie per calcolare l'offset perpendicolare alla superficie stessa.

Il tipo di superficie calcolata dal software dipende dal numero di punti selezionati:

Numero di punti	Tipo superficie
1	Orizzontale
2	Verticale attraverso 2 punti
3 o più	Piano con residuali (per 3 punti, i residuali sono pari a 0). La superficie può essere una superficie "Libera", cioè creata come miglior adattamento di superficie (di solito inclinata) attraverso tutti i punti, o una superficie "Verticale", cioè ristretta come miglior adattamento di superficie verticale attraverso tutti i punti. Toccare il tasto soft Libera / Verticale per passare tra le due modalità.


1. Toccare  e selezionare Misura / **Misura punti su una superficie piana**.
2. Per definire la superficie:
 - a. Toccare **Aggiungere** per selezionare il [metodo selezione punti](#) e poi selezionare il punto(i) da usare per definire la superficie, o toccare **Misurare** per andare alla schermata **Misurare punto** e misurare un nuovo punto da usare nella definizione della superficie. Aggiungere o misurare tutti i punti necessari per definire la superficie in questione.
 - b. Toccare **Calcolare** per calcolare la superficie.
 - c. Se la superficie usa 3 o più punti, l'utente può toccare **Verticale** per calcolare una superficie vincolata verticalmente. Se necessario, toccare **Libera** per ricalcolare la superficie usando l'adattamento migliore attraverso tutti i punti.
 - d. Usare i valori nella colonna **Residui** per identificare tutti i punti che si vuole escludere. Toccare una riga nella tabella per escludere o includere un punto e per ricalcolare automaticamente la superficie. I valori nella colonna **Residui** vengono aggiornati.
3. Toccare **Continuare** per misurare i punti relativi alla superficie.
4. Digitare il **nome del punto**.

5. Selezionare il **Metodo** da usare per calcolare il punto:
 - La misurazione **Angolo e distanza** calcola le coordinate per il punto misurato e la distanza dal punto alla superficie.
 - La misurazione **Solo angolo** calcola le coordinate del punto osservato usando l'intersezione degli angoli misurati e della superficie.

TIP - Quando si usa la misurazione **Angoli e distanza**, bisogna configurare le **Impostazioni EDM** della strumentazione per attivare la modalità "localizzazione" e quindi poter vedere l'aggiornamento in tempo reale della distanza Delta della superficie di campo.

6. Toccare **Misurare**.
7. Toccare **Memorizza**.

Misurare un punto relativo ad un asse 3D

1. Toccare  e selezionare **Misura / Misura assi 3D**.
2. Digitare o misurare i due punti che definiscono un asse 3D.
3. Toccare **Opzioni** per selezionare il formato della visualizzazione delta per i punti misurati in relazione all'asse.
4. Toccare **Avanti**.

Lo strumento viene automaticamente messo in modo TRK. Quando il software Trimble Access riceve una distanza, i campi delta vengono automaticamente aggiornati.

Se non si misura la distanza da un prisma, utilizzare le funzioni dello strumento per impostare il modo DR.

L'utente può accettare la misurazione TRK o toccare **Misura** per effettuare una misurazione STD.

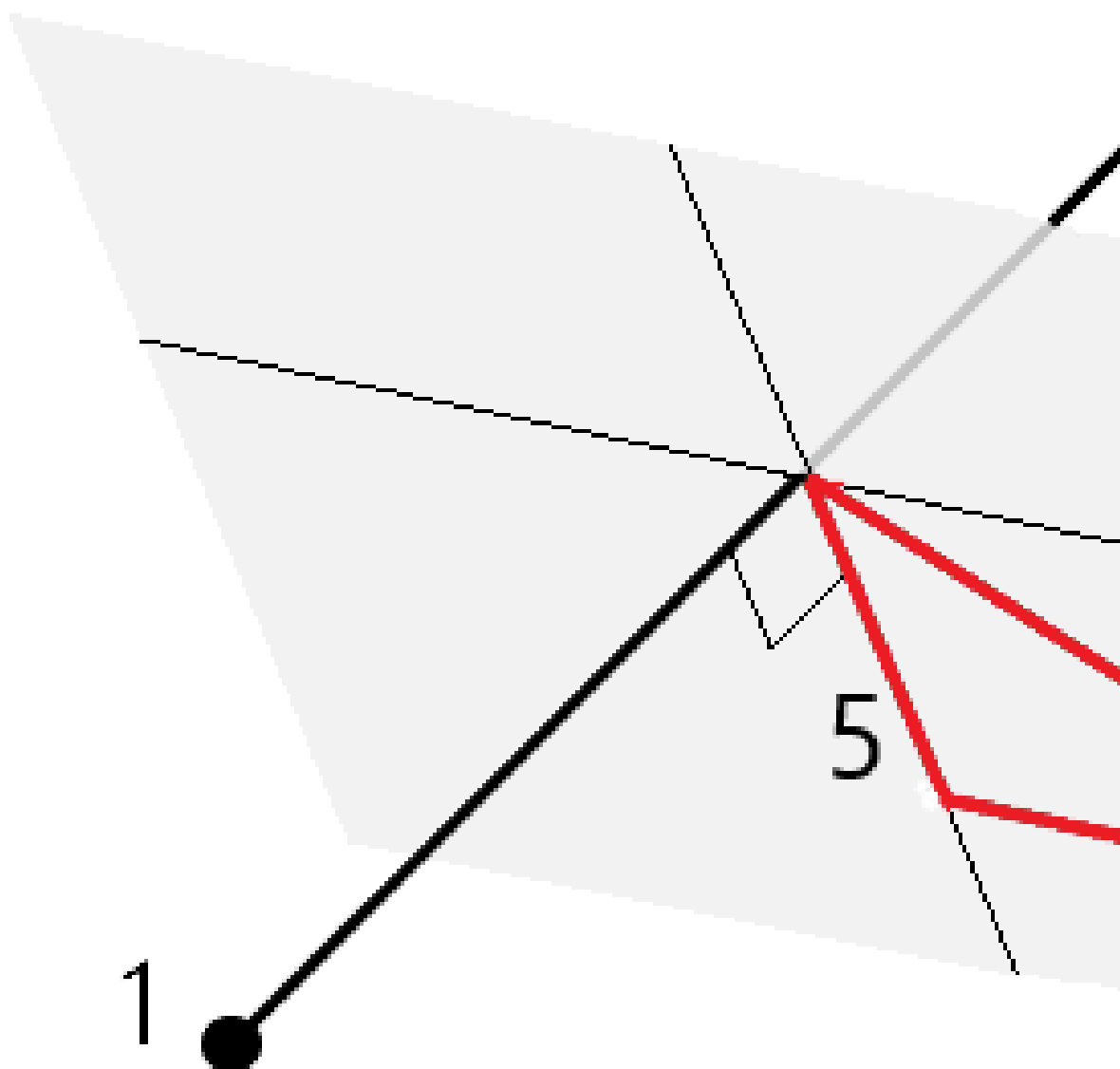
Il software Trimble Access riporta le coordinate e la quota dal punto misurato e i delta ortogonale e verticale per il punto in relazione all'asse 3D (vedere i diagrammi sotto).

5. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.

NOTE - Descrizione e attributi non sono supportati.

6. Toccare **Memorizza**.

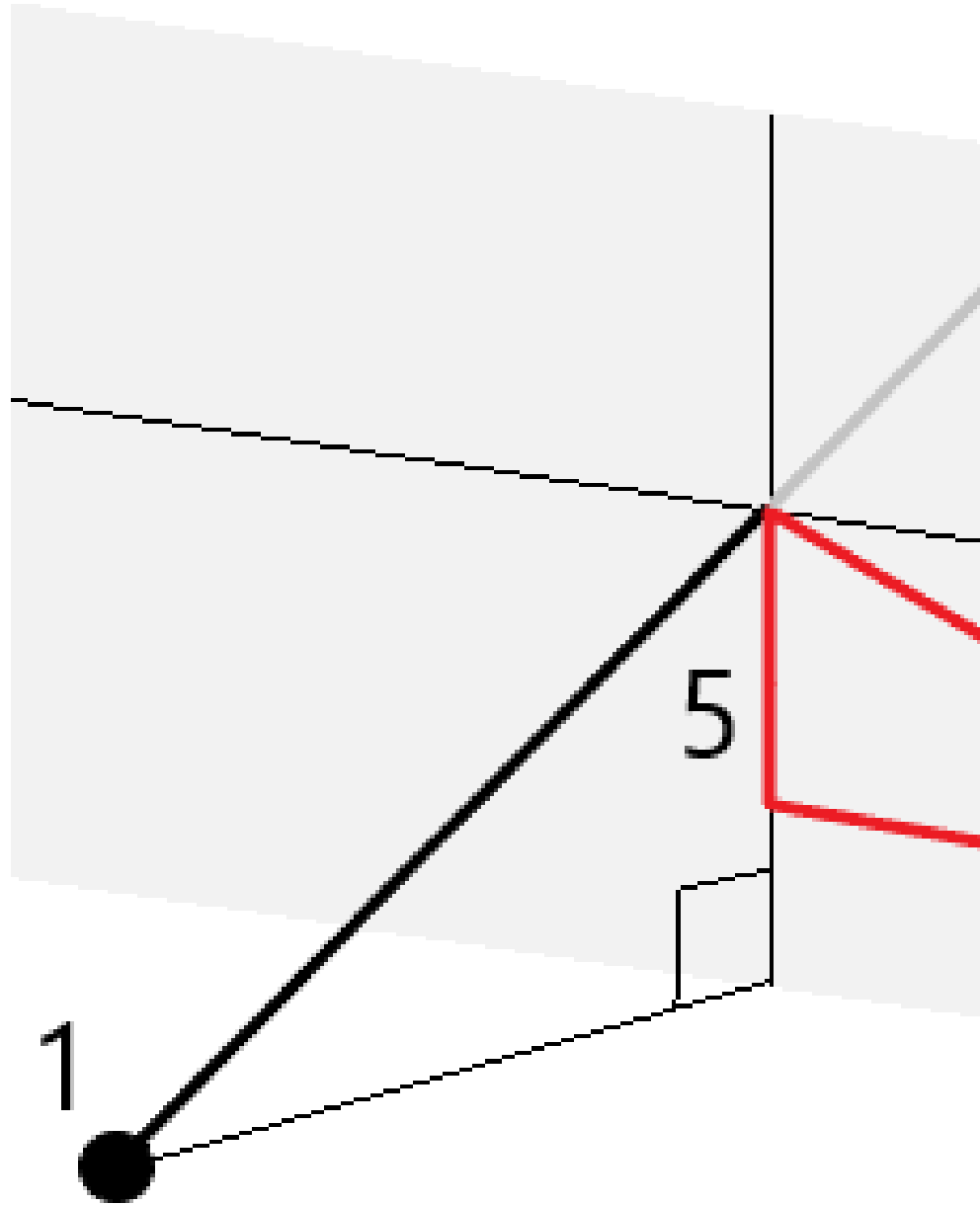
Nel diagramma e nella tabella seguenti vengono descritti i delta ortogonali riportati con il formato predefinito.



1	Punto 1 che definisce l'asse 3D	4	Offset orizzontale rispetto all'asse 3D
2	Punto 2 che definisce l'asse 3D	5	Offset perpendicolare rispetto al punto ortogonale sull'asse 3D
3	Punto misurato	6	Offset radiale rispetto al punto

ortogonale sull'asse 3D

Nel diagramma e nella tabella seguenti vengono descritti i delta verticali riportati con il formato predefinito.



1	Punto 1 che definisce l'asse 3D	4	Offset orizzontale rispetto all'asse 3D
2	Punto 2 che definisce l'asse 3D	5	Offset verticale rispetto al punto verticale sull'asse 3D

3	Punto misurato	6	Offset radiale rispetto al punto verticale sull'asse 3D
----------	----------------	----------	---

Il software Trimble Access riporta anche:

- la distanza dal Punto 1 e dal Punto 2 al punto ortogonale calcolato sull'asse 3D
- la distanza dal Punto 1 e il Punto 2 fino al punto verticale calcolato sull'asse 3D
- le coordinate e la quota per i punti verticale e ortogonale calcolati sull'asse 3D


NOTE - Se i punti 1 e 2 definiscono l'asse verticale, tutti i delta verticali vengono mostrati come nulli (?).

Misurare punti topografici continui

Usare il metodo di misurazione **Topografico continuo** per misurare punti continuamente, per esempio una linea di punti ad un intervallo fisso.

È anche possibile usare il metodo di misurazione **Topografico continuo** per memorizzare le profondità misurate utilizzando un ecoscandaglio. Per ulteriori informazioni, vedere [ecoscandagli](#).

Per avviare misurazioni **Topografiche continue**:

1. Toccare  e selezionare **Misura / Topo continua**.
2. Inserire il **Nome punto iniziale**. Il nome punto incrementa automaticamente.
3. Se necessario, inserire un valore nel campo **Altezza mira**.
4. Selezionare la modalità utilizzando i passi sotto.

Misurare punti topografici continui senza interruzione

1. Seleziona il **Metodo**.

Un punto viene memorizzato quando si verifica uno dei seguenti eventi predefiniti:

- l'intervallo di tempo è passato (metodo **Tempo fisso**)
- la distanza è superata (metodo **Distanza fissa**)
- l'intervallo di tempo è passato e/o la distanza è superata (metodo **Tempo e distanza** o **Tempo o distanza**)

NOTE - Per i rilevamenti post-elaborati, bisogna utilizzare il metodo continuo **Tempo fisso**. L'intervallo di tempo predefinito è impostato allo stesso valore dell'intervallo di registrazione configurato nella schermata **Opzioni rover** dello stile di rilevamento post-elaborato.

2. Inserire un valore nel campo **Distanza** e/o nel campo **Intervallo di tempo**, a seconda del metodo che si sta usando.
3. Toccare **Avvio**. Inizia la memorizzazione dati.
4. Spostarsi lungo le caratteristiche da picchettare.

TIP – Selezionare **Memorizza** per salvare una posizione prima di aver soddisfatto le condizioni predefinite.

5. Per smettere di misurare punti continui, toccare **Fine**.

Misurare punti topografici Continui impiegando il metodo Stop and go

1. Nel campo **Metodo** selezionare **Stop and go**.
2. Inserire il periodo di tempo che la mira deve stare immobile prima che lo strumento cominci a misurare il punto, nel campo **Tempo di arresto**.

La mira viene considerata immobile quando la sua velocità è inferiore a 5 cm/sec.

3. Immettere un valore nel campo **Distanza** per la distanza minima tra i punti.
4. Toccare **Avvio**. Inizia la memorizzazione dati.
5. Spostarsi lungo le caratteristiche da picchettare. Un punto è memorizzato quando il tempo di arresto predefinito e le impostazioni della distanza sono soddisfatte.

TIP – Selezionare **Memorizza** per salvare una posizione prima di aver soddisfatto le condizioni predefinite.

6. Per smettere di misurare punti continui, toccare **Fine**.

NOTE – Il rilevamento topografico continuo con uno Stazione totale Trimble utilizza solo angoli e distanze sincrone. Se la strumentazione è:

- con tracklight attivato, la funzione tracklight viene disattivata per 2 secondi mentre viene salvato il punto misurato.
- una FOCUS 30/35 con laser lampeggiante attivato, il lampeggio viene disattivato temporaneamente mentre si utilizza la funzione **Topo continuo**.

NOTE – Se si utilizza una FOCUS 30/35 con laser lampeggiante attivato, il lampeggio viene disattivato temporaneamente mentre si utilizza la funzione **Topo continuo**.

In scansione

La scansione 3D è un processo di misurazione DR (riflesso diretto) automatizzato che scatta in digitale la forma degli oggetti fisici definiti utilizzando la luce laser. Gli scanner laser 3D creano nuvole di punti di dati dalla superficie di un oggetto.

È possibile eseguire le scansioni utilizzando un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 o una strumentazione Trimble serie VX o serie S con tecnologia Trimble VISION.

Preparazione scansione

Quando si esegue una scansione, impostare la strumentazione in modo da avere una buona visuale dell'oggetto da scansare. Per esempio, quando si esegue una scansione di una superficie orizzontale, installare la strumentazione il più in alto possibile in modo da dominare dall'alto il piano. Per una superficie verticale, la strumentazione dovrebbe essere installata il più perpendicolare possibile al piano.

Quando si misurano o si selezionano i punti scansione, scegliere i punti che sono distanziati l'uno dall'altro e offrono una buona estensione. Per esempio, quando si esegue una scansione di un piano verticale, per ottenere la geometria migliore si dovrebbero scegliere i punti che sono diagonalmente opposti agli angoli del piano.

Prima di eseguire una scansione è necessario completare l'installazione della stazione.

Se la strumentazione è una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, è possibile installare la strumentazione su un punto senza coordinate conosciute e creare una [stazione a scansione](#). Quando si utilizza una stazione scansione, è possibile scattare solo scansioni e panoramiche. Per effettuare scansioni durante normali misurazioni di rilevamento, installare la strumentazione su una posizione nota ed eseguire una [impostazione stazione standard](#).

Informazioni avanzamento scansione

Durante una scansione, le seguenti informazioni sull'avanzamento vengono visualizzate nella finestra di scansione:

- Informazioni avanzamento panoramica (se applicabile)
- Percentuale di scansione completata.
- Numero di punti scanditi.
- Tempo residuo stimato.

Controllo tolleranza inclinazione

Se il compensatore è attivato, il software esegue un controllo tolleranza inclinazione quando la scansione viene interrotta, completata o cancellata e confronta il valore inclinazione corrente con il valore registrato quando si è iniziato o ripreso la scansione. Se durante la scansione la messa in bolla della strumentazione si è modificata oltre la tolleranza inclinazione definita, appare un messaggio di errore inclinazione che mostra la variazione avvenuta alla distanza specificata nel campo **A distanza** nella schermata **Scansione**. Per continuare/salvare la scansione, toccare **Si**. Per cancellare la scansione, toccare **No**.

Non viene eseguito il controllo scansione se la scansione viene interrotta perché la strumentazione si è spenta a causa della mancanza di alimentazione.

La variazione di inclinazione viene visualizzata nella registrazione scansione in **Esamina lavoro**. Se appaiono messaggi di tolleranza inclinazione multipli per una singola scansione, il valore inclinazione più alto viene visualizzato nella registrazione scansione in **Esamina lavoro**. Se la messa in bolla della strumentazione eccede l'intervallo del compensatore inclinazione, quando si esegue il controllo inclinazione la registrazione scansione visualizza "Compensatore fuori intervallo".

Sospendere e riprendere una scansione

Mentre la scansione è in corso, le altre funzioni della strumentazione/rilevamento convenzionale sono disattivate. Se è necessario accedere a una funzione della strumentazione o rilevamento convenzionale durante la scansione, è necessario interrompere momentaneamente la scansione, eseguire l'operazione e poi continuare la scansione.

Per mettere in pausa una scansione, toccare **Pausa**. Per riprendere la scansione interrotta, toccare **Continua**.

Se la connessione con la strumentazione si interrompe durante la scansione e appare il messaggio "La stazione totale non risponde":

- Per continuare la scansione, riconnettersi alla strumentazione e poi toccare **Continua**.
- Per terminare il rilevamento, toccare **Cancella**.

Se si tocca **Cancella** e poi ci si riconnette alla strumentazione, è ancora possibile accedere alla scansione precedentemente interrotta. Per eseguire questo, selezionare **Utilizza ultima** nella schermata **Impostazione stazione** e poi **Scansione** dal menu **Misura**. Si viene invitati a continuare la scansione precedente o a scaricare la scansione parzialmente completata.

Memorizzazione scansione

Al termine della scansione, il nome del file scansione e le proprietà della scansione vengono memorizzati nel file di lavoro.

Quando si cancella una scansione, i dati scansione vengono salvati ma la registrazione viene contrassegnata come cancellata. Andare alla registrazione scansione nella schermata **Esamina lavoro** per ripristinare la scansione.

I punti scansionati non vengono memorizzati nel file lavoro e non vengono visualizzati nella gestione punto.

- I punti scansionati dalle strumentazioni Trimble serie VX e serie S vengono scritti in un file TSF che viene salvato nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files**.
- I punti scansionati da una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 vengono scritti in un file RWCX che viene salvato nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files\SdeDatabase.rwi**.

TIP – Quando un punto scansione misurato con una Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 è utilizzato nel calcolo Cogo, viene creato un punto nel lavoro nella stessa posizione del punto scansionato.

- Le immagini panorama vengono memorizzate in un file JPEG e salvate nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files**.

NOTE – Se una scansione contiene più di 100.000 punti; i punti non appariranno sulla mappa o in un point manager.


È possibile importare il file JOB o JXL in Trimble Business Center o nel software Trimble RealWorks Survey. I file associati TSF, RWCX e JPEG vengono importati al contempo.

Quando si creano file DC, sul controller o durante il download del file con software per l'ufficio, i dati dai file TSF associati al lavoro vengono inseriti nel file DC come osservazioni convenzionali regolari.

Per esportare i dati della scansione, nella schermata **Lavori**, toccare **Esporta**. Selezionare **Delimitato da virgole** nel campo **Formato file** e poi toccare **Accetta**. Nella schermata **Seleziona punti**, selezionare **Effettuare scansione punti file**. Appare un messaggio che conferma l'avvenuta esportazione.

Effettuare una scansione utilizzando una SX10 o SX12

NOTE – Le connessioni all'SX10 o all'SX12 non sono supportate quando si utilizza il controller TCU5 o il palmare TDC600 modello 1.

1. Toccare  e selezionare **Misura / Scansione**.
2. Digitare il **Nome della Scansione**.
3. Per selezionare l'area dentro la finestra video che si deve fotografare, selezionare il metodo di **Inquadratura** e poi definire l'area di inquadratura.

Metodo inquadratura	Per definire l'area di inquadratura...
<p>Rettangolo - angoli</p>	<p>Toccare la finestra video per definire il primo angolo e poi l'angolo diagonalmente opposto del rettangolo di scansione.</p> <p>Se necessario, toccare Inquadratura complementare</p>  <p>per selezionare il complemento orizzontale dell'inquadratura correntemente definita. Per esempio, se si definisce un'inquadratura di 90°, toccare Inquadratura complementare per selezionare l'area che si trova a 270°.</p>
<p>Rettangolo - lati</p>	<p>Toccare la finestra video per definire il lato sinistro e successivamente il lato destro dell'inquadratura di scansione. Per impostazione predefinita, i bordi verticali del rettangolo sono fino allo zenit e giù fino a 148° (164 gon), ma è possibile limitare questo se necessario.</p> <p>Per limitare i bordi verticali dell'inquadratura, toccare una terza volta nella finestra video. Per passare tra la selezione</p>

Metodo inquadratura	Per definire l'area di inquadratura...
	<p>superiore e quella inferiore, toccare Nadir o Zenit. Se necessario toccare ancora una volta la finestra video per limitare il bordo superiore del rettangolo definito.</p> <p>Se necessario, toccare Inquadratura complementare</p>  <p>per selezionare il complemento orizzontale dell'inquadratura correntemente definita. Per esempio, se si definisce un'inquadratura di 90°, toccare Inquadratura complementare per selezionare l'area che si trova a 270°.</p>
Poligono	Toccare la finestra video per definire i vertici del poligono dell'area di scansione.
Banda orizzontale	Toccare lo schermo video per definire i bordi verticali della striscia orizzontale completa a 360°. Adottare uno dei seguenti metodi:

Metodo inquadratura	Per definire l'area di inquadratura...
	<ul style="list-style-type: none"> • Per definire il limite superiore della striscia a 148°, toccare la finestra video sopra AV 90°. • Per definire il limite inferiore della striscia fino allo zenit, toccare sulla finestra video sotto AV 90°. <p>Per passare tra la selezione superiore e quella inferiore, toccare Nadir o Zenit.</p> <p>Toccare ancora una volta la finestra video per limitare il bordo verticale superiore ed inferiore della striscia orizzontale definita.</p>
Cupola completa	Non è richiesta nessuna definizione inquadratura. La funzione cupola scansiona sempre a 360° orizzontalmente, e verticalmente fino allo zenit e giù fino a 148° (164 gon).
Metà cupola	Non è richiesta nessuna definizione inquadratura. La metà cupola esegue sempre una scansione a 180° orizzontalmente (centrata sull'AO dello strumento) e verticalmente fino allo zenit e giù fino a 148° (164 gon).

TIP - Quando l'inquadratura viene riempita significa che è un'inquadratura accettabile. Se l'inquadratura è vuota, in questo caso la linea di chiusura interseca un'altra linea la quale deve essere corretta prima di essere in grado di avviare la scansione.

Quando si definisce l'area di inquadratura, toccare **Annulla**



per rimuovere l'ultimo punto inquadratura creato oppure toccare **Resetta regione**



per deselezionare la regione di inquadratura e re-iniziare.

Il software utilizza l'area inquadratura definita per calcolare il **Numero di punti** e il **Tempo previsto** richiesti per completare la scansione.


NOTE - Il tempo di scansione della scansione è solo una stima. I tempi di scansione effettivi variano in base alla superficie o all'oggetto che viene scandito.

4. Selezionare la **Densità di scansione** richiesta.

Per controllare la spaziatura del punto della densità di scansione selezionata, inserire la distanza dal target nel campo **A distanza**. Per misurare la distanza dalla mira, toccare ► e selezionare **Misura**. Il

valore visualizzato nel campo **Spaziatura punto** mostra la spaziatura del punto alla distanza specificata.

NOTE – Solo la Telecamera è coassiale con il telescopio. Per un'inquadratura accurata a distanza ravvicinata, inserire la distanza approssimativa dalla strumentazione all'oggetto da scansare nel campo **A distanza** e poi definire l'inquadratura di scansione. L'inserimento della distanza corretta aiuta a tracciare l'inquadratura di scansione nella posizione corretta, correggendo l'offset tra la panoramica o fotocamera principale e il teleobiettivo.


5. Per limitare l'intervallo di scansione, selezionare la casella di spunta **Limiti scansione** e quindi inserire i valori **Distanza minima** e **Distanza massima** per i punti di scansione accettabili. **I punti al di fuori dell'intervallo specificato non verranno memorizzati.** Per misurare la distanza da una mira o da un oggetto, toccare  e selezionare **Misura**.
6. Per scattare un'immagine panoramica con la scansione, selezionare la casella di spunta **Panoramica** e specificare le **Impostazioni panoramica**.
7. Per modificare la tolleranza di inclinazione, toccare **Opzioni** e poi inserire un nuovo valore nel campo **Tolleranza inclinazione**. Il software controlla automaticamente l'inclinazione della strumentazione durante la scansione.

NOTE – Se il compensatore è disattivato, il valore inserito nel campo **Tolleranza inclinazione** viene ignorato.

8. Toccare **Avanti**.

Se si utilizza la Telecamera SX10/SX12 o si è abilitato l'impostazione **Esposizione fissa**, il software chiede all'utente di puntare lo strumento verso la posizione che definisce l'esposizione della fotocamera e/o la distanza focale che si desidera utilizzare per l'immagine.

NOTE – Questa posizione è utilizzata solo per le impostazioni della fotocamera. Quando si esegue una scansione utilizzando un'inquadratura **Metà cupola**, il valore AV dello strumento viene utilizzato per centrare l'inquadratura di scansione se in precedenza si è toccato **Avanti**.

TIP – Se si utilizza la Telecamera SX10/SX12 assicurarsi che l'indicatore di livello di zoom nella parte superiore sinistra del feed video mostri la **telecamera**. Se la telecamera non può mettere a fuoco automaticamente l'oggetto di interesse, toccare  nella barra degli strumenti **Video** per visualizzare le opzioni della **Fotocamera dello strumento**. Selezionare la casella di spunta **Messa a fuoco manuale** e poi toccare le frecce per regolare la messa a fuoco della fotocamera.

9. Toccare **Avvio**.

Il software visualizza la progressione della scansione. Quando la scansione è completa, la strumentazione ritorna alla propria posizione originale.

Per annullare una scansione in esecuzione, selezionare **Esc** e poi selezionare se salvare o cancellare la scansione. La registrazione della scansione e il file RWCX associato viene registrato in ogni caso anche se si annulla manualmente una scansione.

TIP – Per eseguire ripetutamente la scansione della stessa area, è possibile ripetere rapidamente e facilmente le scansioni caricando una scansione precedente nello stesso lavoro o in un lavoro collegato. Vedere [Ripetere scansioni SX10 o SX12, page 633](#).


Ripetere scansioni SX10 o SX12

Se si sta utilizzando un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12 per effettuare una scansione della stessa area più volte, è possibile ripetere rapidamente e facilmente le scansioni caricando una scansione precedente nello stesso lavoro o in un lavoro collegato. Ad esempio, è possibile effettuare una scansione di un pavimento una volta per trovare le aree alte o basse che necessitano di livellamento e, dopo aver eseguito il lavoro correttivo, è possibile ripetere la scansione per confermare che il pavimento si trova entro le tolleranze richieste.

NOTE – Per caricare una scansione:

- Lo strumento deve essere impostato nello stesso punto della scansione che si desidera ripetere.
- Assicurarsi che il valore **A distanza** sia accurato, in modo che il software possa ricalcolare correttamente gli angoli verticali e tenere conto delle differenze di altezza strumento fra le scansioni.

Per caricare una scansione precedente

1. Toccare  e selezionare **Misura / Scansione**.
2. Toccare **Carica**.

Il software mostra un elenco di tutte le scansioni nel lavoro corrente e lavori collegati che sono stati rilevati nello stesso punto della stazione corrente.


3. Selezionare le scansioni da caricare.

La schermata **Scansione** mostra i parametri di scansione della scansione selezionata, incluso l'inquadratura di scansione. Il **Nome della scansione** si basa automaticamente sul nome della scansione caricata.

4. Se necessario, modificare i parametri di scansione.
5. Toccare **Avvio**.

Per salvare i parametri di scansione senza effettuare scansione

È possibile definire i parametri di scansione e salvarli per caricarli in un secondo momento, senza dover completare la scansione.

1. Toccare  e selezionare **Misurare / Effettuare scansione** e definire i parametri di scansione, incluso l'inquadratura. In alternativa, caricare una scansione precedente e modificarla.

2. Toccare **>** o scorrere da destra a sinistra (o da sinistra a destra) lungo la riga di tasti software e toccare **Salva**.

Nel lavoro viene scritto un record di scansione contenente zero punti. Tenere presente che non vi sono file .rwxassociati per una scansione vuota.

TIP – Se si crea una scansione vuota e in seguito non si desidera che appaia nell'elenco delle scansioni da caricare, è possibile eliminarla nella schermata **Esamina lavoro**.

Effettuare una scansione utilizzando una strumentazione serie VX o serie S

1. Per accedere alla schermata **Scansione**, toccare **☰** e selezionare **Misura / Scansione**. Le opzioni disponibili nella schermata **Scansione** dipendono dal tipo strumento collegata.
2. Selezionare il metodo di scansione. È possibile scansare orizzontalmente a 360° e verticalmente fino a 130° (144 gon).
 - Per scansare superfici complesse quando non è possibile usare un piano per definire in modo approssimativo la superficie oggetto di scansione, selezionare **Intervallo AO/AV**.
 - Per scansare le superfici laddove è necessario un intervallo griglia regolare, selezionare **Piano verticale**, **Piano orizzontale** oppure **Piano inclinato**.
 - Per scansare da una linea centrale con offset a sinistra e/o a destra, selezionare **Linea e offset**.
Il software Trimble Access definisce la superficie utilizzando offset orizzontali perpendicolari alla linea centrale

NOTE –

- Il tempo di scansione aumenta se ci sono aree all'interno della scansione che non restituiscono il segnale EDM. Se possibile, cercare di ridurre al minimo lo spazio vuoto nell'area di scansione.
 - Quando si esegue una scansione utilizzando una connessione robotica, Trimble consiglia di restare entro la portata del collegamento radio per essere certi che tutti i dati necessari vengano raccolti con successo. Se si perde il collegamento radio, il promemoria della linea di scansione corrente viene saltato.
 - Assicurarsi che il valore **Distanza massima DR** configurato in **Strumento / Impostazioni EDM** sia impostato su un valore sufficientemente grande da comprendere la portata della scansione richiesta.
3. Per selezionare l'area dentro la finestra video che si deve fotografare, selezionare il metodo di inquadratura e poi definire l'area di inquadratura. Per definire un:
 - **Rettangolo**, toccare lo schermo video per definire il primo angolo e poi l'angolo opposto al rettangolo di scansione. Toccare e trascinare il rettangolo per ridimensionarlo.

- **Poligono**, toccare lo schermo video per definire i vertici del poligono dell'area di scansione. Toccare e trascinare l'ultimo vertice per spostarlo.
- **Banda orizzontale**, Toccare lo schermo video per definire i bordi verticali superiori ed inferiori della banda orizzontale completa a 360°.
- **Piano**, puntare e misurare ogni punto per definire il piano, quindi toccare lo schermo video e definire l'area cornice.
- **Linea e offset**, mirare al primo punto della linea centrale e toccare **Misura A**, quindi mirare al punto finale della linea centrale e toccare **Misura B**.

Quando si definisce l'area di inquadratura, toccare **Annulla**



per rimuovere l'ultimo punto inquadratura creato oppure toccare **Resetta regione**



per deselezionare la regione di inquadratura e re-iniziare.

4. Toccare **Avanti**.
5. Definire i parametri scansione

Le opzioni parametri di scansione dipendono dal metodo di scansione selezionato. Selezionare una delle opzioni disponibili e poi inserire i valori appropriati:

Metodo	Opzioni parametri di scansione	Note
Metodo intervallo AO e AV	<ul style="list-style-type: none"> • Intervalli distanza orizzontale e verticale • Intervalli angoli orizzontali e verticali • Totale numero di punti nella scansione • Tempo totale 	La definizione della griglia di scansione tramite intervalli di distanza presuppone che l'oggetto di scansione sia ad una distanza costante dallo strumento. In tutti gli altri casi, i punti di scansione non costituiscono una griglia uniforme.
Piano verticale, orizzontale o inclinato	<ul style="list-style-type: none"> • Intervallo griglia • Totale numero di punti nella scansione • Tempo totale 	L'area di scansione definita potrebbe non corrispondere esattamente all'intervallo griglia. Lungo l'estensione della scansione potrebbe essere rimasta un'area più piccola dell'intervallo del reticolo. Se l'ampiezza di tale area è inferiore a un quinto dell'intervallo del reticolo, i punti lungo tale area di scansione non vengono misurati. Se l'ampiezza è più di un quinto dell'intervallo del reticolo, viene poi scandito un punto aggiuntivo.
Linea e offset	<ul style="list-style-type: none"> • Intervallo, inserire i valori Offset destro e sinistro, l'Intervallo offset e l'Intervallo stazione • Totale numero di punti nella scansione • Tempo totale 	

Il software utilizza l'area inquadratura definita per calcolare il **Numero di punti** e il **Tempo previsto** richiesti per completare la scansione.

NOTE – Il tempo di scansione della scansione è solo una stima. I tempi di scansione effettivi variano in base alla superficie o all'oggetto che viene scandito.

6. Per modificare l'aspetto delle nuvole di punti, nella schermata **Scansione**, toccare **Opzioni**.
7. Inserire la distanza approssimativa dallo strumento all'oggetto da scansionare nel campo **A distanza**.

NOTE – La fotocamera non è coassiale rispetto al cannocchiale. L'inserimento della distanza corretta aiuta il software a correggere l'offset tra la fotocamera e il teleobiettivo. In alternativa, mettere lo strumento in modalità DR o TRK durante le inquadrature.

8. Per scattare un'immagine panoramica con la scansione, selezionare la casella di spunta **Panoramica**. Toccare **Avanti** per specificare le [impostazioni panoramica](#).
9. Selezionare la **Modalità scansione**.

La disponibilità delle modalità scansione dipende dallo strumento collegato:

- **Alta velocità** esegue una scansione fino a 15 punti per secondo fino a una portata massima di circa 150 m.
- **Lunga portata (TRK)** esegue una scansione con EDM in modalità TRK e una scansione fino a 2 punti per secondo ad una portata massima di circa 300 m.
- **Lunga portata (STD)** esegue una scansione con EDM in modalità STD e una scansione fino a 1 punto per secondo ad una portata massima di circa 300 m.

NOTE –

- Le scansioni a velocità più elevate possono causare la perdita di più punti. Selezionare la modalità di scansione appropriata all'oggetto da scansionare.
- Quando si utilizza la modalità di scansione a lunga portata, le informazioni di intensità non sono disponibili e non vengono salvate nel file TSF.

10. Selezionare il valore di **Timeout EDM**.
11. Toccare **Avvio**.

Il software visualizza la progressione della scansione. Quando la scansione è completa, la strumentazione ritorna alla propria posizione originale.

Per annullare una scansione in esecuzione, selezionare **Esc** e poi **Si**. La registrazione della scansione e il file TSF associato viene registrato in ogni caso anche se si annulla manualmente una scansione.

Scansione superficie

Utilizzare Scansione superficie quando si è connessi ad un Stazioni totali Trimble Serie S che non ha la tecnologia Trimble VISION. Se lo strumento connesso ha una tecnologia Trimble VISION o è un Stazione totale a scansione Trimble SX10 o SX12, vedere [In scansione, page 624](#).

1. Dal menu **Rilevamento** selezionare **Scansione della superficie**.
2. Inserire il **Nome del punto d'inizio** e il **Codice**.

3. Nel campo **Metodo** selezionare un metodo di misurazione.
4. Definire l'area per la scansione e l'intervallo reticolo utilizzando uno dei metodi descritti sotto.
5. Toccare l'icona strumento nella barra di stato per aprire la schermata **Funzioni strumento** se impostare la modalità di misurazione EDM (TRK è il più veloce).

Viene visualizzato il numero totale di punti da scandire, le dimensioni del reticolo di scansione e il tempo di scansione previsto. Cambiare le dimensioni di scansione, le dimensioni passo e il metodo di misurazione EDM per aumentare o ridurre il numero di punti e il tempo di scansione.

6. Toccare **Avvio**.

Definire l'area scansione

Per definire l'area di scansione adottare uno dei seguenti metodi:

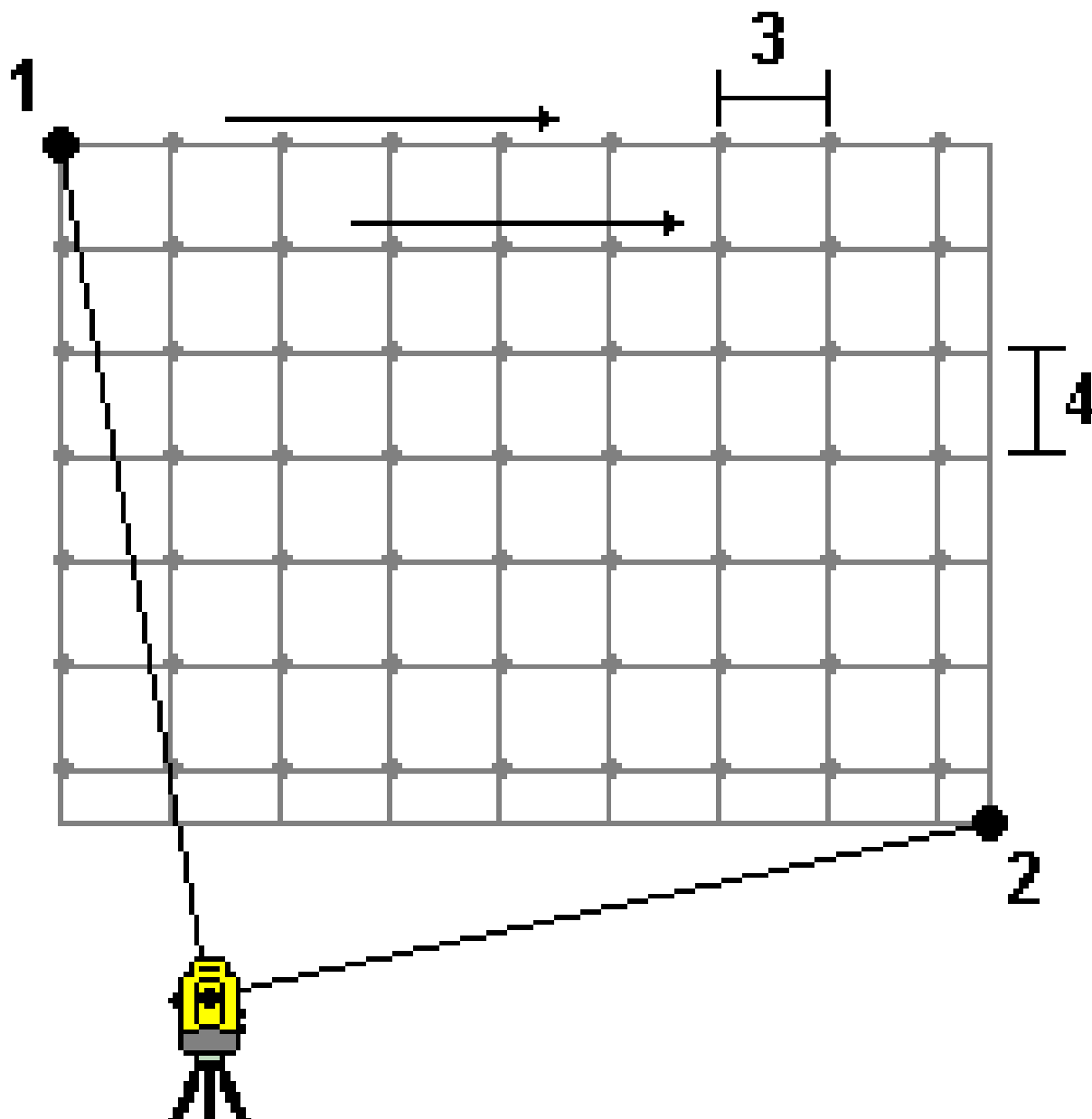
- Se il punto esiste già, digitare il nome del punto o usare la freccia menu per selezionarlo dall'elenco.
- Dal menu a comparsa dei campi **Superiore a sinistra** e **Inferiore a destra** selezionare **Fastfix** o **Misura** per misurare e memorizzare punti che definiscono i limiti della ricerca.

Definire l'area di scansione con uno dei seguenti metodi.

NOTE - L'area di scansione definita potrebbe non corrispondere esattamente all'intervallo griglia. Lungo l'estensione della scansione potrebbe essere rimasta un'area più piccola dell'intervallo del reticolo. Se l'ampiezza di tale area è inferiore a un quinto dell'intervallo del reticolo, i punti lungo tale area di scansione non vengono misurati. Se l'ampiezza è più di un quinto dell'intervallo del reticolo, viene poi scandito un punto aggiuntivo.

Intervallo A. or. AV

Usare questo metodo su superfici complesse quando non si può impiegare un piano rettangolare per approssimare la superficie in scansione.



1. Mirare all'angolo superiore sinistro dell'area di scansione (1) e misurare un punto.
2. Mirare all'angolo inferiore destro dell'area di scansione (2) e misurare un altro punto.

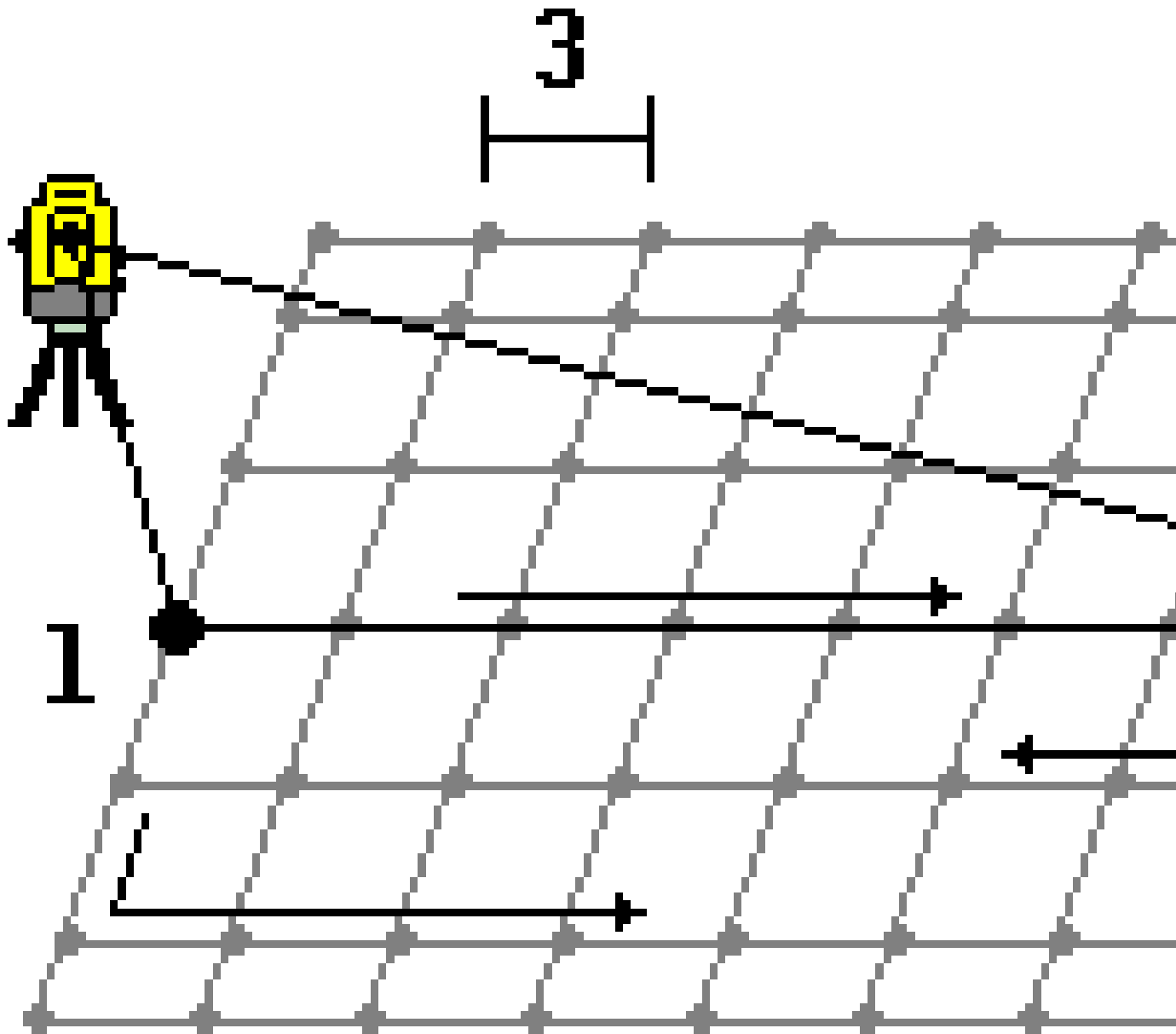
3. Definire l'intervallo reticolo angolare, in cui:
3 è l'angolo orizzontale
4 è l'angolo verticale

TIP - Per definire una scansione solo orizzontale di un'area di scansione di 360°, impostare con lo stesso nome i punti Superiore a sinistra e Inferiore a destra e impostare a zero l'intervallo A.Or.

1. Mirare al primo angolo dell'area di scansione (1) e misurare un punto.
2. Mirare al secondo angolo dell'area di scansione (2) e misurare un altro punto.
3. Mirare al terzo punto sul lato opposto del piano (3) e misurare un punto.
4. Definire l'intervallo di distanza del reticolo, dove:
 - 4 è la distanza orizzontale
 - 5 è la distanza verticale

Linea e offset

Impiegare questo metodo per definire l'area da scansione da una linea media che presenta offset uguali a destra e sinistra. Il software Trimble Access definisce la superficie utilizzando offset orizzontali perpendicolari alla linea centrale. Il software impiega poi questa definizione e l'intervallo stazione per determinare approssimativamente quanto girare lo strumento per ciascun punto successivo.



1. Adottare uno dei seguenti metodi:

- Metodo dei due punti


- a. Mirare al punto d'inizio della linea centrale (1) e misurare un punto.
- b. Mirare al punto finale della linea centrale (2) e misurare un altro punto. Questi due punti (1 e 2) definiscono la linea centrale.

- Accedere al menu a comparsa nel campo **Punto d'inizio**. Cambiare il metodo e poi definire la linea attraverso un punto d'inizio con azimuth e lunghezza.
2. Definire l'intervallo di stazione (3).
 3. Definire la distanza di offset massima (4).
 4. Definire l'intervallo di offset (5).

Il software Trimble Access prima scansiona la linea centrale, poi i punti nel lato destro, infine il lato sinistro.

Metodi misurazione rilevamento GNSS

I tipi di punti che l'utente può misurare in un rilevamento GNSS dipendono dal tipo di rilevamento GNSS configurato nello stile di rilevamento.

Per misurare punti durante un rilevamento GNSS, toccare  e selezionare **Misurare / Misurare punti**, o nella mappa, con niente selezionato, toccare **Misura**.

Nel campo **Metodo**, selezionare:

- **Punto topografico** per misurare un punto topografico.
- **Punto di controllo osservato** per misurare un punto con il tempo di occupazione esteso e le informazioni sul controllo qualità.

L'opzione **Punto topografico** è configurata per effettuare misurazioni 180 nella schermata [Opzioni punto GNSS](#), il risultato posizionale è simile ad un punto misurato impiegando il tipo di misurazione punto di controllo osservato.

- **Punto calibrazione** per misurare un punto durante una calibrazione di un sito.
- **Punto rapido** per misurare velocemente un punto senza un tempo minimo di occupazione.
In un rilevamento RTK e registrazione dati, i punti misurati utilizzando il [Metodo punto rapido](#) non vengono salvati nel file T01/T02 e non sono nemmeno disponibili per la post-elaborazione.
- **Offset inclinazione or.** per misurare un [punto di offset inclinazione orizzontale](#) utilizzando l'azimut dell'asta dalla compensazione inclinazione IMU e una distanza di offset inserita.

NOTE - Il metodo Offset inclinazione oriz.. è disponibile solo quando si utilizza un ricevitore con compensazione inclinazione IMU attivata e un IMU correttamente allineato.

- **Punto Multi Inclinazione per** misurare un punto usando tre misurazioni inclinazioni eBolla.

NOTE - Multi Inclinazione è disponibile solo quando si utilizza un ricevitore con una eBolla. Non è disponibile nei rilevamenti di registrazione dati o quando la compensazione inclinazione IMU è attivata.

- **Punto compensato** per misurare un punto usando un'asta non a livello con un ricevitore TrimbleR10/R12 e correggere la posizione offset dell'antenna per riprodurre sulla cima dell'asta la stessa posizione del suolo.

NOTE - Se si è disattivato l'**Inclinazione** nel pannello **Opzioni Rover** o se si è impostato il **formato di trasmissione** a RTX durante la configurazione dello stile di rilevamento, in questo caso il metodo di misurazione punto compensato non è disponibile.

- **Fast static** per misurare un punto senza tracciare i satelliti tra i punti. Questa opzione è disponibile solamente in un Rilevamento FastStatic.

TIP – Quando si misura un punto di controllo osservato, il ricevitore passa automaticamente alla modalità solo GNSS. Se la compensazione inclinazione IMU è attivata ma l'IMU non è allineata, è possibile mettere a livello l'asta utilizzando l'eBolla GNSS e misurare un punto topografico senza compensazione inclinazione IMU o misurare un punto di controllo osservato.

Dal menu **Misurare**, è inoltre possibile:

- Utilizzare **Misura codici** per misurare e codificare un'osservazione in un passo.
- Utilizzare **Misura alla superficie** per calcolare e memorizzare la distanza più vicina dal punto misurato alla superficie selezionata.
- Utilizzare **Topografico continuo** per misurare una linea di punti ad un intervallo fisso.

Vedere anche:

- [Misurare dei punti usando un telemetro laser., page 572](#)
- [Memorizzare profondità utilizzando un ecoscandaglio, page 575](#)
- [Misurare punti usando il localizzatore servizi, page 578](#)
- [Per misurare un punto di verifica, page 660](#)
- [Punti di costruzione, page 304](#)



TIP – Guardare la playlist [Misurazione con Trimble Access](#) sul canale [YouTube Trimble Access](#) per una panoramica sulla misurazione di un rilevamento topografico o come realizzato, incluso l'uso di **Codici misura** per aggiungere le informazioni attributo e visualizzare i punti e le linee nella mappa utilizzando simboli diversi.

Misurare un punto topografico


Il metodo **Punto topografico** è il metodo di misurazione più utilizzato. Un punto topografico può essere misurato in ogni tipo di rilevamento GNSS, tranne che in un rilevamento FastStatic.

1. Toccare e selezionare **Misurazione / Misurazione punti**, o nella mappa, con niente selezionato, toccare **Misurazione**.
2. Nel campo **Metodo** selezionare **Punto topografico**.
3. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**. Vedere [Selezionare i codici caratteristica in Misura punti o Misura topografica, page 681](#).


Se il codice selezionato ha degli attributi, viene visualizzato il tasto software **Attrib**. Toccare **Attrib** e inserire i campi attributo. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#). Toccare **Memorizza**.

4. Inserire un valore nel campo **Altezza antenna** ed assicurarsi che l'impostazione nel campo **Misurato in** sia impostata in maniera appropriata.

5. Posizionare il ricevitore e toccare **Misura**.

Se si sta utilizzando la [compensazione inclinazione IMU](#) e l'IMU è allineato, è possibile inclinare l'asta come necessario. La barra di stato mostra . Tenere la **punta dell'asta** ferma durante la misurazione.

Se non si usa la compensazione inclinazione IMU o la IMU non è allineata, mettere a livello l'asta.

Se si utilizza un ricevitore che supporta la [eBolla GNSS](#), utilizzare la eBolla per mettere a livello l'asta. La barra di stato mostra . Tenere la punta dell'asta verticale e ferma durante la misurazione.

TIP – Per misurare più rapidamente i punti, abilitare la **Misurazione automatica** per avviare automaticamente una misura. Vedere [Misurazione automatica, page 467](#).

6. Quando il tempo di occupazione e le precisioni prestabilite sono stati raggiunti, il punto viene memorizzato automaticamente quando è **memorizzazione automatica punto** è abilitata. Se il **Memorizzazione automatica punto** non è attivata, toccare **Memorizza**. Vedere [Memorizzazione automatica punto, page 466](#).

TIP –


- Per cercare il prossimo nome punto disponibile, toccare **Trova**. Immettere il nome punto dal quale si vuole iniziare a cercare (per esempio 2000) e toccare **Invio**. Il software ricerca il successivo nome punto disponibile dopo 2000 e lo inserisce nel campo **Nome punto**.
- Per aggiungere una offset verticale al punto misurato, toccare **Opzioni**. Selezionare la casella di spunta **Aggiungi offset verticale**, quindi, nella schermata **Misura punti**, inserire un valore nel campo **Offset verticale**.
- Toccare **Opzioni** per configurare le impostazioni di qualità, precisione e altro. Vedere [Opzioni punto GNSS, page 465](#)
- Toccare il tasto software vuoto in basso per accettare la misurazione prima che il tempo di occupazione o i requisiti di precisione siano stati soddisfatti.

Misurare punti topografici continui

Usare il metodo di misurazione **Topografico continuo** per misurare punti continuamente, per esempio una linea di punti ad un intervallo fisso. La misurazione di punti lungo una caratteristica richiede che questa venga seguita accuratamente con l'estremità dell'asta mentre ci si sposta lungo la caratteristica.

TIP – È anche possibile usare il metodo di misurazione **Topografico continuo** per memorizzare le profondità misurate utilizzando un ecoscandaglio. Per ulteriori informazioni, vedere [ecoscandagli](#).

Per avviare misurazioni **Topografiche continue**:

1. Toccare  e selezionare **Misura / Topo continua**.
2. Inserire il **Nome punto iniziale**. Il nome punto incrementa automaticamente.
3. Se necessario, inserire un valore nel campo **Altezza antenna**.

- Per aggiungere una offset verticale ai punti misurati, toccare **Opzioni**. Selezionare **Aggiungi offset verticale**, quindi, nella schermata **Topografia continua**, inserire un valore nel campo **Offset verticale**.
- Selezionare la modalità utilizzando i passi sotto.



Misurare punti topografici continui senza interruzione

- Seleziona il **Metodo**.

Un punto viene memorizzato quando si verifica uno dei seguenti eventi predefiniti:

- l'intervallo di tempo è passato (metodo **Tempo fisso**)
- la distanza è superata (metodo **Distanza fissa**)
- l'intervallo di tempo è passato e/o la distanza è superata (metodo **Tempo e distanza** o **Tempo o distanza**)

NOTE – Per i rilevamenti post-elaborati, bisogna utilizzare il metodo continuo **Tempo fisso**. L'intervallo di tempo predefinito è impostato allo stesso valore dell'intervallo di registrazione configurato nella schermata **Opzioni rover** dello stile di rilevamento post-elaborato.


- Inserire un valore nel campo **Distanza** e/o nel campo **Intervallo di tempo**, a seconda del metodo che si sta usando.
- Toccare **Avvio**. Inizia la memorizzazione dati.
- Spostarsi lungo la caratteristica da rilevare, seguendola accuratamente con l'estremità dell'asta mentre ci si sposta lungo la caratteristica.
 Se si sta utilizzando la **Compensazione inclinazione IMU** e l'IMU è allineato, la barra di stato mostra  l'utente può inclinare l'asta come richiesto quando ci si sposta lungo la caratteristica.
 Se si sta usando solo GNSS, la barra di stato mostra . Si deve mantenere l'asta verticale mentre si ci si sposta lungo la caratteristica. Se gli **Avvisi di inclinazione** sono abilitati, un punto non viene memorizzato fino a quando il ricevitore non si trova entro la tolleranza di inclinazione definita.
- I punti vengono memorizzati automaticamente quando è stato raggiunto il tempo di occupazione e le precisioni prestabilite. Selezionare **Memorizza** per salvare una posizione prima di aver soddisfatto le condizioni predefinite.
- Per smettere di misurare punti continui, toccare **Fine**.


Misurare punti topografici Continui impiegando il metodo Stop and go

- Nel campo **Metodo** selezionare **Stop and go**.
- Inserire il periodo di tempo che la mira deve stare immobile prima che lo strumento cominci a misurare il punto, nel campo **Tempo di arresto**.

La mira viene considerata immobile quando la sua velocità è inferiore a 5 cm al secondo.

3. Immettere un valore nel campo **Distanza** per la distanza minima tra i punti.
4. Toccare **Avvio**. Inizia la memorizzazione dati.
5. Spostarsi lungo la caratteristica da rilevare, seguendola accuratamente con l'estremità dell'asta mentre ci si sposta lungo la caratteristica.

Se si sta utilizzando la [Compensazione inclinazione IMU](#) e l'IMU è allineato, la barra di stato mostra  l'utente può inclinare l'asta come richiesto quando ci si sposta lungo la caratteristica.


Se si sta usando solo GNSS, la barra di stato mostra . Si deve mantenere l'asta verticale mentre si ci si sposta lungo la caratteristica. Se gli **Avvisi di inclinazione** sono abilitati, un punto non viene memorizzato fino a quando il ricevitore non si trova entro la tolleranza di inclinazione definita.


6. I punti sono memorizzati automaticamente quando il tempo di arresto predefinito e le impostazioni della distanza sono soddisfatte. Selezionare **Memorizza** per salvare una posizione prima di aver soddisfatto le condizioni predefinite.
7. Per smettere di misurare punti continui, toccare **Fine**.

Misurare un punto di controllo osservato

Usare il metodo **Punto di controllo osservato** per misurare un punto con il tempo di funzionamento esteso e le informazioni sul controllo qualità.

NOTE – Per un rilevamento RTK, inizializzare il rilevamento prima di iniziare a misurare il punto. Per un rilevamento Cinematico postelaborato, si può iniziare a misurare un punto prima dell'inizializzazione, ma non lo si può memorizzare fino a che non si è inizializzato il rilevamento.

1. Toccare  e selezionare **Misurazione / Misurazione punti**, o nella mappa, con niente selezionato, toccare **Misurazione**.
2. Selezionare **Punto controllo osservato** nel campo **Metodo**.
Se si sta utilizzando un ricevitore con [Compensazione inclinazione IMU](#), il software passa automaticamente alla modalità solo GNSS quando si seleziona il metodo punto di controllo osservato, in modo che il punto possa essere misurato in modo statico.
3. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**. Vedere [Selezionare i codici caratteristica in Misura punti o Misura topografica, page 681](#).
Se il codice selezionato ha degli attributi, viene visualizzato il tasto software **Attrib**. Toccare **Attrib** e inserire i campi attributo. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#). Toccare **Memorizza**.
4. Inserire un valore nel campo **Altezza antenna** ed assicurarsi che l'impostazione nel campo **Misurato in** sia impostata in maniera appropriata.
5. Toccare **Opzioni** per configurare le impostazioni di qualità, precisione e inclinazione. Vedere [Opzioni punto GNSS, page 465](#)

6. Se si utilizza un ricevitore che supporta la [eBolla GNSS](#), utilizzare la eBolla per mettere a livello il ricevitore e assicurarsi che l'asta sia verticale e immobile. Per visualizzare o nascondere la eBolla in ogni schermata, premere **Ctrl + L**.
7. Toccare **Misurare**.
L'icona modo di misurazione statico  nella barra di stato indica che l'asta deve essere verticale mentre si misura il punto.
8. Una volta raggiunto il tempo di occupazione e le precisioni prestabilite, toccare **Memorizza** .
Se si è eseguita una misurazione del punto per un periodo superiore a 15 epoche e le precisioni sono al di fuori della tolleranza, un messaggio avvisa che il timer di funzionamento verrà resettato consentendo di memorizzare l'ultima posizione con una discreta precisione. Toccare **Sì** per memorizzare l'ultima posizione valida. Toccare **No** per resettare il timer e continuare a misurare il punto.


Toccare



per accettare la misurazione prima che sia trascorso il tempo di funzionamento o siano state

soddisfatte le precisioni prestabilite o si siano verificati avvisi in merito a spostamento, inclinazione e precisione durante il funzionamento.


NOTE – Se si sta utilizzando un ricevitore con compensazione inclinazione IMU, se si seleziona un metodo di misurazione diverso e l'IMU è ancora allineata, il software ritorna ad utilizzare la compensazione dell'inclinazione IMU. La eBolla scompare automaticamente e l'icona del modo di


misurazione inclinato  nella barra di stato indica che i punti possono essere misurati senza mettere a livello l'asta.

Misurare punti rapidi

Usare il metodo **Punto rapido** per misurare rapidamente un punto senza il tempo di occupazione minimo.

TIP – Dato che il software raccoglie solo un'epoca di dati quando vengono raggiunte le precisioni prestabilite. Trimble raccomanda di impostare i valori di precisione predefinita per il metodo dei **Punti rapidi** più alti degli altri tipi di misurazione punto. Toccare **Opzioni** per configurare le impostazioni di qualità, precisione e altro. Vedere [Opzioni punto GNSS, page 465](#)

1. Toccare  e selezionare **Misurazione / Misurazione punti**, o nella mappa, con niente selezionato, toccare **Misurazione**.
2. Selezionare **Punto rapido** nel campo **Metodo**
3. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**.
4. Inserire un valore nel campo **Altezza antenna** ed assicurarsi che l'impostazione nel campo **Misurato in** sia impostata in maniera appropriata.
5. Posizionare il ricevitore e toccare **Misura**.

Se si sta utilizzando la [compensazione inclinazione IMU](#) e l'IMU è allineato, è possibile inclinare l'asta come necessario. La barra di stato mostra . Tenere la **punta dell'asta** ferma durante la misurazione.

Se non si usa la compensazione inclinazione IMU o la IMU non è allineata, mettere a livello l'asta.

Se si utilizza un ricevitore che supporta la [eBolla GNSS](#), utilizzare la eBolla per mettere a livello l'asta. La barra di stato mostra . Tenere la punta dell'asta verticale e ferma durante la misurazione.

TIP – Per misurare più rapidamente i punti, abilitare la **Misurazione automatica** per avviare automaticamente una misura. Vedere [Misurazione automatica, page 467](#).

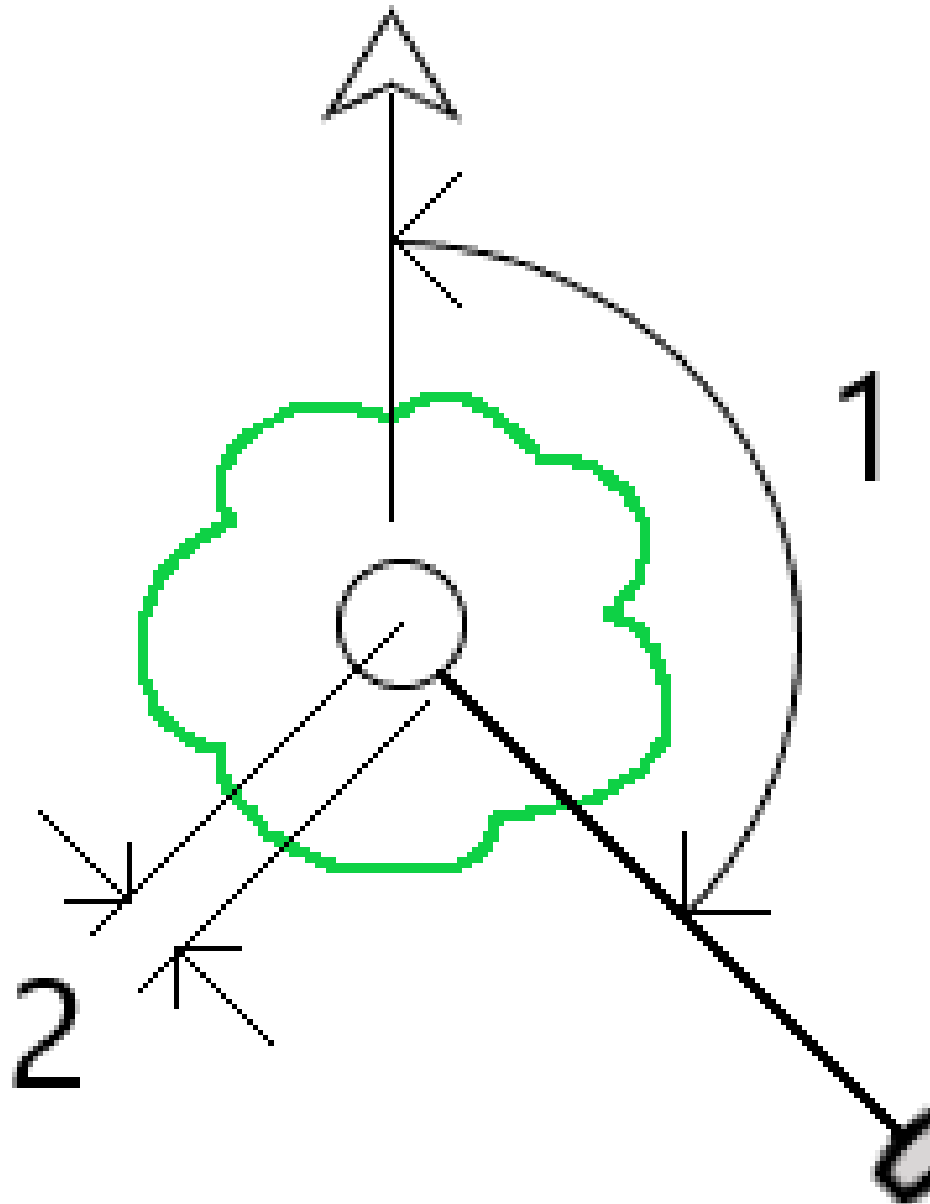
Il punto viene memorizzato automaticamente quando sono raggiunte le precisioni prestabilite.


Misurare un punto di offset inclinazione orizzontale

Quando si utilizza un ricevitore GNSS che ha la [compensazione inclinazione IMU](#) attivata e un IMU correttamente allineato, è possibile utilizzare il metodo **Offset inclinazione orizzontale** per misurare le

posizioni che non possono essere occupati dalla punta dell'asta, ad esempio quando si misura il centro di un albero o di un palo.

Il metodo **Offset inclinazione orizzontale** utilizza la compensazione inclinazione IMU per calcolare l'azimut dell'asta inclinata tra il centro di fase dell'antenna (APC) del ricevitore GNSS e l'estremità dell'asta e proietta poi il reciproco dell'azimut **(1)** in avanti dall'estremità alla distanza di offset specificata **(2)** per calcolare il punto di offset:



1. Toccare  e selezionare **Misurazione / Misurazione punti**, o nella mappa, con niente selezionato, toccare **Misurazione**.

2. Nel campo **Metodo**, selezionare **Offset inclinazione oriz.**

3. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**.

Se il codice selezionato ha degli attributi, viene visualizzato il tasto software **Attrib**. Toccare **Attrib** e inserire i campi attributo. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#). Toccare **Memorizza**.

4. Inserire un valore nel campo **Altezza antenna** ed assicurarsi che l'impostazione nel campo **Misurato in** sia impostata in maniera appropriata.


5. Inserire un valore nel campo **Offset**.

Questa è la distanza dalla punta dell'asta al punto offset da misurare. L'offset è rappresentato sulla mappa da una freccia dall'icona della posizione dell'estremità.

Di solito l'asta è inclinata verso di voi – in questo caso si inserirà un valore positivo. Se è necessario inclinare l'asta lontano da voi, inserire un valore negativo.

6. [Allineare l'IMU](#) in modo che la compensazione inclinazione IMU sia attiva e poi posizionare la punta dell'asta nella posizione di origine dell'offset e toccare **Misura**.

7. Inclinare l'asta più di 15° e puntare verso il basso l'asta in corrispondenza dell'azimut richiesto verso il punto di offset.

La freccia di offset sulla Mappa è rossa quando l'inclinazione è sotto 15°. La freccia di offset diventa gialla quando l'inclinazione è maggiore di 15° e l'azimut diventa utilizzabile. Quando si misura la barra di stato mostra . L'estremità dell'asta deve essere ferma durante la misurazione, ma è possibile spostare il ricevitore GNSS e mirare verso il basso dell'asta in modo che il centro del ricevitore, il centro dell'asta, l'estremità dell'asta e il punto offset che si misura (ad esempio, il centro dell'albero) siano in linea retta (sullo stesso azimut). L'azimut al momento della memorizzazione del punto è l'azimut utilizzato per l'offset.

8. Una volta raggiunto il tempo di occupazione e le precisioni prestabilite, toccare **Memorizza**.

Se **Memorizzazione automatica punto** è abilitata, il punto viene memorizzato automaticamente dopo aver soddisfatto le condizioni prestabilite.

TIP –

- **Memorizzazione automatica punto** utilizza le opzioni di precisione, tempo e numero di misurazioni impostate per i punti topografici. È necessario assicurarsi di aver puntato l'azimut corretto prima di aver soddisfatto i criteri di memorizzazione automatica dei punti. Se si utilizza **Memorizzazione automatica punto**, Trimble consiglia di puntare correttamente l'azimut **prima di** toccare **Misura**.
- **La misurazione automatica** inizia quando l'estremità dell'asta diventa immobile. L'antenna può essere spostata per puntare l'azimut verso l'offset mantenendo l'estremità ferma. Trimble consiglia di non utilizzare la **Memorizzazione automatica** e la **Misurazione automatica** insieme, perché potrebbe non esserci abbastanza tempo per puntare l'azimut di offset. Se si utilizza la modalità automatica completa, potrebbe essere necessario prolungare il tempo di misurazione per adattarlo.
- Gli offset verticali non sono disponibili con la funzione **Offset inclinazione orizz.** L'offset inclinazione orizzontale è solo orizzontale; il risultato dell'offset calcolato è alla stessa elevazione della misurazione del punto dell'estremità sorgente.
- L'osservazione nell'azimut è la più grande fonte di errore quando si utilizza questa funzione. Per ottenere l'azimut corretto, è necessario allineare il centro dell'asta con il punto di offset. Ad esempio, ad un angolo di inclinazione di 25° e a una lunghezza del vettore di offset di 1,000 m, la differenza di azimut fra l'uso di un lato dell'asta per vedere l'azimut e l'altro lato dell'asta è di circa tre gradi, il che significa che i due risultati dell'offset sono distanti circa 5 cm. Se è necessario un metodo di offset più preciso, utilizzare uno dei metodi di offset per [calcolare il punto](#), come **Da una linea base**.

NOTE –

- Il contatore dell'occupazione non verrà conteggiato se l'asta è entro 15° dal livello. Questo perché è necessaria una quantità significativa di inclinazione per un buon azimut fra l'APC del ricevitore GNSS e la punta dell'asta che deve essere determinata e osservata dall'operatore.
- Per garantire che i nomi punto dei punti dell'estremità dell'asta offset inclinazione orizzontale siano univoci, i nomi dei punti vengono generati automaticamente dall'ora GPS, con **il prefisso HTO_** indicante l'offset di inclinazione orizzontale.
- I punti di offset inclinazione orizzontale sono memorizzati come direzione e distanza (polare) nel file lavoro. Per vedere l'azimut e la distanza inseriti, cambiare il campo **Vista coordinate** nella schermata **Opzioni** in **Come memorizzato**.
- I punti sorgente (estremità asta) memorizzati con punti di offset inclinazione orizzontale sono di classe costruzione e per impostazione predefinita questi non appaiono sulla mappa. Per visualizzarle sulla mappa, cambiare le impostazioni del filtro mappa. Vedere [Filtrare dati per tipo di misurazione](#), page 161.

Misurare un punto Multi Inclinazione

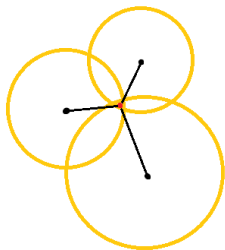
Utilizzare il metodo di misurazione **Punto Multi Inclinazione** per misurare un punto usando tre misurazioni inclinazioni punto eBolla.

NOTE - Multi Inclinazione è disponibile solo quando si utilizza un ricevitore con una eBolla e quando le **Funzioni inclinazione** sono attivate nello stile rilevamento. Per misurare punti Multi Inclinazione, il ricevitore GNSS **deve** avere una eBolla e un magnetometro correttamente calibrati. La misurazione **Multi Inclinazione non è** disponibile nei rilevamenti di registrazione dati o quando la compensazione inclinazione IMU è attivata.

TIP - Il metodo di misurazione **Punto Multi Inclinazione** non utilizza un magnetometro, quindi se il ricevitore GNSS ne ha uno, non è necessario calibrarlo prima di utilizzare Multi Inclinazione.

Funzionamento del metodo di misurazione punto Multi Inclinazione


Quando si misura un punto **Multi Inclinazione**, si posiziona l'estremità dell'asta nella posizione di misurazione desiderata e **si mantiene l'estremità dell'asta fissa nella stessa posizione** durante l'intero processo di misurazione. Inclinare l'asta prima in una direzione e misurare, inclinare l'asta nella seconda direzione e misurare, quindi inclinare l'asta nella terza direzione e misurare.



Il diagramma sopra mostra i tre cerchi di inclinazione creati quando si inclina l'antenna in tre posizioni diverse, dove ogni posizione dell'antenna viene indicata da un punto nero al centro di ogni cerchio di inclinazione. I cerchi di inclinazione hanno un raggio uguale alla distanza di inclinazione corrente e ogni cerchio di inclinazione rappresenta il cerchio delle possibili posizioni della punta dell'asta a quella distanza dalla posizione dell'antenna. Per calcolare la posizione dell'estremità dell'asta, il software calcola il punto in cui si intersecano i tre cerchi di inclinazione.

Misurare un punto Multi Inclinazione

I passi sotto guidano l'utente attraverso la misurazione di tre osservazioni inclinate, in cui il software misura automaticamente quando l'asta è tenuta ferma e calcola il punto risultante utilizzando le intersezioni dei tre cerchi di inclinazione osservati con l'asta inclinata:

1. Toccare  e selezionare **Misurazione / Misurazione punti**, o nella mappa, con niente selezionato, toccare **Misurazione**.
2. Selezionare **Punto Multi Inclinazione** nel campo **Metodo**.
3. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**.
4. Se il codice selezionato ha degli attributi, viene visualizzato il tasto software **Attrib**. Toccare **Attrib** e inserire i campi attributo. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#). Toccare **Memorizza**.
5. Inserire un valore nel campo **Altezza antenna** ed assicurarsi che l'impostazione nel campo **Misurato in** sia impostata in maniera appropriata.

NOTE - L'altezza dell'antenna è essenziale nei calcoli Multi Inclinazione. Assicurarsi che l'altezza antenna e il metodo di misurazione inseriti siano impostati correttamente prima di iniziare la misurazione di un punto Multi Inclinazione.

6. Toccare **Opzioni** per configurare il controllo qualità e le configurazioni di precisione.

NOTE - Le precisioni mostrate nella barra di stato riflettono il grado di inclinazione dell'antenna. Se si misurano dei punti con un alto grado di inclinazione, potrebbe essere necessario aumentare l'ampiezza della tolleranza di precisione.

7. Posizionare la punta dell'asta nella posizione di misurazione desiderata. Non spostare l'estremità durante l'intero processo di misurazione.
8. Mantenendo l'estremità dell'asta nella posizione di misurazione desiderata, inclinare l'asta dell'angolo desiderato.

La eBolla mostra il grado di inclinazione dell'antenna.

NOTE - La eBolla diventa gialla se l'inclinazione supera i 30 gradi. Indica quando la precisione della soluzione RTK può diventare inaffidabile a causa del fatto che l'inclinazione è al di fuori dell'intervallo di inclinazione accettabile per le posizioni compensazione inclinazione non IMU. Le misurazioni in questo intervallo possono rimanere utilizzabili se le stime di precisione sono accettabili per l'utente. La eBolla diventa rossa se l'inclinazione supera i 45 gradi.

9. Toccare **Misurare**.

Il campo **Stato Multi Inclinazione** indica il processo di esecuzione di tre misurazioni inclinate punto rapido. Quando l'antenna è in movimento, viene visualizzato **In attesa per misurare**, mentre quando viene eseguita una misurazione viene visualizzato **Sposta antenna** e il software si aspetta che l'antenna si sposti un valore accettabile per un'altra misurazione e viene visualizzato **Misurazione - rimanere immobili** quando l'antenna viene mantenuta completamente immobile mentre è inclinata.

10. Per garantire una buona geometria di intersezione delle tre misurazioni che contribuiscono alla misurazione, spostare l'antenna il più possibile fra le tre misurazioni stazionarie, in modo che le tre posizioni dell'antenna formino una forma triangolare invece che una linea retta.

Il contatore indica il numero restante di misurazioni stazionarie. La mappa mostra dei cerchi gialli che rappresentano le tre misurazioni dell'inclinazione e una croce che rappresenta il risultato una volta che si è eseguita la terza misurazione.

- Quando il risultato è stato calcolato e le precisioni sono accettabili, toccare **Memorizza**.

Se la precisione dell'intersezione risultante non è accettabile, toccare **Esc** per scartare le tre misurazioni e quindi misurare di nuovo il punto Multi Inclinazione.

TIP – Se l'altezza dell'antenna è corretta e l'eBolla è calibrata correttamente, l'intersezione risultante dei tre cerchi dovrebbe essere a livello di centimetri. Se i cerchi non si sovrappongono ad un punto discreto o se le precisioni sono troppo elevate:

- Verificare che la calibrazione della eBolla sia di alta qualità e che l'altezza inserita dell'antenna e il metodo di misurazione siano corretti. Non è possibile correggere questi errori dopo aver memorizzato un punto Multi Inclinazione.
- Misurare nuovamente il punto, cambiando i punti di misurazione inclinandosi più lontano o persino un po' più vicino.

Misurare a una superficie

Utilizzare il metodo misurazione **Misura alla superficie** per calcolare e memorizzare la distanza più vicina dal punto misurato al modello di superficie selezionato. Il modello di superficie può essere un [modello BIM](#) o un [Modello digitale del terreno \(DTM\)](#).

NOTE – Se è selezionata più di una superficie, viene utilizzata la superficie più vicina.

- Se la superficie è in:
 - un DTM, toccare **☰** e selezionare **Misura / Misura alla superficie**. Se è disponibile più di una superficie, selezionare la superficie nel campo **Seleziona superficie**.
 - un modello BIM, selezionare la superficie nella mappa e poi dal menu tocca e mantieni premuto selezionare **Misura alla superficie selezionata**.

NOTE – Per selezionare la superficie, il modello BIM deve essere visualizzato come un oggetto solido e lo strato contenente la superficie deve essere selezionabile.

TIP – È possibile scegliere se selezionare le superfici nella mappa o **Facce individuali** se selezionare **Oggetto completo**. Per modificare la modalità **Selezione Superficie**, toccare **☞** e selezionare la modalità **Selezione Superficie** desiderato. Vedere [Modalità di selezione modello BIM, page 192](#).

- Immettere la **Distanza al limite di superficie**.
- Se necessario, immettere un valore nel campo **Altezza antenna/Altezza mira**.
- Toccare **Avvio**.

Se la superficie non è già visibile nella mappa, diventa visibile.

Il software calcola e riporta la distanza più vicina dalla posizione corrente al modello di superficie selezionato e la visualizza nel campo **Distanza dalla superficie**. La **Distanza alla superficie** viene visualizzata solamente se è entro il **Limite distanza alla superficie**.

La posizione sulla superficie è evidenziata nella mappa e viene tracciata una linea dalla posizione misurata alla posizione sulla superficie. Le distanze negative sono segnalate come posizioni tra voi e il modello e le distanze positive sono segnalate come posizioni all'altro lato del modello.

TIP – Se il software mostra l'avviso **Modelli di terreno sono in disaccordo**, nella mappa ci sono superfici sovrapposte con quote diverse. Nascondere le superfici non utilizzate nella scheda **File mappa** del **Gestore strati**. Vedere [Gestione degli strati dei file mappa](#)

5. Inserire il **Nome punto** e, se necessario, il **Codice**.
6. Toccare **Misurare**.
7. Toccare **Memorizza**.


Il valore della **Distanza dalla superficie** e le coordinate del punto più vicino sulla superficie sono memorizzati con il punto misurato e possono essere visualizzati in **Esamina lavoro** e **Gestione punti**.

Per misurare un punto di verifica

In un rilevamento GNSS in tempo reale, misurare un punto due volte. Assegnare al secondo punto lo stesso nome del primo punto. Se le tolleranze del punto duplicato sono impostate a zero, il software avverte l'utente che il punto è un duplicato quando si prova a salvarlo. Selezionare **Memorizza come verifica** per salvare il secondo punto come un punto di classe Verifica. Vedere [Gestire punti con nomi duplicati, page 816](#)

Misurare un punto compensato

NOTE – Questo metodo di misurazione è disponibile solo quando si utilizza un ricevitore Trimble R10/R12 e le **Funzioni inclinazione** sono attivate nello stile rilevamento. Per misurare punti compensati, il ricevitore GNSS deve avere una eBolla e un magnetometro correttamente calibrati. Vedere [Calibrazione magnetometro, page 558](#).

1. Toccare  e selezionare **Misurazione / Misurazione punti**, o nella mappa, con niente selezionato, toccare **Misurazione**.
2. Nel campo **Metodo**, selezionare **Punto compensato**.
3. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**.
4. Se il codice selezionato ha degli attributi, viene visualizzato il tasto software **Attrib**. Toccare **Attrib** e inserire i campi attributo. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#). Toccare **Memorizza**.
5. Inserire un valore nel campo **Altezza antenna** ed assicurarsi che l'impostazione nel campo **Misurato in** sia impostata in maniera appropriata.

6. Toccare **Opzioni** per configurare il controllo qualità e le configurazioni di precisione.

NOTE - Le precisioni fin qui mostrate riflettono il grado di inclinazione dell'antenna. Se si misurano dei punti con un alto grado di inclinazione, potrebbe essere necessario aumentare l'ampiezza della tolleranza di precisione.

7. Posizionare l'antenna e assicurarsi che sia immobile.

La eBolla mostra il grado di inclinazione dell'antenna.

NOTE - Appare un messaggio di "Inclinazione eccessiva" nella barra di stato e la eBolla diventa rossa se l'inclinazione eccede di 15 gradi. Se possibile, sistemare l'antenna in modo che ci sia un'inclinazione minore. Se non è possibile diminuire l'inclinazione sotto i 15 gradi, in alternativa, eseguire una Misurazione offset. Vedere [Calcola punto, page 237](#).

8. Toccare **Misurare**. Nella barra di stato appare l'icona punto di compensazione. La eBolla cambia per aiutare l'operatore a mantenere l'antenna immobile.

9. Una volta raggiunto il tempo di occupazione e le precisioni prestabilite, toccare **Memorizza**.

Toccare **Invio** per accettare la misurazione prima che il tempo di funzionamento o le precisioni siano stati soddisfatti.


TIP - Per velocizzare il flusso di lavoro, selezionare una o entrambe le caselle di spunta nella schermata **Opzioni**:

- Per iniziare la misurazione automatica quando il ricevitore è dentro una specifica soglia di tolleranza di inclinazione, selezionare **Auto-misurazione** nella casella gruppo **Inclinazione**. Vedere [Opzioni punto GNSS, page 465](#)
- Per memorizzare automaticamente il punto quando il tempo di funzionamento e le precisioni sono state raggiunte, selezionare **Auto memorizzazione punto**.

Misurare punti FastStatic

Questo tipo di punto è misurato in un Rilevamento FastStatic.

NOTE - I rilevamenti FastStatic sono postelaborati e non hanno bisogno di essere inizializzati.

1. Toccare  e selezionare **Misurazione / Misurazione punti**, o nella mappa, con niente selezionato, toccare **Misurazione**.
2. Inserire il **Nome punto** e il **Codice**.
3. Inserire un valore nel campo **Altezza antenna** ed assicurarsi che l'impostazione nel campo **Misurato in** sia impostata in maniera appropriata.
4. Toccare **Misura** per iniziare a misurare il punto.

5. Una volta raggiunto il tempo di occupazione prestabilito, toccare **Memorizza** .

Tipo ricevitore	4 SVs	5 SVs	6+ SVs
Frequenza singola	30 min.	25 min.	20 min.
Frequenza doppia	20 min.	15 min.	8 min.

Non è necessario alcun inseguimento di satellite tra punti di misura. Il contatore del tempo di occupazione per la misurazione di punti FastStatic si ferma quando il PDOP dei satelliti tracciati eccede la maschera PDOP impostata nello stile rilevamento utilizzato. Il contatore riprende quando il PDOP scende sotto la maschera.

NOTE - Il numero di satelliti necessario per misurare un punto FastStatic cambia se si utilizza solo satelliti GPS, solo satelliti BeiDou o una combinazione di satelliti GPS, BeiDou, GLONASS e QZSS. La tabella seguenti riassume i requisiti *minimi* :

Sistemi satellitari	Satelliti richiesti
Solo GPS	4 GPS.
GPS + QZSS	3 GPS + 1 QZSS
GPS + GLONASS	3 GPS + 2 GLONASS
GPS + BeiDou	3 GPS + 2 BeiDou
GPS + Galileo	3 GPS + 2 Galileo
Solo BeiDou	4 BeiDou
BeiDou + GPS	3 BeiDou + 2 GPS
BeiDou + GLONASS	3 BeiDou + 2 GLONASS
Solo GLONASS	N/A
Solo Galileo	N/A

Messaggi e avvertenze misurazioni

In base all'attrezzatura che si utilizza e alle impostazioni configurate nello stile di rilevamento, nella misurazione dei punti di un rilevamento GNSS possono apparire diversi tipi di avvertenze.

Messaggi GNSS

Per eliminare i messaggi GNSS e prevenire la loro visualizzazione, toccare **Ignora** nel messaggio. Se si tratta di messaggi non-RTX, questi vengono eliminati e non appaiono più. Se si tratta di messaggi relativi ai servizi di correzione RTX Trimble, vengono ignorati solo i messaggi relativi allo stato dello stesso abbonamento; se lo stato abbonamento cambia, in questo caso l'impostazione "Ignora" viene resettata e appaiono tutti i messaggi. L'opzione **Ignora** è una funzione specifica del controller; se si usa lo stesso ricevitore GNSS con un controller diverso allora viene usata l'impostazione Ignora relativa al secondo controller e i messaggi possono riapparire nuovamente.

Avvisi occupazione

Durante la misurazione di un punto, il software avvisa se si presentano condizioni avverse che possono causare il superamento dei limiti imposti dalle tolleranze e impedire al punto di venire memorizzato.

Toccare il tasto



per accettare la misurazione prima che sia trascorso il tempo di occupazione o siano state soddisfatte le

precisioni prestabilite oppure mentre sono presenti le condizioni che impediscono la memorizzazione del punto.

Quando si tocca su **Memorizza**, la schermata **Confermare e memorizzare punto?** elenca, in ordine di priorità, tutti i problemi che si sono verificati durante la misurazione.

Toccare **Si** per memorizzare il punto. Toccare **No** per scartare il punto. Per rimisurare il punto, toccare **Rimisurare**.

L'avvertenza **Posizione compromessa** appare quando il ricevitore è in modalità statica e sta misurando un punto e la nuova posizione GNSS ha una stima di precisione maggiore di 3-sigma dalla posizione GNSS immediatamente precedente. Questa avvertenza appare solo quando la differenza della posizione è maggiore delle tolleranze di precisione correnti e se il ricevitore GNSS non produce movimento in eccesso durante il funzionamento. L'avvertenza Posizione compromessa può verificarsi in ambienti GNSS particolarmente marginali dove esistono molti multipath o attenuazioni di segnale. Le informazioni QC! di avvertenza funzionamento permettono all'utente di capire se questo è successo mentre si stava osservando un punto memorizzato nel database.

NOTE – Non appare nessuna avvertenza quando si misura un Punto rapido.

Se si utilizza un ricevitore GNSS con un sensore integrato, potrebbero anche apparire le avvertenze inclinazione. Vedere [Avvisi inclinazione eBolla GNSS, page 538](#).

Misurare punti con codici funzione

Assegna i codici ai punti per identificare il punto come tipo di caratteristica specifico. Se il tipo caratteristica del codice è una linea o un poligono, la linea o il poligono viene disegnato sulla mappa durante la misurazione dei punti che utilizzano tale codice caratteristica.

Se il codice caratteristica ha **attributi**, è possibile inserire le informazioni attributo per il punto. È possibile configurare il software Trimble Access in modo da richiedere l'inserimento dei dati attributo. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#).

È possibile aggiungere codici a un punto dalla maschera **Misura punto**, **Misura topografica** o **Misura codici**.

Applicare codici in Misura punto e Misura topografica

Quando si utilizzano i codici nelle maschera **Misura punto** o **Misura topografica**, è necessario inserire il codice di ogni punto misurato nel campo **Codice**. È possibile selezionare il codice dall'elenco di codici nel file libreria caratteristiche FXL o digitarne uno. Se il lavoro non utilizza un file FXL, è possibile digitare un codice da utilizzare. Vedere [Selezionare i codici caratteristica in Misura punti o Misura topografica, page 681](#).


Applicare codici in Codici misura

La maschera **Codici misura** fornisce un modo più veloce e intuitivo per lavorare con i codici impostati nel file libreria di caratteristiche FXL utilizzato dal lavoro. La maschera **Codici misura** fornisce una griglia di tasti grandi, con ogni tasto impostato su un codice specifico. Per misurare un punto con quel codice, è sufficiente toccare il tasto grande per tale codice. Per misurare il punto successivo usando lo stesso codice, toccare **Invio** o premere il tasto **Invio**.

Per misurare e codificare punti utilizzando i **Codici misura**:

1. Nella schermata **Proprietà lavoro**, selezionare il file libreria di caratteristiche da utilizzare con il lavoro. Vedere [Libreria di caratteristiche, page 113](#).

Se si utilizza un file libreria caratteristiche che ha gruppi definiti, i gruppi e i codici all'interno del gruppo vengono mostrati automaticamente nel modulo **Misura codici**.

2. Se è necessario assegnare i codici ai tasti o cambiare il codice di un tasto, toccare e mantenere premuto il tasto nella maschera **Codici misura** e selezionare un codice diverso. Per modificare tasti multipli o per creare o gestire gruppi di tasti codice toccare  nella maschera **Codici misura**. Vedere [Per impostare i tasti codice per i codici Misura, page 669](#)
3. Misurare punti usando i codici. Vedere [Misurare punti in Codici misura, page 667](#).

4. Usare lo stringing per gestire più facilmente la misurazione di più linee che utilizzano lo stesso codice caratteristica. Vedere [Per misurare linee multiple nei codici Misura, page 668](#).
5. Utilizzare i codici di controllo sulla barra degli strumenti CAD per disegnare forme specifiche come archi o poligoni. Vedere [Controllo della geometria delle caratteristiche utilizzando i codici di controllo, page 684](#).



TIP – Guardare la playlist [Misurazione con Trimble Access](#) sul [canale YouTube Trimble Access](#) per una panoramica dell'assegnazione dei codici ai punti durante un rilevamento topografico o un rilevamento come realizzato.

Misurare punti in Codici misura

Utilizzare i passi sotto per abilitare una raccolta rapida ed efficiente di più punti utilizzando i **Codici misura**:

1. Toccare e selezionare Misura / **Codici misura**.
2. Se non si è già iniziato il rilevamento, avviare il rilevamento. Se si sta usando un rilevamento convenzionale, mettere la strumentazione in modalità tracciamento.
3. Per misurare il primo punto:
 - a. Selezionare il gruppo codici dall'elenco o premere A-Z per passare velocemente alle pagine gruppo 1-26

NOTE – Non si possono usare scorciatoie con tasti alfanumerici se il bottone multi-codice in fondo alla maschera è abilitato.

- b. Per iniziare a misurare il punto, toccare il tasto codice appropriato.
È anche possibile selezionare i pulsanti codice utilizzando il tastierino. Se il layout dei pulsanti ha tre colonne, è possibile premere il tasto numerico corrispondente al pulsante del codice oppure utilizzare i tasti freccia per passare al pulsante e quindi premere la **barra spaziatrice**.



TIP – Se l'opzione **Tocco singolo per misurare** non è attivata, è necessario toccare due volte il tasto codice per iniziare la misurazione.

- c. Nella schermata **Misura topografia** o **Misura punto**, misurare e memorizzare il punto.
Per modificare le impostazioni di memorizzazione automatica, nella schermata **Misura topografica** toccare **Opzioni** e poi deselezionare la casella di spunta **Visualizza prima della memorizzazione** o nella schermata **Misura punto** toccare **Opzioni** e poi selezionare la casella di controllo **Memorizzazione automatica punto**.
Una volta memorizzata la misurazione, appare la maschera **Codici misura**, pronta per la misurazione successiva.
 - d. Per configurare il software per iniziare a misurare il punto non appena si tocca il tasto codice nel modulo **Codici misura**, toccare **Opzioni** e selezionare la casella di controllo **Misurazione automatica**.

4. Per misurare punti successivi utilizzando lo stesso codice, toccare di nuovo lo stesso pulsante codice o premere il tasto **Invio**.

Se il tipo caratteristica del codice è una linea o un poligono, la linea o il poligono viene disegnato sulla mappa quando si misurano i punti successivi utilizzando lo stesso codice caratteristica.

5. Per misurare punti utilizzando un codice differente, toccare il tasto codice richiesto nella schermata **Codici misura**.


TIP - Per modificare il nome del punto o il metodo di misurazione durante il rilevamento, tocca  e seleziona il modulo **Misura** nell'elenco **Torna a**, apporta le modifiche, quindi tocca  e seleziona **Codici misura**.


Per misurare linee multiple nei codici Misura

Quando si misurano linee multiple che hanno lo stesso codice, è possibile usare lo stringing per aggiungere un suffisso numerico ad ogni linea in modo da poter tenere traccia di quale linea si sta misurando. Lo stringing permette di:

- Iniziare a misurare i punti di una caratteristica linea e quindi rimetterla in pausa e iniziare a misurare i punti di un'altra caratteristica linea dello stesso tipo, prima di riprendere la prima caratteristica.
- Definire facilmente i punti iniziali e finali delle caratteristiche linea senza dover utilizzare i codici di controllo, questo è utile quando si misurano diverse caratteristiche dello stesso tipo una dopo l'altra.

Per misurare più di una linea che utilizza lo stesso codice caratteristica:

1. Toccare  e selezionare Misura / **Codici misura**.
2. Se non si è già iniziato il rilevamento, avviare il rilevamento. Se si sta usando un rilevamento convenzionale, mettere la strumentazione in modalità tracciamento.
3. Selezionare il gruppo codici dall'elenco o premere A-Z per passare velocemente alle pagine gruppo 1-26

NOTE - Non si possono usare scorciatoie con tasti alfanumerici se il bottone multi-codice  in fondo alla maschera è abilitato.

4. Per iniziare a misurare punti sulla prima caratteristica linea:

- a. Per misurare il primo punto, toccare il tasto codice appropriato.

È anche possibile selezionare i pulsanti codice utilizzando il tastierino. Se il layout dei pulsanti ha tre colonne, è possibile premere il tasto numerico corrispondente al pulsante del codice oppure utilizzare i tasti freccia per passare al pulsante e quindi premere la **barra spaziatrice**.

TIP - Se l'opzione **Tocco singolo per misurare** non è attivata, è necessario toccare due volte il tasto codice per iniziare la misurazione.

- b. Nella schermata **Misura topografia** o **Misura punto**, misurare e memorizzare il punto.

Una volta memorizzata la misurazione, appare la maschera **Codici misura**, pronta per la misurazione successiva.

- c. Per misurare punti successivi sulla prima linea, toccare di nuovo lo stesso tasto codice o premere il tasto **Invio**.

La linea o il poligono viene disegnato sulla mappa durante la misurazione dei punti.

5. Per iniziare a misurare punti su una caratteristica linea differente dello stesso tipo di codice:

- a. Toccare il tasto software **+ Str** per incrementare il suffisso sul tasto codice evidenziato.
- b. Nella schermata **Misura topografia** o **Misura punto**, misurare e memorizzare il punto.

Una volta memorizzata la misurazione, appare la maschera **Codici misura**, pronta per la misurazione successiva.

- c. Per misurare punti successivi sulla seconda linea, toccare di nuovo lo stesso tasto codice o premere il tasto **Invio**.

La linea o il poligono viene disegnato sulla mappa durante la misurazione dei punti.

6. Per passare fra le due caratteristiche linea in corso, toccare il tasto software **- Str** o **+ Str**.

La caratteristica selezionata è evidenziata sulla mappa e la mappa mostra una linea tratteggiata dalla fine della caratteristica al punto corrente, consentendo di verificare visivamente come sarà estesa la linea quando si aggiunge il punto corrente e di assicurarsi di aver selezionato la caratteristica corretta.

TIP – Quando si misurano più linee contemporaneamente, toccando il tasto software **+ Str** viene visualizzata la stringa successiva nella sequenza. Quando si inizia una nuova linea, per trovare la successiva stringa inutilizzata disponibile per il pulsante correntemente evidenziato, toccare **Trova Str**.

Per impostare i tasti codice per i codici Misura

Per modificare tasti multipli, creare o gestire gruppi di tasti codice o per configurare la scelta del modello, utilizzare la schermata **Modifica codici misura**. Per visualizzare la schermata **Modifica codici misura**, toccare ✎ nella maschera **Codici misura**.

TIP – Le librerie di funzioni possono avere un modello predefinito di gruppi che è possibile utilizzare per impostare inizialmente i moduli dei codici misurazione. Le modifiche al modello predefinito fatte nella schermata **Codici misura** o **Modifica codici misura** si applicano solo al controller su cui è stata eseguita la modifica e non influiscono sui gruppi predefiniti nella libreria di codici attributo.

Per creare un gruppo codici

1. Toccare **Nuovo gruppo**.
2. Inserire il **Nome gruppo codici**.
3. Toccare **Accetta**.

I nuovi gruppi vengono aggiunti dopo il gruppo corrente. Per aggiungere un gruppo alla fine dei gruppi esistenti, verificare di aver selezionato l'ultimo gruppo prima di selezionare **Aggiungi gruppo**.

Se non si utilizza una libreria caratteristiche che ha gruppi definiti, è necessario selezionare i codici dalla libreria caratteristiche che si desidera appaiano nella maschera. L'utente può definire pagine multiple di codici, ciascuno dei quali costituito da un numero massimo di 25 codici.

Assegnare i codici ai tasti

- Per modificare un gruppo di codici esistente, selezionare il gruppo dall'elenco a discesa **Gruppo**.
- Per aggiungere un codice ad un tasto vuoto, toccare il tasto e selezionare il codice dall'elenco dei codici nella libreria caratteristiche e poi toccare **Enter**.
Un'icona sul pulsante indica se il codice è relativo a una caratteristica punto, linea o poligono.
- È anche possibile selezionare i tasti codice utilizzando il tastierino. Navigare al tasto utilizzando i tasti freccia, e poi premere il tasto **Spazio**.
- Per modificare il codice assegnato a un tasto:
 - Se il tasto è già evidenziato, toccarlo una volta.
 - Se non è già stato evidenziato, toccarlo una volta per evidenziarlo e di nuovo per modificarlo.
- Per aggiungere un altro codice allo stesso tasto, inserire uno spazio nel campo di testo vicino al primo codice e poi inserire o selezionare il secondo codice. Vedere [Selezionare i codici caratteristica in Misura punti o Misura topografica, page 681](#).
- Per modificare il numero dei codici tasti che appaiono in un gruppo, modificare il valore nel campo **Disposizione tasti codice**. Potrebbe essere necessario scorrere la schermata **Modifica misura codici** per visualizzare questo campo.
- Per riordinare i tasti nel gruppo, se il tasto non è già evidenziato, toccare il tasto per selezionarlo e poi toccare i tasti software freccia sinistra o freccia destra per spostare il tasto. Gli altri tasti del gruppo si riordinano automaticamente.
- Per creare un modello in modo che, quando si misurano gruppi di osservazioni che sono generalmente codificati in uno schema regolare, il software seleziona automaticamente il codice appropriato per l'osservazione successiva, configurare le impostazioni nel gruppo **Acquisisci modello**. Vedere [Creare un modello di sequenza codici misurazione, page 671](#).
- Toccare **Accetta**.

TIP – Se necessario, è inoltre possibile inserire campi descrizione aggiuntivi che non sono nella libreria di caratteristiche. Vedere [Impostazioni aggiuntive, page 126](#).

Per modificare il numero di tasti codice che appaiono nel gruppo

Per modificare il numero dei codici tasti che appaiono in un gruppo, modificare il valore nel campo **Disposizione tasti codice**. Potrebbe essere necessario scorrere la schermata **Modifica misura codici** per visualizzare questo campo.

La lista dei codici di ogni gruppo è indipendente. Per esempio, se l'utente crea dei codici per i tasti usando una disposizione 3x3 e poi cambia la disposizione in 3x4, verranno creati 3 ulteriori tasti vuoti in aggiunta al gruppo in questione. Il software non sposta 3 tasti da ogni altro gruppo nel gruppo corrente.

NOTE – I codici definiti di un gruppo sono memorizzati anche se non vengono visualizzati. Per esempio, se l'utente crea dei codici per i tasti usando una disposizione 3x4 e poi cambia la disposizione in 3x3, in questo caso solo i primi 9 codici vengono visualizzati. Se l'utente ritorna alla disposizione 3x4, in questo caso vengono visualizzati tutti i 12 codici.

Quando si utilizzano codici misura, se il layout dei pulsanti codice ha 3 colonne, è possibile utilizzare il tastierino numerico nel controller per selezionare il pulsante codice richiesto. Quando si utilizza un layout 3x3, i tasti 7, 8, 9 attivano la fila superiore dei pulsanti, i tasti 4, 5, 6 attivano la fila centrale dei pulsanti, i tasti 1, 2, 3 attivano la fila inferiore dei pulsanti. Su un layout 4x3, lo 0, . e - i tasti sono utilizzati per i pulsanti aggiuntivi. Se il layout ha più di 4 righe, è necessario toccare il tasto codice per i pulsanti nella riga 5 e successive.

Per eliminare tasti o gruppi

Utilizzare il tasto software **Cancella** per eliminare tasti o gruppi. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare ulteriori tasti software.)




- Per eliminare un tasto, toccare il tasto per selezionarlo e poi toccare **Elimina**. Gli altri tasti del gruppo si riordinano automaticamente per sostituire il tasto cancellato.
- Per eliminare il gruppo correntemente selezionato, toccare **Cancella gruppo** e poi toccare **Sì**.
- Per eliminare tutti i codici nel gruppo, toccare **Cancella tutto** e poi toccare **Sì**.

Per resettare tutti i numeri stringa

Toccare il pulsante **Resetta tutti i numeri stringa** per resettare tutti i tasti nella schermata **Codici misura** al codice originale. Rimuove dai pulsanti qualsiasi suffisso di stringa. Per ulteriori informazioni sui suffissi di stringa, vedere **Suffisso stringa** in [Opzioni codici misura, page 673](#).

Creare un modello di sequenza codici misurazione

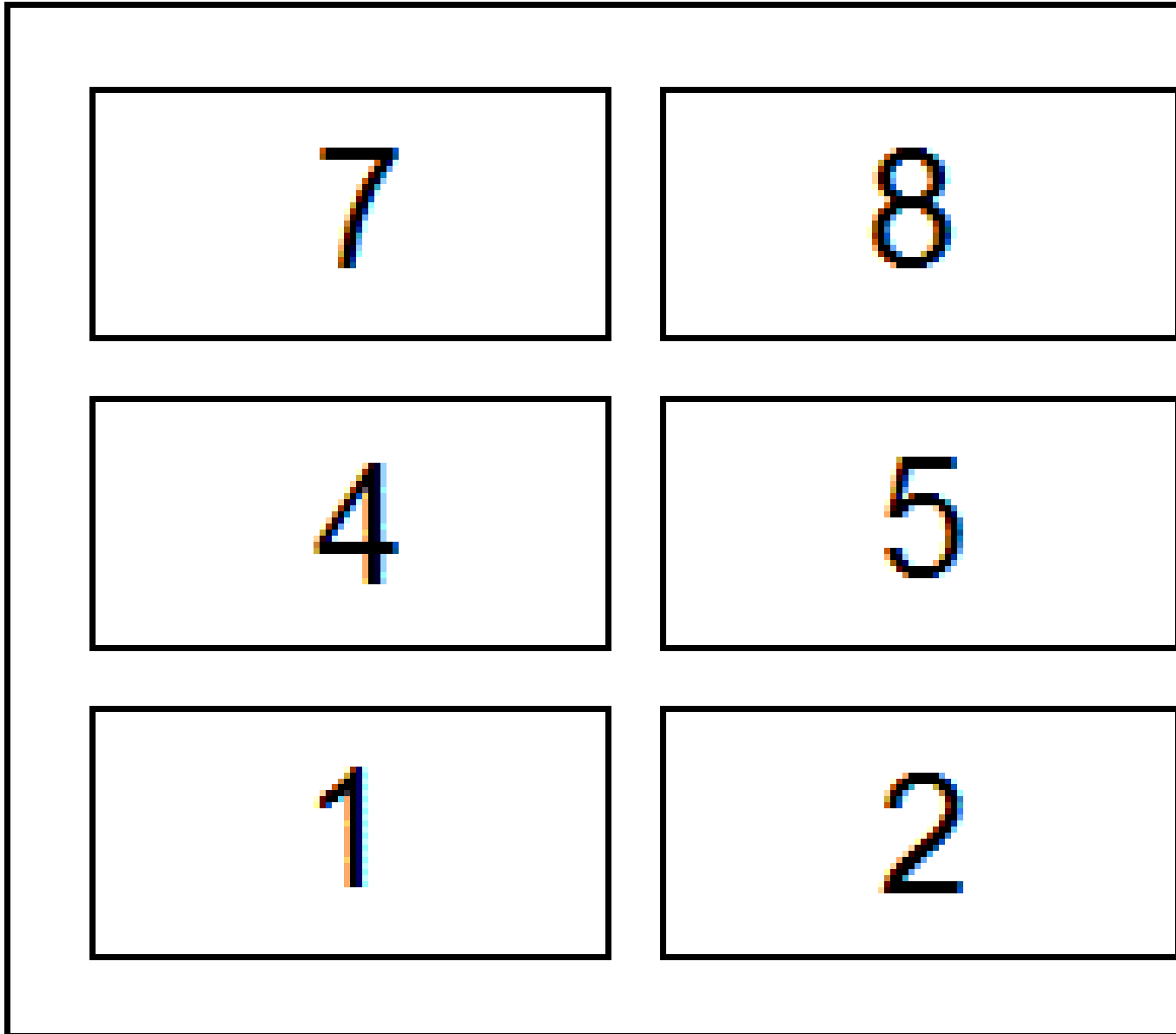
Per selezionare automaticamente il prossimo codice tasto nel gruppo codice dopo aver memorizzato una misurazione utilizzando **Codici misura**, configurare l'impostazione **Acquisisci modello** nella schermata **Modifica codici misura**. La raccolta modelli è particolarmente utile quando si codificano le osservazioni in uno schema regolare, ad esempio, la sezione trasversale di una strada.

1. Toccare  e selezionare Misura / **Codici misura**.
2. Nella finestra **Codici misura**, toccare . La finestra modifica la schermata **Modifica codici misura**.
3. Nel gruppo **Acquisisci modello**, selezionare la casella di spunta **Abilita** per attivare l'acquisizione modello per i tasti codice nel gruppo. L'icona del modello  viene visualizzata su ogni tasto codice utilizzato nel modello.

4. Inserire il numero degli elementi nel modello nel campo **Numero di elementi**. Il numero degli elementi nel modello può essere inferiore al numero di tasti nel gruppo.

Ad esempio, in una disposizione di tasti 3x3 è possibile scegliere di avere 6 tasti nel modello e utilizzare i 3 tasti aggiuntivi nel gruppo per le voci aggiuntive che si misurano solitamente ma che non fanno parte del modello. I primi 6 tasti dovrebbero essere inclusi nel modello, ma è possibile riordinare i tasti come richiesto. Toccare un tasto per selezionarlo e quindi toccare il tasto software freccia sinistra o freccia destra per spostare il tasto.

5. Configurare la **Direzione** della raccolta modelli. Si prega di far riferimento al diagramma seguente:



Per l'esempio in alto, dove il modello usa 6 tasti (tasti da 4 a 9):

- **Da sinistra a destra** – l'evidenziazione si sposta da 7-9, poi 4-6 e quindi 7-9 e così via.
- **Da destra a sinistra** – l'evidenziazione si sposta da 6-4, poi 9-7 e quindi 6-4 e così via.
- **A zig zag** – l'evidenziazione si sposta da 7-9, 4-6, poi 6-4, 9-7, quindi 7-9 e così via

NOTE – Durante la misurazione, è possibile saltare un codice nel modello toccando un tasto codice diverso o utilizzando i tasti freccia per selezionare un tasto differente.


Opzioni codici misura

Per configurare le opzioni quando si esegue la misurazione usando i **codici misura**, toccare **Opzioni** quando si visualizza la maschera **Misura codici**. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare il tasto software **Opzioni**.)

Suffisso stringa

La funzione Codici misura dispone dei tasti software **+ Str** e **- Str** che consentono di applicare un suffisso al codice nel bottone. Ciò risulta utile quando per la codifica di caratteristiche si impiega il metodo stringing.

Selezionare il formato del suffisso dal campo **Suffisso stringa**. È possibile selezionare **1**, **01**, **001** o **0001**.

Per rimuovere il suffisso di stringa da tutti i tasti nella schermata **Codici misura**, tornare alla schermata **Codici misura** e toccare  per visualizzare la schermata **Modifica codici misura**. Toccate il bottone **Resetta tutti i numeri stringa**.

Auto-misura

La casella di controllo **Misurazione automatica** controlla se il software avvia la misurazione non appena si passa dalla schermata **Misura codici** o **Misura topografica** o **Misura punto**. Deselezionare la casella di spunta **Misurazione automatica** se si desidera modificare le impostazioni di misurazione, come il metodo di misurazione o l'antenna o l'altezza della mira prima di iniziare la misurazione.

Richiedi gli attributi

Selezionare la casella di spunta **Richiedi attributi** per far apparire la maschera attributo quando viene memorizzato un punto con attributi richiesti ma nessun valore inserito.

Selezionare la casella di spunta **Richiedi solo una volta per caratteristiche linea e poligono** per assicurarsi che la maschera attributo appaia solo dopo aver misurato il **primo** punto in una nuova caratteristica che contiene più di un punto.

NOTE – Quando **Richiedi impostazioni attributi** sono attivati:

- Se gli attributi sono già stati immessi toccando il tasto software **Attrib**, il software non mostra la maschera attributi.
- Se nella libreria di funzioni viene assegnato un valore predefinito per gli attributi impostati come richiesti, il software non mostra la maschera attributi.

Utilizza attributi di codice base

I codici base sono utilizzati quando si usano i tasti software per lo stringing nella schermata **Misura** per aggiungere un suffisso numerico ad un codice base. Utilizzare il tasto software **Trova str** per aggiungere un suffisso al campo codice e identificare l'istanza univoca di tale caratteristica. Utilizzare i tasti software **+ Str** e **- Str** per spostarsi all'istanza precedente o successiva della caratteristica e, se necessario, aggiungere le posizioni a tale caratteristica.

Ad esempio, quando si codifica un recinto dove tutti i punti codificati come "Recinzione01" sono uniti insieme per creare la caratteristica lineare "Recinzione01" e tutti i punti codificati come "Recinzione02" sono uniti insieme e così via e tutti hanno gli stessi attributi. In questo esempio, è possibile creare librerie di codici caratteristica che contengono tutti i codici "Recinto**", o che contengono solo il codice base "Recinzione".

Se si creano stringhe di codici e la libreria di funzioni include **solo il codice base**, selezionare la casella di controllo **Utilizza attributi di codice base**.

Se non si creano stringhe di codici o se si creano ma si include tutto il codice nella libreria di funzioni e non si utilizzano i codici base bisogna deselezionare la casella di controllo **Utilizza attributi di codice base**.

Le regole seguenti consentono di spiegare il codice base:

- Quando l'opzione **Utilizza attributi del codice base** è **attivata**, il codice **impresso** per un tasto è il codice base.
Immettere "Recinzione", creare una stringa di codice che diventa "Recinzione01", gli attributi vengono ricavati da "Recinzione".
- Quando l'opzione **Utilizza attributi del codice base** viene **disattivata**, il codice **visualizzato** su un tasto è il codice base.
Inserire "Recinzione", creare una stringa di codice che diventa "Recinzione01", gli attributi vengono ricavati da "Recinzione01".
- Se si modifica il codice di un tasto, il codice base viene reimpostato, tramite le regola 1 o 2 precedenti.
- Se si modifica la configurazione dell'impostazione **Utilizza attributi del codice base**, il codice base viene reimpostato tramite la regola 1 o 2 precedenti.


NOTE –

- Non è possibile creare stringhe di codici solo numerici quando **Utilizza attributi del codice base** è disattivato.
- Se è selezionata la casella di spunta **"Utilizza attributi codice base"** questa funzione viene applicata in ogni parte del software.

Tocco singolo per misurare

Per impostazione predefinita la casella di spunta **Tocco singolo per misurare** è selezionata per velocizzare il flusso di lavoro e aprire la schermata **Misura topografica** o **Misura punto** con un singolo tocco del pulsante codice appropriato.

Deselezionare la casella di spunta **Tocco singolo per misurare** se il controller non ha i tasti freccia ed è necessario modificare il codice prima della misurazione, ad esempio per aggiungere un suffisso di stringa o aggiungere codici aggiuntivi all'osservazione.

NOTE - Quando la casella di spunta **Tocca singolo per misurare** non è selezionata, è necessario fare doppio clic su ogni tasto codice per aggiungere il codice al campo **Codice** quando il tasto Multicodice  è abilitato.

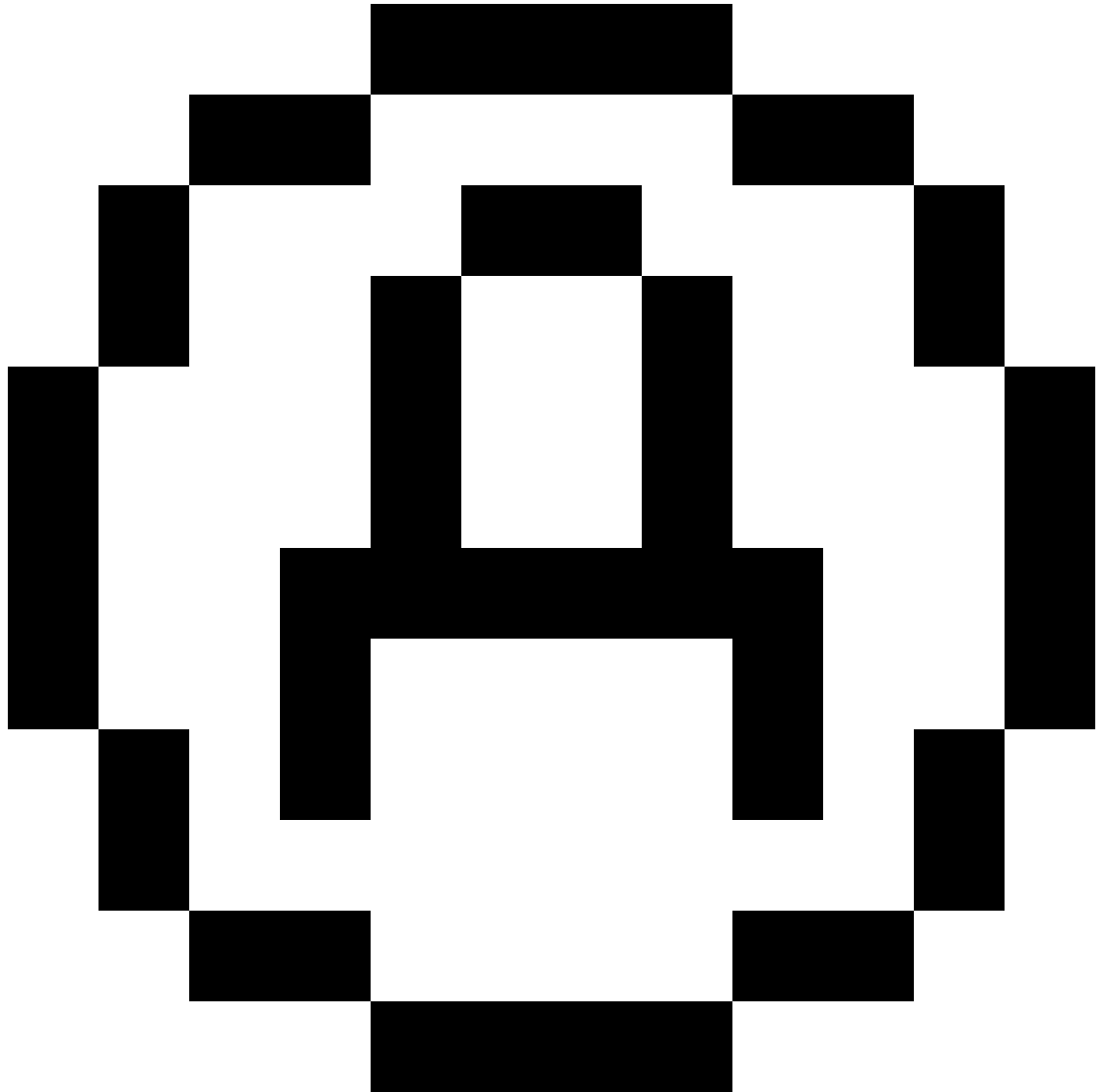
Descrizioni

Selezionare la casella di spunta **Descrizioni** per mostrare la descrizione del codice e il codice sui tasti nella maschera **Codici misura**. Deselezionare la casella di spunta **Descrizioni** per mostrare solo il codice.

Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto

1. Inserire un nome punto e selezionare un codice. Se il codice possiede attributi, il tasto software **Attrib** viene visualizzato nella schermata **Misurare**.

Nella libreria questi codici di caratteristiche hanno un'icona attributo (



) accanto al codice caratteristica nella libreria.

2. Per visualizzare il modulo attributi quando viene salvato un punto che ha attributi richiesti ma nessun valore ancora inserito, toccare **Opzioni** e selezionare **Richiedere attributi**.

NOTE – Quando **Richiedere attributi** è selezionato:

- Se gli attributi sono stati immessi precedentemente toccando il tasto software **Attrib**, non viene chiesto di inserirli.
- Se nella libreria di caratteristiche viene assegnato un valore predefinito per gli attributi impostati come richiesti, questi non vengono richiesti.

3. Per inserire gli attributi, toccare il tasto software **Attrib**.
4. Per selezionare il valore predefinito dell'attributo toccare **Opzioni** e selezionare:
 - **Ultimo utilizzato** per usare il valore dell'attributo dell'ultimo punto misurato
 - **Dalla libreria** per usare il valore predefinito della libreria
5. Digitare l'attributo del punto in misurazione.

TIP – Per velocizzare il processo di cattura delle immagini e il loro collegamento agli attributi, vedere [Collegare un'immagine a un attributo, page 677](#).

6. Toccare **Memorizza**.

NOTE – Se si sta effettuando lo [stringing di caratteristiche linea](#) e la schermata attributi non mostra tutti gli attributi che ci si aspetta, nella schermata **Misura** toccare **Opzioni** e assicurarsi che la casella di spunta **Utilizza attributi di codice base** sia selezionata. Vedere [Opzioni codici misura, page 673](#).

Collegare un'immagine a un attributo

Se un punto ha un attributo nome file, è possibile utilizzare l'attributo nome file per collegare un'immagine all'attributo.

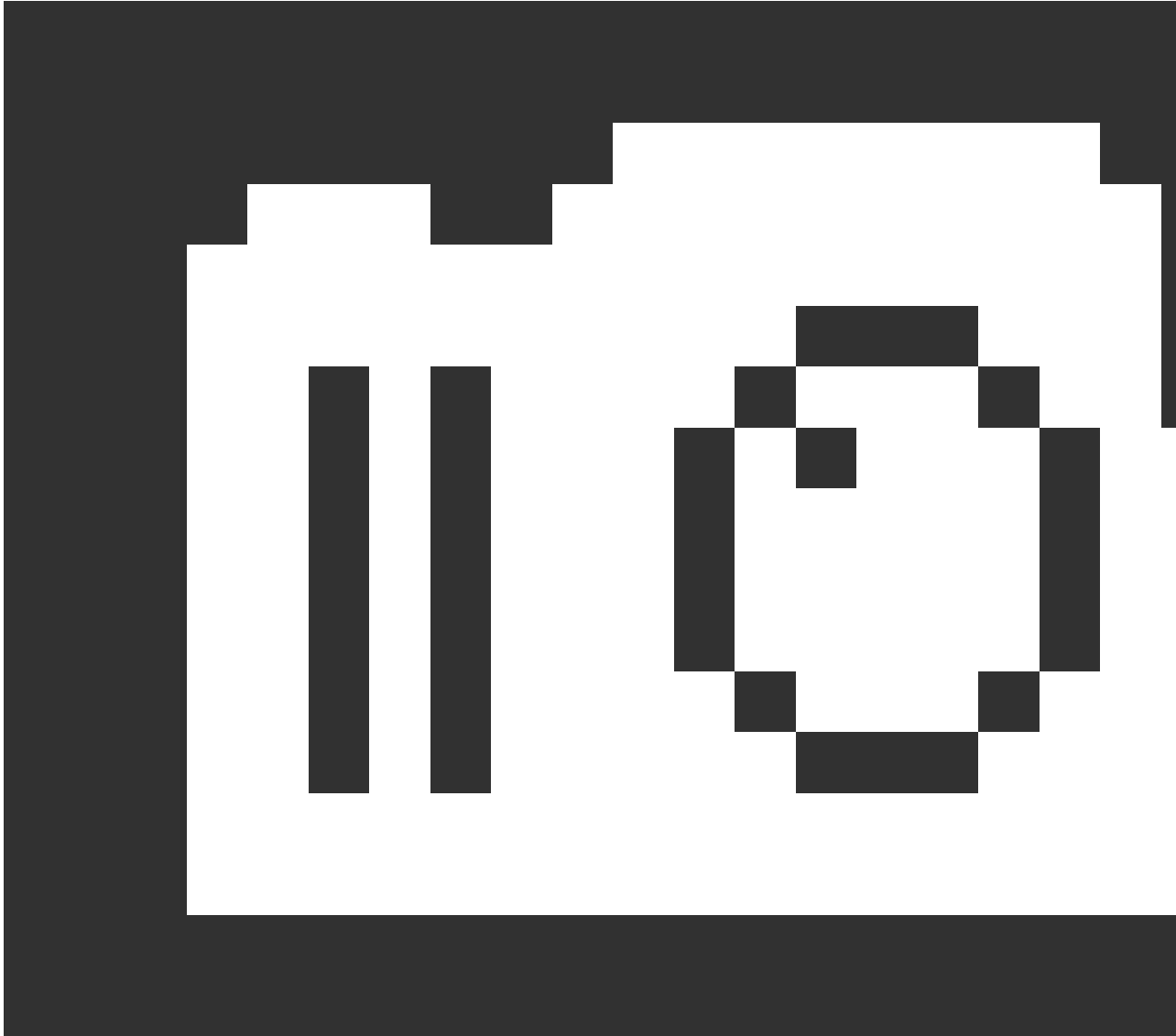
NOTE – Non si dovrebbe rinominare un file dopo averlo allegato a un'osservazione. I file rinominati dopo essere stati allegati non vengono scaricati insieme al lavoro.

Acquisire e collegare un'immagine a un attributo

1. Nella schermata misure o picchettamento, immettere il codice caratteristica. Il codice caratteristica deve avere un attributo nome file.
Se il codice ha attributi nome file multipli, o se il punto ha multipli codici, l'immagine verrà collegata al primo attributo nome file che appare nella schermata attributi.
2. Per collegare l'immagine a un attributo nome file specifico, toccare **Attrib** e selezionare il campo nome file richiesto.
3. Misura il punto di.

Se la casella di spunta **Vedere prima di memorizzare** è attiva nella schermata **Misurare opzioni punto**, in questo caso la forma attributo appare automaticamente quando si memorizza il punto.

4. Per visualizzare la schermata attributi, toccare **Attrib.**
5. Acquisire un'immagine utilizzando la fotocamera nel:
 - nel controller, toccare




nel modulo attributo o premere il tasto corrispondente nel tastierino del controller.

- nella stazione totale, toccare



nel modulo attributo o toccare  nella schermata video.

Il nome dell'immagine viene visualizzato nel campo nome file foto.

6. Per esaminare l'immagine; toccare  vicino al campo nome file e quindi selezionare **Esamina**.

NOTE - In un rilevamento convenzionale, se si seleziona il tasto software **Attrib** prima di misurare e salvare il punto **e** si decide di annotare l'immagine con le coordinate posizione, le coordinate vengono visualizzate come "nulle" perché il punto non è stato ancora misurato.

7. Toccare **Memorizza**.

Collegare un'immagine acquisita a un attributo

1. Nella schermata misure o picchettamento, immettere il codice caratteristica. Il codice caratteristica deve avere un attributo nome file.
2. Per visualizzare la schermata attributi, toccare **Attrib.**
3. Nel campo nome file toccare ► e selezionare il file da collegare all'attributo.
Il nome dell'immagine viene visualizzato nel campo nome file foto.
4. Per esaminare l'immagine, toccare ► e selezionare **Esamina.**
5. Per selezionare un'immagine diversa, toccare ► e toccare **Seleziona file.** Andare alla posizione del file che si desidera collegare e selezionarlo.

TIP – Per facilitare il caricamento automatico delle immagini nella nuvola con il lavoro, l'immagine deve essere posizionata nella cartella <nome lavoro> **Files** corrente.

6. Toccare **Memorizza.**

Modificare il file immagine collegato a un punto o ad un attributo

1. È possibile modificare il file immagine collegato a un attributo nella schermata **Esamina lavoro** o **Gestione punti**:
 - Nella schermata **Esamina lavoro**, selezionare il punto che si desidera modificare e toccare **Modifica.**
 - Nella schermata **Gestione punti**, selezionare il punto che si desidera modificare e toccare **Dettagli.**
2. Se l'immagine è collegata ad un attributo, toccare **Attrib.** Se l'immagine è collegata al punto, toccare **File media.** (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare il tasto software **File media.**)
3. Nel campo nome file foto toccare ► e toccare **Seleziona file.** Andare alla posizione del file che si desidera collegare e selezionarlo.

Il nome dell'immagine viene visualizzato nel campo nome file foto.

TIP – Per facilitare il caricamento automatico delle immagini nella nuvola con il lavoro, l'immagine deve essere posizionata nella cartella <nome lavoro> **Files** corrente.

4. Toccare **Memorizza.**

Selezionare i codici caratteristica in Misura punti o Misura topografica

Selezionare il codice caratteristica per un punto dall'**Elenco codici**. Per visualizzare la maschera **Elenco codici**, effettuare una delle seguenti operazioni:

- Toccare all'interno del campo **Codice** nella maschera **Misura**.
- Premere il tasto freccia destra durante la misurazione di un punto.

La maschera **Elenco codici** elenca tutti i codici nella libreria di caratteristiche selezionata. Fare riferimento alle sezioni in basso per informazioni sulla selezione dei codici e filtrare l'**Elenco codici**.

TIP – Per riutilizzare velocemente un codice da un punto esistente, toccare all'interno del campo **Codice** della maschera **Misura** o del campo **Codice** nella parte superiore dell'**elenco codici** e poi toccare il punto esistente nella mappa. Il software compila il **Campo codice** con i codici del punto selezionato.

Per selezionare i codici

1. Selezionare il codice dall'elenco o digitarlo nel campo vicino alla parte superiore dell'elenco.

La ricerca per **Codice** seleziona automaticamente la prima voce trovata nell'**Elenco codici**. Toccare o premere **Inserisci** per aggiungere il codice selezionato al campo **Codice** per il punto corrente.

La ricerca per **Descrizione** non seleziona automaticamente nessuna voce trovata nell'**Elenco codici**. Toccare un elemento o utilizzare il tasto freccia per selezionarlo e quindi toccare o premere **Inserisci** per aggiungere il codice al campo **Codice** per il punto corrente.

2. Per inserire codici multipli, per esempio per aggiungere codici controllo ad un punto per costruire una geometria di funzioni, selezionarne uno alla volta dall'elenco. Il software inserisce automaticamente uno spazio per separare ogni codice.

Se si immettono i codici attraverso il tastierino del controller, occorre inserire uno spazio dopo ogni codice per visualizzare l'intero elenco di codici prima di immettere il codice successivo.

NOTE – Il numero massimo di caratteri permesso in un campo **Codici** è 60.

3. Cliccare **Enter**.

TIP – Per inserire un codice che non si trova nella biblioteca, ma che assomiglia ad uno presente nella biblioteca, premere la barra spaziatrice per accettare il codice che si inserisce invece del codice simile della biblioteca. In alternativa, [disattivare il completamento automatico](#).

Per filtrare l'elenco dei codici

- Toccare **Codice** per cercare in base al **Codice** o toccare **Descrizione** per cercare in base alla **Descrizione**. In base alla selezione fatta, il software mostra le voci nella libreria caratteristiche aventi i codici o le descrizioni che iniziano con il testo inserito dall'utente.

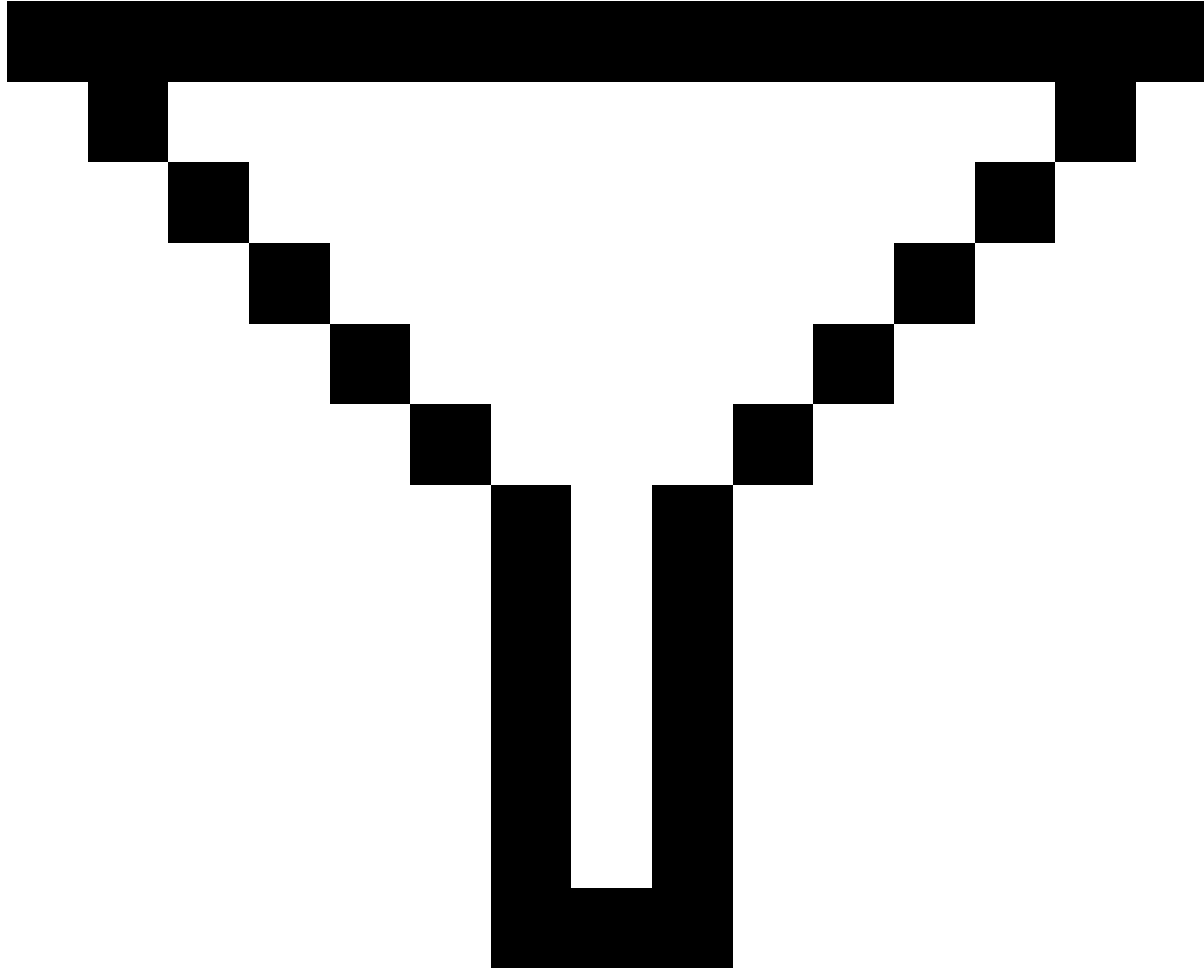
Se si cerca in base al **Codice**, il testo inserito nel campo codici si riempie automaticamente per corrispondere ai codici nell'elenco. Il testo non si completa automaticamente quando si cerca in base alla **Descrizione**.

- Per eseguire una ricerca in base ad una serie di caratteri che vengono visualizzati in *qualsiasi* posizione all'interno del codice o della descrizione, toccare **Corrispondi**. Vengono elencate tutte le voci nel FXL che contengono l'esatta stringa inserita.

La funzione **Corrispondenza** può essere attivata separatamente per i codici e per le descrizioni.

NOTE - È necessario inserire l'esatta stringa che si desidera trovare. Non è possibile inserire un asterisco (*) come carattere jolly quando si utilizza la funzione **Corrispondenza**.

- Per filtrare l'intero elenco codici funzione in base al codice **Tipo**, per esempio punto o codice punto, o in base alla **Categoria**, come definito nella biblioteca funzioni, toccare



. Appare la schermata **Imposta filtri elenco codici**. Toccare il tipo funzione o la categoria funzione per mostrare/nascondere gli stessi. Selezionare **Accetta** per tornare all'elenco codici.

TIP - Quando si seleziona un codice dall'elenco, i filtri sono disattivati ed appare l'intero elenco dei codici caratteristica, il quale consente di selezionare un altro codice.

Modificare i valori nel campo codice

Quando si modifica un campo **codice**, toccare dentro il campo **codice**. Appare l'**Elenco codici** con i contenuti esistenti del campo **codici** evidenziati. Per sostituire tutti i contenuti, selezionare un nuovo codice. Per rimuovere l'evidenziazione, prima di selezionare il nuovo codice, toccare all'inizio o alla fine del campo codice o premere il tasto freccia destra o sinistra

Per modificare il campo **codice**, utilizzare i tasti freccia per andare nella posizione corretta e poi utilizzare il tasto backspace per rimuovere i caratteri indesiderati. Appena si modifica il codice, l'elenco dei codici viene filtrato di conseguenza.

Disattivare il completamento automatico

La funzione di completamento automatico è attiva per impostazione predefinita. Per disattivare la funzione completamento automatico, toccare il tasto software **Spegni auto**.

Quando il completamento automatico è disattivato, gli ultimi codici usati appaiono in cima all'elenco. I codici immessi più volte sono ricordati come una sola immissione nell'elenco degli ultimi codici usati. Questo consente all'utente di selezionare rapidamente gli ultimi codici utilizzati, in particolare gli inserimenti di codici multipli.

Controllo della geometria delle caratteristiche utilizzando i codici di controllo

Utilizzare i codici di controllo quando si desidera un maggiore controllo sulla forma della caratteristica lineare o poligono che si sta misurando.

Trimble Access usa gli stessi codici di controllo di Trimble Business Center per creare caratteristiche linea, archi o poligoni usando i punti. I punti che hanno lo stesso codice caratteristica linea o poligono assegnati sono uniti da linee. Trimble Access non riempie i poligoni.

Per creare le caratteristiche quando durante la misurazione, selezionare il codice caratteristica per il punto e quindi selezionare il codice di controllo appropriata dalla Barra strumenti CAD.

TIP - La barra degli [Barra degli strumenti CAD, page 321](#) funziona in due modalità: **Modalità misurazione** e **Modalità disegno**. Dopo aver avviato un rilevamento e aperto la maschera **Misura punti**, **Misura topografica** o **Misura codici**, la barra strumenti CAD passa automaticamente alla **modalità misurazione**.

Per una guida dettagliata passo dopo passo alla creazione di caratteristiche utilizzando i codici di controllo nella maschera **Codici misura**, vedere [Per creare caratteristiche utilizzando i codici di controllo in Codici misura](#). Questo argomento evidenzia anche le differenze chiave quando si creano elementi utilizzando i codici di controllo nella maschera **Misura punti** o **Misura topografica**.


Una volta che hai familiarità con i codici di controllo, fare riferimento a uno dei seguenti argomenti per una facile guida sul campo:

- [Riferimento rapido: Barra strumenti CAD con codici misura, page 695](#)
- [Riferimento rapido: Barra strumenti CAD con Misura punti o Misura topografica, page 698](#)

Requisiti della libreria di codici caratteristica per i codici di controllo



Per creare caratteristiche, la libreria caratteristiche deve contenere codici definiti come linee per le caratteristiche che si desidera creare e i codici di controllo per l'azione richiesta per creare la geometria della caratteristica, come iniziare o terminare una nuova sequenza di unione. I codici di esempio nella *Trimble Access Guida* si trovano nel file libreria caratteristiche **di esempio GlobalFeatures.fxl**, installabile con il software Trimble Access utilizzando Trimble Installation Manager. Vedere [Esempio di file di libreria caratteristiche per l'installazione, page 114](#).

Il codice di controllo **Inizio sequenza unione** inizia le linee e il codice di controllo **Termine sequenza unione** termina le linee. È possibile utilizzare uno o l'altro, o entrambi, a seconda della situazione o del flusso di lavoro che si preferisce, in quanto c'è flessibilità nel modo in cui vengono utilizzati. Ad esempio, è possibile iniziare le linee senza una codice di controllo ma per iniziare la riga successiva dello stesso tipo codice caratteristica è possibile utilizzare il codice di controllo **Termine sequenza unione** per la misurazione precedente/ultima, oppure utilizzare il codice di controllo **Inizia sequenza unione** sul primo punto della nuova linea.

Ad esempio, per rilevare la linea centrale di una strada, la libreria caratteristiche deve contenere un codice caratteristica Linea Centrale Strada (**RCL**) definito come un tipo di elemento **Linea**. Per creare la caratteristica linea centrale, prima di misurare il primo punto nei **Misura codici**, selezionare il codice caratteristica **RCL** e quindi toccare il bottone avvia sequenza di unione  sulla barra strumenti CAD. Tutti i punti successivi con assegnato il codice caratteristica **RCL** vengono aggiunti alla linea.

TIP – Se ci sono più di 2 punti in una sequenza prima che la linea sia fermata o prima che sia usato un codice di controllo per ignorare o unirsi ad un altro codice, la linea di lavoro codificata crea un segmento di linea continua o una polilinea. La linea di lavoro non viene salvata nel lavoro come polilinea, ma viene creata all'istante da punti codificati. La polilinea può essere selezionata e picchettata. Oppure, per selezionare una singola sezione della polilinea, toccare e tenere premuto sulla singola sezione di interesse, quindi dal menu tocca e mantieni premuto selezionare **Selezionare segmento di linea codificato in base alle caratteristiche**.


Assegnazione di codici multipli

È possibile assegnare codici caratteristica e codici di controllo multipli ad un singolo punto. Quando si assegna più di un codice caratteristica, il modo più semplice per selezionare codici caratteristica multipli è quello di utilizzare il tasto **Multi-codice**  nella maschera **Codici misura**. Prima toccare  e poi selezionare il codice caratteristica e il codice di controllo da applicare.

Per creare caratteristiche utilizzando i codici di controllo in Codici misura

Questo argomento descrive come creare caratteristiche utilizzando i codici di controllo nella maschera **Codici misura**. È anche possibile creare elementi utilizzando i codici di controllo nelle maschere **Misura punti** o **Misura topografica**.


Quando si creano caratteristiche durante la misurazione delle osservazioni:


- Selezionare sempre il codice caratteristica prima, seguito dal codice di controllo.
- Se richiesto, è possibile selezionare più di un codice di controllo per un'osservazione. Selezionare semplicemente i codici di controllo richiesti sulla barra degli strumenti.
- Se la caratteristica utilizza codici caratteristica linea multipli o quando si effettua lo stringing di caratteristiche nella maschera **Codici misura**, toccare il tasto **Multi-codice**  e selezionare prima i codici caratteristica linea **e poi** selezionare i(l) codice(i) di controllo dalla barra strumenti CAD. I tasti per i codici di controllo attivi non sono evidenziati in giallo quando si utilizza il tasto **Multi-codice**.


NOTE –

- Quando si creano caratteristiche durante la misurazione dei punti, il flusso di lavoro è leggermente diverso quando si utilizza la maschera **Misura punti** o **Misura topografica** piuttosto che la maschera **Codici misura**. Nella maschera **Codici misura** si seleziona prima l'azione codice di controllo dalla barra strumenti CAD e quindi si seleziona il codice caratteristica perché la selezione del codice caratteristica di solito attiva la misurazione. Nella maschera **Misura punti** o **Misura topografica**, prima si seleziona il codice caratteristica linea nel campo **Codice** e poi si usa la barra strumenti CAD per aggiungere la codice di controllo al campo **Codice**.
- Dato che i codici di controllo sono normalmente usati solo una volta all'inizio o alla fine di un elemento, quando si usano le maschere **Misura punti** o **Misura topografica**, i codici di controllo vengono rimossi automaticamente dal campo **Codice** una volta che il punto è stato misurato. Il codice caratteristica rimane nel campo **Codice**, pronto per il punto successivo nell'elemento.

Per misurare una linea utilizzando i codici Misura


1. Toccare **Inizio sequenza unione** . Il codice **Inizio sequenza unione** viene aggiunto al campo **Codice**.
2. Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Misurare e memorizzare il punto.
4. Continuare a misurare i punti per formare la linea, assegnando ad ogni punto lo stesso codice caratteristica utilizzato per il punto iniziale. Quando si misurano e si memorizzano i punti, tutti i segmenti di linea vengono visualizzati nella mappa.

- Quando si raggiunge il punto finale della linea, toccare **Fine sequenza unione** . Il codice **Fine sequenza unione** viene aggiunto al campo **Codice**.

Toccare **Fine sequenza unione**  per assicurarsi che il punto successivo con lo stesso codice caratteristica linea non venga unito a questa linea. Tuttavia, se si usa sempre **Inizio sequenza unione** quando si inizia una sequenza linea, terminare una caratteristica con **Fine sequenza unione** è opzionale.

- Misurare e memorizzare il punto. Quest'ultimo punto memorizzato termina la linea.


Per misurare un arco tangente usando i codici misura

- Toccare **Inizio sequenza unione** . Il codice **Inizio sequenza unione** viene aggiunto al campo **Codice**.


NOTE - Un arco tangente deve essere unito ad almeno un punto in modo che le informazioni tangente possano essere calcolate.

- Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.

- Misurare almeno un punto, da cui l'arco verrà disegnato in modo tangenziale.

- Per iniziare a creare l'arco, toccare **Inizio arco tangente** . Il codice **Inizio arco tangente** viene aggiunto al campo **Codice** dopo il **codice** caratteristica.


L'azimut fra questo punto e il punto precedente definisce la direzione di entrata della tangente.



- Misurare e memorizzare il punto.
- Toccare **Fine arco tangente** . Il codice **Fine arco tangente** viene aggiunto al campo **Codice**.
- Misurare e memorizzare il punto. Quest'ultimo punto memorizzato termina l'arco.
- Se necessario, continuare a misurare e memorizzare i punti per la caratteristica linea.

NOTE - Se non è possibile calcolare un arco, il segmento viene disegnato con una linea rossa tratteggiata per indicare che ci sono problemi. Le situazioni che si possono presentare sono:

- Un arco viene definito da due punti e all'inizio non vengono definite le informazioni per la tangente del punto di inizio dell'arco.
- Un arco di due punti viene definito tangente sia all'inizio che alla fine ma queste tangenti non funzionano.

Per misurare un arco non tangente usando i codici misura

- Per includere l'arco come parte di una linea, toccare **Inizio sequenza unione** . Il codice **Inizio sequenza unione** viene aggiunto al campo **Codice**.

2. Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Toccare **Inizio arco non tangente** . Il codice **Inizio arco non tangente** viene aggiunto al campo **Codice**.
4. Misurare e memorizzare il punto.
5. Continuare a misurare i punti per formare l'arco, assegnando ad ogni punto lo stesso codice caratteristica linea utilizzato per il punto iniziale. Quando si misurano e si memorizzano i punti, nella mappa vengono visualizzati i segmenti di arco.
6. Quando si raggiunge il punto finale dell'arco, toccare **Fine arco non tangente** . Il codice **Fine arco non tangente** viene aggiunto al campo **Codice**.
7. Misurare e memorizzare il punto. Quest'ultimo punto memorizzato termina l'arco.



TIP – Per misurare il punto di transizione tra due archi consecutivi, toccare entrambi i pulsanti **Fine arco** e **inizio arco** prima della misurazione dell'ultimo punto del primo arco.

NOTE – Se non è possibile calcolare un arco, come quando vengono misurati solo due punti dell'arco non tangente, il segmento viene tracciato come una linea rossa tratteggiata per indicare che qualcosa non funziona.

Per misurare una curva regolare usando i codici Misura

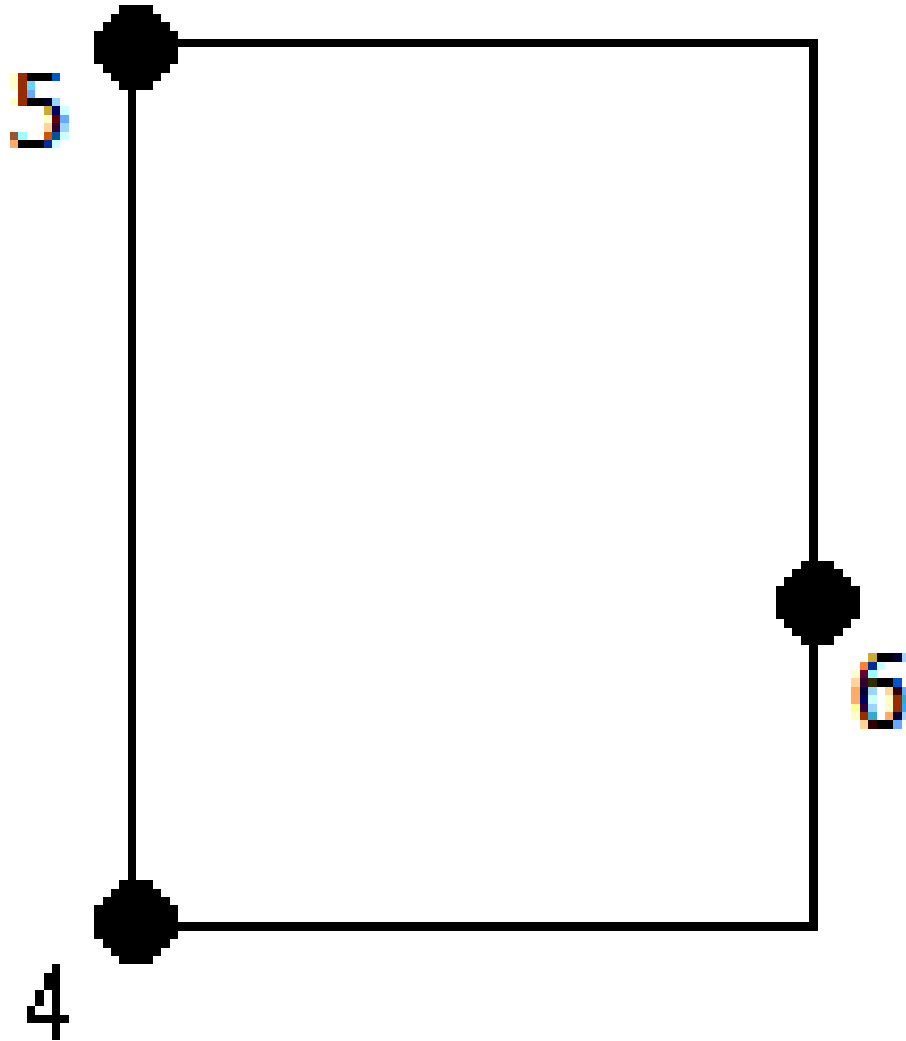
Utilizzare il codice controllo **Inizio curva regolare** per creare una curva regolare. I punti successivi vengono aggiunti alla curva regolare fino a che l'utente attiva il codice controllo **Fine curva regolare**.

NOTE – Se un qualsiasi punto che forma la curva regolare presenta una elevazione nulla, in questo caso l'intera curva sarà considerata una curva 2D e verrà posizionata sul piano terreno.

1. Toccare **Inizio curva regolare** . Il codice **Inizio curva regolare** viene aggiunto al campo **Codice**.
2. Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Misurare e memorizzare il punto.
4. Continuare a misurare i punti per formare la curva, assegnando ad ogni punto lo stesso codice elemento linea utilizzato per il punto iniziale. Quando si misurano e si memorizzano i punti, ogni segmento di curva appare nella mappa.
5. Quando si raggiunge il punto finale dell'arco, toccare **Fine curva regolare** . Il codice **Fine curva regolare** viene aggiunto al campo **Codice**.
6. Misurare e memorizzare il punto. Quest'ultimo punto memorizzato termina la linea.

Per misurare un rettangolo utilizzando i codici Misura

Per misurare un rettangolo, è possibile:





- Misurare due punti, dove il primo punto **(1)** definisce un angolo del rettangolo e il secondo punto **(2)** definisce l'angolo successivo del rettangolo, e **uno** dei punti include il valore **larghezza (3)**. Il primo punto utilizza il codice di controllo di **Inizio rettangolo** e il codice caratteristica linea e il secondo punto utilizza solo il codice caratteristica linea. Per uno dei punti, inserire il valore della larghezza dopo

il codice di caratteristica linea. Per esempio, **Inizio rettangolo** > **<Caratteristiche linea> 8** per il primo punto e poi **<Caratteristica linea>** per il secondo punto.


- Misurare tre punti, dove il primo punto **(4)**, definisce un angolo del rettangolo, il secondo punto **(5)** definisce l'angolo successivo del rettangolo e un terzo punto **(6)** viene utilizzato per definire la larghezza del rettangolo. Il primo punto utilizza il codice di controllo di **Inizio rettangolo** e il codice caratteristica linea e il secondo e terzo punto punto utilizzano solo il codice caratteristica linea.

NOTE – I rettangoli vengono disegnati rispettando l'elevazione di tutti i punti.

Per misurare un rettangolo di cui si conosce la larghezza:

1. Spostarsi nella posizione del primo angolo del rettangolo.
2. Toccare .
3. Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.
4. Toccare **Inizio rettangolo** . Il codice **Inizio rettangolo** viene aggiunto al campo **Codice**.
5. Inserire la larghezza del rettangolo nel campo **Multi-codice**. Inserire un valore positivo per creare il rettangolo a destra della direzione della linea e un valore negativo per creare il rettangolo a sinistra.
6. Misurare e memorizzare il punto.
7. Spostarsi al secondo angolo lungo la lunghezza del rettangolo. Questo punto usa lo stesso codice caratteristica linea selezionato per il primo punto.
8. Misurare e memorizzare il punto. Quest'ultimo punto memorizzato termina il rettangolo e il rettangolo viene disegnato sulla mappa.


Per misurare un rettangolo se non si conosce la larghezza:

1. Spostarsi nella posizione del primo angolo del rettangolo.
2. Toccare **Inizio rettangolo** . Il codice **Inizio rettangolo** viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.
4. Misurare e memorizzare il punto.
5. Spostarsi al secondo angolo lungo la lunghezza del rettangolo. Questo punto usa lo stesso codice caratteristica linea selezionato per il primo punto.
6. Misurare e memorizzare il punto.
7. Per misurare un altro punto per definire la larghezza del rettangolo, spostarsi in una posizione sul lato opposto del rettangolo. Questo punto usa lo stesso codice caratteristica linea selezionato per il primo punto.
8. Misurare e memorizzare il punto. Quest'ultimo punto memorizzato termina il rettangolo e il rettangolo viene disegnato sulla mappa.

Per misurare un cerchio usando il bordo del cerchio utilizzando i codici Misura

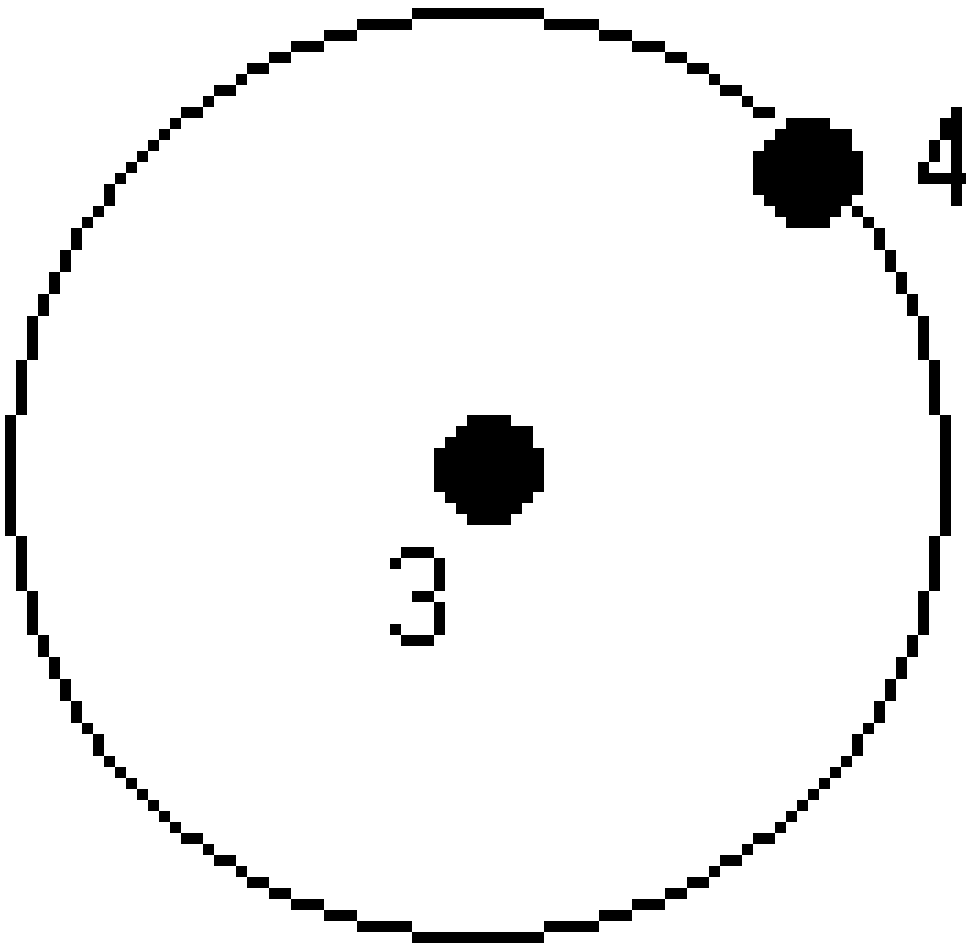
Per misurare il cerchio, misurare tre punti che si trovano sul bordo dello stesso. Il primo punto utilizza il codice caratteristica linea e il codice controllo **Inizio cerchio (bordo)** e il secondo e terzo punto usano solo il codice caratteristica linea.

NOTE - I cerchi vengono disegnati in orizzontale rispetto all'elevazione del primo punto con un valore elevazione.

1. Nel primo punto sul bordo del cerchio, toccare **Inizio cerchio (bordo)** . Il codice di **Inizio cerchio (bordo)** viene aggiunto al campo **Codice**.
2. Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Misurare e memorizzare il punto.
4. Spostarsi nel secondo punto sul bordo del cerchio. Questo punto usa lo stesso codice caratteristica linea selezionato per il primo punto.
5. Misurare e memorizzare il punto.
6. Spostarsi al terzo punto sul bordo del cerchio. Questo punto usa lo stesso codice caratteristica linea selezionato per il primo punto.
7. Misurare e memorizzare il punto. Quest'ultimo punto memorizzato termina il cerchio e il cerchio viene disegnato sulla mappa.

Misurare un cerchio utilizzando il centro del cerchio utilizzando i codici Misura

Per misurare un cerchio utilizzando il centro del cerchio, è possibile:





- Misurare un singolo punto **(1)** al centro del cerchio dove il suddetto punto utilizza il codice controllo **Inizio cerchio (centro)** e il codice caratteristica linea, seguito dal valore del raggio **(2)**. Ad esempio,

<Inizio cerchio (centro)> <Caratteristica linea> 8.


- Misura Un punto **(3)** al centro del cerchio, e misurare un secondo punto **(4)** che si trova sul bordo del cerchio e viene utilizzato per la definizione del raggio dello stesso cerchio. Il primo punto utilizza il codice di controllo di **Inizio cerchio (centro)** e il codice caratteristica linea e il secondo punto utilizza solo il codice caratteristica linea. Per esempio, **<Caratteristica linea> <Inizio cerchio (centro)>** per il primo punto e poi **<Caratteristica linea>** per il secondo punto.

NOTE – I cerchi vengono disegnati in orizzontale rispetto all'elevazione del primo punto con un valore elevazione.

Per misurare un cerchio quando si conosce il raggio:

1. Toccare .
2. Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Al centro del cerchio, toccare **Inizio cerchio (centro)** . Il codice **cerchio iniziale (cerchio)** viene aggiunto al campo **Codice**.
4. Inserire il valore del raggio nel campo **Multi-codice**.
5. Misurare e memorizzare il punto.
Il cerchio viene disegnato sulla mappa.

Per misurare un cerchio quando non si conosce il raggio:

1. Al centro del cerchio, toccare **Inizio cerchio (centro)** . Il codice **cerchio iniziale (cerchio)** viene aggiunto al campo **Codice**.
2. Selezionare il codice caratteristica della caratteristica nella maschera **Codice misura**. Questo codice caratteristica deve essere definito come una **caratteristica linea** nella libreria di codici caratteristica. Il codice caratteristica linea viene aggiunto al campo **Codice**.
3. Misurare e memorizzare il punto.
4. Per misurare un punto per definire il raggio, spostarsi in una posizione sul bordo del cerchio. Questo punto usa lo stesso codice caratteristica linea selezionato per il primo punto.
5. Misurare e memorizzare il punto. Quest'ultimo punto completa il cerchio e il cerchio viene disegnato sulla mappa.

Per aggiungere un offset ad una linea o ad un arco

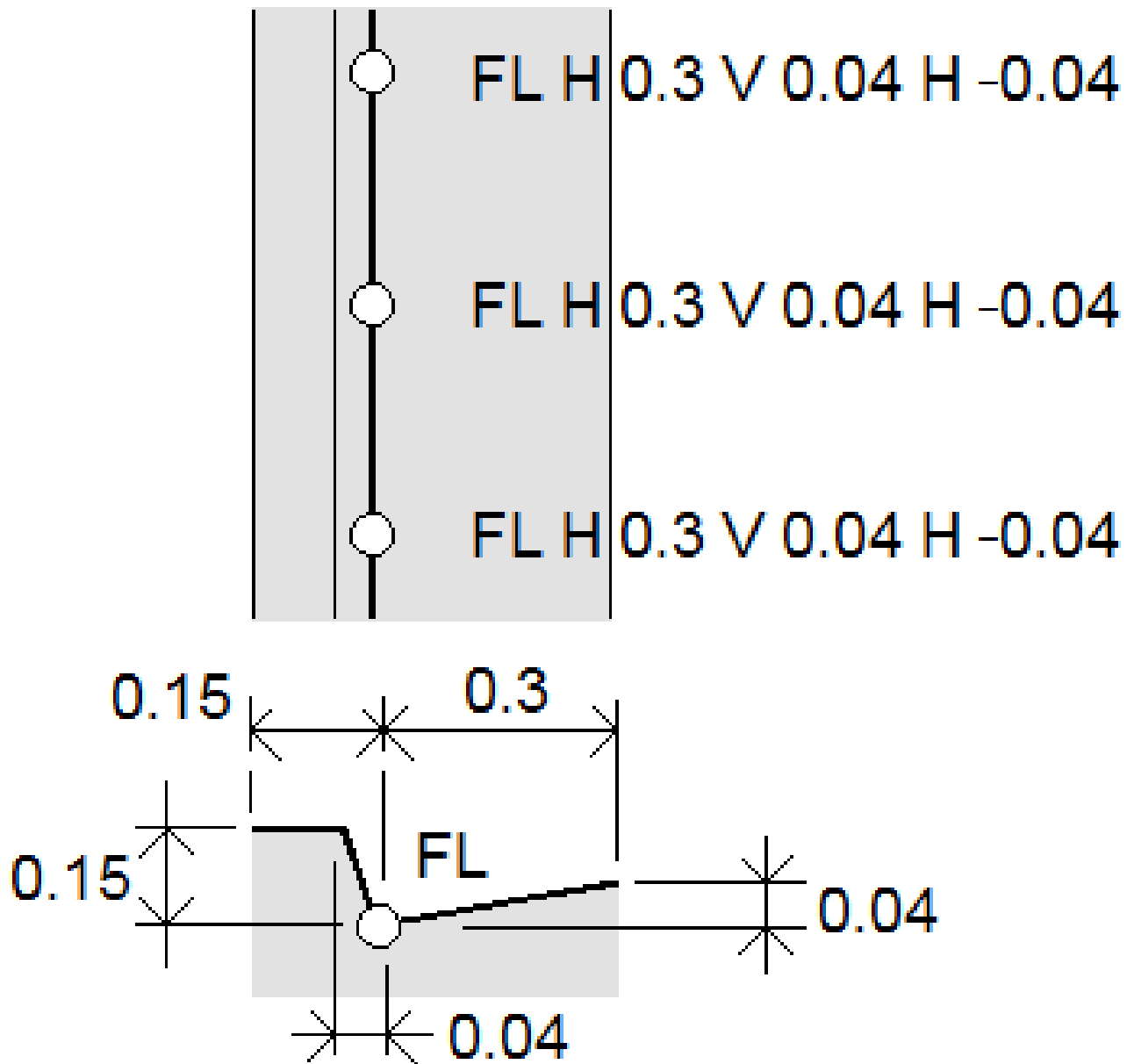
È possibile aggiungere un valore offset orizzontale e/o verticale per compensare linee e archi.

NOTE – Non è possibile creare un offset sulla linea di lavoro utilizzando i codici controllo “curva regolare”.


Ad esempio, quando si esegue il rilevamento di un cordolo e di un canale di scarico è possibile misurare i punti sulla linea del flusso (inversione) del canale di scarico utilizzando un codice linea e quindi impostare i

codici di controllo offset orizzontale e verticale per il cordolo e il canale scarico. Per esempio, <Codice linea> <Offset orizzontale> 0.3 <Offset verticale> 0.04.

Fare riferimento al seguente esempio reale in merito a un cordolo e un canale di scolo laddove FL è il codice linea del flusso, O è il codice controllo dell'offset orizzontale e V è il codice controllo dell'offset verticale:



Per applicare valori offset al **punto successivo** da misurare:




1. Toccare **Offset** .
2. Dal campo **Numero** selezionare il numero di offset da definire.
3. Inserire i valori **Offset orizzontale** e **Offset verticale**.

Un valore di **Offset orizzontale** positivo applica l'offset a destra della direzione della linea, mentre un valore negativo applica l'offset a sinistra.




Un valore di **Offset verticale** positivo applica l'offset al di sopra della linea, un valore negativo applica l'offset sotto la linea.

4. Toccare **Accetta**.



Le informazioni di offset sono visualizzate nel campo **Offset**, indicando che i valori di offset saranno applicati alla misurazione successiva.

NOTE - Quando si applicano gli offset, Trimble consiglia di usare i codici di controllo **Inizio sequenza unione**  e **Termine sequenza unione**  per iniziare e terminare la linea. Il codice di controllo **Termine sequenza unione**  spegne automaticamente il bottone offset e rimuove il testo nel campo offset.

Codici di controllo speciali per unire punti e saltare le unioni

- Per unire il punto corrente a un punto selezionato, toccare **Unisci a punto nominato**  e quindi digitare il nome del punto o selezionare il punto nella mappa e toccare **Accetta**.
- Per unire un punto al primo punto della sequenza che ha lo stesso codice caratteristica linea, toccare **Unisci al primo (stesso codice)** .
- Per misurare un punto ma non unirlo all'ultimo punto misurato, toccare **No unione**  e quindi misurare e memorizzare il punto.

Impostare nome punto successivo.

1. Per controllare quale sarà il nome del punto successivo, toccare . Il testo dopo la voce di menu **Nome punto successivo** indica il nome del punto successivo.
2. Per impostare il nome del punto successivo, toccare  e selezionare **Nome punto successivo**.
3. Inserire il nome punto e il codice per il punto successivo.
4. Toccare **Accetta**.

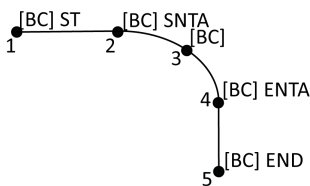
Riferimento rapido: Barra strumenti CAD con codici misura





Fare riferimento alle funzioni di esempio e al pulsante informazioni in basso per creare queste funzioni nei **Codici misura** utilizzando la [Barra degli strumenti CAD](#).

NOTE - Per le informazioni dettagliate passo passo sull'uso di ogni funzione, vedere [Per creare caratteristiche utilizzando i codici di controllo in Codici misura](#).

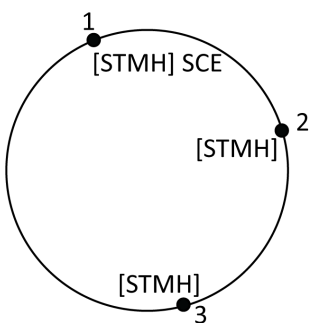
TIP - Per creare le caratteristiche del cordolo posteriore (**BC**) o del pozzetto standard (**STMH**), definire i codici caratteristica **BC** e **STMH** come linee nella libreria caratteristiche e assicurarsi che la libreria caratteristiche includa le definizioni dei codici di controllo appropriati.


Per creare la linea di esempio e la caratteristica arco non tangente



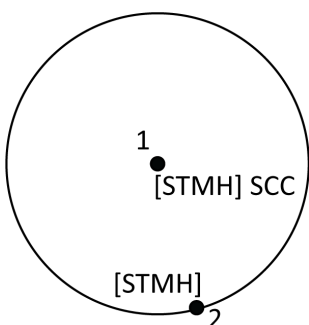
1. Per il punto 1, toccare  + [BC].
2. Per il punto 2, toccare  + [BC].
3. Per il punto 3, toccare [BC].
4. Per il punto 4, toccare  + [BC].
5. Per il punto 5, toccare  + [BC].


Per creare l'esempio di caratteristica cerchio a tre punti (bordo)



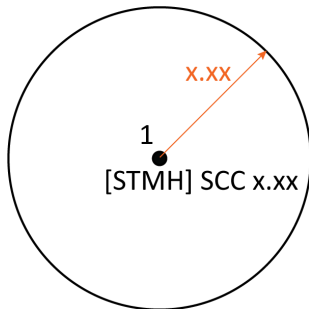
1. Per il punto 1, toccare  + [STMH].
2. Per il punto 2, toccare [STMH].
3. Per il punto 3, toccare [STMH].

Per creare l'esempio di caratteristica cerchio a due punti (centro)



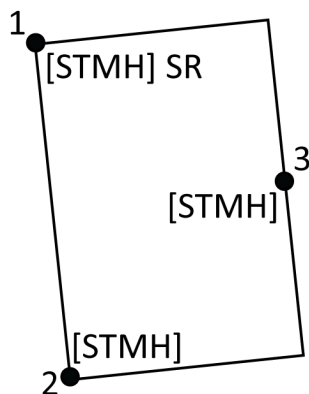
1. Per il punto 1, toccare  + [STMH].
2. Per il punto 2, toccare [STMH].


Per creare l'esempio di caratteristica cerchio ad un punto (centro)



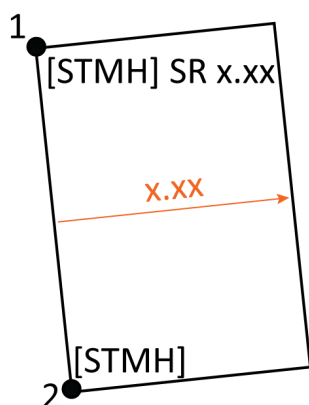
1. Toccare .
2. Toccare [STMH] +  + valore raggio [x.xx].



Per creare la caratteristica di esempio rettangolo a tre punti



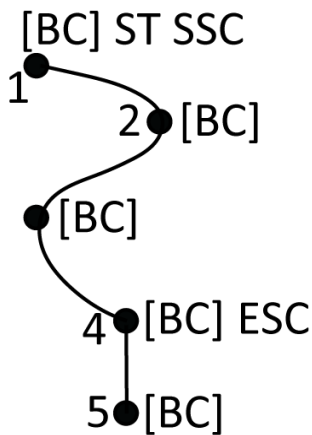
1. Per il punto 1, toccare  + [STMH].
2. Per il punto 2, toccare [STMH].
3. Per il punto 3, toccare [STMH].




Per creare la caratteristica di esempio rettangolo a due punti



1. Toccare .
2. Per il punto 1, toccare [STMH] +  + valore larghezza [(+/-)x.xx].
3. Per il punto 2, toccare [STMH].

Per creare la caratteristica di esempio curva regolare



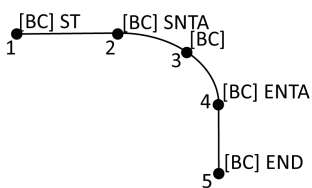
1. Per il punto 1, toccare  +  [BC].
2. Per il punto 2, toccare [BC].
3. Per il punto 3, toccare [BC].
4. Per il punto 4, toccare  + [BC].
5. Per il punto 5, toccare [BC].





Riferimento rapido: Barra strumenti CAD con Misura punti o Misura topografica

Fare riferimento alle funzioni di esempio e al pulsante informazioni in basso per creare queste funzioni nella maschera **Misura punti** o **Misura topografica** utilizzando la [Barra degli strumenti CAD](#).

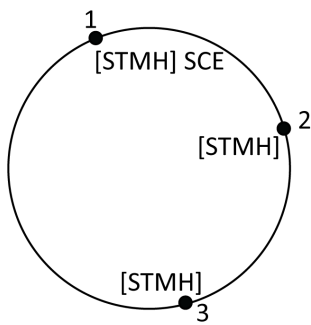
TIP - Per creare le caratteristiche del cordolo posteriore (**BC**) o del pozzetto standard (**STMH**), definire i codici caratteristica **BC** e **STMH** come linee nella libreria caratteristiche e assicurarsi che la libreria caratteristiche includa le definizioni dei codici di controllo appropriati.


Per creare la linea di esempio e la caratteristica arco non tangente



1. Per il punto 1, selezionare [BC] + toccare .
2. Per il punto 2, selezionare [BC] + toccare .
3. Per il punto 3, selezionare [BC].
4. Per il punto 4, selezionare [BC] + toccare .
5. Per il punto 5, selezionare [BC] + toccare .

Per creare l'esempio di caratteristica cerchio a tre punti (bordo)

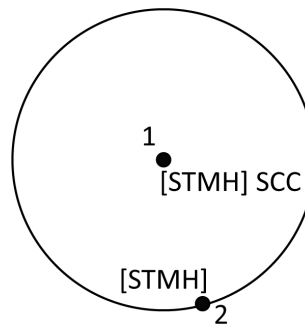



1. Per il punto 1, selezionare **[STMH]** + toccare  .
2. Per il punto 2, selezionare **[STMH]**.
3. Per il punto 3, selezionare **[STMH]**.

P

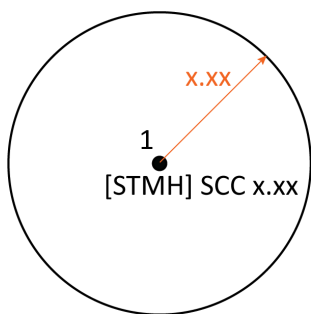
e


Per creare l'esempio di caratteristica cerchio a due punti (centro)



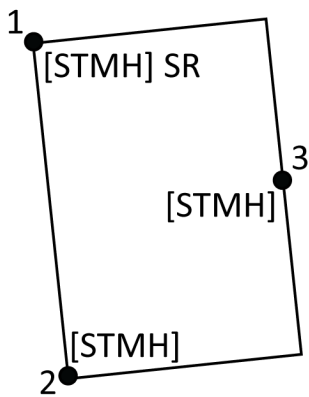
1. Per il punto 1, selezionare **[STMH]** + toccare  .
2. Per il punto 2, selezionare **[STMH]**.


Per creare l'esempio di caratteristica cerchio ad un punto (centro)



1. Selezionare **[STMH]** + toccare  + inserire il valore del raggio **[x.xx]**.

Per creare la caratteristica di esempio rettangolo a tre punti



1. Per il punto 1, selezionare **[STMH]** + toccare 

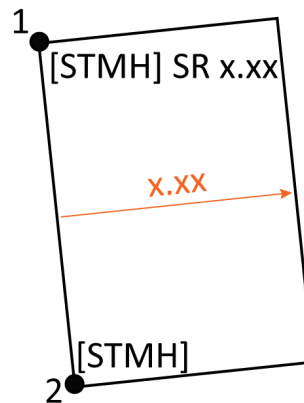
2. Per il punto 2, selezionare **[STMH]**.


3. Per il punto 3, selezionare **[STMH]**.

P

e

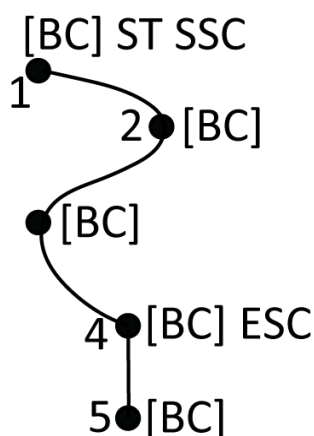
r creare la caratteristica di esempio rettangolo a due punti






1. Per il punto 1, selezionare **[STMH]** + toccare  + inserire il valore della larghezza [(+/-) x.xx].

2. Per il punto 2, selezionare **[STMH]**.

Per creare la caratteristica di esempio curva regolare



1. Per il punto 1, selezionare [BC] + toccare  + .
2. Per il punto 2, selezionare [BC].
3. Per il punto 3, selezionare [BC].
4. Per il punto 4, selezionare [BC] + .
5. Per il punto 5 Selezionare [BC].

C

O

Controlli tolleranza punto catastale

Trimble Access fornisce la capacità di verificare che i punti misurati o picchettati siano stati misurati due volte ("doppio legame") per assicurare che soddisfino le norme locali appropriate in materia di catasto e che siano entro la tolleranza.

Ad oggi, questa funzione è stata sviluppata per soddisfare le normative catastali in Svizzera e Norvegia. Se il proprio paese usa le stesse regole di controllo della tolleranza catastale, l'utente può utilizzare questa funzionalità nella propria regione.

Per utilizzare questa funzionalità in Trimble Access sarà necessario aggiungere un file XML alla cartella **Trimble Data\System Files**. Il file XML definisce i codici catastali e specifica i diversi requisiti di tolleranza per il tipo di punto da misurare o picchettare.

Per aiutare l'utente ad iniziare, ci sono due file XML di tolleranze catastali campione, uno per la Svizzera e uno per la Norvegia:

- Il file campione **CadastralTolerances.xml**:
 - Abilita l'impostazione di classi punto multiple
 - Verifica che ogni punto sia stato misurato due volte
 - Verifica che ogni punto sia entro la tolleranza orizzontale
 - Verifica che il punto per alcune classi punto sia entro la tolleranza verticale.
- Il file campione **CadastralTolerances - Norway.xml**:
 - Viene impostato per una singola classe punto
 - Verifica che ogni punto sia stato misurato due volte
 - Verifica che ogni punto sia entro la tolleranza orizzontale
 - Verifica la presenza di "errori" o di differenze ampie fra le due misurazioni

- Verifica la qualità della misurazione utilizzando l'affidabilità interna e i calcoli di affidabilità esterni
- Verifica che sia passato un tempo sufficiente fra le due misurazioni di ciascun punto

Una volta abilitata la verifica delle tolleranze catastali nel lavoro, il software Trimble Access controlla automaticamente le tolleranze per i punti catastali nel lavoro quando si picchetta un punto o si calcola una media di due o più punti. Lo stato di ogni punto catastale viene visualizzato sulla mappa ed è riepilogato nella schermata lavoro. Per ulteriori informazioni su come Trimble Access mostra lo stato del punto catastale, vedere [Stato punto catastale, page 703](#).

Impostare il controller per eseguire i controlli di tolleranza catastale


Per impostare il controller in modo che Trimble Access controlli automaticamente le tolleranze per i punti catastali nel lavoro:

1. Scaricare il file CadastralTolerances.xml di esempio dalla [pagina file di configurazione](#) del Portale guida Trimble Access.
Il file di esempio fornisce codici di esempio e include note che spiegano come funziona il file e cosa può essere configurato. Per ulteriori informazioni vedere [Impostazione file XML catastale svizzero, page 705](#) o [Impostazione file XML catastale norvegese, page 707](#).
2. Utilizzando un editor di testo, configurare il file XML delle tolleranze catastali per utilizzare i codici e i valori di tolleranza.
 - a. Impostare i propri codici e accertarsi che i valori di tolleranza nel file XML delle tolleranze catastali siano corretti, oppure modificarli in modo che corrispondano ai valori di tolleranza richiesti.
 - b. Assicurarsi che i codici nel file XML delle tolleranze catastali siano correttamente assegnati al nome della classificazione che corrisponda ai valori di tolleranza richiesti e modificarli come necessario.
3. Copiare il file XML delle tolleranze catastali modificate nella cartella **Trimble Data\System Files** del controller.

NOTE – Per consentire il controllo automatico della tolleranza del punto catastale in Trimble Access, è necessario assegnare al file XML il nome **CadastralTolerances.xml**. Ciò significa che se si scarica il file **CadastralTolerances - Norway.xml**, è necessario rinominarlo in **CadastralTolerances.xml** prima di aggiungerlo alla cartella **Trimble Data\System Files** del controller.

Abilitare il controllo della tolleranza catastale nel lavoro

Per ogni lavoro che si vuole abilitare i controlli automatici di tolleranza catastale:

1. Toccare  e selezionare **Lavoro**.
2. Toccare **Proprietà**.

3. Nel campo **Note** della schermata **Proprietà lavoro** inserire il nome appropriato della Classe catastale per i punti catastali nel lavoro.

Tutti i punti catastali nel lavoro devono usare la stessa classe catastale.

I nomi delle Classi sono specificati subito dopo la <SurveyClasses> linea nel file XML delle tolleranze catastali:

- **CadastralTolerances.xml** elenca più classi, ad esempio **TS2**.
- **CadastralTolerances - Norway.xml** elenca una classe, **ClassA**.

4. Toccare **Accetta**.

Il pannello dettagli lavoro ora include il **riepilogo catastale**, che mostra un riepilogo a colori dei punti catastali nel lavoro.

Controlli e riscontri della tolleranza catastale

Per ogni punto in cui il campo **Codice** specifica un codice catastale definito nel file XML delle tolleranze catastali memorizzato nella cartella **System Files** sul controller, il software Trimble Access esegue automaticamente il controllo della tolleranza catastale quando:

- picchettare il punto
- quando si calcola una media, come:
 - quando si calcola una media usando la funzione **Calcola media**.
 - quando il software rileva un punto duplicato e dall'elenco a discesa **Azione** si sceglie di calcolare la media dei punti.

Gli errori calcolati per la posizione picchettata o mediata vengono confrontati con i valori di tolleranza registrati per tale codice catastale nel file XML delle tolleranze catastali e visualizzati nella casella gruppo **Tolleranza** della schermata **delta come picchettato** o **Calcola media**.

Il colore del punto sulla mappa cambia per indicare lo stato del punto catastale.

TIP - Alcune normative catastali possono richiedere che ogni misurazione sia "indipendente" per i punti catastali con doppio legame. Per i rilevamenti convenzionali, è possibile ottenere questo utilizzando una diversa impostazione stazione o la funzione **Distanza registrata**. Per i rilevamenti GNSS è possibile utilizzare la funzione **sottoinsieme SV (Veicolo Satellitare)** per dividere tutti i satelliti tracciati in due sottoinsiemi con una distribuzione uniforme nel cielo e utilizzare un sottoinsieme per misurare e poi l'altro sottoinsieme per rimisurare il punto utilizzando occupazioni indipendenti.

Stato punto catastale

Il **riepilogo catastale** nel pannello **Dettagli lavoro** nella schermata **Lavori** mostra il numero di punti catastali nel lavoro, per stato.

La mappa fornisce un immediato riscontro sullo stato dei punti catastali.

TIP - La visualizzazione delle icone colorate ha una priorità tale che il rosso venga visualizzato sopra l'arancione, visualizzato in cima al verde. Ciò significa che i punti fuori tolleranza o non a doppio legame sono più visibili a qualsiasi livello di zoom.

Stato punto catastale svizzero

Quando si utilizza **CadastralTolerances.xml**, il colore delle icone dei punti fornisce il riscontro seguente:

- **Verde:** il punto ha un doppio legame e la misurazione mediata rientra nei valori di tolleranza definiti.
- **Arancione:** dato che il punto non ha doppio legame (ha una sola misurazione), la tolleranza è sconosciuta.
- **Rosso:** il punto ha un doppio legame e la misurazione mediata è al di fuori dei valori di tolleranza definiti.

Per confermare i valori definiti di tolleranza, soglia e ora, fare riferimento al file **CadastralTolerances.xml** in uso nel controller.

Stato punto catastale norvegese

Quando si utilizza **CadastralTolerances - Norway.xml**, il colore delle icone dei punti fornisce il riscontro seguente:

- **Verde:** il punto ha un doppio legame e:
 - La misurazione mediata rientra nella tolleranza orizzontale definita.
 - La distanza fra le due misurazioni è entro la tolleranza definita (nessun errore rilevato).
 - I valori degli errori di affidabilità interni ed esterni calcolati non superano le soglie definite.
 - Fra le due misurazioni è trascorso un tempo sufficiente.
- **Arancione:** il punto:
 - ha un doppio legame ma i valori calcolati dell'errore di affidabilità interno ed esterno superano le soglie definite.
 - Non ha un doppio legame (ha una sola misurazione), quindi la tolleranza è sconosciuta.
- **Rosso:** il punto ha un doppio legame, ma è vero almeno uno dei seguenti:
 - La distanza fra le due misurazioni supera la tolleranza orizzontale definita.
 - C'è una differenza inaspettatamente grande fra le due misurazioni del punto ("rilevamento degli errori").
 - I valori calcolati dell'errore di affidabilità interno ed esterno superano le soglie definite.
 - Fra le due misurazioni è trascorso un tempo insufficiente.

Per confermare i valori definiti di tolleranza, soglia e ora, fare riferimento al **CadastralTolerances - Norway.xml** file in uso nel controller.

Impostazione file XML catastale svizzero

Per utilizzare il controllo della tolleranza catastale in Trimble Access, modificare il file campione **CadastralTolerances.xml** in modo che soddisfi le proprie esigenze.

Scaricare il file di esempio **CadastralTolerances.xml** dalla [pagina file di configurazione](#) del Portale guida Trimble Access.

Il file XML campione usa una combinazione di **classe Rilevamento** e **Classificazione** per determinare il valore di tolleranza contro cui deve essere controllato il punto.

Il nome della **Classificazione** definisce il tipo di punto da misurare o picchettare: Topografico, Confine e Controllo. Il nome della **Classe rilevamento** definisce il livello di tolleranza richiesto per la posizione del punto, ad esempio urbano rispetto a rurale.

Nel caso della Svizzera vi sono cinque livelli di tolleranza per i punti:

- Il livello 1 è utilizzato nel centro di grandi città.
- Il livello 2 è utilizzato nelle zone residenziali al di fuori dei centri della città e nei villaggi.
- I livelli 3 e 4 sono utilizzati per zone rurali come i terreni agricoli.
- Il livello 5 è utilizzato in montagna.

NOTE - Non è possibile modificare i nomi degli elementi e i nomi degli attributi. Notare che questi sono sensibili alle maiuscole e alle minuscole.

- I nomi degli elementi sono: CadastralTolerances, SurveyClasses, Class, Classifications, Classification, Tolerances, Codes e Code.
- I nomi degli attributi sono: name, id, hzTol, vtTol, description e classification.

Classe di rilievo

Il file XML campione definisce una classe di rilevamento per ogni livello:

```
<SurveyClasses>
  <Class name="TS1" id="Class1"/>
  <Class name="TS2" id="Class2"/>
  <Class name="TS3" id="Class3"/>
  <Class name="TS4" id="Class4"/>
  <Class name="TS5" id="Class5"/>
</SurveyClasses>
```

Per abilitare il controllo della tolleranza catastale nel lavoro, è necessario specificare la **Classe rilevamento** per ogni lavoro. Per fare questo, inserire il nome della classe di rilevamento (ad esempio **TS2**) nel campo **Note** nella schermata **Proprietà lavoro** in Trimble Access. Tutti i punti all'interno del lavoro avranno la stessa classe.

Valori di tolleranza

Il file XML campione utilizza le classificazioni per definire i valori di tolleranza per ogni classe Rilevamento, per tipo di punto. Ad esempio, i punti con una classificazione di confine possono avere i seguenti valori di tolleranza, a seconda della classe Rilevamento specificata per il lavoro:

```
<Classification name="Boundary1">
  <Tolerances id="Class1" hzTol="0.035" vtTol=""/> <!-- Horizontal at least as good as Class2 -->
  <Tolerances id="Class2" hzTol="0.035" vtTol=""/>
  <Tolerances id="Class3" hzTol="0.070" vtTol=""/>
  <Tolerances id="Class4" hzTol="0.150" vtTol=""/>
  <Tolerances id="Class5" hzTol="0.350" vtTol=""/>
</Classification>

<Classification name="Boundary2">
  <Tolerances id="Class1" hzTol="0.200" vtTol=""/> <!-- Horizontal at least as good as Class2 -->
  <Tolerances id="Class2" hzTol="0.200" vtTol=""/>
  <Tolerances id="Class3" hzTol="0.350" vtTol=""/>
  <Tolerances id="Class4" hzTol="0.750" vtTol=""/>
  <Tolerances id="Class5" hzTol="1.000" vtTol=""/>
</Classification>
```

codici caratteristica

Il file XML campione definisce anche i codici elemento, in modo da poter specificare facilmente la classificazione dei punti catastali quando si picchetta e si misura nel lavoro. Ad esempio, i punti con una classificazione di confine possono avere uno dei seguenti codici elemento:

```
<Codes>
  <Code name="1" description="Boundary Point Stone" classification="Boundary1"/>
  <Code name="2" description="Boundary Point Bolt" classification="Boundary1"/>
  <Code name="3" description="Boundary Point Cross" classification="Boundary1"/>
  <Code name="4" description="Boundary Point plastic sign" classification="Boundary1"/>
  <Code name="5" description="Boundary Point uninsured" classification="Boundary2"/>
```

Per un lavoro in cui il campo **Note** è impostato su **TS2**, se si codifica un punto come "1", il punto avrà la descrizione di "Pietra punto di confine" e la classificazione "Confine1". Ciò significa che il punto deve soddisfare una tolleranza orizzontale di 35 mm, perché il file **CadastralTolerances.xml** specifica che i punti "Confine 1" nei lavori di "Classe 2" devono avere hzTol="0,035".

TIP – Come indicato in precedenza, non è possibile rinominare i nomi degli elementi e i nomi attributo. Tuttavia:

- È possibile rinominare i nomi delle classi (ad esempio "TS1"), i nomi delle classificazioni (ad esempio "Boundary1") e i nomi codice (ad esempio "1"). Se si rinominano le istanze, assicurarsi di rinominare tutte le istanze.
- È possibile creare nomi Classe e Nomi classificazione aggiuntivi. Basta seguire lo schema nel file XML per crearne di più.

Impostazione file XML catastale norvegese

Per utilizzare il controllo della tolleranza catastale norvegese in Trimble Access, modificare il file campione **CadastralTolerances - Norway.xml** per soddisfare le proprie esigenze.

Download the sample **CadastralTolerances - Norway.xml** file from the [Configuration files page](#) of the Portale guida Trimble Access.

Il file XML campione usa una combinazione di **classe Rilevamento** e **Classificazione** per determinare il valore di tolleranza contro cui deve essere controllato il punto.

Il nome **Classificazione** definisce il tipo di punto che si misura o si picchetta. Il nome della **Classe di rilievo** definisce il livello di tolleranza richiesto per la posizione del punto.

NOTE – Non è possibile modificare i nomi degli elementi e i nomi degli attributi. Notare che questi sono sensibili alle maiuscole e alle minuscole.

- I nomi degli elementi sono: CadastralTolerances, SurveyClasses, Class, Classifications, Classification, Tolerances, Codes e Code.
- I nomi degli attributi sono: name, id, hzTol, vtTol, description e classification.

Classe di rilievo

Il file XML campione definisce una classe di rilevamento per ogni livello:

```
<SurveyClasses>
  <Class name="ClassA" id="ClassA" algorithm="NorwayCadaster"/>
</SurveyClasses>
```

Per abilitare il controllo della tolleranza catastale nel lavoro, è necessario specificare la **Classe di rilevamento** per ogni lavoro. Per fare questo, inserire il nome della classe di rilevamento (**ClassA**) nel campo **Note** nella schermata **Proprietà lavoro** in Trimble Access. Tutti i punti all'interno del lavoro avranno la stessa classe.

Valori di tolleranza

Il file campione **CadastralTolerances - Norway.xml** definisce i valori di tolleranza per ogni ClasseA come punto di controllo:

```
<Classification name="Control1">
```

```

<Tolerances id="ClassA" hzTol="0.050" vtTol="0.100" alpha="0.05" internalReliabilityError="0.1"
internalReliabilityWarning="0.1" externalReliabilityError="0.1" externalReliabilityWarning="0.1"
reliability3D="false">
<TimeDistance minimumMinutes="45" measurementCount="2" />
<TimeDistance minimumMinutes="15" measurementCount="3" />
</Tolerances>
</Classification>

```

Quando si verificano le misurazioni rispetto alle tolleranze definite, viene fatta un'analisi statistica dei dati per:

- **Rilevamento degli errori (*grovfeilsøk*)**

Il rilevamento degli errori controlla le grandi deviazioni fra due misurazioni o "errori" (*grovfeilsøk*).

Una grande deviazione/errore è definita come una deviazione che è significativamente più grande della deviazione casuale che ci si aspetta. Una grande deviazione o errore può essere pensato come una deviazione tre volte la deviazione standard.

Dato che il calcolo della rilevazione degli errori rileva solo errori di grandi dimensioni, i valori di affidabilità interna e di affidabilità esterna vengono utilizzati per indicare la qualità delle misurazioni quando si tiene conto delle deviazioni più piccole.

- **Affidabilità interna (*indre pålitelighet*)**

Il valore di affidabilità interna (*indre pålitelighet*) indica la presenza di errori minori che possono essere trovati tramite il rilevamento degli errori. Questi errori vengono chiamati "deviazione massima rimanente". La soglia per il valore di affidabilità interno è un livello di significanza del 5% o inferiore.

- **Affidabilità esterna (*ytre pålitelighet*)**

Il valore di affidabilità esterna (*ytre pålitelighet*) è un calcolo della deformazione massima del punto e indica quanto la deviazione massima rimanente potrebbe influire sul risultato finale.

Vengono inoltre verificati i tempi idonei che intercorrono tra una rimisurazione e l'altra dello stesso punto.

codici caratteristica

Il file XML campione definisce anche i codici caratteristica, in modo da poter specificare facilmente la classificazione dei punti catastali quando si picchetta e si misura nel lavoro. Ad esempio, i punti con una classificazione Controllo possono avere uno dei seguenti codici elemento:

```

<Codes>
<Code name="surveyPoint" description="Checked Cadastral" classification="Control1"/>
<Code name="OLD" description="Checked Cadastral" classification="Control1"/>
<Code name="PEG" description="Checked Cadastral" classification="Control1"/>
<Code name="IS" description="Checked Cadastral" classification="Control1"/>
<Code name="IT" description="Checked Cadastral" classification="Control1"/>
<Code name="NAIL" description="Checked Cadastral" classification="Control1"/>

```


Per un lavoro in cui il campo **Note** è impostato su **ClasseA**, se si codifica un punto come "CHiodo", il punto avrà la descrizione di "Catastale controllato" e la classificazione "Control1". Questo significa che il punto deve raggiungere una tolleranza orizzontale di 50 mm, perché il file **CadastralTolerances - Norway.xml** specifica che i punti "Control1" nei lavori "ClassA" devono avere hzTol="0,050".

TIP - Come indicato in precedenza, non è possibile rinominare i nomi degli elementi e i nomi attributo. Tuttavia:

- È possibile rinominare i nomi delle Classi (ad esempio "ClasseA"), i nomi delle classificazioni (ad esempio "Control1") e i nomi codice (ad esempio "CHiodo"). Se si rinominano le istanze, assicurarsi di rinominare tutte le istanze.
- È possibile creare nomi Classe e Nomi classificazione aggiuntivi. Basta seguire lo schema nel file XML per crearne di più.

Picchettamento

Utilizzare la funzione **Picchettamento** per picchettare punti, linee, archi, polilinee, allineamenti, strade e modelli digitali terreno (DTM). Per utilizzare picchettamento, è necessario avviare un rilevamento.

CAUTION – Non cambiare il sistema di coordinate o la calibrazione dopo aver picchettato gli oggetti. Facendo ciò, i punti picchettati precedentemente sarebbero incoerenti con il nuovo sistema di coordinate e con qualsiasi punto calcolato o picchettato dopo il cambiamento.

Per utilizzare GNSS per il picchettamento, è necessario avviare un rilevamento RTK. Per picchettare linee, archi, polilinee, allineamenti o modelli digitali del terreno, è necessario definire una proiezione e una trasformazione di datum.


È possibile picchettare oggetti che sono già nel lavoro, in un file collegato, o inseriti durante il picchettamento. Si possono picchettare dalla mappa, dal menu o da un elenco creato. Per lavorare da un elenco, vedere [Elenco elementi picchettamento](#), page 711.



TIP – Per guardare come picchettare diversi tipi di caratteristiche e come configurare le opzioni, dai un'occhiata alla playlist [Picchettamento con Trimble Access](#) sul [canale YouTube di Trimble Access](#).

Per picchettare un elemento

1. Per picchettare da:

- dalla mappa, selezionare l'oggetto da picchettare nella mappa e toccare **Picchettamento**.
- dal menu, toccare  e selezionare **Picchettamento** e poi selezionare il tipo di elemento da picchettare. Nella schermata **Picchettamento**, selezionare l'elemento da picchettare.

TIP – Quando si seleziona una caratteristica linea, arco o polilinea per il picchettamento dalla mappa, toccare vicino al termine della caratteristica che si desidera designare come l'inizio. Vengono quindi disegnate delle frecce sulla caratteristica per indicarne la direzione. Se la direzione non è corretta, selezionare la caratteristica per deselegionarla e quindi toccare la fine corretta e rilesionare la caratteristica nella direzione desiderata. In alternativa, toccare e mantenere premuto sulla mappa e selezionare **Inverti direzione** dal menu. Se la caratteristica è stata compensata, le direzioni di offset non vengono capovolte quando la direzione della caratteristica viene invertita.

2. Navigare verso il punto o verso il punto designato come l'inizio della caratteristica. In alternativa, indirizzare verso il punto la persona che tiene l'asta con la mira o il prisma.

Per informazioni dettagliate sull'uso della funzione di navigazione picchettamento, vedere [Navigazione picchettamento](#), page 714.

3. Segnare il punto.
4. Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
5. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza** per memorizzare i delta.

Elenco elementi picchettamento

Per lavorare da un elenco di elementi da picchettare, ad esempio durante il picchettamento di un gruppo di punti, bisogna creare un elenco di elementi da picchettare, e poi selezionare un punto dall'elenco **Elementi picchettamento** e picchettarlo. Una volta memorizzato il punto, il software mostra l'elenco **Elementi picchettamento**. Selezionare il punto successivo da picchettare.

L'utente può aggiornare l'elenco **Elementi picchettamento** modificando le selezioni punto nella mappa, quando l'elenco **Elementi picchettamento** viene visualizzato sulla destra.


Per creare l'elenco di punti picchettamento dalla mappa

1. Nella mappa selezionare gli elementi da picchettare. Toccare il tasto software **Picchettamento**.
2. L'elenco **Elementi picchettamento** elenca gli elementi selezionati per il picchettamento. Per aggiungere più elementi all'elenco, effettuare una delle seguenti operazioni:
 - Selezionarli nella mappa. L'elenco **Elementi picchettamento** viene aggiornato quando li si selezionano. Toccare **OK**.
 - Toccare **Aggiungi** Selezionare il metodo da utilizzare [per aggiungere punti all'elenco](#).

Gli elementi selezionati sono visualizzati nell'elenco **Elemento di picchettamento**.

TIP – Quando si seleziona una caratteristica linea, arco o polilinea per il picchettamento dalla mappa, toccare vicino al termine della caratteristica che si desidera designare come l'inizio. Vengono quindi disegnate delle frecce sulla caratteristica per indicarne la direzione. Se la direzione non è corretta, selezionare la caratteristica per deselegionarla e quindi toccare la fine corretta e rifelezionare la caratteristica nella direzione desiderata. In alternativa, toccare e mantenere premuto sulla mappa e selezionare **Inverti direzione** dal menu. Se la caratteristica è stata compensata, le direzioni di offset non vengono capovolte quando la direzione della caratteristica viene invertita.

Per creare l'elenco di picchettamento dal menu


1. Toccare  e selezionare **Picchettamento / Punti**.
2. Se la mappa non viene visualizzata e il modulo **Picchettamento punti** è a tutta larghezza, toccare **Elenco**.

L'elenco **Elementi picchettamento** elenca tutti gli elementi selezionati per il picchettamento. L'elenco può contenere punti già aggiunti ma non picchettati.

3. Toccare **Aggiungi** Selezionare il metodo da utilizzare [per aggiungere punti all'elenco](#).
I punti selezionati sono visualizzati nell'elenco **Elemento di picchettamento**.

Per creare l'elenco di picchettamento da un file al di fuori del lavoro

Per selezionare punti in un file CSV/TXT o un altro lavoro che non è collegato al lavoro corrente:

1. Toccare  e selezionare **Picchettamento / Punti**.
2. Se la mappa non viene visualizzata e il modulo **Picchettamento punti** è a tutta larghezza, toccare **Elenco**.
3. Toccare **Aggiungi**
4. Toccare **Selezione da file**.
5. Toccare il file per selezionarlo o utilizzare i tasti freccia del controller per selezionare il file. Toccare **Accetta**.
6. Se la casella di controllo **Geodetica avanzata** è selezionata nella schermata **Impostazioni Cogo** e si seleziona un file CSV o TXT, è necessario specificare il **Tipo coordinate** dei punti nel file. Selezionare **Punti reticolo** o **Punti reticolo (locali)**.
7. Se i punti nel file sono **Punti reticolo (locale)**, selezionare la trasformazione da utilizzare per trasformarli in punti reticolo:
 - Per assegnare la trasformazione in seguito, selezionare **Non applicato, da definire in seguito**. Toccare **Accetta**.
 - Per creare una nuova trasformazione di visualizzazione, selezionare **Creare nuova trasformazione**. Scegliere **Avanti** e completare i passi richiesti. Vedere [Trasformazioni, page 289](#).
 - Per selezionare una trasformazione di visualizzazione esistente, selezionare **Selezionare trasformazione**. Selezionare la trasformazione di visualizzazione dall'elenco. Toccare **Accetta**.
8. Per selezionare i punti dal file per aggiungerli all'elenco di picchettamento, toccare ogni nome file o toccare **Tutti**.

NOTE – I punti nel file CSV/TXT/JOB che sono già nell'elenco picchettamento non vengono visualizzati e non possono essere nuovamente aggiunti all'elenco.

9. Toccare **Aggiungi**

I punti selezionati sono visualizzati nell'elenco **Elemento di picchettamento**.

Gestire l'elenco degli elementi da picchettare

Se si seleziona più di un elemento nella mappa e poi si tocca **Picchettamento**, appare l'elenco **Elementi picchettamento**. Selezionare ogni elemento a turno dall'elenco **Elementi picchettamento**, navigare verso di esso e picchettarlo prima di ritornare all'elenco **Elementi picchettamento**.

TIP – I punti vengono rimossi automaticamente dall'elenco dopo che sono stati picchettati. Per mantenere i punti nell'elenco, deselegionare la casella di controllo **Rimuovi punto picchettato da elenco** nella schermata [opzioni picchettamento](#). Questa impostazione non influisce sulle caratteristiche di linea, arco o polilinea.

Quando l'elenco **Elementi picchettamento** viene visualizzato insieme alla mappa:

- L'elemento dell'elenco correntemente selezionata viene evidenziata nella mappa.
- La modifica degli elementi selezionati nella mappa aggiorna gli elementi nell'elenco **Elementi picchettamento** e la rimozione degli elementi nell'elenco **Elementi picchettamento** aggiorna ciò che è selezionato nella mappa.
- Per azzerare l'elenco **Elementi picchettamento**, toccare **Rim tutti** o toccare due volte nella mappa. Se si deselegiona accidentalmente l'elenco, toccare **Annulla** per ripristinare l'elenco **Elementi picchettamento**.

Per mettere da parte l'elenco **Elementi picchettamento**, toccare **Esc**. L'elenco **Elementi picchettamento** è memorizzato e si può ritornare in un secondo momento.

Quando l'elenco **Elementi picchettamento** non è aperto:

- Per deselegionare la selezione mappa corrente, toccare due volte la mappa.
- Selezionare gli Elementi nella mappa come al solito per eseguire altre funzioni, ad esempio per inserire caratteristiche o per effettuare calcoli Cogo.
- Per tornare all'elenco **Elementi picchettamento**, toccare **Picchettamento**.
- Per aggiungere la selezione mappa corrente all'elenco **Elementi picchettamento** corrente, toccare e mantenere premuto nella mappa e selezionare **Picchettamento: x elementi**, dove **x** è il conteggio degli elementi nell'elenco picchettamento, nonché il numero di elementi nella mappa. Si apre l'elenco **Elementi picchettamento** che mostra l'elenco aggiornato.

Navigazione picchettamento.

Quando si naviga verso un punto durante il picchettamento, le informazioni visualizzate dipendono dal tipo di rilevamento Convenzionale o GNSS e dalle opzioni configurate nella schermata **Opzioni picchettamento**. Per configurare queste opzioni, vedere [Display navigazione picchettamento, page 715](#).

Rilevamento convenzionale

1. Tenere lo schermo di visualizzazione di fronte a sé mentre si cammina in avanti nella direzione indicata dalla freccia. La freccia è rivolta in direzione del punto che si desidera misurare (la mira).

I delta navigazione vengono visualizzati nella parte bassa dello schermo, e indicano la distanza alla e direzione della mira. Per cambiare i delta visualizzati, toccare **Opzioni**.

2. Quando si è entro 3 metri (10 piedi) dal punto, la freccia scompare ed appaiono le indicazioni vicino/lontano e destra/sinistra, con lo strumento come punto di riferimento.

Se si sta utilizzando uno strumento robotico remotamente dalla mira:

- lo strumento insegue automaticamente il prisma quando questo si muove
- lo strumento aggiorna automaticamente la visualizzazione grafica
- la visualizzazione grafica è invertita e le frecce sono mostrate dalla mira (prisma) allo strumento.

La prima visualizzazione mostra in quale modo lo strumento dovrebbe essere girato, l'angolo che lo strumento dovrebbe visualizzare e la distanza dall'ultimo punto picchettato del punto che viene correntemente picchettato.

3. Girare lo strumento (appaiono due frecce contornate quando questo è in linea) e guidare la persona che tiene l'asta.

Se si sta utilizzando uno strumento con servomotore e nello stile di rilevamento il campo **Rotazione automatica con servomotore** è impostato su **A. Or. & A. Ver.** oppure su Solo A. Or., lo strumento gira automaticamente verso il punto. Se si sta utilizzando la modalità robotica oppure quando nello stile di rilevamento il campo **Rotazione automatica con servomotore** è impostato su **Off**, lo strumento non gira automaticamente.

4. Picchetta il punto.

Rilevamento GNSS

1. Tenere lo schermo di visualizzazione di fronte a sé mentre si cammina verso il punto da picchettare (il target). I delta navigazione vengono visualizzati nella parte bassa dello schermo, e indicano la distanza alla e direzione della mira. Per cambiare i delta visualizzati, toccare **Opzioni**.

Se si sta utilizzando la [Compensazione inclinazione IMU](#) e l'IMU è allineato:

- La direzione dal ricevitore è usata per orientare la grande freccia di navigazione di picchettamento, anche quando si è fermi. L'utente deve essere di fronte al pannello LED del ricevitore perché questo sia orientato correttamente.
- I delta si applicano all'estremità dell'asta. L'asta può essere inclinata come necessario quando si naviga verso la caratteristica.

Se si sta usando solamente GNSS:

- La freccia è rivolta in direzione del punto che si desidera misurare (il "target"). Bisogna spostarsi per far sì che la freccia di navigazione mostri la direzione corretta.
- I delta orizzontali si applicano al centro fase antenna (APC). Si deve mantenere l'asta verticale mentre si naviga verso la caratteristica.

TIP - Per cambiare il punto di riferimento utilizzato dalla freccia piccola di orientamento, toccare il tasto software **Nord/Sole**. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare ulteriori tasti software.)

2. Quando si è entro 10 piedi (3 metri) dal punto, la freccia scompare ed appare una mira a barilotto. Quando si picchetta un punto, linea, arco o allineamento appare un reticolo come si appropia la mira. Il reticolo cambia scala a seconda dell'avvicinamento dell'operatore alla mira.
Restare rivolti nella stessa direzione e spostarsi in avanti, all'indietro, a sinistra o a destra. Non cambiare il proprio orientamento
3. Continuare a muoversi in avanti fino a che la croce, che rappresenta la propria posizione corrente, non copre la mira a barilotto che rappresenta il punto.


TIP - Se si sta utilizzando la compensazione inclinazione IMU e l'IMU è allineato, una volta che viene visualizzata la schermata completamente allargata, è possibile smettere di muoversi e spostare semplicemente l'estremità dell'asta verso la posizione di mira, utilizzando la schermata picchettamento come guida.

4. Picchetta il punto.

Display navigazione picchettamento

Le informazioni mostrate quando si naviga ai punti durante il picchettamento dipendono dal tipo di rilevamento Convenzionale o GNSS e dalle opzioni configurate nella schermata **Opzioni picchettamento**.

Per configurare queste opzioni:

- Nello stile di rilevamento, toccare  e selezionare **Impostazioni <Style name> / Stili rilevamento / nome stile / Picchettamento**.
- Durante il picchettamento, toccare **Opzioni** nella schermata di navigazione picchettamento.

Rilevamenti convenzionali

Utilizzare il gruppo **Visualizzazione** per configurare l'aspetto del display di navigazione durante il picchettamento:

- Per mostrare la freccia di navigazione grande nella schermata di navigazione, impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **Sì**.

TIP – Se si utilizza un controller con uno schermo più piccolo o si desidera adattare più delta di navigazione sullo schermo, impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **No.**. Gli altri campi nel gruppo **Visualizza** vengono nascosti quando l'interruttore è impostato su **No**.

- Selezionare la **Modalità visualizzazione**: Le opzioni sono:
 - **Direzione e distanza**, la visualizzazione navigazione picchettamento mostra una grande freccia che punta verso la direzione in cui ci si deve muovere. Quando si è vicini al punto, la freccia si trasforma nelle indicazioni vicino/lontano e destra/sinistra.
 - **Dentro/fuori e destra/sinistra**, navigare usando le indicazioni dentro/fuori e destra/sinistra.

TIP – In un rilevamento robotico, per impostazione predefinita, il software fornisce automaticamente direzioni dentro/fuori e sinistra/destra dalla **Prospettiva della mira**, e dalla **Prospettiva dello strumento** quando si è connessi ad uno strumento con servomotore utilizzando una faccia o un cavo. Per modificare questo valore, modificare le impostazioni nella casella gruppo **Servomotore/robotico**. Per ulteriori informazioni, vedere [Servo/Robotico, page 332](#).

- Impiegare il campo **Tolleranza distanza** per specificare l'errore consentito nella distanza. Se la mira è entro la distanza dal punto, il software indica che la distanza è corretta.
- Utilizzare il campo **Tolleranza angolo** per specificare l'errore ammesso nell'angolo. Se lo strumento convenzionale è girato via dal punto per un importo inferiore a questo angolo, il software indica che l'angolo è corretto.
- Usare il campo **Livello** per visualizzare il livello di una pendenza come angolo, percentuale o rapporto. Il rapporto può essere visualizzato come **Salita:Corsa** oppure **Corsa:Salita**. Vedere [Pendenza, page 110](#).

Nel gruppo **Delta**, esaminare i delta mostrati per gli elementi di picchettamento corrente. Per cambiare i delta mostrati, toccare **Modifica**.

I delta sono i campi informazione che vengono mostrati durante la navigazione e che indicano la direzione e la distanza di cui si deve recarsi fino all'elemento che si vuole picchettare. Vedere [Delta navigazione picchettamento, page 718](#).

Per visualizzare lo sterzo o il riporto relativo ad una superficie durante il picchettamento, abilitare l'interruttore **Sterzo/riporto alla superficie**. Nel campo **Superficie** selezionare il file di superficie dalla cartella progetto corrente. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare ► per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.

Se il controller Trimble è provvisto di bussola interna, è possibile usarla quando si picchetta una posizione o quando si naviga ad un punto. Per utilizzare la bussola interna, selezionare la casella di controllo **Bussola**. Trimble raccomanda di **disabilitare** la bussola quando si è nei pressi di un campo magnetico che può causare interferenza.

Rilevamenti GNSS

Utilizzare il gruppo **Visualizzazione** per configurare l'aspetto del display di navigazione durante il picchettamento:

- Per mostrare la freccia di navigazione grande nella schermata di navigazione, impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **Sì**.

TIP – Se si utilizza un controller con uno schermo più piccolo o si desidera adattare più delta di navigazione sullo schermo, impostare l'interruttore **Mostra grafica picchettamento** su **No.**. Gli altri campi nel gruppo **Visualizza** vengono nascosti quando l'interruttore è impostato su **No**.

- Selezionare la **Modalità visualizzazione**: Le opzioni sono:
 - **Centrato sulla mira** – il punto selezionato rimane al centro dello schermo
 - **Centrato sul rilevatore** - la posizione del rilevatore rimane al centro dello schermo.
- Scegliere una impostazione nel campo **Orientamento schermo**. Le opzioni sono:
 - **Direzione del viaggio** – lo schermo verrà orientato in modo che la parte superiore dello schermo punti nella direzione del viaggio.
 - **Nord / Sole** – la piccola freccia orientamento mostra la posizione del Nord o del sole. Lo schermo si orienta in modo che la parte superiore dello stesso punti verso il Nord o verso il sole. Quando si usa il display, toccare il tasto software **Nord/Sole** per passare tra Nord e sole.
 - **Azimut di riferimento**:
 - Per un punto lo schermo si orienterà verso l'**Azimut di riferimento** per il lavoro. L'opzione **Picchettamento** deve essere impostata su **Relativo ad azimut**.
 - Per una linea o strada lo schermo si orienterà verso l'azimut della linea o strada.

NOTE – Se, mentre si picchetta un punto, l'**Orientamento schermo** è impostato su **Azimut di riferimento** e l'opzione **Picchetta non** è impostata su **Rispetto all'azimut**, l'orientamento dello schermo verrà impostato su **Direzione del viaggio**. Per le opzioni picchettamento, vedere [metodi picchettamento GNSS, page 729](#).

- Usare il campo **Livello** per visualizzare il livello di una pendenza come angolo, percentuale o rapporto. Il rapporto può essere visualizzato come **Salita:Corsa** oppure **Corsa:Salita**. Vedere [Pendenza, page 110](#).

Nel gruppo **Delta**, esaminare i delta mostrati per gli elementi di picchettamento corrente. Per cambiare i delta mostrati, toccare **Modifica**.

I delta sono i campi informazione che vengono mostrati durante la navigazione e che indicano la direzione e la distanza di cui si deve recarsi fino all'elemento che si vuole picchettare. Vedere [Delta navigazione picchettamento, page 718](#).

Per visualizzare lo sterzo o il riporto relativo ad una superficie durante il picchettamento, abilitare l'interruttore **Sterzo/riporto alla superficie**. Nel campo **Superficie** selezionare il file di superficie dalla cartella progetto corrente. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare ► per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.

Se il controller Trimble è provvisto di bussola interna, è possibile usarla quando si picchetta una posizione o quando si naviga ad un punto. Per utilizzare la bussola interna, selezionare la casella di controllo **Bussola**. Trimble raccomanda di **disabilitare** la bussola quando si è nei pressi di un campo magnetico che può causare interferenza.

NOTE – Se si sta utilizzando la compensazione dell'inclinazione IMU e l'IMU è allineato, la direzione dal ricevitore viene sempre utilizzata per orientare il cursore GNSS, la freccia di navigazione del picchettamento e la schermata di vicinanza. L'utente deve essere di fronte al pannello LED del ricevitore perché questo sia orientato correttamente.

Per impostazione predefinita il software mostra le informazioni di navigazione al punto dalla posizione corrente. Per navigare usando una linea trasversale tra il punto da picchettare e un punto di riferimento, cambiare il metodo di **Picchettamento**. Vedere [metodi picchettamento GNSS, page 729](#).

Delta navigazione picchettamento

Le informazioni di navigazione visualizzate durante il picchettamento sono definibili dall'utente e possono essere impostate configurazioni diverse per i seguenti tipi di elemento:

- Punti
- Punti su una linea, un arco, una polilinea o una strada
- Linea, arco, polilinea o strada
- Superficie

Modificare i delta picchettamento

1. Toccare ☰ e selezionare **Impostazioni / Stile rilevamento / <Nome stile> / Picchettamento** per configurare i delta di picchettamento utilizzati di solito per lo stile di rilevamento.

TIP – Per cambiare i delta durante il picchettamento, toccare **Opzioni** nella schermata picchettamento o toccare e mantenere premuto nel riquadro di navigazione.

2. Nel gruppo **Delta**, toccare **Modifica**.
 - a. Nell'elenco **Delta**, toccare un delta per modificare se visualizzarlo. Un segno di spunta indica che verrà mostrato il delta. Quando vengono mostrati meno delta, vengono visualizzati con un carattere più grande.

- b. Per riordinare i delta, toccare e tenere premuto un delta e trascinarlo in alto o in basso nell'elenco.
 - c. Toccare **Accetta**.
3. Se si utilizza un controller con uno schermo più piccolo o si desidera adattare più delta di navigazione sullo schermo, impostare il selettore **Mostra grafica picchettamento** su **No**.
4. Per salvare le modifiche fatte ai delta di picchettamento dello stile di rilevamento corrente, toccare **Salva su stile**.
5. Toccare **Accetta** per tornare alla schermata **Picchettamento**.

Delta disponibili

NOTE – Di seguito sono elencati i delta disponibili per diversi elementi. Tuttavia, se un delta specifico non è applicabile al metodo selezionato utilizzato per picchettare l'elemento, in questo caso il delta non viene visualizzato o mostra nullo.

Delta: Punti

I delta disponibili per i punti sono:

- Vai a Nord/Sud
- Vai a Est/Ovest
- Vai a Sinistra/Destra
- Vai Avanti/Indietro
- Vai dentro/fuori (Solamente rilevamento convenzionale)
- Delta angolo orizzontale (solo rilevamenti convenzionali)
- Vai a Sinistra/Destra (angolo) (Solamente rilevamento convenzionale)
- Angolo orizzontale richiesto (solo rilevamenti convenzionali)
- Quota
- Distanza verticale
- Quota di progetto
- Azimut
- Distanza orizzontale
- Nord
- Est
- Elevazione DTM
- Distanza verticale alla superficie

- Distanza perpendicolare alla superficie
- Codice

Delta: punti su linea, arco, polilinea, allineamento o strada

I delta disponibili per i punti su una linea, un arco, una polilinea, un allineamento o una strada sono gli stessi di una linea, un arco, una polilinea o una strada, **con l'aggiunta di:**

- Vai Avanti/Indietro Relative alla linea
- Vai a Sinistra/Destra Relative alla linea
- Pendenza su linea
- Distanza lungo la linea
- Distanza orizzontale alla fine
- Pendenza laterale (Design)
- Pendenza laterale (Calcolato)
- Pendenza di riporto (picchettata)
- Distanza orizzontale rispetto al punto cardine
- Distanza verticale rispetto al punto cardine
- Distanza pendenza al cardine
- Stazione: stringa di riferimento
- Offset orizzontale: stringa di riferimento
- Distanza verticale dalla pendenza trasversale (solo strade)
- Codice
- Offset orizzontale costruzione (quando si picchettano offset costruzione)
- Offset verticale costruzione (quando si picchettano offset costruzione)
- Offset costruzione stazione (quando si picchettano offset costruzione)
- Sezione progetto
- Stringa progetto
- Offset orizzontale progetto
- Offset verticale progetto (non disponibile per le strade)
- Pendenza design (solo allineamenti o strade)
- Pendenza (solo strade)
- Pendenza superficie (solo allineamenti o strade)

TIP –

- **La distanza lungo la linea** è la distanza 3D o pendenza dall'inizio della linea (o arco, polilinea o strada) alla posizione corrente. **Dist. Or. Alla fine** è la distanza 2D o orizzontale dalla posizione corrente proiettata alla fine della linea (o arco, polilinea o strada).
- **Pendenza progetto** visualizza la pendenza dell'elemento del modello che precede la stringa selezionata da picchettare quando si picchetta **Ad una stringa, Stazione su una stringa o Alla stringa più vicina**. Quando si picchetta mediante **Pendenza laterale da allineamento** visualizza la pendenza della pendenza laterale direttamente sotto la posizione corrente. **Pendenza** visualizza la pendenza dell'elemento del modello direttamente sotto la posizione corrente. **La pendenza** della superficie visualizza la pendenza della superficie ad angolo retto rispetto all'allineamento orizzontale e direttamente sotto la posizione corrente.

Delta: linea, arco, polilinea, allineamento o strada

I delta disponibili per linea, arco, polilinea, allineamento o strada sono uguali a quelli dei punti, **con l'aggiunta di:**

- Vai a Sinistra/Destra Relative alla linea
- Pendenza su linea
- Distanza lungo la linea
- Distanza orizzontale alla fine
- Stazione
- Offset orizzontale
- Pendenza su linea
- Stazione: stringa di riferimento
- Offset orizzontale: stringa di riferimento
- Distanza verticale dalla pendenza trasversale (solo strade)
- Codice
- Offset orizzontale costruzione (quando si picchettano offset costruzione)
- Offset verticale costruzione (quando si picchettano offset costruzione)
- Offset costruzione stazione (quando si picchettano offset costruzione)
- Sezione progetto
- Stringa progetto
- Offset orizzontale progetto
- Offset verticale progetto (non disponibile per le strade)
- Pendenza design (solo allineamenti o strade)

- Pendenza (solo strade)
- Pendenza superficie (solo allineamenti o strade)

TIP –

- **La distanza lungo la linea** è la distanza 3D o pendenza dall'inizio della linea (o arco, polilinea o strada) alla posizione corrente. **Dist. Or. Alla fine** è la distanza 2D o orizzontale dalla posizione corrente proiettata alla fine della linea (o arco, polilinea o strada).
- **Pendenza design** visualizza la pendenza della pendenza laterale direttamente sotto la propria posizione corrente, a meno che non si stia picchettando **A una stringa, Stazione su una stringa** o **Alla stringa più vicina** quando visualizza la pendenza dell'elemento del modello che precede la stringa selezionata per il picchettamento. **La pendenza** della superficie visualizza la pendenza della superficie ad angolo retto rispetto all'allineamento orizzontale e direttamente sotto la posizione corrente.

Delta: superficie

I delta disponibili per le superfici sono:

- Nord
- Est
- Quota
- Quota di progetto
- Distanza verticale dalla superficie alla posizione corrente
- Distanza verticale dalla superficie alla mira (solo strade)
- Distanza perpendicolare dalla superficie alla posizione corrente
- Distanza perpendicolare dalla superficie alla mira (solo strade)
- Codice

Dettagli punto come picchettato

I **dettagli dei punti come picchettati sono visualizzati** nei rapporti di picchettamento generati dalla schermata **Esporta** sono visualizzati nella schermata **Conferma delta picchettamento** che appare quando si attiva **Visualizza prima della memorizzazione**.

Per configurare i **Dettagli punto come picchettato**:

- Quando si modifica lo stile di rilevamento, toccare **☰** e selezionare **Impostazioni / Stile rilevamento / <Nome stile> / Picchettamento**.
- Durante il picchettamento, toccare **Opzioni**.

La casella gruppo **Dettagli punto come picchettati** ha le seguenti impostazioni.

Visualizza prima della memorizzazione e tolleranza orizzontale

Se prima di memorizzare il punto si desidera vedere le differenze tra il punto del progetto e il punto picchettato, selezionare la casella di controllo **Visualizza prima della memorizzazione**, poi scegliere una delle seguenti opzioni:

- Per vedere le differenze ogni volta, impostare la **Tolleranza orizzontale** a 0.000 m.
- Per vedere le differenze solo se la tolleranza viene superata, impostare la **Tolleranza orizzontale** a un valore adatto.

NOTE – I valori **Delta picchettamento** sono riportati come differenze **dal** punto misurato / picchettato **al** punto di progetto.

Formato delta picchettati

Dal campo **Formato delta picchettati** selezionare un formato di visualizzazione appropriato.

NOTE – Se si sta utilizzando un ricevitore con compensazione inclinazione IMU e l'IMU è allineato, i **delta** si applicano all'estremità dell'asta, non al centro di fase dell'antenna (APC).

Topografia Generale formati di picchettamento

Se si è scelto di installare un pacchetto lingua **Lingua e file guida** quando si installa il software Trimble Access, i formati rapporto di picchettamento vengono installati nel controller nella lingua prescelta. Se non si è scelto di installare un pacchetto lingua, è possibile installarlo in qualsiasi momento eseguendo Trimble Installation Manager. Vedere [Installazione di Trimble Access, page 15](#)

I seguenti formati rapporto di picchettamento sono disponibili per Topografia Generale:

- **Punto – Picchettamento contrassegno**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce una visualizzazione del picchettamento semplificata che presenta la distanza verticale (sterro/riporto) dal punto di progetto. Se applicabile, viene visualizzata la distanza verticale di un DTM.

- **Punto – Picchettamento elevazioni multiple**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce una visualizzazione di picchettamento che consente di modificare l'elevazione del punto di design (il valore sterro/riporto verrà aggiornato) e l'inserimento di fino a due elevazioni di design aggiuntive con offset verticali associati e valori di sterro/riporto aggiornati.

- **Linea – Picchettamento contrassegno**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce una visualizzazione del picchettamento semplificata che presenta la distanza verticale (sterro/riporto) della posizione di design. La stazione e i valori di offset appropriati vengono riportati in base al metodo di picchettamento della linea selezionato.

- **Arco – Picchettamento contrassegno**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce una visualizzazione del picchettamento semplificata che presenta la distanza verticale (sterro/riporto) della posizione di design. La stazione e i valori di offset appropriati vengono riportati in base al metodo di picchettamento dell'arco selezionato.

- **DTM – Picchettamento contrassegno**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce una visualizzazione del picchettamento semplificata che presenta la distanza verticale (sterro/riporto) alla DTM da picchettare.

- **Picchettamento inversioni pozzetto**

Quando si picchetta un pozzetto con più inversioni da un file rete di tubazioni LandXML, questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce una visualizzazione del picchettamento semplificata che utilizza le elevazioni di inversione aggiuntive nel file di rete di tubazioni LandXML per calcolare i loro offset verticali associati e i valori di sterro/riporto aggiornati nella schermata **Conferma delta picchettati**.

Strade formati di picchettamento

Se l'applicazione Strade è installata, sono disponibili i seguenti formati aggiuntivi e tradotti di picchettamento:

- **Strada – Incontro + offset**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce i dettagli di tutti i delta picchettati della strada standard più un elenco delle distanze orizzontali e verticali per ciascuna delle sezione trasversale posizioni dalla posizione offset picchettata. Le distanze orizzontali e verticali riportate includono gli offset di costruzione verticali e orizzontali applicati.

- **Strada – Picchettamento contrassegno**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce una visualizzazione del picchettamento semplificata che presenta la distanza verticale (sterro/riporto) della posizione di progetto della strada. La stazione e i valori di offset appropriati e i dettagli sezione trasversale (nel caso di picchettamento del punto di incontro) sono riportati in base al metodo di picchettamento della strada.

- **Strada – dettagli XS**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce i dettagli di tutti i dettagli dei delta picchettati della strada standard, nonché un elenco degli elementi di sezione trasversale (destra e sinistra) che definiscono l' sezione trasversale di progetto alla stazione selezionata.

Pipelines Rapporti picchettamento

Se l'applicazione Pipelines è installata, sono disponibili i seguenti rapporti aggiuntivi e tradotti di picchettamento:

- **Pipelines – Picchettamento allineamento**

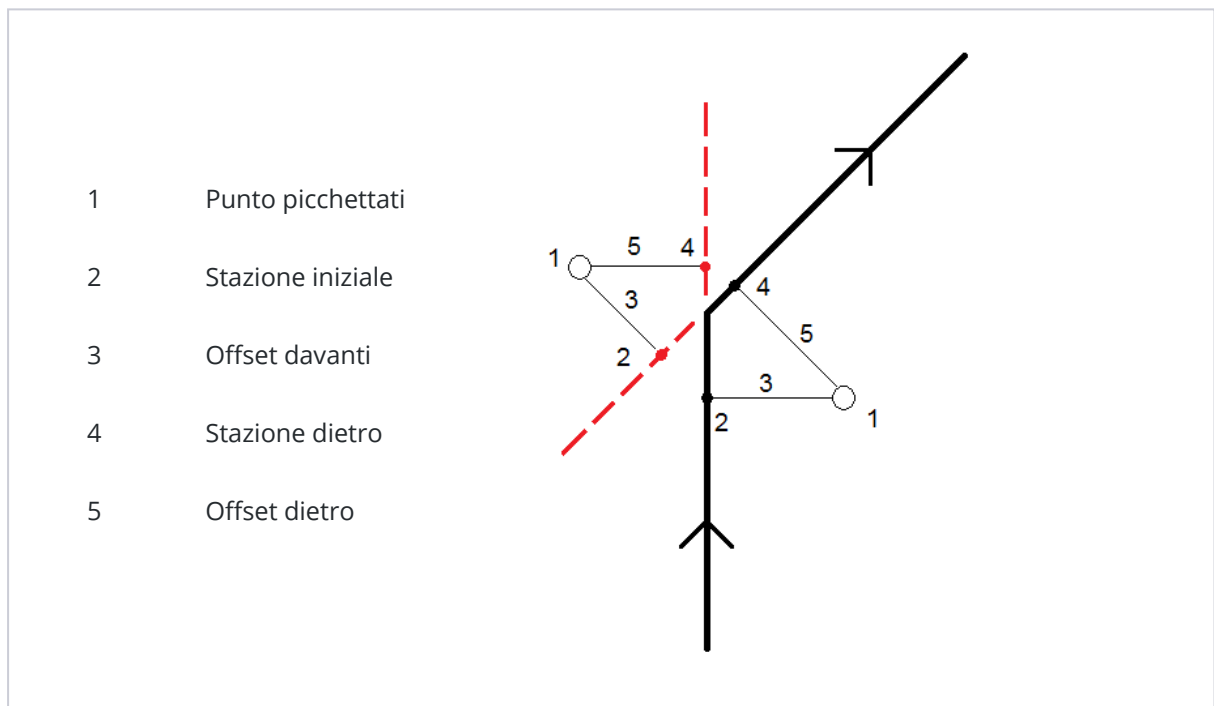
Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce i dettagli di tutti i delta picchettati dell'allineamento standard. Inoltre, i valori stazione "davanti" e "dietro" sono registrati per le posizioni misurate negli angoli interni ed esterni dei punti intersezione non-tangenziale nell'allineamento.

Selezionare il presente **Formato delta picchettati** quando si picchetta l'allineamento di una condotta.

- **Pipelines – Picchettamento punti**

Questo foglio di stile formato delta picchettati fornisce i dettagli di tutti i delta picchettati dei punti standard. Inoltre, i valori stazione "davanti" e "dietro" sono registrati per le posizioni misurate negli angoli interni ed esterni dei punti di intersezione non-tangenziale nell'allineamento.

Fare riferimento al grafico dove:



Selezionare il presente **Formato delta picchettati** quando si picchettano punti.

Nome come picchettato e codice come picchettato

E' possibile impostare il nome del Punto picchettato in modo tale che sia uno dei seguenti:

- **Nome progetto**
- **Nome progetto (con prefisso)**
- **Nome progetto (con suffisso)**
- il successivo **Nome punto automatico**

Per le opzioni nome progetto che hanno il prefisso o il suffisso, completare il campo **Prefisso/Suffisso** come richiesto.

NOTE - Le opzioni nome progetto sono disponibili solo quando si picchettano i punti.

E' anche possibile impostare il codice del Punto picchettato in modo tale che sia uno dei seguenti:

- **Nome progetto**
- **Codice di progetto**
- **Ultimo codice usato**
- **Stazione ed offset di progetto**

L'impostazione predefinita di **Descrizione** è la seguente:

- Quando si picchetta un punto, una linea o un arco con descrizioni, la descrizione del punto come picchettato ricava i dati dalla descrizione dell'entità del progetto se il codice **Come picchettato** non viene impostato su **Ultimo codice usato**: in questo caso viene utilizzata l'ultima descrizione utilizzata.
- Quando si picchetta una strada usando l'applicazione Strade, la descrizione sarà sempre l'ultima utilizzata indipendentemente dall'impostazione del **codice Come picchettato**.

Memorizzare delta reticolo

Impostare la casella di controllo **Memorizza i delta griglia**. **Adottare uno dei seguenti metodi**:

- Selezionare la casella di spunta per visualizzare la direzione nord del delta, la direzione est del delta e l'elevazione del delta durante il picchettamento.
- Deselezionare la casella di spunta per visualizzare e memorizzare i delta come distanza orizzontale, distanza verticale e azimuth.

NOTE - Se si impiega un rapporto di picchettamento definibile dall'utente, l'opzione **Memorizza i delta griglia** non viene usata a meno che non sia riferita nel rapporto.

Picchettare punti

È possibile picchettare un punto singolo o un gruppo di punti dalla mappa o dal menu.

Prima di iniziare, configurare le [impostazioni di visualizzazione della navigazione](#). Se necessario, è possibile picchettare [relativamente ad un DTM](#) o [alla quota di progetto](#).

Quando si naviga al punto, se necessario, è possibile navigare a e picchettare un nuovo punto definito da un azimut e offset dal punto selezionato.

Picchettare un punto singolo dalla mappa

Rilevamento convenzionale

1. Assicurarsi che l'**Altezza mira** sia corretta.

Per modificare l'altezza della mira, toccare l'icona della mira nella barra di stato e modificare l'altezza della mira. Toccare **Accetta**.

2. Toccare il punto sulla mappa e poi toccare **Picchettare**. In alternativa, toccare due volte il punto.
3. [Navigare al punto](#).
4. Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.

NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.

5. Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
6. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.

TIP – Per misurare la posizione di picchettamento senza il ri-posizionamento della posizione dell'EDM, toccare **Opzioni** nella schermata **Picchettamento** e deselezionare la casella di spunta **Contrassegna punto con puntatore laser**. Quando la casella di spunta è deselezionata, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Misura** come al solito.

Rilevamento GNSS

1. Assicurarsi che l'informazione **Altezza Antenna Misurata a** siano corrette.
2. Toccare il punto sulla mappa e poi toccare **Picchettare**. In alternativa, toccare due volte il punto.

3. [Navigare al punto.](#)
4. Quando il punto è entro la tolleranza, misurare il punto.
5. Toccare **Memorizza**.
6. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.

Picchettare un punto singolo dal menu Picchettamento

1. Toccare **☰** e selezionare **Picchettamento / Punti**.
2. Se viene visualizzato l'elenco **Elementi picchettamento** di fianco alla mappa, toccare **Punto** per passare a picchettare un singolo punto.
3. Toccare **▶** vicino al campo **Nome punto** e selezionare:
 - **Elenco** per visualizzare un elenco di punti nel lavoro corrente e nei file collegati.
 - **Ricerca jolly** per selezionare da un elenco filtrato di punti nel lavoro corrente e nei file collegati.
 - **Inserimento** per inserire le coordinate di un punto da picchettare.

TIP – Toccare **+vicino** per popolare il campo **Nome punto** con il nome del punto più vicino. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare ulteriori tasti software.) **+vicino** cerca il lavoro corrente e tutti i file collegati per trovare il punto più vicino che **non** è un punto come picchettato o un punto progetto per i punti come picchettati.

4. Digitare il **Valore incrementale del punto**. Dopo aver misurato e memorizzato un punto, il software usa il valore **Incrementale punto** per determinare il punto successivo da picchettare. Per:
 - Per tornare alla schermata del punto di picchettamento dopo aver picchettato un punto, inserire un incremento di 0 o ?.
 - Incrementare automaticamente al punto successivo, inserire un valore incrementale valido.

Se un punto non esiste utilizzando l'incremento specificato, toccare **Cancel** per tornare a questa schermata dopo il picchettamento di un punto. In alternativa, toccare il tasto **Ricerca** per trovare il punto disponibile successivo.

Ora è possibile utilizzare un incremento punto decimale, ad esempio 0,5. L'incremento può presentare un componente numerico di un nome punto che termina con il carattere alfabetico, ad esempio, è possibile incrementare 1000a per 1 fino a 1001a. Per fare questo, toccare **▶** e quindi deselezionare la casella si spunta **Applica solo a numerico**.

5. Navigare al punto e picchettarlo. Fare riferimento ai passaggi in [Picchettare un punto singolo dalla mappa, page 727](#) sopra.
6. Il software utilizza il valore **Incrementale punto** per determinare il punto successivo da picchettare: Se esiste un punto con il valore incrementale, vengono visualizzate le informazioni di navigazione e il nome per il punto successivo da picchettare.

Se il punto non esiste, viene visualizzata la schermata **Punto di picchettamento**. Selezionare il punto successivo da picchettare. Toccare **Successivo** per trovare il punto successivo. Se non esiste, toccare il tasto **Ricerca** per trovare il punto disponibile successivo.

TIP – Quando si picchetta un punto singolo, è possibile continuare a utilizzare un elenco di punti per essere certi di aver picchettato tutti i punti necessari. Per fare questo, creare l'elenco di picchettamento, verificare di aver selezionato l'opzione **Rimuovi punto picchettato da elenco** e picchettare i punti utilizzando il modo a punto singolo. Man mano che i punti vengono picchettati, vengono rimossi dall'elenco. Toccare **Elenca** quando si desidera verificare quali punti devono ancora essere picchettati.

Modifica dell'elevazione progetto

Durante la navigazione a un punto in un picchettamento, il valore di elevazione di progetto viene visualizzato nella schermata **Picchettamento**. Per modificare l'elevazione, premere il tasto **Spazio** o toccare > e inserire il nuovo valore di elevazione.

L'elevazione di progetto originale viene ripristinata automaticamente non appena si modifica il design o la sezione del design da picchettare, oppure una volta usciti dal picchettamento. Per ripristinare l'elevazione originale durante il picchettamento dopo averla modificata, premere il tasto **Spazio** o toccare ► e poi toccare ► vicino al campo **Elevazione progetto** e selezionare **Ricaricare elevazione originale**.

Dopo il picchettamento, è possibile modificare l'elevazione progetto come nella schermata Delta come picchettati, in base al [foglio di stile picchettamento](#) utilizzato.

metodi picchettamento GNSS

In un rilevamento GNSS, configurare il metodo di picchettamento per controllare la modalità di visualizzazione delle informazioni di navigazione del picchettamento. IL metodo predefinito è **Al punto**, le direzioni al punto vengono fornite dalla propria posizione corrente.

Per cambiare il metodo di picchettamento GNSS:

1. Assicurarsi di aver inserito l'altezza antenna.
2. Toccare ☰ e selezionare **Picchettamento / Punti**.
3. Se viene visualizzato il modulo **Picchettamento punto** di fianco alla mappa che mostra un elenco, toccare **Punto** per passare a picchettare un singolo punto.
4. Toccare **Opzioni**.
5. Nel campo **Picchetto**, selezionare il metodo. Selezionare da:
 - **Al punto**– picchettare il punto con istruzioni dalla propria posizione corrente. Questa è il metodo predefinito.
 - **Da punto fisso**– picchettare il punto con informazioni di cross-track ed istruzioni da un altro punto. Immettere un nome punto nel campo **Da punto**. Selezionare questo valore da un elenco, inserirlo o misurarlo.
 - **Da posizione di partenza**– picchettare il punto con informazioni di cross-track ed istruzioni dalla posizione corrente quando si inizia a navigare.

- **Dall'ultimo punto picchettato**– picchettare il punto con informazioni di cross-track ed istruzioni dall'ultimo punto che è stato picchettato e misurato. Viene usato il punto **picchettato**, non il punto progetto.
- **Relativo a azimuth** – picchettamento del punto con le informazioni di cross-track e le direzioni relative all'**Azimut di riferimento**.

Il campo **Azimut di riferimento** mostra il valore inserito nel campo **Azimut di riferimento** della schermata **Impostazioni Cogo** delle proprietà del lavoro (vedere [Impostazioni Cogo, page 118](#)). La modifica del campo **Azimut di riferimento** nella schermata **Opzioni di picchettamento** aggiorna anche il campo **Azimut di riferimento** nella schermata **Impostazioni Cogo** e nella schermata **Impostazioni mappa**.

NOTE –

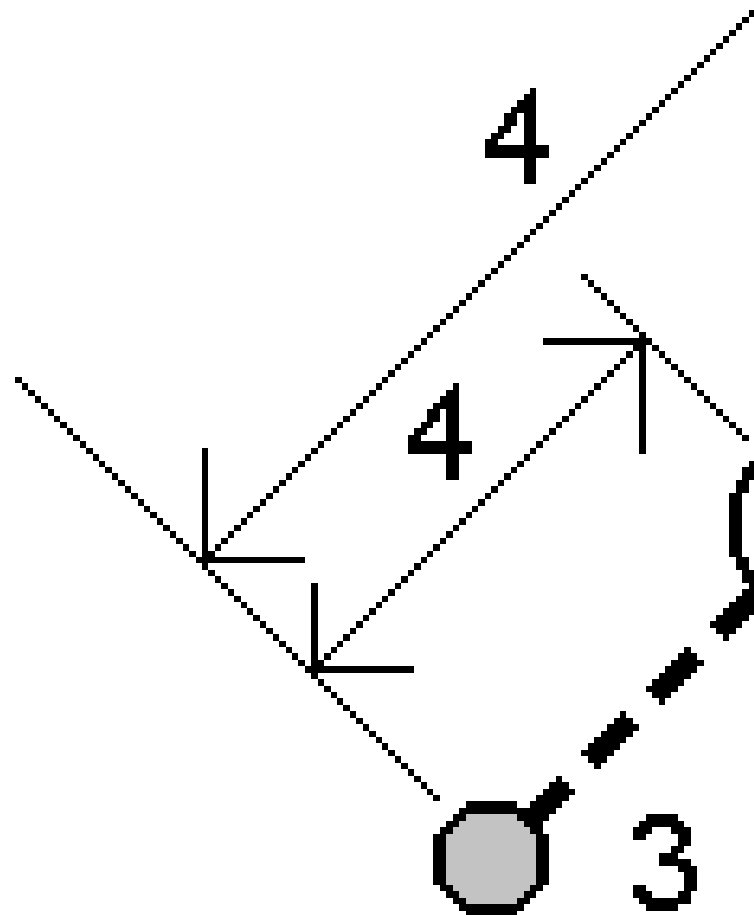
- La funzione di cross-track crea una linea tra il punto da picchettare e uno degli elementi seguenti: un punto fisso, la posizione iniziale, l'ultimo punto picchettato o un azimuth di riferimento. Il software Trimble Access visualizza questa linea e un campo aggiuntivo (**Vai a sinistra** oppure **Vai a destra**), fornisce l'offset rispetto alla linea.
- Quando il campo **Delta** è impostato su Stazione e offset, il campo **Vai a sinistra** o **Vai a destra** mostrano le stesse informazioni del campo **Offset orizzontale**.
- Quando **Delta** è impostata su Stazione e offset e il metodo **Picchettamento** è impostato su Relativo ad azimuth, il campo **Vai a sinistra** o **Vai a destra** sono sostituito dal campo del punto picchettato **Quota delta (ultimo)**.

Per picchettare un punto offset

Quando si picchetta un punto utilizzando l'opzione predefinita **Metodo picchettamento GNSS Al punto** è possibile picchettare un punto offset definito da un azimuth e un offset dal punto stesso.

È anche possibile definire un secondo punto offset sullo stesso azimuth in qualità di primo punto offset.

1. Quando si naviga verso il punto, toccare **Offset**.
2. Utilizzare i campi nella schermata **Offset** per configurare i punti di picchettamento (1) ad un azimuth (2) da un punto (3) e offset in base alla distanza orizzontale (4).



L'elevazione di un punto offset può essere definita da:

- **Pendenza da punto** – l'elevazione è calcolata in base ad una pendenza dall'elevazione del punto selezionato da picchettare.
- **Delta da punto** – l'elevazione è calcolata in base al delta dall'elevazione del punto selezionato da picchettare.
- **Inserire** – l'elevazione viene inserita.

NOTE – Se il punto non ha l'elevazione, l'elevazione dei punti offset deve essere inserita.

3. Toccare **Accetta**.

La mappa mostra il punto selezionato e il primo punto offset.

4. Navigare al punto offset. Vedere [Navigazione picchettamento., page 714](#).
5. Quando il punto è entro la tolleranza, misurare il punto. Toccare **Memorizza**.
Se [definito un secondo punto, questo viene mostrato sulla mappa.
6. Navigare al secondo punto offset.
7. Quando il punto è entro la tolleranza, misurare il punto. Toccare **Memorizza**.

Se si stanno picchettando punti da un elenco, il software ritorna all'elenco dei punti da picchettare.



Picchettare una linea


Prima di iniziare, configurare le [impostazioni di visualizzazione della navigazione](#). Se necessario, è possibile picchettare [relativamente ad un DTM](#) o [alla quota di progetto](#).

1. Per selezionare la linea:
 - Dalla mappa è possibile fare le seguenti:
 - Selezionare la linea e toccare **picchettamento**.
 - Selezionare i due punti che definiscono la linea e toccare e tenere premuto nella mappa e selezionare **Picchetta linea**.
 - Fare doppio tocco sulla linea della mappa.


TIP – Quando si seleziona una polilinea per il picchettamento dalla mappa, toccare vicino al termine della polilinea che si desidera designare come l'inizio. Vengono quindi disegnate delle frecce sulla linea per indicarne la direzione. Se la direzione della linea non è corretta, selezionare nuovamente la linea per deseleggerla e quindi selezionare la fine corretta e rileszionare la linea nella direzione desiderata. In alternativa, toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Inverti direzione linea** dal menu.

NOTE – Se la linea è stata compensata, le direzioni di offset non vengono capovolte quando la direzione della linea viene invertita.

- Dal menu, toccare  e selezionare **Picchettamento / Linee**. Toccare  vicino al campo **Nome linea** e selezionare:
 - **Elenco** per visualizzare l'elenco da cui selezionare le linee precedentemente definite.
 - **Due punti** per definire una linea da due punti.
 - **Azimut** per definire la linea con un punto inizio e un azimut.
2. Nel campo **Picchettamento**, selezionare il metodo e compilare i campi richiesti. Fare riferimento a [Metodi picchettamento linea, page 734](#) sotto.



Per selezionare la stazione da picchettare, inserirla, toccare i tasti software **Sta-** e **Sta+**, o toccare  vicino ai campi **Stazione** per selezionare una stazione dall'elenco. Per selezionare la stazione iniziale o


finale, toccare il tasto software **Stazione iniziale** o **Stazione finale**.

TIP – Per personalizzare le stazioni disponibili per il picchettamento, toccare  vicino al campo **Stazione** per visualizzare la schermata **Selezione stazione**. Vedere [Stazioni disponibili per il picchettamento, page 789](#).

NOTE – Se il valore dell'**intervallo stazione** è nullo, non viene visualizzata alcuna etichetta di stazione. Se l'intervallo di stazione è 0, vengono visualizzate le etichette di stazione per le stazioni iniziale e finale più qualsiasi stazioni PI, PC o PT. Se l'intervallo di stazione è un valore numerico, vengono visualizzate le etichette di tutte le stazioni (a seconda della scala di zoom).

3. Per visualizzare lo sterro o il riporto relativo ad una superficie durante il picchettamento, abilitare l'interruttore **Sterro/riporto alla superficie**.
 - a. Nel campo **Superficie** selezionare il file di superficie dalla cartella progetto corrente. In alternativa, nella mappa selezionare le superfici dai file BIM. Il campo **Superficie** indica il numero di superfici selezionate nella mappa.

Se non è possibile selezionare le superfici nella mappa, assicurarsi che il file BIM sia impostato su selezionabile in **Gestore strato**. Se il pulsante **Modalità selezione**  sulla barra degli strumenti **BIM** è giallo , toccarlo e selezionare modalità **Selezione superficie - Facce individuali**.

NOTE – È possibile selezionare Modalità **Selezione superficie - oggetto intero**, ma quando si utilizza la modalità **Oggetto intero** il software seleziona sia la superficie superiore che quella inferiore e calcola lo sterro/riporto a qualsiasi superficie più vicina.
 - b. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare  per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.
 - c. Per mostrare la distanza dalla superficie nella schermata di navigazione picchettamento, toccare **Opzioni**. Nella casella gruppo **Delta**, toccare **Modifica** e selezionare il delta **Dist V. Superficie alla posizione corrente** o **Dist Perp. alla superficie alla posizione corrente**. Toccare **Accetta**.
4. Per esaminare la definizione linea, toccare **Dettagli**.
5. Immettere l'**Altezza antenna** o l'**Altezza mira**, il valore della stazione da picchettare (se ce n'è una) e qualsiasi altro dettaglio, come offset orizzontale e verticale.
6. Toccare **Avvio**.
7. [Navigare al punto](#).

TIP – Quando il metodo picchettamento è **Stazione su linea**, **Stazione/offset da linea** o **Offset disallineato**, è possibile modificare l'elevazione. Per modificare questo, premere il tasto **Spazio** o toccare > e inserire il nuovo valore di elevazione. L'elevazione di progetto originale viene ripristinata automaticamente non appena si modifica il design o la sezione del design da picchettare, oppure una volta usciti dal picchettamento. Per ripristinare l'elevazione originale durante il picchettamento dopo averla modificata, premere il tasto **Spazio** o toccare ► e poi toccare ► vicino al campo **Elevazione progetto** e selezionare **Ricaricare elevazione originale**.

8. Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.

NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.

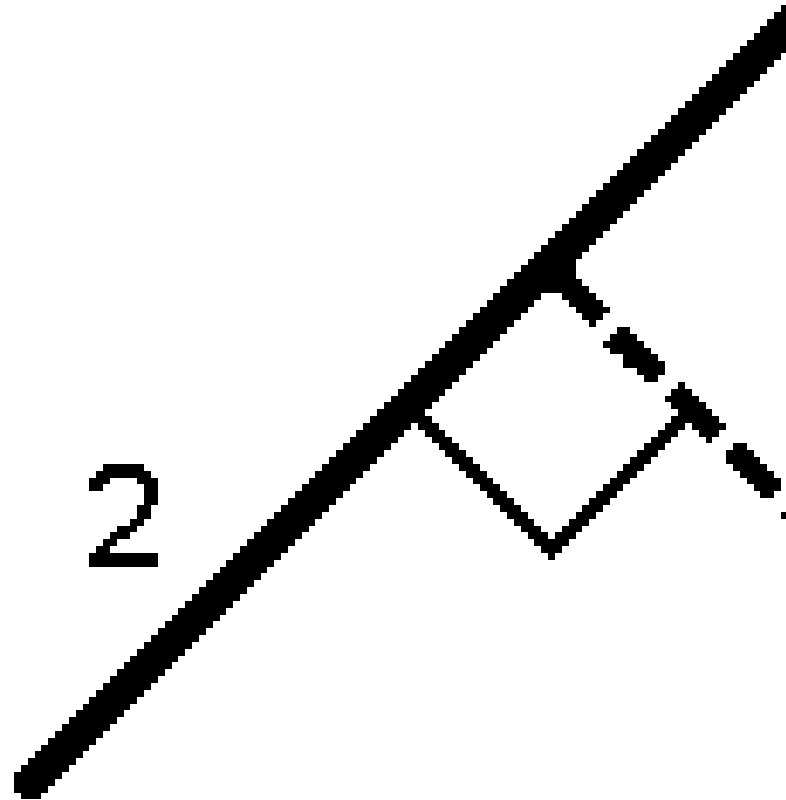
9. Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
10. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.
11. Il software ritorna alla schermata di navigazione o, se si selezionano più elementi per il picchettamento, il software torna all'elenco **Elementi di picchettamento**.

Metodi picchettamento linea

TIP – Quando si picchetta una stazione o si picchetta sulla linea, è possibile toccare un'altra stazione o linea nella mappa per cambiare ciò che si sta picchettando e i dettagli picchettamento nel pannello adiacente si aggiornano per riflettere la nuova selezione.

Nella linea

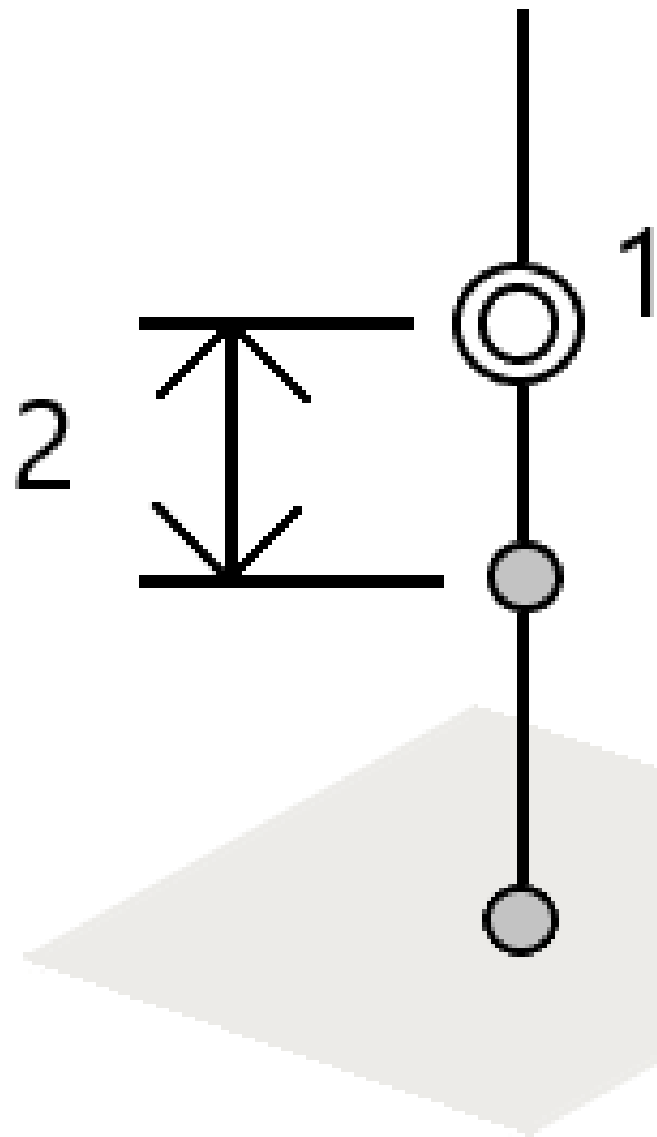
Misura la posizione **(1)** relativamente a una linea definita **(2)**.



Distanza lungo la linea

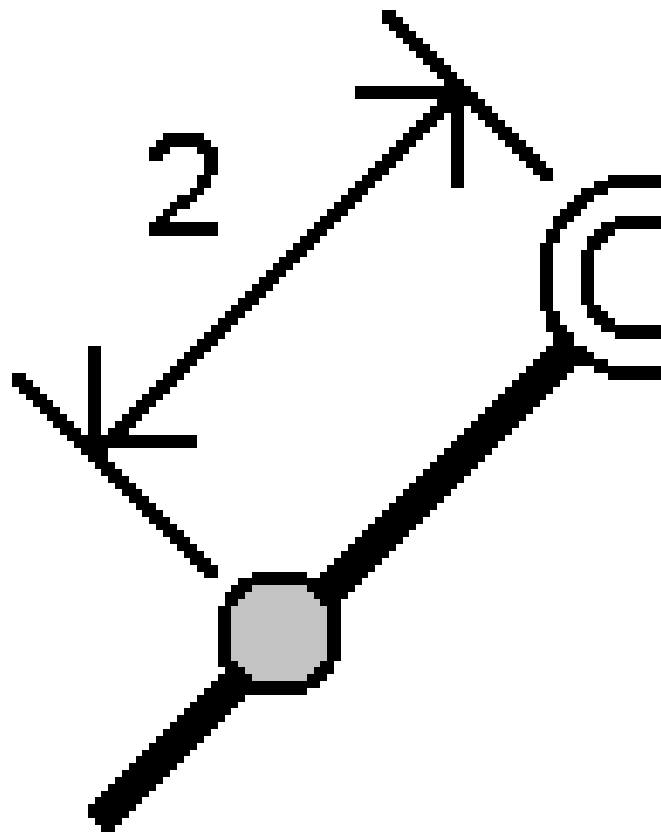
Picchettare la distanza lungo una linea definita **(1)** in corrispondenza dell'intervallo di distanza **(2)**. I valori intervallo distanza e distanza sono le distanze di **pendenza** lungo la linea, piuttosto che le distanze **orizzontali**. Questo metodo permette di picchettare le posizioni su una polilinea verticale.

NOTE - Quando si utilizza questo metodo, i valori della stazione visualizzati nella mappa sono in orizzontale.



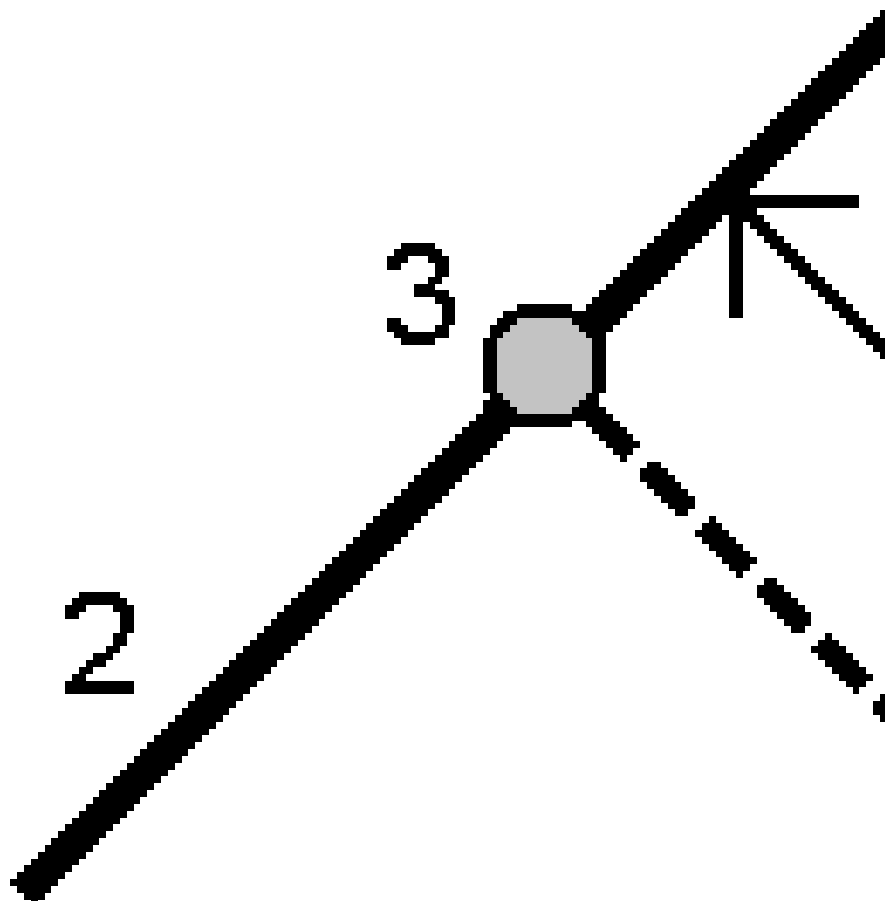
Stazione nella linea

Picchettare le stazioni **(1)** su una linea definita agli intervalli stazione **(2)** lungo la linea.



Stazione/offset da linea

Picchettare un punto **(1)** perpendicolare ad una stazione **(3)** su una linea definita **(2)** e offset a destra o sinistra in base alla distanza orizzontale **(4)**. L'elevazione progetto del punto e la stessa elevazione della linea alla stazione selezionata.



TIP - Si può anche applicare una offset verticale.

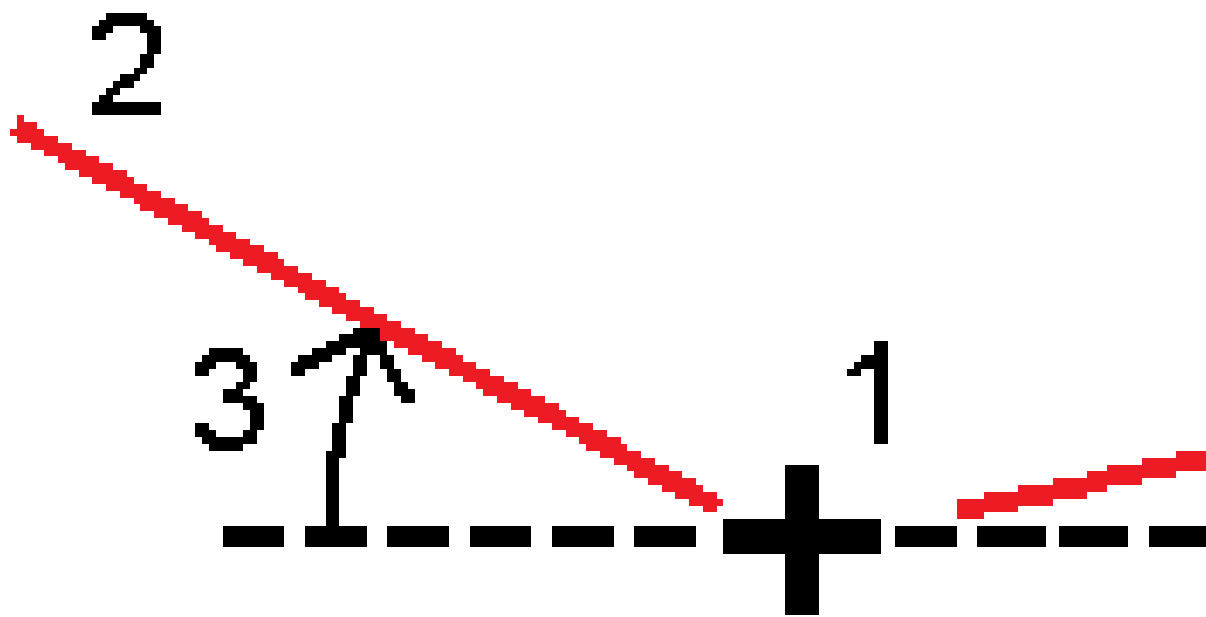
Pendenza da linea

Misurare la propria posizione relativamente a una pendenza **(2)** definita ed entrambi i lati di una linea definita **(1)**. Ogni pendenza può essere definita da un grado diverso **(3)**.

Usare il campo **Pendenza sinistra** e **Pendenza destra** per definire il tipo di pendenza in uno dei seguenti modi:

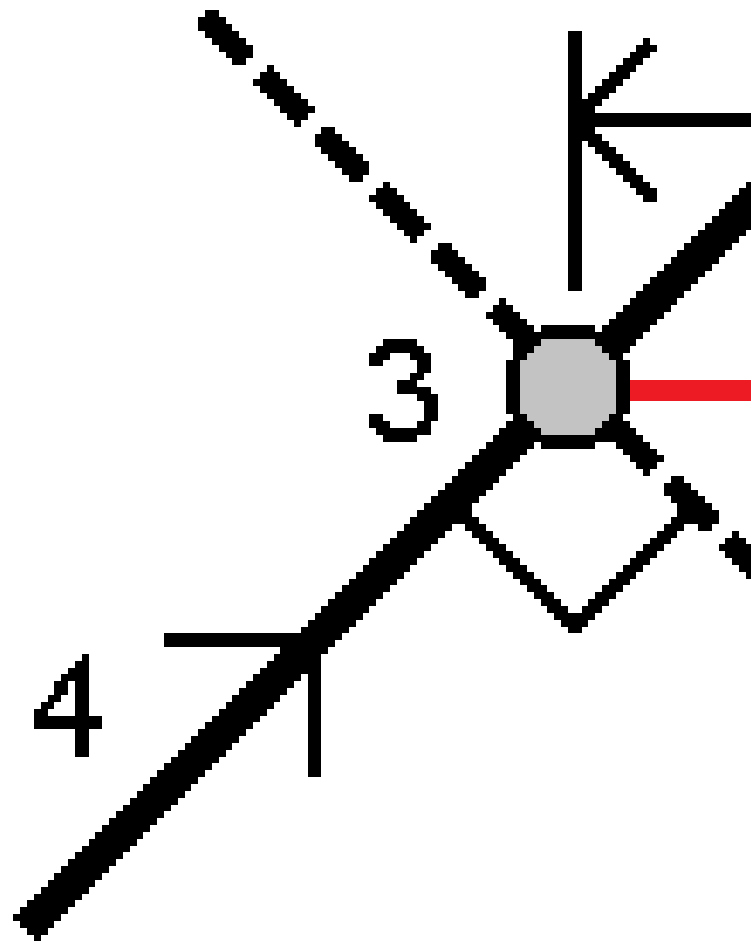
- distanza orizzontale e verticale
- inclinazione e Distanza inclinata
- pendenza e distanza orizzontale.

Il software registra la posizione dell'utente relativa alla linea e alla distanza verticale in qualità di sterro (4) o riempimento (5) della pendenza.



Offset distorsione

Picchettare un punto **(1)** al disallineamento **(2)** rispetto ad una stazione **(3)** su una linea definita **(4)** e con offset a destra o sinistra in base alla distanza disallineata **(5)**. Il disallineamento può essere definito da un angolo delta in avanti o all'indietro ad una linea (6) ad angoli retti rispetto alla strada in picchettamento oppure il disallineamento può essere definito da un azimuth. Il diagramma sotto mostra un punto definito da un disallineamento in avanti e un offset a destra.



L'elevazione del punto può essere definita da:

- **Pendenza da linea** – l'elevazione viene calcolata con la pendenza dall'elevazione sulla linea alla stazione inserita.
- **Delta da linea** – l'elevazione viene calcolata con un delta dall'elevazione della linea alla stazione inserita.
- **Inserire** – l'elevazione viene inserita.

NOTE – Se la linea non ha l'elevazione relativa al punto è necessario inserirla.

Picchettare una polilinea

Le polilinee sono due o più linee o archi collegati fra loro. Se desiderato, è possibile creare una polilinea da punti esistenti nella mappa. Vedere [Inserire una polilinea, page 231](#).

Prima di iniziare, configurare le [impostazioni di visualizzazione della navigazione](#). Se necessario, è possibile picchettare [relativamente ad un DTM](#) o [alla quota di progetto](#).

1. Per selezionare la polilinea:


- Dalla mappa è possibile fare le seguenti:
 - Selezionare la polilinea e toccare **Picchettamento**.
 - Fare doppio tocco sulla polilinea nella mappa.


TIP – Quando si seleziona una polilinea da picchettare dalla mappa, toccare vicino al termine della polilinea che si desidera designare come l'inizio. Vengono quindi disegnate delle frecce sulla polilinea per indicarne la direzione. Se la direzione non è corretta, toccare la polilinea per deseleggerla e quindi toccare l'estremità corretta e rileszionare la polilinea nella direzione desiderata. In alternativa, toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Inverti direzione polilinea** dal menu.

NOTE – Se la polilinea è stata compensata, le direzioni di offset non vengono capovolte quando la direzione della polilinea viene invertita.

- Dal menu, toccare  e selezionare **Picchettamento / Polilinee**.

2. Nel campo **Picchettamento**, selezionare il metodo e compilare i campi richiesti. Fare riferimento a [Metodi picchettamento polilinea, page 745](#) sotto.



Per selezionare la stazione da picchettare, inserirla, toccare i tasti software **Sta-** e **Sta+**, o toccare  vicino ai campi **Stazione** per selezionare una stazione dall'elenco. Per selezionare la stazione iniziale o finale, toccare il tasto software **Stazione iniziale** o **Stazione finale**.

TIP – Per personalizzare le stazioni disponibili per il picchettamento, toccare  vicino al campo **Stazione** per visualizzare la schermata **Seleziona stazione**. Vedere [Stazioni disponibili per il picchettamento, page 789](#).


NOTE – Se il valore dell'**intervallo stazione** è nullo, non viene visualizzata alcuna etichetta di stazione. Se l'intervallo di stazione è 0, vengono visualizzate le etichette di stazione per le stazioni iniziale e finale più qualsiasi stazioni PI, PC o PT. Se l'intervallo di stazione è un valore numerico, vengono visualizzate le etichette di tutte le stazioni (a seconda della scala di zoom).

3. Per visualizzare lo sterro o il riporto relativo ad una superficie durante il picchettamento, abilitare l'interruttore **Sterro/riporto alla superficie**.

- a. Nel campo **Superficie** selezionare il file di superficie dalla cartella progetto corrente. In alternativa, nella mappa selezionare le superfici dai file BIM. Il campo **Superficie** indica il numero di superfici selezionate nella mappa.

Se non è possibile selezionare le superfici nella mappa, assicurarsi che il file BIM sia impostato su selezionabile in **Gestore strato**. Se il pulsante **Modalità selezione**  sulla barra degli strumenti **BIM** è giallo , toccarlo e selezionare modalità **Selezione superficie - Facce individuali**.

NOTE – È possibile selezionare Modalità **Selezione superficie - oggetto intero**, ma quando si utilizza la modalità **Oggetto intero** il software seleziona sia la superficie superiore che quella inferiore e calcola lo sterro/riporto a qualsiasi superficie più vicina.

- b. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare  per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.
 - c. Per mostrare la distanza dalla superficie nella schermata di navigazione picchettamento, toccare **Opzioni**. Nella casella gruppo **Delta**, toccare **Modifica** e selezionare il delta **Dist V. Superficie alla posizione corrente** o **Dist Perp. alla superficie alla posizione corrente**. Toccare **Accetta**.
4. Per esaminare la definizione polilinea, toccare **Dettagli**.
 5. Immettere l'**Altezza antenna** o l'**Altezza mira**, il valore della stazione da picchettare (se ce n'è una) e qualsiasi altro dettaglio, come offset orizzontale e verticale.
 6. Toccare **Avvio**.
 7. [Navigare al punto](#).

NOTE – I delta di navigazione **Relativi alle polilinee** sono derivati proiettando dalla posizione corrente la perpendicolare alla polilinea per calcolare il valore **Vai a destra/Vai a sinistra**, con il valore **Vai avanti/Vai indietro** calcolato da quella stazione lungo la polilinea alla stazione di destinazione.

TIP – Quando il metodo di picchettamento è **Stazione su polilinea, Stazione/offset da polilinea** o **Offset disallineato**, è possibile modificare l'elevazione. Per modificare questo, premere il tasto **Spazio** o toccare **>** e inserire il nuovo valore di elevazione. L'elevazione di progetto originale viene ripristinata automaticamente non appena si modifica il design o la sezione del design da picchettare, oppure una volta usciti dal picchettamento. Per ripristinare l'elevazione originale durante il picchettamento dopo averla modificata, premere il tasto **Spazio** o toccare **▶** e poi toccare **▶** vicino al campo **Elevazione progetto** e selezionare **Ricaricare elevazione originale**.

8. Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.

NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.

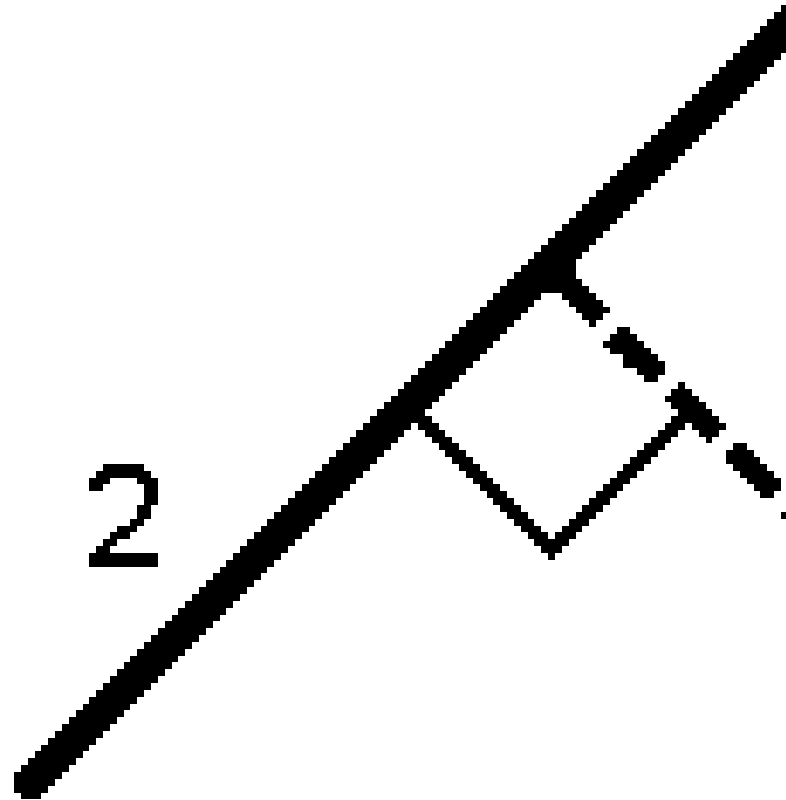
9. Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
10. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.
11. Il software ritorna alla schermata di navigazione o, se si selezionano più elementi per il picchettamento, il software torna all'elenco **Elementi di picchettamento**.

Metodi picchettamento polilinea

TIP – Quando si picchetta una stazione o si picchetta sulla polilinea, è possibile toccare un'altra stazione o arco nella mappa per cambiare ciò che si sta picchettando e i dettagli picchettamento nel pannello adiacente si aggiornano per riflettere la nuova selezione.

Alla polilinea

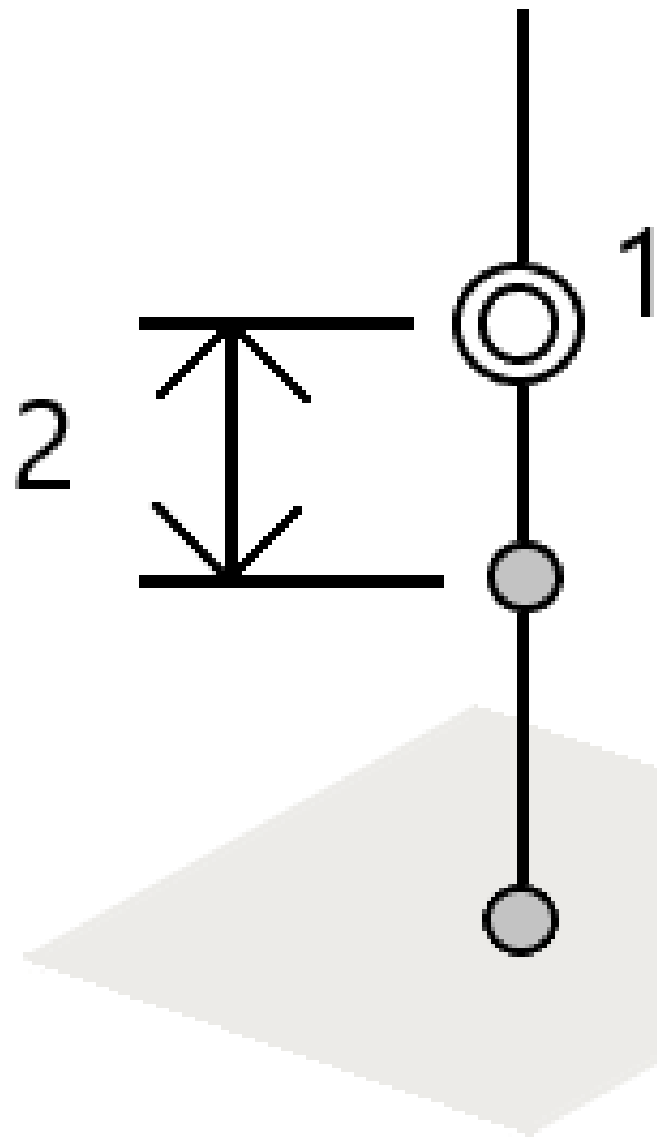
Misurare la propria posizione **(1)** relativa ad una polilinea **(2)**.



Distanza lungo la polilinea

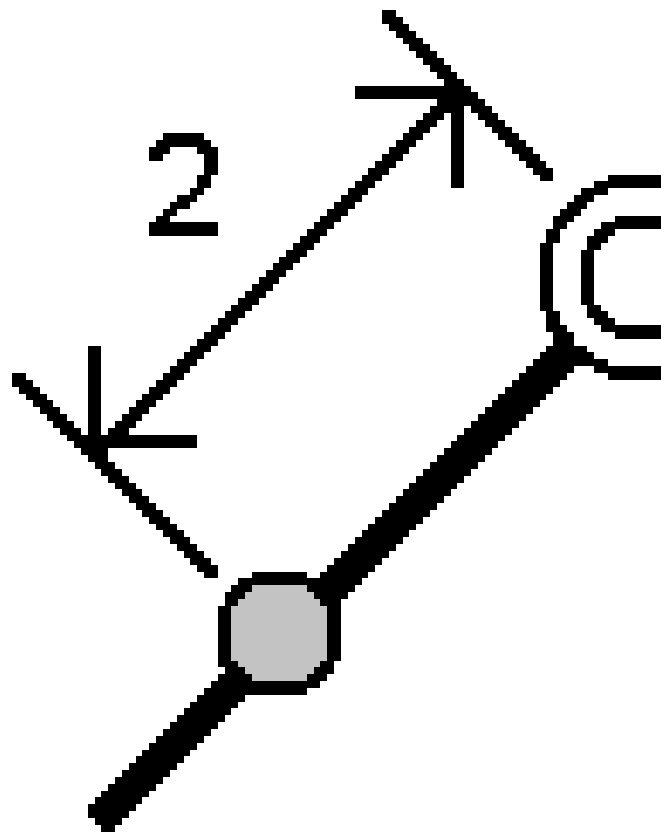
Picchettare la distanza lungo una polilinea definita **(1)** in corrispondenza dell'intervallo di distanza **(2)**. I valori intervallo distanza e distanza sono le distanze di **pendenza** lungo la polilinea, piuttosto che le distanze **orizzontali**. Questo metodo permette inoltre di picchettare le posizioni su una polilinea verticale.

NOTE - Quando si utilizza questo metodo, i valori della stazione visualizzati nella mappa sono in orizzontale.



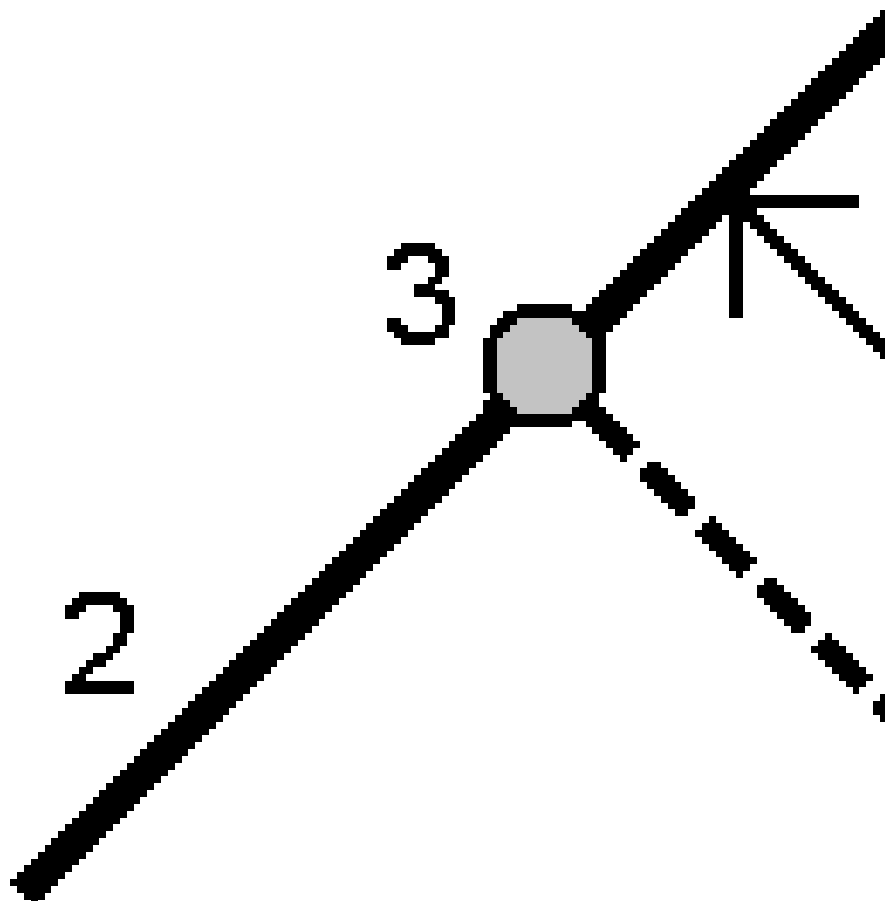
Stazione nella polilinea

Picchettare le stazioni **(1)** su una polilinea definita agli intervalli stazione **(2)** lungo la polilinea.



Stazione/offset da polilinea

Picchettare un punto **(1)** perpendicolare ad una stazione **(3)** su una polilinea definita **(2)** e offset a destra o sinistra in base alla distanza orizzontale **(4)**. L'elevazione progetto del punto e la stessa elevazione della polilinea alla stazione selezionata.



TIP - Si può anche applicare una offset verticale.

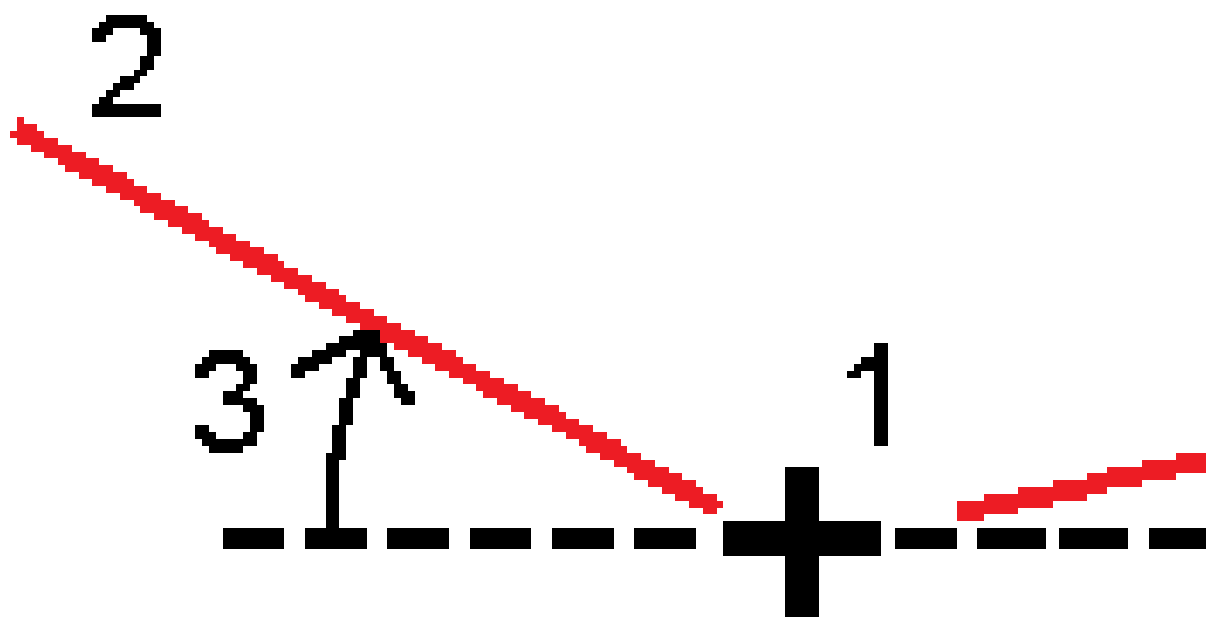
Inclinazione da polilinea

Misurare la propria posizione relativamente a una pendenza **(2)** definita ed entrambi i lati di una polilinea definita **(1)**. Ogni pendenza può essere definita da un grado diverso **(3)**.

Usare il campo **Pendenza sinistra** e **Pendenza destra** per definire il tipo di pendenza in uno dei seguenti modi:

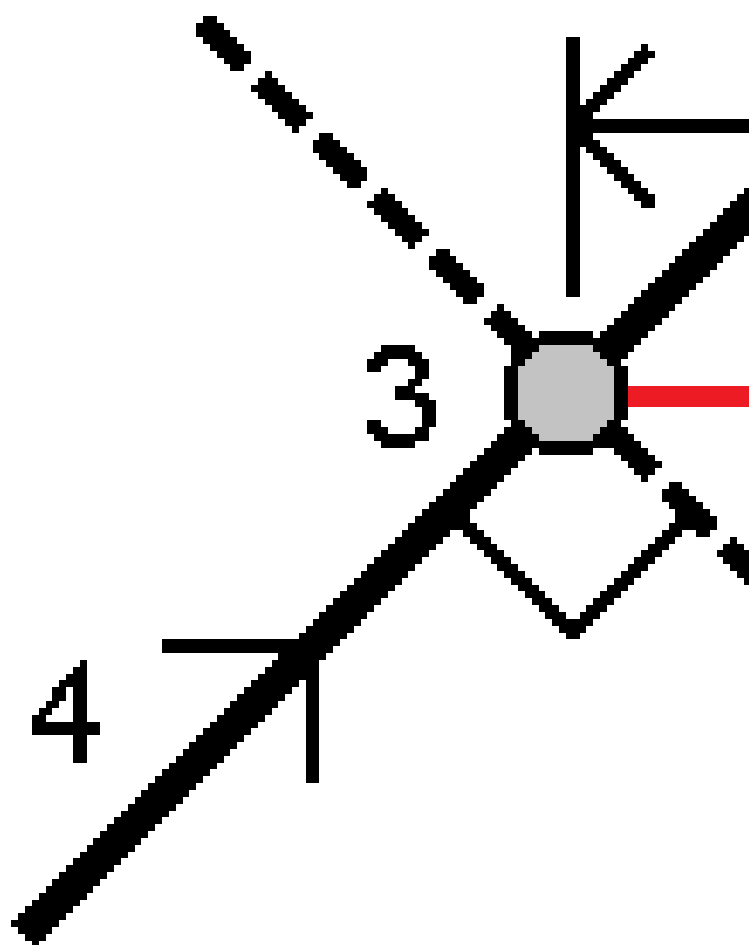
- distanza orizzontale e verticale
- inclinazione e Distanza inclinata
- pendenza e distanza orizzontale.

Il software registra la posizione dell'utente relativa alla polilinea e alla distanza verticale in qualità di sterro **(4)** o riempimento **(5)** della pendenza.



Offset distorsione

Picchettare un punto **(1)** al disallineamento **(2)** rispetto ad una stazione **(3)** su una polilinea definita **(4)** e con offset a destra o sinistra in base alla distanza disallineata **(5)**. Il disallineamento può essere definito da un angolo delta in avanti o all'indietro ad una polilinea (6) ad angoli retti rispetto alla polilinea in picchettamento oppure il disallineamento può essere definito da un azimuth. Il diagramma sotto mostra un punto definito da un disallineamento in avanti e un offset a destra.



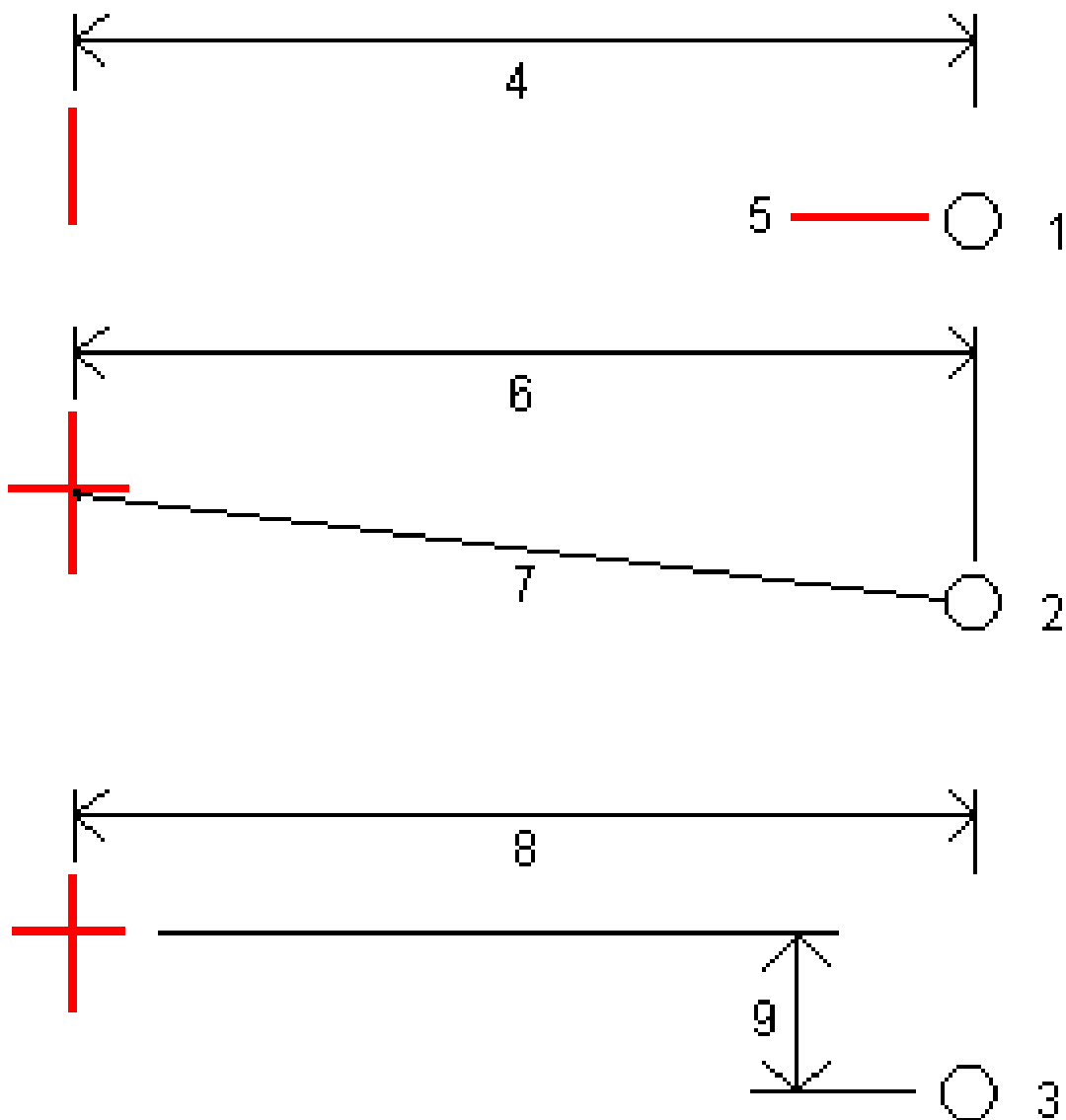
L'elevazione del punto può essere definita da:

- **Pendenza da polilinea** – l'elevazione è calcolata in base alla pendenza dall'elevazione della polilinea alla stazione inserita.
- **Delta da polilinea** – l'elevazione viene calcolata in base a un delta dall'elevazione della polilinea alla stazione inserita.
- **Inserire** – l'elevazione viene inserita.

NOTE – Se la polilinea non ha l'elevazione relativa al punto è necessario inserirla.

Pendenza laterale da polilinea

1. Per definire un cardine, selezionare un metodo di **Deduzione cardine** e completare i relativi campi:



1 - Offset ed quota. Immettere un offset (**4**) dalla polilinea, e l'elevazione (**5**) della posizione cardine.

2 - Offset e pendenza. Immettere un offset (**6**) dalla polilinea e il valore di pendenza (**7**) dalla polilinea alla posizione cardine.

3 - Offset e distanza verticale. Immettere un offset (**8**) dalla polilinea e la differenza verticale (**9**) dalla polilinea alla posizione cardine.

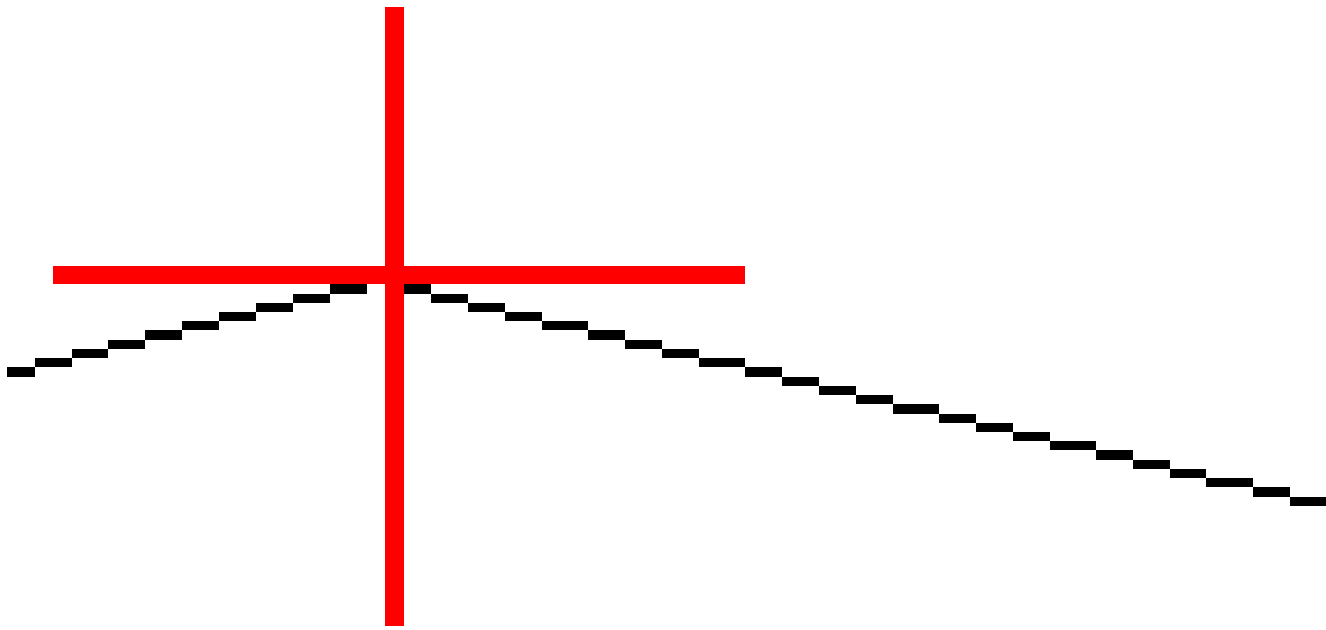
NOTE - Se la definizione della polilinea è definita solamente da punti senza quota, il solo metodo di deduzione cardine disponibile è **Offset e quota**.

2. Per definire la pendenza laterale:

Inserire i valori **Pendenza sterro (1)**, **Pendenza riempimento (2)**, e **Larghezza taglio fossato (3)**.

NOTE - Le pendenze di sterro e riempimento sono espresse come valori positivi. Non è possibile aggiungere una stringa dopo una pendenza lato.

Per definire una pendenza laterale con solo una pendenza di sterro o riporto, lasciare l'altro campo del valore di pendenza come '?'.





TIP - Quando si picchetta una pendenza laterale la posizione cardine e, se applicabile, la posizione cardine taglio pendenza sono visualizzate nella mappa e possono essere selezionate e picchettate.

Per picchettare un arco

Prima di iniziare, configurare le [impostazioni di visualizzazione della navigazione](#). Se necessario, è possibile picchettare [relativamente ad un DTM](#) o [alla quota di progetto](#).


1. Adottare uno dei seguenti metodi:


- Toccare  e selezionare **Picchettamento / Archi** e poi toccare  vicino al campo **Nome arco** e per visualizzare l'elenco degli archi precedentemente definiti da cui eseguire la selezione.
- Dalla mappa selezionare l'arco da picchettare. Toccare il tasto software **Picchettamento**.

TIP – Quando si seleziona un arco per il picchettamento, selezionare un punto vicino al termine dell'arco che si desidera designare come l'inizio dell'arco. Vengono quindi disegnate delle frecce sulla linea per indicare la direzione. Se la direzione dell'arco non è corretta, toccare l'arco per deselectionarlo e quindi selezionare la fine corretta per rilesionare l'arco nella direzione desiderata. In alternativa, toccare e tenere premuto sulla mappa e selezionare **Inverti direzione arco**.

NOTE – Se l'arco è stato compensato, le direzioni di offset non vengono capovolte quando la direzione dell'arco viene invertita.

2. Nel campo **Picchettamento**, selezionare il metodo e compilare i campi richiesti. Fare riferimento ai [Metodi picchettamento archi](#), [page 760](#) sotto.


Per selezionare la stazione da picchettare, inserirla, toccare i tasti software **Sta-** e **Sta+**, o toccare  vicino ai campi **Stazione** per selezionare una stazione dall'elenco. Per selezionare la stazione iniziale o finale, toccare il tasto software **Stazione iniziale** o **Stazione finale**.


TIP – Per personalizzare le stazioni disponibili per il picchettamento, toccare  vicino al campo **Stazione** per visualizzare la schermata **Seleziona stazione**. Vedere [Stazioni disponibili per il picchettamento](#), [page 789](#).

NOTE – Se il valore dell'**intervallo stazione** è nullo, non viene visualizzata alcuna etichetta di stazione. Se l'intervallo di stazione è 0, vengono visualizzate le etichette di stazione per le stazioni iniziale e finale più qualsiasi stazioni PI, PC o PT. Se l'intervallo di stazione è un valore numerico, vengono visualizzate le etichette di tutte le stazioni (a seconda della scala di zoom).


3. Per visualizzare lo sterro o il riporto relativo ad una superficie durante il picchettamento, abilitare l'interruttore **Sterro/riporto alla superficie**.




- a. Nel campo **Superficie** selezionare il file di superficie dalla cartella progetto corrente. In alternativa, nella mappa selezionare le superfici dai file BIM. Il campo **Superficie** indica il numero di superfici selezionate nella mappa.

Se non è possibile selezionare le superfici nella mappa, assicurarsi che il file BIM sia impostato su selezionabile in **Gestore strato**. Se il pulsante **Modalità selezione**  sulla barra degli

strumenti **BIM** è giallo , toccarlo e selezionare modalità **Selezione superficie - Facce individuali**.

NOTE – È possibile selezionare Modalità **Selezione superficie - oggetto intero**, ma quando si utilizza la modalità **Oggetto intero** il software seleziona sia la superficie superiore che quella inferiore e calcola lo sterro/riporto a qualsiasi superficie più vicina.

- b. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare  per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.
 - c. Per mostrare la distanza dalla superficie nella schermata di navigazione picchettamento, toccare **Opzioni**. Nella casella gruppo **Delta**, toccare **Modifica** e selezionare il delta **Dist V. Superficie alla posizione corrente** o **Dist Perp. alla superficie alla posizione corrente**. Toccare **Accetta**.
4. Per esaminare la definizione e arco, toccare **Dettagli**.
 5. Immettere l'**Altezza antenna** o l'**Altezza mira**, il valore della stazione da picchettare (se ce n'è una) e qualsiasi altro dettaglio, come offset orizzontale e verticale.
 6. Toccare **Avvio**.
 7. [Navigare al punto](#).

TIP – Quando il metodo di picchettamento è **Stazione su arco**, **Stazione/offset da arco**, **Punto d'intersezione dell'arco**, **Punto centrale dell'arco**, o **Offset disallineato**, è possibile modificare l'elevazione. Per modificare questo, premere il tasto **Spazio** o toccare  e inserire il nuovo valore di elevazione. L'elevazione di progetto originale viene ripristinata automaticamente non appena si modifica il design o la sezione del design da picchettare, oppure una volta usciti dal picchettamento. Per ripristinare l'elevazione originale durante il picchettamento dopo averla modificata, premere il tasto **Spazio** o toccare  e poi toccare  vicino al campo **Elevazione progetto** e selezionare **Ricaricare elevazione originale**.

8. Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.

NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.

9. Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
10. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.

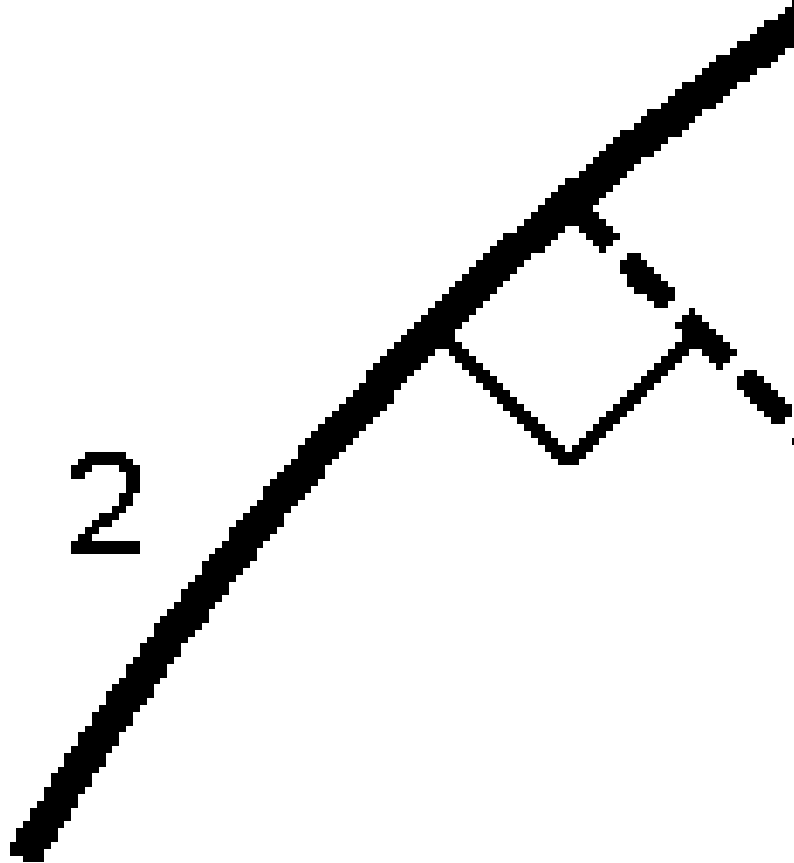
11. Il software ritorna alla schermata di navigazione o, se si selezionano più elementi per il picchettamento, il software torna all'elenco **Elementi di picchettamento**.

Metodi picchettamento archi

TIP - Quando si picchetta una stazione o si picchetta nell'arco, è possibile toccare un'altra stazione o arco nella mappa per cambiare ciò che si sta picchettando e i dettagli picchettamento nel pannello adiacente si aggiornano per riflettere la nuova selezione.

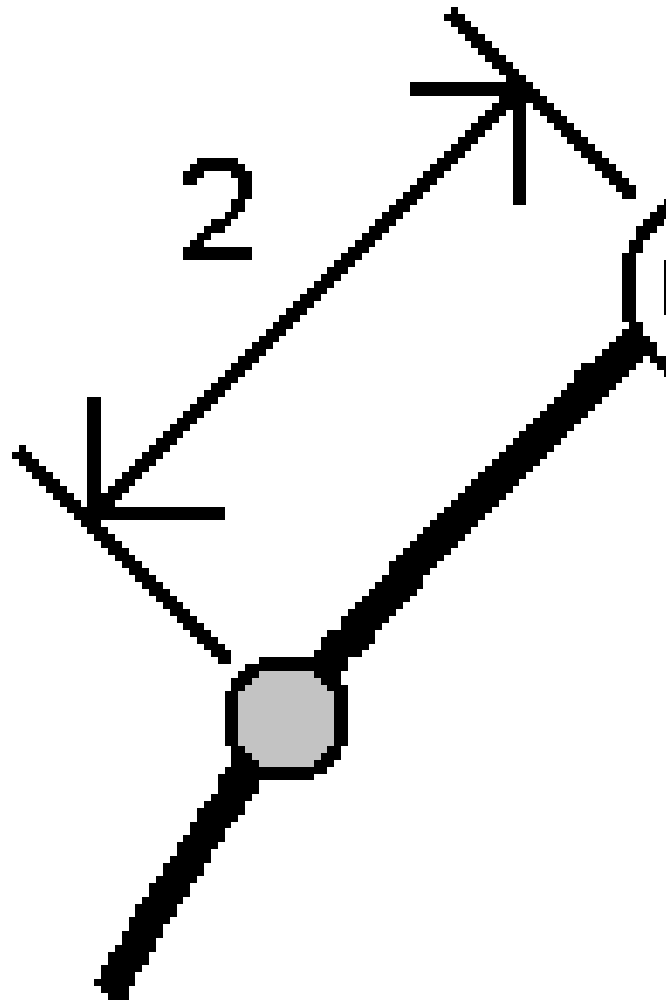
Nell'arco

Misura la posizione **(1)** relativamente a un arco definito **(2)**.



Stazione sull'arco

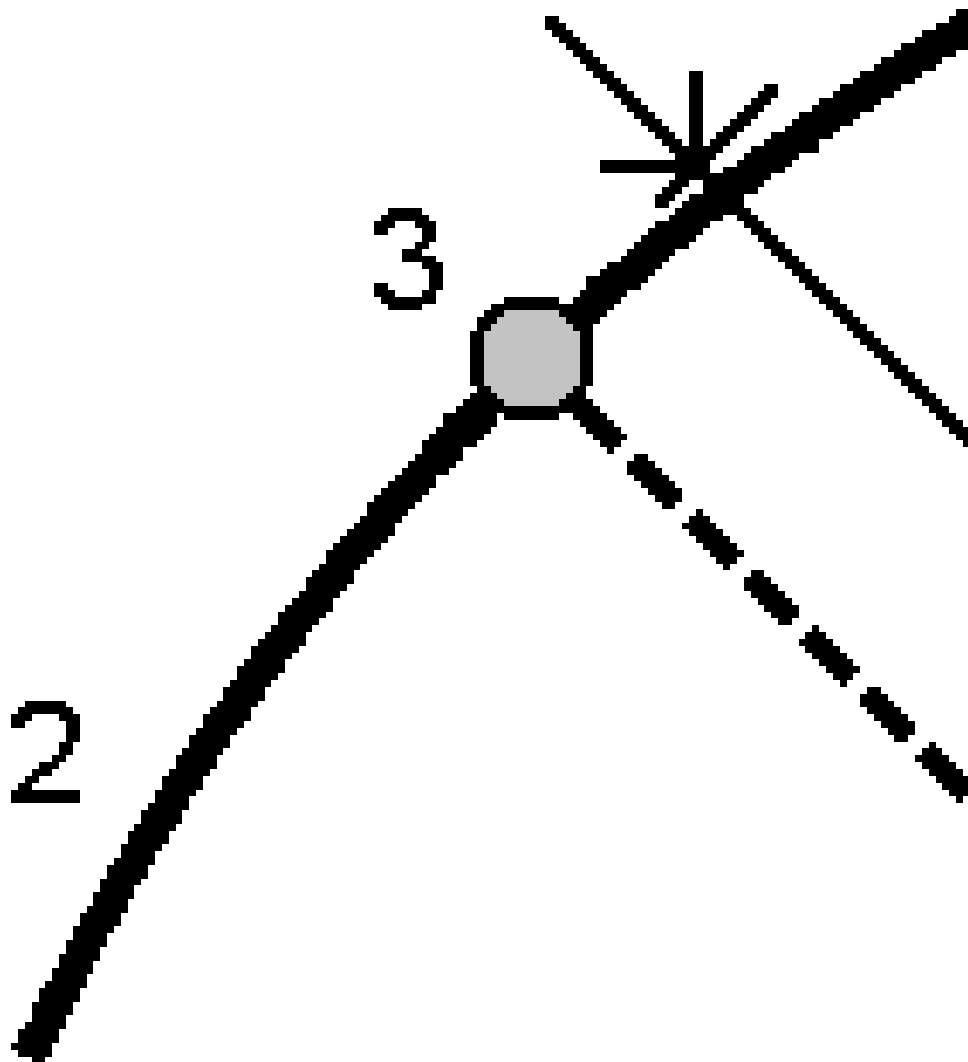
Picchettare i punti **(1)** su un arco definito agli intervalli stazione **(2)** lungo l'arco.



Stazione/offset da arco

Picchettare un punto **(1)** perpendicolare ad una stazione **(3)** su un arco definito **(2)** e offset a destra o sinistra in base ad una distanza orizzontale **(4)**.

L'elevazione progetto del punto è uguale all'elevazione dell'arco nella stazione selezionata.



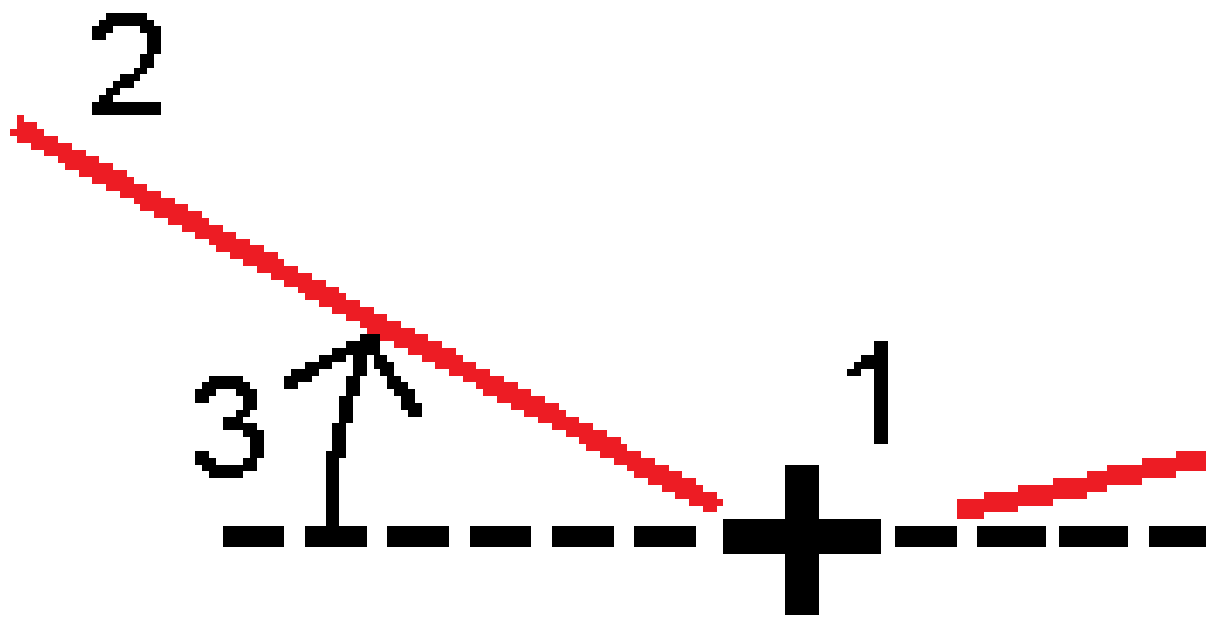
Pendenza da arco

Misurare la propria posizione relativamente a una pendenza **(2)** definita ed entrambi i lati di un arco definito **(1)**. Ogni pendenza può essere definita da un grado diverso **(3)**.

Usare il campo **Pendenza sinistra** e **Pendenza destra** per definire il tipo di pendenza in uno dei seguenti modi:

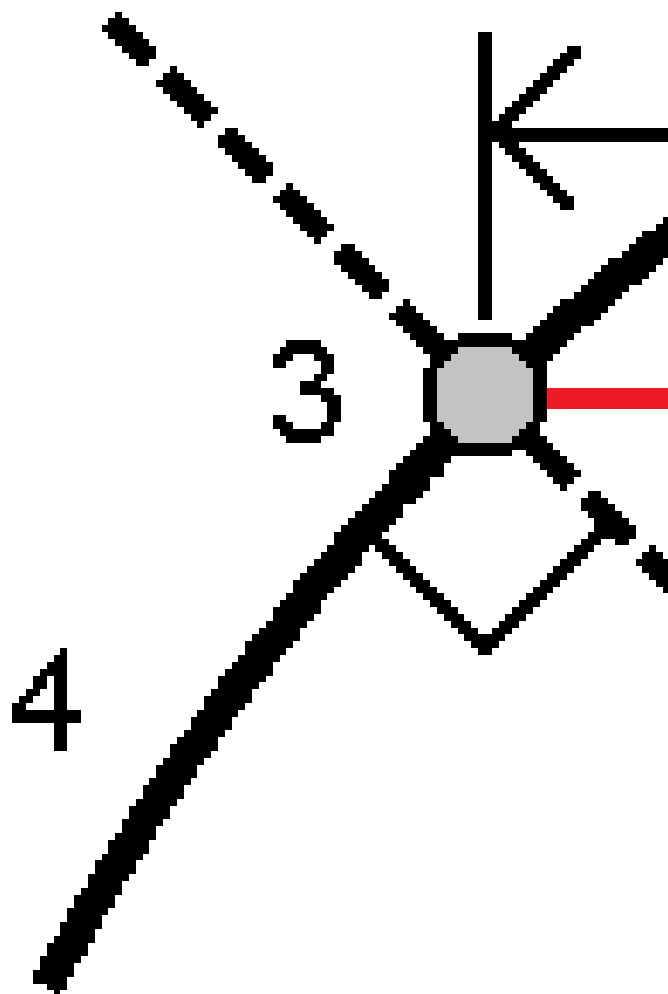
- distanza orizzontale e verticale
- inclinazione e Distanza inclinata
- pendenza e distanza orizzontale.

Il software registra la posizione corrente relativa all'arco e alla distanza verticale in qualità di sterro **(4)** o riempimento **(5)** della pendenza.



Offset distorsione

Per picchettare un punto **(1)** disallineato **(2)** da una stazione **(3)** su un arco definito **(4)** e un offset a destra o sinistra in base alla distanza disallineata **(5)**. La distorsione può essere definita da un angolo delta in avanti o indietro rispetto ad una linea **(6)** ad angolo retto rispetto alla strada da picchettare, oppure la distorsione può essere definita da un azimuth. Il diagramma sotto mostra un punto definito da un disallineamento in avanti e un offset a destra.



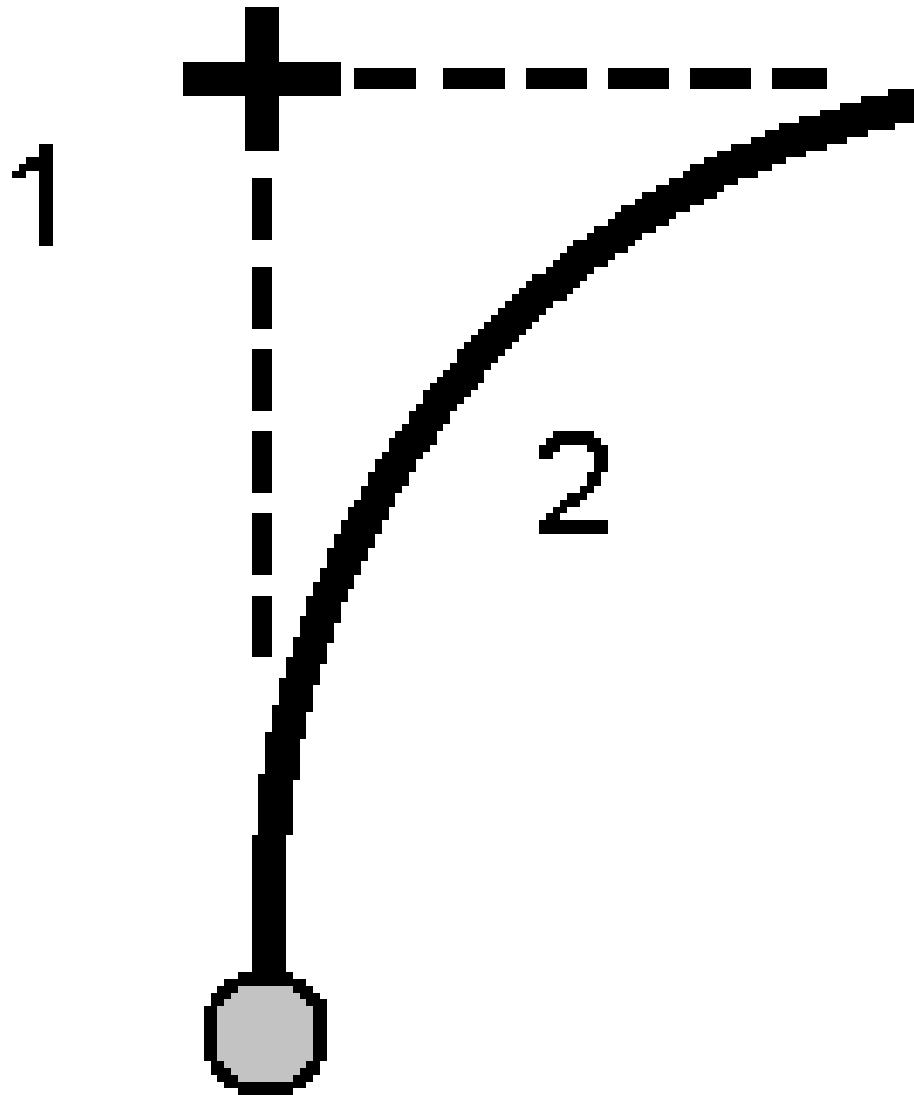
L'elevazione del punto può essere definita da:

- **Pendenza da arco** – l'elevazione viene calcolata in base alla pendenza dall'elevazione sull'arco alla stazione inserita.
- **Delta da arco** – l'elevazione viene calcolata in base a un delta dall'elevazione sull'arco alla stazione inserita.
- **Inserire** – l'elevazione viene inserita.

NOTE – Se l'arco non ha un valore elevazione, in questo caso l'elevazione del punto deve essere inserita.

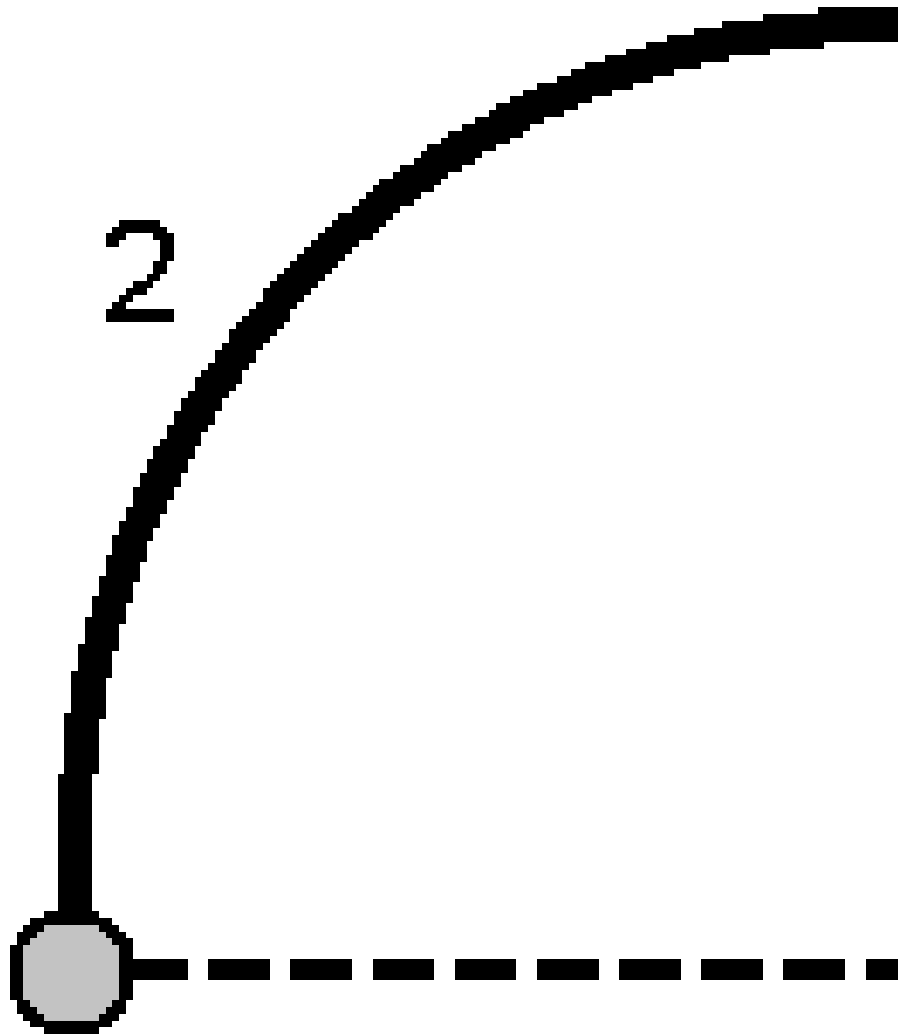
Punto d'intersezione di arco

Picchettare il punto di Intersezione **(1)** di un arco **(2)**.



Punto centrale di arco

Picchettare il punto centrale **(1)** di un arco **(2)**.



Picchettare un allineamento

Il software Trimble Access supporta i seguenti formati di allineamenti:

- **RXL:** Definiti nel software Trimble Access Strade o Trimble Business Center, o un numero di pacchetti di progettazione terze parti, inclusi Autodesk AutoCAD Land Desktop, Autodesk Civil 3D, Bentley InRoads, e Bentley GEOPAK.
- **LandXML:** Definiti nel software Trimble Business Center o Tekla Civil, o un numero di pacchetti di progettazione terze parti, inclusi Autodesk AutoCAD Land Desktop, Autodesk Civil 3D, Bentley InRoads, e Bentley GEOPAK.
- **12da:** Nel software 12d Model sono definiti come allineamenti o super allineamenti. Trimble Access può lavorare con entrambi i tipi di allineamento.
- **IFC:** Definire un allineamento utilizzando lo schema IFC 4.1 usando un certo numero di pacchetti software di progettazione.

Questi file possono essere condivisi facilmente tra i lavori e con altri controller.

Durante il picchettamento di un allineamento definito in un file RXL, si lavora dalla mappa o dal menu. Quando si picchetta un allineamento definito in un file LandXML 12da, o IFC è necessario lavorare dalla mappa.

Prima di iniziare, configurare le [impostazioni di visualizzazione della navigazione](#). Se necessario, è possibile picchettare [relativamente ad un DTM](#) o [alla quota di progetto](#).

Picchettare l'allineamento:

1. Toccare l'allineamento nella mappa e poi toccare **Picchettamento**. In alternativa, toccare ☰ e selezionare **Picchettamento**. Toccare **allineamento**, selezionare l'allineamento da picchettare e poi toccare **Avanti**.



Se l'allineamento che si desidera picchettare non è visualizzato nella mappa, toccare ☒ nella barra strumenti mappa per aprire **Gestore strati** e selezionare la scheda **File mappa**. Selezionare il file e quindi rendere visibile e selezionabile il layer appropriato. Il file deve essere nella cartella progetto corrente.

2. Se ancora non si è iniziato il rilevamento, il software vi guiderà sui passi per iniziare il rilevamento.
3. Immettere un valore nel campo **Altezza antenna** o **Altezza target** ed assicurarsi che il campo **Misurato in** sia correttamente impostato.
4. Inserire **Intervallo stazione per linee** e **Intervallo stazione per archi e transizioni**, oppure accettare il valore predefinito impostato al momento della definizione dell'allineamento.


I valori **intervallo stazione** sono necessari quando si picchetta una stazione su una stringa. Questi valori sono opzionali per altri metodi di rilevamento.

5. Per visualizzare lo sterro o il riporto relativo ad una superficie durante il picchettamento, abilitare l'interruttore **Sterro/riporto alla superficie**.
 - a. Nel campo **Superficie** selezionare il file di superficie dalla cartella progetto corrente. In alternativa, nella mappa selezionare le superfici dai file BIM. Il campo **Superficie** indica il

numero di superfici selezionate nella mappa.

Se non è possibile selezionare le superfici nella mappa, assicurarsi che il file BIM sia impostato su selezionabile in **Gestore strato**. Se il pulsante **Modalità selezione**  sulla barra degli strumenti **BIM** è giallo , toccarlo e selezionare modalità **Selezione superficie - Facce individuali**.

NOTE - È possibile selezionare Modalità **Selezione superficie - oggetto intero**, ma quando si utilizza la modalità **Oggetto intero** il software seleziona sia la superficie superiore che quella inferiore e calcola lo sterro/riporto a qualsiasi superficie più vicina.

- b. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare  per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.
 - c. Per mostrare la distanza dalla superficie nella schermata di navigazione picchettamento, toccare **Opzioni**. Nella casella gruppo **Delta**, toccare **Modifica** e selezionare il delta **Dist V. Superficie alla posizione corrente** o **Dist Perp. alla superficie alla posizione corrente**. Toccare **Accetta**.
6. Toccare **Opzioni** per configurare le preferenze per **Pendenza, Dettagli punto come picchettato e Visualizza**.
 7. Toccare **Avanti**.

L'allineamento è pronto per il picchettamento, utilizzando il metodo di picchettamento preferito. Per maggiori informazioni consultare l'argomento per il metodo selezionato. Vedere:

[Picchettare l'allineamento, page 771](#)

[Picchettare una stazione ad un allineamento, page 772](#)

[Fissare un lato pendenza da un allineamento, page 773](#)

[Picchettare una stazione all'offset distorto da un allineamento, page 775](#)

Picchettare l'allineamento

1. Toccare l'allineamento nella mappa o selezionare **Verso allineamento** nel campo **Picchetta**.
2. Se sono necessari **offset di costruzione**, toccare e mantenere premuto nella mappa e selezionare **Definisci offset di costruzione**. Inserire valori nel campo **Offset costruzione**. Vedere [Offset costruzione, page 778](#).
3. Toccare **Avvio**.
4. [Navigare relativamente all'allineamento](#).

Viene tracciata una linea verde tratteggiata posta ad angolo retto dalla propria posizione corrente all'allineamento. Vengono visualizzate l'elevazione della posizione corrente e l'elevazione di progetto della posizione calcolata.

Per passare dalla vista piano alla vista sezione trasversale, toccare .


La sezione trasversale mostra la posizione corrente e la mira ed è orientata in direzione di stazione crescente. L'offset (gli offset) di costruzione appare sotto forma di linee verdi. Se sono specificati offset di costruzione, il cerchio singolo più piccolo indica la posizione selezionata e il cerchio doppio indica la posizione selezionata compensata per l'offset (gli offset) di costruzione.


- Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.

NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.

- Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
- Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.

Picchettare una stazione ad un allineamento

TIP – Per personalizzare le stazioni disponibili per il picchettamento, toccare  vicino al campo **Stazione** per visualizzare la schermata **Seleziona stazione**. Vedere [Stazioni disponibili per il picchettamento, page 789](#).

- Toccare la stazione sull'allineamento nella mappa o nella maschera picchettamento:
 - Selezionare **Stazione su allineamento** nel campo **Picchettamento**.
 - Toccare  vicino al campo **Stazione** e selezionare la stazione o inserire un valore nominale stazione.
- Per modificare l'elevazione di progetto, toccare e mantenere premuto nella mappa e selezionare **Modifica elevazione**. Vedere [Modifica dell'elevazione progetto, page 729](#).
- Se sono necessari **offset di costruzione**, toccare e mantenere premuto nella mappa e selezionare **Definisci offset di costruzione**. Inserire valori nel campo **Offset costruzione**. Vedere [Offset costruzione, page 778](#).
- Toccare **Avvio**.
- [Navigare al punto](#).

Vengono visualizzate l'elevazione della posizione corrente e l'elevazione di progetto della posizione calcolata.

Per passare dalla vista piano alla vista sezione trasversale, toccare .


La sezione trasversale mostra la posizione corrente e la mira ed è orientata in direzione di stazione crescente. L'offset (gli offset) di costruzione appare sotto forma di linee verdi. Se sono specificati offset di costruzione, il cerchio singolo più piccolo indica la posizione selezionata e il cerchio doppio indica la posizione selezionata compensata per l'offset (gli offset) di costruzione.

TIP – Quando il metodo di picchettamento è **Stazione su allineamento** o **Offset disallineato**, è possibile modificare l'elevazione. Per modificare questo, premere il tasto **Spazio** o toccare **>** e inserire il nuovo valore di elevazione. L'elevazione di progetto originale viene ripristinata automaticamente non appena si modifica il design o la sezione del design da picchettare, oppure una volta usciti dal picchettamento. Per ripristinare l'elevazione originale durante il picchettamento dopo averla modificata, premere il tasto **Spazio** o toccare **▶** e poi toccare **▶** vicino al campo **Elevazione progetto** e selezionare **Ricaricare elevazione originale**.


- Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.


NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.

- Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
- Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.
- Continuare a misurare punti lungo la strada. Per selezionare la stazione precedente, toccare il tasto software **Sta-**. Per selezionare la stazione successiva, toccare il tasto software **Sta+**.

TIP – In alternativa, toccare  vicino al campo **Stazione** per aprire la schermata **Seleziona stazione** e poi dal campo **Incremento automatico** selezionare **Sta-** o **Sta+** per [automatizzare la selezione della stazione precedente o successiva](#).

Fissare un lato pendenza da un allineamento

TIP – Per personalizzare le stazioni disponibili per il picchettamento, toccare  vicino al campo **Stazione** per visualizzare la schermata **Seleziona stazione**. Vedere [Stazioni disponibili per il picchettamento, page 789](#).

1. Selezionare **Pendenza laterale da allineamento** nel campo **Picchettamento**.
2. Toccare  vicino al campo **Stazione** e selezionare la stazione o inserire un valore nominale stazione.
3. Toccare **Pendenze laterali**.
4. Selezionare il **Metodo di deduzione cardine**. Completare i campi appropriati per definire l'offset cardine rispetto all'allineamento e la pendenza laterale. Vedere [Metodo di deduzione cardine, page 782](#),
5. Se sono necessari **offset di costruzione**, toccare e mantenere premuto nella mappa e selezionare **Definisci offset di costruzione**. Inserire valori nel campo **Offset costruzione**. Vedere [Offset costruzione, page 778](#).
6. Toccare **Avvio**.
7. [Navigare al punto](#).

Vengono visualizzati i valori per la quota della posizione corrente e della pendenza trasversale definiti dalla posizione corrente.

Quando si è entro la distanza di 3 metri dalla mira la vista piano mostra la propria posizione corrente insieme alla mira. Una linea tratteggiata congiunge la posizione di incontro di pendenza trasversale – il punto in cui la pendenza trasversale si interseca con il terreno – con la posizione cardine di pendenza trasversale.

Per passare dalla vista piano alla vista sezione trasversale, toccare .

La sezione trasversale mostra la posizione corrente e la mira ed è orientata in direzione di stazione crescente. L'offset (gli offset) di costruzione appare sotto forma di linee verdi. Se sono specificati offset di costruzione, il cerchio singolo più piccolo indica la posizione selezionata e il cerchio doppio indica la posizione selezionata compensata per l'offset (gli offset) di costruzione.


Se si sta picchettando in un **punto di incontro** con offset di costruzione, andare nel punto di incontro, poi toccare **Applica** per aggiungere gli offset di costruzione. Si viene invitati ad applicare gli offset dalla propria posizione corrente. Se non si è nella posizione di incontro, selezionare **No**, andare nella posizione di incontro e poi toccare di nuovo **Applica**. Vedere [Punto di incontro nel Guida Utente Trimble Access Strade](#).

Per memorizzare la posizione d'incontro e l'offset costruzione, vedere [Offset costruzione, page 778](#).

8. Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.


NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.


9. Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
10. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.
11. Continuare a misurare punti lungo la strada. Per selezionare la stazione precedente, toccare il tasto software **Sta-**. Per selezionare la stazione successiva, toccare il tasto software **Sta+**.

TIP – In alternativa, toccare  vicino al campo **Stazione** per aprire la schermata **Seleziona stazione** e poi dal campo **Incremento automatico** selezionare **Sta-** o **Sta+** per [automatizzare la selezione della stazione precedente o successiva](#).

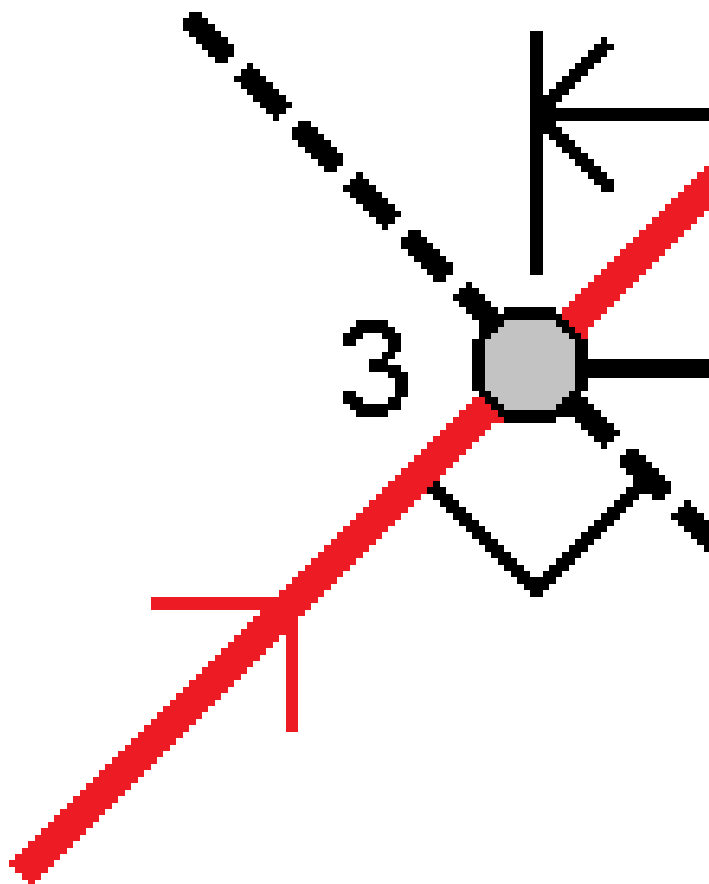
NOTE – Per picchettare anche la posizione cardine appropriata, toccare **Seleziona>>** e selezionare l'opzione **Punto cardine (sterzo)** oppure **Punto cardine (riporto)**.

Picchettare una stazione all'offset distorto da un allineamento

TIP – Per personalizzare le stazioni disponibili per il picchettamento, toccare  vicino al campo **Stazione** per visualizzare la schermata **Seleziona stazione**. Vedere [Stazioni disponibili per il picchettamento, page 789](#).

1. Nel campo **Picchetta**, selezionare **Offset disallineamento**.
2. Toccare  vicino al campo **Stazione** e selezionare la stazione o inserire un valore nominale stazione.
3. Toccare **Offset disallineamento** e inserire i valori disallineamento e offset.

Come mostrato nel diagramma sotto, il punto da picchettare (1) è definito dalla stazione (3) in base ad un offset (5) lungo la distorsione (2). La distorsione può essere definita da un angolo delta in avanti o all'indietro ad una linea (6) ad angoli retto rispetto alla strada da picchettare (4) oppure la distorsione può essere definita in base ad un azimuth. Il diagramma sotto mostra un punto definito in base ad una distorsione in avanti e un offset a destra.



4. L'elevazione del punto può essere definita da:

- **Pendenza da allineamento** – l'elevazione è calcolata in base alla pendenza dall'elevazione dell'allineamento alla stazione inserita.
- **Delta da allineamento** – l'elevazione viene calcolata in base a un delta dall'elevazione dell'allineamento alla stazione inserita.
- **Inserire** – l'elevazione viene inserita.

Se la allineamento ha solamente un allineamento orizzontale, l'elevazione del punto deve essere inserito.

- Se sono necessari **offset di costruzione**, toccare e mantenere premuto nella mappa e selezionare **Definisci offset di costruzione**. Inserire valori nel campo **Offset costruzione**. Vedere [Offset costruzione, page 778](#).

NOTE – Se la posizione calcolata si trova prima dell'inizio o oltre la fine dell'allineamento, il punto non può essere picchettato.

- Toccare **Avvio**.
- [Navigare al punto](#).

Vengono visualizzate l'elevazione della posizione corrente e l'elevazione di progetto della posizione calcolata e l'offset disallineamento e informazioni delta.


TIP – Quando il metodo di picchettamento è **Stazione su allineamento** o **Offset disallineato**, è possibile modificare l'elevazione. Per modificare questo, premere il tasto **Spazio** o toccare **>** e inserire il nuovo valore di elevazione. L'elevazione di progetto originale viene ripristinata automaticamente non appena si modifica il design o la sezione del design da picchettare, oppure una volta usciti dal picchettamento. Per ripristinare l'elevazione originale durante il picchettamento dopo averla modificata, premere il tasto **Spazio** o toccare **▶** e poi toccare **▶** vicino al campo **Elevazione progetto** e selezionare **Ricaricare elevazione originale**.

NOTE – Quando si picchetta una stazione all'offset distorto, la vista sezione trasversale non è disponibile.

- Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.

NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.

- Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
- Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.
- Continuare a misurare punti lungo la strada. Per selezionare la stazione precedente, toccare il tasto software **Sta-**. Per selezionare la stazione successiva, toccare il tasto software **Sta+**.

TIP – In alternativa, toccare  vicino al campo **Stazione** per aprire la schermata **Seleziona stazione** e poi dal campo **Incremento automatico** selezionare **Sta-** o **Sta+** per [automatizzare la selezione della stazione precedente o successiva](#).

Mettere in offset un allineamento

1. Toccare **☰** e selezionare **Picchettamento / Allineamenti**.
2. Nella schermata **Selezionare file**, selezionare l'allineamento da picchettare.
3. Toccare **Offset** nella schermata **Seleziona file**.
4. Inserire la distanza di sfalsamento. Per sfalsare a sinistra, inserire un valore negativo.
5. Selezionare la casella di spunta **Memorizza offset allineamento** e inserire il **Nome allineamento**.
6. Digitare un **nome stringa**.
7. Per memorizzare i punti di nodo ai vertici di un allineamento sfalsato, selezionare la casella di controllo **Memorizza i punti ai nodi** ed inserire un **Nome punto di inizio** e il **Codice**, se necessario.
8. Toccare **Memorizza**.

NOTE - Un allineamento sfalsato ha una componente verticale se la geometria verticale dell'allineamento originale coincide con la geometria orizzontale e se la geometria verticale è costituita solo da punti. La geometria verticale in offset non può includere curve. Se la geometria verticale di un allineamento non può essere messa in offset, nell'allineamento in offset sarà presente solo una componente orizzontale. Un allineamento che include transizioni non può essere messo in offset.

Offset costruzione

Per il punto da picchettare è possibile effettuare un offset orizzontale o verticale.

Durante il picchettamento gli offset di costruzione sono indicati da linee verdi con il cerchio doppio indicante la posizione selezionata adattata per gli offset di costruzione specificati.

Quando si definisce un offset costruzione per un allineamento, l'offset è:

- utilizzato per tutti gli allineamenti nello stesso lavoro.
- usato per tutti i rilevamenti successivi dell'allineamento nello stesso lavoro, fino a che viene definito un offset costruzione differente.
- non può essere utilizzato per lo stesso allineamento, se vi si accede da un lavoro diverso.

Offset costruzioni orizzontali

Quando si picchettano stazioni sull'allineamento o una stazione con offset distorto dall'allineamento, è possibile definire una costruzione orizzontale dove:

- Un valore negativo sfalsa i punti a sinistra dell'allineamento.
- Un valore positivo sfalsa il punto a destra dell'allineamento.

NOTE - Quando si picchetta una stazione con offset distorto dall'allineamento, l'offset costruzione orizzontale viene applicato agli angoli retti rispetto all'allineamento.

Quando si picchettano offset stazioni dall'allineamento, o quando si picchetta una pendenza lato, è possibile applicare una costruzione orizzontale ad un punto dove:

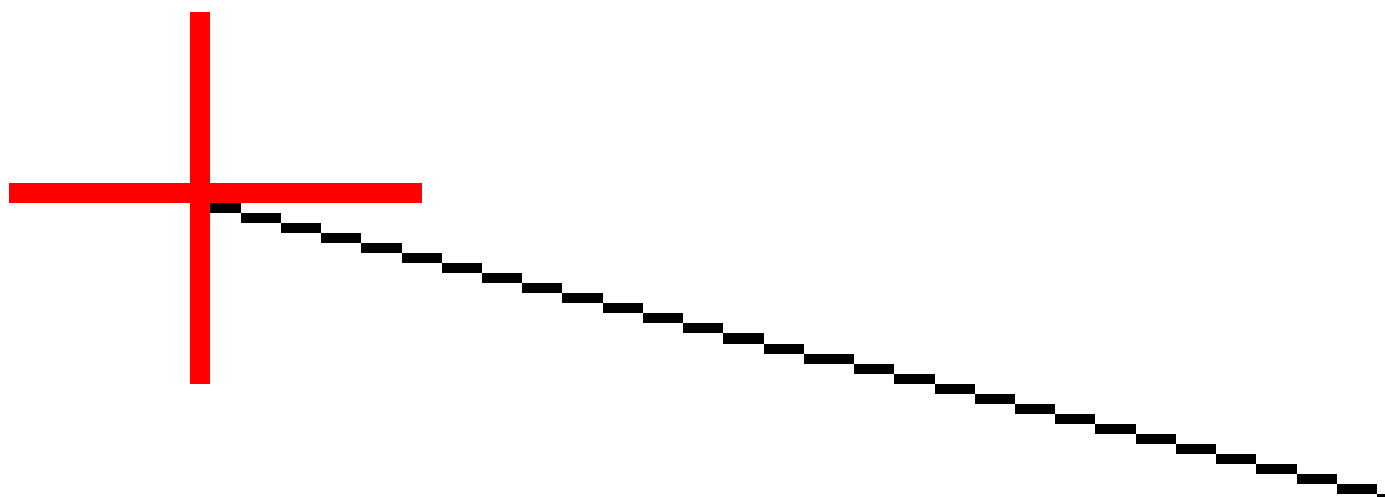
- Un valore negativo sfalsa i punti verso l'allineamento (in).
- Un valore positivo sfalsa i punti allontanandolo dall'allineamento (out).

Quando si picchetta un punto di incontro, toccare ► vicino al campo **Offset orizzontale** per specificare se l'offset deve essere applicato:

- Orizzontalmente
- alla pendenza dell'elemento precedente nella sezione trasversale

NOTE - Gli offset di costruzione non vengono applicati automaticamente all'offset di pendenza laterale. Quando si picchetta una pendenza laterale, selezionare la casella di controllo **Memorizzare offset di incontro e di costruzione** per misurare e memorizzare la posizione di incontro. Vedere Punto di incontro nel Guida Utente Trimble Access Strade.

La figura seguente mostra un **Offset orizzontale (1)** e una **Pendenza offset precedente (2)** applicate a un punto di incontro **(3)**. Per l'opzione **Pendenza precedente**, la pendenza dell'offset è definita dalla pendenza della pendenza laterale **(4)**. Il valore di **Offset verticale** nel diagramma è 0,000.



NOTE - Per i punti con offset zero, non è possibile applicare offset orizzontali di costruzione al valore di pendenza del precedente elemento del modello.

Offset costruzioni verticali

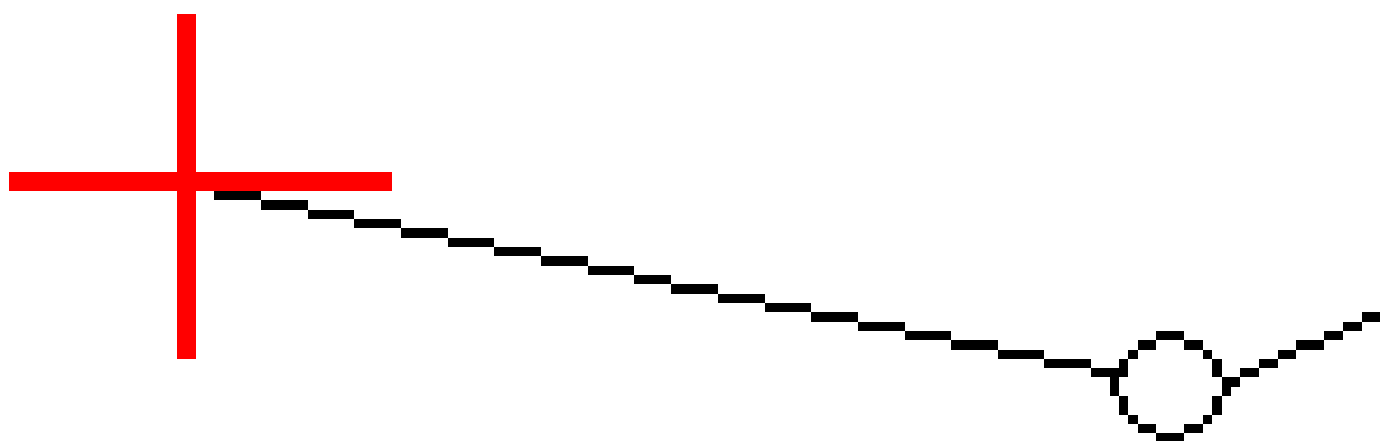
È possibile applicare un offset costruzione verticale laddove:

- Un valore negativo mette in offset i punti in verticale verso il basso.
- Un valore positivo mette in offset i punti in verticale verso l'alto.

Quando si picchetta una pendenza laterale dall'allineamento, toccare ► vicino al campo **Offset orizzontale** per specificare se l'offset deve essere applicato:

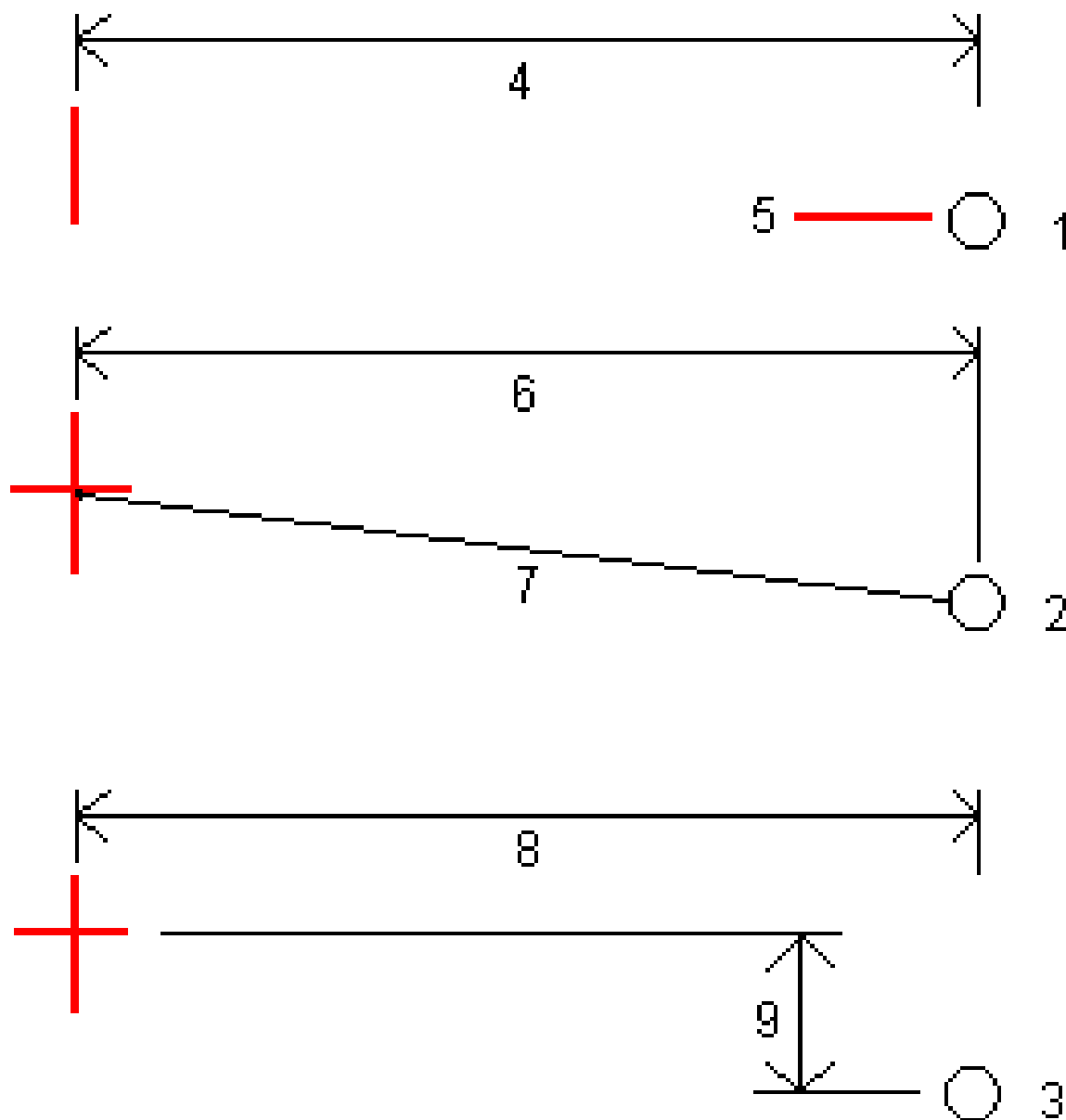
- Verticalmente
- perpendicolarmente all'elemento nella sezione trasversale prima che il punto venga picchettato

Il diagramma seguente mostra un **Offset Verticale** applicato verticalmente (1) e un **Offset verticale** applicato perpendicolarmente (2) alla pendenza laterale (3).



Metodo di deduzione cardine

Selezionare uno dei metodi **Deduzione cardine** illustrati sotto.



1 - Offset ed quota. Immettere un offset (**4**) dall'allineamento orizzontale e la quota (**5**) della posizione cardine.

2 - Offset e pendenza. Immettere un offset (**6**) dall'allineamento orizzontale e il valore di pendenza (**7**) dall'intersezione dell'allineamento orizzontale e verticale con la posizione cardine.

3 - Offset e distanza verticale. Immettere un offset (**8**) dall'allineamento orizzontale e la differenza verticale (**9**) dall'intersezione dell'allineamento orizzontale e verticale con la posizione cardine.

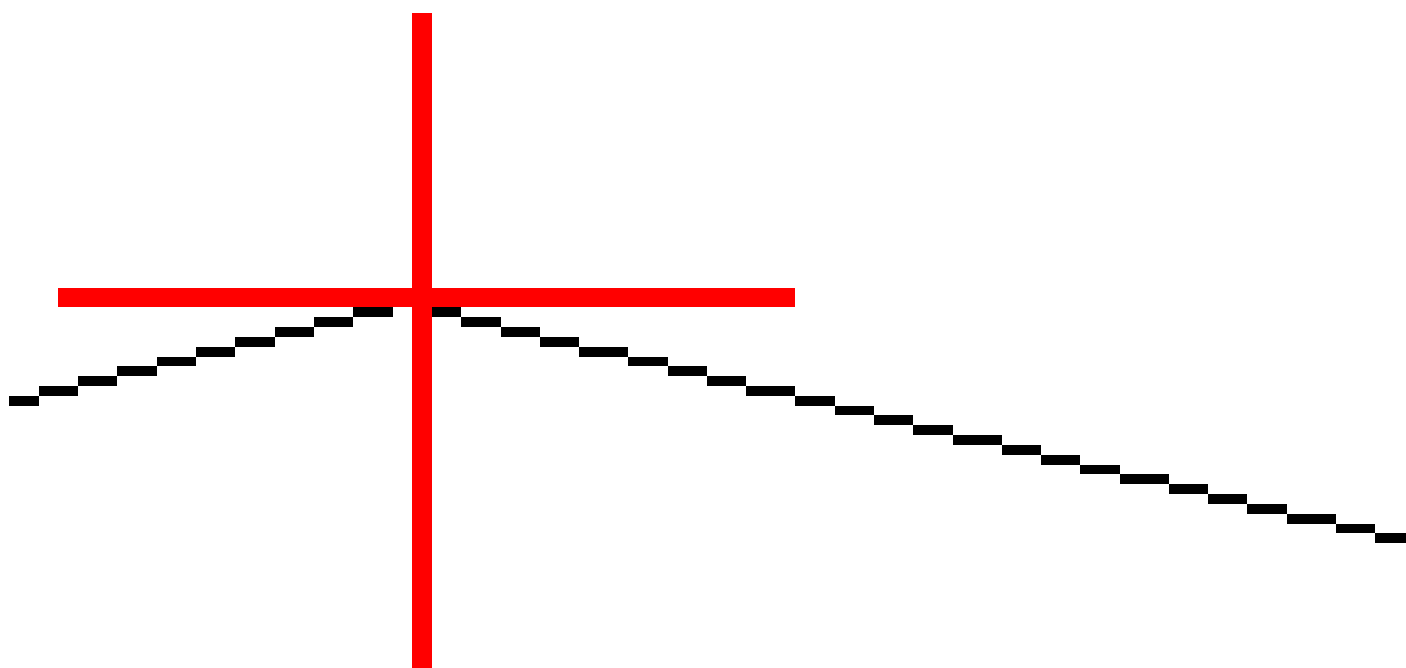
NOTE - Se la definizione della strada è costituita solamente da un allineamento orizzontale, il solo metodo di deduzione cardine disponibile è **Offset e quota** .

Definizione pendenza trasversale

Inserire i valori **Pendenza sterro (1)**, **Pendenza riempimento (2)**, e **Larghezza taglio fossato (3)**.

NOTE - Le pendenze di sterro e riempimento sono espresse come valori positivi. Non è possibile aggiungere una stringa dopo una pendenza lato.

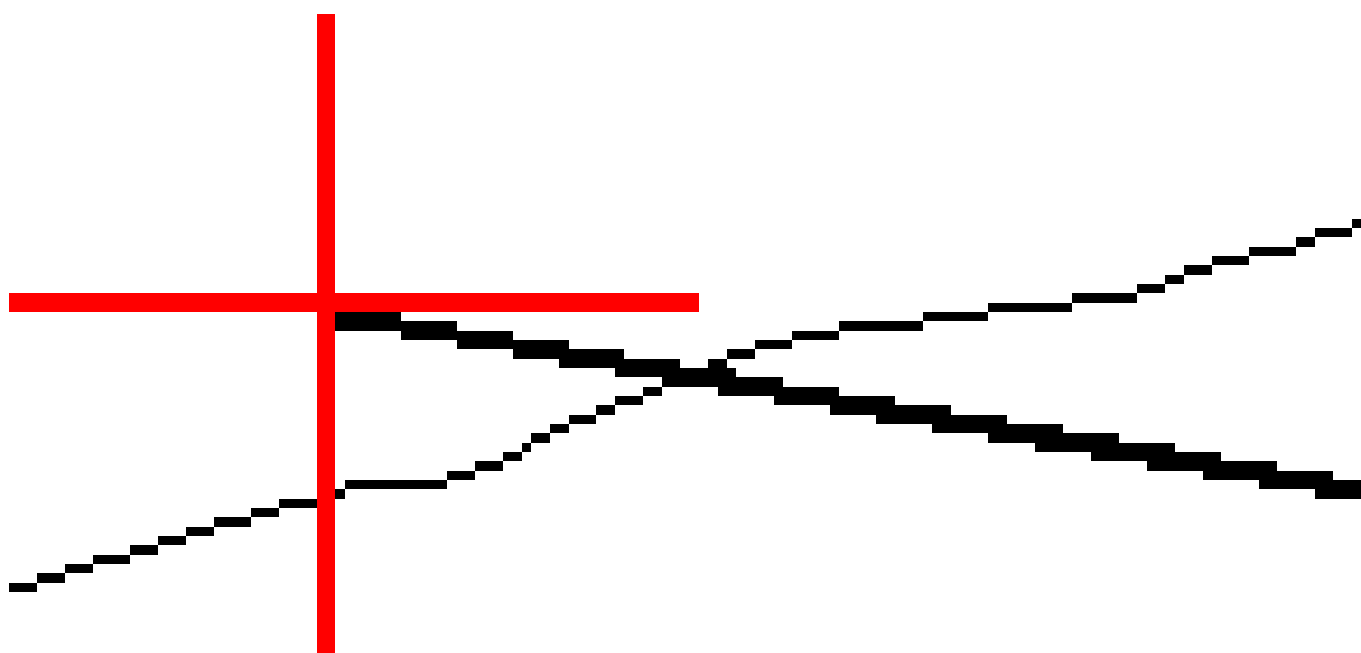
Per definire una pendenza laterale con solo una pendenza di sterro o riporto, lasciare l'altro campo del valore di pendenza come '?'.



Punto di incontro

Il punto di incontro è il punto dove la pendenza laterale del progetto si interseca con il suolo.

La posizione di intersezione corrente della pendenza laterale con la superficie del suolo esistente – il punto di incontro – è determinata iterativamente (mediante ripetizione). Il software calcola l'intersezione di un piano orizzontale che passa attraverso la posizione corrente e la pendenza laterale di sterzo o riposto, come mostrato nella figura seguente, dove x_n è il valore **Vai a destra/sinistra**.



La vista piano mostra la posizione di incontro calcolata. Il valore di pendenza calcolato (in blu) e il valore di pendenza del progetto vengono visualizzati nella parte superiore dello schermo.

La sezione trasversale è visualizzata nella direzione di stazione in aumento. Viene indicata la posizione corrente e la mira calcolata. E' tracciata una linea (in blu) dalla posizione cardine alla posizione corrente per indicare la pendenza calcolata.

Linee verdi indicano che il punto d'incontro ha offset di costruzione specificati. Il cerchio più piccolo singolo indica la posizione di incontro calcolata e il cerchio doppio indica la posizione selezionata, adattata per gli offset di costruzione specificati. Gli offset di costruzione appaiono solamente dopo che l'utente li ha applicati.

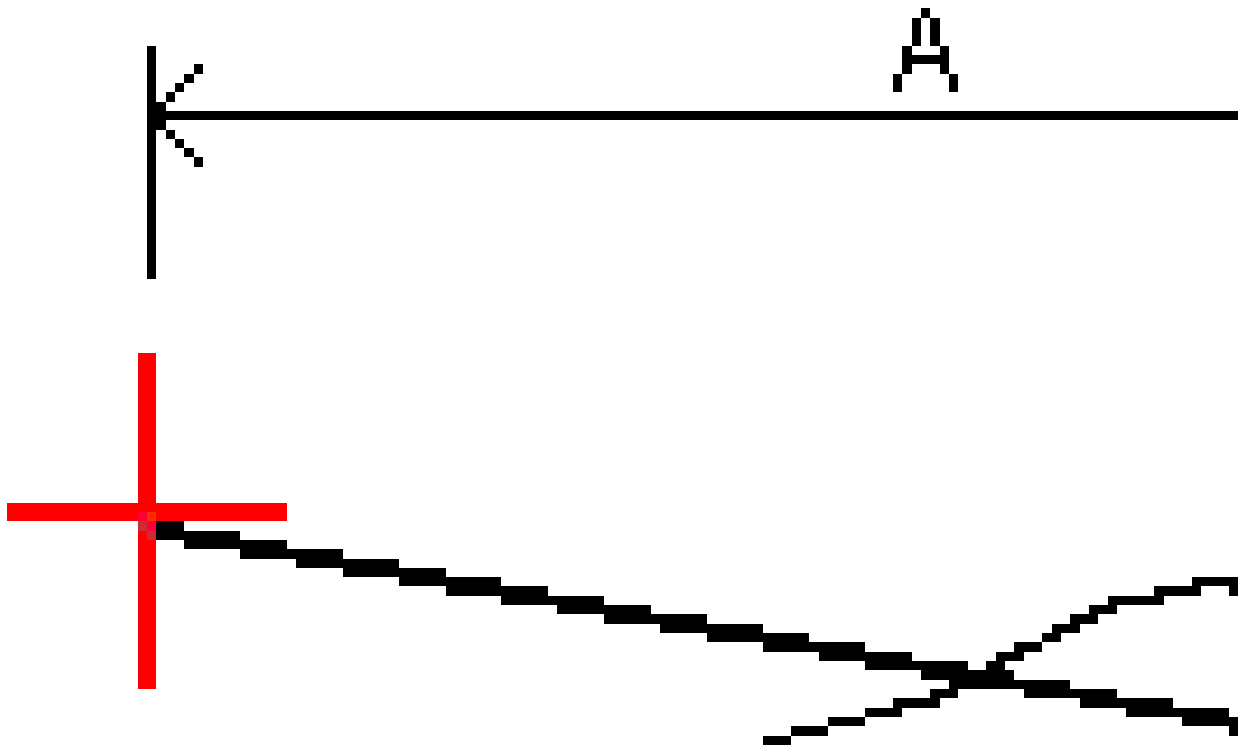
Delta picchettati punto di incontro

Per configurare la visualizzazione delle informazioni picchettate nella schermata **Confermare delta picchettati** che viene visualizzata prima della memorizzazione del punto se si è abilitato **Esamina prima di memorizzare**, vedere [Dettagli punto come picchettato](#).

Per visualizzare la schermata **Rapporto delta punti d'incontro**, toccare **Rapporti** nella schermata **Confermare delta picchettamento** o schermata **Esamina lavoro**.

Sono visualizzate le distanze orizzontali e verticali dal cardine e dalla linea centrale. Se la pendenza laterale include un fossato scavato, il rapporto include la posizione cardine nella punta della pendenza di sterzo. I valori riportati escludono qualsiasi offset di costruzione specificato.

Vedere il grafico qui sotto.



Dove:

A	=	Distanza dalla linea centrale
B	=	Distanza orizzontale rispetto al punto cardine
C	=	Distanza verticale rispetto al punto cardine


D	=	Pendenza
E	=	Distanza inclinata rispetto al punto cardine
F	=	Offset orizzontale costruzione
G	=	Offset fossato
H	=	Punto cardine
J	=	Punto di incontro

NOTE - Il valore nel campo **Dist. s. rispetto a cardine + Costr. off:** comprende qualsiasi valore di offset costruzione specificato e riferisce la distanza inclinata dal cardine alla posizione picchettata. Il valore è nullo (?) se non c'è alcun offset di costruzione orizzontale specificato o se l'offset di costruzione orizzontale è applicato orizzontalmente.

Stazioni disponibili per il picchettamento

E' possibile personalizzare le stazioni disponibili per il picchettamento quando si picchetta una:

- Stazione su una linea, un arco, una polilinea o un allineamento
- Stazione/offset da linea, arco o polilinea
- Pendenza laterale da una polilinea o da un allineamento
- Offset distorsione

Per personalizzare le stazioni disponibili, selezionare il metodo di picchettamento e poi toccare  vicino al campo **Stazione** nella schermata **Picchettamento**.

Impostazioni intervallo stazione

Selezionare il **Metodo** intervallo stazione:

- Il metodo **basato su 0** è il metodo predefinito e fornisce valori di stazione che sono multipli dell'intervallo stazione. Ad esempio, se la stazione d'inizio è 2,50 e l'intervallo stazione è 10,00, il metodo basato su 0 produce stazioni a 2,50, 10,00, 20,00, 30,00 e così via.
- Il metodo **Relativo** fornisce valori di stazione relativi alla stazione iniziale. Ad esempio, se la stazione iniziale è 2,50 e l'intervallo stazione è 10,00, il metodo **Relativo** produce stazioni a 2,50, 12,50, 22,50, 32,50 e così via.

Quando si picchetta un allineamento, modificare **Intervallo stazione per linee** e **Intervallo stazione per archi e transizioni**, oppure accettare il valore predefinito impostato al momento della definizione dell'allineamento. Un valore di intervallo stazione separato per archi e transizioni permette di stringere l'intervallo delle curve e di rappresentare più accuratamente il disegno sul terreno.

TIP – Quando si picchetta un allineamento, se si sono configurati valori diversi per **Intervallo stazione per linee** e **Intervallo stazione per archi e transizioni**, l'elenco delle stazioni disponibili può includere stazioni a intervalli diversi.

Nel campo **Incremento automatico** :

- Selezionare **Sta+** per automatizzare la selezione della stazione **successiva** per il picchettamento.
- Selezionare **Sta-** per automatizzare la selezione della stazione **precedente** per il picchettamento.
- Selezionare **No** se si desidera selezionare manualmente la stazione successiva da picchettare.

La selezione di **Sta+** o **Sta-** nel campo **Incremento automatico** fornisce una metodologia di lavoro più veloce e semplificata.

NOTE – Quando si picchettano le stazioni su un allineamento, le impostazioni **Intervallo stazione** (incluse le impostazioni **Metodo** e **Incremento automatico**) configurate nella schermata **Seleziona stazione** vengono scritte nel file di allineamento (ad esempio, il file RXL) in modo da utilizzare le stesse impostazioni se il file viene condiviso con altre squadre di rilievo. Se il file è un **file IFC**, le impostazioni **Intervallo stazione** vengono scritte in un file **Proprietà Aggiuntive Trimble (TAP)**. Il file TAP è memorizzato nella stessa cartella del file IFC con lo stesso nome. Se altre squadre di rilevamento utilizzano il file IFC, è necessario condividere anche il file .tap con il file .ifc per garantire che tutte le squadre di rilevamento utilizzino le stesse impostazioni.

Stazioni disponibili


I tipi di stazioni che possono essere mostrati nell'elenco stazioni sono elencati di seguito:

Tipo di stazione	Abbreviazione	Significato
Inizio/fine	S	Stazione iniziale
	E	Fine stazione
Sezioni calcolate	CXS	Sezioni calcolate definite dall'intervallo stazione

Tipo di stazione	Abbreviazione	Significato
Curva orizzontale	PI	Punto di intersezione
	PT	Punto di tangente (Curva a tangente)
	PC	Punto di curvatura (Tangente a curva)
	TS	Tangente a spirale
	ST	Spirale a tangente
	SS	Spirale a spirale
	CS	Curva a spirale
	SC	Spirale a curva

Picchettare l'elevazione del progetto

Per misurare la propria posizione relativa ad un'elevazione in un rilevamento convenzionale RTK:

1. Toccare  e selezionare **Picchettamento / Elevazione**.
2. Inserire **Elevazione progetto**.
3. Inserire il **Nome come picchettato** e il **Codice**.
4. Immettere un valore nel campo **Altezza antenna** o **Altezza target** ed assicurarsi che il campo **Misurato in** sia correttamente impostato.
5. Toccare **Avvio**.

Vengono visualizzate le coordinate della posizione corrente e la distanza sopra (sterro) o sotto (riempimento) l'elevazione progetto.

NOTE - A meno che non si utilizzi uno strumento convenzionale che supporta l'inseguimento i valori appaiono solamente dopo che è stata effettuata una misurazione della distanza.




6. Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.

NOTE - Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.

7. Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
8. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.

Mostrare lo sterro/riporto ad una superficie durante il picchettamento

Quando si picchetta un punto, una linea, un arco, una polilinea o un allineamento, può essere utile visualizzare lo sterro/riporto di una **superficie**, in cui la navigazione orizzontale è relativa all'elemento che si sta picchettando ma il valore delta di sterro/riporto visualizzato proviene dalla posizione corrente alla superficie.

1. Trasferire un file superficie nella **cartella progetto** appropriata del controller.
2. Assicurarsi che il file contenente la superficie sia visibile e selezionabile nella mappa.
Se disponibili, nella schermata mappa vengono visualizzati la posizione corrente, l'elevazione superficie e la distanza sopra (sterro) o sotto (riporto) alla superficie.
3. Toccare **☰** e selezionare **Picchettamento** / [tipo caratteristica].
4. Abilitare l'interruttore **Sterro/riporto sulla superficie**.
 - a. Nel campo **Superficie** selezionare il file di superficie dalla cartella progetto corrente. In alternativa, nella mappa selezionare le superfici dai file BIM. Il campo **Superficie** indica il numero di superfici selezionate nella mappa.
Se non è possibile selezionare le superfici nella mappa, assicurarsi che il file BIM sia impostato su selezionabile in **Gestore strato**. Se il pulsante **Modalità selezione**  sulla barra degli strumenti **BIM** è giallo , toccarlo e selezionare una delle modalità di **Selezione superficie**. Per selezionare una superficie diversa dalla mappa, fare doppio clic sulla mappa per deselegionare la selezione corrente e quindi selezionare la nuova superficie.
 - b. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare  per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.
 - c. Per mostrare la distanza dalla superficie nella schermata di navigazione picchettamento, toccare **Opzioni**. Nella casella gruppo **Delta**, toccare **Modifica** e selezionare il delta **Dist V. Superficie alla posizione corrente** o **Dist Perp. alla superficie alla posizione corrente**. Toccare **Accetta**.
5. Picchettare l'elemento selezionato come al solito.

NOTE – Quando si applica un offset costruzione orizzontale il valore sterro/riempimento riportato è relativo alla superficie della posizione selezionata da picchettare e non relativo alla superficie della posizione corrente dell'utente.

Picchettare un DTM

Un DTM è un Modello digitale del terreno reticolare, che è un tipo di [superficie topografica](#).

1. Toccare **Picchettamento / DTM**.
2. Selezionare il file da utilizzare. L'elenco include tutti i file DTM nella cartella di progetto corrente.
3. Se necessario, nel campo **Offset alla superficie** specificare un offset alla superficie. Toccare ► per selezionare se applicare l'offset in verticale o perpendicolare alla superficie.

Per impostazione predefinita, i delta di picchettamento **Dist. vert.**, **Dist. Perp.** e **Elevazione progetto** vengono visualizzati nella schermata di navigazione picchettamento quando si picchetta un DTM. Per modificare i delta mostrati, toccare **Opzioni** e nella casella gruppo **Delta**, toccare **Modifica**. Effettuare le modifiche e toccare **Accetta** e quindi toccare di nuovo **Accetta** per tornare alla schermata **Picchettamento DTM**.

4. Se necessario, modificare l'altezza della mira o l'altezza dell'antenna. Se l'altezza target o antenna non sono state definite, la quota e il valore sterro/riporto saranno nulli (?).
5. Toccare **Avvio**.

Vengono visualizzate le coordinate della posizione corrente e la distanza sopra (sterro) o sotto (riempimento) DTM. Quando si picchetta il DTM il valore di sterro/riporto è nullo (?) se si è al di fuori dell'estensione del DTM o in un "buco".

NOTE – A meno che non si utilizzi uno strumento convenzionale che supporta l'inseguimento i valori appaiono solamente dopo che è stata effettuata una misurazione della distanza.

6. Quando il punto è entro la tolleranza, toccare **Misura** per misurare il punto.

NOTE – Quando si utilizza un Stazione totale a scansione Trimble SX12 in modalità **TRK** con il **puntatore laser attivato**, la schermata **Picchettamento** mostra il tasto software **Contrassegna pto** invece del **tasto software Misura**. Toccare **Contrassegna pto** per mettere lo strumento in modalità **STD**. Il puntatore laser smette di lampeggiare e si muove per posizionarsi nella posizione EDM. Quando si tocca **Accetta** per memorizzare il punto, lo strumento torna automaticamente al modo **TRK** e il puntatore laser riprende a lampeggiare. Per rimisurare e aggiornare i delta di picchettamento, toccare **Misura** dopo aver toccato **Contrassegna pto** e prima di toccare **Accetta**.


7. Toccare **Accetta** per memorizzare il punto.
8. Se si è selezionata l'opzione **Visualizza prima di memorizzare** vengono visualizzati i delta di picchettamento selezionati nella schermata **Opzioni picchettamento**. Toccare **Memorizza**.

Dati lavoro

Utilizzare il menu **Dati lavoro** per visualizzare i dati lavoro informa tabulare nella schermata **Gestione Punti** o come storico dei cambiamenti nel lavoro nella schermata **Esamina lavoro**.

Dal menu **Dati lavoro** è inoltre possibile tornare alla mappa o aprire Windows Explorer, per trasferire facilmente file nella cartella **Trimble Data**. Vedere [Trasferimento file nel e dal controller](#), page 130.

Importare dati nel lavoro


1. Toccare  e selezionare **Lavoro**.
2. Nella schermata **Lavori**, selezionare il lavoro in cui importare i dati.
3. Toccare **Importa**. Appare la schermata di **Importazione**.
4. Selezionare il **Formato file** del file che si sta importando.

Le opzioni sono i formati CSV o TXT, o i file Surpac, se si utilizza l'app Cave.

TIP - Per creare un lavoro da un file DC o JobXML, vedere [Creare un lavoro locale](#), page 82.

5. Toccare  per selezionare il file da importare.

È possibile selezionare un file su qualsiasi unità disponibile, come un'unità di rete o un'unità USB. Per Trimble i controller con Android, le unità USB devono essere formattate nel formato FAT32.

Se il controller esegue Android, potrebbe essere richiesto di fornire a Trimble Access autorizzazioni di lettura e scrittura per l'unità USB. Quando si tocca **Si**, viene visualizzata la schermata di selezione della cartella di Android. Toccare  nella schermata, andare all'unità USB e toccare **[SELEZIONA]** o **[Utilizza questa cartella]**. L'unità USB ora appare nella Trimble Access schermata **Seleziona cartella**. Se non appare il messaggio **rilevata unità USB** o se il messaggio è stato scartato, toccare il tasto software **Seleziona unità USB** una volta che il dispositivo USB è connesso. Notare che per il rilevamento dell'unità USB possono essere necessari fino a 30 secondi.

6. Selezionare il file da importare dalla schermata **Seleziona file**. Toccare **Accetta**.
7. Per importare i punti come punti di controllo, selezionare la casella di controllo **Importare punti come punti di controllo**.
8. Se il file selezionato è un file delimitato da virgole CSV o TXT:
 - a. Utilizzare i campi **Nome punto**, **Codice punto**, **Distanza nord**, **Distanza est** e **Elevazione** per mappare ogni campo nel relativo campo nel file. Selezionare **Non utilizzato** se non è presente un valore particolare nel file che si riceve.

- b. Dall'elenco **Delimitatore** di campo selezionare il carattere (virgola, punto e virgola, due punti, spazio o tabulazione) che separa i dati nel file in campi distinti.
 - c. Se il file contiene una elevazione nulla, inserire il valore **Elevazione nulla**.
 - d. Nel campo **Azione punto duplicato**, selezionare l'azione che il software deve compiere se il file contiene punti con lo stesso nome di punti esistenti nel lavoro. Selezionare:
 - **Sovrascrivi** per memorizzare i punti importati e cancellare tutti i punti esistenti con lo stesso nome.
 - **Ignora** per annullare i punti importati con lo stesso nome in modo che questi non vengano importati.
 - **Memorizza un altro** per salvare i punti importati e mantenere tutti i punti esistenti con lo stesso nome.
9. Se la casella di controllo **Geodetica avanzata** è selezionata nella schermata **Impostazioni Cogo** e si seleziona un file CSV o TXT, è necessario specificare il **Tipo coordinate** dei punti nel file. Selezionare **Punti reticolo** o **Punti reticolo (locali)**.
 10. Se i punti nel file sono **Punti reticolo (locale)**, selezionare la trasformazione da utilizzare per trasformarli in punti reticolo:
 - Per assegnare la trasformazione in seguito, selezionare **Non applicato, da definire in seguito**. Toccare **Accetta**.

NOTE – Se questa opzione viene selezionata e in un secondo momento si decide di assegnare una trasformazione di input a questo file, bisogna prima scollegare e poi ricollegare il file.

 - Per creare una nuova trasformazione di visualizzazione, selezionare **Creare nuova trasformazione**. Scegliere **Avanti** e completare i passi richiesti. Vedere [Trasformazioni, page 289](#).
 - Per selezionare una trasformazione di visualizzazione esistente, selezionare **Selezionare trasformazione**. Selezionare la trasformazione di visualizzazione dall'elenco. Toccare **Accetta**.
 11. Toccare **Accetta**.
 12. Toccare **OK**.

Formato file importazione

È possibile utilizzare i formati predefiniti oppure creare un file CSV o TXT delimitato da virgole.

TIP – File DC e JobXML non vengono importati; utilizzarli per creare un lavoro invece. Vedere [Creare un lavoro locale, page 82](#).

Formato file predefiniti

Selezionare dai seguenti formati predefiniti:

- CSV Punti griglia E-N
I dati devono essere nel formato Nome, direzione Est, direzione Nord, Elevazione, Codice
- CSV Punti reticolo N-E
I dati devono essere nel formato Nome Punto, direzione Nord, direzione Est, Elevazione, Codice
- Linee CSV
I dati devono essere nel formato Nome Punto Iniziale, Nome Punto Finale, Stazione Iniziale,
- CSV Globale Punti lat.-long.
- Surpac

NOTE – Per essere importati con successo i punti in **Globale** e con coordinate geografiche locali, devono avere un'altezza.

File delimitati da virgola CSV o TXT

Se è selezionata l'opzione Delimitato da virgola (*.CSV, *.TXT), si può specificare il formato dei dati che si ricevono. Appaiono cinque campi: **Nome punto**, **Codice punto**, **Direzione nord**, **Direzione est** ed **Quota**. Se i **campi descrittivi** sono attivati per il lavoro, vi sono due campi aggiuntivi da configurare. Selezionare **Non utilizzato** se non è presente un valore particolare nel file che si riceve.

Quando si aprono file CSV collegati o si importano i formati di file CSV predefiniti, Trimble Access rileva automaticamente se il file sta utilizzando la codifica dei caratteri UTF-8. Se UTF-8 non viene rilevato, Trimble Access presume che i dati stiano usando la codifica ASCII/multibyte.

NOTE – Laddove possibile, Trimble consiglia di standardizzare su UTF-8 per i file CSV, in quanto può codificare qualsiasi carattere in Unicode. La codifica ASCII/multibyte è specifica per le impostazioni locali e quindi potrebbe non codificare tutti i caratteri correttamente.

Elevazioni nulle

Se il file delimitato da virgole che si sta importando contiene "elevazioni nulle" che sono definite come qualcosa diverso da nullo, ad esempio un'elevazione 'fittizia' come -99999, è possibile configurare il formato dell'**Elevazione nulla** e il software Trimble Access converte queste 'elevazioni nulle' in elevazioni nulle reali all'interno del file di lavoro.

Il valore **Elevazione nulla** viene utilizzato anche quando i punti sono importati o copiati dai file CSV collegati.

Tipo coordinate e trasformazioni locali

Se la casella di controllo **Geodetico avanzato** è selezionata, per la maggior parte dei file bisogna specificare il **Tipo coordinate** dei punti nel file.

Si può creare una trasformazione quando si importano i punti del reticolo locale ma non è possibile utilizzare i punti del reticolo locale dal file che si vuole importare se questo non è stato collegato al lavoro corrente.

Importa file posizione file modello

I formati file di importazione predefiniti vengono definiti dai file di definizione del foglio di stile XSLT (*.xsl). Di solito si trovano nella cartella **Trimble Data\System Files**.

Le definizioni dei fogli di stile predefiniti sono fornite in inglese. I file del foglio di stile tradotti vengono normalmente memorizzati nella cartella della lingua appropriata

La posizione della cartella dipende dal sistema operativo del controller:

- Windows: **C:\Program Files\Trimble\Topografia Generale\Languages\<language>**
- Android: **<Nome Dispositivo>\Trimble Data\Languages\<language>**

Formati di importazione personalizzati

E' possibile modificare un formato predefinito per adattarlo ad esigenze specifiche, oppure utilizzarlo come modello per creare un formato personalizzato di importazione completamente nuovo.

E' possibile utilizzare un qualsiasi editor di testi, come Blocco Microsoft Notepad, per effettuare piccole modifiche ai formati predefiniti.

La modifica di un formato predefinito offre i vantaggi seguenti:

- è possibile visualizzare le informazioni importanti all'inizio.
- È possibile ordinare i dati in modo da adattati alle proprie necessità.
- È possibile rimuovere le informazioni non necessarie.
- È possibile calcolare dati aggiuntivi per la visualizzazione, ad esempio, tramite l'applicazione di offset di costruzione ai valori riportati.
- L'elevazione del punto progetto può essere modificata al termine della misurazione del picchettamento.
- È possibile definire e modificare fino a 10 elevazioni progetto aggiuntive con singoli valori di offset verticale, con la registrazione dei valori di sterro/riporto per ogni elevazione aggiuntiva
- La dimensione e il colore del font possono essere modificati per adattarsi alle proprie esigenze

NOTE - Trimble consiglia di salvare qualsiasi modifica ai file XSLT con un nuovo nome. Se si mantiene il file originale, i file predefiniti XSLT saranno sostituiti quando si aggiorna il controller e ogni modifica effettuata sarà persa.

Creare un nuovo formato personalizzato

Per creare un formato personalizzato completamente nuovo è necessario possedere conoscenze base di programmazione per modificare i file XSLT. I file di definizione dei fogli di stile XSLT sono file di formato XML. I fogli di stile devono essere creati secondo gli standard XSLT, come definito dal Consorzio per il World Wide Web Consortium (W3C). Per ulteriori dettagli, andare su w3.org.

Non è possibile modificare o creare facilmente un foglio di stile nel controller. Per riuscire a sviluppare nuove definizioni dei fogli di stile lavorare su un computer dell'ufficio impiegando un appropriato programma di utility per file XML.

Trimble Access versione 2021.00 e successive supporta i fogli di stile che utilizzano i seguenti moduli EXSLT:

- **Math:** funzioni matematiche in genere definite per utilizzare lo spazio dei nomi math:
- **Date:** funzioni di data e ora in genere definite per utilizzare la funzione Math: namespace (ad eccezione di date:format-date, date:parse-date e date:sum)
- **sets:** funzioni che consentono di definire le manipolazioni impostate in genere per utilizzare lo spazio dei nomi set:
- **strings:** funzioni che consentono la manipolazione delle stringhe in genere definite per utilizzare lo spazio dei nomi set:
- **functions:** funzioni che permettono agli utenti di definire le proprie funzioni da usare all'interno di XSLT (ad eccezione di func:script)

Requisiti

Per sviluppare propri fogli di stile XSLT occorre:

- Un computer in ufficio.
- Conoscenze base di programmazione.
- Un programma di utility per file XML con buone funzionalità di debug.
- Una definizione di schema file JobXML che fornisca i dettagli del formato JobXML necessario per creare un nuovo foglio di stile XSLT. C'è un collegamento alla posizione dello schema nella parte superiore di ogni file JobXML.
- Un file Job/JobXML contenente i dati di origine.

Processo di creazione del foglio di stile personalizzato

Le operazioni fondamentali sono:

1. Procurarsi un file lavoro o un file JobXML dal Controller.
2. Creare il nuovo formato utilizzando un foglio di stile XLST predefinito come punto di partenza e lo schema JobXML come guida.
3. Per creare i file personalizzati nel controller, copiare il file nella cartella **System Files** presente nel controller.

Per informazioni su come creare formati di importazione personalizzati, fare riferimento al PDF **Importing Custom Formats into Trimble Access**, che può essere scaricato dalla [pagina delle guide PDF](#) di Portale guida Trimble Access.

Esaminare e modificare i dati del lavoro

Trimble Access fornisce diversi modi per esaminare i dati nel lavoro corrente:

- Selezionare elementi nella mappa e quindi toccare **Esamina** per visualizzare i dettagli sugli elementi selezionati.
- Toccare ☰ e selezionare **Dati lavoro / Esamina lavoro** per visualizzare il registro dettagliato della storia dei punti memorizzati nel lavoro oltre ai cambiamenti fatti alle impostazioni del lavoro. I record sono memorizzati in ordine cronologico.
- Toccare ☰ e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti** per visualizzare il database di tutti i punti e le osservazioni nel lavoro oltre ai file collegati. Di solito i record punti sono memorizzati in ordine ascendente per nome punto, ma se si decide di visualizzare i punti per **Altezza mira**, tutte le osservazioni vengono visualizzate nell'ordine in cui sono nel database.

È possibile aggiungere note al lavoro, modificare i record di altezza mira/antenna e modificare i record di codice dalla schermata **Verifica processo** o **Gestione punti**.

Per esaminare i file media e panorama o avvisi di occupazione, utilizzare **Esamina lavoro**.

Per modificare il nome punto e i record coordinate, o per cancella punti o caratteristiche, utilizzare **Gestione punti**.

Esamina il lavoro

1. Toccare ☰ e selezionare **Dati lavoro / Esamina lavoro** o toccare ☰ e selezionare **Esamina lavoro** dall'elenco dei **Preferiti**.

2. Toccare un record per selezionarlo o utilizzare i tasti software o i tasti freccia per navigare nel database.

per spostarsi rapidamente alla fine del database, evidenziare il primo record e premere il tasto Freccia su.

Per cercare una voce particolare, toccare **Cerca** e selezionare un'opzione. È possibile eseguire ricerche per tipo record, o ricercare punti per nome, codice o classe. Vedere [Gestire punti con nomi duplicati, page 816](#).

3. Per vedere maggiori informazioni su una voce, cliccare il record. Alcuni campi, ad esempio **Codice** e **Altezza antenna**, possono essere modificati.

Se non ci sono coordinate visualizzate, controlla le impostazioni **Vista coordinate**. Per esaminare le coordinate reticolo, la **Vista coordinate** deve essere impostata a reticolo, e le impostazioni del sistema di coordinate per il lavoro devono definire una proiezione da trasformazione datum.

Nei rilevamenti convenzionali un'osservazione è visualizzata con coordinate nulle fino a che non viene memorizzata l'osservazione per la lettura altimetrica all'indietro.

TIP – Per visualizzare i dettagli punti insieme alla mappa, selezionare i punti nella mappa e toccare e tenere premuto nella mappa e selezionare **Esamina**.

Esaminare e modificare file media

1. Selezionare i record dei file media nel lavoro o nei record punto.
2. Toccare **Dettagli**. Viene visualizzata l'immagine.
3. Toccare **Espandere**.
4. Per modificare il metodo **Collega a** e il nome di qualsiasi punto collegato, tocca il tasto software **Collega**. Vedere [File media, page 129](#).

TIP – Per rimuovere il collegamento dal un lavoro o da un punto, selezionare **Nessuno**. Il file media rimane memorizzato nella cartella del progetto.

NOTE – Se l'immagine è annotata con un pannello informazioni e si modificano i valori che definiscono il punto misurato dell'immagine quali il codice e le descrizioni, il pannello informazioni non viene aggiornato perché il metodo e il punto sono stati modificati.

5. Per contrassegnare un'immagine, toccare **Disegnare**. Vedere [Per disegnare un'immagine, page 840](#).

Per esaminare file panorama

Toccare il record stazione foto per visualizzare la schermata **Panorama**.

Quando si esamina una panoramica acquisita utilizzando una stazione totale Trimble con tecnologia Trimble VISION e con l'opzione **HDR attivata**, l'immagine visualizzata per prima nella schermata revisione è l'immagine scattata utilizzando l'esposizione media o normale.

NOTE – I panorama cancellati nella schermata **Esamina lavoro** sono cancellate permanentemente.

Per inserire una nota nel lavoro

1. Selezionare un record.
2. Toccare **Nota**. La schermata **Nota** che appare visualizza la data e l'ora in cui è stato creato il record corrente.
3. Digitare la nota poi toccare **Accetta**. La nota viene memorizzata con il record corrente. In **Esamina il lavoro** la nota appare sotto il record con l'icona della nota.

Esaminare record di avvertenza

Per punti misurati utilizzando un ricevitore GNSS con un sensore di inclinazione integrato, la funzione **Esamina lavoro** mostra le avvertenze di eccesso di movimento, eccesso di inclinazione e scarsa precisione relativi al punto in questione. Per vederli, espandere il record punto e poi espandere i record **Controllo qualità / QC1**.

Sono disponibili le seguenti registrazioni:

- La sezione **Avvertenze** mostra le avvertenze indicate durante il funzionamento mentre il punto veniva misurato.
- la sezione **Condizioni di memorizzazione** mostra le condizioni errate presenti al momento in cui il punto veniva memorizzato.

Le condizioni di memorizzazione hanno un notevole impatto sulle coordinate misurate del punto.

Manager punti

Gestione punti permette di esaminare facilmente le osservazioni, i punti migliori e i punti duplicati per un punto selezionato.

Per aprire **Gestione punti**, toccare ☰ e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti** o toccare ☰ e selezionare **Gestione punti** dall'elenco dei **Preferiti**. La schermata **Gestione punti** mostra una struttura ad albero in forma tabulare di tutti i punti e di tutte le osservazioni presenti nel database del lavoro e nei file collegati.

Utilizzando **Gestione punti** si possono facilmente modificare:

- Altezze mira e antenna (singole o multiple)
- Nomi di punti
- Coordinate di punti
- Codici (singoli o multipli)
- Descrizioni (singole o multiple)
- Note

Visualizzare i dati

Come impostazione predefinita, i punti sono elencati per nome. Quando ci sono punti doppi con lo stesso nome, il punto migliore appare sempre per primo. Tutte i punti con lo stesso nome, incluso il punto migliore, appaiono in un elenco sotto il punto migliore.

NOTE - Quando i dati sono nella vista **Altezza mira**, tutte le osservazioni sono elencate nell'ordine in cui sono presenti nel database.

Per visualizzare maggiori informazioni su un punto, è possibile:

- Toccare + per espandere l'albero dei punti e scoprire tutti i punti associati e osservazioni. Per visualizzare le singole informazioni punto, espandere l'elenco secondario. Queste registrazioni possono comprendere le coordinate punti, le osservazioni, i dettagli dell'antenna o del target e le registrazioni del controllo qualità.
- Toccare un punto o selezionarlo e toccare **Dettagli** per aprire la stessa maschera dettagli punto come visto in **Esamina lavoro**. Questo consente di modificare informazioni come i codici e gli attributi punto.

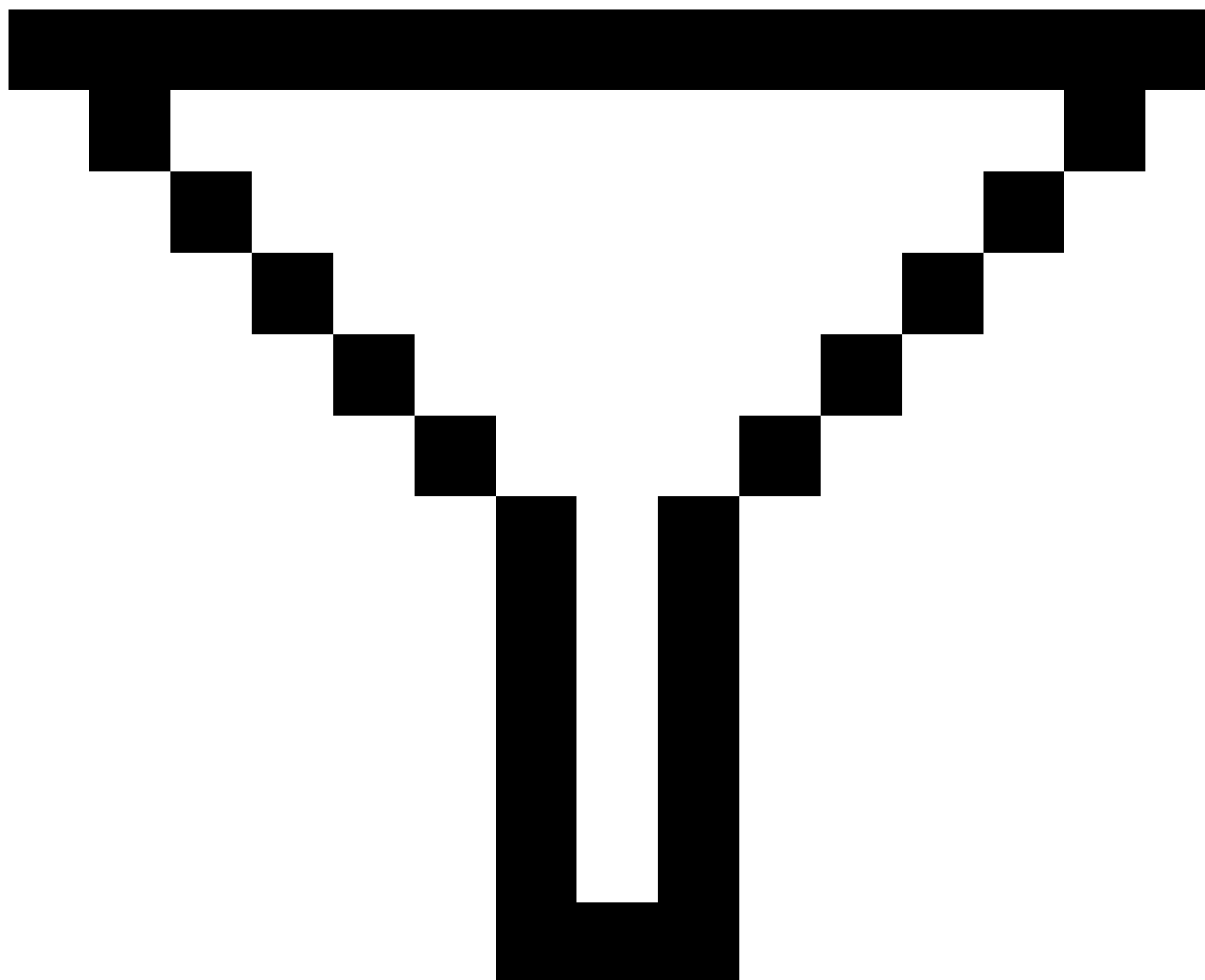
Per cambiare il formato delle coordinate previste o delle osservazioni che appaiono quando si espande la struttura del punto, toccare le coordinate o le osservazioni visualizzate, oppure evidenziarle e poi premere la barra spaziatrice. Nell'elenco che appare, selezionare la nuova visualizzazione dati. Questo consente di esaminare contemporaneamente le osservazioni convenzionali grezze o le osservazioni GNSS e le coordinate reticolo.

Per vedere le colonne aggiuntive, toccare su **Visualizza** e selezionare le colonne richieste.

Per ordinare i dati in base al valore della colonna, toccare l'intestazione della colonna.

Per includere i punti eliminati nelle info visualizzate, toccare **Opzioni** e poi selezionare **Visualizza punti eliminati**. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare il tasto software **Opzioni**.)

Per filtrare dati utilizzando la ricerca jolly, toccare



. Vedere [Filtrare dati utilizzando la ricerca jolly, page 804](#).

Aggiungere o modificare note mediante Gestione punti

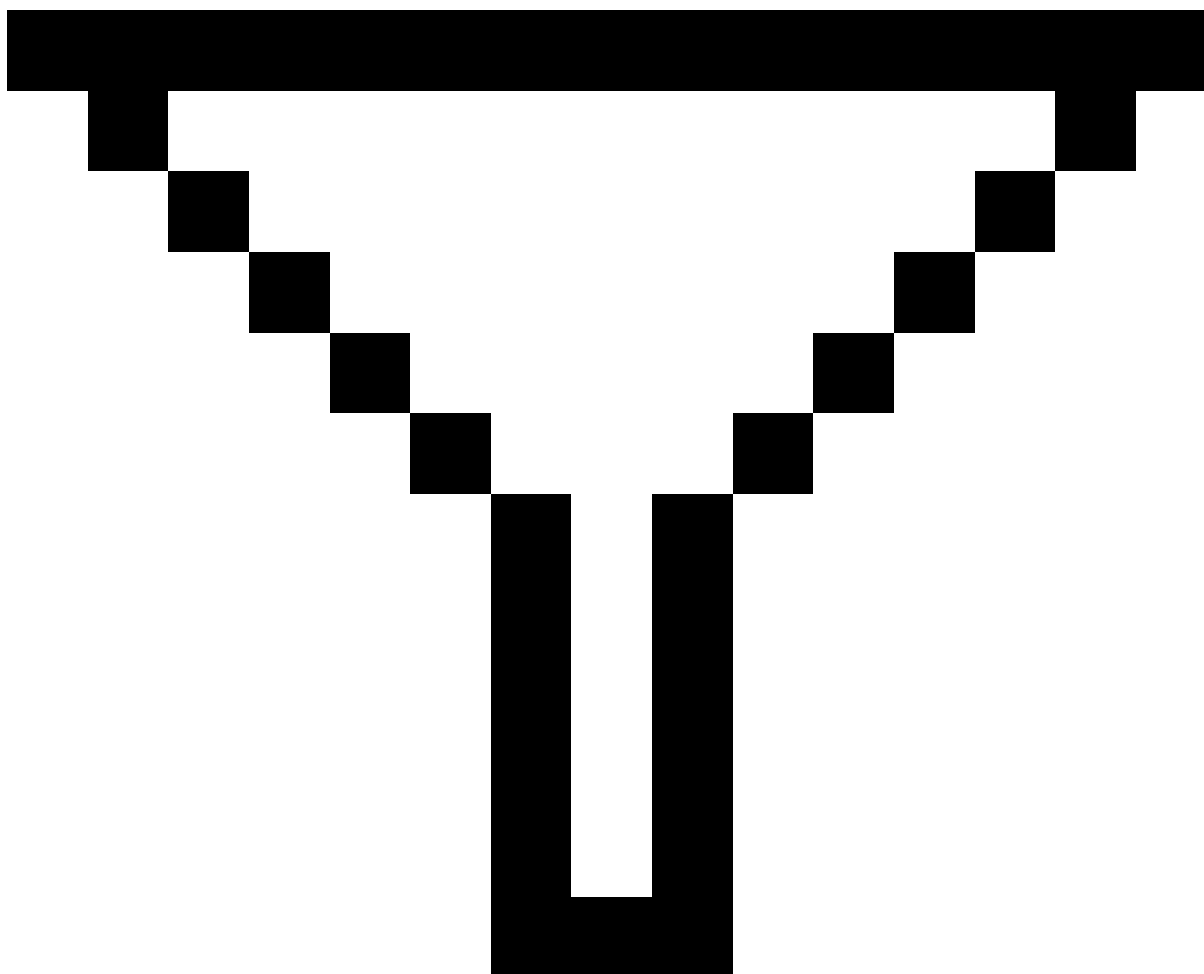
Quando si modificano record punti, il **Manager punti** inserisce automaticamente delle note nel database del lavoro per registrare quello che è stato modificato, i dati originali, la data e l'ora della modifica. In **Esamina lavoro** è possibile vedere le registrazioni e le note modificate.

Per inserire una nota o modificare una nota esistente, toccare il campo **Nota** . Digitare e dettagli note, poi toccare **Accettare**.

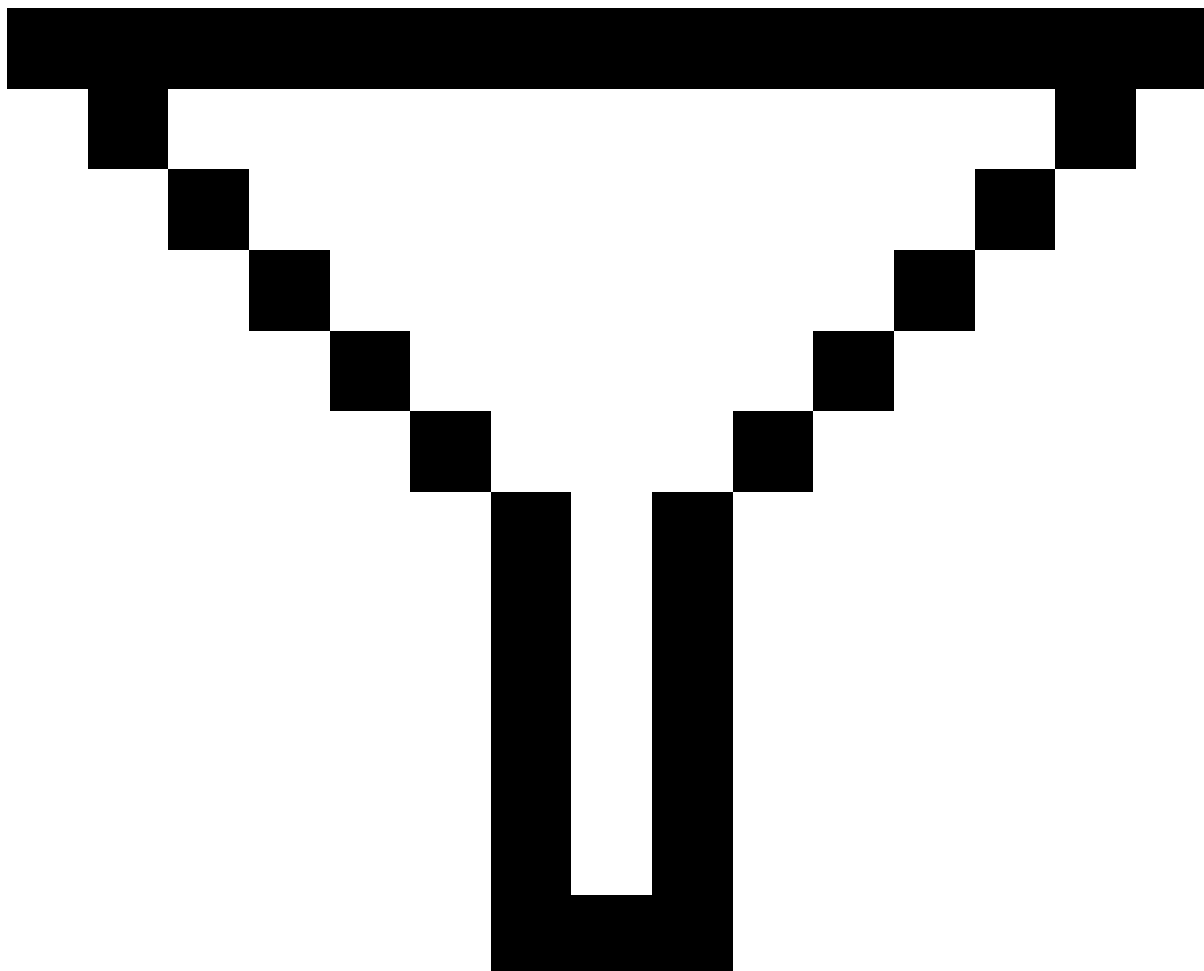
Filtrare dati utilizzando la ricerca jolly

Per filtrare le informazioni visualizzate utilizzando la ricerca jolly, eseguire uno dei seguenti:

- Nella schermata **Gestione punti**, toccare



- Toccare ☰ nella barra degli strumenti **Mappa** o nell'abarra degli strumenti **Video** , selezionare la scheda **Filtro** quindi toccare



Viene visualizzata la schermata di **Ricerca con caratteri jolly**. Inserire i criteri di ricerca nei campi **Nome punto**, **codice** e **Nota** e, se attivato, nel campo **Descrizione**.

Per la ricerca con caratteri jolly, utilizzare * (per caratteri multipli) e ?(per un singolo carattere). I filtri specificati per i campi separati vengono elaborati insieme e vengono visualizzati solo i punti che rispondono ai criteri di tutti i filtri. Utilizzare * in ogni campo che non si desidera filtrare. Il filtro non è sensibile all'uso di maiuscole e minuscole. Per esempio:

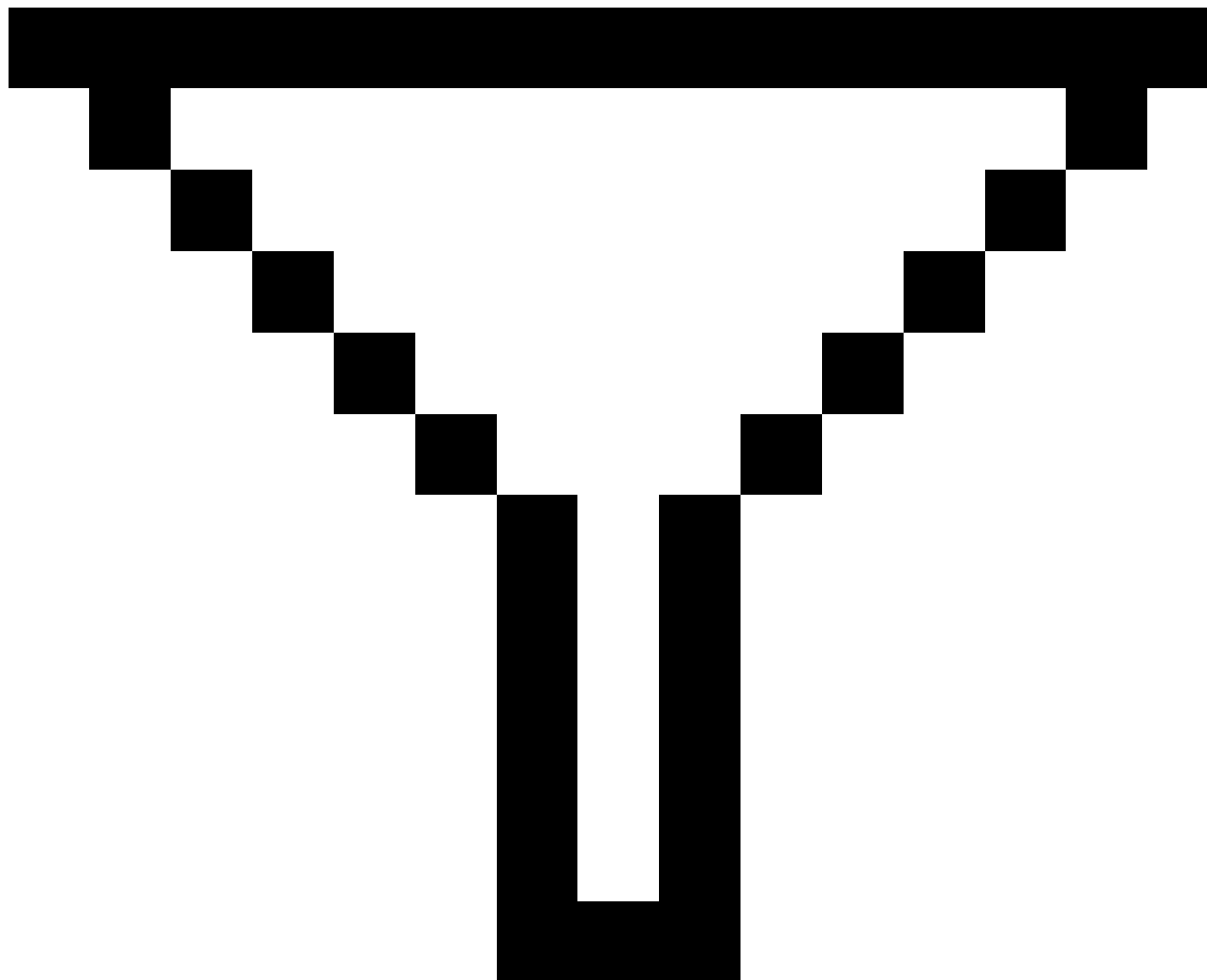
Nome punto	Codice	Descr. 1	Descr. 2	Nota	Risultati esempio
1	*	*	*	*	1, 10, 2001, 1a
1*	*	*	*	*	1, 10, 1a
1?	*	*	*	*	10, 1a
1	Recinto	*	*	*	Tutti i punti con un nome che contiene un 1 e codice = Recinto
1	*Recinto*	*	*	*	Tutti i punti con un nome che contiene 1 e un codice che contiene Recinto
1???	*	*	*	errato*	Tutti i punti con un nome che inizia con 1 ed è lungo 4 caratteri e una nota che inizia con errato
*	Struttura	Aspen	25	*	Tutti i punti in cui codice = struttura e Descrizione 1 = Aspen e Descrizione 2 = 25

TIP - I risultati della ricerca restituiscono punti da file collegati al lavoro che soddisfano i criteri di ricerca anche se non sono correntemente visualizzati nella mappa.

L'icona del filtro è di colore giallo per indicare quando si applica un filtro. Per disabilitare il filtro, toccare **Resetta** o impostare tutti i campi su *.

Nella Mappa, le impostazioni del filtro vengono cancellate quando si cambia lavoro.

In Gestione punti, le impostazioni del filtro vengono memorizzate ma non applicate se Gestione punti è chiusa. Per riattivare le impostazioni filtro, toccare



e quindi toccare **Accetta**.

Modificare i record altezza antenna e mira

È possibile esaminare e modificare le registrazioni dell'altezza mira dopo la misurazione dei punti.

NOTE - La registrazione altezza mira si riferisce alle altezze mire convenzionali e alle altezze antenna GNSS.

Per cambiare un record di altezza mira/antenna e aggiornare automaticamente **tutte** le osservazioni che impiegano il record di altezza, utilizzare **Esamina lavoro**.

Se ci sono un gruppo di record altezza mira/antenna e solo alcuni di questi devono essere modificati, utilizzare **Gestione punti**.

CAUTION – Fare attenzione quando si cambiano i record altezza mira/antenna. In particolare, tenere presente quanto segue:

- Quando si misurano o si picchettano punti utilizzando la compensazione inclinazione IMU, assicurarsi che l'altezza antenna e il metodo di misurazione inseriti siano corretti. L'affidabilità dell'allineamento e della posizione dell'estremità asta, specialmente durante il movimento dell'antenna quando l'estremità dell'asta è ferma, fa affidamento solamente sul fatto che l'altezza dell'antenna sia corretta. L'errore residuo in posizione orizzontale causato dal movimento dell'antenna durante la misurazione quando l'estremità dell'asta è ferma, non può essere rimosso cambiando l'altezza antenna dopo aver misurato il punto.
- Quando si cambia una registrazione altezza antenna/mira nel database i delta di picchettamento, i punti Cogo, i punti medi, le calibrazioni, le resezioni e i risultati della traversa non vengono aggiornati automaticamente. Ri-osservare i punti picchettati e ricalcolare i punti Cogo, i punti medi, le calibrazioni, le resezioni e le traverse.
- I punti offset salvati in qualità di coordinate non vengono aggiornati quando nel database si cambia una registrazione dell'altezza mira/antenna.

Una modifica dell'altezza antenna non influenza alcun punto postelaborato che verrà elaborato per mezzo del software Trimble Business Center. Verificare le informazioni in merito ad altezza mira/antenna quando si trasferiscono i dati nel computer aziendale o quando si trasferiscono punti postelaborati direttamente dal ricevitore al software dell'ufficio.

Alcune misurazioni convenzionali usano mire calcolate (dal sistema) che hanno altezza pari a zero e costanti prisma pari a zero, ad esempio Offset doppio prisma. Non si possono modificare le altezze mire delle mire di sistema.


Per modificare una registrazione mira/antenna utilizzando la funzione **Esamina lavoro**

1. Toccare la registrazione mira/antenna. Appaiono i dettagli correnti della mira (rilevamento convenzionale) o dell'antenna (rilevamento GNSS).
2. Digitare i nuovi dettagli.
3. Toccare **Accetta**.

La registrazione corrente viene aggiornata con i nuovi dettagli, i quali si applicano a tutte le successive osservazioni che utilizzano tale registrazione.


Quando si modifica la registrazione dell'altezza mira/antenna, viene aggiunta alla registrazione anche una nota con il timbro orario. Questa nota documenta i dettagli altezza vecchi, incluso quando sono state eseguite le modifiche.

Per modificare le registrazioni mira/antenna mediante Gestione punti

1. Toccare  e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti**.
2. Toccare **Visualizza** e selezionare **Altezza mira** per visualizzare la colonna **Altezza mira/Altezza antenna**.
3. Toccare una registrazione per selezionarla. Per selezionare registrazioni multiple, premere e mantenere premuto **Ctrl** per selezionare le registrazioni da qualsiasi punto nell'elenco, oppure premere e mantenere premuto **Shift** per selezionare un gruppo di registrazioni dall'elenco.

TIP -

- Non è necessario selezionare altezze mira/antenna contigue poterle modificare.
- Non è possibile modificare una selezione di altezze antenna che comprende più di un tipo di antenna. Selezionare e modificare i punti in gruppi separati, secondo il tipo di antenna usato.
- È possibile modificare una selezione di mire differenti. Le nuove altezze mire vengono applicate ad ogni mira differente ma i numeri mira rimangono inalterati.

4. Se si è selezionato:
 - una registrazione, appare la schermata dettagli punti.
 - registrazioni multiple, toccare **Modifica** e poi selezionare **Mire**.
5. Se si modifica un/una:
 - altezza mira, modificare il valore altezza mira misurato, il metodo di misurazione (quando applicabile) e la costante prisma.
Quando si misura dalla tacca di una Base prisma poligonale **Trimble**, toccare  e poi selezionare **Tacca S** o **Tacca Sx**.
 - altezza antenna, modificare le altezze misurate e il metodo di misurazione.

NOTE - Se la propria selezione punto include punti con altezze mira e punti con altezze antenna, appaiono due finestre di dialogo per la modifica - una per modificare le altezze antenna ed un'altra per modificare le altezze mira.

6. Toccare **Accetta**.

I dettagli corretti vengono visualizzati in Gestione punti.

Il software inserisce automaticamente delle note nel database del lavoro per registrare quello che è stato modificato, i dati di misurazione originali, la data e l'ora della modifica. In **Esamina lavoro** è possibile vedere le registrazioni e le note modificate.

Modificare le registrazioni codici

È possibile esaminare e modificare le registrazioni dei codici dopo avere effettuato la misurazione dei punti.

Quando si modifica una registrazione di un codice, viene attaccata una nota alla registrazione con un timbro orario che documenta il valore del vecchio codice.

Se si modifica:

- un codice singolo, utilizzare **Esamina lavoro** oppure **Gestione punti**.
- codici in registrazioni multiple, utilizzare **Gestione punti**.

TIP – È possibile modificare le **descrizioni** nello stesso modo.

Per modificare il codice per un punto singolo utilizzando Esamina lavoro

1. Toccare **☰** e selezionare **Dati lavoro / Esamina lavoro**.
2. Scegliere la registrazione dell'osservazione che contiene il codice che si vuole modificare.
3. Cambiare il codice
4. Toccare **Accetta**.

Modificare i codici nei record punti multipli utilizzando Gestione punti

1. Toccare **☰** e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti**.
2. Toccare una registrazione per selezionarla. Per selezionare registrazioni multiple, premere e mantenere premuto **Ctrl** per selezionare le registrazioni da qualsiasi punto nell'elenco, oppure premere e mantenere premuto **Shift** per selezionare un gruppo di registrazioni dall'elenco.
3. Toccare **Modifica** e poi selezionare **Codici**.
4. Inserire i nuovi codici o toccare **▶**, selezionare il nuovo codice e poi toccare **Invio**.
5. Toccare **OK**.


Se il codice dispone di attributi, appare la schermata di inserimento degli attributi del codice. Vedere [Per inserire i valori attributi mentre si misura un punto, page 675](#).

6. Immettere gli attributi. Toccare **Memorizza**.

Modificare le registrazioni del nome punto

L'utente può utilizzare **Gestione punti** per modificare i nomi dei punti e delle osservazioni.

CAUTION – Se si modificano il nome o le coordinate di un record, o se si cancellano i record punto caratteristica, le posizioni dei record ad essi correlati potrebbero cambiare o sparire. Assicurarsi di aver letto il capitolo [Modifiche la record punto: effetti su altri punti, page 813](#) e di capire l'impatto che le modifiche causano prima che queste vengano attuate.

1. Toccare  e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti**.
2. Toccare la registrazione o utilizzare i tasti freccia per selezionarla.

Non è possibile modificare il nome di

- punti in file collegati
- un'osservazione per la stazione corrente se è in corso un rilevamento
- un'osservazione mira-indietro

3. Selezionare **Modifica** e poi selezionare **Nomi punto**.
4. Modificare il nome.

TIP – Se si modifica il nome di un'osservazione della stazione totale che è una di una serie di osservazioni della stazione totale per lo stesso nome punto, come le osservazioni che si prendono quando si misurano i cicli, selezionare se rinominare o meno altre osservazioni con lo stesso nome osservate dalla stessa stazione. Se si sta rinominando un record MTA, tutte le altre osservazioni dello stesso punto dalla stessa impostazione stazione verranno automaticamente rinominate per corrispondere al nome punto MTA.


5. Toccare **OK**.

I dettagli delle modifiche apportate vengono salvati automaticamente nella registrazione **Nota**.

Modificare le registrazioni delle coordinate punto

Si può utilizzare **Gestione punti** per modificare le coordinate dei punti per i punti importati o inseriti.

CAUTION – Se si modificano il nome o le coordinate di un record, o se si cancellano i record punto caratteristica, le posizioni dei record ad essi correlati potrebbero cambiare o sparire. Assicurarsi di aver letto il capitolo [Modifiche la record punto: effetti su altri punti, page 813](#) e di capire l'impatto che le modifiche causano prima che queste vengano attuate.

1. Toccare  e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti**.
2. Toccare la registrazione o utilizzare i tasti freccia per selezionarla.
Non è possibile modificare le coordinate di:
 - osservazioni grezze
 - punti in file collegati
 - un intervallo di registrazioni in una sola volta
3. Selezionare **Modifica** e poi selezionare **Coordinate**.
4. Modificare le coordinate.
5. Per modificare la classe di ricerca di un punto inserito da **Normale** a **Controllo**, selezionare la casella di spunta **Punto controllo**. Per modificare la classe di ricerca da **Controllo** a **Normale**, deselezionare la casella di spunta.

6. Toccare **OK**.



I dettagli delle modifiche apportate vengono salvati automaticamente nella registrazione **Nota** .

Eliminare punti o funzioni

Se richiesto, è possibile eliminare punti caratteristiche lavoro (linee, archi o polilinee) in Gestione punti o dalla mappa. Un punto o caratteristica eliminata non vengono utilizzati nei calcoli ma rimangono nel database.


CAUTION – Se si modificano il nome o le coordinate di un record, o se si cancellano i record punto caratteristica, le posizioni dei record ad essi correlati potrebbero cambiare o sparire. Assicurarsi di aver letto il capitolo [Modifiche la record punto: effetti su altri punti, page 813](#) e di capire l'impatto che le modifiche causano prima che queste vengano attuate.

La classe di ricerca dei punti eliminati cambia in Eliminato (normale), Eliminato (controllo), Eliminato (picchettato), Eliminato (mira-indietro) oppure Eliminato (verifica), a seconda della classificazione di ricerca originale.


Quando si elimina un punto o una funzione, il simbolo utilizzato per la registrazione punto o funzione cambia per indicare che è stato eliminato. Ad esempio per un punto topo il simbolo  sostituisce il simbolo .

Il software registra una nota con la registrazione originale del punto o della caratteristica ed indica l'ora della eliminazione.

Per eliminare la registrazione di un punto o di una caratteristica

1. Toccare  e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti**.
2. Selezionare la registrazione punto o caratteristica da eliminare e toccare **Dettagli**.
3. Toccare **Cancella**.
4. Toccare **Accetta**.

Per ripristinare la registrazione di un punto o di una caratteristica

1. Toccare  e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti**.
2. Toccare la registrazione del punto o della caratteristica da ripristinare.
3. Toccare **Annulla eliminazione** .
4. Toccare **Accetta**.

Per eliminare le caratteristiche dalla mappa

1. Selezionare le funzioni richieste utilizzando una di queste opzioni:
 - Toccare le funzioni.
 - Disegnare un riquadro intorno alle funzioni.
 - Toccare e mantenere premuto sullo schermo e tocca **Selezionare**.

È possibile eliminare solo punti, linee, archi o polilinee che si trovano nel database del lavoro. Non è possibile eliminare punti o caratteristiche da un file mappa collegato (ad esempio, un file DXF o SHP).

2. Toccare e tenere premuto sullo schermo e quindi selezionare **Elimina**.
3. Toccare **Cancella**.

Modifiche la record punto: effetti su altri punti

Il software Trimble Access utilizza un database dinamico. Se si modificano il nome o le coordinate di una registrazione, le posizioni delle altre registrazioni ad essi correlate potrebbero cambiare o sparire.

L'eliminazione di una registrazione può causare delle coordinate nulle nelle registrazioni che dipendono dalla registrazione eliminata.

Se si seleziona un intervallo di registrazioni e si modifica il loro nome, tutti le registrazioni selezionate vengono rinominate con il nuovo nome inserito.

Se si rinominano o modificano le coordinate dei punti, tutti le registrazioni che contengono i delta calcolati per altri punti, ad esempio, picchettamento simulato, controllo e osservazioni mira-indietro, non vengono aggiornati.

Posizione stazione base o installazione stazione

Se si rinomina un nome punto utilizzato come base in un rilevamento GNSS o in un punto installazione stazione di un rilevamento convenzionale, questo non determina la modifica del nome del punto indicato come riferimento nella registrazione Base o nella registrazione Installazione stazione. Il nome punto indicato come riferimento nella registrazione Base o nella registrazione Installazione stazione non può essere modificato.

Se si rinomina la posizione base o la posizione installazione stazione e

- **Non esiste** un'altra registrazione con lo stesso nome, in questo caso le posizioni di tutte le registrazioni non possono essere calcolate e non vengono visualizzate nella mappa.
- **esiste** un'altra registrazione con lo stesso nome, in questo caso le posizioni di tutte le registrazioni che sono calcolate da quella posizione base o da quella posizione installazione stazione potrebbero cambiare, in quanto vengono calcolate dal miglior punto successivo avente con lo stesso nome.

Se si modifica la posizione base o la posizione di installazione stazione, le posizioni di tutte le registrazioni che sono calcolate da quella posizione base o posizione di installazione stazione verranno modificate.

Se si modifica l'azimut in una installazione stazione con un azimut inserito alla mira-indietro, in questo caso le posizioni di tutte le registrazioni calcolate da quella stazione verranno modificate.

Posizioni mira-indietro

Se si modifica o rinomina la registrazione del punto che viene utilizzato come mira-indietro in una installazione stazione, in questo caso le posizioni di tutte le registrazioni calcolate dalla stazione possono subire modifiche.

Modifiche alle altre posizioni

Le modifiche a resezioni, linee, archi, registrazioni di calcolo inverso e altri calcoli possono a loro volta influire su altre posizioni. Fare riferimento alla tabella sotto, laddove il simbolo * (asterisco) mostra le registrazioni del database che potrebbero modificarsi se venissero modificati il nome o le coordinate della registrazione utilizzata per ricavare la loro posizione.

Registrazione	Nomi	Coordinate
Punti rilevamento (GNSS)	*	*
Punti rapidi	*	*
Punti FastStatic	*	*
Punti controllo osservati	*	*
Punti topo Faccia 1 (Conv.)	*	*
Punti topo Faccia 2 (Conv.)	*	*
Angolo ruotato medio	*	*
Punti come picchettati	*	*
Punti di controllo	*	*
Punti continui	*	*
Punti di costruzione	*	*
Punti laser	*	*
Linee	*	*
Archi	*	*
Calcola inverso	*	*
Punti di resezione	–	–

Registrazione	Nomi	Coordinate
Punti regolati	-	-
Punti media calcolata	-	-
Punti Cogo (calcolati) (vedere nota sotto)	* 1	* 1
Punti d'intersezione	-	-
Punti di offset	-	-
Strade	-	-
Allineamenti	-	-
Tunnel	-	-
Punti calibrazione	-	-
Calcolo area	-	-

1 – I punti Cogo possono cambiare se il punto da cui vengono calcolati viene a sua volta modificato, ma dipende da come i punti Cogo sono stati memorizzati. Se sono stati memorizzati come vettore, ad esempio Az HD VD e il punto base viene spostato, poi anche il punto Cogo si sposta.

Elementi eliminati

I punti, le linee, gli archi o le polilinee eliminate non vengono utilizzati nei calcoli ma rimangono nel database. Cancellare punti, linee, archi o polilinee non rende più piccolo il file di un lavoro.

Alcuni punti, quali i punti offset continui e alcuni punti intersezione e offset, vengono memorizzati in qualità di vettori da un punto sorgente. Se si cancella un punto sorgente, ogni punto memorizzato come vettore da tale punto presenta coordinate nulle (?) quando si esamina la registrazione del punto nel database.

Quando si cancella un'osservazione che è stata registrata durante un'operazione di [Installazione stazione plus](#), [Resezione](#) o [Misura rotazioni](#), le registrazioni dell'angolo ruotato medio e le registrazioni stazione o registrazioni residui rotazioni non vengono aggiornati. Se si cancella un'osservazione che è stata usata per calcolare una media, questo non aggiorna automaticamente la media. Per ricalcolare la media utilizzare **COGO / Calcola media**.

Non si possono eliminare punti da un file collegato.

Utilizzare File Explorer per eliminare i file di allineamento, i file strada, i file mappa o tutti gli altri file memorizzati nel controller.

Gestire punti con nomi duplicati

Questo argomento spiega le **regole di ricerca rilevanti per il database** applicate dal software quando si gestiscono punti con lo stesso nome.

Se l'opzione **Tolleranza punto duplicato** viene configurata nello stile di rilevamento per permettere punti con lo stesso nome nel lavoro, assicurarsi di conoscere queste regole. Se il proprio lavoro non contiene punti con lo stesso nome, allora le regole di ricerca non vengono usate.

Database dinamico

Il software Trimble Access include un database dinamico che memorizza reti di vettori connessi durante i rilevamenti RTK e convenzionali, rendendo le posizioni di alcuni punti dipendenti dalle posizioni degli altri. Se si cambiano le coordinate di un punto che ha vettori dipendenti (ad esempio una stazione strumento, un punto di lettura altimetrica all'indietro o una stazione base GNSS), questo influenza le coordinate di tutti i punti che da esso dipendono.

NOTE - Modificando il nome di un punto che ha vettori dipendenti può anche influenzare le coordinate di punti che dipendono da esso. Possono verificarsi i casi seguenti:

- le posizioni di altri punti possono diventare nulle
- se esiste un altro punto con un nome corrispondente, questo potrebbe essere utilizzato per coordinare i vettori dipendenti

Il software usa le regole di ricerca database per risolvere le coordinate di punti dipendenti, basate sulle nuove coordinate di un punto dal quale dipendono. Se si spostano di una certa entità le coordinate di un punto che ha punti dipendenti, quest'ultimi vengono a loro volta spostati dello stesso importo.

Quando esistono due punti con lo stesso nome, il software impiega le regole di ricerca per determinare il punto migliore.

Regole di ricerca

Il software consente a più punti con lo stesso nome (ID punto) di esistere nello stesso lavoro:

Per distinguere tra punti con lo stesso nome e per decidere come essi devono essere usati, il software applica una serie di regole di ricerca. Quando l'utente chiede le coordinate di un punto allo scopo di eseguire una funzione o un calcolo, queste regole di ricerca ordinano il database in base a:

- l'ordine in cui i record dei punti sono stati scritti nel database
- la classificazione (classe di ricerca) assegnata a ciascun punto.

Ordine nel database

Una ricerca comincia all'inizio del database del lavoro e procede fino alla sua fine, alla ricerca di un punto con il nome specificato.

Il software trova la prima occorrenza di un punto con tale nome. Ricerca poi nel resto del database punti con lo stesso nome.

Le regole generalmente seguite dal software sono:

- Se due o più punti hanno la stessa classe e lo stesso nome, viene usato il primo punto.
- Se due o più punti hanno lo stesso nome ma differenti classi, viene usato il punto di classe più alta, anche se questo non è la prima occorrenza del punto.
- Se due o più punti (uno dal database lavoro e uno da un file collegato allegato) hanno lo stesso nome, il software utilizza il punto nel database lavoro, indipendentemente dalla classificazione del punto presente nel file collegato. Tuttavia, è possibile aggiungere punti a un elenco di picchettamento dal file collegato tramite l'opzione **Selezionare da file** e il punto dal file collegato viene utilizzato anche quando il punto è già esistente nel lavoro corrente. Per maggiori informazioni vedere [File collegati e rispettive regole di ricerca](#).

Classe di ricerca

Il software fornisce una classificazione alla maggior parte delle **Coordinate** e delle **Osservazioni** e delle osservazioni ed impiega tale classificazione per determinare l'importanza relativa di punti ed osservazioni memorizzati nel database lavoro.

Le coordinate hanno sempre la priorità sulle Osservazioni.

Se una Coordinata e un'Osservazione dello stesso nome hanno classi di ricerca diverse, la Coordinata verrà usata a prescindere dalle rispettive classi di ricerca e a prescindere dal loro ordine nel database.

Classi di ricerca coordinate

Le classi di ricerca delle coordinate sono disposte in una gerarchia discendente come indicato di seguito:

- Controllo – (la classe più alta) può essere impostata solamente quando un punto viene inserito o trasferito.
- Mediato – questa classe è assegnata a posizioni reticolo memorizzate come risultato di un calcolo di posizione media.
- Regolato – questa classe viene data ai punti che sono regolati in un calcolo di poligonale.
- Normale – viene assegnata ai punti inseriti e copiati.
- Costruzione – questa classe viene data a tutti i punti misurati usando Rilevazione punto veloce, i quali solitamente sono utilizzati nel calcolo di un altro punto.
- Cancellato – questa classe viene data ai punti che sono stati sovrascritti, quando il punto originale aveva la stessa classe di ricerca (o una inferiore) del nuovo punto.

I punti cancellati non vengono visualizzati negli elenchi di punti e non sono utilizzati nei calcoli. Esse però rimangono nel database.

Classe di controllo

La classe di controllo ha la precedenza sulle altre coordinate classi. Può essere impostata solamente dall'utente. Impiegare la classe Controllo per i punti che si vuole abbiano la precedenza sui punti con lo stesso nome presenti nel database dello stesso lavoro. Vedere [Assegnare la classe di controllo ad un punto](#).

NOTE – Non è possibile sovrascrivere con un punto misurato un punto avente la classe Controllo, né impiegare un punto di classe Controllo in un calcolo di posizione media.

Classi di ricerca osservazione

La classe di ricerca dell'osservazione è usata solo per determinare quale osservazione usare quando due osservazioni hanno lo stesso nome.

Le classi di ricerca dell'osservazione sono disposte in una gerarchia discendente come indicato di seguito:

- Angolo ruotato medio (MTA), Normale, Mira all'indietro e Picchettamento
- Costruzione
- Verifica
- Cancellata

Le osservazioni cancellate non vengono visualizzate negli elenchi di punti e non sono usate nei calcoli. Esse però rimangono nel database.

Se vi sono osservazioni multiple dello stesso nome che ha anche una classificazione equivalente (ovvero, normale e osservazione all'indietro sono equivalenti) allora la soluzione migliore è quella che si trova per prima nel database.

NOTE – In una installazione di stazione singola, l'osservazione dell'Angolo ruotato medio è migliore delle altre classi ed è trattata come classificazione equivalente alle altre classificazioni che vengono elencate solo quando le osservazioni vengono visualizzate in installazioni di stazione diverse.

Esempio

Quando si calcola da un offset di linea base, se viene immesso come punto di inizio un punto chiamato "1000", il software ricerca la prima occorrenza del punto "1000", poi cerca nel resto del database qualsiasi punto chiamato "1000", in base alle seguenti regole:

- Se non viene trovato alcun altro punto con questo nome, usa quello che ha per calcolare l'offset.
- Se viene trovato un altro punto "1000", il software confronta le classi dei due punti. Usa il punto "1000" che ha la classificazione più alta. Ricordare che un punto di classe Coordinata (ad esempio inserito) è superiore ad un punto di classe Osservazione.

Se ad esempio erano stati inseriti entrambi i punti e ad uno era stata data una classificazione Normale e all'altro una classificazione Controllo, il software Trimble Access usa il punto della classe Controllo per calcolare l'offset, indipendentemente da quale record la ricerca trova per primo. Se un punto è stato inserito e uno è stato osservato, il software Trimble Access usa il punto inserito.

- Se i punti sono della stessa classe, il software Trimble Access usa il primo. Ad esempio se erano stati inseriti entrambi i punti chiamati "1000" e ad entrambi era stata data una classificazione Normale, viene usato il primo.

Eccezioni alle regole di ricerca per rilevamenti GNSS

Le normali regole di ricerca non vengono impiegate nelle seguenti situazioni:

- In una calibrazione GNSS

La calibrazione ricerca il punto di classe più alta memorizzato sotto forma di coordinate reticolo, il quale diventa poi uno dei due punti impiegati come coppia di punti di calibrazione. Il quale diventa poi uno dei due punti impiegati come coppia di punti di calibrazione. Il software ricerca poi il punto GNSS di classe più alta memorizzato come coordinate **Globale** o come vettore **Globale**. Tale punto viene assunto poi come parte GNSS della coppia di punti impiegati.

- Quando si avvia un rover RTK

Quando si inizia un rilevamento rover, se il punto base di trasmissione si chiama ad esempio "BASE001", scegliendo **Avvio rilevamento** il software ricerca il punto GNSS di classe più alta con quel nome memorizzato come coordinate **Globale**. Se non c'è un punto GNSS memorizzato come coordinate **Globale**, ma esiste "BASE001" memorizzato come coordinate reticolo o locali, il software converte le coordinate reticolo o locali del punto in coordinate **Globale**. Usa la proiezione, la trasformazione datum e la calibrazione corrente per calcolare il punto. Questo viene poi salvato come "BASE001" con coordinate **Globale** e gli viene assegnata una classificazione di classe Verifica, in modo che nei calcoli vengano ancora impiegate le coordinate originali reticolo o locali.

NOTE – Le coordinate **Globale** del punto base nel database sono le coordinate dalle quali sono risolti i vettori GNSS.

Se nel database non c'è alcun punto base, la posizione trasmessa dal ricevitore base viene salvata come un punto di classe normale e viene impiegata come coordinate base.

Eccezioni alle regole di ricerca per i rilevamenti convenzionali

Le normali regole di ricerca non vengono impiegate nelle seguenti situazioni:

- Faccia 1 o Faccia 2 provenienti da un'impostazione stazione e un MTA proveniente da un'altra impostazione stazione

Se si osserva un punto su più di una faccia, l'osservazione F1 e l'osservazione F2 vengono combinate assieme per creare una registrazione MTA. In questa situazione MTA è impiegato per coordinare il punto. Tuttavia, se c'è solo un'osservazione sul punto nella Faccia 1 o nella Faccia 2, proveniente da una precedente impostazione stazione, e successivamente un'impostazione stazione sullo stesso punto (che potrebbe essere la stessa stazione della prima) crea un nuovo MTA, in questo caso l'MTA viene considerato della stessa classe a quella dell'osservazione precedente sulla Faccia 1 o Faccia 2. In questa situazione viene applicata la regola dell'ordine nel database e il primo punto nel database è considerato il punto migliore.

- Le osservazioni che coordinano un punto sono migliori di quelle che non lo coordinano

Un'osservazione di angoli e distanza che coordina il punto è migliore di un'osservazione di soli angoli che non coordina un punto. Questa regola si applica anche quando l'osservazione di soli angoli è precedente nel database e è di una classe superiore, ad esempio MTA.

File collegati e rispettive regole di ricerca

I file delimitati da virgola (*.csv o *.txt) o i file (job, lavoro) possono essere collegati al lavoro corrente per accedere a dati esterni.

Le regole di ricerca di non operano nei file collegati. L'utilizzo dei punti presenti nel lavoro corrente ha **sempre** la preferenza rispetto all'impiego di un punto con lo stesso nome presente nel file collegato, indipendentemente dalla classificazione. Ad esempio, se il punto 1000 nel lavoro corrente ha la classificazione "Come picchettato" e il punto 1000 in un file lavoro collegato ha una classificazione coordinate "Normale", le regole di ricerca daranno la preferenza per la selezione al punto di classe "Come picchettato", non al punto di classe "Normale". Se entrambi i punti sono nel lavoro corrente, allora le regole di ricerca selezionano il punto di classe "Normale".

NOTE - L'utente ora può aggiungere punti all'elenco di picchettamento utilizzando l'opzione **Selezionare da file** anche se il punto del file collegato è già esistente nel lavoro corrente. Quando un punto con lo stesso nome è presente nel lavoro corrente, questo è l'unico modo per picchettare un punto dal file collegato.

Quando in un unico file CSV sono presenti punti con lo stesso nome CSV file, il software utilizza il primo punto.

Quando i punti con lo stesso nome sono presenti in file CSV multipli, il software utilizza il punto del primo file CSV. Il primo file CSV è il primo dell'elenco di selezione file. Per modificare l'ordine dei file CSV, toccare le schede nella parte superiore della schermata di selezione dei file. Se si modifica l'ordine dei file CSV, questo potrebbe modificare l'ordine di selezione dei file.

Quando si accetta la selezione di un file CSV quindi si torna indietro e si selezionano altri file CSV, tutti i file successivi sono allegati alla selezione iniziale, tramite le regole. Questo comporta che la selezione non venga alterata.

Trimble consiglia di non utilizzare file CSV multipli che contengano punti con lo stesso nome .

Trovare il punto migliore nel database

Per trovare il punto con la classificazione più elevata, utilizzare **Gestione punti**. Nel **Gestione punti** il punto di classe più elevata appare sempre nel primo livello della struttura ad albero. Se c'è più di un punto con lo stesso nome, la struttura ad albero ha un secondo livello contenente tutti i punti con nome uguale. Il punto con la classificazione più elevata appare in cima, seguito dagli altri punti con lo stesso nome, secondo l'ordine con il quale sono stati osservati.

Impostazioni tolleranza punti duplicati e sovrascrittura

Le impostazioni tolleranza punti duplicati vengono configurate nello stile di rilevamento. Quando si memorizza un punto, queste impostazioni vengono utilizzate per confrontare le coordinate del punto da memorizzare con quelle dei punti, già presente nel database, avente lo stesso nome. Se le coordinate sono al di fuori delle tolleranze per punto duplicato definite nello stile di rilevamento, appare la finestra di dialogo **Punto duplicato fuori tolleranza**.

NOTE - Questo avvertimento appare solamente se il nuovo punto è fuori tolleranza con il punto originale. Se l'utente ha cambiato i valori di tolleranza, il messaggio potrebbe non apparire. Vedere [Opzioni tolleranza punto duplicato, page 472](#).

Tra le opzioni visualizzate nella finestra di dialogo **Punto duplicato fuori tolleranza**, **Sovrascrivi** e **Media** sono le sole due che potrebbero comportare la "promozione" di un punto e quindi il cambiamento delle coordinate per il punto migliore.

In un rilevamento convenzionale le osservazioni provenienti da un'impostazione stazione per lo stesso punto vengono combinate per creare un record MTA. Non viene visualizzato l'avviso "punto duplicato fuori tolleranza".

Se si salva un'osservazione di faccia 2 per un punto che ha già un'osservazione di faccia 1, l'osservazione di faccia 2 viene controllata per vedere se si trova entro la tolleranza dell'osservazione di faccia 1 e poi viene salvata. Per maggiori informazioni sulle osservazioni di faccia 1 e faccia 2 vedere [Misurare un punto in due facce](#).

Le regole di sovrascrittura

La sovrascrittura cancella punti e comporta un cambiamento delle coordinate del punto migliore. I punti cancellati rimangono nel database ed hanno la classe di ricerca "Cancellato". Vedere [Classe di ricerca](#).

Se l'opzione **Sovrascrivi** non appare nel software, questo significa che una sovrascrittura non comporterà cambiamenti delle coordinate del punto migliore.

Selezionare **Sovrascrivi** per memorizzare il nuovo punto e cancellare tutti i punti esistenti della stessa classe o di classe inferiore.

- Le Osservazioni possono sovrascrivere e perciò cancellare le Osservazioni.
- Le Coordinate possono sovrascrivere e perciò cancellare le Coordinate.
- Le Osservazioni non possono sovrascrivere le Coordinate.
- Le Coordinate non possono sovrascrivere le Osservazioni.

Un'eccezione a queste regole si ha quando si esegue Ruota, Scala o Traslazione. Quando si applica una di queste trasformazioni, le osservazioni originali vengono eliminate e sostituite dai punti traslati.

Questo non significa che ogni osservazione può sovrascrivere tutte le altre osservazioni con lo stesso nome e che ogni coordinata può sovrascrivere tutte le coordinate con lo stesso nome. Si applicano sempre le regole della [Classe di ricerca](#).

Sovrascrivi gli esempi

- Se si misura un punto con un nome che esiste già nel database, si può scegliere di sovrascriverlo quando si salva quello nuovo. Tutte le precedenti Osservazioni con lo stesso nome e con la stessa classe di ricerca (o inferiore) vengono cancellati.

Se fosse esistito un punto memorizzato come Coordinata, allora la sovrascrittura non sarebbe stata un'opzione perché la sovrascrittura delle osservazioni non avrebbe cambiato il punto migliore.

- Se si misura o si inserisce un punto con un nome che esiste già nel database, si può scegliere di sovrascriverlo quando si salva quello nuovo. Tutti i precedenti punti con lo stesso nome memorizzati come Coordinate e con la stessa classe di ricerca (o inferiore) vengono cancellati. I punti con lo stesso nome memorizzati come Osservazioni non sono intaccati.

Memorizza un altro non cambia il punto migliore

Se si misura o si inserisce un punto con un nome che esiste già nel database, si può scegliere di memorizzare entrambi i punti nel database ed entrambi vengono trasferiti con il lavoro. Le regole di ricerca di Trimble Access assicurano che per i calcoli venga usato il punto con la classe più alta. Se ci sono due punti della stessa classe, viene usato il **primo**.

L'esecuzione della media sovrascrive un'altra media

Se si misura un punto e si impiega un nome che esiste già nel lavoro corrente, si può scegliere di effettuare la media di tutti i punti con quel nome. Per memorizzare l'osservazione e una coordinata reticolo mediata, selezionare **Media**. Dove è già stata memorizzata una posizione mediata avente lo stesso nome, la nuova posizione sovrascrive la posizione mediata esistente. I punti mediati hanno una classificazione coordinate. Le coordinate hanno una classificazione superiore rispetto alle osservazioni, perciò la posizione mediata memorizzata ha la precedenza su qualsiasi osservazione. Quando il punto è entro la tolleranza si può anche scegliere la Media automatica. Vedere [Tolleranze medie automatiche, page 472](#).

Assegnare la classe di controllo ad un punto

La classe Controllo è la classificazione più alta che si può dare ad un punto. Un punto di alta precisione che viene usato come standard fisso in un lavoro può essere un punto di controllo.

Se si specifica la classe di ricerca Controllo quando si inseriscono le coordinate per un punto, si può essere certi che tali coordinate non cambieranno fino a che non si inserisce un altro punto con lo stesso nome e la stessa classe di ricerca (controllo) e si sceglie di sovrascrivere il primo punto.


Il software Trimble Access non eleva mai alla classe Controllo i punti misurati. Questo perché i punti misurati hanno errori di misurazione e possono cambiare od essere misurati di nuovo durante il corso del lavoro. Se il punto inserito "CONTROL29" è della classe Controllo, non si vuole che le coordinate di tale punto cambino. Un punto di classe Controllo viene tenuto fisso per il lavoro.

Il software Trimble Access può misurare punti di controllo – punti di controllo **osservati** – ma non assegna loro la classificazione Controllo. Questo perché nella calibrazione il punto misurato ha spesso lo stesso nome

del punto di controllo inserito. Ciò rende più facile impostare la calibrazione. Rende anche più facile gestire i propri dati, ad esempio se si sa che tutti i riferimenti al punto "CONTROL29" sul suolo sono anche riferimenti al punto "CONTROL29" nel database.

Memorizzazione e classificazione punto

Il modo con il quale l'utente registra un punto determina come esso viene memorizzato nel software Trimble Access. I punti sono memorizzati come vettori o come posizioni. Ad esempio i punti RTK ed i punti osservati convenzionalmente vengono memorizzati come vettori, mentre i punti inseriti, i punti differenziali in tempo reale e i punti postelaborati sono memorizzati come posizioni.

Per esaminare i dettagli su un punto memorizzato, toccare  e selezionare **Dati lavoro / Esamina lavoro**. Un record di un punto contiene informazioni sul punto, come il nome, il codice, il metodo, le coordinate e il nome del file di dati GNSS. Il campo **Metodo** descrive come è stato creato il punto.

Le coordinate sono espresse come coordinate Globale, locali, o coordinate reticolo/griglia, a seconda dell'impostazione nel campo **Vista coordinate**.

Per cambiare un'impostazione Vista coordinate, effettuare una delle seguenti operazioni:

- Dal menu **Dati lavoro**, toccare **Esamina lavoro**. Aprire la registrazione punto e poi toccare **Opzioni**.
- Dal menu **Inserire**, toccare **Punti** e poi toccare **Opzioni**.

NOTE - Definire una trasformazione datum e/o una proiezione se si vogliono visualizzare coordinate locali o reticolo per un punto GNSS. In alternativa, calibrare il lavoro.

Ciascun record di punto usa l'altezza antenna fornita nel precedente record di altezza antenna. Da questa il software genera un'altezza dal suolo (quota) per il punto.

La tabella seguente mostra come il punto viene salvato nel campo **Come memorizzato**.

Valore	In che forma il punto è memorizzato
Griglia	Coordinate reticolo
Locale	Coordinate geodetiche locali
Globale	Visualizza come coordinate L, L, H nel Datum di riferimento Globale al Epoca di riferimento Globale .
ECEF (Globale)	Visualizza come coordinate Earth-Centered, Earth-Fixed X, Y, Z nel Datum di riferimento Globale al Epoca di riferimento Globale
Delta ECEF	Visualizza come un vettore terrestre, fisso X, Y, Z nel Datum di riferimento Globale al Epoca di riferimento Globale .
Polare	Azimut, distanza orizzontale e distanza verticale. Questo è un vettore.
A.Or. A.Ver. Dist.	Una lettura cerchio azimutale, una lettura cerchio zenitale (un angolo zenitale) e

Valore	In che forma il punto è memorizzato
Incl.	una distanza inclinata. Questo è un vettore.
A.Or. A.Ver.	Una lettura cerchio azimutale, una lettura cerchio zenitale (un angolo zenitale) e una distanza inclinata con nessuna correzione applicata. Questo è un vettore.
Mag.Az VA SD	Un azimut magnetico, un angolo (zenitale) verticale e una distanza inclinata, vettore.
MHA MVA MSD	Un angolo orizzontale medio ottenuto dalla lettura all'indietro, un angolo verticale medio (un angolo zenitale) e distanza inclinata media. Questo è un vettore.
USNG/MGRS	stringa USNG/MGRS e quota

Leggere il campo **Come memorizzato** insieme al campo **Metodo**.

Il **Datum di riferimento Globale** e **Epoca di riferimento Globale** sono mostrate nella schermata **Seleziona sistema di coordinate** delle proprietà del lavoro. Vedere [Sistema di coordinate, page 89](#).

Per i punti calcolati impiegando **Cogo / Calcola punto**, si può scegliere il modo di memorizzazione. Le opzioni disponibili dipendono dal sistema di coordinate selezionato e dal tipo di osservazione usato nel calcolo del punto.

NOTE – I punti memorizzati come vettori vengono aggiornati se la calibrazione o il sistema di coordinate del lavoro cambia, oppure se viene modificata l'altezza antenna di uno dei punti sorgente. I punti memorizzati come coordinate Globale (ad esempio un punto di offset calcolato usando il metodo **Da una linea di base**) non sono aggiornati.

Per i punti GNSS, sono memorizzati dei record Controllo Qualità (QC) alla fine del record punto.

Classificazione punto

Quando i punti sono memorizzati, hanno una o due classificazioni:

- I punti che sono stati misurati usando il GNSS hanno una classe di osservazione e una classe di ricerca.
- I punti che sono stati inseriti, calcolati o misurati con uno strumento convenzionale o un telemetro laser hanno solamente una classe di ricerca.

Classe di osservazione

La tabella seguente elenca le classi di osservazione e le soluzioni risultanti.

Classe di osservazione	Risultato
RTK	Una soluzione cinematica in tempo reale.
L1 Fissa	Una soluzione cinematica in tempo reale L1 fissa.
L1 Mobile	Una soluzione cinematica in tempo reale L1 mobile.
L1 Codice	Una soluzione differenziale in tempo reale L1 codice.
Autonoma	Una soluzione postelaborata.
RTKxFill	Una soluzione cinematica in tempo reale che utilizza xFill.
SBAS	Una posizione che è stata corretta differenzialmente usando segnali SBAS.
Rete RTK	Una soluzione cinematica in tempo reale che utilizza una rete RTK.
RTX	Una posizione che è stata generata dal servizio correzioni Trimble Centerpoint RTX.
WA Fissa	Una soluzione fissa che utilizza elaborazione wide-area.
WA Mobile	Una soluzione float che utilizza elaborazione wide-area.
OmniSTAR HP	Una soluzione ad alta precisione corretta OmniSTAR (HP/XP/G2)
OmniSTAR VBS	Una posizione corretta differenzialmente OmniSTAR VBS.

NOTE - Per rilevamenti post elaborati, la classe di osservazione è autonoma e non è registrata alcuna precisione.

Classe di ricerca

Quando un punto viene misurato, inserito o calcolato gli viene applicata una classe di ricerca. Questa è utilizzata dal software quando sono necessari i dettagli di un punto per il picchettamento o i calcoli (ad esempio per calcoli Cogo). Vedere [Regole di ricerca nel database](#).

Impostazioni vista coordinate

È possibile modificare le impostazioni **Vista coordinate** durante la visualizzazione di un punto nella schermata **Esamina lavoro** o **Gestione punti** o quando si inserisce un punto.

Opzioni aggiuntive vista coordinate

Opzione	Descrizione
Globale	Visualizza come coordinate L, L, H nel Datum di riferimento Globale al Epoca di riferimento Globale .
Locale	Visualizzazione come latitudine ellissoidale, longitudine ed altezza.
Griglia	Visualizzazione come direzione Nord, direzione Est ed elevazione.
Reticolo (locale)	Visualizzazione come direzione Nord, direzione Est ed elevazione in relazione a una trasformazione.
ECEF (Globale)	Visualizza come coordinate Earth-Centered, Earth-Fixed X, Y, Z nel Datum di riferimento Globale al Epoca di riferimento Globale
ITRF 2020	Visualizzare le coordinate X, Y, Ze T (tempo/epoca di misurazione) nel ITRF 2020 sistema di riferimento.
Stazione ed offset	Visualizzazione come stazione, offset, distanza verticale relativa ad una linea, arco, polilinea, allineamento, strada o tunnel.
Az A. Ver. Dist. Incl.	Visualizzazione come azimuth, angolo verticale e distanza inclinata.
A.Or. A.Ver.	Visualizzazione come angolo orizzontale, angolo verticale e distanza pendenza.
Az D.Or. D.Ver.	Visualizzazione come azimuth, distanza orizzontale e distanza verticale.
A Or D Or DV	Visualizzazione come angolo orizzontale, distanza orizzontale e distanza verticale.
Reticolo Δ	Visualizzazione come differenze in direzione nord, direzione est e elevazione dal punto strumento.
USNG/MGRS	Visualizza come stringa USNG/MGRS (basata su ellissoide locale) ed elevazione.

NOTE -

- Il **Datum di riferimento Globale** e **Epoca di riferimento Globale** sono mostrate nella schermata **Seleziona sistema di coordinate** delle proprietà del lavoro. Vedere [Sistema di coordinate, page 89](#).
- Quando si inserisce un punto vengono visualizzate anche le coordinate griglia calcolate per tutte le opzioni, eccetto **Griglia** o **Griglia (locale)**. Per selezionare **Reticolo (locale)**, l'opzione **Geodetico avanzato** deve essere abilitata nella schermata **Impostazioni cogo**.

Valori coordinate nulli.

Se, quando si visualizza un punto, il valore coordinata risulta **?**, può essersi verificata una delle seguenti situazioni:

- Il punto può essere stato salvato come un punto GNSS, ma con il campo **Vista coordinate** impostato su **Locale** o **Reticolo** ed una trasformazione datum e una proiezione non definite. Per correggere ciò cambiare l'impostazione **Vista coordinate** in **Globale**, definire una trasformazione datum e/o una proiezione, oppure calibrare il lavoro.
- Il punto potrebbe essere memorizzato come un punto **Reticolo (locale)** e con il campo **Vista coordinate** impostato su **Reticolo**, ma non viene definita alcuna trasformazione per convertire **Reticolo (locale)** in **Reticolo**.
- Il punto può essere stato salvato come un vettore polare da un punto che è stato cancellato. Per correggere ciò, ripristinare il punto.
- In un rilevamento 2D, può essere stata definita una proiezione con l'altezza del progetto avente valore nullo. Per correggere ciò, impostare l' **Altezza del progetto** in modo da approssimare la quota del sito.

Visualizzare coordinate Reticolo (locali)

NOTE - Per selezionare **Reticolo (locale)**, l'opzione **Geodetico avanzato** deve essere abilitata nella schermata **Impostazioni cogo**.

1. In **Gestione punti** o **Esamina lavoro**, toccare **Visualizzazione** e selezionare **Reticolo (locale)**.
2. Per selezionare la trasformazione reticolo (locale) per la visualizzazione delle coordinate o per creare una trasformazione, selezionare **Opzioni**.
3. Adottare uno dei seguenti metodi:
 - Per visualizzare i valori reticolo (locale) originali, selezionare **Visualizzare reticolo locale originale** e poi toccare **Accetta**.
 - Per creare una nuova trasformazione di visualizzazione, selezionare **Creare nuova trasformazione**. Scegliere **Avanti** e completare i passi richiesti. Vedere [Trasformazioni, page 289](#).

- Per selezionare una trasformazione di visualizzazione esistente, selezionare **Selezionare trasformazione**. Selezionare la trasformazione di visualizzazione dall'elenco. Toccare **Accetta**.

NOTE -

- L'input di trasformazione trasforma un punto dalle coordinate reticolo (locale) originali inserite alle coordinate reticolo del database.
- La trasformazione di 'visualizzazione' trasforma un punto, indipendentemente da come è stato memorizzato, dalle coordinate reticolo del database alla visualizzazione delle coordinate reticolo (locale) calcolate.
- Quando si visualizza il reticolo (locale) originale, i punti non memorizzati come reticolo (locale) vengono visualizzati come Nord nullo (locale), Est (locale) e Elevazione (locale).
- Quando si seleziona trasformazione di visualizzazione, tutti i punti reticolo del database vengono visualizzati utilizzando la trasformazione di visualizzazione corrente. Se la trasformazione di visualizzazione è diversa dalla trasformazione normale, le coordinate reticolo (locale) calcolate sono diverse dalle coordinate reticolo (locale) originali immesse. Per visualizzare le coordinate Reticolo (locale), impostare la **Vista coordinate su Come memorizzati.Trasformazione (come memorizzati)** viene visualizzato quando si esamina il Reticolo (locale) e la **Vista coordinate** è impostata su **Come memorizzati.Trasformazione (display)** viene visualizzato quando si esamina Reticolo (locale) e la **Vista coordinate** è impostata su **Reticolo (locale)**.
- Un punto inserito come punto reticolo (locale) viene memorizzato nel suo formato originale per il lavoro come un punto reticolo (locale). In genere, l'input di trasformazione per trasformare il punto in un punto reticolo del database viene assegnato quando si inserisce il punto, ma è possibile creare la trasformazione successivamente e poi assegnarla ai punti utilizzando **Gestione punti**.

Per vedere le coordinate come stazione e offset

Per visualizzare i punti in base a stazione e offset relativi a un' elemento quale linea, arco, polilinea, allineamento, tunnel o strada:

1. Toccare **☰** e selezionare **Dati lavoro / Gestione punti**.
2. Toccare **Visualizza** e quindi selezionare **Stazione e offset**.
3. Toccare **Opzioni**.
4. Selezionare il **tipo** e il nome dell'elemento. Se si seleziona **Strada** nel campo **Tipo**, è necessario selezionare il **Formato strada** prima di selezionare il **Nome strada**.
5. Toccare **Accetta**.


Se la **Vista coordinate** è impostata su **Stazione e offset** in riferimento ad una strada, un tunnel o un allineamento, in questo caso la stazione e l'offset del punto sono relativi al punto intersezione di due elementi di allineamento orizzontale quando:

- l'allineamento orizzontale include elementi consecutivi che non sono tangenti;
- il punto va oltre la fine del punto tangente dell'elemento prossimo ma si trova prima dell'inizio del punto tangente dell'elemento successivo, e
- il punto si trova **fuori** dall'allineamento orizzontale.

L'eccezione a questo comportamento si verifica se la distanza dal punto al punto intersezione è maggiore della distanza dal punto ad un altro elemento dell'allineamento orizzontale. In questo caso, la stazione e l'offset del punto sono relativi all'elemento più vicino.

Se il punto si trova **dentro** l'allineamento orizzontale, in questo caso la stazione o l'offset sono relativi all'elemento orizzontale più vicino.


Se il punto si trova prima dell'inizio dell'allineamento orizzontale oppure oltre la fine dello stesso, in questo caso la stazione e l'offset sono nulli.

Per cambiare il termine utilizzato per le distanze nel software a **Chainage** invece del predefinito **Stazione**, toccare  e selezionare **Impostazioni / Lingua**.


Esportare i dati dal lavoro

Le opzioni mostrate nella schermata **Esporta** sono specifiche per il formato file di esportazione selezionato.

Esportare dati dal lavoro

1. Toccare  e selezionare **Lavoro**.
2. Nella schermata **Lavori**, selezionare il lavoro da cui esportare i dati.
3. Toccare **Esporta**. Appare la schermata **Esportare**.
4. Nel campo **Formato file** selezionare il tipo di file da creare. Per informazioni sulle opzioni specifiche per il formato di esportazione file selezionato, vedere [Opzioni specifiche per il formato file, page 830](#) in basso.
5. Se necessario, modificare il nome file. Come impostazione predefinita il campo **Nome file** mostra il nome del lavoro corrente e l'estensione file è l'estensione del file per il tipo selezionato.

Per impostazione predefinita il file verrà esportato nella cartella dove è memorizzato il lavoro corrente. Per esportare il file in una **cartella diversa**, vedere [Esportare file in una cartella che non è la cartella di lavoro corrente, page 833](#) sotto.

TIP – Se in precedenza si è selezionata una cartella di esportazione ma si desidera che il software ritorni alla posizione di esportazione predefinita, toccare  e selezionare la cartella in cui è memorizzato il lavoro corrente.

6. Per visualizzare automaticamente il file dopo averlo creato, selezionare la casella di controllo **Visualizza file creato**.

7. Se si seleziona il formato file **Delimitato da virgola (*.CSV, *.TXT)** viene visualizzata la schermata **Seleziona punti**. Scegliere il metodo per selezionare i punti e poi selezionarli. Vedere [Selezionare punti](#).
8. Toccare **Accetta**.

Opzioni specifiche per il formato file

Le opzioni mostrate nella schermata **Esporta** sono specifiche per il formato file di esportazione selezionato.

Delimitato da virgola (*.CSV, *.TXT)

1. Selezionare un campo per ogni valore. Per escludere un valore dal file esportato, selezionare **Non utilizzato**.
2. Dall'elenco **Delimitatore** di campo selezionare il carattere (virgola, punto e virgola, due punti, spazio o tabulazione) che separa i dati nel file in campi distinti.
3. Quando si tocca **Accetta**, è possibile selezionare i punti da esportare. Vedere [Selezionare punti](#).
Per riordinare i punti selezionati da un elenco o dalla mappa, toccare la colonna **Nome** nell'elenco **Punti da esportare**.

DXF

1. Selezionare il **formato file DXF**, i tipi di elemento da esportare e il numero di **Decimali per i valori attributo elevazione**.
2. Nel campo **Simboli** selezionare il tipo di simboli usati per rappresentare i dati nel file DXF.
 - Selezionare **simboli punto** per:
Mostra tutti i punti con un simbolo punto uniforme.
Mostrare gli elementi linea e poligono utilizzando lo **stile semplice pieno o tratteggiato per la linea campo** dalla Libreria caratteristiche.
 - Selezionare **Simboli caratteristica** per:
 - Mostrare i punti utilizzando il metodo utilizzato per creare il punto. Ad esempio, per i punti topografici, i punti di controllo, i punti inseriti e i punti Come picchettato vengono utilizzati diversi simboli.
 - Mostrare gli elementi linea e poligono utilizzando lo **stile semplice pieno o tratteggiato per la linea campo** dalla Libreria caratteristiche.
 - Selezionare i **simboli della libreria di caratteristiche** per:
 - Mostrare i punti usando il simbolo definito per i punti dello stesso codice caratteristica nel file libreria caratteristiche (FXL). I punti che non hanno un simbolo caratteristica

associato vengono visualizzati come un piccolo cerchio.

- Mostra linee caratteristiche e poligono utilizzando lo **stile linea** personalizzato dalla Libreria caratteristiche.

Per ogni attributo di testo vengono creati layer separati, ad esempio nomi di punti, codici e elevazioni. Quando si esporta su DXF con il campo **Simboli** impostato su **Simboli libreria di caratteristiche**, viene creato un layer separato per ogni attributo di testo per codice elemento.

I nomi punto, i codici, le elevazioni e gli attributi aggiuntivi associati ai blocchi inseriti sono abilitati per impostazione predefinita per la visualizzazione nei file DXF.

Shapefile ESRI

Impostare le **Coordinate** su **Reticolo** (direzione nord/direzione est/elevazione) o **Coordinate Lat/Long** (latitudine, longitudine, altezza locali).

Coordinate reticolo (locali)

Selezionare se effettuare l'output delle coordinate reticolo (locale) originali inserite o delle coordinate reticolo (locale) visualizzate calcolate.

NOTE - Le coordinate reticolo (locale) vengono ricavate prendendo le coordinate reticolo digitate oppure calcolate e applicandole alla trasformazione di visualizzazione. Impostare la trasformazione di visualizzazione desiderata **prima** di esportare il file. Per fare questo in **Esamina lavoro**, selezionare un punto, passare a **Opzioni**, impostare la **Vista coordinate** su **Reticolo (locale)** e quindi selezionare una **Trasformazione per visualizzazione reticolo (locale)**.

LandXML

Selezionare i tipi di elemento da esportare. Le opzioni includono punti, linework codificate in base alle caratteristiche e linework del database.

Selezionare la casella di spunta **Formato compatibile Bentley** per poter visualizzare le linework nel software Bentley Open Road Design.

Gli attributi associati ai punti e alla linea di lavoro vengono esportati nel file LandXML.

Gli attributi registrati come **featureRef** trovati in un elemento **CgPoint** possono anche essere esaminati.

Nuvola punti LAS

NOTE - Quando si seleziona l'opzione di esportazione della **nuvola di punti LAS**, vengono esportate solo le nuvole di punti di scansione SX10 o SX12 e le regioni che sono **attualmente visualizzate nella mappa**.

Per includere o escludere alcune regioni o nuvole di punti, selezionare o deselezionare le scansioni o le regioni nella scheda **Scansioni** di **Gestore strati**. L'opzione di esportazione **nuvola di punti LAS** è disponibile solo quando l'opzione **Esportazione LAS** del software Trimble Access è concessa in licenza al controller. Per acquistare una licenza per l'opzione **Esportazione LAS**, contattare il proprio distributore TrimbleTrimble.

Rapporto picchettamento

Specificare le tolleranze di picchettamento accettabili nei campi **Tolleranza orizzontale picchettamento** e **Tolleranza verticale di picchettamento**.

Ogni delta di picchettamento maggiore delle tolleranze definite appare a colori nel rapporto generato.

Rapporto Ispezione superficie

Inserire la **descrizione rapporto** che apparirà vicino alla parte superiore del rapporto.

NOTE - Il **Ispezione superficie rapporto** è disponibile solo come file PDF.

Rapporto rilevamento

Selezionare se generare un rapporto dettagliato e il formato per il rapporto dei delta GNSS.

Rapporto poligonale

Specificare il limite dei delta della poligonale. I valori che superano questo limite sono evidenziati nel rapporto generato.


JobXML

Selezionare il numero di versione appropriato.

Utility Survey DXF

Configurare le opzioni per creare linee e generare testo.

Esportare file in una cartella che non è la cartella di lavoro corrente


Per impostazione predefinita il file verrà esportato nella cartella dove è memorizzato il lavoro corrente. Per esportare il file in una **cartella diversa**, toccare  per sfogliare e selezionare la cartella:

- Se si crea o si seleziona una cartella nella cartella di lavoro corrente, in questo caso per le successive esportazioni da qualsiasi lavoro il software creerà o selezionerà una cartella con quel nome in qualsiasi cartella di lavoro al momento dell'esportazione. Ad esempio, se si crea una cartella chiamata "Esportazioni" nella cartella di lavoro corrente, per le successive esportazioni il software metterà le esportazioni in una cartella chiamata "Esportazioni" nella cartella di lavoro corrente al momento dell'esportazione.

Per modificare questo comportamento, selezionare una cartella al di fuori della struttura della cartella di progetto Trimble Access o la cartella di lavoro corrente per ripristinare il software nella posizione predefinita.

- Se si seleziona una cartella al di fuori della struttura della cartella di progetto Trimble Access, come un'unità di rete o un'unità USB, il software continuerà ad esportare i file nella stessa cartella designata fino a quando non si seleziona una cartella diversa.

Per i controller Trimble con Android, le unità USB devono essere formattate nel formato FAT32.

Se il controller esegue Android, potrebbe essere richiesto di fornire a Trimble Access autorizzazioni di lettura e scrittura per l'unità USB. Quando si tocca **Si**, viene visualizzata la schermata di selezione della cartella di Android. Toccare  nella schermata, andare all'unità USB e toccare **[SELEZIONA]** o **[Utilizza questa cartella]**. L'unità USB ora appare nella Trimble Access schermata **Seleziona cartella**. Se non appare il messaggio **rilevata unità USB** o se il messaggio è stato scartato, toccare il tasto software **Seleziona unità USB** una volta che il dispositivo USB è connesso. Notare che per il rilevamento dell'unità USB possono essere necessari fino a 30 secondi.

Formato file esportazione

I dati possono essere esportati in file leggibili da macchine per essere utilizzati in altre applicazioni software, o come rapporti leggibili dall'uomo in formato Word o HTML.

Impiegare tali file per verificare i dati sul campo o per produrre resoconti che dal campo possono essere inviati al cliente o all'ufficio, per essere ulteriormente elaborati con il software dell'ufficio.

Formato file predefiniti

I formati di esportazione predefiniti disponibili nel controller comprendono:

- Controlla rapporto misurazione
- CSV Globale Punti lat.-long.
- CSV con attributi
- DXF
- Shapefile ESRI

- GDM area
- GDM job
- Coordinate reticolo (locali)
- Rapporto rotazioni ISO
- JobXML
- Nuvola punti LAS

NOTE - L'opzione di esportazione della **nuvola di punti LAS** è disponibile solo quando l'opzione di **Esportazione LAS** del software Trimble Access è concessa in licenza al controller. Per acquistare una licenza per l'opzione **Esportazione LAS**, contattare il proprio distributore Trimble.

- Coordinate reticolo locali
- Da localizzatore a CSV
- Da localizzatore a Excel
- Coordinate M5
- Rapporto picchettamento strada-linea-arco
- SC Exchange
- SDR33 DC
- Rapporto picchettamento
- Rapporto Ispezione superficie
- Rapporto rilevamento
- Rapporto regolazione traversa
- Rapporto delta traversa
- Trimble DC v10.7
- Utility Survey DXF
- Rapporto calcolo volume

File delimitati da virgola CSV o TXT

Se è selezionata l'opzione Delimitato da virgola (*.CSV, *.TXT), si possono selezionare i punti e specificare il formato dei dati che si ricevono. Appaiono cinque campi: **Nome punto**, **Codice punto**, **Direzione nord**, **Direzione est** e **Elevazione**. Se i [campi descrizione](#) sono attivati per il lavoro, vi sono due campi aggiuntivi da configurare. Per escludere un valore dal file esportato, selezionare **Non utilizzato**.

Quando si tocca **Accetta**, è possibile selezionare i punti da esportare. Vedere [Selezionare punti](#).

Esporta file posizione file modello

I formati file esportazione predefiniti vengono definiti dai file di definizione del foglio di stile XSLT (*.xsl). Di solito si trovano nella cartella **Trimble Data\System Files**.

Le definizioni dei fogli di stile predefiniti sono fornite in inglese. I file del foglio di stile tradotti vengono normalmente memorizzati nella cartella della lingua appropriata

La posizione della cartella dipende dal sistema operativo del controller:

- Windows: **C:\Program Files\Trimble\Topografia Generale\Languages\<language>**
- Android: **<Nome Dispositivo>\Trimble Data\Languages\<language>**

Sono disponibili per lo scaricamento formati predefiniti aggiuntivi

I fogli di stile per l'esportazione in altri formati possono essere scaricati dalla [pagina Fogli di stile](#) di Portale guida Trimble Access.

Copiare i fogli di stile scaricati nella cartella **C:\ProgramData\Trimble\Trimble Data\System Files** del controller.

Se le profondità sono state misurate utilizzando un ecoscandaglio, è possibile scaricare anche i seguenti fogli di stile per generare i rapporti con l'applicazione delle profondità:

- **Comma Delimited with elevation and depths.xml**
- **Comma Delimited with depth applied.xml**

Per ulteriori informazioni, vedere [Generare rapporti che includono profondità](#).

Formati di esportazione personalizzati

E' possibile modificare un formato predefinito per adattarlo ad esigenze specifiche, oppure utilizzarlo per creare un formato personalizzato di esportazione completamente nuovo.

E' possibile utilizzare un qualsiasi editor di testi, come Blocco Microsoft Notepad, per effettuare piccole modifiche ai formati predefiniti.

La modifica di un formato predefinito offre i vantaggi seguenti:

- è possibile visualizzare le informazioni importanti all'inizio.
- È possibile ordinare i dati in modo da adattati alle proprie necessità.
- È possibile rimuovere le informazioni non necessarie.
- È possibile calcolare dati aggiuntivi per la visualizzazione, ad esempio, tramite l'applicazione di offset di costruzione ai valori riportati.
- L'elevazione del punto progetto può essere modificata al termine della misurazione del picchettamento.
- È possibile definire e modificare fino a 10 elevazioni progetto aggiuntive con singoli valori di offset verticale, con la registrazione dei valori di sterro/riporto per ogni elevazione aggiuntiva
- La dimensione e il colore del font possono essere modificati per adattarsi alle proprie esigenze

NOTE – Trimble consiglia di salvare qualsiasi modifica ai file XSLT con un nuovo nome. Se si mantiene il file originale, i file predefiniti XSLT saranno sostituiti quando si aggiorna il controller e ogni modifica effettuata sarà persa.

Creare un nuovo formato personalizzato

Per creare un formato personalizzato completamente nuovo è necessario possedere conoscenze base di programmazione per modificare i file XSLT. I file di definizione dei fogli di stile XSLT sono file di formato XML. I fogli di stile devono essere creati secondo gli standard XSLT, come definito dal Consorzio per il World Wide Web Consortium (W3C). Per ulteriori dettagli, andare su w3.org.

Non è possibile modificare o creare facilmente un foglio di stile nel controller. Per riuscire a sviluppare nuove definizioni dei fogli di stile lavorare su un computer dell'ufficio impiegando un appropriato programma di utility per file XML.

Trimble Access versione 2021.00 e successive supporta i fogli di stile che utilizzano i seguenti moduli EXSLT:

- **Math:** funzioni matematiche in genere definite per utilizzare lo spazio dei nomi math:
- **Date:** funzioni di data e ora in genere definite per utilizzare la funzione Math: namespace (ad eccezione di date:format-date, date:parse-date e date:sum)
- **sets:** funzioni che consentono di definire le manipolazioni impostate in genere per utilizzare lo spazio dei nomi set:
- **strings:** funzioni che consentono la manipolazione delle stringhe in genere definite per utilizzare lo spazio dei nomi set:
- **functions:** funzioni che permettono agli utenti di definire le proprie funzioni da usare all'interno di XSLT (ad eccezione di func:script)

NOTE – I fogli di stile che utilizzano queste estensioni EXSLT possono essere utilizzati in Trimble Access, ma non funzionano con successo nell'utilità File and Report Generator in quanto tale utilità si basa esclusivamente sulla funzionalità del foglio di stile disponibile nel sistema operativo Windows.

Requisiti

Per sviluppare propri fogli di stile XSLT occorre:

- Un computer in ufficio.
- Conoscenze base di programmazione.
- Un programma di utility per file XML con buone funzionalità di debug.
- Una definizione di schema file JobXML che fornisca i dettagli del formato JobXML necessario per creare un nuovo foglio di stile XSLT. C'è un collegamento alla posizione dello schema nella parte superiore di ogni file JobXML.
- Un file Job/JobXML contenente i dati di origine.

Alcuni rapporti personalizzati possono essere generati utilizzando Trimble Access sul controller, mentre altri possono essere generati utilizzando **l'utilityFile and Report Generator**, che può essere scaricata dalla [pagina Software e utilità](#) di Portale guida Trimble Access.

Processo di creazione del foglio di stile personalizzato

Le operazioni fondamentali sono:

1. Procurarsi un file lavoro o un file JobXML dal Controller.
2. Creare il nuovo formato utilizzando un foglio di stile XSLT predefinito come punto di partenza e lo schema JobXML come guida.
3. Per creare il nuovo file personalizzato utilizzare l'utility File and Report Generator per applicare il foglio di stile XSLT al file lavoro o JobXML. Per ulteriori informazioni sull'utilizzo di questa utility, fare riferimento alla **Guida in linea di File and Report Generator**.
4. Per creare i file personalizzati nel controller, copiare il file nella cartella **System Files** presente nel controller.

Lavorare con file media

I file media si riferiscono ai file immagine aggiunti al lavoro nei seguenti modi:

- Immagini caricate come file
- Immagini acquisite usando la fotocamera interna del controller
- Istantanee create utilizzando le funzioni **Istantanea** o **Istantanea su misurazione** quando collegate ad una strumentazione con tecnologia Trimble VISION
- Istantanea dello schermo creata toccando  nella schermata **Mappa**

I file media possono essere collegati a un lavoro o a un punto all'interno del lavoro. Vedere [File media, page 129](#).

Se si utilizza una libreria di caratteristiche che utilizza attributi file media, è possibile catturare un'immagine e collegarla all'attributo appropriato. Vedere [Collegare un'immagine a un attributo, page 677](#).

Aggiungere informazioni aggiuntive alle immagini

Se necessario, è possibile:

- Aggiungere meta-dati di identificazione geografica alle immagini (conosciuto come geotagging).
I metadati includono le coordinate di posizione, scritte nell'intestazione EXIF dell'immagine (EXIF= EXchangeable Image File format, Formato file di immagine scambiabile). L'immagine geotaggata può essere utilizzata in software per l'ufficio come Trimble Business Center. Ciò richiede che il lavoro disponga di un sistema di coordinate.

- Si possono aggiungere linee, poligoni o aggiungere del testo ad ogni immagine disegnandola. Vedere [Per disegnare un'immagine, page 840](#).
- Si possono aggiungere un pannello informazioni e i reticoli delle posizioni misurate alle foto scattate nella schermata **Istantanea** o **Istantanea su misurazione**. Vedere [Video strumento, page 204](#).

Memorizzazione immagini

Per impostazione predefinita le immagini scattate usando la fotocamera integrata o uno strumento Trimble vengono di solito salvate nella cartella **<nome lavoro> Files**. Salvare immagini nella cartella **<nome lavoro> Files** corrente facilita il caricamento automatico nel cloud con il lavoro e permette il collegamento delle immagini ad un lavoro, ad un punto o a un attributo di un punto. Quando si [acquisisce un'immagine usando la fotocamera integrata del controller](#) all'interno del software Trimble Access, il nome del file immagine viene inserito automaticamente nel campo **Attributo nome file** quando l'immagine viene salvata nella cartella **<nome lavoro> Files**.

NOTE – Se il controller è un dispositivo con Android, è **necessario** aprire l'applicazione della fotocamera del controller dall'interno del software Trimble Access per far sì che Trimble Access possa essere in grado di rilevare quando un'immagine viene salvata nella cartella **Immagini**. Se l'applicazione della fotocamera è già stata aperta, chiuderla e aprirla dall'interno di Trimble Access.

Modificare il file immagine collegato a un punto o ad un attributo

1. È possibile modificare il file immagine collegato a un attributo nella schermata **Esamina lavoro** o **Gestione punti**:
 - Nella schermata **Esamina lavoro**, selezionare il punto che si desidera modificare e toccare **Modifica**.
 - Nella schermata **Gestione punti**, selezionare il punto che si desidera modificare e toccare **Dettagli**.
2. Nella schermata **Gestione punti**, selezionare il punto che si desidera modificare e toccare **Dettagli**.
3. Se l'immagine è collegata ad un attributo, toccare **Attrib**. Se l'immagine è collegata al punto, toccare **File media**. (In modalità verticale, scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software per visualizzare il tasto software **File media**.)
4. Nel campo nome file foto toccare **►** e toccare **Seleziona file**. Andare alla posizione del file che si desidera collegare e selezionarlo.

Il nome dell'immagine viene visualizzato nel campo nome file foto.

TIP – Per facilitare il caricamento automatico delle immagini nella nuvola con il lavoro, l'immagine deve essere posizionata nella cartella **<nome lavoro> Files** corrente.

5. Toccare **Memorizza**.

Geotag immagini

Il geotagging viene assegnato alle immagini JPG collegate come attributo file, immagine o file media a un punto.

Quando le immagini vengono geotaggate, le proprietà del file includono le coordinate GPS di dove è stata acquisita l'immagine, una marcatura temporale che mostra quando l'immagine è stata acquisita e altre informazioni rilevanti, inclusi ID punto come descrizione immagine e nome utente (se applicabile).

Per visualizzare le informazioni di geotagging, selezionare l'immagine in esplora file sul dispositivo e visualizzare le **Proprietà** o i **Dettagli** del file.

NOTE - Non è possibile rimuovere le informazioni di geotagging da un'immagine.

Per utilizzare le informazioni posizione dallo strumento collegato

1. Toccare **☰** e selezionare **Lavoro**. Il lavoro corrente è già selezionato.
2. Toccare **Proprietà**.
3. Toccare **File media**.
4. Nel campo **Collega a** selezionare **Punto precedente**, **Punto successivo**, o **Nome punto**.
5. Selezionare **Immagini geotag**.
6. Toccare **Accetta**.

In alternativa, durante la cattura delle immagini da collegare agli attributi, nella schermata inserimento attributi, toccare **Opzioni** e selezionare **Immagini geotag**.

Per utilizzare le informazioni posizione GPS nel controller

1. Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Fotocamera**. Si apre la telecamera sul controller.
2. Per passare alla fotocamera sul retro, toccare l'icona **Cambia fotocamera** in alto a sinistra.
3. Toccare l'icona del **Opzioni**.
4. Cliccare **Scegliere se la fotocamera può utilizzare le informazioni posizione**.
5. Cliccare **Sì** per cambiare applicazioni.
6. Abilitare il bottone **Servizio posizione**.
7. Tornare all'applicazione fotocamera e toccare il bottone catturare immagine.

Catturare immagini utilizzando la fotocamera del controller

È possibile catturare immagini utilizzando la fotocamera integrata nel controller dal software Trimble Access.

Le immagini scattate usando la fotocamera integrata del controller vengono di solito salvate nella cartella **Foto**. Per alcuni dispositivi è possibile cambiare la posizione in cui questi file sono stati salvati ma Trimble consiglia agli utenti di salvare i file nella cartella **Foto** dato che il software Trimble Access esegue il

monitoraggio della cartella **Foto** e sposta le immagini salvate nella cartella Foto nella cartella **<nome lavoro> Files**. Se i file sono salvati in un'altra cartella, il software non è in grado di stabilire l'arrivo di nuovi file e quindi non può spostarli.

NOTE - Quando si utilizza un controller Trimble con Android, è **necessario** aprire l'applicazione fotocamera del controller all'interno del software Trimble Access per far sì che Trimble Access possa essere in grado di rilevare quando un'immagine viene salvata nella cartella **Foto**. Se l'applicazione fotocamera è già stata aperta, chiuderla e aprirla dall'interno di Trimble Access.

1. Toccare **☰** e selezionare **Strumento / Fotocamera**. Si apre la app fotocamera sul controller.
2. Se lo schermo visualizza una vostra immagine significa che è selezionata la fotocamera anteriore (selfie). Per passare alla fotocamera sul retro, toccare l'icona **Cambia fotocamera** in alto a sinistra.
3. Per cambiare la fotocamera o le impostazioni immagine, toccare l'icona **Impostazioni** ed apportare i cambiamenti. Per maggiori informazioni, consultare la documentazione del controller.
4. Posizionare il controller per scattare l'immagine richiesta e toccare il pulsante fotocamera o il tasto **OK** sul controller per acquisire l'immagine.
5. Per chiudere la fotocamera, toccare lo schermo e poi toccare **X** in alto a destra.

Se si è selezionata l'opzione **Mostra con nuovo file media** durante la configurazione di file media, la schermata del file media viene visualizzata mostrando una miniatura dell'immagine. Questo consente al metodo **Collegamento a** di essere modificato e, se si esegue il collegamento al nome punto, anche a quest'ultimo.

Se l'opzione **Mostra con nuovo file media** non è stata selezionata, l'immagine non viene visualizzata e viene collegata automaticamente all'opzione selezionata nella schermata **File media** nelle proprietà lavoro.

6. Toccare **Accetta**.






Per disegnare un'immagine

Utilizzare la barra strumenti **Disegna** per aggiungere linee, poligoni o testo a qualsiasi immagine nel lavoro, incluse le istantanee dello schermo create dalla schermata **Mappa** o dalla maschera **Ispezione superficie**.


La barra strumenti **Disegna** viene visualizzata quando si visualizza un file immagine nella schermata **Esamina lavoro**, dopo aver creato un'istantanea nella schermata **Video** o dopo aver creato un'istantanea della schermata nella schermata **Mappa** o nella maschera di **Ispezione superficie**.

TIP - Quando si seleziona un file multimediale nella schermata **Esamina lavoro**, viene visualizzata la finestra **File multimediale**. Per rendere la finestra del **File multimediale** di dimensioni complete, fare clic su **Espandi**.

Per disegnare l'immagine:

1. Toccare **Disegna**.
2. Dalla barra strumenti **Disegna** selezionare l'opzione appropriata per disegnare sull'immagine:
 -  linea di lavoro a mano libera
 -  linee
 -  rettangoli
 -  ellissi
 -  T testo

TIP – Per suddividere il testo su una nuova linea, premere **Shift + Enter** o **Ctrl + Enter**.

3. Per riposizionare l'elemento, toccare e tenere premuto l'elemento e quindi spostarlo.
Per annullare una modifica, toccare .
4. Per cambiare la larghezza della linea, lo stile, il colore, il colore del testo, il colore dello sfondo e le dimensioni, toccare e tenere premuto l'elemento e poi toccare **Opzioni**.
5. Per salvare una copia dell'immagine originale nella cartella **<project>\<nome lavoro> Files\Original Files**, toccare **Opzioni** e selezionare **Salva immagine originale**.

NOTE – Se non è aperto nessun lavoro, le immagini vengono salvate nella cartella progetto corrente e le immagini originali vengono salvate nella cartella **Original Files** all'interno della cartella progetto corrente.

Per visualizzare l'immagine originale nella schermata **Modifica lavoro**, toccare su **Originale**. Per ritornare all'immagini modificata, toccare **Modificata**.

6. Toccare **Memorizza**.

Grafico qualità dati

Il **Grafico CQ** (Controllo Qualità) visualizza un grafico di indicatori di qualità che si basano sui dati di un lavoro. Per cambiare il tipo di dati da visualizzare, toccare **Visualizza**. Per scorrere lungo il grafico utilizzare i tasti freccia. Per visualizzare i dettagli fondamentali di un punto, toccare il grafico. Per maggiori informazioni toccare due volte il grafico in modo da accedere a **Esamina**.

E' possibile visualizzare un grafico riguardante:

- Precisione orizzontale (Prec.O)
- Precisione verticale (Prec.V)
- Distanza inclinazione
- Satelliti
- PDOP
- GDOP
- RMS

- Errore standard A.Or.
- Errore standard A.Ver.
- Errore standard Dist. Incl.
- Quota
- Altezza mira
- Attributi

NOTE - Gli attributi possono essere filtrati per **Codice caratteristica** e **Attributi** ma sono visualizzati solo codici caratteristica che contengono attributi numerici o interi.

Toccare un punto per vedere i dettagli di quel punto. Toccare nuovamente per esaminare il punto.

Per agevolare la selezione dei punti, toccare un punto e quindi toccare **Prec.** o **Succ** per selezionare il punto precedente o successivo.

Per aggiungere una nota a un punto, toccare la barra nel grafico per selezionare il punto e quindi toccare il tasto software **Nota**.

Per navigazione a un punto, toccare il punto e scorrere da destra a sinistra lungo la riga di tasti software e poi toccare **Navigare**.

Per definire l'intervallo dell'asse Y, toccare in prossimità dell'asse stesso e definire dal menu pop-up i valori **Minimo** e **Massimo** dell'asse Y.

Glossario dei termini

Questa sezione spiega alcuni dei termini impiegati nella presente guida.

precisione La vicinanza di un dato valore di misurazione o di coordinata al valore reale o al valore accettato.

almanacco I dati trasmessi da un satellite GNSS, che comprendono informazioni sull'orbita di tutti i satelliti, correzioni dell'ora e parametri di ritardo atmosferico. L'almanacco facilita una rapida acquisizione dei satelliti. Le informazioni sull'orbita sono un sottoinsieme dei dati di effemeride con precisione ridotta.

Angoli e distanza Misurazione di angoli orizzontali e verticali e di una Distanza inclinata.

Angoli solamente Misurazione di angoli orizzontali e verticali.

annotazione Contrassegno di chiarimento su immagini.

attributi Proprietà o caratteristica di una funzione nel database. Tutte le funzioni dispongono di posizione geografica in qualità di attributo. Gli altri attributi dipendono dal tipo funzione. Per esempio, una strada dispone di nome o numero di assegnazione, tipo superficie, larghezza, numero corsie, ecc. Ogni attributo dispone di un intervallo di possibili valori, chiamato dominio. Il valore scelto per descrivere una funzione particolare è chiamato valore attributo.

Aggancio automatico La capacità di agganciare e inseguire una mira.

cicli automatizzati Il processo che misura automaticamente osservazioni multiple per i punti osservati.

posizionamento autonomo La forma di posizionamento meno precisa che un ricevitore GNSS può produrre. Il punto di posizione viene calcolato da un ricevitore dai soli dati satellite.

azimut Direzione orizzontale relativa ad un sistema di coordinate definito.

lettura altimetrica all'indietro	Punto con coordinate note o azimut noto dal punto dello strumento che è usato per orientare lo strumento durante l'impostazione stazione.
stazione base	In un rilevamento GNSS si osservano e si calcolano linee di base (la posizione di un ricevitore relativa ad un altro). La stazione base costituisce la posizione da cui vengono derivate tutte le posizioni sconosciute. Una stazione base consiste di un'antenna e di un ricevitore installati in una posizione nota per raccogliere dati da utilizzare per correggere in modo differenziato i file rover.
baud	Un'unità di misura della velocità di trasmissione dei dati (da un dispositivo digitale binario all'altro) impiegata per descrivere comunicazioni seriali; generalmente un bit al secondo.
BIM	Building Information Modeling (BIM) è un processo in cui la pianificazione, progettazione, costruzione e manutenzione di edifici e altre costruzioni come strade, ponti o infrastrutture di servizi è gestito utilizzando modelli digitali 3D. Per informazioni sui formati di file di modelli BIM supportati in Trimble Access, vedere Modelli BIM, page 144 .
Codice C/A (Acquisizione grossolana)	Un codice di rumore pseudocasuale (PRN) modulato in un segnale L1. Questo codice aiuta il ricevitore a calcolare la distanza dal satellite.
cambio faccia	Fa riferimento a quando la faccia dello strumento convenzionale che sta misurando le osservazioni cambia tra la faccia 1 e la faccia 2. Con strumenti servo-comandati questo avviene automaticamente. Con strumenti robotici questo avviene quando si tocca Cambia faccia nel software Trimble Access. Con strumenti meccanici bisogna cambiare la faccia manualmente sullo strumento.
CMR	Record di Misurazione Compatto (Compact Measurement Record). Un messaggio di misurazione satellitare che viene trasmesso dal ricevitore base e che viene impiegato dai rilevamenti RTK per calcolare un preciso vettore di linea base dalla base al rover.
costellazione	Una serie specifica di satelliti impiegata per calcolare posizioni: tre satelliti per punti 2D, quattro satelliti per punti 3D. I satelliti sono visibili tutti in una volta ad un ricevitore GNSS. La costellazione ottimale è la costellazione con il PDOP più basso. Vedere anche PDOP .
offset costruzione	Una distanza offset orizzontale e/o verticale specificata per consentire all'apparecchiatura di funzionare senza disturbare le paline di costruzione.

punto di costruzione	Un punto che è misurato per mezzo dell'opzione "punto rapido" in COGO.
punto di controllo	Un punto sulla superficie terrestre che possiede una posizione geografica perfettamente nota.
rilevamento convenzionale	In un rilevamento convenzionale, il regolatore è connesso ad uno strumento per rilevamenti convenzionali tipo una stazione totale.
curvatura e rifrazione	Correzione dell'angolo verticale misurato dovuta alla curvatura della terra e alla rifrazione causata dall'atmosfera della terra.
messaggio dati	Un messaggio, incluso nel segnale GNSS, che riferisce la posizione e il buon stato dei satelliti, nonché qualsiasi correzione dell'ora. Contiene informazioni sul buon stato di altri satelliti nonché la loro posizione approssimata.
datum	Vedere datum geodetico e datum locale .
codice progetto	Il nome codice dato al punto del progetto.
nome progetto	Il nome dato al punto del progetto.
Posizionamento differenziale	Misurazione precisa della posizione relativa di due ricevitori che inseguono contemporaneamente gli stessi satelliti.
Riflesso Diretto (DR)	Tipo di EDM che può misurare verso mire non riflettenti.
modello di spostamento	Un modello di movimento dei punti sulla superficie terrestre a causa di movimenti di placche, accumulo di deformazioni tettoniche, deformazione sismica/post-sismica, compensazione di isostatica glaciale e/o altri processi geologici o antropici che causano un cambiamento di coordinata significativo su vaste aree. Utilizzato per propagare le coordinate da un'epoca (come l'epoca di misurazione) ad un'altra (come l'epoca di riferimento del datum di riferimento globale selezionato).
DOP (Dilution of Precision, Diluizione della precisione)	Un indicatore della qualità di una posizione GNSS. DOP prende in considerazione la posizione di ogni satellite relativamente ad altri satelliti nella costellazione, nonché la geometria relativamente al ricevitore GNSS. Un valore DOP basso indica una probabilità di precisione più alta.

Spostamento doppler	L'apparente cambio di frequenza di un segnale causato dal movimento relativo dei satelliti e del ricevitore.
DRMS	Valore quadratico medio distanza. In Trimble Access, DRMS è una stima del valore quadratico medio della distanza radiale dalla posizione reale alla posizione osservata. DRMS è una delle opzioni disponibili per la visualizzazione delle stime di precisione GNSS nel software Trimble Access. Vedere Visualizza precisione .
doppia frequenza	Ricevitore GNSS che usa segnali L1 e L2 da satelliti GNSS. Un ricevitore a doppia frequenza è in grado di calcolare punti di posizione più precisi sulle lunghe distanze e nelle condizioni più avverse perché compensa i ritardi ionosferici.
offset prisma doppio	Misurazione di angoli orizzontali e verticali e di una Distanza inclinata rispetto a due prismi posizionati su un'apposita asta, allo scopo di posizionare un punto ostruito.
File DXF	Un file DXF è un formato di file grafico vettoriale 2D o 3D generato da software CAD come Autodesk. DXF sta per Drawing Exchange Format (Formato Interscambio Disegno).
Earth-Centered, Earth-Fixed (ECEF)	Un sistema di coordinate cartesiane che esprime coordinate nel Datum Globale . Il centro di questo sistema di coordinate è al centro della massa terrestre. L'asse z coincide con l'asse rotazionale medio della terra e l'asse x passa attraverso 0° N e 0° E. L'asse y è perpendicolare al piano degli assi x e y.
oggetto eccentrico	Misurazione di angoli orizzontali e verticali e di una distanza inclinata nella faccia di un oggetto radiale (ad esempio palo di alimentazione elettrica). Un angolo orizzontale aggiuntivo viene osservato di lato all'oggetto per calcolare il raggio e così posizionare il centro dell'oggetto.
EGNOS	European Geostationary Navigation Overlay Service (Servizio europeo globale di navigazione sovrapposta). È un sistema satellitare di potenziamento (SBAS) che offre un servizio di trasmissione pubblica di correzioni differenziali per GNSS.
quota	Altezza sopra il livello medio del mare. Distanza verticale sopra il geoido.

maschera quota	L'angolo al di sotto il quale Trimble consiglia di non tracciare satelliti. Normalmente impostato a 10 gradi per evitare interferenze da edifici ed alberi, nonché errori multipercorso nel suolo.
ellissoide	Un modello matematico della terra formato ruotando un ellisse intorno al suo asse minore.
effemeride	Le previsioni correnti della posizione del satellite (traiettorie), trasmesse nel messaggio dati.
epoca	L'intervallo di misurazione di un ricevitore GNSS. L'epoca varia a seconda del tipo di rilevamento: – per rilevamenti in tempo reale è impostata ad un secondo – per rilevamenti post elaborati può essere impostata ad una velocità tra un secondo e un minuto.
Faccia 1	Osservare la posizione di uno strumento in cui il cerchio zenitale è normalmente nel lato sinistro del cannocchiale.
Faccia 2	Osservare la posizione di uno strumento in cui il cerchio zenitale è normalmente nel lato destro del cannocchiale.
rilevamento FastStatic	Un tipo di rilevamento GNSS. Un rilevamento FastStatic è un rilevamento post-elaborato che impiega fino a 20 minuti per raccogliere dati grezzi GNSS. I dati vengono post-elaborati per raggiungere una precisione sotto il centimetro.
caratteristica	Una rappresentazione di un oggetto reale sulla mappa. Le caratteristiche possono essere rappresentate in qualità di punti, linee o poligoni. Le caratteristiche multi-punto sono formate da più di un punto ma si riferiscono solo ad una serie di attributi nel database.
codici caratteristica	Semplici parole descrittive o abbreviazioni che descrivono le caratteristiche di un punto.
soluzione fissa	Indica che le ambiguità numero intero sono state risolte e che è stato inizializzato un rilevamento. Si tratta del tipo di soluzione più preciso.
soluzione mobile	Indica che le ambiguità numero intero non sono state risolte e che non è stato inizializzato un rilevamento.

FSTD (standard veloce)	Il metodo di misurare una distanza ed un angolo per stabilire le coordinate di un punto.
GAGAN	GPS Aided Geo Augumented Navigation. È un sistema satellitare di navigazione potenziata (SBAS) implementato dal governo indiano.
Galileo	Galileo è un sistema di navigazione satellitare globale (GNSS) sviluppato dall'Unione Europea (UE) e dall'Agenzia Spaziale Europea (ESA). Galileo rappresenta un'alternativa e un GNSS complementare al GPS (Global Positioning System) degli Stati Uniti, al russo GLONASS e al Quasi-Zenith Satellite (QZSS) giapponese.
GDOP	(Geometric Dilution of Precision) Diluizione della precisione geometrica. La relazione tra gli errori nella posizione utente e nel tempo e gli errori nella portata del satellite. Vedere anche DOP .
GENIO	File GENeric Input Output esportato da un certo numero di pacchetti software di progettazione stradale, il quale definisce una strada come una serie di stringhe. Vedere anche Stringa .
datum geodetico	Un modello matematico progettato per adattarsi a parte o tutto il geoide (la superficie fisica della terra).
geoide	La superficie di equipotenziale gravitazionale che approssima bene il livello medio del mare.
Globale	Globale il nome della forma breve si riferisce alle coordinate in Datum di riferimento Globale .
Datum di riferimento Globale	Datum di riferimento Globale È il datum delle misurazioni RTK, come il sistema di riferimento di stazioni base, VRS incluso. Il software Trimble Access determina Datum di riferimento Globale l'utilizzo del sistema di coordinate e della zona selezionata dalla libreria del sistema di coordinate. Se si esegue un rilevamento RTK nel lavoro, è necessario assicurarsi che la sorgente di correzione in tempo reale selezionata stia fornendo posizioni GNSS nello stesso datum di quella specificata nel campo Datum di riferimento Globale nella schermata Seleziona sistema di coordinate delle proprietà del lavoro.

Epoca di riferimento Globale	Epoca di riferimento Globale è l'epoca di realizzazione di Datum di riferimento Globale . Il software Trimble Access determina Epoca di riferimento Globale l'utilizzo del sistema di coordinate e della zona selezionata dalla libreria del sistema di coordinate.
GLONASS	GLObal NAVigation Satellite System (GLONASS) è il sistema di navigazione satellitare globale (GNSS) messo in funzione dal governo russo e dall'esercito russo. GLONASS rappresenta un'alternativa ed è complementare al sistema GPS degli Stati Uniti, al sistema di posizionamento dell'Unione Europea Galileo e al Quasi-Zenith Satellite (QZSS) giapponese.
GNSS	Global Navigation Satellite System (Sistema satellitare globale di navigazione). Questo è il termine generico standard per i sistemi di navigazione satellitare che forniscono posizionamento geo-spaziale con copertura globale.
Rilevamento GNSS	In un rilevamento GNSS, il regolatore è connesso ad un ricevitore GNSS.
GPS	Il GPS (global positioning system) è il sistema di navigazione satellitare mondiale (GNSS) del governo degli Stati Uniti. Il GPS è un'alternativa GNSS complementare al GLONASS (Global Navigation Satellite System), il sistema di posizionamento Galileo dell'Unione Europea e il QZSS (Quasi-Zenith Satellite) giapponese.
Ora GPS	Una misura del tempo impiegata dal sistema NAVSTAR GPS.
offset angolo oriz.	Misurazione di angolo verticale e distanza inclinata. L'angolo orizzontale viene poi misurato separatamente, di solito rispetto ad un punto ostruito.
Or. Solo angolo	Misurazione dell'angolo orizzontale.
HDOP	(Horizontal Dilution of Precision) Diluizione della Precisione in Orizzontale. Vedere anche DOP .
Compensazione di Helmert	Una trasformazione di Helmert è una trasformazione di coordinate che ruota, scala e trasla. La regolazione orizzontale in una calibrazione sito GNSS è una forma 2D di una trasformazione di Helmert e può essere utilizzata per calcolare una resezione.

high dynamic range (HDR)	Quando HDR (high dynamic range) è acceso, ogni volta che si preme il tasto fotocamera vengono scattate immagini multiple, ognuna con impostazione esposizione diverse. Durante l'elaborazione HDR le immagini sono combinate assieme per produrre un'immagine composita che presenta una migliore gamma tonalità per visualizzare più dettagli di qualsiasi immagine singola. Per le immagini scattate con stazione totale con tecnologia Trimble VISION, l'elaborazione HDR può essere eseguita nel Trimble Business Center dopo aver importato i dati.
cerchio azimutale	Disco graduato o digitale dal quale è misurato l'angolo orizzontale..
altezza strumento	Altezza dello strumento sopra il punto strumento.
punto strumento	Il punto che è occupato dallo strumento.
ambiguità numero intero	L'intero numero di cicli in una pseudo-portata di fase portante tra il satellite GNSS e il ricevitore GNSS.
rilevamento integrato	In un rilevamento integrato, il regolatore è connesso simultaneamente sia allo strumento per rilevamenti convenzionali che ad un ricevitore GNSS. Il software Trimble Access può passare velocemente tra i due dispositivi all'interno di uno stesso lavoro.
ionosfera	La fascia di particelle caricate a 80 – 120 miglia sopra la superficie della terra. La ionosfera influenza la precisione delle misurazioni GNSS se si misurano linee base lunghe impiegando ricevitori a frequenza singola.
Fattore K	Il fattore K è una costante che definisce una curva verticale in una definizione di strada. $K = L/A$. dove: L è la lunghezza della curva A è la differenza algebrica tra la pendenza entrante e la pendenza uscente in%
segnale L1	La portante di banda L primaria impiegata dai satelliti GNSS per trasmettere dati satellitari.
segnale L2	La portante di banda L secondaria impiegata dai satelliti GNSS per trasmettere dati di satellitari. Il blocco IIR-M e i successivi satelliti GPS trasmetteranno un segnale aggiuntivo su L2 chiamato L2C.

segnale L5	La portante di banda L terziaria impiegata dai satelliti GNSS per trasmettere i dati satellitari. Aggiunti al blocco IIF e ai satelliti successivi.
File LandXML	Un file LandXML è un formato file XML per i dati di misurazione disegno e rilevamento di ingegneria civile, come punti, superfici, particelle, rete di tubi e allineamenti.
Datum locale	Il software Trimble Access determina Datum locale l'utilizzo del sistema di coordinate e della zona selezionata dalla libreria del sistema di coordinate.
modi di misurazione:	Gli angoli vengono misurati e mediati quando si misura una distanza utilizzando uno dei seguenti modi di misurazione: Standard (STD) Standard veloce (FSTD) Tracking (TRK). Il modo STD è indicato da una S accanto all'icona dello strumento nella barra di stato. Viene misurato un angolo e una distanza. Il modo FSTD è indicato da una F accanto all'icona dello strumento nella barra di stato. Angoli e distanze vengono misurati continuamente. Il modo TRK è indicato da una T accanto all'icona dello strumento nella barra di stato.
strumento meccanico	Uno strumento convenzionale che deve essere girato manualmente per cambiare faccia o per localizzare le mire. Comparazione con strumento servo-comandato .
MGRS	Military Grid Reference System (Sistema di riferimento reticolo militare)
MSAS	MTSAT Satellite-Based Augmentation System. È un sistema satellitare di potenziamento (SBAS) che fornisce un servizio di trasmissione pubblica di correzioni differenziali per GNSS correntemente in uso in Giappone.
multipath	Interferenza, simile all'immagine sdoppiata in uno schermo televisivo. Il multipath (segnali riflessi) si verifica quando i segnali GNSS attraversano differenti percorsi prima di arrivare all'antenna.
Adattamento di quartiere	Un adattamento delle coordinate che è applicato ai rilevamenti convenzionali con molteplici letture all'indietro o lavori con una calibrazione sito GNSS. Durante impostazione stazione più, resezione o calibrazione sito GNSS, i residui sono calcolati per ciascun punto di controllo osservato. Le distanze calcolate da ciascun nuovo punto rispetto ai punti di controllo impiegati nell'impostazione stazione o nella calibrazione sono utilizzate per determinare l'adattamento delle coordinate da applicare al nuovo punto.

NMEA	Uno standard, stabilito dalla National Marine Electronics Association (NMEA), che definisce segnali elettrici, protocollo di trasmissione dati, sincronizzazione e formati delle frasi per comunicare i dati di navigazione tra strumenti di navigazione marina.
NTRIP	(Networked Transport of RTCM via Internet Protocol) Trasporto in rete di RTCM mediante Protocollo Internet
osservazione	Una misurazione eseguita ai punti o tra punti utilizzando lo strumento di rilevamento topografico, incluso i ricevitori GNSS e gli strumenti convenzionali.
OmniSTAR	Un sistema satellitare che trasmette informazioni di correzione GPS.
P-code	Il codice "preciso" trasmesso dai satelliti GPS. Ciascun satellite ha un codice univoco che è modulato nelle onde portanti L1 e L2.
parità	Una forma di controllo degli errori impiegata nell'archiviazione e nel trasferimenti di dati digitali binari. Le opzioni per il controllo parità comprendono: Pari, Dispari o Nessuna.
PDOP	(Position Dilution of Precision) Diluizione della precisione della posizione, un coefficiente di merito senza unità che esprime la relazione tra l'errore nella posizione utente e l'errore nella posizione satellitare.
Maschera PDOP	Il valore PDOP più alto al quale un ricevitore calcola posizioni.
nuvola punti	Una raccolta dati di punti in uno spazio 3D.
polilinea	Le polilinee sono due o più linee o archi collegati fra loro. Una linea è una singola linea fra due punti.
sistema di posizionamento	Un sistema di componenti strumentali e computazionali per determinare la posizione geografica.
post elaborare	Elaborare dati satellitari su un computer dopo che sono stati raccolti.

rilevamento cinematico post-elaborato	Un tipo di rilevamento GNSS. I rilevamenti cinematici post-elaborati memorizzano sia le osservazioni continue che le osservazioni interrotte e riprese (stop-and-go). I dati sono post-elaborati per raggiungere livelli di precisione al centimetro.
PPM	La correzione Parti Per Milione che è applicata alle distanze inclinate misurate, per correggere gli effetti dell'atmosfera della terra. Il valore PPM viene determinato impiegando la pressione osservata e le letture della temperatura insieme a specifiche costanti dello strumento.
precisione	Una misurazione che stima la tendenza delle variabili casuali a raggrupparsi attorno ad un valore calcolato, il quale indica la ricorrenza di una misurazione o di una serie di misurazioni.
costante prisma	Offset distanza tra il centro di un prisma e il punto che viene misurato.
proiezione	Si usa per creare mappe piatte che rappresentano la superficie della terra o parti di tale superficie.
QZSS	Quasi-Zenith Satellite (QZSS) è un sistema satellitare giapponese costruito dall'Agenzia per l'Esplorazione Spaziale Giapponese (Japan Aerospace Exploration Agency – JAXA). QZSS è un GNSS complementare al Global Positioning System (GPS) degli Stati Uniti, al GLONASS russo e al sistema di posizionamento Galileo dell'Unione Europea. QZSS è un sistema satellitare di navigazione aumentata (SBAS).
RDOP	(Relative Dilution of Precision) Diluizione di Precisione Relativa. Vedere anche DOP .
rilevamento differenziale in tempo reale	Un tipo di rilevamento GNSS. Rilevamento differenziale in tempo reale, questo tipo di rilevamento usa le correzioni differenziali trasmesse da un ricevitore di terra o da satelliti SBAS o OmniSTAR in modo che il Rover possa ottenere posizioni precise inferiori al metro.
rilevamento cinematico e registrazione dati in tempo reale	Un tipo di rilevamento GNSS. Un rilevamento cinematico e registrazione dati in tempo reale registra i dati grezzi GNSS durante il rilevamento RTK. I dati grezzi (dati base) possono essere post-elaborati in un secondo momento, se richiesto.

rilevamento cinematico e a riempimento in tempo reale	Un tipo di rilevamento GNSS. Un rilevamento cinematico e a riempimento in tempo reale permette all'utente di continuare ad eseguire il rilevamento cinematico anche quando si è perso il contatto radio con la stazione base. I dati a riempimento devono essere post-elaborati.
stazione di riferimento	Vedere stazione base .
Linea di riferimento	Il processo di stabilire la posizione di un punto occupato relativamente ad una linea base eseguendo la misurazione su due punti noti o sconosciuti.
regione	Creare una regione per includere solo i punti di scansione a cui si è interessati. Una regione è particolarmente utile quando si esegue un' ispezione superficie .
resezione	Il processo per stabilire la posizione di un punto occupato effettuando misurazioni in due o più punti noti.
RMS	(Root Mean Square) Valore quadratico medio. E' impiegato per esprimere la precisione della misurazione del punto. E' il raggio del cerchio di errore entro il quale si trova circa il 70% dei punti di posizione.
RMT	(Remote target) Mira remota.
rilevamento robotico	Un rilevamento in cui il controller che esegue il software Trimble Access è collegato a uno strumento convenzionale via radio, in modo che lo strumento può essere controllato roboticamente dal software Trimble Access.
cicli	Metodo di osservazione convenzionale di molteplici osservazioni in più punti.
rover	Qualsiasi ricevitore GNSS mobile e qualsiasi computer che raccoglie dati sul campo. La posizione di un ricevitore rover può essere corretta differenzialmente relativamente ad un ricevitore GNSS base stazionario.
RTCM	(Radio Technical Commission for Maritime Services) Commissione Radio-Tecnica per i Servizi Marittimi, una commissione stabilita per definire un collegamento dati differenziale per la correzione differenziale in tempo reale di ricevitori GNSS mobili.

RTK	(Real-time kinematic) Cinematico in tempo reale, un tipo di rilevamento GNSS.
SBAS	(Satellite Based Augmentation System) Sistema satellitare di potenziamento. SBAS è basato su GNSS differenziale ma si applica alle reti geografiche delle stazioni di riferimento (per esempio, WAAS, EGNOS, MSAS). Le correzioni e le informazioni aggiuntive vengono trasmesse utilizzando i satelliti geostazionari.
strumento servo-comandato	<p>Uno strumento convenzionale fornito di servomotore che abilita lo strumento a cambiare faccia e girarsi per seguire le mire automaticamente. Comparazione con strumento meccanico.</p> <p>Se lo strumento servo-comandato è inoltre fornito con una radio, è possibile utilizzarlo in un rilevamento robotico, dove lo strumento viene controllato dal software Trimble Access.</p>
Shapefile	Uno Shapefile è un formato di archiviazione di dati vettoriali ESRI per memorizzare le funzioni geografiche in qualità di punti, linee o poligoni, oltre che informazioni attributo.
frequenza singola	Un tipo di ricevitore che usa solamente il segnale L1 GNSS. Non c'è alcuna compensazione per gli effetti ionosferici.
offset distanza singola	Misurazione di angoli orizzontali e verticali e di una Distanza inclinata. Più distanze offset aggiuntive per posizionare punti ostruiti.
SNR	(Signal-to-Noise Ratio) Rapporto Segnale-Rumore, una misura della forza del segnale del satellite. SNR va da 0 (nessun segnale) a circa 99, dove 99 è perfetto e 0 indica che il satellite non è disponibile. Un buon valore tipico è 40. Un sistema GNSS in genere inizia ad utilizzare un satellite quando il valore è maggiore di 25.
stazione	Distanza o intervallo lungo una linea, incluso un arco, un allineamento strada, o un tunnel.
impostazione stazione	Il processo che definisce il punto occupato dallo strumento e che imposta l'orientamento dello strumento rispetto a un punto o punti di lettura altimetrica all'indietro.

stringa	Una stringa è una serie di punti 3D congiunti insieme. Ogni stringa rappresenta una singola caratteristica, ad esempio la linea del cordolo del marciapiede o la mezzera di una strada.
superficie	Una superficie può essere una rappresentazione 3D digitale di una superficie topografica (terreno), oppure una rappresentazione di un oggetto o della faccia di oggetti in un modello 3D o in un file BIM. Le superfici topografiche in genere sono file di Modello digitale del terreno (DTM), che rappresentano la superficie usando una maglia di triangoli contigui.
ispezione superficie	La funzione Cogo Ispezione superficie confronta la nuvola di punti di scansione di una superficie come costruita con una superficie di riferimento e calcola la distanza dalla superficie di riferimento per ogni punto di scansione per creare una nuvola di punti di ispezione. La superficie di riferimento selezionata può essere un piano orizzontale, piano verticale, piano inclinato, cilindro, un'altra scansione o un file superficie esistente come un file DTM o BIM. È possibile creare una regione, page 854 per includere nell'ispezione solo i punti di scansione a cui si è interessati.
sopraelevazione	Parlando di progettazione strade, sopraelevazione fa riferimento all'aggiunta di pendenza extra alle curve per assistere i veicoli che affrontano la curva. L'aggiunta di sopraelevazione aiuta a raggiungere la velocità richiesta da progetto per la curva. La sopraelevazione di solito è definita insieme al ampliamento, page 858 .
SV	Veicolo Satellitare (o Veicolo Spaziale).
altezza della mira	Altezza del prisma sopra il punto che viene misurato.
TDOP	(Time Dilution of Precision) Diluizione della Precisione nel Tempo. Vedere anche DOP .
TOW	(Time of Week) Tempo della settimana in secondi, da mezzanotte di sabato notte all'ora GPS di domenica mattina.
tracking (o inseguimento)	Il processo di ricevere e riconoscere segnali da un satellite.
Modalità tracking	Si usa per misurare verso mire in movimento.
Tracklight	Una luce visibile che guida l'operatore del prisma nella direzione corretta.

traversa	Una traversa è formata dal rilevamento di un numero di punti alle stazioni traverse che sono poi collegati in un circuito. Una traversa chiusa è formata quando il circuito finisce al punto di partenza. È utile per il rilevamento di aree ampie che sono definite da confini. Una traversa aperta è formata quando il circuito finisce a un punto diverso da quello di partenza. È utile per il rilevamento di una striscia stretta di terra come un pezzo di litorale o un corridoio per una strada. Una stazione traversa valida ha una o più osservazioni mira-indietro per la stazione traversa precedente e una o più osservazioni per la successiva stazione traversa. Per calcolare la chiusura della traversa ci deve essere almeno una misurazione della distanza tra punti successivi usati nelle traverse.
Trimble Terrain Model	Un file di tipo Trimble Terrain Model (TTM), che rappresenta un modello di superficie del terreno 3D come una rete di triangoli contigui.
TRK	Vedere Modalità tracciamento .
TTM	Vedere Trimble Terrain Model .
USNG	(United States National Grid, Reticolo nazionale degli Stati Uniti)
UTC	(Universal Time Coordinated) Tempo universale coordinato. Un'ora standard basata sul fuso orario medio solare locale nel meridiano di Greenwich. Vedere anche Ora GPS .
VBS	Stazione base virtuale.
VDOP	(Vertical Dilution of Precision) Diluizione della Precisione in Verticale. Vedere anche DOP .
cerchio zenitale	Disco graduato o digitale dal quale è misurato l'angolo verticale.
PIV	Punto Verticale di Intersezione.
WAAS	Wide Area Augmentation System (sistema potenziamento copertura allargata). Un sistema satellitare di potenziamento /SBAS) che migliora l'accuratezza dei segnali di base GNSS sulla propria area di copertura, la quale include le zone continentali degli Stati Uniti estendendosi su parte del Messico e Canada.

Esponente di peso	L'esponente di ponderazione si impiega nel calcolo dell'adattamento di quartiere. Quando viene calcolata la compensazione delle coordinate da applicare ad un nuovo punto, le distanze calcolate da ciascun nuovo punto ai punti di controllo impiegati nell'impostazione stazione sono ponderate secondo l'esponente di ponderazione.
ampliamento	Parlando di progettazione strade fa riferimento all'ampliamento delle strade intorno a una curva per fornire più sicurezza alle auto che affrontano la curva. L'ampliamento di solito è definito insieme alla sopraelevazione , page 856 .
WGS-84	(World Geodetic System) Sistema geodetico mondiale (1984), l'ellissoide matematico usato dal GPS da gennaio 1987. Vedere anche ellissoide .

Note legali

Trimble Inc.

www.trimble.com/en/legal

Copyright and trademarks

© 2024, Trimble Inc. Tutti i diritti riservati.

Trimble, the Globe and Triangle logo, Autolock, CenterPoint, FOCUS, Geodimeter, GPS Pathfinder, GPS Total Station, OmniSTAR, ProPoint, RealWorks, Spectra, Terramodel, Tracklight, Trimble RTX, and xFill are trademarks of Trimble Inc. registered in the United States and in other countries.

Access, Catalyst, FastStatic, FineLock, GX, IonoGuard, ProPoint, RoadLink, TerraFlex, TIP, Trimble Inertial Platform, Trimble Geomatics Office, Trimble Link, Trimble Survey Controller, Trimble Total Control, TRIMMARK, VISION, VRS, VRS Now, VX, and Zephyr are trademarks of Trimble Inc.

Microsoft, Excel, Internet Explorer, and Windows are either registered trademarks or trademarks of Microsoft Corporation in the United States and/or other countries.

Google and Android are trademarks of Google LLC.

The Bluetooth word mark and logos are owned by the Bluetooth SIG, Inc. and any use of such marks by Trimble Inc. is under license.

Wi-Fi and Wi-Fi HaLow are either registered trademarks or trademarks of the Wi-Fi Alliance.

All other trademarks are the property of their respective owners.

This software is based in part on the work of the Independent JPEG Group, derived from the RSA Data Security, Inc, MD5 Message-Digest Algorithm.

This product includes software developed by the OpenSSL Project for use in the OpenSSL Toolkit (www.openssl.org/).

Trimble Access includes a number of open source libraries.

For more information, see [Open source libraries used by Trimble Access](#).

The Trimble Coordinate System Database provided with the Trimble Access software uses data from a number of third parties.

For more information, see [Trimble Coordinate System Database Open Source Attribution](#).

The Trimble Maps service provided with the Trimble Access software uses data from a number of third parties. For more information, see [Trimble Maps Copyrights](#).

For Trimble General Product Terms, go to www.trimble.com/en/legal.